



ГОСУДАРСТВЕННЫЙ СТАНДАРТ
СОЮЗА ССР

**АВТОМАТЫ ХОЛОДНОВЫСАДОЧНЫЕ
ОДНОПОЗИЦИОННЫЕ ДВУХУДАРНЫЕ
С ЦЕЛЬНОЙ МАТРИЦЕЙ**

ПАРАМЕТРЫ И РАЗМЕРЫ. НОРМЫ ТОЧНОСТИ

**ГОСТ 12933—88
(СТ СЭВ 1830—79, СТ СЭВ 1837—79)**

Издание официальное

Цена 3 коп. БЗ 5—88/403

**ГОСУДАРСТВЕННЫЙ КОМИТЕТ СССР ПО СТАНДАРТАМ
Москва**

**АВТОМАТЫ ХОЛОДНОВЫСАДОЧНЫЕ
ОДНОПОЗИЦИОННЫЕ ДВУХУДАРНЫЕ С
ЦЕЛЬНОЙ МАТРИЦЕЙ****Параметры и размеры. Нормы точности****Cold-heading, one-position, double blow
automatic machines with a closed die
Parameters and dimensions. Norms of precision****ГОСТ
12933—88
(СТ СЭВ 1830—79
СТ СЭВ 1837—79)**

ОКП 38 2460

Срок действия с 01.07.89

до 01.07.95

Несоблюдение стандарта преследуется по закону

Настоящий стандарт распространяется на холодновысадочные однопозиционные двухударные автоматы с цельной матрицей предназначенные для изготовления заклепок, заготовок болтов винтов и подобных изделий стержневого типа из калиброванной стальной проволоки для холодной высадки с временным сопротивлением не более 800 МПа (80 кгс/мм²) или из проволоки цветных металлов, изготавливаемые для нужд народного хозяйства и экспорта.

1. ПАРАМЕТРЫ И РАЗМЕРЫ

1.1. Параметры и размеры автоматов должны указанным в табл. 1.

Наименование параметров		Нормы							
Диаметр стержня изделия, мм	наиб.	2,5	4	6	8	10	12	16	20
	наим.	1,6	2,5	4	6	8	10	12	16
Номинальное усилие, * кН		63	125	250	400	630	1000	1600	2000
Длина стержня изделия, мм	наиб.	25	40	60	80	100	120	160	200
	наим.	4	6	10	12	16	20	25	30
Длина заготовки, мм	наиб.	33	52	73	104	130	156	208	260
	наим.	12	18	28	36	46	56	73	90
Частота ходов ползуна*, мин ⁻¹	наиб.	800**; 920***	700**; 900***	640	460**; 500***	300**; 380***	260**; 300***	200**; 240***	160**; 180***
	наим.	560**; 620***	560**; 600***	400	320**; 260***	190**; 240***	160**; 200***	120**; 140***	120**; 120***
Номинальная производительность, шт/мин	наиб. не менее	400**; 460***	350**; 450***	320	230**; 250***	150** 190***	130**; 150***	100**; 120***	80**; 90***
	наим.	280**; 310***	280**; 300***	200	160**; 175***	95**; 120***	80**; 100***	60**; 70***	60**; 60***
Удельная масса, К _м , кг/кн·мм, не более		1,10	0,55	0,54	0,20	0,18	0,12	0,09	0,07

Наименование параметров	Нормы							
Удельный расход электроэнергии $K_э$, кВт/кН·(мин ⁻¹) ⁴ , не более	1,55·10 ⁻¹³	2,5·10 ⁻¹³	2,6·10 ⁻¹³	7,8·10 ⁻¹³	2,9·10 ⁻¹³	48,1·10 ⁻¹³	144,1·10 ⁻¹³	540·10 ⁻¹³

* Для справок.

** До 01.01.93.

*** С 01.01.93.

Удельный расход энергии ($K_э$) и удельную массу ($K_м$) вычисляют по формулам

$$K_э = \frac{N}{P_{ном} \cdot n^2}, \quad K_м = \frac{M}{P_{ном} \cdot l},$$

где N — мощность электродвигателя главного привода автомата, кВт (установочная мощность);

$P_{ном}$ — номинальное усилие автомата, кН;

n — наибольшая частота ходов ползуна, мин⁻¹;

M — масса автомата, кг (без разматывающего устройства и электрошкафа);

l — наибольшая длина стержня изделия, мм.

1.2 Наибольший диаметр головки изделия не должен превышать 2,2 диаметра стержня изделия.

1.3 Наибольшая длина части заготовки под высадку головки изделия не должна превышать трех диаметров стержня изделия.

1.4 По требованию потребителя автоматы должны комплектоваться

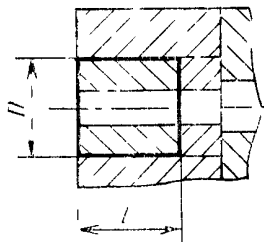
1) выталкивателем из пуансонов;

2) разматывающим устройством для автоматов с диаметром стержня изделия до 12 мм включительно и правильно-задающим устройством с диаметром стержня изделия свыше 12 мм.

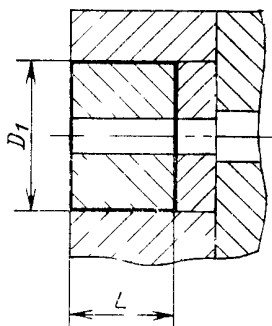
1.5 Наибольшая производительность автоматов обеспечивается при изготовлении изделий с длиной стержня 5 диаметров стержня изделия.

1.6 Наибольшая длина стержня изделия не должна превышать десяти диаметров.

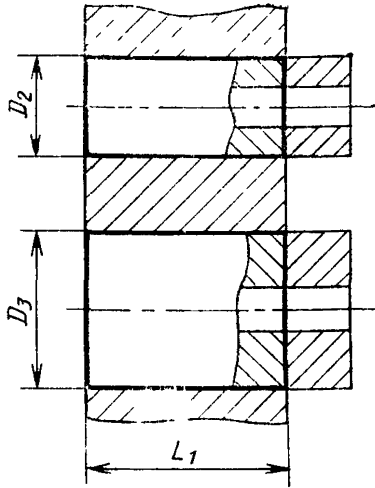
1.7. Размеры посадочных мест инструмента автоматов должны соответствовать указанным на черт 1, 2, 3 и в табл 2.



Черт 1



Черт 2



Черт. 3

Таблица 2

мм

Наименование параметров		Нормы							
Диаметр стержня изделия, наибольший		2,5	4	6	8	10	12	16	20
Диаметр посадочного места матрицы	отрезной D	14	18	22	32	40	45	56	60
	высадочный D_1	25	32	50	60	60	70	90	120
Длина посадочного места матриц L		36	52	80	105	130	160	210	260
Диаметр посадочного места пуансона	Предварительного D_2	16	22	30	36	40	55	70	85
	окончательного D_3	22	25	36	50	50	65	70	95
Длина посадочного места пуансона L_1		30	36	50	60	70	85	110	140

1.5.1. Допуск диаметров посадочных мест матриц и пуансонов — Н7, длины посадочных мест матриц и пуансонов $\pm \frac{1T11}{2}$

1.5.2. Параметр шероховатости поверхностей, ограниченных диаметрами посадочных мест матриц и пуансонов, — не более Ra 0,8 мкм по ГОСТ 2789—73.

2. НОРМЫ ТОЧНОСТИ

2.1. Общие требования к проверкам точности автоматов — по ГОСТ 15961—80.

2.2. Если конструктивные размеры базовых деталей автоматов не позволяют провести измерения на длине, к которой отнесен допуск, то последний должен быть пересчитан на наибольшую возможную длину измерения.

Полученный при пересчете допуск менее 0,01 мм принимают равным 0,01 мм.

2.3. Для проведения проверок рекомендуется использовать средства измерения, приведенные в приложении.

Допускается применять другие методы проверки и средства измерения при условии, что они соответствуют назначению проверки и обеспечивают необходимую точность.

2.4. При изготовлении и сборке автоматов должна быть обеспечена геометрическая точность мест крепления инструмента:

1) допуск перпендикулярности оси отверстия для крепления пуансона в пуансонодержателе к задней опорной поверхности пуансонодержателя — 0,01 мм на длине 100 мм;

2) допуск перпендикулярности оси отверстия для крепления матрицы в матричном блоке к задней опорной поверхности матричного блока — 0,01 мм на длине 100 мм.

2.5. Устанавливают проверки норм точности автоматов:

Проверка 2.5.1. Зазоры между вертикальными и горизонтальными направляющими ползуна и статины для автоматов с регулируемыми направляющими

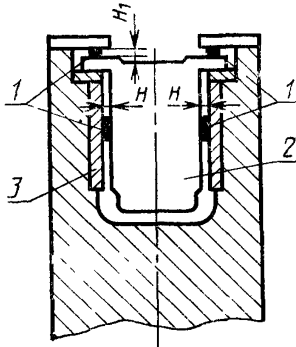
Значения зазоров должны соответствовать указанным в табл. 3.

Таблица 3

мм				
Наибольший диаметр стержня изделия	2,5; 4	6; 8	10; 12	16; 20
Суммарное значение зазора $2H$ в вертикальных направляющих: не менее не более	0,06 0,03	0,08 0,13	0,10 0,18	0,14 0,27
Значение зазора H в горизонтальных направляющих: не менее не более	0,03 0,05	0,04 0,05	0,04 0,07	0,05 0,10

МЕТОД ПРОВЕРКИ

Зазоры между направляющими ползуна 2 (черт. 4) и станины 3 измеряют щупом 1 в крайних положениях ползуна.



Черт. 4

Измерения проводят одновременно спереди и сзади, справа и слева.

В автоматах с хоботообразным ползуном зазоры измеряют между основными и дополнительными направляющими.

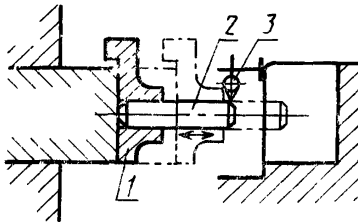
Суммарное значение зазора между вертикальными направляющими определяют сложением зазоров между правыми и левыми направляющими.

Проверка 2.5.2. Параллельность осей отверстий в пуансонодержателе хода ползуна

Предельное отклонение — 0,02 мм на длине 100 мм.

МЕТОД ПРОВЕРКИ

В отверстие пуансонодержателя 1 (черт. 5) для крепления пуансона вставляют цилиндрическую оправку 2.



Черт. 5

Индикатор 3 укрепляют на неподвижной части автомата так, чтобы его измерительный наконечник касался поверхности оправки.

Измерения проводят в переднем и заднем крайних положениях ползуна в двух взаимно перпендикулярных плоскостях.

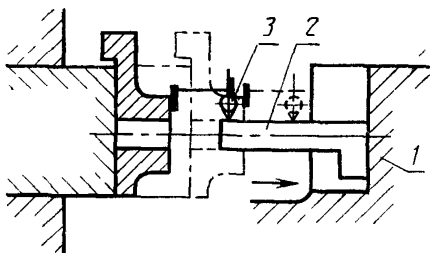
Отклонение от параллельности определяют разностью показаний индикатора в крайних точках проверки.

Проверка 2.5.3. Перпендикулярность хода ползуна к вертикальной поверхности станины в месте прилегания матричного блока

Предельное отклонение — 0,02 мм на длине 100 мм.

МЕТОД ПРОВЕРКИ

К вертикальной поверхности станины 1 (черт. 6) в месте прилегания матричного блока прикладывают угольник 2.



Черт. 6

Индикатор 3 укрепляют на ползуне так, чтобы его измерительный наконечник касался измерительной поверхности угольника.

Измерения проводят в переднем и заднем крайних положениях ползуна в двух взаимно перпендикулярных плоскостях.

Отклонение от перпендикулярности определяют разностью показаний индикатора в крайних точках проверки.

Проверка 2.5.4. Радиальное и торцевое биение маховика.

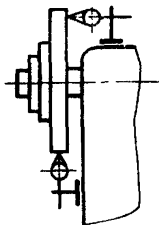
Значения радиального и торцевого биения маховика должны соответствовать указанным в табл. 4

Таблица 4

Диаметр маховика	мм Допуски биения	
	радиального	торцевого
До 1000	0,10	0,20
Св. 1000	0,16	0,30

МЕТОД ПРОВЕРКИ

Индикатор 1 (черт. 7) укрепляют так, чтобы его измерительный наконечник касался поверхности обода маховика 2 при измерении радиального биения или его торцевой поверхности на расстоянии 10 мм от образующей поверхности при измерении торцевого биения.



Черт. 7

Биение определяют наибольшей разностью показаний индикатора за один оборот маховика.

Допускается не проводить проверку для маховиков динамически сбалансированных и для маховиков с частотой вращения не более 120 мин^{-1} , статически сбалансированных.

ПРОВЕРКА АВТОМАТА В РАБОТЕ

Проверка 2.5.5. Проверка автомата в работе проводится изготовлением изделия с наибольшим диаметром и длиной стержня по табл. 1 настоящего стандарта.

Допуски соосности головки изделия и перпендикулярности к ее опорной поверхности относительно оси стержня и методы контроля — по ГОСТ 1759.1—82.

Допустимые дефекты поверхности и методы контроля — по ГОСТ 1759.2—82.

ПРИЛОЖЕНИЕ
Рекомендуемое

СРЕДСТВА ИЗМЕРЕНИЯ, ПРИМЕНЯЕМЫЕ ПРИ ПРОВЕРКЕ
ТОЧНОСТИ АВТОМАТОВ

1. Шуп № 2, класс точности 2 ГОСТ 882—75.
2. Индикатор часового типа П402 КЛ1 ГОСТ 577—68
3. Угольник УЛП-1—160 ГОСТ 3749—77.

ИНФОРМАЦИОННЫЕ ДАННЫЕ

1. РАЗРАБОТАН И ВНЕСЕН Министерством станкостроительной и инструментальной промышленности СССР

ИСПОЛНИТЕЛИ

**В. Б. Бульский, М. А. Хазов, Е. А. Айвазов, И. А. Тареев,
В. М. Русакова**

2. УТВЕРЖДЕН И ВВЕДЕН В ДЕЙСТВИЕ Постановлением Государственного комитета СССР по стандартам от 21.06.88 № 1994

3. Срок проверки 1993 г.; периодичность проверки 5 лет

4. Стандарт содержит все требования СТ СЭВ 1837—79; СТ СЭВ 1830—79.

5. ВЗАМЕН ГОСТ 12933—79, ГОСТ 12912—79, ГОСТ 19847—74

6. ССЫЛОЧНЫЕ НОРМАТИВНО-ТЕХНИЧЕСКИЕ ДОКУМЕНТЫ

Обозначение НТД, на который дана ссылка	Номер пункта
ГОСТ 577—68	Приложение
ГОСТ 882—75	Приложение
ГОСТ 1759.1—82	2.5.5
ГОСТ 1759.2—82	2.5.5
ГОСТ 2789—73	1.5.2
ГОСТ 3749—77	Приложение
ГОСТ 15961—80	2.1

Редактор *М. В. Глушкова*
Технический редактор *Г. А. Терехинкина*
Корректор *Н. Д. Чехотина*

Сдано в наб. 30.06.88 Подп. в печ. 06.09.88 0,75 усл. п. л., 0,75 усл. кр.-отт. 0,50 уч.-изд. л.
Тир. 8000 Цена 3 коп.