РОССИЙСКИЙ МОРСКОЙ РЕГИСТР СУДОХОДСТВА

Электронный аналог печатного издания, утвержденного 04.04.2018

ПРАВИЛА

КЛАССИФИКАЦИИ, ПОСТРОЙКИ И ОБОРУДОВАНИЯ ПЛАВУЧИХ БУРОВЫХ УСТАНОВОК И МОРСКИХ СТАЦИОНАРНЫХ ПЛАТФОРМ

НД № 2-020201-015

Санкт-Петербург
2018

Правила классификации, постройки и оборудования плавучих буровых установок (ПБУ) и морских стационарных платформ (МСП) Российского морского регистра судоходства утверждены в соответствии с действующим положением и вступают в силу 1 апреля 2018 г.

Правила устанавливают требования, являющиеся специфичными для ПБУ и МСП, учитывают рекомендации Кодекса ИМО по конструкции и оборудованию ПБУ (2009 MODU Code), принятого Ассамблеей ИМО 2 декабря 2009 г. (резолюция ИМО A.1023(26)).

В Правилах учтены унифицированные требования D3, D4, D6, D7 и D11, интерпретации и рекомендации Международной ассоциации классификационных обществ и соответствующие резолюции Международной морской организации.

Настоящее издание Правил составлено на основе Правил классификации, постройки и оборудования ПБУ и МСП 2014 г.

В случае расхождений между текстами на русском и английском языках текст на русском языке имеет преимущественную силу.

ISBN 978-5-89331-206-5

© Российский морской регистр судоходства, 2018

Настоящее издание Правил, по сравнению с изданием 2014 года, содержит следующие изменения и дополнения.

ПРАВИЛА КЛАССИФИКАЦИИ, ПОСТРОЙКИ И ОБОРУДОВАНИЯ ПЛАВУЧИХ БУРОВЫХ УСТАНОВОК И МОРСКИХ СТАЦИОНАРНЫХ ПЛАТФОРМ

КЛАССИФИКАЦИЯ И ПОСТРОЙКА ПБУ/МСП

ЧАСТЬ I. КЛАССИФИКАЦИЯ

1. Пункт 2.5.2 удален с целью исключения нечеткой формулировки «является предметом специального рассмотрения Регистром». Нумерация пункта 2.5.3 изменена на 2.5.2.

2. Раздел 3: в пункты 3.1.2, 3.1.2.1 — 3.1.2.5 внесены изменения;

пункты 3.1.3 и 3.1.4 исключены, соответственно текст сноски 1 исключен;

в название главы 3.2 внесено изменение;

пункты 3.2.1 — 3.2.19 исключены, нумерация пунктов 3.2.19.1 и 3.2.19.2 изменена на 3.2.1 и 3.2.2 соответственно;

главы 3.3 — 3.7 исключены.

3. Раздел 4: в пункт 4.3.1 внесены изменения.

4. Раздел 5 исключен.

5. Внесены изменения редакционного характера.

ЧАСТЬ II. КОРПУС

1. Пункты 1.5.1.2, 1.5.1.6, 2.4.4.4, 2.5.6, 2.5.6.1, 2.5.6.2, 3.1.4.1, 3.3.1.1, 3.4.1.2, 3.4.4.1.2, 3.4.4.1.5.1, 3.5.3.2.5, 3.5.5.2.6 и 3.5.5.3.6: уточнены требования с целью исключения нечетких формулировок, таких как «специальное рассмотрение», «по согласованию с Регистром», «подлежат специальному согласованию с Регистром», «является предметом специального рассмотрения Регистром» и т.п.

2. Пункты 1.1.2 и 3.5.5.4.7 удалены с целью исключения нечеткой формулировки «по согласованию с Регистром».

3. Глава 1.1: нумерация пункта 1.1.3 изменена на 1.1.2.

4. Глава 1.5: в таблицу 1.5.1.2-2 и пункт 1.5.1.3 внесены изменения.

5. Глава 2.4: в формулу (2.4.2.3.2) (только для русской версии) и пункт 2.4.3.7 внесены изменения.

6. Глава 3.3: в формулы (3.3.1.2-1), (3.3.2.3.4-2), (3.3.2.3.5), (3.3.2.3.9-1), (3.3.2.3.18-2), (3.3.2.3.18-4), (3.3.2.3.21), (3.3.2.3.23) и рисунок (3.3.2.3.18-2) внесены изменения.

7. Внесены изменения редакционного характера.

ЧАСТЬ III. УСТРОЙСТВА, ОБОРУДОВАНИЕ И СНАБЖЕНИЕ ПБУ/МСП

1. Пункты 1.3.3, 2.1.2, 2.2.11, 3.1.1, 3.1.3, 3.2.2, 3.2.4, 3.3.3, 3.3.6, 4.2.1, 4.3.17, 4.4.1.2, 4.4.3.3, 4.4.3.5, 5.5, 5.13, 6.1.1, 6.2.2, 6.2.4, 7.1.1, 8.1.1, 8.5.1, 9.2.7, 9.3.1.2, 9.3.1.3, 12.1.1 и 13.1.6: уточнены требования с целью исключения нечетких формулировок, таких как «по согласованию с Регистром», «является предметом специального рассмотрения Регистром», «являются в каждом случае предметом специального рассмотрения Регистром» и т.п.

2. Глава 9.3: в пункты 9.3.1.1 и 9.3.3.2 внесены изменения.

3. Внесены изменения редакционного характера.

ЧАСТЬ IV. ОСТОЙЧИВОСТЬ

1. Пункты 1.5.4, 2.2.2, 2.5.2.2, 2.5.5.2.2, 3.2.3.1, приложения 2 и 2.1: уточнены требования с целью исключения нечетких формулировок, таких как «по согласованию с Регистром» и т.п.

2. Пункты 1.4.7.2 и 3.1.4 удалены с целью исключения нечетких формулировок «по согласованию с Регистром» и «является предметом специального рассмотрения Регистром».

3. Раздел 3: нумерация пунктов 3.1.5, 3.1.5.1 – 3.1.5.4, 3.1.6, 3.1.6.1 — 3.1.6.3 изменена на 3.1.4, 3.1.4.1 — 3.1.4.4, 3.1.5, 3.1.5.1 – 3.1.5.3 соответственно;

в существующем пункте 3.1.5.1 (новом пункте 3.1.4.1) номер формулы (3.1.5.1) заменяется на 3.1.4.1;

в существующем пункте 3.1.5.4 (новом пункте 3.1.4.4) номер формулы (3.1.5.4) заменяется на 3.1.4.4.

4. Внесены изменения редакционного характера.

ЧАСТЬ V. ДЕЛЕНИЕ НА ОТСЕКИ

1. Глава 1.5: пункт 1.5.2 исключен.

2. Внесены изменения редакционного характера.

ЧАСТЬ VI. ПРОТИВОПОЖАРНАЯ ЗАЩИТА

1. Пункты 2.1.1.2.1, 2.1.5.1, 2.4.1, 3.1.2 и таблица 2.1.1.8-1: уточнены требования с целью исключения нечетких формулировок, таких как «по согласованию с Регистром», «является предметом специального рассмотрения Регистром», «в каждом конкретном подлежит специальному рассмотрению Регистром» и т.п.

2. Глава 1.2: в пункте 1.2.2 в определение «Конструкции типа Н» внесено изменение с учетом резолюции ИМО MSC.307(88).

3. Глава 2.1: в таблицы 2.1.1.8-1 и 2.1.1.8-2 внесены изменения.

4. Глава 3.1: в таблицу 3.1.2 внесены изменения.

5. Глава 5.1: в пункт 5.1.1 внесено изменение.

6. Внесены изменения редакционного характера.

ЧАСТЬ VII. МЕХАНИЧЕСКИЕ УСТАНОВКИ

1. Пункты 2.2.1.1, 2.2.3, 2.3.1, 2.3.1.3, 2.3.1.4, 3.1.2, 3.1.2.10, 3.1.3, 3.1.3.3, 3.5.11 и 3.5.18: уточнены требования с целью исключения нечетких формулировок, таких как «по согласованию с Регистром», «является предметом специального рассмотрения Регистром» и т.п.

2. Раздел 1: в пункт 1.1.1 внесено изменение;

в главе 1.2 в определение «Машинные помещения категории А» внесено изменение для приведения в соответствие с аналогичным определением в части VII «Механические установки» Правил классификации и постройки морских судов.

3. Раздел 2: в пункты 2.1.6, 2.4.1 и 2.6.1 внесены изменения.

4. Внесены изменения редакционного характера.

ЧАСТЬ VIII. СИСТЕМЫ И ТРУБОПРОВОДЫ

Изменений и дополнений нет.

ЧАСТЬ IX. КОТЛЫ, ТЕПЛООБМЕННЫЕ АППАРАТЫ И СОСУДЫ ПОД ДАВЛЕНИЕМ

1. Пункт 3.2 удален с целью исключения нечеткой формулировки «по согласованию с Регистром».

2. Внесены изменения редакционного характера.

ЧАСТЬ X. ЭЛЕКТРИЧЕСКОЕ ОБОРУДОВАНИЕ

1. Пункты 1.3.3.3, 2.1.3.2, 2.2.1.3, 2.4.3.1, 4.1.1, 4.5.4.10, 4.5.5.1, 8.3.2, 11.1.2, 12.1.1, 12.1.3, 12.2.1, 16.3.1, 16.4.1, 16.8.1.1 и 18.6.2.4: уточнены требования с целью исключения нечетких формулировок, таких как «по согласованию с Регистром», «является предметом специального рассмотрения Регистром», «в каждом случае является предметом специального рассмотрения Регистром» и т.п.

2. Пункты 2.9.8 и 18.5.1.2 удалены с целью исключения нечетких формулировок «являются предметом специального рассмотрения Регистром» и «в каждом отдельном случае является предметом специального рассмотрения Регистром».

3. Внесены изменения редакционного характера.

ЧАСТЬ XI. ХОЛОДИЛЬНЫЕ УСТАНОВКИ

Изменений и дополнений нет.

ЧАСТЬ XII. МАТЕРИАЛЫ

1. Пункты 1.1.2, 1.3.2.6 – 1.3.2.9, 2.2.2.3, 2.2.2.6, 2.4.2.4, 3.1.2, 3.2.1, 4.1.1, 4.1.4, 4.2.2, 4.4.1, 4.5.1.2.3, 5.1.3, 5.2.1.1 и 7.1.2: уточнены требования с целью исключения нечетких формулировок, таких как «по согласованию с Регистром», «подлежат специальному рассмотрению Регистром», «является предметом специального рассмотрения Регистром» и т.п.

2. Пункт 6.1.3 удален с целью исключения нечеткой формулировки «подлежат специальному рассмотрению Регистром». Нумерация пункта 6.1.4 изменена на 6.1.3.

3. Глава 1.3: в пункт 1.3.2.1.9 внесено изменение относительно методик испытаний трещиностойкости стали с учетом НИР № 15-53096-2015/203602506.

4. Раздел 2: в пункты 2.3.2.6 и 2.3.2.9 (только для русской версии) внесены изменения относительно методик испытаний трещиностойкости стали с учетом НИР № 15-53096-2015/203602506;

внесен новый пункт 2.3.4, содержащий требования относительно методик испытаний трещиностойкости стали с учетом НИР № 15-53096-2015/203602506. Нумерация существующего пункта 2.3.4 изменена на 2.3.5;

внесены новые пункты 2.4.4 и 2.4.4.1, содержащие требования относительно методик испытаний трещиностойкости стали с учетом НИР № 15-53096-2015/203602506. Нумерация существующих пунктов 2.4.4, 2.4.4.1 – 2.4.4.4 изменена на 2.4.5, 2.4.5.1 – 2.4.5.4 соответственно.

5. Раздел 3: в пункты 3.1.2, 3.2.2, 3.2.3 и 3.2.4 внесены изменения относительно методик испытаний трещиностойкости стали с учетом НИР № 15-53096-2015/203602506.

6. Внесены изменения редакционного характера.

ЧАСТЬ XIII. СВАРКА

1. Пункты 2.1.5, 2.2.1.1, 2.2.2.1, 2.2.2.1.4, 2.2.2.2, 2.2.2.3, 2.3.1, 2.5.4.4, 2.5.5, 2.5.5.1, 2.5.5.3 – 2.5.5.5, 2.5.5.7, 2.6.1.3, 2.6.3.3, 2.6.4.3, 2.6.5.1, 2.6.5.3, 2.7.1.10, 2.7.2.1, 2.7.3.3, 2.7.3.8, 2.7.5.1, 2.7.5.1.4, 2.7.5.2, 2.8.10, 2.8.13, 2.8.15, таблица 2.8.16, пункты 2.8.22, 2.10.5, 2.11.1, 2.11.6, 2.12.8, 2.16.1, 3.1.4.1, 3.1.4.4, 3.1.4.5, 3.1.4.6.5, 3.1.4.7, 3.1.4.11, 3.2.8, 4.1.2 и 4.2.1: уточнены требования с целью исключения нечетких формулировок, таких как «по согласованию с Регистром», «подлежит специальному рассмотрению Регистром», «является предметом специального рассмотрения Регистром» и т.п.

2. Пункт 3.2.9 удален с целью исключения нечеткой формулировки «рассматривается Регистром в каждом конкретном случае».

3. Раздел 2: в пункты 2.1.6, 2.5.5.1, 2.7.1.5 и 2.7.2.4 внесены изменения;

в пункте 2.5.4.3 ссылка на табл. 4.2.1.4 заменена ссылкой на табл. 4.2.3.4;

в пункте 2.7.3.2.4 ссылка на 4.2.1.4 заменена ссылкой на 4.2.3.4;

в пункте 2.8.2 ссылка на 4.6 заменена ссылкой на 4.7.

4. Раздел 3: в пункте 3.3.1 ссылка на 3.3 заменена ссылкой на 3.4.

5. Внесены изменения редакционного характера.

ЧАСТЬ XIV. АВТОМАТИЗАЦИЯ

1. Пункты 2.3.10, 2.4.1.1, 2.4.2.7, 4.5.1, 6.1.5, 7.6.4 и 8.3.1: уточнены требования с целью исключения нечетких формулировок, таких как «по согласованию с Регистром», «подлежит специальному рассмотрению Регистром», «является в каждом случае предметом специального рассмотрения Регистром» и т.п.

2. Пункт 1.1.3 удален с целью исключения нечеткой формулировки «является предметом специального рассмотрения Регистром».

3. Внесены изменения редакционного характера.

ЧАСТЬ XV. ОЦЕНКА БЕЗОПАСНОСТИ ПБУ/МСП

Внесены изменения редакционного характера.

ОБОРУДОВАНИЕ ПБУ/МСП

ЧАСТЬ XVI. СИГНАЛЬНЫЕ СРЕДСТВА

Пункт 3.1 удален с целью исключения нечеткой формулировки «являются предметом специального рассмотрения Регистром». Нумерация пункта 3.2 изменена на 3.1.

ЧАСТЬ XVII. СПАСАТЕЛЬНЫЕ СРЕДСТВА

1. Пункты 2.2.3 — 2.2.5, 4.1.2, 4.3.1, 4.3.2 и 6.2: уточнены требования с целью исключения нечетких формулировок, таких как «по согласованию с Регистром», «является предметом специального рассмотрения Регистром» и т.п.

2. Пункт 1.2 удален с целью исключения нечеткой формулировки «является предметом специального рассмотрения Регистром». Нумерация пунктов 1.3 — 1.5 изменена на 1.2 — 1.4 соответственно.

3. Внесены изменения редакционного характера.

ЧАСТЬ XVIII. РАДИООБОРУДОВАНИЕ

Раздел 2: в пункт 2.2.3 внесены изменения.

ЧАСТЬ XIX. НАВИГАЦИОННОЕ ОБОРУДОВАНИЕ

1. Пункт 3.1: уточнено требование с целью исключения нечеткой формулировки «являются предметом специального рассмотрения Регистром».

2. Внесены изменения редакционного характера.

ЧАСТЬ XX. ОБОРУДОВАНИЕ ПО ПРЕДОТВРАЩЕНИЮ ЗАГРЯЗНЕНИЯ

1. Раздел 1: внесены изменения.

2. Разделы 2 — 5 исключены с целью гармонизации требований в отношении предотвращения загрязнения окружающей среды к судам, имеющим класс РС, и судовому оборудованию.

СОДЕРЖАНИЕ

КЛАССИФИКАЦИЯ И ПОСТРОЙКА ПБУ/МСП

ЧАСТЬ I. КЛАССИФИКАЦИЯ

1 Общие положения 17
1.1 Область распространения 17
1.2 Определения и пояснения. 17
2 Класс ПБУ/МСП 19
2.1 Общие положения 19
2.2 Символ класса 19
2.3 Знаки деления на отсеки 19
2.4 Знак автоматизации 19
2.5 Словесная характеристика в символе класса 20
2.6 Обозначение района и условий эксплуатации 20
3 Проведение и объем освидетельствований 21
3.1 Виды и периодичность освидетельствований 21
3.2 Первоначальные освидетельствования при постройке. 21
4 Техническая документация 21
4.1 Документация технического проекта в постройке 21
4.2 Документация технического проекта при переоборудовании или восстановлении 23
4.3 Рабочие чертежи для ПБУ/МСП в постройке 24

ЧАСТЬ II. КОРПУС

1 Общие положения 25
1.1 Область распространения 25
1.2 Определения и пояснения. 25
1.3 Объем технического наблюдения . . . 25
1.4 Конструктивные элементы 26
1.5 Материалы 28
1.6 Износ конструктивных элементов . . . 30
1.7 Сварные конструкции и соединения . . 31
2 Общие принципы проектирования конструкций 31
2.1 Общие положения 31
2.2 Внешние условия 31
2.3 Расчетные режимы и нагрузки 35
2.4 Критерии прочности 38
2.5 Положения по расчетам прочности . . 42
3 Специальные вопросы прочности платформ 44
3.1 Самоподъемные ПБУ 44
3.2 Полупогружные ПБУ 54
3.3 Морские стационарные платформы . . . 59
3.4 Железобетонные и сталебетонные конструкции МСП 71
3.5 ПБУ на натяжных связях 82
4 Устойчивость СПБУ/МСП на грунте . . 95
4.1 Общие требования 95
4.2 Устойчивость СПБУ на грунте 95
4.3 Устойчивость МСП на грунте. 95
Приложение 1. Характеристики ветро-волновых условий 98
Приложение 2. Требования к расчетным моделям, базирующимся на методе конечных элементов 101

ЧАСТЬ III. УСТРОЙСТВА, ОБОРУДОВАНИЕ И СНАБЖЕНИЕ ПБУ/МСП

1 Общие положения. 105
1.1 Область распространения 105
1.2 Определения и пояснения 105
1.3 Объем технического наблюдения . . . 105
2 Рулевое устройство. 107
2.1 Общие положения 107
2.2 Рулевой привод 107
3 Якорное устройство. 108
3.1 Общие положения 108
3.2 Характеристика снабжения 109
3.3 Якоря, цепи и тросы для якорей, якорное оборудование и механизмы . 110
4 Системы удержания и их элементы 111
4.1 Общие положения 111
4.2 Якорные системы 111
4.3 Конструкция 112
4.4 Оборудование 115
4.5 Якорные линии. 116
4.6 Якоря. 116
4.7 Контроль качества. 116
4.8 Посты управления 116
4.9 Системы динамического позиционирования ПБУ. 116
5 Причальные и посадочные устройства . 117

6 Буксирное устройство 118
6.1 Общие положения 118
6.2 Буксирный трос 119
6.3 Якорные цепи 119
6.4 Буксировка с помощью нескольких буксиров 119
6.5 Специальные устройства 119
7 Сигнальные мачты 120
7.1 Общие положения 120
8 Устройство и закрытие отверстий в корпусе, надстройках и рубках 120
8.1 Общие положения 120
8.2 Комингсы 120
8.3 Устройство и закрытие отверстий в переборках деления на отсеки 120
8.4 Крышки люков 121
8.5 Горловины 121
9 Устройство и оборудование помещений . 122
9.1 Общие положения 122
9.2 Выходы, двери, коридоры, наклонные и вертикальные трапы 122
9.3 Доступ 122
9.4 Леерное ограждение, фальшборт. . . . 123
10 Устройство подъема и спуска колонн погружных насосов забортной воды. . . 124
10.1 Общие положения 124
10.2 Специальные требования 124
11 Устройство подъема и спуска корпуса СПБУ 124
11.1 Общие положения 124
11.2 Специальные требования 124
12 Аварийное снабжение 125
12.1 Общие положения 125
13 Грузоподъемное устройство. 125
13.1 Общие положения 125

ЧАСТЬ IV. ОСТОЙЧИВОСТЬ

1 Общие положения 127
1.1 Область распространения 127
1.2 Определения и пояснения. 127
1.3 Объем освидетельствований 128
1.4 Общие технические требования 128
1.5 Опыт кренования 131
2 Общие требования к остойчивости . . . 133
2.1 Учет системы удержания. 133
2.2 Варианты нагрузки 133
2.3 Кривые восстанавливающих моментов 133
2.4 Кривые наклоняющих моментов. . . . 135
2.5 Расчетные внешние (природные) условия 137
3 Критерии остойчивости 140
3.1 Общие требования 140
3.2 Дополнительные требования к остойчивости 141
Приложение 1. Расчет остойчивости объекта 144
Приложение 2. Типовая инструкция по кренованию ПБУ/МСП и их модулей. 145
Приложение 3. Методика расчета ветровой нагрузки, действующей на объект при круговом изменении направления ветра. 166
Приложение 4. Методика расчета ветрового наклоняющего момента полупогружного и погружного объекта с прямоугольным верхним корпусом 167
Приложение 5. Значения экстремальных скоростей ветра и высот волн, возможных один раз в 50/100 лет 170

ЧАСТЬ V. ДЕЛЕНИЕ НА ОТСЕКИ

1 Общие положения. 173
1.1 Область распространения 173
1.2 Определения и пояснения 173
1.3 Объем технического наблюдения . . . 174
1.4 Общие технические требования 174
1.5 Общие требования к делению на отсеки 175
2 Аварийная посадка и остойчивость. . . 175
2.1 Общие положения 175
2.2 Размеры и зоны расчетных повреждений 176
2.3 Коэффициенты проницаемости 176
2.4 Число затапливаемых отсеков. 176
2.5 Общие требования к элементам аварийной посадки и остойчивости поврежденных объектов 177
2.6 Дополнительные требования к аварийной посадке и остойчивости 177
2.7 Условия достаточности плавучести и остойчивости поврежденных модулей МСП 179

ЧАСТЬ VI. ПРОТИВОПОЖАРНАЯ ЗАЩИТА

1 Общие положения. 180
1.1 Область распространения 180
1.2 Определения и пояснения 180
1.3 Планы пожарные. 181
2 Конструктивная противопожарная защита 183
2.1 Общие положения 183
2.2 Расположение помещений 190
2.3 Средства обеспечения вертолетов . . . 190
2.4 Помещения для производства сварочных работ. Стационарная система для кислорода и ацетилена 190

3 Противопожарное оборудование и системы 191
3.1 Общие положения 191
3.2 Водопожарная система 192
3.3 Система водяного орошения 193
3.4 Система водяных завес 194
4 Системы пожарной сигнализации 194
4.1 Система сигнализации обнаружения пожара 194
4.2 Ручная пожарная сигнализация 194
4.3 Системы и оборудование для контроля воздушной среды 194
5 Противопожарное снабжение, запасные части и инструмент 196
5.1 Общие положения 196
6 Опасные грузы 197

ЧАСТЬ VII. МЕХАНИЧЕСКИЕ УСТАНОВКИ И МЕХАНИЗМЫ

1 Общие положения 198
1.1 Область распространения 198
1.2 Определения и пояснения. 198
1.3 Объем технического наблюдения . . . 199
2 Механические установки. Общие требования. 199
2.1 Общие положения 199
2.2 Условия окружающей среды 199
2.3 Расположение механизмов и оборудования 200
2.4 Посты управления 200
2.5 Средства связи 201
2.6 Машинные помещения 201
2.7 Вибрация механизмов и оборудования 201
2.8 Холодильные установки 201
3 Механические установки самоходных ПБУ. Дополнительные требования . . . 202
3.1 Общие положения 202
3.2 Средства заднего хода 202
3.3 Паровые котлы и системы питательной воды 202
3.4 Устройства управления механизмами. . . 203
3.5 Рулевые приводы. 204
3.6 Электрический и электрогидравлический рулевой привод 205
3.7 Связь между ходовым мостиком и машинным отделением. 205
3.8 Сигнализация вызова механиков в машинное помещение 205
4 Механизмы 206
4.1 Общие положения 206
4.2 Двигатели внутреннего сгорания. . . . 206
4.3 Газотурбинные двигатели 206
4.4 Вспомогательные механизмы 206
4.5 Палубные механизмы 206
4.6 Механизмы подъема и спуска 207
4.7 Приводы гидравлические 207
4.8 Передачи, разобщительные и упругие муфты 207

ЧАСТЬ VIII. СИСТЕМЫ И ТРУБОПРОВОДЫ

1 Общие положения. 208
1.1 Область распространения 208
1.2 Определения 208
1.3 Объем технического наблюдения . . . 208
1.4 Защита и изоляция трубопроводов . . 208
1.5 Сварка и методы неразрушающего контроля 209
1.6 Механизмы, оборудование и средства автоматизации 209
2 Общие требования к системам трубопроводов 209
2.1 Металлические трубопроводы. 209
2.2 Трубопроводы из пластмасс. 209
2.3 Шланги 209
2.4 Арматура. 209
2.5 Прокладка трубопроводов. 209
2.6 Испытания систем трубопроводов . . 210
3 Требования к системам трубопроводов в зависимости от их назначения 210
3.1 Системы трубопроводов общего назначения 210
3.2 Системы, обслуживающие энергетическую установку. 213
3.3 Системы специальные 214

ЧАСТЬ IX. КОТЛЫ, ТЕПЛООБМЕННЫЕ АППАРАТЫ И СОСУДЫ ПОД ДАВЛЕНИЕМ

1 Область распространения. 217
2 Общие положения. 217
3 Котлы 217
4 Теплообменные аппараты и сосуды под давлением. 217

ЧАСТЬ X. ЭЛЕКТРИЧЕСКОЕ ОБОРУДОВАНИЕ

1 Общие положения. 218
1.1 Область распространения 218
1.2 Определения и пояснения 218
1.3 Объем технического наблюдения . . . 219
1.4 Техническая документация. 220
2 Общие требования 221
2.1 Условия работы 221
2.2 Электромагнитная совместимость . . 223

2.3 Материалы 225
2.4 Конструктивные требования и степень защиты электрического оборудования. 226
2.5 Защитные заземления нетоковедущих металлических частей электрического оборудования 228
2.6 Молниезащитные устройства 229
2.7 Размещение электрического оборудования 230
2.8 Специальные электрические помещения 231
2.9 Взрывоопасные зоны 231
2.10 Отверстия, условия доступа и вентиляция, влияющие на расширение взрывоопасных зон. 232
2.11 Электрическое оборудование и кабели во взрывоопасных зонах. 233
2.12 Антистатическое заземление 234
3 Основной источник электрической энергии 235
3.1 Состав и мощность основного источника электрической энергии 235
3.2 Генераторные агрегаты. 235
3.3 Число и мощность трансформаторов . 236
3.4 Питание от внешнего источника электрической энергии 236
3.5 Системы соединений агрегатов основного источника электрической энергии . . . 236
3.6 Источники бесперебойного питания . . 237
4 Распределение электрической энергии. . 237
4.1 Системы распределения и допустимые напряжения 237
4.2 Питание ответственных устройств . . . 238
4.3 Питание электрических и электронных систем автоматизации 239
4.4 Питание объединенных пультов управления 239
4.5 Распределительные устройства. 240
5 Электрические приводы механизмов и устройств 245
5.1 Общие положения 245
5.2 Блокировка работы механизмов 245
5.3 Отключающие устройства безопасности. 245
5.4 Коммутационная и пускорегулирующая аппаратура 245
5.5 Электрические приводы насосов 246
5.6 Электрические приводы якорных и швартовных механизмов 246
5.7 Электрические приводы вентиляторов. 246
5.8 Электрические приводы лебедок спасательных шлюпок 247
5.9 Электрические приводы водонепроницаемых и противопожарных дверей . . 247
5.10 Электрические приводы рулевых устройств самоходных ПБУ 247
5.11 Электрические приводы топочных устройств котлов и инсинераторов . . 248
6 Освещение 249
6.1 Общие положения 249
6.2 Питание электрических цепей основного освещения 249
6.3 Аварийное освещение 250
6.4 Выключатели в цепях освещения . . . 250
6.5 Светильники ламп накаливания и газоразрядные светильники 251
6.6 Штепсельные розетки 252
6.7 Освещенность 252
6.8 Прожекторы и дуговые лампы 252
7 Внутренняя связь и сигнализация. . . . 253
7.1 Машинные электрические телеграфы самоходных ПБУ 253
7.2 Служебная внутренняя связь 254
7.3 Авральная сигнализация. 254
7.4 Система сигнализации обнаружения пожара 256
7.5 Сигнализация предупреждения о пуске системы объемного пожаротушения . 257
7.6 Сигнализация закрытия водонепроницаемых и противопожарных дверей . 257
7.7 Аварийно-предупредительная сигнализация механической установки в помещениях механиков 257
7.8 Сигнально-отличительные фонари . . 258
7.9 Сигнализация обнаружения взрывоопасных концентраций газов 258
7.10 Светосигнальные и осветительные средства вертолетных площадок . . . 259
7.11 Сигнализация уровня бурового раствора 260
8 Система электрической защиты 260
8.1 Общие положения 260
8.2 Защита генераторов 260
8.3 Защита электрических двигателей . . . 261
8.4 Защита электроприводов рулевых устройств ПБУ 262
8.5 Защита трансформаторов 262
8.6 Защита аккумуляторов. 262
8.7 Защита измерительных приборов и приборов управления и контроля 262
8.8 Защита силовых полупроводниковых устройств. 263
8.9 Устройства защитного отключения . . 263
9 Аварийные электрические установки . . 264
9.1 Общие положения 264
9.2 Помещения аварийных источников электрической энергии 264
9.3 Аварийные источники электрической энергии 265
9.4 Распределение электрической энергии от аварийных источников 266

9.5 Пусковые устройства аварийных дизель-генераторов 267
9.6 Аварийные посты и система аварийного отключения электрического оборудования 267
10 Электрические машины 268
10.1 Общие положения 268
10.2 Клеммные коробки, контактные кольца, коллекторы и щетки 268
10.3 Подшипники 269
10.4 Датчики температуры 269
10.5 Генераторы переменного тока 269
10.6 Генераторы постоянного тока 270
10.7 Электродвигатели 270
10.8 Электромагнитные тормоза 271
11 Трансформаторы 271
11.1 Общие положения 271
11.2 Перегрузка, изменение напряжения и параллельная работа 271
12 Силовые полупроводниковые устройства . 272
12.1 Общие положения 272
12.2 Допустимые параметры искажения напряжения 272
12.3 Системы управления и сигнализация . 272
12.4 Измерительные приборы 272
13 Аккумуляторы 273
13.1 Общие положения 273
13.2 Размещение аккумуляторов 273
13.3 Обогрев 274
13.4 Вентиляция 274
13.5 Зарядка аккумуляторных батарей . . . 274
13.6 Установка электрического оборудования в аккумуляторных помещениях 274
13.7 Электростартерный пуск двигателей внутреннего сгорания 274
14 Электрические аппараты и установочная арматура 275
14.1 Электрические аппараты 275
14.2 Установочная арматура 276
15 Электрические нагревательные и отопительные приборы 277
15.1 Общие положения 277
15.2 Отопительные приборы 277
15.3 Нагревательные устройства для нефтепродуктов 278
15.4 Системы с применением кабелей нагрева 278
16 Кабели и провода 279
16.1 Общие положения 279
16.2 Жилы 279
16.3 Изоляционные материалы 279
16.4 Оболочки 279
16.5 Защитные покрытия 280
16.6 Маркировка 280
16.7 Монтажные провода 280
16.8 Кабельная сеть 280
17 Гребные электрические установки самоходных ПБУ 288
17.1 Область распространения и знак в символе класса 288
17.2 Определения и пояснения 288
17.3 Структура ГЭУ 288
17.4 Шинопроводы ГЭУ 290
17.5 Электромагнитная совместимость ГЭУ 290
17.6 Первичные двигатели генераторов ГЭУ . 291
17.7 Генераторы ГЭУ 291
17.8 Распределительные щиты ГЭУ 292
17.9 Силовые трансформаторы ГЭУ 293
17.10 Полупроводниковые преобразователи ГЭУ 293
17.11 Фильтрация гармонических составляющих 294
17.12 Гребные электрические двигатели 294
17.13 Специальные требования к погружным поворотным гребным электрическим двигателям 296
17.14 Системы управления ГЭУ 298
18 Требования к электрическому оборудованию на напряжение свыше 1000 В до 15000 В 301
18.1 Общие положения 301
18.2 Проектирование системы 301
18.3 Электрические машины (требования к конструкции) 303
18.4 Силовые трансформаторы 304
18.5 Кабели 304
18.6 Распределительные устройства и щиты управления 305
18.7 Размещение (монтаж) 306
19 Запасные части 307
19.1 Общие положения 307
Приложение 308

ЧАСТЬ XI. ХОЛОДИЛЬНЫЕ УСТАНОВКИ

1 Общие положения 310

ЧАСТЬ XII. МАТЕРИАЛЫ

1 Общие положения 311
1.1 Область распространения 311
1.2. Определения и пояснения 311
1.3 Объем технического наблюдения . . . 312
2 Методы испытаний 314
2.1 Общие положения 314
2.2 Испытания на CTOD 314

2.3 Испытания падающим грузом для определения температуры нулевой пластичности 316
2.4 Испытания для определения температуры вязко-хрупкого перехода T_{kb} 317
3 Выбор материала 319
3.1 Общие положения 319
3.2 Выбор категории стали 320
4 Прокат для стальных конструкций . . . 321
4.1 Общие положения 321
4.2 Химический состав 322
4.3 Механические свойства 323
4.4 Состояние поставки 323
4.5 Отбор проб 323
4.6 Объем испытаний 324
4.7 Осмотр и маркировка 324
4.8 Документы 324
5 Сталь для котлов, теплообменных аппаратов и сосудов, работающих под давлением 325
5.1 Общие положения 325
5.2 Испытания 325
6 Стальные трубы 326
6.1 Общие положения 326
7 Стальные поковки и отливки 326
7.1 Общие положения 326

ЧАСТЬ XIII. СВАРКА

1 Общие положения 327
1.1 Область распространения 327
1.2 Определения и пояснения 327
1.3 Объем технического наблюдения . . . 327
1.4 Техническая документация 327
2 Технологические требования к процессам изготовления сварных конструкций ПБУ/МСП 328
2.1 Общие положения 328
2.2 Технологические процессы сварки . . . 328
2.3 Производственный персонал. Квалификация сварщиков 329
2.4 Основной материал. Свариваемость . . 330
2.5 Сварочные материалы 330
2.6 Типы швов сварных соединений 333
2.7 Сварка корпусов и оборудования ПБУ/МСП 336
2.8 Особенности сварки конструкций из сталей высокой прочности 344
2.9 Сварка плакированной стали 349
2.10 Сварка конструкций механизмов и механических установок 353
2.11 Сварка паровых котлов и сосудов, работающих под давлением 353
2.12 Сварка трубопроводов 354
2.13 Сварка отливок и поковок 354
2.14 Сварка чугуна 355
2.15 Сварка алюминия и его сплавов . . . 355
2.16 Сварка меди и ее сплавов, тяжелых металлов и других нежелезных материалов 355
3 Контроль сварных соединений 356
3.1 Общие положения 356
3.2 Объем контроля 359
3.3 Оценка качества сварных соединений . 361
4 Сварочные материалы 362
4.1 Общие положения 362
4.2 Дополнительные требования к сварочным материалам 362

ЧАСТЬ XIV. АВТОМАТИЗАЦИЯ

1 Общие положения 364
1.1 Область распространения 364
1.2 Определения и пояснения 364
1.3 Объем технического наблюдения . . . 365
1.4 Техническая документация 365
2 Конструкция систем автоматизации . . 366
2.1 Общие положения 366
2.2 Требования к элементам и устройствам. 367
2.3 Общие требования к системам автоматизированного управления механизмами и установками 368
2.4 Системы аварийно-предупредительной сигнализации, защиты, индикации и регистрации 369
3 Питание систем автоматизации 372
3.1 Общие положения 372
4 Автоматизированные механизмы и установки 373
4.1 Общие положения 373
4.2 Автоматизированные пропульсивные установки 373
4.3 Автоматизированные котельные установки 379
4.4 Автоматизированные электроэнергетические установки 380
4.5 Автоматизированные компрессорные установки 381
4.6 Автоматизированные насосные установки 382
4.7 Автоматизированные осушительные установки 382
4.8 Автоматизированные холодильные установки 382
5 Компьютеры и компьютерные системы автоматизации 383
5.1 Область распространения 383
5.2 Определения и пояснения 383

5.3 Конструкция компьютерных систем контроля и управления 383
5.4 Аппаратное обеспечение 384
5.5 Программное обеспечение 384
5.6 Конфигурация компьютерных систем . 384
5.7 Интерфейс пользователя 385
5.8 Обучение персонала (тренинг) 387
5.9 Испытания и проверки компьютерных систем 387
6 Установки со знаком автоматизации в символе класса 387
6.1 Общие положения 387
6.2 Устройства на главном посту управления 388
6.3 Устройства в машинных помещениях . . 388
6.4 Устройства в жилых помещениях механиков 388
6.5 Электроэнергетическая установка . . . 389
6.6 Пропульсивные установки 389
6.7 Котельная установка 389
6.8 Компрессорные установки 389
6.9 Насосные установки 389
6.10 Осушительные системы. 389
7 Системы динамического позиционирования 390
7.1 Область распространения и знаки в символе класса 390
7.2 Определения и пояснения. 390
7.3 Объем технического наблюдения . . . 391
7.4 Техническая документация 391
7.5 Конструкция систем динамического позиционирования, классы 391
7.6 Электроэнергетическая система 392
7.7 Система пропульсивных (подруливающих) механизмов 393
7.8 Посты управления 393
7.9 Компьютерные системы управления СДП. 394
7.10 Системы определения местоположения (точки) позиционирования 395
7.11 Датчики параметров воздействия на ПБУ внешних сил 395
7.12 Система аварийно-предупредительной сигнализации 395
7.13 Кабельные трассы и трубопроводы механизмов и устройств СДП 396
8 Системы якорного позиционирования . . 397
8.1 Общие положения 397
8.2 Системы управления 397
8.3 Подруливающие устройства для систем якорного позиционирования . . 397
9 Балластные системы полупогружных и погружных ПБУ. 398
9.1 Общие положения 398
9.2 Балластные насосы 398
9.3 Системы управления и контроля. . . . 398
9.4 Система внутренней связи 399
9.5 Защита против затопления 399
10 Устройства подъема и спуска корпуса СПБУ. 399
10.1 Общие требования к устройствам подъема и спуска. 399
10.2 Конструкция 399
10.3 Удерживающие устройства 399
10.4 Электродвигатели устройства подъема и спуска корпуса СПБУ 400
10.5 Системы управления и контроля . . . 400

ЧАСТЬ XV. ОЦЕНКА БЕЗОПАСНОСТИ ПБУ/МСП

1 Общие положения. 401
1.1 Область распространения 401
1.2 Определения и пояснения 401
1.3 Общие принципы управления безопасностью платформы 402
2 Идентификация рисков 403
2.1 Концепция анализа аварийных ситуаций 403
2.2 Типы аварийных ситуаций на платформах 403
2.3 Методы анализа аварийных ситуаций. 407
3 Методы количественных оценок риска (QRA). 408
3.1 Статистические модели аварийных ситуаций 408
3.2 Оценка индивидуальных и социальных рисков 409
3.3 Рекомендации по оценке риска катастрофы после получения конструкцией повреждения 411
3.4 Методы экспертных оценок 413
4 Управление рисками 415
4.1 Выбор управления рисками 415
4.2 Стоимостные оценки, связанные с мероприятиями по снижению рисков. . . . 419
5 Критерии достаточной безопасности платформ 420
5.1 Рекомендации для принятия решения по снижению риска аварии 420
5.2 Принцип разумно осуществимого уровня 421
5.3 Пренебрежимые и недопустимые уровни риска 422
Приложение 1. Общие рекомендации к составлению и использованию опросного листа устройства подъема и спуска корпуса СПБУ 6500/100 «Мурманская» 423
Приложение 2. Примеры деревьев событий 427
Приложение 3. Примеры деревьев ошибок и неполадок 431
Приложение 4. Построение *FN*-кривых 434

Приложение 5. Форма представления информации о повреждениях конструкций морских платформ, полученных в результате аварии, и инструкция по ее заполнению 435

ОБОРУДОВАНИЕ ПБУ/МСП

ЧАСТЬ XVI. СИГНАЛЬНЫЕ СРЕДСТВА

1 Общие положения 441
1.1 Область распространения 441
1.2 Определения и пояснения. 441
2 Снабжение ПБУ/МСП сигнальными средствами 441
3 Конструкция сигнальных средств 441
4 Установка сигнальных средств 442

ЧАСТЬ XVII. СПАСАТЕЛЬНЫЕ СРЕДСТВА

1 Общие положения 443
2 Коллективные спасательные средства . 443
2.1 Снабжение надводных установок . . . 443
2.2 Снабжение самоподъемных ПБУ, ПБУ со стабилизирующими колоннами и МСП 443
2.3 Снабжение буровых судов 444
3 Снабжение дежурными шлюпками . . . 444
4 Индивидуальные спасательные средства 444
4.1 Снабжение ПБУ/МСП, надводных установок и буровых судов спасательными жилетами 444
4.2 Снабжение ПБУ/МСП, надводных установок и буровых судов спасательными кругами 445
4.3 Снабжение ПБУ/МСП, надводных установок и буровых судов гидротермокостюмами 445
5 Обеспечение сбора и посадки людей в спасательные шлюпки, плоты и дежурные шлюпки. Места спуска 446
6 Установка спасательных шлюпок, плотов и дежурных шлюпок 447
7 Обеспечение спуска и подъема спасательных шлюпок, спасательных плотов и дежурных шлюпок 448
8 Линеметательные устройства. 449
9 Радиооборудование для спасательных средств 449

ЧАСТЬ XVIII. РАДИООБОРУДОВАНИЕ

1 Общие положения. 450
1.1 Область распространения 450
2 Комплектация ПБУ/МСП радиооборудованием 450
2.1 Подразделение ПБУ/МСП на группы. 450
2.2 Состав радиооборудования 450
3 Размещение радиооборудования 451
4 Антенные устройства 451

ЧАСТЬ XIX. НАВИГАЦИОННОЕ ОБОРУДОВАНИЕ

1 Общие положения. 452
1.1 Область распространения 452
1.2 Определения и пояснения 452
2 Состав навигационного оборудования ПБУ/МСП 452
2.1 Общие положения 452
2.2 Состав навигационного оборудования ПБУ/МСП 452
3 Размещение навигационного оборудования 453

ЧАСТЬ XX. ОБОРУДОВАНИЕ ПО ПРЕДОТВРАЩЕНИЮ ЗАГРЯЗНЕНИЯ

1 Общие положения. 454
1.1 Область распространения 454
1.2 Определения и пояснения 454

КЛАССИФИКАЦИЯ И ПОСТРОЙКА ПЛАВУЧИХ БУРОВЫХ УСТАНОВОК (ПБУ) И МОРСКИХ СТАЦИОНАРНЫХ ПЛАТФОРМ (МСП)

ЧАСТЬ I. КЛАССИФИКАЦИЯ

1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

1.1 ОБЛАСТЬ РАСПРОСТРАНЕНИЯ

1.1.1 Требования настоящих Правил классификации, постройки и оборудования плавучих буровых установок и морских стационарных платформ[1] распространяются на все самоходные и несамоходные плавучие установки, буровые суда и на стальные, железобетонные и композитные морские стационарные платформы, в том числе ледостойкого типа, удерживаемые на грунте гравитационным способом, с помощью свай или комбинированным способом, предназначенные для разведки/добычи подземных ресурсов морского дна или другой деятельности.

1.1.2 Технические требования распространяются на все механизмы, устройства, приборы и оборудование, установленные на ПБУ и МСП, нормальные условия работы которых обеспечивают установленный уровень безопасности установки в целом на всех режимах работы.

1.1.3 Буровое и технологическое (для сбора, переработки и транспортировки продукции скважин) оборудование, а также технические решения, связанные с обеспечением безопасного бурения и эксплуатации скважин, должны соответствовать требованиям государственных органов надзора за безопасностью в нефтяной и газовой промышленности.

При осуществлении Регистром технического наблюдения за буровым и технологическим оборудованием на добровольной основе могут быть применены Правила по нефтегазовому оборудованию морских плавучих нефтегазодобывающих комплексов, плавучих буровых установок и морских стационарных платформ.[2]

Выполнение требований Правил НГО не освобождает от выполнения обязательных требований государственных надзорных органов к буровому и технологическому оборудованию на стадии его проектирования, изготовления и эксплуатации.

1.2 ОПРЕДЕЛЕНИЯ И ПОЯСНЕНИЯ

1.2.1 В Правилах ПБУ/МСП приняты следующие определения.

Блок-модуль (БМ) — функционально законченные конструкции ВС, например, энергетический, жилой, технологический и другие БМ.

Буровое судно — судно, имеющее буровую установку.

Верхняя палуба (ВП) — водонепроницаемая конструкция, на которой размещается верхнее строение и от которой измеряется надводный борт.

Верхнее строение (ВС) — надстройки, рубки и другие подобные конструкции, используемые для размещения персонала, оборудования, систем и устройств, обеспечивающих функционирование сооружения по его назначению. ВС, как правило, состоит из блок-модулей.

Глубина моря — расстояние по вертикали, измеренное от дна моря до среднего уровня воды плюс суммарная высота астрономического и штормового приливов.

Глубоководная платформа на колоннах — платформа на колоннах, высотой существенно превосходящих характерный размер поперечного сечения. Она состоит из следующих элементов: колонн (не менее одной), нижнего опорного основания, соприкасающегося с дном акватории, и верхней несущей конструкции.

Дополнительные требования — не предусмотренные Правилами ПБУ/МСП требования, предъявляемые Российским морским регистром судоходства[3] при осуществлении классификационной деятельности.

Жилая зона — часть МСП, предназначенная для размещения обслуживающего персонала.

Зона бурения — часть ПБУ/МСП, в которой находится оборудование, предназначенное для бурения скважин.

Зона вспомогательного оборудования — часть МСП, в которой находится вспомогательное оборудование, не связанное непосредственно с бурением и эксплуатацией скважин и не предназначенное для этого.

Клиренс — расстояние по вертикали, измеренное от среднего уровня спокойной воды плюс суммарная высота астрономического и штормового приливов до нижней части опорной палубы или верхнего строения платформы.

Колонна — водонепроницаемая, частично проницаемая или ферменная вертикальная кон-

[1] В дальнейшем — Правила ПБУ/МСП.
[2] В дальнейшем — Правила НГО.
[3] В дальнейшем — Регистр.

струкция, воспринимающая внешние нагрузки и вес вышележащих конструкций и оборудования.

Комплекс обеспечения вертолетов — элемент ПБУ/МСП, предназначенный для посадки и обслуживания вертолетов.

Конструкционный остров (кессон) — мелководная платформа на сплошном металлическом основании.

Ледостойкость — способность установки воспринимать ледовую нагрузку.

Мелководная платформа на колоннах — платформа на колоннах высотой, сопоставимой с характерным размером поперечного сечения. Они состоят из тех же элементов, что и глубоководные платформы на колоннах.

Модуль — конструкция, как правило, корпуса, ОБ, ВС и/или их частей, представляющая транспортную единицу, для которой положение на плаву может рассматриваться как кратковременное и относящееся к периодам их достройки и/или транспортировки.

Предполагается, что для модуля заведомо исключается возможность воздействия предельных внешних условий.

Моноопод/монокон — одноопорная мелководная платформа башенного типа с вертикальными или наклонными стенками соответственно.

Морская стационарная платформа (МСП) — морское нефтегазопромысловое сооружение, состоящее из верхнего строения и опорного основания, зафиксированное на все время использования на грунте и являющееся объектом обустройства морских месторождений нефти и газа.

МСП гравитационная — морская стационарная платформа гравитационного типа — сооружение, устойчивость на грунте которого обеспечивается в основном за счет собственного веса и веса принимаемого балласта.

МСП мачтовая — морская глубоководная стационарная платформа, устойчивость которой обеспечивается либо оттяжками, либо соответствующим объемом плавучести.

МСП свайная — морская стационарная платформа свайного типа — сооружение, устойчивость на грунте которого обеспечивается в основном за счет забитых в грунт свай.

Надводная установка (НУ) — установка, размещенная в корпусе водоизмещающего типа, как у ПБУ, бурового судна или баржи, не предназначенная для разведки/добычи подземных ресурсов морского дна.

Опорный блок (ОБ) — водонепроницаемая конструкция, обеспечивающая плавучесть и остойчивость сооружения, поддержание верхнего строения и устойчивость против внешних воздействий при размещении на грунте дна. Может включать модули, супермодули, понтоны, колонны, фермы и свайные фундаменты.

Опорное основание МСП — часть МСП, состоящая из одного или нескольких опорных блоков, на которых в верхней части монтируется верхнее строение МСП.

Опорная палуба (ОП) или опорные балки — конструкции, на которых собирается верхнее строение.

Плавучая буровая установка (ПБУ) — судно, способное производить буровые работы и/или осуществлять добычу ресурсов, находящихся под дном моря, например, нефти, газа, серы или соли.

ПБУ на натяжных связях (ПБУНС) — ПБУ со значительной избыточной плавучестью в рабочем состоянии, удерживаемая в точке бурения/добычи натянутыми анкерными связями, закрепленными на морском дне.

Погружная ПБУ — ПБУ, опирающаяся в рабочем состоянии на грунт.

Подводный понтон — плоскодонная водонепроницаемая конструкция с отвесными бортами.

Полупогружная ПБУ (ППБУ) — ПБУ со стабилизирующими колоннами, находящаяся в рабочем состоянии на плаву и удерживаемая в горизонтальной плоскости с помощью якорей, подруливающих устройств или других средств позиционирования.

Понтон плавучести/остойчивости — водонепроницаемая конструкция, не являющаяся элементом сооружения, временно устанавливаемая на нем или его модуле/СМ для обеспечения плавучести и/или остойчивости.

Посадочная площадка — элемент МСП, закрепленный к опорному основанию, предназначенный для посадки людей и швартовки судов.

Режим эксплуатации — состояние, при котором ПБУ/МСП может работать или функционировать, находясь на точке бурения/добычи, или состояние при любом способе ее транспортировки к этой точке. Пребывая в режиме эксплуатации, ПБУ/МСП может находиться в одном из следующих состояний:

рабочее состояние — состояние, в котором находится ПБУ/МСП с целью производства буровых работ или других подобных операций при совместном воздействии внешних факторов и эксплуатационных нагрузок, не выходящих за пределы соответствующих расчетных значений;

состояние штормового отстоя — состояние ПБУ при воздействии на нее максимальных расчетных внешних нагрузок, при котором предполагается прекращение производства буровых работ;

состояние перегона — состояние, связанное с перемещением ПБУ/МСП из одного географического района в другой.

Самоподъемная ПБУ (СПБУ) — ПБУ, поднимаемая в рабочем состоянии над поверхностью моря на колоннах, опирающихся на грунт.

Супермодуль (СМ) — два и более модулей, соединенных вместе, как транспортируемая единица.

Технологическая зона — часть МСП, в которой находится оборудование, предназначенное для выполнения технологических процессов сбора, переработки и транспортировки продукции скважин с МСП.

Транспортируемая единица — сооружение или его часть, которое транспортируют по внутренним водным путям и/или по морю.

2 КЛАСС ПБУ/МСП

2.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

2.1.1 На ПБУ/МСП распространяются требования 2.1 части I «Классификация» Правил классификации и постройки морских судов.

2.2 СИМВОЛ КЛАССА

2.2.1 Присваиваемый Регистром ПБУ/МСП класс состоит из основного символа и дополнительных знаков и словесных характеристик, определяющих конструкцию и назначение судна или плавучего сооружения.

2.2.2 Основной символ присваиваемого Регистром ПБУ/МСП класса состоит из знаков:

КМ⊛, КМ★, (КМ)★ — для самоходных ПБУ;

КЕ⊛, КЕ★, (КЕ)★ — для несамоходных ПБУ и МСП с суммарной мощностью первичных двигателей более 100 кВт.

2.2.3 В зависимости от того, по каким правилам и под надзором какого классификационного общества построено судно или плавучее сооружение, основной символ класса устанавливается следующим образом:

.1 ПБУ/МСП, построенным по правилам и под техническим наблюдением Регистра, присваивается класс с основным символом: **КМ⊛** или **КЕ⊛**;

.2 ПБУ/МСП, которые полностью (либо их корпус, или механическая установка, или механизмы, или оборудование) построены и/или изготовлены по правилам и под надзором иного признанного Регистром классификационного общества, при их классификации Регистром присваивается класс с основным символом: **КМ★** или **КЕ★**;

.3 ПБУ и МСП, которые полностью (либо их корпус, или механическая установка, или механизмы, или оборудование) построены и/или изготовлены без надзора признанного Регистром классификационного общества или вообще без надзора классификационного общества, при их классификации Регистром присваивается класс с основным символом: **(КМ)★** или **(КЕ)★**.

2.3 ЗНАКИ ДЕЛЕНИЯ НА ОТСЕКИ

2.3.1 По желанию заказчика буровое судно может получить в символе класса один из знаков деления на отсеки: 1 или 2. В этом случае буровое судно должно удовлетворять также требованиям части V «Деление на отсеки» Правил классификации и постройки морских судов.

2.4 ЗНАК АВТОМАТИЗАЦИИ

2.4.1 Если оборудование автоматизации главной механической и/или электроэнергетической установки ПБУ или МСП соответствует требованиям части XIV «Автоматизация», то к основному символу класса ПБУ/МСП добавляется один из знаков автоматизации, в зависимости от объема автоматизированных функций и особенностей применяемых средств автоматизации, а именно:

.1 AUT1 — объем автоматизированных функций обеспечен традиционными средствами и позволяет эксплуатацию механической (пропульсивной) и/или электроэнергетической установки без постоянного присутствия обслуживающего персонала в машинных помещениях и в центральном посту управления (ЦПУ);

.2 AUT2 — объем автоматизированных функций обеспечен традиционными средствами и позволяет эксплуатацию механической (пропульсивной) и/или электроэнергетической установки одним оператором из центрального поста управления в МО, без постоянного присутствия обслуживающего персонала в машинных помещениях;

.3 AUT1-C или **AUT2-C** — автоматизированные функции, как указано для знаков автоматизации **AUT1** или **AUT2** соответственно, реализованы с применением компьютеров или программируемых логических контроллеров, удовлетворяющих соответствующим требованиям разд. 5 части XIV «Автоматизация»;

.4 AUT1-ICS, AUT2-ICS — автоматизированные функции, как указано для знаков автоматизации **AUT1** или **AUT2** соответственно, реализованы с применением компьютерной интегрированной системы управления и контроля, удовлетворяющей соответствующим требованиям разд. 5 части XIV «Автоматизация». При этом представляемая обслуживающему персоналу электронная информация и функции управления на постах управления реализованы с применением средств единой резервированной информационной сети.

2.4.2 Если ПБУ оборудована системой динамического позиционирования, соответствующей требованиям, изложенным в разд. 7 части XIV «Автоматизация», то к основному символу класса ПБУ добавляется один из следующих знаков: **DYNPOS-1, DYNPOS-2, DYNPOS-3**.

2.4.3 Если ПБУ оборудована системой автоматизированного управления силовым оборудованием систем якорного позиционирования, соответствующей требованиям, изложенным в 8.1, 8.2 части XIV «Автоматизация», то к основному символу класса ПБУ добавляется знак **POSIMOOR**.

2.4.4 Если ПБУ оборудована системой автоматизированного управления силовым оборудованием систем якорного позиционирования, соответствующей требованиям, изложенным в 8.1, 8.2 части XIV «Автоматизация», с применением подруливающих устройств, соответствующих применимым требованиям, изложенным в разд. 7 части XIV «Автоматизация», то к основному символу класса ПБУ добавляется знак **POSIMOOR-TA**.

2.4.5 Если самоходная ПБУ оборудована гребной электрической установкой, соответствующей требованиям, изложенным в разд. 17 части X «Электрическое оборудование», то к основному символу класса ПБУ добавляется знак **EPP**.

2.5 СЛОВЕСНАЯ ХАРАКТЕРИСТИКА В СИМВОЛЕ КЛАССА

2.5.1 Если ПБУ/МСП имеет конструкцию, в основном аналогичную одной из конструкций, определенных в 1.2 настоящей части, и удовлетворяет соответствующим требованиям Правил ПБУ/МСП, то в зависимости от конструкции ПБУ к символу класса добавляется одна из следующих словесных характеристик:

MODU self-elevating — ПБУ самоподъемная;
MODU semi-submersible — ПБУ полупогружная;
MODU submersible — ПБУ погружная;
MODU tension leg — ПБУ на натяжных связях;
Drilling ship — буровое судно;
Drilling barge — буровая баржа;
FOP gravity — МСП гравитационная;
FOP pile — МСП свайная;
FOP mast — МСП мачтовая;
Ice-resistant — ледостойкая.

Словесная характеристика в символе класса записывается на английском языке. По желанию судовладельца она может записываться на двух языках: английском и русском.

2.5.2 При соответствии бурового или технологического оборудования ПБУ/МСП требованиям Правил НГО к символу класса могут быть добавлены дополнительные словесные характеристики в соответствии с разд. 6 части I «Общие положения по техническому наблюдению» Правил НГО.

2.6 ОБОЗНАЧЕНИЕ РАЙОНА И УСЛОВИЙ ЭКСПЛУАТАЦИИ

2.6.1 Если ПБУ/МСП предназначена для эксплуатации в определенном районе и спроектирована с учетом максимально возможных в данном районе нагрузок в зависимости от ветра, волнения, льда и течения, то эти районы, нагрузки и ледовые усиления указываются в Классификационном свидетельстве.

3 ПРОВЕДЕНИЕ И ОБЪЕМ ОСВИДЕТЕЛЬСТВОВАНИЙ

3.1 ВИДЫ И ПЕРИОДИЧНОСТЬ ОСВИДЕТЕЛЬСТВОВАНИЙ

3.1.1 Первоначальные освидетельствования.

Регистром устанавливаются следующие виды первоначальных освидетельствований ПБУ/МСП:

освидетельствования, проводимые при постройке ПБУ/МСП под техническим наблюдением Регистра;

освидетельствования ПБУ/МСП, построенных под надзором иного классификационного общества или иной компетентной организации.

3.1.2 Освидетельствование ПБУ и МСП в эксплуатации.

3.1.2.1 Требования по освидетельствованию ПБУ и МСП в эксплуатации приведены в соответствующих разделах Правил классификационных освидетельствований судов в эксплуатации и Руководства по техническому наблюдению за судами в эксплуатации.

3.2 ПЕРВОНАЧАЛЬНЫЕ ОСВИДЕТЕЛЬСТВОВАНИЯ ПРИ ПОСТРОЙКЕ

3.2.1 При постройке ПБУ/МСП подвергается освидетельствованиям в объеме, предписанном Правилами ПБУ/МСП и Руководством по техническому наблюдению за постройкой ПБУ и МСП и изготовлением материалов и изделий изделий, техническим проектом и рабочей документацией.

3.2.2 Датой освидетельствования ПБУ/МСП по окончании постройки является дата фактического завершения освидетельствования и выдачи на ПБУ/МСП Классификационного свидетельства и судовых документов.

При первоначальном освидетельствовании ПБУ/МСП присваивается регистровый номер и выдается Свидетельство о годности к плаванию для установок под флагом Российской Федерации.

4 ТЕХНИЧЕСКАЯ ДОКУМЕНТАЦИЯ

4.1 ДОКУМЕНТАЦИЯ ТЕХНИЧЕСКОГО ПРОЕКТА В ПОСТРОЙКЕ

4.1.1 Общие требования.

До начала постройки следует предъявить Регистру на рассмотрение и одобрение техническую документацию, указанную в 4.1.2 — 4.1.11.

4.1.2 Общая часть.

4.1.2.1 Техническая спецификация.

4.1.2.2 Чертежи общего расположения с указанием конфигурации установки.

4.1.3 Документация по корпусу.

4.1.3.1 Предъявляемые чертежи должны точно определять размеры, конструкцию, типы и роды материалов, а также подробности связи и сварки. Там, где это возможно, чертежи должны содержать:

.1 продольные разрезы с размерами;

.2 поперечные разрезы с размерами;

.3 расположение постоянных и переменных масс;

.4 схемы расчетных нагрузок каждой палубы;

.5 палубы, включая палубу для вертолетов;

.6 мидель-шпангоут;

.7 наружную обшивку корпусов;

.8 водонепроницаемые переборки и платформы;

.9 прочностные переборки и платформы;

.10 ограничивающие поверхности цистерн с расположением переливов;

.11 опоры и стрингеры;

.12 раскосы и кронштейны;

.13 несущие опоры;

.14 конструкцию опор в районе подъемного устройства;

.15 стабилизирующие и промежуточные колонны;

.16 корпуса, понтоны, стопы, блоки или донные листы;

.17 надстройки и рубки;

.18 вертолетные площадки;

.19 расположение и детали конструкции водонепроницаемых дверей и люков с указанием высоты комингсов и закрытий;

.20 технологию и детали сварки;

.21 методы неразрушающего контроля конструкции и расположение узлов, подвергающихся этим испытаниям.

4.1.3.2 Вместе с чертежами необходимо представить следующие данные и вычисления:

.1 анализ прочности узлов для соответствующих состояний нагрузки;

.2 равнодействующие сил и моментов от ветра, воды, течений, швартовки и других нагру-

зок среды, принимаемых во внимание при анализе прочности узлов;

.3 влияние обледенения на нагрузку конструкции, на остойчивость и поверхность воздействия ветра;

.4 рабочие нагрузки, вызываемые буровой вышкой и ее сопутствующими устройствами в поддерживающей конструкции, а также другие существенные нагрузки подобного типа;

.5 расчеты, подтверждающие пригодность конструкции и передачи подъемными устройствами сил, возникающих между опорами и корпусом;

.6 оценку пригодности буровой установки к противодействию опрокидыванию, когда она опирается на морское дно;

.7 результаты соответствующих модельных испытаний, которые могут использоваться для обоснования или уточнения расчетов.

4.1.4 Документация по устройствам, оборудованию и снабжению:

.1 схема расположения закрытий отверстий;

.2 общее расположение устройств: якорного, предписываемого Правилами ПБУ/МСП, рулевого, швартовного буровых судов, буксирного, подъема и спуска корпуса СПБУ, подъема и спуска колонн погружных насосов забортной воды, фиксации СПБУ; чертежи руля и баллера;

.3 расчеты устройств: якорного, предписываемого Правилами ПБУ/МСП, рулевого, швартовного буровых судов, буксирного, подъема и спуска корпуса СПБУ, подъема и спуска колонн погружных насосов забортной воды, фиксации СПБУ; расчет прочности закрытий отверстий (для сведения);

.4 программа испытания устройств и оборудования.

4.1.5 Документация по остойчивости.

4.1.5.1 Требования к документации по остойчивости приведены в 1.4.7 части IV «Остойчивость».

4.1.6 Документация по делению на отсеки:

.1 расчет плавучести после повреждения объекта;

.2 расчет аварийной посадки и остойчивости поврежденной установки после повреждения объекта;

.3 информация об аварийной посадке и остойчивости вместе с планом водонепроницаемых отсеков, расположением отверстий и типах их закрытий, а также местонахождением устройств для выравнивания.

4.1.7 Расчет надводного борта.

4.1.8 Документация по противопожарной защите:

.1 чертежи расположения противопожарных конструкций, разделяющих ПБУ/МСП на пожарные зоны, и других огнестойких и огнезадерживающих конструкций с указанием дверей, закрытий, проходов, каналов и т.п.;

.2 чертежи общего вида ПБУ/МСП с указанием путей эвакуации и аварийных выходов на открытую палубу;

.3 схемы расположения на ПБУ/МСП систем пожаротушения, пожарных постов, а также постов управления при отдельных эксплуатационных состояниях;

.4 схемы пожарной сигнализации и системы контроля воздушной среды;

.5 схемы и расчеты противопожарных систем (насосы, пенотушительные установки и т.п.);

.6 подробное описание противопожарной защиты буровой установки с указанием примененных изоляционных и отделочных материалов, мест их применения и степени их горючести;

.7 данные о степени горючести примененных материалов.

4.1.9 Документация по механическим и котельным установкам.

4.1.9.1 При последующем одобрении рабочих чертежей предъявляются:

.1 техническая документация, указанная в 3.2.8.1 части I «Классификация» Правил классификации и постройки морских судов, в той степени, в какой она может быть применена к ПБУ и буровому судну;

.2 чертежи главных постов дистанционного управления подъемом, спуском и фиксации корпуса СПБУ, принципиальные схемы устройства управления с описанием принципа работы, систем блокировки, защиты и сигнализации;

.3 схема систем управления применяемых движителей;

.4 чертежи и расчеты механизмов подъемного устройства СПБУ.

4.1.9.2 Без последующего одобрения рабочих чертежей представляются:

.1 документация согласно 4.1.9.1 настоящей части;

.2 документация согласно 3.2.8.2 части I «Классификация» Правил классификации и постройки морских судов в той степени, в какой она может быть применена к ПБУ, МСП и буровому судну.

4.1.10 Документация по автоматизации.

4.1.10.1 При последующем одобрении рабочих чертежей представляются:

.1 техническая документация, указанная в 3.2.9.1 части I «Классификация» Правил классификации и постройки морских судов в той степени, в какой она может быть применена к ПБУ, МСП или буровому судну;

.2 схемы и чертежи систем автоматизации механизмов подъема и спуска корпуса СПБУ;

.3 схемы и чертежи систем автоматизации системы погружения и всплытия ППБУ;

.4 схемы и чертежи систем автоматизации погружных насосов и их устройств подъема и спуска, установленных на СПБУ;

.5 схемы и чертежи систем автоматизации брашпилей, лебедок и других палубных механизмов;

.6 схемы и чертежи измерительных и регистрирующих устройств осадки, крена, дифферента ПБУ и т.д.;

.7 схемы и чертежи других систем автоматизации механизмов и устройств ответственного назначения по требованию Регистра.

4.1.10.2 Без последующего одобрения рабочих чертежей представляются:

.1 документация согласно 4.1.10.1 настоящей части;

.2 документация согласно 3.2.9.2 части I «Классификация» Правил классификации и постройки морских судов в той степени, в какой она может быть применена к ПБУ, МСП или буровому судну.

4.1.11 Документация по системам и трубопроводам.

4.1.11.1 При последующем одобрении рабочих чертежей представляются:

.1 техническая документация, указанная в 3.2.10.1 части I «Классификация» Правил классификации и постройки морских судов, в той степени, в какой она может быть применена к ПБУ, МСП и буровому судну;

.2 схемы систем гидравлики для привода механизмов и устройств подъема и фиксации корпуса ПБУ;

.3 схема гидравлической системы подъема и спуска колонн погружных насосов;

.4 схема системы снабжения забортной водой СПБУ;

.5 схема систем приема и перекачки топлива для вертолетов;

.6 схемы систем вентиляции с указанием водонепроницаемых и противопожарных переборок, расположения противопожарных заслонок, производительности и кратности вентиляции для отдельных помещений и помещений взрывоопасных зон, а также давлений в отдельных помещениях этих зон;

.7 расчеты на прочность труб систем гидравлики для привода механизмов и устройств подъема и фиксации корпуса СПБУ;

.8 система аварийного сброса бурового раствора.

4.1.11.2 Без последующего одобрения рабочих чертежей представляются:

.1 документация согласно 4.1.11.1 настоящей части;

.2 документация согласно 3.2.10.2 части I «Классификация» Правил классификации и постройки морских судов в той степени, в какой она может быть применена к ПБУ, МСП и буровому судну;

.3 схемы прокладки систем технологического комплекса.

4.1.12 Документация по электрическому оборудованию.

4.1.12.1 При последующем одобрении рабочих чертежей представляются:

.1 техническая документация, указанная в 3.2.11.1 части I «Классификация» Правил классификации и постройки морских судов, в той степени, в какой она может быть применена к ПБУ и буровому судну;

.2 схемы и чертежи электроприводов устройства подъема и спуска корпуса СПБУ;

.3 схемы и чертежи электроприводов системы погружения и всплытия ППБУ;

.4 схемы и чертежи электроприводов устройств подъема и спуска колонн погружных насосов забортной воды;

.5 схемы и чертежи систем сигнализации, указанных в разд. 7 части X «Электрическое оборудование» Правил ПБУ/МСП;

.6 план деления установки на взрывоопасные зоны с перечнем электрического и механического оборудования, установленного в каждой зоне (включая технологическое буровое оборудование), с указанием закрытий отдельных помещений;

См. циркуляр 1128ц

.7 схемы аварийного селективного отключения электроприводов.

4.1.12.2 Без последующего одобрения рабочих чертежей представляются:

.1 документация согласно 4.1.12.1 настоящей части;

.2 документация согласно 3.2.11.2 части I «Классификация» Правил классификации и постройки морских судов в той степени, в какой она может быть применена к ПБУ, МСП и буровому судну.

4.2 ДОКУМЕНТАЦИЯ ТЕХНИЧЕСКОГО ПРОЕКТА ПРИ ПЕРЕОБОРУДОВАНИИ ИЛИ ВОССТАНОВЛЕНИИ

4.2.1 До начала переоборудования или восстановления буровой установки в Главное управление Регистра следует представить на рассмотрение и одобрение документацию по тем частям корпуса, механизмов и оборудования буровой установки, которые подлежат переоборудованию или восстановлению.

4.2.2 В случае монтажа на буровой установке, находящейся в эксплуатации, новых механизмов

или устройств, существенно отличающихся от первоначальных и на которые распространяются требования Правил ПБУ/МСП, необходимо предъявить Регистру на рассмотрение и одобрение дополнительную техническую документацию новых установок, связанных с этими механизмами или устройствами, в объеме, требуемом для буровой установки в постройке (см. 4.1).

4.3 РАБОЧИЕ ЧЕРТЕЖИ ДЛЯ ПБУ/МСП В ПОСТРОЙКЕ

4.3.1 При определении объема рабочей конструкторской документации, представляемой на рассмотрение в подразделение Регистра, осуществляющее техническое наблюдение за постройкой ПБУ/МСП, следует руководствоваться применимыми требованиями разд. 3 части I «Классификация» Правил классификации и постройки морских судов.

ЧАСТЬ II. КОРПУС

1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

1.1 ОБЛАСТЬ РАСПРОСТРАНЕНИЯ

1.1.1 Требования настоящей части распространяются на:

.1 стальные самоходные и несамоходные ПБУ, типы которых определены в 1.2 части I «Классификация»;

.2 ПБУНС, типы которых определены в 1.2 части I «Классификация». Предполагается, что корпус ПБУНС выполнен из стали, и для ледостойких ПБУНС может иметь сталебетонный ледовый пояс; натяжные связи изготовлены из стали, фундамент может быть из стали, бетона/железобетона или композитным;

.3 стальные, железобетонные и композитные МСП, в том числе ледостойкие, удерживаемые на грунте гравитационным способом, с помощью свай или комбинированным способом, типы которых определяются в 1.2 части I «Классификация».

1.1.2 В настоящей части сформулированы положения, целью которых является обеспечение прочности элементов корпуса ПБУ/МСП. В случае, если при расчете прочности используются альтернативные подходы, они должны быть согласованы с Регистром. При этом должен быть обеспечен уровень безопасности конструкции, по крайней мере, не ниже чем предусмотрен Правилами ПБУ/МСП.

1.2 ОПРЕДЕЛЕНИЯ И ПОЯСНЕНИЯ

1.2.1 Определения и пояснения, относящиеся к общей терминологии Правил ПБУ/МСП, приведены в Общих положениях о классификационной и иной деятельности, в Правилах классификации и постройки морских судов и в части I «Классификация».

1.2.2 В настоящей части приняты следующие определения.

Верхнее строение — верхняя часть ПБУ/МСП, предназначенная для размещения оборудования и обслуживающего персонала, не участвующая в обеспечении общей прочности корпуса.

Донный фундамент (якорь) — подводный элемент ПБУНС, закрепленный на морском дне.

Конструктивные элементы — участки листов обшивки, настилов, составной сварной и катаный набор, элементы обшивки и настилов вместе с набором и т.п.

Корпус ПБУ/МСП — все конструктивные элементы ПБУ/МСП, предназначенные для восприятия общих и местных, постоянных и переменных нагрузок. Если корпус ПБУ/МСП состоит из самостоятельных (но обязательно связанных между собой) элементов, таких как: колонны (опорные колонны, стабилизирующие колонны), подводный опорный блок, понтоны, раскосы, верхний корпус (верхняя несущая конструкция), то по отношению к ним применим термин корпусная конструкция.

Натяжная связь — система элементов, соединяющая корпус и подводный фундамент с целью заякоривания ПБУНС.

Райзер — система трубопроводов и оборудования для связи скважины с платформой и обеспечения подачи добываемого продукта на платформу.

1.3 ОБЪЕМ ТЕХНИЧЕСКОГО НАБЛЮДЕНИЯ

1.3.1 На корпус (корпусные конструкции) ПБУ/МСП распространяются требования Общих положений о классификационной и иной деятельности и Правил классификации и постройки морских судов.

1.3.2 Техническому наблюдению подлежат следующие конструкции корпуса ПБУ/МСП (в зависимости от типа технического сооружения) в процессе их изготовления:

наружная обшивка и набор — опорных и стабилизирующих колонн, понтонов, подводного опорного блока, раскосов, верхнего корпуса, верхней несущей конструкции и т.п.;

водонепроницаемые переборки и цистерны;

палубы и платформы;

вертолетные площадки;

надстройки и рубки;

порталы опорных колонн;

комингсы, тамбуры и другие ограждения отверстий в корпусе ПБУ/МСП;

фундаменты под главные и вспомогательные механизмы, а также фундаменты агрегатов, подлежащих техническому наблюдению;

портал буровой вышки.

1.3.3 До начала изготовления конструкций, указанных в 1.3.2, должна быть представлена на рассмотрение Регистру техническая документация по корпусу в объеме, предусмотренном в 4.1.3 части I «Классификация». Помимо указанного, должна быть представлена следующая техническая документация:

.1 исходные данные — исчерпывающие данные по внешним условиям (ветер, волнение, течение, лед, грунт, сейсмика, температура) для районов эксплуатации ПБУ/МСП, соответствующие требованиям 2.2.

Могут быть использованы данные, приведенные в приложении 1 или другие сведения по вне шним условиям, предварительно согласованные с Регистром;

.2 характеристика режимов эксплуатации — данные о режимах эксплуатации ПБУ/МСП в объеме, оговоренном в 2.3. Могут быть рассмотрены дополнительные режимы, отвечающие специфике конкретной ПБУ/МСП;

.3 расчеты прочности — выполненные в объеме, необходимом и достаточном для подтверждения прочности корпуса по принятым критериям для режимов эксплуатации ПБУ/МСП, способных вызвать в конструкции опасное состояние. Методы расчета должны быть согласованы с Регистром;

.4 инструкция по эксплуатации ПБУ/МСП, содержащая:

краткое описание ПБУ/МСП;

перечень режимов эксплуатации;

допускаемые значения параметров, характеризующих безопасность ПБУ/МСП в данном режиме;

состояние загрузки ПБУ/МСП в каждом режиме;

руководство для экипажа по обслуживанию ПБУ/МСП в каждом режиме;

организационное обеспечение безопасной эксплуатации ПБУ/МСП;

чертежи с указанием категорий и прочности сталей, примененных в конструкциях ПБУ/МСП, перечень допустимых методов сварки и сварочных материалов. Если необходимо, дополнительные указания по материалам и сварке, включая возможные ограничения и условия при проведении ремонтных работ либо при переоборудовании.

1.4 КОНСТРУКТИВНЫЕ ЭЛЕМЕНТЫ

1.4.1 Конструктивные элементы ПБУ/МСП следует классифицировать, в зависимости от уровня напряжений, влияния возможного их повреждения на прочность и надежность технического сооружения, как специальные, основные и второстепенные.

1.4.1.1 Специальные конструктивные элементы — элементы, обеспечивающие общую прочность конструкции и характеризующиеся повышенным уровнем возникающих напряжений от общих и местных нагрузок, в том числе знакопеременных. В большинстве случаев эти связи определяют усталостную прочность корпуса.

1.4.1.2 Основные конструктивные элементы — элементы, обеспечивающие общую прочность конструкции и непроницаемость (если это требуется по условиям эксплуатации), а также те элементы, важность которых обусловлена обеспечением безопасности обслуживающего персонала.

1.4.1.3 Второстепенные конструктивные элементы — элементы, повреждение которых не оказывает существенного влияния на безопасность технического сооружения.

1.4.2 Конструктивные элементы ППБУ.

1.4.2.1 Специальные:

наружная обшивка в местах соединения стабилизирующих колонн с палубами и нижними корпусами;

палубный настил, усиленные рамные балки и переборки верхнего корпуса или платформы, которые образуют коробчатые или тавровые несущие конструкции на участках, подверженных значительным сосредоточенным нагрузкам;

основные узлы пересечения раскосов и распоров;

полупереборки, участки переборок, платформ и набор, воспринимающие значительные сосредоточенные нагрузки в местах пересечения несущих конструктивных элементов;

элементы конструкций, предусмотренные для передачи усилий в узлах пересечения или соединения основных несущих конструкций.

1.4.2.2 Основные:

наружная обшивка стабилизирующих колонн, верхних и нижних корпусов, раскосов и распоров;

палубный настил, переборки и усиленные рамные балки верхнего корпуса, которые образуют коробчатые или тавровые несущие конструкции, не подверженные значительным сосредоточенным нагрузкам.

1.4.2.3 Второстепенные:

внутренние конструкции, включая переборки и выгородки стабилизирующих колонн и нижних корпусов, набор колонн, раскосов и распоров;

палубы верхней платформы или палубы верхнего корпуса, за исключением районов, в которых элементы являются основными или специальными;

стабилизирующие колонны большого диаметра с малым отношением длины к диаметру, за исключением узлов соединения колонны и пересечений.

1.4.3 Конструктивные элементы СПБУ.

1.4.3.1 Специальные:

вертикальные опорные колонны в районе соединения их с опорными башмаками;

узлы пересечения элементов решетчатой опорной колонны с вварными элементами, включая стальные отливки.

1.4.3.2 Основные:

наружная обшивка цилиндрических опорных колонн;

обшивка всех элементов решетчатых опорных колонн;

переборки, палубы, обшивка борта, днища верхнего строения, которые образуют коробчатые или тавровые несущие конструкции;

конструкции порталов опорных колонн и опорных башмаков, воспринимающие нагрузку от опорных колонн.

1.4.3.3 Второстепенные:

внутренний набор, включая переборки и элементы рамного набора цилиндрических опорных колонн;

внутренние переборки и выгородки, а также элементы набора верхнего строения;

внутренние переборки башмаков опорных колонн, за исключением районов, в которых конструктивные элементы являются основными или специальными;

настил палубы, обшивка бортов и днища верхнего строения, за исключением районов, где конструктивные элементы являются основными и специальными.

1.4.4 Конструктивные элементы МСП.

1.4.4.1 Специальные:

конструктивные элементы «юбки» и районов сопряжения «юбки» с днищем МСП;

конструктивные элементы ледового пояса в случае, если платформа является нефтехранилищем;

конструктивные элементы в районах соединения корпусных конструкций, участвующих в обеспечении общей прочности, а также в местах с резким изменением поперечного сечения;

участки конструкций, подверженные значительным сосредоточенным нагрузкам.

1.4.4.2 Основные:

наружная обшивка корпусных конструкций;

обшивка водонепроницаемых переборок, настилы водонепроницаемых платформ, участвующих в обеспечении общей прочности;

рамные балки корпусных конструкций;

основной набор наружной обшивки, обшивки переборок, настилов палуб, участвующих в обеспечении общей прочности корпуса.

1.4.4.3 Второстепенные:

внутренние конструкции, не участвующие в обеспечении общей прочности корпуса;

вспомогательный набор обшивки и настилов.

1.4.5 Конструктивные элементы корпуса, донного фундамента и натяжных связей ПБУНС.

1.4.5.1 Специальные:

конструкции корпуса многоколонной ПБУНС как определено в 1.4.2.1 для ППБУ;

конструкции корпуса башеннoподобной ПБУНС, такие как:

конструктивные элементы ледового пояса в случае, если ПБУНС является нефтехранилищем;

конструктивные элементы в районах соединения корпусных конструкций, участвующих в обеспечении общей прочности, а также в местах с резким изменением поперечного сечения;

участки конструкций, подверженные значительным сосредоточенным нагрузкам;

элементы корпуса ПБУНС и донного фундамента, взаимодействующие с натяжными связями;

участки взаимодействия натяжных связей с корпусом и донным фундаментом и высоконапряженные элементы устройств, поддерживающих натяжения в натяжных связях;

локальные районы натяжных связей, в которых могут иметь место высокие напряжения (муфты, сварные поперечные соединения и т.п.);

части донного фундамента, воспринимающие значительные нагрузки.

1.4.5.2 Основные:

конструкции корпуса многоколонной ПБУНС как определено в 1.4.2.2 для ППБУ;

конструкции корпуса башеннoподобной ПБУНС как определено в 1.4.4.2 для МСП;

натяжные связи и их элементы, за исключением районов, где элементы являются специальными;

конструктивные элементы донного фундамента, за исключением районов, где элементы являются специальными.

1.4.5.3 Второстепенные:

конструкции корпуса многоколонной и башеннoподобной ПБУНС как определено в 1.4.2.3 и 1.4.4.3 соответственно для ППБУ и МСП.

Никакие конструктивные элементы натяжных связей и якорей, а также районов соединения корпуса с натяжными связями не могут быть классифицированы как второстепенные конструктивные элементы.

1.4.6 Окончательная классификация конструктивных элементов ПБУ/МСП осуществляется проектантом и подлежит согласованию с Регистром.

1.5 МАТЕРИАЛЫ

1.5.1 Стальные конструкции.

1.5.1.1 Для изготовления конструкций ПБУ/МСП должна применяться допущенная Регистром сталь, удовлетворяющая требованиям части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов и части XII «Материалы» Правил ПБУ/МСП.

1.5.1.2 Категория стали для конкретного конструктивного элемента ПБУ/МСП назначается по табл. 1.5.1.2 в зависимости от расчетной температуры материала конструкции и ответственности данного элемента согласно требованиям 1.4.

Возможность применения сталей толщиной более 50 мм определяется по результатам испытаний, предусмотренных 3.2 части XVII «Материалы».

Для стали, выдержавшей указанные испытания, к обозначению категории стали может быть добавлен верхний индекс «Arc» с приведением, без знака минус, значения минимальной расчетной температуры T_d, до которой данная сталь может использоваться для всех конструктивных элементов без ограничений (например, $F36W^{Arc30}$).

Таблица 1.5.1.2

Конструктивные элементы	Категория стали для ПБУ/МСП	Расчетная температура материала конструкции, °С						
		0	-10	-20	-30	-40	-50	-60
		Толщина стенки элемента конструкции, мм, не более						
Второстепенные	A	30	20	10	—	—	—	—
	B	40	30	20	10	—	—	—
	D	50	50	45	35	25	15	—
	E	50	50	50	50	45	35	25
	F	50	50	50	50	50	50	45
	AH	40	30	20	10	—	—	—
	DH	50	50	45	35	25	15	—
	EH	50	50	50	50	45	35	25
	FH	50	50	50	50	50	50	45
	AQ	40	25	10	—	—	—	—
	DQ	50	45	35	25	15	—	—
	EQ	50	50	50	45	35	25	15
	FQ	50	50	50	50	50	45	35
Основные	A	20	10	—	—	—	—	—
	B	25	20	10	—	—	—	—
	D	45	40	30	20	10	—	—
	E	50	50	50	40	30	20	—
	F	50	50	50	50	40	30	25
	AH	25	20	10	—	—	—	—
	DH	45	40	30	20	10	—	—
	EH	50	50	50	40	30	20	15
	FH	50	50	50	50	50	40	30
	AQ	20	—	—	—	—	—	—
	DQ	45	35	25	15	—	—	—
	EQ	50	50	45	35	25	15	—
	FQ	50	50	50	50	45	35	25
Специальные	B	15	—	—	—	—	—	—
	D	30	20	10	—	—	—	—
	E	50	45	35	25	15	—	—
	F	50	50	50	45	35	25	15
	AH	15	—	—	—	—	—	—
	DH	30	20	10	—	—	—	—
	EH	50	45	35	25	15	—	—
	FH	50	50	50	50	40	30	20

Продолжение табл. 1.5.1.2

Конструктивные элементы	Категория стали для ПБУ/МСП	Расчетная температура материала конструкции, °С						
		0	-10	-20	-30	-40	-50	-60
		Толщина стенки элемента конструкции, мм, не более						
	DQ	25	15	—	—	—	—	—
	EQ	50	40	30	20	10	—	—
	FQ	50	50	50	40	30	20	10
Примечание. Для промежуточных значений температур допускается линейная интерполяция.								

1.5.1.3 Расчетная температура материала конструкций определяется экспериментально или расчетом, исходя из принятой минимальной среднесуточной температуры T_a (см. 1.2.3 части II «Корпус» Правил классификации и постройки морских судов). Расчетная температура окружающего воздуха — см. 2.2.8. При отсутствии указанных обоснований расчетная температура материала наружных надводных конструктивных элементов принимается равной температуре окружающего воздуха.

Может быть допущено повышение расчетной температуры, если Регистру будут представлены убедительные доказательства (полученные расчетным или экспериментальным путем) того, что в реальных условиях эксплуатации температура конкретных элементов конструкции ПБУ/МСП не достигает указанной в спецификации минимальной температуры окружающего воздуха.

1.5.1.4 Специальные и основные конструктивные элементы, подвергающиеся значительным нагрузкам в направлении толщины проката, должны изготавливаться из зет-стали в соответствии с требованиями 3.14 части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов и части XII «Материалы» Правил ПБУ/МСП.

1.5.1.5 Расчетный предел текучести материала R_d в зависимости от нормативного предела текучести R_{eH} следует определять по табл. 1.5.1.5.

Таблица 1.5.1.5

Судостроительная сталь	Категория стали для ПБУ/МСП	Нормативный предел текучести, R_{eH}, МПа	Расчетный предел текучести R_d, МПа, при толщине, мм		
			< 30	30 — 50	50 — 70
A, B, D, E	A, B, D, E, F	235	235	215	200
A32, D32, E32, F32	AH, DH, EH, FH	315	315	295	280
A36, D36, E36, F36	AH, DH, EH, FH	355	355	335	320
A40, D40, E40, F40	AH, DH, EH, FH	390	390	370	355
A420, D420, E420, F420	AQ, DQ, EQ, FQ	420	420		400
A460, D460, E460, F460	AQ, DQ, EQ, FQ	460	460		440
A500, D500, E500, F500	AQ, DQ, EQ, FQ	500	500		480

1.5.1.6 Стали обычной, повышенной и высокой прочности толщиной более 75 мм, а также стали с $R_{eH} > 500$, МПа, могут быть допущены Регистром к применению, если они удовлетворяют требованиям части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов. Расчетный предел текучести для этих сталей подлежит согласованию с Регистром.

1.5.2 Железобетонные конструкции.

Требования к материалам железобетонных конструкций содержатся в 3.4.

1.6 ИЗНОС КОНСТРУКТИВНЫХ ЭЛЕМЕНТОВ

1.6.1 Размеры конструктивных элементов ПБУ/МСП следует назначать с учетом надбавки на коррозионный износ, а обшивки ледового пояса ледостойкой установки — с учетом запасов на истирание поверхности льдом.

1.6.2 К толщине конструктивных элементов, обоснованной расчетами прочности, требуется надбавка на износ Δs, мм, определяемая по формуле

$$\Delta s = kuT^*, \qquad (1.6.2)$$

где u — расчетная скорость износа, мм/год;

$T^* = T/2$ — для конструктивных элементов ПБУ и МСП, ремонтопригодных в процессе эксплуатации;

$T^* = T$ для конструктивных элементов МСП, неремонтопригодных в течение всего срока службы платформы;

T — расчетный срок эксплуатации ПБУ/МСП, лет;

k — коэффициент, учитывающий положительное влияние защитных мероприятий по уменьшению износа ($k \leqslant 1$).

1.6.3 Расчетная скорость износа u принимается по данным об износе выбранных сталей в условиях, соответствующих условиям эксплуатации ПБУ/МСП без учета положительного влияния защитных мероприятий по уменьшению износа. За неимением таких данных расчетная скорость износа может быть назначена с учетом соответствующих требований Правил классификации и постройки морских судов. При этом следует обращать внимание на соответствие условий работы конструктивных элементов ПБУ/МСП и элементов, для которых приводятся данные в Правилах классификации и постройки морских судов.

При назначении расчетных скоростей коррозии для конструктивных элементов ППБУ допускается руководствоваться рекомендациями табл. 1.6.3.

1.6.4 Коэффициент, учитывающий положительное влияние защитных мероприятий по уменьшению износа, k, может приниматься меньше единицы в том случае, если используется эффективная защита конструктивных элементов от коррозии или применяются специализированные покрытия и материалы против истирания поверхности льдом. Коэффициент вводится только для тех элементов, на которые распространяются защитные мероприятия.

Таблица 1.6.3

Рекомендуемые расчетные скорости коррозии конструктивных элементов ППБУ

№ п/п	Наименование конструктивного элемента	Расчетная скорость коррозии, мм/год
1	Раскосы	
1.1	Горизонтальные поперечные:	
	в районе соединения с колоннами и другими раскосами	0,18
	вне района соединения	0,16
1.2	Горизонтальные диагональные:	
	в районе соединения с колоннами и другими раскосами	0,18
	вне района соединения	0,14
1.3	Наклонные поперечные:	
	в районе соединения с колоннами, понтонами, верхним корпусом	0,18
	вне района соединения	0,16
1.4	Наклонные продольные:	
	в районе соединения с колоннами, верхним корпусом	0,15
	вне района соединения	0,14
2	Колонны:	
	в районе соединения с понтонами	0,14
	по уровню переменной ватерлинии	0,16
	надводная часть	0,10
	подводная часть	0,12
3	Понтоны:	
	днище, палуба, борта балластных и топливных отсеков	0,16
	переборки	0,14
	днище, палуба, борта сухих отсеков	0,13
4	Верхний корпус:	
	борта, транцы	0,11
	переборки	0,10
	опорные балки	0,13
	главная палуба	0,10
	открытые участки верхней палубы, подверженные воздействию атмосферных осадков	0,13

1.6.4.1 Для конструкций ППБУ/МСП, оборудованных эффективной системой коррозионной защиты, величина коэффициента $k = 0{,}5$, если защищены обе поверхности конструктивного элемента и $k = 0{,}75$, если защищена одна поверхность конструктивного элемента.

1.6.4.2 Для наружных конструкций ледового пояса МСП при использовании защитных мероприятий по уменьшению износа величина коэффициента $k < 1$ должна быть обоснована и согласована с Регистром.

1.6.5 Минимальная надбавка на коррозию $\Delta s = 1{,}0$ мм.

1.7 СВАРНЫЕ КОНСТРУКЦИИ И СОЕДИНЕНИЯ

1.7.1 Сварные соединения конструкций ПБУ и МСП должны удовлетворять требованиям частей II «Корпус» и XIV «Сварка» Правил классификации и постройки морских судов и части XIII «Сварка» Правил ПБУ/МСП в отношении сварных соединений и конструкций, сварочных материалов, методов сварки и контроля качества сварных соединений.

1.7.2 Сварные соединения специальных конструкций, в которых могут возникнуть чрезмерные напряжения в направлении толщины проката, должны выполняться таким образом, чтобы исключить или уменьшить возможность слоистого разрыва.

1.7.3 Размеры швов устанавливаются по одобренным национальным стандартам или технической документации.

2 ОБЩИЕ ПРИНЦИПЫ ПРОЕКТИРОВАНИЯ КОНСТРУКЦИЙ

2.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

2.1.1 Конструкция ПБУ/МСП должна быть такой, чтобы ее прочность (применительно к внешним условиям районов эксплуатации) в течение всего срока службы удовлетворяла принятым критериям в следующих расчетных режимах:

транспортировки;

установки на точку;

рабочем;

выживания или экстремального нагружения;

снятия с точки.

Кроме того, если это необходимо по условиям строительства конструкции, должна быть проверена прочность конструкции или отдельных ее элементов в процессе изготовления.

Конкретизация расчетных режимов применительно к типу ПБУ/МСП производится в разд. 3.

2.1.2 Проектирование ПБУ/МСП должно осуществляться с учетом требований безопасной эксплуатации, включая требования к экологической безопасности, в течение всего срока службы сооружения, а также обеспечения удобства ведения работ по освидетельствованию/осмотру и текущему ремонту конструкций.

2.1.3 ПБУ/МСП рекомендуется оборудовать контрольно-измерительной аппаратурой для наблюдения за состоянием корпусных конструкций сооружения с целью оценки их надежности, своевременного выявления дефектов и повышения уровня безопасности.

2.1.4 Расчеты прочности должны выполняться применительно ко всем конструктивным элементам ПБУ/МСП: специальным, основным и второстепенным.

Размеры конструктивных элементов, подвергающихся воздействию только местных нагрузок и не участвующих в обеспечении общей прочности установки (платформы), могут определяться в соответствии с применимыми требованиями части II «Корпус» Правил классификации и постройки морских судов.

2.1.5 Конструктивная схема и общее расположение верхнего строения должны учитывать требования безопасности, снижающие риск от возможных внешних воздействий. В частности, жилой блок следует располагать со стороны господствующих ветров, а вышку и факел — с противоположной стороны и т.п.

2.1.6 Конструкции корпуса ПБУ в местах установки механизмов системы позиционирования должны обеспечивать восприятие усилий, равных разрывной нагрузке тросов или цепей. При этом допускаемые напряжения должны быть не более $0{,}95R_{eH}$.

2.2 ВНЕШНИЕ УСЛОВИЯ

2.2.1 Общие требования.

2.2.1.1 В характеристику внешних условий района эксплуатации (моря или морей, района или части района моря) включаются сведения об окружающей среде, оказывающей влияние на надежность ПБУ/МСП (ветер, волнение, течение, лед, грунт, сейсмическое воздействие, температура воздуха и др.).

2.2.1.2 Описание внешних условий должно отвечать реальной природе ветро- и волнообразования, течений и ледовых образований и базироваться на сведениях вероятностно-статистического характера.

2.2.1.3 Основные параметры внешних условий, назначаемые в зависимости от заданного района эксплуатации, подлежат согласованию с Регистром.

Сведения о характеристиках ветроволновых условий отдельных морей приведены в приложении 1.

2.2.1.4 Если условия эксплуатации ПБУ/МСП ограничены перечнем морей, районов или частей районов морей, сезонами или допускаемыми величинами характеристик внешних условий, то перечень морей, границ районов или частей районов, сезоны и допускаемые величины характеристик внешних условий для соответствующих режимов эксплуатации указываются в Инструкции по эксплуатации ПБУ/МСП.

2.2.2 Ветер.

2.2.2.1 В качестве характеристик ветра рассматриваются: средняя скорость ветра на высоте анемометра ($z=10$ м), закон изменения средней скорости ветра по высоте, параметры порывистости ветра, спектральные свойства пульсаций ветра.

Основной информацией являются скорости ветра $\overline{w}_{10}$ с десятиминутным осреднением на высоте анемометра ($z=10$ м), именуемые эталонными, и их повторяемости в рассматриваемом районе за длительный период времени, не менее 20 лет.

2.2.2.2 Экстремальные значения средних скоростей ветра определяются по данным многолетних наблюдений как наиболее вероятные величины за 100 лет, однако они не должны приниматься менее 25,8 м/с.

2.2.2.3 Связь между максимальной W_{max} и средней $\overline{w}$ скоростями задается с помощью коэффициента порывистости G:

$$W_{max}=G\overline{w};\ G=1+\gamma\vartheta_w, \qquad (2.2.2.3)$$

где γ — численный коэффициент (см. табл. 2.2.2.3);
σ_w — стандартное отклонение скоростей ветра;
ϑ_w — коэффициент изменчивости скорости ветра (см. 2.2.2.4)

$$\vartheta_w=\sigma_w/\overline{w}.$$

Таблица 2.2.2.3

Интервал осреднения скорости 10 мин	Продолжительность максимального порыва n, с						
	1	3	6	12	18	36	90
γ	2,94	2,58	2,52	2,10	1,90	1,55	1,00

Максимальная скорость определяется при осреднении за n секунд. Рекомендуется $n=3$ с.

2.2.2.4 При описании порывистости ветра рекомендуется использовать спектр продольных пульсаций Давенпорта:

$$S(f)=\frac{4K_{hr}\overline{w}_{10}^2n^2}{f(1+n^2)^{4/3}}, \qquad (2.2.2.4\text{-}1)$$

где $n=1200f/\overline{w}_{10}$;
f — частота, Гц;
$\overline{w}_{10}$ — средняя скорость ветра при часовом осреднении, м/с; переходные коэффициенты между различными интервалами осреднения следует определять по графику на рис. 2.2.2.4;
K_{hr} — коэффициент лобового сопротивления подстилающей поверхности, см. табл. 2.2.2.4.

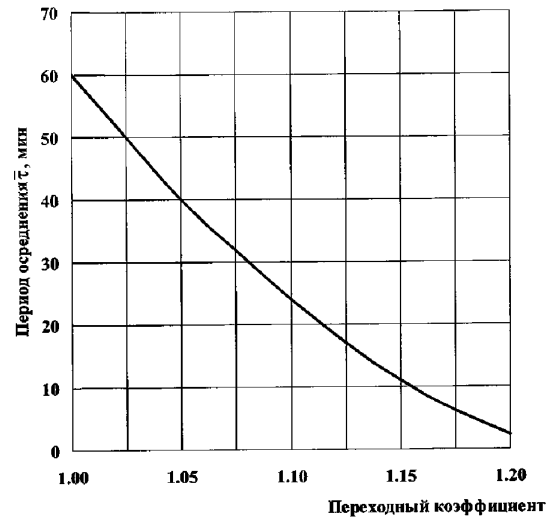


Рис. 2.2.2.4
График переходных коэффициентов v_τ/v_{60}

Таблица 2.2.2.4-1

$\overline{w}_{10}$, м/с	15	20	25	30
K_{hr} 10^3	2,0	2,5	3,0	3,5

Профиль скоростей ветра по высоте с учетом времени осреднения определяется по формуле

$$\overline{w}=\overline{w}_{10}[1+\ln(z/10)^{1/7}(10/t)^{1/20}], \qquad (2.2.2.4\text{-}2)$$

где t — время осреднения, мин,

и по табл. 2.2.2.4-2.

Таблица 2.2.2.4-2

Время / z, м	3 с	5 с	15 с	1 мин	10 мин	60 мин
1,0	0,936	0,910	0,856	0,786	0,671	0,581
5,0	1,166	1,140	1,085	1,016	0,901	0,811
10,0	1,265	1,239	1,184	1,115	1,000	0,910
20,0	1,364	1,338	1,283	1,214	1,099	1,009
30,0	1,422	1,396	1,341	1,272	1,157	1,067
40,0	1,463	1,437	1,382	1,313	1,198	1,108
50,0	1,495	1,469	1,414	1,345	1,230	1,140
100,0	1,594	1,568	1,513	1,444	1,329	1,239

2.2.2.5 Закон изменения эталонных скоростей ветра по высоте:

для открытых участков моря —

$$\overline{w}_z = \overline{w}_{10}[1 + \ln(z/10)^{1/7}]; \qquad (2.2.2.5\text{-}1)$$

для прибрежных зон —

$$\overline{w}_z = \overline{w}_{10}[1 + \ln(z/10)^{1/5}], \qquad (2.2.2.5\text{-}2)$$

где z — высота над уровнем моря, м, $10 \leqslant z \leqslant 100$.

2.2.3 Волнение.

2.2.3.1 В качестве параметров, характеризующих свойства волнения, принимаются: высота волны 3-процентной обеспеченности, индивидуальная высота волны повторяемости раз в 100 лет, средний период волнения, средняя частота волны, спектральная плотность волнения, средняя длина волны, совместная повторяемость высот и периодов волн.

2.2.3.2 Совместная повторяемость высот и периодов волн определяется по данным специализированных организаций для данного района эксплуатации.

2.2.3.3 В условиях мелководья следует использовать соотношения между средним периодом, средней длиной волны и средней частотой:

$$\overline{\omega}^2 = \overline{K} g th \overline{K} H; \qquad (2.2.3.3\text{-}1)$$

$$\overline{\tau} = 2\pi/\overline{\omega}, \qquad (2.2.3.3\text{-}2)$$

где $\overline{K}$ — волновое число, $\overline{K} = 2\pi/\overline{\lambda}$;
$\overline{\lambda}$ — средняя длина волны, м;
H — глубина акватории, м.

2.2.3.4 Экстремальные значения высот волн определяются как наиболее вероятные величины за 100 лет ($\widetilde{h}_{100}$). При отсутствии информации об их величинах $\widetilde{h}_{100}$ могут быть определены по формуле

$$\widetilde{h}_{100} = 0{,}38\sigma_{h_3} \ln n, \qquad (2.2.3.4)$$

где $\sigma_{h_3} = \sqrt{\sum_i p_i h_{3i}^2}$;
p_i — повторяемость волнового режима, характеризуемого h_{3i} (значение столбца Σ_n таблицы совместной повторяемости высот и периодов волн);
$n = T/\overline{\tau}$;
T — принятый во внимание период времени ($T = 100$ лет);
$\overline{\tau}$ — средний период волнения за этот период,
$\overline{\tau} = \sum_j p_j \overline{\tau}_j$;

p_j — значение столбца Σ_τ таблицы совместной повторяемости высот и периодов волн.

2.2.3.5 При оценках экстремальных величин могут использоваться две концепции:

основанная на долговременных распределениях;

«наиболее тяжелого режима».

Замкнутая система оценок предполагает следующую взаимосвязь волновых характеристик для этих концепций:

$$h_{100} = 1{,}94(h_3)_{\max}; \qquad (2.2.3.5\text{-}1)$$

$$(h_3)_{100} = 2{,}94(h_3)_{\max} - 18{,}8, \qquad (2.2.3.5\text{-}2)$$

где $(h_3)_{\max}$ — высота волны, м, 3-процентной обеспеченности стационарного режима, на котором наиболее вероятно реализуется экстремальная величина заданной обеспеченности;
$(h_3)_{100}$ — высота волны, м, 3-процентной обеспеченности с повторяемостью один раз в 100 лет.

2.2.3.6 В качестве расчетного спектра волнения рекомендуется принимать спектр JONSWAP

$$S_J(\omega) = S_{PM} \gamma^{\exp[-(\omega-\omega_m)^2/2\sigma^2\omega_m^2]}, \qquad (2.2.3.6\text{-}1)$$

где S_{PM} — спектр Пирсона-Московица, определяемый по формуле

$$S_{PM} = 10^{-2} h_3^2 \overline{\tau}(\omega/\overline{\omega})^{-5} \exp[-0{,}44(\omega/\overline{\omega})^{-4}]; \qquad (2.2.3.6\text{-}2)$$

$\overline{\omega} = 2\pi/\overline{\tau}$ — средняя частота волны;
ω_m — частота максимума спектра;
γ — отношение максимумов S_J и S_{PM}; среднее значение $\gamma = 3{,}3$;
$\sigma = \sigma_a = 0{,}07$ для $\omega < \omega_m$;
$\sigma = \sigma_b = 0{,}09$ для $\omega > \omega_m$.

2.2.4 Течение.

2.2.4.1 При рассмотрении параметров течения в заданном районе следует учитывать такие факторы как его природа (приливное и ветровое), распределение на глубине, постоянство во времени.

При отсутствии сведений о профиле течения в рассматриваемом районе эксплуатации рекомендуется использовать среднестатистические данные, характеризуемые выражением

$$\upsilon_c = \upsilon_{c_1}[(H_0 - z)/H_0]^{1/7} + \upsilon_{c_2}[(H_0 - z)/H_0], \qquad (2.2.4.1)$$

где υ_c — общая скорость течения на расстоянии z от поверхности;
υ_{c_1} — скорость приливного течения на уровне спокойной воды H_0;
υ_{c_2} — скорость ветрового течения на уровне H_0.

2.2.4.2 При рассмотрении влияния течения на параметры внешних нагрузок на МСП/ПБУ следует учитывать явление взаимодействия течений с волнами. В поле нерегулярных волн это приводит к модификации волнового спектра

$$S_{\upsilon_c}(\omega) = \frac{4S_0(\omega)}{[1 + (1 + 4\upsilon_c\omega/g)^{1/2}][(1 + 4\upsilon_c\omega/g)^{1/2} + (1 + 4\upsilon_c\omega/g)]}, \qquad (2.2.4.2)$$

где $S_0(\omega)$ — спектр поверхностного волнения;
$\upsilon_c > 0$ — совпадение направлений волн и течения;
$\upsilon_c < 0$ — противоположные направления волн и течения.

2.2.5 Лед.

2.2.5.1 качестве параметров, характеризующих физико-механические свойства ровного льда, наслоенного льда и консолидированной части тороса, рассматриваются: плотность, соленость, пределы прочности льда на сжатие, изгиб, растяжение, модуль упругости, вязкость разрушения, фрикционные свойства льда и сооружения.

2.2.5.2 В качестве параметров, характеризующих физико-механические свойства киля тороса, рассматриваются: сцепление киля тороса, угол внутреннего трения, коэффициент пустотелости киля.

2.2.5.3 В качестве параметров, характеризующих физико-механические свойства айсбергов, рассматриваются: плотность айсберга и предел прочности льда на сжатие.

2.2.5.4 В качестве параметров, характеризующих геометрические свойства льдов, рассматриваются: толщина ровного льда, толщина наслоенного льда, толщина консолидированной части тороса, высота паруса тороса, осадка киля тороса, ширина киля тороса (перпендикулярно его фронту), площадь ледяного поля, сплоченность льдов.

2.2.5.5 В качестве параметров, характеризующих геометрические свойства айсбергов, рассматриваются: форма и линейные размеры айсберга с учетом их изменения в зависимости от вертикальной отметки.

2.2.5.6 Для айсбергов, вмерзших в окружающий лед, указываются толщина и размеры ледяного поля.

2.2.5.7 Скорости дрейфа льдов также являются исходной информацией для оценок ледовых сил при взаимодействии ледовых образований с платформой.

2.2.5.8 Физико-механические и геометрические параметры льдов, а также скорость дрейфа являются случайными величинами. Для использования случайных величин в последующих процедурах расчета целесообразно применять вероятностный подход (например, метод Монте-Карло), который учитывает законы распределения всех случайных параметров применительно к конкретному району моря. Допустимо также использование в последующих расчетах статистически обоснованных комбинаций, определяющих наиболее опасные сочетания ледовых параметров. Сочетание значений случайных параметров должно иметь повторяемость 1 раз в 100 лет, а методика его формирования должна быть согласована с Регистром.

2.2.6 Грунт.

2.2.6.1 Для района установки СПБУ/МСП необходимо располагать инженерно-геологическим разрезом основания с указанием мощности пластов по глубине и информацией по нормативным и расчетным значениям физико-механических свойств основания.

2.2.6.2 В перечень характеристик грунта включаются: вид грунта (песок, глина, ил и др.), вес грунта в воде, модуль деформации (статической и динамической), коэффициент Пуассона, величина сцепления, угол внутреннего трения грунта, C_I — недренированное сопротивление сдвигу, коэффициент консолидации, коэффициент пористости, степень влажности, проницаемость грунта, показатель текучести.

2.2.7 Сейсмическая обстановка.

2.2.7.1 Основной информацией по землетрясениям в сейсмически активном районе является интенсивность сейсмического воздействия, имеющая период повторяемости в рассматриваемом районе за длительный промежуток времени — не менее 100 лет (проектное землетрясение).

Экстремальные значения интенсивности сейсмического воздействия определяются по данным многолетних наблюдений и экстраполируются как наиболее вероятные за 500 лет (максимальное расчетное землетрясение).

2.2.7.2 Для оценки балльности землетрясения рекомендуется использовать российскую шкалу, основанную на максимальных ускорениях (см. табл. 2.2.7.2).

Таблица 2.2.7.2

Интенсивность, баллы, $J^{initial}$	Интервалы ускорений грунта, см/с^2, при периоде 0,1 с и более	Интервалы скоростей колебаний грунта, см/с	Интервалы смещений центра тяжести маятника сейсмометра, мм
6	30 — 60	3,0 — 6,0	1,5 — 3,0
7	61 — 120	6,1 — 12,0	3,1 — 6,0
8	121 — 240	12,1 — 24,0	6,1 — 12,0
9	241 — 480	24,1 — 48,0	12,1 — 24,0

Сейсмические воздействия должны учитываться, если расчетная сейсмическая интенсивность в районе эксплуатации СПБУ/МСП равна 6,5 и более баллов.

2.2.7.3 Связь расчетной сейсмичности $J_{100}^{designed}$ ($J_{500}^{designed}$) со свойствами местных грунтов определяется по табл. 2.2.7.3.

2.2.7.4 Оценки сейсмической активности следует согласовывать с существующими российскими картами сейсмического районирования.

2.2.8 Температура окружающей среды.

2.2.8.1 Основной информацией о температуре окружающего воздуха являются сведения о самой низкой среднесуточной температуре для района предполагаемой эксплуатации платформы, полученной на основании метеорологических данных по крайней мере за 10 лет, если в настоящей части не оговорено иного.

2.2.8.2 Минимальная расчетная температура для элементов платформ, находящихся во всех режимах эксплуатации под водой, принимается равной температуре воды −2 °С.

Таблица 2.2.7.3

Категория грунта по сейсмическим свойствам	Грунты	Расчетная сейсмичность $J_{100}^{designed}$ ($J_{500}^{designed}$) при исходной сейсмичности района эксплуатации $J_{100}^{initial}$ ($J_{500}^{initial}$), баллы			
		6	7	8	9
I	Скальные грунты всех видов невыветрелые и слабовыветрелые (в том числе многолетнемерзлые в мерзлом и талом состоянии); крупнообломочные грунты плотные из магматических пород, содержащие до 20 % песчано-глинистого заполнителя; скорость распространения поперечных волн $V_s \geqslant 700$ м/с; соотношение скоростей продольных и поперечных волн V_p/V_s = 1,7 — 2,2	—	6	7	8
II	Скальные грунты, кроме отнесенных к I категории; крупнообломочные грунты, за исключением отнесенных к I категории; пылевато-глинистые грунты с показателем текучести $J_L \leqslant 0{,}5$ при коэффициенте пористости $e < 0{,}9$ — для глин и суглинков и $e < 0{,}7$ — для супесей; многолетнемерзлые нескальные грунты пластичномерзлые или сыпучемерзлые; V_s=250÷700 м/с; V_p/V_s= 2,2—3,5	6	7	8	9
III	Пески рыхлые независимо от крупности; пески гравелистые, крупные и средней крупности плотные и средней плотности; пески мелкие и пылеватые плотные и средней плотности; пылевато-глинистые грунты с показателем текучести $J_L \leqslant 0{,}5$ при коэффициенте пористости $e \geqslant 0{,}9$ — для глин и суглинков и $e \geqslant 0{,}7$ — для супесей; многолетнемерзлые и скальные грунты при возможности их оттаивания; илистые грунты; $V_s \leqslant 250$ м/с; $V_p/V_s \geqslant 3{,}5$ — для водонасыщенных грунтов	7	8	9	>9

2.3 РАСЧЕТНЫЕ РЕЖИМЫ И НАГРУЗКИ

2.3.1 Классификация нагрузок.

2.3.1.1 По своей природе все нагрузки, действующие на конструкцию ПБУ/МСП, подразделяются на две категории:

вызываемые воздействием окружающей среды (волнения, ветра, течения, льда, сейсмоактивности, грунта, температуры и т.п.);

создаваемые весом ПБУ/МСП, а также работой механизмов, устройств, систем и другие, связанные с функционированием ПБУ/МСП.

Каждая из этих категорий может включать постоянные и переменные во времени нагрузки; последние по характеру реакции конструкции на внешние воздействия делятся на статические и динамические. По относительным размерам зоны своего влияния каждая из указанных категорий нагрузки подразделяется на глобальные (общие) и локальные (местные).

2.3.1.2 Постоянными статическими являются нагрузки, не изменяющиеся по величине, положению или направлению при изменении внешних условий. Для конструкций, находящихся в состоянии покоя, вес собственно конструкции и всего постоянно закрепленного оборудования, а также силы поддержания, противодавления на подошву платформы (взвешивание), грунтовые нагрузки и вес грунта в объеме, зависящем от схемы взаимодействия платформы и основания, являются постоянными статическими нагрузками.

Переменными статическими являются нагрузки, изменяющиеся во времени, по величине и направлению. Однако скорость изменения этих нагрузок настолько мала, что она не оказывает динамического эффекта на конструкцию.

2.3.1.3 Динамическими являются нагрузки, изменяющиеся по величине, положению и направлению достаточно быстро, чтобы вызвать динамический эффект в поведении конструкции. Динамические эффекты в конструкциях способны создавать порывы ветра, волнение, лед, сейсмика.

2.3.2 Режим выживания или экстремального нагружения.

2.3.2.1 Нагрузки, которые должны рассматриваться в расчетах прочности конструкций ПБУ/МСП при экстремальном нагружении, включают:

глобальные и локальные постоянные и переменные экстремальные нагрузки от воздействия окружающей среды;

глобальные и локальные функциональные нагрузки, соответствующие экстремальному состоянию ПБУ/МСП по условиям безопасности.

2.3.2.2 Для МСП экстремальными ветровыми, волновыми, ледовыми и нагрузками от течения и температуры считаются вероятные из максимальных внешних нагрузок, могущих воздействовать на платформу за 100-летний период. Повторяемость сейсмических нагрузок определя-ется в зависимости от принятого критерия (см. 3.1.6 и 3.3.2.4).

Для ПБУ экстремальными переменными нагрузками считаются вероятные из возможных мак-

симальных внешних нагрузок, воздействующих на ПБУ за весь период эксплуатации. За расчетные принимаются такие значения переменных нагрузок, вероятность превышения которых в долговременном распределении принимается равной 10^{-8}.

Экстремальными ударными нагрузками на поперечный горизонтальный раскос ППБУ считаются нагрузки от его ударного взаимодействия с водой при плавании на встречном курсе относительно основной системы волн стационарного режима волнения с наибольшими $h_{3\%}$ и T_{av} в долговременном совместном распределении высот $h_{3\%}$ и периодов T_{av} волн в районе эксплуатации, величина которых имеет обеспеченность 10^{-4} на этом режиме волн.

2.3.2.3 Должны быть рассмотрены возможные на практике наихудшие сочетания внешних нагрузок, при которых возможно возникновение наибольших напряжений в конструкциях.

2.3.3 Рабочий режим.

2.3.3.1 Нагрузки, которые должны рассматриваться в расчетах прочности конструкций ПБУ/МСП в рабочем режиме, включают:

глобальные и локальные постоянные и переменные нагрузки, вызываемые воздействием окружающей среды, соответствующие такой интенсивности, при которой возможно выполнение платформой основных функций;

глобальные и локальные функциональные нагрузки, соответствующие рабочему режиму.

2.3.3.2 Должны быть рассмотрены возможные на практике наихудшие сочетания функциональных нагрузок, при которых возможны наибольшие напряжения в конструкции.

В качестве расчетных значений переменных нагрузок от воздействия окружающей среды принимаются нагрузки повторяемостью один раз в год. Для ПБУ допускается принимать такие нагрузки, обеспеченность которых в долговременном распределении равна 10^{-6}.

2.3.4 Режим транспортировки.

2.3.4.1 Для режима транспортировки определяются допускаемые условия перехода и отмечаются в Классификационном свидетельстве и Инструкции по эксплуатации; для каждого перегона разрабатывается проект перегона, предлагающий мероприятия по обеспечению выполнимости ограничений по внешним условиям и безопасности ПБУ/МСП в транспортном состоянии. Проект перегона подлежит согласованию с Регистром.

2.3.4.2 Нагрузки, которые должны рассматриваться в расчетах прочности ПБУ/МСП в режиме транспортировки, включают общие и местные постоянные и переменные нагрузки от воздействия окружающей среды и такие функциональные нагрузки, при которых возникают наибольшие напряжения в конструкции в рассматриваемом режиме.

2.3.4.3 В качестве расчетных значений переменных нагрузок принимаются нагрузки с обеспеченностью $5\cdot10^{-4}$ в краткосрочном распределении при допустимых параметрах внешних условий, но не более $h_{3\%} = 7{,}0$ м.

2.3.4.4 В качестве расчетных значений ударных нагрузок на раскос ППБУ в режиме транспортировки принимаются их значения с обеспеченностью 10^{-6} в стационарном режиме волнения с допустимыми для режима транспортировки $h_{3\%}$ и T_{av} при данной $h_{3\%}$ в долговременном распределении и плавании на встречном волнении, но не более $h_{3\%} = 7{,}0$ м.

2.3.5 Режимы установки на точку и снятия с точки.

Допускаемые внешние условия устанавливаются проектантом и подлежат согласованию с Регистром. Выполняется расчет прочности конструкции на соответствующие данному режиму нагрузки.

2.3.6 Нагрузка на палубы.

Расчетная нагрузка на палубы должна отражать наиболее неблагоприятную комбинацию функциональных нагрузок, указанных в 2.3.1. В любом случае она не должна приниматься меньше величин, указанных в табл. 2.3.6.

Таблица 2.3.6

Назначение помещения/палубы	Интенсивность давления q, кПа
Жилые помещения, прогулочные палубы	4,5
Рабочие палубы	9,0
Складские помещения:	
общего назначения	$7{,}85\rho h$, но не менее 13,0
для цемента	$9{,}81\rho h$, но не менее 13,5

Примечание. h — высота укладки груза, м;
ρ — массовая плотность груза, т/м^3.

2.3.7 Нагрузка на водонепроницаемые переборки.

Для обшивки и набора водонепроницаемых переборок балластных отсеков, грузовых танков или топливных бункеров расчетный напор, кПа, жидкости определяется по формуле

$$p = 9{,}81\rho(h_0 + h_p), \qquad (2.3.7)$$

где ρ — массовая плотность балласта, груза или топлива, т/м^3;
h_0 — вертикальное расстояние от расчетной точки до верхней точки рассматриваемого отсека, м;
h_p — высота воздушной трубы над верхней точкой отсека, м.

2.3.8 Ветровые нагрузки.

Ветровые нагрузки определяются по формуле

$$Q_w = 10^{-3}\rho_w(w_{10}^2/2)\sum_i S_i K_{1i} K_{2i}, \qquad (2.3.8\text{-}1)$$

где Q_w — равнодействующая сил ветра, кН;
ρ_w — массовая плотность воздуха, кг/м^3;
w_{10} — расчетная скорость ветра на высоте 10 м от уровня тихой воды при десятиминутном осреднении, м/с;

S_i — площадь парусности i-го элемента, м^2;
K_{1i} — коэффициент, учитывающий изменение скорости ветра по высоте (см. 2.2.2.5);
K_{2i} — коэффициент сопротивления формы i-го элемента (соответствуют табл. 2.4.2.3 части IV «Остойчивость».

Поскольку некоторые элементы рассматриваемых конструкций могут располагаться на некотором расстоянии друг от друга («прозрачные» конструкции), необходимо учитывать следующее:

если несколько элементов установлены в плоскости, перпендикулярной направлению ветра, как в случае плоских ферм или колонн, следует учитывать коэффициент проницаемости ϕ. В этом случае ветровая нагрузка определяется по формуле

$$Q_\phi = Q_w \phi, \qquad (2.3.8\text{-}2)$$

где ϕ — коэффициент проницаемости;

если две или более параллельные конструкции, образующие рамы, установлены друг за другом в направлении действия ветра, необходимо учитывать коэффициент экранирования. В этом случае ветровая нагрузка определяется по формуле

$$Q_{w_s} = Q_w \eta_s, \qquad (2.3.8\text{-}3)$$

где η_s — коэффициент экранирования.

Коэффициент экранирования зависит от коэффициента проницаемости ϕ, типа элемента и расстояния между конструкциями.

2.3.9 Гидродинамические нагрузки.

2.3.9.1 Волновые нагрузки на платформу и ее элементы определяются на основании уравнения Морисона. Для элемента одиночной преграды вектор удельных волновых нагрузок $\{Q\}$, т/м, определяется по формуле

$$\{Q\} = \frac{\rho_\upsilon d C_{sr}}{2}\{|\upsilon - \dot{y}|(\upsilon - \dot{y})\} + \rho_\upsilon S\{\dot{\upsilon}\} + \\ + \rho_\upsilon (C_{in} - 1)(\upsilon - \dot{y}), \qquad (2.3.9.1)$$

где C_{sr} и C_{in} — коэффициенты скоростного и инерционного сопротивлений;
ρ_υ — массовая плотность воды, тс^2/м^4;
S и d — площадь поперечного сечения, м^2, и диаметр преграды на уровне z от поверхности воды, м;
υ и $\dot{\upsilon}$ — орбитальная скорость, м/с, и ускорение частиц воды, м/с^2;
$\dot{y}$ и $\ddot{y}$ — скорость и ускорение элементов конструкции.

2.3.9.2 При больших диаметрах преграды d необходимо учитывать дифракционные эффекты. В табл. 2.3.9.2 представлены рекомендуемые значения дифракционного коэффициента K_υ; при этом инерционная составляющая прямо пропорциональна K_υ, а скоростная пропорциональна K_υ^2.

Таблица 2.3.9.2

Относительный размер преграды d/λ	0,05	0,10	0,15	0,20	0,25	0,30	0,40
K_υ	1,00	0,97	0,93	0,86	0,79	0,70	0,52

2.3.10 Нагрузки от течения.

Возможность совместного воздействия волнения и течения следует учитывать в соответствии с указаниями 3.1.5.2.

Нагрузки от воздействия течения на ПБУ/МСП определяются в соответствии с указаниями 3.1.5.1 и 3.3.2.2.

2.3.11 Комбинация внешних нагрузок.

2.3.11.1 При расчете прочности конструкции ПБУ/МСП в рассматриваемых расчетных режимах и оценке устойчивости ПБУ/МСП на грунте следует учитывать наиболее опасные сочетания нагрузок согласно 2.3.1 — 2.3.5.

2.3.11.2 При рассмотрении нагрузок окружающей среды следует учитывать тот факт, что возможно одновременное действие нескольких нагрузок среды.

Вопрос сочетания нагрузок должен решаться в связи с особенностями их статистической природы.

При экстремальном нагружении конструкции в отсутствие вероятностного анализа допускается использовать сочетания глобальных нагрузок согласно табл. 2.3.11.2.

Таблица 2.3.11.2

Вариант сочетания	Глобальные нагрузки окружающей среды					
	основная	сопутствующие				
		ледовая	волновая	ветровая	от течения	сейсмическая
1	экстремальная ледовая	—	—	экстремальная ветровая	экстремальная от течения	—
2	экстремальная волновая	—	—	экстремальная ветровая	экстремальная от течения	—
3	экстремальная сейсмическая	среднестатистическая ледовая	—	—	—	—
4	экстремальная сейсмическая	—	среднестатистическая волновая	—	—	—

2.3.12 Нагрузки от навалов при швартовке.

Должны быть учтены ударные нагрузки на ПБУ/МСП, возникающие во время швартовки судов обеспечения, а также требования 3.8 части II «Корпус» Правил классификации и постройки морских судов.

2.3.13 Нагрузки при буксировочных операциях.

Нагрузки на отдельные конструкции, возникающие при буксировочных операциях ПБУ/МСП, определяются двумя составляющими:

постоянной, зависящей от скоростей движения установки относительно воды и ветра;

переменной, зависящей от волнения и относительных перемещений буксира и установки, обусловленных качкой на волнении.

При буксировке крупногабаритных элементов ПБУ/МСП необходимо учитывать собственный момент инерции элемента.

2.4 КРИТЕРИИ ПРОЧНОСТИ

2.4.1 Общие требования.

2.4.1.1 Конструкция ПБУ/МСП должна быть спроектирована так, чтобы в течение ее срока службы выполнялось следующее общее требование безопасности

$$\Phi \leqslant R\eta, \qquad (2.4.1.1)$$

где Φ — расчетное значение обобщенного силового воздействия (например, расчетные внутренние усилия, нормальные, касательные или эквивалентные напряжения, расчетные деформации, перемещения, расчетное давление на пластину и т. п.), по которому производится оценка предельного состояния;

R — расчетное значение обобщенной несущей способности (расчетное сопротивление конструкции), устанавливаемое нормативными документами; это, как правило, расчетный предел текучести материала или предельное давление на элементы, ширина раскрытия трещин в бетоне и т. п.;

η — коэффициент безопасности, который связан со степенью ответственности того или иного элемента конструкции за прочность и надежность сооружения.

2.4.1.2 При выполнении требования (2.4.1.1) практически должны быть исключены следующие виды опасного состояния:

чрезмерные деформации материала;

потеря устойчивости формы;

распространение усталостных трещин;

хрупкие разрушения.

Соответственно должны выдерживаться критерии предельной прочности, устойчивости и усталостной прочности.

2.4.1.3 Чтобы предотвратить возможность хрупкого разрушения конструкций, материал конструкции, конструктивное оформление узлов и сварка должны удовлетворять требованиям 1.4 и 1.5.

2.4.2 Критерий предельной прочности.

2.4.2.1 Критерий предельной прочности устанавливает требования, направленные на исключение возможности появления опасного состояния, связанного с развитием пластических деформаций и разрушением конструкции ПБУ/МСП в целом, отдельной корпусной конструкции или конструктивного элемента при разовом действии возможных в условиях эксплуатации наиболее неблагоприятных сочетаний нагрузок.

2.4.2.2 Критерий предельной прочности для режима выживания (экстремального воздействия) определяется выражением

$$\sigma_d \leqslant \eta_1 R_d, \qquad (2.4.2.2)$$

где σ_d — расчетные напряжения в конструкции при действии наиболее неблагоприятных сочетаний нагрузок, МПа;

η_1 — коэффициент безопасности (см. 2.4.2.5);

R_d — расчетный предел текучести материала согласно 1.5.1.5, МПа.

2.4.2.3 Расчетные напряжения σ_d в конструктивных элементах в режиме выживания или экстремального нагружения определяются следующим образом:

.1 при определении напряжений в расчетных сечениях балок набора и по середине поля пластины:

$$\sigma_d = \sigma_e, \qquad (2.4.2.3.1)$$

где $\sigma_e = \sqrt{\sigma_x^2 + \sigma_y^2 - \sigma_x\sigma_y + 3\tau^2}$;

σ_x, σ_y и τ — компоненты напряжений в конструкции в рассматриваемой точке, каждый из которых учитывает совместное действие глобальных и локальных нагрузок;

.2 при определении напряжений на опорном контуре пластины:

$$\sigma_d = \sigma_{pl}, \qquad (2.4.2.3.2)$$

где σ_{pl} — максимальные изгибные напряжения, определенные на опорном контуре, при действии локальных нагрузок.

2.4.2.4 Критерий предельной прочности для режимов рабочего и транспортировки определяется следующими выражениями:

$$\left.\begin{aligned} \sigma_x &\leqslant \eta_1 R_d, \\ \sigma_y &\leqslant \eta_1 R_d, \\ \tau &\leqslant 0{,}57\eta_1 R_d; \end{aligned}\right\} \qquad (2.4.2.4\text{-}1)$$

$$\sigma_{pl} \leqslant \eta_1 R_d, \qquad (2.4.2.4\text{-}2)$$

где σ_x, σ_y и τ — компоненты напряжений в конструкции в рассматриваемой точке, каждый из которых учитывает совместное действие глобальных и локальных нагрузок, МПа;

σ_{pl} — максимальные изгибные напряжения в пластине, определенные на опорном контуре, при действии локальных нагрузок, МПа;

Таблица 2.4.2.5

Расчетные режимы	Тип установки (платформы)	Критерий прочности	Конструктивные элементы		
			специальные	основные	второстепенные
Выживание или экстремальное нагружение	ПБУ	(2.4.2.3.1)	0,8	0,84	0,86
	ПБУНС/МСП	(2.4.2.3.1)	0,75	0,8	0,83
	ПБУ	(2.4.2.3.2)	1,3	1,4	1,5
	ПБУНС/МСП	(2.4.2.3.2)	1,25	1,35	1,45
Рабочий и транспортировка	ПБУ/МСП	(2.4.2.4-1)	0,63	0,68	0,80
	ПБУ/МСП	(2.4.2.4-2)	1,02	1,14	1,25

η_1 — коэффициент безопасности (см. 2.4.2.5);
R_d — расчетный предел текучести материала согласно 1.5.1.5, МПа.

2.4.2.5 Коэффициенты безопасности η_1 по критерию предельной прочности должны быть не более значений, приведенных в табл. 2.4.2.5.

2.4.2.6 Дополнительные критерии предельной прочности, относящиеся к конкретному типу ПБУ/МСП, а также необходимые пояснения к критериям в формулах (2.4.2.3.1), (2.4.2.3.2), (2.4.2.4.-1) и (2.4.2.4.-2) содержатся в соответствующих пунктах разд. 3.

2.4.3 Критерий устойчивости.

2.4.3.1 Критерий устойчивости регламентирует требования к параметрам элементов конструкции ПБУ/МСП, обеспечивающим устойчивое состояние заданной формы. Опасными считаются критические напряжения, соответствующие переходу конструкции из одной формы равновесия в другую.

2.4.3.2 Критерий устойчивости определяется выражением

$$\sigma_x \leqslant \eta_2 \sigma_{cr}, \qquad (2.4.3.2)$$

где σ_x — расчетные напряжения в конструктивном элементе для заданного расчетного режима, МПа;
σ_{cr} — критические напряжения, МПа;
η_2 — коэффициент безопасности.

2.4.3.3 В расчетах устойчивости сжатых и изогнутых цилиндрических оболочек должно приниматься во внимание влияние геометрических несовершенств формы.

2.4.3.4 Гибкость изолированных сжатых элементов λ должна удовлетворять условию

$$\lambda = l_e/\rho \leqslant \lambda_{max}, \qquad (2.4.3.4)$$

где l_e — эффективная длина стержня, мм;
ρ — минимальный радиус инерции площади поперечного сечения, мм;
λ_{max} — максимальная допускаемая гибкость согласно табл. 2.4.3.4.

2.4.3.5 Коэффициент безопасности при проверке устойчивости изолированных сжатых элементов η_{20} должен быть не более

$$\eta_{20} = 0{,}67, \text{ если } \lambda \geqslant \lambda_0;$$
$$\eta_{20} = 0{,}84(1 - 0{,}2\lambda/\lambda_0), \text{ если } \lambda < \lambda_0, \qquad (2.4.3.5)$$

Таблица 2.4.3.4

Нормативный предел текучести материала R_{eH}, МПа	Максимальная допускаемая гибкость λ_{max}
240	165
315	155
355	150
390	150
420	150
460	140
500	130

где $\lambda_0 = \sqrt{2\pi^2 E/R_{eH}}$;
E — модуль нормальной упругости материала, МПа;
R_{eH} — предел текучести материала, 1.5.1.5, МПа.

2.4.3.6 Коэффициент безопасности η_2 стержней, подверженных совместному осевому сжатию и изгибу, должен удовлетворять следующему условию:

$$\eta_2/\eta_{20} + \sigma_{xbend}/[\sigma] \leqslant 1, \qquad (2.4.3.6)$$

где η_{20} — коэффициент безопасности согласно 2.4.3.5;
σ_{xbend} — действующее напряжение, вызванное изгибом, МПа;
$[\sigma]$ — допускаемые напряжения, МПа, (согласно 2.4.2, т. е. $[\sigma] = \eta_1 R_d$).

2.4.3.7 Коэффициент безопасности для плоских конструкций, загруженных по кромкам системой усилий, которые могут вызвать потерю устойчивости, должен определяться по формуле

$$\eta_2 = \sqrt{\sum_{i=1}^{n} (\sigma_i/\sigma_{i_{cr}})^2}, \qquad (2.4.3.7)$$

где n — число простых форм напряжений, с помощью которых может быть представлено действительное напряженное состояние; примерами таких форм являются: сжатие в направлениях x, y; средние касательные напряжения;
σ_i — действующие напряжения i-й формы, МПа;
$\sigma_{i_{cr}}$ — критические напряжения, соответствующие i-й форме напряжений, МПа.

Коэффициент безопасности η_2 должен приниматься равным:

$\eta_2 = 0{,}8$ — для режимов выживания или экстремального нагружения;

$\eta_2 = 0{,}6$ — для всех остальных режимов.

2.4.3.8 В расчетах устойчивости неподкрепленных (безнаборных) трубчатых элементов взаимосвязь общей и местной потери устойчивости может не учитываться:

для элементов, подверженных изгибу и сжатию, при

$$D/t \leqslant 0{,}1E/R_{eH}; \qquad (2.4.3.8\text{-}1)$$

для элементов, подверженных изгибу, сжатию и действию избыточного наружного давления, при

$$D/t \leqslant 0{,}45\sqrt{E/R_{eH}}, \qquad (2.4.3.8\text{-}2)$$

где D и t — соответственно средний диаметр и толщина, мм, стенки трубчатого элемента;
E — см. 2.4.3.5;
R_{eH} — см. 1.5.1.5.

Если приведенные неравенства не выполняются, то в расчетах устойчивости трубчатого элемента следует учитывать взаимовлияние местной и общей потери устойчивости. Применяемые методы расчета должны быть согласованы с Регистром.

2.4.3.9 Регистром может быть рассмотрен вопрос о возможности допущения потери устойчивости пластин горизонтальных настилов в отношении основных и второстепенных конструктивных элементов. В этом случае методы расчета и допускаемые напряжения должны быть обоснованы и согласованы с Регистром.

2.4.4 Критерий усталостной прочности.

2.4.4.1 Критерий усталостной прочности определяет требования, направленные на предотвращение появления в процессе эксплуатации опасных по возможным последствиям усталостных повреждений, обусловленных нестационарным изменением во времени эксплуатационных нагрузок различной интенсивности.

2.4.4.2 Расчет усталостной прочности выполняется для критических узлов, перечень которых согласовывается проектантом с Регистром.

2.4.4.3 Проектирование конструкций платформ допустимо вести по критерию «безопасного повреждения», согласно которому реализация усталостного критерия ориентирована на стадию образования макротрещин, а не их развития. Критерий инициирования трещины базируется на гипотезе линейного суммирования повреждений

$$\sum_{i=1}^{i=K} n_i/N_i \leqslant \eta, \qquad (2.4.4.3)$$

где n_i — число циклов напряжений при i-м уровне нагружения;
N_i — число циклов до появления трещины при i-м уровне нагружения;
K — число рассматриваемых уровней нагружения;
η — предельно допустимый уровень относительной повреждаемости.

2.4.4.4 Предельно допустимый уровень относительной повреждаемости η зависит от класса конструктивного элемента (см. 1.4), категории узла в пределах класса ответственности, степени доступа для инспекции и ремонта. Категория узла устанавливается проектантом.

2.4.4.5 Параметр η представляет собой произведение

$$\eta = \beta_1\beta_2;$$

значения β_1 и β_2 приведены в табл. 2.4.4.5-1 и 2.4.4.5-2.

Таблица 2.4.4.5-1

Коэффициент β_1

Класс конструктивного элемента	Категория рассматриваемого узла	
	I	II
Специальный	0,8	0,6
Основной	0,9	0,8
Второстепенный	1,0	1,0

Таблица 2.4.4.5-2

Коэффициент β_2

Доступ при проверке и ремонте		
Нет доступа	Плохой доступ	Хороший доступ
0,5	0,75	1,0

2.4.4.6 Источником циклических нагрузок являются волны, ветер, течение, лед, сейсмика, вибрация механизмов. Исходными данными для каждого вида циклических нагрузок является повторяемость внешних условий (см. 2.2.1 — 2.2.6).

2.4.4.7 Уровень долговечности рекомендуется определять по формуле

для СПБУ —

$$T_d = N_y\sigma_y^m \Big/ \sum_i\sum_j\sum_k \frac{p_{ijk}\Gamma(1+m/K_{ijk})(1+\beta_{ijk})a_{\upsilon_{ijk}}^m}{T_{e_{ijk}}}, \qquad (2.4.4.7\text{-}1)$$

где N_y, σ_y, m — параметры кривой усталости;
σ_y — предел усталости на базе N_y циклов,
m — тангенс угла наклона кривой усталости в осях $\lg\sigma$ — $\lg N$.
$T_{e_{ijk}}$ — эффективный период процесса волновых напряжений на ijk-ом стационарном режиме, характеризуемом i-й высотой волны 3-процентной обеспеченности, j-м средним периодом волнения, k-м курсовым углом к волне;
p_{ijk} — повторяемость ijk-ого стационарного режима;
k_{ijk} и $a_{\upsilon_{ijk}}$ — параметры формы и масштаба, соответственно, распределения напряжений (см. 3.1.4.9);
$\beta_{ijk} = a_{w_{ijk}}/a_{\upsilon_{ijk}}$ — (см. 3.1.3.6, 3.1.4.9);
$\Gamma(\cdot)$ — гамма-функция.

В дополнение к формуле (2.4.4.7-1) суммарную усталостную повреждаемость D_Σ от волнения и ветра для конструкций СПБУ допустимо определять согласно зависимости

$$D_\Sigma = D_{wave} + D_{wind} + D_{vortex},$$

где $D_{wave} + D_{wind} + D_{vortex}$ — соответственно усталостные повреждаемости от волнения, пульсационной составляющей ветровой нагрузки и вихревой составляющей ветровой нагрузки;

для ППБУ —

$$T_d = N_y \sigma_y^m \Big/ \sum_i \sum_j \sum_k \frac{p_{ijk} 2^{m/2} \Gamma(1+m/2) \sigma_{v_{ijk}}^m}{T_{e_{ijk}}}, \qquad (2.4.4.7\text{-}2)$$

где $\sigma_{v_{ijk}}$ — стандартное отклонение процесса напряжений на ijk-м стационарном режиме волнения.

Усталостную долговечность ПБУНС/МСП при волновых, сейсмических и переменных ледовых нагрузках, рекомендуется определять на базе аналитической зависимости:

$$T_d = N_y \sigma_y^m \Big/ \sum_i \frac{p_i \Gamma(1+m/K_i) a_i^m}{T_{e_i} \sigma_y^m}, \qquad (2.4.4.7\text{-}3)$$

где T_{e_i} — эффективный период i-го процесса;
a_i и K_i — параметр масштаба и формы i-го процесса (см. 3.3.2.1.4, 3.3.2.4.4, 3.3.2.3.3, 3.3.2.3.5);
N_y, σ_y, m — параметры кривой усталости, σ_y — предел усталости на базе N_y циклов;
m — тангенс угла наклона кривой усталости в координатах $\lg\sigma$ — $\lg N$.

2.4.4.8 Для предварительных оценок опасности возникновения усталостных повреждений и определения основных размеров связей корпусных конструкций в качестве кривых усталости рекомендуется использовать модифицированные кривые усталости Регистра (см. рис. 2.4.4.8-1 и 2.4.4.8-2) в соответствии с принятой международной классификацией конструктивных типов узлов и соединений (классы B, C, D, E, F, F_2, G, W и T).

2.4.4.9 Кривые усталости относятся к толщинам материала 22 мм для плоских конструкций и 32 мм для трубчатых. Предел усталости для толщин элементов, отличных от базовых, определяется по формуле

$$\sigma_y^+ = \sigma_y (t_B/t)^{1/4}, \qquad (2.4.4.9)$$

где t_B — базовая толщина;
t — истинная толщина.

2.4.4.10 При расчете для основного металла расчетный размах напряжений в кривых усталости на рис. 2.4.4.8-1 и 2.4.4.8-2 может быть уменьшен в зависимости от знака средних напряжений. Редукционный коэффициент μ, на который должен быть уменьшен размах напряжений, изображен на рис. 2.4.4.10.

2.4.4.11 Уровень долговечности T_{ser} сооружения определяется заказчиком. Уровень расчетной долговечности T_d конструкций должен составлять $T_d \geq 1{,}1 T_{ser}$.

2.4.4.12 При получении результатов оценок долговечности, выполненных в соответствии с 2.4.4.8 — 2.4.4.10, свидетельствующих о возможности возникновения преждевременных усталостных разрушений в сварных соединениях используемых типов конструкций, необходимо проведение более детальных расчетов усталостной прочности сварных соединений по одобренной Регистром методике, учитывающей основные конструктивные и технологические факторы и определяющие работоспособность сварных соединений при усталости. Необходимо также осуществлять выбор конструктивного оформления сварных соединений и узлов корпуса, обеспечивающих требуемую расчетную долговечность, учитывающую применение специальных технологических методов повышения усталостной прочности соединений в соответствии с 2.8.7 части XIII «Сварка».

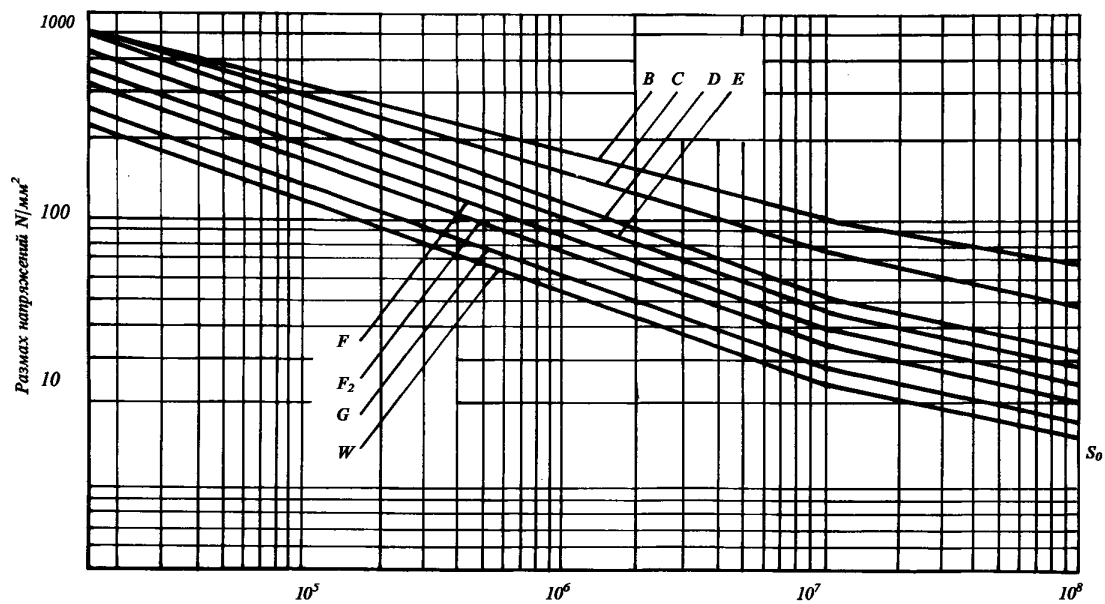


Рис. 2.4.4.8-1
Кривые усталости

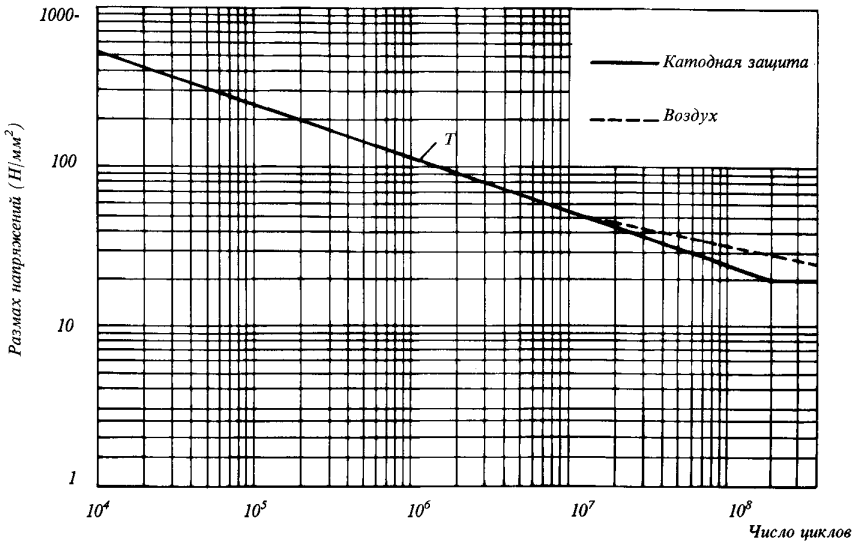


Рис. 2.4.4.8-2
Кривые *S-N* для трубчатых соединений

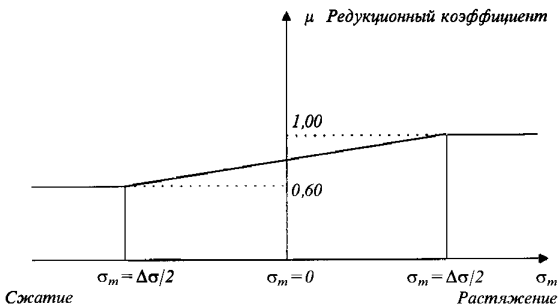


Рис. 2.4.4.10
Размах напряжений, используемых для кривых *S-N*. Основной металл

2.5 ПОЛОЖЕНИЯ ПО РАСЧЕТАМ ПРОЧНОСТИ

2.5.1 Общие требования.

2.5.1.1 Расчеты прочности должны подразделяться на следующие этапы:

определение величин, характеристик и распределения расчетных глобальных и локальных нагрузок, их сочетаний для заданных режимов эксплуатации;

определение напряжений от глобальных и локальных нагрузок, суммирование напряжений;

определение величин расчетных напряжений или определение предельных нагрузок;

сопоставление расчетных величин с требованиями Правил ПБУ/МСП.

Все составные части расчета являются одинаково важными, и к их точности и обоснованности предъявляются одинаковые требования, такие же, как и ко всему расчету в целом.

2.5.1.2 Расчеты должны выполняться в соответствии с признанными методами. Там, где это приемлемо, могут использоваться положения Правил классификации и постройки морских судов.

2.5.1.3 Идеализированная конструктивная модель должна отражать особенности конструкции: взаимное расположение и геометрию основных несущих элементов, геометрические характеристики сечений. При этом должно использоваться деление идеализированной модели конструкции на подсистемы различного уровня.

Требования к расчетным моделям приведены в 2.5.2 — 2.5.5 и приложении 2.

2.5.1.4 При расчете конструктивных элементов, находящихся в условиях многокомпонентного напряженно-деформированного состояния, допускается не учитывать те компоненты напряжений, величина которых меньше 10 % расчетного предела текучести материала.

2.5.1.5 Дополнительные положения по расчетам прочности, касающиеся ПБУ/МСП конкретного типа, содержатся в соответствующих пунктах разд. 3.

2.5.2 Определение общих напряжений.

2.5.2.1 Для определения общих напряжений (или напряжений от глобальных нагрузок), которые связаны с общими деформациями конструкции, должны быть разработаны модели конструкции ПБУ/МСП, учитывающие ее макроособенности. Как правило, расчет напряженно-деформированного состояния конструкции выполняется на основе единой расчетной схемы, т.е. рекомендуется рассматривать конструкцию в целом.

Использование упрощенных расчетных схем (для частей конструкции) допускается в том случае, если обосновано их применение.

В любом случае модель должна быть подробной настолько, насколько это необходимо для определения общих напряжений.

2.5.2.2 Расчет напряженно-деформированного состояния конструкции ПБУ/МСП в целом рекомендуется выполнять по методу конечных элементов на базе стержневой, пластинчатой или пластинчато-стержневой идеализаций.

2.5.2.3 В расчетах прочности ПБУ/МСП должно быть учтено взаимодействие конструкции с грунтом. При моделировании системы «конструкция — морское дно» грунт может быть задан реактивными усилиями или упругими пружинами в узлах конечных элементов, которые в общем случае сопротивляются вертикальным и горизонтальным смещениям.

2.5.2.4 В том случае, если допускается потеря устойчивости пластин настилов при действии расчетных сжимающих напряжений (см. 2.4.3.9), должно быть выполнено редуцирование гибких связей (пластин) по следующей схеме:

не подлежат редуцированию прилегающие к продольным и поперечным балкам части пластины шириной с каждой стороны балки по 0,25 от размера короткой стороны опорного контура пластины;

оставшаяся (редуцируемая) часть пластины вводится в расчет с редукционными коэффициентами:

$$\varphi_1 = \sigma_{x,cr}/\sigma_x,\ \varphi_2 = \sigma_{y,cr}/\sigma_y, \qquad (2.5.2.4)$$

где σ_x, σ_y — действующие в жестких связях общие сжимающие напряжения (абсолютные величины) соответственно в продольном и поперечном направлениях;

$\sigma_{x,cr}$, $\sigma_{y,cr}$ — критические напряжения гибких связей, вызывающие потерю устойчивости при их совместном воздействии.

После выполнения редуцирования гибких связей должны быть определены расчетные сжимающие напряжения в жестких связях во втором приближении. Если напряжения, определенные во втором приближении, отличаются от напряжений первого приближения менее чем на 5 %, дальнейших уточнений можно не производить. В противном случае делается третье приближение и т.п.

2.5.3 Расчет балочных систем.

2.5.3.1 В общем случае расчет балочных систем (перекрытий, рам) или отдельных элементов систем должен выполняться на базе расчетной схемы, учитывающей взаимовлияние смежных конструктивных элементов.

Для расчета перекрытия могут быть использованы стержневая (балочная), пластинчатая или пластинчато-стержневая модели. Использование упрощенных расчетных схем возможно в случае их обоснованности.

2.5.3.2 Моменты сопротивления и моменты инерции балок набора при выполнении расчетов должны определяться с учетом присоединенного пояска, толщина которого принимается равной его средней толщине в рассматриваемом поперечном сечении балки.

Ширина присоединенного пояска b_{fl} балок основного набора принимается равной меньшей из величин, определяемых по формулам:

$$b_{fl} = l/6; \qquad (2.5.3.2\text{-}1)$$

$$b_{fl} = 0{,}5(b_1 + b_2), \qquad (2.5.3.2\text{-}2)$$

где l — пролет рассматриваемой балки набора между ее опорами, м;

b_1, b_2 — отстояния рассматриваемой балки набора от ближайших балок того же направления, расположенных по обе стороны от нее, м.

Ширина присоединенного пояска балок рамного набора определяется по формуле

$$b_{fl} = kb, \qquad (2.5.3.2\text{-}3)$$

где k — коэффициент, определяемый по табл. 2.5.3.2 в зависимости от b, приведенной длины пролета балки l_{sp} и числа балок n, поддерживаемых рассматриваемой балкой рамного набора.

Таблица 2.5.3.2

n	l_{sp}/b						
	1	2	3	4	5	6	7 и более
≥6	0,38	0,62	0,79	0,88	0,94	0,98	1,0
≤3	0,21	0,40	0,53	0,64	0,72	0,78	0,80

Примечание. Для промежуточных значений l_{sp}/b и n коэффициент k определяется линейной интерполяцией.

Для свободно опертых по концам рамных балок приведенная длина пролета $l_{sp} = l$, для жестко заделанных балок $l_{sp} = 0{,}6l$. Условия опирания концов балок рамного набора (жесткая заделка, свободная опора) определяются исходя из общеинженерных принципов с учетом реальной конструкции (наличие книц, приварка стенок, поясков и т. п.), и характеризуются наличием или отсутствием действия изгибающего момента в опорном сечении балки.

2.5.3.3 Площадь поперечного сечения балки основного или рамного набора, воспринимающая осевые усилия, должна определяться с учетом присоединенного пояска, ширина которого равна полусумме отстояний рассматриваемой балки набора от ближайших балок того же направления, расположенных по обе стороны от нее.

2.5.3.4 Площадь поперечного сечения стенки балки рамного набора должна определяться с учетом наличия вырезов в расчетном сечении (сечение нетто).

2.5.3.5 В качестве расчетных должны рассматриваться, как правило, сечения, где максимальны нормальные, касательные напряжения или их комбинация. В этих сечениях должно быть выполнено суммирование напряжений от общих и местных нагрузок с целью удовлетворения критериям прочности (2.4.2.3.1) и (2.4.2.4-1).

2.5.4 Расчет пластин.

Расчет пластин обшивки (настила) производится в предположении их жесткой заделки на опорном контуре. Расчетная нагрузка принимается, как правило, равномерно распределенной по полю пластины.

На основании этого расчета определяются изгибные нормальные напряжения по середине поля пластины, которые суммируются с общими напряжениями в конструкции с целью удовлетворения критерию прочности (2.4.2.3.1), и максимальные изгибные напряжения на опорном контуре с целью удовлетворения критериям прочности (2.4.2.3.2) и (2.4.2.4-2).

2.5.5 Устойчивость конструктивных элементов.

2.5.5.1 Расчеты устойчивости выполняются с целью удовлетворения критериям 2.4.3. В расчетах устойчивости конструктивных элементов рекомендуется использовать расчетные схемы, учитывающие взаимовлияние смежных конструктивных элементов. В противном случае конструктивный элемент (балка набора, элемент балки, пластина и т.п.) должен рассматриваться как свободно опертый по контуру.

2.5.5.2 При определении величины критических напряжений следует учитывать отступление от закона Гука. В этом случае критические нормальные напряжения σ_{cr} определяются по формулам:

$$\sigma_{cr} = \sigma_e \text{ при } \sigma_e \leqslant 0{,}6R_{eH}; \qquad (2.5.5.2\text{-}1)$$

$$\sigma_{cr} = R_{eH}(1{,}113 - 0{,}32R_{eH}/\sigma_e) \text{ при } 0{,}6R_{eH} < \sigma_e < 2{,}4R_{eH}; \qquad (2.5.5.2\text{-}2)$$

$$\sigma_{cr} = R_{eH} \text{ при } \sigma_e \geqslant 2{,}4R_{eH}, \qquad (2.5.5.2\text{-}3)$$

где σ_e — эйлерово нормальное напряжение, МПа.

При определении величины касательных напряжений следует учитывать, что предел текучести стали по касательным напряжениям $\tau_T = 0{,}57R_{eH}$.

2.5.5.3 В случае, если конструктивные элементы подвержены осевому сжатию или совместному действию сжатия и изгиба, то они должны отвечать следующему требованию:

$$\sigma_a/\sigma_a^* + \sigma_{ab}/\sigma_{ab}^* \leqslant 1{,}0, \qquad (2.5.5.3)$$

где σ_a — расчетное осевое сжимающее напряжение, МПа;

σ_{ab} — расчетное сжимающее напряжение при изгибе, МПа;

$\sigma_{ab}^* = \sigma_i^*$ или σ_b^* — для изгибного напряжения МПа;

$\sigma_i^* = \eta R_{eH}$ — для осевого напряжения при изгибе МПа;

$\sigma_b^* = \eta\sigma_{cr}$ — для сжатия или изгиба МПа;

σ_{cr} — критическое напряжение при потере устойчивости при сжатии;

$\sigma_a^* = \eta\sigma_{cr,i}(1 - 0{,}13\lambda/\lambda_0)$, если $\lambda < \lambda_0$;

$\sigma_a^* = \eta\sigma_{cr,e} \cdot 0{,}87$, если $\lambda \geqslant \lambda_0$;

σ_a^* — не должна превышать σ_{ab}^*;

$\eta = 0{,}6$ — для статических нагрузок;

$\eta = 0{,}8$ — для совместных нагрузок;

$\lambda = l_e/\rho$;

$\lambda_0 = \sqrt{2\pi^2 E/\sigma_y}$;

$\sigma_{cr,i}$ — критическое напряжение сжатого стержня в пластической стадии, МПа;

$\sigma_{cr,e}$ — критическое напряжение сжатого стержня до предела упругости, МПа;

l_e — эффективная длина стержня, мм, согласно формуле (2.4.3.4);

ρ — минимальный радиус инерции площади поперечного сечения, мм;

E — модуль нормальной упругости материала, МПа;

σ_y — минимальный предел текучести материала при растяжении, МПа.

2.5.5.4 Обеспечение местной устойчивости элементов балки набора (стенки, свободного пояска), установка местных подкреплений должны производиться в соответствии с Правилами классификации и постройки морских судов.

2.5.6 Расчет прочности вертолетной площадки.

2.5.6.1 Размеры связей вертолетной площадки и поддерживающих ее опорных конструкций определяются в соответствии с 6.2 части XVII «Дополнительные знаки символа класса и словесные характеристики, определяющие конструктивные и эксплуатационные особенности судна» Правил классификации и постройки морских судов.

3 СПЕЦИАЛЬНЫЕ ВОПРОСЫ ПРОЧНОСТИ ПЛАТФОРМ

3.1 САМОПОДЪЕМНЫЕ ПБУ

3.1.1 Общие требования.

3.1.1.1 Прочность конструкции СПБУ в соответствии с критериями 2.4 должна проверяться для пяти расчетных режимов:

выживания;

рабочего;

транспортировки;

установки на точку;

снятия с точки

Коэффициенты безопасности и критерии прочности для режимов установки на точку и снятия с точки (задавливание и выдергивание опорных колонн) должны приниматься, как для режима выживания.

3.1.1.2 СПБУ должна иметь клиренс, м, не менее:

$$h_c \geqslant 0{,}6h_{50} + \Delta_{50} + 1{,}50, \qquad (3.1.1.2)$$

где h_{50} — экстремальная высота волны (1 раз в 50 лет) для данного района моря, м;
Δ_{50} — экстремальный (1 раз в 50 лет) прилив в данной акватории, м.

3.1.1.3 Требуемая высота расположения $H_{h.d.}$, м, вертолетной площадки СПБУ над ватерлинией спокойной воды, когда ПБУ подготовлена к состоянию перехода продолжительностью сутки и более, определяется по формуле

$$H_{h.d.} = 1{,}8/10^{-3}q^{2,5} + 3(x/q) + 2(h_{50}/12 - 1) + 1{,}2(\tau - 1)^{0,7}, \qquad (3.1.1.3)$$

где $q = \sqrt[3]{\Delta}$;
Δ — объемное водоизмещение ПБУ в состоянии перехода, м^3;
x — отстояние наиболее удаленной кромки вертолетной площадки от положения центра тяжести ПБУ по длине корпуса, м;
h_{50} — высота волны с повторяемостью 1 раз в 50 лет, м;
τ — продолжительность перехода, сут., но не более четырех.

3.1.1.4 Ветровые, волновые и сейсмические нагрузки должны определяться для наиболее неблагоприятного угла распространения волн и угла атаки ветра.

3.1.1.5 При выполнении динамических расчетов прочности СПБУ низшая собственная частота (с$^{-1}$) изгибных колебаний определяется по формуле

$$p = \sqrt{\frac{12n_k E J_k (1 - G_p/n_k P_e)g}{l^3(4 - 3æ)(G_p + 0{,}5n_k G_k)}}\ \eta_d, \qquad (3.1.1.5)$$

где n_k — число опорных колонн;
E — модуль упругости материала колонн, кПа;
J_k — приведенный момент инерции площади сечения опорной колонны относительно главной центральной оси (см. 3.1.2.3), м^4;
G_p — масса понтона, кН;
G_k — масса одной опорной колонны, кН;
$P_e = \frac{\pi^2 E J_k}{4l^2}(3æ + 1)$ — эйлерова нагрузка на опорную колонну в составе пространственной рамы, кН;
g — ускорение свободного падения, м/с^2;
l — расчетная длина опорной колонны, равная отстоянию пяты опорной колонны до середины расстояния между горизонтальными упорами в понтоне, м;
æ — коэффициент опорной пары, см. 3.1.2.2.
η_d — поправочный коэффициент влияния закрепления опорных колонн в понтоне, см. 3.1.2.4.

3.1.2 Расчетная конструктивная схема СПБУ.

3.1.2.1 При оценке напряженного состояния используется идеализация конструкций на нескольких уровнях (см. рис. 3.1.2.1):

конструктивная рама («суперэлемент»);

расчетный район опорной колонны.

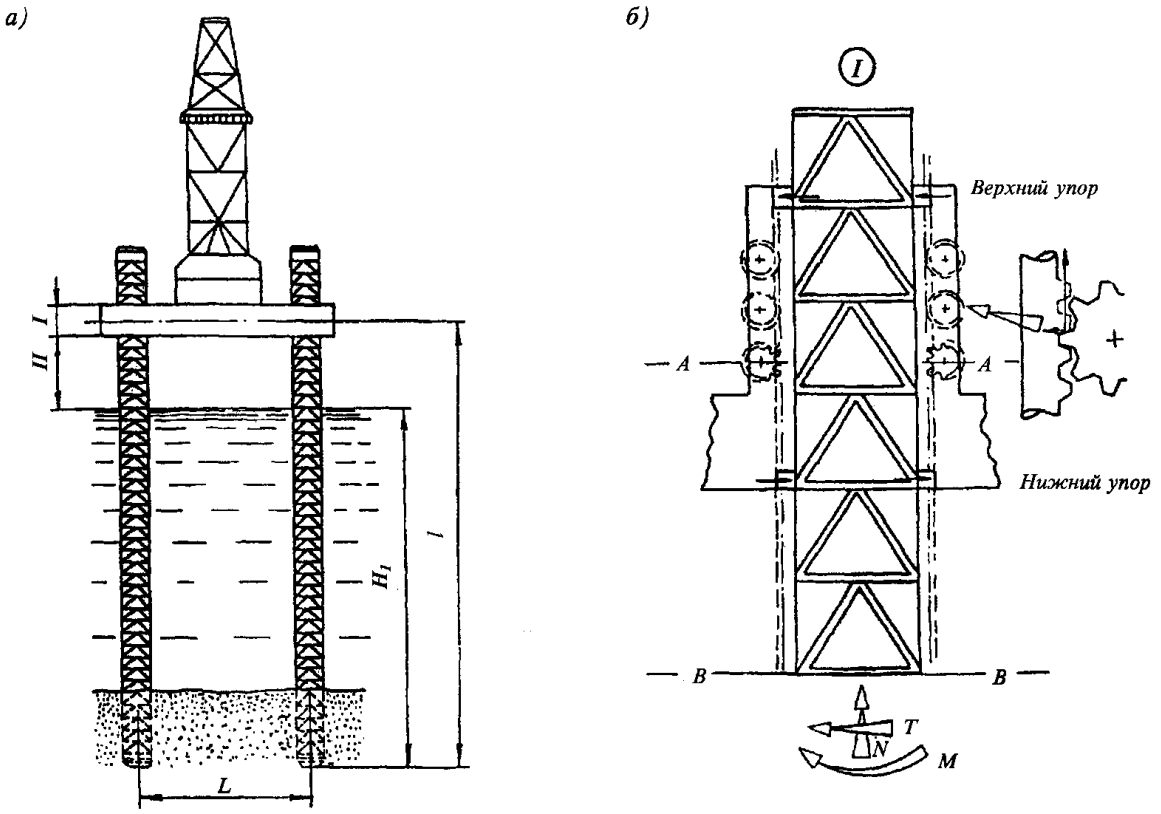


Рис. 3.1.2.1
Идеализация конструкций СПБУ различных уровней:
а) конструктивная рама («суперэлемент»); *б*) расчетный район (*I*) опорной колонны

3.1.2.2 Взаимодействие опорных колонн с грунтом оценивается коэффициентом опорной пары æ, характеризующим степень заделки опорных колонн по отношению к повороту их в грунте. При изгибе колонн по низкочастотной форме значение зависит от параметров колонн установки и грунта согласно формуле

$$æ = 1/(1 + AEJ_k/l)\ , \qquad (3.1.2.2)$$

где A — коэффициент пропорциональности между опорным моментом и углом поворота опорной пяты 3.1.2.5;
E, l, J_k — см. 3.1.1.5.

3.1.2.3 Момент инерции площади решетчатой опорной колонны J_k соотносится с моментом инерции идеального профиля всех продольных элементов, входящих в состав колонны, как

$$J_k = J_u/\mu\ , \qquad (3.1.2.3)$$

где J_u — момент инерции идеального профиля, м^4;
μ — приведенная жесткостная характеристика, зависящая от типа конструктивного модуля, геометрических характеристик его элементов и относительной длины опорной колонны.

3.1.2.4 Поправочный коэффициент η_d зависит от расстояния d, м, между нижним и верхним горизонтальными упорами, от соотношения изгибной и сдвиговой жесткости опорной колонны (B — ширина опорной колонны, м), от степени заделки опорных колонн в грунте æ (см. рис. 3.1.2.4).

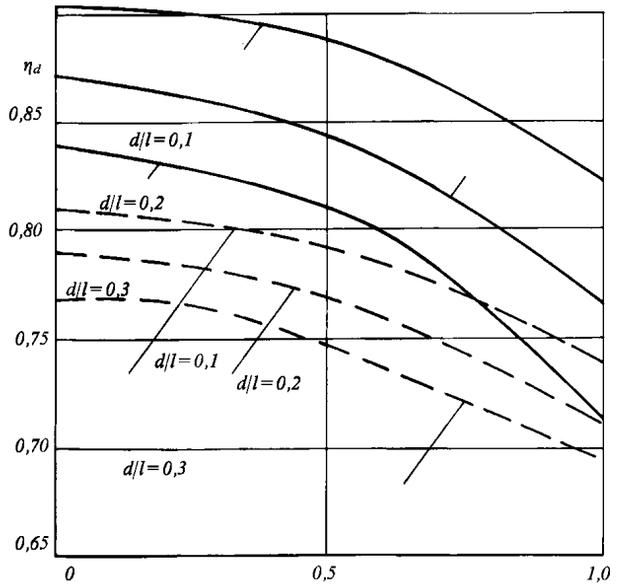


Рис. 3.1.2.4
Зависимость поправочного коэффициента η_d от параметров æ, d/l, B/l
—— $B/l=0,1$ — — $B/l=0,2$

В случае нестандартной установки механизма подъема (например, без амортизаторов) допустимо представить в Регистр для согласования специальный расчет района расположения опорной колонны в портале с корректировкой частот колебаний и перераспределением нагрузок между механизмами и опорами.

3.1.2.5 Коэффициенты податливости A определяются по формулам:

при вертикальных колебаниях —

$$A = (1-\nu)/4Gr_0; \qquad (3.1.2.5\text{-}1)$$

при горизонтальных колебаниях —

$$A = (2-\nu)/8Gr_0; \qquad (3.1.2.5\text{-}2)$$

при вращательных колебаниях —

$$A = 3(1-\nu)/8Gr_0^3; \qquad (3.1.2.5\text{-}3)$$

при крутильных колебаниях —

$$A = 3/16Gr_0^3, \qquad (3.1.2.5\text{-}4)$$

где G — модуль сдвига грунта, МПа;
ν — коэффициент Пуассона;
r_0 — радиус основания, м.

Если основание прямоугольное со сторонами $B \times L$, то вводится эквивалентный радиус

$r_0 = \sqrt{BL/\pi}$ — для вертикальных и горизонтальных колебаний;

$r_0 = \sqrt[4]{BL^3/3\pi}$ — для вращательных колебаний вокруг горизонтальной оси;

$r_0 = \sqrt[4]{BL(B^2+L^2)/\pi}$ — для крутильных колебаний.

Для опор с заглублением, слой скольжения которых расположен на глубине, коэффициент податливости при вращательных колебаниях определяется по формуле

$$A = 3(1-\nu)/16Gr_0^3\ . \qquad (3.1.2.5\text{-}5)$$

3.1.2.6 Наиболее нагруженным районом опорной колонны является область, расположенная в пределах между верхней и нижней направляющими, там, где нагрузки с колонн передаются на корпус.

Изгибающий момент в этом районе формируется частично горизонтальными усилиями от направляющих и частично вертикальными усилиями от механизма подъема. Относительный вклад вертикальных (M_v) и горизонтальных (M_h) усилий определяется параметром β:

$$\beta = M_v/(M_v+M_h)\ . \qquad (3.1.2.6\text{-}1)$$

При анализе общей прочности жесткость корпуса обычно можно принимать бесконечно большой по сравнению с жесткостью колонн. Опорный механизм представляется пружиной вращения с вращательной жесткостью K_m. В этом случае параметр β следует определять по формуле

$$\beta = \frac{1}{1+\Delta_{z_g} GF_c/K_m}\ , \qquad (3.1.2.6\text{-}2)$$

где G — модуль сдвига материала колонны;
F_c — сдвиговая площадь колонны, м^2;
Δ_{z_g} — расстояние между верхней и нижней направляющими, м;

$$K_m = \frac{1}{2} K b^2, \qquad (3.1.2.6\text{-}3)$$

где $K = \dfrac{1}{1/K_{bend} + 1/K_{shear}}$;
K_{bend} — изгибная жесткость колонны;
K_{shear} — сдвиговая жесткость колонны.

3.1.3 Ветровые нагрузки.

3.1.3.1 Ветровые нагрузки определяются по формулам (2.3.8-1) — (2.3.8-3).

3.1.3.2 Динамичность приложения ветровых нагрузок рекомендуется учитывать, начиная с периода собственных изгибных колебаний первого тона $\tau = 130/\overline{w}_{10}$, с.

В этом случае используется коэффициент динамичности K_w, согласно рис. 3.1.3.2, на котором

$$\nu_w = \omega_{max}/p; \qquad (3.1.3.2)$$

где $\omega_{max} = 4 \cdot 10^{-3} \overline{w}_{10}$ — модальная частота спектральной плотности пульсаций ветра;
p — частота собственных изгибных колебаний СПБУ;
δ_w/π — относительный декремент колебаний СПБУ.

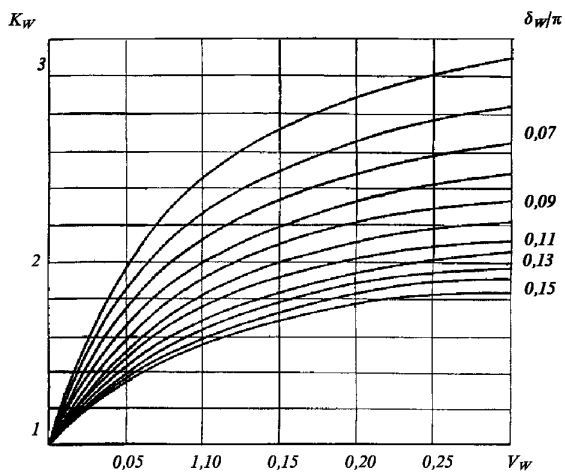


Рис. 3.1.3.2
Коэффициент динамичности ветровых нагрузок

3.1.3.3 При учете пульсационной составляющей ветровых нагрузок несинхронность их действия оценивается коэффициентом η.

Коэффициент несинхронности ветровых нагрузок η определяется по следующей формуле:

$$\eta = \frac{\sum_i K_{1i} K_{2i} S_i r_i}{\sum_i K_{1i} K_{2i} S_i}, \qquad (3.1.3.3)$$

где r_i — коэффициенты корреляции между ветровыми давлениями на конструкции:
а) протяженные по ширине и высоте установки;
б) установленные вдоль направления действия ветра.

В первом приближении обобщенный коэффициент неоднородности ветровых давлений принимается как $\eta = 0{,}8$.

3.1.3.4 На каждом стационарном режиме определяются значения внутренних усилий статических воздействий ветра:

для четырехопорной СПБУ —

$$\overline{M_w} = 0{,}09 \overline{Q_w} l (2 - æ), \text{ — изгибающий момент;}$$

$$\overline{T_w} = 0{,}18 \overline{Q_w}, \text{ — перерезывающая сила;} \qquad (3.1.3.4\text{-}1)$$

$$\overline{N_w} = 0{,}18 \overline{Q_w} \frac{l}{L} (2 - æ), \text{ — осевая сила;}$$

для трехопорной СПБУ —

$$\overline{M_w} = 0{,}165 \overline{Q_w} l (2 - æ), \text{ — изгибающий момент;}$$

$$\overline{T_w} = 0{,}33 \overline{Q_w}, \text{ — перерезывающая сила;} \qquad (3.1.3.4\text{-}2)$$

$$\overline{N_w} = 0{,}58 \overline{Q_w} \frac{l}{L} (2 - æ), \text{ — осевая сила,}$$

где $\overline{Q_w}$ — значение Q_w при $w_{10} = \overline{w}_{10}$ см. формулы (2.3.8-1) — (2.3.8-3);
L — расстояние в свету между опорными колоннами, см. рис. 3.1.2.1.

3.1.3.5 На каждом стационарном режиме определяются стандартные отклонения составляющих внутренних усилий ветровых пульсаций:

для четырехопорной СПБУ —

$$\sigma_M^w = 0{,}18 \overline{Q_w} \eta l (2 - æ) \vartheta_w K_w;$$

$$\sigma_T^w = 0{,}36 \overline{Q_w} \eta \vartheta_w K_w; \qquad (3.1.3.5\text{-}1)$$

$$\sigma_N^w = 0{,}36 \overline{Q_w} \eta \frac{l}{L} (2 - æ) \vartheta_w K_w;$$

для трехопорной СПБУ —

$$\sigma_M^w = 0{,}33 \overline{Q_w} \eta l (2 - æ) \vartheta_w K_w;$$

$$\sigma_T^w = 0{,}66 \overline{Q_w} \eta \vartheta_w K_w; \qquad (3.1.3.5\text{-}2)$$

$$\sigma_N^w = 1{,}15 \overline{Q_w} \eta \frac{l}{L} (2 - æ) \vartheta_w K_w,$$

где ϑ_w — коэффициент изменчивости ветровых пульсаций, равный $\vartheta_w = 2{,}45\sqrt{K_{fr}}$;
K_{fr} — коэффициент лобового сопротивления подстилающей поверхности, см. табл. 2.2.2.4.

3.1.3.6 Параметр масштаба a_w внутренних усилий от воздействия ветра оценивается как

$$a_w = 0{,}85 \sigma_w. \qquad (3.1.3.6)$$

3.1.4 Волновые нагрузки.

3.1.4.1 Волновые нагрузки на элементы опорных колонн СПБУ определяются в соответствии с 2.3.9.1. Значения коэффициентов инерционного C_{in} и скоростного C_{sr} сопротивления для сечений круглой и прямоугольной формы должны быть не менее указанных на рис. 3.1.4.1. При наличии

рейки коэффициент сопротивления C^r_{drag} рекомендуется определять по формуле

$$C^r_{drag} = C_{sr} + 4\frac{a + b/2}{D}, \qquad (3.1.4.1)$$

где D — диаметр цилиндра;
a — высота основания зуба;
b — высота зуба рейки.

Для более сложных форм расчетные значения коэффициентов C_{in} и C_{sr} подлежат согласованию с Регистром.

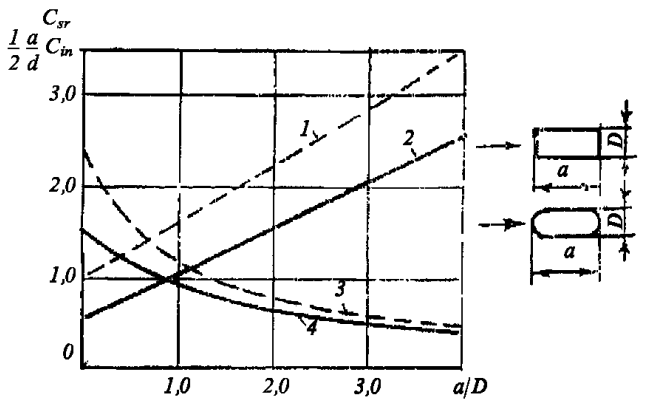


Рис. 3.1.4.1
Коэффициенты скоростного C_{sr} (3, 4) и инерционного C_{in} (1, 2) сопротивления сечений:
——— эллиптических (круглых $a/D=1$);
– – – – прямоугольных

3.1.4.2 При расчете волновых нагрузок должно быть учтено влияние обрастания конструкций, проявляющееся в увеличении приведенных размеров сечений и коэффициентов C_{in} и C_{sr}.

3.1.4.3 Динамичность приложения волновых нагрузок оценивается с помощью графиков, изображенных на рис. 3.1.4.3. Здесь $\bar{\omega}$ — средний период поверхностного волнения, p — частота собственных изгибных колебаний, δ/π — относительный декремент колебаний.

3.1.4.4 Гидродинамические нагрузки на модуль опорной колонны, состоящий из набора вертикальных, горизонтальных и наклонных связей, определяются поэлементным суммированием гидродинамических нагрузок с учетом расположения связей в пространстве, что равносильно введению коэффициентов влияния на волновую нагрузку горизонтальных и наклонных связей μ_{sr} и μ_{in}:

$$\mu_{sr} = 1 + \frac{\sum_{i=1}^{n_\Sigma} n_i d_i l_i C^i_{sr}(\theta_i)\cos^2\theta_i}{n_B d_B \Delta z C^{\text{в}}_{sr}}; \qquad (3.1.4.4\text{-}1)$$

$$\mu_{in} = 1 + \frac{\sum_{i=1}^{n_\Sigma} n_i d_i^2 l_i C^i_{in}(\theta_i)\cos\theta_i}{n_B d_B \Delta z C^{\text{в}}_{in}}, \qquad (3.1.4.4\text{-}2)$$

где $d_{\text{в}}$ — поперечный размер вертикальной рейки, м;
n_Σ — общее число горизонтальных и наклонных связей;
d_i, l_i — соответственно диаметр и длина наклонных и горизонтальных связей, м;
Δz — высота модуля, м;
θi — угол, образованный наклонной связью с плоскостью, град., перпендикулярной направлению распространения волны;
$C^{\text{в}}_{sr}$, $C^{\text{в}}_{in}$ — коэффициенты скоростного и инерционного сопротивления вертикальных связей (несущих реек);
C^i_{sr}, C^i_{in} — коэффициенты скоростного и инерционного сопротивления наклонных и горизонтальных связей.

Значения $C^{\text{в}}_{sr}$, $C^{\text{в}}_{in}$, μ_{sr}, μ_{in} должны определяться для расчетного курсового угла φ_d согласно 3.1.4.6.

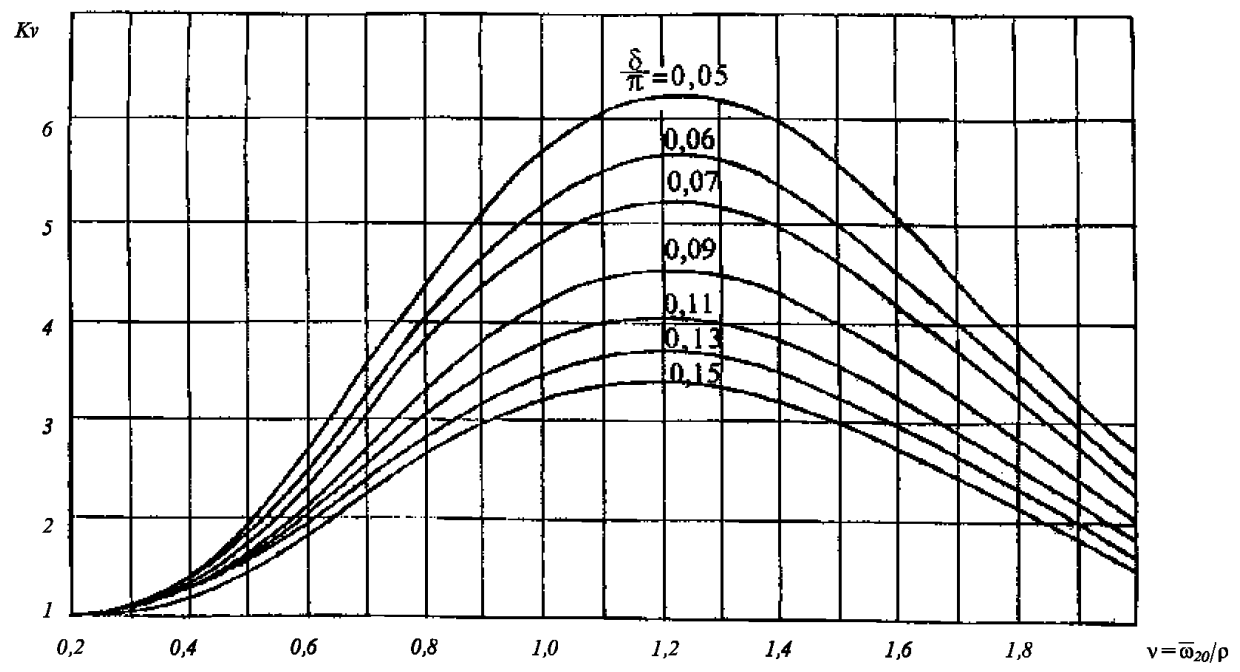


Рис. 3.1.4.3
Коэффициент динамичности скоростной и инерционной составляющих волновой нагрузки

3.1.4.5 Допускается пренебрегать в расчетах волновой нагрузки:

инерционным компонентом, если

$$h_3 \geqslant 8{,}5 d_{\text{В}} C^{\text{В}}_{in'} \cdot \overline{u_{in'}} \,/ C^{\text{В}}_{sr}\, \mu_{sr} \overline{u_{sr}}; \qquad (3.1.4.5\text{-}1)$$

скоростным компонентом, если

$$h_3 \leqslant 2{,}1 d_{\text{В}} C^{\text{В}}_{in'} \cdot \overline{u_{in'}} \,/ C^{\text{В}}_{sr}\, \mu_{sr} \overline{u_{sr}}, \qquad (3.1.4.5\text{-}2)$$

где $\overline{u_{in}}$ и $\overline{u_{sr}}$ — значения ординат формы колебаний опорных колонн СПБУ на уровне ашликаты равнодействующих волновых давлений, соответствующих инерционной и скоростной составляющим:

$\overline{u_{in}} = \bar{u}$ при $z = z_{in} = H_1(1-\phi)$,

$\overline{u_{sr}} = \bar{u}$ при $z = z_{sr} = H_1(1-\phi/2)$,

$$\bar{u} = \frac{6(1-æ)}{4-3æ} \cdot \frac{z}{l} + \frac{3æ}{4-3æ} (z/l)^2 - \frac{2}{4-3æ} (z/l)^3;$$

z — отсчитывается от опорной пяты вверх, м,

$\phi = g/H_1\omega_0^2$;

$\overline{\omega_0}$ — средняя частота поверхностного волнения;

H_1 — расстояние от пяты опорной колонны до уровня спокойной воды, м.

3.1.4.6 Напряженное состояние конструкций СПБУ оценивается для наиболее неблагоприятных курсовых углов, называемых в дальнейшем расчетными. Расчетные курсовые углы φ_d оцениваются по следующим формулам:

для четырехопорной СПБУ —

$$\varphi_d = \frac{\pi}{4}(2i-1),\ i = 1, 2, 3, 4; \qquad (3.1.4.6\text{-}1)$$

для трехопорной СПБУ —

$$\varphi_d = \frac{\pi}{3}(2i-1),\ i = 1, 2, 3, \qquad (3.1.4.6\text{-}2)$$

где i — номер направления.

3.1.4.7 Значения стандартов скоростных составляющих волновых нагрузок для расчетных курсовых углов определяются согласно зависимостям:

для четырехопорной установки —

$$\sigma^{sr}_M = 0{,}35\overline{u_{sr}}\ \sigma^{sr}_Q\ K_\nu\, l(2-æ)\gamma_4;$$

$$\sigma^{sr}_T = 0{,}70\overline{u_{sr}}\ \sigma^{sr}_Q\ K_\nu \gamma_4; \qquad (3.1.4.7\text{-}1)$$

$$\sigma^{sr}_N = 0{,}70\overline{u_{sr}}\ \sigma^{sr}_Q\ K_\nu\, l/L(2-æ)\gamma_4;$$

для трехопорной установки —

$$\sigma^{sr}_M = 0{,}5\overline{u_{sr}}\ \sigma^{sr}_Q\ K_\nu\, l(2-æ)\gamma_3;$$

$$\sigma^{sr}_T = \overline{u_{sr}}\ \sigma^{sr}_Q\ K_\nu \gamma_3; \qquad (3.1.4.7\text{-}2)$$

$$\sigma^{sr}_N = 1{,}7\overline{u_{sr}}\ \sigma^{sr}_Q\ K_\nu\, l/L(2-æ)\gamma_3,$$

где $\sigma^{sr}_Q = 1{,}34\cdot 10^{-2} m_k C^{\text{В}}_{sr}\ \mu_{sr}\ \gamma\ d_{\text{В}}\ h_3^2$;

m_k — число вертикальных связей;

K_ν — коэффициент динамичности волновых нагрузок, определяемый по рис. 3.1.4.3;

γ_4 и γ_3 — коэффициенты влияния расстояния между опорными колоннами на волновую нагрузку

$$\gamma_4 = \frac{1}{\sqrt{2}} \sqrt{1+\cos(\overline{\omega^2} L_4/g)}\ ;$$

$$\gamma_3 = \frac{1}{\sqrt{2}} \sqrt{1+\cos(\overline{\omega^2} L_3/g)}\ ;$$

$L_4 = \sqrt{2}L$;

$L_3 = (\sqrt{3}/3)L$.

3.1.4.8 Статистические характеристики внутренних усилий в конструкциях опорных колонн, отвечающие инерционной составляющей волновой нагрузки для курсовых углов, указанных в 3.1.4.6, определяются по формулам (3.1.4.7-1) и (3.1.4.7-2) с заменой в них $\overline{u_{sr}}$ на $\overline{u_{in}}$, σ^{sr}_Q на

$$\sigma^{in}_Q = 18{,}7\cdot 10^{-2} m_k C^{\text{В}}_{in}\ \mu_{in} S h_3, \qquad (3.1.4.8)$$

где S — площадь контура сечения вертикальной связи, м^2.

3.1.4.9 В зависимости от величины соотношения

$$\frac{\sigma_{in}}{\sigma_{sr}} = \frac{6{,}2\sqrt{S}\ \mu_{in} C^{\text{В}}_{in}\ \bar{u}_{in}}{h_3 \mu_{sr} C^{\text{В}}_{sr}\ \bar{u}_{sr}} \qquad (3.1.4.9\text{-}1)$$

по графикам на рис. 3.1.4.9, *а* и *б* определяются параметры распределения статических внутренних усилий a_{v_0} и k_0 от воздействия волн на каждом стационарном режиме. Параметр $\sigma_{Q_{sr}}$ на рис. 3.1.4.9 определяется по рис. 3.1.4.13-1.

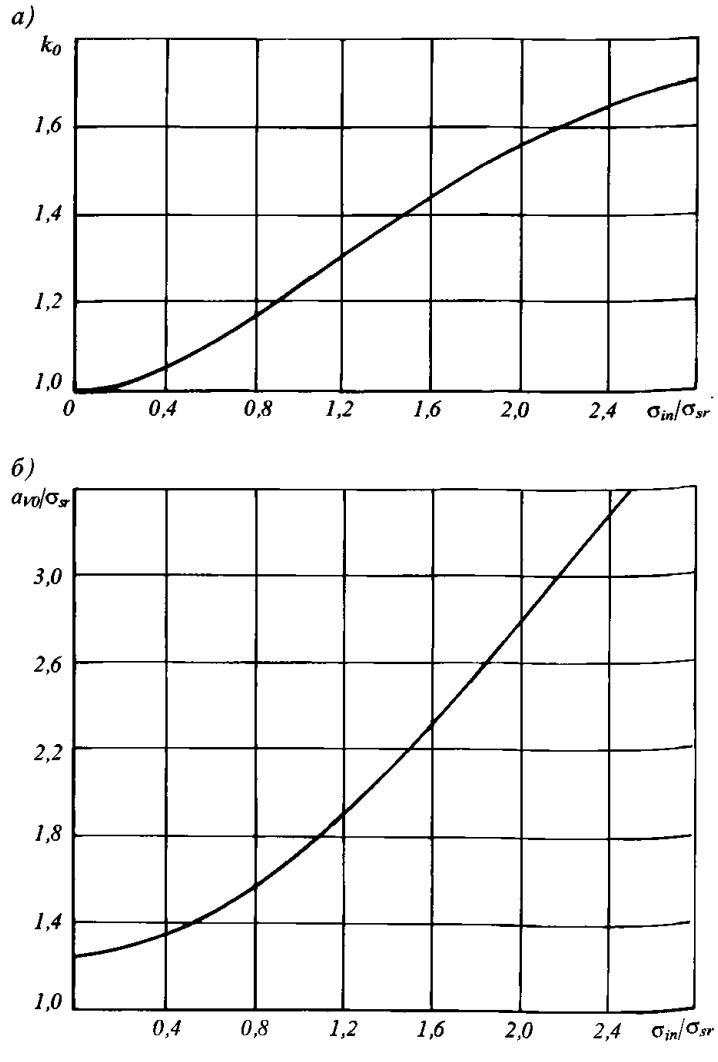


Рис. 3.1.4.9
Зависимость параметров распределения Вейбулла k_0 и a_{v0} от соотношения σ_{in}/σ_{sr}

Статические значения a_{v_0} и k_0 уточняются за счет динамических эффектов по формулам:

$$k = k_0 + \frac{(2-k_0)\nu^4}{1+(1-\nu)^4}; \qquad (3.1.4.9\text{-}2)$$

$$a_v = a_{v_0} 5^{1/k_0 - 1/k}, \qquad (3.1.4.9\text{-}3)$$

где $\nu = \bar{\omega}/p$.

3.1.4.10 На каждом стационарном режиме определяются экстремальные значения переменных внутренних усилий в расчетном сечении опорной колонны при совместном воздействии волнения и ветра:

$$M_{e_{ij}} = a_{v_{M_{ij}}}[\ln n_{ij}(1+\beta_{ij})]^{1/K_{ij}}; \qquad (3.1.4.10\text{-}1)$$

$$T_{e_{ij}} = a_{v_{T_{ij}}}[\ln n_{ij}(1+\beta_{ij})]^{1/K_{ij}}; \qquad (3.1.4.10\text{-}2)$$

$$N_{e_{ij}} = a_{v_{N_{ij}}}[\ln n_{ij}(1+\beta_{ij})]^{1/K_{ij}}, \qquad (3.1.4.10\text{-}3)$$

где $a_{v_{M_{ij}}}$, $a_{v_{T_{ij}}}$, $a_{v_{N_{ij}}}$ — параметры распределения волновых изгибающих моментов, перерезывающих и осевых сил соответственно;

$\beta_{ij} = a_{w_{ij}}/a_{v_{ij}}$;

$n_{ij} = 10^8 p_{h_3\bar{\tau}}$ — объем выборки, соответствующий стационарному режиму с повторяемостью;

$n_{ij} = 10^6 p_{h_3\bar{\tau}}$ — объем выборки для рабочего режима.

3.1.4.11 На каждом стационарном режиме определяются значения внутренних усилий с учетом статических воздействий ветра и веса понтона, сил от течения, которые добавляются к полученным в 3.1.4.10 величинам:

$$M_\Sigma = M_e + M_p + \bar{M}_w + M_c; \qquad (3.1.4.11\text{-}1)$$

$$T_\Sigma = T_e + \bar{T}_w + T_c; \qquad (3.1.4.11\text{-}2)$$

$$N_\Sigma = N_e + N_p + \bar{N}_w + N_c, \qquad (3.1.4.11\text{-}3)$$

где M_p и N_p — соответственно изгибающие моменты и осевые силы от веса понтона;

$\bar{M}_e$, $\bar{T}_e$, $\bar{N}_e$ — см. 3.1.4.10;

$\bar{M}_w$, $\bar{T}_w$, $\bar{N}_w$ — см. 3.1.3.4;

M_c, T_c, N_c — см. 3.1.5.

3.1.4.12 Наибольшее из значений величин, определенных в 3.1.4.11, является расчетным.

3.1.4.13 В условиях мелководья стандартное отклонение для инерционной составляющей волновой нагрузки σ_Q^{in} на одну опорную колонну определяется по формуле

$$\sigma_Q^{in} = 18{,}7\cdot 10^{-2} m_k C_{in}^{\mathrm{B}}\ \mu_{in} S\cdot h_3\cdot th\bar{k}H, \qquad (3.1.4.13)$$

где $\bar{k} = 2\pi/\bar{\lambda}$;

стандартное отклонение скоростной составляющей волновой нагрузки σ_Q^{sr} на одну опорную колонну определяется согласно графику на рис. 3.1.4.13-1.

Аппликаты приложения равнодействующих Q_{sr} и Q_{in} (отсчитываются от уровня воды) определяются по рис. 3.1.4.13-2 и 3.1.4.13-3 соответственно.

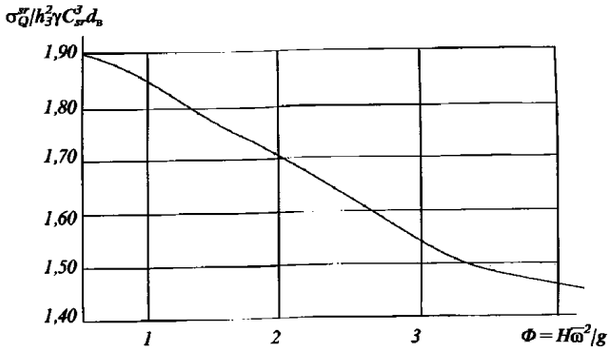


Рис. 3.1.4.13-1

Зависимость $\sigma_Q^{sr}/h_3^2\gamma C_{sr}^3 d_в$ от параметра $\Phi = H\bar{\omega}^2/g$

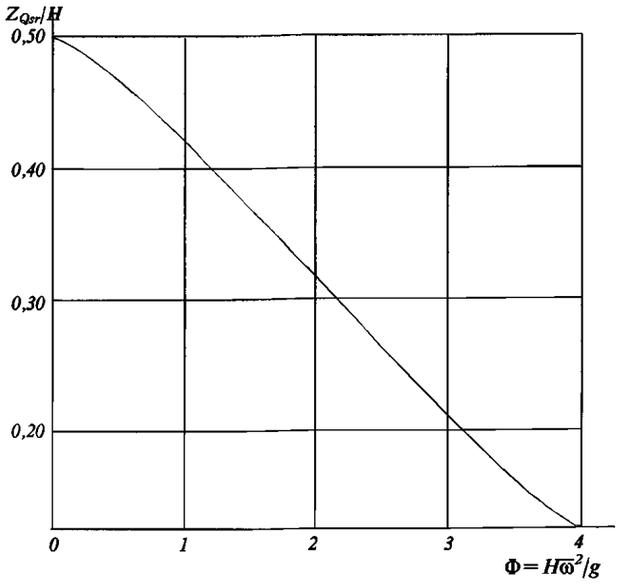


Рис. 3.1.4.13-2

Зависимость Z_{Qsr}/H от параметра $\Phi = H\bar{\omega}^2/g$

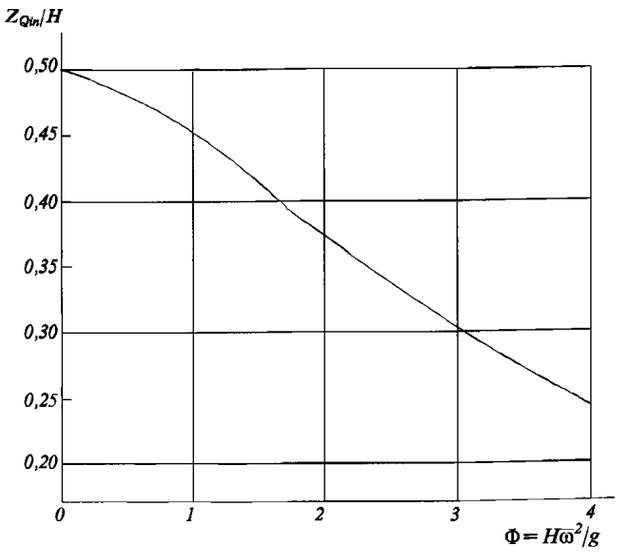


Рис. 3.1.4.13-3

Зависимость Z_{Qin}/H от параметра $\Phi = H\bar{\omega}^2/g$

3.1.5 Нагрузки от течения.

3.1.5.1 В произвольном поперечном сечении опорной колонны внутренние усилия от постоянной составляющей течения равны:

для трехопорной СПБУ ($\varphi = 60°$) —

$$M_c = (Q_c\,\bar{u}_c\,l/2)(2\,\frac{z}{l} - æ);$$

$$N_c = (2\sqrt{3}Q_c\,\bar{u}_c\,l/L)(2 - æ); \qquad (3.1.5.1\text{-}1)$$

$$T_c = Q_c\,\bar{u}_c;$$

для четырехопорной СПБУ ($\varphi = 0°$) —

$$M_c = (\sqrt{2}Q_c\,\bar{u}_c\,l/4)(2\,\frac{z}{l} - æ);$$

$$N_c = (2Q_c\,\bar{u}_c\,l/L)(2 - æ); \qquad (3.1.5.1\text{-}2)$$

$$T_c = Q_c\,\bar{u}_c,$$

где $Q_c = \rho C_{sr} d H_0 v_c^2/2$;
H_0 — глубина акватории, м;
v_c — скорость течения, м/с;
$\bar{u}_c$ — значение параметра u (см. 3.1.4.5) в сечении $H_1/2$.

3.1.5.2 При совместном действии волнения и течения допустима аппроксимация

$$Q_\Sigma = Q_{sr} + 2\sqrt{Q_{sr}Q_c} + Q_c, \qquad (3.1.5.2)$$

где Q_{sr} — скоростная составляющая волновой нагрузки, определяемая следующим образом:

$$Q_{sr} = a_v(\ln n)^{1/K},$$

где a_v и K — параметры масштаба и формы распределения Вейбулла, определяемые по графикам рис. 3.1.4.9.

3.1.6 Сейсмические нагрузки.

3.1.6.1 В ряде районов сейсмические нагрузки на СПБУ могут быть соизмеримы с волновыми.

Интегральное сейсмическое воздействие на СПБУ определяется по формуле

$$Q = M_{po}\beta_\Sigma a_{\max}, \qquad (3.1.6.1)$$

где M_{po} — приведенная масса понтона;
a_{max} — максимальное значение амплитуды ускорений;
β_Σ — обобщенный коэффициент динамичности по рис. 3.1.6.1.

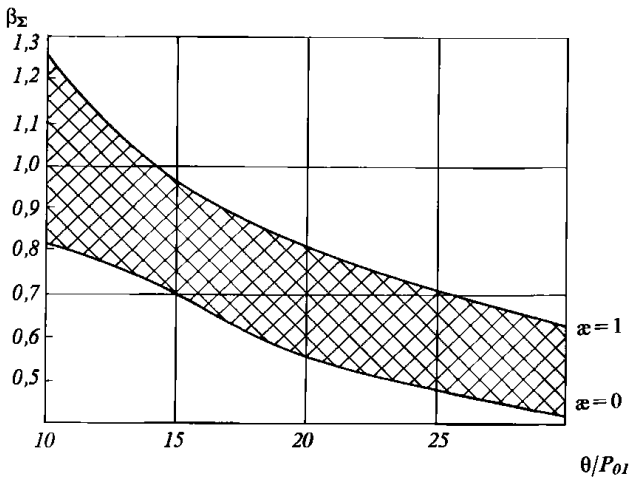


Рис. 3.1.6.1
Обобщенный коэффициент динамичности:
θ — несущая частота аксилограммы;
P_{01} — низшая частота горизонтальных колебаний

3.1.6.2 Предельная нагрузка Q_{ult}^{Σ}, которую может выдержать СПБУ, определяемая по формуле

$$Q_{ult}^{\Sigma} = nQ_{ult}^{module}\,(1 + \frac{l}{d}\cdot\frac{2-æ}{2}), \qquad (3.1.6.2)$$

где n — число опорных колонн;
Q_{ult}^{module} — предельная нагрузка на модуль опорной колонны, определяется на основе рассмотрения кинематического состояния модуля. Для типовой решетки СПБУ с К-образными узлами

$$Q_{ult}^{module} = 2{,}32R_d\pi D_p t_p,$$

R_d — расчетный предел текучести материала диагональных раскосов, МПа;
D_p и t_p — соответственно диаметр и толщина диагональных раскосов, м;
l — длина опорной колонны, м;
d — расстояние между верхним и нижним упорами, м;
æ — коэффициент опорной пары (см. 3.1.2.2).

3.1.6.3 Коэффициент запаса при сейсмических нагрузках:

для землетрясений 1 раз в 100 лет —

$$K_a = Q_{ult}^{\Sigma}/Q \geqslant 1{,}25; \qquad (3.1.6.3\text{-}1);$$

для землетрясений 1 раз в 500 лет —

$$K_a = Q_{ult}^{\Sigma}/Q \geqslant 1. \qquad (3.1.6.3\text{-}2).$$

3.1.7 Задавливание и выдергивание опорных колонн.

3.1.7.1 В процессе задавливания опорных колонн и выдергивания из грунта в конструкции СПБУ могут возникнуть значительные усилия. В связи с этим должен быть выполнен расчет прочности опорных колонн и понтона.

Задачами расчета являются:

определение из условий прочности колонн допустимых уровней контролируемых параметров (углов крена и дифферента);

проверка прочности конструкций понтона при опирании его на диагонально расположенные опоры в случае четырехопорной СПБУ или при расчете на собственный вес с учетом принятого балласта в отсеки понтона в случае трехопорной СПБУ.

3.1.7.2 Допустимые значения углов крена и дифферента определяются из условия, что в процессе выдергивания колонны в наиболее напряженных точках конструкции действующие напряжения не должны превосходить допускаемые значения.

При составлении условий прочности должны рассматриваться наиболее опасные положения точек приложения реакций понтона по высоте модуля опорной колонны и наиболее напряженные районы конструкции. К ним относятся опорные сечения горизонтальных стоек и раскосов, середина пролета вертикальной стойки опорной колонны.

3.1.7.3 Усилия взаимодействия колонны и понтона должны определяться из условий совместности

перемещений понтона и опорных колонн и выражаться через углы крена и дифферента, а также через вертикальное осевое усилие.

При определении неизвестных усилий должны учитываться силы тяжести и координаты точки приложения равнодействующей сил тяжести, силы плавучести и форма корпуса в подводной части, силы и моменты, возникающие в опорной части колонны в результате взаимодействия с грунтом.

3.1.7.4 Исходя из условий прочности определяется область допустимых значений углов крена и дифферента и осевого усилия. Эти характеристики должны рассматриваться как исходные данные для разработки инструкции по эксплуатации.

3.1.7.5 Допустимые значения углов крена и дифферента при заданной величине осевого усилия должны определяться по способу, изложенному в 3.1.8.3, полагая силы плавучести равными нулю, а знак усилия — обратным знаку сил при выдергивании.

3.1.8 Напряженное состояние опорных колонн.

3.1.8.1 Задачей расчета прочности опорных колонн является определение напряженного состояния конструкции в районе закрепления их в корпусе СПБУ и в районе закрепления их в грунте.

Конструкция колонны должна идеализироваться в виде пространственной рамной системы.

Расчет напряженного состояния конструкций опорных колонн следует проводить с помощью методов, дающих возможность учесть особенности напряженного состояния в элементах колонн, например, с помощью метода конечных элементов. Конструкции понтона и портала допустимо при этом принимать абсолютно жесткими.

3.1.8.2 Районом закрепления опорной колонны в корпусе следует считать ее часть, ограниченную снизу поперечным сечением, находящимся ниже нижнего упора на расстоянии 0,5 пролета между верхним и нижним упорами, а сверху — поперечным сечением, отстоящим на $0{,}25d$ вверх от верхней точки соприкосновения с верхним упором, или концевым сечением опорной колонны (см. рис. 3.1.2.1).

3.1.8.3 В качестве силовых граничных условий в нижнем сечении рассматриваемого района опорной колонны должны приниматься значения интегральных сил и моментов, определенных на основании упрощенной модели СПБУ (см. 3.1.2.1).

При задании ограничения на вертикальные перемещения в нижнем сечении отрезка колонны в число силовых граничных условий следует включать вертикальные усилия, передаваемые механизмом подъема на колонну. Величина и схема приложения этих усилий зависит от конструкции конкретного механизма подъема, способа крепления его к корпусу СПБУ и возможной задаваемой неравномерности распределения этих усилий, связанной с обеспечением условия прочности зуба.

3.1.8.4 В результате расчета идеализированной конструкции опорной колонны, закрепленной в корпусе понтона, определяются значения перемещений и внутренних усилий в узлах стержневой системы, а также величины реакций и распределение напряжений в элементах конструкции.

Расчет напряжений для элементов наиболее напряженных модулей должен быть выполнен в трех поперечных сечениях по их высоте: в середине пролета и в опорных сечениях.

3.1.8.5 Районом закрепления опорной колонны в грунте следует считать отрезок ее, ограниченный сверху поперечным сечением, находящимся на расстоянии $0{,}5d$ от линии сопряжения колонны с опорным башмаком.

Для моделирования башмака колонны или другой подобной конструкции, являющейся частью нижнего конца опорной колонны, следует использовать идеализацию, позволяющую получить плоское напряженное состояние в элементах этой конструкции. Силовые граничные условия задаются на верхнем конце рассматриваемого отрезка опорной колонны, аналогично 3.1.2.1. В результате расчета должны быть получены значения внутренних усилий и перемещений, а также распределение напряжений.

3.1.8.6 В случае невозможности выполнения положений 3.1.8.2 — 3.1.8.5 в силу принципиальных отличий от изложенной расчетной схемы допускается представлять в Регистр для согласования расчетную схему СПБУ, конкретно учитывающую конструктивные особенности установки.

3.1.9 Нагрузки на колонны СПБУ при транспортировке.

В условиях транспортировки опорные колонны подняты вверх, чаще всего полностью. Комбинация инерционных нагрузок при бортовой и килевой качке совместно с ветровым воздействием вызывает большие изгибающие моменты и осевые силы в колоннах, а также большие реактивные усилия в портале и конструкциях корпуса.

Параметры качки могут быть получены либо по результатам модельных испытаний либо расчетом. К результатам расчетов параметров качки следует относиться с большой осторожностью из-за наличия ряда нетрадиционных особенностей понтонов СПБУ, обусловливающих появление ряда нелинейностей.

При расчете нагрузок в условиях перехода должны быть учтены:

инерционные силы, соответствующие спецификационной амплитуде бортовой или килевой качки с собственным периодом платформы;

статические силы, соответствующие максимальному наклонению колонн во время бортовой или килевой качки;

ветровые силы, отвечающие спецификации.

Эффект вертикальной качки, сноса и рыскания допустимо учитывать введением поправочного коэффициента $\gamma = 1{,}2$.

Допускается, что бортовую или килевую качку можно описать с помощью зависимости

$$\theta = \theta_0 \sin \frac{2\pi t}{T_0}, \qquad (3.1.9\text{-}1)$$

где t — время, с;
T_0 — собственный период бортовой или килевой качки;
θ_0 — амплитуда бортовой или килевой качки, град.

Принимается, что центр колебаний расположен в плоскости ватерлинии.

Ускорение сосредоточенной массы, расположенной на расстоянии r, м, от центра колебаний, в м/с^2 определяется как

$$a = -(2\pi/T_0)^2 \theta_0 r \sin \frac{2\pi t}{T_0}. \qquad (3.1.9\text{-}2)$$

Амплитудные значения усилий на единицу длины опорной колонны определяются координатой z:

поперечные усилия —

$F_{TS} = m(z) g \sin\theta_0$ — статическое усилие;

$F_{TD} = m(z) \varepsilon_0 z$ — инерционное усилие; (3.1.9-3)

$F_W = \frac{1}{2} \rho_W C_D [W(z) \cos\theta_0]^2$ — ветровое усилие;

продольные силы —

$F_{LS} = m(z) g \cos\theta_0$ — статическое усилие; (3.1.9-4)

$F_{LD} = m(z) \varepsilon_0 d$ — инерционное усилие,

где $m(z)$ — единичная масса;
$W(z)$ — скорость ветра на уровне z;
g — ускорение силы тяжести;
$\varepsilon_0 = 2\pi/T_0$.

При приведении усилий к равнодействующим величинам следует учитывать собственный момент инерции рассматриваемой конструкции, например, при сведении участка колонны длиной l и погонной равномерной массой m собственный момент инерции M_j равен

$$M_j = \frac{ml^3}{12}.$$

Собственный период качки (бортовой или килевой) допустимо определять по формуле

$$T_0 = 2p\sqrt{(r_0^2 - a_0^2)/gGM}, \qquad (3.1.9\text{-}5)$$

где r_0 — радиус инерции для бортовой или килевой качки по отношению к оси, расположенной в плоскости ватерлинии, м;
a_0 — расстояние по вертикали между водной поверхностью и истинной осью вращения при бортовой и килевой качке, м;
GM — поперечная или продольная метацентрическая высота, м.

Расстояние a_0 в первом приближении может быть взято между поверхностью воды и центром тяжести.

Радиус инерции r_0 может быть определен как

$$r_0 = \sqrt{I_m/M_m}, \qquad (3.1.9\text{-}6)$$

где $I_m = I_L + I_H + I_A$ — момент инерции масс по отношению к бортовой и килевой качке;
$M_m = nM_L + M_H$ — масса;
n — число колонн;
I_L — момент инерции масс колонн;
I_H — момент инерции массы корпуса;
I_A — присоединенная масса момента инерции;
M_L — масса одной колонны;
M_H — масса корпуса.

3.1.10 Удар колонны о грунт при установке СПБУ на точку.

При установке и снятии с грунта опорная колонна может быть подвержена удару о грунт, вызванному качкой при установке на волнении.

Сила удара, вызванная качкой, может быть рассчитана с помощью упрощенного метода, основного на следующих допущениях:

грунта касается только одна колонна;

нижний конец колонны немедленно останавливается при касании колонной грунта;

грунт бесконечно жесткий.

Энергия вращения установки поглощается конструкцией колонны, что дает силу удара P:

$$P = \frac{2\pi\theta_0}{T_0}\sqrt{KI_m}, \qquad (3.1.10\text{-}1)$$

где I_m — момент инерции массы установки по отношению к бортовой или килевой качке;
θ_0 — амплитуда качки;
K — общая поперечная жесткость колонны.

Результат будет зависеть от интенсивности волновых условий и глубины акватории.

Максимально допустимая величина ударного воздействия может быть определена исходя из критерия прочности. Максимально допустимая амплитуда бортовой и килевой качки во время постановки и снятия с грунта:

$$[\theta_0] = TP_{\max}/2\pi\sqrt{KI_m}. \qquad (3.1.10\text{-}2)$$

3.1.11 Прочность опорных колонн СПБУ при ледовых воздействиях.

Как правило, СПБУ не предназначены для работы во льдах. Тем не менее, возникающая необходимость продления срока эксплуатации СПБУ при наличии льда приводит к проблеме обеспечения безопасности при увеличении времени на бурение.

Для решения поставленной задачи должна быть определена сила взаимодействия ледяного поля массой m_i, движущегося со скоростью υ_i, с конструкциями СПБУ. При этом должна быть учтена податливость опор сооружения.

Нагрузки от движущихся ледяных полей должны приниматься наименьшей из двух нагрузок: при остановке ледяного поля и прорезании ледяного поля.

3.1.12 Вихревые нагрузки.

Вихревые нагрузки определяются для «прозрачных» конструкций применительно к критическим скоростям ветра, определяемым по формуле:

в направлении, перпендикулярном ветровому потоку:

$$(w_{cr})_y = \frac{d}{(T)_y Sh}, \qquad (3.1.12\text{-}1)$$

$(T)_y$ — период собственных колебаний рассматриваемой конструкции;
Sh — число Струхаля;
d — поперечный размер конструкции;

в направлении вдоль ветрового потока:

$$(w_{cr})_x = \frac{d}{(T)_x Sh}. \qquad (3.1.12\text{-}2)$$

Значение числа Струхаля определяется формой поперечного сечения конструкции, углом набегающего потока и безразмерным числом Рейнольдса:

$$Re = \frac{d\overline{w}_{10}}{\nu},$$

где ν — коэффициент кинематической вязкости воздуха.

Зависимость $Sh = Sh(\alpha)$ для конкретного объекта нетрадиционной формы надежнее всего определять экспериментально на модели. При отсутствии экспериментальных данных рекомендуется прибегнуть к экспертным оценкам. В первом приближении можно использовать следующую формулу:

$$C_x Sh = 0{,}26(1 - e^{-2{,}38C_x}), \qquad (3.1.12\text{-}3)$$

где C_x — коэффициент лобового сопротивления рассматриваемой конструкции.

3.2 ПОЛУПОГРУЖНЫЕ ПБУ

3.2.1 Общие требования.

3.2.1.1 Прочность конструкции ППБУ в соответствии с положениями 2.4 должна проверяться для трех различных режимов:

выживания;

рабочего;

транспортировки

в соответствии с критериями 2.4.

Общие указания о назначении нагрузок в каждом из этих режимов приведены в 2.3.

3.2.1.2 ППБУ в режиме выживания должна иметь клиренс h_c, м, определяемый как

$$h_c \geqslant 0{,}6h_{50} + 0{,}5, \qquad (3.2.1.2)$$

где h_{50} — экстремальная высота, м, волны (1 раз в 50 лет) для данных районов эксплуатации.

3.2.1.3 Для оценки по критерию усталостной прочности должен использоваться весь спектр долговременного распределения $P(h_3, T_c)$ данного или наиболее тяжелого по волновым условиям района и весь период эксплуатации ППБУ.

3.2.1.4 Волновая нагрузка представляет собой систему взаимно уравновешенных поверхностных гидродинамических нагрузок и объемных инерционных нагрузок собственных масс установки, возникающих при качке ППБУ на волнении.

Для определения нагрузок может использоваться линейная теория качки на волнении.

3.2.1.5 При расчете прочности корпуса ППБУ следует руководствоваться положениями 2.5, а также нижеприведенными указаниями.

3.2.1.6 Повреждение любой из основных связей корпуса или раскоса не должно приводить к разрушению корпуса ППБУ. Регистром могут быть потребованы расчеты, подтверждающие, что в условиях воздействия внешних нагрузок, соответствующих наибольшим в течение одного года для данного района эксплуатации, прочность корпуса с поврежденным основным элементом или раскосом будет обеспечена.

3.2.1.7 Непроницаемые погружные или полупогружные элементы конструкции корпуса (отсеки) должны быть оборудованы средствами обнаружения нарушения непроницаемости.

3.2.2 Общие нагрузки.

3.2.2.1 Общие нагрузки на корпус установки в условиях волнения могут быть определены одобренным Регистром расчетным методом, учитывающим качку ППБУ и случайный характер волнения, или экспериментальным методом, основанным на специальных модельных испытаниях, обеспечивающих надежность и адекватность результатов натурным данным.

3.2.2.2 Общие волновые нагрузки могут быть представлены в виде распределенных нагрузок и в виде расчетных значений интегральных характеристик составляющих нагрузки с указанием способов определения соответствующих им распределенных нагрузок и расчетных композиций нагрузок для каждого расчетного режима эксплуатации для определения суммарных напряжений.

Распределенные нагрузки, определяемые обычно применительно к идеализации корпуса ППБУ, используемой в расчетах качки, для расчета напряженно-деформированного состояния конструкций корпуса следует преобразовать с учетом принятой идеализации и применяемой реализации метода конечных элементов.

3.2.2.3 В качестве интегральных характеристик, в общем случае, следует рассматривать четыре составляющие волновой нагрузки: Q_1 — симметричную, Q_2 — кососимметричную, Q_3 —

крутящий в диаметральной плоскости ППБУ момент и Q_4 — перерезывающую силу на четверти длины установки в долговременном распределении режимов волнения или их дисперсии на стационарном режиме.[1]

3.2.2.3.1 Интегральная характеристика симметричной горизонтальной составляющей нагрузки:

$$Q_1^l = \frac{1}{2}\int_L (q_y^l - q_y^r)dx = -Q_1^r. \qquad (3.2.2.3.1\text{-}1)$$

Соответствующая горизонтальная распределенная нагрузка, т/м:

$$q_1^l = Q_1^l/L \text{ и } q_1^r = Q_1^r/L = -Q_1^l/L \qquad (3.2.2.3.1\text{-}2)$$

приложена в плоскости ватерлинии в транспортном режиме и в плоскости палубы понтонов в режимах рабочем и выживания.

3.2.2.3.2 Интегральная характеристика несимметричной составляющей:

$$Q_2^l = \frac{1}{2}\int_L (q_z^l - q_z^r)dx = -Q_2^r. \qquad (3.2.2.3.2\text{-}1)$$

Соответствующая распределенная нагрузка представлена в каждом сечении понтона распределенными вертикальной силой q, т/м, и моментом M, т:

$$q_2^l = Q_2^l/L \text{ и } M_2^l = (Q_2^l/L)(b_0 + B_1) \qquad (3.2.2.3.2\text{-}2)$$

и

$$q_2^r = -Q_2^l/L \text{ и } M_2^r = M_2^l, \qquad (3.2.2.3.2\text{-}3)$$

приложенными q_2 — в диаметральной плоскости понтонов, M_2 — действуют относительно линии пересечения диаметральной плоскости понтонов и ватерлинии в транспортном режиме и диаметральной плоскости и плоскости палубы понтонов в режимах рабочем и выживания.

3.2.2.3.3 Интегральная характеристика крутящей (в диаметральной плоскости ППБУ) составляющей:

$$Q_3^l = \frac{1}{2}\int_L x(q_z^l - q_z^r)dx = -Q_3^r. \qquad (3.2.2.3.3\text{-}1)$$

Соответствующие вертикальные распределенные силы, т/м:

$$q_3^l = \frac{12Q_3^l}{L^3}x \text{ и } q_3^r = -\frac{12Q_3^r}{L^3}x \qquad (3.2.2.3.3\text{-}2)$$

приложены в диаметральной плоскости понтонов.

3.2.2.3.4 Интегральная характеристика симметричной вертикальной составляющей:

$$Q_4^l = \frac{1}{2}\int_{L/4} (q_z^l - q_z^r)dx = Q_4^r. \qquad (3.2.2.3.4\text{-}1)$$

Соответствующие вертикальные распределенные силы, т/м:

$$q_4^l = q_4^r = (2\pi Q_4^l/L)\cos(2\pi x/L) \qquad (3.2.2.3.4\text{-}2)$$

приложены в диаметральной плоскости понтонов.

В зависимостях, приведенных в 3.2.2.3.1 — 3.2.2.3.4, обозначены:

q_z^l, q_y^l, M^l и q_z^r, q_y^r, M^r — распределенные вертикальная и горизонтальная составляющие силы и момент для левого и правого понтонов соответственно, каждая из которых представляет собой сумму возмущающих, восстанавливающих, гидродинамических и инерционных собственных масс сил и моментов, а их главные вектор и момент равны нулю;

L, B_1 — соответственно длина и ширина корпуса понтона;

b_0 — расстояние между внутренними бортами понтонов.

3.2.2.4 Напряжения, определенные по расчетным величинам интегральных характеристик составляющих нагрузки, имеют обеспеченность этих характеристик. Для определения расчетных суммарных напряжений следует использовать композиции составляющих нагрузки, приведенные в табл. 3.2.2.4.

Таблица 3.2.2.4

Режим эксплуатации ППБУ	Расчетное волнение	Положение ППБУ на волнении	Расчетная композиция нагрузок
Транспортировки	$h_{3\%} = h_{per}$ [1] $T_c = \overline{T}_c$ [2]	на прямом курсе ($\varphi = 0$ или 180°)	Q_4; $0{,}3Q_1$; $0{,}3Q_2$ и $0{,}3Q_3$
		на косом курсе	Q_3; $0{,}3Q_1$; $0{,}3Q_2$ и $0{,}3Q_4$
		лагом к волне	Q_1; Q_2; $0{,}3Q_3$ и $0{,}3Q_4$
Рабочий и выживания	$h_{\min}^3 \leqslant h_{3\%} \leqslant h_{per}$ T_c в соответствии с долговременным распределением при заданном для режима диапазоне $h_{3\%}$	на прямом курсе ($\varphi = 0$ или 180°)	Q_4; $0{,}3Q_1$; $0{,}3Q_2$ и $0{,}3Q_3$
		на косом курсе	Q_3; $0{,}3Q_1$; $0{,}3Q_2$ и $0{,}3Q_4$
		лагом к волне	Q_1; Q_2; $0{,}3Q_3$ и $0{,}3Q_4$

[1] h_{per} — допустимая высота волны 3%-ной обеспеченности для данного режима эксплуатации;
[2] T_c — средняя величина среднего периода стационарных режимов волнения с $h_{3\%} = h_{per}$.
[3] $h_{\min}$ — наименьшая высота волны 3%-ной обеспеченности для режима выживания (для рабочего режима $h_{\min} = 0$).

[1] Данные составляющие справедливы для ППБУ классического типа, которая состоит из двух понтонов, 4 — 8 стабилизирующих колонн, верхнего корпуса и, как правило, раскосов.

Для напряжений, определяемых по распределенным нагрузкам, следует рассчитать их долговременное распределение или дисперсии напряжений на стационарном режиме волнения, позволяющие определить величины напряжений такой же обеспеченности, которая регламентируется в 2.3 для волновых условий в расчетных режимах эксплуатации ППБУ.

3.2.2.6 Гидродинамические нагрузки на раскосы определяются в соответствии с 2.3.9.

Расчетные значения коэффициента присоединенных масс C_m определяются по методике, одобренной Регистром. Расчетные значения ко эффициента сопротивления C_{sr} должны быть не менее указанных на рис. 3.1.4.1.

3.2.2.7 Допускается не учитывать в расчетах скоростную составляющую нагрузки, если:

$$h_{3\%} \leqslant \pi D C_{in}/C_{sr}, \qquad (3.2.2.7)$$

где $h_{3\%}$ — высота волны 3%-ной обеспеченности;
$C_{in} = 1 + C_m$.

3.2.2.8 При использовании ППБУ на акваториях, покрытых льдом, следует рассматривать их взаимодействие с различными ледовыми образованиями, характерными для данного периода времени в данном море. Для расчета составляющих глобальных ледовых нагрузок должны использоваться методы, указанные в 3.3.2 применительно к стационарным платформам.

3.2.3 Местные нагрузки.

3.2.3.1 Местные нагрузки определяют интенсивность поперечной нагрузки на наружную об шивку, ребра жесткости, перекрытия понтонов, стабилизирующих колонн и верхнего корпуса.

3.2.3.2 Суммарная местная нагрузка включает постоянную и переменную составляющие.

3.2.3.3 Постоянная нагрузка определяется разностью наружного (по отношению к отсеку) и внутреннего давлений.

Расчетной величиной является самое неблагоприятное значение этой разницы. Если внутреннее давление создается расходуемым грузом или балластом, при определении расчетной местной нагрузки оно должно приниматься равным нулю.

3.2.3.4 Переменные местные давления, кПа, определяются по следующим формулам:

на погруженную часть конструкции —

$$p = g\rho \frac{h_{3\%}}{2} c e^{-kz}; \qquad (3.2.3.4\text{-}1)$$

на надводную часть конструкции —

$$p = g\rho \left(\frac{h_{3\%}}{2} c - z_1\right), \text{ но не менее 5 кПа}, \qquad (3.2.3.4\text{-}2)$$

где $h_{3\%}$ — высота волны 3%-ной обеспеченности волнового режима, имеющего в долговременном распределении для данного района эксплуатации обеспеченность $P(h_{3\%}, T_c) \approx 10^{-2}$, м;

c — коэффициент, учитывающий дифракцию волн и неравномерность поля давлений по контуру погруженного элемента, $c = 1{,}5$;

$k = 4\pi^2/gT_c^2$;

T_c — средний период режима волнения обеспеченностью 10^{-2}, с;

z — заглубление точки под свободной поверхностью воды погруженной части конструкции, м;

z_1 — возвышение точки над свободной поверхностью воды надводной части конструкции, м;

g — ускорение свободного падения, м/с^2;

ρ — плотность морской воды, т/м^3.

3.2.3.5 Ударные нагрузки на раскос.

3.2.3.5.1 Расчетная скорость v_0 относительного движения носового поперечного горизонтального раскоса при условии входа раскоса в воду (амплитуда R_0 относительного перемещения $R > 2b_1$, где b_1 — отстояние нижней кромки раскоса от поверхности воды) определяется выражением

$$v_0^2 = 2D_v(4ln10 - 2b_1^2/D_R), \qquad (3.2.3.5.1)$$

где D_v и D_R — дисперсии скорости и перемещений относительного движения раскоса.

Дисперсии D_v и D_R должны определяться с учетом волнового движения воды и вертикальной и килевой качки ППБУ на встречном курсовом угле относительно волнения в режимах транспортировки и выживания (2.3.2.2 и 2.3.4.4) с помощью методов, согласованных Регистром.

3.2.3.5.2 Расчетная распределенная ударная нагрузка, т/м, определяется как

$$q_{ym} = 1{,}47 v_0^2 \rho D, \qquad (3.2.3.5.2)$$

где D — диаметр раскоса, м.

3.2.3.5.3 Наибольшая расчетная амплитуда перемещения z_0 среднего сечения раскоса в процессе упругих колебаний и соответствующие напряжения σ_y определяются по формулам:

$$z_0 = \frac{F_{red}}{K_{red}} \frac{2{,}72a_1}{(1+a_1^2)^2} \{[2a_1 + (1+a_1^2)\omega_1 t](1/2{,}72) -$$

$$- 2a_1 \cos\omega_1 t - (1-a_1^2)\sin\omega_1 t\}; \qquad (3.2.3.5.3\text{-}1)$$

$$\sigma_y = (ED/2) z_0 f_1''(y), \qquad (3.2.3.5.3\text{-}2)$$

где $a_1 = v_0/0{,}145D\omega_1$;

$\omega_1 = K_{red}/M_{red}$ — частота первого тона упругих колебаний раскоса;

$F_{red} = \int_0^l q_{ym} f_1 dy + F_{l/2} f_1$ — приведенная сила;

$K_{red} = \int_0^l EJ(f_1'')^2 dy + K_{l/2} f_1$ — приведенная жесткость;

$M_{red} = \int_0^l m f_1^2 dy + m_{l/2} f_1^2$ — приведенная масса;

f_1 — форма колебаний первого тона; вычисляется по формуле:

$$f_1 = 0{,}5\left(\cos\frac{2\pi y}{l} - 1\right) + \left(1 - \sin\frac{\pi y}{l}\right), \qquad (3.2.3.5.3\text{-}3)$$

либо форма изгиба балки определяется с учетом жесткости заделки æ, опоры в пролете с жесткостью $K_{l/2}$ и других особенностей балки под

воздействием равномерно распределенной нагрузки, приводящей к единичному прогибу в точке ее приведения.

3.2.3.5.4 Напряжения σ_y следует учитывать при определении суммарных напряжений в раскосе, вызванных местными и общими нагрузками в режимах транспортировки и выживания.

3.2.3.6 При использовании ППБУ на акваториях, покрытых льдом, следует рассматривать локальные ледовые нагрузки, определяемые так же, как и для стационарных сооружений (см. 3.3.2.3.23 – 3.3.2.3.24).

3.2.3.7 Динамические аспекты воздействия торосистых льдов на ПБУ должны быть дополнительно изучены при значениях безразмерного параметра $1/3 < \chi < 3$, определяющего относительную близость частоты ледовых воздействий к собственной частоте податливого сооружения:

$$\chi = \frac{0{,}4TV}{w_{mop} + X_{st}}, \qquad (3.2.3.7)$$

где T – собственный период горизонтальных колебаний ПБУ в положении статического равновесия;
w_{mop} – ширина тороса;
X_{st} – смещение сооружения под действием максимальной нагрузки, соответствующей действию тороса на неподвижное сооружение;
V – скорость дрейфа льдов.

3.2.3.8 Ввиду существенной зависимости динамических эффектов от параметров ледовых образований, геометрических особенностей ПБУ, характеристик системы ее удержания и скорости движения льдов оценку динамических аспектов ледовых воздействий на ПБУ целесообразно выполнять на основании математического моделирования взаимодействия ледовых образований с заякоренным сооружением с использованием компьютерных программ, одобренных Регистром.

3.2.4 Определение напряженно-деформированного состояния.

3.2.4.1 Конструкция платформы считается линейной системой. Поэтому напряжения в конструкции могут быть получены в результате наложения результатов воздействия отдельных составляющих нагрузок.

3.2.4.2 Для расчета напряженно-деформированного состояния конструкции ППБУ в целом рекомендуется использовать метод конечных элементов. При этом могут быть применены следующие трехмерные модели: стержневая, пластинчатая или пластинчато-стержневая.

Стержневую модель целесообразно использовать на ранних стадиях проектирования. Она является также удобной при наличии большого числа произвольно расположенных раскосов.

Пластинчатую и пластинчато-стержневую модели целесообразно использовать на завершающих стадиях проектирования. Последняя подразумевает идеализацию в виде стержневых конечных элементов либо только раскосов, либо раскосов, стабилизирующих колонн и понтонов.

3.2.4.3 При расчете напряженно-деформированного состояния конструкции ППБУ в целом на базе стержневой модели должно быть выполнено следующее:

.1 должны использоваться стержневые конечные элементы с шестью степенями свободы в узле, учитывающие деформации изгиба и сдвига в двух плоскостях, растяжения-сжатия и кручения;

.2 геометрические характеристики поперечных сечений элементов, аппроксимирующих понтоны, стабилизирующие колонны и раскосы, должны определяться из условия, что продольные связи, включающие обшивку, продольные ребра жесткости и другие продольные элементы, участвуют в работе конструкции полной площадью;

.3 геометрические характеристики поперечных сечений элементов, аппроксимирующих конструкцию верхнего корпуса, должны определяться в соответствии с положениями 3.2.4.4;

.4 в местах соединения элементов с большими размерами поперечных сечений (например, соединение стабилизирующей колонны с понтоном или раскосом (рис. 3.2.4.3.4) и т. п. должны

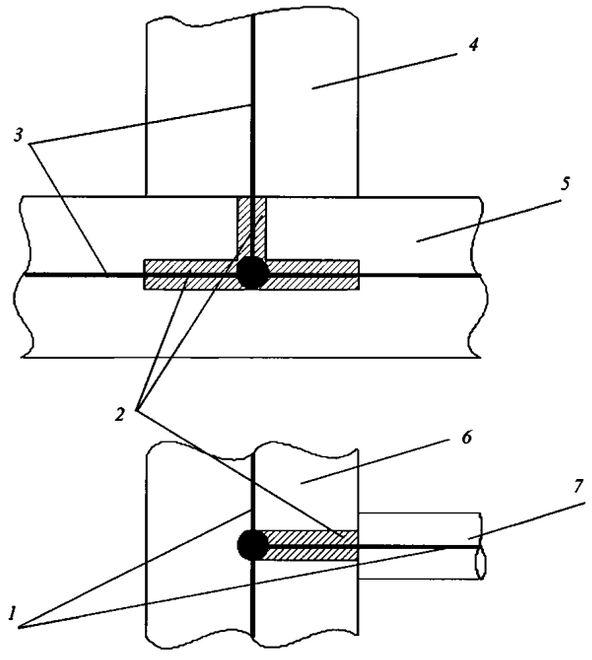


Рис. 3.2.4.3.4
«Абсолютно жесткие» конечные элементы:
1, 3 — стержневые конечные элементы; *2* — «абсолютно жесткие» конечные элементы; *4, 6* — стабилизирующая колонна; *5* — понтон; *7* — раскос

вводиться «абсолютно жесткие» конечные элементы, либо следует использовать стержневые конечные элементы с жесткими окончаниями.

3.2.4.4 Положения по определению геометрических характеристик поперечных сечений элементов, аппроксимирующих конструкцию верхнего корпуса, предусматривают следующее.

3.2.4.4.1 Конструкция верхнего корпуса (рис. 3.2.4.4.1-1) может быть представлена в виде системы стержневых элементов (рис. 3.2.4.4.1-2),

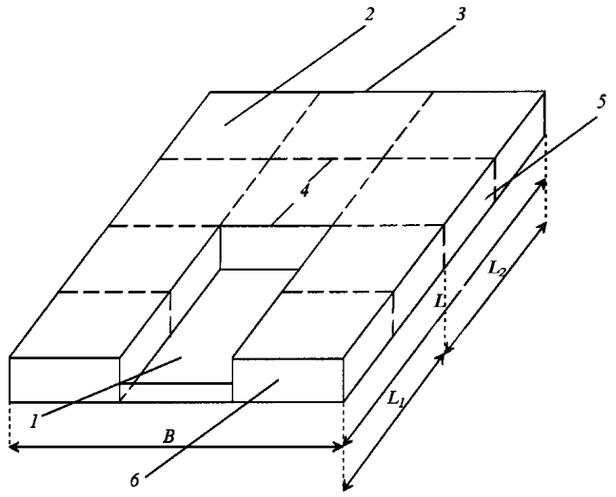


Рис. 3.2.4.4.1-1
Схема конструкции верхнего корпуса (пример):
B — ширина верхнего корпуса; *L* — длина верхнего корпуса; L_1, L_2 — расстояние между осями стабилизирующих колонн по длине; *1, 2* — палуба; *3, 6* — транец; *4* — переборки; *5* — борт

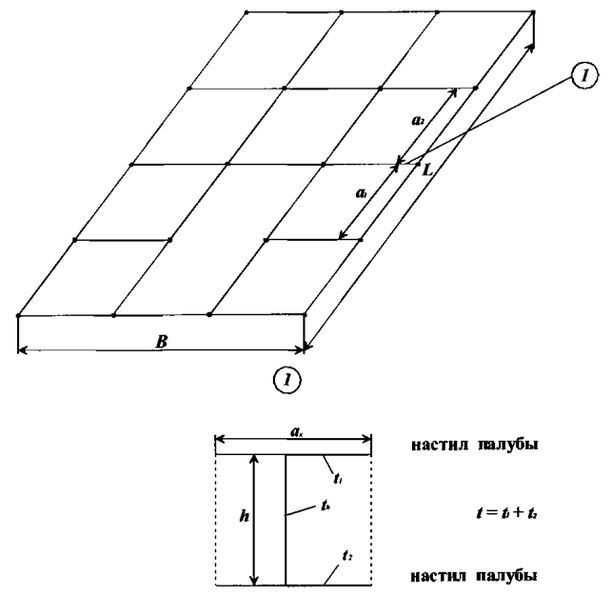


Рис. 3.2.4.4.1-2
Стержневая модель верхнего корпуса (пример):
1 — рассматриваемый стержневой элемент и его поперечное сечение; a_x — ширина присоединенного пояска; a_1 и a_2 — отстояние элемента от ближайших элементов того же направления; *B* — ширина верхнего корпуса; *L* — длина верхнего корпуса

которые обладают свойствами реальной конструкции. Геометрическими характеристиками поперечных сечений стержневых элементов являются:

J_x — момент инерции площади поперечного сечения элемента относительно горизонтальной оси;

J_z — момент инерции площади поперечного сечения элемента относительно вертикальной оси;

J_T — момент инерции площади поперечного сечения элемента на кручение;

F_x — площадь поперечного сечения элемента, воспринимающая сдвиг в горизонтальном направлении;

F_z — площадь поперечного сечения элемента, воспринимающая сдвиг в вертикальном направлении;

$F_{t\text{-}com}$ — площадь поперечного сечения элемента на растяжение-сжатие.

3.2.4.4.2 Момент инерции J_x определяется высотой стенки и шириной присоединенного пояска a_x, которая зависит от длины пролета элемента *b* и формы деформации конструкции. Должны рассматриваться все продольные связи, прилегающие к элементу.

Длина пролета *b* для поперечных элементов принимается равной ширине верхнего корпуса, если отсутствуют промежуточные опоры в виде раскосов, либо равной половине ширины верхнего корпуса, если имеют место промежуточные опоры в виде раскосов. Длина пролета *b*, м, для продольных элементов принимается равной расстоянию между осями стабилизирующих колонн по длине.

Различаются следующие формы деформации конструкции: симметричный изгиб и кососимметричный изгиб. При симметричном изгибе ширина присоединенного пояска элементов принимается равной меньшей из величин, определяемых по формулам:

$$a_x = \frac{1}{3} b ; \qquad (3.2.4.4.2\text{-}1)$$

$$a_x = 0{,}5(a_1 + a_2). \qquad (3.2.4.4.2\text{-}2)$$

При кососимметричном изгибе ширина присоединенного пояска элементов принимается равной меньшей из величин, определяемых по формулам:

$$a_x = \frac{1}{6} b ; \qquad (3.2.4.4.2\text{-}3)$$

$$a_x = 0{,}5(a_1 + a_2), \qquad (3.2.4.4.2\text{-}4)$$

где a_1, a_2 — отстояния рассматриваемого элемента от ближайших элементов того же направления, м, расположенных по обе стороны от рассматриваемого.

3.2.4.4.3 Момент инерции J_z, м^4, определяется по формуле

$$J_z = (ta_z^3/12)(1/n_z), \qquad (3.2.4.4.3\text{-}1)$$

где t — суммарная расчетная толщина настилов палуб, м;
a_z — ширина присоединенного пояска при изгибе относительно вертикальной оси, м;
n_z — количество поперечных элементов на длине верхнего корпуса при вычислении J_z для поперечных элементов либо количество продольных элементов на ширине верхнего корпуса при вычислении J_z для продольных элементов.

Ширину присоединенного пояска a_z следует определять по формуле

$$a_z = B\sqrt[3]{(L/2B)\frac{1}{1+\nu}}, \qquad (3.2.4.4.3\text{-}2)$$

где B — ширина верхнего корпуса для поперечных элементов или длина верхнего корпуса для продольных элементов, м;
L — длина верхнего корпуса для поперечных элементов или ширина верхнего корпуса для продольных элементов, м;
ν — коэффициент Пуассона.

3.2.4.4.4 При вычислении момента инерции J_T верхний корпус следует рассматривать в каждом продольном или поперечном сечении как замкнутую систему (системы), ограниченную по контуру настилами палуб и обшивкой бортов (траншей, переборок).

Момент инерции J_T, м^4, определяется по формуле

$$J_T = (4S^2/\int dl/t_c)(1/n_T), \qquad (3.2.4.4.4)$$

где S — площадь замкнутого контура, образуемого настилами палуб и обшивкой бортов (траншей, переборок), рассматриваемой замкнутой системы, м^2;
dl и t_c — элемент длины периметра контура и толщина стенки его в рассматриваемой точке периметра, м;
n_T — количество поперечных элементов, входящих в замкнутую систему при вычислении J_T для поперечных элементов, либо количество продольных элементов, входящих в замкнутую систему при вычислении J_T для продольных элементов.

Скачки изгибающих моментов в местах пересечения продольного и поперечного набора верхнего корпуса, обусловленные приведенным выше способом задания J_T, должны быть сглажены посредством осреднения значений изгибающих моментов.

3.2.4.4.5 Площадь поперечного сечения F_x, если не доказано того, что сдвигом можно пренебречь ($F_x \to \infty$), определяется по формуле

$$F_x = 0{,}5(a_1 + a_2)t, \qquad (3.2.4.4.5)$$

где a_1, a_2 — см. 3.2.4.4.2;
t — см. 3.2.4.4.3.

3.2.4.4.6 Площадь поперечного сечения F_z, м, если не доказано того, что сдвигом можно пренебречь ($F_z \to \infty$), определяется по формуле

$$F_z = ht_h, \qquad (3.2.4.4.6)$$

где h — высота поперечного сечения элемента, м;
t_h — расчетная толщина стенки элемента, м.

3.2.4.4.7 Площадь поперечного сечения $F_{t\text{-}com}$ определяется высотой стенки и шириной присоединенного пояска $a_{t\text{-}com}$. Должны рассматриваться все продольные связи, прилегающие к элементу.

Ширина присоединенного пояска определяется по формуле

$$a_{t\text{-}com} = 0{,}5(a_1 + a_2), \qquad (3.2.4.4.7)$$

где a_1, a_2 — см. 3.2.4.4.2.

3.2.4.5 В соответствии с 2.4.3.9 может допускаться потеря устойчивости пластин основных и второстепенных конструктивных элементов только для палубных настилов верхнего корпуса. В этом случае расчеты должны выполняться с учетом редуцирования гибких связей (пластин) под действием расчетных сжимающих напряжений.

3.3 МОРСКИЕ СТАЦИОНАРНЫЕ ПЛАТФОРМЫ

3.3.1 Общие требования.

3.3.1.1 Прочность конструкции МСП должна проверяться в соответствии с критериями прочности, указанными в 2.4 для расчетных режимов, указанных в 2.1.1.

Дополнительно для конструкций ледового пояса в режиме экстремального нагружения должны быть удовлетворены критерии 3.3.3. В этом случае критерий 2.4.2.3.2 для пластин наружной обшивки ледового пояса должен быть удовлетворен только для местных гидростатических и волновых нагрузок (а также им сопутствующих) и может быть определяющим лишь в случае, если локальные ледовые давления сопоставимы по величине с другими местными нагрузками.

Коэффициенты безопасности и критерии прочности для режимов установки на точку и снятия с точки должны приниматься, как для режима транспортировки. Исходя из этих требований, должны быть уточнены допускаемые внешние условия для режимов установки на точку и снятия с точки.

Режим снятия с точки с позиций обеспечения прочности следует обязательно рассматривать для МСП, которые в течение срока службы могут неоднократно изменять район дислокации. К режиму снятия с точки для МСП, эксплуатация которых предполагается только на одной точке в течение всего срока службы, применяется требование 2.3.5.

3.3.1.2 Клиренс верхнего строения платформы h_w, м, должен быть не менее большей из величин,

определяемых из экстремальных воздействий волнения и льда:

из условий волнения —

$$h_w = \Delta_{100} + 1{,}2(D/\lambda_{100})^{1/4} h_{100} + 1{,}5, \qquad (3.3.1.2\text{-}1)$$

где Δ_{100} — максимальная амплитуда изменения уровня моря, возможная 1 раз в 100 лет, м;
h_{100} — высота волны 0,1 %-ной обеспеченности, возможная 1 раз в 100 лет, м;
λ_{100} — ассоциированная средняя длина волны, соответствующая длине волны 0,1 %-ной обеспеченности, возможная 1 раз в 100 лет, м;
D — диаметр цилиндрической опоры или поперечный размер конусной опоры на уровне ватерлинии, м;

из условий льда —

$$h_{‰} = 4h_{raf100} + \Delta_{100} + 0{,}5, \qquad (3.3.1.2\text{-}2)$$

где h_{raf100} — толщина наслоенного льда, возможная 1 раз в 100 лет, м.

При наличии конструктивных особенностей в виде наделок, вставок и т. п. величина клиренса из условий льда определяется экспериментально.

3.3.1.3 В условиях мелководья может наблюдаться явление захлестывания (заплеска). Его интенсивность в настоящее время надежно определяется только экспериментальным путем, и его определение необходимо при оценке величины клиренса.

3.3.1.4 При расчете прочности корпуса МСП следует руководствоваться положениями 2.5, а также положениями 3.3.4.

3.3.2 Нагрузки.

3.3.2.1 Волновые нагрузки.

3.3.2.1.1 Волновые нагрузки на платформу и ее элементы определяются на основании уравнения Морисона (см. 2.3.9.1 и 2.3.9.2).

3.3.2.1.2 Для МСП при $D > h_{100}/\pi$ следует рассматривать только одну составляющую — инерционную. Тогда для определения скоростей и ускорений частиц воды допустимо использовать линейную теорию волн малой амплитуды.

МСП могут представлять собой сочетание различных архитектурных форм. В качестве базовых элементов чаще всего служат цилиндрические и конические конструкции. Применительно к этим элементам в 3.3.2.1.3 — 3.3.2.1.7 приводятся параметры волновых нагрузок.

3.3.2.1.3 Для конструкций, имеющих чисто цилиндрическую конфигурацию, стандартное отклонение горизонтальной составляющей волновой нагрузки, МН, допустимо определять по формуле

$$\sigma_Q^{hor} = 3\cdot 10^{-3} \gamma (h_3)_{\max} D^2 K_v th\overline{K}H, \qquad (3.3.2.1.3\text{-}1)$$

а стандартное отклонение горизонтальной составляющей волновой нагрузки на коническую опору по формуле

$$\sigma_Q^{hor} = 3\cdot 10^{-3} \gamma (h_3)_{\max} D^2 K_v th\overline{K}H \times$$
$$\times \{1 - \frac{4}{\overline{K}Dtg\alpha}(\overline{K}H - 1/\overline{K}H + 1/sh\overline{K}H) + \frac{4}{(\overline{K}D)^2 (tg\alpha)^2} \times$$
$$\times [2 + (\overline{K}H)^2 - 2\overline{K}H/th\overline{K}H]\}, \qquad (3.3.2.1.3\text{-}2)$$

где γ — удельный вес воды, т/м^3;
$(h_3)_{max}$ — высота волны 3%-ной обеспеченности, м (см. 2.2.2.5);
D — диаметр цилиндрической опоры или поперечный размер конусной опоры на уровне дна, м;
$\overline{K} = 2\pi/\overline{\lambda}$ — волновое число;
$\overline{\lambda}$ — средняя длина волны, м;
K_v — дифракционная поправка (см. 2.3.9.2; диаметр d в данном случае относится к диаметру на уровне ватерлинии);
α — угол наклона конуса к горизонту (при $\alpha = 90°$ опора становится вертикальной);
H — глубина акватории, м.

3.3.2.1.4 Координата приложения горизонтальной составляющей волновой нагрузки на цилиндрическую опору, отсчитываемая от уровня грунта, определяется по формуле

$$Z_0/H = \frac{1}{\overline{K}H} \cdot (1 - ch\overline{K}H + \overline{K}H \cdot sh\overline{K}H)/sh\overline{K}H. \qquad (3.3.2.1.4)$$

3.3.2.1.5 Вертикальная сила от воздействия волн зависит от проницаемости основания, связанной с видом грунта. При отсутствии проницаемости вертикальную силу можно не учитывать. В случае каменной или крупногалечниковой постели вертикальную силу следует учитывать, в том числе при определении дополнительного опрокидывающего момента (см. 3.3.2.1.7).

3.3.2.1.6 Расчетное значение горизонтальной составляющей волновой нагрузки на платформу на наиболее тяжелом режиме допустимо определять с помощью зависимости

$$Q = \sigma_Q \sqrt{2lnpN}, \qquad (3.3.2.1.6)$$

где σ_Q — стандартное отклонение, определяемое согласно 3.3.2.1.3;
p — повторяемость экстремального режима, определяемая по статистическим данным для заданного района эксплуатации, характеризуемого величиной $(h_3)_{max}$ (см. 2.2.3.5);
N — объем выборки, отвечающий всему сроку эксплуатации (с учетом ледового периода).

3.3.2.1.7 Расчетное значение общего опрокидывающего момента от воздействия волн на вертикальную цилиндрическую платформу, стоящую на проницаемом дне, следует определять по формуле

$$M_{cap} = \sqrt{(QZ_Q)^2 + M_V^2}, \qquad (3.3.2.1.7\text{-}1)$$

где Q — см. 3.3.2.1.6;
Z_Q — координата приложения нагрузки на цилиндрическую опору, м;

M_V — дополнительный опрокидывающий момент от вертикальных волновых давлений, определяется как:

$$M_V = \sigma_{M_V}\sqrt{2ln(pN)}\ ; \qquad (3.3.2.1.7\text{-}2)$$

σ_{M_V} — стандартное отклонение дополнительного опрокидывающего момента, определяется как

$$\sigma_{M_V} = \frac{\gamma h_3 D^3}{ch(2\pi H/\lambda)}\ \psi_V; \qquad (3.3.2.1.7\text{-}3)$$

ψ_V — коэффициент дополнительного опрокидывающего момента от воздействия волн на дно преграды с учетом проницаемости основания, определяемый по рис. 3.3.2.1.7.

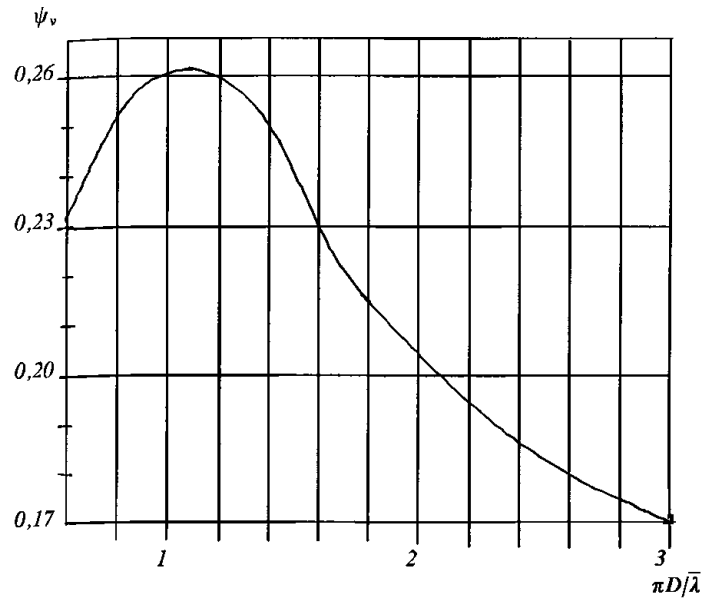


Рис. 3.3.2.1.7
Значение параметра ψ_v дополнительного опрокидывающего момента

.2 нагрузка на подводный понтон определяется по формуле

$$Q = (\gamma h\pi/2)D^2(shKd/chKH)\beta, \qquad (3.3.2.1.8.2)$$

где γ — удельный вес воды, т/м^3;
h — расчетная высота волны (1%-ной обеспеченности), м;
D — приведенный диаметр понтона, м;
$D = \sqrt{4S/\pi}$, где S — площадь понтона в плане, м^2;
d — высота понтона, м;
H — глубина акватории, м;
λ — принятая в расчет длина волны (1%-ной обеспеченности), м;
β — коэффициент, зависящий от отношения $\pi D/\bar{\lambda}$ (см. рис. 3.3.2.1.8.2).

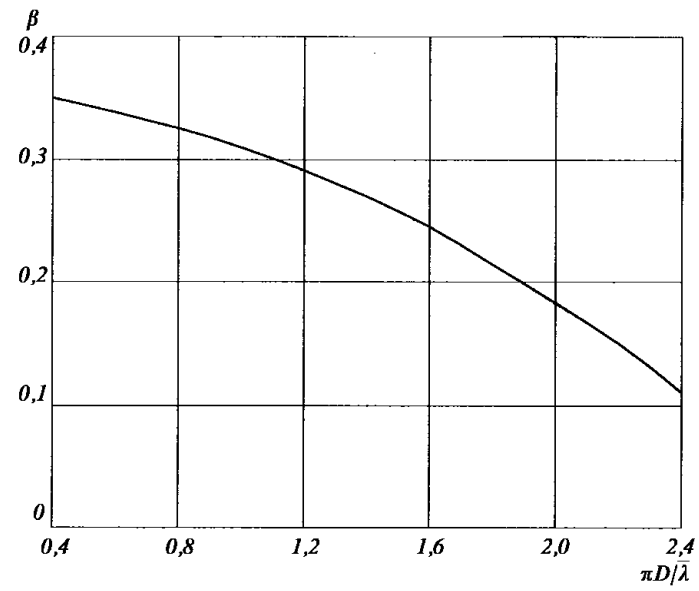


Рис. 3.3.2.1.8.2
Зависимость коэффициента β от $\pi D/\bar{\lambda}$

3.3.2.1.8 Расчетная волновая нагрузка на многоопорную конструкцию определяется как сумма волновых нагрузок на опоры и нагрузки на подводный понтон:

.1 волновая нагрузка на опоры определяется по формуле

$$Q = n\sigma_Q\gamma_n\sqrt{2ln(pN)}\ , \qquad (3.3.2.1.8.1)$$

где n — число опор;
σ_Q — стандартное отклонение, определяемое согласно 3.3.2.1.3;
γ_n — коэффициент влияния расстояния L между n опорами на волновую нагрузку и соответствует курсовому углу φ_d , определяемому как

$$\varphi_d = \frac{\pi}{n}(2;-1),\ i = 1,\ 2,\ \ldots\ n,$$

$$\gamma_n = \frac{1}{\sqrt{2}}\sqrt{1+\cos(\bar{\omega}^2 L_n/g)}\ ;$$

$$L_n = \begin{cases} L_4 = \sqrt{2}L \\ L_3 = \dfrac{\sqrt{3}}{3}L; \end{cases}$$

p — повторяемость экстремального режима;
N — объем выборки, $N = 10^8$;

$$\varphi_d = \frac{\pi}{n}(2i-1),\ i = 1,\ 2,\ \ldots\ n;$$

3.3.2.1.9 При отличии архитектурного облика МСП от рассмотренных форм необходимо использовать адекватные расчетные методы; в случае необходимости следует использовать экспериментальные методы исследования.

3.3.2.1.10 Максимальное значение локального волнового давления, действующего на перекрытие в целом и отдельные его элементы в открытой акватории для района переменных ватерлиний (по 8 м вверх и вниз от конструктивной ватерлинии), следует принимать в соответствии с табл. 3.3.2.1.10; для конструкций, расположенных выше района переменных ватерлиний и ниже высоты клиренса из условий волнения, расчетное

Таблица 3.3.2.1.10

Положение поверхности	Давление, МПа	
	При эксплуатации МСП	Транспортировка МСП в целом или отдельных блоков [1]
Вертикальная Отклонение от вертикали более 30°	0,15 0,10	0,10 0,05

[1] Данные приведены без учета слеминга, при учете слеминга они должны быть увеличены.

давление составляет 0,05 МПа, а для вышерасположенных конструкций продолжающих наружный борт — не менее 0,02 МПа.

3.3.2.2 Ветровые нагрузки и нагрузки от течения.

3.3.2.2.1 Ветровые нагрузки определяются по формулам (2.3.8-1) — (2.3.8-3).

3.3.2.2.2 Нагрузки от течения формируются с учетом суммирования скоростей течения v_c, м/с, и орбитальных скоростей частиц воды в волне v, м/с.

Волновые давления на цилиндрический элемент в этом случае определяются как

$$q=(\rho C_{sr}d/2)(v+v_c)|v+v_c|. \qquad (3.3.2.2.2\text{-}1)$$

Составляющая нагрузки чисто от течения на цилиндрическую опору определяется по формуле

$$Q=(\rho C_{sr}d/2)v_c^2H_0, \qquad (3.3.2.2.2\text{-}2)$$

где ρ — массовая плотность воды, т/м^3;
C_{sr} — коэффициент скоростного сопротивления преграды;
d — диаметр преграды, м;
H_0 — глубина акватории, м.

3.3.2.2.3 При оценках волновых нагрузок с помощью спектральных преобразований следует учитывать трансформацию спектра с учетом течения (см. 2.2.4.2). В качестве основы для расчета сил скоростной природы на цилиндрическую опору рекомендуется использовать выражение

$$Q=(\rho C_{sr}d/2)\left\{v_c^2H_0+\sqrt{8/\pi}(1+v_c^2/\sigma_{v_0}^2)\left(\frac{gv_0\sigma_{v_0}}{\omega^2+\omega^2}\right)\right\}, \qquad (3.3.2.2.3)$$

где g — ускорение свободного падения, м/с^2;
v_0 — амплитуда орбитальной скорости частиц воды поверхностной волны, м/с;
σ_{v_0} — стандартное отклонение орбитальной скорости частиц воды поверхностной волны, $\sigma_{v_0}=0{,}19h_3\bar{\omega}$;
$\bar{\omega}$ — средняя частота волнения, с$^{-1}$;
h_3 — высота волны 3%-ной обеспеченности, м;
ω — частота волнения, с$^{-1}$.

3.3.2.3 Ледовые нагрузки.

3.3.2.3.1 Ледовые нагрузки делятся на глобальные и локальные. Глобальные нагрузки делятся на горизонтальные и вертикальные. Глобальные нагрузки могут состоять из постоянной и переменной частей. Эти нагрузки могут рассматриваться как статические и динамические.

3.3.2.3.2 Глобальные нагрузки определяются от воздействия ровного льда, наслоенного льда и торосов. Они используются для оценки общей прочности сооружения, его устойчивости и возможности усталостного разрушения. Локальные нагрузки используются при расчетах прочности и усталости материала сооружений.

3.3.2.3.3 Взаимодействие ровного или наслоенного льда с одноопорной платформой с вертикальными бортами должно рассматриваться с учетом различных возможных сценариев этого взаимодействия. При внедрении сооружения в лед на расстояние, при котором достигается максимально возможная площадь контакта, реализуется режим прорезания. При недостаточной для достижения режима прорезания кинетической энергии льдины реализуется режим ее остановки. После остановки льдины может возникать режим торошения, при котором остановившаяся льдина будет собирать нагрузку по большой площади контакта и передавать ее на сооружение.

3.3.2.3.4 При взаимодействии одноопорной платформы с вертикальными бортами с движущимся полем выполняется сравнение глобальных нагрузок, соответствующих режиму прорезания согласно формуле (3.3.2.3.4-1), режиму остановки согласно формуле (3.3.2.3.4-2) и режиму торошения согласно формуле (3.3.2.3.4-3):

$$F_{x1}=mK_LK_V\sigma_cD^{0,85}h^{0,9}; \qquad (3.3.2.3.4\text{-}1)$$

$$F_{x2}=1{,}33h(\rho_iD)^{1/3}(\sigma_cD_1V)^{2/3}; \qquad (3.3.2.3.4\text{-}2)$$

$$F_{x3}=2h^{1,25}D_1^{0,5}, \text{ МН, при } 100 \text{ м} < D_1 \leqslant 1500 \text{ м}; \qquad (3.3.2.3.4\text{-}3)$$

$$F_{x3}=77{,}5, \text{ МН, при } D_1 > 1500 \text{ м},$$

где m – коэффициент формы опоры в плане в направлении движения льда (для сооружений кругового поперечного сечения и многоугольного поперечного сечения m = 0,9; для сооружений прямоугольного поперечного сечения m = 1);
σ_c – одноосная прочность льда на сжатие, МПа;
ρ_i – плотность льда, кг/м^3;
K_L – коэффициент, который рассчитывается по формуле (3.3.2.3.4-4) и учитывает влияние на нагрузку соотношения между площадью поля A_i (эквивалентный диаметр поля $D_1=2\sqrt{A_i/\pi}$) и диаметром сооружения D;
K_V – коэффициент, который определяется по формуле (3.3.2.3.4-5) и учитывает скорость движения льда V и толщину льда h;

$$K_L=\begin{cases}1, \text{ если } D_1/D \geqslant 10;\\ 1-0{,}0667(10-D_1/D), \text{ если } 10 > D_1/D > 3;\\ 0{,}6, \text{ если } D_1/D \leqslant 3;\end{cases} \qquad (3.3.2.3.4\text{-}4)$$

$$K_V=(1{,}6-20V/h), \text{ если } V/h < 3\times10^{-2}$$
$$K_V=1, \text{ если } V/h \geqslant 3\times10^{-2}. \qquad (3.3.2.3.4\text{-}5)$$

Если значение нагрузки, определяемое по формуле (3.3.2.3.4-1), меньше значения, определяемого по формуле (3.3.2.3.4-2), то реализуется режим прорезания, а глобальная нагрузка, определяемая по формуле (3.3.2.3.4-1), принимается в качестве нормативной. Формулы, соответствующие режиму прорезания, используются также при большой сплоченности C_p (часть акватории, покрытая льдом) льдов ($C_p > 0{,}7$), когда нагрузка, соответствующая режиму торошения согласно формуле (3.3.2.3.4-3),

превышает нагрузку, соответствующую режиму прорезания согласно формуле (3.3.2.3.4-1) со скоростью дрейфа льдов $V = 0{,}01$ м/с.

Режим остановки льдины реализуется, если значение нагрузки, определяемое по формуле (3.3.2.3.4-2), меньше, значения, определяемого по формуле (3.3.2.3.4-1), и при этом выполняется одно из трех условий: площадь льдин мала ($D_1 \leqslant 100$ м); сплоченность льдов мала ($C_p \leqslant 0{,}7$); значение нагрузки от торошения, определяемое по формуле (3.3.2.3.4-3), меньше значения нагрузки от остановки, определяемого по формуле (3.3.2.3.4-2). При реализации режима остановки глобальная нагрузка, рассчитанная по формуле (3.3.2.3.4-2), принимается в качестве нормативной.

Режим торошения реализуется, если значение нагрузки, определяемое по формуле (3.3.2.3.4-2) меньше значения, определяемого по формуле (3.3.2.3.4-1), и при большой сплоченности льдов ($C_p > 0{,}7$) и большой площади льдин ($D_1 > 100$ м) нагрузка, соответствующая режиму торошения согласно формуле (3.3.2.3.4-3), меньше нагрузки, соответствующей режиму прорезания согласно формуле (3.3.2.3.4-1) при $V = 0{,}01$ м/с, но больше нагрузки, соответствующей режиму остановки согласно формуле (3.3.2.3.4-2). При возникновении режима торошения глобальная нагрузка, определяемая по формуле (3.3.2.3.4-3), принимается в качестве нормативной.

3.3.2.3.5 Для вмерзших в лед сооружений при мало изменяющимся в течение суток уровне воды расчет глобальных нагрузок выполняется по формуле (3.3.2.3.4-1) при $V = 0{,}01$ м/с. Если сооружение вмерзло в лед на срок более трех суток при температуре окружающей среды ниже -5 °С, то глобальная нагрузка определяется по формуле

$$F_{1f} = 1{,}6 m K_L \sigma_c D^{0{,}85} h^{0{,}9}. \qquad (3.3.2.3.5)$$

3.3.2.3.6 За точку приложения равнодействующей ледового давления принимают точку, находящуюся на расстоянии $0{,}3h$ ниже расчетного уровня воды.

3.3.2.3.7 Глобальная нагрузка от воздействия тороса на одноопорную платформу с вертикальными бортами определяется суммированием нагрузок от его консолидированного слоя F_c и киля F_k.

3.3.2.3.8 Глобальная нагрузка от консолидированного слоя тороса на одноопорную платформу с вертикальными бортами определяется по формулам (3.3.2.3.4-1) – (3.3.2.3.4-3) при подстановке в них вместо h толщины консолидированного слоя h_c, а вместо σ_c – прочности консолидированной части тороса σ_{cr}.

3.3.2.3.9 Глобальная горизонтальная нагрузка от киля тороса на одноопорную платформу с вертикальными бортами определяется по формулам:

$$F_{k1} = \mu(h_k - h_c)D\left[\frac{(h_k - h_c)\mu\gamma_e}{2} + 2C_k\right]\left(1 + \frac{(h_k - h_c)}{6D}\right); \qquad (3.3.2.3.9\text{-}1)$$

$$F_{k2} = \gamma_e \operatorname{tg}\varphi_k (h_k - h_c)[DW_k + (h_k - h_c)W_k] + C_k W_k D + 2C_k W_k (h_k - h_c); \qquad (3.3.2.3.9\text{-}2)$$

$$F_k = F_{k1}, \text{ если } F_{k2} > 2F_{k1}; \qquad (3.3.2.3.9\text{-}3)$$

$$F_k = 2\frac{F_{k1}F_{k2}}{2F_{k1} + F_{k2}}, \text{ если } F_{k1} > 2F_k, \qquad (3.3.2.3.9\text{-}4)$$

где $\mu = \operatorname{tg}(45° + \varphi_k/2)$;
$\gamma_e = g(1 - p_k)(\rho_{wat} - \rho_i)$;
h_k – осадка киля тороса;
C_k – сцепление материала киля тороса, МПа;
φ_k – угол внутреннего трения киля тороса;
p_k – коэффициент пористости (пустотелости) киля тороса;
ρ_{wat} – плотность морской воды, кг/м^3;
W_k – ширина киля тороса перпендикулярно его фронту, м.

3.3.2.3.10 За точку приложения равнодействующей горизонтальной глобальной нагрузки от консолидированного слоя тороса принимается точка, находящаяся на глубине $0{,}3h_c$ от поверхности воды. Положение равнодействующей горизонтальной составляющей нагрузки от киля принимается равным $1/3(h_k - h_c)$ ниже границы консолидированного слоя.

Максимальная высота нагромождения ледяных обломков перед одноопорной платформой с вертикальными бортами принимается равной 8 толщинам окружающего ровного льда.

3.3.2.3.11 Глобальная нагрузка при взаимодействии ровного или наслоенного безграничного льда с многоопорной платформой, содержащей в районе действия льда однорядную систему из вертикальных цилиндрических колонн количеством n, определяется по формулам:

$$F_n = 0{,}85 F_1 K_1 K_2 [1 + (n-1)(\cos\alpha_i + 0{,}3\sin\alpha_i)]; \qquad (3.3.2.3.11\text{-}1)$$

$$K_1 = 0{,}83 + 0{,}17 n^{-1/2}; \qquad (3.3.2.3.11\text{-}2)$$

$$K_2 = \begin{cases} 0{,}7 + 0{,}06(L/D - 1), \text{ если } L/D < 6; \\ 1, \text{ если } L/D > 6, \end{cases} \qquad (3.3.2.3.11\text{-}3)$$

где n – количество опор;
F_n – суммарная нагрузка на всю платформу;
F_1 – нагрузка на одиночную колонну в тех же ледовых условиях, определяемая по формулам (3.3.2.3.4-1) – (3.3.2.3.4-5);
α_i – угол между направлением движения льда и нормалью к фронту сооружения;
K_1 – коэффициент, учитывающий неоднородность свойств льда;
K_2 – коэффициент, учитывающий взаимное влияние фронтальных колонн;
L – расстояние между центрами соседних колонн вдоль фронта, м, (см. рис. 3.3.2.3.11);
D – диаметр колонн, м.

Формулы (3.3.2.3.11-1) – (3.3.2.3.11-3) справедливы при $L/D > 2$. В противном случае, нагрузку на

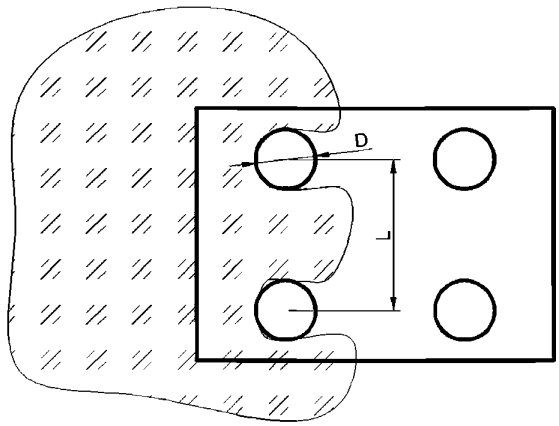


Рис. 3.3.2.3.11 Многоопорная платформа

все сооружение следует определять, как нагрузку на протяженное сооружение длиной $L(n-1)$.

3.3.2.3.12 Глобальная горизонтальная нагрузка при воздействии ограниченного ледового поля на однорядную систему колонн выбирается, как минимальное значение из значений, определенных по формулам (3.3.2.3.11-1) и (3.3.2.3.4-2). При этом в формуле (3.3.2.3.4-2) D следует заменить на nD.

3.3.2.3.13 Глобальная горизонтальная нагрузка при взаимодействии ровного или наслоенного безграничного льда с многоопорной платформой, содержащей в районе действия льда многорядную систему из вертикальных цилиндрических колонн количеством n, определяется по формулам:

$$F_n = 0{,}85nF_1K_1K_3; \qquad (3.3.2.3.13\text{-}1)$$

$$K_3 = \begin{cases} 0{,}7, \text{ если } L/D > 5 \\ 0{,}45 + 0{,}05L/D, \text{ если } 5 \leqslant L/D < 3, \end{cases} \qquad (3.3.2.3.13\text{-}2)$$

где K_3 – коэффициент, учитывающий взаимное влияние колонн;
F_1, K_1 – см. 3.3.2.3.11.

При $L/D < 3$ глобальная нагрузка определяется как нагрузка на многоопорную платформу при забивании льда между опорами (см. 3.3.2.3.16).

3.3.2.3.14 Глобальная горизонтальная нагрузка при воздействии ограниченного ледяного поля на многорядную систему колонн определяется следующим образом. При движении льда в направлении нормали к линии, соединяющей фронтальные опоры, производится сравнение нагрузок по формуле (3.3.2.3.11-1) для фронтальных опор и по формуле (3.3.2.3.4-2) путем замены в ней D на n_1D, где n_1 – число фронтальных колонн. Минимальная из этих нагрузок принимается в качестве нормативной.

3.3.2.3.15 При вмерзании многорядной системы колонн в лед глобальная горизонтальная нагрузка определяется по формулам:

$$F_{nf} = F_1K_{3f}; \qquad (3.3.2.3.15\text{-}1)$$

$$K_{3f} = n, \text{ если } L/D > 4; \qquad (3.3.2.3.15\text{-}2)$$

$$K_{3f} = n(0{,}5 + L/8D), \text{ если } 2 < L/D > 4, \qquad (3.3.2.3.15\text{-}3)$$

где F_{1f} – нагрузка на одну опору, вмерзшую в лед, определяемая по формуле (3.3.2.3.5).

3.3.2.3.16 Глобальная нагрузка на многоопорную платформу при забивании льда между опорами определяется по формуле

$$F_{nz} = 0{,}8F_{nf}. \qquad (3.3.2.3.16)$$

3.3.2.3.17 Глобальная нагрузка на многоопорное сооружение от торосов определяется путем суммирования нагрузки от консолидированного слоя и киля тороса. Глобальная нагрузка от консолидированного слоя тороса определяется по формуле (3.3.2.3.13-1). При этом F_1 вычисляется согласно 3.3.2.3.4 путем подстановки свойств консолидированного слоя тороса. Глобальная нагрузка от киля тороса определяется как сумма нагрузок на отдельные опоры с учетом локальных характеристик тороса на контакте с каждой из опор в момент времени, соответствующий максимальной глобальной нагрузке. Для этого рассматриваются несколько положений тороса относительно опор, и выбирается положение, соответствующее максимальной нагрузке. Нагрузка от киля тороса на каждую из опор определяется по формуле (3.3.2.3.9-1) путем замены $(h_k - h_c)$ на $(h_{ki}(t) - h_c)$, где $h_{ki}(t)$ – осадка киля у i-ой опоры в момент времени t.

3.3.2.3.18 Горизонтальная F_{xc} и вертикальная F_{zc} составляющие глобальной нагрузки от ровного или наслоенного льда на платформы с расширяющимися вниз коническими бортами (колоннами) или на вертикальные платформы с расширяющимися вниз коническими вставками, или на многоугольные сооружения с аналогичными наклонными бортами в квазистатическом приближении определяются по формулам:

$$F_{xc} = K_V[A_1\sigma_f h^2 + A_2\rho_{wat}ghD^2 + A_3\rho_{wat}gp_1h_r(D^2 - D_b^2)]A_4; \qquad (3.3.2.3.18\text{-}1)$$

$$F_{zc} = B_1F_{xc} + K_VB_2\rho_{wat}gp_1h_r(D^2 - D_b^2)], \qquad (3.3.2.3.18\text{-}2)$$

где σ_f – прочность льда на изгиб;
D – диаметр конуса на уровне ватерлинии;
D_b – диаметр конуса на высоте $h_3 = \min(h_m, h_b)$;
h_b – верхняя отметка конической части платформы (колонны) (см. рис. 3.3.2.3.18-1);
$h_r \cong 2h$;

p_1 – пористость ледяных обломков на поверхности сооружения (при отсутствии данных может приниматься $p_1 = 0{,}6$);

K_V – коэффициент, зависящий от скорости дрейфа льдов, который определяется по формуле (3.3.2.3.18-3);

$A_1, A_2, A_3, A_4, B_1, B_2$ – коэффициенты, значения которых приведены на рис. 3.3.2.3.18-2 – 3.3.2.3.18-6;

h_m – максимально возможная высота наползания льда на платформу, приближенно определяемая по фор- (3.3.2.3.18-4);

$$K_V = \begin{cases} 1, \text{ если } V < 0{,}5 \text{ м/с} \\ 1 + 0{,}7(V - 0{,}5), \text{ если } V \geqslant 0{,}5 \text{ м/с} \end{cases}; \quad (3.3.2.3.18\text{-}3)$$

$$h_m = \begin{cases} 3 + 4h \text{ при } D/l_c \geqslant 2{,}0 \\ 5h\sin\alpha \text{ при } D/l_c \leqslant 0{,}5 \\ 5h\sin\alpha + \dfrac{3 + h(4 - 5\sin\alpha)}{1{,}5}(D/l_c - 0{,}5) \\ \text{при } 0{,}5 < D/l_c < 2{,}0, \end{cases}; \quad (3.3.2.3.18\text{-}4)$$

где α – угол наклона борта к горизонту;

$$l_c = \left(\frac{Eh^3}{12\rho_w g(1 - \nu^2)}\right)^{1/4};$$

E – модуль упругости ровного или наслоенного льда, МПа;

ν – коэффициент Пуассона, $\nu = 0{,}3$.

3.3.2.3.19 Глобальная горизонтальная и вертикальная составляющие нагрузки от ровного или наслоенного льда на платформы с расширяющимися вверх наклонными бортами определяются по формулам (3.3.2.3.18-1), (3.3.2.3.18-2) путем замены в них ρ_{wat} на $(\rho_{wat} - \rho_i)$, принимая $h_r \cong h$ и определяя D_b на отметке, соответствующей низу наклонной части платформы (колонны).

3.3.2.3.20 При подвижке ледяного поля, смерзшегося с платформой с наклонными бортами или с платформой с коническими вставками, горизонтальная составляющая глобальной нагрузки определяется по формуле

$$F_{1f} = 1{,}6 k_f \sigma_c D^{0{,}85} h^{0{,}9}, \quad (3.3.2.3.20)$$

где k_f – коэффициент, зависящий от угла наклона борта, значения которого приведены в табл. 3.3.2.3.20.

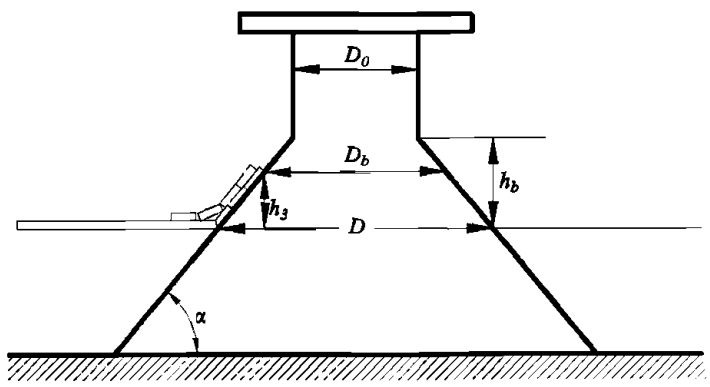


Рис. 3.3.2.3.18-1 Платформа с расширяющимися вниз коническими бортами

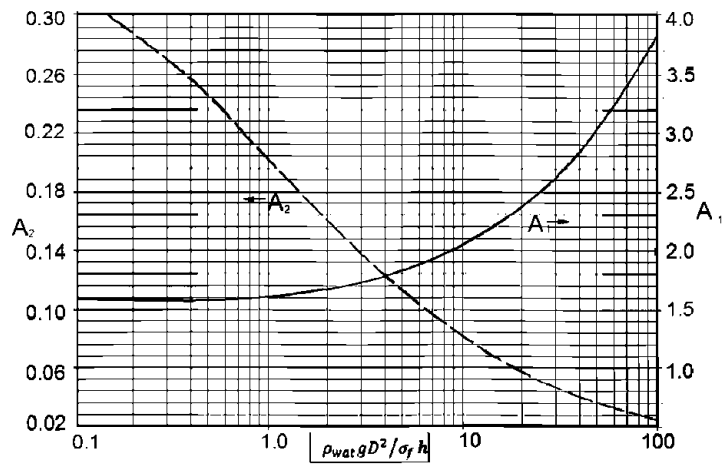


Рис. 3.3.2.3.18-2 Значения коэффициентов A_1, A_2

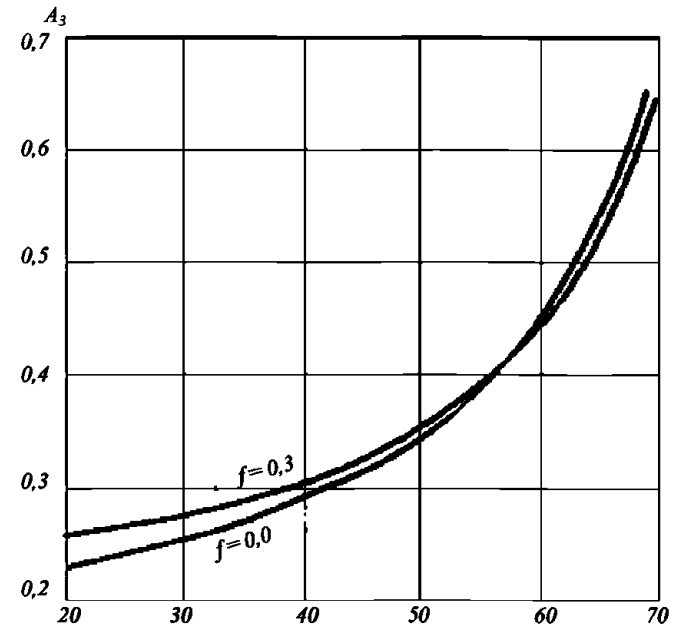


Рис. 3.3.2.3.18-3 Значения коэффициента A_3 в зависимости от угла наклона борта платформы при различных коэффициентах его трения f со льдом

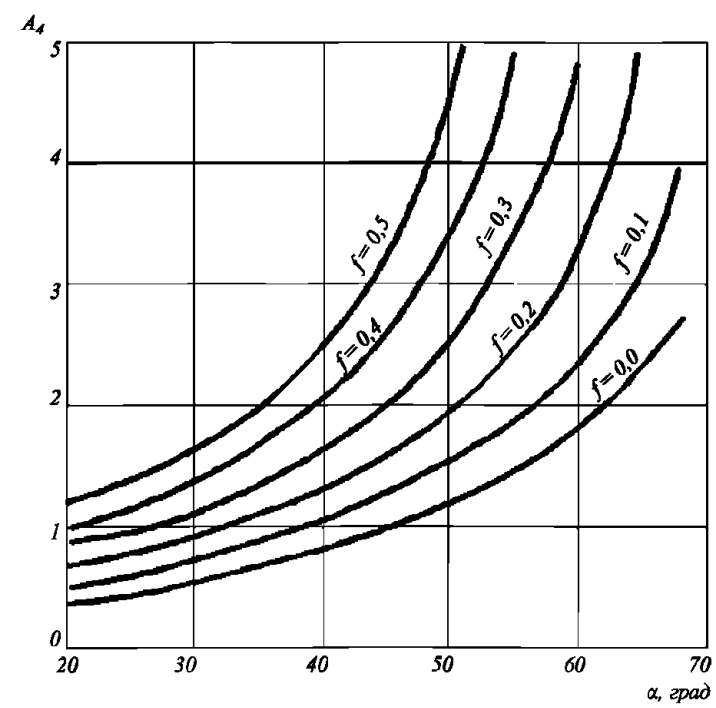


Рис. 3.3.2.3.18-4 Значения коэффициента A_4 в зависимости от угла наклона борта платформы при различных коэффициентах его трения f со льдом

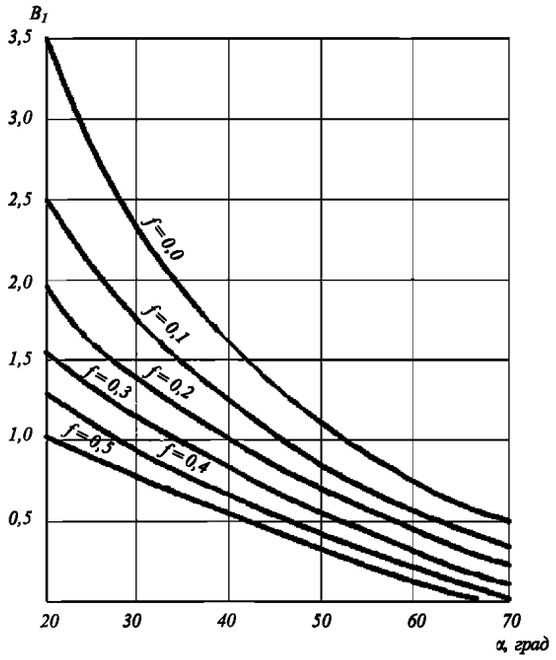


Рис. 3.3.2.3.18-5 Значения коэффициента B_1 в зависимости от угла наклона борта платформы при различных коэффициентах его трения f со льдом

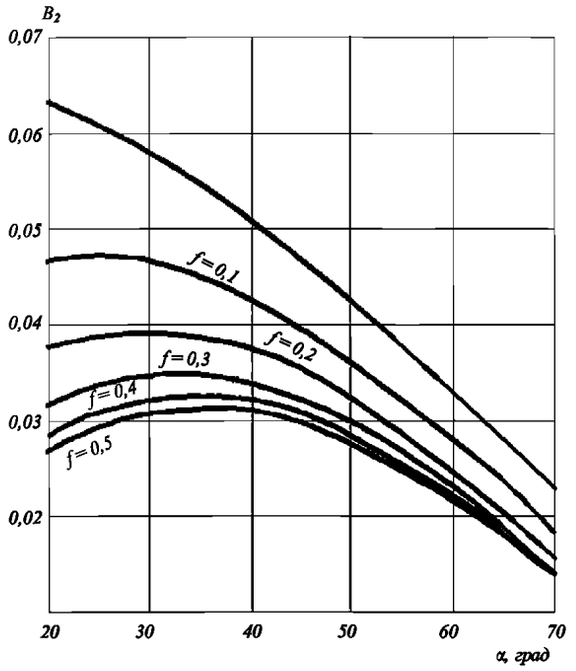


Рис. 3.3.2.3.18-6 Значения коэффициента B_2 в зависимости от угла наклона борта платформы при различных коэффициентах его трения f со льдом

Таблица 3.3.2.3.20

Значения коэффициента k_c в зависимости от угла наклона α образующих конуса либо поверхности граней к горизонту

Угол наклона образующей конуса (поверхностей граней) к горизонту α, град.	45	60	75
K_f	0,6	0,7	0,9

3.3.2.3.21 Глобальная нагрузка от торосов на платформы с наклонными бортами определяется путем суммирования нагрузки от консолидированной части тороса и киля тороса. Глобальная нагрузка от консолидированного слоя тороса определяется по формулам (3.3.2.3.18-1) – (3.3.2.3.18-4), в которые вместо параметров ровного (наслоенного льда) подставляются параметры консолидированной части тороса. Глобальная нагрузка от киля тороса на платформы с наклонными бортами определяется по формуле

$$F_{xk} = F_k \sin\alpha;\ F_{zk} = F_k \cos\alpha, \qquad (3.3.2.3.21)$$

где F_k определяется по формуле (3.3.2.3.9-1).

При динамических расчетах сооружений в формулу (3.3.2.3.9-1) подставляется текущее значение $h_k(t)$, определяемое его подводной формой.

Точка приложения глобальных сил от консолидированной части и киля тороса принимается согласно 3.3.2.3.10.

3.3.2.3.22 Протяженность ледового пояса платформы l, м, должна быть не менее

$$l = \Delta_{100} + 2\alpha_1 h_{c,100}, \qquad (3.3.2.3.22)$$

где Δ_{100} – максимальный размах изменения уровня моря относительно среднего уровня, м, возможный 1 раз в 100 лет;
α_1 – коэффициент запаса; $\alpha_1 = 1{,}1$;
$h_{c,100}$ – толщина консолидированного слоя тороса, возможная 1 раз в 100 лет (в отсутствие торосов толщина ровного или наслоенного льда), м.

Величина l откладывается симметрично относительно среднего уровня воды вверх и вниз.

3.3.2.3.23 Локальные ледовые давления на конструкции в районе ледового пояса конической преграды определяются по формуле

$$p = \overline{\sigma}_c \left(1 + 2\sqrt{\frac{2}{A_1}}\right) \frac{\sqrt{\alpha}}{8{,}5}, \text{ МПа}, \qquad (3.3.2.3.23)$$

где $\overline{\sigma}_c$ – среднее значение предела прочности льда на сжатие, МПа. При отсутствии данных о средней прочности льдов в качестве первого приближения можно ориентироваться на следующее соотношение:
$\overline{\sigma}_c = 0{,}75\sigma_c^{100}$,
где σ_c^{100} – значение предела прочности льда на сжатие, отвечающее повторяемости 1 раз в 100 лет;
A_1 – площадь контакта, м^2;
α – угол наклона образующей конуса к горизонту, град.; $18° < \alpha < 72°$.

При $\alpha < 18°$ давление p определяется как при 18°; при $\alpha > 72°$ давление p определяется как при 72°; при $p > 10$ МПа давление p принимается равным 10 МПа.

Локальные ледовые давления на конструкции в районе ледового пояса вертикальной преграды определяются по вышеприведенной формуле, в которой следует опустить сомножитель $\sqrt{\alpha}/8{,}5$.

3.3.2.3.24 Локальные ледовые давления на конструкции в районах выше и ниже ледового пояса (см. 3.3.2.3.23) определяются как часть давлений на конструкции ледового пояса.

Локальные ледовые давления на конструкции ниже ледового пояса протяженностью $0{,}5h_k$ определяются в соответствии с зависимостью $p_н = p/4$, но не менее 2 МПа, где p соответствует 3.3.2.3.23. Величина ледовых давлений ниже указанных зон (если такое возможно) должна определяться с учетом особенностей ледовой обстановки района эксплуатации.

Локальные ледовые давления на конструкции выше ледового пояса в зоне действия паруса тороса определяются в соответствии с зависимостью $p_в = p/8$, но не менее 1,5 МПа, где p соответствует 3.3.2.3.23.

3.3.2.3.25 При расчете вертикальных цилиндрических или прямоугольных платформ следует учитывать обледенение. Обледенение приводит к дополнительной вертикальной нагрузке от массы наросшего льда и дополнительной горизонтальной нагрузке за счет увеличения поперечных размеров платформы.

При расчете сооружений с наклонными бортами следует учитывать изменение угла наклона поверхности платформы за счет обледенения.

Толщина наросшего на колонну льда Δ_i, м, из-за колебаний уровня воды определяется по формуле

$$\Delta_i = (0{,}0054 + 0{,}00146|T_{ср}|)N, \qquad (3.3.2.3.25\text{-}1)$$

где $T_{ср}$ – средняя отрицательная температура за период N в днях, в течение которого происходит обледенение опор.

Устойчивое обледенение начинается через 10 – 15 дней после установления отрицательных температур. Обледенение заканчивается при положительных дневных температурах весной, либо когда среднесуточная температура превышает -2 °С.

Высота обледеневшего участка опоры h_n равна разности между отметками максимального уровня поверхности воды во время прилива (с учетом атмосферного давления и штормового нагона) и минимального уровня поверхности воды во время отлива.

Погонный вес наросшего ледяного образования на 1 м вдоль контура колонны, МН/м, определяется по формуле

$$G_1 = 0{,}8h_n\Delta_i g\rho_n, \qquad (3.3.2.3.25\text{-}2)$$

где ρ_n – плотность наросшего льда, кг/м^3.

3.3.2.3.26 Динамические аспекты ледовых воздействий на МСП.

Динамические аспекты ледовых воздействий должны рассматриваться при расчетах местной прочности МСП, а также при анализе вибрации сооружений, определяющей опасность усталостного разрушения элементов конструкции и условия нормальной работы команды.

При оценке динамических аспектов ледовых воздействий на платформы с вертикальными бортами допускается представлять ледовую нагрузку в виде синусоиды с размахом, равным половине максимальной ледовой нагрузки, действующей на неподвижное сооружение. В качестве периода нагружения для приближенных вычислений можно использовать следующую формулу:

$$T = \frac{600h^{0,2}D^{0.8}}{VE}\sigma_c, \text{ с.} \qquad (3.3.2.3.26\text{-}1)$$

При рассмотрении динамики сооружений с наклонными бортами ледовую нагрузку следует задавать в виде синусоиды с размахом, равным половине максимальной ледовой нагрузки, действующей на неподвижное сооружение. В качестве периода нагружения для приближенных вычислений можно использовать следующую формулу:

$$T = 7h/V. \qquad (3.3.2.3.26\text{-}2)$$

Если период ледового воздействия оказывается близким к собственным периодам МСП, следует дополнительно выполнить анализ вибраций платформы под действием ледовых образований. Динамика сооружения под воздействием льда должна рассчитываться по специальным программам, одобренным Регистром.

3.3.2.3.27 Значения ледовых нагрузок и динамические аспекты их воздействия на МСП могут быть уточнены на основе данных натурных наблюдений или лабораторных исследований, а также на основе использования специальных методик и программ, одобренных Регистром.

3.3.2.4 Сейсмические воздействия.

3.3.2.4.1 Эксплуатация МСП в сейсмически активных районах сопряжена с действием на их конструкции значительных по величине нагрузок, могущих привести к весьма неблагоприятным последствиям. В ряде районов сейсмическое воздействие может стать расчетным случаем нагружения, определяющим конструктивные решения МСП.

МСП должны проектироваться и эксплуатироваться так, чтобы:

под воздействием проектного землетрясения (ПЗ) не создавалась угроза безопасности людей, загрязнения среды продуктами нефтегазодобычи и сохранялась ремонтопригодность сооружения и оборудования; при этом в МСП допускается появление повреждений, не нарушающих нормальную эксплуатацию сооружения;

под воздействием максимального расчетного землетрясения (МРЗ) не произошло опрокидывания МСП и катастрофического загрязнения водной среды; при этом допускаются иные повреждения, нарушающие нормальную эксплуатацию сооружения.

Сейсмостойкость обеспечивается: выбором благоприятной в сейсмическом отношении площадки строительства, конструктивно-планировочной схемы и материалов, применением специальных конструктивных мероприятий, соответствующим расчетом конструкций, качественностью выполне-

ния строительно-монтажных работ, включением в проекты МСП специального раздела о проведении в процессе эксплуатации сооружения слежения за землетрясениями.

3.3.2.4.2 При проектировании конструкций следует учитывать, что сейсмические силы могут иметь любое направление в пространстве, в том числе горизонтальное и вертикальное.

3.3.2.4.3 В расчетах сейсмостойкости МСП должны учитываться следующие сейсмические нагрузки:

распределенные по объему сооружения и его основания инерционные силы, возникающие при сейсмических сотрясениях сооружения;

распределенное по поверхности соприкосновения сооружения с водой гидродинамическое давление на сооружение, вызванное инерционным влиянием колеблющейся вместе с сооружением части жидкости;

гидродинамическое давление, вызванное возникающими при землетрясении волнами цунами.

3.3.2.4.4 При расчете сейсмостойкости оборудования и сооружений, размещенных в надводной части МСП, сейсмические воздействия задаются ускорениями, передаваемыми на эти сооружения и оборудование со стороны несущих конструкций корпуса МСП. При этом должны учитываться особенности динамического взаимодействия рассматриваемых объектов и сооружений.

3.3.2.4.5 МСП рассчитываются на сейсмические воздействия уровней ПЗ и МРЗ методами динамической теории сейсмостойкости (ДТ).

На предварительных стадиях проектирования допускается использование линейно-спектральной теории сейсмостойкости (ЛСТ).

3.3.2.4.6 Расчеты сооружений по ДТ на ПЗ выполняются с применением линейного временного динамического анализа, при котором материалы сооружения и грунты основания принимаются линейно-упругими, а геометрическая и конструктивная нелинейность в поведении системы сооружение — основание отсутствуют.

Линейный временной динамический анализ выполняется либо методом, основанным на разложении решения в ряд по формам собственных колебаний сооружения, либо методом, основанным на пошаговом интегрировании систем дифференциальных уравнений.

3.3.2.4.7 Расчеты сооружений по ДТ на МРЗ выполняются с использованием любых способов временного динамического анализа (как правило, нелинейных, основанных на методе пошагового интегрирования).

Нелинейный динамический анализ осуществляется по специальным методикам и программам, одобренных Регистром.

Расчеты сооружений по ДТ на МРЗ с применением линейного динамического анализа выполняются аналогично расчетам сооружений по ДТ на ПЗ.

3.3.2.4.8 Расчеты МСП по ДТ должны выполняться на расчетные акселерограммы, подобранные (из числа инструментальных записей, аналоговых или синтезированных акселерограмм) с такими значениями максимального пикового ускорения a_p в основании, чтобы величины этих ускорений a_p^{de} (при расчете на ПЗ) и a_p^{mde} (при расчете на МРЗ) имели значения, отвечающие повторяемостям 100 и 500 лет соответственно. При этом должны быть выполнены условия:

$$a_p^{de} = k_\tau^{de} g A_{100}\,; \qquad (3.3.2.4.8\text{-}1)$$

$$a_p^{mde} = k_\tau^{mde} g A_{500}, \qquad (3.3.2.4.8\text{-}2)$$

где k_τ^{de} — коэффициент, учитывающий вероятность рассматриваемого сейсмособытия за расчетный срок службы МСП для ПЗ, см. табл. 3.3.2.4.8-1;

k_τ^{mde} — коэффициент, учитывающий вероятность рассматриваемого сейсмособытия за расчетный срок службы МСП для МРЗ, см. табл. 3.3.2.4.8-1;

g — ускорение свободного падения, равное 9,81 м/с^2;

A_{100} — выраженная в долях g расчетная амплитуда ускорения основания, значение A_{100} принимается по табл. 3.3.2.4.8-2;

A_{500} — выраженная в долях g расчетная амплитуда ускорения основания, значение A_{500} принимается по табл. 3.3.2.4.8-2.

Таблица 3.3.2.4.8-1

Расчетный срок службы, лет	k_τ^{de}	k_τ^{mde}
10	0,5	0,70
20	0,63	0,80
50	0,70	0,90

Таблица 3.3.2.4.8-2

Расчетная сейсмичность площадки строительства $J_{100}^{designed}$ ($J_{500}^{designed}$), баллы	Исходная сейсмичность площадки строительства $J_{100}^{initial}$ ($J_{500}^{initial}$), баллы			
	6	7	8	9
6,5	0,08	0,10	—	—
7,0	0,10	0,13	0,17	—
7,5	—	0,16	0,22	—
8,0	—	0,21	0,28	0,36
8,5	—	—	0,35	0,49
9,0	—	—	0,45	0,61

3.3.2.4.9 Расчеты сейсмостойкости МСП по ЛСТ допускается выполнять путем решения статических задач упругости, когда к сооружениям прикладываются объемные инерционные силы интенсивностью $\vec{P}_i(\vec{x})$, соответствующие i-ой форме собственных колебаний.

Если в расчете система «сооружение-основание» разбита на отдельные дискретные объемы, то в качестве инерционных нагрузок используются узловые инерционные силы $\vec{P}_{ik}$, действующие на элемент сооружения, отнесенный к узлу k, при i-ой форме собственных колебаний.

Значения компонентов P_{ikj}, $j=1, 2, 3$ узловых сил в этом случае определяется по формулам:

$$P_{ikj}^{de}=0{,}5k_Hk_\psi m_k a_p^{de}\beta_i\eta_{ikj}; \qquad (3.3.2.4.9\text{-}1)$$

$$P_{ikj}^{mde}=0{,}5k_Hk_\psi m_k a_p^{mde}\beta_i\eta_{ikj}, \qquad (3.3.2.4.9\text{-}2)$$

где k_H — коэффициент, учитывающий высоту сооружения; его значения принимаются равными:
1,0 для сооружений высотой 100 м и более;
0,8 для сооружений высотой 60 м и менее;
по интерполяции между значениями 1,0 и 0,8 для сооружений высотой от 60 до 100 м;

k_ψ — коэффициент, учитывающий демпфирующие свойства конструкций;
значения коэффициента k_ψ принимаются равными:
1,0 для металлических сооружений и для бетонных и железобетонных сооружений при расчетной сейсмичности, не превышающей 8 баллов;
0,8 для бетонных и железобетонных сооружений при расчетной сейсмичности свыше 8 баллов;

m_k — масса элемента сооружения, отнесенного к узлу k (с учетом присоединенной массы воды);

a_p^{de} и a_p^{mde} — то же, что в 3.3.2.4.8;

β_i — коэффициент динамичности, соответствующий i-му тону собственных колебаний сооружения;

η_{ikj} — коэффициент формы собственных колебаний сооружения по i-й форме колебаний.

3.3.2.4.10 Значение коэффициента формы η_{ikj} определяется по формуле

$$\eta_{ikj}=U_{ikj}\sum_k m_k\sum_{j-1}^{3}U_{ikj}\cos(\theta_{ikj})/\sum_k m_k\sum_{j-1}^{3}U_{ikj}^2, \qquad (3.3.2.4.10)$$

где U_{ikj} — проекции по направлениям j смещений узла k по i-ой форме собственных колебаний сооружения;

$\cos(\theta_{ikj})$ — косинусы углов между направлениями вектора сейсмического воздействия и перемещениями U_{ikj};

m_k — масса элемента сооружения, отнесенного к узлу k (с учетом присоединенной массы воды).

3.3.2.4.11 Значения коэффициента динамичности β_i определяются по следующим зависимостям (или по графикам на рис. 3.3.2.4.11):

$$\left.\begin{aligned}&\beta(T_i)=1+\frac{T_i}{T_1}(\beta_0-1),\ 0<T_i\leqslant T_1;\\&\beta(T_i)=\beta_0,\ T_1<T_i\leqslant T_2;\\&\beta(T_i)=\beta_0T_2^{0,5}/T_i^{0,5},\ T_2<T_i,\end{aligned}\right\} \qquad (3.3.2.4.11)$$

где β_0, T_1, T_2 — параметры, значения которых даны в табл. 3.3.2.4.11;

T_i — период собственных колебаний платформы, с.

Величина произведения $k_\psi\beta$ должна составлять не менее 0,80, при этом значение коэффициента k_ψ определяется в соответствии с 3.3.2.4.9.

В дополнение к расчетам, выполненным с применением стандартных функций $\beta(T_i)$, допускается производить расчеты, в которых используются спектры реакции однокомпонентных расчетных акселерограмм.

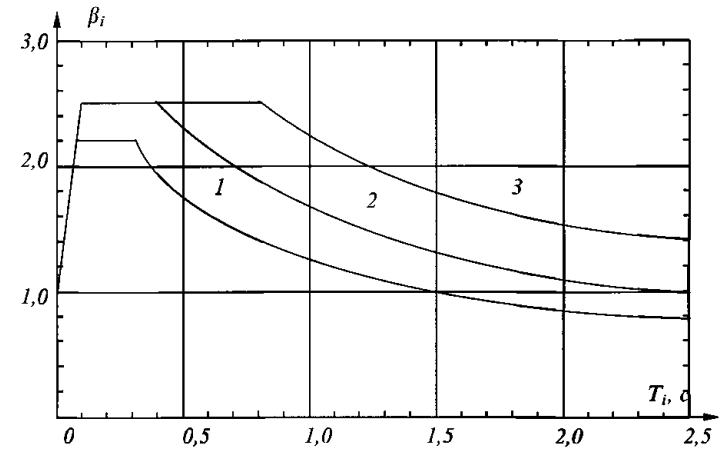


Рис. 3.3.2.4.11
Коэффициенты динамичности $\beta(T_i)$:
кривая 1 — для грунтов I категории; кривая 2 — для грунтов I — II, II, II — III, III категорий при толщине верхнего слоя грунта не более 20 м; кривая 3 — для грунтов I — II, II, II — III, III категорий при толщине верхнего слоя грунта не менее 40 м

Таблица 3.3.2.4.11

Категория грунтов по сейсмическим свойствам	β_0	T_1	T_2
I	2,2	0,08	0,318
I-II, II, II-III, III $H_s\leqslant 20$ м	2,5	0,10	0,41
I-II, II, II-III, III $H_s\geqslant 40$ м	2,5	0,10	0,81

Примечания: 1. Категории I — II и II — III отвечают случаям, когда имеют место грунты, по своему составу занимающие промежуточное положение между грунтами I и II или II и III категорий соответственно.

2. H_s — толща грунтов, подстилаемая грунтом I категории.

3. При 20 м $< H_s <$ 40 м значения параметров T_1 и T_2 принимаются линейной интерполяцией между значениями этих параметров при $H_s\leqslant 20$ м и $H_s\geqslant 40$ м.

3.3.2.4.12 Расчетные значения компонент смещений (деформаций, напряжений или усилий) с учетом всех учитываемых в расчете форм собственных колебаний сооружения следует определять по формуле

$$W_j=\sqrt{\sum_{i=1}^{q}W_{ij}^2}, \qquad (3.3.2.4.12)$$

где W_j — обобщенное значение компонентов расчетных смещений (деформаций, напряжений или усилий), возникших в рассматриваемых точках или сечениях под влиянием сейсмических воздействий;

W_{ij} — обобщенное значение компонентов смещений (деформаций, напряжений или усилий), возникших в рассматриваемых точках или сечениях под влиянием сейсмических нагрузок, соответствующих i-й форме собственных колебаний;

q — число учитываемых в расчетах форм собственных колебаний.

3.3.2.4.13 Число форм собственных колебаний, учитываемых в расчетах, выполняемых по ЛСТ, выбирается таким образом, чтобы при возрастании этого числа возможно было пренебречь дальнейшим уточнением результатов расчета.

3.3.2.4.14 В расчетах прочности МСП с учетом сейсмических воздействий во всех случаях контакта боковых поверхностей сооружения с грунтом следует учитывать влияние грунтовых сейсмических сил на величину бокового давления грунта.

Грунтовые сейсмические силы при расчете сооружения следует определять из единого динамического расчета системы, включающей сооружение, основание и грунт засыпки.

3.3.2.4.15 При наличии в основании МСП несвязных или слабосвязных грунтов (например, мелкозернистого песка) особое внимание следует уделять оценке возможности разжижения этих грунтов со снижением сопротивления их сдвигу под действием сейсмических нагрузок.

3.3.2.5 Нагрузки от грунта на днище гравитационных платформ.

3.3.2.5.1 Давления по контакту опорной поверхности с грунтовым основанием необходимо знать для использования их в расчетах прочности днищевых конструкций. Указанные контактные давления следует определять с учетом формы подошвы МСП и вида грунта по формулам внецентренного сжатия. В необходимых случаях эти давления определяются по результатам расчетов напряженно-деформированного состояния системы сооружение — грунтовое основание с использованием методов механики сплошной среды.

3.3.2.5.2 Касательные напряжения по поверхности контакта подошвы МСП с грунтовым основанием, обусловленные воздействием вертикальных сил, в расчетах прочности, как правило, не учитываются.

3.3.2.5.3 Наибольшее расчетное давление на днище со стороны грунта в период эксплуатации сооружения определяется умножением среднего расчетного давления на коэффициент неравномерности, зависящий от свойств грунта. Значения коэффициента неравномерности приведены в табл. 3.3.2.5.3 для основных типов грунтов.

Таблица 3.3.2.5.3

Тип поверхностного слоя грунта	Значение коэффициента неравномерности
Илы, глины и суглинки текучей и текучепластичной консистенции при показателе текучести $I_L > 0{,}75$; песчаные грунты рыхлые	1,2
Грунты глинистые туго- и мягкопластичные с показателем текучести $0{,}25 \leqslant I_L \leqslant 0{,}75$, песчаные грунты средней плотности и плотные	1,4
Грунты глинистые полутвердой и твердой консистенции ($I_L < 0{,}25$); песчаные грунты очень плотные; пески гравелистые; крупнообломочные грунты с песчаным заполнителем	2,0
Примечание. Значение коэффициента неравномерности при необходимости уточняются с учетом конкретных проектных условий	

3.3.3 Дополнительные критерии прочности для конструкций МСП ледостойкого типа.

3.3.3.1 Критерий предельной прочности для расчета перекрытий наружного борта определяется выражениями:

$$\sigma \leqslant R_{eH};$$
$$\tau \leqslant 0{,}57 R_{eH}, \qquad (3.3.3.1)$$

где σ и τ — наибольшие нормальные и касательные напряжения в элементах поперечных сечений рамных балок при действии локальных ледовых давлений.

3.3.3.2 Критерий предельной прочности для расчета отдельных конструктивных элементов наружного борта (пластин, ребер жесткости) определяется выражением

$$P_p \leqslant P_{ult}/\gamma, \qquad (3.3.3.2)$$

где P_p — расчетная нагрузка на конструктивный элемент, обусловленная локальными ледовыми давлениями;
P_{ult} — предельная нагрузка на конструктивный элемент;
γ — коэффициент запаса по предельной нагрузке, равный:
1,2 — для специальных конструктивных элементов;
1,1 — для основных конструктивных элементов.

3.3.4 Особенности расчета прочности конструкций ледового пояса.

3.3.4.1 При расчете прочности конструкции на действие ледовых нагрузок рекомендуется различать следующие этапы нагружения:

нагружены отдельные конструктивные элементы — пластины, ребра жесткости;

нагружены перекрытия конструкции;

нагружена конструкция в целом.

В соответствии с этими этапами конструктивные элементы ледового пояса должны рассчитываться так, как это определено ниже.

3.3.4.2 Если нагружена конструкция в целом, то в качестве расчетных принимаются глобальные ледовые нагрузки, определенные в соответствии с 3.3.2.3. Должны быть рассмотрены все возможные неблагоприятные случаи нагружения.

Для оценки прочности конструкции закон распределения глобальной ледовой нагрузки может быть принят равномерным по фронту и по высоте ледового образования (ровного, наслоенного льда или консолидированной части тороса).

Целью расчета является проверка удовлетворения критериям прочности по формулам (2.4.2.3.1) и (2.4.2.3.2). При определении общ их и местных напряжений в конструктивных

элементах следует руководствоваться положениями 2.5.2, 2.5.3 и 2.5.4.

3.3.4.3 Если нагружены перекрытия конструкции, то в качестве расчетных нагрузок принимаются локальные ледовые давления, определенные по 3.3.2.3.11. При этом расчетная площадь контакта A должна определяться следующим образом:

$$A = 10 \text{ м}^2, \text{ если } S_{gr} \leqslant 10 \text{ м}^2;$$

$$A = S_{gr}, \text{ если } S_{gr} > 10 \text{ м}^2,$$

где S_{gr} — площадь поверхности перекрытия, ограниченная опорным контуром, м^2.

На основании расчета перекрытия выбираются размеры рамных балок, и для них должен быть удовлетворен критерий прочности (указанный в 3.3.3.1). При определении напряжений следует руководствоваться положениями 2.5.3.

3.3.4.4 Если нагружены отдельные конструктивные элементы — пластины, ребра жесткости, то в качестве расчетных нагрузок принимаются локальные ледовые давления, определенные по 3.3.2.3.11. При этом расчетная площадь контакта A должна определяться следующим образом:

$$A = 1 \text{ м}^2, \text{ если } S_p \leqslant 1 \text{ м}^2;$$

$$A = S_p, \text{ если } S_p > 1 \text{ м}^2,$$

где S_p — площадь поверхности пластины или площадь загрузки ребра жесткости.

В качестве предельной нагрузки P_{ult} следует рассматривать: p_{ult} — предельное давление на пластину и Q_{ult} — предельную нагрузку на ребро жесткости.

Предельное давление на пластину p_{ult}, которая является защемленной на опорном контуре и загружена равномерно распределенной нагрузкой по полю пластины, определяется по формуле

$$p_{ult} = 4R_d(s/a)^2[1 + 2(a/b)^2], \qquad (3.3.4.4\text{-}1)$$

где R_d — расчетный предел текучести материала согласно 1.5.1.5, МПа;
s — расчетная толщина пластины, м;
a — длина меньшей стороны опорного контура пластины, м;
b — длина большей стороны опорного контура пластины, м.

Предельная нагрузка на ребро жесткости Q_{ult}, которое является защемленным по концам и загружено равномерно распределенной нагрузкой, определяется по формуле

$$Q_{ult} = \frac{16W_{ult}}{l} R_d \bar{Q}, \qquad (3.3.4.4\text{-}2)$$

где $\bar{Q} \leqslant 1$ — функциональный коэффициент, учитывающий влияние перерезывающих сил в опорных сечениях:

$$\bar{Q} = \frac{1}{1 + 5{,}77[(W_{ult}/(F_w l^2))(l - 0{,}5a)]^2},$$

F_w — расчетная площадь поперечного сечения стенки ребра жесткости, м^2;
W_{ult} — предельный момент сопротивления поперечного сечения с учетом присоединенного пояска, м^3;
a — расстояние между ребрами, м;
l — пролет ребра жесткости между его опорами, м.

Для пластин и ребер жесткости должны быть удовлетворены критерии прочности, указанные в 3.3.3.

3.4 ЖЕЛЕЗОБЕТОННЫЕ И СТАЛЕБЕТОННЫЕ КОНСТРУКЦИИ МСП

3.4.1 Общие требования.

3.4.1.1 Настоящая глава устанавливает основные требования к проектированию и постройке корпусов МСП, выполненных полностью или частично (в композитном исполнении) из следующих материалов на основе обычного бетона без применения предварительного напряжения:

железобетона, состоящего из бетона и металлической стержневой арматуры, размещенной в нем дисперсно в соответствии с расчетом и конструктивными требованиями;

сталебетона, состоящего из бетона и металлической листовой арматуры, размещенной на внешних поверхностях конструктивного элемента и присоединенной к бетону с достаточной прочностью и жесткостью в соответствии с расчетными и конструктивными требованиями;

сталежелезобетона — материала, занимающего промежуточное положение между первыми двумя, в котором в дополнение к железобетону с одной или обеих внешних поверхностей конструктивного элемента присоединена металлическая листовая арматура с целью повышения герметичности и увеличения несущей способности последнего.

В дальнейшем сталебетонные конструкции с внешним листовым армированием и сталежелезобетонные конструкции в настоящих Правилах называются сталебетонными, в необходимых случаях приведены соответствующие уточнения.

3.4.1.2 Проектирование предварительно напряженных железобетонных и сталебетонных конструкций корпусов МСП может быть выполнено по специализированным нормативным документам, одобренным Регистром.

3.4.1.3 При проектировании железобетонных, сталебетонных и композитных конструкций корпусов МСП там, где это уместно, могут использоваться положения Правил постройки корпусов морских судов и плавучих сооружений с применением железобетона Регистра.

3.4.2 Нагрузки.

3.4.2.1 Расчетные значения нагрузок на железобетонные и сталебетонные конструкции корпусов МСП от различных видов воздействий при возможных их сочетаниях определяются в соответствии с указаниями 2.3, 3.3.1 и 3.3.2.

3.4.2.2 Элементы массивных сталебетонных конструкций, у которых внешняя листовая арматура играет роль опалубки, а также сборномонолитных железобетонных конструкций, должны быть рассчитаны для двух стадий работы конструкций:

до приобретения свежеуложенным бетоном заданной прочности на стадии строительства сооружения на действие собственного веса этого бетона и других нагрузок, действующих на этой стадии;

после приобретения бетоном заданной прочности на нагрузки, действующие при эксплуатации.

3.4.3 Основные расчетные требования.

3.4.3.1 Железобетонные и сталебетонные конструкции должны удовлетворять требованиям расчета по несущей способности (предельные состояния первой группы) и по пригодности к нормальной эксплуатации (предельные состояния второй группы). При выполнении требований расчетов по предельным состояниям должны быть практически исключены:

по предельным состояниям первой группы: хрупкое и вязкое разрушения, потеря устойчивости формы, усталостное разрушение (расчет на выносливость конструкций под действием многократно повторяющихся нагрузок) и т. п.;

по предельным состояниям второй группы: образование трещин в бетоне трещиностойких конструкций, чрезмерное раскрытие трещин в бетоне конструкций, у которых по условиям эксплуатации образование трещин допустимо, чрезмерные перемещения и т. п.

3.4.3.2 Железобетонные и сталебетонные конструкции должны быть спроектированы так, чтобы в течение всего срока службы МСП выполнялось общее требование безопасности, сформулированное в 2.4.1.1, при этом коэффициенты безопасности η должны приниматься по табл. 2.4.2.5, как для критерия прочности, указанного в формуле (2.4.2.3.1).

3.4.4 Материалы.

3.4.4.1 Бетон и его составляющие.

3.4.4.1.1 Бетон железобетонных и сталебетонных конструкций корпусов МСП должен удовлетворять требованиям государственных стан-дартов, Правил постройки корпусов морских судов и плавучих сооружений с применением железобетона и настоящ его раздела.

3.4.4.1.2 Для железобетонных и сталебетонных конструкций необходимо использовать конструкционные бетоны:

тяжелый, естественного отверждения или подвергнутый тепловой обработке при атмосферном давлении, средней плотности свыше 2300 до 2500 кг/м^3 включительно;

мелкозернистый, естественного отверждения или подвергнутый тепловой обработке при атмосферном давлении, на песке с модулем крупности свыше 2,0.

Допускается использовать бетон легкий средней плотности свыше 1800 кг/м^3 на плотном мелком заполнителе.

3.4.4.1.3 При проектировании составов бетонов и технологических схем его изготовления и укладки следует учитывать специфические особенности, определяющиеся следующими обстоятельствами:

сложность конфигурации заполняемого объема конструкции;

производство работ в условиях Северной климатической зоны;

необходимость бетонирования на плаву;

укладка бетона бетононасосами;

укладка бетона без вибрационных воздействий;

повышенные требования по плотности, морозостойкости и водонепроницаемости в зонах воздействия ледовых и волновых нагрузок.

3.4.4.1.4 Для корпусных конструкций, к которым предъявляются высокие требования по прочности, водонепроницаемости и морозостойкости бетона, например, для наружных конструкций, расположенных в зоне переменной ватерлинии, необходимо предусматривать применение добавок поверхностно-активных веществ и микронаполнителей. Оптимальное содержание добавок и наполнителей следует устанавливать экспериментально при подборе составов бетонов.

3.4.4.1.5 В зависимости от вида, назначения и условий работы для специальных и основных железобетонных и сталебетонных конструкций корпусов МСП надлежит применять бетоны следующих классов и марок:

.1 классов по прочности на сжатие, отвечающих значению гарантированной прочности, МПа, с обеспеченностью 0,95:

тяжелый бетон: В30, В35, В40, В45, В50, В55, В60;

мелкозернистый бетон: В30, В35, В40;

.2 марок по морозостойкости: F100, F150, F200, F300, F400, F500, F600, назначаемых в соответствии с данными табл. 3.4.4.1.5.2;

.3 марок по водонепроницаемости для железобетонных конструкций, контактирующих с водой: W6, W8, W10, W12 и выше, назначаемых в зависимости от градиента напора, определяемого как отношение максимального напора к толщине

Таблица 3.4.4.1.5.2

Эксплуатационные условия	Марка бетона по морозостойкости при числе циклов попеременного замораживания и оттаивания в год				
	до 50 вкл.	св. 50 до 75	св. 75 до 100	св. 100 до 150	св. 150 до 200
Умеренные	F50	F100	F150	F200	F300
Суровые	F100	F150	F200	F300	F400
Особо суровые	F200	F300	F400	F500	F600

Примечания: 1. Эксплуатационные условия характеризуются среднемесячной температурой воздуха наиболее холодного месяца: умеренные — выше −10 °С ; суровые — −10 °С ÷ −20 °С, особо суровые — ниже −20 °С.

2. Для наружных конструкций, находящихся в условиях эксплуатации (при числе циклов попеременного замораживания и оттаивания в зимний период — более 200, среднемесячной температуре воздуха наиболее холодного месяца ниже −30 °С, содержании солей на 1 л воды от 20 до 36 г), марка бетона по морозостойкости должна обосновываться и назначаться в каждом отдельном случае особо на основе анализа конкретных условий эксплуатации и согласовываться с Регистром.

конструкции (в метрах), и температуры воды, в соответствии с табл. 3.4.4.1.5.3.

Таблица 3.4.4.1.5.3

Температура воды, °С	Марка бетона по водонепроницаемости при градиентах напора		
	свыше 5 до 10	свыше 10 до 20	свыше 20 до 30 вкл.
До 10 включительно	W4	W6	W8
Свыше 10 до 30 вкл.	W6	W8	W10
Свыше 30	W8	W10	W12

Примечания: 1. Для конструкций с градиентом напора свыше 30 следует назначать марку бетона по водонепроницаемости W16 и выше.

2. Для наружных конструкций, находящихся при эксплуатации в пределах воздействия морской воды, ее брызг, а также в контакте с ледовыми образованиями и грунтом морского дна марку бетона по водонепроницаемости следует назначать не ниже W8.

3.4.4.1.6 Для вспомогательных корпусных конструкций допускается применение легких бетонов классов по прочности на сжатие: В30, В35 и В40.

3.4.4.1.7 Для массивных корпусных конструкций МСП, например, сталебетонных перекрытий толщиной более 1,0 м при условии, что бетон используется преимущественно в качестве твердого балласта и участвует в восприятии лишь локальных нагрузок, допускается использование тяжелых бетонов более низких классов по прочности на сжатие: В20 и В25.

3.4.4.1.8 При проектировании МСП при специальном обосновании для бетонов могут быть установлены классы по прочности на основе растяжения.

3.4.4.1.9 Мелкозернистый бетон без экспериментального обоснования не допускается применять для конструкций, подвергающихся многократно повторяющейся нагрузке.

3.4.4.1.10 При проектировании железобетонных и сталебетонных конструкций класс бетона по прочности на сжатие устанавливается в возрасте 28 суток. Во всех случаях внешнее силовое или иное воздействие на бетон допускается лишь при достижении им не менее 70 % прочности принятого класса по прочности.

3.4.4.1.11 Для омоноличивания стыков и узлов элементов сборных конструкций следует применять бетоны классов по прочности и марок по морозостойкости и водонепроницаемости не ниже принятых для стыкуемых элементов.

3.4.4.1.12 При проектировании МСП нормативные сопротивления бетона осевому сжатию (призменная прочность) R_{bn} и осевому растяжению R_{btn}, расчетное сопротивление бетона сжатию и растяжению для предельных состояний первой группы (по несущей способности) R_b и R_{bt} и для предельных состояний второй группы (по эксплуатационной пригодности) R_{b2} и R_{bt2}, определяемые делением нормативных сопротивлений на соответствующие коэффициенты надежности по бетону при сжатии и растяжении, и начальные модули упругости бетона естественного твердения при сжатии и растяжении в зависимости от классов по прочности на сжатие следует принимать по табл. 3.4.4.1.12.

Таблица 3.4.4.1.12

Проектный класс бетона	Нормативное сопротивление бетона, расчетное сопротивление бетона для предельных состояний второй группы, МПа		Расчетное сопротивление бетона для предельных состояний первой группы, МПа		Начальный модуль упругости бетона при сжатии и растяжении $E_b \cdot 10^{-3}$, МПа
	Сжатие осевое (призменная прочность) $R_{bn}=R_{b2}$	Растяжение осевое $R_{btn}=R_{bt2}$	Сжатие осевое R_b	Растяжение осевое R_{bt}	
Тяжелый бетон					
В20	15,0	1,40	11,5	0,90	27,0
В30	22,0	1,80	17,0	1,20	32,5
В40	29,0	2,10	22,0	1,40	36,0
В50	36,0	2,30	27,5	1,55	39,0
В60	43,0	2,50	33,0	1,65	40,0
Легкий и мелкозернистый бетон					
В30	22,0	1,80	17,0	1,20	26,0/19,5[1]
В40	29,0	2,10	22,0	1,40	28,5/21,0[1]

[1] В числителе — мелкозернистый бетон, в знаменателе — легкий бетон.

Примечание. При использовании промежуточных классов бетона по прочности на сжатие значения характеристик определяются линейной интерполяцией.

3.4.4.1.13 Расчетные сопротивления бетона для предельных состояний первой группы R_b и R_{bt} следует вводить в расчет с учетом коэффициентов условий работы γ_{bi}, значения которых приведены в табл. 3.4.4.1.13-1. При назначении расчетных сопротивлений бетона для предельных состояний второй группы R_{b2} и R_{bt2} учитывается только один коэффициент условий работы бетона γ_{b1} по табл. 3.4.4.1.13-2.

Таблица 3.4.4.1.13-1

№ п/п	Факторы, обусловливающие введение коэффициента условий работы бетона	Коэффициент условий работы бетона	
		Условное обозначение	Числовое значение
1	Многократно повторяющаяся нагрузка	γ_{b1}	см. табл. 3.4.4.1.13-2
2	Бетонирование в вертикальном положении при высоте слоя бетонирования свыше 1,5 м	γ_{b2}	0,85
3	Попеременное замораживание и оттаивание	γ_{b3}	
	а) в водонасыщенном состоянии при расчетной зимней температуре наружного воздуха, °С:		
	ниже минус 40		0,70
	ниже минус 20 до минус 40 включительно		0,85
	ниже минус 5 до минус 20 включительно		0,90
	минус 5 и выше		0,95
	б) в условиях эпизодического водонасыщения:		
	ниже минус 40		0,90
	минус 40 и выше		1,00
4	Бетон в железобетонных конструкциях	γ_{b4}	1,1

Примечания: 1. Коэффициенты условий работы по 1, 3 и 4 должны учитываться при определении расчетных сопротивлений R_b и R_{bt}, а по 2 только при определении R_b.

2. Для конструкций, находящихся под действием многократно повторяющейся нагрузки, коэффициент γ_{b1} учитывается только при расчете на выносливость и по образовании трещин в бетоне.

3. При превышении марки бетона по морозостойкости по сравнению с требуемой согласно табл. 3.4.4.1.5.2 коэффициент γ_{b3} может быть увеличен на 0,05 соответственно каждой ступени превышения, однако не может быть больше единицы.

4. Коэффициенты условий работы бетона вводятся независимо друг от друга, но при этом их произведение должно быть не менее 0,45.

3.4.4.1.14 Для бетонов, подвергающихся попеременному замораживанию и оттаиванию значения начального модуля упругости, указанные в табл. 3.4.4.1.12, следует умножить на коэффициент условий работы γ_{b3}, принимаемый по табл. 3.4.4.1.13-1.

3.4.4.1.15 При расчете железобетонных и сталебетонных конструкций на выносливость

Таблица 3.4.4.1.13-2

Состояние бетона по влажности	Коэффициент условий работы бетона при многократно повторяющихся нагрузках и коэффициенте асимметрии цикла ρ_b, равном						
	0 — 0,1	0,2	0,3	0,4	0,5	0,6	0,7
Естественной влажности	0,75	0,8	0,85	0,9	0,95	1,00	1,00
Водонасыщенный	0,50	0,60	0,70	0,80	0,90	0,95	1,0

Примечание. Коэффициент асимметрии цикла ρ_b равен отношению наименьшего к наибольшему напряжению в бетоне в пределах цикла изменения нагрузки.

неупругие деформации бетона в сжатой зоне следует учитывать снижением модуля упругости, принимая коэффициенты приведения стали к бетону по табл. 3.4.4.1.15.

Таблица 3.4.4.1.15

Класс бетона по прочности на сжатие	B20	B30	B40	B50	B60
Коэффициент приведения ν'	23	18	10	8	5

3.4.4.1.16 Коэффициент линейной температурной деформации бетона d_{bt} в расчетах следует принимать $1 \cdot 10^{-5} °C^{-1}$.

3.4.4.1.17 Начальный коэффициент поперечной деформации бетона (коэффициент Пуассона) μ принимается равным 0,2.

3.4.4.1.18 Модуль сдвига бетона принимается равным 0,4 соответствующих значений начальных модулей упругости бетона, указанных в табл. 3.4.4.1.12.

3.4.4.2 Арматура.

3.4.4.2.1 В качестве ненапрягаемой стержневой и проволочной арматуры следует применять:

.1 стержневую классов А-III — для продольной и поперечной арматуры;

.2 стержневую класса А-II — для поперечной арматуры и продольной, если другие виды арматуры по условиям эксплуатации не могут быть использованы;

.3 стержневую класса А-I и арматурную проволоку класса B_p-I — для продольной и поперечной арматуры.

Арматуру класса А-III диаметром 10 — 40 мм в наружных конструкциях при температуре воздуха ниже минус 40 °С допускается использовать только в вязаных каркасах и сетках (без сварки).

3.4.4.2.2 Для корпусных конструкций МСП, находящихся в суровых и особо суровых клима-

тических условиях эксплуатации (см. 3.4.4.1.5), не допускается применять стержневую арматуру диаметром более 16 мм из полуспокойной стали.

3.4.4.2.3 Нормативные сопротивления стержневой и проволочной арматуры указанных в 3.4.4.2.1 классов и расчетные сопротивления арматуры для предельных состояний первой и второй группы (см. 3.4.3.1), в зависимости от характера нагружения, а также модули упругости и относительные удлинения представлены в табл. 3.4.4.2.3.

Таблица 3.4.4.2.3

Класс арматуры	Диаметр, мм	Нормативное сопротивление растяжению (предел текучести), расчетное сопротивление растяжению для предельных состояний второй группы, МПа, $R_{Sn}=R_{S2}$	Расчетное сопротивление для предельных состояний первой группы, МПа			Модуль упругости E, МПа	Относительное удлинение, %	Испытания на изгиб в холодном состоянии (c — толщина оправки, d — диаметр стержня)
			Растяжению		Сжатию			
			Продольной R_S	Поперечной (хомутов и отогнутых стержней) R_{SW}	R_{SC}			
A-I	6÷40	235	225	175	225	$2{,}05\cdot10^5$	⩾25	180° $c=0{,}5d$
A-II	6÷40	295	280	225	280	$2{,}05\cdot10^5$	⩾19	180° $c=3d$
A-III	6÷40	390	355	285[1]	355	$2{,}00\cdot10^5$	⩾14	90° $c=3d$
B_p-I	3	410	375	270	375	$1{,}70\cdot10^5$	—	—
	4	405	365	265	365	$1{,}70\cdot10^5$	—	—
	5	395	360	260	360	$1{,}70\cdot10^5$	—	—

[1]В сварных каркасах для поперечных стержней (хомутов) из арматуры класса A-III, диаметр которых меньше 1/3 диаметра продольных стержней, значения принимаются равными 255 МПа.

3.4.4.2.4 Нормативные и расчетные сопротивления листовой стальной арматуры для сталежелезобетонных и сталебетонных конструкций определяются в соответствии с 1.5.1.5 настоящей части.

3.4.4.2.5 Расчетные сопротивления арматуры сжатию при расчете железобетонных, сталежелезобетонных и сталебетонных конструкций по предельным состояниям первой группы во всех случаях должны приниматься не более $R_{SC}=400$ МПа.

3.4.4.2.6 Расчетные сопротивления арматуры R_S, R_{SC} и R_{SW} для предельных состояний первой группы вводятся в расчет с учетом коэффициентов условий работы γ_S и γ_{Si}, значения которых приведены в табл. 3.4.4.2.6-1 и 3.4.4.2.6-2.

Таблица 3.4.4.2.6-1

Фактор, обусловливающий введение коэффициента условий работы стержневой арматуры	Коэффициенты условий работы стержневой арматуры γ_S
Железобетонные элементы	1,05
Сталежелезобетонные элементы	1,0
Многократно повторяющиеся нагрузки при коэффициенте асимметрии цикла ρ_S:	
-1,0 — 0	0,6 [1]
0 — 0,4	0,7 [1]
0,4 — 0,8	0,9 [1]
0,8 — 1,0	1,0 [1]

[1] При наличии сварных соединений арматуры следующих типов:

контактное стыковое без механической зачистки;

стыковое, выполненное способом ванной одноэлектродной сварки на стальной подкладке при ее длине 3 и более диаметра наименьшего из стыкуемых стержней;

стыковое с парными симметричными накладками.

Примечание. Коэффициент асимметрии цикла ρ_S равен отношению наименьшего к наибольшему напряжению в арматуре в пределах цикла изменения нагрузки.

3.4.5 Требования по конструированию корпусов МСП из композиционных материалов на основе бетонов.

3.4.5.1 Размеры сечений железобетонных, сталежелезобетонных и сталебетонных элементов конструкций корпусов МСП следует определять расчетным путем, исходя из условий прочности, трещиностойкости или ограничения раскрытия трещин.

При этом во всех случаях суммарная площадь сечения стержневой и листовой продольной растянутой рабочей арматуры должна составлять не менее 0,4 % площади бетонного сечения.

Таблица 3.4.4.2.6-2

Фактор, обусловливающий введение коэффициента условий работы листовой арматуры	Коэффициент условий работы листовой арматуры γ_{Si}
Листовая арматура без специальной обработки поверхности контакта с бетоном и без анкеров	0,5
Листовая арматура с рифленой поверхностью контакта с бетоном без анкеров	0,7
Листовая арматура с анкеровкой в бетон по расчету в соответствии с требованиями 3.4.6.5	0,9

3.4.5.2 Толщину защитного слоя бетона железобетонных конструкций следует принимать не менее:

.1 на поверхности, находящейся под воздействием воды:

для рабочей арматуры — 50 мм;

для распределительной арматуры и хомутов — 30 мм;

.2 на поверхностях, не находящихся под воздействием морской воды:

для рабочей арматуры — 30 мм или не менее диаметра стержней;

для распределительной арматуры и хомутов 20 мм или не менее диаметра стержней.

3.4.5.3 Диаметр арматуры в бортах, палубах и днище МСП должен быть не менее 12 мм, а во внутренних стеновых элементах — не менее 8 мм.

3.4.5.4 Минимальная толщина листовой арматуры: для сталежелезобетонных конструкций — 10 мм, для сталебетонных конструкций — 15 мм.

3.4.5.5 Толщину железобетонных перекрытий днища и бортов в зоне переменного уровня воды, непосредственного воздействия льда и в подводной части рекомендуется принимать не менее:

для корпусов в виде цилиндрической и конической оболочки, сборно-монолитных и монолитных — 0,6 — 0,8 м;

для корпусов ячеистой конструкции — 0,4 — 0,5 м.

3.4.5.6 Арматура из стержней для железобетонных и сталежелезобетонных конструкций должна проектироваться в виде армоферм, армопакетов, сварных каркасов и сеток. Типы армоконструкций должны обеспечивать возможность механизированной подачи бетона, его тщательной проработки или самоуплотнения.

3.4.5.7 Все несущие части корпуса МСП должны проектироваться без резких изменений сечений и искривлений. Площадь сечения арматуры целесообразно изменять за счет уменьшения диаметра стержней без изменения их количества. В одном сечении конструкции допускается соединять в растянутой зоне не более 30 % стержней, а в сжатой зоне — не более 50 % стержней.

3.4.5.8 При конструировании арматуры следует принять меры для обеспечения надежной анкеровки ее концов. Анкеровку арматуры следует осуществлять приваркой обрываемого стержня к распределительной поперечной арматуре, либо перепуском стержня от места, где он требуется по расчету, на длину не менее 30 диаметров — для растянутой и не менее 20 диаметров — для сжатой арматуры периодического профиля.

3.4.5.9 Сопряжения под углом плоскостных элементов корпусов МСП необходимо конструировать из условия обеспечения равной или большей прочности соединяемых элементов.

В железобетонных и сталежелезобетонных конструкциях в угловых соединениях бортов с палубами встречную арматуру необходимо сваривать или перепускать из одной плиты в другую не менее 15 диаметров арматуры. В угловых соединениях бортов и днища необходимо предусматривать утолщение сечений не менее, чем в 1,5 раза или скашивание углов внутренней или и внутренней, и наружной поверхностей узла с установкой дополнительной арматуры вдоль поверхностей скосов.

В тавровых и перекрестных соединениях встречную арматуру необходимо сваривать или перепускать из одной плиты в другую на участках не менее 15 диаметров арматуры по их контуру.

3.4.5.10 В сталебетонных конструкциях перекрытий корпусов МСП рекомендуется предусматривать поперечные связи из листовой стали (диафрагмы) между внешними (наружным и внутренним) стальными листами, в угловых соединениях бортов с днищем и бортов с палубами следует предусматривать скашивание внутренних поверхностей узлов (вуты) и косынки (кницы), приваривание их к внутренним поверхностям соединяемых плоскостных конструкций. Шаг косынок следует выбирать не менее толщины более тонкого из элементов. Толщина металла косынок должна быть не более толщины внутренней облицовки.

3.4.5.11 При конструировании сталежелезобетонных и сталебетонных элементов корпусов МСП следует предусматривать меры по обеспечению совместной работы листовой арматуры с бетоном, такие как анкеровку листовой арматуры в бетоне, устанавливаемую по расчету в соответствии с требованиями 3.4.6.5, рекомендуется также применение внешней листовой арматуры с профилированной поверхностью.

3.4.5.12 При выборе конструкции упоров и анкеров следует исходить из простоты и надежности их крепления к листовой арматуре с помощью сварки сплошными или прерывистыми швами.

Допускается применять различные конструктивные типы связей и анкеров, а именно: жесткие и гибкие упоры, различные анкеры, в том числе из арматурных стержней, а также комбинированные связи, например, петлевые анкеры из арматурных стержней, приваренные к жестким упорам и т.д.

Примечание. Упоры или анкерные связи из отрезков прокатных профилей с осью, параллельной плоскости внешнего стального листа и перпендикулярной к сдвигающей силе, считаются жесткими при наличии подкрепляющих ребер жесткости, книц и т.п. и гибкими при отсутствии последних.

3.4.5.13 На участках контактных поверхностей, удаленных от опор, предпочтение следует отдавать гибким или комбинированным упорам и анкерам, которые в меньшей мере оказывают влияние на процесс образования трещин в бетоне.

3.4.5.14 Внешняя листовая арматура должна быть надежно заанкерена в бетоне от потери устойчивости (выпучивание между анкерами) при действии в ней сжимающих напряжений при изгибе сталебетонного перекрытия. Шаг анкеров для обеспечения устойчивости арматуры вплоть до появления в ней предела текучести должен определяться расчетом в соответствии с нормами проектирования стальных конструкций и приниматься не более 25δ толщин для сталей обычной прочности и не более 20δ толщин для сталей повышенной прочности.

3.4.5.15 Прикрепления конструкций объединения: упоров и анкеров к стальной части следует рассчитывать в соответствии с указаниями по расчету соединений сварных стальных конструкций Правил классификации и постройки морских судов, при этом в расчет принимают величины нагрузок, определяемые на основе требований 3.4.6.5 настоящей части.

3.4.5.16 При конструировании упоров и анкеров необходимо выполнить следующие условия:

расстояние в свету между жесткими упорами должно быть не менее 3,5-кратной высоты расчетной площади смятия бетона упором;

конструкция жестких упоров должна обеспечивать равномерные деформации бетона по площади смятия, т. е. не следует предусматривать на сминающих поверхностях углы или другие выпуклые поверхности, которые могут привести к раскалыванию бетона. При выпуклой форме поверхности, передающей давление с упора на бетон, зону местного сжатия бетона упором необходимо армировать.

3.4.6 Расчет на прочность и выносливость.

3.4.6.1 Основные расчетные положения.

3.4.6.1.1 При выполнении расчетов корпуса МСП внутренние усилия от общих и местных нагрузок, а также от вынужденных перемещений (вследствие изменения температуры, влажности бетона и т. п.), должны определяться на основе требований 2.5.1 и 2.5.2 с учетом неупругого поведения конструкций под нагрузкой, обусловленного трещинообразованием и ползучестью бетона и нелинейной зависимостью между напряжениями и деформациями материалов, по методикам, одобрены Регистром.

В тех случаях, когда методика расчета с учетом неупругого поведения не разработана или расчет выполняется на промежуточной стадии проектирования платформы, усилия в сечениях следует определять в предположении упругой работы конструкций. При этом высота сжатой зоны бетона в них определяется на основе гипотезы плоских сечений. В нетрещиностойких конструкциях работа растянутого бетона не учитывается, и форма эпюры напряжений бетона в сжатой зоне сечений принимается треугольной.

3.4.6.1.2 Расчеты напряженного состояния элементов конструкций при изгибе на основе указанных в 3.4.6.1.1 предпосылок применимы тогда, когда отношения рабочей (эффективной) высоты элемента к расстоянию между точками нулевого изгибающего момента меньше 1/2 или отношение рабочей высоты к пролету меньше 1/3. Если эти отношения больше указанных значений, элементы должны рассчитываться как высокие балки или балки-стенки.

3.4.6.1.3 Геометрические характеристики поперечных сечений элементов определяются для приведенных к одному материалу сечений.

Приведенные к бетону или стали площади расчетных поперечных сечений определяются по формулам:

$$F_{bl} = \Sigma(F_b + F_s E_s / E_b); \qquad (3.4.6.1.3\text{-}1)$$

$$F_{sl} = \Sigma(F_s + F_b E_b / E_s), \qquad (3.4.6.1.3\text{-}2)$$

где F_b и F_s — площади поперечных сечений бетона и продольной арматуры рассматриваемого элемента соответственно;

E_b и E_s — начальные модули упругости бетона и стали.

3.4.6.1.4 Если в составе поперечного сечения рассматриваемой конструкции находится сжатый стальной элемент, который может терять устойчивость, то соответствующая ему площадь сечения должна включаться в приведенную площадь с редукционным коэффициентом (см. 2.5.2).

3.4.6.1.5 При определении главных растягивающих, главных сжимающих и касательных напряжений в бетоне в расчет принимаются

приведенные к бетону сечения конструкций в предположении упругой работы материалов и с учетом бетона в растянутой зоне.

3.4.6.1.6 При аналитических оценках напряженно-деформированного состояния железобетонных и сталебетонных перекрытий для определения внутренних усилий в сечениях перекрытия рекомендуется использовать расчетную схему пластины с учетом 3.4.6.1.2 — 3.4.6.1.5.

3.4.6.1.7 Расчеты на прочность элементов при действии изгибающего момента и осевой силы следует производить для сечений, нормальных к продольной оси, а также имеющих наклон к оси в наиболее опасных направлениях.

3.4.6.1.8 Предельные усилия сопротивления при изгибе в сечении, нормальном к продольной оси элемента, необходимо определять из следующих предпосылок:

сопротивление бетона растяжению принимается равным нулю;

напряжения бетона в сжатой зоне принимаются равными расчетному сопротивлению R_b, а форма эпюры сжимающих напряжений — прямоугольной;

растягивающие и сжимающие напряжения в арматуре принимаются равными не более расчетных.

3.4.6.1.9 При расчете железобетонных и сталебетонных элементов на кручение с изгибом, должно соблюдаться условие

$$M_T \leqslant 0{,}1 R_b b^2 h, \qquad (3.4.6.1.9\text{-}1)$$

где M_T — крутящий момент;
b, h — соответственно меньший и больший размеры граней элемента.

При этом значение R_b для бетонов классов выше В30 принимается как для бетона класса В30.

Расчет пространственных железобетонных и сталебетонных конструкций на кручение допускается на промежуточных стадиях проектирования платформ производить в предположении упругой работы конструкции с учетом растянутого бетона, при этом наибольшие касательные напряжения в бетоне должны удовлетворять условию

$$\tau_{max} \leqslant 1{,}86 R_{btn}, \qquad (3.4.6.1.9\text{-}2)$$

где R_{btn} — нормативное сопротивление бетона осевому растяжению.

3.4.6.1.10 При действии значительной сосредоточенной нагрузки на ограниченную площадь элемента должна быть произведена проверка его местной прочности на смятие, продавливание, отрыв и т.п.

3.4.6.2 Расчет прочности элементов в сечениях, нормальных к продольной оси элемента.

3.4.6.2.1 Расчет прочности элементов в сечениях, нормальных к продольной оси элемента, следует производить в соответствии с 3.4.3.2 и 3.4.6.1.8 с соблюдением условия

$$\xi = x/h_0 < \xi_R, \qquad (3.4.6.2.1\text{-}1)$$

где ξ, x — относительная и абсолютная высота сжатой зоны бетона;
h_0 — рабочая высота сечения, равная расстоянию от равнодействующей усилий в растянутой арматуре до сжатой грани бетонного сечения;
ξ_R — граничная высота сжатой зоны, которую надлежит принимать по табл. 3.4.6.2.1.

Таблица 3.4.6.2.1

Класс арматуры	Граничные значения ξ_R при классе бетона	
	В20, В25, В30	В35 и выше
A-I	0,65	0,60
A-II,B_p-I, A-III	0,60	0,50

Сечения с двойной арматурой (в растянутой и сжатой зонах при изгибе) должны удовлетворять условию

$$M < R_b S_0, \qquad (3.4.6.2.1\text{-}2)$$

где M — изгибающий момент, действующий в сечении;
R_b — расчетное сопротивление бетона сжатию для предельных состояний первой группы;
S_0 — статический момент всей площади поперечного сечения бетона (за вычетом защитного слоя в растянутой зоне) относительно центра тяжести сечения растянутой арматуры.

3.4.6.2.2 Расчет сечений изгибаемых железобетонных элементов любой симметричной формы следует производить по формулам:

$$\Phi = M;\ R = \gamma_b R_b S_b + \gamma_s R_{sc} S_s; \qquad (3.4.6.2.2\text{-}1)$$

$$\gamma_s R_s F_s - \gamma_s R_{sc} F_s' = \gamma_b R_b F_b. \qquad (3.4.6.2.2\text{-}2)$$

Для прямоугольного симметричного сечения (см. рис. 3.4.6.2.2-1)

$$S_b = bx(h_0 - 0{,}5x);\ S_s = F_s'(h_0 - a');\ F_b = bx.$$

Если высота сжатой зоны бетона, определяемая без учета сжатой арматуры, меньше двойной толщины защитного слоя, т. е. меньше $2a'$ (см. рис. 3.4.6.2.2-1), сжатую арматуру в расчете можно не учитывать.

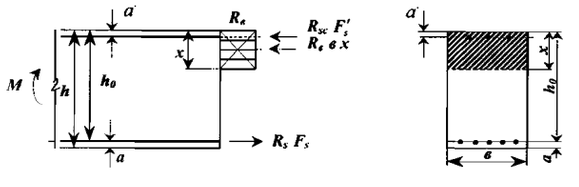


Рис. 3.4.6.2.2-1
Схема усилий в сечении, перпендикулярном продольной оси изгибаемого железобетонного элемента при расчете его прочности

Расчет изгибаемых сталежелезобетонных элементов следует производить без учета податливости соединительного шва листовой арматуры с бетоном по формулам (см. рис. 3.4.6.2.2-2):

$$\Phi = M;\ R = \gamma_b R_b b x(h_0 - 0{,}5x) + \gamma_s R_{sc} F_s'(h_0 - a') +$$

$$+ \gamma_{si} R_{si} F_{si}'(h_0 + 0{,}5 d_{si}); \qquad (3.4.6.2.2\text{-}3)$$

$$\gamma_s R_s F_s - \gamma_s R_{sc} F_s' + \gamma_{si} R_{si} F_{si} - \gamma_{si} R_{si} F_{si}' = \gamma_b R_b b x. \qquad (3.4.6.2.2\text{-}4)$$

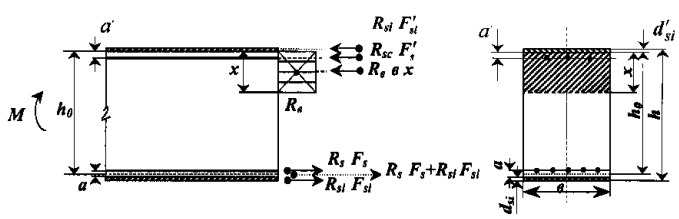


Рис. 3.4.6.2.2-2
Схема усилий в сечении, нормальном к продольной оси изгибаемого сталежелезобетонного элемента при расчете его прочности

В случае, если в сечении сталежелезобетонного элемента площадь поперечного сечения сжатой арматуры равна или больше площади поперечного сечения растянутой арматуры, расчетное сопротивление сечения изгибу определяют по формуле

$$R = (\gamma_{si} R_{si} F_{si} + \gamma_s R_s F_s)(h_0 + 0{,}5 d'_{si}). \qquad (3.4.6.2.2\text{-}5)$$

В приведенных формулах:

R — расчетное сопротивление сечения изгибу;

S_b и S_s — статические моменты площади сечения сжатой зоны бетона и площади сечения сжатой арматуры соответственно относительно центра тяжести растянутой арматуры;

F_s, F'_s, F_{si} и F'_{si} — площади поперечных сечений растянутой и сжатой стержневой и листовой арматуры соответственно;

R_b, R_s, R_{sc} и R_{si} — расчетные сопротивления бетона, растянутой и сжатой стержневой арматуры и листовой арматуры соответственно (см. 3.4.4);

γ_b, γ_s, γ_{si} — коэффициенты условий работы бетона, стержневой и листовой арматуры соответственно, принимаемые по табл. 3.4.4.1.13-1, 3.4.4.2.6-1 и 3.4.4.2.6-2.

Расчет сталебетонных элементов следует выполнять по формулам (3.4.6.2.2-3) — (3.4.6.2.2-5), приняв $F_s = F'_s = 0$.

3.4.6.2.3 Расчет внецентренно сжатых и внецентренно растянутых элементов с поперечным сечением прямоугольной формы, а также расчет элементов с тавровым и двутавровым поперечными сечениями при изгибе, внецентренном сжатии и растяжении рекомендуется выполнять по формулам Правил постройки корпусов морских судов и плавучих сооружений с применением железобетона Регистра на основе расчетных характеристик материалов и расчетных коэффициентов, принятых в Правилах ПБУ/МСП с учетом 3.4.6.2.1 и 3.4.6.2.2.

3.4.6.3 Расчет прочности элементов в сечениях, имеющих наклон к продольной оси элемента, на действие поперечной силы.

3.4.6.3.1 При расчете прочности сечений изгибаемых, внецентренно сжатых и внецентренно растянутых элементов на действие поперечной силы должно соблюдаться условие

$$Q \leqslant 0{,}25 \eta \gamma_{b4} R_b b h_0, \qquad (3.4.6.3.1)$$

где b — минимальная ширина элемента в сечении;

η — коэффициент безопасности (см. 2.4.1.1 и 3.4.3.2).

3.4.6.3.2 Расчет сечений элементов может не производиться, если выполняется условие

$$Q \leqslant \eta \delta (0{,}5 + 2\xi) R_{bt} b h_0, \qquad (3.4.6.3.2)$$

где $\delta = 2/(1 + M/Qh_0)$, но не более 1,5 и не менее 0,5;

M, Q — усилия в нормальном сечении, проходящем через конец наклонного сечения в сжатой зоне;

ξ — относительная высота сжатой зоны, определяемая: для изгибаемых элементов —

$$\xi = \mu R_s / R_b;$$

для внецентренно сжатых и внецентренно растянутых элементов с большим эксцентриситетом, когда $S_b \leqslant 0{,}8 S_0$, —

$$\xi = \mu R_s / R_b \pm N / b h_0 R_b;$$

μ — коэффициент армирования, определяемый как отношение площади сечения продольной арматуры в растянутой зоне сечения к площади поперечного сечения элемента bh_0.

Примечание. Знаки «плюс» и «минус» следует принимать соответственно для внецентренно сжатых и внецентренно растянутых элементов.

3.4.6.3.3 Для внецентренно растянутых элементов с малым эксцентриситетом, когда $S_b > 0{,}8 S_0$, расчет по прочности сечений, имеющих наклон к продольной оси элемента, является обязательным во всех случаях, когда действует поперечная сила.

3.4.6.3.4 Расчет поперечной арматуры в наклонном сечении железобетонного, сталежелезобетонного и сталебетонного элемента (см. рис. 3.4.6.3.4) следует проводить по следующим формулам:

для изгибаемых, внецентренно сжатых и внецентренно растянутых с большим эксцентриситетом элементов —

$$\Phi = Q,\ R = \Sigma \gamma_s R_{sw} F_{sw} + \Sigma \gamma_{si} R_{si} F_{swi} +$$

$$+ \gamma_b \delta (0{,}5 + 2\xi) R_{bt} b h_0, \qquad (3.4.6.3.4\text{-}1)$$

для внецентренно растянутых элементов с малым эксцентриситетом —

$$\Phi = Q,\ R = \Sigma \gamma_s R_{sw} F_{sw} + \Sigma \gamma_{si} R_{si} F_{swi}, \qquad (3.4.6.3.4\text{-}2)$$

где $\Sigma \gamma_s R_{sw} F_{sw}$ и $\Sigma \gamma_{si} R_{si} F_{swi}$ — суммы усилий во всех поперечных стержнях (хомутах) и поперечных листовых связях в наклонном сечении;

F_{sw}, F_{swi} — площади поперечных сечений стержневой и листовой поперечной арматуры;

ξ — относительная высота сжатой зоны в сечении, определяемая по условию (3.4.6.3.2);

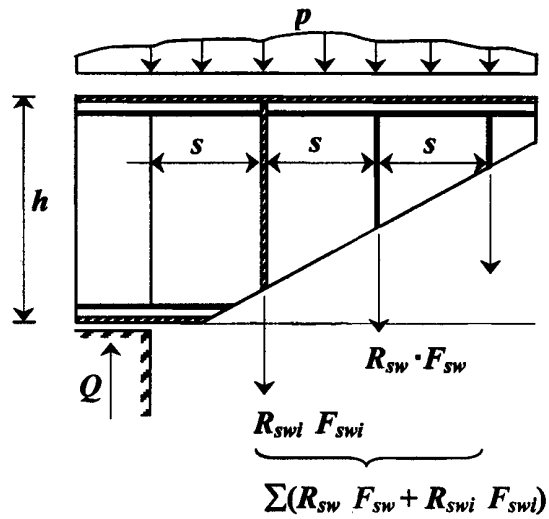


Рис. 3.4.6.3.4
Схема усилий в сечении, которое имеет наклон к продольной оси сталежелезобетонного элемента при расчете его прочности на действие поперечной силы

γ_b, γ_s, γ_{si} — коэффициенты условий работы бетона и арматуры, принимаемые по табл. 3.4.4.1.13-1, 3.4.4.2.6-1, 3.4.4.2.6-2.

3.4.6.3.5 При расчете плитных элементов железобетонных конструкций, имеющих отношение высоты к расчетной длине $h_0/l \leqslant 1/3$, на действие поперечной силы в плоскости плиты должны удовлетворяться условия (3.4.6.1.9-1) и (3.4.6.1.9-2), при этом наибольшие касательные напряжения определяются в соответствии с требованиями 3.4.6.1.5. Прочность поперечной арматуры (хомутов) и продольной арматуры, распределенной по высоте сечения, в этом случае должна быть проверена на действие главных растягивающих напряжений в районе нейтральной оси сечения.

3.4.6.3.6 Расстояние между поперечными связями (см. рис. 3.4.6.3.4) в случае наклонных стержней между концом предыдущего и началом последующего отгиба, ближайшего к опоре, должно быть не более величины s_{max}, определяемой по формуле

$$s_{max} = \eta(0{,}5 + 2\xi)\gamma_b R_{bt} b h_0^2 / Q_1, \qquad (3.4.6.3.6)$$

где $Q_1 = R$ определяется по формуле (3.4.6.3.4-1).

3.4.6.4 Расчет железобетонных и сталебетонных конструкций на выносливость.

3.4.6.4.1 Расчеты элементов конструкций на выносливость необходимо производить во всех случаях, когда число циклов изменения нагрузки составляет $2 \cdot 10^6$ и более за весь расчетный период эксплуатации МСП.

3.4.6.4.2 Расчеты элементов конструкций на выносливость следует производить в предположении упругой работы материалов путем сравнения напряжений в крайних фибрах бетона и напряжений в растянутой стержневой и листовой арматурах с расчетными сопротивлениями материалов, принятыми с соответствующими коэффициентами условий работы (см. табл. 3.4.4.1.13-1, 3.4.4.2.6-1, 3.4.4.2.6-2).

3.4.6.4.3 В трещиностойких элементах напряжения в крайних фибрах бетона, напряжения в стержневой и листовой арматуре определяются по приведенным сечениям (см. 3.4.6.1.3) с учетом работы бетона всего сечения и с учетом указаний 3.4.4.1.15.

В нетрещиностойких элементах геометрические характеристики сечений определяются по приведенным сечениям без учета бетона растянутой зоны и с учетом требований 3.4.4.1.15.

Сжатая арматура на выносливость не рассчитывается.

3.4.6.4.4 В элементах железобетонных и сталебетонных конструкций при расчете на выносливость наклонных сечений главные растягивающие напряжения воспринимаются бетоном, если их величина не превышает R_{bt}, равнодействующая главных растягивающих напряжений должна быть полностью передана на поперечную стержневую и листовую арматуру. При этом напряжения в арматуре не должны превышать соответственно расчетных величин R_{sw} и R_{swi}.

3.4.6.5 Расчет прочности соединения по контакту листовой стали с бетоном в сталебетонных конструкциях.

3.4.6.5.1 Конструкции соединения листовой стали с бетоном по их контактным поверхностям следует рассчитывать на продольные сдвигающие усилия, возникающие в элементе при изгибе в плоскости изгиба, на продольные сдвигающие усилия, возникающие от температурных воздействий, усадки бетона и т.д., на усилия в поперечном направлении в плоскости изгиба при местном продавливании бетона внешней нагрузкой и др.

3.4.6.5.2 Прочность соединения или связи листовой арматуры с бетоном обеспечивается при соблюдении условия

$$T \leqslant m T_{sup} n, \qquad (3.4.6.5.2)$$

где T — суммарное сдвигающее усилие, действующее в плоскости контакта в пределах рассматриваемого участка сталебетонного элемента;

m — коэффициент неравномерности работы упоров, причем $m = 0{,}9$ — при различной конструкции совместно работающих упоров, $m = 1{,}0$ — при одинаковой конструкции;

T_{sup} — сдвигающая сила, воспринимаемая одним упором, определяется в соответствии с 3.4.6.5.7 и 3.4.6.5.8;

n — количество упоров в пределах рассматриваемого участка элемента.

3.4.6.5.3 Продольное сдвигающее усилие при изгибе сталебетонного элемента, действующее на упоры или анкеры в контакте листовой арматуры с бетоном при шаге расположения «*u*» определяется по формулам:

$$T = QS_{red}u/J_{red} \qquad (3.4.6.5.3\text{-}1)$$

или

$$T = N_{p(i-1)} - N_{p(i)}, \qquad (3.4.6.5.3\text{-}2)$$

где Q — перерезывающая сила, действующая на рассматриваемом участке элемента между упорами;
S_{red} — приведенный статический момент поперечного сечения стального листа относительно нейтральной оси сечения расчетного элемента;
J_{red} — приведенный момент инерции поперечного сечения расчетного элемента;
$N_{p(i-1)}$ и $N_{p(i)}$ — продольные растягивающие усилия в листовой арматуре в поперечных сечениях на границах рассматриваемого участка.

3.4.6.5.4 При проектировании продольной анкеровки по поперечной силе следует обеспечить жесткость и прочность соединения стали с бетоном на опорных и концевых участках изгибаемого элемента, для чего в опорных сечениях должны устанавливаться конструкции типа жестких упоров (см. 3.4.5.12). В неразрезных конструкциях при наличии поперечных диафрагм в плоскостях промежуточных опор достаточно предусмотреть подкрепления их кницами. На концевых участках элементов жесткие упоры рекомендуется располагать по возможности за гранями опор. Конструктивное оформление опорных сечений концевых участков должно обеспечивать не только прочность и жесткость поперечных диафрагм, но и вовлекать в работу в опорном сечении внешние стальные листы армирования.

3.4.6.5.5 Расчет прочности конструкций соединения стали с бетоном на опорных участках элемента должен производиться на полное расчетное продольное усилие в листовой стали в плоскости изгиба, передаваемое на бетон, которое определяется по формуле

$$N_p = R_{si}F_{si}, \qquad (3.4.6.5.5)$$

где R_{si} — расчетное сопротивление материала листовой стали;
F_{si} — расчетная площадь поперечного сечения листовой стали.

Дополнительно конструкция объединения стали с бетоном на опоре проверяется на сдвигающие усилия, определяемые по формуле (3.4.6.5.3-1).

3.4.6.5.6 Расчеты конструкций соединения листовой стали с бетоном следует выполнять:

.1 при жестких упорах — полагая прямоугольную эпюру сжимающих напряжений, передаваемых расчетной сжимающей поверхностью упора на бетон;

.2 при гибких упорах — исходя из условий смятия бетона под упором с учетом работы упора на изгиб согласно 3.4.6.5.8;

.3 при наклонных анкерах — исходя из условий работы анкера на сочетание растяжения и изгиба со смятием бетона.

3.4.6.5.7 Расчет конструкции соединения на жестких упорах следует выполнять по формулам:

по прочности —

$$T_{sup} \leqslant 1{,}6R_bF_{b,см}; \qquad (3.4.6.5.7\text{-}1)$$

на выносливость —

$$T_e \leqslant 1{,}5\gamma_{b1}R_bF_{b,см}, \qquad (3.4.6.5.7\text{-}2)$$

где T_{sup}, T_e — сдвигающие усилия, приходящиеся на один упор, соответственно при расчете по прочности или выносливости;
$F_{b,\,см}$ — расчетная площадь упора или анкера, расположенного перпендикулярно сдвигающей силе.

3.4.6.5.8 Расчеты прочности конструкций соединения листовой стали с бетоном на гибких упорах и стержневых анкерах следует выполнять по формулам:

для гибких упоров в виде прокатных швеллеров, двутавров, уголков (без подкрепляющих ребер типа книц) —

$$T_{sup} \leqslant 0{,}55(t_{fr} + 0{,}5t_w)b_{dz}\sqrt{10R_b}, \text{ кН}; \qquad (3.4.6.5.8\text{-}1)$$

для гибких упоров в виде круглых стержней, приваренных торцом к листовой арматуре, при $2{,}5 \leqslant l/d \leqslant 4{,}2$ —

$$T_{sup} \leqslant 0{,}24ld\sqrt{10R_b}, \text{ кН}; \qquad (3.4.6.5.8\text{-}2)$$

для таких же гибких упоров в виде круглых стержней при $l/d > 4{,}2$ —

$$T_{sup} \leqslant d^2\sqrt{10R_b}, \text{ кН}; \qquad (3.4.6.5.8\text{-}3)$$

для гибких упоров в виде круглых стержней должно быть, кроме того, выполнено условие

$$T_1 \leqslant 0{,}063d^2mR_\gamma, \text{ кН}. \qquad (3.4.6.5.8\text{-}4)$$

В приведенных формулах:
t_{fr} — сумма радиуса закругления и наибольшей толщины полки прокатного профиля, см;
t_w — толщина стенки прокатного профиля, см;
l — длина круглого стержня гибкого упора, см;
d — диаметр стержня гибкого упора или анкера, см;
b_{dz} — ширина площади смятия бетона упором, см;
R_b — расчетная прочность бетона сжатию для предельных состояний первой группы;
R_γ — расчетная прочность материала стальной конструкции;
m — коэффициент условий работы стальной конструкции.

3.4.7 Расчет элементов железобетонных и сталебетонных конструкций по образованию и раскрытию трещин и по деформациям.

3.4.7.1 Расчеты элементов конструкций по образованию и раскрытию трещин в бетоне следует производить:

при проектировании трещиностойких конструкций;

при проектировании конструкций с ограниченным раскрытием трещин;

при выявлении зон образования трещин для учета снижения жесткостных характеристик элементов при расчетах статически неопределимых стержневых и массивных конструкций.

Условие трещинообразования соответствует знаку равенства, а условие трещиностойкости (недопущения трещин) — знаку неравенства в расчетных формулах, соответствующих структуре условия недопущения предельного состояния 2.4.1.1 и 3.4.3.2:

.1 для центрально растянутых элементов —

$$\Phi = N,\ R = 1{,}5R_{bt2}F_{red}, \qquad (3.4.7.1.1)$$

где F_{red} — приведенная площадь поперечного сечения элемента;

.2 для изгибаемых элементов —

$$\Phi = M,\ R = 1{,}75R_{bt2}W_{red}, \qquad (3.4.7.1.2)$$

где W_{red} — приведенный момент сопротивления сечения при изгибе для растянутой грани;

.3 для внецентренно сжатых элементов —

$$\Phi = M/W_{red} - N/F_{red},\ R = 1{,}75R_{bt2}; \qquad (3.4.7.1.3)$$

.4 для внецентренно растянутых элементов —

$$\Phi = M/W_{red} + N/F_{red},\ R = 1{,}2R_{bt2}. \qquad (3.4.7.1.4)$$

3.4.7.2 Расчет по образованию трещин, которые имеют наклон к продольной оси элемента, должен производиться по формуле

$$\Phi = \sigma_{mt},\ R = 1{,}5R_{bt2}, \qquad (3.4.7.2)$$

где σ_{mt} — главные растягивающие напряжения в бетоне, определяемые в соответствии с требованиями 3.4.6.1.5.

3.4.7.3 Расчеты по образованию трещин при действии многократно повторяющихся нагрузок следует производить исходя из условий

$$\Phi = \sigma_{bt},\ R = \gamma_{b1}R_{bt2}, \qquad (3.4.7.3)$$

где σ_{bt} — максимальные нормальные, главные растягивающие напряжения в бетоне;

γ_{b1} — коэффициент условий работы бетона при многократно повторяющихся нагрузках.

3.4.7.4 При расчетах по образованию трещин в бетоне наличие арматуры в сжатой зоне сечения допускается не учитывать.

3.4.7.5 В нетрещиностойких элементах железобетонных и сталебетонных конструкций расчет по раскрытию перпендикулярных продольной оси элемента трещин следует выполнять исходя из условий

$$\Phi = a_c,\ R = [a_c], \qquad (3.4.7.5)$$

где a_c — расчетная ширина раскрытия трещины, мм;

$[a_c]$ — допускаемая ширина раскрытия трещины, мм, (см. 3.4.7.8).

3.4.7.6 Ширину раскрытия трещины a_c, мм, в элементах железобетонных и сталебетонных конструкций следует определять по формуле

$$a_c = 7C_D\,\varphi\varepsilon_s(4 - 100\mu)d^{0,5}, \qquad (3.4.7.6)$$

где C_D — коэффициент, принимаемый равным:
1,0 — при учете временного действия нагрузок,
1,0 — при $F_l/F_c < 2/3$,
1,3 — при $F_l/F_c \geqslant 2/3$;

F_l и F_c — наибольшие обобщенные усилия (изгибающий момент, продольная сила и т. п.) соответственно от действия полной нагрузки (постоянной, эксплуатационных воздействий и нагрузок внешней среды) и от действия только постоянной и длительной нагрузок; при учете многократно повторяющейся нагрузки $C_D = 2 - \rho_s$;

ρ_s — коэффициент асимметрии цикла;

φ — коэффициент, принимаемый равным при арматуре:
1,0 — стержневой периодического профиля,
1,2 — проволочной периодического профиля,
1,4 — гладкой стержневой или листовой;

ε_s — деформации в растянутой арматуре, вычисленные как σ_s/E_s без учета работы растянутого в сечении бетона;

μ — коэффициент армирования сечения, $\mu = F_s/bh_0$, но не более 0,02;

d — диаметр арматуры, мм.

Примечания: 1. При расчете элементов с внешней листовой арматурой в формуле (3.4.7.6) вместо d следует использовать $d_1 5(F_{sj}/\pi)^{0,5}$, где F_{sj} — площадь листовой растянутой арматуры, мм^2, на участке сечения шириной 0,1 м.

2. При расчете внецентренно и центрально растянутых элементов результат расчета по формуле (3.4.7.6) следует увеличить на 20 %.

3.4.7.7 Ширина раскрытия трещин, которые имеют наклон к продольной оси элемента, в районе действия наибольших перерезывающих сил должна регулироваться ограничением уровня максимальных касательных напряжений в бетоне, а именно должно удовлетворяться условие

$$\tau_{max} \leqslant 1{,}86R_{bt2}, \qquad (3.4.7.7)$$

при этом τ_{max} определяется в соответствии с 3.4.6.1.5.

3.4.7.8 Допускаемую ширину раскрытия трещин $[a_c]$ следует принимать из условий эксплуатации сооружения, сведений о коррозионном воздействии окружающей среды, сохранности стержневой и листовой арматуры, влияния процессов замораживания и оттаивания и не более величин, приведенных в табл. 3.4.7.8.

3.5 ПБУ НА НАТЯЖНЫХ СВЯЗЯХ

3.5.1 Общие требования.

3.5.1.1 ПБУНС состоит из следующих трех основных компонентов (групп конструкций):

Таблица 3.4.7.8

Район корпуса МСП	Допускаемая ширина раскрытия трещины, $[a_c]$, мм		
	Железобетонные конструкции		Сталебетонные конструкции
	со стороны моря	с внутренней стороны	
Днище и борта в подводной части	0,10	0,15	0,25
Зона ледового пояса	0	0,10	0,25
Борта в надводной части	0,15	0,20	0,25
Палубы и внутренние стены	0,20	0,20	0,25

корпуса;

натяжных связей;

донного фундамента (якоря).

При проектировании указанных компонентов и ПБУНС в целом следует использовать приемлемые требования разд. 1 и 2 настоящей части с учетом дополнительных указаний и пояснений, содержащихся в настоящей главе.

3.5.1.2 Прочность конструкции ПБУНС в соответствии с требованиями 3.5.3 должна проверяться для следующих расчетных режимов:

экстремального нагружения;

рабочего;

транспортировки;

установки на точку;

снятия с точки;

замены натяжных связей, если это предусмотрено в процессе эксплуатации.

Режим замены натяжной связи подразумевает, что одна (или более) натяжная связь может сниматься для осмотра, текущего ремонта или замены. Данный режим следует определять, принимая во внимание ожидаемую частоту снятия связи и протяженность времени, в течение которого натяжная связь будет выведена из эксплуатации.

3.5.1.3 ПБУНС должна иметь клиренс h_c, м, не менее большей из величин, определяемых по формулам:

$$h_c = \Delta_{100} + 1{,}2(D/\lambda_{100})^{1/4} h_{100} + 1{,}5; \qquad (3.5.1.3\text{-}1)$$

$$h_c = \Delta_{100} + 4h_{raf_{100}} + 0{,}5, \qquad (3.5.1.3\text{-}2)$$

где Δ_{100} — максимальная амплитуда изменения уровня моря, возможная 1 раз в 100 лет, включая штормовой нагон, м;

h_{100}, λ_{100} — соответственно высота и длина волны, возможные 1 раз в 100 лет, м;

$h_{raf_{100}}$ — толщина наслоенного льда, возможная 1 раз в 100 лет, м;

D — диаметр/габаритный размер опорной части на уровне ватерлинии, м.

3.5.1.4 В дополнение к требованиям 1.3 техническому наблюдению в процессе изготовления и установки на точку подлежат следующие конструкции ПБУНС:

натяжные связи;

донный фундамент.

Применительно к ним справедливы все требования указанного пункта.

3.5.1.5 Если в технических требованиях к проекту оговорено, что натяжные связи подлежат замене в процессе эксплуатации, т.е. их срок службы меньше срока службы ПБУНС, то надбавки на износ для натяжных связей должны определяться, исходя из их собственного фактического срока службы.

3.5.1.6 Требования к материалам стальных конструкций ПБУНС указаны в 3.5.5. Требования к материалам железобетонных и композитных конструкций донного фундамента и ледового пояса корпуса ПБУНС должны соответствовать 1.5.2.

3.5.1.7 Требования к натяжным связям, содержащиеся в настоящей главе, в основном сформулированы применительно к связям, состоящим из трубчатых стальных элементов. В том случае, если натяжная связь выполнена из троса или цепи, при проектировании следует руководствоваться требованиями части III «Устройства, оборудование и снабжение ПБУ/МСП» и дополнительно требованиями настоящей части в той степени, насколько они приемлемы.

3.5.2 Нагрузки.

3.5.2.1 При определении нагрузок на ПБУНС и отдельные ее компоненты, таких как ветровые, от течения, ледовые, сейсмические, на палубы, при швартовке судов и др., следует руководствоваться требованиями 2.2, 2.3.6 — 2.3.10, 2.3.12, 2.3.13 и 3.3.2 настоящей части. При формировании комбинаций нагрузок рекомендуется принимать во внимание требования 2.3.11. Дополнительные требования по определению нагрузок, которыми также следует руководствоваться, см. в 3.5.2.2 — 3.5.2.6.

3.5.2.2 Переменные ветровые нагрузки.

Связь между максимальной $w_{\max}$ и средней скоростью $\bar{w}$ задается с помощью коэффициента порывистости G аналогично 2.2.2.3.

Имея в виду, что силуэт надводной части ПБУНС состоит из протяженных элементов, пульсационную составляющую ветровой нагрузки Q_w следует определять с учетом коэффициентов корреляции пульсаций ветра. Обобщенный коэффициент корреляции η следует принимать равным 0,8.

3.5.2.3 Волновые нагрузки.

Нагрузки от волнения являются одними из самых значимых для ПБУНС не только по интенсивности, но и по частотному составу, поскольку собственные периоды системы «натяжные связи — корпус» зачастую попадают в диапазон периодов энергонесущих волн.

Учитывая нерегулярную природу волновых условий, методология оценок волновых нагрузок должна опираться на статистические подходы.

3.5.2.3.1 При оценке статистических характеристик волновых нагрузок рекомендуется использовать один из двух подходов. Первый связан с представлением периода эксплуатации в виде набора стационарных режимов волнения, для каждого из которых ищется реакция сооружения с последующим суммированием реакций по всем режимам, характеризуемым высотой волны заданной обеспеченности, средним периодом волнения, курсовым углом и повторяемостью.

Другой подход базируется на концепции наиболее тяжелого режима, на котором наиболее вероятно реализуется экстремальная величина реакции (см. 2.2.3.5, 3.1.4.10, 3.1.4.11, 3.1.4.12).

3.5.2.3.2 В качестве базовой зависимости для оценок волновых нагрузок может использоваться уравнение Морисона с учетом дифракционных поправок (см. 2.3.9.1 и 2.3.9.2).

При получении вероятностных характеристик волновых нагрузок в случае применения уравнения Морисона следует использовать распределение Вейбулла, параметры которого (масштаба и формы) следует определять на основе графиков и зависимостей, представленных на рис. 3.1.4.9. По оси абсцисс на этих графиках следует отложить отношение стандартных отклонений инерционной и скоростной составляющих нагрузок.

3.5.2.3.3 Метод, использующий уравнение Морисона, основан на предположении, что сооружение не вносит искажений в поле скоростей и ускорений движения частиц жидкости в волне, что не позволяет строго учесть эффекты дифракции и гидродинамическое взаимодействие элементов конструкции. Однако этот метод обеспечивает возможность в полной мере использовать различные теории волн, учитывать вязкостные эффекты, конечность амплитуды волны и колебаний сооружения, эффекты, связанные с мелководьем.

Метод целесообразно использовать, когда размеры сооружения или его конструктивных элементов малы настолько, что в волновых нагрузках превалируют вязкостные силы.

При больших диаметрах сооружений ($D/\lambda > 0{,}2$) и относительно малых высотах волн целесообразно использовать дифракционную теорию расчета. Уравнение Морисона предпочтительнее использовать при малых диаметрах ($D/\lambda < 0{,}2$).

Метод линейной дифракционной теории основывается на предположении о малости высоты волн и амплитуды колебаний платформы, потенциальном характере движения жидкости, исключающем строгий учет вязкостных эффектов. Однако этот метод позволяет учесть эффекты дифракции, возникающие при обтекании больших тел и связанные с искажением поля скоростей в волне. Метод применим для расчета нагрузок на сооружения с большими поперечными размерами или на многоколонные платформы, когда дифракционные эффекты существенны, а вязкостные силы пренебрежимо малы.

3.5.2.3.4 Требования 3.5.2.3.1 — 3.5.2.3.3 не исключают использования других подходов, одобряемых Регистром после соответствующего рассмотрения. В частности, может найти применение методика расчета волновых нагрузок на ПБУНС с помощью пакета программ ANCHORED STRUCTURES, одобренных Регистром.

3.5.2.3.5 Возмущающие силы волновых нагрузок, действующих на ПБУНС, допускается принимать аналогичными таковым для ППБУ соответствующего конструктивно-архитектурного типа, а для местных нагрузок на ПБУНС волновые нагрузки следует принимать согласно 3.2.3.4.

3.5.2.4 Высокочастотные волновые нагрузки.

При эксплуатации ПБУНС на низкочастотное волновое нагружение могут наложиться высокочастотные нагрузки, как правило импульсного или ударного характера (например, при реализации явлений «спрингинг» и «рингинг»), соответственно, вертикальная вибрация ПБУНС высокой частоты, вызванная импульсными нагрузками, и вертикальная вибрация ПБУНС высокой частоты, вызванная циклическими нагрузками от вертикальной, килевой и бортовой качки ПБУНС с резонансными или околорезонансными периодами. Ощутимое присутствие в ряде случаев высокочастотной составляющей заставляет рассматривать этот вопрос с точки зрения ее влияния на усталостную долговечность.

3.5.2.5 Вихревые нагрузки.

Силы вихревой природы, благодаря течению действующие на конструкции корпуса и натяжные связи, определяются в соответствии с нижеследующими пунктами.

3.5.2.5.1 Вихревая вибрация плохообтекаемых элементов конструкций ПБУНС, вызванная течением, при некоторых скоростях потока может приводить к неблагоприятным последствиям. Большое значение при этом имеет частота срыва вихрей, определяемая формулой

$$f = Sh\,\frac{\upsilon_r \sin\varphi}{D},\ \text{Гц} \qquad (3.5.2.5.1)$$

где Sh — число Струхаля;
υ_t — скорость потока, м/с;
D — характерный поперечный размер (диаметр) конструкции, м;
φ — угол между осью конструкции и направлением потока.

Частота, указанная в формуле (3.5.2.5.1), соответствует изменению вихревых сил поперек потока; частота изменения сил вдоль потока в два раза выше частоты, определяемой по формуле (3.5.2.5.1).

3.5.2.5.2 В общем случае значение Sh, соответствующее частоте срыва вихрей, определяется в зависимости от числа Рейнольдса R_e. На основании многочисленных экспериментальных исследований для определения частоты возмущающих сил, действующих на плохообтекаемые конструкции, можно использовать следующие зависимости:

$Sh = 0{,}20$ при $R_e \leqslant 2{,}5 \times 10^5$;

$Sh = 0{,}27$ при $R_e > 2{,}5 \times 10^5$.

3.5.2.5.3 При совпадении частот нестационарных сил с частотами свободных колебаний конструкции возникают резонансные явления с возможной значительной амплитудой колебаний. Вихревая вибрация в общем случае носит гидроупругий характер и должна исследоваться соответствующими методами. Главной особенностью возникающих автоколебаний являются растянутые по скорости зоны резонансных колебаний, что объясняется синхронизацией срывов вихрей автоколебаний.

3.5.2.5.4 Для протяженных конструкций, какими являются натяжные связи, резонансные колебания могут возникать на всех эксплуатационных скоростях потока. На протяженных натяжных связях возникают, как правило, поперечные колебания более интенсивные, чем колебания вдоль потока.

3.5.2.6 Динамические аспекты поведения ПБУНС.

3.5.2.6.1 Динамические характеристики ПБУНС являются одними из важнейших при оценке ветроволновых, ледовых, сейсмических воздействий и воздействий от течения.

3.5.2.6.2 Частота собственных колебаний платформы при i-ой степени свободы определяется по формуле

$$p_i = \sqrt{K_i / M_i}\ , \qquad (3.5.2.6.2)$$

где K_i и M_i — соответственно жесткость системы ПБУНС, включая натяжные связи, и масса ПБУНС с присоединенной массой (либо момент инерции масс относительно точки закрепления).

3.5.2.6.3 Жесткость системы с вертикальными связями при горизонтальном смещении для малых углов вращения, кН/м, определяется по формуле

$$K_x = \frac{n_{t.l.} T_{t.l.}}{L_{Rt.l.}} + \frac{n_r T_r}{L_{Rr}} + n_{t.l.}\left(W_{t.l.} - \gamma \frac{\pi D_{t.l.}^2}{4}\right)\frac{L_{At.l.}}{2L_{Rt.l.}} +$$

$$+ n_r\left(W_r - \gamma \frac{\pi D_r^2}{4}\right)\frac{L_{Ar}}{2L_{Rr}}, \qquad (3.5.2.6.3)$$

$n_{t.l.}$ — число натяжных связей;
n_r — число райзеров;
$T_{t.l.}$ — предварительное натяжение натяжной связи, кН;
T_r — натяжение райзера, кН;
$W_{t.l.}$ — вес натяжной связи на единицу длины в воздухе, кН/м;
W_r — вес райзера на единицу длины, включая содержащуюся в нем жидкость, в воздухе, кН/м;
$D_{t.l.}$, D_r — диаметр натяжной связи и райзера соответственно, м;
$L_{At.l.}$, L_{Ar} — эффективная осевая длина натяжной связи и райзера соответственно, м;
$L_{Rt.l.}$, L_{Rr} — радиус вращения натяжной связи;
γ — удельный вес воды.

3.5.2.6.4 Нелинейность системы в горизонтальном направлении следует учитывать при соотношениях:

для системы с вертикальными связями —

$$u / L_{Rt.l.} \geqslant 0{,}02\ ; \qquad (3.5.2.6.4\text{-}1)$$

для системы с наклонными связями —

$$u / L_{Rt.l._\beta} \cos\beta \geqslant 0{,}1. \qquad (3.5.2.6.4\text{-}2)$$

3.5.2.6.5 Жесткость системы с вертикальными связями при вертикальных колебаниях, кН/м, определяется по формуле

$$K_z = n_{t.l.} K_l + \rho g S\ , \qquad (3.5.2.6.5)$$

где S — суммарная площадь действующей ватерлинии, м^2;
ρ — массовая плотность воды, кН·с^2/м^4;
g — ускорение силы тяжести, м/с^2.

3.5.2.6.6 Жесткость системы с наклонными связями при вертикальных колебаниях, кН/м, определяется по формуле

$$K_z = n_{t.l.} K_l \sin\beta + \rho g S. \qquad (3.5.2.6.6)$$

3.5.2.6.7 Жесткость системы при вращательных колебаниях, кН/м, определяется по формуле

$$K_{xz} = 4K_l a^2 - \lambda_B\ , \qquad (3.5.2.6.7)$$

где $\lambda_e = G\overline{KG} - F_B\overline{KB}$,
G и F_B — масса конструкций и интеграл сил поддержания;
$\overline{KG}$ и $\overline{KB}$ — соответственно отстояние центра тяжести и центра величины от уровня клюзовых точек, м;
a — половина расстояния между клюзовыми точками закрепления натяжных связей, м.

3.5.2.6.8 Присоединенные массы и моменты инерции присоединенных масс для i-ой степени свободы зависят от частоты волны и определяются на основе известных теоретических решений для тел простейшей формы и модельных испытаний для тел сложной конфигурации.

3.5.2.6.9 Динамические аспекты, связанные с воздействием айсбергов на ПБУНС, могут оказаться существенными при расчетах общей и местной прочности сооружений, а также запасов прочности якорных линий. Динамические эффекты появляются из-за развития колебаний ПБУНС и айсберга в результате контакта айсберга с корпусом ПБУНС или якорными линиями. Дальнейшее развитие контактного взаимодействия во многом определяется сложным законом перемещения айсберга относительно ПБУНС.

3.5.2.6.10 При анализе динамических аспектов взаимодействия ПБУНС с айсбергом необходимо учитывать возможность потери айсбергом остойчивости, которая может привести к его опрокидыванию в непосредственной близости от ПБУНС в процессе контактного взаимодействия с корпусом или якорными линиями.

3.5.2.6.11 Ввиду существенной зависимости динамических эффектов от параметров айсбергов, геометрических особенностей айсбергов и ПБУНС, характеристик системы ее удержания и скорости движения льдов оценку динамических аспектов воздействий айсбергов на ПБУНС целесообразно выполнять на основании математического моделирования взаимодействия айсбергов с заякоренным сооружением с использованием компьютерных программ, одобренных Регистром.

3.5.2.7 Глобальные нагрузки от айсбергов на ПБУНС.

3.5.2.7.1 Глобальные нагрузки от айсбергов на ПБУНС определяются в зависимости от площади контакта айсберга и сооружения. Площадь контакта, изменяющаяся во времени, должна вычисляться с учетом формы взаимодействующих объектов, их взаимной ориентации, направления дрейфа айсбергов и податливости платформы по методикам или с помощью программных средств, одобренных Регистром.

3.5.2.7.2 Глобальные нагрузки от айсбергов на ПБУНС вычисляются по следующей формуле:

$$F_{гор} = 7{,}4A \text{ МПа при } A \leqslant 1\text{м}^2;$$

$$F_{гор} = 7{,}4A^{0{,}3} \text{ МПа при } 1\text{ м}^2 < A \leqslant 1\text{м}^2; \quad (3.5.2.7.2)$$

$$F_{гор} = 1{,}48A \text{ МПа при } A \leqslant 10\text{м}^2,$$

где A – проекция текущей площади контакта на плоскость, перпендикулярную направлению внедрения сооружения в айсберг.

3.5.3 Критерии прочности.

3.5.3.1 Общие положения.

3.5.3.1.1 В целом для конструкций ПБУНС справедливы общие требования, содержащиеся в 2.4.1. Дополнительно к перечисленным в 2.4.1.2 опасным состояниям должно быть включено следующее: появление ненатянутого состояния натяжной связи. Соответственно должен выдерживаться критерий обеспечения натяжения связи.

3.5.3.1.2 Угол натяжной связи в верхнем и нижнем соединениях должен выбираться из условия неповреждаемости связи в районе ее взаимодействия с конструктивными элементами корпуса и якоря с учетом характеристик податливых элементов.

3.5.3.1.3 Критерий устойчивости для конструктивных элементов корпуса и фундамента ПБУНС должен соответствовать требованиям 2.4.3.

3.5.3.2 Критерий предельной прочности.

3.5.3.2.1 Критерий предельной прочности при экстремальном нагружении для корпуса и якоря определяется выражением (2.4.2.2) с учетом выражений (2.4.2.3.1) и (2.4.2.3.2). При этом коэффициент безопасности η_1 должен определяться согласно 3.5.3.2.4.

3.5.3.2.2 Критерий предельной прочности при экстремальном нагружении для натяжных связей определяется выражением

$$T_\Sigma < \eta_1 A \sigma_t,\ T_\Sigma \leqslant \eta_1 T_b\ , \quad (3.5.3.2.2)$$

где T_Σ — суммарное расчетное натяжение связи, вызванное всеми возможными расчетными постоянными и переменными нагрузками (компоненты натяжения охарактеризованы в 3.5.4), кН;
A — расчетная площадь поперечного сечения связи, м^2;
σ_t — временное сопротивление материала связи, МПа;
T_b — разрывное усилие связи, кН.

3.5.3.2.3 Критерии предельной прочности конструкций ПБУНС для режимов рабочего, транспортировки, установки на точку и снятия с точки и соответственно коэффициенты безопасности должны соответствовать 2.4.2.4, 2.4.2.5 и 3.3.1.1 настоящей части.

3.5.3.2.4 Коэффициенты безопасности η_1 для критериев 3.5.3.2.1 и 3.5.3.2.2 должны быть не более значений, приведенных в табл. 3.5.3.2.4.

Таблица 3.5.3.2.4

Наименование конструкции	Критерий прочности	Конструктивные элементы		
		специальные	основные	второстепенные
Корпус и фундамент вне зоны взаимодействия с натяжными связями	п. 3.5.3.2.1, критерий 2.4.2.3.1	0,75	0,80	0,83
	п. 3.5.3.2.1, критерий 2.4.2.3.2	1,25	1,35	1,45
Корпус и фундамент в зоне взаимодействия с натяжными связями	п. 3.5.3.2.1, критерий 2.4.2.3.1	0,65	0,70	—
	п. 3.5.3.2.1, критерий 2.4.2.3.2	1,20	1,30	—
Натяжные связи	3.5.3.2.2	0,55	0,60	—

3.5.3.2.5 Для режима замены натяжной связи коэффициент безопасности применяется в соответствии с табл. 3.5.3.2.4. При этом при выполнении расчетов необходимо учесть изменение посадки ПБУНС, вызванное приемом дополнительного балласта.

3.5.3.2.6 Дополнительные критерии предельной прочности для конструкций ледового пояса ПБУНС ледостойкого типа должны соответствовать 3.3.3 настоящей части.

3.5.3.3 Критерий усталостной прочности.

3.5.3.3.1 Критерий усталостной прочности должен применяться к конструктивным частям, для которых усталость может являться критической формой разрушения, например, узлы соединения натяжных опор с фундаментом и конструкциями корпуса, равно как и элементы натяжных связей. Перечень узлов согласовывается проектантом с Регистром.

3.5.3.3.2 Проектирование конструкций ПБУНС следует вести по критерию «безопасного повреждения», согласно которому реализация усталостного критерия ориентирована на стадию образования макротрещин, а не их развития. Характеристики предельно допустимых уровней относительной повреждаемости определены в 2.4.4.

3.5.3.3.3 Источником циклических нагрузок являются волнение, ветер, течение, лед, сейсмика. Исходными данными для каждого вида циклических нагрузок является повторяемость внешних условий.

3.5.3.3.4 При отсутствии необходимой статистической информации по нагруженности конструкций усталостную долговечность при волновых, сейсмических и переменных ледовых нагрузках рекомендуется определять на базе аналитических зависимостей.

3.5.3.3.5 Влияние высокочастотных составляющих волнового нагружения от «спрингинга» и «рингинга» (см. 3.5.2.4) на уровень усталостной долговечности натянутых связей определяется редукционным коэффициентом γ, зависящим от соотношения стандартных отклонений высокочастотной и низкочастотной составляющих, а также параметра m.

3.5.3.4 Критерий обеспечения натяжения связи.

3.5.3.4.1 Критерий обеспечения натяжения связи устанавливает требования, направленные на исключение появления ненатянутого состояния связи, в результате которого связь можно полагать исключенной из работы ПБУНС.

3.5.3.4.2 Данный критерий может быть сформулирован следующим образом:

$$T_{\Sigma^9} \leqslant \eta_1^* T_0, \qquad (3.5.3.4.2)$$

где T_{Σ^9} — расчетное усилие связи, обусловленное расчетными нагрузками, которые приводят к минимизации натяжения связи, исключая предварительное (начальное) натяжение на тихой воде;

T_0 — предварительное (начальное) натяжение связей на тихой воде;

η_1^* — коэффициент безопасности; $\eta_1^*=0{,}70$.

3.5.4 Особенности расчета прочности и проектирования конструкций.

3.5.4.1 Общие положения.

3.5.4.1.1 Для расчета конструкции ПБУНС в целом справедливы положения, сформулированные в 2.5.1 и 2.5.2. Дополнительно следует отметить, что важными реакциями ПБУНС являются линейные и угловые перемещения корпуса, а также внутренние осевые усилия в натяжных связях.

3.5.4.1.2 Повреждение любой из натяжных связей не должно вызывать прогрессирующего разрыва других связей или чрезмерных деформаций (повреждений) корпуса или фундамента в местах взаимодействия со связями. Регистром могут быть потребованы расчеты, подтверждающие, что в условиях воздействия внешних нагрузок, соответствующих наибольшим в течение одного года для данного района эксплуатации, прочность конструкции ПБУНС с поврежденной натяжной связью будет обеспечена.

3.5.4.1.3 Проектирование ПБУНС должно вестись таким образом, чтобы перемещения корпуса относительно донного фундамента не приводили к возникновению повреждений в конструкциях и, как следствие, к аварийным ситуациям.

3.5.4.2 Корпус.

3.5.4.2.1 Конкретная методика расчета корпуса ПБУНС должна определяться особенностями конструкции. При расчете прочности корпуса многоколонной ПБУНС возможно применение требований 3.2, относящихся к ППБУ. При расчете прочности корпуса башенноподобной ПБУНС возможно применение требований 3.3, относящихся к моноподам (моноконам).

3.5.4.2.2 Расчет балочных систем, отдельных балок, пластин, расчеты устойчивости конструктивных элементов следует выполнять в соответствии с 2.5.3 – 2.5.5.

3.5.4.2.3 Конструкции ледового пояса ледостойкой ПБУНС следует рассчитывать в соответствии с требованиями 3.3.4. При этом следует полагать, что ледовые образования не могут касаться районов соединения корпуса с натяжными связями.

3.5.4.2.4 Расчет сталебетонного ледового пояса следует выполнять в соответствии с требованиями 3.4.

3.5.4.3 Натяжные связи.

3.5.4.3.1 Натяжная связь состоит из трех основных частей:

участка взаимодействия с корпусом;

участка взаимодействия с фундаментом;

основной части связи — соединения между указанными элементами.

Участок взаимодействия с корпусом предназначен для выполнения следующих функций: контроль и регулирование требуемого натяжения связи, соеди-

нение натяжной связи с корпусом, восприятие поперечных сил и изгибающих моментов. Участок взаимодействия с фундаментом предназначен для выполнения таких функций как: обеспечение конструктивного соединения связи с фундаментом, восприятие поперечных сил и изгибающих моментов.

Особенности работы каждого участка определяют характер напряженно-деформированного состояния и соответствующие подходы к расчету прочности конструкций.

3.5.4.3.2 Натяжение в любой натяжной связи является суммой ряда компонентов, имеющих различную физическую природу, т.е.:

$$T_{\Sigma}=\sum_{i=1}^{n} T_i\,, \qquad (3.5.4.3.2)$$

n — число принятых во внимание компонентов.

Эти компоненты делятся на две принципиально отличающиеся группы: детерминистические (включая постоянные) и случайные.

3.5.4.3.2.1 Полный состав компонентов натяжения выглядит следующим образом:

детерминистические (или квазидетерминистические) компоненты:

T_0 — начальное натяжение при среднем уровне глубины воды;

T_t — натяжение от штормового нагона;

T_λ — натяжение в связи от изменения веса балласта, грузов и т.п.;

T_m — натяжение, вызванное опрокидывающим моментом от ветровой нагрузки и течением;

T_s (волна или лед) — натяжение, вызванное просадкой из-за статических нагрузок и медленно изменяющегося смещения (волновой дрейф или постоянная составляющая ледовой нагрузки, ветер, течение);

T_f (волна или лед) — натяжения, вызванные смещением фундамента при действии волны или льда;

случайные компоненты:

T_w (или T_{ice}) — переменная составляющая натяжения от волновых или ледовых сил относительно среднего смещения (включает в себя натяжения от горизонтальных усилий, вертикальных усилий, качки (бортовой и килевой), в общем случае от вращательных усилий);

T_i — натяжение, вызванное вертикальной, килевой и бортовой качкой, на собственной частоте колебаний платформы (рингинг и спрингинг, включая возможные подпалубные слеминговые нагрузки).

3.5.4.3.2.2 Стандартное отклонение суммарного натяжения определяется по формуле

$$\sigma^2_{T_\Sigma}=\sum_i \sigma^2_{T_i}+2\sum\sum_{i\ j}\rho_{ij}\sigma_{T_i}\sigma_{T_j}\,, \qquad (3.5.4.3.2.2)$$

где σ_{T_i}, σ_{T_j} — стандартные отклонения отдельных компонентов, определяемые на основе идей статистической динамики;

ρ_{ij} — коэффициент корреляции между отдельными компонентами натяжения.

3.5.4.3.2.3 В качестве закона распределения волновых натяжений рекомендуется распределение Вейбулла с параметрами масштаба a и формы K (см. 3.1.4.8 и 3.1.4.9).

3.5.4.3.2.4 В качестве закона распределения ледовых натяжений рекомендуется распределение Вейбулла с параметрами масштаба $\bar{b}$ и формы K, определяемые в зависимости от отношения a_h/D, где a_h — параметр масштаба распределения толщин льда, D — диаметр преграды на уровне ватерлинии (см. 3.3.2.3.3 и 3.3.2.3.5).

3.5.4.3.3 Основные этапы процедуры расчетного проектирования натяжных связей, включающие учет критериев предельной и усталостной прочности, а также влияние на связь корпуса и фундамента, могут быть представлены как следующие:

размеры платформы — определение общей конфигурации ПБУНС;

предварительный расчет связи — оценка предварительного натяжения и других входных данных, необходимых для определения размеров ПБУНС;

анализ реакций — установление движений сооружения и максимального и минимального натяжения связи;

горизонтальные реакции связи — вычисление изгибающих моментов в связи и горизонтальных колебаний;

минимальное натяжение — установление минимального допускаемого натяжения натянутой связи;

предварительный анализ напряжений — проверка предварительного уровня максимальных напряжений и усталостной долговечности;

проверка эксплуатационных ограничений — проверка приемлемых смещений сооружения, а также колебаний и перемещений связи;

усталостная долговечность — вычисление усталостной долговечности при воздействии комбинации осевых и изгибающих усилий;

конечная проверка — проверка максимальных напряжений, минимального натяжения, усталостной долговечности и т.п.;

взаимный анализ — определение необходимости проведения анализа взаимных реакций;

модельные испытания (необязательны) — подтверждение колебаний и нагрузок натянутой связи.

3.5.4.4 Донный фундамент.

3.5.4.4.1 Основная функция донного фундамента — заякоривание натяжных связей платформ, восприятие нагрузок от них и передача последних частично или полностью на грунт основания морского дна.

Основное требование к фундаментным системам — надежно удерживать совместно с натяжными связями плавучее сооружение в заданном месте открытого моря, ограничивать перемещение его в

заданных допусках и обеспечивать тем самым нормальные условия эксплуатации. От надежной работы системы удержания зависит сохранность всего сооружения, срыв с места удержания недопустим.

3.5.4.4.2 Для удержания центральных натяжных связей могут использоваться конструкции фундаментов с забивными сваями, а также гравитационного или смешанного типа. Конструкции могут быть выполнены или в виде единой, удерживаемой сваями или массами, или их комбинацией, цельной конструкции, к которой крепятся все натяжные связи и райзеры, или в виде системы отдельных, независимых друг от друга фундаментных конструкций для групп или пучков натяжных связей и скважинных труб.

В качестве периферийных фундаментных систем наряду с указанными могут рассматриваться якоря, состоящие из одной или нескольких засасывающих свай, а также якоря типа Stevmanta или SEPLA.

3.5.4.4.3 Передача нагрузки на грунт может быть достигнута разными способами, например, через натяжные связи, напрямую присоединенные к сваям, через поверхностные, опирающиеся на морское дно опорные плиты (ростверки), которые перераспределяют силы от натяжных связей на сваи и через них на грунт, через поверхностное гравитационное основание.

3.5.4.4.4 Расчеты донных фундаментов должны содержать расчеты деформирования и прочности фундаментной конструкции и расчеты устойчивости и перемещений фундамента на грунте.

При расчете фундаментной конструкции ПБУНС должны быть рассмотрены вопросы, учитывающие особенности и специфику условий работы этих конструкций:

эксцентриситеты нагружения, являющиеся результатом изменения усилий натяжной связи внутри группы;

последствия установки натяжной связи/райзера — возможные подъем (выбирание) и передислокация натяжных связей/райзера за время эксплуатационной жизни платформы;

позиционные (установочные) и эксплуатационные (регулировочные) расчетные допуски;

вопросы осмотра и контроля соответствия фундаментов требуемым эксплуатационным качествам.

3.5.4.4.5 Расчет прочности стальных, железобетонных и сталебетонных конструкций донных фундаментов следует выполнять в соответствии с приемлемыми требованиями, изложенными в 2.5 и 3.4.

3.5.4.4.6 Расчеты устойчивости фундаментов на грунте должны удовлетворять критериям, сформулированным в разд. 4.

3.5.4.5 Соединения.

3.5.4.5.1 Соединение корпуса с натяжными связями.

3.5.4.5.1.1 Конструкции соединения корпуса с натяжными связями воспринимают реакцию связи двумя опорными поясами:

верхним поясом, воспринимающим, в основном, силу натяжения связей;

нижним поясом, воспринимающим поперечные реакции, возникающие при горизонтальных смещениях платформы.

3.5.4.5.1.2 Конструкции, подкрепляющие верхний опорный пояс, должны быть рассчитаны на действие натяжителя и максимально возможную вертикальную реакцию связи. При этом должно быть проверено с учетом статики и динамики смещения платформы достаточное сопротивление конструкций:

потере устойчивости и необходимой жесткости;

напряжениям смятия, сдвига и изгиба.

Должна быть учтена возможная неравномерность распределения реакции натяжителя связи.

3.5.4.5.1.3 Конструкции, подкрепляющие нижний опорный пояс, должны быть рассчитаны на действие податливой вставки (элемента) и максимально возможной горизонтальной реакции с учетом статики и динамики смещения платформы. Должно быть проверено достаточное сопротивление указанных конструкций:

потере устойчивости;

напряжениям смятия, сдвига и изгиба, локальным пиковым контактным напряжениям.

3.5.4.5.1.4 Должна быть регламентирована достаточная твердость рабочих контактирующих поверхностей для обеспечения их работоспособности в течение всего срока службы платформы.

3.5.4.5.2 Соединения якоря с натяжными связями.

3.5.4.5.2.1 Конструкции соединения якоря с натяжными связями представляют собой два опорных пояса:

верхний пояс с податливой вставкой, воспринимающий горизонтальные реакции при смещении платформы;

нижний пояс, воспринимающий вертикальные реакции при смещении платформы.

3.5.4.5.2.2 Конструкции, подкрепляющие верхний пояс якоря, должны быть рассчитаны на действие податливой вставки максимально возможной горизонтальной реакции с учетом статического и динамического воздействия на платформу и натяжную связь. Должно быть проверено сопротивление конструкций:

потере устойчивости;

напряжениям смятия, изгиба и сдвига;

локальным пиковым контактным напряжениям;

внешнему давлению для сухих донных ящиков и изолированных объемов.

3.5.4.5.2.3 Конструкции, подкрепляющие нижний опорный пояс, должны быть рассчитаны, преимущественно, на действие вертикального максимально возможного с учетом статики и динамики натяжения связи. Должно быть проверено расчетным путем сопротивление конструкций якоря:

потере устойчивости и жесткости;

напряжениям смятия, сдвига и изгиба;

локальным пиковым напряжениям.

3.5.4.5.2.4 Конструкции соединения якоря с натяжной связью должны быть выполнены с запасом по толщине, учитывающим повышенный эрозионноабразивный износ и возможную химическую коррозию материала.

3.5.4.5.2.5 При использовании тросов в качестве натянутых связей конструкции верхнего и нижнего поясов могут сливаться в единую.

3.5.4.5.3 Соединения элементов натяжной связи.

3.5.4.5.3.1 Основным конструктивным путем при проектировании равнопрочных натяжной связи ее соединений является снижение действующих напряжений путем увеличения площади сечения в соединении.

3.5.4.5.3.2 При проектировании соединений натяжной связи в расчетах ее прочности должны быть учтены:

общее натяжение связи;

общий изгиб связи в рассматриваемом районе;

локальный изгиб вследствие эксцентриситета сечения;

локальная концентрация напряжений вследствие особенностей исполнения соединения и/или сварного шва.

3.5.4.5.3.3 Если внутренний объем натяжной связи является изолированным, то в расчетах прочности должно быть дополнительно учтено влияние внешнего и внутреннего давлений на напряженное состояние соединения.

3.5.4.5.3.4 Для конструкций соединений и элементов натяжной связи должен быть выполнен проверочный расчет местной прочности на действие реакций, передаваемых с верхних и нижних опорных поясов конструкций якоря и корпуса с учетом деформации их податливых элементов.

3.5.4.5.3.5 Если проверка прочности соединений натяжной связи показывает, что прочность и долговечность их не обеспечивает реальный срок службы платформы, то следует повторить указанные расчеты уже с учетом процедуры замены натяжных связей в процессе эксплуатации платформы.

3.5.4.5.4 Конструкции гидродемпфирующих устройств.

3.5.4.5.4.1 Общие положения.

3.5.4.5.4.1.1 Область распространения.

Настоящие положения распространяются на гидродемпфирующие устройства для плавучих сооружений, характеризующихся значительной качкой в эксплуатационных условиях, требующей своего смягчения, в частности, для платформ типа *Spar*.

3.5.4.5.4.1.2 Определения и пояснения.

3.5.4.5.4.1.2.1 В настоящих рекомендациях приняты следующие определения:

Высота закрылка — полная высота цилиндрической поверхности, перпендикулярной диску (или удвоенное расстояние от плоскости диска до крайней точки закрылка).

Демпфирующие устройства — горизонтальные диски, крепящиеся к корпусу платформы по ее высоте.

Закрылки демпферов — цилиндрические поверхности, установленные вертикально по краям демпфирующего диска.

Коэффициент перфораций — отношение площади неперфорированной поверхности к общей площади поверхности диска; коэффициент перфорации, равный 1, соответствует неперфорированному диску.

Относительный коэффициент сопротивления диска — коэффициент сопротивления рассматриваемого диска или системы дисков, отнесенный к коэффициенту сопротивления сплошного одиночного диска.

Перфорация — прорези кольцевидной или круговой форм в демпфирующем диске.

Платформа *Spar* — платформа на натяжных и якорных связях, предназначенная преимущественно для больших глубин, корпус которой вытянут по высоте.

3.5.4.5.4.1.3 Конструктивные элементы.

Конструктивные элементы платформ разделяются в зависимости от уровня напряжений, влияния возможного их повреждения на прочность и надежность плавучего сооружения на специальные, основные и второстепенные.

По степени ответственности гидродемпфирующие устройства (диски) следует отнести к категории основных, как элементы, обеспечивающие общую прочность корпуса (при выходе гидродемпфирующих дисков из строя увеличивается качка со всеми вытекающими отсюда последствиями в части снижения уровня общей прочности).

3.5.4.5.4.2 Принципы проектирования гидродемпфирующих устройств.

3.5.4.5.4.2.1 Общие положения.

Конструкции гидродемпфирующих устройств должны быть спроектированы таким образом, чтобы их эксплуатационные параметры удовлетворяли требованиям по умерению качки;

их прочность (применительно к внешним условиям районов эксплуатации) в течение всего срока службы удовлетворяла принятым критериям в следующих расчетных режимах: транспортировки, рабочем, выживания или экстремального нагружения.

3.5.4.5.4.2.2 Нагрузки.

При расчете гидродемпфера учитываются нагрузки, возникающие в ветроволновых условиях и от течения.

Нагрузки, которые должны рассматриваться при расчетах прочности конструкций гидродемпфирующих устройств, должны включать в себя:

глобальные и локальные гидродинамические нагрузки в условиях экстремального волнения с учетом ветра;

гидродинамические циклические нагрузки;

нагрузки от течения;

высокочастотные нагрузки импульсного или ударного характера (вертикальная вибрация сооружения высокой частоты, вызванная импульсными нагрузками, и вертикальная вибрация сооружения высокой частоты, вызванная циклическими нагрузками от вертикальной, килевой и бортовой качки сооружения, с резонансными или околорезонансными периодами). Ощутимое присутствие в ряде случаев высокочастотной составляющей заставляет рассматривать этот вопрос с точки зрения ее влияния на усталостную долговечность;

вихревые нагрузки; силы вихревой природы, действующие на демпфирующие устройства благодаря течению, определяются в соответствии с учетом анализа условия

$$f = Sh\frac{v_t}{D},\ \text{Гц}, \qquad (3.5.4.5.4.2.2)$$

где Sh — число Струхаля,
v_t — скорость потока, м/с,
D — характерный поперечный размер (диаметр) конструкции демпфирующего устройства,
f — частота срыва вихрей.

Частота, определяемая по формуле (3.5.4.5.4.2.2), соответствует изменению вихревых сил поперек потока, частота изменения сил вдоль потока в два раза выше частоты, определяемой по формуле (3.5.4.5.4.2.2).

В общем случае значение Sh, соответствующее частоте срыва вихрей, определяется в зависимости от числа Рейнольдса R_e.

При совпадении частот нестационарных сил с частотами свободных колебаний сооружения (или отдельных его частей) возникают резонансные явления с возможной значительной амплитудой колебаний. Вихревая вибрация в общем случае носит гидроупругий характер и должна исследоваться соответствующими методами.

3.5.4.5.4.2.3 Критерии прочности.

Конструкция демпфирующих дисков должна быть спроектирована таким образом, чтобы в течение ее срока службы выполнялось общее требование безопасности

$$\Phi \leqslant R\eta, \qquad (3.5.4.5.4.2.3\text{-}1)$$

где Φ — расчетное значение обобщенного силового воздействия, по которому производится оценка предельного состояния,
R — расчетное значение обобщенной несущей способности,
η — коэффициент безопасности, который связан со степенью ответственности демпфирующего диска, за прочность и надежность сооружения.

При выполнении требования (3.5.4.5.4.2.3-1) практически должны быть исключены следующие виды опасных состояний:

чрезмерные деформации материала,

потеря устойчивости формы,

распространение усталостных трещин.

Соответственно должны выдерживаться критерии предельной и усталостной прочности, а также устойчивости.

Для элементов конструкции демпфирующих дисков в части прочности и устойчивости справедливы положения, содержащиеся в Правилах ПБУ/МСП.

Критерий предельной прочности для режима выживания (экстремального нагружения) определяется выражением

$$\sigma_d \leqslant \eta_1 R_d, \qquad (3.5.4.5.4.2.3\text{-}2)$$

где σ_d — расчетные напряжения в конструкции при действии наиболее неблагоприятных сочетаний нагрузок, МПа,
η_1 — коэффициент безопасности; коэффициент безопасности для конструкций демпфирующих устройств принимается равным $\eta_1 = 0{,}8$,
R_d — расчетный предел текучести материала.

Критерий устойчивости регламентирует требования к параметрам элементов конструкции демпферов, обеспечивающим устойчивое состояние заданной формы. Опасными считаются критические напряжения, соответствующие переходу конструкции из одной формы равновесия в другую.

Критерий устойчивости определяется выражением

$$\sigma_x \leqslant \eta_2 \sigma_{cr}, \qquad (3.5.4.5.4.2.3\text{-}3)$$

где σ_x — расчетные напряжения в конструкции демпфера для заданного расчетного режима, МПа,
σ_{cr} — критические напряжения, МПа,
η_2 — коэффициент безопасности; коэффициент безопасности должен быть не более $\eta_2 = 0{,}84(1 - 0{,}2R_d/\sigma_e) + 0{,}06$,
где σ_e — эйлерово напряжение, соответствующее минимальному значению всех рассматриваемых эйлеровых напряжений и форм напряженного состояния, МПа.

Влияние высокочастотных составляющих волнового нагружения от явлений, описанных в 3.5.4.5.4.2.2, на уровень усталостной долговечности натянутых связей определяется редукционным коэффициентом, зависящим от соотношения стандартных отклонений высокочастотной и низкочастотной составляющих.

3.5.4.5.4.3 Специальные вопросы проектирования конструкций гидродемпфирующих устройств.

3.5.4.5.4.3.1 Определение гидродинамических сил, действующих на систему гидродемпфирующих устройств, в первом приближении может производиться без учета колебаний в горизонтальном направлении, а только в вертикальном в вязкой жидкости. На достаточном расстоянии от обтекаемого тела вода может рассматриваться неподвижной относительно дна. На самом демпфере ставятся условия прилипания (т. е. скорость воды совпадает со скоростью демпфера). При этом демпфер может совершать как поступательное движение (стационарное обтекание), так и колебаться (нестационарное обтекание). На входе, выходе и боковой границе следует задавать скорость равную скорости набегающего потока, что означает пренебрежимо малое влияние демпфера на границе области.

3.5.4.5.4.3.2 При щелевой перфорации задача носит симметричный характер относительно центральной оси диска, что обусловливает исследование течения в двумерной области.

При моделировании обтекания дискового демпфера перфорированными круглыми или квадратными отверстиями задачу следует рассматривать в трехмерной постановке.

3.5.4.5.4.3.3 Гидродинамическая нагрузка на гидродемпфирующие устройства имеет два компонента: скоростной (вязкостный) и инерционный.

3.5.4.5.4.3.4 Скоростной компонент гидродинамической нагрузки пропорционален квадрату скорости и коэффициенту скоростного сопротивления C_v:

$$C_v = \frac{F_v}{(\rho V^2 S)/2}, \qquad (3.5.4.5.4.3.4\text{-}1)$$

где F_v — компонент силы сопротивления диска,
V — скорость набегающего потока,
S — площадь диска,
ρ — массовая плотность воды.

Инерционный компонент гидродинамической нагрузки пропорционален присоединенной массе.

Присоединенная масса определяется по формуле

$$m_a = F_a / a_y, \qquad (3.5.4.5.4.3.4\text{-}2)$$

где a_y — ускорение диска.

3.5.4.5.4.3.5 При оптимизации гидродинамических нагрузок, действующих на гидродемпфирующие устройства, рекомендуется рассмотреть следующие факторы: степень перфорации дисков, форму перфорации, влияние «закрылков», систему демпферов, влияние дна.

3.5.4.5.4.3.5.1 Степень перфорации. Влияние степени перфорации может быть неоднозначным: при уменьшении коэффициента перфорации коэффициент сопротивления сначала может существенно увеличиваться, а затем плавно падать, присоединенная масса имеет тенденцию быстро уменьшаться. Как правило, наибольший эффект достигается при коэффициенте перфорации 0,9.

При перфорации с помощью отверстий с уменьшением их диаметра динамический коэффициент сопротивления и присоединенная масса слабо растут.

3.5.4.5.4.3.5.2 Форма перфорации. Перфорация демпфера квадратными и круглыми отверстиями обеспечивает качественно и количественно сходные эффекты, что и перфорация концентрическими щелями. Пи этом динамический коэффициент повышается в 1,5 — 1,8 раз, а присоединенная масса падает на 20 — 30 % по сравнению с неперфорированным демпфером.

Форма отверстий (круглая или квадратная), которыми производится перфорация демпфера, практически не влияет на его динамические характеристики.

3.5.4.5.4.3.5.3 Влияние закрылков. Наличие закрылков несколько уменьшает коэффициент сопротивления и увеличивает присоединенную массу. При увеличении высоты закрылков коэффициент сопротивления растет с одновременным увеличением присоединенной массы. Применение закрылков повышает прочностные свойства демпфера. При использовании конусных «закрылков» динамический коэффициент сопротив-ления растет с увеличением угла α от 0° (прямые закрылки) до 90° (отсутствие закрылков) почти линейно, а присоединенная масса сначала незначительно растет, а затем падает.

Влияние длины (периода) волны, как правило, несущественно.

3.5.4.5.4.3.5.4 Ребра жесткости. Использование концентрических ребер жесткости для повышения прочностных свойств демпфера практически не сказывается на его гидродинамических свойствах.

3.5.4.5.4.3.5.5 Система демпферов. При увеличении расстояния между соседними дисками системы из трех дисков растут относительный коэффициент сопротивления и безразмерная присоединенная масса.

3.5.4.5.4.3.5.6 Система перфорированных демпферов. Коэффициенты сопротивления и присоединенная масса системы трех перфорированных демпферов существенно превосходят сопротивление одиночного сплошного демпфера.

3.5.4.5.4.3.5.7 Влияние дна. При достаточно большом расстоянии между дисками системы из трех дисков близость дна увеличивает относительный коэффициент сопротивления и при практически неизменной безразмерной присоединенной массе.

3.5.4.5.4.3.6 Введение гидродемпфирующих устройств может существенно изменить присоединенную массу платформы в целом, увеличивая

собственный период вертикальных колебаний платформы.

3.5.4.5.4.3.7 Введение гидродемпфирующих устройств может снизить вертикальную волновую нагрузку на платформу в целом.

3.5.4.5.4.3.8 Введение системы гидродемпфирующих устройств может в несколько раз снизить амплитуду вертикальных колебаний платформы.

3.5.4.5.4.3.9 При выполнении расчетов гидродемпфирующих устройств рекомендуется использование модели пористой среды, позволяющей получить результаты, качественно похожие на результаты моделирования реальных отверстий. При этом данные этих расчетов можно рассматривать как асимптотические оценки коэффициентов сопротивления и присоединенных масс в случае «бесконечного числа отверстий бесконечно малого диаметра» при фиксированном коэффициенте перфорации.

3.5.4.6 Особенности расчета конструкций при сейсмических воздействиях.

3.5.4.6.1 При проектировании ПБУНС в сейсмически активных районах должны быть обеспечены прочность и несущая способность якорей, прочность натяжных связей и корпуса ПБУНС с учетом возможности крупномасштабных деформаций морского дна, возможного разжижения грунта, а также «моретрясения», то есть гидроакустического воздействия на конструкции ПБУНС.

3.5.4.6.2 Следует избегать размещения якорей на участках морского дна, где при землетрясении возможны крупномасштабные деформации поверхности грунта.

Если, тем не менее, якоря размещены на участках дна с большими сейсмическими подвижками, то необходимо выполнять проверку несущей способности якорей с учетом указанных подвижек дна (например, оползней подводных склонов).

3.5.4.6.3 При оценке надежности якорей с учетом сейсмических воздействий должны быть обеспечены как прочность самой конструкции, так и несущая способность подверженных динамическим воздействиям грунтов дна.

Следует учитывать возможность временного снижения несущей способности якорей вследствие динамического разжижения грунта. При этом должны быть определены степень снижения несущей способности, а также сроки восстановления расчетной несущей способности (исходя из времени, требуемого для консолидации грунта). Указанные сроки рекомендуется учитывать при выборе расчетных характеристик грунтов основания применительно к различным сочетаниям нагрузок и воздействий.

3.5.4.6.4 В расчетах напряженного состояния и устойчивости якорей следует учитывать массу якоря, а также присоединенные массы воды и якорных связей.

3.5.4.6.5 Последствия передачи сейсмического воздействия со дна акватории по натяжным связям на корпус ПБУНС следует учитывать в тех случаях, когда сейсмические горизонтальные и вертикальные перемещения участков дна акватории в районе нахождения анкерных опор превышают соответствующие допускаемые смещения ПБУНС от волновых воздействий в режиме бурения. В этих случаях усилия в натяжных связях должны определяться по величинам ожидаемых сейсмических перемещений анкерных опор на дне акватории.

Величины указанных усилий следует использовать для проверки прочности натяжных связей и в расчетах на прочность конструкций ПБУНС, в том числе элементов крепления натяжных связей к корпусу ПБУНС и к анкерной опоре.

3.5.4.6.6 В качестве расчетного гидроакустического воздействия на корпус ПБУНС и натяжные связи следует рассматривать приложенное к днищу ПБУНС гидродинамическое давление, изменяющееся во времени по гармоническому закону с периодом T^{de} и амплитудным значением p^{de}_{amp}, определяемым по формуле

$$p^{de}_{amp} = kT^{de}\exp(0{,}72J^{de}), \qquad (3.5.4.6.6)$$

где $k = 0{,}003$, МПа·с$^{-1}$.

При отсутствии достаточной сейсмологической информации разрешается принимать величину T^{de} равной 0,50 с.

3.5.5 Требования к материалам.

3.5.5.1 Общее.

3.5.5.1.1 Материалы, используемые в конструкциях корпуса и якоря ПБУНС вне районов соединения с натяжными связями, должны соответствовать требованиям 1.5.1 настоящей части и части XII «Материалы».

3.5.5.1.2 Данный раздел включает уточненные требования к материалу корпуса и якоря в районах соединений с натяжными связями (в основном, специальные конструктивные элементы), а также требования к материалу натяжных связей, которые следует рассматривать как дополнение к требованиям, содержащимся в 1.5.1 настоящей части и части XII «Материалы».

3.5.5.1.3 Для всех перечисленных в 3.5.5.1.2 конструкций должно быть оценено сопротивление материалов водородной хрупкости.

3.5.5.2 Корпус.

3.5.5.2.1 Совокупность механических свойств материала конструкций корпуса, взаимодействующих с натяжной связью, натяжителем и податливым элементом, должна быть оценена дополнительно в отношении следующих видов возможного повреждения вследствие локальных контактных напряжений на рабочих поверхностях конструктивных элементов:

пластического деформирования, смятия и выдавливания материала;

эрозионно-абразивного износа поверхностей контакта;

усталостного разрушения по поверхности износа;

хрупкого разрушения по поверхности износа и выкрашивания материала по поверхности износа.

3.5.5.2.2 Для конструкций корпуса, воспринимающих реакции натяжной связи, желательно использование стальных материалов в толщинах менее 70 мм с пределом текучести $\sigma_{0,2} \leqslant 550\sigma_t$ МПа.

3.5.5.2.3 Временное сопротивление материала конструкций корпуса σ_t для обеспечения достаточного запаса по прочности и пластичности должно отвечать соотношению $\sigma_{0,2} \leqslant 0{,}85\sigma_t$.

3.5.5.2.4 Для обеспечения достаточной пластичности специальных конструкций корпуса ПБУНС материал должен иметь остаточное относительное сужение Z_z при растяжении в направлении, перпендикулярном плоскости листа: $Z_z \geqslant 25$ %. Относительное удлинение A_5 при испытании образцов должно составлять не менее $A_5 \geqslant 18$ %.

3.5.5.2.5 Контактные рабочие поверхности специальных конструкций корпуса должны быть рассчитаны на смятие и обладать достаточной твердостью, препятствующей абразивному износу поверхностей.

3.5.5.2.6 Принимая во внимание существенные динамические составляющие нагружения для изготовления специальных корпусных конструкций не допускаются стали нормальной прочности.

3.5.5.3 Якорь.

3.5.5.3.1 Механические свойства конструкций якоря, взаимодействующих с натяжными связями, должны быть оценены в отношении видов повреждений, перечисленных в 3.5.5.2.1, а также в отношении:

дополнительного абразивного износа с участием поднятых водой масс донного грунта;

повышенной химической коррозии;

сопротивления коррозионному растрескиванию под напряжением.

3.5.5.3.2 Для специальных конструкций якоря желательно использование стальных материалов в толщинах менее 120 мм и пределом текучести менее $\sigma_{0,2} \leqslant 550$ МПа с контролем сплошности в толщинах более 70 мм.

3.5.5.3.3 Временное сопротивление материала должно отвечать требованиям 3.5.5.2.3.

3.5.5.3.4 Материал специальных конструкций якоря должен иметь относительное сужение при растяжении в направлении толщины листа $Z_z \geqslant 20$ %. Относительное сужение A_5 материала, проверенное при вырезке образца из середины по толщине проката должно составить не менее $A_5 \geqslant 18$ %.

3.5.5.3.5 Требования к контактным рабочим поверхностям конструкций якоря должны соответствовать 3.5.5.2.5.

3.5.5.3.6 Характеристики трещиностойкости специальных конструкций якоря должны удовлетворять 3.5.5.2.6. Образцы для испытаний должны быть вырезаны из подповерхностного слоя материала.

3.5.5.4 Натяжная связь.

3.5.5.4.1 Механические свойства материала натяжной связи должны быть проверены в отношении его сопротивления видам возможного разрушения, соответствующим функциональному назначению участка связи.

3.5.5.4.2 Требования к материалу участка взаимодействия с якорем должны соответствовать требованиям 3.5.5.1 и 3.5.5.3.

3.5.5.4.3 Требования к материалу участка взаимодействия с корпусом должны соответствовать требованиям 3.5.5.1 и 3.5.5.2.

3.5.5.4.4 Требования к материалу средней части натяжной связи должны отвечать требованию 3.5.5.1 и 3.5.5.2.

3.5.5.4.5 Предел текучести $\sigma^0_{0,2}$ и предел прочности σ^0_t в окружном направлении связи должны отвечать требованиям:

$$\sigma^0_{0,2} \geqslant 0{,}9\sigma_{0,2}\ ; \qquad (3.5.5.4.5\text{-}1)$$

$$\sigma^0_t \geqslant 0{,}9\sigma_t. \qquad (3.5.5.4.5\text{-}2)$$

3.5.5.4.6 Для соединительной муфты натяжной связи работа удара должна составлять:

на образцах вдоль проката KVL $\geqslant$ 68 Дж;

на образцах поперек проката KVT $\geqslant$ 46 Дж.

Величина критического раскрытия трещины при температуре, равной температуре испытаний ударной вязкости, должна составлять:

для основного металла CTOD $\geqslant$ 0,25 мм;

для зоны термического влияния CTOD $\geqslant$ 0,18 мм (при наличии сварки).

Температура нулевой вязкости разрушения должна составлять NDT $\leqslant -40$ °C при толщине стенки менее 40 мм.

4 УСТОЙЧИВОСТЬ СПБУ/МСП НА ГРУНТЕ

4.1 ОБЩИЕ ТРЕБОВАНИЯ

4.1.1 Взаимодействие опорных конструкций СПБУ/МСП с грунтом оказывает существенное влияние на характеристики с позиций общей устойчивости сооружений.

4.1.2 Способ удержания МСП на грунте зависит от габаритов сооружения, уровня действующих нагрузок, свойств грунта, динамики внешних воздействий, степени экологической ответственности сооружения. По способу удержания на грунте МСП подразделяются на:

гравитационные;

свайные;

комбинированные (сочетание вариантов гравитационных и свайных).

4.1.3 Способ удержания СПБУ на грунте — гравитационный с задавливанием опорных колонн в грунт.

4.2 УСТОЙЧИВОСТЬ СПБУ НА ГРУНТЕ

4.2.1 Устойчивость против опрокидывания на грунте.

Коэффициент запаса против опрокидывания СПБУ на грунте должен быть не менее

$$K_{cap} = M_r / M_{cap} \geqslant 1{,}50, \qquad (4.2.1\text{-}1)$$

где M_r — восстанавливающий момент от сил веса СПБУ, кНм;

M_{cap} — суммарный опрокидывающий момент от экстремального воздействия внешних сил относительно плоскости опирания СПБУ на грунт, кНм.

Должна быть рассмотрена наихудшая комбинация восстанавливающего и опрокидывающего моментов в зависимости от состояния загрузки СПБУ, величины и направления экстремальных внешних воздействий.

При достаточно развитых по площади опорных поверхностях башмаков должно быть учтено наличие опорного момента, т.е. в качестве критериального следует рассматривать условие

$$M_r / (M_{cap} - M_{sup}) \geqslant 1{,}50, \qquad (4.2.1\text{-}2)$$

где M_{sup} — опорный изгибающий момент со стороны грунта, кНм.

4.2.2 Устойчивость при сдвиге.

Коэффициент запаса против сдвига СПБУ на грунте должен быть не менее

$$K_{sh} = Pf / T \geqslant 1{,}50, \qquad (4.2.2)$$

где P — весовая нагрузка СПБУ, приходящаяся на одну опорную колонну, с учетом вытесненной воды;

T — расчетное значение суммарной сдвиговой силы в районе основания;

f — коэффициент трения опорной поверхности о грунт.

Должна быть рассмотрена наихудшая комбинация веса понтона в зависимости от состояния загрузки СПБУ и суммарной сдвиговой силы в зависимости от направления экстремальных внешних воздействий.

4.2.3 Устойчивость при просадке.

Коэффициент запаса при просадке одной из колонн СПБУ в грунт должен быть не менее

$$N_3 / N > K_{sub}, \qquad (4.2.3)$$

где N_3 — усилие задавливания;

N — расчетное значение суммарной осевой силы;

$K_{sub} = 1{,}10$ — для четырехопорных установок;

$K_{sub} = 1{,}05$ — для трехопорных установок.

Должна быть рассмотрена наихудшая ситуация с точки зрения просадки колонн, поскольку именно это условие является наиболее часто критическим. Условие просадки определяет для трехопорных установок необходимое количество балласта и влияет на объем и планировку помещений в понтоне.

4.3 УСТОЙЧИВОСТЬ МСП НА ГРУНТЕ

4.3.1 МСП гравитационного типа.

4.3.1.1 Общие положения.

Конструкция МСП гравитационного типа должна быть спроектирована так, чтобы обеспечивались надлежащие условия установки МСП на заданную точку и были исключены следующие виды предельных состояний:

потеря несущей способности системы «МСП — основание»;

опрокидывание МСП;

чрезмерные смещения МСП (осадки, горизонтальные смещения, углы поворота);

чрезмерное давление грунта на юбку и внутренние ребра, приводящее к нарушению условий прочности узла «юбка — конструкции МСП».

При проектировании фундамента МСП необходимо также исключить возникновение:

предельного состояния по условиям разжижения несвязных грунтов при динамических воздействиях;

значительного размыва морского дна вблизи опор.

Методы расчета устойчивости МСП гравитационного типа на грунте, включая расчетные значения нагрузок, сопротивления и коэффициентов надежности, должны быть согласованы с Регистром. Основные критерии приведены в 4.3.1.2 — 4.3.1.6.

4.3.1.2 Критерий по условиям установки МСП гравитационного типа.

4.3.1.2.1 При установке МСП должна быть гарантирована возможность вдавливания юбки и внутренних ребер в грунт основания на всю их высоту, что обеспечивает надлежащие условия совместной работы МСП с основанием.

4.3.1.2.2 Критерий обеспечения условий установки определяется выражением

$$N > KN_u, \qquad (4.3.1.2.2)$$

где N — вертикальная сила, кН, передаваемая от МСП на основание в момент ее установки;

N_u — сила сопротивления грунта вдавливанию юбки и внутренних ребер, кН, определяемая в зависимости от их периметров, высот и толщин и результатов статического зондирования верхнего слоя грунта основания, в пределах которого вдавливаются юбка и ребра;

K — нормируемое значение коэффициента запаса, гарантирующее полное задавливание юбочной конструкции в грунт.

Сила N_u может определяться экспериментально путем вдавливания фрагментов ребристой конструкции в грунт основания.

4.3.1.3 Критерий несущей способности системы «МСП — основание».

4.3.1.3.1 Критерий несущей способности системы регламентирует требования к соотношению между силовым воздействием (F) и силами сопротивления (R). Критерий несущей способности системы должен соблюдаться при всех возможных схемах достижения предельного равновесия (плоского и глубинного сдвига при различном потенциально возможном очертании поверхностей сдвига).

4.3.1.3.2 Критерий несущей способности системы «платформа — основание» определяется выражением

$$R/F \geqslant k_{s,n}, \qquad (4.3.1.3.2)$$

где F — расчетное значение обобщенного силового воздействия, по которому производится оценка предельного состояния;

R — расчетное значение обобщенной силы сопротивления (несущей способности), противодействующей действию силы F;

$k_{s,n}$ — нормируемое значение коэффициента несущей способности.

4.3.1.3.3 Несущая способность системы может также оцениваться по результатам расчетов напряженно-деформированного состояния путем сопоставления действующих на систему эксплуатационных нагрузок и нагрузок, приводящих ее в предельное равновесие с образованием в основании значительных пластических зон.

Оценку общей устойчивости сооружения на грунте при динамических нагрузках рекомендуется выполнять с учетом изменения прочностных свойств грунтов.

4.3.1.4 Критерий предельного эксцентриситета в приложении равнодействующей нагрузок.

4.3.1.4.1 Данный критерий устанавливает требования, направленные на исключение возможности опасного состояния, связанного с опрокидыванием гравитационных МСП при больших эксцентриситетах в приложении нагрузок, обусловливающих возникновение зон растягивающих напряжений на контакте подошвы опорного блока с грунтом основания.

4.3.1.4.2 Критерий предельного эксцентриситета определяется выражением

$$e \leqslant e_{ult} k_{s,n}, \qquad (4.3.1.4.2)$$

где e — эксцентриситет приложения равнодействующей всех нагрузок (за исключением бокового давления грунта), м, действующих на МСП;

e_{ult} — предельно допустимое значение эксцентриситета равнодействующей нагрузок, м, устанавливаемое техническими требованиями проекта, для подошвы фундамента прямоугольной формы допускается принимать $e_{ult} = B/6$;

B — размер опорного блока в направлении приложения сдвигающей нагрузки, м.

4.3.1.5 Критерий предельных смещений.

4.3.1.5.1 Критерий предельных смещений устанавливают требования, направленные на исключение возможности появления опасного состояния, связанного с нарушением условий нормальной эксплуатации платформы.

4.3.1.5.2 Критерий предельных смещений определяется выражением

$$S \leqslant S_{ult}, \qquad (4.3.1.5.2)$$

где S — совместная деформация основания и сооружения (осадки, горизонтальные перемещения, крены и др.);

S_{ult} — предельные значения совместной деформации основания и МСП, устанавливаемые техническими требованиями проекта и правилами технической эксплуатации оборудования (при назначении необходимо учитывать возможность нарушения нормальной эксплуатации связанных с сооружением коммуникаций).

4.3.1.6 Критерий величины давления грунта на юбку и внутренние ребра.

4.3.1.6.1 Данный критерий устанавливает требования, направленные на исключение возможности опасных состояний, связанных с нарушением прочности элементов ребристой конструкции, обусловленным давлением грунта.

Критерий должен соблюдаться для всех элементов ребристой конструкции и сочетаний нагрузок.

4.3.1.6.2 Критерий предельного давления грунта определяется выражением

$$P \leqslant P_{ult}, \qquad (4.3.1.6.2)$$

где P — характерное значение эпюры давления грунта;
P_{ult} — предельно допустимая величина характерного значения эпюры давления грунта; величина P_{ult} соответствует предельно допустимым наибольшим напряжениям в юбке, внутренних ребрах и прилегающих районах МСП.

4.3.2 МСП свайного типа.

4.3.2.1 Общие положения.

4.3.2.1.1 Конструкция свайного фундамента МСП должна быть спроектирована таким образом, чтобы исключить возможность возникновения следующих видов предельного состояния:

потери несущей способности системы «МСП — основание»;

деформаций всего основания или его отдельных элементов, ведущих к нарушению нормальной эксплуатации сооружения.

При проектировании свайного фундамента МСП необходимо также исключить возникновение:

предельных состояний по прочности и образованию (раскрытию) трещин для свай и свайных ростверков при действии горизонтальной нагрузки и изгибающего момента;

предельного состояния по условиям разжижения несвязных грунтов при динамических воздействиях;

значительного размыва морского дна вблизи опор.

Методы расчета устойчивости МСП свайного типа на грунте, включая расчетные значения нагрузок, сопротивления и коэффициентов надежности, должны быть одобрены с Регистром. Основные критерии приведены в 4.3.2.2 — 4.3.2.3.

4.3.2.2 Критерий несущей способности свайного основания.

4.3.2.2.1 Критерий по несущей способности грунтов основания для одиночной сваи в составе фундамента и вне его имеет вид

$$N \leqslant F_d/\gamma_k, \qquad (4.3.2.2.1)$$

где F_d — расчетная несущая способность одиночной сваи, кНм;
γ_k — коэффициент надежности, определяемый в зависимости от способа определения несущей способности и от числа свай в фундаменте;
N — расчетная нагрузка, кН, передаваемая на сваю (продольное усилие, возникающее в ней от расчетных нагрузок, действующих на фундамент при наиболее невыгодном их сочетании).

4.3.2.2.2 Расчетную нагрузку на сваю следует определять, рассматривая фундамент как рамную конструкцию, воспринимающую вертикальные и горизонтальные нагрузки и изгибающие моменты.

Для фундаментов с вертикальными сваями расчетную нагрузку на сваю допускается определять по формуле

$$N = N_d/n \pm M_x y/\Sigma y_i^2 \pm M_y x/\Sigma x_i^2, \qquad (4.3.2.2.2)$$

где N_d — расчетная сжимающая сила, кН;
M_x, M_y — расчетные изгибающие моменты, кН·м, относительно главных центральных осей x и y плана свай в плоскости подошвы ростверка;
n — число свай в фундаменте;
x_i, y_i — расстояния от главных осей до оси каждой сваи, м;
x, y — расстояние от главных осей до оси каждой сваи, м, для которой вычисляется расчетная нагрузка.

4.3.2.2.3 Расчетную несущую способность по грунту свайного фундамента в целом допускается определять как сумму несущих способностей независимых одиночных свай, если расстояние между осями свай превышает три диаметра сваи. В других случаях следует учитывать взаимное влияние свай или привести соответствующее обоснование, позволяющее его не учитывать.

4.3.2.3 Критерий предельных деформаций.

4.3.2.3.1 Критерий предельных деформаций устанавливает требования, направленные на исключение возможности появления опасного состояния, связанного с нарушением условий нормальной эксплуатации.

4.3.2.3.2 Критерий предельных деформаций имеет вид

$$s \leqslant s_{ult}, \qquad (4.3.2.3.2)$$

где s — совместная деформация сваи, м, свайного фундамента и сооружения (осадка, перемещение, угол поворота, относительная разность осадок свай, свайных фундаментов и т. п.);
s_{ult} — предельное значение совместной деформации основания сваи, м, свайного фундамента и сооружения, устанавливаемое проектом и правилами технической эксплуатации оборудования.

4.3.2.3.3 При расчете деформаций свай от действия горизонтальной нагрузки и изгибающего момента допускается применение приемлемых методик расчета для других подобных конструкций, одобренных Регистром. Используемая методика должна отражать нелинейный характер зависимости «нагрузка — перемещение головы сваи».

4.3.2.3.4 Горизонтальную нагрузку, действующую на фундамент с вертикальными сваями одинакового поперечного сечения, допускается принимать равномерно распределенной между всеми сваями.

ПРИЛОЖЕНИЕ 1

ХАРАКТЕРИСТИКИ ВЕТРОВОЛНОВЫХ УСЛОВИЙ

Таблица 1

Значения экстремальных скоростей ветра и высот волн, возможные один раз в 50 лет

Море	Средняя скорость ветра (период осреднения 10 мин) $\overline{W}_{50}$, м/с	Высота волны 3%-ной обеспеченности h_{50}, м
Каспийское	45,0	13,0
Черное	43,0	12,5
Баренцево	46,0	19,0
Охотское	48,0	19,0

Таблица 2

Повторяемость высот и периодов волн на Каспийском море, %

$\bar{\tau}$, с	$h_{3\%}$, м											
	0 — 1	1 — 2	2 — 3	3 — 4	4 — 5	5 — 6	6 — 7	7 — 8	8 — 9	9 —10	10 — 11	11 — 12
0 — 1	7,11											
1 — 2	14,58											
2 — 3	6,44	20,21										
3 — 4	0,62	9,11	5,24									
4 — 5	0,33	6,32	10,02	5,36								
5 — 6	0,08	3,17	1,12	0,70	0,68							
6 — 7	0,07	1,54	0,66	0,49	0,44	0,05						
7 — 8	0,05	1,38	0,40	0,29	0,37	0,06	0,04	0,03				
8 — 9	0,03	0,97	0,27	0,23	0,21	0,07	0,06	0,03	0,005			
9 —10	0,02	0,05	0,05	0,16	0,17	0,12	0,05	0,02	0,015	0,013	0,010	0,005
10 — 11	0,009	0,009	0,01	0,05	0,05	0,05	0,04	0,01	0,010	0,010	0,005	0,005
11 — 12	0,005	0,005	0,005	0,03	0,03	0,03	0,03	0,005	0,005	0,003	0,002	0,001
12 — 13	0,002	0,002	0,001	0,005	0,01	0,01	0,01	0,001	0,003	0,002	0,001	0,001

Таблица 3

Повторяемость высот волн и скоростей ветра на Каспийском море, %

$\overline{W}$, м/с	$h_{3\%}$, м											
	0 — 1	1 — 2	2 — 3	3 — 4	4 — 5	5 — 6	6 — 7	7 — 8	8 — 9	9 —10	10 — 11	11 — 12
2 — 4	7,34	6,82	2,59	0,78	0,22	0,15	0,03	0,001				
4 — 6	7,80	7,76	4,42	1,02	0,43	0,26	0,08	0,003	0,001			
6 — 8	6,22	7,87	2,89	1,51	0,31	0,12	0,07	0,02	0,001			
8 —10	4,32	7,95	2,80	0,71	0,17	0,06	0,01	0,007	0,002	0,002		
10 — 12	2,25	5,88	2,06	0,68	0,16	0,03	0,01	0,005	0,002	0,002		
12 — 14	1,15	3,35	1,58	0,57	0,15	0,01	0,01	0,009	0,009	0,005	0,004	
14 — 16	0,88	3,24	0,37	0,34	0,13	0,01	0,009	0,008	0,006	0,005	0,004	0,002
16 — 18	—	0,76	0,26	0,24	0,12	0,009	0,008	0,007	0,006	0,005	0,005	0,003
18 — 20	—	0,01	0,01	0,13	0,11	0,009	0,006	0,006	0,005	0,004	0,002	0,003
20 — 22	—	0,008	0,008	0,009	0,09	0,009	0,006	0,006	0,005	0,004	0,002	0,002
22 — 24	—	0,005	0,005	0,008	0,08	0,004	0,002	0,002	0,001	0,001	0,001	0,002
24 — 26	—	0,005	0,005	0,006	0,008	0,003	0,002	0,001	<0,001	<0,001	<0,001	<0,001

Таблица 4

Повторяемость высот и периодов волн на Черном море, %

$\bar{\tau}$, с	$h_{3\%}$, м											
	0 — 1	1 — 2	2 — 3	3 — 4	4 — 5	5 — 6	6 — 7	7 — 8	8 — 9	9 —10	10 — 11	11 — 12
0 — 1	2,31											
1 — 2	12,10											
2 — 3	16,45	10,14										
3 — 4	8,42	9,95	3,83									
4 — 5	6,36	8,90	4,34	1,20								
5 — 6	1,72	4,12	0,85	0,33	0,26							
6 — 7	0,94	3,11	0,30	0,17	0,14	0,06						
7 — 8	0,80	0,50	0,10	0,12	0,14	0,11	0,05	0,01				
8 — 9	0,49	0,21	0,05	0,09	0,13	0,10	0,04	0,01	0,007			
9 —10	0,24	0,06	0,02	0,07	0,11	0,08	0,01	0,009	0,006	0,002	0,002	0,001
10 — 11	0,11	0,007	0,006	0,02	0,02	0,01	0,008	0,008	0,004	0,002	0,002	0,001
11 — 12	0,06	0,003	0,002	0,006	0,007	0,008	0,008	0,007	0,002	<0,001	<0,001	<0,001
12 — 13	0,004	0,001	<0,001	0,001	0,005	0,006	0,007	0,006	0,001	<0,001	<0,001	<0,001

Таблица 5

Повторяемость высот волн и скоростей ветра на Черном море, %

$\bar{W}$, м/с	$h_{3\%}$, м											
	0 — 1	1 — 2	2 — 3	3 — 4	4 — 5	5 — 6	6 — 7	7 — 8	8 — 9	9 —10	10 — 11	11 — 12
2 — 4	16,22	2,99	1,45	0,20	0,11	0,02	0,01	0,001				
4 — 6	13,67	6,21	2,94	0,90	0,24	0,03	0,006	0,002				
6 — 8	8,87	6,46	1,72	0,76	0,09	0,07	0,02	0,01	0,001	0,001		
8 —10	5,34	5,62	1,45	0,42	0,08	0,05	0,02	0,01	0,008	0,001	0,001	
10 — 12	2,65	3,01	1,05	0,14	0,07	0,04	0,02	0,01	0,005	0,001	0,001	0,001
12 — 14	1,60	1,30	0,93	0,08	0,05	0,02	0,01	0,006	0,004	0,001	0,001	<0,001
14 — 16	0,70	0,72	0,45	0,07	0,03	0,01	0,008	0,005	0,003	0,001	0,001	<0,001
16 — 18	0,53	0,39	0,34	0,05	0,01	0,008	0,006	0,004	0,002	0,001	<0,001	<0,001
18 — 20	0,42	0,32	0,08	0,03	0,009	0,007	0,005	0,003	0,002	<0,001	<0,001	<0,001
20 — 22	0,01	0,06	0,07	0,01	0,007	0,006	0,003	0,001	0,001	<0,001	<0,001	<0,001
22 — 24	<0,001	0,04	0,05	0,006	0,005	0,005	0,002	0,001	0,001	<0,001	<0,001	<0,001
24 — 26	<0,001	0,02	0,03	0,002	0,002	0,001	0,001	<0,001	<0,001	<0,001	<0,001	<0,001
26 — 28	<0,001	0,009	0,01	0,001	0,001	0,001	0,001	<0,001	<0,001	<0,001	<0,001	<0,001

Таблица 6

Повторяемость высот и периодов волн на Баренцевом море, %

$\bar{\tau}$, с	$h_{3\%}$, м													
	0 — 1	1 — 2	2 — 3	3 — 4	4 — 5	5 — 6	6 — 7	7 — 8	8 — 9	9 — 10	10 — 11	11 — 12	12 — 13	13 — 14
0 — 1	0,51													
1 — 2	1,62													
2 — 3	3,65	4,22												
3 — 4	2,75	16,18	8,03											
4 — 5	1,88	10,92	6,03	2,21										
5 — 6	0,82	3,33	5,86	5,72	3,64									
6 — 7	0,46	1,18	2,98	2,35	2,05	1,03	0,75							
7 — 8	0,15	0,59	1,73	0,99	0,43	0,35	0,21	0,19	0,08	0,06				
8 — 9	0,08	0,46	1,02	0,72	0,19	0,18	0,12	0,11	0,07	0,05	0,01	0,008		
9 — 10	0,05	0,07	0,78	0,57	0,14	0,13	0,10	0,10	0,06	0,04	0,02	0,01	0,007	0,006
10 — 11	0,01	0,03	0,44	0,32	0,06	0,06	0,05	0,05	0,02	0,02	0,02	0,01	0,008	0,003
11 — 12	0,01	0,009	0,12	0,10	0,02	0,02	0,02	0,01	0,01	0,01	0,01	0,008	0,006	0,001
12 — 13	0,006	0,007	0,007	0,009	0,01	0,01	0,01	0,01	0,01	0,009	0,007	0,006	0,005	0,001
13 — 14	0,003	0,003	0,003	0,008	0,01	0,01	0,01	0,009	0,009	0,008	0,007	0,006	0,003	<0,001
14 — 16	0,001	0,001	0,001	0,004	0,006	0,006	0,007	0,008	0,009	0,007	0,006	0,005	0,002	<0,001

Таблица 7

Повторяемость высот волн и скоростей ветра на Баренцевом море, %

$\overline{W}$, м/с	$h_{3\%}$, м													
	0 — 1	1 — 2	2 — 3	3 — 4	4 — 5	5 — 6	6 — 7	7 — 8	8 — 9	9 — 10	10 — 11	11 — 12	12 — 13	13 — 14
2 — 4	3,56	8,02	1,14	0,21	0,05	0,02	0,004							
4 — 6	4,67	9,56	3,51	0,56	0,45	0,10	0,07	0,04	0,03	0,009	0,002			
6 — 8	2,30	7,60	5,65	1,58	0,67	0,11	0,08	0,06	0,01	0,007	0,003			
8 —10	0,47	5,96	5,43	3,00	1,16	0,40	0,16	0,10	0,04	0,005	0,003			
10 — 12	<0,001	3,65	4,92	2,61	0,34	0,21	0,12	0,10	0,03	0,02	0,007			
12 — 14	<0,001	1,98	3,61	2,08	0,31	0,18	0,08	0,06	0,03	0,02	0,008			
14 — 16	<0,001	0,23	2,04	1,97	0,23	0,17	0,05	0,04	0,03	0,02	0,001			
16 — 18	<0,001	0,006	0,55	0,50	0,19	0,16	0,05	0,04	0,03	0,01	0,01	0,008	0,006	
18 — 20	<0,001	<0,001	0,15	0,32	0,16	0,15	0,04	0,03	0,03	0,01	0,01	0,01	0,005	0,001
20 — 22	<0,001	<0,001	<0,001	0,09	0,09	0,08	0,04	0,03	0,02	0,01	0,01	0,01	0,004	0,002
22 — 24	<0,001	<0,001	<0,001	0,07	0,06	0,06	0,03	0,02	0,02	0,01	0,01	0,008	0,004	0,002
24 — 26	<0,001	<0,001	<0,001	0,01	0,01	0,01	0,01	0,01	0,02	0,01	0,01	0,008	0,003	0,001
26 — 28	<0,001	<0,001	<0,001	0,005	0,006	0,007	0,008	0,009	0,009	0,009	0,009	0,007	0,003	0,001
>28	<0,001	<0,001	<0,001	<0,001	<0,001	0,001	0,005	0,009	0,009	0,009	0,008	0,005	0,002	0,001

Таблица 8

Повторяемость высот и периодов волн на Охотском море, %

$\overline{\tau}$, с	$h_{3\%}$, м													
	0 — 1	1 — 2	2 — 3	3 — 4	4 — 5	5 — 6	6 — 7	7 — 8	8 — 9	9 —10	10 — 11	11 — 12	12 — 13	13 — 14	14 — 15
0 — 1	0,15														
1 — 2	1,32														
2 — 3	1,46	1,70													
3 — 4	6,26	7,54	4,88												
4 — 5	5,54	7,22	3,99	3,56											
5 — 6	3,88	6,82	3,82	2,52	1,24										
6 — 7	0,85	5,41	2,50	1,28	0,77	0,55									
7 — 8	0,24	3,96	2,38	0,60	0,58	0,51	0,34	0,07							
8 — 9	0,12	2,48	2,32	0,45	0,26	0,22	0,11	0,14	0,05						
9 —10	0,09	1,39	1,75	0,21	0,17	0,15	0,10	0,09	0,07	0,06	0,04	0,02	0,006	0,006	
10 — 11	0,03	1,11	1,10	0,17	0,15	0,12	0,09	0,07	0,04	0,03	0,03	0,02	0,005	0,004	0,003
11 — 12	0,02	0,47	0,97	0,11	0,08	0,06	0,04	0,03	0,02	0,02	0,02	0,01	0,004	0,003	0,002
12 — 13	0,01	0,03	0,64	0,03	0,02	0,02	0,01	0,01	0,01	0,006	0,002	0,001	0,001	0,001	0,001
13 — 14	0,006	0,02	0,08	0,02	0,01	0,01	0,009	0,005	0,005	0,002	0,001	0,001	0,001	0,001	0,001
14 — 15	0,004	0,01	0,007	0,005	0,003	0,003	0,002	0,002	0,002	0,002	0,001	<0,001	<0,001	<0,001	<0,001
15 — 16	0,002	0,002	0,003	0,003	0,001	0,001	0,001	0,001	<0,001	<0,001	<0,001	<0,001	<0,001	<0,001	<0,001
16 — 17	0,001	0,001	0,002	0,002	<0,001	<0,001	<0,001	<0,001	<0,001	<0,001	<0,001	<0,001	<0,001	<0,001	<0,001

Таблица 9

Повторяемость высот волн и скоростей ветра на Охотском море,%

$\overline{W}$, м/с	$h_{3\%}$, м													
	0 — 1	1 — 2	2 — 3	3 — 4	4 — 5	5 — 6	6 — 7	7 — 8	8 — 9	9 — 10	10 — 11	11 — 12	12 — 13	13 — 14	14 — 15
2 — 4	3,60	13,20	2,12	0,92	0,11	0,03	0,01	0,008	0,002	0,001	0,001	0,001			
4 — 6	8,12	6,27	2,26	1,17	0,13	0,06	0,02	0,01	0,002	0,001	0,001	0,001			
6 — 8	5,00	6,43	3,69	2,41	0,31	0,08	0,05	0,02	0,005	0,003	0,003	0,001	0,001		
8 —10	2,96	7,98	3,06	1,71	1,01	0,16	0,05	0,03	0,01	0,006	0,005	0,002	0,001		
10 — 12	0,16	7,86	2,69	1,20	0,63	0,24	0,10	0,05	0,03	0,02	0,01	0,005	0,001		
12 — 14	0,14	5,18	2,34	1,03	0,55	0,42	0,14	0,11	0,03	0,02	0,02	0,005	0,001	0,001	
14 — 16	<0,001	1,27	1,49	0,71	0,54	0,51	0,18	0,17	0,04	0,03	0,03	0,01	0,003	0,001	0,001
16 — 18	<0,001	0,01	0,69	0,36	0,31	0,25	0,21	0,04	0,04	0,04	0,002	0,01	0,004	0,002	0,001
18 — 20	<0,001	0,01	0,61	0,25	0,17	0,11	0,08	0,02	0,02	0,02	0,01	0,005	0,003	0,002	0,001
20 — 22	<0,001	<0,001	0,56	0,03	0,14	0,08	0,04	0,02	0,01	0,009	0,008	0,005	0,004	0,003	0,002
22 — 24	<0,001	<0,001	0,15	0,02	0,10	0,06	0,02	0,01	0,008	0,006	0,007	0,003	0,003	0,001	0,001
24 — 26	<0,001	<0,001	<0,001	<0,001	<0,001	<0,001	0,01	0,01	0,007	0,004	0,004	0,003	0,002	0,001	0,001

ПРИЛОЖЕНИЕ 2

ТРЕБОВАНИЯ К РАСЧЕТНЫМ МОДЕЛЯМ, БАЗИРУЮЩИМСЯ НА МЕТОДЕ КОНЕЧНЫХ ЭЛЕМЕНТОВ

1 ОБЩИЕ ТРЕБОВАНИЯ

1.1 В общем случае расчет конструкции методом конечных элементов состоит из следующих этапов:

определение типа и размера задачи;

составление конечно-элементной модели конструкции и граничных условий;

моделирование нагрузок;

оценка корректности модели и выполнение расчета;

представление полученных результатов.

1.2 При моделировании конструкции, граничных условий и нагрузки, в зависимости от целей расчета и типа конструкции, возможны и необходимы определенные допущения и упрощения. Конкретные возможности расчета определяются параметрами программного обеспечения и вычислительной техники, а также предусмотренным размером задачи. По мере накопления информации об особенностях работы конструкции размер задачи может изменяться.

2 ОПРЕДЕЛЕНИЕ ТИПА И РАЗМЕРА РАСЧЕТНОЙ МОДЕЛИ

2.1 Следует определить тип напряженно-деформированного состояния и размер задачи, поскольку от этого зависит моделирование конструкции, граничных условий и нагрузки.

2.2 В конструкциях ПБУ/МСП деформации и напряжения подразделяются на следующие типы в зависимости от внешних нагрузок и условий работы конструкции:

общие деформации и напряжения конструкции ПБУ/МСП;

местные деформации и напряжения конструктивных элементов;

концентрационные напряжения и деформации в локальных зонах конструкции и прерывистых связях.

2.3 Задача расчета и способ моделирования нагрузки должны соответствовать одному из перечисленных выше типов напряженно-деформированного состояния конструкции.

2.4 Размер задачи и тем самым размер расчетной модели определяются выбранными границами модели и необходимыми размерами сетки конечных элементов.

2.5 Характер задачи — линейный или нелинейный — зависит от особенностей конструкции и величины деформаций. Если параметры напряженно-деформированного состояния конструкции определены при регламентируемых расчетных нагрузках, обычно достаточно линейного расчета, особенно в случае толстостенных конструкций. Нелинейные эффекты вызываются свойствами материала, большими деформациями и имеют существенное значение в следующих случаях:

для относительно гибких конструкций с большими деформациями (геометрическая нелинейность);

при исследовании частичного отказа элементов конструкции, например, потеря устойчивости плоских панелей;

если встречаются пластические деформации в областях конструкции (физическая нелинейность).

3 МОДЕЛИРОВАНИЕ КОНСТРУКЦИИ

3.1 Выбор типов расчетных моделей.

3.1.1 В расчетах прочности конструкций ПБУ/МСП рекомендуется применять следующие типы расчетных моделей:

общая модель корпуса ПБУ/МСП;

модель корпусной конструкции или крупной составляющей корпуса;

модель перекрытия;

рамная модель;

локальные модели.

3.1.2 Для всех моделей, кроме общей модели корпуса, следует обеспечить введение граничных условий для корректного удовлетворения условиям взаимодействия со смежными конструкциями. Если есть опасение, что на результатах могут сказаться неблагоприятным образом идеализированные граничные условия, следует увеличить расстояние между границами модели и рассматриваемой областью конструкции.

3.1.3 Общую модель корпуса следует использовать для определения общих напряжений в

конструкции ПБУ/МСП. Трехмерное моделирование основных связей корпуса позволяет обеспечить приложение нагрузок в виде, наиболее приближенном к реальному, моделировать с высокой точностью поведение сложных конструкций корпуса.

3.1.4 Модель корпусной конструкции или крупной составляющей корпуса (обычно трехмерная модель) следует использовать для определения общих напряжений в рассматриваемой части корпуса.

3.1.5 Модель перекрытия следует использовать для определения общих или местных напряжений в плоских конструкциях, образованных пластинами обшивки, подкрепленными с одной или с обеих сторон ребрами жесткости и/или стенками (перекрытия типа двойного дна, переборки, палубы), а также для расчета передачи поперечной нагрузки на опорный контур перекрытия и оценки возникающих при этом деформации и напряжений.

3.1.6 Рамную модель следует использовать при расчете прочности конструкций, деформируемых (главным образом, изгибаемых) в своей плоскости, например, поперечных связей понтона ПБУ, подводного опорного блока МСП и др.

3.1.7 Локальные модели рекомендуется использовать в расчетах прочности отдельных элементов конструкции и для определения концентрационных напряжений в деталях конструкций и прерывистых связей.

3.2 Выбор типа конечных элементов.

3.2.1 Тип конечного элемента, принятый при выполнении расчета прочности каждой конкретной задачи, имеет определяющее значение, по этому при выборе элемента следует руководствоваться нижеприведенными рекомендациями.

3.2.2 В расчетах прочности конструкций рекомендуется использовать следующие типы элементов:

стержневые элементы (одномерные элементы с осевой жесткостью, но без изгибной жесткости);

балочные элементы (одномерные элементы с осевой, сдвиговой, изгибной и крутильной жесткостью);

элементы плоского напряженного состояния (двумерные элементы с мембранной жесткостью в плоскости пластины, но без изгибной жесткости относительно осей, лежащих в плоскости пластины);

элементы пластины и оболочки (двумерные элементы с мембранной, изгибной и крутильной жесткостью);

объемные элементы (трехмерные элементы);

граничные и пружинные элементы.

При использовании элементов различных типов следует уделять внимание совместности перемещений и возможности передачи граничных нагрузок и напряжений, особенно при соединении в узлах элементов с изгибной жесткостью и без таковой.

3.2.3 Выбранные типы элементов должны отражать деформации и напряжения для анализируемых случаев нагрузки, а при необходимости, собственные значения или предельные состояния при определении величины предельной нагрузки.

3.2.4 Следует определить, в какой степени в данном конкретном расчете прочности должен рассматриваться изгиб компонентов конструкции. В случаях чисто изгибного поведения в соответствии с теорией изгиба балок или теорией изгиба пластины, особенно для плоских панелей, ребер жесткости, перекрытий и поперечных рам, подходят балочные элементы и элементы пластины. Если используются элементы плоского напряженного состояния или объемные элементы, то для возможности учета изгиба в плоскости наибольшей жесткости следует выбрать конечные элементы с дополнительными промежуточными узлами или применять более мелкую сетку.

3.2.5 Для трехмерных моделей можно ограничиться элементами плоского напряженного состояния, если определяются только общие деформации и напряжения. В этом случае учитывается только мембранная жесткость моделируемой плоской конструкции.

3.2.6 Второстепенные конструктивные связи, например, подкрепляющие пластину ребра жесткости, учитываются с той или иной степенью условности, которая определяется вкладом этих связей в анализируемое напряженно-деформированное состояние.

3.2.7 Если изгиб связи в рассматриваемом случае важен, то следует точнее моделировать ее изгибную жесткость (например, стенка моделируется плоскими элементами, а свободный поясок — стержневым или пластинчатым элементом). В некоторых случаях изгибную жесткость следует учитывать дополнительными балочными элементами.

3.2.8 В других случаях ребра жесткости можно учитывать условно в виде дополнительной толщины пластин. Поскольку обобщенная жесткость подкрепленной пластины в зависимости от ориентации подкрепляющих ребер жесткости различна во взаимно ортогональных направлениях, в расчетных моделях это учитывается введением ортотропных свойств пластины приведенной толщины:

$$E_2 = E_1(F_{pl} + F_{st})/F_{pl}; \quad (3.2.8)$$

$$E_1 = E,$$

где E — исходный модуль нормальной упругости материала пластины;
E_1 — модуль упругости в направлении, ортогональном к ориентации ребер жесткости;
E_2 — модуль упругости в направлении, параллельном к ориентации ребер жесткости;
F_{pl} — площадь поперечного сечения пластины;
F_{st} — площадь поперечного сечения ребра жесткости.

3.2.9 В локальных моделях все жесткостные компоненты, в том числе и вторичные, имеют существенное значение, поэтому используются конечные элементы пластины, оболочки и объемные элементы. Исключение могут составлять плоские конструкции, загруженные в своей плоскости. Например, при анализе концентрационных напряжений на кромках вырезов они моделируются пластинами плоского напряженного состояния.

3.2.10 Для получения информации о деформациях между двумя узлами, например, на свободных кромках пластины, следует вводить стержневые элементы с пренебрежимо малым поперечным сечением. Одноосные напряжения такого элемента показывают напряжения по кромке.

3.3 Разбивка на конечные элементы.

3.3.1 Размер сетки конечных элементов определяется характеристиками конечных элементов и должен выбираться из условия достаточной точности при моделировании:

жесткостных параметров конструкции;

типа исследуемых напряжений;

возможных форм отказа.

При выборе размеров сетки конечных элементов следует руководствоваться нижеприведенными рекомендациями.

3.3.2 При выборе сетки конечных элементов в наибольшей степени должны учитываться геометрия конструкции, расположение и характер нагрузки, размещение опор.

3.3.3 Трехмерные модели конструкции в целом или части конструкции могут иметь достаточно грубую идеализацию, в качестве характерного размера конечного элемента могут приниматься шпации основных компонентов конструкции. Это допустимо в расчетах общего напряженного состояния при условии, что изгибное поведение основных компонентов конструкции с достаточной точностью отражено выбранным типом конечного элемента. То же относится к моделям перекрытий и моделям для расчета местной прочности ребер жесткости, если ширина элементов в пластинах обшивки равна шпации ребер жесткости или ее половине.

3.3.4 Характеристики элемента и его размеры должны быть выбраны так, чтобы жесткость, результирующие деформации и напряжения корректно отражали поведение конструкции. Для простых конечных элементов отношение размеров сторон элемента, как правило, не должно превосходить трех.

3.3.5 При вычислении локальных концентрационных напряжений размер сетки конечных элементов должен изменяться постепенно в соответствии с ожидаемым градиентом напряжений.

3.4 Ввод упрощающих допущений.

3.4.1 Вследствие сложности конструкции ПБУ/МСП при моделировании следует вводить допущения, направленные на упрощения. Упрощения допустимы, если они не приводят к значительным погрешностям в результатах.

3.4.2 Типичным упрощением в расчетах общей прочности является объединение нескольких компонентов конструкции в один. Можно объединять ребра жесткости или балки. Объединенные компоненты должны обладать эквивалентной жесткостью и располагаться в геометрическом центре составляющих компонентов.

3.4.3 Малые компоненты и детали, которые характеризуют жесткость небольших участков, могут вовсе не учитываться при моделировании. Примером таких компонентов и деталей для расчета общей прочности являются малые вырезы, бракеты в рамах, подкрепляющие ребра жесткости, подкрепления, препятствующие потере устойчивости.

3.4.4 Большие вырезы (вырезы для доступа во внутренние помещения, окна и двери) всегда должны учитываться. При грубой сетке конечных элементов такие вырезы учитываются путем уменьшения жесткости за счет уменьшения толщины элементов или за счет уменьшения модуля сдвига и модуля нормальной упругости в продольном и поперечном направлениях.

3.4.5 Плоские элементы должны располагаться в срединной поверхности соответствующих компонентов конструкции. Для анализа общей прочности тонкостенных конструкций элементы как приближение могут располагаться по линиям наружной поверхности.

3.4.6 Плоские двумерные элементы в наклонных или искривленных поверхностях должны, как правило, помещаться в геометрическом центре моделируемой области, чтобы с большей точностью отражать общие жесткостные характеристики.

3.5 Граничные условия и закрепления.

3.5.1 Задание граничных условий и закреплений предназначено для:

исключения перемещений и поворотов модели как жесткого целого;

учета в расчетной модели реально существующих опор и закреплений;

учета взаимодействия модели части конструкции по ее границам со смежными частями.

Кинематические граничные условия и закрепления вводятся путем задания предписанных значений по перемещениям и углам поворота в узловых точках расчетной модели. При введении закреплений следует избегать появления в модели несуществующих в реальном поведении конструкции ограничений в перемещениях и углах поворота.

3.5.2 Исключение перемещений и поворотов модели как жесткого тела (программы МКЭ не обеспечивают автоматического исключения таких перемещений) следует проводить с помощью введения опор или закреплений в различных сечениях модели. Реакции в этих опорах и закреплениях, которые отсутствуют в реальных конструкциях, следует сводить к минимуму с помощью нагружения модели самоуравновешенной системой нагрузок. Перемещения и повороты твердого тела можно исключать введением в расчетную модель распределенного упругого основания с помощью пружинных элементов, что, например, может близко соответствовать реальным условиям положения МСП на грунте или условиям плавания корпуса ПБУ в воде.

3.5.3 Реально существующие опоры, которые воспринимают силы и моменты, должны моделироваться с высокой степенью приближения к реальным условиям.

3.5.4 Взаимодействие частей корпусных конструкций со смежными конструкциями по границам модели должно моделироваться с возможно высокой степенью приближения к реальности. Следует учитывать симметрию конструкции и разрабатывать модель только для симметричной ее части. По плоскостям симметрии вводятся условия симметричной или антисимметричной деформации, а нагрузка раскладывается на симметричную и антисимметричную составляющие. Взаимодействие по границе должно учитываться соответствующим заданием напряжений, сил и моментов. Эти величины получают как результат расчета конструкций по общей модели.

3.5.5 При использовании некоторых типов элементов может возникнуть необходимость, вследствие несуществующей жесткости, в подавлении степеней свободы в узлах. При этом нельзя допускать ограничения реальных деформаций. Если при подавлении степеней свободы элементы дают дополнительную жесткость, их размеры должны быть выбраны так, чтобы обеспечить жесткость, корректно отражающую реальное поведение.

4 МОДЕЛИРОВАНИЕ НАГРУЗОК

4.1 Нагрузки должны моделироваться с высокой степенью приближения к реальности. При необходимости моделирование конструкции должно быть приспособлено к моделированию нагрузки.

4.2 Распределенные нагрузки в процессе вычислений конвертируются в эквивалентные узловые силы и в узловые моменты в соответствии с используемым типом конечного элемента.

4.3 Если деформации по границе локальной модели получены из расчета по общей модели конструкции с грубой сеткой, то следует использовать соответствующую интерполяцию деформации для промежуточных узлов локальной модели. Кроме того, должны прикладываться соответствующие нагрузки, действующие в пределах локальной области конструкции.

5 ОЦЕНКА ДОСТОВЕРНОСТИ РЕЗУЛЬТАТОВ

5.1 Результаты следует проверить на достоверность. Такая проверка включает:

специальное визуальное представление деформаций для оценки соответствия их распределения приложенным нагрузкам, граничным условиям, опорам и закреплениям;

контроль принадлежности полученных значений деформаций ожидаемому диапазону.

5.2 Следует проверить, соответствуют ли величины сил и моментов на опорах ожидаемым значениям. Для случая самоуравновешенных нагрузок необходимо проверить, достаточно ли малы реактивные усилия, чтобы ими можно было бы пренебречь.

5.3 Для локальных моделей с заданными деформациями на границе, полученными из общих моделей конструкций, необходимо проверить взаимное соответствие напряжения вблизи рассматриваемых границ для двух моделей.

5.4 Для нелинейных вычислений необходимо проверить точность решения в нелинейной зоне.

ЧАСТЬ III. УСТРОЙСТВА, ОБОРУДОВАНИЕ И СНАБЖЕНИЕ ПБУ/МСП

1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

1.1 ОБЛАСТЬ РАСПРОСТРАНЕНИЯ

1.1.1 На ПБУ и МСП распространяются все требования части III «Устройства, оборудование и снабжение» Правил классификации и постройки морских судов, если в настоящей части не оговорено иное.

1.1.2 Требования настоящей части не распространяются на следующие устройства и оборудование:

промышленное оборудование, используемое исключительно для бурения или связанных с ним операций, а также для переработки продуктов добычи;

швартовное устройство (кроме швартовных устройств буровых судов).

1.1.3 Устройства, оборудование и снабжение буровых судов в полной мере должны удовлетворять требованиям части III «Устройства, оборудование и снабжение» Правил классификации и постройки морских судов и специально оговоренным требованиям Правил ПБУ/МСП.

1.2 ОПРЕДЕЛЕНИЯ И ПОЯСНЕНИЯ

1.2.1 Определения и пояснения, относящиеся к общей терминологии, указаны в Общих положениях о классификационной и иной деятельности, в части I «Классификация» и части III «Устройства, оборудование и снабжение» Правил классификации и постройки морских судов, а также в части I «Классификация» и части II «Корпус» Правил ПБУ/МСП.

В настоящей части приняты следующие определения.

Водонепроницаемость — способность конструкции предотвращать проникновение воды в любом направлении под воздействием напора воды, на который эта конструкция рассчитана.

Длина объекта — длина корпуса, измеренная на уровне ватерлинии, соответствующей максимальной осадке объекта на плаву при транспортировке.

Корпус — водонепроницаемая конструкция, обеспечивающая плавучесть и остойчивость объекта. Корпус может состоять из одного, двух и более нижних корпусов (понтонов), как правило погруженных в воду, и верхнего корпуса, обычно находящегося над водой.

Объект — ПБУ, МСП, модули МСП и/или какие-либо их элементы.

Осадка — расстояние, измеренное по вертикали в середине соответствующей длины объекта от верхней кромки горизонтального киля или от точки притыкания внутренней (наружной — для объектов с неметаллической обшивкой) поверхности обшивки к брусковому килю до соответствующей ватерлинии объекта.

Отсек — часть внутреннего пространства корпуса, ограниченная наружной обшивкой, водонепроницаемыми переборками, палубами, платформами, стрингерами и флорами.

Предельная линия погружения — ватерлиния, до которой погружается объект при получении им повреждений, регламентируемых частью V «Деление на отсеки».

Система динамического позиционирования — комплекс, предназначенный для автоматического и дистанционного автоматизированного управления пропульсивными механизмами ПБУ с целью динамического удержания ее над точкой позиционирования с заданной точностью в условиях воздействия внешних сил.

Ширина корпуса объекта — наибольшая теоретическая ширина корпуса, измеренная на середине его длины на уровне или ниже ватерлинии при транспортировке.

1.3 ОБЪЕМ ТЕХНИЧЕСКОГО НАБЛЮДЕНИЯ

1.3.1 Общие положения по техническому наблюдению за устройствами, оборудованием и снабжением изложены в Общих положениях о классификационной и иной деятельности и в части I «Классификация» Правил классификации и постройки морских судов, а также в части I «Классификация» Правил ПБУ/МСП.

1.3.2 Объем технического наблюдения за изделиями, входящими в состав устройств ПБУ/МСП, должен соответствовать перечню изделий, указанному в 1.3 части III «Устройства, обору-

дование и снабжение» Правил классификации и постройки морских судов, в той степени, в какой это применимо к конкретному типу ПБУ/МСП с учетом приведенных ниже дополнений.

1.3.2.1 Устройства подъема и спуска корпуса СПБУ:

.1 гидравлические с опорными колоннами/опорами, имеющими форму пространственных фигур: ползуны, захваты, траверсы крепления гидроцилиндров, направляющие ползунов, опоры захватов, плиты крепления гидроцилиндров, винты опорные с гайками, детали крепления (болты, шпильки, гайки);

.2 гидравлические с опорными колоннами/опорами цилиндрической формы: подвижная и неподвижная траверсы (относительно корпуса СПБУ), захватные устройства траверс, винты опорные с гайками, детали крепления (болты, шпильки, гайки);

.3 механические реечно-шестеренчатые: рама подъемника, реечная вал-шестерня, шестерни, зубчатые колеса, валы, детали крепления (болты, шпильки, гайки).

1.3.2.2 Устройство подъема и спуска колонн погружных насосов забортной воды:

.1 колонны с направляющими;

.2 стопоры;

.3 детали крепления (болты, шпильки, гайки).

1.3.2.3 Фиксирующие устройства СПБУ (при наличии их в проекте):

.1 плиты;

.2 винты и гайки.

1.3.2.4 Закрытия отверстий цементировки скважин для прохода кабелей катодной защиты и для осмотра погружных насосов забортной воды:

.1 горловины;

.2 крышки.

1.3.3 Детали устройств, указанные в 1.3 части III «Устройства, оборудование и снабжение» Правил классификации и постройки морских судов и табл. 1.3.3 настоящей части подлежат контролю со стороны Регистра в отношении выполнения требований частей XIII «Материалы» и XIV «Сварка» Правил классификации и постройки морских судов, а также частей XII «Материалы» и XIII «Сварка» Правил ПБУ/МСП.

1.3.4 В процессе постройки ПБУ следующие устройства, оборудование и снабжение подлежат техническому наблюдению Регистра согласно требованиям соответствующих глав Правил классификации и постройки морских судов и Правил ПБУ/МСП:

.1 рулевое устройство;

.2 якорное устройство;

.3 буксирное устройство;

Таблица 1.3.3

№ п/п	Детали устройств	Заготовки	Объм испытаний[1]
1	Захваты, опоры захватов, корпуса ползунов, направляющие ползунов, винты опорные, гайки опорных винтов, штыри захватных устройств траверс, детали крепления (болты, шпильки, гайки), устройство подъема и спуска корпуса ПБУ; винты и гайки фиксирующих устройств (при наличии последних в проекте), оси крепления подъемных гидроцилиндров	Стальные поковки Стальные отливки	3.7 3.8
2	Реечные вал-шестерни, шестерни, валы устройств подъема и спуска корпуса ПБУ	Стальные поковки	3.7
3	Траверсы крепления гидроцилиндров, корпуса штырей захватных устройств и зубчатые колеса устройств подъема и спуска корпуса ПБУ	Стальные отливки	3.8
4	Траверсы подвижные и неподвижные устройств подъема и спуска корпуса ПБУ	Стальной прокат	3.2
5	Плиты крепления цилиндров устройств подъема и спуска корпуса ПБУ; плиты фиксирующих устройств (при наличии последних в проекте)	Стальной листовой прокат	3.2
6	Рамы и порталы механических подъемников устройств подъема и спуска корпуса ПБУ	Стальной листовой и фасонный прокат	3.2

[1] Объм испытаний согласно указанным требованиям части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов.

.4 устройство и закрытие отверстий в корпусе, надстройках и рубках;

.5 устройство подъема и спуска корпуса СПБУ;

.6 устройство подъема и спуска колонн погружных насосов забортной воды;

.7 фиксирующие устройства СПБУ (при наличии их в проекте);

.8 мачты и их такелаж;

.9 устройство и оборудование помещений;

.10 аварийное снабжение;

.11 системы удержания ПБУ и их элементы.

1.3.5 В процессе постройки МСП следующие устройства, оборудование и снабжение подлежат техническому наблюдению Регистра согласно

требованиям соответствующих глав Правил классификации и постройки морских судов и Правил ПБУ/МСП:

.1 системы удержания МСП и их элементы;

.2 устройство и закрытие отверстий в корпусе МСП;

.3 мачты и их такелаж;

.4 устройство и оборудование помещений;

.5 аварийное снабжение;

.6 причальные и посадочные устройства.

2 РУЛЕВОЕ УСТРОЙСТВО

2.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

2.1.1 Самоходные ПБУ и надводные установки должны иметь надежное и эффективное рулевое устройство, обеспечивающее их поворотливость и устойчивость на курсе, учитывающее условия их эксплуатации и, если специально не указано иное, отвечающее требованиям разд. 2 части III «Устройства, оборудование и снабжение» Правил классификации и постройки морских судов.

2.1.2 На несамоходные ПБУ допускается не устанавливать рулевое устройство, либо ограничиться установкой стабилизаторов.

2.1.3 На самоходных ПБУ, оборудованных рулями, должен быть предусмотрен доступ (лазы и проходы), позволяющий определить техническое состояние подшипников рулей и зазоры в них, а также убедиться в том, что все соединения штырей с петлями рулей не повреждены и закреплены.

Для обеспечения доступа, если необходимо, должна быть предусмотрена установка настила, закрепленного болтами.

2.1.4 В случае установки на самоходных ПБУ/надводных установках нетрадиционных рулей или управления ПБУ/надводными установками средствами, иными чем рули, Регистру должны быть представлены документы, удостоверяющие, что используемое рулевое устройство обеспечивает приемлемый уровень надежности и эффективности управления в соответствии с требованиями настоящей главы.

2.2 РУЛЕВОЙ ПРИВОД

2.2.1 За исключением случаев, указанных в 2.1.4, самоходные ПБУ/надводные установки должны быть оборудованы главным и вспомогательным рулевыми приводами. Главный и вспомогательный рулевые приводы должны быть устроены так, чтобы единичная неисправность одного из них не приводила бы, насколько это приемлемо и практически выполнимо, к выходу из строя другого.

2.2.2 Допускается, чтобы основной и вспомогательный приводы имели некоторые общие части (например, румпель, сектор, редуктор и т. п.) при условии, что конструктивные элементы этих частей будут соответствовать требованиям 6.2.8.2 части IX «Механизмы» Правил классификации и постройки морских судов.

2.2.3 Главный рулевой привод должен иметь надлежащую прочность и в достаточной степени управлять ПБУ/надводной установкой при максимальной эксплуатационной скорости, что должно быть доказано практически. Основной рулевой привод должен быть сконструирован так, чтобы он не повреждался при максимальной скорости заднего хода ПБУ/надводной установки, но нет необходимости доказывать это конструктивное требование путем испытаний при максимальной скорости заднего хода и максимальном угле перекладки руля.

2.2.4 Основной рулевой привод должен обеспечивать перекладку руля или поворотной насадки с 35° одного борта на 35° другого борта при наибольшей осадке ПБУ в режиме плавания и максимальной эксплуатационной скорости переднего хода. При тех же самых условиях руль или поворотная насадка должны перекладываться с 35° того или другого борта на 30° другого борта не более чем за 28 с.

2.2.5 Основной рулевой привод должен работать от источника энергии, если это необходимо для выполнения требований 2.2.3 и диаметр головы баллера, требуемый 2.3.1 части III «Устройства, оборудование и снабжение» Правил классификации и постройки морских судов, превышает 120 мм.

Во всех остальных случаях основной рулевой привод может быть ручным, соответствующим требованиям 6.2.3.2 части IX «Механизмы» Правил классификации и постройки морских судов.

2.2.6 Вспомогательный рулевой привод должен иметь надлежащую прочность и в достаточной степени управлять ПБУ/надводной установкой при скорости, обеспечивающей ее мореходность, и быстро приводиться в действие в аварийной ситуации.

2.2.7 Вспомогательный рулевой привод должен обеспечивать перекладку руля или поворотной насадки с 15° одного борта на 15° другого борта не более чем за 60 с при наибольшей осадке ПБУ/надводной установки в режиме плавания и скорости, равной половине ее максимальной скорости переднего хода или 7 уз., смотря по тому, что больше.

2.2.8 Вспомогательный рулевой привод должен работать от источника энергии, если это необходимо для выполнения требований 2.2.6 и диаметр головы баллера, требуемый 2.3.1 части III «Устройства, оборудование и снабжение» Правил классификации и постройки морских судов, превышает 230 мм.

Во всех остальных случаях вспомогательный привод может быть ручным, соответствующим требованиям 6.2.3.3 части IX «Механизмы» Правил классификации и постройки морских судов.

2.2.9 Если главный рулевой привод включает два и более одинаковых силовых агрегата, вспомогательный рулевой привод не требуется, если основной рулевой привод обеспечивает перекладку руля согласно требованиям 2.2.3 при работе всех силовых агрегатов.

Насколько это приемлемо и практически выполнимо, главный рулевой привод должен быть устроен так, что единичное повреждение его трубопровода или одного из его силовых агрегатов не приведет к ухудшению работоспособности других частей рулевого привода.

2.2.10 Управление основным рулевым приводом должно обеспечиваться как с ходового мостика, так и из румпельного отделения. Если система управления рулевым приводом, обеспечивающая управление с ходового мостика является электрической, она должна питаться от силовой цепи рулевого привода, причем точка присоединения к цепи должна находиться в румпельном отделении.

2.2.11 Если основной рулевой привод устроен согласно 2.2.9, управление рулевым приводом должно обеспечиваться двумя независимыми системами управления, каждая из которых должна приводиться в действие с ходового мостика. Если в систему управления включен гидравлический телемотор, вторая независимая система управления может не требоваться.

2.2.12 Должны быть предусмотрены средства связи между ходовым мостиком и:

.1 румпельным отделением; и

.2 аварийным постом управления рулевым приводом, если он оборудован.

2.2.13 Точное угловое положение руля или поворотной насадки должно указываться на ходовом мостике, если рулевой привод работает от источника энергии. Указатель положения руля или поворотной насадки должен действовать независимо от системы управления рулевым приводом.

2.2.14 Указатель углового положение руля или поворотной насадки должен быть предусмотрен в румпельном отделении.

2.2.15 Точность показаний углового положения руля или поворотной насадки должна соответствовать требованиям 2.9.15 части III «Устройства, оборудование и снабжение» Правил классификации и постройки морских судов.

2.2.16 Рулевой привод должен иметь систему ограничителей поворота руля или поворотной насадки, соответствующую требованиям 2.9.11 части III «Устройства, оборудование и снабжение» Правил классификации и постройки морских судов.

2.2.17 Во всем остальном рулевые приводы должны соответствовать требованиям разд. 6.2 части IX «Механизмы» Правил классификации и постройки морских судов, разд. 5.10 и гл. 7 части X «Электрическое оборудование» Правил ПБУ/МСП.

3 ЯКОРНОЕ УСТРОЙСТВО

3.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

3.1.1 На период проведения морских операций (в частности, проведения перегона к точке позиционирования) каждая ПБУ/МСП, как правило, должна иметь якорное устройство, предусмотренное требованиями 3.1.1 части III «Устройства, оборудование и снабжение» Правил классификации и постройки морских судов, предназначенное для временного удержания ПБУ/МСП в море и обеспечивающее, при необходимости, их отстой в случае возникновения штормовых условий, превышающих допустимые нормы для проведения морских операций.

При соответствующем обосновании допускается не оборудовать ПБУ/МСП якорным устройством.

В этом случае для временного удержания ПБУ/МСП могут рассматриваться якорные устройства судов буксирного ордера. При этом Регистру должны быть представлены подробные результаты расчетов и обоснований по обеспечению штормового отстоя, включающие характеристики судов обеспечения, факторы безопасности, внешние воздействия и нагрузки.

Для ПБУ допускается использование в качестве якорного устройства системы позиционирования.

3.1.2 Для становых якорей ПБУ/МСП, учитывая временный характер работы якорного устройства и глубины на возможных якорных стоянках, допускается иметь в составе якорного устройства стальные и синтетические тросы.

3.1.3 Необходимость установки стопоров для крепления якорей «по-походному» определяется судовладельцем.

3.1.4 Якорное устройство МСП может размещаться на корпусе или на специальных навесных площадках, устанавливаемых на период проведения морских операций. Принимая во внимание временный характер работы якорного устройства, целесообразно предусматривать использование отдельных элементов якорного устройства (механизмов, клюзов, держателей и т. п.) для других целей при эксплуатации МСП (в качестве швартовного и других устройств).

3.1.5 Если предусматривается установка якорного устройства, якорное снабжение ПБУ/МСП должно выбираться по табл. 3.1.3-1 части III «Устройства, оборудование и снабжение» Правил классификации и постройки морских судов или, при использовании якорных цепей категорий R3, R3S и R4, по табл. 3.1.5 настоящей части по характеристике снабжения N_e, определенной в соответствии с 3.2 настоящей части, когда полученное значение характеристики снабжения не превышает значений, приведенных в вышеуказанных таблицах.

Если величины характеристик снабжения превышают табличные значения, приведенные в Правилах классификации и постройки морских судов, якорное снабжение ПБУ/МСП должно определяться специальными расчетами, исходя из естественных условий и нагрузок, соответствующих возможным условиям проведения морских операций, с учетом дополнительного удержания ПБУ/МСП судами буксирного ордера. При этом расчетные параметры внешних воздействий рекомендуется принимать на 15 — 20 % выше, чем при определении требуемой суммарной тяги судов буксирного ордера.

3.1.6 ПБУ/МСП, как правило, должны снабжаться не более чем двумя якорями. Для продолжительных морских буксировок в тяжелых естественных условиях необходимо предусматривать запасной комплект элементов якорного устройства (якорь, якорный трос, соединительные элементы), который может находиться на борту ПБУ/МСП или на судах буксирного ордера.

3.1.7 Якорное снабжение буровых судов должно выбираться по табл. 3.1.3-1 в соответствии с характеристикой снабжения, рассчитанной по формуле (3.2.1-1) части III «Устройства, оборудование и снабжение» Правил классификации и постройки морских судов.

3.2 ХАРАКТЕРИСТИКА СНАБЖЕНИЯ

3.2.1 Характеристика снабжения для выбора якорного снабжения ПБУ/МСП или отдельных секций МСП должна рассчитываться по формуле

$$N_e = K_1 K_2 \Delta^{2/3} + K_3 A, \qquad (3.2.1)$$

где K_1, K_2, K_3 — коэффициенты, учитывающие форму корпуса, волновое воздействие и ветровые условия якорной стоянки соответственно;

Δ — объемное водоизмещение ПБУ/МСП или модулей МСП, принятое при осадке (или до центра знака грузовой марки), м^3;

A — суммарная площадь проекций конструкций, возвышающихся над ватерлинией (проходящей через центр знака грузовой марки), на плоскость, нормальную к горизонтальной проекции якорной линии, м^2.

3.2.2 Коэффициент формы K_1 должен приниматься равным:

1,5 для буровых установок с понтоном прямоугольной формы и МСП/секций МСП;

1,75 для буровых катамаранов и других подобных типов ПБУ.

Коэффициент K_1 также может быть получен из соотношения R/R', где R', R — сопротивления погруженной части обычного судна и буровой установки, МСП/модулей МСП при равных водоизмещениях соответственно.

Коэффициенты K_2 и K_3 при расчетной скорости ветра не более 36 м/с и расчетной высоте волн 3 %-ной обеспеченности не более 11 м принимаются в соответствии с табл. 3.2.2. При превышении указанных расчетных параметров погодных условий принимаемые значения коэффициентов K_2 и K_3 должны быть определены исходя из действующих условий эксплуатации ПБУ/МСП.

Таблица 3.2.2

ПБУ/МСП	K_2	K_3
Находящиеся в открытом море	1,2	2,1
Находящиеся в закрытом море	1,1	1,8

Таблица 3.1.5

Характеристика снабжения N_e		Становые якоря		Цепи для становых якорей			
Более	Не более	Число	Масса каждого якоря, кг	Суммарная длина обеих цепей, м	Калибр, мм		
					Категория R3	Категория R3S	Категория R4
1390	1480	2	4230	577,5	50	—	—
1480	1570	2	4590	577,5	50	—	—
1570	1670	2	4890	577,5	52	—	—
1670	1790	2	5250	605	54	50	—
1790	1930	2	5610	605	56	52	50
1930	2080	2	6000	605	58	54	52
2080	2230	2	6450	632,5	60	56	54
2230	2380	2	6900	632,5	62	58	56
2380	2530	2	7350	632,5	64	60	58
2530	2700	2	7800	660	66	62	60
2700	2870	2	8300	660	68	64	62
2870	3040	2	8700	660	70	66	64
3040	3210	2	9300	687,5	73	68	66
3210	3400	2	9900	687,5	76	70	66
3400	3600	2	10500	687,5	76	73	70
3600	3800	2	11100	715	78	73	70
3800	4000	2	11700	715	81	76	73
4000	4200	2	12300	715	84	78	76
4200	4400	2	12900	742,5	84	81	78
4400	4600	2	13500	742,5	87	81	78
4600	4800	2	14100	742,5	90	84	81
4800	5000	2	14700	770	92	87	84
5000	5200	2	15400	770	95	90	87
5200	5500	2	16000	770	95	90	87
5500	5800	3[1)]	16900	820	97	90	87
5800	6100	3	17800	820	100	92	90
6100	6500	3	18800	820	105	95	95
6500	6900	3	20000	820	107	100	97
6900	7400	3	21500	820	111	102	100
7400	7900	3	23000	820	114	105	102
7900	8400	3	24500	820	117	107	105
8400	8900	3	26000	820	122	111	111
8900	9400	3	27500	820	127	117	114
9400	10000	3	29000	820	127	120	114
10000	10700	3	31000	820	132	124	120
10700	11500	3	33000	820	137	130	124
11500	12400	3	35500	820	142	132	127
12400	13400	3	38500	820	147	137	130
13400	14600	3	42000	820	152	142	137
14600	16000	3	46000	820	157	147	142

[1)]Один из якорей предполагается запасным.

3.2.3 В обоснованных случаях Регистр может принять другие значения указанных в 3.2.2 коэффициентов, если будет доказано, что предложенные значения соответствуют действительным условиям эксплуатации.

3.2.4 Допускается применение других методов расчета якорного снабжения.

Регистру в этом случае должны быть представлены подробные данные по конструкции, характеристикам элементов и расположению якорного устройства на ПБУ/МСП, обоснования, методики, результаты расчетов, принятые факторы безопасности, расчетные параметры штормового отстоя, учет дополнительного удержания за счет работы буксирного ордера.

3.3 ЯКОРЯ, ЦЕПИ И ТРОСЫ ДЛЯ ЯКОРЕЙ, ЯКОРНОЕ ОБОРУДОВАНИЕ И МЕХАНИЗМЫ

3.3.1 Якоря, цепи, тросы для якорей и якорное оборудование должны отвечать соответственно требованиям 3.3.2, 3.3.3, 3.4.4 — 3.4.9, 3.4.12, 3.6.1 — 3.6.4 части III «Устройства, оборудование и снабжение» Правил классификации и постройки морских судов.

Допускается применение на ПБУ/МСП якорных цепей с промежуточными смычками непрерывной длины и категории прочности согласно 7.2 части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов.

3.3.2 Допускается замена якорной цепи стальным тросом, кроме якорной смычки и последующего за ней отрезка цепи общих звеньев.

При этом общая длина отрезка якорной цепи должна быть равной расстоянию от якорного механизма до места крепления якоря «по-походному», но не менее 12,5 м.

Разрывное усилие в целом тросов должно быть не менее разрывной нагрузки соответствующей цепи, а длина — не менее 1,5 длины этих цепей.

Оборудование и механизмы должны обеспечивать необходимое натяжение стального троса при укладке якоря и при удержании объекта, исключающее образование колышек на тросе.

3.3.3 Применение синтетических тросов в составе якорного устройства ПБУ/МСП допускается при условии выполнения требований 4.1.6 части III «Устройства, оборудование и снабжение» Правил классификации и постройки морских судов.

3.3.4 При выборе якорного устройства на основе специальных расчетов характеристики якоря (тип, масса) должны определяться из условия обеспечения требуемой держащей силы. Держащая сила якоря должна определяться при расчетных режимах штормового отстоя с коэффициентом безопасности в диапазоне от 0,8 до 1,0. При этом усилие в якорном тросе не должно превышать предельно допустимого значения с учетом коэффициента безопасности, который рекомендуется принимать не менее чем 1,7.

3.3.5 При специальном обосновании на МСП могут не устанавливаться якорные механизмы, если перевозка, отдача и подъем якорей предусматривается вспомогательными судами буксирного ордера.

3.3.6 Изготовление якорей, якорных цепей и тросов должно соответствовать требованиям приложений 1 — 3 разд. 3 части IV «Техническое наблюдение за изготовлением изделий» Правил технического наблюдения за постройкой судов и изготовлением материалов и изделий для судов и разд. 3 и 7 части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов.

4 СИСТЕМЫ УДЕРЖАНИЯ И ИХ ЭЛЕМЕНТЫ

4.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

4.1.1 Требования данного раздела распространяются на пассивные и активные системы удержания, предназначенные для удержания ПБУ/МСП (на плаву) в определенном месте с ограничением смещений в заданных пределах и обеспечением нормальных условий для выполнения технологических процессов и работ на точке (бурение, добыча, загрузка твердым балластом, достройка и т.п.).

Требования распространяются на:

.1 системы якорного позиционирования ПБУ/МСП на плаву, включающие якоря и гибкие якорные линии;

.2 системы динамического позиционирования, обеспечивающие позиционирование ПБУ на точке с помощью специально установленных движителей.

4.1.2 Требования данного раздела также относятся к распределенным якорным системам, обеспечивающим удержание мачтовых МСП и ПБУ на натяжных связях на точке с помощью провисающих или натянутых якорных линий.

4.1.3 При разработке систем якорного позиционирования должны быть учтены в полной мере требования части II «Корпус» и части IV «Остойчивость», на обеспечение которых может оказать влияние работа системы удержания.

4.2 ЯКОРНЫЕ СИСТЕМЫ

4.2.1 Системы якорного позиционирования ПБУ/МСП, как правило, включают несколько отдельных якорных устройств, каждое из которых в общем случае состоит из следующих элементов:

.1 комплекса приспособлений, механизмов и устройств на ПБУ/МСП;

.2 якорных линий;

.3 якорных (или анкерных) опор.

Состав и характеристики элементов якорных устройств и якорной системы в целом определяются проектантом.

4.2.2 Регистру должна быть представлена документация, показывающая расположение и содержащая подробное описание якорной системы, включая якоря, соединительные скобы, якорные линии, состоящие из цепи, стального, синтетического или растительного тросов, а также чертежи киповых планок, направляющих устройств, брашпилей, лебедок и любых других элементов якорных систем и их фундаментов.

4.2.3 Регистру дополнительно должны быть представлены:

.1 расчет якорной системы, включая определение числа якорных линий, которые должны использоваться во время эксплуатации

ПБУ/МСП и при аварийной ситуации, массы и типа якоря;

.2 расчет прочности якорной линии на разрыв. Технические условия на материал/материалы якорной линии;

.3 конструкция и расчет якоря и якорной скобы, если они не относятся к ранее одобренному типу;

.4 конструкция стопора якорной линии. Технические условия на материал;

.5 конструкция направляющих устройств якорной линии. Технические условия на материал;

.6 конструкции соединений цепь/трос, если таковые имеются. Тип и конструкция заделки троса и якорной скобы, если таковая имеется. Технические условия на материалы;

.7 фундаменты и подкрепления;

.8 конструкция и расчеты специальных элементов, используемых в составе якорных линий и якорных устройств (плавучестей, грузов, систем защиты от коррозии, амортизирующих вставок и т.п.), если таковые имеются.

4.3 КОНСТРУКЦИЯ

4.3.1 Якорная система должна проектироваться так, чтобы перемещения ПБУ/МСП и возникающие в элементах усилия (напряжения), а также неожиданный выход из строя какой-либо из якорных линий, не приводили к повреждениям корпуса и к последовательному выходу из строя остальных якорных линий.

Якорная система в целом должна обеспечивать удержание ПБУ/МСП в случае обрыва одной (любой или наиболее нагруженной) якорной линии до ее восстановления.

4.3.2 Расположение элементов и устройств на корпусе ПБУ/МСП должно обеспечивать возможность доступа для контроля и ремонта. Для недоступных для осмотра и ремонта устройств должны предусматриваться специальные требования по надежности и продолжительности сроков эксплуатации.

4.3.3 При проектировании якорных систем должны быть определены факторы безопасности для нормального эксплуатационного состояния, состояния выживания при экстремальных воздействиях и для состояний при возможных повреждениях ПБУ/МСП.

Критерии факторов безопасности должны устанавливаться в проекте с учетом рекомендаций признанных норм (стандартов) и вероятности возникновения рассматриваемого предельного состояния. Количественные значения критериев безопасности должны определять необходимый запас для исключения опасного (предельного) состояния по предельной и усталостной прочности, устойчивости, жесткости, деформации элементов якорной системы и предельных перемещений, скоростей и ускорений ПБУ/МСП.

4.3.4 При проектировании якорных систем ПБУ/МСП следует учитывать различные расчетные эксплуатационные и экстремальные уровни погодных воздействий:

.1 спокойные погодные условия («окно погоды») — условия, характеризующиеся относительно небольшими внешними воздействиями и позволяющие безопасно выполнять разнообразные технологические операции и работы, включая сложные;

.2 эксплуатационные погодные условия — условия, которые характеризуются частой повторяемостью в период эксплуатации и ограничивают выполнение только отдельных сложных технологических операций и работ;

.3 штормовые погодные условия — условия, которые имеют малую повторяемость в период эксплуатации и являются предельными для выполнения технологических операций;

.4 экстремальные погодные условия — условия, которые имеют низкую вероятность превышения в период эксплуатации и являются предельно допустимыми для якорной системы.

Количественные показатели уровней погодных воздействий должны быть увязаны с факторами безопасности, используемыми в проекте.

Количественные значения первых трех уровней погодных воздействий (величины воздействий ветра, волнения, течений, приливно-отливных явлений) определяются исходя из эксплуатационных требований и ограничений поведения ПБУ/МСП, гарантирующих выполнение тех или иных технологических операций.

Значения экстремальных погодных условий должны приниматься на основе анализа риска с учетом повторяемости внешних воздействий, продолжительности эксплуатации ПБУ/МСП на точке и в соответствии с общими требованиями 2.3 части II «Корпус». При специальном обосновании допускается понизить повторяемость расчетных воздействий по сравнению с вышеуказанными требованиями. При этом Регистру должны быть представлены подробные результаты обоснований.

4.3.5 Проектирование систем якорного позиционирования ПБУ/МСП рекомендуется выполнять в следующей последовательности:

.1 предварительно выбрать размеры и характеристики элементов якорной системы;

.2 определить факторы и критерии безопасности для различных режимов эксплуатации;

.3 выявить возможные комбинации внешних воздействий и явлений, характерных для заданной точки постановки ПБУ/МСП;

.4 обосновать расчетные уровни погодных воздействий и режимы эксплуатации, исходя из требований надежности удержания ПБУ/МСП, технологических, коммуникационных и других требований и повторяемости внешних воздействий;

.5 определить параметры внешних нагрузок для расчетных режимов;

.6 выполнить расчеты поведения ПБУ/МСП с определением усилий (натяжений, нагрузок) в элементах якорной системы;

.7 сопоставить полученные по расчету величины с критериями безопасности;

.8 при необходимости уточнить характеристики якорной системы.

При выполнении расчетов должны учитываться различные состояния загрузки ПБУ/МСП, в том числе при затоплении отсека, и разные величины предварительного натяжения якорных линий, так как они существенно влияют на обеспечение эксплуатационных требований по ограничению перемещений.

Расчеты рекомендуется выполнять последовательно на статические нагрузки, динамические воздействия и циклические нагрузки. При необходимости могут быть выполнены расчеты вибраций и динамики якорных линий.

4.3.6 В составе разработанного проекта Регистру должен быть представлен окончательный расчет якорных систем, которые предполагается использовать при эксплуатации ПБУ/МСП с учетом факторов безопасности и естественных условий окружающей среды.

При этом в расчете должны быть учтены следующие факторы:

.1 расчетные условия окружающей среды, такие как волнение, ветры, течения, приливы и отливы, глубины;

.2 температуры воздуха и воды;

.3 ледовые условия (если имеют место);

.4 рельеф морского дна;

.5 инженерно-геологические условия дна акватории.

4.3.7 Расчеты якорных систем допускается выполнять с использованием как детерминистического, так и статистического (вероятностного) подхода.

При детерминистическом подходе сначала должны быть установлены параметры расчетных эксплуатационных и экстремальных явлений (см. 4.3.4). Для этих явлений определяются соответствующие величины нагрузок и воздействий, на которые рассчитывается якорная система.

При вероятностном подходе сначала устанавливаются комбинации всевозможных погодных условий и явлений. Для всех этих комбинаций выполняются расчеты якорной системы и производится статистический анализ реакций.

Расчеты реакций в якорных линиях и перемещений ПБУ/МСП допускается выполнять квазистатическими или динамическими методами. При квазистатическом методе воздействия от ветра, течения и составляющие сил волнового дрейфа рассматриваются как статические силы, а волновые возмущающие силы, вызывающие качку, — как гармонические нагрузки с частотой волн. Методы, как правило, должны учитывать динамический характер воздействий, шесть степеней свободы сооружений, инерционные силы, влияние сил трения и нелинейных эффектов, обусловленных как физической, так и геометрической нелинейностью. Для якорных систем, эксплуатируемых в течение длительного времени, должны выполняться расчеты на циклические нагрузки и анализ прочности с учетом предела выносливости элементов. Для натянутых якорных линий должно быть оценено влияние вибраций, которые могут быть вызваны образующимися в потоке воды вихрями при действии течения и волнения.

По результатам расчетов систем якорного позиционирования должны быть определены максимальные и минимальные усилия (натяжения) в элементах системы, перемещения, скорости и ускорения ПБУ/МСП при различных внешних воздействиях, а также расчетный срок эксплуатации якорных линий. Расчетные значения этих величин должны быть сопоставлены с критериями безопасности (прочности, устойчивости, усталостной прочности, эксплуатационных ограничений).

4.3.8 Элементы якорной системы должны проектироваться с учетом соответствующих факторов безопасности и с использованием методик, позволяющих выявить экстремальные условия нагрузки для каждого элемента. В частности, для определения максимального натяжения каждой из якорных линий должно быть рассмотрено достаточное число курсовых углов наряду с самыми неблагоприятными сочетаниями ветра, течения и волнения, как правило, действующих в одном направлении.

При рассмотрении определенного места установки ПБУ/МСП должны быть рассмотрены также любые применимые варианты нерегулярного волнения, если оно может привести к повышению нагрузок. При наличии айсберговой угрозы должны учитываться последствия взаимодействия айсбергов с корпусом платформы и якорными линиями.

4.3.9 При применении квазистатического метода наибольшее натяжение в каждой якорной линии следует рассчитывать для максимального отклонения от номинального значения каждого из расчетных условий, приведенных в 4.3.10, сочетая друг с другом указанные ниже статические и динамические характеристики ПБУ/МСП:

.1 среднее устойчивое смещение под действием определенного ветра, течения и сил волнового дрейфа;

.2 наиболее вероятное максимальное движение (амплитуды колебаний) находящейся на якорях ПБУ/МСП под действием волн вследствие волнового возбуждения;

.3 применительно к достаточно большим глубинам в расчете должно быть учтено влияние на якорные линии демпфирующих и инерционных сил;

.4 влияние медленно изменяющегося движения следует учитывать, когда величина такого движения представляется значительной.

4.3.10 При применении квазистатического метода, упомянутого в 4.3.9, следует учитывать минимальные коэффициенты безопасности при наибольшем отклонении ПБУ/МСП от номинальных значений по целому ряду направлений (см. табл. 4.3.10).

Таблица 4.3.10

Расчетное состояние	Коэффициент безопасности (*SF*) при квазистатическом методе расчета
Эксплуатация	2,7
Эксплуатация в сильный шторм	1,8
Эксплуатация при выходе из строя одной якорной линии	1,8
Эксплуатация в условиях сильного шторма с выходом из строя одной якорной линии	1,25

$SF = PB/T_{max}$,

где T_{max} — характеристика натяжения якорной линии, равная максимальному значению, полученному согласно 4.3.9;

PB — минимальный расчетный предел прочности якорной линии.

Эксплуатация — наиболее тяжелые расчетные погодные условия нормальной эксплуатации, установленные владельцем или проектантом.

Эксплуатация в сильный шторм — наиболее тяжелые расчетные условия сильного шторма, установленные владельцем или проектантом.

Эксплуатация при выходе из строя одной якорной линии — состояние после обрыва любой из якорных линий в процессе эксплуатации.

Эксплуатация в условиях сильного шторма с выходом из строя одной якорной линии — состояние после обрыва любой из якорных линий при сильном шторме.

4.3.11 При проведении динамического расчета допускается учитывать минимальные коэффициенты безопасности для наибольшего натяжения в якорных линиях согласно табл. 4.3.11, а также могут учитываться другие коэффициенты безопасности, удовлетворяющие Регистр.

Состояния эксплуатации и сильного шторма, указанные в приведенных выше определениях, должны быть учтены при проектировании ПБУ/МПС за исключением случаев, когда Регистр считает возможным применение на определенных участках шельфа менее жестких требований.

Таблица 4.3.11

Расчетное состояние	Коэффициент безопасности (*SF*) при динамическом методе расчета
Эксплуатация	2,0
Эксплуатация в сильный шторм	1,5
Эксплуатация при выходе из строя одной якорной линии	1,5
Эксплуатация в условиях сильного шторма с выходом из строя одной якорной линии	1,05

$SF = PB/T_{max}$,

где T_{max} — характеристика натяжения якорной линии, равная максимальному значению, полученному при применении динамического метода расчета;

PB — минимальный расчетный предел прочности якорной линии.

Определение эксплуатационных терминов дано в табл. 4.3.10.

4.3.12 Как правило, максимальное перемещение под действием волн находящейся на якоре ПБУ/МСП при непрерывном среднем смещении следует определять модельными испытаниями.

При рассмотрении ПБУ со стабилизирующими колоннами в анализ якорных систем, обеспечивающих ее удержание в точке бурения, могут быть введены значения C_{Sj} и C_{Hj}, приведенные в части IV «Остойчивость». Как альтернативу приведенным в вышеуказанной части расчетным методам определения ветровой нагрузки, Регистр может принять во внимание величины ветровых опрокидывающих моментов, полученных путем проведения испытаний модели установки в аэродинамической трубе согласно признанным методикам.

Регистром могут быть приняты аналитические расчеты при условии, что представленный метод расчета основывается на признанной методике, которая подтверждена модельными испытаниями.

4.3.13 Регистром могут быть приняты различные методики расчетов наибольшего натяжения (нагрузок) в элементах якорной линии при условии, что обеспечивается уровень безопасности, требуемый 4.3.9 — 4.3.11.

4.3.14 Полученные при расчете значения максимальных перемещений ПБУ/МСП должны удовлетворять условию

$$x_{ult}/x \geqslant k, \qquad (4.3.14)$$

где x_{ult} — предельные значения перемещений ПБУ/МСП, устанавливаемые требованиями проекта и инструкцией по технической эксплуатации оборудования;

x — максимальные расчетные перемещения для рассматриваемого расчетного режима эксплуатации;

k — коэффициент безопасности, значение которого допускается принимать при квазистатическом методе расчета равным 1,15 и при динамическом методе расчета — равным 1,05.

4.3.15 Определенный расчетами уровень усталостной долговечности элементов якорных линий должен быть не меньше, чем трехкратный расчетный срок якорной системы. При отсутствии достоверных данных по кривым усталости, невозможности доступа для инспекций и ремонта Регистр может потребовать обеспечения более высокого уровня долговечности.

4.3.16 Держащая сила якоря судового типа для ПБУ/МСП, эксплуатация которых предусматривается на одной точке в течение всего срока службы, должна определяться при расчетных режимах штормового отстоя с коэффициентом безопасности:

.1 не менее 1,8 — при применении квазистатического метода;

.2 не менее 1,5 — при расчетах динамическим методом для неповрежденного состояния ПБУ/МСП и якорной системы удержания;

.3 не менее 1,2 — при применении квазистатического метода и 1,0 — при расчетах динамическим методом для поврежденного состояния ПБУ/МСП или системы якорного позиционирования.

4.3.17 Для ПБУ/МСП, которые в течение срока службы могут эксплуатироваться на разных точках, а также для якорей несудового типа определение держащей силы и значения коэффициентов безопасности должны определяться для каждой точки эксплуатации ПБУ/МСП.

4.3.18 Регистром специально может быть принят вариант, при котором для удержания ПБУ в точке бурения якорные системы используются одновременно с подруливающими устройствами.

4.4 ОБОРУДОВАНИЕ

4.4.1 Лебедки.

4.4.1.1 Конструкция лебедки должна обеспечивать достаточное динамическое торможение, способное выдерживать нормальные составляющие нагрузок, сообщаемых от якоря, якорной линии и судна для подъема и постановки якорей в процессе постановки якорей, при максимальной расчетной скорости травления лебедки.

Конструкция крепления лебедки к корпусу должна выдерживать нагрузку, равную пределу прочности якорной линии.

4.4.1.2 Каждая лебедка должна иметь два независимых тормоза с механическим приводом, при этом каждый тормоз должен выдерживать статическую нагрузку от якорной линии, равную, по меньшей мере, 50 % ее предела прочности.

Один из тормозов с механическим приводом может быть заменен ручным тормозом.

4.4.1.3 При потере лебедками мощности должна автоматически включаться система тормозов с механическим приводом, которая должна выдерживать нагрузку, равную 50 % общей статической тормозной мощности лебедки.

4.4.2 Устройства для натяжения якорных линий.

4.4.2.1 Конструкция устройств для натяжения якорных линий должна обеспечивать возможность восприятия расчетных составных нагрузок, сообщаемых от якоря и якорной линии.

4.4.2.2 Каждое устройство для натяжения якорных линий должно иметь стопор с приводом, выдерживающий статическую нагрузку от якорной линии, равную не менее 80 % ее предела прочности.

4.4.2.3 Конструкция крепления устройств для натяжения якорных линий к корпусу ПБУ/МСП должна выдерживать нагрузку, равную пределу прочности якорной линии.

4.4.3 Киповые планки и направляющие устройства.

4.4.3.1 Конструкция киповых планок и направляющих устройств должна предотвращать чрезмерные изгиб и износ якорных линий. Крепление их к корпусным конструкциям должно быть достаточно прочным, чтобы выдерживать усилия, возникающие в момент нахождения якорной линии под нагрузкой, равной пределу ее прочности.

4.4.3.2 Направляющие должны быть роликового типа. Ролик направляющей должен быть снабжен поворотным устройством.

4.4.3.3 С направляющего ролика цепь должна идти непосредственно на цепную звездочку лебедки или стопор натяжного устройства без прохода через дополнительную направляющую.

С направляющего ролика цепь должна идти непосредственно на цепную звездочку лебедки или стопор натяжного устройства.

4.4.3.4 У направляющих роликов для цепей число карманов для звеньев должно быть не менее 5.

У направляющих роликов для стальных тросов отношение диаметра желоба ролика и номинального диаметра троса должно быть не менее 16.

4.4.3.5 Допускается применение направляющих для комбинированных тросово-цепных якорных линий.

4.4.3.6 При расчете номинальные напряжения в элементах конструкции направляющей не должны превышать 0,9 предела текучести материала при действии на нее разрывной нагрузки якорной линии. Расчет прочности должен вестись для наиболее неблагоприятного направления якорной линии.

В расчете должны учитываться расчетный рабочий диапазон углов поворота ролика в

горизонтальной плоскости и расчетный угол схода якорной линии с ролика в вертикальной плоскости.

4.5 ЯКОРНЫЕ ЛИНИИ

4.5.1 Регистр должен убедиться, что по своему типу якорные линии удовлетворяют расчетным параметрам якорной системы.

4.5.2 Должны быть предусмотрены устройства, обеспечивающие отдачу якорных линий при выходе из строя основного источника энергии.

4.5.3 Должны быть предусмотрены средства для измерений натяжения в якорных линиях.

4.5.4 Якорные линии должны иметь достаточную длину, предотвращающую поднятие якоря в экстремальных расчетных случаях, предусмотренных в предполагаемых условиях эксплуатации.

4.5.5 Якорные линии могут представлять собой цепи, стальные, синтетические и растительные тросы или их любые комбинации.

Цепи для якорных линий должны отвечать требованиям 3.3.1.

4.5.6 Калибры цепей или диаметры тросов, используемых в якорной линии, должны соответствовать разрывной нагрузке якорной линии согласно расчетам предельной и усталостной прочности, в которых, при необходимости, должны быть учтены износ и коррозия цепей и тросов.

4.5.7 Конструкции соединений различных элементов якорной линии между собой и крепления к другим элементам (якорям и корпусу) должны проектироваться с учетом центровки соединяющихся элементов и с плавными переходами, исключающими концентрацию напряжений.

4.6 ЯКОРЯ

4.6.1 Тип и конструкция якорей должны быть одобрены Регистром.

4.6.2 Как правило, якоря МСП должны быть заглубляемого в грунт, свайного или гравитационного типа.

Конструкция свайных якорей должна соответствовать признанным нормативам, правилам и стандартам.

4.6.3 Якорь и якорная скоба должны выдерживать нагрузку, эквивалентную минимальной разрывной нагрузке самой прочной якорной линии, которая будет использоваться в сочетании с данным якорем.

4.6.4 Все якоря ПБУ/МСП должны быть закреплены таким образом, чтобы они не смещались при перегоне.

4.6.5 После установки на точке якоря должны быть испытаны нагрузкой с целью проверки их держащей способности.

Испытательная нагрузка, как правило, должна соответствовать расчетной нагрузке на якорную линию при максимальных эксплуатационных условиях и прикладываться в течение не менее 5 мин.

Величина испытательной нагрузки должна быть согласована с Регистром.

4.7 КОНТРОЛЬ КАЧЕСТВА

4.7.1 Регистру должно быть представлено описание контроля качества в процессе изготовления конкретных узлов якорной системы. Узлы должны быть спроектированы, изготовлены и испытаны в соответствии с признанными нормативами и стандартами. Оборудование, испытанное таким образом, должно иметь четкую и прочную маркировку клеймом Регистра и поставляться с документами, в которых зафиксированы результаты испытаний.

4.8 ПОСТЫ УПРАВЛЕНИЯ

4.8.1 В обслуживаемых постах управления должны быть предусмотрены указатели и автоматические регистраторы натяжения якорной линии, а также силы и направления ветра.

4.8.2 Должны быть обеспечены надежные средства связи между постами, работа на которых необходима для проведения якорных операций.

4.8.3 На посту управления каждой лебедкой должны быть предусмотрены средства контроля натяжения якорных линий и силовой нагрузки лебедки и указатели, показывающие длину вытравленной якорной линии.

4.9 СИСТЕМЫ ДИНАМИЧЕСКОГО ПОЗИЦИОНИРОВАНИЯ ПБУ

4.9.1 Система подруливающих устройств.

4.9.1.1 Система подруливающих устройств должна обеспечивать надлежащий упор в продольном и поперечном направлении, а также разворачивающий момент для устранения рыскания и управления курсом.

4.9.1.2 Для оборудования системы динамического позиционирования класса 2 и 3, определенных в 7.5 части XIV «Автоматизация», система

подруливающих устройств должна быть соединена с силовой системой таким образом, чтобы требования 4.9.1.1 выполнялись даже в том случае, когда выйдет из строя одна из частей составной силовой системы и соединенные с ней подруливающие устройства.

4.9.1.3 Величина упора, создаваемого подруливающими устройствами, которая используется в анализе последствий отказов, упомянутом в 7.9.4 части XIV «Автоматизация», должна быть откорректирована с учетом взаимного влияния подруливающих устройств и других факторов, уменьшающих полезный упор.

4.9.1.4 Выход из строя системы подруливающих устройств, включая системы контроля шага, азимута и скорости, не должен вызывать вращение подруливающего устройства или выход его на неконтролируемые максимальные шаг и скорость.

4.9.1.5 Расчетные методики определения упора и разворачивающего момента для устранения рыскания и управления курсом должны быть представлены Регистру.

4.9.1.6 Подруливающие устройства, используемые как единственные средства динамического позиционирования, должны обеспечивать уровень безопасности эквивалентный уровню безопасности, создаваемому якорными системами, и удовлетворяющий требованиям Регистра.

5 ПРИЧАЛЬНЫЕ И ПОСАДОЧНЫЕ УСТРОЙСТВА

5.1 МСП, для эксплуатации которой предполагается применение контактного способа швартовки судов обеспечения, должна быть оборудована причальными и посадочными устройствами, предназначенными для обеспечения подхода судов и посадки/высадки людей.

5.2 Регистру должны быть представлены чертежи и документация на причальные и посадочные устройства, показывающие их расположение и содержащие подробное описание устройств.

5.3 При расчете причальных и посадочных устройств необходимо учитывать нагрузки:

.1 от навала на причальное сооружение ошвартованных судов при воздействии ветра, волнения, течения и льда (если таковая имеется);

.2 от навала судна при его подходе к причальному устройству;

.3 от натяжения швартовов при воздействии на судно ветра и течения.

5.4 Должно быть учтено наличие экранирующих преград с наветренной стороны ошвартованного судна, если оно может привести к существенному уменьшению ветровых нагрузок на судно.

5.5 Причальные и посадочные устройства должны располагаться не менее чем с двух сторон платформы и возвышаться:

над наибольшим годовым уровнем моря не менее чем на 1,5 м;

над уровнем ледового покрова не менее чем на 1 м;

над вершинами (гребнями) расчетных волн при нахождении людей на площадках устройств не менее чем на 0,5 м.

В случаях, когда конструктивные особенности МСП и условия эксплуатации не позволяют расположить причальные и посадочные устройства с двух сторон платформы, допускается их расположение только с одной стороны МСП.

5.6 Причальные и посадочные устройства ледостойких МСП должны обеспечивать подход судов и высадку людей в условиях чистой воды и аварийную эвакуацию персонала платформы во всех условиях ее эксплуатации.

5.7 Если не обеспечивается возможность выполнения работ при худших, чем приведены ниже, параметрах погодных условий открытого моря в районе эксплуатации МСП, подтвержденная расчетами, подход, швартовка, стоянка судов, производство с них грузовых операций и пересадка людей должны обеспечиваться при следующих условиях:

скорость ветра 8 — 10 м/с;

высота волн 0,75 —1,25 м (3 балла);

скорость течения 0,6 уз.

5.8 Причальные и посадочные устройства должны обеспечивать безопасные условия швартовки судов водоизмещением от 2500 т и выше при скорости подхода до 1 уз. и выдерживать соответствующие нагрузки от навала судна без повреждения отдельных элементов их конструкции.

При этом в каждом конкретном случае в чертежах необходимо указать максимальное водоизмещение судна, на швартовку которого при условиях, указанных в 5.7, рассчитаны причальные и посадочные устройства.

5.9 На ледостойких МСП должно быть исключено воздействие льда на причальные и посадочные устройства в нерабочем положении.

5.10 Причальные и посадочные устройства должны быть оборудованы системами контроля за условиями стоянки судна и средствами, пре-

дотвращающими повреждения его корпуса при случайных перегрузках.

5.11 Освещенность мест посадки и высадки людей в темное время суток должна быть не менее 30 люкс.

5.12 В случае необходимости причальные и посадочные устройства могут оборудоваться швартовными и отбойными устройствами, предназначенными для стоянки судов обеспечения. При варианте бесконтактной швартовки судов МСП может быть оборудована только швартовными устройствами для крепления тросов.

5.13 Характеристики и комплектация швартовных и отбойных устройств определяются способами швартовки (контактный, бесконтактный, лагом, кормой), массогабаритными размерениями и характеристиками швартовного оборудования расчетных судов.

В общем случае МСП рекомендуется оборудовать комплексом средств для подъема и закрепления швартовных тросов судов: бросательными концами, линеметами, клюзами, киповыми планками, кнехтами или тумбами, самоотдающимися гаками, механизмами (лебедками, шпилями).

5.14 Проектирование швартовных и отбойных устройств должно выполняться на основе специальных динамических расчетов взаимодействия судов при подходе, стоянке и перегрузке с ПБУ/МСП.

При выборе элементов устройств рекомендуется:

.1 применять медленно восстанавливаемые амортизаторы повышенной энергоемкости с малым параметром жесткости и низкими коэффициентами трения;

.2 включать предохранительные элементы («слабое звено»), предупреждающие повреждение отбойного или швартовного устройства в целом;

.3 назначать размеры и расположение отбойных устройств, чтобы на корпуса судна и ПБУ/МСП передавались минимальные нагрузки;

.4 заводить, по возможности, каждый швартовный трос на отдельную лебедку;

.5 обеспечивать рациональные длины и углы наклона для каждого швартовного троса;

.6 предусматривать возможность и удобство ремонта устройств;

.7 принимать расчетные нагрузки на элементы и детали швартовных устройств в соответствии с прочностью швартовных тросов наибольшего расчетного судна;

.8 использовать, по возможности, одни и те же элементы (механизмы, клюзы, стопоры, держатели) в швартовных, якорных и буксирных устройствах.

5.15 Причальные и посадочные устройства, которыми по усмотрению проектанта оборудуются ПБУ, должны отвечать требованиям настоящего раздела.

6 БУКСИРНОЕ УСТРОЙСТВО

6.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

6.1.1 Каждая ПБУ/МСП должна иметь буксирное устройство. В общем случае буксирное устройство ПБУ/МСП должно включать постоянно закрепленные к корпусу участки буксирных линий, к которым присоединяются тросы буксирных судов, устройства (оборудование) для крепления, отдачи и подъема буксирных линий, а также, при необходимости, снабжаться буксирными тросами. Буксирные тросы могут храниться на буксире и не входить в состав снабжения ПБУ/МСП. При продолжительных транспортировках в тяжелых естественных условиях рекомендуется предусматривать запасной комплект буксирного троса и участка буксирной линии, закрепляемой на корпусе.

6.1.2 Количество, состав и характеристики элементов буксирных устройств, в основном, определяются величиной буксировочного сопротивления ПБУ/МСП и тяговыми характеристиками буксирных судов. Как правило, буксировочное сопротивление и достаточность тяговых усилий буксиров должны подтверждаться специальными расчетами, учитывающими фактические условия и особенности маршрута транспортировки. Расчеты должны учитывать требования и критерии Правил МО.

6.1.3 Прочность различных элементов буксирного оборудования должна соответствовать прочности выбранного расчетного буксирного троса и отвечать требованиям 5.3 части III «Устройства, оборудование и снабжение» Правил классификации и постройки морских судов.

6.1.4 Все соединительные детали, такие как скобы, кольца, звенья, треугольные планки и т.п., должны иметь предельную допустимую нагрузку, как минимум на 50 % выше минимального разрывного усилия буксирного оборудования на ПБУ/МСП, используемого для выполнения их буксировки.

6.2 БУКСИРНЫЙ ТРОС

6.2.1 Для буксировки с использованием одного тягового буксира каждая несамоходная ПБУ должна снабжаться буксирными тросами, а МСП/модули МСП должны буксироваться с помощью тросов в соответствии с требованиями 5.2.2 части III «Устройства, оборудование и снабжение» Правил классификации и постройки морских судов.

Разрывное усилие буксирного троса F_{br}, Н, должно выбираться по данным модельных испытаний, но не менее большего из значений, определенных по формулам:

$$F_{br} = 716 S_s v^2; \qquad (6.2.1\text{-}1)$$

$$F_{br} = \begin{cases} 4P_{bp}, \text{ при } P_{bp} < 250000; \\ 2{,}2P_{bp} \text{ при } P_{bp} > 1000000, \end{cases} \qquad (6.2.1\text{-}2)$$

где S_s — площадь лобового сопротивления погруженной части ПБУ, МСП/модулей МСП, м^2;
v — скорость буксировки, указанная в свидетельствах, уз.;
P_{bp} — номинальная тяга буксира на гаке, Н.
2,2; 4 — коэффициенты пропорциональности (запаса прочности).

В формуле (6.2.1-2) для промежуточных значений номинальной тяги коэффициент пропорциональности (запаса прочности) определяется линейной интерполяцией.

6.2.2 Длина буксирного троса L, м, для несамоходной ПБУ, МСП/модулей МСП определяется по формуле (но не менее 700 м)

$$L = 350 + 0{,}045 N_e, \qquad (6.2.2)$$

где N_e — характеристика снабжения (см. 3.2.1).

При учете конкретных условий маршрута буксировки, влияния работы двигателей буксира на буксируемый объект, наличия амортизационных вставок и т.п. длина буксирного троса может быть уменьшена.

6.2.3 Для самоходных ПБУ характеристики буксирного троса должны приниматься по табл. 3.1.3-1 части III «Устройства, оборудование и снабжение» Правил классификации и постройки морских судов согласно характеристике снабжения, определенной в соответствии с 3.2 настоящей части.

6.2.4 Допускается не предусматривать на ПБУ буксирный трос при условии:

.1 буксировки ПБУ буксиром, снабженным буксирным тросом с характеристиками не ниже величин, определенных 6.2.1 — 6.2.3;

.2 наличия на ПБУ достаточного количества устройств достаточной прочности для крепления буксирного троса, принимаемого с буксира.

6.3 ЯКОРНЫЕ ЦЕПИ

6.3.1 При применении в составе буксирной линии якорных цепей разрывное усилие этих цепей должно быть не менее расчетного разрывного усилия буксирного троса.

Якорные цепи должны засчитываться в общую длину буксирной линии.

6.4 БУКСИРОВКА С ПОМОЩЬЮ НЕСКОЛЬКИХ БУКСИРОВ

6.4.1 При буксировке ПБУ, МСП/модулей МСП несколькими буксирами разрывное усилие каждого буксирного троса F', Н, должно быть не менее определенного по формуле

$$F' = K_4 F_{br}/n, \qquad (6.4.1)$$

где K_4 — коэффициент, равный:
1,15 при буксировке на двух буксирах;
1,3 при буксировке на трех и более буксирах;
n — число буксирных тросов;
F_{br} — расчетное разрывное усилие троса согласно 6.2.1 при буксировке одним буксиром, Н.

6.4.2 Общая длина буксирной линии L_t, м, для каждого из буксиров должна составлять не менее

$$L_t = 2000 P_{bp,\ moor}/F_{min\ br}, \qquad (6.4.2)$$

где $P_{bp,\ moor}$ — тяговое усилие буксира на швартовах, Н;
$F_{min\ br}$ — минимальное разрывное усилие буксирной линии, Н.

6.5 СПЕЦИАЛЬНЫЕ УСТРОЙСТВА

6.5.1 На ПБУ/МСП должно быть предусмотрено устройство для подачи буксирного троса на буксир или буксирующее судно, а также выбирания с них такого троса.

При использовании в ходе транспортировки одерживающих буксиров должны быть предусмотрены дополнительные буксирные устройства. Прочность элементов крепления этих устройств должна превышать в 1,3 раза минимальное разрывное усилие соответствующей буксирной линии.

При необходимости выполнения буксирно-кантовочных операций в состав буксирного оборудования должны входить причальные (опорные) и специальные швартовные устройства.

На период буксировки установка специальных устройств должна обеспечивать доступ персонала на ПБУ/МСП.

6.5.2 При применении вставок из синтетического троса в составе буксирных линий суммарное разрывное усилие вставки должно быть не менее 2,3 минимального разрывного усилия буксирной линии при тяговом усилии буксира менее 500 кН и

1,5 минимального разрывного усилия буксирной линии при тяговом усилии буксира более 1000 кН.

Для буксиров с тяговым усилием в интервале от 500 до 1000 кН коэффициент запаса прочности определяется линейной интерполяцией.

7 СИГНАЛЬНЫЕ МАЧТЫ

7.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

7.1.1 Сигнальные мачты должны отвечать требованиям разд. 6 части III «Устройства, оборудование и снабжение» Правил классификации и постройки морских судов.

При этом углы крена и дифферента принимаются из расчета максимальных параметров качки для данной ПБУ.

Сигнальные мачты МСП/модулей МСП должны быть рассчитаны из условий действующих нагрузок в районе их эксплуатации, при этом напряжения в элементах конструкций мачты не должны превышать 0,7 верхнего предела текучести их материала.

7.1.2 Установка сигнальных средств должна отвечать требованиям части III «Сигнальные средства» Правил по оборудованию морских судов и части XVI «Сигнальные средства» Правил ПБУ/МСП.

8 УСТРОЙСТВО И ЗАКРЫТИЕ ОТВЕРСТИЙ В КОРПУСЕ, НАДСТРОЙКАХ И РУБКАХ

8.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

8.1.1 Требования настоящего раздела распространяются на устройства и закрытия отверстий, расположенных выше предельной линии погружения ПБУ и МСП/модуля МСП при нахождении их на плаву согласно 1.1 части V «Деление на отсеки».

8.1.2 Устройство и закрытие отверстий в корпусе, надстройках и рубках ПБУ, которым назначен минимальный надводный борт, в полной мере должны удовлетворять требованиям разд. 7 части III «Устройства, оборудование и снабжение» Правил классификации и постройки морских судов как для судов неограниченного района плавания и специально оговоренным требованиям Правил ПБУ/МСП.

8.1.3 Площади, примыкающие к буровому стволу, в максимально возможной степени должны быть свободны от отверстий, через которые газы или вода могут проникнуть в корпусные конструкции. Любые подобные отверстия, наличие которых неизбежно, должны быть снабжены быстродействующими закрывающими устройствами.

8.1.4 Наружные закрытия отверстий, обеспечивающие непроницаемость корпуса, надстроек и рубок ПБУ, которые постоянно закрыты, когда ПБУ находятся на плаву, должны соответствовать требованиям 8.3.4.3.

8.2 КОМИНГСЫ

8.2.1 Высота комингсов отверстий для дверей, сходных, световых и вентиляционных люков, вентиляционных раструбов, грузовых люков в открытых местах и средства их закрытия должны определяться с учетом требований остойчивости как в неповрежденном, так и поврежденном состоянии в соответствии с районами их расположения согласно 7.1.4 части III «Устройства, оборудование и снабжение» Правил классификации и постройки морских судов.

8.2.2 Регистр может снизить требования к высоте комингсов, исходя из следующего:

.1 величины назначаемого надводного борта при условии значительного превышения им требуемого Правилами о грузовой марке морских судов;

.2 назначения помещений, в которые ведут эти отверстия;

.3 размеров, расположения, прочности и водонепроницаемости рассматриваемых помещений.

8.3 УСТРОЙСТВО И ЗАКРЫТИЕ ОТВЕРСТИЙ В ПЕРЕБОРКАХ ДЕЛЕНИЯ НА ОТСЕКИ

8.3.1 Устройство и закрытие отверстий в переборках деления ПБУ/МСП на отсеки должны удовлетворять требованиям 7.12 части III «Устройства, оборудование и снабжение» Правил классификации и постройки морских судов и

специально оговоренным требованиям Правил ПБУ/МСП.

8.3.2 Требования настоящей главы распространяются на ПБУ/МСП, к которым предъявляются требования части V «Деление на отсеки».

8.3.3 Устройство и закрытие отверстий в переборках деления МСП на отсеки.

8.3.3.1 Двери должны иметь дистанционное управление из центрального поста на палубе, находящейся над аварийной ватерлинией после затопления и, кроме того, местное управление с каждой стороны переборки. На посту управления должны быть предусмотрены указатели, показывающие закрытое и открытое положение этих дверей.

8.3.3.2 Требования по оборудованию дистанционным управлением могут не предъявляться к тем дверям или крышкам люков, которые обычно закрыты, когда МСП находится на плаву, при условии, что предусмотрена система индикации, показывающая персоналу, как на месте, так и в центральном посту управления, закрыты они или открыты.

На каждой такой двери или крышке люка должна быть установлена табличка с предупреждением, что данная дверь или крышка должна быть закрыта, пока МСП находится на плаву.

8.3.4 Устройство и закрытие отверстий в переборках деления ПБУ на отсеки.

8.3.4.1 Двери и крышки люков, которые используются во время эксплуатации, когда ПБУ находится на плаву, должны иметь дистанционное управление из поста управления балластными операциями, а также местное управление с каждой стороны переборки. Посты управления должны быть оборудованы индикаторами, показывающими, открыты или закрыты двери и крышки люка.

Дополнительно, дистанционно управляемые двери, используемые во время нахождения ПБУ в море, должны быть скользящего типа и оборудованы звуковой сигнализацией.

Привод, управление и система сигнализации должны быть работоспособны в случае выхода из строя основного источника энергии. Должны быть предусмотрены одобренные Регистром мероприятия, обеспечивающие закрытие и задраивание дверей при выходе из строя системы управления.

Каждая дверь скользящего типа, управляемая с помощью привода от источника энергии, должна быть оборудована отдельным ручным приводом. Должно быть обеспечено открывание и закрывание двери вручную непосредственно с каждой стороны двери.

8.3.4.2 Двери и крышки люков на СПБУ или двери, расположенные выше грузовой ватерлинии при наибольшей осадке на ПБУ со стабилизирующими колоннами и на буровых судах или баржах, которые обычно закрыты, когда установки, суда или баржи находятся на плаву, могут иметь быстродействующие устройства для задраивания и открывания и должны быть оборудованы системой сигнализации (например, световой сигнализацией), показывающей персоналу как на месте, так и в посту управления балластными операциями, открыты или закрыты эти двери или крышки люков.

На каждой такой двери или крышке люка должна быть установлена табличка с предупреждением, что данная дверь или крышка люка не должны оставаться открытыми, когда установка находится на плаву.

Закрытия должны иметь такие прочность, уплотнение и средства задраивания, которые обеспечивают водонепроницаемость в рассматриваемом водонепроницаемом контуре при действии расчетного давления воды.

8.3.4.3 Закрытия отверстий, обеспечивающие непроницаемость, и которые постоянно закрыты, когда ПБУ находится на плаву, должны соответствовать следующим требованиям:

.1 должны быть снабжены табличкой с предупреждением, что данное закрытие (за исключением крышек горловин с болтовым креплением) должно быть всегда задраено, когда ПБУ находится на плаву;

.2 открытие и закрытие задраивающих устройств должны быть отмечены в вахтенном журнале или подобном документе;

.3 должны иметь такие прочность, уплотнение и средства задраивания, которые обеспечивают водонепроницаемость в рассматриваемом водонепроницаемом контуре при действии расчетного давления воды.

8.4 КРЫШКИ ЛЮКОВ

8.4.1 Крышки сходных люков должны быть водонепроницаемыми и иметь быстродействующие устройства для задраивания и открывания, а также систему индикации их положения.

Должны быть предусмотрены указатели положения крышек во время нахождения ПБУ/МСП в эксплуатационном режиме и состоянии перегона (перехода).

8.5 ГОРЛОВИНЫ

8.5.1 Конструкция горловин для понтонов полупогружных и погружных ПБУ должна удовлетворять применимым требованиям 7.9 части III «Устройства, оборудование и снабжение» Правил классификации и постройки морских судов.

9 УСТРОЙСТВО И ОБОРУДОВАНИЕ ПОМЕЩЕНИЙ

9.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

9.1.1 Устройство и оборудование помещений должно удовлетворять требованиям разд. 8 части III «Устройства, оборудование и снабжение» Правил классификации и постройки морских судов и специально оговоренным требованиям Правил ПБУ/МСП.

9.1.2 На ПБУ/МСП распространяются требования Правил классификации и постройки морских судов как на суда специального назначения.

9.2 ВЫХОДЫ, ДВЕРИ, КОРИДОРЫ, НАКЛОННЫЕ И ВЕРТИКАЛЬНЫЕ ТРАПЫ

9.2.1 С каждой палубы помещений, в которых может регулярно находиться экипаж или в которых проживает персонал, должны быть предусмотрены по меньшей мере два отдельных пути эвакуации, расположенные так далеко друг от друга, насколько это практически возможно, и ведущие на открытые палубы и к местам посадки в спасательные шлюпки и плоты.

9.2.2 В виде исключения Регистр может допустить только один путь эвакуации, принимая во внимание характер и расположение помещений и количество лиц, которые в них обычно могут проживать или работать.

9.2.3 Вертолетная площадка должна быть оборудована основным и аварийным путями эвакуации, расположенными так далеко друг от друга, насколько это практически возможно, предпочтительно — на противоположных сторонах вертолетной площадки.

9.2.4 В производственных помещениях ПБУ/МСП должны быть предусмотрены выходы с противоположных сторон. Выходы должны быть оборудованы дверями, открывающимися наружу.

9.2.5 Не допускается располагать выходы из помещений и сооружений, ведущие в сторону возможного выделения токсичных или взрывоопасных газов.

9.2.6 Все коридоры и пути эвакуации должны быть легкодоступны и обеспечивать беспрепятственное перемещение людей по ним.

Тупиковые коридоры длиной более 7 м не допускаются.

9.2.7 Для путей эвакуации должны использоваться наклонные трапы, однако допускается использование вертикального трапа в качестве одного из путей эвакуации, если будут предоставлены доказательства невозможности установки наклонного трапа.

9.2.8 Трапы и коридоры, используемые в качестве путей эвакуации, должны иметь ширину в свету не менее 700 мм и иметь поручень с одной стороны. Трапы и коридоры с шириной в свету 1800 мм и более должны иметь поручни по обеим сторонам.

Угол наклона трапов должен быть, как правило, 45°, но не более 50°, а в машинных и небольших помещениях – не более 60°. Проемы дверей, обеспечивающих доступ к трапу должны иметь такую же ширину, что и трап.

9.2.9 Лифты, за исключением лифтов в колоннах ПБУ со стабилизирующими колоннами, не должны рассматриваться как один из требуемых путей эвакуации.

Кабина каждого лифта в колоннах указанных ПБУ должна обеспечивать аварийный выход наряду с трапом в шахте лифта.

9.2.10 Освещение путей эвакуации.

9.2.10.1 Дополнительно к аварийному освещению согласно 6.3 части X «Электрическое оборудование» пути эвакуации в жилых зонах ПБУ/МСП, включая трапы и выходы, должны быть обозначены подсветкой или фотолюминесцентными полосами-указателями на всем протяжении, включая углы и перекрестки. Маркировка должна давать возможность опознавать пути эвакуации и быстро определять запасные выходы.

9.2.10.2 Маркировка путей эвакуации должна соответствовать требованиям 8.5.5.2 — 8.5.5.8 части III «Устройства, оборудование и снабжение» Правил классификации и постройки морских судов.

9.2.10.3 В случае установки электрической подсветки путей эвакуации она должна питаться от аварийного источника энергии и быть размещена так, чтобы отказ единичной лампы или разрыв полосы освещения не приводил к потере эффективности подсветки.

9.2.10.4 Дополнительно пути эвакуации должны быть отмечены знаками, изготовленными из фотолюминесцентного материала, или обозначены подсветкой.

9.3 ДОСТУП

9.3.1 Средства доступа в грузовые и другие помещения.

9.3.1.1 В каждом помещении внутри ПБУ/МСП должно быть оборудовано по крайней мере одно постоянное средство доступа, дающее возможность Регистру, компании, персоналу ПБУ/МСП и другим

лицам, по мере необходимости, проводить полные и тщательные освидетельствования и замеры толщин конструкций ПБУ/МСП в течение срока их эксплуатации. Такие средства доступа должны соответствовать требованиям 9.3.3, резолюции ИМО MSC.158(78)[1] с поправками и унифицированной интерпретации МАКО MODU 1 (Rev.1 Oct 2015)[2].

9.3.1.2 Если постоянные средства доступа могут подвергаться повреждениям во время обычных операций или если практически невозможно установить постоянные средства доступа, допускается вместо них использование передвижных или переносных средств доступа, как указано в резолюции ИМО MSC.158(78), при условии, что средства крепления, установки, подвешивания или поддержания переносных средств доступа образуют постоянную часть конструкций ПБУ/МСП.

Все переносное оборудование должно быть таким, чтобы персонал ПБУ/МСП мог легко произвести его монтаж или использование.

9.3.1.3 Материалы всех средств доступа должны соответствовать требованиям части XII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов.

9.3.2 Средства доступа в трюмы, танки, балластные танки и другие помещения.

9.3.2.1 Безопасный доступ в трюмы, коффердамы, танки и другие помещения должен обеспечиваться непосредственно с открытой палубы и таким образом, чтобы осуществлялся их полный осмотр.

Безопасный доступ может осуществляться через машинное и насосное отделения, глубокий коффердам, туннель трубопроводов, трюм, помещение двойного корпуса или подобные помещения, не предназначенные для перевозки нефти или опасных грузов, если практически невозможно обеспечить такой доступ с открытой палубы.

9.3.2.2 Танки или отсеки танков длиной 35 м и более должны быть оборудованы по меньшей мере двумя люками и трапами для доступа, удаленными так далеко друг от друга, насколько это практически возможно.

Танки длиной менее 35 м должны оборудоваться по меньшей мере одним люком и одним трапом для доступа.

Если танк разделен на отсеки одной или более отбойными переборками или подобными заграждениями, которые затрудняют легкий доступ к другим частям танка, должны быть установлены по меньшей мере два люка и трапа.

9.3.2.3 Каждый трюм должен быть оборудован по меньшей мере двумя средствами доступа, удаленными так далеко друг от друга, насколько это практически возможно. Обычно эти доступы должны располагаться по диагонали, например, один доступ – вблизи носовой переборки по левому борту, другой – вблизи кормовой переборки по правому борту.

9.3.3 Наставление по доступу к конструкциям ПБУ/МСП.

9.3.3.1 Средства доступа на ПБУ/МСП для проведения полных и тщательных освидетельствований и замеров толщин должны быть описаны в Наставлении по доступу, которое может быть объединено с Руководством по эксплуатации ПБУ/МСП. Наставление по доступу должно храниться на ПБУ/МСП и при необходимости дополняться.

9.3.3.2 Структура Наставления по доступу должна соответствовать положениям разд. 4 резолюции ИМО MSC.134(76)[3].

9.3.4 Общие технические требования.

9.3.4.1 Размеры горизонтальных отверстий, люков или горловин для доступа должны быть достаточными, чтобы позволить человеку с надетым автономным дыхательным аппаратом и защитным снаряжением беспрепятственно подниматься и спускаться по любому трапу, а также обеспечивать свободное отверстие, через которое можно было бы поднять пострадавшего человека с пола ограниченного пространства.

Минимальные размеры отверстия должны быть не менее 600×600 мм.

Если доступ обеспечивается через промывочную горловину или люк, верхний конец трапа должен быть установлен как можно ближе к палубе или комингсу люка. Комингсы люка для доступа высотой более 900 мм должны также иметь ступени с внешней стороны в сочетании с трапом.

9.3.4.2 Минимальные размеры вертикальных отверстий или горловин для доступа в отбойных переборках, флорах, балках и рамных шпангоутах, обеспечивающих проход по длине и ширине помещения, должны быть не менее 600×800 мм на высоте не более чем 600 мм от днищевой обшивки, если не предусмотрены решетки или другие опоры для ног.

9.4 ЛЕЕРНОЕ ОГРАЖДЕНИЕ, ФАЛЬШБОРТ

9.4.1 Открытые участки, а также все отверстия для схода на палубах должны быть обнесены защитными ограждениями, такими как леерное, фальшборт или другими приспособлениями, отвечающими требованиям 8.6 части III «Устройства, оборудование и снабжение» Правил классификации и постройки морских судов.

[1] См. Сборник резолюций ИМО, относящихся к деятельности РС, № 8, изд. 2005 г.

[2] См. Приложение к правилам и руководствам Российского морского регистра судоходства «Процедурные требования, унифицированные интерпретации и рекомендации Международной ассоциации классификационных обществ».

[3] См. Сборник резолюций ИМО, относящихся к деятельности Регистра, № 7, изд. 2004 г.

10 УСТРОЙСТВО ПОДЪЕМА И СПУСКА КОЛОНН ПОГРУЖНЫХ НАСОСОВ ЗАБОРТНОЙ ВОДЫ

10.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

10.1.1 Требования настоящего раздела распространяются на узлы и детали устройства, предназначенного для подъема и спуска колонн погружных насосов забортной воды СПБУ, за исключением тех узлов и деталей, требования к которым изложены в частях I «Классификация», II «Корпус», VI «Противопожарная защита» и VII «Механические установки и механизмы».

10.2 СПЕЦИАЛЬНЫЕ ТРЕБОВАНИЯ

10.2.1 Каждый погружной насос забортной воды должен быть установлен на своей колонне и обслуживаться независимым приводом.

10.2.2 Конструкция шахты должна обеспечивать свободное перемещение колонны с установленным на ней насосом при максимально допустимых крене и дифференте ПБУ, а также при номинальных параметрах ветра и волнения.

10.2.3 В конструкции устройства должны быть предусмотрены направляющие, обеспечивающие вертикальное перемещение колонны и препятствующие самопроизвольному повороту ее вокруг своей оси.

10.2.4 Должно быть предусмотрено стопорное устройство, рассчитанное для надежного удерживания колонны в требуемом положении (верхнем, нижнем или промежуточном), разгружающее механизмы устройства от воздействия нагрузок окружающей среды и функциональных нагрузок в соответствии с определениями части II «Корпус», действующих при нахождении ПБУ в рабочем состоянии.

10.2.5 Детали и узлы устройства подъема и спуска колонн погружных насосов забортной воды должны быть проверены на прочность при воздействии на них статической функциональной нагрузки.

10.2.6 Конструкция колонны должна быть проверена на прочность при воздействии нагрузок окружающей среды в условиях допускаемых максимального волнения и ветра, указанных в Инструкции по эксплуатации данной ПБУ, а также течения в заданном районе эксплуатации и перегона.

10.2.7 При выборе тросового привода его конструкция и прочность должны удовлетворять требованиям Правил по грузоподъемным устройствам морских судов.

10.2.8 Конструкция устройства должна обеспечивать спуск колонны и подключение погружного насоса к системе за время не более 15 мин.

11 УСТРОЙСТВО ПОДЪЕМА И СПУСКА КОРПУСА СПБУ

11.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

11.1.1 Требования настоящего раздела распространяются на устройства, предназначенные для подъема и спуска корпуса с ПБУ и опорных колонн.

Эти устройства должны удовлетворять также соответствующим требованиям частей I «Классификация», II «Корпус», VI «Противопожарная защита» и VII «Механические установки и механизмы».

11.1.2 Каждая опорная колонна должна обслуживаться независимым приводом. Устройство подъема и спуска корпуса СПБУ должно быть устроено таким образом, чтобы единичный отказ любого компонента не приводил бы к бесконтрольному опусканию корпуса СПБУ.

11.2 СПЕЦИАЛЬНЫЕ ТРЕБОВАНИЯ

11.2.1 Устройство подъема и спуска должно исключать самопроизвольное взаимное перемещение колонн и корпуса ПБУ и надежно удерживать поднятые корпус или колонну при неработающем приводе или потере питания.

Для гидравлических подъемных устройств должно предусматриваться устройство, позволяющее разгружать гидравлическую систему при ее нерабочем состоянии, за исключением подъемных устройств с приводом от гидроцилиндров при наличии гидрозамков.

11.2.2 Закрепление подъемного механизма на порталах и соединения деталей устройства должны быть выполнены таким образом, чтобы

перекосы от погрешностей изготовления и монтажа не оказывали неблагоприятного влияния на работу устройства.

11.2.3 Детали устройства должны быть проверены на прочность при действии нагрузок, приведенных в разд. 2 части II «Корпус».

11.2.4 Допускаемые напряжения определяются в соответствии с требованиями части II «Корпус».

11.2.5 Подъемное устройство должно само обеспечивать возможность или иметь приспособление для обеспечения его проверки перед началом спуска или подъема корпуса ПБУ.

11.2.6 Устройство должно надежно работать при предельно допустимых крене и дифференте, значения, которых приведены в Инструкции по эксплуатации данной ПБУ.

11.2.7 Конструкция подъемного устройства должна исключать возможность одновременного выхода всех захватов из зацепления с рейками опорных колонн.

11.2.8 Подъемное устройство должно допускать отключение любого из главных цилиндров при выходе из строя цилиндра или его трубопровода.

В этом случае устройство должно обеспечивать возможность перемещения платформы и колонн ПБУ до достижения ею безопасного положения.

11.2.9 Каждое подъемное устройство для удержания колонны в необходимом положении должно быть оборудовано при необходимости (по усмотрению проектанта) разгружающими и фиксирующими устройствами, способными воспринимать все действующие на колонну в соответствующих эксплуатационных условиях нагрузки и передавать их на корпус ПБУ.

11.2.10 Фиксирующие устройства (при наличии в проекте) должны быть такой конструкции, чтобы было возможным быстрое освобождение опорных колонн от фиксации при любых эксплуатационных перекосах колонн относительно корпуса.

11.2.11 Устройство подъема и спуска корпуса СПБУ должно приводиться в действие с центрального поста управления. Должна быть обеспечена связь между центральным постом управления и местным, установленным в каждой колонне.

11.2.12 Пост управления устройством подъема и спуска корпуса СПБУ должен быть оборудован:

.1 звуковой и визуальной сигнализацией о перегрузке и отклонении от горизонтальной плоскости корпуса СПБУ;

.2 контрольно-измерительной аппаратурой, указывающей наклонение корпуса СПБУ по двум горизонтально-перпендикулярным осям и положение захватов.

12 АВАРИЙНОЕ СНАБЖЕНИЕ

12.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

12.1.1 Аварийное снабжение ПБУ в полной мере должно удовлетворять требованиям разд. 9 части III «Устройства, оборудование и снабжение» Правил классификации и постройки морских судов и специальным требованиям Правил ПБУ/МСП.

Нормы снабжения МСП аварийным имуществом определяются судовладельцем.

12.1.2 ПБУ, определенные в 1.2.1 части I «Классификация» Правил ПБУ/МСП, должны иметь аварийное снабжение, указанное в 4, 5, 6, 8, 10, 12, 13, 15 — 32, 34 — 40 табл. 9.2.1 части III «Устройства, оборудование и снабжение» Правил классификации и постройки морских судов как для судов длиной от 70 до 150 м включительно.

13 ГРУЗОПОДЪЕМНОЕ УСТРОЙСТВО

13.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

13.1.1 Грузоподъемные устройства ПБУ/МСП и надводных установок должны соответствовать требованиям Правил по грузоподъемным устройствам морских судов.

13.1.2 Краны должны быть установлены и ограждены на ПБУ/МСП таким образом, чтобы сократить до минимума опасность для персонала,

при этом особое внимание необходимо обратить на подвижные части кранов.

13.1.3 Краны, используемые для погрузки и разгрузки судов снабжения, должны быть снабжены таблицами или графиками, которые учитывают динамические усилия, связанные с перемещениями ПБУ/МСП и судов снабжения.

13.1.4 Каждый кран должен быть снабжен Руководством. Руководство должно содержать полную информацию, касающуюся:

.1 критериев проекта, управления, монтажа и демонтажа, а также транспортировки;

.2 всех ограничений в процессе нормального и аварийного режимов работы в отношении SWL, безопасного рабочего момента вращения, максимальной силы ветра, максимальных крена и дифферента, расчетных температур и систем торможения;

.3 всех приборов безопасности;

.4 испытаний системы аварийного опускания устройства для переноса персонала ПБУ/МСП, если оно предусмотрено;

.5 гидравлической и электрической схем систем и оборудования;

.6 материалов, используемых в конструкциях крана, инструкции по сварке и объема неразрушающего контроля; и

.7 инструкции по эксплуатации, техническому обслуживанию и периодическим освидетельствованиям.

13.1.5 ПБУ/МСП и надводные установки должны быть обеспечены информацией, касающейся номинальной грузоподъемности всех грузоподъемных устройств и подъемников, находящихся на них.

13.1.6 Беседки и платформы, используемые для переноса персонала ПБУ/МСП и надводных установок, могут быть использованы для передачи лоцмана.

ЧАСТЬ IV. ОСТОЙЧИВОСТЬ

1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

1.1 ОБЛАСТЬ РАСПРОСТРАНЕНИЯ

1.1.1 Требования настоящей части распространяются на:

.1 новые ПБУ/МСП, именуемые далее «объекты», если они находятся на плаву и форма их корпуса не может рассматриваться как традиционная для судов или барж;

.2 конструктивные элементы ПБУ/МСП, именуемые далее «объекты», если они находятся на плаву;

.3 плавучие установки с обводами корпуса морских судов или барж водоизмещающего типа, предназначенные для бурения морского дна и эксплуатирующиеся в плавучем состоянии;

.4 существующие ПБУ/МСП и указанные выше плавучие установки, именуемые далее «объекты», если в результате ремонта и/или переоборудования изменилась их остойчивость;

.5 ПБУ/МСП и указанные выше плавучие установки, именуемые далее «объекты», находящиеся в эксплуатации, в той мере, в какой это целесообразно и осуществимо.

1.2 ОПРЕДЕЛЕНИЯ И ПОЯСНЕНИЯ

Определения и пояснения, относящиеся к общей терминологии, приведены в части I «Классификация».

В настоящей части приняты следующие определения.

1.2.1 Общие определения.

Корпус плавучего сооружения — водонепроницаемая конструкция, обеспечивающая плавучесть и остойчивость объекта. Корпус может подразделяться на один, два и более нижних корпусов (понтонов), как правило, погруженных в воду, и верхний корпус, обычно находящийся над водой.

Объект — судно, ПБУ, МСП, другие сооружения, модуль и/или какие-либо их элементы, на которые распространяются требования настоящей части.

Отверстия, считающиеся открытыми — отверстия в открытых палубах, бортах, колоннах и переборках надстроек и рубок, включая отверстия, ведущие в цепные ящики, устройства для закрывания которых в отношении непроницаемости при воздействии моря, прочности и надежности не удовлетворяют требованиям части III «Устройства, оборудование и снабжение». Малые отверстия, такие как забортные отверстия судовых систем и трубопроводов, фактически не влияющие на остойчивость при динамическом наклонении, не считаются открытыми.

Плавучее сооружение (ПС) — объект, который находится на всех стадиях жизненного цикла в плавучем состоянии и который в процессе эксплуатации может попасть под воздействие предельных внешних условий.

К плавучим сооружениям относятся:

полупогружное ПС без избыточной плавучести, удерживаемое в заданном положении с использованием системы якорного позиционирования и/или подруливающих устройств (системы динамического позиционирования);

полупогружное ПС с избыточной плавучестью и предварительно натянутой системой якорного позиционирования;

самоподъемная установка (СПУ) — объект, опирающийся на грунт морского дна с помощью опорных колонн, для которого положение на плаву может рассматриваться как кратковременное и относящееся к периодам достройки и перехода/перегона.

Плавучая установка — объект с обводами корпуса (или корпусов) морского судна или баржи водоизмещающего типа, предназначенный для бурения морского дна и эксплуатирующийся в плавучем состоянии.

Походные запасы — топливо, пресная вода, провизия, смазочное масло, расходные материалы (судовые запасы), предназначенные для использования во время перехода/перегона объекта, и минимальное количество технологических запасов, необходимое для обеспечения начала работ.

Предельный угол статического наклонения от действия наклоняющего момента — меньший из углов: угла заливания φ_f; угла φ_2, соответствующего второму пересечению кривой восстанавливающего момента с кривой наклоняющего момента.

Угол наклонения — угол между вертикалью и линией пересечения диаметральной плоскости и плоскости мидель-шпангоута объекта. Тангенс угла наклонения φ определяется по формуле $tg(\varphi) = (tg^2\theta + tg^2\psi)^{1/2}$, где θ — угол крена, ψ — угол дифферента.

1.2.2 Расчетные состояния.

Выживание — предельное состояние, в котором в случае жестокого (расчетного) шторма или тяжелой ледовой обстановки объект должен выдержать воздействие внешних нагрузок, соответствующих этому состоянию.

Критерии остойчивости в состоянии выживания должны, по возможности, удовлетворяться за счет заложенных при проектировании соответствующих технических решений, а также могут удовлетворяться за счет:

прерывания операции (например, постановки на якорь при переходе/перегоне, всплытия в исходное положение или посадки на грунт), если это повышает безопасность объекта и если прерывание операции может быть выполнено в течение не более трех часов;

выполнения защитных мероприятий без прекращения операции или параллельно с ней (например, за счет балластировки).

Нормальное — состояние, в котором выполняются работы в соответствии с назначением объекта и Руководством по эксплуатации.

Переход/перегон — состояние, связанное с перемещением объекта из одного географического района в другой.

1.3 ОБЪЕМ ОСВИДЕТЕЛЬСТВОВАНИЙ

1.3.1 Общие положения, относящиеся к порядку классификации и освидетельствований, а также требования к технической документации, предъявляемой на рассмотрение и одобрение Регистру, изложены в части I «Классификация».

1.3.2 Для каждого объекта, на который распространяются требования настоящей части, Регистр осуществляет:

.1 до постройки объекта — рассмотрение и одобрение технической документации, относящейся к его остойчивости;

.2 во время постройки, переоборудования и испытания объекта — техническое наблюдение за проведением опытов кренования или взвешивания;

рассмотрение и одобрение Информации об остойчивости;

рассмотрение и одобрение Инструкции о порядке балластировки в соответствии со схемой управления балластными системами;

.3 рассмотрение и одобрение бортовой программы для контроля остойчивости и посадки объекта в случае, если предусмотрено использование бортового компьютера;

.4 при очередных освидетельствованиях для возобновления класса и/или подтверждения Свидетельства о безопасности ПБУ, а также после ремонта и модернизации объекта — установление изменений в нагрузке порожнем с целью заключения о дальнейшей пригодности Информации об остойчивости.

1.4 ОБЩИЕ ТЕХНИЧЕСКИЕ ТРЕБОВАНИЯ

1.4.1 Расчеты.

Расчеты должны выполняться одобренными Регистром методами. При использовании ЭВМ методики расчетов должны быть одобрены Регистром, программы вычислений иметь Свидетельство Регистра, а копии программ — лицензии авторов.

1.4.2 Расчет плеч остойчивости формы.

1.4.2.1 Перед расчетом плеч остойчивости формы должны быть определены:

расчетные режимы и расчетные состояния объекта;

рациональное расположение осей координат объекта;

оси наклонения.

Плечи остойчивости формы должны вычисляться при наклонениях относительно самых неблагоприятных в отношении остойчивости осей наклонения. Если положение таких осей не может быть указано без выполнения соответствующего расчета, должна быть построена круговая диаграмма остойчивости или ее часть, для построения которых расчеты должны выполняться при наклонении объекта вокруг различных осей с таким шагом, который позволит определить наиболее неблагоприятную ось наклонения в каждом расчетном случае.

1.4.2.2 Плечи остойчивости формы должны рассчитываться с учетом всех водонепроницаемых объемов объектов, а также понтонов плавучести/остойчивости (если последние установлены на объекте), палубных колодцев, шахт, отсеков «юбок» с воздушными подушками, с учетом возможности распространения воды по помещениям и отсекам при рассматриваемых наклонениях.

1.4.2.3 Надстройки, рубки и другие подобные конструкции могут учитываться в расчетах плеч остойчивости формы, если их прочность удовлетворяет требованиям части II «Корпус», а конструкция и закрытия отверстий — требованиям части III «Устройства, оборудование и снабже-

ние». Отверстия, не удовлетворяющие указанным требованиям, считаются открытыми.

1.4.3 Схемы отсеков.

Схемы непроницаемых отсеков и отсеков с воздушными подушками, цистерн и колодцев должны содержать данные, необходимые для выполнения расчетов остойчивости, в том числе объемы и положение центров тяжести объемов цистерн, заполняемых жидкостями, и величины поправок на влияние свободных поверхностей жидкостей на остойчивость.

1.4.4 Планы палуб.

Планы палуб, входящие в состав проектной технической документации, должны содержать все данные, необходимые для определения центров масс палубных грузов. Если тяжелые палубные грузы или оборудование в процессе эксплуатации могут перемещаться, то на планах палуб должны быть показаны два крайних положения этих грузов или оборудования.

1.4.5 Схема расположения дверей, сходных люков и иллюминаторов. Угол заливания.

Схема расположения дверей, сходных люков и иллюминаторов, которые учитываются при вычислении плеч остойчивости формы, должна включать все отверстия в палубах, в бортах корпусов, в колоннах, в переборках надстроек и рубок с указанием степени непроницаемости их закрытий и с соответствующими ссылками на их конструкцию, согласно части III «Устройства, оборудование и снабжение».

К расчету плеч остойчивости формы должны быть приложены данные об углах заливания в виде кривой углов заливания либо в виде табличных значений этих углов.

1.4.6 Расчет влияния жидкостей.

1.4.6.1 В число цистерн, учитываемых при расчете влияния свободных поверхностей жидкостей на остойчивость, должны включаться цистерны каждого вида жидкостей, в которых по условиям постройки и эксплуатации могут быть одновременно свободные поверхности, а также цистерны системы успокоения качки. Наклоняющий момент от переливания жидкости δM_φ, кН·м, вычисляется относительно рассматриваемой оси наклонения объекта на угол φ.

Кроме того, должна учитываться вода на палубах при погружении/всплытии, а также в других местах, из которых она не может быть удалена.

Из числа возможных сочетаний цистерн по отдельным видам жидкостей либо одиночных цистерн следует выбрать такие, для которых создаваемый ими суммарный наклоняющий момент δM_{15} от переливания жидкости при наклонении объекта на угол 15° имел бы наибольшее значение. При этом во всех случаях поправка должна вычисляться при условном заполнении каждой цистерны на 50 % ее вместимости.

1.4.6.2 Выбор учитываемых цистерн следует производить в соответствии с Инструкцией по приему и расходованию жидкостей.

В расчет не включаются цистерны, удовлетворяющие следующему условию:

$$\delta M_{15} \leqslant 0{,}02 g \Delta_{\min}, \qquad (1.4.6.2)$$

где g — ускорение силы тяжести, м/с^2,

$\Delta_{\min}$ — водоизмещение объекта, соответствующее минимальной нагрузке масс из числа рассматриваемых вариантов нагрузки, т.

Суммарная поправка δM_{15} для цистерн, которые не включаются в расчет, не должна превышать $0{,}05 g \Delta_{\min}$. В противном случае в расчете должны учитываться соответствующие поправки.

1.4.6.3 Операции с жидкостями, используемыми в качестве балласта (прием, откачка, перекачка), должны обеспечивать сохранение допустимых значений метацентрической высоты (в соответствии с разд. 3), осадки и углов наклонения объекта.

1.4.6.4 При использовании кингстонов для приема забортной воды должно быть обеспечено сохранение значений метацентрической высоты (в соответствии с 3.1.3), осадки и углов наклонения объекта.

1.4.7 Расчетные материалы, связанные с проверкой остойчивости.

1.4.7.1 Объем проектной технической документации по остойчивости, представляемой Регистру, согласовывается с ним с учетом конструктивных особенностей и условий эксплуатации объекта, но обязательно должен включать следующие документы, представляемые на стадиях проектирования:

.1 схему деления объекта на водонепроницаемые отсеки с указанием отверстий, их расположения, размеров и типов закрытий;

.2 теоретический чертеж;

.3 расчетные материалы по проверке посадки и остойчивости объекта в соответствии с требованиями настоящей части, в том числе:

расчет нагрузки масс;

схему размещения переменных грузов, включая жидкие грузы и балласт;

схему крайних положений грузов и оборудования, которые могут иметь разные положения;

расчеты и схемы парусности, обледенения и снега;

расчеты восстанавливающих и наклоняющих моментов;

расчет поправок на свободные поверхности жидкостей;

расчет амплитуд качки;

расчет диаграмм допускаемых возвышений центра тяжести объекта, включающих кривые по каждому из критериев остойчивости (неаварийных и аварийных);

.4 схема управления балластной системой.

1.4.8 Требования к Информации об остойчивости.

1.4.8.1 Для оказания помощи начальнику объекта в поддержании достаточной остойчивости объекта в эксплуатации и для оказания помощи контролирующим органам должна быть разработана и выдана одобренная Регистром Информация об остойчивости.

Информация об остойчивости должна содержать сведения об остойчивости объекта в соответствии с требованиями настоящей части.

Информация об остойчивости должна быть составлена по материалам кренования или взвешивания (если применимо) объекта.

Формальное соблюдение указаний Информации об остойчивости не освобождает начальника объекта от ответственности за его остойчивость.

1.4.8.2 Объем и содержание Информации об остойчивости могут быть разными в зависимости от типа, назначения объекта, его района эксплуатации, запаса остойчивости.

Информация об остойчивости должна содержать, в частности, следующие материалы:

.1 общие данные по объекту;

.2 данные об остойчивости для типовых, предусматриваемых заранее вариантов нагрузки объекта в его расчетных состояниях: нормальном, при переходе/перегоне, при выживании, а также при погружении/всплытии;

.3 указания об ограничениях по гидрометеорологическим условиям для различных вариантов нагрузки в целях обеспечения его остойчивости, в том числе инструктивные указания о необходимых действиях в режиме подготовки (например, для перехода из нормального состояния в состояние выживания и т.п.) и времени, необходимом для выполнения соответствующих работ;

.4 для полупогружных установок описание, схематические диаграммы и Инструкции о порядке балластировки в соответствии со схемой управления балластной системой;

.5 таблицы вместимости цистерн и помещений для насыпных грузов с указанием их емкости и координат центра объема (для цистерн также должны быть приведены величины емкости, координат центра объема и поправок на свободную поверхность в зависимости от уровня заполнения), вспомогательные графики, таблицы и другие материалы для обеспечения оценки остойчивости объекта при возможных в эксплуатации, но не предусмотренных заранее вариантах нагрузки, а также указания по использованию этих материалов с соответствующими примерами;

.6 рекомендации по поддержанию остойчивости объекта;

.7 данные о рекомендуемых источниках гидрометеорологической информации;

.8 местоположение, тип и масса твердого балласта, уложенного на установке;

.9 характеристики водоизмещения порожнем и перечень всего оборудования, которое может меняться в процессе эксплуатации;

.10 кривые (таблицы) допускаемых высот ЦТ установки в зависимости от ее осадки или других параметров, рассчитанных с целью удовлетворения неаварийным и аварийным критериям остойчивости;

.11 описание и ограничения в использовании бортового компьютера при расчетах посадки и остойчивости;

.12 указания по поддержанию необходимого уровня остойчивости и использования приведенных в Информации об остойчивости данных;

.13 указания о способе регистрации изменений характеристик водоизмещения порожнем;

.14 инструкции по расчету нагрузки установки, отличной от типовой, с учетом вертикальных составляющих сил натяжения якорных связей;

.15 ориентировочное время перехода в состояние выживания из нормального или временного, и рекомендуемые при этом действия экипажа.

При составлении Информации об остойчивости следует пользоваться указаниями приложения 1 к части IV «Остойчивость» Правил классификации и постройки морских судов с учетом конструктивных, эксплуатационных и других особенностей конкретного объекта.

1.4.8.3 Информация об остойчивости должна быть разработана по материалам кренования объекта. Для объектов серийной постройки, строящихся на одном заводе-строителе, Информация об остойчивости, разработанная для первого объекта, может быть использована и для последующих при условии выполнения требований 1.5.2.

1.4.8.4 Информация об остойчивости может разрабатываться в виде отдельного документа либо как составная часть Руководства по эксплуатации объекта.

1.4.9 Требование к Инструкции о порядке балластировки.

Объем и содержание Инструкции могут быть разными в зависимости от типа и назначения объекта, его района эксплуатации.

Инструкция, в частности, должна содержать:

.1 подробные указания по управлению насосами, балластной системой, подготовке цистерн и воздушных труб к балластным операциям;

.2 указания по предотвращению образования в цистернах избыточного давления или вакуума;

.3 информацию о влиянии свободных поверхностей жидкостей на остойчивость и о «мертвых» остатках в цистернах, которые могут иметь свободную поверхность;

.4 информацию о погодных условиях, при которых допускается производить прием и откачку балласта;

.5 рекомендованные курсы в районах, подверженных циклонам, тайфунам, ураганам, и в районах, где возможно сильное обледенение;

.6 указания по поддержанию достаточной остойчивости при операциях с жидким балластом в соответствии с одобренной Информацией об остойчивости;

.7 допускаемые значения минимальной и максимальной осадок;

.8 указания по регистрации балластных операций;

.9 указания, касающиеся действий в ситуациях, которые могут влиять на процесс приема и откачки балласта, включая ухудшение погодных условий, выход из строя насосов, обесточивание объекта и т.д.;

.10 сведения о времени, необходимом для проведения балластных операций, а также их последовательность;

.11 указания по контролю за количеством жидкого балласта;

.12 перечень горловин, которые могут быть открыты при приеме балласта, с указанием о необходимости их закрывания после его окончания;

.13 указания о приеме балласта в условиях низких температур;

.14 перечень условий и обстоятельств, при которых прием и откачка балласта не допускается.

1.5 ОПЫТ КРЕНОВАНИЯ

1.5.1 Кренованию подвергаются новые объекты, указанные в 1.1.1.

1.5.2 По согласованию с Администрацией от кренования могут быть освобождены следующие объекты:

.1 серийные установки, построенные по одному проекту. Для них могут быть приняты характеристики водоизмещения порожнем головной установки; при этом должно быть подтверждено результатами опыта взвешивания, что различие в величине водоизмещения порожнем и горизонтальных координатах центра тяжести объекта порожнем по сравнению с характеристиками водоизмещения порожнем и главными горизонтальными размерениями первого объекта серии не превышает 1 %.

.2 очень крупные объекты, кренование которых технически невозможно; такое решение должно быть основано на сравнении с подобными объектами, исходя из опыта их проектирования, постройки и эксплуатации.

1.5.3 При серийной постройке объекта на одном заводе кренованию должны быть подвергнуты:

.1 первый объект серии;

.2 объект, для которого не выполняются требования 1.5.2.1;

.3 объект, у которого аппликата центра тяжести порожнем по сравнению с первым объектом серии возрастает более чем на $0{,}05\Delta_1 h/\Delta_0$, где h — наименьшее значение исправленной начальной метацентрической высоты при водоизмещении рассматриваемого объекта Δ_1; Δ_0 — водоизмещение первого объекта серии при креновании.

Информация об остойчивости серийного объекта должна быть разработана с поправкой на разницу в водоизмещении порожнем и в положении центра тяжести по сравнению с объектом, который подвергался кренованию.

1.5.4 Если по результатам кренования объекта фактические водоизмещение и/или аппликата его центра тяжести превышают свое проектное значение настолько, что требования настоящей части оказываются неудовлетворенными, то Регистру должен быть представлен вместе с Протоколом опыта кренования также акт обследования объекта, содержащий исчерпывающее объяснение причин отличия фактического и расчетного значений водоизмещения и/или аппликаты центра тяжести.

По результатам анализа представленных материалов либо при их отсутствии Регистр может потребовать проведения повторного (контрольного) кренования судна. В этом случае на рассмотрение Регистра представляются оба протокола кренования.

1.5.5 Нагрузка масс объекта, предъявляемого к кренованию, должна быть максимально близкой к нагрузкам, рассмотренным в отдельных расчетных состояниях из числа, указанных в 1.2.2.

1.5.6 Метацентрическая высота объекта при креновании должна быть такой, чтобы обеспечивалась безопасность проведения опыта, во всяком случае не менее 0,05 аппликаты центра тяжести.

Для достижения выполнения этого требования, а также для обеспечения благоприятной посадки объекта может быть принят в необходимом количестве балласт. При приеме жидкого

балласта цистерны, в которых он находится, должны быть тщательно запрессованы, а их объемы и координаты центров тяжести надежно определены.

1.5.7 Для объектов со стабилизирующими колоннами:

.1 освидетельствование дедвейта или кренование должно проводиться при первом освидетельствовании для возобновления класса и/или подтверждения Свидетельства о безопасности ПБУ. Если при этом отличие от расчетного водоизмещения порожнем превышает 1 % эксплуатационного водоизмещения, требуется проведение опыта кренования, или различие в весе должно быть размещено в ЦТ, расположенном заведомо выше исходного, и одобрено Администрацией;

.2 если результаты освидетельствования или взвешивания при первом освидетельствовании для возобновления класса и/или подтверждения Свидетельства о безопасности ПБУ показали, что на установке осуществляется эффективный весовой контроль, и при последующих освидетельствованиях для возобновления класса и/или подтверждения Свидетельства о безопасности ПБУ это подтверждается записями в журнале регистраций изменения нагрузки, водоизмещение порожнем может проверяться во время эксплуатации путем сравнения расчетной и измеренной осадки. В случае, если отличие от расчетного водоизмещения превышает 1 % эксплуатационного водоизмещения, определенного посредством измерения осадки, необходимо проведение освидетельствования установки порожнем в соответствии с 1.5.7.1.

1.5.8 Кренование объекта должно производиться в присутствии инспектора Регистра в соответствии с одобренной Регистром Инструкцией по кренованию конкретного объекта, которая должна разрабатываться на основании типовой Инструкции по кренованию, приведенной в приложении 2.

1.5.9 Результаты кренования объекта, а также освидетельствования дедвейта и последующего кренования, если таковые производятся в соответствии с 1.5.4, должны заноситься в Информацию об остойчивости.

1.5.10 При креновании в качестве крен-балласта используется твердый и жидкий балласт. Перенос крен-балласта с борта на борт может предусматриваться с применением грузовых кранов объектов и береговых кранов.

1.5.11 Общее количество крен-балласта определяется из условия, чтобы при расположении всего крен-балласта на одном борту на отведенных для него местах наклонение объекта составляло бы, в зависимости от особенностей объекта, 1 — 5° и чтобы при этом не происходило изменение формы ватерлинии, а подзоры и подрезы корпуса объекта не выходили из воды.

Начальный крен объекта не должен превышать, как правило, 0,3°.

В Инструкции по кренованию, разрабатываемой для конкретного объекта, указанные углы наклонений могут уточняться в зависимости от реальных условий проведения опыта кренования.

1.5.12 При креновании жидким крен-балластом должны быть известны форма, объемы, центры тяжести объемов цистерн, используемых для крен-балласта, указанные в таблицах их тарировки с учетом набора и оборудования этих цистерн. При этом предпочтительными являются бортовые, симметричные относительно оси наклонения, достаточно глубокие и узкие цистерны, по возможности, правильной формы. Соответствие цистерн их чертежам проверяется на месте.

Жидкий крен-балласт в цистернах должен быть либо надежно запрессован, либо иметь свободные поверхности в пределах прямостенности цистерн.

1.5.13 Регистру должны быть представлены Протокол опыта кренования, чертежи и расчеты, связанные с обработкой опыта, а также расчет нагрузки масс объекта.

2 ОБЩИЕ ТРЕБОВАНИЯ К ОСТОЙЧИВОСТИ

2.1 УЧЕТ СИСТЕМЫ УДЕРЖАНИЯ

2.1.1 При выполнении расчетов остойчивости в соответствии с требованиями настоящей части объект предполагается свободно плавающим телом. Однако, в случае наличия системы удержания, должно быть оценено ее возможное негативное влияние на остойчивость, особенно в случае, если якорные линии крепятся ниже центра гидродинамического сопротивления. Влияние системы удержания (якорной, швартовной и/или с использованием подруливающих устройств) должно быть рассмотрено:

.1 в нормальном состоянии;

.2 в состоянии выживания, если это приводит к худшим параметрам остойчивости (например, при обрыве одной, нескольких или всех удерживающих связей) и при этом технически не предусмотрена возможность освобождения объекта от воздействия системы удержания за время до 3 ч.

2.2 ВАРИАНТЫ НАГРУЗКИ

2.2.1 Остойчивость должна проверяться, как правило, для всего диапазона возможных вариантов нагрузки во всех расчетных состояниях объекта. При этом должно рассматриваться самое неблагоприятное расположение перемещаемых грузов и оборудования.

2.2.2 Расположение оборудования и принятых на объект грузов и запасов должно быть таким, чтобы при переходе объекта в состояние выживания не производилось перемещение или удаление твердых запасов, оборудования или аналогичное изменение нагрузки масс объекта.

Перемещение или удаление твердых запасов и оборудования при переходе объекта в состояние выживания допускается при выполнении следующих условий:

.1 выполнены требования к остойчивости, указанные в разд. 3;

.2 манипуляции с нагрузкой масс осуществляются в течение короткого промежутка времени в интервале достоверного прогноза погоды.

При этом допускаемые погодные условия и варианты нагрузки должны указываться в Информации об остойчивости.

2.3 КРИВЫЕ ВОССТАНАВЛИВАЮЩИХ МОМЕНТОВ

2.3.1 Кривые восстанавливающих моментов M_φ, объекта должны быть вычислены и построены:

.1 для всех рассматриваемых вариантов нагрузки при наклонениях объекта относительно самой неблагоприятной в отношении остойчивости оси;

.2 с учетом влияния свободных поверхностей жидкостей (грузов, запасов, балласта, жидкости в цистернах успокоителей качки и т.п.) в соответствии с Инструкцией о порядке балластировки в соответствии со схемой управления балластной системой.

2.3.2 Кривые восстанавливающих моментов должны быть вычислены по методике, одобренной Регистром, для объемного водоизмещения ∇, м^3:

.1 для объекта, не удерживаемого системой удержания,

$$\nabla = \frac{\Delta}{\rho_l}\ ; \qquad (2.3.2.1)$$

.2 для объекта, удерживаемого системой удержания,

$$\nabla = \frac{1}{\rho_l}\left(\Delta + \frac{\sum_1^n P_{Pi}}{g}\right). \qquad (2.3.2.2)$$

В этих формулах и далее по тексту приняты следующие обозначения:

Δ — масса объекта, т;

P_{Pi} — вертикальная составляющая усилия от i-го элемента системы удержания ($i = 1,...,n$), кН;

ρ_l — плотность забортной воды, т/м^3.

Схема воздействия на объект указанных сил приведена на рис. 2.3.2, где действуют:

восстанавливающий момент, силы веса и поддержания (см. рис. 2.3.2, *а*);

ветровая нагрузка: V_{V_0} — истинная скорость ветра; V_l — скорость дрейфа относительно грунта дна (путевая скорость), V_V — кажущаяся скорость ветра (см. рис. 2.3.2, *б*), которая при малой скорости дрейфа может быть принята в качестве расчетной (см. 2.5.1.3);

усилия от дрейфа и течения: $V_l \neq 0$, $V_R = V_l - V_S$, V_S — скорость течения (см. рис. 2.3.2, *в*);

усилие от течения при $V_l = 0$ (см. рис. 2.3.2, *г*);

усилие от i-го элемента системы удержания (см. рис. 2.3.2, *д*).

(0 — начало координат в плоскости наклонения сооружения, y_χ — ордината в той же плоскости).

На рис. 2.3.2, *а* — 2.3.2, *д*, кроме указанных на них сил и моментов, действуют также сила веса и сила поддержания, которые не обозначены.

2.3.3 Восстанавливающий момент M_φ, кН·м, вычисляется как

$$M_\varphi = \rho g \nabla (l_{\varphi_0} - z_g \sin\varphi - y_{g\chi} \cos\varphi), \qquad (2.3.3)$$

где z_g, $y_{g\chi}$ — координаты центра тяжести объекта в плоскости наклонения, м;

χ — курсовой угол ветра;

l_{φ_0} — плечо остойчивости формы в плоскости наклонения относительно начала координат, м;

φ — угол наклонения, град.

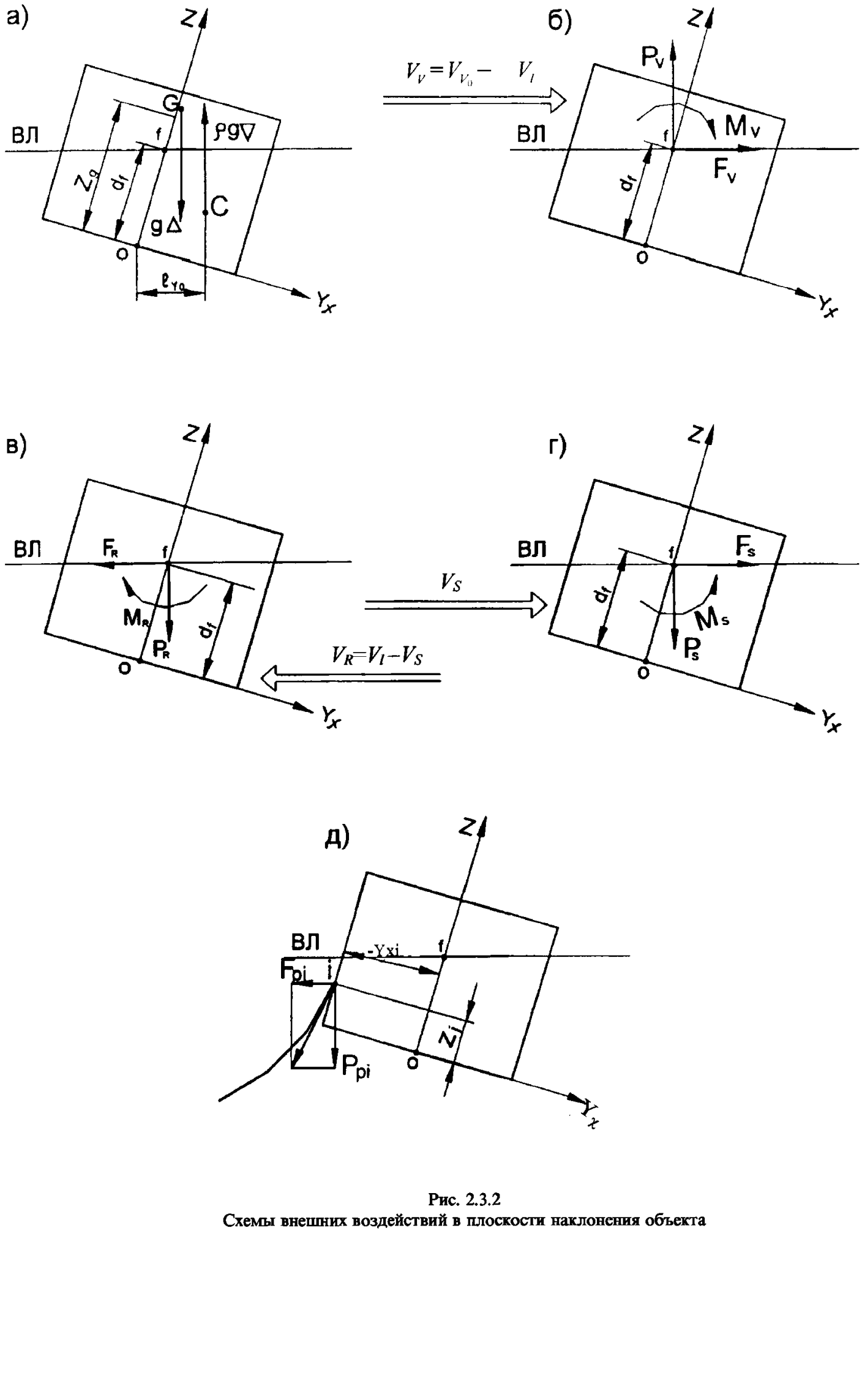


Рис. 2.3.2
Схемы внешних воздействий в плоскости наклонения объекта

2.4 КРИВЫЕ НАКЛОНЯЮЩИХ МОМЕНТОВ

2.4.1 Кривая наклоняющих моментов должна быть рассчитана для достаточного количества углов, определяющих вид кривой в диапазоне, превышающем угол второго пересечения с кривой восстанавливающих моментов. Для корпусов судовой формы допускается определять кривую наклоняющих моментов как пропорциональную косинусу угла наклона.

2.4.2 Составляющие наклоняющих моментов.

2.4.2.1 Для всех рассматриваемых вариантов нагрузки объекта должны быть вычислены и построены кривые наклоняющих моментов M_h, создаваемых ветровым моментом M_V, действующим перпендикулярно к самой неблагоприятной в отношении остойчивости оси наклонения объекта, а также:

.1 для объектов, не удерживаемых от дрейфа, при расчете ветрового наклоняющего момента плечо приложения ветровой нагрузки принимается равным расстоянию от общего центра давления всех поверхностей, определяющих площадь парусности, до центра приложения силы сопротивления дрейфу объекта;

.2 для объектов, удерживаемых от дрейфа якорной или швартовной системой удержания, кренящий момент от системы удержания определяется по формуле (в системе координат относительно центра тяжести объекта):

$$M_P = \sum_i F_{Pi}[(y_{\chi i} - y_{g\chi})\sin\varphi + (z_g - z_i)\cos\varphi] - \\ - \sum_i P_{Pi}[(z_g - z_i)\sin\varphi - (y_{\chi i} - y_{g\chi})\cos\varphi], \quad (2.4.2.1.2)$$

где F_{Pi} — горизонтальная составляющая усилия от i-го элемента системы удержания;

zi, $y_{\chi i}$ — координаты точки приложения усилия i-го элемента удержания.

При наличии течения в месте позиционирования объекта в соответствии с 2.5.3 должен быть учтен момент усилий от течения M_S.

Горизонтальное усилие F_P, действующее на объект со стороны системы удержания, принимается равным сумме горизонтальных составляющих ветровой нагрузки F_V и нагрузки от течения F_S, но обратным им по направлению;

.3 для объектов, удерживаемых якорной системой удержания в дрейфующих льдах, должен быть оценен кренящий момент от ледовой нагрузки M_i по методике, одобренной Регистром.

2.4.2.2 Наклоняющие моменты M_V, M_R, M_S, M_i, и соответствующие им усилия должны определяться, как правило, методами физического моделирования по одобренным Регистром методикам.

При отсутствии данных физического моделирования допускается определять ветровую нагрузку и ее плечо относительно ватерлинии, а также усилия и моменты от дрейфа и течения, как указано в 2.4.3 и 2.4.4.

2.4.3 Ветровой наклоняющий момент.

2.4.3.1 Ветровая нагрузка (горизонтальная составляющая силы ветрового воздействия) F_V, кН, при использовании данных физического моделирования определяется как

$$F_V = C_V \frac{\rho_A}{2} A_V V_V^2, \quad (2.4.3.1\text{-}1)$$

где C_V — коэффициент ветрового сопротивления F_V, отнесенный к площади парусности объекта A_V, м^2, и к скоростному напору ветра $\frac{\rho_A}{2}V_V^2$, кПа, при заданном в формуле (2.5.1.1) профиле скорости ветра V_Y над морем;

ρ_A — плотность воздуха (1,222 кг/м^3).

Примечание. В случае, если коэффициент C_V отнесен к площади парусности в наклоненном на угол φ положении, то это должно быть учтено в расчетах.

2.4.3.2 Для учета парусности мелких деталей, не устанавливаемых на модели при физическом моделировании, ветровую нагрузку F_V и момент M_V следует увеличивать соответственно на 2 и 5 %.

В условиях обледенения это значение принимается в соответствии с 2.5.5.3.

2.4.3.3 При отсутствии данных физического моделирования для построения круговой диаграммы ветровой нагрузки может быть использован прием, изложенный в приложении 3. Для этого ветровая нагрузка на объект должна быть предварительно определена при воздействии ветра от четырех направлений, отличающихся на 90°, а затем выполнен расчет ветровой нагрузки по указаниям упомянутого приложения.

При приближенных расчетах ветровая нагрузка определяется как

$$F_V = \frac{\rho_A}{2} A_{VA} V_V^2, \quad (2.4.3.3\text{-}1)$$

где

$$A_{VA} = \sum_i C_{Si} C_{Hi} A_{Vi}, \quad (2.4.3.3\text{-}2)$$

где A_{VA} — приведенная площадь парусности, м^2;

A_{Vi} — площадь i -го элемента парусности объекта, м^2;

$C_{Hj} = (V_{hj}/V_V)^2$ — коэффициент высоты (зоны), определяемый при $h_V = h_{Vj}$ на основании формулы (2.5.1.1) (h_{Vi} — высота над ватерлинией центра площади A_{Vi}, м); а при $h_{Vj} \leqslant 10$ м принимаемый равным единице или по табл. 2.4.3.3-1 для характерных скоростей ветра;

C_{sj} — коэффициент формы (обтекания) элемента; в табл. 2.4.3.3-2 приведены коэффициенты C_{sj} для некоторых элементов парусности.

2.4.3.4 При наличии в надводной части конструкций, на которых возможно возникновение вертикальных сил при наклонении объекта, а также для объектов с прямоугольным в плане верхним корпусом без больших вырезов и/или с вертолетной площадкой при отсутствии результатов физического моделирования ветровой наклоняющий момент

Таблица 2.4.3.3-1

Коэффициент высоты C_{Hj}

Высота над уровнем моря, м	V_V, м/с		
	25,8	36,0	51,5
10	1	1	1
20	1,182	1,208	1,242
30	1,296	1,339	1,396
40	1,379	1,435	1,510
50	1,446	1,513	1,602
60	1,502	1,578	1,680
70	1,550	1,633	1,746
80	1,592	1,682	1,805
90	1,630	1,726	1,858
100	1,664	1,766	1,905
110	1,695	1,802	1,949
120	1,723	1,836	1,990
130	1,750	1,867	2,027
140	1,775	1,896	2,062
150	1,798	1,924	2,095
160	1,820	1,949	2,126
170	1,840	1,973	2,155
180	1,860	1,996	2,183
190	1,879	2,018	2,209
200	1,896	2,039	2,235
210	1,913	2,059	2,259
220	1,929	2,078	2,282
230	1,945	2,097	2,304
240	1,960	2,114	2,326
250	1,974	2,131	2,346

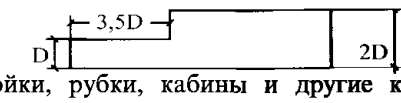
Примечание. Промежуточные значения высот определяются линейной интерполяцией.

Таблица 2.4.3.3-2

Коэффициент формы C_{Sj}

Элементы парусности	C_{Sj}
Сферические	0,4
Верхний корпус с гладкими поверхностями (форма корпуса в плане):	
равносторонний треугольник при направлении действия ветра:	
по биссектрисе угла	0,65
перпендикулярно грани	1,01
квадрат при направлении действия ветра:	
по биссектрисе угла	0,78
перпендикулярно грани	0,93
равносторонний пятиугольник при направлении действия ветра:	
по биссектрисе угла	0,76
перпендикулярно грани	0,70
равносторонний шестиугольник при направлении действия ветра:	
по биссектрисе угла	0,71
перпендикулярно грани	0,63
круг:	
с острыми кромками диаметром R и высотой D	0,61
со скругленными кромками при радиусе, равном половине высоты	0,32
прямоугольник с отношением сторон:	0,89
$\lambda = B/L = 0{,}5$	0,96
$\lambda = B/L = 1{,}5$ (направление действия ветра перпендикулярно лобовой грани)	1,1
Верхний корпус прямоугольной формы в плане с подпалубными балками	

Продолжение табл. 2.4.3.3-2

Элементы парусности	C_{Sj}
Верхний корпус с верхним строением	0,63 ($\beta = 0°$)
	1,2 ($\beta = 180°$)
Надстройки, рубки, кабины и другие коробчатые конструкции, расположенные:	
по периметру верхней палубы	1,2
в центральной части палубы	0,7
Портал буровой вышки	1,2
Гладкие цилиндрические элементы (раскосы, стабилизирующие колонны, опорные цилиндрические колонны) в зависимости от произведения расчетного скоростного напора ветра q, Па, на квадрат диаметра трубы d_1, м	
при $qd_1^2 \leqslant 10$ Н	1,2
при $qd_1^2 \geqslant 10$ Н	0,7
Опорные колонны квадратного сечения	1,4
Ферменные конструкции из трубчатых элементов (силовая конструкция буровой вышки, стрелы кранов)	1,3
Ферменные опорные колонны СПБУ:	
четырехгранные	1,6
трехгранные	1,5
Буровая вышка из трубчатых элементов при наличии свечей, зашивок площадок и трапов	1,7
Зашивка всей конструкции буровой вышки (коническая)	0,7
Вертолетная площадка (консольная)	1,5
Изолированные конструкции из балок	1,5
Леера	1,2
Малые элементы парусности	1,4
Тросы грузоподъемных устройств	
при диаметре $\leqslant 20$ мм	1,2
при диаметре > 20 мм	1,0

Примечания: 1. Площадь парусности составных элементов объекта A_{vj} является характерной площадью, однозначно связанной с величиной коэффициента сопротивления C_{Sj}.

2. Для конструкций со сплошными стенками (верхний корпус, надстройки и т. п.) в качестве характерной площади принимается площадь проекции корпуса на вертикальную плоскость, перпендикулярную вектору скорости воздушного потока.

3. Площадь проекции ферменных конструкций определяется либо детальным расчетом площади проекций элементов наветренной грани с учетом площади незатененных элементов, находящихся внутри объема (свечи буровых труб, зашивки трапов и т. д.), либо умножением габаритной площади проекции наветренной грани на ее коэффициент заполнения, который принят равным 0,45 для буровой вышки и четырехгранных опорных колонн, а также 0,3 — для трехгранных опорных колонн, стрел кранов и других ферменных конструкций из трубчатых элементов.

4. При расчете площади парусности при встречном и боковом ветре объектов с гладкими опорными или стабилизирующими колоннами круглого и квадратного сечений, а также с ферменными опорными колоннами в расчет должны включаться площади проекции колонн с учетом эффекта затенения.

Коэффициент затенения для колонн с круглым сечением определяется по формуле:

$$K_3 = \exp(-0{,}002 + 1{,}033/\bar{l} - 20{,}4/\bar{l}^2),$$

где $\bar{l} = l/d_1$;

l — расстояние между осями колонн;

d_1 — диаметр колонн.

Коэффициент затенения для колонн с квадратным сечением определяется по формуле:

$$K_3 = \exp(0{,}005 - 0{,}79/\bar{l} - 30{,}4/\bar{l}^2),$$

Окончание табл. 2.4.3.3-2

где $\bar{l} = l/b$;

b — ширина грани колонны.

Коэффициент затенения для трехгранных ферменных колонн принимается: $K_3 = l/6b$.

Коэффициент затенения для четырехгранных ферменных опорных колонн принимается: $K_3 = l/9b$.

5. Если два одинаковых плохообтекаемых конструктивных элемента (рубки и надстройки коробчатой формы) расположены на палубе друг за другом в направлении действия ветра, учет затенения производится путем умножения площади подветренного элемента на коэффициент затенения $K_3 = l/12c$, где c — наименьший размер проекции элемента на плоскость, перпендикулярную направлению ветра. При этом площадь проекции наветренного элемента полностью включается в площадь парусности.

При неодинаковых размерах элементов часть площади последующего элемента, не перекрываемая наветренным элементом, засчитывается полностью.

6. При отсутствии данных принимается $K_3 = l/7c$.

7. При промежуточных значениях qd_1^2 значения C_{Sj} определяются линейной интерполяцией.

8. Коэффициент сплошности представляет собой произведение коэффициента заполнения на коэффициент затенения.

следует определять по методике, изложенной в приложении 4.

2.4.4 Гидродинамическая часть наклоняющего момента.

2.4.4.1 Для объекта, не удерживаемого от дрейфа, плечо приложения силы сопротивления дрейфу определяется физическим моделированием по одобренной Регистром методике.

2.4.4.2 При отсутствии результатов физического моделирования допускается приближенное определение плеча приложения силы сопротивления дрейфу:

.1 для объектов, корпус которых имеет форму, близкую к традиционной форме обводов судов или барж (при $B/d = 2{,}0$ — $6{,}0$), при наклонении относительно продольной оси допускается определение плеча приложения силы сопротивления дрейфу h_R, м, относительно ватерлинии по формуле

$$h_R = d[B/d - 3{,}00 - 0{,}02(B/d - 5{,}35)^3], \qquad (2.4.4.2.1)$$

где d, B — соответственно осадка и ширина корпуса по ватерлинии, м;

.2 для объектов с подводной частью, состоящей из плохообтекаемых j — элементов, имеющих площадь проекции на вертикальную плоскость A_{R_j}, м^2, плечо силы сопротивления дрейфу может быть определено как

$$h_R = (\sum_j C_{R_j} A_{R_j} h_{R_j}) / (\sum_j C_{R_j} A_{R_j}), \qquad (2.4.4.2.2)$$

где коэффициенты C_{R_j} могут быть приняты равными коэффициентам C_{S_j} для соответствующих форм элементов. При рассмотрении элементов следует учитывать затенение.

2.4.4.3 Момент (плечо) и составляющие усилий от течения для объекта, удерживаемого от дрейфа системой удержания, определяются аналогично указанному в 2.4.4.2 с учетом различий в знаках (см. рис. 2.3.2).

2.5 РАСЧЕТНЫЕ ВНЕШНИЕ (ПРИРОДНЫЕ) УСЛОВИЯ

При выборе параметров расчетных схем вне шних воздействий на объект проектант (по согласованию с заказчиком) должен руководствоваться учетом таких обстоятельств, как:

различия в расчетных режимах;

различия в расчетных состояниях;

особенности географических районов и продолжительность постройки, перехода/перегона, эксплуатации объекта;

сезонность и местные особенности внешних воздействий (ветра, течений, волнения, обледенения и т.п.);

защищенность акватории;

возможные ограничения по гидрометеоусловиям;

достоверность прогнозов погоды;

специфические особенности объекта и т.п.

2.5.1 Ветер.

2.5.1.1 Коэффициент высоты (зоны) $C_{Hj} = (V_{hj}/V_V)^2$, учитывающий увеличение скорости ветра V_{hj}, м/с, в зависимости от высоты h_{Vj}, определяется по формуле

$$C_{Hj} = (V_{hj}/V_V)^2 = \\ = [1 + 2{,}5\ln(h_{Vj}/10)\sqrt{(0{,}71 + 0{,}071 V_V)10^{-3}}]^2 \qquad (2.5.1.1)$$

где V_V — расчетная скорость ветра (средняя за 10 мин скорость ветра на высоте 10 м над поверхностью моря), м/с;

V_{hj} — скорость ветра в зоне на высоте h_{Vj} над поверхностью моря, м/с.

2.5.1.2 Расчетная скорость ветра назначается проектантом по согласованию с владельцем объекта на основании данных от признанных источников гидрометеорологической информации о максимальном значении возможной скорости ветра на разных этапах жизненного цикла объекта:

.1 в предполагаемом районе эксплуатации:

в нормальном состоянии — 1 раз в год;

в состоянии выживания — 1 раз в 50 лет;

.2 во временном состоянии, состоянии перехода/перегона, в режимах постройки и подготовки на плаву — с учетом их продолжительности, района и сезона, защищенности акватории (например, береговые строения, рельеф местности, озера, заливы, реки, затопленные участки и т.п.).

2.5.1.3 Если отсутствуют данные, указанные в 2.5.1.2, то расчетная скорость ветра принимается:

в нормальном состоянии на открытых акваториях — 36 м/с; а на защищенных акваториях — 25,8 м/с;

в состоянии выживания — в соответствии с приложением 5, а при отсутствии в нем данных — 51,5 м/с;

во временном состоянии, в состоянии перехода/перегона, в режимах постройки и подготовки на плаву при продолжительности операции не более 3 ч — по Инструкции завода-строителя (с учетом местных и сезонных условий), а при большей продолжительности — 25,8 м/с на защищенных акваториях и 36 м/с на открытых акваториях.

2.5.2 Волнение.

2.5.2.1 Воздействие волнения учитывается только в безледовые сезоны.

2.5.2.2 Волнение описывается и задается следующими расчетными параметрами:

$h_{3\%}$ — высотой волн 3 %-ной обеспеченности, м;

T — средним периодом крупных волн, с;

χ — генеральным направлением бега волн.

Значения $h_{3\%}$, T и других параметров спектральной плотности волнения должны приниматься соответствующими расчетной силе ветра с учетом местных особенностей волнообразования.

Расчетные параметры волнения должны быть указаны в Информации об остойчивости и Руководстве по проведению операции.

2.5.2.3 Расчетная высота волнения должна приниматься (если не указано иное) по режимному (многолетнему) распределению высот $h_{3\%}$ как высота, имеющая 50 %-ную обеспеченность при расчетной скорости ветра (исходя из принципа малой вероятности одновременного появления экстремальных значений параметров различных процессов – скорости ветра и высоты волн).

2.5.2.4 Во временном состоянии расчетная высота волн назначается проектантом по согласованию с владельцем объекта, но не должна приниматься менее, чем указано ниже:

на защищенных акваториях — 0,5 м;

на открытых акваториях — 2,0 м.

2.5.2.5 В состоянии выживания расчетные высоты волн должны приниматься для рассматриваемого района как наибольшие по данным многолетних наблюдений, а при отсутствии таковых — по приложению 5 к настоящей части, но не более:

для морей Северного Ледовитого (Российский сектор) и Тихого (Российский сектор) океанов — 16 м;

для морей Балтийского и Каспийского — 14 м;

для Черного моря — 12 м;

для Азовского моря — 6 м.

2.5.3 Течение.

2.5.3.1 Воздействие течения учитывается только при использовании системы удержания и при суммарной скорости учитываемых составляющих (ветрового, дрейфового, градиентного, приливо-отливного, сточного и других видов течения) более 0,5 м/с. Расчетные скорости ветрового течения и волнового дрейфа на поверхности должны приниматься как имеющие 50 %-ную обеспеченность при расчетных параметрах ветра и волнения.

В случае, если вектор суммарной скорости поверхностного течения не совпадает с плоскостью наклонения объекта при принятой схеме его ориентировки, в качестве расчетной скорости течения принимается скорость течения, умноженная на косинус угла между направлением ветра и направлением течения.

2.5.3.2 Используемые данные о течениях должны быть согласованы с заказчиком (владельцем объекта), а методика расчета воздействий от течения — одобрена Регистром.

2.5.4 Плавающий (дрейфующий) лед.

2.5.4.1 Оценка остойчивости объекта при использовании системы удержания должна производиться с учетом воздействия дрейфующего льда на объект.

2.5.4.2 Регистру должны быть представлены на одобрение следующие методики:

методика расчетного определения влияния ледовых усилий на остойчивость;

методика физического моделирования поведения объекта в дрейфующем льду;

методика использования результатов модельных испытаний для оценки остойчивости.

2.5.5 Обледенение и снег.

2.5.5.1 Если эксплуатация выполняется в зимнее время в зимней сезонной зоне, установленной Правилами о грузовой марке морских судов, а объект эксплуатируется в зимней сезонной зоне, остойчивость объекта и обеспечивающих судов, помимо основных вариантов нагрузки, должна быть проверена с учетом обледенения и снега.

2.5.5.2 В расчетах остойчивости с учетом обледенения и снега в первом приближении можно пользоваться следующими рекомендациями:

.1 для объектов, находящихся в зимних сезонных зонах севернее параллели 66°30′N и южнее параллели 60°00′S, а также в зимнее время в Беринговом море, Охотском море и в Татарском проливе следует принимать:

массу льда на квадратный метр площади горизонтальной проекции открытых палуб (независимо от наличия навесов) при высоте от ватерлинии до 10 м равной 30 кг, при высоте от 10 до 30 м — 15 кг, при высоте более 30 м — допускается не учитывать;

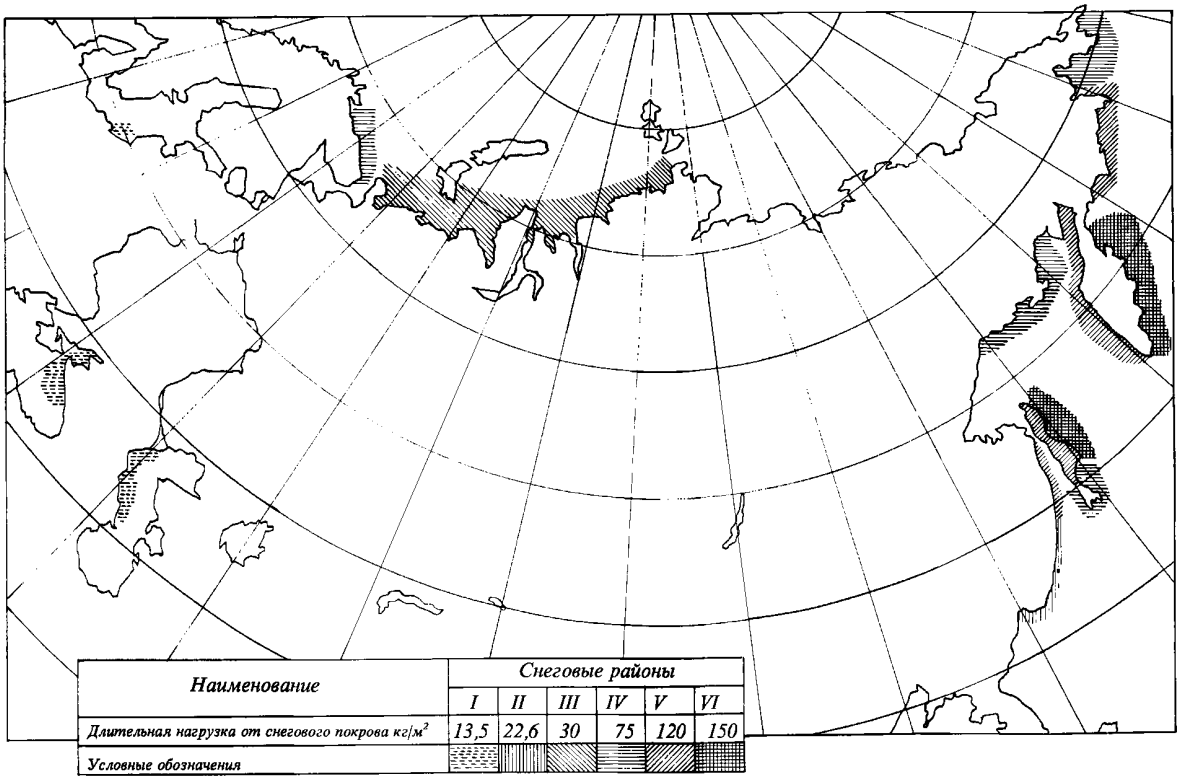
массу снега на квадратный метр площади указанных выше палуб (независимо от высоты): 100 кг для необитаемых и 10 кг для обитаемых объектов, либо при установленном географическом районе размещения тех же объектов — в соответствии с рис. 2.5.5.2.1;

массу льда на квадратный метр площади парусности при высоте от ватерлинии до 10 м равной 15 кг, при высоте от 10 до 30 м — 7,5 кг, при высоте более 30 м — допускается не учитывать;

.2 в остальных районах зимней сезонной зоны, а также для объектов, находящихся в Азовском море, в Черном море севернее параллели 44°00′N и в Каспийском море севернее параллели 42°00′N нормы обледенения и снега следует принимать вдвое меньшими по сравнению с установленными в 2.5.5.2.1.

2.5.5.3 Для учета парусности несплошных поверхностей у сооружений, подвергающихся обледенению, площадь и момент парусности сплошных поверхностей относительно основной плоскости, увеличиваются соответственно на 10 и 20 % или 7,5 и 15 % в зависимости от норм обледенения, указанных выше.

2.5.5.4 Для снижения массы льда и снега предусматривать при проектировании объектов специальные технические средства.



Наименование	*Снеговые районы*					
	I	*II*	*III*	*IV*	*V*	*VI*
Длительная нагрузка от снегового покрова кг/м²	*13,5*	*22,6*	*30*	*75*	*120*	*150*
Условные обозначения						

Рис. 2.5.5.2.1

3 КРИТЕРИИ ОСТОЙЧИВОСТИ

3.1 ОБЩИЕ ТРЕБОВАНИЯ

3.1.1 Критерии остойчивости, приведенные в настоящем разделе, определяются в соответствии с рис. 3.1.1-1 с учетом качки объекта и в соответствии с рис. 3.1.1-2 без учета качки.

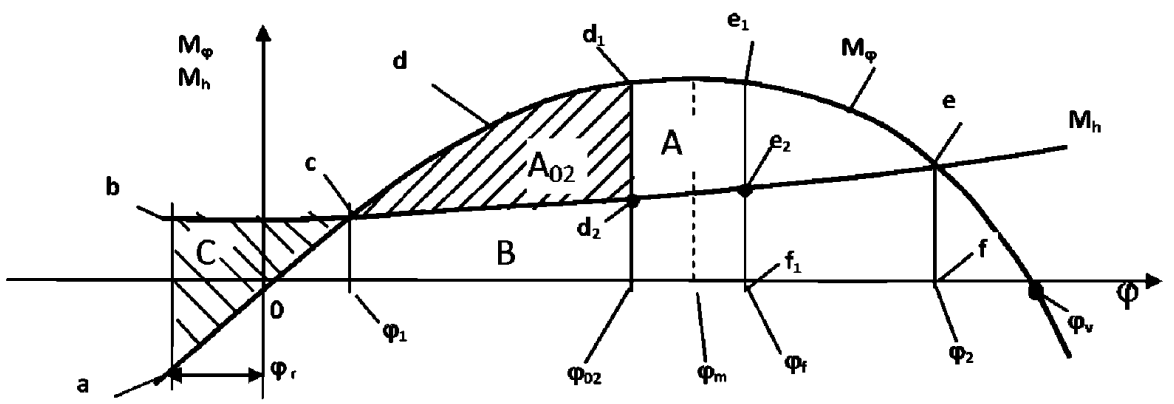


Рис. 3.1.1-1
Диаграмма статической остойчивости с учетом качки:

M_φ — восстанавливающий момент;
M_h — наклоняющий момент;
φ_1 — угол первого пересечения кривой M_φ с кривой M_h;
φ_{02} — угол наклонения от совместного действия ветра и качки на подветренный борт;
φ_m — угол максимума кривой восстанавливающего момента M_φ;
φ_f — угол заливания;
φ_2 — угол второго пересечения кривой M_φ с кривой M_h;
φ_v — угол заката диаграммы статической остойчивости;
φ_r — амплитуда качки

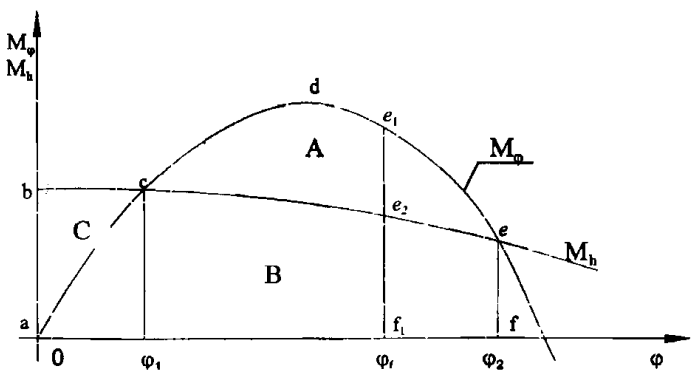


Рис. 3.1.1-2
Диаграмма статической остойчивости
без учета качки

Искомые площади на рис. 3.1.1-1 и 3.1.1-2 определяются:

площадь A – фигурой *cde* (либо cde_1e_2, если угол заливания φ_f менее угла второго пересечения φ_2);

площадь B – фигурой *ocef* (либо oce_2f_1, если $\varphi_f < \varphi_2$);

площадь C – фигурой *abc*.

3.1.2 Исправленная начальная метацентрическая высота h_0, соответствующая наклонению вокруг любой горизонтальной оси объекта, должна быть не менее:

при эксплуатации объектов со стабилизирующими колоннами – 1,0 м на переходе/перегоне, нормальном состоянии и в состоянии выживания; 0,3 м во временном состоянии (при погружении/всплытии);

при эксплуатации объектов других типов – 0,6 м.

3.1.3 При наличии отверстий, считающихся открытыми, должно выполняться условие

$$h_0 \geqslant 60 \frac{m}{\Delta} \cdot \frac{l_f}{\varphi^\circ_n}, \text{ м}, \qquad (3.1.3\text{-}1)$$

где m/Δ — отношение массы наибольшего перемещаемого по объекту груза к водоизмещению рассматриваемого варианта нагрузки, но не менее 0,01;

φ°_n — допускаемый угол наклонения, град, равный

$$\varphi^\circ_n = \varphi_f - 35/l_f, \qquad (3.1.3\text{-}2)$$

но не более 15° (φ_f — наименьший из углов заливания через отверстия, считающиеся открытыми; l_f — горизонтальное расстояние от оси наклонения до отверстия при угле наклонения, равном нулю, м).

3.1.4 Расчетная амплитуда качки.

3.1.4.1 Расчетная амплитуда качки объекта φ_r, град (рад), — амплитуда колебаний относительно рассматриваемой оси наклонения, вызванных ветровым волнением, набегающим на объект от направления, перпендикулярного оси наклонения. Расчетная амплитуда качки имеет 1,1 %-ную обеспеченность и принимается равной

$$\varphi_r = 3\sqrt{D_\varphi}, \qquad (3.1.4.1)$$

где D_φ — дисперсия качки, град^2 (рад^2).

3.1.4.2 Расчетная амплитуда качки должна определяться с учетом глубины воды (если глубина воды меньше $0{,}03gT^2$) по одобренной Регистром методике.

3.1.4.3 При использовании физического моделирования для определения амплитуды качки Регистру должны быть представлены на одобрение следующие методики:

методика испытаний моделей объектов;

методика использования результатов модельных испытаний для оценки амплитуды качки.

3.1.4.4 Возвышение над взволнованной поверхностью моря нижних кромок отверстий, считающихся открытыми, h_f, м, и принимаемое по следующей формуле, должно быть не менее 0,6 м:

$$h_f = h_{f_0} - 3\sqrt{D_{h_f}}, \text{ м}, \qquad (3.1.4.4)$$

где h_{f_0} — возвышение нижней кромки отверстия над поверхностью моря на тихой воде, м;

D_{h_f} — дисперсия относительных вертикальных колебаний нижней кромки отверстия на волнении, м^2.

3.1.5 Требования к диаграмме статической остойчивости.

3.1.5.1 Кривая восстанавливающих моментов M_φ должна быть положительной во всем диапазоне углов наклонения от угла $\varphi = 0$ до угла второго пересечения φ_2 кривой M_φ с кривой наклоняющих моментов M_h.

3.1.5.2 Площадь под кривой M_φ до угла второго пересечения φ_2 (или до угла заливания φ_f через отверстие, считающееся открытым, если $\varphi_f < \varphi_2$) без учета качки должна быть более площади под кривой M_h, ограниченной тем же углом, по крайней мере, в 1,3 или 1,4 раза в зависимости от типа объекта. Дополнительно отношение площадей с учетом качки при расчетных ветро-волновых условиях должно быть не менее величины 1,1.

3.1.5.3 Угол наклонения от совместного действия ветра и качки на подветренную сторону φ_{02}, определяемый из условия равенства площадей A_{02} (cd_1d_2) и C (abc) (см. рис. 3.1.1-1), не должен превышать угла максимума φ_m кривой M_φ.

3.2 ДОПОЛНИТЕЛЬНЫЕ ТРЕБОВАНИЯ К ОСТОЙЧИВОСТИ

3.2.1 ПБУ со стабилизирующими колоннами.

3.2.1.1 В дополнение к указаниям 2.2 остойчивость ПБУ со стабилизирующими колоннами должна быть проверена также для следующих вариантов нагрузки (что применимо):

.1 в нормальном состоянии, с максимальным количеством технологических запасов в верхнем корпусе, с полным запасом бурильных труб, размещенных на штатных местах;

.2 в состоянии выживания, в условиях, когда связь со скважиной прервана, бурильные трубы закреплены на стеллажах, объект переведен на новую осадку, технологические запасы перемещены (при необходимости) в понтоны и колонны;

.3 при переходе/перегоне с максимальным количеством походных запасов.

3.2.1.2 Остойчивость ПБУ со стабилизирующими колоннами считается достаточной, если удовлетворяются следующие требования:

.1 в состояниях и при нагрузках, указанных в 3.2.1.1, отношение площадей A, B, C без учета качки (см. рис. 3.1.1-2) соответствует условию

$$(A + B) \geqslant 1{,}3(B + C), \qquad (3.2.1.2.1\text{-}1)$$

и с учетом качки (см. рис. 3.1.1-1) условию

$$(A + B) \geqslant 1{,}1\ (B + C); \qquad (3.2.1.2.1\text{-}2)$$

.2 при переходе/перегоне и при варианте нагрузки согласно 3.2.1.1.3 максимум кривой M_φ должен находиться при угле наклонения бóльшем, чем амплитуда качки на волнении, превышающем на 1 балл волнение, на которое рассчитывается переход/перегон объекта.

3.2.1.3 Как альтернатива критерию 3.2.1.2.1 при эксплуатации в режиме выживания остойчивость ПБУ со стабилизирующими колоннами, оборудованной двумя понтонами плавучести и имеющей характеристики в пределах диапазонов

$0{,}48 < V_p/V_t < 0{,}58$;

$$0{,}72 < A_{wp}/(V_c)^{2/3} < 1{,}0;$$

$$0{,}40 < l_{wp}/[V_c\,(L_{ptn}/2)] < 0{,}70,$$

где A_{wp} — площадь ватерлинии (с учетом элементов распорных балок) при осадке в режиме выживания, м^2;

l_{wp} — момент инерции площади ватерлинии при осадке в режиме выживания (с учетом элементов распорных балок), м^4;

L_{ptn} — длина понтонов, м;

V_c — общий объем всех колонн от палубы понтона до верхнего торца колонны за исключением любого объема, входящего в объем верхней палубы, м^3;

V_p — общий объем обоих понтонов, м^3;

V_t — общий объем конструкций (понтонов, колонн и распорных балок), создающих плавучесть установки, от основной плоскости до торцов колонн за исключением любого объема, входящего в объем верхней палубы, м^3,

должна удовлетворять следующим условиям:

.1 площади A' и B' на рис. 3.2.1.3 таковы, что выполняется неравенство

$$B'/A' \geqslant 0{,}10, \qquad (3.2.1.3.1\text{-}1)$$

где A' — площадь под кривой восстанавливающего момента, измеренная от угла φ_1 до угла $(\varphi_1 + 1{,}15\varphi_{dyn})$;

B' — площадь под кривой восстанавливающего момента, измеренная от угла $(\varphi_1 + 1{,}15\varphi_{dyn})$ до угла φ_2;

φ_1 — первый угол пересечения с кривой кренящего момента при воздействии ветра со скоростью 51,5 м/с (100 уз.);

φ_2 — второй угол пересечения с кривой кренящего момента при воздействии ветра со скоростью 51,5 м/с (100 уз.);

φ_{dyn} — угол динамического наклонения вследствие воздействия волн и порывистого ветра.

Угол динамического наклонения φ_{dyn} определяется по формулам:

$$\varphi_{dyn} = (10{,}3 + 17{,}8C)/(1 + h_1/(1{,}46 + 0{,}28r)), \qquad (3.2.1.3.1\text{-}2)$$

$$C = (L_{ptn}^{5/3}\, A_{VA} h_V V_p V_c^{1/3})/(l_{wp}^{5/3} V_t), \qquad (3.2.1.3.1\text{-}3)$$

где h_1 — начальная метацентрическая высота, рассчитанная вокруг оси наклонения, для которой отношение B'/A' имеет минимальное значение. Этой осью обычно является диагональная ось, поскольку при наклонении вокруг нее площадь парусности имеет максимальную величину;

r — метацентрический радиус установки в исходном положении, м;

A_{VA} — эффективная площадь парусности установки в исходном положении, м^2;

h_V — высота центра площади A_{VA} над ватерлинией, соответствующей осадке в режиме выживания, м;

.2 при осадке установки в режиме выживания и ее относительных перемещениях вокруг статического угла наклонения, возникшего при ветре, дующего со скоростью 38,6 м/с, выполняется неравенство

$$h_{f0} - \delta h_f > 0{,}0, \qquad (3.2.1.3.2\text{-}1)$$

где h_{f0} — возвышение нижней кромки отверстия над поверхностью моря на тихой воде при осадке в режиме выживания, м;

δ_{hf} — уменьшение расстояния h_{f0}, м;

$\delta_{hf} = 1{,}1\,(k\,QSD_1 + RMW)$,

$k = 0{,}55 + 0{,}08(a - 4{,}0) + 0{,}056(1{,}52 - h_2)$, при h_1 не более, чем 2,44 м;

$a = (h_d/d_s)(b_{ptn}\, l_{cc})/A_{wp}$, но не менее, чем 4,0 м;

$QSD_1 = h_{f0} - h_{f1}$, но не менее, чем 3,0 м;

где h_{f1} — возвышение нижней кромки отверстия над поверхностью моря на тихой воде при наклонении на угол φ_1, м;

RMW — амплитуда относительных колебаний на волнении вокруг φ_1, м;

$RMW = 9{,}3 + 0{,}11(X - 12{,}19)$;

$X = d_s(V_t/V_p)(A_{wp}^2/l_{wp})(l_{cc}/L_{ptn})$, но не менее, чем 12,19 м;

где h_2 — начальная метацентрическая высота, рассчитанная вокруг оси наклонения, для которой возвышение нижней кромки отверстия над поверхностью моря на тихой воде имеет минимальное значение (т.е. значение QSD_1 максимально);

d_s — осадка в режиме выживания, м;

h_d — вертикальное расстояние у борта от ватерлинии при осадке d_s до верхней палубы, непроницаемой при воздействии моря, м;

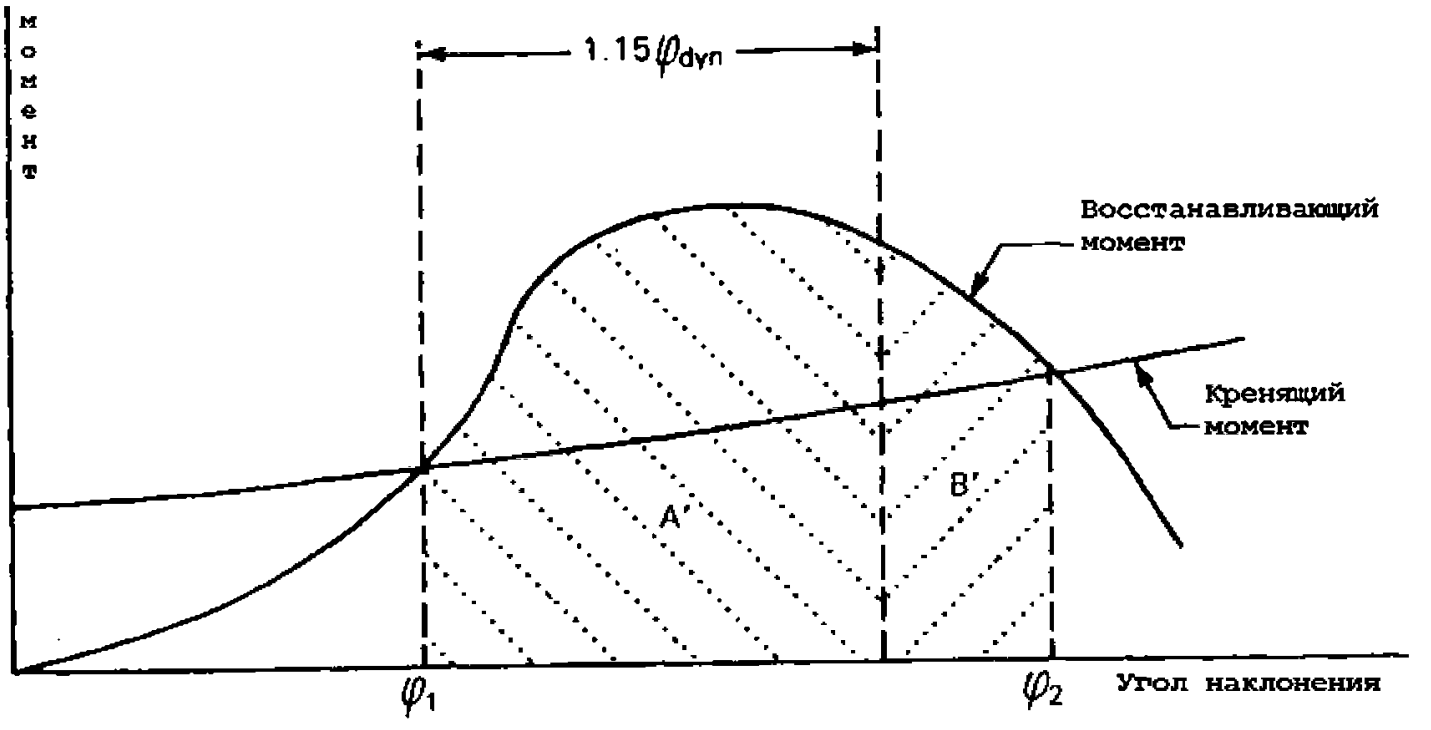


Рис. 3.2.1.3

Диаграммы восстанавливающего и наклоняющего моментов

b_{ptn} — расстояние между диаметральными плоскостями понтонов, м;

l_{cc} — расстояние в продольном направлении между центрами угловых колонн, м.

3.2.2 Самоподъемные объекты.

3.2.2.1 В дополнение к требованиям 2.2 остойчивость самоподъемных объектов должна быть проверена также при переходе/перегоне при следующих вариантах нагрузки:

.1 с опорными колоннами, поднятыми максимально вверх, с полными походными технологическими запасами и с 10 % судовых запасов;

.2 с опорными колоннами, погруженными в воду на 30 % их длины и с полными походными запасами.

3.2.2.2 При нагрузках, указанных в 3.2.2.1, отношение площадей A, B, C без учета качки (см. рис. 3.1.1-2) соответствует условию

$$(A+B) \geqslant 1{,}4(B+C), \qquad (3.2.2.2\text{-}1)$$

и с учетом качки (см. рис. 3.1.1-1) условию

$$(A+B) \geqslant 1{,}1(B+C). \qquad (3.2.2.2\text{-}2)$$

3.2.3 Погружные ПБУ.

3.2.3.1 Остойчивость погружных ПБУ должна проверяться в состоянии перехода/перегона и при операциях погружения/всплытия. При этом площади A, B, C должны соответствовать условию 3.2.1.2.1.

3.2.4 Плавучие установки.

3.2.4.1 Остойчивость плавучих установок, на которые распространяются требования 1.1.1.3, в нормальном состоянии при наихудшем в отношении остойчивости варианте нагрузки, должна соответствовать требованиям 3.2.2.2.

3.2.4.2 Остойчивость плавучих установок с корпусом, имеющим геометрические соотношения и обводы морских водоизмещающих судов, на которые распространяются требования 1.1.1.3, на переходе и при обледенении должны удовлетворять требованиям части IV «Остойчивость» Правил классификации и постройки морских судов.

ПРИЛОЖЕНИЕ 1

РАСЧЕТ ОСТОЙЧИВОСТИ ОБЪЕКТА

Материалы практических расчетов, в том числе расчетов остойчивости, рекомендуется располагать в следующих последовательности и объеме.

1. Введение, поясняющее цель выполнения расчета.

2. Исходные данные с перечислением характеристик объекта, необходимых для выполнения расчета.

3. Принятые методики и схемы выполнения расчета; исходные расчетные формулы, коэффициенты и т.п. со ссылками на источники (перечень источников приводится в конце расчета).

4. Перечень используемого программного обеспечения и сведения об одобрении его Регистром.

5. Собственно расчет (вычисления).

6. Результаты расчета, представляемые (по возможности) в виде графиков, диаграмм, схем, таблиц и т.п.

7. Заключение.

8. Приложения с вспомогательными исходными и расчетными материалами (если необходимо).

9. Перечень использованных источников (литературы).

ПРИЛОЖЕНИЕ 2

ТИПОВАЯ ИНСТРУКЦИЯ ПО КРЕНОВАНИЮ ПБУ/МСП И ИХ МОДУЛЕЙ

Типовая инструкция по кренованию ПБУ/МСП и их модулей (далее — Инструкция) устанавливает требования и рекомендации по подготовке, проведению и обработке результатов опыта кренования ПБУ/МСП и их модулей (далее — объектов).

Опыт кренования объектов, имеющих судовые форму корпуса и соотношение главных размерений, должен выполняться в соответствии с 1.5 части IV «Остойчивость» Правил классификации и постройки морских судов.

Необходимость кренования объекта определяется критериями, указанными в 1.5 «Опыт кренования».

1 ОБЩИЕ ТРЕБОВАНИЯ

1.1 Целью кренования объекта является определение его водоизмещения и положения центра масс (центра тяжести).

1.2 Для проведения опыта кренования назначается комиссия по кренованию во главе с председателем. В комиссию входят представители завода-строителя, КБ-проектанта и заказчика (владельца) объекта.

1.3 Комиссия руководит подготовкой, проведением, обработкой результатов опыта кренования и несет ответственность за качество и достоверность его результатов.

1.4 Требования комиссии в части подготовки, проведения и обработки результатов кренования обязательны для всех лиц, участвующих в креновании и обеспечивающих его.

1.5 Все отступления от требований Инструкции, если они не ухудшают качество кренования, принимаются председателем комиссии, указываются и обосновываются в протоколе кренования.

Форма протокола кренования приведена в приложении 2.1 к Инструкции.

1.6 Перед проведением опыта кренования комиссия:

уточняет и объясняет обязанности всех непосредственных участников кренования;

назначает время и место проведения кренования, имеющее достаточную глубину и защищенное от ветра, волн, вызываемых ветром или проходящими мимо судами, и течений;

разрабатывает способ швартовки для беспрепятственных наклонений объекта.

1.7 Акватория в месте проведения кренования должна быть свободна от льда и предметов, мешающих наклонениям объекта и передвижению плавсредств вокруг него при выполнении замеров осадок (надводного борта).

1.8 Глубина воды при наклонениях объекта под наиболее углубленной частью его днища должна быть не менее 2 м при отсутствии жидкого ила в толще воды до этой глубины (акт по форме приложения 2.1.2).

1.9 При наличии течения объект устанавливается вдоль него.

1.10 Кренование проводится в тихую погоду. Допускается его проведение при наличии мелкой ряби или слабого волнения до 1 балла (высота волн 3 %-ной обеспеченности — до 0,25 м) и скорости ветра не более 2 м/с (акт по форме приложения 2.1.2).

1.11 Скорость и направление ветра замеряются в начале и в конце кренования, а также одновременно с замерами углов крена во время наклонения объекта.

1.12 Перед кренованием должен быть выполнен анализ чувствительности параметров, влияющих на его результаты. Такими параметрами являются осадка, угол наклонения, плотность морской воды, кренящие грузы и расстояния их переноса, изменяющаяся скорость ветра, точность измерительного оборудования и т.д.

Анализ чувствительности должен дать суммарную ожидаемую ошибку в определении положения центра тяжести и также показать, какие параметры должны учитываться во время испытания.

2 НАГРУЗКА ОБЪЕКТА ПРИ КРЕНОВАНИИ

2.1 Кренование объекта может производиться в следующих состояниях его нагрузки:

.1 соответствующем спуску на воду в период постройки;

.2 близкое к состоянию порожнем (по проекту).

Это в особенности относится к случаям, когда расчетное значение метацентрической высоты близко к минимально допустимой величине и

если такое состояние обусловлено перемещением тяжелых грузов.

Повторное кренование может потребоваться, если при расчетном (проектном) изменении нагрузки масс объекта в условиях перехода из состояния 2.1.1 в состояние 2.1.2 нарушаются требования настоящей части при

$$Z_g = 1{,}2Z_{g2} - 0{,}2Z_{g1},$$

где Z_{g1} — расчетная аппликата центра масс объекта в состоянии 2.1.1;

Z_{g2} — расчетная аппликата центра масс в состоянии 2.1.2 ($Z_{g2} > Z_{g1}$);

Z_g — условная аппликата центра масс в условиях опыта.

2.2 Посадка объекта при креновании должна быть такой, чтобы действующая ватерлиния при его наклонениях не пересекала поверхность днища, для чего, если необходимо, может быть принят твердый балласт в таком количестве, чтобы обеспечить указанное положение действующей ватерлинии.

Жидкий балласт может применяться при соблюдении следующих условий:

.1 цистерны, используемые для крен-балласта, должны быть прямобортными, без стрингеров и других внутренних элементов, способными создать воздушные карманы;

.2 цистерны должны располагаться непосредственно напротив друг друга;

.3 плотность воды, используемой в качестве крен-балласта, должна быть измерена и зарегистрирована;

.4 трубопроводы, подключенные к цистернам, используемым для крен-балласта, должны быть заполненными;

.5 для предотвращения возможности утечки жидкостей во время кренования балластные магистрали должны быть заглушены. Во время опыта следует осуществлять постоянный контроль за клапанами;

.6 до и после каждого перемещения уровень жидкости в цистернах, используемых для крен-балласта, должен быть замерен вручную;

.7 для каждого перемещения должно рассчитываться положение центра тяжести по высоте, длине и ширине;

.8 должны быть представлены таблицы уровня/пустоты цистерн. До начала кренования должен быть установлен начальный угол крена объекта, для получения точных величин объемов, положения центра тяжести по ширине и высоте для цистерн, используемых для крен-балласта, при каждом угле крена. Для установления первоначального угла крена объекта должны быть использованы марки углубления на миделе (левый и правый борта);

.9 оценка перемещенного количества должна быть проведена с помощью расходомера или аналогичного устройства;

.10 должно быть определено количество времени, требуемое для кренования. Если изменение ветра за время, необходимое для проведения кренования, может оказать влияние на его результат, кренование с использованием жидкого крен-балласта не допускается.

2.3 Варианты нагрузки объекта, соответствующие его состояниям при креновании, должны предусматриваться в предварительных расчетах для контроля и сравнения их с результатами кренования.

2.4 Суммарная масса недостающих грузов допускается не более 2 % водоизмещения объекта в условиях опыта Δ_{test}.

Масса излишних грузов, исключая крен-балласт и выравнивающий балласт в соответствии с требованиями 2.2, не должна превышать 4 % водоизмещения объекта в условиях опыта Δ_{test}.

2.5 С объекта должны быть удалены:

персонал предприятий и организаций вместе со своим инструментом, оборудованием, кроме лиц, непосредственно участвующих в креновании или обеспечивающих его;

все посторонние предметы (грузы), не входящие в нагрузку масс объекта при креновании;

строительный мусор и снег.

2.6 Обледенение наружных и внутренних поверхностей объекта, включая подводную часть корпуса, не допускается.

2.7 Перед кренованием на объекте могут быть оставлены:

жидкие грузы в имеющихся на нем механизмах, аппаратах и трубопроводах систем для поддержания их в рабочем состоянии;

топливо и масло в расходных цистернах, котельная вода для обеспечения опыта кренования и работы котлов для обогрева в зимнее время;

пресная (питьевая и мытьевая) вода в расходных цистернах.

2.8 Комиссия по кренованию в каждом конкретном случае производит оценку возможности оставления на кренуемом объекте «мертвых» остатков и запасов жидких грузов (см. 5.3) и на основании такой оценки принимает решение, согласованное с инспектором Регистра, присутствующим при креновании.

3 КРЕН-БАЛЛАСТ

3.1 Для кренования объекта могут применяться:

твердый балласт;

жидкий балласт;

переходы людей;

подъемные краны объекта.

Кренование жидким крен-балластом может производиться двумя способами:

.1 при запрессовке крен-балласта;

.2 при постоянном наличии у крен-балласта свободных поверхностей.

При выборе способа кренования жидким балластом следует учитывать:

форму, объем и положение центра тяжести объема каждой цистерны;

конструктивные особенности цистерн, предназначенных для крен-балласта;

возможность эффективного устранения свободных поверхностей (воздушных подушек) при запрессовке крен-балласта.

3.2 При расположении всего крен-балласта на одном борту должен обеспечиваться угол наклонения объекта 2 — 4 град. Для объектов большого водоизмещения и/или с чрезмерной начальной метацентрической высотой допускается уменьшение указанного значения угла наклонения до 1 град.

3.3 При креновании жидким крен-балластом самым тщательным образом должны быть определены объем и центр объема каждой цистерны, используемой для крен-балласта, объемы и расположение внутреннего набора и оборудования этих цистерн, разработаны таблицы их тарировки. Соответствие цистерн их чертежам должно быть проверено на месте. Форма акта определения массы жидкого крен-балласта приведена в приложении 2.1.8.

3.4 Уровни и количество «мертвых» остатков в цистернах при креновании первым способом должны замеряться после каждой операции по перекачке крен-балласта, причем влияние свободных поверхностей «мертвых» остатков крен-балласта и жидких грузов на качество кренования должно быть пренебрежимо малым, что в каждом конкретном случае оценивается комиссией по кренованию последующему критерию. Поправка на влияние свободных поверхностей к расчетному значению поперечной метацентрической высоты h, соответствующему состоянию нагрузки масс объекта во время кренования, должна быть одновременно не более:

$0{,}002h$ для каждой отдельной цистерны, в которой имеется «мертвый» остаток крен-балласта или жидкого груза;

$0{,}01h$ в сумме для всех цистерн, в которых имеются «мертвые» остатки крен-балласта или жидкого груза.

При определении поправок моменты инерции свободных поверхностей вычисляются при исходном (начальном) наклонении объекта с учетом плотности жидкостей.

Углы наклонения, вызываемые перетеканием «мертвых» остатков, должны быть столь малыми, чтобы они не регистрировались приборами, предназначенными для измерения углов наклонения при креновании.

3.5 При каждом заполнении цистерн крен-балластом должно быть обращено внимание на безусловное отсутствие воздушных подушек после запрессовки крен-балласта.

3.6 Если по конструктивным особенностям цистерн или по иным причинам невозможно полное устранение воздушных подушек при запрессовке крен-балласта, используется второй способ кренования с перекачкой крен-балласта с борта на борт при постоянном наличии свободных поверхностей.

Свободные поверхности должны иметь прямоугольную форму и одинаковые размеры в цистернах правого борта (ПБ) и левого борта (ЛБ), не меняющиеся при верхнем и нижнем уровнях перекачиваемого крен-балласта.

Верхний и нижний уровни свободной поверхности в цистерне устанавливаются в пределах прямостенности цистерны. Эти уровни в углах цистерны отмечаются четко различимыми рисками (марками), доступными наблюдению через верхние горловины (люки) с помощью переносного освещения, либо определяются другими надежными способами.

3.7 Перемещение центра массы перекачиваемого с борта на борт крен-балласта должно быть близким к поперечно-горизонтальному.

Количество жидкого крен-балласта на объекте при креновании должно оставаться постоянным и обязательно проверяться непосредственно перед кренованием и сразу же после его окончания.

3.8 Для кренования должны использоваться по возможности достаточно узкие по ширине объекта цистерны, что будет способствовать:

уменьшению погрешности определения кренящего момента;

уменьшению влияния свободных поверхностей «мертвых» остатков жидкого балласта при первом способе кренования;

более эффективному устранению воздушных подушек при первом способе кренования;

повышению точности учета свободных поверхностей крен-балласта при втором способе кренования.

3.9 Поправка к начальной поперечной метацентрической высоте на влияние свободных поверхностей в цистернах учитывается при обработке опыта кренования.

4 УСТРОЙСТВА ДЛЯ ЗАМЕРОВ УГЛОВ НАКЛОНЕНИЯ

4.1 Основными средствами замеров углов наклонения при креновании объекта являются шланговые ватерпасы (три и более) либо оптические квадранты (два и более), устанавливаемые в разных местах по длине объекта.

При необходимости замеров углов дифферента следует пользоваться еще тремя ватерпасами или двумя квадрантами, устанавливаемыми в разных местах по ширине объекта.

4.2 База ватерпаса (расстояние между его измерительными трубками) должна быть достаточно большой для повышения точности замеров углов наклонений и соответствовать длине самих трубок или измерительных линеек. В любом случае минимальная база ватерпаса должна быть не менее 13 — 15 м.

Замеры углов наклонений ватерпасами должны выполняться людьми, имеющими опыт работы с этими приборами.

4.3 Измерительные линейки с миллиметровой шкалой, по которым отсчитываются уровни жидкости в ватерпасах, устанавливаются вертикально по концам баз ватерпасов и надежно крепятся вместе с ватерпасами к неподвижным корпусным конструкциям объекта. В исходном положении объекта уровень жидкости в ватерпасе должен располагаться примерно на середине длины трубки (шкалы линейки).

Допускается уровень жидкости в ватерпасе замерять не по измерительной линейке, а по установленному вместо нее шергеню (рейке) с чистой свежестроганной поверхностью. Форма акта замеров приведена в приложении 2.1.5.

4.4 Для обеспечения необходимой точности замеров углов наклонений ватерпасы должны заполняться однородной подкрашенной жидкостью, не замерзающей при отрицательных температурах воздуха во время кренования.

При выполнении замеров не должно быть перегибов шлангов ватерпасов, наличия в них пузырьков воздуха, твердых частиц и загрязнений.

4.5 В обоснованных случаях по решению комиссии по кренованию допускается для замеров углов наклонений использовать весы, инклинографы, другие специальные приборы, причем в каждом отдельном случае должны применяться однотипные или с одинаковой точностью измерений средства.

При применении весков их длина должна быть не менее 6 — 7 м.

5 ПОДГОТОВКА ОБЪЕКТА К КРЕНОВАНИЮ

5.1 Перед кренованием посадка объекта должна быть такой, чтобы соблюдались условия 2.2.

Начальный крен, как правило, должен отсутствовать или, в крайнем случае, не превышать 0,3°; устранение дифферента не требуется.

Замер начального крена производится приборами, указанными в разд. 4, по базовым линиям (контрольным площадкам) корпуса объекта, устанавливаемым до спуска его на воду.

5.2 Одним из основных условий качественного кренования является тщательная подготовка к нему цистерн жидких грузов.

При запрессовке жидких грузов в цистернах (включая крен-балласт) принимаются меры по предотвращению образования воздушных подушек. Не ранее, чем через 1,5 — 2,0 ч после запрессовки цистерны проверяются, обнаруженные при этом воздушные подушки тщательно устраняются. Способы их устранения устанавливаются комиссией по кренованию в каждом конкретном случае. По ее указанию могут быть взяты пробы жидких грузов для определения их плотности.

5.3 Непосредственно перед кренованием объекта производится осмотр его помещений и емкостей: отсеков, коффердамов, цистерн (включая мелкие цистерны и бачки) и т.п. — на предмет наличия в них жидких грузов, составляется акт их подготовленности к кренованию (по форме приложения 2.1.6) и составляется таблица состояния помещений и емкостей, в которых находятся жидкие грузы, непосредственно перед кренованием (по форме приложения 2.1.7).

Все помещения и емкости, в которых по условиям проведения кренования жидкие грузы быть не должны, тщательно осушаются. По решению комиссии по кренованию допускается не удалять остатки жидких грузов в труднодоступных местах, не поддающихся удалению штатными средствами и не влияющие на качество кренования.

5.4 Все переменные грузы, входящие в расчетный вариант нагрузки объекта при его креновании, размещают на штатных местах и закрепляют. По усмотрению комиссии массы этих грузов могут быть определены взвешиванием либо по данным технической документации.

На все излишние (недостающие) грузы по отношению к расчетному варианту нагрузки объекта при его креновании составляются ведомости по форме приложения 2.1.3.

5.5 Устройства для замеров углов наклонений объекта устанавливаются в соответствии с указаниями разд. 4. Проверка правильности их установки фиксируется в акте по форме приложения 2.1.10.

Должно быть обеспечено необходимое освещение измерительных линеек, шкал приборов и мест замеров надводного борта (осадок).

5.6 Комиссии по кренованию предъявляются:

акт о приемке главных размерений объекта по форме приложения 2.1.1 (особенно тщательно измеряется высота борта в тех местах, где производятся замеры надводного борта при определении посадки объекта);

акт о приемке марок углубления (при их наличии). Марки углубления должны быть зачищены и ярко окрашены.

5.7 Подготавливаются плотики или шлюпки (по усмотрению комиссии по кренованию) для замеров надводного борта объекта и осадок по маркам углубления (при их наличии).

5.8 Для замеров надводного борта с палубы объекта рекомендуется использовать металлическую рулетку длиной более ожидаемой высоты надводного борта при креновании. К свободному концу рулетки прикрепляется открытая с обеих концов стеклянная трубка с делениями по 5 мм, длиной не менее 250 — 300 мм и внутренним диаметром не менее 5 мм. Нижний конец трубки надевается на резиновый шланг длиной 3000 — 5000 мм, к свободному концу которого подвешивается груз-утяжелитель для придания шлангу вертикального положения в воде. Такой шланг позволяет при наличии на поверхности воды ряби, не раскачивающей объект, замерить в трубке с необходимой точностью уровень спокойной воды, не подверженной влиянию колебаний поверхностного волнения.

Аналогичное устройство, но без рулетки, может быть использовано для замеров осадок объекта по маркам углубления (при их наличии).

Количество устройств для замеров надводного борта (осадок) объекта должно быть не менее 3 по длине. Результаты замеров надводного борта оформляются в виде акта по форме приложения 2.1.4.

5.9 Разрабатывается план размещения на время кренования участников опыта. Устанавливаются команды (сигналы): «Приготовиться к замерам», «Начать замеры», «Окончить замеры», которые должны быть слышны (видны) везде, где во время кренования находятся люди. Форма ведомости размещения участников кренования приведена в приложении 2.1.9.

5.10 Устанавливаются способы связи командного пункта председателя комиссии по кренованию с наблюдателями у ватерпасов (квадрантов), мест замеров надводного борта, марок углубления, швартовов и т.д.

5.11 С началом подготовки объекта к кренованию запрещается прием, снятие, перемещение по нему каких-либо грузов без разрешения председателя комиссии по кренованию.

6 ПРОВЕДЕНИЕ КРЕНОВАНИЯ

6.1 Для кренования объекта отводится акватория, отвечающая требованиям 1.6 — 1.10.

6.2 Объект должен удерживаться в диаметральной плоскости продольными швартовами максимально возможной длины. Число швартовов желательно иметь не более двух (в крайнем случае четырех). При креновании в промежутках между командами (сигналами): «Приготовиться к замерам» и «Окончить замеры» швартовы объекта должны быть потравлены до полной слабины. При наличии течения носовой швартов, закрепленный в ДП, не послабляется для удержания объекта против течения.

6.3 Непосредственно перед кренованием производится проверка готовности к нему объекта, в том числе осмотр и сверка по предварительно составленным ведомостям:

всех цистерн, отсеков, механизмов, трубопроводов и т.п. для контроля правильности подготовки жидких грузов к кренованию;

открытых палуб и всех помещений объекта для контроля наличия и размещения переменных грузов;

размещения участников кренования по команде (сигналу): «Приготовиться к замерам»;

правильности исходного размещения кренбалласта.

Сразу же после окончания замеров производится повторная проверка состояния объекта.

Перед началом кренования с глубины, равной половине осадки объекта, берется проба забортной воды для определения ее плотности, и замеряется ее температура.

6.4 Все замеры углов наклонения объекта, направления и скорости ветра (акт по форме приложения 2.1.2), направления объекта относительно течения производятся только в промежутках времени между сигналами «Начать замеры» и «Окончить замеры».

6.5 Замеры надводного борта и осадок по маркам углубления (при их наличии) производятся дважды: непосредственно перед началом кренования и сразу же после его окончания.

По усмотрению комиссии по кренованию замеры производятся либо одновременно на обоих бортах в одной поперечной плоскости,

либо одновременно на всех местах замеров, причем в каждой шлюпке или плотике должно быть не менее двух наблюдателей.

При отсутствии колебаний поверхности воды (или при незначительных их размахах — до 50 мм) для замеров могут использоваться только металлические рулетки без дополнительных приспособлений, указанных в 5.8.

6.6 Необходимость учета стрелки прогиба корпуса объекта при определении его водоизмещения и аппликаты центра величины во время опыта определяется комиссией по кренованию на основании расчетов общей прочности объекта и замеров фактических значений надводного борта и осадок по маркам углубления (при их наличии).

6.7 Число перемещений крен-балласта и, соответственно, замеров углов крена должно быть таким, чтобы из общего числа замеров не менее восьми удовлетворяли критериям качества кренования (см. Протокол кренования). Конечное положение крен-балласта после всех его перемещений должно быть тождественно исходному.

6.8 При измерениях плеч перемещения крен-балласта применяется только металлическая рулетка; при величине плеч более 20 м применяется двадцатиметровая рулетка с ее переносом.

6.9 Замеры положений уровней жидкости в ватерпасах (квадрантах) производятся перед началом перемещений крен-балласта на противоположный борт и после каждого перемещения.

Отсчет положения уровней начинают после того, как размах колебаний жидкости станет не менее 20 мм, после чего записывают отсчет уровней в обоих крайних положениях (верхнем и нижнем) не менее, чем для трех размахов. Под размахом колебаний здесь понимается расстояние между двумя последовательными крайними (верхним и нижним) уровнями жидкости в трубке ватерпаса.

После каждого замера наблюдатели на ватерпасах (квадрантах) докладывают руководителю кренования об окончании замеров и сообщают результаты наблюдений.

6.10 Точность производимых при креновании замеров должна быть не ниже следующей:

надводный борт и осадка, мм	5
база ватерпаса, мм	10
уровень жидкости в трубке ватерпаса, мм	2
масса крен-балласта, %	1,0
положение центра массы крен-балласта, мм	10
плечо перемещения крен-балласта, мм	10
твердые и жидкие грузы, входящие в дедвейт:	
масса, т	0,01
абсцисса центра массы, м	0,10
ордината и аппликата центра массы, м	0,05
плотность воды, %	0,1

7 ПРОТОКОЛ ОПЫТА КРЕНОВАНИЯ

7.1 Кренование оформляется протоколом и актами №№ 1 — 10, которые по форме приложений 2.1.1 — 2.1.10 являются неотъемлемой его частью.

Протокол подписывается всеми членами комиссии по кренованию, акты — ответственными исполнителями, назначенными председателем комиссии по кренованию.

7.2 Инспектор Регистра, присутствующий при креновании, подписывает протокол кренования.

8 ОБРАБОТКА РЕЗУЛЬТАТОВ КРЕНОВАНИЯ

8.1 За исходные данные при обработке результатов кренования принимаются выполненные при креновании замеры и техническая документация объекта.

8.2 Водоизмещение, координаты центра величины (ЦВ) и поперечный метацентрический радиус объекта определяются по документации, обеспечивающей необходимую точность масштабов и замеров, учет выступающих частей и т.д. Элементы теоретического чертежа вычисляются на ЭВМ с необходимой точностью и с учетом дифферента объекта, если его величина превышает 0,005 его длины ($0{,}005L$).

8.3 За окончательное значение высоты надводного борта (осадки) объекта принимается среднее арифметическое из их значений до и после кренования с округлением до 5 мм (см. приложение 2.1.4).

При определении элементов подводного объема объекта (водоизмещения Δ, координат ЦВ X_c и Z_c) следует учитывать его прогиб любым, достаточно точным способом.

8.4 Из расчета может быть исключено не более одного замера из восьми, указанных в 6.7.

ПРИЛОЖЕНИЕ 2.1

ПРОТОКОЛ КРЕНОВАНИЯ ОБЪЕКТА

_____ «_____»_____ 200__ г.
(место кренования)

1 Объект

Наименование, строительный номер_____
Назначение _____
Завод-строитель, год постройки _____
Владелец _____
Главные размерения (проектные) фактические:
длина *L* (_____)_____м
ширина *B* (_____)_____м
высота борта *D* (_____)_____м
(См. Акт приемки главных размерений объекта — приложение 2.1.1 к протоколу кренования)

2 Организация кренования

Цель кренования _____
_____
Кренование проводилось комиссией по кренованию, назначенной в составе:
председателя_____
(должность, ф.и.о.)
членов _____
(должность, ф.и.о.)
_____
_____
Результаты работы комиссии отражены в соответствующих актах — приложениях _____
_____ к Протоколу кренования
При креновании присутствовал инспектор Регистра _____
(должность, ф.и.о.)
Кренование производилось на (в)_____
(указать место кренования)
_____
_____
Время кренования:
начало: _____ ч_____ мин « ____ » _____ 200 ____ г.
окончание: _____ ч_____ мин « ____ » _____ 200 ____ г.

Кренование проведено в соответствии с _____
_____
(указать руководящий документ, отступления от него)
_____
_____

3 Условия кренования

Скорость ветра _____ м/с

(Подробные данные о ветре изложены в приложении 2.1.2 к Протоколу кренования)

Скорость течения _____ м/с

Состояние поверхности воды _____

Плотность воды (см. приложение 2.1.2 к Протоколу кренования) $\rho_ж$ _____ т/м^3

Глубина воды под днищем объекта _____ м

Температура воздуха _____ °С

Атмосферные осадки _____

Ледовая обстановка _____

(размеры и способ образования майны)

_____

_____

(отсутствие касания льда и т. п.)

4 Подготовка к кренованию

Объект к кренованию подготовлен (см. приложения 2.1.6 — 2.1.10 к Протоколу кренования)

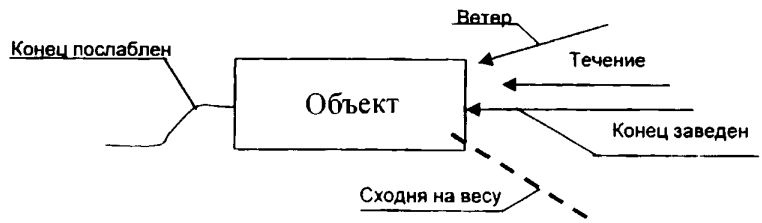


Схема постановки объекта

Начальный крен объекта _____ град.

С объекта удалены посторонние предметы, строительный мусор, снег.

Обледенение наружных и внутренних поверхностей объекта, в том числе и в подводной части, отсутствует.

В расчет принимаются излишние и недостающие грузы по табл. 1 (см. приложения 2.1.3, 2.1.7 — 2.1.9 к Протоколу кренования)

Таблица 1

Излишние и недостающие грузы в условиях опыта кренования

Грузы, в том числе жидкие; % от водоизмещения объекта в условиях опыта Δ_{tl}	Масса, т	Плечи, м			Моменты, тм		
		X	Y	Z	M_X	M_Y	M_Z
Излишние грузы; _____% от Δ_{tl} (сумма из приложений _____)							
Недостающие грузы; _____% от Δ_{tl} (сумма из приложений _____)							

Влияние на качество кренования свободных поверхностей жидких грузов, работающих механизмов _____
(указать, каких)
_____ практически исключалось.

Для кренования использовалась техническая документация, указанная в табл. 2.

Таблица 2

Перечень использованной технической документации

Наименование документа	Обозначение документа	Разработчик документа

На объект принят твердый (жидкий) балласт (заполняется при его наличии)
_____
(назначение балласта (спрямление и т. п.))
_____
_____
_____,
указанный в табл. 3.

Таблица 3

Сведения о принятом (спрямляющем и т. п.) балласте

Место расположения твердого (жидкого) балласта	Масса, т	Координаты Ц.М., м		
		X	Y	Z
Всего				

Поперечная метацентрическая высота при креновании по расчету _____
обеспечена и равна _____

5 Кренование

5.1 В расчет принимаются величины надводного борта (осадок) объекта, указанные в табл. 4 по расчетным данным акта замеров надводного борта (осадок) — см. приложение 2.1.4 к Протоколу кренования.

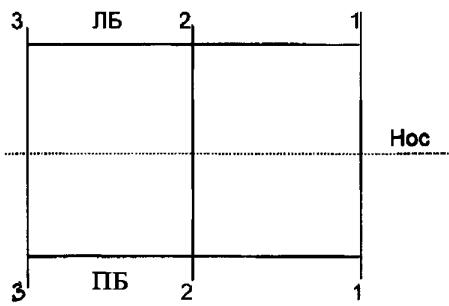


Схема мест (сечений) замеров надводного борта (осадок)

Таблица 4

Расчетные значения надводного борта (осадок) объекта при креновании

Место замера (фиксированная поперечная плоскость, марка углубления и т. п.)	Надводный борт, мм	Осадка, мм

Стрелка прогиба объекта при креновании _____ мм.

5.2 По данным табл. 4 построением на
_____
(наименование документа)
_____
_____
получены осадки:
на кормовом перпендикуляре (транце) _____ м,
на носовом перпендикуляре (транце) _____ м,
на середине длины объекта (мидель-шпангоуте) _____ м.
Начальный крен объекта
на _____ борт _____ град.
Начальный дифферент
на _____ град (_____м).
Для указанной посадки объекта расчетом по
_____
(наименование документа)
_____
_____
с учетом _____
в _____
(таблице, в отдельном документе и т. д.)
получены:
водоизмещение объемное ∇ = _____ м^3,
водоизмещение весовое $\Delta = p_l \nabla$ = _____ т,
координаты центра величины:
X_c = _____м,
Y_c = _____м,
Z_c = _____м;
поперечный метацентрический радиус r = _____ м.

5.3 При замерах углов наклонения швартовы имели слабину и ничто не препятствовало свободным колебаниям объекта.

В расчет принимаются величины углов крена, указанные в табл. 5 по данным замеров уровней в шланговых ватерпасах (оптических квадрантах) — см. приложение 2.1.5 к Протоколу кренования.

5.4 Вычисление метацентрической высоты h_h в условиях опыта произведено в табл. 6 и далее, где значение h_h принято средним из не менее чем восьми значений метацентрической высоты h_i, полученных по отдельным замерам.

Масса перекачиваемого жидкого крен-балласта _____ т.

Таблица 5

Расчетные значения углов крена объекта при креновании

Номер последовательного наклонения (замера)	Положение кренбалласта (борт)	Угол крена по ватерпасу (квадранту), рад. (град.)		Принятое значение угла, рад. (град.)
		№1	№2	
1				
2				
...				
n-1				
n				

Плечо переноса перекачиваемого жидкого крен-балласта _____ м.

Кренящий момент от переноса жидкого кренбалласта _____ тм.

В табл. 6 приращения углов крена используются как средние их приращения из табл. 5.1 (5.2) приложения 2.1.5 по всем используемым в опыте кренования ватерпасам (квадрантам).

Таблица 6

Номер операции (замера)	Приращение		$h_i=M_h/\Delta\theta_h$, м	h_i-h_h, м	$(h_i-h_h)^2$, м^2
	Кренящего момента M_h, тс·м	Угла крена θ_h, рад.			
2					Замер исключен
3					
4					
5					
6					
7					
8					
9					
Сумма			Σh_i	—	$\Sigma(h_i-h_h)^2$

По данным табл. 6:

$$h_h=\Sigma h_i/n, \text{ м},$$

где n — число качественных замеров.

Кренование признано качественным, так как:

.1 для каждого замера соблюдено условие

$$|h_i-h_h|\leqslant 2\sqrt{\Sigma(h_i-h_h)^2/(n-1)};$$

.2 вероятная ошибка опыта удовлетворяет условию

$$t_{an}\sqrt{\Sigma(h_i-h_h)^2/n(n-1)}\leqslant\begin{cases}0{,}02(1+\frac{3}{2}h_h), \text{ при } h_h\leqslant 2\text{м},\\ 0{,}04h_h, \text{ при } h_h>2\text{м},\end{cases}$$

где t_{an} — коэффициент, принят в соответствии с 1.5.11 по табл. 1.5.11 части IV «Остойчивость» Правил классификации и постройки морских судов;

.3 с учетом значений h и l_{max} в наихудшем по их величине расчетном случае нагрузки удовлетворено условие:

$$t_{an}\sqrt{\Sigma(h_i-h_h)^2/n(n-1)}\leqslant 0{,}05h \text{ или } 0{,}10l_{max},$$

смотря по тому, что меньше, но не менее 4 см,

где l_{max} — максимальное плечо диаграммы статической остойчивости при наихудшем по его значению расчетном варианте нагрузки, м;

h — исправленная начальная метацентрическая высота при наихудшем по ее значению расчетном варианте нагрузки, м.

При невыполнении какого-либо из условий 5.4.1, 5.4.2, 5.4.3 в расчет принимается полученное при креновании значение метацентрической высоты h_h за вычетом из нее вероятной ошибки опыта:

$$h'_h=h_h-t_{an}\sqrt{\Sigma(h_i-h_h)^2/n(n-1)}.$$

Так как при креновании имелись свободные поверхности в цистернах жидкого балласта, суммарная поправка на которые равна $\delta h=(\Sigma\rho_f i_x/\Delta)$, то метацентрическая высота в условиях опыта равна $h_0=h'_h+\delta h$.

При вычислении поправки на влияние свободных поверхностей необходимо учитывать, что в качестве i_x для каждой цистерны со свободной поверхностью должен выбираться момент инерции площади свободной поверхности жидкости, соответствующей фактическому уровню заполнения цистерны и углу наклонения цистерны при проведении опыта кренования.

5.5 Таким образом, координаты центра масс объекта во время кренования составили (при дифференте $\geqslant 0{,}005L$):

абсцисса $X_g=X_{c\psi}-(r_\psi-h_0)\sin\psi$;

ордината $Y_g=h_0\operatorname{tg}\theta$;

аппликата $Z_g=Z_{c\psi}+(r_\theta-h_0)\cos\psi$.

(Формулы приведены с учетом возможных углов крена θ и дифферента ψ).

Водоизмещение $\Delta=$ _____ т (см. 5.2)

5.6 Водоизмещение и координаты центра масс объекта приведены в табл. 7.

Таблица 7

№ п/п	Элементы нагрузки масс	Масса, т	Плечи, м			Моменты, тм		
			X	Y	Z	M_X	M_Y	M_Z
1	Объект в условиях опыта							
2	Излишние грузы							
3	Недостающие грузы							
Объект (1)-(2)+(3)								

6 Замечания

По усмотрению председателя комиссии по кренованию.

7 Обработка результатов кренования

Обработка результатов опыта кренования выполнена _____

_____

(наименование предприятия)

Калькодержателем материалов кренования является _____

_____

(наименование предприятия)

Неотъемлемой частью настоящего Протокола кренования объекта _____

_____

(наименование объекта)

являются приложения 2.1.1 — 2.1.10 к Протоколу кренования.

8 Выводы

Кренование выполнено качественно.

По результатам кренования считаются установленными следующие фактические данные объекта

_____

_____

(наименование объекта)

водоизмещение Δ_0 = т;
аппликата Z_g = м;
абсцисса Z_g = м;
ордината Y_g = м.

Председатель комиссии по кренованию:

_____

_____

_____

(подпись, ф.и.о.)

Члены комиссии
представитель завода _____
представитель КБ-проектанта _____
представитель заказчика _____

_____

(подпись, ф.и.о.)

При креновании присутствовал инспектор Регистра

_____

_____

_____

(подпись, ф.и.о.)

ПРИЛОЖЕНИЕ 2.1.1

АКТ ПРИЕМКИ ГЛАВНЫХ РАЗМЕРЕНИЙ ОБЪЕКТА

« ____ » _____ 200 ____ г. город _____

предприятие _____

Главные размерения _____ объекта

(наименование,назначение)

проверены _____

(место постройки, сборки, монтажа)

длина *L* — с помощью _____

ширина *B* — с помощью _____

высота борта *D* — с помощью _____

Данные проверки указаны в табл. 1.1.

Таблица 1.1

Главные размерения	По проекту, м	Фактические, м
Длина Ширина Высота борта: левый борт правый борт		

Главные размерения по отклонениям от чертежа _____

находятся в пределах допусков.

Замеры производили: _____

(должность, ф.и.о.)

ПРИЛОЖЕНИЕ 2.1.2

АКТ
ЗАМЕРОВ СКОРОСТИ И НАПРАВЛЕНИЯ ВЕТРА, ПЛОТНОСТИ ВОДЫ И ПОЛОЖЕНИЯ ОБЪЕКТА ПРИ КРЕНОВАНИИ

Объект _____ « ____ » _____ 200 ____ г.
(наименование)

Данные по замерам указаны в табл. 2.1.

Таблица 2.1

Номер замера	Скорость ветра, м/с	Направление ветра относительно объекта		Направление объекта	Время замера: ч, мин
		угол, град	Борт (ЛБ,ПБ)		
1 2 ... 9 10					

Направление ветра определялось указанием угла между диаметральной плоскостью и вектором скорости, считая от носа на наветренный борт.

По пробам с глубины _____ м плотность воды составила _____ т/м^3 при температуре _____ °С.

Замеры производили: _____
(должность, ф.и.о.)
_____
_____

ПРИЛОЖЕНИЕ 2.1.3

ВЕДОМОСТЬ ИЗЛИШНИХ (НЕДОСТАЮЩИХ) ГРУЗОВ

Объект _____ « ____ » _____ 200 ____ г.
(наименование)

Все грузы на объекте, являющиеся излишними (недостающими) по отношению к нагрузке масс, соответствующей состоянию объекта на момент кренования, приведены в табл. 3.1 (3.2).

Таблица 3.1 (3.2)

Наименование груза	Масса, т	Плечи, м			Моменты, тм		
		X	Y	Z	M_X	M_Y	M_Z
Остатки жидких грузов в корпусе*							
Жидкие грузы в механизмах, аппаратах и т. п., обеспечивающие их рабочее состояние**							

*Включаются в ведомости излишних (недостающих) грузов по данным приложения 2.2.7.
**Указываются проектные данные.

Ведомость составили: _____
(должность, ф.и.о.)
_____
_____

ПРИЛОЖЕНИЕ 2.1.4

АКТ
ЗАМЕРОВ НАДВОДНОГО БОРТА (ОСАДОК) ОБЪЕКТА

Объект _____ « ____ » _____ 200 ____ г.
(наименование)

1. Замеры выполнены с использованием _____ и приведены в табл. 4.1.
(наименование приспособлений)

Таблица 4.1

Место (сечения) замера по рис. 2	Время замера: до кренования, после кренования	Уровень отсчета: палуба (фальшборт); марка углубления	Надводный борт; осадка по марке, мм	Замер от палубы, марки углубления, мм		Величина по замеру, мм		Толщина палубного стрингера, киля, мм	Величина теоретическая, мм		Величина теоретическая, (средняя), мм	Величина расчетная, мм
				ЛБ	ПБ	ЛБ (4)-(5)	ПБ (4)-(6)		ЛБ	ПБ		
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13
Надводный борт												
Сечение 1-1	До/после	Верхняя палуба		2290 / 2280	2270 / 2240			20	2270 / 2260	2260 / 2220	2265 / 2240	2252
Сечение 2-2	До/после	То же										
Сечение 3-3	До/после	То же										
Осадка												
Сечение 1-1	До/после	Марка 60	6000	200 / 220	220 / 240	5800 / 5780	5780 / 5760	20	5780 / 5760	5760 / 5740	5770 / 5740	5760
Сечение 2-2	До/после	Марка 62	6200									
Сечение 3-3	До/после	Марка 64	6400									

(В таблице числовые значения величин приведены в качестве примера)

2. Расчетные величины надводного борта (осадок) нанесены на _____
(наименование чертежа)

3. Согласно выполненым замерам корпус модуля имел (не имел) прогиб со стрелкой _____ мм

Акт составили: _____
(должность, ф.и.о.)
_____
_____

ПРИЛОЖЕНИЕ 2.1.5

АКТ
ЗАМЕРОВ ОТКЛОНЕНИЙ УРОВНЕЙ ВАТЕРПАСОВ И УГЛОВ НАКЛОНЕНИЙ ОБЪЕКТА

Объект _____ « ____ » _____ 200 ____ г.
(наименование)

Таблица 5.1

Замеры крена							
Номер операции (замера)	Место (борт) размещения крен-балласта	Замер уровня, мм				Приращение угла крена, рад (град) Ватерпас №1	
		База _____ мм		Ватерпас №2 База _____ мм		Ватерпас №1	Ватерпас №2
		ПБ	ЛБ	ПБ	ЛБ		
1 2 . . . 9 10							
Замеры дифферента							
Номер операции (замера)	Место (борт) размещения крен-балласта	Замер уровня, мм				Приращение угла дифферента, рад (град)	
		Ватерпас №3 База _____ мм		Ватерпас №4 База _____ мм		Ватерпас №3	Ватерпас №4
		ПБ	ЛБ	ПБ	ЛБ		
1 2 . . . 9 10							

(При определении углов наклонений объекта с помощью оптических квадрантов используются таблицы вида табл. 5.2)

Таблица 5.2

Номер операции (замера)	Место (борт) размещения крен-балласта	Квадрант №			Среднее значение угла, град	Угол крена, град	Приращение угла крена	
		Угол крена, град					град	рад
		Замер 1	Замер 2	Замер 3				
1 2 . . . 9 10								

В расчет принимаются приращения углов наклонения объекта, определенные по данным всех квадрантов, используемых для данного вида наклонений (крен, дифферент).

Замеры производили: _____
(должность, ф.и.о.)
_____

ПРИЛОЖЕНИЕ 2.1.6

АКТ
ПРОВЕРКИ ПОДГОТОВЛЕННОСТИ ОТСЕКОВ, ЦИСТЕРН ЖИДКИХ ГРУЗОВ, БАЧКОВ И КОФФЕРДАМОВ К КРЕНОВАНИЮ

Объект _____ « ____ » _____ 200 ____ г.
(наименование)

Комиссия по кренованию проверила состояние отсеков, цистерн жидких грузов, бачков и коффердамов объекта и установила, что к началу кренования:

1) отсеки, цистерны и коффердамы осушены за исключением цистерн, в которых по решению комиссии оставлены и опрессованы жидкие грузы (см. приложение 2.1.7 к настоящему Протоколу);

_____
_____
_____
(особые отметки)

2) клапаны приемных и расходных трубопроводов запрессованных цистерн перекрыты и опломбированы;
3) масса жидкостей в цистернах учтена в ведомостях излишних (недостающих) грузов.

Председатель комиссии _____
(подпись, ф.и.о.)

Члены комиссии _____
(подпись, ф.и.о.)

_____

ПРИЛОЖЕНИЕ 2.1.7

АКТ
ПРОВЕРКИ СОСТОЯНИЯ ОТСЕКОВ, ЦИСТЕРН ЖИДКИХ ГРУЗОВ, БАЧКОВ И КОФФЕРДАМОВ

Объект _____ « ____ » _____ 200 ____ г.
(наименование)

Члены комиссии по кренованию _____
(ф.и.о.)
_____
_____

произвели тщательную проверку цистерн жидких грузов, включая мелкие расходные и другие цистерны, бачки и т. п. Результаты проверки указаны в табл. 7.1.

Таблица 7.1

Наименование цистерны	При наличии жидкого балласта							Характер заполнения	Составляющие нагрузки масс
	Масса, т	Плечи, м			Моменты, тм				
		X	Y	Z	M_X	M_Y	M_Z		
Пресной воды № Масла Жидкого балласта № Топлива №									Излишний груз Недостающий груз Излишний груз Недостающий груз
Итого излишние грузы									
Итого недостающие грузы									

Жидкий балласт _____ т принят для придания объекту осадки _____ м, соответствующей расчету.

Цистерны по пп. _____ запрессованы до появления жидкости в воздушных трубах с предварительной выдержкой _____ ч.

(В табл. 7.1 приводятся все имеющиеся на объекте цистерны, отсеки и коффердамы, в которых могут быть жидкие грузы, независимо от степени их заполнения. В графе «характер заполнения» отмечается, что помещение запрессовано, заполнено полностью, заполнено частично, с остатками жидкого груза, порожнее).

Члены комиссии по кренованию:

Подписи _____
(ф.и.о.)
_____

ПРИЛОЖЕНИЕ 2.1.8

АКТ
ОБ ОПРЕДЕЛЕНИИ МАССЫ ЖИДКОГО КРЕН-БАЛЛАСТА
(примерная форма)

Объект _____ « ____ » _____ 200 ____ г.
(наименование)

Определение массы жидкого крен-балласта произведено расчетным путем (с помощью мерных сосудов).

Приведены схемы форм и объемов балластных (и других) цистерн или отсеков (далее — цистерн), используемых для крен-балласта. Схемы изображены в трех проекциях (или в аксонометрии) с указанием всех геометрических размеров, расположения металлического набора и оборудования в цистернах, сделаны ссылки на отчетные чертежи цистерн (отсеков).

Определение объемов и центров тяжести объемов цистерн, а также уровней и количества запасов в них выполнены в таблицах (или другими способами), зарегистрированы свободные поверхности и их влияние на качество кренования.

Осуществлялся строгий контроль за состоянием свободных поверхностей жидкого крен-балласта в цистернах после каждой перекачки крен-балласта (либо за отсутствием свободных поверхностей), о чем сделаны соответствующие записи в акте. (Форма и количество таблиц, рисунков, описывающих данный процесс — на усмотрение комиссии по кренованию).

Свободные поверхности жидкого крен-балласта во всех цистернах при всех наклонениях имели правильную прямоугольную форму.

При перекачке крен-балласта верхний и нижний его уровни в цистернах находились в пределах прямостенности цистерн и отмечались четко различимыми рисками (марками) на рейках, установленных в углах цистерн, и доступных наблюдению через горловины (люки) с помощью хорошего переносного освещения (или другими надежными способами).

Поправки на влияние свободных поверхностей в цистернах жидкого балласта учтены при определении начальной поперечной метацентрической высоты по данным опыта кренования.

Процедуры по составлению
настоящего акта выполняли: _____
(должность, ф.и.о.)

_____

ПРИЛОЖЕНИЕ 2.1.9

ВЕДОМОСТЬ РАЗМЕЩЕНИЯ УЧАСТНИКОВ КРЕНОВАНИЯ НА ОБЪЕКТЕ

Объект _____ « ____ » _____ 200 ____ г.
(наименование)

Ведомость выполнена в форме табл. 9.1

Таблица 9.1

Наименование помещения (места)	Кол-во человек	Масса, т	Плечи, м			Моменты, тм		
			X	Y	Z	M_X	M_Y	M_Z
Итого:								

Ведомость составили: _____
(должность, ф.и.о.)
_____
_____

ПРИЛОЖЕНИЕ 2.1.10

АКТ
ЗАМЕРА БАЗЫ ШЛАНГОВЫХ ВАТЕРПАСОВ, ПРОВЕРКИ ПРАВИЛЬНОСТИ УСТАНОВКИ ИЗМЕРИТЕЛЬНЫХ ЛИНЕЕК (РЕЕК) И ОПТИЧЕСКИХ КВАДРАНТОВ

Объект _____ « ____ » _____ 200 ____ г.
(наименование)

Длины баз ватерпасов замерялись стальной линейкой длиной _____ м между стеклянными трубками, прикрепленными к измерительным линейкам (рейкам) на высоте _____ м от верхней палубы объекта.

Проверкой установлено, что:

база ватерпасов составляет _____ м;

крепление измерительных линеек (реек) к корпусу объекта исключает их смещение при работе с ними во время кренования;

линейки (рейки) установлены перпендикулярно к основной плоскости объекта;

установка оптических квадрантов проверена по базовым линиям корпуса (контрольным площадкам), находящимся на _____ .

Результаты замеров указаны в табл. 10.1.

Таблица 10.1

Номер ватерпаса (квадранта)	Место установки ватерпаса (квадранта)	Длина базы ватерпаса, мм			Примечание
		Замер 1	Замер 2	Расчетное значение	

Замеры производили: _____
(ф.и.о.)

Должность _____

ПРИЛОЖЕНИЕ 3

МЕТОДИКА РАСЧЕТА ВЕТРОВОЙ НАГРУЗКИ, ДЕЙСТВУЮЩЕЙ НА ОБЪЕКТ ПРИ КРУГОВОМ ИЗМЕНЕНИИ НАПРАВЛЕНИЯ ВЕТРА

Методика расчета применима для определения ветровых нагрузок, действующих на полупогружные буровые установки с прямоугольным верхним корпусом, стабилизирующими колоннами различной конфигурации и вертолетной площадкой вне указанного корпуса при произвольных углах натекания ветра.

Для определения ветровой нагрузки при произвольном направлении ветра необходимо определить ветровые нагрузки F_1, F_2, F_3, F_4 при натекании воздушного потока перпендикулярно к миделю и диаметральной плоскости плавучей буровой установки (см. рис. 3.1).

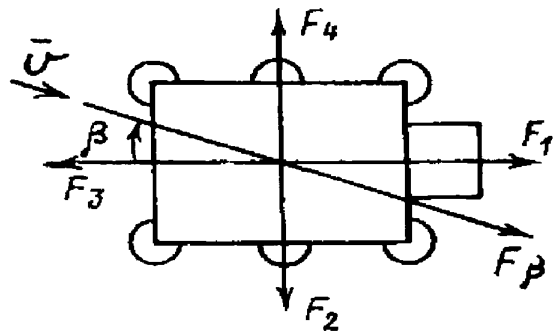


Рис. 3.1

Ветровые нагрузки F_1, F_2, F_3, F_4 определяются расчетом по 2.4.2.

Промежуточные значения ветровой нагрузки F_β, град, при изменении угла натекания потока β от 0 до $\pi/2$ в каждой из четвертей определяются по эмпирической зависимости:

$$F_\beta = F_i\cos^2\beta + F_{i+1}\sin^2\beta + \frac{1}{2}|\delta F| ctg 2\theta \sin 2\beta, \qquad (3.1)$$

где $\beta(0 \leqslant \beta \leqslant \pi/2)$ — угол, отсчитываемый от направления ветра, при котором рассчитана F_i, $i=1, 2, 3, 4$ (при определении F_β в последней четверти $F_i = F_4$, $F_{i+1} = F$);

$\delta F = F_i - F_{i+1}$ — разность значений ветровой нагрузки при i-м и $i+1$-м положениях объекта;

$\theta = 57{,}3k\sqrt{|\delta F|/(F_i + F_{i+1})}$ — угол сдвига, определяющий величину и положение максимума ветровой нагрузки.

Коэффициент $k = 0{,}66$, рад., получен на основании результатов испытаний моделей ПБУ в аэродинамической трубе.

Если $|\delta F|/(F_i + F_{i+1})100 > 7\%$, то ветровую нагрузку следует определять по формуле:

$$F_\beta = \frac{F_i + F_{i+1}}{2}(1 + 0{,}25|\sin 2\beta|). \qquad (3.2)$$

Максимальное значение ветровой нагрузки F_β, определяемой по формуле (3.1), будет:

$$F_{max} = \frac{F_i + F_{i+1}}{2} + \frac{1}{2}\frac{|\delta F|}{\sin 2\theta} \qquad (3.3)$$

при $\beta = \begin{cases} \pi/4 + \theta, & \text{если } F_i < F_{i+1}; \\ \pi/4 - \theta, & \text{если } F_i > F_{i+1}. \end{cases}$

Если $|\delta F|/(F_i + F_{i+1})100 < 7\%$, то максимальное значение ветровой нагрузки при $\beta = \pi/4$ будет:

$$F_{max} = 1{,}25\frac{F_i + F_{i+1}}{2}. \qquad (3.4)$$

ПРИЛОЖЕНИЕ 4

МЕТОДИКА РАСЧЕТА ВЕТРОВОГО НАКЛОНЯЮЩЕГО МОМЕНТА ПОЛУПОГРУЖНОГО И ПОГРУЖНОГО ОБЪЕКТА С ПРЯМОУГОЛЬНЫМ ВЕРХНИМ КОРПУСОМ

Настоящая методика расчета учитывает влияние вертикальных сил, возникающих на верхнем корпусе и вертолетной площадке (вне его) при наклонении объекта, и экранирующее действие поверхности воды на величину наклоняющего момента.

Метод расчета применим для определения ветрового наклоняющего момента полупогружной и погружной установки с прямоугольным верхним корпусом при продольном и поперечном наклонениях.

При наклонении ПБУ ветровая нагрузка, действующая на составные элементы буровой установки, за исключением верхнего корпуса и вертолетной площадки, считается пропорциональной косинусу угла наклона.

Дополнительные горизонтальные силы, обусловленные наличием подъемной силы на корпусе и вертолетной площадке ПБУ при наклонении, определяются по формуле

$$\delta F = \frac{\rho_A V_v^2}{2} n_h (C_{Zh} S_h + C_{Zh.d.} S_{h.d.}) tg\alpha, \qquad (4.1)$$

где V_v — средняя скорость установившегося ветрового потока на высоте 10 м над уровнем моря;

n_h — коэффициент возрастания скоростного напора на высоте Zh, равной отстоянию центра площади верхнего корпуса от поверхности моря;

C_{Zh} — коэффициент подъемной силы верхнего корпуса при произвольном угле наклона установки выбирается по рис. 4.1 — 4.3 в зависимости от относительной высоты расположения центра проекции верхнего корпуса над поверхностью воды:

$$\bar{z} = z_h / L_h;$$

L_h — размер верхнего корпуса в направлении ветрового потока, м;

$C_{Zh.d.}$ — коэффициент подъемной силы вертолетной площадки при произвольном угле наклонения установки; выбирается по рис. 4.2 для высоты $\bar{z} = \infty$ (безграничный поток);

S_h, $S_{h.d.}$ — площади верхнего корпуса и вертолетной площадки в плане, м^2 (в расчете принимаются эти площади, так как значения коэффициентов подъемной силы и кренящего момента, показанные на рис. 4.1 — 4.6, получены как отношение сил и моментов к площади в плане);

α — угол наклонения установки (крена φ или дифферента ψ), град.

Ветровая нагрузка при наклонении ПБУ, обусловленная горизонтальными составляющими ветровых сил, определяется по формуле

$$F = \frac{\rho_A V_v^2}{2} [(\cos\alpha \sum_j C_{Sj} C_{Hj} A_{Vj} + n_h tg\alpha (C_{Zh} S_h + C_{Zh.d.} S_{h.d.})], \qquad (4.2)$$

где A_{Vj} — площадь парусности j-го элемента парусности;

C_{Sj} — коэффициент формы j-го элемента парусности;

C_{Hj} — коэффициент высоты j-го элемента парусности.

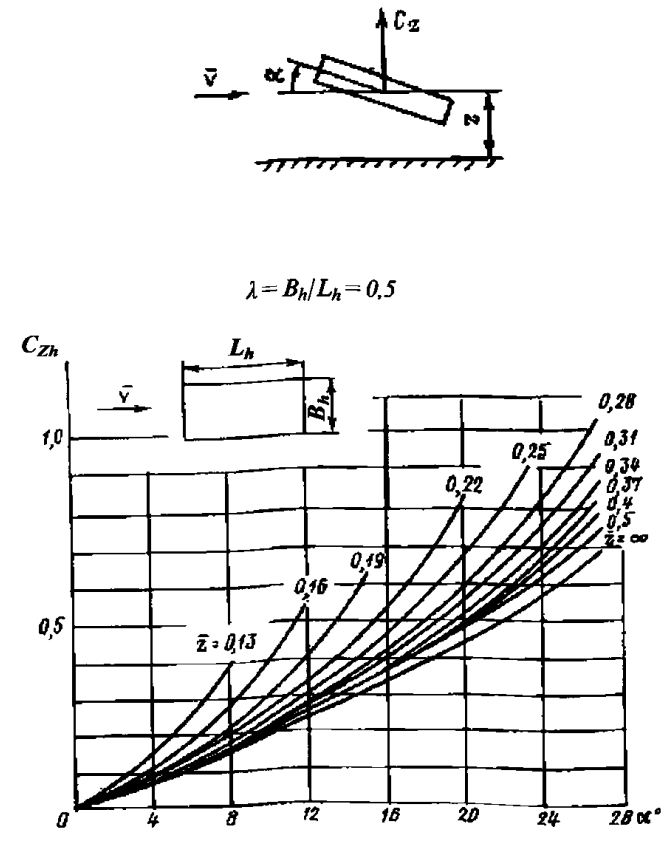


Рис. 4.1

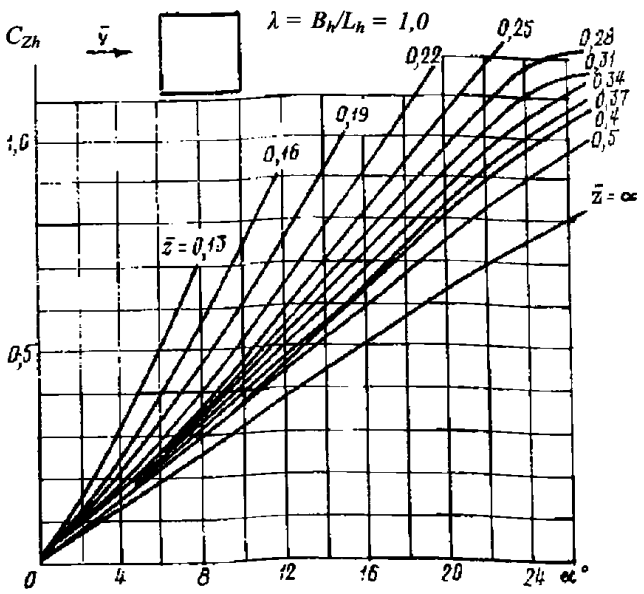


Рис. 4.2

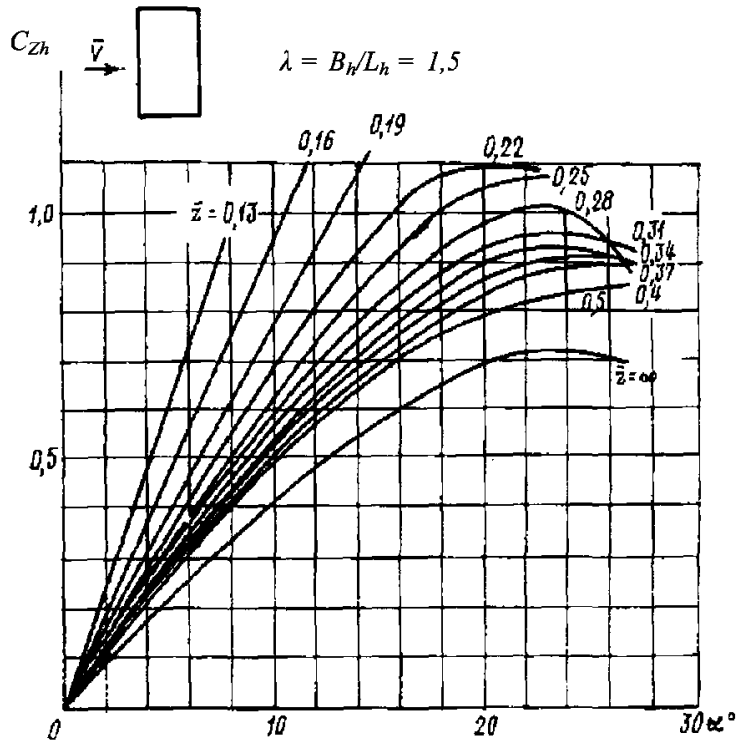


Рис. 4.3

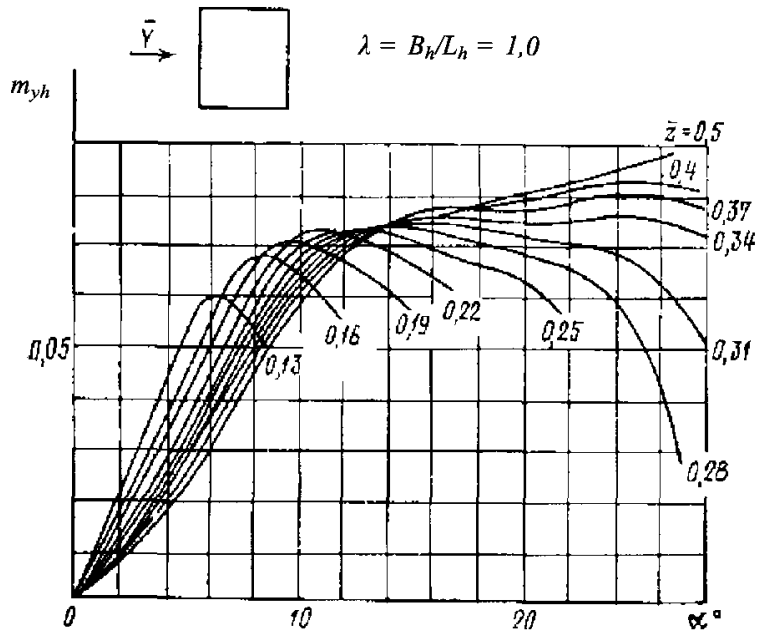
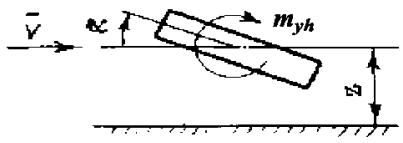


Рис. 4.5



$\lambda = B_h/L_h = 1,5$

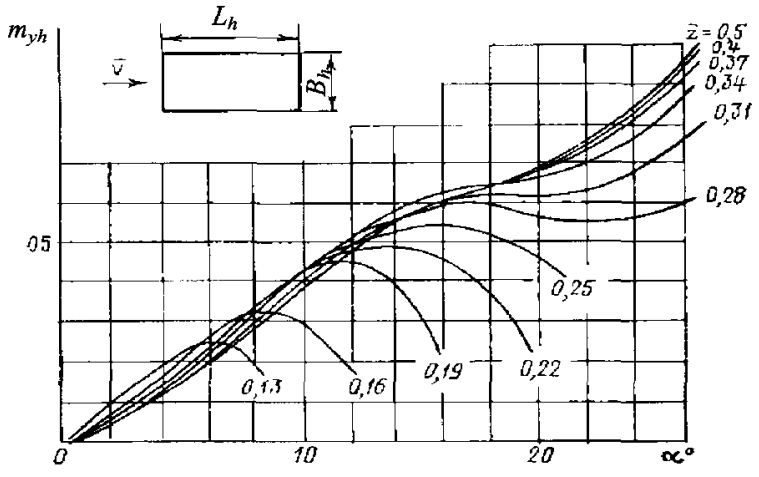


Рис. 4.4

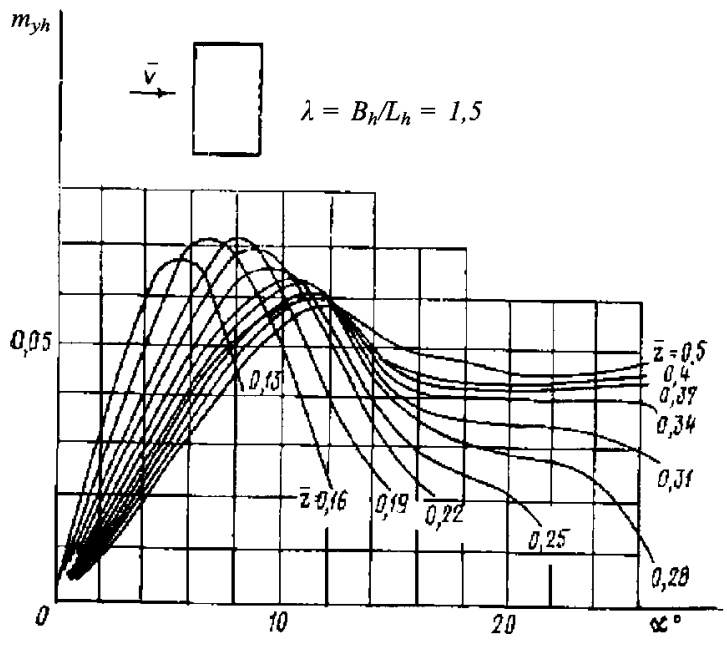


Рис. 4.6

Ветровой кренящий момент относительно центра приложения гидродинамических сил определяется по формуле

$$M = M_{H.F.} + M_{V.F.} + FZ_{\omega}, \qquad (4.3)$$

где $M_{H.F.}$ — момент горизонтальных сил относительно начала поточной системы координат $0XYZ$, являющегося точкой пересечения вертикальной оси Z с плоскостью ватерлинии (рис. 4.7, точка 0);

$M_{V.F.}$ — момент вертикальных сил относительно точки 0 — начала поточной системы координат $0XYZ$;

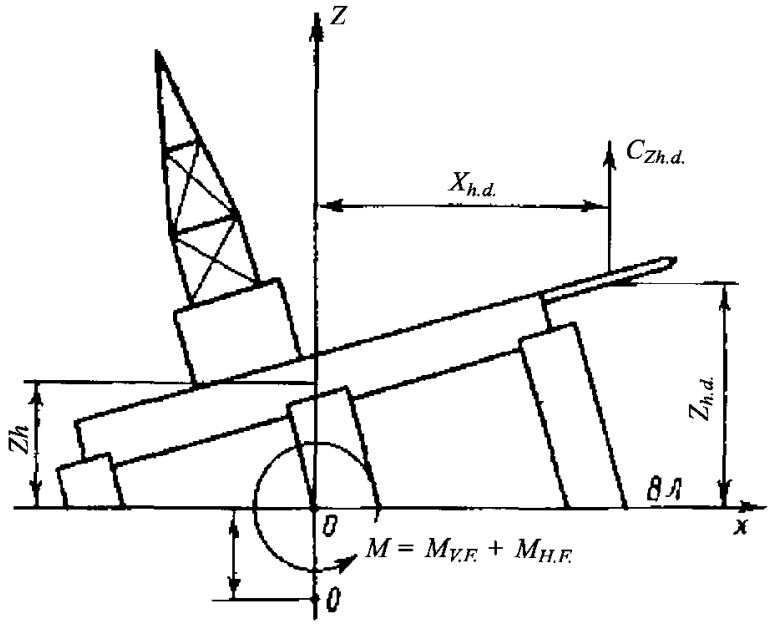


Рис. 4.7

F — ветровая нагрузка, определяемая по формуле (4.2);

Z_ω — расстояние от ватерлинии до центра приложения равнодействующей гидродинамических сил, определяемое по 2.4.3.

Момент горизонтальных сил определяется по формуле

$$M_{H.F.} = \frac{\rho_A V_v^2}{2}[\cos\alpha \sum_j C_{Sj} C_{Hj} A_{vj} Z_j + n_h \operatorname{tg}\alpha (C_{Zh} S_h Z_h + C_{Zh.d} S_{h.d} Z_{h.d})], \quad (4.4)$$

где $Z_{h.d.}$ — центр вертолетной площадки (рис. 4.7) от поверхности моря, м;

Z_j — отстояние центра площади парусности j-го элемента от поверхности моря, м.

Момент вертикальных сил определяется по формуле

$$M_{V.F.} = \frac{\rho_A V_v^2}{2} (m_{yh} S_h L_h + C_{Zh.d.} S_{h.d.} X_{h.d.})], \quad (4.5)$$

где m_{yh} — коэффициент момента вертикальных сил на корпусе, определяемый по зависимостям, приведенным на рис. 4.5 — 4.7;

$X_{h.d}$ — плечо вертикальной силы, возникающей на вертолетной площадке, м (принимается равным величине проекции на горизонтальную плоскость расстояния от центра вертолетной площадки до центра верхнего корпуса (см. рис. 4.7).

Формула (4.5) применяется при продольном и поперечном наклонении установки, если вертолетная площадка расположена с наветренной стороны. С подветренной стороны влияние вертикальной силы, возникающей на вертолетной площадке, не учитывается, так как оно мало.

Аэродинамические коэффициенты C_{Zh} и m_{yh} для корпусов с промежуточными значениями удлинения $\lambda = B_h/L_h$ определяются интерполяцией при построении зависимостей $C_Z = f(\lambda)$ и $m_{yh} = f(\lambda)$ для $\alpha = \text{const}$ и $\bar{z} = \text{const}$.

Для промежуточных значений относительных высот $\bar{z}$ коэффициенты C_{Zh} и m_{yh} определяются интерполяцией при построении зависимостей $C_Z = f(\bar{z})$ и $m_{yh} = f(\bar{z})$ при $\lambda = \text{const}$ и $\alpha = \text{const}$.

ПРИЛОЖЕНИЕ 5

ЗНАЧЕНИЯ ЭКСТРЕМАЛЬНЫХ СКОРОСТЕЙ ВЕТРА И ВЫСОТ ВОЛН, ВОЗМОЖНЫХ ОДИН РАЗ В 50/100 ЛЕТ

Таблица 5.1

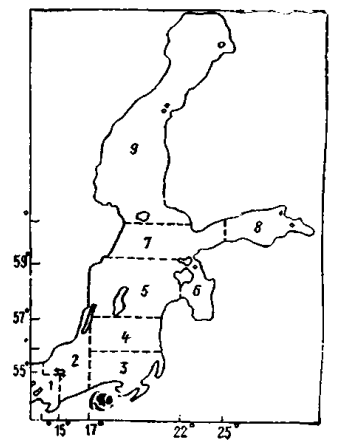
Район	Средняя скорость ветра (период осреднения 10 мин.), $\bar{\omega}_{50/100}$, м/с	Высота волн 3 %-ной обеспеченности $h_{50/100}$, м	Схема
	Для Балтийского моря		
1	34/36	13/14	
2	34/36	13/14,5	
3	34/36	15/16	
4	36/38	15/16	
5	37/40	13/15	
6	32/34	9/10	
7	35/37	14/16	
8	34/36	9/10	
9	35/37	9/11	
Вся акватория	37/40	15/16	

Таблица 5.2

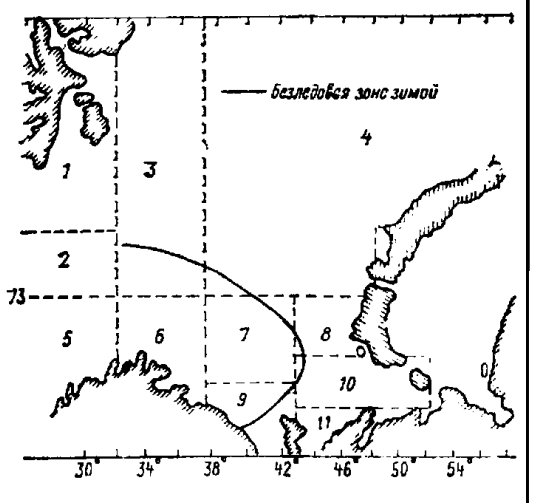
Район	Средняя скорость ветра (период осреднения 10 мин.), $\bar{\omega}_{50/100}$, м/с	Высота волн 3 %-ной обеспеченности $h_{50/100}$, м	Схема
	Для Баренцева моря		
1	Не является зоной РФ		
2	То же		
3	Нет данных	18/20	
4	То же	18/20	
5	Не является зоной РФ		
6 (в пределах зоны РФ)	31-33/33-35	17/18	
7	31-33/33-35	15/16	
8	31-45/33-36	13/15	
9	31-33/33-35	14/16	
10	32-45/33-46	11/12	
11	31/33	9/10	
Вся акватория:			
до 75° с.ш.	45/46	17/18	
Свыше 75° с.ш.	Нет данных	18/20	

Таблица 5.3

Район	Средняя скорость ветра (период осреднения 10 мин.), $\bar{\omega}_{50/100}$, м/с	Высота волн 3 %-ной обеспеченности $h_{50/100}$, м	Схема
	Для Каспийского моря		
1	34/36	8,5/9,5	
2	34/38	13/14	
3	34/36	12/13	
Вся акватория:	36/38	13/14	

Таблица 5.4

Район	Средняя скорость ветра (период осреднения 10 мин.), $\bar{\omega}_{50/100}$, м/с	Высота волн 3 %-ной обеспеченности $h_{50/100}$, м	Схема
	Для Охотского моря		
1 Ш, Г	Нет данных	Нет данных	
2 Ш, Г	44/46	17/19	
3 Ш	44/46	13/15	
4 Г	Нет данных	18/20	
5 Ш, Г	39/41	18/19	
6 Ш	40/42	10/11	
7 Г	Нет данных	17/19	
8 Ш, Г	44/46	12/13	
9	Нет данных	13/14	
Вся акватория: в шельфовых зонах	44/46	17/19	
В средней части (глубоководная зона)	Нет данных	18/20	

Таблица 5.5

Район	Средняя скорость ветра (период осреднения 10 мин.), $\bar{\omega}_{50/100}$, м/с	Высота волн 3 %-ной обеспеченности $h_{50/100}$, м	Схема
	Для Черного моря		
1	37/40	12,5/14,5	
2	36/39	13/14,5	
Вся акватория:	37/40	13/14,5	

Примечания: 1. Сведения по ветру и волнению даны для зимнего периода и должны приниматься как расчетные. Параметры трансформированных волн в мелководных зонах должны пересчитываться по данным для глубокой воды.

2. Условные обозначения: Ш — шельфовая зона, Г — глубоководная зона.

Для целей расширения эксплуатационных возможностей объекта с учетом сезонов необходимо пользоваться данными Госкомгидромета, учитывающими сезонность и районирование. При отсутствии этих данных допускается использовать понижающие коэффициенты, приведенные в табл. 5.6.

Таблица 5.6

Гидрометеорологические условия	Сезон			
	Зима	Весна	Лето	Осень
Ветер	1,0	0,9	0,8	0,95
Волнение	1,0	0,95	0,75	0,90

ЧАСТЬ V. ДЕЛЕНИЕ НА ОТСЕКИ

1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

1.1 ОБЛАСТЬ РАСПРОСТРАНЕНИЯ

1.1.1 Требования настоящей части распространяются на:

все виды самоподъемных и погружных ПБУ и МСП при их нахождении на плаву при транспортировке;

ПБУ со стабилизирующими колоннами при их транспортировке и эксплуатации;

плавучие установки с обводами корпуса морских судов или барж водоизмещающего типа, предназначенные для бурения морского дна и эксплуатирующиеся в плавучем состоянии;

модули МСП на плаву при транспортировке в случае, если на них находится более 12 чел.

Перечисленные выше плавучие сооружения именуются далее «объектами».

1.1.2 Буровые суда должны удовлетворять требованиям, изложенным в 3.4.7 части V «Деление на отсеки» Правил классификации и постройки морских судов, при затоплении одного любого отсека (с учетом размеров и расположения повреждений как определено в 3.2 части V «Деление на отсеки» Правил классификации и постройки морских судов), если судовладелец не предъявляет более высоких требований.

1.2 ОПРЕДЕЛЕНИЯ И ПОЯСНЕНИЯ

1.2.1 Определения и пояснения, относящиеся к общей терминологии, указаны в части I «Классификация».

В данной части приняты следующие определения.

Аварийная ватерлиния — ватерлиния поврежденного объекта после затопления одного или нескольких смежных отсеков.

Водонепроницаемость — способность конструкции предотвращать проникновение воды в том и другом направлениях при действии давления воды под напором, на который эта конструкция рассчитана.

Осадка d — расстояние, измеренное по вертикали в середине соответствующей длины от верхней кромки горизонтального киля или от точки притыкания внутренней (наружной — для объектов с неметаллической обшивкой) поверхности обшивки к брусковому килю до соответствующей ватерлинии объекта.

Отсек — часть внутреннего пространства корпуса, ограниченная наружной обшивкой, водонепроницаемыми переборками, палубами, платформами, стрингерами и флорами. Для стабилизирующих колонн под отсеком понимается часть внутреннего пространства колонны, ограниченная по периметру наружной обшивкой, водонепроницаемыми вертикальными переборками и горизонтальными платформами.

Коэффициент проницаемости помещения μ — отношение объема, который может быть заполнен водой при полном затоплении помещения, к полному теоретическому объему помещения.

Непроницаемость при воздействии моря — означает, что в любых морских условиях вода не проникает внутрь объекта.

Плавучая установка — объект с обводами корпуса (или корпусов) морского судна или баржи водоизмещающего типа, предназначенный для бурения морского дна и эксплуатирующийся в плавучем состоянии.

Прогрессирующее затопление — любое затопление какой-либо неповрежденной части корпуса установки, создающей плавучесть, через отверстия, которые расположены ниже аварийной ватерлинии, и которые не могут быть закрыты водонепроницаемо, или которые по эксплуатационным условиям должны оставаться открытыми.

Спрямление объекта — процесс устранения или уменьшения крена и/или дифферента.

Угол наклонения — угол между вертикалью и линией пересечения диаметральной плоскости и плоскости мидель-шпангоута объекта.

Тангенс угла наклонения φ определяется по формуле

$$\mathrm{tg}(\varphi) = (\mathrm{tg}^2\theta + \mathrm{tg}^2\,\psi)^{1/2},$$

где θ — угол крена,
ψ — угол дифферента.

Во всех расчетных случаях затопления принимается только одна пробоина и учитывается только одна свободная поверхность влившейся после аварии забортной воды. При этом пробоина считается имеющей форму прямоугольного параллелепипеда.

1.3 ОБЪЕМ ТЕХНИЧЕСКОГО НАБЛЮДЕНИЯ

1.3.1 Общие положения, относящиеся к порядку классификации, техническому наблюдению за постройкой и классификационным освидетельствованиям, а также требования к технической документации, представляемой на рассмотрение и одобрение Регистру, изложены в части I «Классификация».

1.3.2 Для каждого объекта, на который распространяются требования настоящей части, Регистр осуществляет:

.1 рассмотрение и одобрение Информации об аварийной посадке и остойчивости;

.2 рассмотрение и одобрение соответствующего программного обеспечения в случае, если для оценки аварийной посадки и остойчивости предусмотрено также использование бортового компьютера.

1.4 ОБЩИЕ ТЕХНИЧЕСКИЕ ТРЕБОВАНИЯ

1.4.1 При проверке аварийной посадки и остойчивости в соответствии с требованиями настоящей части объект предполагается свободно плавающим телом. Однако должно быть оценено возможное негативное влияние системы удержания на аварийную посадку и остойчивость, особенно в случае, если якорные линии крепятся ниже центра гидродинамического сопротивления поврежденного объекта.

1.4.2 При определении начальной метацентрической высоты и построении диаграмм статической остойчивости поврежденного объекта поправки на влияние свободных поверхностей жидкостей в неповрежденных цистернах должны учитываться таким же образом, как в расчетах остойчивости неповрежденного объекта в соответствии с частью IV «Остойчивость».

1.4.3 При построении диаграмм статической остойчивости поврежденного объекта закрытые надстройки, рубки, а также углы заливания через считающиеся открытыми отверстия должны учитываться таким же образом, как при построении диаграмм неповрежденного объекта в соответствии с частью IV «Остойчивость».

Надстройки и рубки, получившие повреждения, могут приниматься в расчет только с коэффициентами проницаемости, указанными в 2.3, или вообще не учитываться. Находящиеся внутри них отверстия для доступа в незатопленные помещения считаются открытыми для попадания воды при соответствующих углах наклонения, если они не имеют штатных устройств для закрытия, непроницаемых при воздействии моря.

1.4.4 Все объекты должны быть снабжены одобренной Регистром Информацией об аварийной посадке и остойчивости. Информация должна позволять начальнику объекта учитывать требования, связанные с делением на отсеки, и оценивать состояние объекта при получении пробоины для принятия необходимых мер по сохранению поврежденного объекта.

Информация об аварийний посадке и остойчивости должна содержать следующую информацию:

.1 сведения об объекте, схематические чертежи его продольного и поперечных разрезов, планов палуб и платформ, характерных сечений корпусов и стабилизирующих колонн с указанием водонепроницаемых переборок, выгородок, платформ, отверстий в них, характера закрытий этих отверстий. Особо должны быть оговорены те отверстия, которые открыты во время бурения и должны быть водонепроницаемо задраены во время транспортировки. Должны быть также представлены схемы систем, используемых при борьбе за живучесть объекта;

.2 сведения, необходимые для поддержания посадки и остойчивости неповрежденного объекта, достаточные для того, чтобы он мог в соответствии с требованиями настоящей части выдержать самое опасное расчетное повреждение;

.3 сводку результатов расчетов положения поврежденного объекта, в которой должны быть приведены параметры исходной и аварийной посадки, крен и дифферент, метацентрическая высота и диаграммы остойчивости до и после принятия мер по спрямлению, а также рекомендуемые меры и время спрямления;

.4 прочие сведения по конструктивному обеспечению деления на отсеки, использованию устройств для перетока воды и аварийных средств, а также вытекающие из особенностей данного объекта возможные последствия затопления, рекомендуемые и запрещенные действия экипажа при эксплуатации и при аварийных случаях с объектом, связанных с затоплением отсеков.

1.4.5 Информация об аварийной посадке и остойчивости должна быть составлена на основании результатов опыта кренования объекта и по данным Информации об остойчивости.

Порядок распространения Информации об аварийной посадке и осойчивости с одного объекта на другой той же серии постройки аналогичен порядку распространения Информации об остойчивости, указанному в части IV «Остойчивость».

1.4.6 Информация об аварийной посадке и остойчивости может разрабатываться в виде отдельного документа, либо как составная часть руководства по эксплуатации объекта.

1.4.7 Информация об аварийной посадке и остойчивости ПБУ со стабилизирующими колоннами в эксплуатации должна либо подтверждаться, либо корректироваться с учетом изменения водоизмещения порожнем и/или результатов проведения опыта кренования эксплуатирующейся установки по результатам освидетельствования для возобновления класса и/или подтверждения Свидетельства о безопасности ПБУ.

1.4.8 На каждом объекте должны быть вывешены схемы, показывающие границы водонепроницаемых отсеков, расположение отверстий, ведущих в эти отсеки, и средств их закрытия с указанием постов управления этими средствами, а также устройств для выравнивания крена и дифферента, возникающих в результате затопления отсеков.

1.4.9 Для оценки аварийной посадки и остойчивости рекомендуется использовать бортовой компьютер. При этом соответствующее программное обеспечение должно иметь одобрение Регистра.

Наличие на борту одобренного Регистром программного обеспечения для контроля аварийной остойчивости и посадки установки не является основанием для исключения какого-либо раздела Информации об аварийной посадки и остойчивости.

1.5 ОБЩИЕ ТРЕБОВАНИЯ К ДЕЛЕНИЮ НА ОТСЕКИ

1.5.1 Деление на отсеки объектов, перечисленных в 1.1.1, считается удовлетворительным, если аварийная посадка и остойчивость отвечают требованиям разд. 2.

2 АВАРИЙНАЯ ПОСАДКА И ОСТОЙЧИВОСТЬ

2.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

2.1.1 Посадка и остойчивость неповрежденного объекта во всех эксплуатационных случаях нагрузки, соответствующих его назначению (без учета обледенения), должны быть достаточными для того, чтобы были выполнены требования к аварийной посадке и остойчивости поврежденного объекта.

2.1.2 Требования к аварийной посадке и остойчивости объекта считаются выполненными, если при повреждениях, указанных в 2.2, с затоплением числа отсеков, указанных в 2.4, при коэффициентах проницаемости, определяемых согласно 2.3, расчеты, произведенные в соответствии с условиями 2.1.3 — 2.1.7, покажут, что надлежащие требования, указанные в 2.5 — 2.7, выполнены.

2.1.3 Расчеты, подтверждающие выполнение требований 2.5 — 2.7 к аварийной посадке и остойчивости поврежденного объекта, должны быть произведены для такого числа наихудших в отношении посадки и остойчивости эксплуатационных случаев нагрузки, такого расположения и размеров повреждения, определенных в соответствии с 2.2, чтобы на основании этих расчетов можно было убедиться в том, что во всех остальных случаях параметры поврежденного объекта в части аварийной посадки и остойчивости, будет лучше.

2.1.4 Если расстояние между двумя соседними поперечными водонепроницаемыми переборками меньше, чем расчетная протяженность пробоины по длине, то при проверке аварийной посадки и остойчивости соответствующий отсек должен, по усмотрению проектанта, присоединяться к одному из смежных отсеков.

2.1.5 Если в пределах предполагаемой зоны повреждения расположен уступ переборки, при рассмотрении затопления отсека переборка с уступом должна считаться захваченной повреждением.

2.1.6 Если любое повреждение меньших размеров, чем указано в 2.2, может привести к более тяжелым последствиям в отношении аварийной посадки и остойчивости поврежденного объекта, такое повреждение должно быть рассмотрено при выполнении расчетов аварийной посадки и остойчивости.

2.1.7 В пределах расчетной зоны повреждения все трубопроводы, вентиляционные каналы, тоннели и т.п. должны рассматриваться как поврежденные, а конструкция их средств закрытий на водонепроницаемых границах поврежденного отсека должна исключать распространение воды в отсеки, которые считаются незатопленными.

2.1.8 При выполнении расчетов, подтверждающих выполнение требований 2.5, 2.6 и 2.7 к аварийной посадке и остойчивости поврежденного объекта, способность уменьшать углы наклонения с помощью средств откачки, балластировки или системы удержания и т.п. не должна рассматриваться в качестве основания для отступления от этих требований.

2.2 РАЗМЕРЫ И ЗОНЫ РАСЧЕТНЫХ ПОВРЕЖДЕНИЙ

2.2.1 Для самоподъемных, плавучих и надводных установок должны приниматься следующие расчетные повреждения наружных бортов и транцев между переборками деления на отсеки:

.1 протяженность по длине 3 м;

.2 глубина повреждения 1,5 м;

.3 размер по вертикали — от основной плоскости неограниченно вверх.

При необычно больших осадках и возвышениях палубы переборок над ватерлинией при транспортировке допускается принимать размер по вертикали — от линии, расположенной на 10 м ниже ватерлинии (с учетом дифферента), вверх до линии, расположенной на 7 м выше ватерлинии (также с учетом дифферента).

2.2.2 В расчетах аварийной посадки и остойчивости, подтверждающих выполнение требований 2.5 и 2.6 для ПБУ со стабилизирующими колоннами, принимаются следующие размеры повреждений колонн и раскосов, расположенных по периметру установки:

.1 протяженность по длине — 1/8 периметра стабилизирующей колонны на уровне действующей ватерлинии или 2,5 м (в зависимости от того, что больше);

.2 глубина повреждения — 1,5 м;

.3 размер по вертикали — 3 м на любом уровне в границах от 5 м выше и 3 м ниже действующей ватерлинии с учетом дифферента. Указанные выше зоны могут быть уменьшены, если Регистру будет доказана невозможность повреждения в той или иной зоне в результате осуществления конструктивных мероприятий, предусмотренных конкретным проектом. Однако в любом случае область повреждения должна простираться, по крайней, на высоту, ограниченную 1,5 м над и 1,5 м под действующей ватерлинией.

2.2.3 Следует считать разрушенными водонепроницаемые горизонтальные платформы и вертикальные переборки, шахты, трубопроводы и т.д., которые могут быть охвачены указанными в 2.2.2 повреждениями в любом месте зоны, ограниченной:

двумя внешними квадрантами (180°) на средних колоннах;

тремя внешними квадрантами (270°) на угловых колоннах.

2.2.4 При переходе/перегоне ПБУ со стабилизирующими колоннами расчетные повреждения подводных корпусов или стоп должны приниматься, как указано в 2.2.2 и 2.2.3 (в зависимости от формы подводных корпусов или стоп вместо требования 2.2.2.1 может быть применено требование 2.2.1.1).

2.3 КОЭФФИЦИЕНТЫ ПРОНИЦАЕМОСТИ

2.3.1 В расчетах аварийной посадки и остойчивости коэффициент проницаемости затопленного помещения должен приниматься равным:

.1 0,85 — для помещений, занятых механизмами, электростанциями, а также технологическим оборудованием;

.2 0,95 — для жилых помещений; пустых помещений, включая порожние цистерны;

.3 0,6 — для помещений, предназначенных для сухих запасов.

2.3.2 Проницаемость затопленных цистерн с жидким грузом или жидкими запасами или водяным балластом определяется исходя из предположения, что весь груз из цистерны выливается, а забортная вода вливается с учетом коэффициента проницаемости, равного 0,95.

2.3.3 Значения коэффициентов проницаемости помещений могут быть приняты меньшими, чем указано выше, лишь в том случае, если выполнен специальный расчет проницаемости, одобренный Регистром.

2.3.4 Если расположение помещений или характер их эксплуатации таковы, что очевидна целесообразность применения других коэффициентов проницаемости, приводящих к более жестким требованиям, Регистр вправе потребовать применения этих, более жестких коэффициентов.

2.4 ЧИСЛО ЗАТАПЛИВАЕМЫХ ОТСЕКОВ

2.4.1 Требования к аварийной посадке и остойчивости должны выполняться при затоплении одного любого отсека или любой комбинации отсеков при повреждениях, указанных в 2.2.

Исключение может составить число затапливаемых отсеков стабилизирующих колонн ПБУ при получении расчетного повреждения, размеры и местоположение которого указаны в 2.2.2 — 2.2.4.

2.4.2 Необходимость обеспечения аварийной посадки и остойчивости при затоплении двух или трех любых смежных отсеков на всей длине и ширине корпуса или его части определяется судовладельцем.

2.5 ОБЩИЕ ТРЕБОВАНИЯ К ЭЛЕМЕНТАМ АВАРИЙНОЙ ПОСАДКИ И ОСТОЙЧИВОСТИ ПОВРЕЖДЕННЫХ ОБЪЕКТОВ

2.5.1 Аварийная ватерлиния до принятия мер по спрямлению и после спрямления должна проходить ниже палубы переборок вне района затопления. Отступление от этого требования допускается, когда аварийная ватерлиния до процесса спрямления и после него проходит по крайней мере на 0,3 м ниже отверстий в переборках, палубах и бортах, через которые возможно дальнейшее распространение воды.

Под отверстиями, через которые возможно дальнейшее распространение воды по объекту, понимаются воздушные и вентиляционные трубы, а также вырезы, закрываемые непроницаемыми при воздействии моря дверями и крышками.

К ним могут не относиться:

глухие бортовые и палубные иллюминаторы;

горловины, закрываемые крышками на часто расставленных болтах.

2.5.2 Начальная метацентрическая высота, соответствующая наклонению относительно любой возможной оси в конечной стадии затопления, определенная методом постоянного водоизмещения, до принятия мер по спрямлению и/или увеличению остойчивости должна быть не менее 0,3 м.

2.5.3 Угол наклонения, определенный с учетом углов крена и дифферента, в конечной стадии затопления после принятия мер по спрямлению не должен превышать 7°; допускаемый угол наклонения до спрямления нормируется в 2.6 и 2.7.

2.5.4 В конечной стадии затопления, а также после спрямления максимальное плечо статической остойчивости должно быть не менее 0,3 м.

2.5.5 Отверстия, такие как воздушные и вентиляционные трубы, вырезы, крышки, двери и т.п., которые погружаются в воду при угле крена, лежащем на протяженности от первого до второго пересечения кривых ветрового и восстанавливающего моментов, либо до угла заливания (смотря по тому, что меньше) должны быть непроницаемыми при воздействии моря.

2.6 ДОПОЛНИТЕЛЬНЫЕ ТРЕБОВАНИЯ К АВАРИЙНОЙ ПОСАДКЕ И ОСТОЙЧИВОСТИ

2.6.1 Плавучие и самоподъемные установки.

2.6.1.1 В любых условиях эксплуатации и транспортировки установка должна выдерживать затопление любого одного отсека при повреждении, как определено в 2.2.1.

2.6.1.2 При затоплении любого одного отсека самоподъемной установки должно выполняться требование

$$R_oS \geqslant 7° + (1{,}5\ \varphi_s), \qquad (2.6.1.2)$$

где $R_oS \geqslant 10°$;

R_oS — протяженность диаграммы аварийной остойчивости от статического угла наклонения φ_s, град, до угла заката φ_V, град, без учета угла заливания.

Расчет диаграммы аварийной остойчивости должен производиться при наклонении установки вокруг критической оси.

2.6.1.3 Поврежденный объект должен иметь достаточный запас остойчивости в поврежденном состоянии, чтобы выдерживать статически приложенный кренящий момент при действии ветра со скоростью 25,8 м/с с любого направления.

Запас остойчивости считается достаточным, если площадь под кривой диаграммы аварийной остойчивости от статического угла наклонения без учета действия ветра до угла второго пересечения с кривой ветрового кренящего момента (или до угла заливания через отверстие, считающееся открытым, если он меньше угла второго пересечения) без учета качки больше площади под кривой ветрового кренящего момента, ограниченной теми же углами.

В этом состоянии ватерлиния поврежденного объекта должна проходить ниже нижней кромки любого отверстия, через которое может происходить прогрессивное затопление.

2.6.2 ПБУ со стабилизирующими колоннами.

2.6.2.1 В любых условиях эксплуатации и транспортировки установка, поврежденная как указано в 2.2.2 — 2.2.4, должна иметь достаточный запас плавучести и остойчивости, чтобы выдержать статически приложенный кренящий момент при действии ветра со скоростью 25,8 м/с с любого направления. При этом должны выполняться следующие требования:

.1 угол наклонения не должен превышать 17°;

.2 любое отверстие, расположенное ниже ватерлинии в конечной стадии затопления, должно быть водонепроницаемым, и любое отверстие, нижняя кромка которого возвышается над аварийной ватерлинией менее чем на 4 м, должно быть непроницаемым при воздействии моря;

.3 протяженность участка аварийной диаграммы статической остойчивости с положительными плечами от угла наклонения с учетом действия ветра до угла заливания или второго пересечения кривых ветрового момента и восстанавливающего момента (в зависимости от того угла, который меньше) должна быть не менее 7°. В качестве угла заливания следует принимать угол входа в воду отверстий, не имеющих водонепроницаемых или непроницаемых при воздействии моря закрытий, через которые вода может распространяться в неповрежденные отсеки;

.4 в пределах протяженности диаграммы статической остойчивости, определенной в 2.6.2.1.3, кривая восстанавливающих моментов должна достигать значения, которое бы по крайней мере в два раза превышало значение, определяемое кривой ветрового кренящего момента; при этом оба значения должны измеряться при одном угле наклонения (см. рис. 2.6.2.1.4).

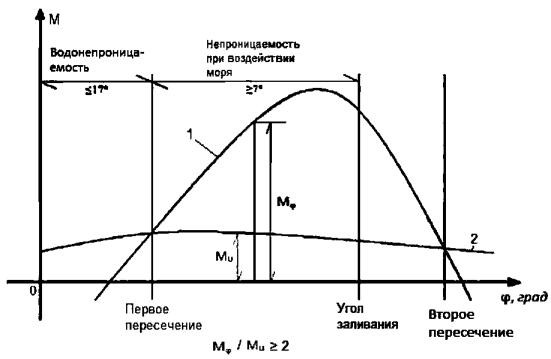


Рис. 2.6.2.1.4
Кривые восстанавливающего момента (*1*) и ветрового кренящего момента (*2*)

2.6.2.2 В любых условиях эксплуатации и транспортировки установка должна выдерживать затопление любого водонепроницаемого отсека (одного, независимо от его размеров), полностью или частично расположенного ниже ватерлинии, который может быть либо помещением, содержащим балластные насосы, либо помещением, содержащим механизмы с системой охлаждения забортной водой, или быть смежным с забортной водой помещением. При этом:

.1 угол наклонения в конечной стадии затопления должен быть не более 25°;

.2 любое отверстие, расположенное ниже ватерлинии в конечной стадии затопления, должно быть водонепроницаемым;

.3 протяженность аварийной диаграммы статической остойчивости с положительными плечами с учетом угла заливания должна быть не менее 7°.

2.6.2.3 Требование 2.6.2.2 при транспортировке или в рабочем состоянии может не распространяться на помещения, содержащие балластные насосы или механизмы с системой охлаждения забортной водой в случае, если насосы или механизмы не должны работать, соответственно, в одном из двух режимов эксплуатации, и если эти помещения не являются смежными с забортной водой.

2.6.2.4 Как альтернатива требованиям 2.6.2.1.3, 2.6.2.1.4 и 2.6.2.2.3 для оценки аварийной остойчивости ПБУ со стабилизирующими колоннами, обладающей запасом плавучести, содержащимся в водонепроницаемом верхнем строении, могут быть применены следующие критерии:

.1 диаграмма статической остойчивости после повреждения или затопления, как указано в 2.2.2 и 2.6.2.2, в диапазоне до второго угла пересечения должна достигать величины не менее 2,5 м (см. рис. 2.6.2.4.1). При расчете диаграммы остойчивости вклад не менее 1,0 м в эту величину должны привносить закрытые водонепроницаемые объемы выше водонепроницаемых платформ, расположенных на или выше самой низкой непрерывной палубы;

.2 аварийная диаграмма статической остойчивости должна иметь протяженность не менее 10° между первым и вторым углами пересечений восстанавливающего и кренящего ветрового момента;

.3 при расчетах диаграммы статической остойчивости поврежденной установки в качестве объемов, обладающих плавучестью, могут быть приняты все отсеки, закрытия которых соответствуют 2.6.2.4.4 и 2.6.2.4.5. В случае если нижняя кромка любого отверстия, закрытие которого не соответствует 2.6.2.4.4 и 2.6.2.4.5, погружается в воду, то соответствующий отсек должен быть исключен из запаса плавучести, начиная от уровня, соответствующего углу погружения отверстия. Потеря плавучести при этом не должна приводить к уменьшению плеча диаграммы остойчивости ниже величины, равной 1,0 м над кривой плеч ветрового кренящего момента внутри диапазона, указанного в 2.6.2.4.2;

.4 любое отверстие, погружающееся в воду до угла наклонения, при котором значение плеча остойчивости удовлетворяет требованию 2.6.2.4.1, должно быть оборудовано дистанционно управляемым водонепроницаемым средством закрытия. Средство закрытия самоактивирующегося типа также может быть применено;

.5 любое отверстие, погружающееся в воду после угла наклонения, при котором значение плеча остойчивости удовлетворяет требованию 2.6.2.4.1, в пределах диапазона, указанного в 2.6.2.4.2, должно быть оборудовано средством закрытия, указанным в 2.6.2.4.4, или быстро закрывающимся средством закрытия, непроницаемым при воздействии моря.

2.7 УСЛОВИЯ ДОСТАТОЧНОСТИ ПЛАВУЧЕСТИ И ОСТОЙЧИВОСТИ ПОВРЕЖДЕННЫХ МОДУЛЕЙ МСП

2.7.1 Аварийная посадка, остойчивость и плавучесть модуля с затопленным отсеком или отсеками считаются удовлетворительными, если:

.1 начальная метацентрическая высота модуля в конечной стадии затопления для ненакрененного положения, определенная методом постоянного водоизмещения, до принятия мер по ее увеличению составляет не менее 0,05 м;

.2 угол наклонения не превышает 25°;

.3 протяженность φ_+ диаграммы статической остойчивости с положительными плечами с учетом угла заливания составляет не менее 20°. Значение протяженности диаграммы может быть снижено до $\varphi_+ = 10°$ при условии, что площадь участка диаграммы с положительными плечами не менее (20°/ φ_+)0,0175 мрад.;

.4 аварийная ватерлиния до, в процессе и после спрямления проходит по крайней мере на 0,3 м ниже отверстий в переборках, палубах и бортах, через которые возможно дальнейшее распространение воды;

.5 допускается вход в воду палубы переборок и даже открытой палубы.

2.7.2 Значение максимального плеча диаграммы статической остойчивости должно быть не менее 0,1 м в пределах указанной протяженности.

В промежуточных стадиях затопления максимальное плечо диаграммы статической остойчивости должно быть не менее 0,05 м, а протяженность положительной ее части — не менее 7°.

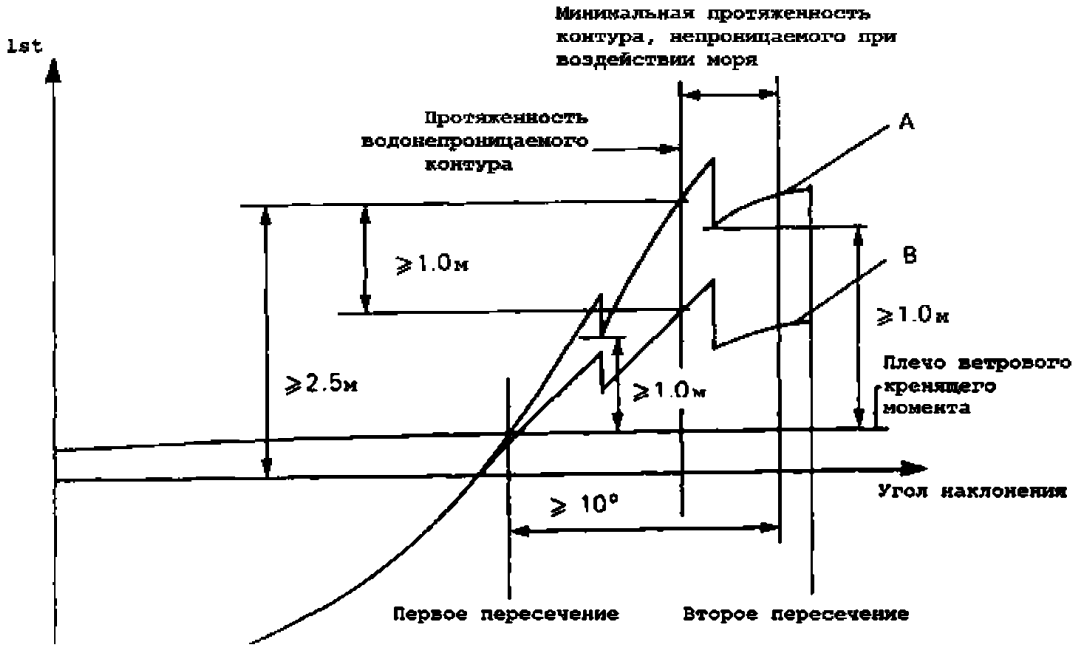


Рис. 2.6.2.4.1
Кривые восстанавливающего момента с учетом и без учета плавучести верхнего строения:

A — диаграмма остойчивости, определенная с учетом водонепроницаемых объемов с водонепроницаемым дном, расположенных на или выше самой низкой непрерывной палубы;

B — диаграмма остойчивости, определенная без учета водонепроницаемых объемов с водонепроницаемым дном, расположенных на или выше самой низкой непрерывной палубы.

ЧАСТЬ VI. ПРОТИВОПОЖАРНАЯ ЗАЩИТА

1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

1.1 ОБЛАСТЬ РАСПРОСТРАНЕНИЯ

1.1.1 Требования настоящей части распространяются на конструктивные элементы противопожарной защиты ПБУ/МСП, системы пожаротушения и пожарной сигнализации, а также на противопожарное оборудование и снабжение. Кроме требований настоящей части на ПБУ/МСП распространяются все применимые требования части VI «Противопожарная защита» Правил классификации и постройки морских судов.

1.1.1.1 Конструкция, меры и устройства противопожарной защиты могут отличаться от требований настоящей части при условии, что конструкция, меры и устройства отвечают целям противопожарной защиты и функциональным требованиям. Если конструкция, меры и устройства противопожарной защиты отличаются от требований настоящей части, то технический анализ, оценка и одобрение этих альтернативных конструкций, мер и устройств должны быть выполнены в соответствии с 1.7 части VI «Противопожарная защита» Правил классификации и постройки морских судов.

1.1.2 Требования противопожарной защиты к элементам конструкции ПБУ/МСП, механизмам, их деталям, электрическому оборудованию, системам и трубопроводам, устройствам, хранилищам жидкого топлива и масла, конструкции и расположению котлов, холодильным установкам, помещениям и т. п. изложены в соответствующих частях настоящих Правил.

1.1.3 Специальное оборудование и снабжение (системы пожаротушения и сигнализации, установки пожаротушения, предметы переносного противопожарного снабжения и т. п.), предназначенное для предотвращения и борьбы с пожаром в зоне бурения и технологической зоне, не оговоренное настоящей частью Правил, должно отвечать их требованиям в объеме, согласованном с Регистром в каждом конкретном случае.

Необходимость установки такого оборудования и его характеристики определяет заказчик с учетом наличия и числа на ПБУ/МСП специальных аварийно-спасательных партий и нахождения в акватории ПБУ/МСП судов со знаком **FF** в символе класса.

Объем технического наблюдения Регистра за указанным оборудованием и снабжением определяет заказчик и согласовывает с Регистром.

1.1.4 Размещение бурового и технологического оборудования, а также технические решения, связанные с обеспечением безопасного бурения и эксплуатации скважин, сбора, хранения, подготовки и транспортирования продукции скважин, должны соответствовать требованиям компетентных государственных органов надзора за безопасностью в нефтяной и газовой промышленности.

1.2 ОПРЕДЕЛЕНИЯ И ПОЯСНЕНИЯ

1.2.1 Определения и пояснения, относящиеся к общей терминологии Правил, указаны в Общих положениях о классификационной и иной деятельности и части I «Классификация» Правил ПБУ/МСП. Определения и пояснения, относящиеся к противопожарной защите, указаны в 1.2 части VI «Противопожарная защита» Правил классификации и постройки морских судов.

1.2.2 В настоящей части, если не предусмотрено иное, приняты следующие определения.

Автономный дыхательный аппарат типа PDR (pressure-demand respirator) — аппарат, в котором регулятор давления и клапан выдоха поддерживают в маске избыточное давление, за исключением случаев работы при высокой частоте дыхания. Если в аппарате типа PDR происходят утечки, регулятор давления обеспечивает поступление чистого воздуха в маску, предотвращая попадание загрязненного воздуха.

Автономный дыхательный аппарат типа PPR (positive-pressure respirator) — аппарат, который поддерживает избыточное давление в лицевой маске в процессе дыхания (вдоха и выдоха).

Взрывоопасные зоны и пространства — см. 2.9 части X «Электрическое оборудование».

Жилые помещения — общественные помещения, каюты, кабинеты, госпитали, коридоры, туалеты, кинозалы, комнаты для игр и развлечений, буфеты, не содержащие оборудования для

приготовления пищи и другие подобные помещения. Общественные помещения — части жилых помещений, которые используются как залы, столовые, салоны и подобные постоянно выгороженные помещения.

ИКАО — Международная организация гражданской авиации.

Кодекс ММОГ — Международный морской кодекс по опасным грузам, принятый резолюцией ИМО MSC.122(75) Комитета по безопасности на море, с поправками.

Кодекс постройки и оборудования плавучих буровых установок — Кодекс постройки и оборудования плавучих буровых установок, 2009 (2009 MODU Code), принятый резолюцией A.1023(26).

Конструкции типа Н — конструкции, образованные переборками и палубами, которые должны быть:

изготовлены из стали или из другого равноценного материала;

достаточно жесткими;

изготовлены так, чтобы предотвратить прохождение через них дыма и пламени в течение 120 мин стандартного испытания огнестойкости;

изолированы негорючими материалами или равноценными огнезащитными составами так, чтобы средняя и максимальная (в любой точке) температура на стороне, противоположной огневому воздействию, не повышалась по сравнению с первоначальной температурой более чем на 140 °С и 180 °С соответственно.

В зависимости от времени, в течение которого обеспечивается соблюдение указанного перепада температур в процессе стандартного испытания огнестойкости, конструкциям присваиваются следующие обозначения: Н-120 – в течение 120 мин; Н-60 – в течение 60 мин; Н-0 – в течение 0 мин.

Конструкции испытываются на огнестойкость по методике, изложенной в части 3 приложения 1 Кодекса процедур огневых испытаний, с учетом, что изменение температуры нагрева печи должно осуществляться в соответствии с кривой зависимости температуры от времени при углеводородном горении, определенной в национальных или международных стандартах (таких как BS EN 1363-2: 1999; ASTM 1529-14; ISO/DIS 20902-1).

Машинные помещения категории А и прочие машинные помещения — см. 1.2 части VII «Механические установки» Правил классификации и постройки морских судов.

Нижний предел воспламеняемости — минимальная концентрация нефтяных газов и паров в воздухе, способная воспламениться от источника зажигания с последующим распространением горения по смеси.

Обслуживающий персонал — лица, для целей настоящей части, постоянно или временно находящиеся на ПБУ/МСП в связи с ее назначением или по причине специальных работ, производимых на ПБУ/МСП.

Опасные грузы — вещества, материалы и изделия, указанные в Кодексе ММОГ.

Опасные зоны — зоны ПБУ/МСП, в которых ввиду возможного наличия воспламеняющейся атмосферы, возникающей вследствие проведения буровых работ, применение механического или электрического оборудования без надлежащего учета особенностей его эксплуатации может привести к пожару или взрыву.

Помещения технологического оборудования — помещения, в которых расположено оборудование, предназначенное для сбора, хранения, подготовки и транспортирования продукции скважин.

Посты управления — помещения, в которых находится радиооборудование или главное навигационное оборудование, или аварийный источник электроэнергии, или в которых сосредоточены средства управления системами динамического позиционирования, сигнализации обнаружения пожара, системой пожаротушения, обслуживающей различные помещения.

В случае ПБУ со стабилизирующими колоннами центральный пост управления балластной системой является постом управления.

Служебные помещения — камбузы, хлебопекарни, буфетные, содержащие оборудование для приготовления горячей пищи, кладовые, мастерские, не являющиеся частью машинных помещений, и другие подобные помещения.

Технологическая зона — часть МСП, в которой находится оборудование, предназначенное для эксплуатации скважин и связанных с этим процессов сбора, хранения, подготовки и транспортирования продукции скважин с МСП.

1.3 ПЛАНЫ ПОЖАРНЫЕ

1.3.1 В центральном посту управления или на видных местах в коридорах и вестибюлях должны быть постоянно вывешены планы общего расположения МСП/ПБУ, на которых для каждой палубы должны быть четко показаны:

.1 размещение постов управления;

.2 расположение огнестойких и огнезадерживающих конструкций;

.3 помещения, оборудованные системой сигнализации обнаружения пожара;

.4 помещения, защищаемые стационарными системами пожаротушения, с указанием места расположения приборов и арматуры для управления их работой, а также расположения пожарных кранов;

.5 размещение средств противопожарного снабжения;

.6 средства доступа в различные помещения и на палубы с указанием путей эвакуации, коридоров и дверей;

.7 система вентиляции, включая расположение заслонок и постов управления вентиляторами, а также опознавательных номеров вентиляторов;

.8 места расположения документов, указанных в 1.3.6;

.9 расположение постов аварийного отключения (двигателей, насосов топлива и т.п.);

.10 расположение постов управления противовыбросовым оборудованием;

.11 расположение мест аварийного сбора и спасательных средств.

1.3.2 По одному сброшюрованному комплекту планов с указанными в 1.3.1 сведениями должно иметься у каждого лица командного состава, и один экземпляр должен постоянно находиться в легкодоступном месте.

1.3.3 Комплект планов, защищенный от воздействия внешней среды, должен постоянно находиться в брызгозащищенном укрытии, расположенном снаружи надстройки с жилыми помещениями, окрашенным в красный цвет и обозначенным специальным знаком (рис. 1.3.3-1).

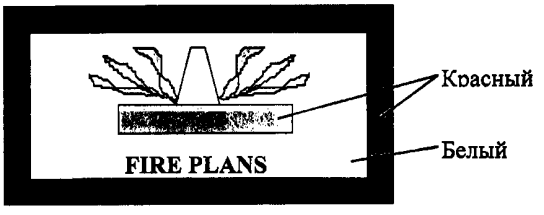


Рис. 1.3.3-1

Укрытие должно легко открываться, быть легкодоступным для аварийных партий, располагаться на видном месте с хорошей освещенностью, где по возможности имеется также аварийное освещение.

Укрытие не должно располагаться во взрывоопасной зоне, а также на переборках надстроек, обращенных в сторону взрывоопасной зоны, и на примыкающих к ним боковых переборках.

Если укрытие не находится непосредственно у мест высадки аварийных партий, должны быть предусмотрены специальные знаки (см. рис. 1.3.3-2), указывающие путь к нему.

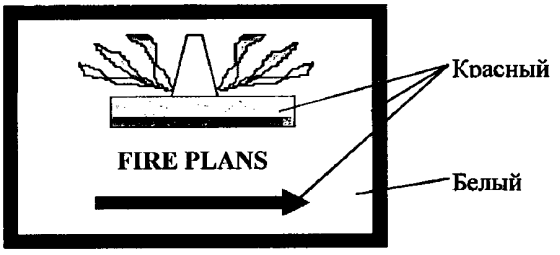


Рис. 1.3.3-2

Размеры знаков должны быть не менее 300 × 400 мм.

Знаки должны располагаться на одном уровне, а расстояние между ними не должно превышать 50 м.

1.3.4 Планы и брошюры должны составляться на государственном языке и должны содержать перевод на английский язык, при этом условные обозначения элементов, перечисленных в 1.3.1, должны соответствовать резолюции ИМО А.952(23) «Графические символы, относящиеся к судовым схемам противопожарной защиты».

Для МСП, эксплуатируемых на российском континентальном шельфе, перевод на английский язык не требуется.

Графические символы должны быть изображены в цвете.

1.3.5 Планы и брошюры должны постоянно обновляться, и любые изменения в противопожарной защите ПБУ/МСП должны вноситься в них в кратчайшие сроки.

1.3.6 В отдельной папке, хранящейся в легкодоступном месте должны находиться инструкции по техническому обслуживанию, ремонту, проверкам и использованию всех имеемых на ПБУ/МСП систем, установок, средств тушения и локализации пожара, противопожарного снабжения в соответствии с требованиями резолюции ИМО А.1023(26). Программа технического обслуживания может быть выполнена в электронном виде. Техническое обслуживание, испытания и проверки должны выполняться в соответствии с требованиями циркуляра ИМО MSC/Circ.850.

2 КОНСТРУКТИВНАЯ ПРОТИВОПОЖАРНАЯ ЗАЩИТА

2.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

2.1.1 Требования к конструктивной противопожарной защите МСП.

2.1.1.1 Для выполнения мер конструктивной противопожарной защиты должны применяться все применимые требования 2.1 части VI «Противопожарная защита» Правил классификации и постройки морских судов.

2.1.1.2 Корпус, надстройки, конструктивные переборки и палубы должны быть изготовлены из стали.

В зависимости от назначения, размеров и расположения помещений на МСП Регистр может допустить применение иных материалов.

2.1.1.2.1 Корпус, надстройки, конструктивные переборки, палубы и рубки должны быть изготовлены из стали или равноценного материала.

2.1.1.2.2 Элементы конструктивной противопожарной защиты, материалы и изделия МСП должны быть испытаны в соответствии с Кодексом процедур огневых испытаний, оценены и одобрены Регистром.

2.1.1.3 Надстройка МСП, если ее длина превышает 50 м и число обслуживающего персонала более 100 человек, в районе расположения жилых и служебных помещений должна быть разделена на главные вертикальные зоны перекрытиями типа А-60. Количество уступов и выступов (рецессов) должно быть минимальным, а там, где они необходимы, они также должны быть выполнены перекрытиями типа А-60. Если с одной стороны перекрытия имеется помещение категорий (*8*), (*9*), перечисленных в 2.1.1.8.2, тип огнестойкости может быть снижен до А-0.

Переборки, образующие главные вертикальные зоны, должны простираться от палубы до палубы и до обшивки надстройки или других ограничивающих конструкций.

Если главная вертикальная зона разделена горизонтальными перекрытиями типа А на горизонтальные зоны с тем, чтобы обеспечить надлежащую преграду между зонами МСП, защищенными и не защищенными спринклерной системой, такие перекрытия должны быть доведены до ближайших переборок главных вертикальных зон и до наружных ограничивающих конструкций МСП и изолированы в соответствии с величинами изоляции и огнестойкости, указанными в табл. 2.1.1.8-2.

2.1.1.4 Все переборки в жилых и служебных помещениях, на которые не распространяется требование, чтобы они были перекрытиями типа А, должны быть по меньшей мере перекрытиями типа В и С, как это указано табл. 2.1.1.8-1.

2.1.1.5 Все переборки коридоров, на которые не распространяется требование, чтобы они были типа А, должны быть типа В и должны простираться от палубы до палубы, за исключением следующего:

.1 когда с обеих сторон переборки установлены непрерывные подволоки или зашивки типа В, часть переборки за непрерывным подволоком или зашивкой должна быть из материала, который по толщине и составу допускается для изготовления перекрытий типа В, но который должен отвечать стандартам огнестойкости типа В лишь в той мере, в какой это является целесообразным и практически возможным;

.2 когда МСП защищена автоматической спринклерной системой, переборки коридоров из материалов типа В могут заканчиваться у подволока коридора при условии, что такой подволок изготовлен из материала, который по толщине и составу допускается для изготовления перекрытий типа В. Такие переборки и подволоки должны отвечать стандартам огнестойкости типа В лишь в той мере, в какой это является целесообразным и практически возможным. Все двери и рамы в таких переборках должны быть изготовлены из негорючих материалов и установлены так, чтобы обеспечить достаточную огнестойкость.

2.1.1.6 Все переборки, в отношении которых требуется, чтобы они были перекрытиями типа А, должны простираться от палубы до палубы и до обшивки надстройки или иных ограничивающих конструкций.

2.1.1.7 Все переборки, в отношении которых требуется, чтобы они были перекрытиями типа В, за исключением переборок коридоров, предусмотренных в 2.1.1.5, должны простираться от палубы до палубы и до обшивки надстройки или других ограничивающих конструкций, однако, если с обеих сторон переборки установлены непрерывные подволоки и зашивки класса В по крайней мере такой же огнестойкости, как переборка, то в этом случае переборка может оканчиваться у непрерывного подволока или зашивки.

2.1.1.8 На МСП минимальная огнестойкость переборок и палуб, разделяющих смежные помещения, должна соответствовать данным табл. 2.1.1.8-1 и 2.1.1.8-2. При пользовании указанными таблицами необходимо руководствоваться следующими требованиями:

Таблица 2.1.1.8-1

Переборки, которые не ограничивают главные вертикальные и горизонтальные зоны

Помещения	Категории помещений	Категории помещений														
		(1)	*(2)*	*(3)*	*(4)*	*(5)*	*(6)*	*(7)*	*(8)*	*(9)*	*(10)*	*(11)*	*(12)*	*(13)*	*(14)*	*(15)*
Посты управления	*(1)*	A-0[1]	A-0	A-0	A-0	*	A-60	A-15	A-0	A-0	A-60	A-15	A-60	A-60	A-60/ H-60[2]	A-60
Трапы и лифты	*(2)*		A-0[1]	A-0	A-0	*	A-0	A-15	A-0[3]	A-0	A-60	A-15	A-30	A-15	N.A.	A-60
Коридоры	*(3)*			C[4]	A-60	*	B-0[4]	B-0[4]	B-0[4]	A-0	A-60	A-0	A-15	A-15	N.A.	A-60
Места сбора для эвакуации и внешние пути эвакуации	*(4)*					*	A-60[5]	A-60	A-0	A-0	A-60[5]	A-60[5]	A-60[5]	A-60[5]	A-60/ H-60[2]	A-60
Открытые палубы	*(5)*					—	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*
Жилые помещения	*(6)*						C[4]	B-0[4]	C[4]	A-0	A-60	A-0	A-15	N.A.	A-60/ H-60[2]	N.A.
Служебные помещения (низкая пожароопасность)	*(7)*							C[4]	A-0	A-0	A-60	A-0	A-0	A-0	A-60	A-60
Санитарные и подобные им помещения	*(8)*								C[4]	A-0	A-0	A-0	A-0	A-0	N.A.	A-0
Цистерны и пустые пространства	*(9)*									A-0	A-0	A-0	A-0	A-0	A-0	A-0
Машинные помещения категории А	*(10)*										A-60	A-0[1]	A-0	A-60	A-60	A-60
Прочие машинные помещения	*(11)*											A-0[1]	A-0	A-60	A-60	A-60
Служебные помещения (высокая пожароопасность)	*(12)*												A-0[1]	A-30	A-60	A-60
Хранилища нефти	*(13)*													A-0[1]	A-60	A-0
Технологическая зона	*(14)*														A-0[1]	A-0
Опасные зоны	*(15)*															—

[1]Если помещения используются для одной цели, перекрытия между ними могут не устанавливаться.

[2]См. 2.1.4.1.

[3]Если туалеты полностью расположены в выгородках трапов, огнестойкость переборки туалета в пределах выгородки трапа может быть типа B.

[4]Если перекрытия являются перекрытиями главных противопожарных вертикальных зон, требуемых в 2.1.1.3, то они должны быть типа A-60.

[5]Огнестойкость борта МСП выше ватерлинии, огнестойкость наружной стенки надстроек, расположенных ниже мест посадки в спасательные плоты и слипов для эвакуации, и примыкающих к ним районов, может быть снижена до типа A-30.

Примечания: 1. Если из-за содержимого и назначения помещения возникают сомнения относительно определения его категории, то оно должно рассматриваться как помещение той категории, к которой предъявляются более высокие требования в отношении огнестойкости ограничивающих конструкций.

2. Если в таблице поставлен прочерк, то никаких специальных требований к материалу и огнестойкости ограничивающих конструкций не предъявляется.

3. N.A. означает, что смежное расположение помещений не приемлемо.

4. Знак * означает, что перекрытия должны быть изготовлены из стали, однако они могут не быть перекрытиями типа A. Места прохода через эти перекрытия кабелей, трубопроводов и т. п. должны быть оборудованы уплотнениями одобренного типа.

.1 таблицы применяются соответственно к переборкам и палубам, разделяющим смежные помещения;

.2 для определения соответствующих стандартов огнестойкости, применяемых к перекрытиям между смежными помещениями, такие помещения в зависимости от их пожароопасности подразделяются на 15 категорий, приводимых ниже. Название каждой категории является скорее типовым, чем ограничивающим.

(1) Посты управления:

помещения, в которых расположены аварийные источники электроэнергии и освещения;

помещения, в которых расположено радиооборудование;

станции пожаротушения, посты управления системами пожаротушения и посты сигнализации обнаружения пожара;

центральный пост управления главными механизмами, если он находится за пределами помещения, в котором расположены эти механизмы;

помещения, в которых расположена централизованная система оповещения о пожаре;

помещения, в которых расположены центральный пост и оборудование аварийной громкоговорящей связи.

(2) Трапы и лифты:

внутренние трапы, лифты и эскалаторы и их выгородки;

трап или лифт, который выгорожен только в одном междупалубном пространстве, должен рассматриваться как часть помещения, от которого он не отделен противопожарной дверью.

(3) Коридоры:

коридоры и вестибюли.

Таблица 2.1.1.8-2

Палубы, которые не образуют уступов в главных вертикальных зонах и не ограничивают горизонтальные зоны

Помещения	Категории помещений	Категории помещений														
		(1)	*(2)*	*(3)*	*(4)*	*(5)*	*(6)*	*(7)*	*(8)*	*(9)*	*(10)*	*(11)*	*(12)*	*(13)*	*(14)*	*(15)*
Посты управления	*(1)*	A-0	A-0	A-0	A-0	*	A-15	A-0	A-0	A-0	A-60	A-0	A-60	N.A.	N.A.	N.A.
Трапы и лифты	*(2)*	A-0	*	A-0	A-0	*	A-0	A-0	A-0	A-0	A-60	A-0	A-30	A-0	N.A.	A-0
Коридоры	*(3)*	A-15	A-0	*	A-60	*	*	*	A-0	A-0	A-60	A-15	A-30	N.A.	N.A.	N.A.
Места сбора для эвакуации и внешние пути эвакуации	*(4)*	A-0	A-0	A-0	A-0	—	A-0	A-0	A-0	A-0	A-0	A-0	A-0	N.A.	N.A.	N.A.
Открытые палубы	*(5)*	*	*	*	*	—	*	*	*	*	*	*	*	—	—	—
Жилые помещения	*(6)*	A-60	A-15	A-0	A-60	*	*	*	A-0	A-0	A-60	A-0	A-0	N.A.	N.A.	N.A.
Служебные помещения (низкая пожароопасность)	*(7)*	A-60	A-30	A-15	A-60	*	A-15	*	A-0	A-0	A-60	A-0	A-0	A-0	A-0	A-0
Санитарные и подобные им помещения	*(8)*	A-0	A-0	*	A-0	*	*	*	*	A-0	A-0	A-0	A-0	N.A.	N.A.	N.A.
Цистерны и пустые пространства	*(9)*	A-0	A-0	A-0	A-0	*	A-0	A-0	A-0	*	A-0	A-0	A-0	A-0	A-0	A-0
Машинные помещения категории А	*(10)*	A-60	A-60	A-60	A-60	*	A-60	A-60	A-0	A-0	*	A-30	A-60	A-30	A-60	A-30
Прочие машинные помещения	*(11)*	A-60	A-60	A-60	A-60	*	A-0	A-0	A-0	A-0	A-0	*	A-30	A-30	A-60	A-30
Служебные помещения (высокая пожароопасность)	*(12)*	A-60	A-30	A-15	A-60	*	A-15	A-30	A-0	A-0	A-60	A-0	A-0[1]	N.A.	A-0	A-0
Хранилища нефти	*(13)*	A-60	A-60	A-60	A-60	A-0	A-0	A-0	A-0	A-0	A-0	A-0	A-30	*	A-0	N.A.
Технологическая зона	*(14)*	N.A.	A-60	A-60	N.A.	A-0	N.A.	N.A.	A-0	A-0	N.A.	N.A.	A-60	N.A.	A-0	A-0
Опасные зоны	*(15)*	A-60	A-60	A-60	A-60	—	A-0	A-0	A-0	A-0	A-60	A-0	A-0	N.A.	A-0	—

[1]См. сноску 1 к табл. 2.1.1.8-1.

Примечание. См. примечания к табл. 2.1.1.8-1.

(4) Места сбора для эвакуации и внешние пути эвакуации:

места размещения спасательных шлюпок и плотов;

открытые участки палуб и закрытые палубы, образующие места посадки в спасательные шлюпки и плоты и места их спуска;

внешние и внутренние места сбора;

внешние трапы и открытые палубы, используемые как пути эвакуации;

борт МСП до ватерлинии и борта надстроек, расположенные ниже районов мест посадки в спасательные плоты и слипов для эвакуации и примыкающие к ним районы.

(5) Открытые палубы:

открытые пространства (пространства вне надстроек), исключая зону бурения и технологическую зону, и несмежные с этими зонами.

(6) Жилые помещения:

помещения, определение которых дано в 1.2.2, за исключением коридоров.

(7) Служебные помещения (низкая пожароопасность):

шкафы и кладовые, не имеющие условий для хранения воспламеняющихся жидкостей;

сушильные помещения;

мастерские, не являющиеся частью машинных помещений.

(8) Санитарные и подобные им помещения:

общественные санитарные помещения, прачечные, душевые, туалеты и т. д.

(9) Цистерны и пустые пространства:

встроенные водяные цистерны;

пустые пространства и коффердамы;

туннели трубопроводов забортной воды;

закрытые проходы и шахты, обслуживающие перечисленные выше помещения.

(10) Машинные помещения категории А:

помещения, определение которых дано в 1.2.2.

(11) Прочие машинные помещения:

помещения, определение которых дано в 1.2.2, за исключением машинных помещений категории А;

цистерны для жидкого топлива и других нефтепродуктов (если они установлены в отдельном помещении, в котором нет механизмов);

туннели топливных и технологических трубопроводов;

закрытые проходы и шахты, обслуживающие перечисленные выше помещения.

(12) Служебные помещения (высокая пожароопасность):

камбузы, буфетные, содержащие оборудование для приготовления горячей пищи;

кладовые для хранения воспламеняющихся жидкостей (включая краски, медикаменты и т.д.);

лаборатории, в которых хранятся воспламеняющиеся жидкости.

(13) Хранилища нефти:

цистерны и другие емкости, предназначенные для хранения нефти, в том числе сливные цистерны.

(14) Технологическая зона:

зона, определение которой дано в 1.2.2.

(15) Опасные зоны:

зоны, определение которых дано в 1.2.2.

2.1.2 Требования к конструктивной противопожарной защите ПБУ.

2.1.2.1 Для выполнения мер конструктивной противопожарной защиты должны применяться все применимые требования 2.1 части VI «Противопожарная защита» Правил классификации и постройки морских судов.

2.1.2.1.1 Элементы конструктивной противопожарной защиты, материалы и изделия ПБУ должны быть испытаны в соответствии с Кодексом процедур огневых испытаний, оценены и одобрены Регистром.

2.1.2.2 Для конструктивной противопожарной защиты жилых и служебных помещений ПБУ должен применяться способ 1С, изложенный в 2.3 части VI «Противопожарная защита» Правил классификации и постройки морских судов.

2.1.2.3 На ПБУ минимальная огнестойкость переборок и палуб, разделяющих смежные помещения, должна соответствовать данным табл. 2.1.2.3-1 и 2.1.2.3-2. При пользовании указанными таблицами необходимо руководствоваться следующими требованиями:

.1 таблицы применяются соответственно к переборкам и палубам, разделяющим смежные помещения;

.2 для определения соответствующих стандартов огнестойкости, применяемых к перекрытиям между смежными помещениями, такие помещения в зависимости от их пожароопасности подразделяются на

Таблица 2.1.2.3-1

Огнестойкость переборок, разделяющих смежные помещения

Помещения	Категория помещений	Категория помещений										
		(1)	*(2)*	*(3)*	*(4)*	*(5)*	*(6)*	*(7)*	*(8)*	*(9)*	*(10)*	*(11)*
Посты управления	*(1)*	A-0[1]	A-0	A-60	A-0	A-15	A-60	A-15	A-60[2]	A-60	*	A-0
Коридоры	*(2)*		C	B-0	B-0 A-0[3]	B-0	A-60	A-0	A-0[2]	A-0	*	B-0
Жилые помещения	*(3)*			C	B-0 A-0[3]	B-0	A-60	A-0	A-0[2]	A-0	*	C
Межпалубные сообщения	*(4)*				B-0 A-0[3]	B-0 A-0[3]	A-60	A-0	A-0[2]	A-0	*	B-0 A-0[3]
Служебные помещения (низкая пожароопасность)	*(5)*					C	A-60	A-0	A-0	A-0	*	B-0
Машинные помещения категории А	*(6)*						* [4]	A-0[4]	A-60	A-60	*	A-0
Прочие машинные помещения	*(7)*							A-0[4,5]	A-0	A-0	*	A-0
Опасные зоны	*(8)*									A-0	—	A-0
Служебные помещения (высокая пожароопасность)	*(9)*									A-0[5]	*	A-0
Открытые палубы	*(10)*										—	*
Санитарные и подобные им помещения	*(11)*											C

[1]Переборки, отделяющие друг от друга ходовой мостик, штурманскую рубку и радиорубку, могут быть типа B-0.

[2]Расчет должен быть выполнен в соответствии с требованием 2.1.2.6. В любом случае, уровень огнестойкости переборки или палубы не может быть ниже, чем указано в табл. 2.1.2.3-1 и 2.1.2.3-2.

Если в таблице поставлен прочерк (—), то никаких специальных требований к материалу и огнестойкости ограничивающих конструкций не предъявляется.

[3]Для уточнения типа перекрытия см. 2.1.2.4, 2.1.2.5 и применимые требования 2.1.4.3 части VI «Противопожарная защита» Правил классификации и постройки морских судов.

[4] Если в помещении находится аварийный источник энергии или составные части аварийного источника энергии, примыкающие к помещению, в котором находится обслуживающий ПБУ/МСП генератор или составные части обслуживающего ПБУ/МСП генератора, разграничивающие переборка или палуба между этими помещениями должны быть типа A-60.

[5]Если помещения относятся к одной и той же категории и отмечены индексом «с», переборка или палуба указанного в таблицах типа требуется только в тех случаях, когда смежные помещения используются для различных целей, как, например, в помещениях категории (9). Если камбуз примыкает к камбузу, то переборка не требуется; если же камбуз примыкает к малярной, то требуется переборка типа A-0.

Примечание. Знак (*) означает, что требуемое перекрытие должно быть изготовлено из стали или равноценного материала, но необязательно должно соответствовать требованиям, предъявляемым к перекрытиям типа А. Если палуба прорезается для прохода электрических кабелей, трубопроводов и воздушных каналов, такие места проходов должны быть непроницаемыми, чтобы предотвратить прохождение пламени и дыма.

Таблица 2.1.2.3-2

Огнестойкость палуб, разделяющих смежные помещения

Помещения	Категория помещений	Категория помещений										
		(1)	*(2)*	*(3)*	*(4)*	*(5)*	*(6)*	*(7)*	*(8)*	*(9)*	*(10)*	*(11)*
Посты управления	*(1)*	A-0	A-0	A-0	A-0	A-0	A-60	A-0	A-0[2]	A-0	*	A-0
Коридоры	*(2)*	A-0	*	*	A-0	*	A-60	A-0	A-0[2]	A-0	*	A-0
Жилые помещения	*(3)*	A-60	A-0	*	A-0	*	A-60	A-0	A-0[2]	A-0	*	*
Межпалубные сообщения	*(4)*	A-0	A-0	A-0	*	A-0	A-60	A-0	A-0[2]	A-0	*	A-0
Служебные помещения (низкая пожароопасность)	*(5)*	A-15	A-0	A-0	A-0	*	A-60	A-0	A-0	A-0	*	A-0
Машинные помещения категории А	*(6)*	A-60	A-60	A-60	A-60	A-60	*[4]	A-60	A-60	A-60	*	A-0
Прочие машинные помещения	*(7)*	A-15	A-0	A-0	A-0	A-0	A-0[4]	*[4]	A-0	A-0	*	A-0
Опасные зоны	*(8)*	A-60[2]	A-0[2]	A-0[2]	A-0[2]	A-0	A-60	A-0	—	A-0	*	A-0
Служебные помещения (высокая пожароопасность)	*(9)*	A-60	A-0	A-0	A-0	A-0	A-60	A-0	A-0	A-0[5]	*	A-0
Открытые палубы	*(10)*	*	*	*	*	*	*	*	—	*	—	*
Санитарные и подобные им помещения	*(11)*	A-0	A-0	A-0	A-0	*	A-0	A-0	A-0	A-0	*	*

[1, 2, 3, 4, 5] См. соответствующие сноски в табл. 2.1.2.3-1.

Примечание. Знак (*) означает, что требуемое перекрытие должно быть изготовлено из стали или равноценного материала, но необязательно должно соответствовать требованиям, предъявляемым к перекрытиям типа А. Если палуба прорезается для прохода электрических кабелей, трубопроводов и воздушных каналов, такие места проходов должны быть непроницаемыми, чтобы предотвратить прохождение пламени и дыма.

11 категорий, приводимых ниже. Название каждой категории является скорее типовым, чем ограничивающим.

(1) Посты управления:

помещения, определение которых дано в 1.2.2.

(2) Коридоры:

коридоры и вестибюли.

(3) Жилые помещения:

помещения, определение которых дано в 1.2.2, за исключением коридоров, туалетов и буфетов, не содержащих оборудования для приготовления пищи.

(4) Межпалубные сообщения:

внутренние трапы, лифты и эскалаторы и их выгородки;

трапы или лифты, которые выгорожены только в одном междупалубном пространстве, должны рассматриваться как часть помещения, от которого они не отделены противопожарной дверью.

(5) Служебные помещения (низкой пожароопасности):

шкафы, кладовые и рабочие помещения, в которых не хранятся воспламеняющиеся материалы, а также сушильные помещения и прачечные.

(6) Машинные помещения категории А:

помещения, определение которых дано в 1.2.2.

(7) Прочие машинные помещения:

помещения, определение которых дано в 1.2.2, за исключением машинных помещений категории А.

(8) Опасные зоны:

зоны, определение которых дано в 1.2.2.

(9) Служебные помещения (высокая пожароопасность):

камбузы, буфетные, содержащие оборудование для приготовления горячей пищи;

шкафы и кладовые для хранения воспламеняющихся жидкостей (включая краски, медикаменты и т. д.);

мастерские, не являющиеся частью машинных помещений.

(10) Открытые палубы:

открытые участки палуб, кроме опасных зон.

(11) Санитарные и подобные помещения:

общественные санитарные помещения, такие как душевые, ванные, туалеты и т.д., а также отдельные буфеты, не содержащие оборудования для приготовления пищи. Санитарные пункты, которые обслуживают помещения и имеют входы из этого помещения, должны рассматриваться как часть этого помещения.

2.1.2.4 Все переборки, в отношении которых требуется, чтобы они были перекрытиями типа В, должны простираться от палубы до палубы и до стороны надстройки или других границ, если по обеим сторонам переборки не установлены непрерывные подволоки или зашивки типа В, в каждом случае переборка может оканчиваться у непрерывного подволока или зашивки.

Вентиляционные отверстия в переборках коридоров могут допускаться только в дверях или под дверями кают, общественных помещений, помещений лиц командного состава и санитарных помещений. Отверстия должны предусматриваться только в нижней части двери. Если такое отверстие имеется в двери или под дверью, общая площадь в свету любого такого отверстия или отверстий не должна превышать 0,05 $м^2$. Если вентиляционное отверстие прорезано в двери, в нем должна быть установлена решетка из негорючего материала. Такие отверстия не следует предусматривать в двери перекрытия, образующего выгородку трапа.

2.1.2.5 Трапы, проходящие только через одну палубу, должны быть защищены по меньшей мере на одном уровне перекрытиями типа А или В и самозакрывающимися дверями для предотвращения быстрого распространения пожара с одной палубы на другую. Шахты лифтов для персонала должны быть выгорожены перекрытиями типа А. Трапы и шахты лифтов, проходящие более чем через одну палубу, должны быть выгорожены перекрытиями типа А и защищены самозакрывающимися дверями на всех уровнях.

2.1.2.6 Жилые и служебные помещения, посты управления не должны быть смежными по расположению к опасным зонам, однако, там где это практически не обеспечить, должна быть выполнена инженерная оценка для обеспечения необходимого уровня противопожарной защиты и взрывозащищенности переборок и палуб, отделяющих эти помещения от опасных зон, соответственно их опасности.

2.1.2.7 Непрерывные подволоки и зашивки типа В в совокупности с относящимися к ним палубами или переборками могут рассматриваться как перекрытия, полностью или частично обеспечивающие требуемые изоляцию и огнестойкость.

2.1.3 Трапы, шахты лифтов и пути эвакуации.

2.1.3.1 Трапы внутри надстроек должны быть защищены перекрытиями с самозакрывающимися дверями.

2.1.3.1.1 Трапы должны быть изготовлены из стали или иного равноценного материала.

2.1.3.2 Трапы, проходящие только через одну палубу, должны быть защищены по меньшей мере на одном уровне перекрытиями типа А или В и самозакрывающимися дверями для предотвращения быстрого распространения пожара с одной палубы на другую.

Шахты лифтов для персонала должны быть выгорожены перекрытиями типа А.

Трапы и шахты лифтов, проходящие более чем через одну палубу, должны быть выгорожены перекрытиями типа А и защищены самозакрывающимися дверями на всех уровнях.

2.1.3.3 Выгородки трапов должны иметь непосредственное сообщение с коридорами и иметь площадки согласно 8.5.4.2 части III «Устройства, оборудование и снабжение» Правил классификации и постройки морских судов. В пределах периметра выгородок трапов разрешены только общественные туалеты, кладовые для хранения предметов аварийно-спасательного имущества и противопожарного снабжения. Прямой доступ к выгородкам трапов могут иметь только общественные помещения, коридоры, общественные туалеты, открытые палубы и другие трапы, требуемые 8.5 части III «Устройства, оборудование и снабжение» Правил классификации и постройки морских судов.

2.1.3.4 Не разрешается устанавливать мебель в коридорах, образующих пути эвакуации в районах жилых помещений.

2.1.3.5 Необходимо предусмотреть такое размещение надстроек, рубок и оборудования, чтобы в случае пожара в зоне бурения или технологической зоне по меньшей мере один путь эвакуации к месту посадки в спасательные средства был защищен от воздействия излучаемого пламенем тепла, насколько это практически возможно, что подлежит отдельному рассмотрению Регистром.

2.1.4 Огнестойкие и огнезадерживающие конструкции.

2.1.4.1 Наружные ограничивающие конструкции надстроек и рубок, выгораживающие жилые помещения, посты управления, места сбора для эвакуации и внешние пути эвакуации, а также связанные с ними служебные и машинные помещения, должны быть:

.1 типа Н-60 на всех участках, обращенных в сторону зоны бурения или технологической зоны и которые могут быть подвержены тепловому воздействию при пожаре в указанных зонах;

.2 типа А-60 на всех других участках.

2.1.4.2 Вопросы потери несущей способности основных конструкций при пожаре являются предметом рассмотрения компетентных государственных органов надзора за безопасностью в нефтяной и газовой промышленности.

2.1.5 Закрытия отверстий в огнестойких и огнезадерживающих конструкциях.

2.1.5.1 Если в наружных ограничивающих конструкциях надстроек и рубок, обращенных в сторону зоны бурения или технологической зоны, а также на примыкающих к ним наружных конструкциях на расстоянии 3 м, требуется устанавливать окна и иллюминаторы, то они должны быть глухого (неоткрывающегося) типа, отвечающие требованиям 7.2 части III «Устройства, оборудование и снабжение» Правил классификации и постройки морских судов. Окна в рулевых рубках ПБУ могут быть открывающегося типа, обеспечивающего их быстрое закрытие.

Окна и иллюминаторы, установленные в конструкциях типа А-60 и Н-60, обращенных в

сторону зоны бурения или технологической зоны, должны иметь класс огнестойкости, соответствующий этим конструкциям, либо должны быть защищены водяным экраном или оборудованы крышками из стали или равноценного материала.

Вне опасных зон (см. определение, указанное в 1.2) допускается установка окон и иллюминаторов открывающегося типа.

2.1.5.2 В наружных ограничивающих конструкциях надстроек и рубок, обращенных в сторону зоны бурения или технологической зоны, а также на примыкающих к ним наружных конструкциях на расстоянии 3 м, не должны устанавливаться двери, ведущие в жилые помещения, посты управления и связанные с ними служебные, машинные помещения, а также другие непосредственно сообщающиеся с ними помещения.

2.1.5.3 Как правило, на корпусных конструкциях не должны устраиваться двери, окна и другие отверстия на расстоянии 3 м с центром в месте отклонения потока бурового раствора, выходящего из скважины.

2.1.5.4 Огнестойкость дверей должна быть равноценной огнестойкости перекрытия, в котором они установлены. Наружные двери в надстройках и рубках должны быть самозакрывающимися и по крайней мере быть типа А-0.

2.1.5.5 Самозакрывающиеся двери в огнестойких переборках не должны иметь удерживающих устройств. Однако удерживающие устройства, снабженные дистанционно управляемым освобождающим механизмом могут быть применены.

2.1.6 Защита жилых, служебных помещений и постов управления.

2.1.6.1 Все переборки, в отношении которых требуется, чтобы они были перекрытиями типа А, должны простираться от палубы до палубы и до обшивки надстройки или иных ограничивающих конструкций.

2.1.6.2 Все переборки, в отношении которых требуется, чтобы они были перекрытиями типа В, должны простираться от палубы до палубы и до обшивки надстройки или иных ограничивающих конструкций. Если по обеим сторонам переборки установлены непрерывные подволоки или зашивки типа В, то в таком случае переборка может оканчиваться у непрерывного подволока или зашивки.

Вентиляционные отверстия в переборках коридоров могут допускаться только в дверях или под дверями кают, общественных помещений, помещений офисов и санитарных помещений. За исключением указанного ниже, отверстия должны предусматриваться только в нижней части двери. Если такое отверстие имеется в двери или под дверью, то общая площадь в свету любого такого отверстия или отверстий не должна превышать 0,05 м^2. Если вентиляционное отверстие прорезано в двери, в нем должна быть установлена решетка из негорючего материала. Такие отверстия не следует предусматривать в двери перекрытия, образующего выгородку трапа.

2.1.6.3 Воздушные пространства за подволоками, панелями или зашивкой должны быть разделены плотно пригнанными заделками, предотвращающими тягу и установленными на расстоянии не более 14 м друг от друга.

В вертикальном направлении такие воздушные пространства, включая пространства за зашивками выгородок трапов, шахт и т.п., должны быть перекрыты у каждой палубы.

2.1.6.4 Изоляционные материалы трубопроводов и вентиляционных каналов, подволоков, зашивок и переборок должны быть негорючими, за исключением изоляционных материалов, используемых в холодильных кладовых. Изоляция арматуры труб систем охлаждения, антиконденсатные покрытия и клеи, применяемые с изоляцией, могут быть горючими, но их количество должно быть сведено к минимуму и их открытые поверхности должны иметь характеристики медленного распространения пламени. В помещениях, в которые возможно проникновение нефтепродуктов, поверхность изоляции должна быть непроницаемой для нефти или нефтяных паров.

2.1.6.5 Элементы набора, включая обрешетник и элементы соединения переборок, зашивок, подволоков и предотвращающих тягу заделок, должны быть выполнены из негорючих материалов.

2.1.6.6 Все открытые поверхности коридоров и выгородок трапов, а также поверхности скрытых или недоступных пространств в жилых и служебных помещениях и постах управления должны иметь характеристики медленного распространения пламени. Открытые поверхности подволоков в жилых и служебных помещениях и постах управления должны иметь характеристики медленного распространения пламени.

2.1.6.7 Переборки, зашивки и подволоки могут иметь горючую облицовку, при условии, что ее толщина не превышает 2,5 мм в любом помещении, за исключением коридоров, выгородок трапов и постов управления, где толщина горючей облицовки не должна превышать 1,5 мм. Горючие материалы, используемые для облицовки на этих поверхностях должны иметь теплотворную способность[1] не более 45 мДж/м^2 с учетом их толщины.

2.1.6.8 Первичные палубные покрытия, если они применяются в жилых помещениях, служебных помещениях и постах управления должны быть из одобренного материала, не являющегося легковоспламеняющимся, что определяется в соответствии с Кодексом процедур огневых испытаний.

2.1.6.9 Краски, лаки и прочие отделочные материалы, применяемые на открытых поверх-

[1] См. стандарт ИСО 1716:2002.

ностях внутри жилых, служебных помещений и постов управления, и выгородок трапов, не должны выделять чрезмерное количество дыма и токсичных веществ, что определяется в соответствии с Кодексом процедур огневых испытаний.

2.2 РАСПОЛОЖЕНИЕ ПОМЕЩЕНИЙ

2.2.1 Помещения, в которых находится оборудование, предназначенное для бурения скважин, сбора, хранения, подготовки и транспортирования продукции скважин, не должны примыкать к жилым помещениям и постам управления и должны быть выгорожены конструкциями типа А-0.

2.2.2 Жилые помещения, посты управления и связанные с ними служебные и машинные помещения, насколько это практически возможно и целесообразно, должны размещаться совместно в надстройке, отдельной от зоны бурения и технологической зоны.

2.2.3 Расположение надстроек и рубок должно быть таким, чтобы в случае пожара в районе устья скважины по крайней мере один путь эвакуации к спасательным средствам обеспечивал защиту от теплового воздействия пожара.

2.2.4 Расположение цистерн для топлива и масла смежно с жилыми и служебными помещениями, а также путями эвакуации в надстройке не допускается.

2.3 СРЕДСТВА ОБЕСПЕЧЕНИЯ ВЕРТОЛЕТОВ

2.3.1 Размещение средств обеспечения вертолетов (комплекса технических средств, включающего вертолетную палубу, устройства для заправки вертолетов топливом, сжатыми газами и специальными жидкостями (если имеются), а также (если имеются) помещения для обслуживания вертолетов и ангары) должно обеспечивать защиту ПБУ/МСП от опасностей возникновения пожара, связанных с использованием вертолетов:

.1 средства обеспечения вертолетов должны размещаться вдали от зоны бурения и технологической зоны, а также мест, имеющих источники воспламенения и помещений с большим выделением тепла;

.2 средства обеспечения вертолетов не должны быть смежными с жилыми помещениями;

.3 средства обеспечения вертолетов следует размещать таким образом, чтобы обеспечивалась защита надстройками от прямого воздействия пламени при пожаре в зоне бурения и технологической зоне.

2.3.2 Средства обеспечения вертолетов должны удовлетворять требованиям разд. 6 части XVII «Дополнительные знаки символа класса и словесные характеристики, определяющие конструктивные или эксплуатационные особенности судна» Правил классификации и постройки морских судов.

2.4 ПОМЕЩЕНИЯ ДЛЯ ПРОИЗВОДСТВА СВАРОЧНЫХ РАБОТ. СТАЦИОНАРНАЯ СИСТЕМА ДЛЯ КИСЛОРОДА И АЦЕТИЛЕНА

2.4.1 Помещения для производства электрогазосварочных работ и кладовые хранения кислорода и ацетилена должны соответствовать требованиям 2.1.5.4 части VI «Противопожарная защита» Правил классификации и постройки морских судов.

2.4.2 Места хранения баллонов с кислородом и ацетиленом не должны располагаться вблизи зоны бурения и технологической зоны. Должна быть предусмотрена возможность быстрой эвакуации баллонов с кислородом и ацетиленом из мест хранения баллонов в случае пожара.

2.4.2.1 Если баллоны хранятся на открытой палубе, должны быть дополнительно выполнены следующие требования:

.1 предусмотрена защита баллонов и трубопроводов от возможных повреждений и нагрева;

.2 обеспечен дренаж участка палубы, где хранятся баллоны.

2.4.3 Стационарная система трубопроводов для кислорода и ацетилена должна удовлетворять следующим требованиям:

.1 трубы должны быть изготовлены из стали или равноценного материала и иметь одобренные соединения;

.2 арматура должна быть изготовлена из материала, содержащего не более 70 % меди, за исключением наконечников для сварки и резки;

.3 должны быть предусмотрены устройства для компенсации расширений трубопроводов;

.4 трубопроводы должны быть по возможности короткими и иметь защиту от повреждений.

2.4.4 Средства пожаротушения для защиты помещений для производства электрогазосварочных работ должны соответствовать требованиям п. 13 табл. 5.1.2 части VI «Противопожарная защита» Правил классификации и постройки морских судов. Средства пожаротушения для защиты мест хранения баллонов на открытой палубе должны быть согласованы с Регистром.

3 ПРОТИВОПОЖАРНОЕ ОБОРУДОВАНИЕ И СИСТЕМЫ

3.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

3.1.1 Требования настоящего раздела распространяются на все противопожарное оборудование и системы пожаротушения ПБУ/МСП.

Если на МСП предусматриваются дополнительное противопожарное оборудование и/или системы пожаротушения сверх требуемых настоящим разделом, они должны отвечать требованиям в объеме, в каждом случае согласованном с Регистром.

Системы пожаротушения должны также отвечать требованиям разд. 2, 4, 5 части VIII «Системы и трубопроводы» Правил классификации и постройки морских судов.

3.1.2 В зависимости от назначения помещения ПБУ/МСП, с учетом проведения в помещениях ПБУ/МСП пожароопасных работ, в дополнение к водопожарной системе, должны быть защищены одной из стационарных систем пожаротушения в соответствии с табл. 3.1.2, если не оговорено иное.

Стационарные системы пожаротушения должны соответствовать применимым требованиям разд. 3 части VI «Противопожарная защита» Правил классификации и постройки морских судов.

3.1.3 В обоснованных случаях применение систем водяных завес и водяного орошения может быть заменено установкой огнестойких и огнезадерживающих конструкций.

3.1.4 Защита палуб в районах хранилищ нефти и самих хранилищ должна быть обеспечена стационарной палубной системой пенотушения и стационарной системой инертного газа, за исключением того, что вместо вышеуказанных систем Регистр может, принимая во внимание устройство и оборудование ПБУ/МСП, допустить другие сочетания стационарных систем, если они обеспечивают равноценную замену.

Чтобы считаться равноценной, система, предложенная вместо палубной системы пенотушения, должна:

обеспечивать тушение горящих разливов, а также препятствовать воспламенению еще негорящих разливов нефти;

обеспечивать тушение пожара во всех вскрытых хранилищах нефти.

Таблица 3.1.2

№ п/п	Помещения	Стационарные системы пожаротушения								
		Спринклерная	Водораспыления	Водяных завес	Водяного орошения	Пенотушения	Углекислотная	Тушение инертными газами	Порошковая	Аэрозольная
1	Жилые помещения (кроме туалетов, умывальных, душевых, операционных и т. п.)	+[1]								
2	Служебные (хозяйственные кладовые горючих материалов)	+[1]								+
3	Кладовые воспламеняющихся жидкостей, воспламеняющихся сжиженных и сжатых газов[3]		+			+[2]	+		+	+
4	Помещения технологического оборудования		+			+[4]	+			+
5	Открытые палубы в районе взрывоопасных зон		+			+[5]				
6	Машинные помещения категории А и помещения сепараторов. Ангары для вертолетов и станции раздачи топлива		+[6]			+[4,6]	+[6]			+
7	Глушители двигателей внутреннего сгорания, утилизационные котлы, дымоходы инсинераторов, каналы вытяжной вентиляции камбуза и пекарен		+				+			
8	Пути эвакуации (см. 2.1.3.5)			+						
9	Выходы из машинных помещений и помещений технологического оборудования, заключенные в шахту				+[7]					
10	Вертолетная площадка					+				
11	Нефтесборные емкости					+[5]		+[8]		
12	Специальные электрические помещения (см. 1.2.1 части X «Электрическое оборудование»)						+			

[1]До 100 чел. обслуживающего персонала — по согласованию с заказчиком, свыше 100 чел. персонала — обязательно.

[2]Следует применять систему тушения пеной средней кратности около 100 : 1.

[3]Кладовые воспламеняющихся жидкостей, сжиженных и сжатых газов, малярные могут не иметь стационарной системы пожаротушения, если площадь кладовой не превышает 4 м^2.

[4]Следует применять систему тушения пеной кратности около 1000 : 1.

[5]Следует применять систему тушения пеной кратностью 10 : 1, 100 : 1 (или комбинированную пену) с использованием лафетных стволов.

[6]Если машинное помещение категории А и помещения, где производятся пожароопасные работы, не полностью отделены друг от друга или если топливо может протекать из помещений, где производятся пожароопасные работы, в машинное помещение, такие помещения следует рассматривать как один отсек.

[7]Требуется, если шахта выполнена как конструкция А-0. Устанавливается снаружи.

Чтобы считаться равноценной, система, предложенная вместо стационарной системы инертных газов, должна:

обеспечивать предотвращение опасного скопления взрывоопасных смесей в неповрежденных хранилищах во время обычной эксплуатации и во время необходимых работ в хранилищах;

иметь конструкцию, сводящую к минимуму опасность воспламенения вследствие образования статического электричества самой системой.

3.1.5 Размещение противопожарного оборудования и прокладка трубопроводов систем пожаротушения в районах регламентируемых зон должно быть выполнено, насколько это практически возможно, так, чтобы избежать при авариях опасности их повреждения и сохранить при этом их работоспособность.

3.1.6 Автоматический пуск огнетушащего вещества не допускается, кроме случаев, указанных в 3.3, 3.6.3 и 3.11.2.7 части VI «Противопожарная защита» Правил классификации и постройки морских судов.

3.1.7 МСП, оборудованные танкерным терминалом, должны иметь в районе швартовки танкеров по крайней мере два лафетных ствола, способных подавать пену и воду как в район отгрузки нефти на терминале, так и на грузовую палубу танкеров.

3.1.8 Вместо систем водораспыления с интенсивностью подачи воды не менее 20,4 л/мин на 1 м^2 площади защищаемых зон: бурения, технологического оборудования, газовых и нефтяных коллекторов, циркуляции и обработки бурового раствора, трубопроводов с нефтью и газами, с емкостями для сжатого газа (кислорода, ацетилена) и др., расположенных на открытой палубе, могут применяться, по меньшей мере, два лафетных (комбинированных) ствола, способных подать воду как в зону бурения, так и в технологическую зону, с минимальной подачей каждого лафетного ствола не менее 100 м^3/ч. Управление мониторами может осуществляться как дистанционно, так и с местного поста. Монитор, управляемый с местного поста, должен быть размещен в доступном защищенном месте. Должна быть предусмотрена система пенотушения для зоны обработки бурового раствора. Система должна обеспечивать интенсивность подачи пенного раствора не менее 6,5 л/мин на 1 м^2 (4,1 л/мин на 1 м^2 для пенного раствора, образующего водную пленку (AFFF) или пенного раствора, образующего фторопротеиновую пленку (FFFF)) в течение 15 мин. В закрытых помещениях обработки бурового раствора в качестве альтернативы может быть использована стационарная газовая система тушения.

3.1.9 На установке должно быть предусмотрено по меньшей мере одно международное береговое соединение, отвечающее требованиям 5.1.8 части VI «Противопожарная защита» Правил классификации и постройки морских судов. Следует предусмотреть на магистральном трубопроводе средства для подключения, позволяющее применение такого соединения с любого борта установки.

3.2 ВОДОПОЖАРНАЯ СИСТЕМА

3.2.1 Должны быть предусмотрены два источника для подачи воды в систему (кингстоны, клапаны, фильтры и трубопроводы), при этом отказ в работе одного источника для подачи воды не должен приводить к отказу в работе другого источника. Должно быть предусмотрено не менее двух пожарных насосов с независимым приводом, каждый из которых забирает воду непосредственно из самостоятельного кингстона и подает ее в водопожарную систему. Подача каждого насоса должна быть не менее 60 м^3/ч.

В случае большой высоты всасывания допускается производить забор воды из цистерн для хранения запаса забортной воды, заполняемых вспомогательными насосами, при условии выполнения требований 3.2.2 — 3.2.9.

3.2.2 Один из пожарных насосов должен предназначаться для целей пожаротушения и быть в постоянной готовности к немедленному вводу в действие.

3.2.3 Размещение приемных кингстонов, пожарных насосов и их источников энергии должно быть таким, чтобы пожар в любом из помещений не мог вывести из строя все пожарные насосы.

3.2.4 Суммарная подача и напор пожарных насосов должны быть достаточными для обеспечения работы двух ручных пожарных стволов, одновременной работы других систем пожаротушения, потребляющих воду и необходимых для борьбы с пожаром в одном из помещений или районов открытой палубы ПБУ/МСП, для которого требуется наибольшее количество воды.

3.2.5 Подача каждого пожарного насоса должна быть достаточной для одновременного обеспечения не менее двух струй воды от двух любых пожарных кранов через стволы с диаметром насадки 19 мм при минимальном давлении 0,35 МПа у кранов. В системе пенотушения для защиты вертолетной площадки насосы должны обеспечивать минимальное давление 0,7 МПа у установок пенотушения.

Если расход воды для других систем пожаротушения превышает расход в системе пенотушения для защиты вертолетной площадки, этот расход должен быть определяющим при расчете требуемой подачи пожарных насосов.

3.2.6 Пожарные насосы, расположенные в помещениях без постоянной вахты, должны иметь дистанционный пуск и управление клапанами насосов с центрального поста управления либо с одного из постов с вахтой в рабочем состоянии ПБУ/МСП.

3.2.7 Цистерны для хранения запаса забортной воды должны удовлетворять требованиям 3.3.2.2 части VIII «Системы и трубопроводы».

Вместимость цистерн должна быть такой, чтобы предельно допустимое минимальное количество воды в них обеспечивало работу двух ручных пожарных стволов в течение 15 мин, но во всех случаях не менее 10 м^3.

3.2.8 Магистральный трубопровод по возможности должен прокладываться вдали от взрывоопасных зон так, чтобы использовать конструкции ПБУ/МСП для его защиты.

3.2.9 Магистральный трубопровод должен быть снабжен отсечными клапанами, расположенными так, чтобы обеспечить оптимальное использование магистрали в случае повреждений любой его части.

3.2.10 Магистральный трубопровод не должен иметь каких-либо подключений, не связанных с пожаротушением.

3.2.11 Для целей пожаротушения могут быть использованы осушительные, балластные, санитарные и другие насосы забортной воды, если их подача и напор соответствуют требуемым и если они не используются для перекачки нефтепродуктов.

3.2.12 На ПБУ/МСП с обслуживающим персоналом более 100 чел. водопожарная система должна постоянно находиться под давлением, а водопожарная магистраль в районе надстроек должна выполняться по кольцевой схеме с установкой разобщительных клапанов, обеспечивающих работоспособность системы при отключении отдельных участков кольцевой магистрали.

3.2.13 Каждый центробежный насос, подключенный к пожарной магистрали, должен быть снабжен невозвратным клапаном, установленным в напорном трубопроводе насоса.

3.2.14 Насосы, которые могут создать в пожарной магистрали, кранах и рукавах давление выше допустимого, должны быть снабжены предохранительными клапанами, отрегулированными на давление, превышающее рабочее давление в пожарной магистрали не более чем на 10 %, и имеющими отвод воды во всасывающую магистраль. Размещение и регулировка таких клапанов должны предотвращать возникновение избыточного давления в любой части пожарной магистрали.

3.2.15 Магистральный трубопровод пожарной системы должен дополнительно отвечать требованиям, указанным в 3.2.15.1 — 3.2.15.7.

3.2.15.1 Диаметр магистрального трубопровода и его отростков должен быть достаточными для эффективного распределения воды, максимально требуемой при подаче от одновременно работающих пожарных насосов.

3.2.15.2 При одновременной работе требуемых пожарных насосов давление, поддерживаемое в магистральных трубопроводах должно отвечать требованиям настоящей части правил и обеспечивать эффективную работу всего оборудования, снабжаемого водой из магистрального трубопровода.

3.2.15.3 Должны быть приняты необходимые меры для предупреждения замерзания воды в пожарной магистрали с целью обеспечения постоянной готовности магистрали к подаче воды.

3.2.15.4 При изготовлении пожарных магистралей следует руководствоваться требованиями 3.1.4.2 части VI «Противопожарная защита» Правил классификации и постройки морских судов.

3.2.15.5 Пожарные краны должны отвечать требованиям 3.2.6.1 и 3.2.6.8 части VI «Противопожарная защита» Правил классификации и постройки морских судов.

3.2.15.6 Количество и размещение пожарных кранов должно быть таким, чтобы по меньшей мере две струи воды от разных пожарных кранов, одна из которых подается по цельному рукаву, доставали до любой части ПБУ/МСП, обычно доступной для персонала или экипажа, находящихся на борту во время плавания или производства буровых работ. Пожарный рукав должен быть предусмотрен для каждого пожарного крана.

3.2.16 Для самоподъемных установок должны быть предусмотрены дополнительные меры подачи воды:

.1 вода подается от водопожарной системы для заполнения, по меньшей мере, двух погружных систем подкачки, при этом отказ в работе одной из систем подкачки не должен приводить к отказу в работе другой системы;

.2 вода подается от системы буровой воды, когда самоподъемная установка выполняет операцию подъема или опускания. Вода запасается в танках запаса буровой воды емкостью не менее 40 м^3 с учетом необходимого запаса воды на охлаждение приводов подъема или опускания установки.

3.3 СИСТЕМА ВОДЯНОГО ОРОШЕНИЯ

3.3.1 Система водяного орошения предусматривается для защиты зон и помещений согласно табл. 3.1.2.

3.3.2 Управление системой должно производиться извне защищаемых зон и помещений.

3.3.3 Расчетная подача насосов, обслуживающих систему водяного орошения, должна быть достаточной для обеспечения интенсивности подачи воды не менее 12 л/мин на 1 $м^2$ площади палубы зоны.

3.3.4 Каждая зона должна защищаться секцией (секциями), входящей в общую систему водяного орошения и соединенной с ней отсечными клапанами, с целью ее (их) отключения при аварии.

3.4 СИСТЕМА ВОДЯНЫХ ЗАВЕС

3.4.1 Система водяных завес предусматривается для защиты зон и помещений согласно табл. 3.1.2.

3.4.2 Управление системой должно производиться извне защищаемых зон и помещений.

3.4.3 Питание водой системы водяных завес должно производиться, как правило, от водопожарной системы. Расчетная подача насосов, обслуживающих систему, должна обеспечивать интенсивность подачи воды не менее 70 л/мин на 1 м длины завес.

4 СИСТЕМЫ ПОЖАРНОЙ СИГНАЛИЗАЦИИ

4.1 СИСТЕМА СИГНАЛИЗАЦИИ ОБНАРУЖЕНИЯ ПОЖАРА

4.1.1 ПБУ/МСП должна быть оборудована автоматической системой сигнализации обнаружения пожара.

4.1.2 Кроме помещений, указанных в 4.2.1 части VI «Противопожарная защита» Правил классификации и постройки морских судов, автоматические датчики обнаружения пожара должны быть установлены в помещениях взрывоопасных зон и пространств 1 и 2, указанных в 2.9 части X «Электрическое оборудование» Правил ПБУ/МСП.

4.1.2.1 Стационарная система сигнализации обнаружения пожара должна устанавливаться и располагаться так, чтобы обеспечивать обнаружение дыма в жилых помещениях.

4.1.2.2 Главная панель сигнализации пожара должна быть расположена в посту управления с постоянной вахтой и давать информацию о месте возникновения пожара:

.1 извещатели пожарной сигнализации должны быть установлены в машинных помещениях без постоянной вахты, при этом системы обнаружения пожара, в которых используются только тепловые датчики, не должны применяться;

.2 автоматическая система сигнализации и обнаружения пожара должна быть предусмотрена в жилых и служебных помещениях, при этом в жилых помещениях должны быть установлены дымовые извещатели. Камбузы должны быть оборудованы тепловыми извещателями;

.3 в постах управления и специальных электрических помещениях должны быть установлены дымовые извещатели;

.4 в зонах бурения и обработки бурового раствора должны быть установлены тепловые извещатели или датчики пламени. Дымовые извещатели могут применяться в закрытых зонах обработки бурового раствора.

4.2 РУЧНАЯ ПОЖАРНАЯ СИГНАЛИЗАЦИЯ

4.2.1 ПБУ/МСП должна быть оборудована ручной пожарной сигнализацией.

4.2.2 Кроме помещений, указанных в 4.2.1 части VI «Противопожарная защита» Правил классификации и постройки морских судов, ручные пожарные извещатели должны быть установлены в помещениях взрывоопасных зон и пространств 1 и 2, указанных в 2.9 части X «Электрическое оборудование» Правил ПБУ/МСП.

4.3 СИСТЕМЫ И ОБОРУДОВАНИЕ ДЛЯ КОНТРОЛЯ ВОЗДУШНОЙ СРЕДЫ

4.3.1 Должны быть предусмотрены стационарные системы обнаружения и сигнализации горючих газов (нефтяных газов и паров) и сероводорода.

4.3.1.1 Стационарные системы обнаружения и сигнализации горючих газов должны быть предусмотрены для защиты следующих зон:

зоны размещения противовыбросового оборудования;

буровой площадки;

площадки емкости бурового раствора;

площадки вибросита;

закрытых помещений, содержащих открытые компоненты системы циркуляции бурового раствора от патрубка к емкостям бурового раствора;

зоны входной вентиляции закрытых машинных помещений, граничащих с опасными зонами и содержащими ДВС и котлы;

зоны входной вентиляции и других близко расположенных закрытий жилых помещений.

4.3.1.2 Стационарная система обнаружения и сигнализации сероводорода должна быть предусмотрена для защиты следующих зон:

буровой площадки;

площадки обработки бурового раствора;

скважины.

Датчики обнаружения сероводорода должны быть соединены с системой световой и звуковой сигнализации с выводом сигнализации в центральный пост управления. Система должна показывать место обнаружения газа. Датчик должен обеспечивать нижний уровень срабатывания при 3 мг/м^3 и верхний уровень срабатывания при не более чем 10 мг/м^3. Верхний уровень срабатывания должен включать сигнализацию для эвакуации. Если сигнализация в центральном посту управления остается без ответа в течение 2 мин, то система обнаружения и сигнализации сероводорода и сигнализация для эвакуации должны включаться автоматически.

4.3.1.2.1 Необходимость наличия на МСП стационарной системы автоматического контроля воздушной среды для определения содержания сероводорода устанавливается по результатам обнаружения сероводорода в пластовом продукте первой разведочной скважины.

4.3.2 Системы контроля воздушной среды должны непрерывно работать и обеспечивать:

.1 подачу светового и звукового сигналов на соответствующий местный пост управления, пост бурового мастера и центральный пост управления при достижении концентрации нефтяных газов и паров не более 25 % и при 60 % от нижнего предела взрываемости;

.2 включение системы вентиляции в режим работы с максимальным количеством обменов воздуха в помещении в час;

.3 отключение пробозаборных устройств или датчиков на содержание нефтяных газов и паров, работающих на термохимическом принципе, при повышении концентрации сероводорода до 10 мг/м^3 с подачей сигнала на центральный пост управления;

.4 подачу сигнала на центральный пост управления о возникших в самой системе неисправностей.

4.3.3 Световые сигналы о концентрации нефтяных газов и паров должны отличаться от сигналов о концентрации сероводорода.

4.3.4 Элементы системы должны удовлетворять требованиям части XI «Электрическое оборудование» Правил классификации и постройки морских судов.

4.3.5 Конструкция датчиков и приборов, устанавливаемых во взрывоопасных зонах и пространствах, должны отвечать требованиям 2.11 части X «Электрическое оборудование».

4.3.6 Пробозаборные устройства должны быть изготовлены из материалов, стойких к коррозии и воздействию нефтяных газов и паров и сероводорода. Диаметр и длина трубопроводов должны определяться из условия обеспечения прохождения пробы воздуха к датчику за время не более 60 с.

4.3.7 Допускается применение переключающих устройств, обеспечивающих последовательный контроль воздушной среды в нескольких точках. Переключение должно фиксироваться в течение времени, достаточного для прохождения пробы воздуха до датчика.

4.3.8 Места установки пробозаборных устройств или датчиков на содержание нефтяных газов и паров (датчиков на содержание сероводорода) определяются проектом обустройства месторождения с учетом плотности газов, технических характеристик применяемого оборудования и его размещения.

4.3.9 На буровых установках пробозаборные устройства или датчики на содержание нефтяных газов и паров должны устанавливаться:

.1 в помещениях:

в районе напорной части каждого бурового и цементировочного насосов на высоте не более 0,5 м над палубой или над сплошным настилом;

над цистернами бурового раствора на высоте 0,2 м над их верхней кромкой и на высоте 0,5 м над палубой, где они установлены;

у вибросита на расстоянии не более 1,0 м от него по горизонтали, на высоте не более 0,5 м над ним;

.2 на открытых пространствах — у отклонителя потока не менее чем в четырех точках на расстоянии не более 1,0 м от него. При расположении отклонителя потока в полузакрытых пространствах — не менее чем в двух точках.

4.3.10 На буровых установках пробозаборные устройства или датчики на содержание сероводорода должны устанавливаться:

.1 в помещениях цистерн бурового раствора, буровых насосов и циркуляционной системы:

в рабочей зоне на высоте не более 1,0 м над палубой или над сплошным настилом;

у вибросита на расстоянии не более 1,0 м от него, на высоте не более 1,0 м над палубой (площадкой);

.2 на открытых и полузакрытых пространствах — у отклонителя потока.

4.3.11 Должны быть предусмотрены:

.1 два переносных газоанализатора для определения концентрации нефтяных газов и паров;

.2 два переносных газоанализатора для определения концентрации сероводорода.

5 ПРОТИВОПОЖАРНОЕ СНАБЖЕНИЕ, ЗАПАСНЫЕ ЧАСТИ И ИНСТРУМЕНТ

5.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

5.1.1 Противопожарное снабжение, запасные части и инструмент должны приниматься, как минимум, в соответствии с разд. 5 части VI «Противопожарная защита» Правил классификации и постройки морских судов применительно к нефтеналивным судам, а в части вертолетного комплекса — согласно 6.4 части XVII «Дополнительные знаки символа класса и словесные характеристики, определяющие конструктивные или эксплуатационные особенности судна» Правил классификации и постройки морских судов.

5.1.2 Снабжение комплектами снаряжения пожарного должно приниматься, как минимум, в соответствии с требованиями разд. 5 части VI «Противопожарная защита» Правил классификации и постройки морских судов применительно к нефтеналивным судам, с учетом 5.1.2.1 — 5.1.2.3.

5.1.2.1 В снаряжении пожарного не допускается применение шлема или маски в комплекте с воздушным рукавом и насосом.

5.1.2.2 В каждый комплект снаряжения пожарного должно входить переносное устройство измерения концентрации кислорода и паров воспламеняющихся жидкостей.

5.1.2.3 Для МСП, в надстройке которой находятся главные противопожарные зоны, должны быть предусмотрены два дополнительных комплекта снаряжения пожарного.

5.1.3 Количество и распределение переносных огнетушителей по помещениям ПБУ/МСП, за исключением вертолетного комплекса, должны приниматься в соответствии с требованиями разд. 5 части VI «Противопожарная защита» Правил классификации и постройки морских судов применительно к нефтеналивным судам. В случае если требования разд. 5 части VI «Противопожарная защита» Правил классификации и постройки морских судов отличаются от требований табл. 5.1.3.1, то следует руководствоваться последними, принимая в расчет пожарную опасность, характерную для защищаемого помещения.

5.1.4 Перезарядка воздушных баллонов дыхательных аппаратов.

При наличии на ПБУ/МСП средства для перезарядки воздушных баллонов, это средство должно получать питание от аварийного источника или автономного дизель-генератора или иметь конструкцию или быть оборудованным таким образом, чтобы воздушные баллоны можно было бы использовать сразу после перезарядки.

.1 средство для перезарядки должно быть расположено в защищенном месте выше главной палубы ПБУ/МСП. Должен быть обеспечен забор чистого воздуха для воздушных компрессоров. Сжатый воздух должен фильтроваться, чтобы устранить загрязнение от компрессорного масла;

.2 средствами для перезарядки должны быть:

воздушные компрессоры с минимальной производительностью 60 л/мин, но не превышающей 420 л/мин или

автономные системы запаса воздуха подходящего давления для перезарядки дыхательных аппаратов, используемых на ПБУ/МСП с объемом системы не менее 1200 л на каждый из требуемых дыхательных аппаратов, но не превышающим 50 000 л свободного запаса воздуха.

5.1.5 Дыхательное оборудование для защиты персонала от поражения сероводородом:

.1 автономные дыхательные аппараты типа PPR/PDR, имеющие полностью закрывающую лицо лицевую часть и рассчитанные на время работы не менее 30 мин, должны иметься в наличии для каждого члена персонала в тех рабочих зонах, где возможно появление сероводорода. Весь персонал в других зонах должен быть обеспечен автономным дыхательным аппаратом типа PPR/PDR, рассчитанным на время работы не менее чем 15 мин; или

.2 оборудование для шланговой подачи очищенного воздуха (дыхательная воздушная линия), имеющее соединение с автономными дыхательными аппаратами типа PPR/PDR, оборудованными устройствами сигнализации низкого давления и рассчитанными на время работы не менее 15 мин, должны быть предусмотрены для каждого члена персонала на борту платформы.

Оборудование для шланговой подачи очищенного воздуха (дыхательная воздушная линия) должно быть предусмотрено, по крайней мере, в следующих зонах:

жилых помещениях;

местах сбора/эвакуации;

буровой площадке;

зоне подготовки бурового раствора;

прочих рабочих площадок.

Таблица 5.1.3.1

№ п/п	Предметы снабжения	Количество предметов снабжения, которое должно быть на ПБУ/МСП
1	2	3
1	Переносные пенные (ОП), порошковые (П) и углекислотные (ОУ) огнетушители. Применение порошковых огнетушителей допускается во всех помещениях вместо пенных и углекислотных огнетушителей.	**1.** Машинные помещения: 1 огнетушитель ОП и 1 огнетушитель ОУ для тушения электрооборудования основных пультов управления, когда основные пульты управления находятся в помещении, в котором находятся основные источники электроэнергии. 2 огнетушителя (ОУ) в непосредственной близости к основному пульту управления. **2.** Машинные помещения категории А: 1 огнетушитель (ОП) у каждого топочного фронта, в помещениях с котлами, работающими на жидком топливе, при условии, что общая емкость дополнительных огнетушителей для одного любого помещения не превышает 45 л. 2 огнетушителя (ОП) или равноценных им в каждом помещении, где находятся установки жидкого топлива. 1 огнетушитель (ОП) на каждые 750 кВт мощности двигателей или часть ее, общее количество ручных огнетушителей, предусматриваемых таким образом, должно быть не менее двух, однако, нет необходимости, чтобы общее количество ручных огнетушителей было больше шести. **3.** Машинные помещения категории А с периодически безвахтенным обслуживанием: 1 огнетушитель (ОП) у каждого входа в помещение. **4.** Краны с приводом от ДВС: 1 огнетушитель (П) в посту управления краном (в кабине) и 1 огнетушитель (ОП) снаружи машинного отделения крана. **5.** Буровая палуба; 1 огнетушитель (П) на каждом выходе на буровую палубу, но не менее 2. **6.** Зона работы с буровым раствором и емкостями с буровым раствором; 1 огнетушитель (ОП) на каждое замкнутое помещение. На открытых площадках огнетушители должны располагаться так, чтобы расстояние от любой точки площадки до огнетушителя не превышало 10 м. **7.** Помещения, где производятся пожароопасные работы: 2 огнетушителя (ОП) или равноценные им в каждом помещении, где производятся пожароопасные работы.
2	Огнетушители пенные вместимостью не менее 45 л.	1 огнетушитель (ОП) или равноценный ему в каждом машинном помещении и категории А.

6 ОПАСНЫЕ ГРУЗЫ

6.1 Опасные грузы на МСП/ПБУ должны быть размещены и закреплены безопасным образом в зависимости от класса/подкласса груза с учетом требований 6.2 — 6.6, а также всех применимых требований Кодекса ММОГ.

6.2 Грузы, в отношении которых предъявляются требования несовместимости, должны храниться раздельно.

6.3 Взрывчатые вещества должны храниться в крюйт-камерах, снабженных надежными средствами закрытия для предотвращения несанкционированного доступа. Взрыватели должны храниться отдельно от взрывчатых веществ.

6.4 Легковоспламеняющиеся жидкости, выделяющие опасные и воспламеняющиеся газы, должны храниться в хорошо вентилируемых помещениях или на открытой палубе.

6.5 Вещества, склонные к самопроизвольному самонагреванию или возгоранию, не должны быть размещены на борту МСП/ПБУ до тех пор, пока для предотвращения их самопроизвольного возгорания не будут приняты необходимые меры предосторожности.

6.6 Радиоактивные вещества должны размещаться и контролироваться безопасным способом.

ЧАСТЬ VII. МЕХАНИЧЕСКИЕ УСТАНОВКИ И МЕХАНИЗМЫ

1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

1.1 ОБЛАСТЬ РАСПРОСТРАНЕНИЯ

1.1.1 Требования, содержащиеся в настоящей части, распространяются на механические установки, двигатели, механизмы, оборудование машинных помещений, обеспечивающие выполнение требований безопасности ПБУ/МСП.

Кроме требований настоящей части на механические установки ПБУ/МСП распространяются все применимые для них требования, если не указано иное, части VII «Механические установки», части VIII «Системы и трубопроводы», части IX «Механизмы», части X «Котлы, тепло-обменные аппараты и сосуды под давлением», части XII «Холодильные установки» и части XV «Автоматизация» Правил классификации и постройки морских судов. Эти требования относятся также к оборудованию, системам и трубопроводам технологического и бурового комплексов в той части, в которой они могут быть применимы.

1.2 ОПРЕДЕЛЕНИЯ И ПОЯСНЕНИЯ

1.2.1 Определения и пояснения, относящиеся к общей терминологии, приведены в Общих положениях о классификационной и иной деятельности, в части I «Классификация» и части VI «Противопожарная защита» Правил классификации и постройки морских судов. Кроме этого используются все применимые определения и пояснения части VII «Механические установки» Правил классификации и постройки морских судов.

1.2.2 В настоящей части приняты следующие определения:

Главный пост управления (ГПУ) ПБУ/МСП — помещение, в котором расположены органы дистанционного управления главными механизмами и движителями самоходных ПБУ, механизмами, системами, устройствами, предназначенными для подъема и спуска СПБУ, погружения и всплытия полупогружных и погружных ПБУ, механизмами, оборудованием и устройствами, обеспечивающими выработку электроэнергии, а также безопасную эксплуатацию ПБУ/МСП, контрольно-измерительные приборы, приборы аварийно-предупредительной сигнализации и средства связи.

Машинные помещения – все машинные помещения категории А и все другие помещения, содержащие главные механизмы, валопроводы, котлы и установки жидкого топлива, паровые машины, двигатели внутреннего сгорания, электрогенераторы и другие основные электрические механизмы, станции приема топлива, холодильные установки, механизмы устройств стабилизации, установки вентиляции и кондиционирования воздуха, а также другие подобные помещения и шахты этих помещений.

Машинные помещения категории А – все помещения и ведущие в них шахты, содержащие главные двигатели внутреннего сгорания или газовые турбины, или подобные механизмы для других целей суммарной мощностью 375 кВт и более, любые котлы, работающие на жидком топливе, или установки жидкого топлива, или оборудование, работающее на жидком топливе, иное чем котлы, такое как генераторы инертных газов, инсинераторы и т.п.

Машинные помещения общего назначения — помещения, в которых расположены механизмы, оборудование и устройства, предназначенные для выработки электрической энергии, а также для обеспечения безопасной эксплуатации ПБУ/МСП.

Машинные помещения технологического назначения — помещения, в которых расположены механизмы, оборудование и устройства, предназначенные для выполнения технологического процесса строительства и эксплуатации скважины.

Посты управления — помещения, в которых расположены основное навигационное оборудование, радиооборудование, аварийные источники энергии, оборудование систем обнаружения пожара и управление системами пожаротушения, управление системой динамического позиционирования, а также управление балластной системой полупогружных и погружных ПБУ. Однако при применении требований части VI «Противопожарная защита» помещение, в котором расположен аварийный источник энергии, не считается постом управления.

Установка жидкого топлива – любое оборудование, используемое для подготовки и подачи жидкого топлива (подогретого или не подогретого) в котел или двигатель внутреннего

сгорания, или газовую турбину и включающее любые топливные насосы, фильтры и подогреватели с давлением топлива более 0,18 МПа.

Топливоперекачивающие насосы не рассматриваются как установки жидкого топлива.

1.3 ОБЪЕМ ТЕХНИЧЕСКОГО НАБЛЮДЕНИЯ

1.3.1 Общие положения, относящиеся к порядку классификации, техническому наблюдению за постройкой и к освидетельствованиям, а также требования к технической документации, представляемой на рассмотрение и одобрение Регистра, изложены в Общих положениях о классификационной и иной деятельности и в части I «Классификация» Правил классификации и постройки морских судов и в части I «Классификация» Правил ПБУ/МСП.

1.3.2 В процессе постройки ПБУ/МСП техническому наблюдению Регистра подлежат изготовление, монтаж и испытания механизмов, оборудования и систем, указанных в частях VII «Механические установки», части VIII «Системы и трубопроводы», части IX «Механизмы», части X «Котлы, теплообменные аппараты и сосуды под давлением», части XII «Холодильные установки» и части XV «Автоматизация» Правил классификации и постройки морских судов, а также:

.1 механизмы и системы подъема СПБУ;

.2 система дистанционного управления подъемом и спуском корпуса СПБУ;

.3 приводы гидравлические, механизмы подъема и спуска трубопровода снабжения забортной водой и погружных насосов забортной воды СПБУ;

.4 приводы гидравлические закрытия превенторов.

2 МЕХАНИЧЕСКИЕ УСТАНОВКИ. ОБЩИЕ ТРЕБОВАНИЯ

2.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

2.1.1 Мощность главных механизмов буровых судов должна выбираться в соответствии с 2.1 части VII «Механические установки» Правил классификации и постройки морских судов, а мощность главных механизмов самоходных ПБУ должна быть достаточной, чтобы обеспечить управляемость ПБУ при движении назад при всех нормальных условиях эксплуатации.

2.1.2 Все внешние вращающиеся детали механизмов и оборудования (соединительные муфты, валы, приводы, ремни и т. п. на насосах, компрессорах, охладителях, газовых турбинах и двигателях) должны быть оборудованы защитными кожухами.

2.1.3 В случае применения оборудования с повышенным уровнем шумности должны быть приняты защитные меры против шума.

2.1.4 Нагревающиеся свыше 220 °С поверхности механизмов, оборудования и трубопроводов должны быть изолированы.

2.1.5 Если применяются альтернативные конструкции или меры, не соответствующие требованиям Правил классификации и постройки морских судов, для одобрения таких решений должны быть выполнены их технический анализ и оценка в соответствии с Правилом МК СОЛАС II-1/55 (Руководство ИМО по альтернативным конструкциям и мерам для главы II-1 и III (MCS.1/Circ.1212) МК СОЛАС).

2.1.6 Системы автоматического пуска, функционирования и управления механизмами, обеспечивающими безопасную эксплуатацию ПБУ/МСП должны обеспечивать возможность перехода на ручное управление. Неисправность любой части системы дистанционного управления не должна исключать обеспечение ручного управления. Должна быть предусмотрена визуальная индикация перехода на ручное управление.

2.2 УСЛОВИЯ ОКРУЖАЮЩЕЙ СРЕДЫ

2.2.1 Все механизмы, оборудование и системы, обеспечивающие безопасную эксплуатацию ПБУ, должны сохранять работоспособность при нижеследующих условиях.

2.2.1.1 Статические условия:

.1 ПБУ со стабилизирующими колоннами — при наклонении от вертикального положения на угол 15° в любом направлении;

.2 самоподъемные ПБУ — при наклонении от вертикального положения на угол 10° в любом направлении;

.3 надводные установки — при наклонении от вертикального положения на угол 15° на любой борт при одновременном дифференте 5° на нос или корму.

2.2.1.2 Динамические условия для самоходных ПБУ и буровых судов:

.1 для полупогружных и погружных ПБУ — при наклонении до 22,5° включительно в любом направлении.

.2 для СПБУ — при наклонении до 15° включительно в любом направлении;

.3 для буровых судов — при бортовой качке 22,5° и одновременной килевой качке 7,5°.

2.2.2 Аварийные источники энергии должны сохранять работоспособность при работе в следующих условиях:

.1 для полупогружных и погружных ПБУ — при наклонении до 25° включительно в любом направлении;

.2 для СПБУ — при наклонении до 15° включительно в любом направлении;

.3 для буровых судов — при бортовой качке 22,5° и одновременной килевой качке 10°.

2.2.3 В 2.2.1 и 2.2.2 значения углов наклона при бортовой качке указаны для наклонения на любой борт, значения углов дифферента и килевой качки — на нос или на корму. При назначении углов наклонения, отличных от указанных в 2.2.1 и 2.2.2, должно быть представлено техническое обоснование, подтверждающее работоспособность всех механизмов, оборудования и систем механической установки, а также аварийных источников энергии с учетом типа, размеров и условий эксплуатации ПБУ.

2.3 РАСПОЛОЖЕНИЕ МЕХАНИЗМОВ И ОБОРУДОВАНИЯ

2.3.1 Установка двигателей внутреннего сгорания во взрывоопасных помещениях (см. 2.9 части X «Электрическое оборудование») и пространствах допускается только при выполнении требований 2.3.1.1 — 2.3.1.4:

.1 количество механического оборудования в таких помещениях должно быть сведено к минимуму, с учетом обеспечения только необходимых операций;

.2 механическое оборудование и механизмы во взрывоопасных помещениях должны быть сконструированы и установлены так, чтобы свести к минимуму риск воспламенения от искрообразования вследствие статического электричества или трения движущихся частей, также от повышенных температур незащищенных нагретых частей от выхлопных газов и других источников;

.3 установка двигателей внутреннего сгорания в зонах 1 и 2 взрывоопасных помещений допускается только в случае принятия мер по предупреждению опасности воспламенения;

.4 установка оборудования, которое может явиться причиной воспламенения в зоне 2 взрывоопасных помещений, допускается только в случае принятия мер по предупреждению опасности воспламенения.

2.3.2 Воздухозаборные устройства двигателей внутреннего сгорания и котлов должны располагаться на расстоянии не менее 3 м от взрывоопасных пространств.

2.3.3 Котлы, работающие на жидком или газообразном топливе, не должны располагаться во взрывоопасных помещениях и пространствах.

2.3.4 Сосуды под давлением систем натяжения водоотделяющей колонны и компенсации качки, расположенные на открытых палубах и платформах, должны быть защищены от механических повреждений и от воздействия солнечных лучей.

2.3.5 Буровое оборудование, в котором могут содержаться нефтепродукты, не должно располагаться в машинных помещениях, где находятся главные и вспомогательные механизмы.

2.4 ПОСТЫ УПРАВЛЕНИЯ

2.4.1 ГПУ ПБУ/МСП должен располагаться вне машинных помещений и на максимально возможном удалении от взрывоопасных пространств.

2.4.2 ГПУ ПБУ должен быть оборудован:

.1 устройствами для управления главными механизмами и движителями;

.2 устройствами для управления механизмами подъема и спуска корпуса СПБУ;

.3 устройствами для управления системами погружения и всплытия полупогружных и погружных ПБУ;

.4 приборами для контроля работы подъемных устройств СПБУ, устройств и систем, обеспечивающих погружение и всплытие полупогружных и погружных ПБУ;

.5 индикацией, извещающей о готовности к работе подъемных устройств и систем дистанционного управления;

.6 приборами для контроля положения корпуса ПБУ (крен, дифферент, осадка, клиренс и т. п.);

.7 устройствами для отключения любого из подъемных механизмов в случае его неисправности;

.8 устройствами для включения аварийных стопорных устройств, разгружающих гидравлическую систему (при наличии);

.9 средствами связи;

.10 сигнализацией о неисправностях в устройствах для подъема и спуска корпуса СПБУ, в системах погружения и всплытия полупогружных и погружных ПБУ.

2.4.3 В центральном посту управления ПБУ, помимо перечисленных в 3.2.1 части VII «Механические установки» Правил классификации и постройки морских судов, должны быть предусмотрены приборы сигнализации и индикации в соответствии с 3.1.2.5.5 части VIII «Системы и трубопроводы» Правил ПБУ/МСП.

2.4.4 Каждый механизм подъемного устройства СПБУ должен быть оборудован местным постом управления. Местный пост управления должен быть оборудован:

.1 органами управления механизмами подъема;

.2 приборами для контроля работы подъемного механизма (давление в системах гидравлических приводов и системе управления, в полостях гидроцилиндров);

.3 средствами двухсторонней связи с ГПУ ПБУ/МСП;

.4 устройствами автоматического отключения местного управления при достижении наклонения, опасного для ПБУ.

2.5 СРЕДСТВА СВЯЗИ

2.5.1 ГПУ ПБУ/МСП должен быть оборудован двусторонней связью с ЦПУ, расположенным в машинном помещении.

2.5.2 Должна быть предусмотрена двусторонняя связь между постом управления балластной системой и помещениями, где расположены балластные насосы, клапаны и другое оборудование по обеспечению балластных операций.

2.5.3 Должна быть предусмотрена двухсторонняя связь инженерно-технологического поста (поста бурового мастера) с ЦПУ, расположенным в машинном помещении, ГПУ и другими помещениями, в которых установлено оборудование, влияющее на безопасность ПБУ/МСП.

2.6 МАШИННЫЕ ПОМЕЩЕНИЯ

2.6.1 Машинные помещения (см. 1.2.2, 1.2.3 настоящей части и 1.2 части VII «Механические установки» Правил классификации и постройки морских судов), а также взрывобезопасные машинные помещения технологического назначения не должны сообщаться с взрывоопасными помещениями и пространствами (см. 2.9 части X «Электрическое оборудование» Правил ПБУ/МСП). При необходимости такого сообщения должны быть выполнены соответствующие требования 2.9 части X «Электрическое оборудование» Правил ПБУ/МСП, чтобы машинные помещения и взрывобезопасные машинные помещения технологического назначения остались взрывобезопасными.

2.6.2 Каждое помещение, имеющее вахтенное обслуживание или требующее частого посещения обслуживающим персоналом, должно иметь не менее двух выходов, расположенных в противоположных концах помещения. Длина тупиковых коридоров в этих помещениях не должна превышать 5 м.

2.6.3 Взрывоопасные машинные помещения технологического назначения (см. 1.2.2 части IV «Противопожарная защита») должны иметь не менее двух выходов, один из которых должен вести непосредственно на открытую палубу.

2.7 ВИБРАЦИЯ МЕХАНИЗМОВ И ОБОРУДОВАНИЯ

2.7.1 Вибрация механизмов и оборудования, перечисленных в 1.1, не должна превышать норм, приведенных в разд. 9 части VII «Механические установки» Правил классификации и постройки морских судов, а также затруднять эксплуатацию технологических механизмов и оборудования (см. 1.2.2 настоящей части).

2.7.2 Вибрация, возбуждаемая технологическими механизмами и оборудованием, не должна нарушать нормальную работу механизмов и оборудования, перечисленных в 1.1.

2.7.3 Все механизмы и оборудование должны быть установлены на фундаменты способом, исключающим возникновение вибраций неприемлемых амплитуд при работе с полной нагрузкой с учетом возможности возникновения сейсмических воздействий точки установки ПБУ/МСП.

2.8 ХОЛОДИЛЬНЫЕ УСТАНОВКИ

2.8.1 На ПБУ/МСП распространяются все требования части XII «Холодильные установки» Правил классификации и постройки морских судов, относящиеся к неклассифицируемым и классифицируемым холодильным установкам, в той мере, в какой они могут быть применимы.

2.8.2 Помещения холодильных установок и трубопроводов холодильного агента должны располагаться вне взрывоопасных помещений и пространств.

3 МЕХАНИЧЕСКИЕ УСТАНОВКИ САМОХОДНЫХ ПБУ. ДОПОЛНИТЕЛЬНЫЕ ТРЕБОВАНИЯ

3.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

3.1.1 Требования настоящего раздела применяются к механическим установкам ПБУ, которые спроектированы для выполнения переходов своим ходом без внешней помощи и не распространяются на ПБУ, которые оборудованы только устройствами позиционирования или помощи в буксировке. Эти требования являются дополнительными к приведенным в разд. 1 и 2.

3.1.2 Должны быть предусмотрены средства, с помощью которых может обеспечиваться или восстанавливаться нормальная работа механической установки, даже когда один из вспомогательных механизмов ответственного назначения не работает. Особое внимание должно быть уделено неисправности:

.1 генераторного агрегата, служащего основным источником электроэнергии;

.2 источника снабжения паром;

.3 механизмов систем котельной питательной воды;

.4 устройств подачи топлива к котлам и двигателям;

.5 устройств подачи смазочного масла под давлением;

.6 устройств подачи воды под давлением;

.7 конденсатного насоса и устройств для поддержания вакуума в конденсаторах;

.8 устройства механической подачи воздуха к котлам;

.9 воздушного компрессора с воздушным баллоном, предназначенного для пуска или управления;

.10 гидравлических, пневматических или электрических систем управления главными механизмами, включая гребные винты регулируемого шага.

3.1.3 Главные механизмы и все вспомогательные механизмы ответственного назначения, служащие для обеспечения движения и безопасности ПБУ, должны сохранять работоспособность в статических условиях в соответствии с требованиями 2.2.1.1 и в следующих динамических условиях:

.1 ПБУ со стабилизирующими колоннами при наклоне 22,5° в любом направлении;

.2 самоподъемные ПБУ при наклоне 15° в любом направлении;

.3 надводные установки при крене 22,5° на каждый борт (бортовая качка) и одновременном дифференте 7,5° на нос или корму (килевая качка).

В случае указания в Технической спецификации ПБУ углов наклонения, отличных от приведенных в 3.1.3.1 — 3.1.3.3, должно быть представлено подтверждение работоспособности всех механизмов, оборудования и систем механической установки при этих условиях эксплуатации.

3.1.4 Особое внимание должно быть уделено проектированию, изготовлению, размещению и монтажу механизмов пропульсивной установки так, чтобы любой вид вибрации не приводил к чрезмерному увеличению напряжений в этих механизмах при нормальных (спецификационных) режимах их эксплуатации.

3.2 СРЕДСТВА ЗАДНЕГО ХОДА

3.2.1 Мощность пропульсивной установки должна быть достаточной для обеспечения работы на задний ход с сохранением необходимой маневренности ПБУ при всех нормальных режимах эксплуатации.

3.2.2 Должна быть обеспечена и подтверждена при испытаниях способность механизмов изменять направление упора движителей на обратное в течение достаточного времени для торможения ПБУ, идущей полным передним ходом, в пределах приемлемого расстояния.

3.2.3 На ПБУ, имеющей несколько движителей, должны иметься данные по времени выбега, курсу и расстояниям, зарегистрированным на испытаниях по определению ее способности двигаться и маневрировать при одном или более неработающих движителях, для использования их капитаном или другим уполномоченным персоналом.

3.2.4 Если ПБУ имеет дополнительные средства для маневрирования или остановки, эффективность этих средств должна быть также продемонстрирована и зарегистрирована, как указано в 3.2.2 и 3.2.3.

3.3 ПАРОВЫЕ КОТЛЫ И СИСТЕМЫ ПИТАТЕЛЬНОЙ ВОДЫ

3.3.1 Водотрубные котлы, обслуживающие пропульсивную паротурбинную установку, должны быть оборудованы сигнализацией высокого уровня воды.

3.3.2 Вспомогательные паровые котлы ответственного назначения, которые снабжают

паром вспомогательные механизмы системы и оборудование, обеспечивающие ход ПБУ, должны быть оборудованы не менее чем двумя отдельными системами питательной воды, включая питательные насосы, при этом допускается наличие одного трубопровода питательной воды. Должны быть предусмотрены средства, предотвращающие избыточное давление в любой части системы.

3.4 УСТРОЙСТВА УПРАВЛЕНИЯ МЕХАНИЗМАМИ

3.4.1 Главные и вспомогательные механизмы, необходимые для приведения в движение ПБУ, должны быть оснащены эффективными средствами управления. Все системы управления, необходимые для обеспечения движения и управления ПБУ, должны быть независимыми и устроены так, чтобы отказ одной системы не ухудшал работу другой системы. На ходовом мостике должен быть предусмотрен указатель шага для гребного винта регулируемого шага.

3.4.2 При наличии дистанционного управления с ходового мостика главными механизмами, установленными в машинных помещениях с вахтенным обслуживанием, должно предусматриваться следующее:

.1 частота вращения, направление упора и, если это применимо, шаг гребного винта должны полностью управляться с ходового мостика при всех условиях плавания, в том числе при маневрировании;

.2 дистанционное управление каждого независимого движителя должно осуществляться с помощью устройства, конструкция которого не требует специального внимания оператора к особенностям его функционирования. При наличии двух и более движителей, конструкция которых предусматривает их одновременную работу, они могут иметь общее устройство управления;

.3 главные механизмы должны быть оборудованы устройством аварийной остановки с ходового мостика, независимым от их системы управления с ходового мостика;

.4 команды, передаваемые с ходового мостика для главных механизмов, должны указываться в ЦПУ или на местных постах управления (что применимо);

.5 дистанционное главными механизмами и движителями должно осуществляться только с одного поста управления; если предусмотрен общий пост управления для нескольких главных механизмов, работающих на один движитель, допускается применение взаимосвязанных устройств управления. На каждом посту должна иметься индикация, показывающая, с какого поста ведется управление. Переключение управления между ходовым мостиком и машинными помещениями должно быть возможно только из машинного помещения или ЦПУ;

.6 должна быть обеспечена возможность местного управления главными механизмами и движителями, в случае отказа любого элемента системы дистанционного управления;

.7 конструкция системы дистанционного управления должна быть оборудована сигнализацией об отказах, а ее конструкция в случае отказа должна обеспечивать сохранение заданной частоты вращения и направление упора движителей до перехода на управление с местного поста;

.8 на ходовом мостике должны быть установлены указатели для следующих параметров:

.8.1 частоты и направления вращения гребного винта в случае винтов фиксированного шага;

.8.2 частоты вращения гребного винта и положения лопастей в случае винтов регулируемого шага;

.9 на ходовом мостике и в машинном помещении должна быть предусмотрена сигнализация низкого давления пускового воздуха, настроенная на давление, обеспечивающее запуск главных двигателей. Если система дистанционного управления главными механизмами предназначена для их автоматического пуска, количество автоматических последовательных попыток, не обеспечивших пуск, должно быть ограничено с целью сохранения достаточного давления пускового воздуха для ручного пуска с местного поста управления;

.10 системы автоматизации должны быть сконструированы таким образом, чтобы обеспечить своевременную подачу сигнала о приближении к возможной или неизбежной аварийной остановке главных механизмов вахтенному штурману с тем, чтобы он мог оценить навигационную обстановку в аварийной ситуации. В частности, система должна обеспечивать управление механической установкой, контроль, и осуществление безопасных действий для торможения и остановки ПБУ с выводом на ходовой мостик сигналов АПС и информации о своих действиях, предоставляя при этом вахтенному штурману возможность перехода на ручное управление за исключением тех случаев, когда такой переход может привести к полному выходу из строя двигателя или механизмов пропульсивной установки, например, в случае разноса.

3.4.3 Если главные механизмы и вспомогательные механизмы ответственного назначения, включая основной источник электроэнергии, имеют различную степень автоматического или дистанционного управления и управляются из ЦПУ с постоянной вахтой, он должен быть спроектирован,

оборудован и расположен так, чтобы работа механизмов была столь же безопасна и эффективна, как при управлении этими механизмами с местных постов управления. Особое внимание должно быть обращено на их защиту от пожара и в случае затопления машинного помещения.

3.5 РУЛЕВЫЕ ПРИВОДЫ

3.5.1 За исключением случаев, предусмотренных в 3.5.18, ПБУ должны быть оборудованы главным и вспомогательным рулевыми приводами, отвечающими требованиям гл. 6.2 «Рулевые приводы» части IX «Механизмы» Правил классификации и постройки морских судов.

Главный и вспомогательный рулевые приводы должны быть устроены так, чтобы отдельные повреждения одного из них, насколько это возможно и практически осуществимо, не приводили к выводу из строя другого.

3.5.2 Главный рулевой привод должен иметь прочность, достаточную для обеспечения управляемости ПБУ при максимальной эксплуатационной скорости, что должно быть подтверждено испытаниями.

Конструкция рулевого привода и баллера руля должна исключать возможность их повреждения при работе ПБУ на максимальной скорости заднего хода (это конструктивное требование допускается не подтверждать испытаниями при максимальной скорости заднего хода и максимальном угле перекладки руля).

3.5.3 Главный рулевой привод в условиях максимальной эксплуатационной осадки, должен обеспечивать перекладку руля с 35° одного борта на 35° другого борта, при движении ПБУ полным передним ходом. При этом должна быть обеспечена возможность перекладки руля с 35° одного борта на 30° другого борта за время, не превышающее 28 с.

3.5.4 Главный рулевой привод должен работать от источника энергии при необходимости выполнения требований 3.5.3 и в случае, когда баллер в районе румпеля должен иметь диаметр более 120 мм (см. 2.3.1 части III «Устройства, оборудование и снабжение» Правил классификации и постройки морских судов).

3.5.5 Силовой агрегат или агрегаты главного рулевого привода должны быть выполнены так, чтобы запускаться автоматически после восстановления подачи энергии при аварии.

3.5.6 Вспомогательный рулевой привод должен иметь надлежащую прочность, для обеспечения управляемости ПБУ при скорости, обеспечивающей ее управляемость, и должен быстро приводиться в действие в экстренных случаях.

3.5.7 Мощность вспомогательного рулевого привода должна обеспечивать перекладку руля с 15° одного борта на 15° другого борта за время, не превышающее 60 с, при наибольшей эксплуатационной осадке и движении ПБУ со скоростью, равной половине ее максимальной скорости переднего ходя или 7 уз., в зависимости от того, что больше.

3.5.8 Вспомогательный рулевой привод должен работать от источника энергии при необходимости выполнения требований 3.5.7 и в случае, когда баллер в районе румпеля должен иметь диаметр более 230 мм (см. 2.3.1 части III «Устройства, оборудование и снабжение» Правил классификации и постройки морских судов).

3.5.9 Если главный рулевой привод включает два и более одинаковых силовых агрегата и способен обеспечить перекладку руля в соответствии с требованиями 3.5.3 при работе всех силовых агрегатов, наличие вспомогательного рулевого привода не обязательно. При этом, насколько это целесообразно и практически осуществимо, главный рулевой привод должен быть устроен так, чтобы отдельные повреждения в его трубопроводе или в любом одном из его силовых агрегатов не выводили из строя оставшуюся часть рулевого привода.

3.5.10 Управление главным рулевым приводом должно осуществляться как с ходового мостика, так и из румпельного отделения. Если система управления рулевым приводом с ходового мостика является электрической, она должна питаться от силовой сети рулевого привода с подключением в румпельном отделении.

3.5.11 Если главный рулевой привод устроен в соответствии с 3.5.9, должны быть предусмотрены две независимые системы управления, каждая из которых должна обслуживаться с ходового мостика.

3.5.12 Если вспомогательный рулевой привод работает от источника энергии, он должен быть снабжен системой управления, обслуживаемой с ходового мостика, и эта система должна быть независимой от системы управления для главного рулевого привода.

3.5.13 В румпельном отделении должны быть предусмотрены средства для отключения системы управления рулевого привода от силовой цепи.

3.5.14 Должны быть предусмотрены средства связи между ходовым мостиком и:

.1 румпельным отделением;

.2 аварийным постом управления рулем, если такой предусмотрен.

3.5.15 На ходовом мостике должен быть предусмотрен указатель положения пера руля, если

главный рулевой привод приводится в действие от источника энергии. Индикация угла перекладки руля должна осуществляться независимо от системы управления рулевым приводом.

3.5.16 В румпельном отделении должна быть предусмотрена возможность определения углового положения пера руля.

3.5.17 При выходе из строя основного источника питания силовой установки рулевого привода должно быть обеспечено автоматическое подключение питания в течение 45 с от альтернативного источника, достаточного, чтобы питать силовой агрегат рулевого привода, который соответствует требованиям 3.5.7, а также его систему управления и указатель положения пера руля, либо от аварийного источника электроэнергии, либо от другого независимого источника энергии, расположенного в румпельном отделении. Этот независимый источник энергии должен использоваться только для этой цели и должен иметь достаточную производительность для 10 мин непрерывной работы.

3.5.18 Если ПБУ оборудована рулем нетрадиционной конструкции или иными средствам управления, это устройство должно обеспечивать приемлемый уровень надежности и эффективности управления с учетом требований 3.5.1 и применимых требований разд. 7 «Средства активного управления судами» части VII «Механические установки» Правил классификации и постройки морских судов.

3.6 ЭЛЕКТРИЧЕСКИЙ И ЭЛЕКТРОГИДРАВЛИЧЕСКИЙ РУЛЕВОЙ ПРИВОД

3.6.1 Указатели работы двигателей электрического и электрогидравлического рулевого привода должны быть установлены на ходовом мостике и на соответствующем местном посту управления механизмами.

3.6.2 Каждый электрический или электрогидравлический рулевой привод, состоящий из одного или более силовых агрегатов, должен получать питание по двум отдельным фидерам, проложенным непосредственно от главного распределительного щита разными трассами.

Один из фидеров может получать питание через аварийный распределительный щит. Если рулевое устройство имеет вспомогательный электрический или электрогидравлический привод допускается его питание осуществлять от фидеров главного электропривода. Каждый фидер должен быть рассчитан на питание всех электрических двигателей, которые могут быть одновременно подсоединены к нему при их одновременной работе.

3.6.3 Защита от короткого замыкания и сигнализация перегрузки должны быть предусмотрены для этих цепей и электродвигателей.

Защита от избыточного тока, если она предусмотрена, должна быть рассчитана на не менее чем полную двойную нагрузку по току электродвигателя или цепи, защищенных таким образом, и должна быть устроена так, чтобы обеспечить прохождение соответствующих пусковых токов. Если используется трехфазное питание, должна быть предусмотрена сигнализация, оповещающая о выходе из строя любой из фаз питания.

Сигнализация на ходовом мостике должна быть звуковой и световой, сигналы должны беспрепятственно восприниматься в любом месте мостика.

3.7 СВЯЗЬ МЕЖДУ ХОДОВЫМ МОСТИКОМ И МАШИННЫМ ОТДЕЛЕНИЕМ

3.7.1 Должно быть предусмотрено, по меньшей мере, два независимых средства подачи команд с ходового мостика на пост в машинном помещении или ЦПУ, откуда обычно осуществляется управление двигателями, одно из которых должно обеспечивать визуальную индикацию команд и ответов, как в машинном помещении, так и на ходовом мостике. Должны быть предусмотрены надлежащие средства связи с любыми другими постами, с которых может осуществляться управление двигателями.

3.8 СИГНАЛИЗАЦИЯ ВЫЗОВА МЕХАНИКОВ В МАШИННОЕ ПОМЕЩЕНИЕ

3.8.1 Должна быть предусмотрена сигнализация вызова механиков в машинное помещение, которая приводится в действие из ЦПУ или местного поста управления, в зависимости от конкретной ситуации, и которая должна быть отчетливо слышна в жилых помещениях механиков.

4 МЕХАНИЗМЫ

4.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

4.1.1 Детали механизмов, указанные в табл. 4.1.1 настоящей части, а также в табл. 1.2.4 части IX «Механизмы» Правил классификации и постройки морских судов, в процессе изготовления подлежат контролю Регистра в отношении выполнения требований части XIII «Материалы» и XIV «Сварка» Правил классификации и постройки морских судов и Правил ПБУ/МСП, а также одобренной технической документации, указанной в 1.2.3 части IX «Механизмы» Правил классификации и постройки морских судов.

Таблица 4.1.1

№ п/п	Детали	Материалы	Объем испытаний
1	Механизмы подъема и спуска корпуса СПБУ		
1.1	Гидроцилиндр, крышка гидроцилиндра, шток	Сталь кованая	3.7.6[1]
1.2	Поршень гидроцилиндра	То же	То же
1.3	Детали крепления	-"-	-"-
1.4	Траверсы гидроцилиндров	-"-	-"-
1.5	Детали силовых передач (валы, зубчатые колеса и шестерни подъемного механизма)	См. п. 3 табл. 1.2.4[2]	
2	Механизмы подъема и спуска забортного трубопровода и погружных насосов забортной воды	См. п. 7 табл. 1.2.4[2]	
3	Погружные насосы забортной воды	См. п. 5 табл. 1.2.4[2]	

[1]Указанные номера касаются части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов.
[2]Указанные номера касаются части IX «Механизмы» Правил классификации и постройки морских судов.

4.1.2 Допускается использование главных двигателей в качестве источников энергии для обеспечения работы механизмов бурового оборудования. При этом должны быть предусмотрены эффективные средства защиты их от возможных перегрузок.

4.1.3 Электрооборудование двигателей и механизмов должно удовлетворять соответствующим требованиям части XI «Электрическое оборудование» Правил классификации и постройки морских судов.

4.1.4 Все механизмы и оборудование, обеспечивающие безопасную эксплуатацию ПБУ, должны сохранять работоспособность в условиях, указанных в 2.2.1 — 2.2.3.

4.2 ДВИГАТЕЛИ ВНУТРЕННЕГО СГОРАНИЯ

4.2.1 Двигатели, предназначенные для использования на ПБУ/МСП, должны отвечать требованиям разд. 2 и 9 части IX «Механизмы» Правил классификации и постройки морских судов в том объеме, в каком они могут быть применимы.

4.3 ГАЗОТУРБИННЫЕ ДВИГАТЕЛИ

4.3.1 Газотурбинные двигатели, предназначенные для использования на ПБУ/МСП, должны отвечать требованиям разд. 8 части IX «Механизмы» Правил классификации и постройки морских судов, в том объеме, в каком эти требования могут быть применимы.

4.4 ВСПОМОГАТЕЛЬНЫЕ МЕХАНИЗМЫ

4.4.1 Вспомогательные механизмы, предназначенные для установки на ПБУ/МСП, должны отвечать требованиям разд. 5 части IX «Механизмы» Правил классификации и постройки морских судов в том объеме, в каком эти требования применимы.

4.5 ПАЛУБНЫЕ МЕХАНИЗМЫ

4.5.1 Палубные механизмы, предназначенные для установки на ПБУ/МСП, должны отвечать требованиям разд. 6 части IX «Механизмы» Правил классификации и постройки морских судов в том об ъеме, в каком эти требования применимы.

4.5.2 Если в качестве единственной системы удержания ПБУ в точке позиционирования применяется система динамического позиционирования, уровень безопасности должен быть не менее чем при применении якорного устройства.

4.6 МЕХАНИЗМЫ ПОДЪЕМА И СПУСКА

4.6.1 Общие требования к механизмам подъема и спуска корпуса СПБУ.

4.6.1.1 Конструкция механизмов подъема и спуска корпуса СПБУ должна быть такой, чтобы в случае любого единичного отказа в системе не происходило неконтролируемого самопроизвольного опускания корпуса СПБУ.

4.6.1.2 Конструкция механизмов подъема и спуска корпуса СПБУ должна быть рассчитана на максимально возможные нагрузки при подъеме и спуске, указанные в руководстве по ее эксплуатации.

4.6.1.3 Конструкция механизмов подъема и спуска корпуса СПБУ должна выдерживать нагрузки, принятые исходя из наихудших назначенных условий внешней среды.

4.6.1.4 Конструкция механизмов подъема и спуска корпуса СПБУ должна обеспечивать безопасный подъем опоры относительно корпуса в случае потери энергии (электрической, гидравлической или пневматической).

4.6.2 Система управления, средства связи и сигнализации СПБУ.

4.6.2.1 Управление работой системы подъема и спуска корпуса СПБУ должно производиться из центрального поста управления подъемом/спуском.

4.6.2.2 Центральный пост управления подъемом и спуском корпуса СПБУ должен быть оборудован:

.1 звуковой и визуальной сигнализацией перегрузки системы подъема (спуска) и нарушения горизонтальности. Если работа системы осуществляется с заданной разницей относительного взаимного положения реек зубчатых механизмов, должна быть также обеспечена звуковая и визуальная сигнализация нарушения заданной разницы;

.2 приборы должны обеспечивать индикацию:

угла наклона СПБУ в двух взаимно перпендикулярных направлениях;

запаса (расхода) энергии для подъема (опускания) опор;

состояние тормозного устройства (включено/выключено).

4.6.2.3 Должны быть предусмотрены средства связи между центральным постом управления подъемом и спуском корпуса СПБУ и постом возле каждой опоры.

4.7 ПРИВОДЫ ГИДРАВЛИЧЕСКИЕ

4.7.1 Приводы гидравлические, предназначенные для использования на ПБУ/МСП, должны отвечать требованиям разд. 7 части IX «Механизмы» Правил классификации и постройки морских судов в том объеме, в каком эти требования применимы.

4.8 ПЕРЕДАЧИ, РАЗОБЩИТЕЛЬНЫЕ И УПРУГИЕ МУФТЫ

4.8.1 Передачи, разобщительные и упругие муфты, предназначенные для использования на ПБУ/МСП, должны отвечать требованиям разд. 4 части IX «Механизмы» Правил классификации и постройки морских судов в том объеме, в каком эти требования применимы.

ЧАСТЬ VIII. СИСТЕМЫ И ТРУБОПРОВОДЫ

1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

1.1 ОБЛАСТЬ РАСПРОСТРАНЕНИЯ

1.1.1 Требования настоящей части распространяются на следующие системы трубопроводов.

1.1.1.1 Системы трубопроводов общего назначения:

осушительная;

балластная;

воздушных, переливных и измерительных трубопроводов;

вентиляции и кондиционирования воздуха жилых и служебных помещений.

1.1.1.2 Системы, обслуживающие энергетическую установку:

топливная;

смазочного масла;

водяного охлаждения;

сжатого воздуха;

газовыпускная;

питательной воды;

конденсатная;

паропроводов и трубопроводов продувания;

с органическими теплоносителями;

вентиляции машинных помещений, аккумуляторных помещений и ящиков.

1.1.1.3 Системы специальные:

вентиляции взрывоопасных помещений;

снабжения забортной водой СПБУ;

гидравлическая система подъема и спуска корпуса ПБУ;

топлива для вертолетов;

технологические;

аварийного сброса бурового раствора.

Применительно к системам, используемым для непосредственного обеспечения технологического процесса, требования настоящей части должны учитываться в мере, необходимой для обеспечения непотопляемости, взрыво- и пожаробезопасности установки.

1.2 ОПРЕДЕЛЕНИЯ

1.2.1 В настоящей части приняты следующие определения.

Арматура — запорные, предохранительные и регулирующие устройства, предназначенные для управления движением, распределения и регулирования расхода и других параметров перемещаемой среды путем полного или частичного закрытия проходного сечения.

Система трубопроводов — совокупность трубопроводов, механизмов, аппаратов, приборов, устройств и емкостей предназначенных для выполнения определенных функций по обеспечению эксплуатации установки.

Трубопровод — совокупность труб, арматуры, любых внутренних и наружных облицовок, покрытий, изоляции,

деталей крепления и защиты труб от повреждений, предназначенная для транспортировки жидких, газообразных и многофазных сред, а также передачи давления и звуковых волн.

1.3 ОБЪЕМ ТЕХНИЧЕСКОГО НАБЛЮДЕНИЯ

1.3.1 Общие положения, относящиеся к порядку технического наблюдения за постройкой и освидетельствованиями, а также требования к объему технической документации, предъявляемой на рассмотрение и одобрение Регистру, должны соответствовать требованиям Общих положений о классификационной и иной деятельности.

1.3.2 В объем технической документации, представляемой для рассмотрения и одобрения Регистру, должны включаться также принципиальные схемы систем технологического комплекса, по которым транспортируются взрывоопасные и воспламеняющиеся среды.

1.4 ЗАЩИТА И ИЗОЛЯЦИЯ ТРУБОПРОВОДОВ

1.4.1 Защита трубопроводов от коррозии и избыточного давления, а также их изоляция должны выполняться с учетом требований 1.4 части VIII «Системы и трубопроводы» Правил классификации и постройки морских судов.

1.5 СВАРКА И МЕТОДЫ НЕРАЗРУШАЮЩЕГО КОНТРОЛЯ

1.5.1 Сварка и контроль сварных соединений трубопроводов должны выполняться в соответствии с требованиями 1.5 части VIII «Системы и трубопроводы» Правил классификации и постройки морских судов.

1.6 МЕХАНИЗМЫ, ОБОРУДОВАНИЕ И СРЕДСТВА АВТОМАТИЗАЦИИ

1.6.1 Применяемые в системах, упомянутых в 1.1, насосы, компрессоры, вентиляторы и их электроприводы; теплообменные аппараты и сосуды под давлением, а также устройства и средства автоматизации должны отвечать требованиям 1.6 части VIII «Системы и трубопроводы» Правил классификации и постройки морских судов.

2 ОБЩИЕ ТРЕБОВАНИЯ К СИСТЕМАМ ТРУБОПРОВОДОВ

2.1 МЕТАЛЛИЧЕСКИЕ ТРУБОПРОВОДЫ

2.1.1 Требования к материалам, используемым для изготовления трубопроводов и арматуры, допустимым радиусам погибов труб и их термической обработке после гибки, допустимым толщинам стенок труб и типам их соединений изложены в 1.3.2, 1.3.3 разд. 1 и в разд. 2 части VIII «Системы и трубопроводы» Правил классификации и постройки морских судов.

2.2 ТРУБОПРОВОДЫ ИЗ ПЛАСТМАСС

2.2.1 Применяемые пластмассовые трубопроводы должны быть изготовлены, собраны и испытаны в соответствии с требованиями разд. 3 части VIII «Системы и трубопроводы» Правил классификации и постройки морских судов.

2.3 ШЛАНГИ

2.3.1 Применяемые на ПБУ/МСП шланги должны отвечать требованиям разд. 6 части VIII «Системы и трубопроводы» Правил классификации и постройки морских судов.

2.4 АРМАТУРА

2.4.1 Конструкция ручной и дистанционно управляемой арматуры, ее маркировка, расположение и установка, конструкция кингстонных и ледовых ящиков, донной и бортовой арматуры, отверстий в наружной обшивке корпуса должны соответствовать требованиям разд. 4 части VIII «Системы и трубопроводы» Правил классификации и постройки морских судов.

2.4.2 Если система оборудуется дистанционно управляемыми клапанами с приводом от источника энергии, должны быть предусмотрены также средства для их ручного управления.

2.4.3 Приемные и отливные отверстия забортной воды в помещениях, расположенных ниже ватерлинии, должны оборудоваться дистанционно управляемыми клапанами с управлением извне этих помещений.

Если эти клапаны снабжены приводом от источника энергии и устанавливаются на приемных и отливных бортовых отверстиях, то для систем, обеспечивающих движение ПБУ или электростанцию, исчезновение энергии управления приводом не должно вызывать открытия закрытых клапанов или закрытия открытых клапанов.

Применение сигнализации о поступлении воды в помещение взамен дистанционного управления клапанами допустимо только для СПБУ, ППБУ и МСП.

2.5 ПРОКЛАДКА ТРУБОПРОВОДОВ

2.5.1 Прокладка трубопроводов через водонепроницаемые и огнестойкие конструкции, в цистернах, вблизи радио- и электрооборудования, внутри безвахтенных машинных помещений,

а также внутри других помещений, должна выполняться с учетом требований разд. 5 части VIII «Системы и трубопроводы» Правил классификации и постройки морских судов.

2.5.2 Системы трубопроводов, проводящих безопасные среды, должны быть отделены от трубопроводов, которые могут содержать взрывоопасные и воспламеняющиеся среды.

Перекрестное подключение может быть допущено Регистром в том случае, если приняты меры по исключению возможного загрязнения трубопровода с безопасной средой.

2.5.3 Если трубопроводы или вентиляционные каналы ПБУ обслуживают более чем один отсек или расположены в зоне возможного затопления (см. 2.4 части V «Деление на отсеки»), должны быть предусмотрены конструктивные меры, исключающие затопление других отсеков через эти системы в случае их повреждения.

Для этого трубопроводы и вентиляционные каналы должны оборудоваться водонепроницаемыми запорными устройствами, устанавливаемыми на водонепроницаемых переборках и палубах с дистанционным управлением с верхней палубы.

2.5.4 На ППБУ каждый бортовой клапан, расположенный ниже ватерлинии, должен быть обеспечен дистанционным управлением с верхней палубы. Такие же меры должны быть приняты на ПБУ других типов в случае, если упомянутые клапаны расположены в редко посещаемых помещениях, не оборудованных системой сигнализации по верхнему уровню воды в льяльных колодцах.

2.6 ИСПЫТАНИЯ СИСТЕМ ТРУБОПРОВОДОВ

2.6.1 Требования к испытаниям трубопроводов и арматуры изложены в разд. 21 части VIII «Системы и трубопроводы» Правил классификации и постройки морских судов.

3 ТРЕБОВАНИЯ К СИСТЕМАМ ТРУБОПРОВОДОВ В ЗАВИСИМОСТИ ОТ ИХ НАЗНАЧЕНИЯ

3.1 СИСТЕМЫ ТРУБОПРОВОДОВ ОБЩЕГО НАЗНАЧЕНИЯ

3.1.1 Осушительная система.

3.1.1.1 Если не оговорено особо, должны выполняться применимые требования разд. 7 части VIII «Системы и трубопроводы» Правил классификации и постройки морских судов.

3.1.1.2 Водонепроницаемые отсеки и все расположенные ниже палубы переборок помещения, содержащие важное для обеспечения работы или безопасности установки оборудование, должны иметь стационарную систему осушения или дренажа.

Эффективное осушение должно обеспечиваться в любых условиях, независимо от того, находится установка в вертикальном положении или наклонена, как это указано в 2.5 части V «Деление на отсеки».

3.1.1.3 Сухие отсеки, смежные с морем или танками, содержащими жидкости и пустые помещения, через которые проходят трубопроводы, перекачивающие жидкости, должны оборудоваться стационарной осушительной системой или переносными осушительными средствами.

При использовании последних, должно быть предусмотрено два осушительных переносных насоса, расположенных в легкодоступном месте.

3.1.1.4 Все распределительные коробки и управляемые вручную клапаны, связанные с перекачивающим оборудованием, должны быть легкодоступны в нормальных условиях эксплуатации.

Клапаны, размещенные в расположенных ниже ватерлинии безвахтенных помещениях, не имеющих сигнализации поступления воды, должны кроме местного иметь и дистанционное управление извне таких помещений.

3.1.1.5 Должны быть предусмотрены средства сигнализации о наличии воды в отсеках, смежных с морем или цистернами, содержащими жидкости, а также в сухих отсеках, через которые проходят трубопроводы, содержащие жидкости.

3.1.1.6 Стационарная осушительная система, указанная в 3.1.1.2, должна обслуживаться по крайней мере двумя насосами с независимым приводом или эквивалентными осушительными средствами.

В качестве осушительных насосов могут применяться независимые балластные и санитарные насосы достаточной производительности.

3.1.1.7 Площадь сечения главной осушительной магистрали должна быть не менее суммарной площади двух наибольших отростков.

Внутренний диаметр отростков от каждого осушаемого помещения d, мм, должен быть не

менее определенного по следующей формуле с округлением до ближайшего стандартного размера:

$$d = 2{,}15\sqrt{A} + 25, \qquad (3.1.1.7)$$

где A — площадь смоченной поверхности наполовину затопленного отсека, исключая площадь поверхности его набора, м^2. В любом случае, внутренний диаметр любого отростка должен быть не менее 50 мм.

3.1.1.8 Производительность каждого осушительного насоса должна быть такова, чтобы обеспечить скорость потока в осушительной магистрали не менее 2 м/с.

Если более двух насосов связаны с осушительной магистралью, их суммарная производительность должна быть не менее эффективной.

3.1.1.9 Производительность осушительной системы для МСП должна быть достаточной для осушения наибольшего из обслуживаемых помещений в случае одновременного использовании установленных там средств водяного пожаротушения.

3.1.1.10 На полупогружных и погружных ПБУ по крайней мере один из осушительных насосов должен быть погружного типа с источником питания на рабочей платформе ПБУ.

3.1.1.11 На СПБУ и буровых судах, осушительные насосы должны размещаться в разных водонепроницаемых отсеках или быть погружного типа с источником питания на рабочей платформе ПБУ.

3.1.1.12 На каждой ПБУ клапанные коробки и арматура управления должны размещаться таким образом, чтобы в случае затопления одного из насосов, другой мог осушать любой затопленный отсек.

3.1.1.13 На полупогружных и погружных ПБУ должно предусматриваться дистанционное управление осушительной системой из мест с постоянной вахтой.

3.1.1.14 Машинные отделения ПБУ с механизмами, обеспечивающими движение или позиционирование, а также насосные помещения в нижних корпусах стабилизирующих колонн, которые обычно не посещаются, должны обеспечиваться двумя независимыми системами индикации предельного уровня в льялах.

3.1.1.15 На полупогружных и погружных ПБУ цепные ящики, если их затопление может существенно повлиять на остойчивость, должны обеспечиваться средствами дистанционного обнаружения затопления и стационарными средствами осушения.

Сигнализация о затоплении должна выводиться в пост управления балластными операциями.

Должны быть также предусмотрены средства для удаления грязи и шлама из осушительной или дренажной системы.

3.1.1.16 Системы осушения или дренажа взрывоопасных и взрывобезопасных помещений должны быть раздельными.

3.1.1.17 Объединение системы осушения со сточной системой жилого комплекса не допускается.

3.1.1.18 В расположенных ниже ватерлинии машинных помещениях без постоянной вахты при достижении верхнего предельного уровня в льялах должна предусматриваться звуковая и световая сигнализация с выводом сигнала в ЦПУ.

3.1.2 Балластная система.

3.1.2.1 Если не оговорено иное, должны быть выполнены применимые требования разд. 8 части VIII «Системы и трубопроводы» Правил классификации и постройки морских судов.

3.1.2.2 Балластная система должна обслуживаться не менее чем двумя балластными насосами с независимым приводом.

Не требуется, чтобы эти насосы предназначались исключительно для обслуживания балластной системы, но они должны быть всегда доступны для использования по основному назначению.

Может быть допущена управляемая гравитационная балластировка.

3.1.2.3 Расположение приемных отростков должно обеспечивать откачку воды из любой балластной цистерны при любых возможных в условиях эксплуатации положениях ПБУ.

3.1.2.4 Должна быть предусмотрена защита от случайного открытия приемных клапанов в рабочем состоянии ПБУ или в состоянии ее перехода.

3.1.2.5 Требования для установок со стабилизирующими колоннами.

3.1.2.5.1 Должна быть обеспечена возможность опорожнения любого балластного танка по крайней мере двумя насосами с приводом от источника энергии, установленными так, чтобы танки могли быть осушены при любых рабочих или транспортных условиях.

Балластные насосы должны быть самовсасывающего типа или обеспечиваться отдельной самовсасывающей системой.

3.1.2.5.2 Производительность системы должна быть достаточной для подъема буровой из рабочего положения при максимальной нормальной осадке в положение осадки при штормовом отстое или более высокой, установленной Регистром, не более чем за 3 ч.

Подача электроэнергии к одному балластному насосу и системе управления балластными

операциями должна выполняться от основного и аварийного источников электрической энергии.

3.1.2.5.3 Балластная система должна быть спроектирована таким образом, чтобы предотвратить случайные перекачки балласта из одного танка в любой другой танк.

Перекачка балласта из танка в танк через единственный клапан не допускается, кроме случая, когда такая перекачка не оказывает влияния на остойчивость.

3.1.2.5.4 Балластная система должна быть выполнена так, чтобы даже в случае выхода из строя одного из насосов, она была бы способна восстановить допустимые по условиям остойчивости крен и осадку из аварийных условий, указанных в разд. 2 части V «Деление на отсеки».

3.1.2.5.5 Средства дистанционного управления и контроля балластными насосами, клапанами балластных танков и кингстонных ящиков, а также индикации уровня в балластных танках должны отвечать требованиям 9.3 части XIV «Автоматизация».

3.1.2.5.6 Все балластные насосы и клапаны должны быть обеспечены независимыми средствами местного управления. Средства независимого местного управления каждым балластным насосом и связанными с ним клапанами балластных танков должны располагаться в одном помещении.

3.1.2.5.7 Системы управления и сигнализации, указанные в 3.1.2.5.5, должны работать независимо одна от другой или иметь достаточное резервирование так, что бы отказ одной из систем не вызывал бы отказ другой.

3.1.2.5.8 Каждый клапан, приводимый в действие от источника энергии должен приводиться в закрытое положение в случае потери энергии управления. При восстановлении энергии управления каждый такой клапан должен оставаться закрытым, пока оператор не возьмет на себя функции управления системой.

В случае если положение клапана не влияет на безопасность установки, это требование может не применяться.

3.1.2.5.9 Система индикации уровня в танках, указанная в 3.1.2.5.5, должна включать средства для следующего:

.1 индикации уровня жидкости во всех балластных танках. Должны быть обеспечены вторичные средства определения уровня в балластных танках, в качестве которых могут использоваться измерительные трубы. Датчики системы замера уровня не должны располагаться на приемных трубопроводах;

.2 индикации уровня жидкости в других танках для хранения жидкостей, таких как топливные танки, танки пресной воды, буровой воды и т. д., заполнение или опорожнение которых может повлиять на остойчивость. Датчики системы замера уровня не должны располагаться на приемных трубопроводах.

3.1.2.5.10 Индикация положения клапанов балластной системы должна быть обеспечена в каждом помещении, из которого предусматривается управление клапанами. Индикаторы должны показывать фактическое положение шпинделя клапана.

3.1.2.5.11 На посту управления балластными операциями должна быть предусмотрена возможность отключения системы управления балластными насосами и балластными клапанами от их источников электрического, пневматического или гидравлического питания.

3.1.3 Системы воздушных, переливных и измерительных трубопроводов.

3.1.3.1 Системы воздушных, переливных и измерительных трубопроводов должны выполняться с учетом применимых требований разд. 10 части VIII «Системы и трубопроводы» Правил классификации и постройки морских судов, если не оговорено иное.

3.1.3.2 Выходные концы воздушных и переливных труб должны быть расположены с учетом расчета остойчивости в поврежденном состоянии и положения аварийной ватерлинии.

Следует избегать применения воздушных и переливных труб, способных вызвать прогрессирующее затопление.

3.1.3.3 Если при наклонении ПБУ в поврежденном состоянии на угол до 5° от аварийной ватерлинии концы воздушных труб оказываются погруженными в воду, такие трубы должны оборудоваться автоматическими закрытиями, отвечающими требованиям 10.1.8 части VIII «Системы и трубопроводы» Правил классификации и постройки морских судов.

3.1.3.4 Выходные концы воздушных труб топливных и масляных цистерн должны выводиться во взрывобезопасные пространства.

3.1.3.5 Высота воздушных труб СПБУ, измеряемая от палубы до уровня жидкости в трубе, должна быть не менее 380 мм.

3.1.3.6 Объединение переливных труб из нескольких цистерн, встроенных в корпус и расположенных в разных водонепроницаемых отсеках, в общий коллектор должно выполняться выше самой высокой аварийной ватерлинии ПБУ.

3.1.3.7 Высота воздушных труб должна выбираться с учетом допустимого расчетного давления для танка.

3.1.3.8 Все танки должны обеспечиваться отдельными измерительными трубами или дистанционными измерительными устройствами одобренного Регистром типа.

Если длина измерительной трубы не превышает 20 м, ее минимальный внутренний диаметр должен составлять 38 мм, при большей длине он должен быть увеличен до 50 мм.

3.1.3.9 Для недоступных танков, помимо системы дистанционного измерения уровня, должны быть дополнительно предусмотрены и измерительные трубы.

3.1.3.10 Сухие отсеки, смежные с морем или танками, содержащими жидкости, а также сухие отсеки, через которые проходят трубопроводы, транспортирующие жидкости, должны оборудоваться отдельными измерительными трубами, одобренными средствами замера уровня или средствами обнаружения поступления жидкости в отсек.

3.1.4 Система вентиляции и кондиционирования воздуха жилых и служебных помещений.

3.1.4.1 Система вентиляции и кондиционирования воздуха жилых и служебных помещений ПБУ/МСП должна выполняться с учетом требований 12.1.1 — 12.1.7 и применимых требований 12.2 части VIII «Системы и трубопроводы» Правил классификации и постройки морских судов, если не оговаривается иное.

3.1.4.2 Вентиляция взрывобезопасных помещений должна быть отдельной от вентиляции взрывоопасных помещений. Следует уделять внимание взаимному расположению вытяжных и приемных отверстий вентиляции для сведения к минимуму возможности взаимного загрязнения.

Приемные отверстия вентиляционных каналов должны быть расположены за пределами взрывоопасных зон так высоко и далеко, как это практически возможно.

3.2 СИСТЕМЫ, ОБСЛУЖИВАЮЩИЕ ЭНЕРГЕТИЧЕСКУЮ УСТАНОВКУ

3.2.1 Топливная система.

3.2.1.1 Если не оговаривается иное, то должны быть выполнены применимые требования разд. 13 части VIII «Системы и трубопроводы» Правил классификации и постройки морских судов.

3.2.1.2 Топливные трубопроводы должны прокладываться через взрывобезопасные помещения.

Как правило, прокладка топливных трубопроводов на рабочих площадках или в других местах, где они могут быть повреждены, не допускается.

Такая прокладка может быть допущена в исключительных случаях при наличии надежной защиты трубопроводов от механических повреждений.

3.2.1.3 Топливные цистерны должны быть отделены от взрывоопасных пространств коффердамами. Их расположение внутри взрывоопасных пространств не допускается.

3.2.1.4 Вместимость топливной цистерны АДГ должна удовлетворять требованиям 9.3.1 части X «Электрическое оборудование».

3.2.1.5 Прием жидкого топлива должен выполняться через наполнительные трубы, выведенные над открытыми палубами или площадками за пределами взрывоопасных зон.

Рекомендуется предусматривать для этой цели специальные станции.

3.2.1.6 Когда для распыления попутного газа используется пар или воздух, на трубопроводе воздуха или пара должен устанавливаться невозвратный клапан.

Этот клапан должен быть частью постоянно установленного трубопровода, быть легкодоступным и расположенным как можно ближе к форсунке.

3.2.2 Система смазочного масла.

3.2.2.1 Для буровых судов должны выполняться требования разд. 14 части VIII «Системы и трубопроводы» Правил классификации и постройки морских судов.

3.2.2.2 Системы смазочного масла первичных двигателей генераторов и аварийных пожарных насосов должна быть автономными.

3.2.3 Система водяного охлаждения.

3.2.3.1 Если не оговаривается иное, то должны быть выполнены применимые требования разд. 15 части VIII «Системы и трубопроводы» Правил классификации и постройки морских судов.

3.2.3.2 Система охлаждения приводных двигателей генераторов и вспомогательных механизмов СПБУ, должна обеспечивать их бесперебойную работу при всех эксплуатационных режимах, включая режимы подъема и спуска корпуса ПБУ.

3.2.3.3 Приемные отверстия трубопроводов заборной воды должны оборудоваться защитными сетками и фильтрами. Должна быть предусмотрена возможность очистки фильтров без остановки обслуживаемых механизмов.

3.2.4 Система сжатого воздуха.

3.2.4.1 Если не оговаривается иное, то должны быть выполнены применимые требования

разд. 16 части VIII «Системы и трубопроводы» Правил классификации и постройки морских судов.

3.2.4.2 Для пуска дизель-генераторов и действия системы управления дизелями должна быть предусмотрена автономная система сжатого воздуха.

3.2.4.3 Общий запас воздуха должен быть достаточным для обеспечения не менее шести пусков наиболее мощного двигателя из всех установленных.

3.2.4.4 Запас сжатого воздуха ПБУ в объеме, указанном в 3.2.4.3, должен содержаться не менее чем в двух воздухохранителях или двух группах воздухохранителей.

3.2.4.5 Трубопроводы пускового воздуха должны быть полностью отделены от трубопроводов воздуха, предназначенного для технологических нужд. Использование пускового воздуха для технологических нужд не допускается.

3.2.4.6 Число пусковых компрессоров, предназначенных для пополнения запаса пускового воздуха ПБУ, должно быть не менее двух, один из них может быть навешенным.

В случае выхода из строя одного из компрессоров, производительность оставшихся должна быть достаточной для заполнения воздухохранителей, упомянутых в 3.2.4.4, в течение одного часа от давления, при котором возможен пуск, до давления, при котором возможно выполнение шести пусков.

3.2.4.7 Для всех ПБУ должно выполняться требование 16.2.3 части VIII «Системы и трубопроводы» Правил классификации и постройки морских судов.

3.2.5 Газовыпускная система.

3.2.5.1 Газовыпускные трубопроводы должны прокладываться и подключаться к оборудованию с учетом требований разд. 11 части VIII «Системы и трубопроводы» Правил классификации и постройки морских судов.

3.2.5.2 Газовыпускные трубопроводы ДВС, газоходы котлов, камбузов и инсинераторов должны быть оборудованы искрогасителями одобренного Регистром типа и выведены за пределы взрывоопасных пространств.

3.2.6 Система питательной воды котлов.

Системы питательной воды котлов ПБУ/МСП должны выполняться с учетом применимых требований разд. 17 части VIII «Системы и трубопроводы» Правил классификации и постройки морских судов.

3.2.7 Конденсатная система.

Системы конденсатные ПБУ/МСП должны выполняться с учетом применимых требований разд. 19 части VIII «Системы и трубопроводы» Правил классификации и постройки морских судов.

3.2.8 Системы паропроводов и трубопроводов продувания.

Системы паропроводов и трубопроводов продувания ПБУ/МСП должны выполняться с учетом применимых требований разд. 18 части VIII «Системы и трубопроводы» Правил классификации и постройки морских судов.

3.2.9 Системы с органическими теплоносителями.

Системы с органическими теплоносителями ПБУ/МСП должны выполняться с учетом применимых требований разд. 20 части VIII «Системы и трубопроводы» Правил классификации и постройки морских судов.

3.2.10 Система вентиляции машинных помещений, аккумуляторных помещений и ящиков.

Система вентиляции машинных помещений, аккумуляторных помещений и ящиков должны соответствовать требованиям 12.1.1 —12.1.7, 12.5 и 12.10 части VIII «Системы и трубопроводы» Правил классификации и постройки морских судов.

3.3 СИСТЕМЫ СПЕЦИАЛЬНЫЕ

3.3.1 Система вентиляции взрывоопасных помещений.

3.3.1.1 Все закрытые взрывоопасные помещения зон 1 и 2 (см. 2.9 части X «Электрическое оборудование») должны оборудоваться приточно-вытяжной вентиляцией, обеспечивающей избыточное давление со стороны взрывобезопасного помещения или помещения с меньшим уровнем взрывоопасности.

При падении установленного избыточного давления должно быть предусмотрено автоматическое включение вентиляторов.

3.3.1.2 В случае, когда вентиляционные каналы прокладываются через взрывоопасные помещения с большей степенью опасности, в них должно поддерживаться давление более высокое, чем в указанных помещениях; если каналы прокладываются внутри помещений с меньшим уровнем взрывоопасности, давление в них должно быть ниже, чем в этих помещениях.

3.3.1.3 Взрывоопасные помещения зоны 1 должны быть оборудованы вентиляцией с регулируемой подачей, обеспечивающей не менее 12 и не более 20 обменов воздуха в час.

При допустимой концентрации газа должно обеспечиваться 12 обменов в час. В случае повышения концентрации газа до 20 ± 10 % от нижнего предела взрываемости должно быть предусмо-

трено автоматическое увеличение кратности вентиляции до 20 обменов в час.

3.3.1.4 Кратность вентиляции взрывоопасных помещений зоны 2 должна быть не менее 12 обменов в час.

3.3.1.5 Вытяжные каналы зон 1 и 2 должны быть раздельными. Внутренние пространства таких каналов относятся к тем же зонам, что и помещения, из которых они проложены. Приемные отверстия приточной вентиляции взрывоопасных помещений должны располагаться вне взрывоопасных пространств. Выходные концы вентиляционных каналов взрывоопасных помещений должны выводиться в открытые пространства зон той же или меньшей категории взрывоопасности.

3.3.1.6 В системе вентиляции взрывоопасных помещений должны применяться вентиляторы во взрывобезопасном исполнении.

3.3.2 Система снабжения забортной водой СПБУ.

3.3.2.1 В состав системы должны входить цистерны для хранения запасов воды системы охлаждения, если не предусмотрен другой способ охлаждения, и системы пожаротушения. Вместимость цистерны системы охлаждения должна быть достаточной для выполнения требований 3.2.3.2, а системы пожаротушения — для обеспечения установленных средств водяного пожаротушения, требуемых 3.2.7 части VI «Противопожарная защита».

3.3.2.2 Должны быть приняты необходимые меры по предотвращению замерзания воды в цистернах, если это необходимо по условиям эксплуатации.

3.3.2.3 Система должна обслуживаться не менее чем двумя погружными насосами с механическим приводом. Подача любого из этих насосов должна быть не менее, чем это необходимо для обеспечения системы охлаждения и водяной системы пожаротушения.

3.3.2.4 Расчетная подача насосов должна обеспечиваться при всех возможных в эксплуатации глубинах их погружения.

3.3.2.5 Каждый насос забортной воды должен иметь автономный приемный трубопровод, защищенный от внешнего воздействия волн, льда и механических повреждений, снабженный приемным фильтром и, при необходимости, обогревом.

3.3.2.6 Система должна оборудоваться измерительными приборами и сигнализацией давления. Индикация показаний измерительных приборов должна быть выведена в ЦПУ.

3.3.3 Гидравлическая система подъема и спуска корпуса ПБУ.

3.3.3.1 Гидравлическая система подъема и спуска корпуса ПБУ должна отвечать применимым требованиям разд. 7 части IX «Механизмы» Правил классификации и постройки морских судов.

3.3.3.2 Соединение системы трубопроводов гидравлических подъемников с другими гидравлическими системами не допускается.

3.3.3.3 В системах со значительной неравномерностью работы следует предусматривать средства, предотвращающие пульсацию давления.

3.3.3.4 Система должна сохранять работоспособность при выходе из строя одного из насосов.

3.3.3.5 Неисправность или повреждение трубопроводов гидравлических подъемников не должна приводить к самопроизвольному перемещению корпуса ПБУ или ее опорных колонн более чем на один шаг. При этом скорость перемещения не должна превышать спецификационную.

3.3.3.6 Применяемая рабочая жидкость должна сохранять спецификационные свойства при всех условиях эксплуатации, не оказывая вредного воздействия на материал трубопроводов и арматуры.

3.3.3.7 Если изменение температуры окружающей среды может оказать существенное влияние на вязкость рабочей жидкости, должны предусматриваться средства для предотвращения такого влияния при всех спецификационных температурных условиях.

3.3.3.8 Вместимость цистерны рабочей жидкости системы гидравлических подъемников механизма подъема каждой опоры должна быть не менее объема жидкости, заполняющей эту систему.

3.3.3.9 Цистерны гидроприводов должны быть оборудованы системой сигнализации по предельно допустимому нижнему уровню, выведенной в ГПУ.

3.3.3.10 Сточные трубы поддонов гидравлического оборудования, расположенного в помещениях гидроподъемных устройств и цистерн, должны быть отведены в сточные цистерны.

Трубопроводы сбора утечек масла должны отвечать требованиям 13.5 части VIII «Системы и трубопроводы» Правил классификации и постройки морских судов.

3.3.4 Система топлива для вертолетов.

3.3.4.1 Система топлива для вертолетов должна выполняться с учетом требований 2.3 части VI «Противопожарная защита».

3.3.4.2 Станции раздачи топлива должны располагаться на открытых площадках, удаленных на максимальное расстояние от жилых помещений и возможных источников воспламенения.

3.3.4.3 Цистерны, содержащие вертолетное топливо, должны оборудоваться системой инертного газа и устройством, предотвращающим недопустимые колебания давления в цистернах

при изменении температуры, а также при их заполнении или опорожнении.

3.3.4.4 При использовании сменных топливных контейнеров их установка должна выполняться с учетом обеспечения возможности их аварийного сброса.

Конструкция контейнеров должна быть одобрена Регистром.

3.3.5 Технологические трубопроводы.

3.3.5.1 Прокладка технологических и транспортных трубопроводов, в которых при использовании ПБУ/МСП по их прямому назначению могут содержаться взрывоопасные газы или воспламеняющиеся жидкости, через жилые и служебные помещения, посты управления и машинные отделения, танки и сухие отсеки не допускается.

3.3.6 Система аварийного сброса бурового раствора.

3.3.6.1 Трубопровод аварийного сброса бурового раствора следует оборудовать двумя отсечными клапанами, один из которых должен иметь сигнализацию положения, выведенную в пост управления.

Ближайший к цистерне бурового раствора клапан должен иметь дистанционный привод из легкодоступного места, расположенного выше палубы переборок.

3.3.6.2 Трубопровод аварийного сброса бурового раствора не должен проходить через машинные, а также жилые и служебные помещения.

3.3.6.3 Установка клапанов трубопровода аварийного сброса должна быть выполнена с учетом требований 4.3.2.10 части VIII «Системы и трубопроводы» Правил классификации и постройки морских судов.

ЧАСТЬ IX. КОТЛЫ, ТЕПЛООБМЕННЫЕ АППАРАТЫ И СОСУДЫ ПОД ДАВЛЕНИЕМ

1 ОБЛАСТЬ РАСПРОСТРАНЕНИЯ

1.1 Требования настоящей части распространяются на котлы, теплообменные аппараты и сосуды под давлением, используемые для обеспечения работы систем и механизмов, обслуживающих энергетический и жилой комплексы ПБУ или МСП.

1.2 Для котлов, теплообменных аппаратов и сосудов под давлением иного назначения требования Правил ПБУ/МСП могут применяться в той степени, насколько это будет признано практически целесообразным.

2 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

2.1 Объем технического наблюдения, применяемые материалы, прочность конструктивных элементов, сварка и термическая обработка, а также объем испытаний котлов, теплообменных аппаратов и сосудов под давлением, упомянутых в 1.1, должны соответствовать требованиям разд. 1 и 2 части X «Котлы, теплообменные аппараты и сосуды под давлением» Правил классификации и постройки морских судов.

3 КОТЛЫ

3.1 Паровые котлы, а также котлы на органических теплоносителях, применяемые на ПБУ и МСП, их топочные устройства, системы управления, регулирования, защиты и сигнализации, арматура и контрольно-измерительные приборы должны соответствовать требованиям разд. 3 — 5 части X «Котлы, теплообменные аппараты и сосуды под давлением» Правил классификации и постройки морских судов.

4 ТЕПЛООБМЕННЫЕ АППАРАТЫ И СОСУДЫ ПОД ДАВЛЕНИЕМ

4.1 Теплообменные аппараты и сосуды под давлением должны соответствовать требованиям разд. 6 части X «Котлы, теплообменные аппараты и сосуды под давлением» Правил классификации и постройки морских судов.

4.1.1 Гидроаккумуляторы.

4.1.1.1 Жидкая и газовая фазы гидроаккумуляторов должны быть соответствующим образом разделены в случае, если их непосредственный контакт может привести к потере газа или порче жидкой фазы.

4.1.1.2 Каждый гидроаккумулятор должен быть обеспечен предохранительным устройством, установленным на газовой стороне. Это устройство может быть установлено на неотключаемом участке трубопровода.

4.1.1.3 Газовые баллоны, предназначенные для заполнения гидроаккумуляторов, должны быть изготовлены по одобренным Регистром стандартам.

ЧАСТЬ X. ЭЛЕКТРИЧЕСКОЕ ОБОРУДОВАНИЕ

1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

1.1 ОБЛАСТЬ РАСПРОСТРАНЕНИЯ

1.1.1 Требования настоящей части распространяются на электрическое оборудование механических (энергетических) установок, а также систем и устройств плавучих буровых установок и морских стационарных платформ (ПБУ и МСП), подлежащих техническому наблюдению Регистра, а также на отдельные виды электрического оборудования в соответствии с 1.3.

1.1.2 Применимые требования настоящей части следует распространять также на стационарно установленное электрическое оборудование, не указанное в 1.3, но способное отрицательно повлиять на работу ответственных механизмов и устройств, в случаях их неисправностей или аварий.

1.2 ОПРЕДЕЛЕНИЯ И ПОЯСНЕНИЯ

1.2.1 Определения и пояснения, относящиеся к общей терминологии Правил ПБУ/МСП, указаны в Общих положениях о классификационной и иной деятельности.

В настоящей части приняты следующие определения.

Аварийное освещение — освещение помещений и пространств ПБУ или МСП светильниками, получающими питание от аварийного или аварийного переходного источника электрической энергии.

Аварийный источник электрической энергии — источник электрической энергии, предназначенный для питания необходимых потребителей при исчезновении напряжения на главном распределительном щите (ГРЩ).

Аварийный переходный источник электрической энергии — источник электрической энергии, предназначенный для питания необходимых потребителей с момента исчезновения напряжения на шинах ГРЩ до момента включения на шины АРЩ аварийного генератора.

Безопасное напряжение — напряжение, не представляющее опасности для персонала. Это условие считается выполненным, если обмотки трансформаторов, преобразователей и других устройств для понижения напряжения являются электрически раздельными и пониженное напряжение этих устройств или источников электрической энергии не превышает:

50 В между полюсами при постоянном токе; или

50 В между фазами или между фазами и корпусом при переменном токе.

Главные механизмы ПБУ или МСП — приводные механизмы генераторов основного источника электрической энергии ПБУ или МСП.

Закрытые пространства — пространства, ограниченные перекрытиями и/или палубами и переборками, которые могут иметь двери или окна.

Заземление — преднамеренное электрическое соединение заземляемой части электрического оборудования с корпусом платформы, имеющее сопротивление не выше 0,02 Ом.

Зона защиты молниезащитного устройства — область, внутри которой пространство платформы защищено от прямых ударов молнии.

Корпус ПБУ или МСП — все металлические части ПБУ или МСП, имеющие надежное электрическое соединение с наружной металлической обшивкой.

Молниеуловитель — верхняя часть молниезащитного устройства, предназначенная для непосредственного восприятия атмосферных разрядов.

Минимальные комфортные условия обитаемости на ПБУ или МСП — условия, при которых обеспечивается работа электрических вспомогательных механизмов и устройств для:

освещения;

приготовления пищи;

обогрева;

сохранения пищевых продуктов (бытовое холодильное оборудование);

системы принудительной вентиляции;

обеспечения санитарной водой;

обеспечения пресной водой.

Неответственные устройства — электрическое оборудование, временное отключение которого не снижает уровень безопасности ПБУ или МСП, безопасности находящихся на них людей и экологической безопасности окружающей среды.

Основной источник электрической энергии — источник электрической энергии, предназначенный для питания всех электрических механизмов, устройств и систем, необходимых для поддержания нормального функционирования ПБУ или МСП и нормальных условий обитаемости на них, не прибегая при этом к использованию аварийного источника электрической энергии.

Ответственные устройства — электрическое оборудование, нормальная работа которого обеспечивает безопасность эксплуатации ПБУ или МСП, безопасность находящихся на них людей и экологическую безопасность окружающей среды. К таким устройствам относятся устройства, перечисленные в 1.3.2.1.

Полузакрытые пространства — пространства, где естественные условия вентиляции значительно отличаются от условий на открытых палубах из-за наличия таких конструкций, как перекрытия, ветроотбойники и переборки, которые так установлены, что естественное рассеивание (дисперсия) газа может не происходить.

Посты управления — помещения и пространства, в которых должно располагаться следующее оборудование и устройства (в полной или неполной комплектации):

системы управления и нормальной остановки механизмов и устройств технологических процессов;

система аварийной остановки механизмов и устройств (включая технологические механизмы и устройства);

пульты управления основным источником электрической энергии;

пульт управления вспомогательными механизмами и дистанционно управляемыми клапанами трубопроводов;

система радиосвязи и система внутренней связи, включая систему авральной сигнализации;

центральная станция пожарной сигнализации и сигнализация обнаружения взрывоопасных концентраций газов;

пост дистанционного управления средствами объемного пожаротушения;

пост непосредственного управления средствами объемного пожаротушения;

пост управления аварийным источником электрической энергии.

Специальные электрические помещения — помещения, предназначенные исключительно для электрического оборудования и доступные только для обслуживающего персонала.

1.3 ОБЪЕМ ТЕХНИЧЕСКОГО НАБЛЮДЕНИЯ

1.3.1 Общие положения.

Общие положения, относящиеся к порядку классификации, техническому наблюдению за постройкой ПБУ или МСП и изготовлением оборудования и освидетельствованиям, изложены в части I «Классификация».

1.3.2 Техническое наблюдение за электрическим оборудованием на ПБУ или МСП.

1.3.2.1 Техническому наблюдению на ПБУ или МСП подлежат следующие виды ответственного оборудования, систем и устройств:

.1 гребная электрическая установка самоходной ПБУ и электрическое и электронное оборудование систем динамического позиционирования;

.2 основные, аварийные и аварийные переходные источники электрической энергии, а также источники бесперебойного электрического питания для ответственных систем;

.3 силовые трансформаторы и преобразователи электрической энергии, применяемые в оборудовании, системах и устройствах, перечисленных в 1.3.2.1;

.4 распределительные устройства и пульты управления и контроля;

.5 электрические приводы механизмов, обслуживающих работу главных механизмов, приводы механизмов подъема и спуска самоподъемных ПБУ, рулевых устройств, винтов регулируемого шага, подруливающих устройств, насосов систем погружения и всплытия полупогружных ПБУ, погружных насосов СПБУ и подъемных устройств забортных трубопроводов этих насосов, якорных и швартовных механизмов, механизмов спусковых устройств шлюпок и плотов, компрессоров пускового воздуха и воздуха для систем управления и звуковых сигналов, осушительных и балластных насосов, насосов и устройств систем пожаротушения, механизмов водонепроницаемых и противопожарных дверей, вентиляторов машинных помещений, коффердамов, жилых и служебных помещений, вентиляторов взрывоопасных помещений и пространств, вентиляторов оборудования с видом взрывозащиты «оболочка под избыточным давлением»;

.6 основное и аварийное освещение помещений и мест расположения ответственных устройств, путей эвакуации и низкорасположенное аварийное освещение;

.7 габаритные и сигнально-отличительные и сигнально-проблесковые фонари;

.8 электрические машинные телеграфы самоходных ПБУ;

.9 служебная телефонная и громкоговорящая связь;

.10 авральная сигнализация;

.11 системы сигнализации обнаружения пожара и предупреждения о пуске средств объемного пожаротушения; системы обнаружения и сигнализации высоких концентраций взрывоопасных паров и газов, неисправности систем вентиляции взрывоопасных помещений и электрооборудования, находящегося под избыточным давлением воздуха, неисправности устройств подъема и спуска корпуса самоподъемных ПБУ;

.12 сигнализация положения водонепроницаемых и противопожарных дверей; положения дистанционно управляемых клапанов систем погружения и всплытия ПБУ, опорных колонн самоподъемных ПБУ на грунте или положения основания стационарной платформы;

.13 электрическое оборудование во взрывоопасных помещениях и пространствах;

.14 кабельная сеть;

.15 устройства заземления корпуса ПБУ или МСП;

.16 молниезащитные устройства;

.17 электрические приводы классифицируемых холодильных установок;

.18 электрические подогреватели топлива и масла;

.19 стационарные нагревательные и отопительные приборы;

.20 пусковая, защитная, регулировочная и коммутационная аппаратура;

.21 другие, не перечисленные выше механизмы и устройства, — по требованию Регистра.

1.3.2.2 Электрическое оборудование хозяйственного, бытового, технологического назначения и электрооборудование механизмов, систем и устройств, непосредственно предназначенных для бурения скважин, и не перечисленное в 1.3.2.1, подлежит техническому наблюдению на ПБУ или МСП в отношении:

.1 влияния работы этого оборудования на качество электрической энергии электростанции;

.2 выбора типов и сечения кабелей и проводов, а также способов прокладки кабельных трасс;

.3 сопротивления изоляции и устройств защиты.

Кроме того, в отношении выполнения требований по взрывозащищенному исполнению электрооборудования, размещаемого во взрывоопасных помещениях и пространствах, техническое наблюдение должно осуществляться в соответствии с требованиями настоящей части.

1.3.3 Техническое наблюдение за изготовлением электрического оборудования для ПБУ или МСП.

1.3.3.1 Техническому наблюдению при изготовлении подлежат следующие виды электрического оборудования, предназначенного для установок и систем, перечисленных в 1.3.2.1:

.1 генераторные агрегаты;

.2 электрические машины;

.3 трансформаторы;

.4 распределительные щиты;

.5 пульты управления и контроля;

.6 электрические муфты и тормоза;

.7 пусковая, защитная, регулировочная и коммутационная аппаратура;

.8 аппараты и устройства внутренней связи и сигнализации;

.9 силовые статические преобразователи, полупроводниковые установки;

.10 подогреватели топлива и масла;

.11 аккумуляторы;

.12 кабели и провода;

.13 стационарные электрические измерительные приборы;

.14 электрические приборы и устройства для измерения неэлектрических величин;

.15 нагревательные и отопительные приборы;

.16 установочная арматура;

.17 стационарные светильники и прожекторы;

.18 электрическое оборудование систем динамического позиционирования;

.19 другие, не перечисленные выше виды электрического оборудования, — по требованию Регистра.

1.3.3.2 Электрическое оборудование взрывозащищенного исполнения подлежит техническому наблюдению в отношении его взрывозащищенности со стороны компетентной организации, документы которой признаются Регистром, независимо от того, подвергается или нет данное оборудование техническому наблюдению, согласно требованиям 1.3.3.1.

1.3.3.3 Объем и нормы испытаний электрического оборудования после изготовления указаны в разд. 10 части IV «Техническое наблюдение за изготовлением изделий» Правил технического наблюдения за постройкой судов и изготовлением материалов и изделий для судов. Для механизмов и устройств неответственного назначения возможно применение оборудования общепромышленного назначения.

1.4 ТЕХНИЧЕСКАЯ ДОКУМЕНТАЦИЯ

1.4.1 Общие принципы, касающиеся порядка одобрения Регистром технической документации,

изложены в Общих положениях о классификационной и иной деятельности. Объем технической документации по электрическому оборудованию, предъявляемый на рассмотрение Регистру по установке в целом, содержится в части I «Классификация».

1.4.2 До начала технического наблюдения за изготовлением электрического оборудования должна быть представлена на рассмотрение Регистру по каждому виду оборудования следующая документация:

.1 описание принципа действия и основные характеристики оборудования;

.2 спецификация (перечень изделий), в которой указаны все используемые элементы, приборы и материалы с их техническими характеристиками;

.3 чертежи общего вида с разрезами;

.4 принципиальные схемы;

.5 программа испытаний;

.6 результаты расчета вала ротора (якоря); чертежи узлов крепления полюсов, активного железа, коллектора и т.д., а также мест сварных соединений конструкции с валом — для электрических машин с номинальным током более 1000 А;

.7 расчет шин на динамическую и термическую устойчивость при коротких замыканиях — для распределительных щитов, если номинальный ток отдельно работающих генераторов или сумма токов параллельно работающих генераторов превышает 1000 А;

.8 данные динамической и статической помехоустойчивости или указание способа испытания электромагнитной совместимости;

.9 указание конкретных мер подавления помех;

.10 чертежи общего расположения электрического оборудования во взрывоопасных зонах с указанием вида взрывозащиты, типа применяемых кабелей, их сечений и деталей соединительных коробок;

.11 электрические схемы оборудования взрывозащищенного исполнения, схемы относящихся к ним цепей, документация, подтверждающая вид взрывозащиты;

.12 чертежи и спецификация электрического оборудования с видом взрывозащиты «оболочка под избыточным давлением», системы сигнализации о потере избыточного давления воздуха и соответствующие схемы.

2 ОБЩИЕ ТРЕБОВАНИЯ

Электрическая установка ПБУ или МСП должна быть такой, чтобы обеспечивать:

питание от основного источника электрической энергии всех электрических механизмов и устройств, обеспечивающих нормальное функционирование ПБУ или МСП, включая нормальные условия обитаемости персонала без применения аварийного источника электрической энергии;

в случае выхода из строя основного источника электрической энергии питание ответственных электрических механизмов и устройств, обеспечивающих безопасность ПБУ или МСП, от аварийного источника электрической энергии в течение заданного периода времени;

безопасность экипажа и установки в целом в условиях нормального и аварийного функционирования ПБУ или МСП.

2.1 УСЛОВИЯ РАБОТЫ

2.1.1 Климатические условия.

2.1.1.1 В качестве номинальных рабочих температур окружающего воздуха и охлаждающей воды для электрического оборудования должны применяться указанные в табл. 2.1.1.1.

Таблица 2.1.1.1

№ п/п	Место расположения оборудования	Температура окружающего воздуха и охлаждающей воды, °С			
		Неограниченный р-н		Вне тропической зоны	
		воздух	вода	воздух	вода
1	Машинные, специальные электрические помещения, камбузы	+45 — 0	+32	+40 — 0	+25
2	Служебные, жилые и другие помещения	+45 — 0	—	+40 — 0	—
3	Открытые палубы	+45 — −25[1]	—	+40 — −25[1]	—

[1] Рабочая температура для электрооборудования, устанавливаемого на открытых палубах, должна соответствовать району использования ПБУ или МСП.

Примечание. Электрические и электронные элементы и устройства, предназначенные для установки в распределительные щиты, пульты, шкафы, должны надежно работать при температуре окружающей среды до 55 °С. Температура до 70 °С не должна вызывать повреждений элементов, устройств и систем.

2.1.1.2 Электрическое оборудование должно надежно работать в условиях относительной влажности воздуха 75±3 % при температуре +45±2 °С или 80±3 % при температуре +40±2 °С, а также при относительной влажности воздуха 95±3 % при температуре +25±2 °С.

Электрическое оборудование, устанавливаемое на открытых палубах ПБУ или МСП в районах с холодным климатом, должно надежно работать в условиях относительной влажности воздуха 85 % при температуре −6 °С.

2.1.1.3 Конструктивные части электрического оборудования должны изготавливаться из материалов, устойчивых к воздействию морской атмосферы, или должны быть надежно защищены от вредного воздействия этого фактора.

2.1.1.4 Если электрическое оборудование устанавливается в помещения или пространства, защищенные от воздействия окружающей среды, то допустимая окружающая температура для такого оборудования может быть снижена с 45 °С до 35 °С, при условии, что:

оборудование не является аварийным и расположено вне машинных помещений;

управление температурой в помещении осуществляется, как минимум, двумя охлаждающими блоками, оборудованными таким образом, что в случае выхода из строя одного из блоков, оставшиеся способны удовлетворительно поддерживать заданную температуру в помещении;

оборудование способно в первоначальный период безопасно работать при окружающей температуре 45 °С до тех пор, пока окружающая температура не достигнет заданной меньшей величины, безопасной для оборудования. Сами охлаждающие блоки должны быть рассчитаны на окружающую температуру 45 °;

на постах с постоянным присутствием персонала обеспечена звуковая и световая сигнализация о неисправностях охлаждающих блоков.

2.1.1.5 Для оборудования с меньшей чем 45 °С допустимой окружающей температурой, должно быть обеспечено, чтобы кабели питания этого оборудования были рассчитаны на максимальную окружающую температуру, которая может быть зафиксирована (или ожидаема) при прокладке кабеля на протяжении всей его длины.

2.1.1.6 Оборудование, устанавливаемое для охлаждения и поддержания более низкой температуры окружающей среды (для оборудования, указанного в 2.1.1.4 и 2.1.1.5), должно классифицироваться, как ответственное оборудование и быть объектом технического наблюдения Регистра, в соответствии с требованиями Правил ПБУ/МСП.

2.1.2 Механические воздействия.

2.1.2.1 Электрическое оборудование должно надежно работать при вибрациях с частотами от 2 до 80 Гц, а именно: при частотах от 2 до 13,2 Гц с амплитудой перемещений ±1 мм и при частотах от 13,2 до 80 Гц с ускорением ±0,7*g*.

Электрическое оборудование, установленное на источниках вибрации (дизели, компрессоры и т.п.) или в румпельном отделении на ПБУ, должно надежно работать при вибрациях от 2 до 100 Гц, а именно: при частотах от 2 до 25 Гц с амплитудой перемещения ±1,6 мм и при частотах от 25 до 100 Гц с ускорением ±4,0*g*.

Электрическое оборудование должно надежно работать также при ударах с ускорением ±5,0*g* и частоте в пределах от 40 до 80 уд./мин.

2.1.2.2 Электрическое оборудование должно безотказно работать при крене:

ППБУ — до 15° длительном и до 22,5° кратковременном в любом направлении;

СПБУ — до 10° длительном и до 15° кратковременном в любом направлении;

ПБУ — до 15° длительном и дифференте на нос или корму до 5°, а также при бортовой качке до 22,5° и килевой до 7,5° от вертикали.

Аварийное электрическое оборудование должно, кроме того, надежно работать при длительном крене:

ППБУ — до 25° в любом направлении;

СПБУ — до 15° в любом направлении;

ПБУ — до 22,5° и дифференте до 10, а также при одновременном крене и дифференте в указанных выше пределах.

2.1.2.3 Электрическое оборудование должно обладать соответствующей механической прочностью и устанавливаться в таком месте, где нет опасности механического повреждения (см. также 2.7.4).

2.1.3 Допускаемые отклонения параметров питания.

2.1.3.1 Электрическое оборудование должно быть такой конструкции, чтобы во всех случаях в установившихся режимах оно оставалось работоспособным при отклонениях напряжения питания и частоты от номинальных значений, указанных в табл. 2.1.3.1 (см. также 3.1.2.2 и 16.8.3.3).

Таблица 2.1.3.1

Параметр электрической сети	Отклонение от номинальных значений		
	Длительное	Кратковременное	
	%	%	Время процесса (с)
Напряжение	+6... −10	±20	1,5
Частота	±5	±10	5

Примечание. При питании от аккумуляторной батареи:

длительное изменение напряжения должно находиться в пределах от +30 до −25 % для оборудования, подключенного к аккумуляторной батарее и не отключаемого при ее зарядке;

длительное изменение напряжения должно находиться в пределах от +20 до −25 % для оборудования, отключаемого от батареи во время ее зарядки.

2.1.3.2 Для механизмов и устройств на ПБУ или МСП, за исключением механизмов и устройств ответственного назначения, допускается применение электрического оборудования общепромышленного исполнения.

2.2 ЭЛЕКТРОМАГНИТНАЯ СОВМЕСТИМОСТЬ

2.2.1 Общие требования.

2.2.1.1 Настоящие требования распространяются на электрическое оборудование, оборудование автоматизации, радиооборудование и навигационное оборудование ПБУ или МСП для обеспечения электромагнитной совместимости электрического и электронного оборудования ПБУ или МСП.

2.2.1.2 Оборудование должно безотказно работать при помехах, имеющих следующие параметры:

.1 постоянное и переменное (50 Гц) магнитное поле — в соответствии с табл. 2.2.1.2.1.

Таблица 2.2.1.2.1

Класс оборудования	Напряженность, А/м	
	Постоянное поле	Переменное поле 50 Гц
1	100	10
2	400	400
3	1000	1000

Допускается установка оборудования:

класса 1 — на расстоянии 2 м и более от мощного источника поля (шинопровод, групповой трансформатор);

класса 2 — на расстоянии 1 м и более от мощного источника поля;

класса 3 — без ограничения расстояния от любого источника поля;

.2 гармонические составляющие напряжения по цепям питания — в соответствии с графиком высших гармоник сети, изображенным на рис. 2.2.1.2.2 в логарифмическом масштабе;

.3 электростатические разряды — с амплитудой напряжения 8 кВ;

.4 радиочастотные электромагнитные поля в диапазоне 30 МГц — 2 ГГц со среднеквадратическим значением напряженности поля 10 В/м;

.5 наносекундные импульсы напряжения с амплитудой 2 кВ по силовой сети питания и 1 кВ для сигнальных кабелей и кабелей управления длительностью 5/50 нс;

.6 радиочастотные помехи по цепям проводимости в диапазоне 0,01 — 50 МГц со среднеквадратическим значением напряжения 1 В и 30 %-ной модуляцией на частоте 1 МГц;

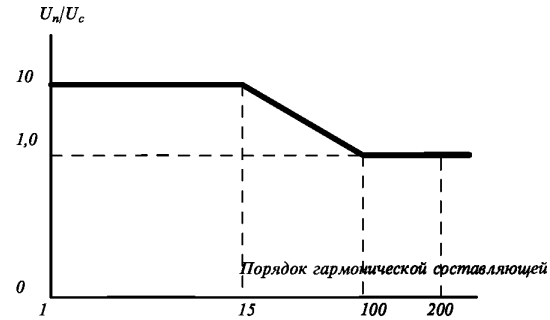


Рис. 2.2.1.2.2
График высших гармонических составляющих сети

.7 микросекундные импульсы напряжения по цепям питания с амплитудой 1 кВ для симметричной подачи импульсов и 2 кВ для несимметричной подачи импульсов длительностью 1,2/50 мкс.

2.2.1.3 Значение коэффициента гармонических искажений напряжения силовой сети питания K_u не должно превышать 10 % и определяется по формуле

$$K_u = \frac{1}{U_c}\sqrt{\sum_{n=2}^{200} U_n^2} \times 100\ \%, \qquad (2.2.1.3)$$

где U_c — действующее значение напряжения сети;
U_n — напряжение гармонической составляющей n-го порядка;
n — порядок высшей гармонической составляющей.

Значение K_u регламентируется для полностью укомплектованной электроэнергетической системы.

Допускается использование отдельных шин с $K_u > 10$ % для питания мощных источников гармонических составляющих напряжения и невосприимчивого к ним электрооборудования при условии, что указанные шины подключаются к основным шинам через фильтрующие или гальванически развязывающие устройства (см. также 2.2.2.2).

2.2.1.4 Уровени напряжения радиопомех, создаваемых оборудованием на зажимах электропитания, не должны превышать значений, указанных на рис. 2.2.1.4.

2.2.1.5 На ПБУ или МСП, для которых ограничение уровня радиопомех от силовых полупроводниковых преобразователей в соответствии с требованиями 2.2.1.4 не представляется возможным, сеть питания средств автоматизации, радио- и навигационного оборудования должна иметь гальваническую развязку, обеспечивающую затухание не менее 40 дБ в диапазоне частот 0,01 — 30 МГц, с сетью питания этих преобразователей.

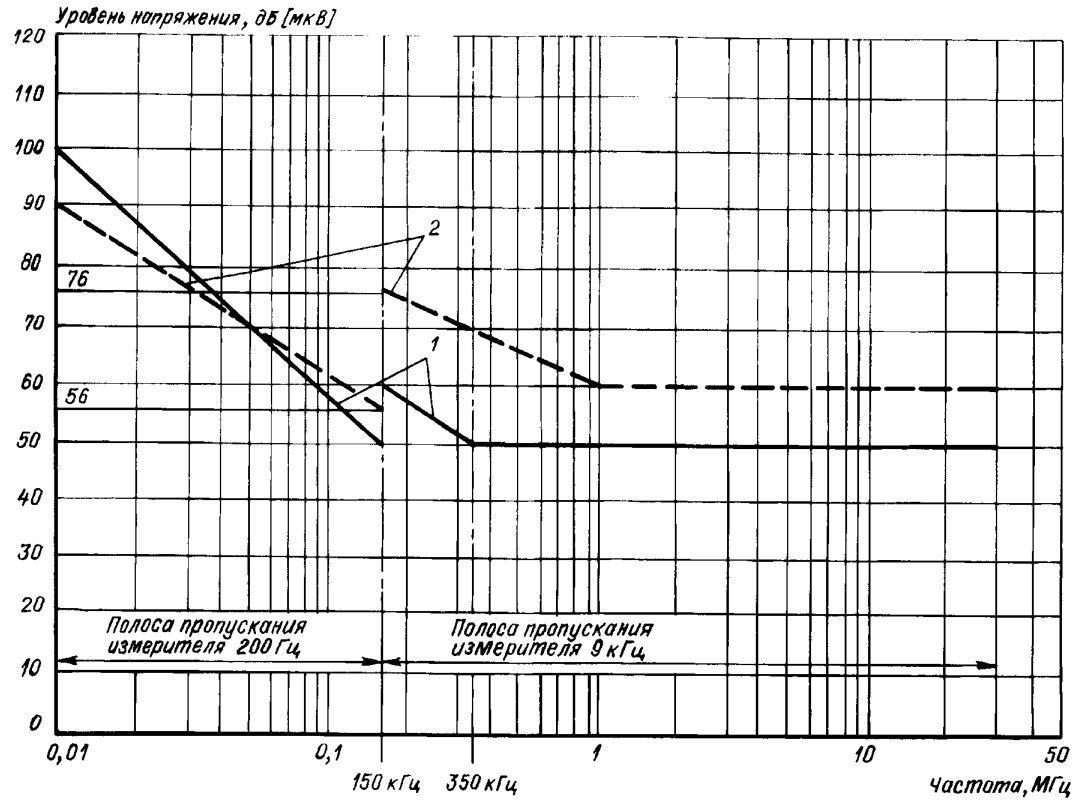


Рис. 2.2.1.4

Допустимые уровни напряжения помех:

1 — от навигационного оборудования, радиооборудования, а также электрооборудования и оборудования автоматизации, установленных на палубе рулевой рубки и выше; *2* — от оборудования, установленного ниже палубы рулевой рубки

Кабели питания оборудования с уровнями радиопомех, превышающими указанные в 2.2.1.4, должны прокладываться на расстоянии не менее 0,2 м от кабелей других групп оборудования при длине совместной прокладки более 1 м (см. также 2.2.2.8).

2.2.2 Меры обеспечения электромагнитной совместимости.

2.2.2.1 Для защиты радиооборудования от электромагнитных помех следует учитывать требования, содержащиеся в части IV «Радиооборудование» Правил по оборудованию морских судов.

2.2.2.2 Для защиты электрической сети от помех следует применять помехоподавляющие устройства и средства гальванической развязки: фильтры, реакторы, разделительные трансформаторы, вращающиеся преобразователи.

2.2.2.3 Экраны, металлическую оболочку или броню силовых кабелей следует соединять с металлическим корпусом соответствующего оборудования и заземлять как можно чаще, как минимум, на каждом конце кабеля.

2.2.2.4 Экраны информационных сигнальных кабелей и кабелей цепей управления следует, как правило, заземлять только на одном конце на стороне блока обработки первичного сигнала. При этом кабель должен иметь внешнюю изолирующую оболочку.

2.2.2.5 Должна обеспечиваться непрерывность экранирования, для чего экраны кабелей должны быть соединены с заземленными корпусами оборудования, в кабельных ответвительных и распределительных коробках и щитах, в проходах кабелей через переборки.

2.2.2.6 Заземление металлических корпусов электрического и электронного оборудования должно иметь электрическое сопротивление не более 0,02 Ом, вибрационную и коррозионную устойчивость, минимально возможную длину, доступность для проверки.

2.2.2.7 Экраны кабелей не должны использоваться в качестве обратного провода.

2.2.2.8 Все информационные сигнальные кабели должны быть экранированными и прокладываться отдельно от неэкранированных силовых кабелей и кабелей цепей управления на расстоянии не менее 20 см. При параллельной прокладке указанное выше расстояние должно быть уве-

личено до 50 см. Пересечения кабелей должны выполняться под прямым углом.

2.2.2.9 Кабели аналоговых сигналов рекомендуется прокладывать отдельно от кабелей цифровых сигналов. Следует избегать параллельной прокладки кабелей, несущих цифровые и аналоговые сигналы, в одной трассе. Если раздельная прокладка кабелей невозможна, то кабели, проводящие аналоговые сигналы с низким уровнем, следует прокладывать в стальных трубах или металлических каналах (желобах), которые должны иметь токопроводящие соединения между собой и корпусом судна. Кабели цепей электроакустических систем и подобные им должны прокладываться в металлических трубах и отдельно от других кабелей.

2.2.2.10 Вся кабельная сеть, проложенная в помещениях, где установлено оборудование средств связи и радионавигации, а также на верхних палубах и надстройках, и не отделенных от антенн металлической палубой или металлической переборкой, должна быть выполнена экранированными кабелями с соблюдением непрерывности экранировки. При вводе кабеля питания распределительного щита радиооборудования в помещение радиорубки на его входе должен быть установлен фильтр защиты от радиопомех.

2.2.2.11 Экраны и корпуса электрического оборудования, установленного в помещениях, где расположено радиооборудование, должны быть заземлены. Также должны быть заземлены экраны кабелей и проводов в соответствии с 2.5.3.5. Допускается не заземлять корпуса и экраны электрооборудования при условии, что оно не создает радиопомех и для него не требуется защитного заземления.

2.2.2.12 При установке электрического оборудования и прокладке кабелей вблизи магнитных компасов, а также для защиты от помех другого навигационного оборудования должны учитываться требования части V «Навигационное оборудование» Правил по оборудованию морских судов.

2.3 МАТЕРИАЛЫ

2.3.1 Конструктивные материалы.

2.3.1.1 Конструктивные части электрического оборудования должны изготавливаться из материалов прочных, по крайней мере, трудновоспламеняющихся, устойчивых к воздействию морской атмосферы и паров масла и топлива или должны быть надежно защищены от воздействия этих факторов.

2.3.1.2 Винты, гайки, петли и подобные детали, предназначенные для крепления закрытий электрического оборудования, установленного на открытой палубе и в помещениях с повышенной влажностью, должны изготавливаться из коррозионно-стойких материалов и/или иметь надежное антикоррозионное покрытие.

2.3.1.3 Все токоведущие части электрических устройств должны изготавливаться из меди, медных сплавов или других материалов, обладающих равноценными свойствами, за исключением:

.1 элементов реостатов, которые должны изготавливаться из механически прочных материалов с высоким удельным сопротивлением, выдерживающих высокую температуру;

.2 короткозамкнутых обмоток роторов асинхронных двигателей, которые допускается изготавливать из алюминия или его сплавов, стойких к морским условиям;

.3 угольных щеток, металлокерамических контактов и других подобных частей, когда это обусловлено требуемыми свойствами;

.4 элементов электрического оборудования, которые непосредственно присоединены к корпусу ПБУ или МСП, используемому в качестве обратного провода в локальной однопроводной системе.

2.3.2 Изоляционные материалы.

2.3.2.1 Изоляционные материалы частей, находящихся под напряжением, должны обладать соответствующей диэлектрической прочностью, быть устойчивыми против появления токов утечки по поверхности, влаго- и маслостойкими и достаточно прочными, или должны быть соответствующим образом защищены. Температура нагрева токоведущих частей и мест их соединения при номинальной нагрузке не должна превышать допустимой температуры нагрева изоляционных материалов.

2.3.2.2 Для охлаждения неизолированных частей электрического оборудования допускается применение негорючих жидкостей с соответствующими изоляционными и теплопроводными характеристиками.

2.3.2.3 Для изоляции обмоток машин, аппаратов и других ответственных устройств должны применяться изоляционные материалы в соответствии с национальными общепринятыми стандартами. Рекомендуется применение изоляционных материалов не ниже класса *E*.

2.3.2.4 Провода, используемые для внутренних соединений электрических устройств, должны иметь изоляцию, изготовленную, по крайней мере, из трудновоспламеняющихся материалов, а у аппаратов с повышенным нагревом, а также

указанных в разд. 15, — из негорючих материалов.

2.3.2.5 Изоляционные материалы, применяемые для изготовления кабелей, — см. 16.3.

2.4 КОНСТРУКТИВНЫЕ ТРЕБОВАНИЯ И СТЕПЕНЬ ЗАЩИТЫ ЭЛЕКТРИЧЕСКОГО ОБОРУДОВАНИЯ

2.4.1 Общие требования.

2.4.1.1 Части, требующие замены во время эксплуатации, должны легко демонтироваться.

2.4.1.2 При применении винтовых креплений должны быть предусмотрены меры, исключающие самоотвинчивание винтов и гаек, а в местах, требующих частого демонтажа или открытия, — также их утерю.

2.4.1.3 Уплотнительные прокладки частей электрического оборудования (дверец, крышек, смотровых отверстий, сальников и т.п.) должны обеспечивать соответствующую степень защиты в условиях эксплуатации. Уплотнения должны быть прикреплены к кожуху или крышке.

2.4.1.4 Кожухи, щитки и крышки электрического оборудования, расположенного в местах, доступных неспециализированному персоналу, должны открываться только с помощью инструментов или специальных ключей.

2.4.1.5 Электрическое оборудование, в котором может происходить образование конденсата, должно снабжаться устройствами для его отвода. Внутри оборудования должны быть предусмотрены каналы, обеспечивающие отвод конденсата со всех частей оборудования. Обмотки и части под напряжением должны быть расположены или защищены таким образом, чтобы они не подвергались воздействию конденсата.

2.4.1.6 Электрическое оборудование с принудительной вентиляцией, предназначенное для установки в нижних частях влажных помещений, должно иметь такую систему вентиляции, чтобы засасывание влаги и масляных паров внутрь оборудования было исключено.

2.4.1.7 Если в пульте или щите управления применены измерительные приборы с подводом к ним нефти, нефтепродуктов, пара или воды, должны быть приняты меры, исключающие возможность попадания этих компонентов на части, находящиеся под напряжением, при повреждении приборов или трубопроводов.

2.4.1.8 Переносное штатное электрическое оборудование, предназначенное для работы в особо сырых (влажных) помещениях и пространствах должно быть выполнено с применением безопасного напряжения.

2.4.1.9 Все электрические аппараты должны быть сконструированы и установлены так, чтобы они не могли нанести травму персоналу при обслуживании и прикосновении к ним в процессе нормальной работы.

2.4.2 Изоляционные расстояния.

Расстояния между частями, находящимися под напряжением с разными потенциалами, или между частями, находящимися под напряжением, и заземленными металлическими частями или наружным кожухом по воздуху и по поверхности изоляционного материала, должны соответствовать рабочим напряжениям и условиям работы устройства с учетом свойств примененных изоляционных материалов.

2.4.3 Внутренний монтаж.

2.4.3.1 Весь внутренний монтаж электрического оборудования должен быть выполнен многопроволочным проводом.

2.4.3.2 Для внутреннего монтажа распределительных устройств, пультов управления и других устройств распределения, коммутации и т. п. должны применяться провода площадью сечения не менее 1 мм^2. Для систем управления, защиты, измерения параметров, сигнализации и внутренней связи допускается применение проводов площадью сечения не менее 0,5 мм^2.

Для электронных и электрических устройств преобразования и передачи слабых сигналов могут применяться провода площадью сечения не менее 0,2 мм^2.

2.4.3.3 Токоведущие части должны быть закреплены так, чтобы они не несли дополнительной механической нагрузки; причем не следует применять винты, ввинчиваемые непосредственно в изоляционный материал.

2.4.3.4 Концы многопроволочных жил кабелей и проводов должны быть обработаны в зависимости от типа применяемого зажима или должны иметь кабельные наконечники.

2.4.3.5 Изолированные провода должны укладываться и крепиться таким образом, чтобы не уменьшалось сопротивления изоляции и они не подвергались повреждениям вследствие электродинамических усилий, вибрации и сотрясений.

2.4.3.6 Должны быть приняты меры, чтобы температуры, допустимые для изолированного провода в нормальных эксплуатационных условиях, или за время отключения тока короткого замыкания, не были превышены.

2.4.3.7 Подключение изолированных проводов к клеммам или шинам должно выполняться таким образом, чтобы во всех рабочих режимах изоляция провода не подвергалась воздействию температуры перегрева.

2.4.4 Степень защиты оболочек электрического оборудования.

2.4.4.1 В зависимости от места установки должно применяться электрическое оборудование с соответствующим защитным исполнением, или должны приниматься другие меры для защиты оборудования от вредного влияния окружающей среды и защиты персонала от поражения электрическим током.

2.4.4.2 Минимальная степень защиты электрического оборудования, установленного в помещениях и пространствах ПБУ или МСП, должна выбираться согласно табл. 2.4.4.2.

2.4.4.3 Если существует возможность попадания жидкостей на электрические панели систем управления или сигнализации, или подобное электрооборудование, необходимое для обеспечения безопасности установки, то такое оборудование должно быть выполнено с видом защиты оболочки не менее IP23.

2.4.4.4 Дополнительные требования по степени защиты электрооборудования на напряжение свыше 1000 В указаны в разд. 18.

Таблица 2.4.4.2

Место расположения электрического оборудования	Электрическое оборудование				
	Электрические машины,	трансформаторы Распределительные щиты, пуско-регулирующая аппаратура, пускатели, пульты управления	Оборудование связи и сигнализации, оборудование автоматизации, установочная аппаратура (выключатели, розетки, соединительные коробки)	Нагревательные и отопительные приборы	Светильники
Помещения и пространства, в которых могут образовываться взрывоопасные смеси паров, газов и пыли с воздухом	Ex (см. 2.11)	—	Ex (см. 2.11)	—	Ex (см. 2.11)
Сухие помещения, сухие жилые помещения, специальные электрические помещения	IP20	IP20	IP20	IP20	IP20
Ходовой мостик, радиорубка	IP22	IP22	IP22	IP22	IP22
Служебные помещения, помещения рулевой машины, отделение холодильных машин (за исключением аммиачного оборудования), помещение аварийного генератора, кладовые общего назначения. Буфетные, провизионные помещения	IP22	IP22	IP22	IP22	IP22
Машинные и котельные помещения:					
выше настила	IP22	IP22	IP22	IP22	IP22
ниже настила	IP44	—	IP44	IP44	IP44
посты управления (сухие)	IP22	IP22	IP22	IP22	IP22
закрытые помещения для сепараторов	IP44	IP44	IP44	IP44	IP44
Охлаждаемые помещения, камбузы, прачечные, ванные и душевые	IP44	IP44	IP55	IP44	IP44
Помещения технологические, туннели валопроводов, грузовые трюмы	IP55	IP55	IP55	IP55	IP55
Открытые палубы	IP56	IP56	IP56	IP56	IP56

Примечание. Если оболочка оборудования не обеспечивает требуемой степени защиты, следует применить иные методы или иное расположение оборудования для обеспечения требуемой степени защиты.

2.5 ЗАЩИТНЫЕ ЗАЗЕМЛЕНИЯ НЕТОКОВЕДУЩИХ МЕТАЛЛИЧЕСКИХ ЧАСТЕЙ ЭЛЕКТРИЧЕСКОГО ОБОРУДОВАНИЯ

Металлические корпуса электрического оборудования, работающего при напряжении, превышающем безопасное, и не обладающего двойной или усиленной изоляцией, должны иметь заземляющий зажим, обозначенный стандартным символом.

В зависимости от назначения электрического оборудования должна быть предусмотрена возможность заземления внутри или снаружи корпуса.

Дополнительные требования по заземлению электрооборудования на напряжение свыше 1000 В указаны в разд. 18.

2.5.1 Части, подлежащие заземлению.

2.5.1.1 Металлические части корпусов (оболочек) электрического оборудования, к которым возможно прикосновение во время эксплуатации и которые в случае повреждения изоляции могут оказаться под напряжением (за исключением указанных в 2.5.1.2), должны иметь надежный электрический контакт с частью корпуса ПБУ или МСП, снабженной заземляющим зажимом (см. также 2.5.3).

2.5.1.2 Защитные заземления не требуются для следующих видов оборудования:

.1 электрического оборудования, питаемого током безопасного напряжения;

.2 электрического оборудования, имеющего двойную или усиленную изоляцию;

.3 металлических частей электрического оборудования, закрепленных в изоляционном материале или проходящих сквозь него и изолированных от заземленных и находящихся под напряжением частей таким образом, что в нормальных рабочих условиях они не могут оказаться под напряжением, или соприкасаться с частями;

.4 корпусов специально изолированных подшипников;

.5 цоколей патронов и крепежных элементов люминесцентных ламп, абажуров и отражателей, кожухов, прикрепленных к патронам или светильникам, изготовленным из изоляционного материала, или ввинченным в такой материал;

.6 крепежных элементов кабелей;

.7 для одиночного потребителя с напряжением до 250 В, получающего питание от изолирующего трансформатора.

2.5.1.3 Экранирующие оболочки и металлическая броня кабелей должны быть заземлены.

2.5.1.4 Вторичные обмотки всех измерительных трансформаторов тока и напряжения должны быть заземлены.

2.5.2 Заземление конструкций на стальных ПБУ или МСП.

2.5.2.1 Надстройки из сплавов алюминия, прикрепленные к стальному корпусу, но изолированные от него, должны заземляться не менее чем двумя специальными проводами каждый площадью сечения не менее 16 мм^2, не вызывающими электролитической коррозии в месте их соединений с надстройкой и корпусом. Такие заземляющие соединения должны устанавливаться в нескольких местах по периметру надстройки, быть доступны для осмотра и защищены от повреждений.

2.5.2.2 Все стационарно установленное механическое оборудование, трубопроводы, металлические конструкции вышек, мачт и вертолетных площадок должны быть надежно заземлены, если для указанного оборудования, или конструкций не оговорены особые условия их монтажа на ПБУ или МСП.

2.5.3 Заземляющие зажимы и проводники.

2.5.3.1 Крепление к корпусу заземляющих проводников площадью сечения свыше 4 мм^2 должно быть выполнено болтами диаметром не менее 6 мм, для проводников площадью сечения до 4 мм^2 — болтами диаметром 5 мм, для крепления проводников площадью сечения до 2,5 мм^2 допускаются болты диаметром 4 мм. Болты не должны использоваться для других целей, кроме крепления заземляющих проводников. Болты, ввинчиваемые в материал корпуса без гаек, должны быть из латуни или из другого коррозионно-стойкого материала. Место корпуса, к которому присоединяется заземляющий проводник, должно быть зачищено до металла и надежно защищено от коррозии.

2.5.3.2 Стационарное электрическое оборудование должно быть заземлено с помощью наружных заземляющих проводников или жилой заземления в питающем кабеле. При использовании для заземления одной из жил питающего кабеля она должна присоединяться к заземляемой части оборудования внутри его корпуса.

Допускается не применять специального заземления с помощью наружных заземляющих проводников, если монтаж оборудования обеспечивает надежный электрический контакт между корпусом оборудования и корпусом ПБУ или МСП во всех эксплуатационных условиях.

Для заземления, выполняемого наружными заземляющими проводниками, должны применяться медные проводники. Можно также применять проводники из другого коррозионностойкого металла, но при условии, что его сопротивление не будет превышать сопротивления требуемого медного проводника. Площадь

сечения медного заземляющего проводника должна быть не менее указанной в табл. 2.5.3.2.

Таблица 2.5.3.2

Площадь сечения жилы питающего кабеля, мм^2	Площадь сечения заземляющего проводника стационарного оборудования, мм^2, минимальная	
	однопроволочного	многопроволочного
До 2,5	2,5	1,5
2,5 — 120	1/2 площади сечения жилы питающего кабеля, но не менее 4	
Свыше 120	70	

Для заземления, выполняемого специальной жилой питающего кабеля, площадь сечения этой жилы должна быть равна номинальной площади сечения жилы питающего кабеля — для кабелей площадью сечения до 16 мм^2 и по крайней мере равна 1/2 площади сечения жилы питающего кабеля, но не менее 16 мм^2 — для кабелей площадью сечения более 16 мм^2.

2.5.3.3 Заземление передвижных, съемных и переносных потребителей должно производиться через гнездо заземления штепсельной розетки или другое заземленное контактное устройство и медную заземляющую жилу питающего гибкого кабеля. Площадь сечения заземляющей жилы должна быть не менее номинальной площади сечения жилы питающего гибкого кабеля для кабелей сечением до 16 мм^2 и по крайней мере равна 1/2 площади сечения жилы питающего гибкого кабеля, но не менее 16 мм^2 — для кабелей площадью сечения более 16 мм^2.

2.5.3.4 Проводники и жилы, заземляющие оборудование, должны быть неотключаемыми.

2.5.3.5 Все металлические защитные и экранирующие оболочки кабелей должны быть электрически непрерывными и должны быть соответствующим образом заземлены.

Заземление экранирующих оболочек и металлической брони кабелей должно выполняться одним из следующих способов:

.1 медным заземляющим проводом площадью сечения не менее 1,5 мм^2 — для кабелей площадью сечения жилы до 25 мм^2 и не менее 4 мм^2 — для кабелей площадью сечения жилы более 25 мм^2;

.2 путем соответствующего крепления брони или металлической оболочки к корпусу ПБУ или МСП;

.3 при помощи колец, находящихся в кабельных сальниках, при условии, что они являются коррозионно-стойкими и хорошо проводящими.

2.5.3.6 Наружные заземляющие проводники должны быть доступны для контроля и защищены от коррозии и механических повреждений.

2.6 МОЛНИЕЗАЩИТНЫЕ УСТРОЙСТВА

2.6.1 Общие требования.

2.6.1.1 ПБУ или МСП должны быть оборудованы молниезащитными устройствами, защищаемая зона которых должна перекрывать все оборудование, требующее молниезащиты.

ПБУ или МСП, на которых вторичные проявления молнии могут привести к пожарам и взрывам, должны иметь устройства молниезащитного заземления, исключающие возможность образования вторичных искрений.

2.6.1.2 Молниезащитное устройство должно состоять из молниеуловителя, отводящего провода и заземления. На металлических мачтах допускается не устанавливать специальные молниезащитные устройства, если конструктивно предусмотрен надежный электрический контакт мачты с металлическим корпусом ПБУ или МСП или с местом заземления.

2.6.1.3 Колонны опорно-подъемного устройства СПБУ в походном положении, а также после установки СПБУ на грунт, должны заземляться на корпус заземляющей перемычкой. Эта перемычка по сечению и контактной поверхности должна отвечать требованиям 2.6.3.1 и 2.6.3.2.

2.6.2 Молниеуловитель.

2.6.2.1 На ПБУ или МСП в качестве молниеуловителей следует использовать собственные вертикально протяженные конструкции: вышки, мачты, полумачты, надстройки и т.д., если предусмотрен надежный электрический контакт таких конструкций с металлическим корпусом.

Дополнительные молниеуловители должны применяться только в тех случаях, когда собственные элементы конструкции не обеспечивают молниезащиту.

2.6.2.2 Если на топе металлической мачты установлено электрическое оборудование, должен быть предусмотрен надежно заземленный молниеуловитель.

2.6.2.3 Молниеуловитель должен быть изготовлен из прута диаметром не менее 12 мм. В качестве материала прута могут применяться медь, медные сплавы или сталь, защищенная от коррозии. Для алюминиевых мачт должен применяться алюминиевый молниеуловитель.

2.6.2.4 Молниеуловитель должен крепиться к мачте таким образом, чтобы он возвышался над топом мачты или любым устройством, находящимся на топе мачты, не менее чем на 300 мм.

2.6.3 Отводящий провод.

2.6.3.1 Отводящий провод должен изготавливаться из прута, полосы или многопроволочного провода площадью сечения не менее 70 мм^2 при

применении меди или ее сплавов и не менее 100 мм^2 при применении стали, причем стальной отводящий провод должен быть защищен от коррозии.

2.6.3.2 Отводящие провода должны прокладываться по наружной стороне мачт и надстроек с наименьшим числом изгибов, которые должны быть плавными с возможно большим радиусом.

2.6.3.3 Отводящие провода не должны проходить через взрывоопасные пространства и помещения.

2.6.4 Заземление.

2.6.4.1 В качестве заземления могут применяться любые металлические конструкции ПБУ или МСП, погруженные в воду во всех условиях эксплуатации или имеющие надежное электрическое соединение с забортной водой или грунтом.

2.6.5 Соединения в молниезащитном устройстве.

2.6.5.1 Соединения между молниеуловителем, отводящим проводом и заземлением должны выполняться сваркой или болтовыми зажимами.

2.6.5.2 Площадь контактной поверхности между отводящим проводом и молниеуловителем или заземлением должна быть не менее 1000 мм^2.

Соединяющие зажимы и соединительные болты должны быть изготовлены из меди, медных сплавов или стали, имеющей защиту от коррозии.

2.6.6 Устройства молниезащитного заземления.

2.6.6.1 Молниезащитному заземлению подлежат изолированные металлические конструкции, подвижные соединения, трубопроводы, экраны электрических сетей и линий связи, узлы ввода во взрывоопасные помещения.

2.6.6.2 Трубопроводы для нефтепродуктов, а также все прочие трубопроводы, связанные со взрывоопасными помещениями и расположенные на открытых участках палубы или в помещениях, не имеющих электромагнитного экранирования, должны заземляться на корпус не реже чем через каждые 10 м по длине. Трубопроводы, не связанные со взрывоопасными помещениями и расположенные на палубе, где возможно появление взрывоопасных газов, должны заземляться на корпус не реже чем через каждые 30 м по длине.

2.6.6.3 Металлические части, находящиеся вблизи отводящих проводов, должны быть заземлены, если они не расположены на заземленных конструкциях или не имеют иного металлического контакта с корпусом ПБУ или МСП. Устройства или металлические части, находящиеся на расстоянии до 200 мм от отводящих проводов, должны быть соединены с отводящим проводом таким образом, чтобы исключалась возможность образования вторичных искрений.

2.6.6.4 Все соединения элементов заземления должны быть доступны для контроля и защищены от механических повреждений.

2.7 РАЗМЕЩЕНИЕ ЭЛЕКТРИЧЕСКОГО ОБОРУДОВАНИЯ

2.7.1 Электрическое оборудование должно устанавливаться таким образом, чтобы был обеспечен удобный доступ к органам управления и ко всем частям, требующим ухода, осмотра и замены.

2.7.2 Электрические машины должны быть по возможности установлены таким образом, чтобы влияние качки ПБУ по всем осям было сведено к минимуму. Конструкция подшипников электрических машин и их система смазки должна выдерживать указанные воздействия качки в штормовых условиях без нарушений и потери смазочного масла и оставаться работоспособной в течение длительного периода времени при кренах и дифферентах, указанных в 2.1.2.2.

2.7.3 На каждой ПБУ или МСП ответственное электрическое оборудование, например, генераторы, главный и другие распределительные щиты, электрические двигатели и их пускорегулирующая аппаратура, должны быть так расположены и защищены, чтобы оставаться работоспособными в случае аварийного частичного затопления машинного помещения льяльными водами выше уровня верхней границы танков. Проектный предел «частичного затопления» должен быть в пределах глубины воды в помещении, равной 1,5 м.

2.7.4 Электрическое оборудование должно быть расположено по отношению к магнитному компасу таким образом, чтобы магнитное влияние его при включении или выключении не приводило к девиации компаса более чем в 30″ (0,05°).

2.7.5 Электрическое оборудование, охлаждаемое воздухом, должно располагаться таким образом, чтобы забор охлаждающего воздуха не производился из льял или других мест, в которых воздух может быть загрязнен парами или пылью веществ, вредно действующих на изоляцию.

2.7.6 Электрическое оборудование, установленное в местах, где имеются вибрации и сотрясения (более сильные, чем указанные в 2.1.2.1), которые невозможно устранить, должно иметь конструкцию, обеспечивающую нормальную его работу в этих условиях, или должно устанавливаться на соответствующих амортизаторах.

2.7.7 Электрическое оборудование должно крепиться таким образом, чтобы не уменьшалась прочность и не нарушалась непроницаемость палуб, переборок и обшивки корпуса.

2.7.8 Открытые части электрического оборудования, находящиеся под напряжением, должны располагаться не ближе 300 мм по горизонтали и 1200 мм по вертикали от незащищенных горючих материалов.

2.7.9 Если корпуса электрического оборудования выполнены из иного материала, чем конструкции, на которых они установлены, то в случае необходимости должны быть приняты меры для исключения электролитической коррозии.

2.8 СПЕЦИАЛЬНЫЕ ЭЛЕКТРИЧЕСКИЕ ПОМЕЩЕНИЯ

2.8.1 Двери специальных электрических помещений должны закрываться на замок и открываться наружу. Если двери выходят в коридоры и проходы жилых и служебных помещений, допускается, чтобы они открывались внутрь при условии установки ограждений и упоров. На дверях должна находиться предостерегающая надпись. Из помещения двери должны открываться без применения ключа.

2.8.2 Специальные электрические помещения не должны быть смежными с отсеками и цистернами воспламеняющихся жидкостей. Если данное требование конструктивно невыполнимо, должны быть приняты меры, исключающие возможность попадания воспламеняющихся жидкостей в эти помещения.

2.8.3 Не допускается устройство выходов, открывающихся иллюминаторов и других отверстий из специальных электрических помещений во взрывоопасные помещения и пространства.

2.8.4 В специальных электрических помещениях, в проходах и местах обслуживания при установке электрического оборудования открытого исполнения должны устанавливаться поручни из изоляционного материала.

2.9 ВЗРЫВООПАСНЫЕ ЗОНЫ

2.9.1 ПБУ или МСП должна подразделяться на взрывоопасные и взрывобезопасные зоны в соответствии с требованиями 2.9.2 — 2.9.5.

Взрывоопасными зонами считаются закрытые, полузакрытые и открытые помещения и пространства, в которых из-за наличия смеси воспламеняющихся газов с воздухом имеется постоянная или периодическая взрывоопасность.

2.9.2 Взрывоопасные зоны подразделяются следующим образом:

зона «0» — пространство, в котором постоянно или в течение длительного времени присутствует взрывоопасная смесь воздуха и газа;

зона «1» — пространство, в котором при нормальных условиях работы возможно присутствие взрывоопасной смеси воздуха и газа;

зона «2» — пространство, в котором маловероятно появление взрывоопасной смеси воздуха и газа, а в случае ее появления эта смесь присутствует в течение непродолжительного периода времени.

2.9.3 К зоне «0» относятся:

.1 внутренние пространства закрытых цистерн и трубопроводов, относящихся к технологическим устройствам системы газонасыщенного (активного) бурового раствора, т.е. раствора между устьем скважины и конечным дегазирующим устройством, и внутренние пространства цистерн и трубопроводов нефте- и газопродуктов, а также другие пространства, в которых постоянно или в течение продолжительного периода времени присутствует взрывоопасная нефтегазовоздушная смесь;

.2 внутренние пространства открытых технологических устройств от поверхности бурового раствора до верхнего среза устройства;

.3 внутренние пространства вентиляционных труб для отвода нефтегазовоздушной смеси из объемов и пространств, указанных в настоящем пункте.

2.9.4 К зоне «1» относятся:

.1 закрытые пространства, содержащие какую-либо часть циркуляционной системы бурового раствора, между устьем скважины и конечным дегазирующим устройством, в которой имеются разъемные соединения, горловины или другие элементы, являющиеся возможными источниками выделения нефтегазовоздушной смеси;

.2 закрытые или полузакрытые пространства, расположенные под буровой палубой, в которых находятся возможные источники выделения нефтегазовоздушной смеси, как, например, от торца ниппеля бурильной трубы;

.3 открытые пространства под настилом буровой палубы, простирающиеся на 1,5 м во все стороны от возможных источников выделения нефтегазовоздушной смеси, например, от торца ниппеля бурильной трубы;

.4 закрытые пространства на буровой палубе, не отделенные сплошной палубой от помещений, указанных в 2.9.4.2;

.5 зона в пределах 1,5 м во все стороны от границ любых отверстий в оборудовании, являющемся составной частью системы бурового раствора, указанной в 2.9.4.1, в открытых или полузакрытых пространствах, помимо указанных в 2.9.4.2, а также зона в пределах 1,5 м от вытяжных вентиляционных отверстий помещений зоны «1», или от любого другого отверстия для доступа в зону «1»;

.6 каналы, углубления и другие подобные конструкции в пространствах, которые могли бы быть

отнесены к зоне «2», но удаление скапливающихся паров и газов из которых невозможно.

2.9.5 К зоне «2» относятся:

.1 закрытые пространства, в которых расположены открытые части циркуляционной системы бурового раствора на участке между выходом из конечного дегазирующего устройства до приемной трубы бурового насоса в цистерне бурового раствора (дегазированный буровой раствор);

.2 открытые пространства в пределах границ буровой вышки на высоту до 3 м над буровой палубой;

.3 полузакрытые пространства непосредственно под настилом буровой палубы до границ буровой вышки или за ее пределами до любого ограждения (переборки), которое может задерживать газы;

.4 открытые пространства, под настилом буровой палубы, простирающиеся на 1,5 м во все стороны за пределы зоны «1», указанной в 2.9.4.3;

.5 пространства, простирающиеся на 1,5 м во все стороны за пределы зоны «1», указанной в 2.9.4.5, и за пределы полузакрытых пространств, указанных в 2.9.4.2;

.6 открытые пространства радиусом 1,5 м от границ отверстий вытяжной вентиляции или отверстий для доступа в пространства зоны «2» из безопасной зоны;

.7 полузакрытые буровые вышки на высоту их корпусов над буровой палубой, или на высоту 3 м над ней, в зависимости от того, что выше;

.8 воздушные замкнутые пространства (шлюзы) между зоной «1» и взрывобезопасными зонами.

2.9.6 Прочие пространства и помещения, не относящиеся к зонам «0», «1» и «2», относятся к взрывобезопасным помещениям и пространствам.

2.9.7 Распределение помещений и пространств по взрывоопасным зонам в соответствии с 2.9.3 — 2.9.5 в каждом отдельном случае может быть изменено по требованию Регистра в зависимости от конструктивных особенностей установки и условий вентиляции помещений и пространств.

2.10 ОТВЕРСТИЯ, УСЛОВИЯ ДОСТУПА И ВЕНТИЛЯЦИЯ, ВЛИЯЮЩИЕ НА РАСШИРЕНИЕ ВЗРЫВООПАСНЫХ ЗОН

2.10.1 Если по технологическим причинам не является обязательным, то установка дверей или других отверстий не допускается между:

.1 взрывобезопасными и взрывоопасными зонами;

.2 взрывоопасными помещениями и пространствами зоны «2» и зоны «1».

2.10.2 Если двери или другие отверстия предусмотрены между пространствами, указанными в предыдущем пункте, то взрывоопасность любого помещения, имеющего такие отверстия, определяется следующим образом:

.1 взрывобезопасное пространство становится взрывоопасным той же зоны, откуда имеется доступ через двери или другие отверстия;

.2 взрывоопасное пространство зоны «2» становится взрывоопасным пространством зоны «1», за исключением случаев, указанных в 2.10.3.

2.10.3 Закрытые помещения с непосредственным доступом в зону «1» считаются зоной «2», если выполнены все нижеуказанные условия:

.1 доступ осуществляется через газонепроницаемые двери, открывающиеся в направлении пространства зоны «2»;

.2 вентиляция обеспечивает движение (поток) воздуха при открытой двери из помещения взрывоопасной зоны «2» в помещение зоны «1»;

.3 при прекращении действия вентиляции срабатывает аварийно-предупредительная сигнализация в посту управления с постоянной вахтой.

2.10.4 Закрытые помещения с непосредственным доступом в помещения зоны «1» не считаются взрывоопасными, если выполнены все нижеуказанные условия:

.1 доступ осуществляется через двойные самозакрывающиеся газонепроницаемые двери, образующие воздушный шлюз;

.2 в помещении вследствие действия вентиляции имеется избыточное давление по отношению к взрывоопасному помещению (пространству) зоны «1»;

.3 при исчезновении избыточного давления воздуха срабатывает аварийно-предупредительная сигнализация в посту управления с постоянной вахтой.

2.10.5 Закрытые помещения, непосредственно сообщающиеся с взрывоопасным помещением зоны «2», считаются взрывобезопасными, если выполнены все нижеуказанные условия:

.1 доступ осуществляется через самозакрывающиеся газонепроницаемые двери, открывающиеся в сторону взрывобезопасного помещения;

.2 вентиляция обеспечивает движение (поток) воздуха при открытой двери из взрывобезопасного помещения во взрывоопасное помещение зоны «2»;

.3 при прекращении действия вентиляции срабатывает аварийно-предупредительная сигнализация в посту управления с постоянной вахтой.

2.10.6 Если система вентиляции, обеспечивающая взрывобезопасность помещения, удовлетворяют требованиям Правил ПБУ/МСП препятствовать любому проникновению в него газов из зоны «1», то двойные двери, образующие воздушный шлюз, могут быть заменены одной самозакрывающейся газонепроницаемой дверью, отк-

рывающейся в сторону взрывобезопасного помещения.

2.10.7 Установка на самозакрывающихся газонепроницаемых дверях устройств, удерживающих их в открытом положении, не допускается.

2.10.8 Все самозакрывающиеся газонепроницаемые двери должны иметь предостерегающие надписи о том, что двери всегда должны быть закрытыми.

2.10.9 Исполнение трубопроводов должно исключать возможность непосредственной связи между помещениями и пространствами разных взрывоопасных зон, а также между взрывоопасными и взрывобезопасными пространствами.

2.11 ЭЛЕКТРИЧЕСКОЕ ОБОРУДОВАНИЕ И КАБЕЛИ ВО ВЗРЫВООПАСНЫХ ЗОНАХ

2.11.1 Требования настоящей главы относятся к оборудованию, которое устанавливается во взрывоопасных закрытых и полузакрытых помещениях и пространствах, относящихся к взрывоопасным зонам «0» , «1» и «2».

К таким помещениям относятся хранилища легковоспламеняющихся веществ, аккумуляторные и помещения, в которых находятся цистерны, механизмы и трубопроводы для воспламеняющихся жидкостей с температурой вспышки паров 60 °С и ниже.

2.11.2 Электрическое оборудование, устанавливаемое во взрывоопасных зонах, должно быть сертифицированным с точки зрения взрывоопасности, независимо от того, подлежит ли это оборудование техническому наблюдению Регистра на основании требований, приведенных в 1.3.3.1.

Сертификация, устанавливающая вид взрывозащиты электрического оборудования, осуществляется специальными компетентными независимыми организациями, документы (сертификаты) которых признаются Регистром.

2.11.3 Во взрывоопасных помещениях и пространствах допускается устанавливать электрическое оборудование только взрывозащищенного исполнения с видом взрывозащиты, соответствующим категории и группе наиболее опасной газовой смеси, которая может присутствовать в месте установки.

2.11.4 В пространствах взрывоопасной зоны «0» допускается установка сертифицированного электрического оборудования и кабеля только с видом взрывозащиты «искробезопасная электрическая цепь» (*Exia*).

2.11.5 В помещениях и пространствах зоны «1» допускается установка сертифицированного электрического оборудования со следующими видами взрывозащиты:

.1 «искробезопасная электрическая цепь» (*Exia*, *Exib*);

.2 «взрывонепроницаемая оболочка (*Exd*);

.3 «повышенной надежности против взрыва» (Exe);

.4 «специальный вид защиты» (*Exs*);

.5 «оболочка под избыточным давлением» (*Exp*).

2.11.6 В помещениях и пространствах зоны «2» допускается установка сертифицированного электрического оборудования следующих видов:

.1 перечисленного в 2.11.5;

.2 невзрывозащищенного оборудования с оболочкой IP55 и выше, которое в нормальных условиях эксплуатации не имеет искрящих частей, не образует электрической дуги и не имеет поверхностей, нагревающихся выше 80 °С.

2.11.7 Электрическое оборудование, устанавливаемое во взрывоопасной зоне «2», а также вне взрывоопасных зон, но предназначенное для работы в аварийных ситуациях, приводящих к расширению взрывоопасных зон (например, в случаях неуправляемого проявления скважины), должно быть взрывозащищенного исполнения видов, требуемых для зоны «1».

2.11.8 Светильники во взрывозащищенном исполнении должны быть установлены таким образом, чтобы вокруг них, за исключением места крепления, оставалось свободное пространство шириной не менее 100 мм.

2.11.9 Непосредственное крепление электрического оборудования к стенкам цистерн горючих жидкостей не допускается. Во всех случаях электрическое оборудование должно крепиться на расстоянии не менее 75 мм от стенок цистерн.

2.11.10 Во взрывоопасных зонах допускается прокладка кабелей со следующими характеристиками:

.1 во взрывоопасной зоне «0» — типы кабелей, специально предназначенные для реализации «искробезопасной электрической цепи»;

.2 во взрывоопасной зоне «1» все кабели должны иметь:

неметаллическую непроницаемую внешнюю оболочку поверх экранирующей или защитной металлической оплетки; или

неметаллическую непроницаемую внешнюю оболочку и медную оболочку (для кабелей с минеральной изоляцией);

.3 во взрывоопасной зоне «2» все кабели должны иметь:

оболочки, как указано для зоны «1»;

неметаллическую внешнюю оболочку без металлической экранирующей или защитной оплетки, при условии обеспечения соответствующей защиты от механических повреждений.

2.11.11 Во взрывоопасных помещениях и пространствах разрешается прокладывать кабели, предназначенные только для электрического оборудования, установленного в этих помещениях и пространствах. Допускается прокладка транзитных кабелей через упомянутые помещения и пространства при условии выполнения требований, изложенных в 2.11.10.

2.11.12 Все экраны, а также металлические оплетки кабелей цепей питания электрических двигателей и цепей освещения, проходящих через взрывоопасные помещения и пространства или питающих электрическое оборудование, установленное в этих помещениях, должны быть заземлены, по крайней мере, на обоих концах.

2.11.13 Кабели искробезопасных цепей могут использоваться только для одного устройства и должны прокладываться отдельно от других кабелей.

Кабели переносных электрических устройств, за исключением кабелей искробезопасных цепей, не должны проходить через взрывоопасные помещения и пространства.

В малярных помещениях и в вентиляционных каналах, обслуживающих эти помещения, допускается устанавливать только то электрическое оборудование, которое необходимо для обслуживания данного помещения. Такое электрическое оборудование должно быть взрывозащищенного исполнения видов:

.1 искробезопасная электрическая цепь (*Exi*);

.2 с оболочкой под избыточным давлением (*Exp*);

.3 с взрывонепроницаемой оболочкой (*Exd*);

.4 повышенной надежности против взрыва (*Exe*);

.5 специальный вид защиты (*Exs*).

2.11.14 Минимальные требования к электрическому оборудованию по виду взрывозащиты должны соответствовать категории газовой смеси IIB и группе газовой смеси T3.

2.11.15 Закрытые пространства, ведущие в малярные помещения, могут рассматриваться как не опасные, если выполнены все указанные ниже условия:

.1 дверь в малярное помещение обеспечивает газонепроницаемость, не имеет удерживающих устройств в открытом состоянии и имеет самозакрывающееся устройство;

.2 малярные помещения обеспечиваются независимой вытяжной вентиляционной системой, и/или нагнетательной, имеющей забор воздуха из мест, расположенных вне взрывоопасных пространств, при отключении системы вентиляции срабатывает сигнализация в посту управления с постоянной вахтой;

.3 на входе устанавливаются предостерегающие надписи, извещающие о наличии в помещениях огнеопасных жидкостей.

2.12 АНТИСТАТИЧЕСКОЕ ЗАЗЕМЛЕНИЕ

2.12.1 Антистатическое заземление оборудования является обязательным средством обеспечения электростатической искробезопасности для всех типов ПБУ и МСП, где имеются взрывоопасные помещения и пространства.

2.12.2 Стационарное и переносное оборудование, устанавливаемое в закрытых и полузакрытых помещениях и пространствах, в которых могут образовываться взрывоопасные смеси паров, газов или пыли с воздухом, должно иметь антистатическое заземление.

2.12.3 У всех входов во взрывоопасные помещения и пространства должны создаваться условия для снятия электростатического заряда с входящих туда людей посредством установки металлических заземленных пластин, поручней или рукояток для снятия заряда при прикосновении рукой, или установки увлажняемых матов (ковриков) при входе.

2.12.4 Не требуется специального антистатического заземления для следующего оборудования:

.1 заземленного электрического оборудования (в том числе переносного) в соответствии с требованиями 2.5;

.2 трубопроводов для прокладки кабелей и кабельных каналов, заземленных в соответствии с 16.8.8;

.3 электрического оборудования, оборудования автоматизации, радиооборудования и электрорадионавигационного оборудования, заземленного в соответствии с требованиями 2.2.2;

.4 оборудования и конструкций, имеющих молниезащитное заземление в соответствии с 2.6.6.

2.12.5 Устройство и контроль антистатического заземления.

2.12.5.1 Если к антистатическому заземлению не предъявляются иные специальные требования, конструкция заземляющих устройств (перемычек) должна отвечать требованиям 2.5. Способ присоединения заземляющих устройств к неметаллическим

оболочкам оборудования, или пластмассовым трубопроводам, должен быть определен изготовителем оборудования.

2.12.5.2 Конструкция проводников антистатического заземления должна соответствовать требованиям настоящей главы и одобренных Регистром стандартов.

2.12.5.3 Измеренная величина сопротивления устройства антистатического заземления между оборудованием, (деталью, конструкцией) и корпусом ПБУ/МСП, не должна превышать 10^6 Ом при площади контакта измерительного электрода с поверхностью оборудования не более 20 мм^2. Контроль сопротивления антистатического заземления должен производиться измерительным прибором (омметром) с оперативным напряжением постоянного тока не более 10 В.

3 ОСНОВНОЙ ИСТОЧНИК ЭЛЕКТРИЧЕСКОЙ ЭНЕРГИИ

3.1 СОСТАВ И МОЩНОСТЬ ОСНОВНОГО ИСТОЧНИКА ЭЛЕКТРИЧЕСКОЙ ЭНЕРГИИ

3.1.1 На ПБУ или МСП должен быть предусмотрен основной источник электрической энергии мощностью, обеспечивающей питание всего необходимого электрического оборудования ПБУ или МСП в условиях, указанных в 3.1.4. Такой источник должен состоять по крайней мере из двух генераторов с независимым приводом.

3.1.2 Число и мощность генераторов с независимым приводом, а также трансформаторов и электрических преобразователей, входящих в состав основного источника электрической энергии, должны быть такими, чтобы при выходе из строя любого из них оставшиеся обеспечивали возможность:

.1 питания необходимого электрического оборудования в условиях, указанных в 3.1.4, при одновременном обеспечении минимальных комфортных условий обитаемости для находящихся на ПБУ или МСП людей;

.2 пуска самого мощного электродвигателя с наибольшим пусковым током. При этом пуск двигателя не должен вызывать такого понижения напряжения и частоты в сети, которое может повлечь выпадение из синхронизма, остановку первичного двигателя генератора, а также отключение работающих машин и аппаратов;

.3 питание потребителей технологического комплекса, прекращение питания которых может привести к созданию аварийных ситуаций на ПБУ или МСП и опасности для персонала;

.4 питание гребной электрической установки и/или генераторных агрегатов системы динамического позиционирования ПБУ. Для этой цели может быть использован также аварийный источник электрической энергии, если его собственная мощность, или суммарная мощность с любым иным источником электрической энергии обеспечивает одновременно питание аварийных потребителей, указанных в 9.3.

3.1.3 При наличии соответствующего резервирования и расположения на ПБУ или МСП агрегатов основного источника, исключающих их одновременный выход из строя, а также их достаточной мощности, допускается использование единой электростанции для питания ответственных потребителей, указанных в 1.3.2, гребной электрической установки, системы динамического позиционирования и потребителей технологического комплекса.

3.1.4 Состав и мощность электрических агрегатов основного источника должен определяться с учетом следующих режимов работы ПБУ и МСП:

.1 ходового режима и/или маневрирования для ПБУ;

.2 бурения скважины;

.3 добычи и перекачки на танкер нефтегазопродуктов;

.4 аварийных режимов, например, пожара, затопления или других, влияющих на безопасность ПБУ или МСП, аварийных условий;

.5 других режимов в соответствии с устройством и назначением ПБУ или МСП.

3.1.5 Питание потребителей технологического комплекса может осуществляться от отдельного источника электрической энергии.

3.2 ГЕНЕРАТОРНЫЕ АГРЕГАТЫ

3.2.1 Общие требования.

3.2.1.1 Первичные двигатели генераторов, должны удовлетворять требованиям разд. 3 части VII «Механические установки и механизмы» и дополнительным требованиям настоящей главы.

3.2.1.2 При коротких замыканиях в сети генераторы должны обеспечивать значение установившегося тока короткого замыкания, достаточное для срабатывания защитных устройств.

3.2.1.3 У генераторов с независимым приводом должно обеспечиваться регулирование напряжения в пределах, указанных в 10.5 и 10.6, а частоты — в пределах, указанных в разд. 3 части VII «Механические установки и механизмы».

3.2.1.4 Для генераторов переменного тока отклонение от синусоидальной формы напряжения не должно быть более 5 % от его пикового значения основной гармоники.

3.2.2 Распределение нагрузки при параллельной работе генераторов.

3.2.2.1 Генераторы переменного тока, предназначенные для параллельной работы, должны снабжаться такой системой компенсации реактивного падения напряжения, чтобы во время параллельной работы распределение реактивной нагрузки между генераторами не отличалось от пропорциональной их мощности более чем на 10 % номинальной реактивной нагрузки наибольшего генератора или не более чем на 25 % номинальной мощности наименьшего генератора, если это значение меньше вышеуказанного.

3.2.2.2 При параллельной работе генераторов переменного тока и нагрузке от 20 до 100 % общей мощности допускаются отклонения токов генераторов в пределах ± 15 % номинального значения тока наибольшего генератора.

3.3 ЧИСЛО И МОЩНОСТЬ ТРАНСФОРМАТОРОВ

3.3.1 На ПБУ или МСП, где в качестве агрегатов основного источника электрической энергии предусмотрены трансформаторы, получающие питание от береговой сети, а также если освещение и другие ответственные устройства питаются через трансформаторы, то должно быть предусмотрено не менее двух трансформаторов такой мощности, чтобы при выходе из строя самого большого из них оставшиеся могли обеспечить полную потребность в электрической энергии при всех условиях работы ПБУ или МСП.

Трансформаторы должны подключаться к разным секциям ГРЩ.

3.4 ПИТАНИЕ ОТ ВНЕШНЕГО ИСТОЧНИКА ЭЛЕКТРИЧЕСКОЙ ЭНЕРГИИ

3.4.1 Если предусматривается питание электрической сети ПБУ или МСП от внешнего источника электрической энергии, то должен быть предусмотрен щит питания от внешнего источника (см. также 4.5.4.5).

3.4.2 На щите питания от внешнего источника электрической энергии должны быть предусмотрены:

.1 клеммные устройства для подключения гибкого кабеля;

.2 коммутационные и защитные устройства для включения и защиты стационарно проложенной кабельной трассы до ГРЩ; при расстоянии между щитом питания от внешнего источника электрической энергии и ГРЩ менее 10 м по длине кабеля защитное устройство допускается не устанавливать;

.3 переключаемый вольтметр или сигнальные лампы о наличии на клеммах напряжения от внешнего источника тока;

.4 устройство или возможность включения переносного устройства для контроля полярности или порядка следования фаз;

.5 табличка, указывающая напряжение, род тока и частоту;

.6 устройство для механического закрепления конца гибкого кабеля, подведенного к щиту, и скобы для подвески кабеля, которые должны располагаться на щите питания от внешнего источника или вблизи него.

3.5 СИСТЕМЫ СОЕДИНЕНИЙ АГРЕГАТОВ ОСНОВНОГО ИСТОЧНИКА ЭЛЕКТРИЧЕСКОЙ ЭНЕРГИИ

3.5.1 Агрегаты основного источника электрической энергии должны быть приспособлены для длительной параллельной работы на общие шины, при этом должна быть применена схема соединений, обеспечивающая возможность подключения их на параллельную работу в любое время для перевода нагрузки с одного агрегата на другой.

3.5.2 При наличии системы автоматической синхронизации на ГРЩ должны быть предусмотрены необходимые приборы и средства для обеспечения резервной ручной синхронизации.

3.5.3 На ГРЩ для синхронных генераторов переменного тока, если требуется для начального возбуждения, должно быть установлено устройство для подмагничивания.

3.5.4 Если не предусматривается параллельной работы между агрегатами основного собственного и внешними источниками электрической энергии на общие шины электрической установки, система соединения в таком случае должна иметь блокировку, исключающую возможность подключения их на параллельную работу.

3.5.5 На ГРЩ, предназначенных для распределения электрической энергии параллельно работающих генераторов, должны быть установлены разъединительные устройства для разъединения системы сборных шин. Потребители и генераторы должны быть, по возможности, симметрично распределены на все системы сборных шин.

Устройствами разделения шин ГРЩ могут быть либо автоматический выключатель без электромагнитного расцепителя, либо разъединительное устройство, или выключатель, которым можно быстро и легко соединить или разъединить шины секций ГРЩ.

Болтовые соединения, такие как соединения шин между секциями, не могут быть приняты за такие устройства.

3.5.6 От ГРЩ в нормальных условиях эксплуатации, как правило, должно предусматриваться питание аварийного распределительного щита (АРЩ), т.е. системы аварийного питания ответственных потребителей ПБУ или МСП.

3.6 ИСТОЧНИКИ БЕСПЕРЕБОЙНОГО ПИТАНИЯ

3.6.1 Источники бесперебойного питания (ИБП) в дополнение к требованиям, изложенным ниже, должны отвечать требованиям стандарта МЭК 62040 и применимым требованиям национальных стандартов.

3.6.2 ИБП, отвечающие настоящим требованиям, могут применяться в качестве аварийных или переходных источников электрической энергии, требуемых разд. 9.

3.6.3 Выбор типа ИБП должен определяться требованиями к обеспечению электрического питания подключаемой нагрузки.

3.6.4 ИБП должны быть оборудованы байпасом, который обеспечивает питание нагрузки от сети в случае выхода из строя инвертора.

3.6.5 На постах с постоянной вахтой для каждого ИБП должна быть предусмотрена световая и звуковая сигнализация по параметрам:

неисправность питания со стороны нагрузки;

замыкание на корпус;

срабатывание устройства защиты аккумуляторной батареи;

аккумуляторная батарея разряжается;

питание нагрузки через байпас для постоянно подключенных ИБП к сети.

3.6.6 Требования по размещению ИБП должны быть аналогичны требованиям по размещению аварийного или переходного источников электрической энергии.

3.6.7 ИБП с аккумуляторными батареями закрытого типа допускается устанавливать в любом помещении, кроме жилых, при условии обеспечения достаточной вентиляции в помещении.

3.6.8 ИБП должен поддерживать номинальное напряжение и частоту на стороне нагрузки в течение всего времени, необходимого для питания подключенных потребителей.

3.6.9 Мощность выпрямителя ИБП должна быть достаточной для поддержания номинального напряжения и частоты на нагрузке, после восстановления напряжения в сети питания, с одновременной зарядкой аккумуляторной батареи максимально возможным зарядным током.

3.6.10 Режим ускоренной зарядки аккумуляторных батарей ИБП максимально возможным зарядным током должен иметь блокировку с вентиляцией аккумуляторного помещения.

4 РАСПРЕДЕЛЕНИЕ ЭЛЕКТРИЧЕСКОЙ ЭНЕРГИИ

4.1 СИСТЕМЫ РАСПРЕДЕЛЕНИЯ И ДОПУСТИМЫЕ НАПРЯЖЕНИЯ

4.1.1 На ПБУ и МСП допускается применение следующих систем распределения электрической энергии:

.1 переменного тока 50 или 60 Гц напряжением свыше 1000 В (до 15 000 В включительно):

трехфазная трехпроводная изолированная;

трехфазная трехпроводная с нулевой точкой, заземленной через высокоомный резистор или реактор;

.2 переменного тока 50 или 60 Гц напряжением до 1000 В:

трехфазная трехпроводная изолированная;

трехфазная трехпроводная с нулевой точкой, заземленной через высокоомный резистор или реактор;

.3 переменного тока 50 или 60 Гц напряжением до 500 В включительно:

как указано в 4.1.1.2;

трехфазная четырехпроводная изолированная;

однофазная двухпроводная изолированная;

однофазная однопроводная с использованием корпуса платформы в качестве обратного провода только для напряжения до 30 В, кроме системы питания сигнально-отличительных фонарей, при условии, что любой возможный ток не будет проходить непосредственно через любое из взрывоопасных помещений;

.4 постоянного тока напряжением до 1000 В:

двухпроводная изолированная;

однопроводная (только для напряжения до 50 В для местных заземленных систем, например, стартерных систем двигателей внутреннего сгорания) с использованием корпуса платформы в качестве обратного провода, при условии, что любой возможный ток не будет проходить непосредственно через любое из взрывоопасных помещений.

4.1.2 Каждая изолированная система распределения, вне зависимости от того является ли она первичной или вторичной, силовой, осветительной или отопительной, должна быть снабжена приборами контроля изоляции, с устройствами звуковой и световой сигнализации, срабатывающими при снижении сопротивления изоляции ниже установленной нормы.

4.1.3 Допустимые напряжения на зажимах источников электрической энергии с частотой 50 или 60 Гц не должны превышать значений, указанных в 4.1.1 в зависимости от принятой системы распределения электрической энергии.

4.1.4 Допустимые напряжения на зажимах источников электрической энергии постоянного тока не должны превышать следующих значений:

500 В — для силовых систем;

250 В — для систем освещения, обогрева и штепсельных розеток.

4.1.5 Допустимые напряжения на зажимах потребителей не должны превышать значений, указанных в табл. 4.1.5.

Дополнительные требования для сетей на напряжение более 1000 В указаны в разд. 18.

Таблица 4.1.5

№ п/п	Потребители	Допустимое напряжение, В
	Переменный ток	
1	Стационарные силовые потребители, нагревательные, камбузные и отопительные приборы, установленные стационарно в помещениях других, чем указано в п. 2	1000
2	Переносные силовые потребители, питаемые от штепсельных розеток, установленных стационарно во время их работы, нагревательные и отопительные приборы, установленные в каютах, столовых и других подобных помещениях персонала	500
3	Освещение, сигнализация, внутренняя связь, штепсельные розетки для питания переносных потребителей с двойной или усиленной изоляцией или электрически отделенных с помощью изолирующего трансформатора	250
4	Штепсельные розетки, установленные в местах и помещениях с повышенной влажностью или особо сырых, предназначенные для питания переносных потребителей без двойной или усиленной изоляцией или электрически не отделенных	50
	Постоянный ток	
5	Стационарные силовые потребители	500
6	Нагревательные, камбузные и т. п. приборы	250
7	Освещение, штепсельные розетки	250

Примечание. Возле штепсельных розеток с напряжением выше безопасного, установленных в помещениях с повышенной влажностью или особо сырых, должны быть помещены надписи, указывающие на применение потребителей с двойной или усиленной изоляцией или же потребителей, электрически отделенных от напряжения выше безопасного.

4.2 ПИТАНИЕ ОТВЕТСТВЕННЫХ УСТРОЙСТВ

4.2.1 От шин ГРЩ должны получать питание по отдельным фидерам следующие потребители, относящиеся к ответственным:

.1 электрические приводы рулевых и якорных устройств ПБУ;

.2 электрические приводы пожарных насосов, насосов и компрессоров спринклерных систем;

.3 электрические приводы осушительных насосов;

.4 электрические приводы механизмов, обслуживающих работу главных механизмов;

.5 щиты электрических приводов грузовых, швартовных, шлюпочных и других ответственных устройств, предназначенных для спасательных средств и эвакуации персонала;

.6 электрические приводы механизмов подъема и спуска самоподъемных ПБУ, систем погружения и всплытия полупогружных ПБУ;

.7 электрические приводы вентиляторов взрывоопасных помещений и пространств, вентиляторов оборудования с видом взрывозащиты «оболочка под избыточным давлением»;

.8 электрические приводы механизмов, обеспечивающих технологический комплекс (т.е. механизмов, предназначенных для выполнения основного назначения ПБУ или МСП);

.9 электрические приводы агрегатов возбуждения гребной электрической установки ПБУ или установка в целом;

.10 оборудование систем динамического позиционирования (подруливающие устройства и их системы управления);

.11 АРЩ при нормальных условиях работы ПБУ или МСП;

.12 гирокомпас (от системы бесперебойного питания);

.13 система основного освещения (через соответствующее трансформаторное оборудование);

.14 щит радиостанции (от системы бесперебойного питания);

.15 щит навигационных приборов (от системы бесперебойного питания);

.16 щит сигнально-отличительных и предупредительных проблесковых фонарей и щит электрических звуковых сигнальных устройств (от системы бесперебойного питания);

.17 секционные щиты и распределительные устройства питания других потребителей ответственного назначения, объединенных по принципу однородности выполняемых функций;

.18 распределительные устройства объединенного пульта управления (см. также 4.4);

.19 щит станции автоматической сигнализации обнаружения пожара и предупреждения о пуске средств объемного пожаротушения (от системы бесперебойного питания);

.20 зарядные устройства стартерных аккумуляторных батарей и батарей, питающих ответственные устройства и относящихся к системе бесперебойного питания;

.21 щиты питания электрических приводов закрытия водонепроницаемых дверей и устройств, удерживающих противопожарные двери в открытом состоянии, а также щиты сигнализации о положении и закрытии водонепроницаемых и противопожарных дверей (от системы бесперебойного питания);

.22 щит холодильной установки системы углекислотного тушения низкого давления;

.23 щиты освещения ангаров и светотехнического оборудования вертолетных площадок для вертолетов;

.24 другие, не перечисленные выше потребители — по требованию Регистра.

4.2.2 Если механизмы одного назначения с электрическими приводами, указанными в 4.2.1, установлены в двойном или большем количестве, то по крайней мере один из этих электрических приводов должен получать питание по отдельному фидеру от ГРЩ. На электрические приводы остальных таких механизмов допускается подавать питание от секционных щитов или специальных распределительных устройств, предназначенных для питания ответственных потребителей.

4.2.3 Электрические приводы, секционные щиты, специальные распределительные устройства или пульты, установленные в двойном или большем количестве, или питаемые по двум фидерам, должны быть подключены к разным секциям ГРЩ (см. 3.5.5).

4.3 ПИТАНИЕ ЭЛЕКТРИЧЕСКИХ И ЭЛЕКТРОННЫХ СИСТЕМ АВТОМАТИЗАЦИИ

4.3.1 Питание электрических и электронных систем автоматизации должно отвечать требованиям разд. 3 части XIV «Автоматизация».

4.3.2 Питание устройств автоматизации, необходимых для запуска и работы аварийного дизель-генератора (АДГ), должно осуществляться от стартерной или другой отдельной аккумуляторной батареи, расположенной в помещении АДГ.

4.4 ПИТАНИЕ ОБЪЕДИНЕННЫХ ПУЛЬТОВ УПРАВЛЕНИЯ

4.4.1 Распределительные устройства объединенного пульта должны получать питание от ГРЩ непосредственно или через трансформаторы по двум независимым фидерам, подключенным к разным секциям сборных шин ГРЩ, или по одному фидеру от ГРЩ и по одному фидеру от АРЩ.

4.4.2 Распределительные устройства объединенного пульта управления должны получать независимое питание по отдельному фидеру также от другого источника или источников, если это необходимо, исходя из требований к оборудованию, получающему питание от этих распределительных устройств, или по другим техническим причинам.

4.4.3 На распределительном устройстве должен быть предусмотрен переключатель фидеров питания.

Если применяется автоматический переключатель, должно быть обеспечено также ручное переключение фидеров. При этом должна быть предусмотрена необходимая блокировка.

4.4.4 Каждый потребитель из особо перечисленных в 4.2.1, получающий питание от распределительных устройств объединенного пульта управления, должен питаться по отдельному фидеру.

4.4.5 В объединенном пульте управления должно быть предусмотрено устройство световой сигнализации о наличии напряжения питания от каждого из возможных фидеров.

4.5 РАСПРЕДЕЛИТЕЛЬНЫЕ УСТРОЙСТВА

4.5.1 Конструкция распределительных щитов.

4.5.1.1 Каркасы, лицевые панели и кожухи главных, аварийных, секционных и групповых распределительных щитов должны изготовляться из металла или из другого прочного негорючего материала.

Генераторные секции ГРЩ должны быть отделены друг от друга и от соседних секций переборками из негорючего материала, предотвращающими распространение искр и пламени.

4.5.1.2 Распределительные щиты должны иметь достаточно жесткую конструкцию, выдерживающую механические напряжения, возникающие в условиях эксплуатации и вследствие коротких замыканий.

4.5.1.3 Распределительные щиты должны быть по крайней мере защищены от капежа. Этой защиты не требуется, если щиты предназначены для установки в местах, где отсутствуют условия для попадания в распределительные щиты вертикально падающих капель.

4.5.1.4 Распределительные щиты, предназначенные для установки в местах, доступных посторонним лицам, должны быть снабжены дверцами, открывающимися специальным ключом, одинаковым для всех распределительных щитов на ПБУ или МСП.

4.5.1.5 Конструкция дверец распределительных щитов должна быть такой, чтобы после их открывания был обеспечен доступ ко всем частям, требующим ухода, а части, расположенные на дверцах и находящиеся под напряжением, должны быть защищены от случайного прикосновения.

Открывающиеся панели и дверцы, на которых расположены электрическая аппаратура управления и измерительные приборы, должны быть надежно заземлены не менее чем одной гибкой перемычкой. Если открывающиеся части щитов изготовлены из диэлектрического материала, должны быть заземлены приборы и аппаратура.

4.5.1.6 Главные, аварийные и секционные распределительные щиты, а также пульты управления должны снабжаться поручнями, расположенными на их лицевой стороне. Распределительные щиты с доступом с задней стороны должны снабжаться горизонтальными поручнями, расположенными на задней стороне щита. В качестве материала для поручней допускается изоляционный материал, дерево или металлические трубы с соответствующим изоляционным покрытием.

4.5.1.7 Генераторные панели ГРЩ должны освещаться светильниками, получающими питание со стороны генератора перед главным выключателем или не менее чем от двух разных систем сборных шин.

4.5.1.8 Освещение лицевой стороны панелей распределительных щитов не должно мешать наблюдению за приборами и вызывать слепящего действия.

4.5.1.9 Конструкция распределительных щитов прислонного типа должна обеспечивать доступ к частям, требующим обслуживания. Двери распределительных щитов и распределительных шкафов должны быть оборудованы устройствами для фиксирования их в открытом положении. Выдвижные блоки и приборы должны иметь устройства, предотвращающие выпадение в выдвинутом положении.

4.5.1.10 Каждое распределительное устройство на напряжение выше безопасного, которое имеет коммутационную и защитную аппаратуру и на котором не установлен вольтметр, должно быть снабжено сигнальной лампой, показывающей наличие напряжения на шинах.

4.5.2 Шины и неизолированные провода.

4.5.2.1 Предельная температура нагрева шин и неизолированных проводов распределительных щитов при номинальной нагрузке и при коротком замыкании или допустимой для медных шин односекундной нагрузке короткого замыкания должна определяться по национальным стандартам.

4.5.2.2 Уравнительные шины должны быть рассчитаны по крайней мере на 50 % номинального тока наибольшего генератора, подключаемого к ГРЩ.

4.5.2.3 Если шина соприкасается с изолированными частями или находится вблизи них, ее тепловое влияние в рабочем режиме или при коротком замыкании не должно вызывать превышения температуры, допустимой для данного изоляционного материала.

4.5.2.4 Шины и неизолированные провода в распределительных устройствах должны обладать электродинамической и термической устойчивостью при протекании токов короткого замыкания, возникающих в соответствующих местах цепи. Электродинамические усилия, возникающие в шинах и неизолированных проводах при коротких замыканиях, должны определяться по национальным стандартам.

4.5.2.5 Изоляторы и другие части, предназначенные для крепления шин и неизолированных проводов, должны выдерживать усилия, возникающие во время коротких замыканий.

4.5.2.6 Частота собственных колебаний медных полосовых шин не должна находиться в диапазонах 40 — 60 и 90 — 110 Гц для номинальной частоты 50 Гц; 50 — 70 и 110 — 130 Гц для номинальной частоты 60 Гц.

4.5.2.7 Шины и неизолированные провода, относящиеся к разным полюсам, должны быть маркированы следующими отличительными цветами:

красным — для положительного полюса;

синим — для отрицательного полюса;

черным или зелено-желтым (поперечные полосы) — для заземляющих проводов;

голубым — для среднего провода.

Уравнительный провод должен окрашиваться в цвет того полюса, в котором он находится, и добавочно белыми поперечными полосами.

4.5.2.8 Шины и неизолированные провода, относящиеся к разным фазам должны быть маркированы следующими отличительными цветами:

желтым — для фазы 1;

зеленым — для фазы 2;

фиолетовым — для фазы 3;

голубым — для нейтрального провода;

зелено-желтым (поперечные полосы) — для заземляющих проводов.

4.5.2.9 Соединение шин должно выполняться таким образом, чтобы исключалась возможность появления коррозии в местах их соединения.

4.5.3 Расчет токов короткого замыкания и выбор коммутационных аппаратов.

4.5.3.1 Коммутационные электрические аппараты должны соответствовать по крайней мере национальным стандартам и должны быть подобраны таким образом, чтобы:

в нормальных условиях работы их номинальные напряжения, номинальные токи и допустимые температуры не были превышены;

выдерживать без повреждений и достижения опасных температур предусмотренные перегрузки в переходных режимах;

их характеристики в режиме короткого замыкания соответствовали фактическому коэффициенту мощности короткозамкнутой цепи, а также характеру изменения сверхпереходного и переходного тока короткого замыкания.

4.5.3.2 Номинальная отключающая способность коммутационных электрических аппаратов, предназначенных для отключения токов короткого замыкания, должна быть не меньше, чем ожидаемый ток короткого замыкания в месте их установки в момент отключения.

4.5.3.3 Номинальная включающая способность автоматических выключателей и выключателей, которые могут быть включены в цепь, замкнутую накоротко, должна быть не менее ожидаемого максимального тока включения в месте их установки при коротком замыкании.

4.5.3.4 Ток электродинамической стойкости электрических аппаратов, не предназначенных для отключения токов короткого замыкания, должен быть не менее ожидаемого максимального тока короткого замыкания в месте их установки.

4.5.3.5 Термическая устойчивость аппаратов должна соответствовать ожидаемому току короткого замыкания в момент отключения в местах их установки с учетом предусматриваемой продолжительности короткого замыкания, обусловленной селективным действием защиты.

4.5.3.6 Применение автоматического выключателя, не обладающего отключающей и/или включающей способностью, соответствующей максимальному ожидаемому току короткого замыкания в месте, где он установлен, допускается при условии, что он защищен со стороны генератора предохранителями и/или автоматическим выключателем, имеющим по крайней мере необходимые номиналы для токов короткого замыкания и не являющимся выключателем генератора.

Характеристики устройства, составленного таким образом, должны быть такими, чтобы:

.1 при отключении максимального ожидаемого тока короткого замыкания автоматический выключатель на стороне нагрузки не повреждался до степени непригодности к дальнейшей работе;

.2 при включении автоматического выключателя на максимальный ожидаемый ток короткого замыкания остальная часть установки не повреждалась; при этом допускается, чтобы автоматический выключатель, установленный на стороне нагрузки, не был бы немедленно пригодным к дальнейшей работе.

4.5.3.7 В цепях с номинальным током нагрузки, превышающим 320 А, для защиты от пере-

грузок должны устанавливаться автоматические выключатели.

4.5.3.8 Выключатели в цепях генераторов постоянного тока смешанного возбуждения, предназначенных для параллельной работы, должны иметь полюс для уравнительного провода, механически сопряженный с остальными полюсами выключателя таким образом, чтобы он включался до подключения остальных полюсов к шинам и отключался после их отключения.

4.5.3.9 Расчет токов короткого замыкания должен выполняться на основе стандартов или расчетных методов, одобренных Регистром.

4.5.3.10 При расчете максимальных токов короткого замыкания эквивалентный источник тока короткого замыкания должен содержать все генераторы, включая синхронные компенсаторы, которые могут быть параллельно включены и все электродвигатели, работающие одновременно. Токи от генераторов и двигателей должны быть рассчитаны на основе их характеристик.

При отсутствии точных сведений для электродвигателей переменного тока принимаются следующие кратности действующего тока подпитки точки короткого замыкания:

в начальный момент короткого замыкания — 6,25 I_r;

в момент T, т.е. после одного периода короткого замыкания, — 2,5I_r;

в момент $2T$, т.е. после двух периодов короткого замыкания, — I_r;

для ударного тока — 8 I_r;

(I_r — суммарный номинальный ток электродвигателей, работающих одновременно в расчетном режиме).

При расчетах максимального значения тока короткого замыкания в системах постоянного тока значение тока подпитки от электродвигателей принимается равным 6-кратной сумме номинальных токов электродвигателей, работающих одновременно в расчетном режиме.

Расчет токов короткого замыкания следует выполнять для всех расчетных точек короткого замыкания, необходимых для выбора или проверки элементов силовой электрической цепи. В любом случае расчет токов короткого замыкания следует выполнить для следующих расчетных точек:

со стороны генератора — на выводах автоматического выключателя;

на сборных шинах ГРЩ;

на шинах АРЩ;

на клеммах потребителей и шинах щитов, получающих питание непосредственно от ГРЩ.

Расчет минимального тока короткого замыкания следует выполнять, если он требуется для оценки чувствительности защиты установки.

Расчет токов короткого замыкания должен содержать перечень предусмотренных коммутационных аппаратов и их характеристики, а также ожидаемый в месте их установки ток короткого замыкания.

4.5.4 Расположение коммутационных аппаратов и измерительных приборов.

4.5.4.1 Аппараты, измерительные и контрольные приборы, относящиеся к соответствующим генераторам и другим крупным ответственным устройствам, следует устанавливать на распределительных устройствах, относящихся к этим генераторам и устройствам.

Это требование может быть не выполнено для генераторов, если имеется центральный пульт управления, на котором установлены коммутационная аппаратура и измерительные приборы нескольких генераторов.

4.5.4.2 Для каждого генератора постоянного тока должны устанавливаться на главном и аварийном распределительных щитах по одному амперметру и вольтметру.

Для каждого генератора переменного тока должны быть установлены на ГРЩ и для аварийного генератора — на АРЩ следующие измерительные приборы:

.1 амперметр с переключателем для измерения тока в каждой фазе;

.2 вольтметр с переключателем для измерения фазных или линейных напряжений;

.3 частотомер (допускается применение одного сдвоенного частотомера для генераторов, работающих параллельно, с переключателем на каждый генератор);

.4 ваттметр (для мощности свыше 50 кВА);

.5 другие необходимые приборы.

4.5.4.3 В случае использования на ГРЩ или АРЩ для подключения и защиты мощных потребителей или секционных распределительных щитов автоматических выключателей с блоками управления, имеющими возможность вывода на встроенный монитор отдельных параметров, допускается соответствующие измерительные приборы не устанавливать.

4.5.4.4 В цепях ответственных потребителей с номинальным током от 20 А и более должны устанавливаться амперметры, которые допускается устанавливать на ГРЩ или у постов управления. Допускается установка амперметров с переключателями, но не более чем на шесть потребителей.

4.5.4.5 На ГРЩ в каждом фидере питания от внешнего источника электрической энергии должны быть предусмотрены:

.1 коммутационные и защитные устройства;

.2 вольтметр или сигнальная лампа;

.3 устройство защиты от обрыва фаз.

4.5.4.6 На главных и аварийных распределительных щитах для каждой изолированной системы распределения должно быть установлено переключаемое или отдельное устройство для измерения сопротивления изоляции. Ток утечки на корпус, обусловленный работой измерительного устройства, в любых случаях не должен превышать 30 мА.

Должна быть предусмотрена световая и звуковая сигнализация о недопустимом понижении сопротивления изоляции с выводом на центральный пост управления электроэнергетической системой.

4.5.4.7 Измерительные приборы должны иметь шкалы с запасом по делениям, превышающим номинальные значения измеряемых величин.

Следует применять измерительные приборы с пределами шкал не менее следующих:

.1 вольтметры — 120 % номинального напряжения;

.2 амперметры для генераторов, не работающих параллельно, и потребителей — 130 % номинального тока;

.3 амперметры для генераторов, работающих параллельно, — предел шкалы тока нагрузки 130 % номинального тока и предел шкалы обратного тока 15 % номинального тока (последнее только для генераторов постоянного тока);

.4 ваттметры для генераторов, не работающих параллельно, — 130 % номинальной мощности;

.5 ваттметры для генераторов, работающих параллельно, — предел шкалы мощности нагрузки 130 % и предел шкалы обратной мощности 15 %;

.6 частотомеры — ± 10 % номинальной частоты.

4.5.4.8 Номинальные напряжения, токи и мощности генераторов должны быть отмечены на шкалах измерительных приборов ясно видимыми отметками.

4.5.4.9 Там, где возможно, выключатели должны устанавливаться и подключаться к шинам таким образом, чтобы в положении «Выключено» подвижные контакты и вся связанная с выключателем защитная и контрольная аппаратура не находились под напряжением.

4.5.4.10 Если в цепях распределительных щитов устанавливаются выключатели с предохранителями, предохранители должны быть обязательно расположены между шинами и выключателями.

4.5.4.11 Предохранители в распределительных щитах, установленных на фундаменте на уровне настила, должны быть расположены на уровне не ниже 150 и не выше 1800 мм от настила.

Находящиеся под напряжением открытые части распределительных щитов должны быть расположены на высоте не менее 150 мм над настилом.

4.5.4.12 Предохранители в распределительных щитах должны устанавливаться таким образом, чтобы доступ к ним был легким и замена плавких вставок не вызывала опасности для обслуживающего персонала. Ввинчиваемые предохранители должны быть установлены таким образом, чтобы питающие провода были подключены к центральной, менее доступной клемме.

4.5.4.13 Предохранители, защищающие полюсы или фазы одной цепи, должны быть установлены рядом горизонтально или вертикально, с учетом конструкции предохранителя. Взаимное расположение предохранителей в цепи переменного тока соответственно последовательности фаз должно быть слева направо или сверху вниз.

В цепи постоянного тока предохранитель положительного полюса должен быть расположен слева, сверху или ближе к обслуживающему персоналу.

4.5.4.14 Ручные приводы регуляторов напряжения, установленные на главном или аварийном распределительном щите, должны располагаться вблизи измерительных приборов, относящихся к соответствующим генераторам.

4.5.4.15 Амперметры генераторов постоянного тока со смешанным возбуждением, предназначенных для параллельной работы, должны быть установлены в цепи полюса, не соединенного с уравнительным проводом.

4.5.4.16 Для подключения подвижных или ограниченно подвижных приборов должны применяться многопроволочные гибкие провода.

4.5.4.17 Органы управления аппаратов, приборы, панели и отходящие цепи на распределительных щитах должны иметь надписи. Коммутационные положения (включено/выключено) аппаратов должны быть обозначены. Кроме того, должны быть указаны номинальные токи установленных предохранителей, уставки автоматических выключателей и электротепловых реле.

4.5.4.18 Каждая цепь, отходящая от распределительного щита, должна быть снабжена выключателем, отключающим все полюса и/или фазы. Выключатели могут не устанавливаться во вторичных распределительных коробках осве-

щения, имеющих общий выключатель, а также в цепях приборов, устройств блокировки и сигнализации, местного освещения щитов, защищенных предохранителями.

4.5.5 Световая сигнализация.

4.5.5.1 Для световой сигнализации должны применяться цвета, указанные в табл. 4.5.5.1.

Таблица 4.5.5.1

Цвет	Значение	Вид сигнала	Состояние механизма
Красный	Авария	Постоянный (мигающий)	Аварийное отключение устройством защиты
Желтый (оранжевый)	Неисправность	Постоянный (мигающий)	Не нормальное состояние (перегрузка, отклонение параметра и т. п.)
Зеленый	В работе	Постоянный	Нормальный режим
Белый (синий)	Наличие напряжения питания	Постоянный	Механизм готов к пуску (работе)

4.5.6 Размещение распределительных устройств.

4.5.6.1 Главные и секционные распределительные щиты, другие распределительные устройства должны устанавливаться в местах, где исключена возможность концентрации газов, паров нефти и воды, пыли и кислотных испарений.

4.5.6.2 Если распределительное устройство с защитным исполнением IP10 и ниже располагается в специальном помещении, шкафу или нише, то такие помещения должны быть изготовлены из негорючего материала или иметь облицовку из такого материала.

4.5.6.3 Размещение трубопроводов и цистерн вблизи распределительных щитов должно соответствовать требованиям части VIII «Системы и трубопроводы».

4.5.6.4 Генераторные агрегаты и подключенный к ним ГРЩ должны располагаться в одном помещении, или в одной главной вертикальной противопожарной зоне.

Выгородки, предусмотренные для ГРЩ, ЦПУ и других специальных электрических помещений, находящиеся в пределах главных границ машинного помещения, не считаются отделяющими их от генераторных агрегатов.

4.5.7 Доступ к распределительным щитам.

4.5.7.1 С передней стороны распределительного щита должен быть проход шириной не менее 800 мм при длине щита до 3 м и не менее 1000 мм при длине щита свыше 3 м.

4.5.7.2 С задней стороны вдоль свободно стоящих распределительных щитов должен быть обеспечен проход шириной не менее 600 мм для щитов длиной до 3 м и не менее 800 мм для более длинных щитов.

Между свободно стоящими распределительными устройствами, имеющими открытые части под напряжением и размещенными в специальных электрических помещениях, ширина проходов должна быть не менее 1000 мм.

4.5.7.3 Пространство позади свободно стоящих распределительных щитов с открытыми частями, находящимися под напряжением, должно быть выгорожено и снабжено дверями в соответствии с 2.8.1.

4.5.7.4 У распределительных щитов длиной более 3 м должно быть предусмотрено не менее двух дверей в пространство за щитом из помещения, в котором установлен щит. Эти двери должны находиться на возможно большем расстоянии друг от друга.

Допускается, чтобы одна из дверей выходила в смежное помещение, которое имеет по крайней мере второй выход.

4.5.7.5 Проходы, указанные в 4.5.7.1 — 4.5.7.3, измеряются от наиболее выступающих частей аппаратуры и конструкций щита до выступающих частей оборудования или конструкций корпуса.

4.5.7.6 В проходах перед и за распределительными щитами должны быть размещены диэлектрические коврики.

4.5.7.7 Дополнительные требования по размещению распределительных устройств на напряжение свыше 1000 В указаны в разд. 18.

5 ЭЛЕКТРИЧЕСКИЕ ПРИВОДЫ МЕХАНИЗМОВ И УСТРОЙСТВ

5.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

5.1.1 Местные посты управления приводов должны удовлетворять соответствующим требованиям части VII «Механические установки и механизмы», а питание электрических (электронных) систем автоматизации — требованиям части XIV «Автоматизация».

5.1.2 Механизмы с электрическим приводом должны иметь световую сигнализацию о включенном состоянии электропривода.

5.1.3 Устройства, имеющие автоматическое, дистанционное и местное управление, должны быть выполнены таким образом, чтобы при переходе на местное управление автоматическое и дистанционное управление отключалось. При этом местное управление должно быть независимым от автоматического или дистанционного.

5.2 БЛОКИРОВКА РАБОТЫ МЕХАНИЗМОВ

5.2.1 Механизмы, имеющие электрический и ручной приводы, должны быть оборудованы блокирующим устройством, исключающим возможность одновременной работы приводов.

5.2.2 Если требуется включение в работу механизмов в определенной последовательности, должны быть применены соответствующие блокирующие устройства.

5.2.3 Допускается установка устройства, выключающего блокировку, при условии, что оно защищено от непреднамеренного (случайного или несанкционированного) выключения блокировки. Вблизи этого устройства должна находиться информационная надпись, указывающая его назначение и запрещающая пользование им не уполномоченным на это лицам.

Такое устройство не допускается для механизмов, приведенных в 5.2.1.

5.2.4 Пуск механизмов, электрические двигатели или аппаратура которых требуют во время нормальной работы дополнительной вентиляции, должен быть возможен только при действующей вентиляции.

5.3 ОТКЛЮЧАЮЩИЕ УСТРОЙСТВА БЕЗОПАСНОСТИ

5.3.1 Системы управления механизмов, работа которых при определенных обстоятельствах может угрожать безопасности людей или платформы, должны снабжаться отключающими устройствами, обеспечивающими безопасное отключение питания электрического привода.

Отключающие устройства безопасности (кнопки, тумблеры и т.п.) должны быть защищены от случайного приведения их в действие.

5.3.2 Кнопки или другие отключающие устройства безопасности должны быть расположены у постов управления или в других местах, обеспечивающих безопасность эксплуатации.

5.3.3 В электрических приводах устройств и механизмов, в которых во избежание повреждений или аварийных случаев требуется ограничение движения, должны быть предусмотрены конечные выключатели, обеспечивающие надежное отключение электрического двигателя.

5.4 КОММУТАЦИОННАЯ И ПУСКОРЕГУЛИРУЮЩАЯ АППАРАТУРА

5.4.1 Коммутационная аппаратура в цепях электрических приводов, не являющаяся одновременно защитным устройством от токов короткого замыкания, должна выдерживать ток короткого замыкания, который может протекать в месте ее установки, в течение времени, необходимого для срабатывания защиты.

5.4.2 Пуск электрического двигателя должен быть возможен только из нулевого положения пускорегулирующей аппаратуры.

5.4.3 У пускорегулирующей аппаратуры, которая позволяет осуществлять отключение обмоток параллельного возбуждения, должно быть предусмотрено устройство для гашения поля.

5.4.4 Для каждого электрического двигателя мощностью 0,5 кВт и более и его пускорегулирующей аппаратуры должно быть предусмотрено устройство для отключения питания; при этом, если пускорегулирующая аппаратура установлена на главном или другом распределительном щите в этом же помещении и обеспечена ее видимость с места установки электрического двигателя, то для этой цели допускается использование выключателя, установленного на щите.

Если требования о расположении пускорегулирующей аппаратуры, изложенные выше, не выполнены, следует предусмотреть:

.1 устройство, блокирующее выключатель на распределительном щите в выключенном положении; или

.2 дополнительный выключатель вблизи электрического двигателя; или

.3 такую установку предохранителей в каждом полюсе или фазе, чтобы они могли быть легко вынуты и вновь вставлены обслуживающим персоналом.

5.5 ЭЛЕКТРИЧЕСКИЕ ПРИВОДЫ НАСОСОВ

5.5.1 Электрические двигатели топливоперекачивающих и маслоперекачивающих насосов и сепараторов должны быть оборудованы дистанционными отключающими устройствами, находящимися вне помещений этих насосов и вне шахт машинных помещений, но в непосредственной близости от выхода из этих помещений.

5.5.2 Электрические двигатели насосов, откачивающих жидкости за борт через отливные отверстия, находящиеся выше уровня ватерлинии при самой малой осадке, в местах спуска спасательных шлюпок или спасательных плотов, должны быть оборудованы выключателями, находящимися вблизи постов управления приводных механизмов спусковых устройств соответствующих шлюпок или плотов.

5.5.3 Электрические двигатели погружных осушительных и аварийных пожарных и балластных насосов должны иметь устройства дистанционного пуска, расположенные выше палубы переборок. Устройства дистанционного пуска должны иметь световую сигнализацию о включении электрического привода.

5.5.4 Отключающие устройства электрических приводов, указанные в 5.5.1, должны быть размещены на видимых местах, защищены от непреднамеренного воздействия и снабжены поясняющими надписями.

5.5.5 Местный пуск пожарных, балластных и осушительных насосов должен быть возможен даже в случае повреждения их цепей дистанционного управления.

5.5.6 Электрические двигатели пожарных, балластных и осушительных насосов (по крайней мере один из пары) должны получать питание через АРЩ и быть способными выполнять свои функции в случае потери питания от основного источника электрической энергии.

5.5.7 Кабели и кабельные вводы в погружные насосы должны иметь соответствующую защиту от механических повреждений и должны быть работоспособными при максимальном давлении столба воды в случае наивысшей ватерлинии при повреждении корпуса ПБУ.

5.5.8 Электрические двигатели насосов перекачки, сдачи или сброса нефтесодержащих или сточных вод должны иметь устройства дистанционного отключения, установленные в районе расположения выходных патрубков.

5.6 ЭЛЕКТРИЧЕСКИЕ ПРИВОДЫ ЯКОРНЫХ И ШВАРТОВНЫХ МЕХАНИЗМОВ

5.6.1 В дополнение к требованиям части VII «Механические установки и механизмы» привод брашпилей, якорно-швартовных шпилей и швартовных лебедок должен удовлетворять требованиям настоящей части.

5.6.2 При применении электрических двигателей переменного тока с короткозамкнутым ротором электрические приводы якорного и швартовного механизмов после 30-минутной работы при номинальной нагрузке должны обеспечивать возможность стоянки под током электрического двигателя при номинальном напряжении в течение не менее 30 с для якорных механизмов и 15 с для швартовных механизмов. Для двигателей с переключаемыми полюсами это требование действительно для работы двигателей с обмоткой, создающей наибольший пусковой момент.

Электрические двигатели постоянного тока и переменного тока с фазным ротором должны выдерживать указанный выше режим стоянки под током, но при моменте, в два раза превышающем номинальный, причем напряжение может быть ниже номинального.

После режима стоянки под током превышение температуры должно быть не более 130 % допустимого значения для примененной изоляции.

5.6.3 У якорно-швартовных шпилей и швартовных лебедок на ступенях скоростей, предназначенных только для швартовных операций, должна быть предусмотрена защита от перегрузки электрического двигателя.

5.7 ЭЛЕКТРИЧЕСКИЕ ПРИВОДЫ ВЕНТИЛЯТОРОВ

5.7.1 Электрические двигатели вентиляторов машинных помещений и помещений, связанных с взрывоопасными зонами, должны иметь не менее

двух отключающих устройств, причем одно из них должно находиться вне этих помещений и их шахт, но в непосредственной близости от выхода из этих помещений.

5.7.2 Электрические двигатели вентиляторов грузовых трюмов, других технологических помещений, а также вентиляторов камбуза должны иметь отключающие устройства, расположенные в местах, легко доступных с палубы, но вне шахт машинных помещений.

Электрические двигатели вытяжной вентиляции камбузных плит независимо от числа отключающих устройств должны иметь отключающее устройство, расположенное непосредственно в помещении камбуза.

5.7.3 Электрические двигатели вентиляции жилых и служебных помещений должны иметь по крайней мере два устройства дистанционного отключения, причем одно должно быть расположено на главном посту управления, а второе отключающее устройство должно иметь доступ с открытой палубы.

5.7.4 Электрические двигатели вентиляторов помещений, которые защищены системой объемного пожаротушения, должны иметь отключающее устройство, автоматически срабатывающее при пуске системы пожаротушения в данное помещение.

5.8 ЭЛЕКТРИЧЕСКИЕ ПРИВОДЫ ЛЕБЕДОК СПАСАТЕЛЬНЫХ ШЛЮПОК

5.8.1 Электрический привод шлюпочной лебедки должен обеспечивать выполнение требований части II «Спасательные средства» Правил по оборудованию морских судов.

5.8.2 Органы управления электрическим приводом шлюпочной лебедки должны иметь устройство самовозврата в положение «стоп».

5.8.3 Непосредственно у поста управления шлюпочной лебедкой должен устанавливаться выключатель силовой цепи электрического двигателя.

5.9 ЭЛЕКТРИЧЕСКИЕ ПРИВОДЫ ВОДОНЕПРОНИЦАЕМЫХ И ПРОТИВОПОЖАРНЫХ ДВЕРЕЙ

5.9.1 Электрические приводы водонепроницаемых дверей должны обеспечивать выполнение требований части III «Устройства, оборудование и снабжение».

5.9.2 Питание электрических приводов и сигнализации об открытом и закрытом положении водонепроницаемых дверей должно осуществляться от основного, аварийного и аварийного переходного источников электрической энергии в соответствии с требованиями 4.2 и 9.3.

5.9.3 Электрические приводы устройств, удерживающих противопожарные двери открытыми (см. часть VI «Противопожарная защита»), должны:

.1 получать питание от основных и аварийных источников электрической энергии;

.2 иметь дистанционное управление с главного и резервного постов управления установкой для закрывания каждой двери в отдельности, по группам или всех дверей одновременно;

.3 автоматически закрывать все двери одновременно при исчезновении напряжения питания;

.4 быть сконструированы таким образом, чтобы любое повреждение в устройстве закрывания одной двери не выводило из действия системы питания и управления другими дверями.

5.10 ЭЛЕКТРИЧЕСКИЕ ПРИВОДЫ РУЛЕВЫХ УСТРОЙСТВ САМОХОДНЫХ ПБУ

5.10.1 Для главных и вспомогательных рулевых устройств, требуемых для управления ПБУ, должны быть предусмотрены электрические или электрогидравлические приводы.

5.10.2 Электрические системы главных и вспомогательных рулевых приводов должны быть спроектированы таким образом, чтобы любая неисправность в одной системе не могла вывести из строя другую. Этот же принцип должен быть применен, когда вместо главного и вспомогательного привода рулевого устройства применяются два и более идентичных агрегата.

5.10.3 Характеристики и мощность электродвигателя рулевого устройства должна определяться из требуемого тормозного и максимального рабочего момента привода для всех возможных рабочих условий. Отношение опрокидывающего момента к номинальному должно быть по крайней мере 1,6.

5.10.4 Каждый электродвигатель главного и вспомогательного рулевого устройства должен иметь собственный пускатель, расположенный в румпельном отделении установки. Допускается расположение пускателей в помещениях распределительных щитов, откуда они получают питание.

5.10.5 Каждый электрический или электрогидравлический привод, состоящий из одного или более агрегатов, должен получать питание по двум фидерам от ГРЩ, проложенным в разных трассах на максимально возможном удалении

друг от друга. Один из этих фидеров должен получать питание от АРЩ. Вспомогательный электрический или электрогидравлический привод может получать питание от фидеров питания главного привода.

5.10.6 Каждый фидер должен быть рассчитан на питание всех электродвигателей и пусковой и регулирующей аппаратуры, которые подключены к нему и могут работать одновременно.

5.10.7 При выходе из строя основного источника питания электропривода должно быть обеспечено автоматическое восстановление питания в течение 45 с от аварийного источника электрической энергии или от другого независимого источника, установленного в румпельном помещении и предназначенного только для этой цели.

5.10.8 Каждая система пуска и остановки электроприводов должна получать питание от соответствующих фидеров питания электродвигателей.

5.10.9 Системы управления электроприводами рулевого устройства должны получать питание по отдельным фидерам, проложенным отдельными трассами, от соответствующих пускателей в румпельном помещении, или от шин распределительных устройств, питающих силовые цепи рулевого привода.

5.10.10 Для каждой силовой цепи и цепи управления должна быть предусмотрена защита только от коротких замыканий. Других видов защиты предусматриваться не должно.

Защита от сверхтоков может быть допущена, если она будет срабатывать не менее чем при двукратном номинальном токе, с соответствующей выдержкой времени. Указанная защита не должна срабатывать от пусковых токов двигателей.

5.10.11 Пуск и остановка электрических двигателей привода руля должен осуществляться из рулевой рубки и из румпельного помещения. В румпельном помещении должны быть предусмотрены устройства, отключающие дистанционные пуск и остановку и обеспечивающие включение двигателей при любых неисправностях дистанционного управления. Пусковые устройства должны обеспечивать повторный автоматический пуск электродвигателей при восстановлении напряжения после перерыва в подаче питания.

5.10.12 Система управления главной рулевой установкой должна предусматривать возможность управления как из рулевой рубки, так и из румпельного помещения. Это же относится и к системе управления вспомогательным приводом рулевой установки, причем обе системы управления должны быть независимыми друг от друга.

5.10.13 Если предусматривается рулевая установка с двумя и более идентичными электрическими приводами, то должны быть предусмотрены как минимум две независимые системы управления, способные обеспечить управление как из рулевой рубки так и из румпельного помещения. При этом не требуется дублировать рулевой штурвал или другие органы управления. Если в системе управления предусмотрен гидравлический задающий механизм, то его также не требуется дублировать.

5.10.14 В рулевой рубке и у поста управления пропульсивной установкой в машинном помещении должна быть предусмотрена световая и звуковая сигнализация:

.1 об исчезновении напряжения питания, обрыве фазы и перегрузке каждого силового агрегата;

.2 об исчезновении напряжения питания каждой системы управления;

.3 о минимальном уровне масла в каждой цистерне гидравлической системы.

Кроме того, должна быть предусмотрена световая индикация работы силовых агрегатов рулевого привода.

5.10.15 В рулевой рубке должен быть предусмотрен индикатор положения пера руля. Это устройство должно быть независимым от силовых агрегатов рулевого устройства и от их систем управления. Устройство должно получать питание от АРЩ, или от другого независимого источника электрической энергии, например от системы бесперебойного питания. В румпельном помещении также должна быть предусмотрена индикация положения пера руля, но она не обязательно должна быть электрической.

5.10.16 Дублированные силовые цепи и соответствующие системы управления рулевой установкой с их компонентами в шкафах управления и пультах должны быть отделены физически друг от друга насколько это возможно. Соответствующие кабели должны прокладываться разными трассами на максимальном удалении друг от друга, как по горизонтали, так и по вертикали, по всей их длине.

5.11 ЭЛЕКТРИЧЕСКИЕ ПРИВОДЫ ТОПОЧНЫХ УСТРОЙСТВ КОТЛОВ И ИНСИНЕРАТОРОВ

5.11.1 Электрические приводы топочных устройств, котлов и инсинераторов должны иметь устройства дистанционного отключения, расположенные вне помещений, где они установлены

(см. также 5.3.8 части X «Котлы, теплообменные аппараты и сосуды под давлением» Правил классификации и постройки морских судов и 4.3.4, 4.3.5 и 6.2.3 части XIV «Автоматизация» Правил ПБУ/МСП).

5.11.2 Если помещения, где установлены инсинераторы и котлы, защищены аэрозольной системой пожаротушения, то электрические приводы топочных устройств котлов и инсинераторов должны автоматически отключаться при пуске этой системы.

6 ОСВЕЩЕНИЕ

6.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

6.1.1 Во всех помещениях, местах и пространствах платформы, освещение которых является важным для обеспечения безопасности персонала, управления механизмами и устройствами, обитаемости и эвакуации людей, должны быть установлены стационарные светильники основного освещения, которые должны получать питание от основного источника электрической энергии.

6.1.2 Перечень помещений, мест и пространств, где в дополнение к светильникам основного освещения должны быть установлены светильники аварийного освещения, приведен в 9.3.1.1.

Светильники, установленные в помещениях и пространствах, где возможно механическое повреждение колпаков, должны быть снабжены защитными сетками.

6.1.3 Установка светильников должна выполняться таким образом, чтобы исключался нагрев кабелей и близлежащих материалов до температуры, превышающей допустимую.

6.1.4 В помещениях и местах, которые освещаются люминесцентными лампами и в которых находятся видимые вращающиеся части механизмов, должны быть приняты меры для устранения стробоскопического эффекта.

6.1.5 В помещениях и пространствах, освещаемых светильниками с разрядными лампами, не обеспечивающими непрерывности горения при колебаниях напряжения в соответствии с 2.1.3, должны предусматриваться также светильники с лампами накаливания.

6.1.6 Аккумуляторные и другие взрывоопасные помещения и пространства должны освещаться светильниками из смежных безопасных помещений через газонепроницаемые застекленные отверстия или светильниками взрывозащищенного исполнения, установленными внутри помещений.

6.2 ПИТАНИЕ ЭЛЕКТРИЧЕСКИХ ЦЕПЕЙ ОСНОВНОГО ОСВЕЩЕНИЯ

6.2.1 Распределительные щиты основного освещения должны получать питание по отдельным фидерам. От щитов основного освещения допускается осуществлять питание электрических приводов неответственного назначения мощностью до 0,25 кВт и отдельных каютных электрических грелок с номинальным током до 10 А.

6.2.2 Защитные устройства конечных ответвленных цепей освещения должны рассчитываться на номинальный ток не более 16 А, суммарный ток нагрузки подключенных потребителей не должен превышать 80 % номинального тока защитного устройства.

Число осветительных точек, питаемых от конечных цепей освещения, не должно превышать приведенного в табл. 6.2.2.

Таблица 6.2.2

Напряжение, В	Макс. число освет. точек
До 50	10
51 — 120	14
121 — 250	24

6.2.3 Освещение открытых палуб, машинных помещений, помещений постов управления, камбузов, служебных и общественных помещений, коридоров, трапов, туннелей, выходов на открытую палубу и т. п. должно получать питание не менее чем по двум независимым фидерам с таким расположением светильников, чтобы в случае выхода из строя одного из фидеров указанные помещения и пространства не теряли освещение полностью и обеспечивалась бы возможно большая равномерность их освещения. Эти фидеры должны получать питание от разных групповых щитов, которые в свою очередь должны получать питание от разных секций шин системы распределения электрической энергии.

6.2.4 Светильники местного освещения в жилых помещениях, а также штепсельные розетки должны получать питание от щита освещения по отдельному фидеру, другому, чем фидер питания светильников общего освещения.

6.2.5 Освещение помещений и пространств каждой противопожарной зоны ПБУ или МСП должно получать питание по двум фидерам, независимым от фидеров, питающих освещение других противопожарных зон.

Фидеры освещения по возможности должны быть проложены таким образом, чтобы пожар в одной зоне не повредил фидеров освещения в других зонах.

В случае применения секционированных шин освещения в ГРЩ такие фидеры должны получать питание от разных секций шин.

6.2.6 Основное освещение должно быть выполнено таким образом, чтобы при выходе его из строя при пожаре или в другом аварийном случае в помещениях, в которых расположены основные источники энергии и/или трансформаторы основного освещения, система аварийного освещения в этих помещениях не выходила из строя.

6.3 АВАРИЙНОЕ ОСВЕЩЕНИЕ

6.3.1 Освещенность отдельных помещений, мест и пространств, указанных в 9.3.1.1, при аварийном освещении должна быть не менее 10 % общей освещенности при основном освещении (см. 6.7). Допускается, чтобы освещенность от светильников аварийного освещения в машинных помещениях составляла 5 % освещенности при основном освещении, если предусмотрены штепсельные розетки, питаемые от сети аварийного освещения, предназначенные для переносных светильников.

6.3.2 Для получения требуемой в 6.3.1 освещенности светильники аварийного освещения с лампами накаливания могут комбинироваться с люминесцентными лампами.

6.3.3 Светильники основного освещения допускается использовать в качестве светильников аварийного освещения, если они могут получать питание также и от аварийных источников энергии.

6.3.4 Сеть аварийного освещения должна быть выполнена таким образом, чтобы при выходе ее из строя при пожаре или в других аварийных случаях в помещениях, в которых расположены аварийные источники электрической энергии и/или трансформаторы аварийного освещения, система основного освещения не выходила из строя.

6.3.5 Для аварийного освещения могут применяться стационарные светильники со встроенными аккумуляторами и с автоматической подзарядкой их от сети основного освещения.

6.3.6 Каждый светильник аварийного освещения и светильник комбинированного, т.е. совместного с аварийным освещения должен быть обозначен красным цветом.

6.3.7 Низкорасположенное аварийное освещение с электрическим питанием (если предусмотренно).

6.3.7.1 Система низкорасположенного освещения должна получать питание от шин АРЩ таким образом, чтобы функционировать как в нормальных условиях, когда работают основные генераторы, так и в аварийных условиях. Система низкорасположенного освещения должна находиться в действии постоянно.

6.3.7.2 Низкорасположенное освещение должно обеспечивать следующие уровни яркости:

.1 активные части системы должны иметь минимальную яркость 10 кд/м^2;

.2 точечные источники, состоящие из миниатюрных ламп накаливания, должны обеспечивать среднюю сферическую интенсивность не менее 150 мкд при расстоянии между лампами не более 100 мм;

.3 точечные источники, выполненные светоизлучающими диодами, должны иметь минимальную пиковую интенсивность 35 мкд. Угол сферического конуса половинной интенсивности должен соответствовать направлению подхода и обзора наблюдателя. Расстояние между светоизлучающими диодами должно быть не более 300 мм.

6.3.7.3 Питание системы низкорасположенного освещения должно быть устроено таким образом, чтобы отказ любого источника света и пожар в одной противопожарной зоне или на одной палубе не приводили к выходу из строя освещения и маркировки участков пути эвакуации в другой противопожарной зоне или палубе.

6.3.7.4 Отказ или повреждение любого источника света не должны приводить к потере видимого очертания пути эвакуации на участке длиной более 1 м.

6.3.7.5 Степень защиты оболочек источников света должна быть не менее IP55.

6.4 ВЫКЛЮЧАТЕЛИ В ЦЕПЯХ ОСВЕЩЕНИЯ

6.4.1 Во всех цепях освещения должны быть применены двухполюсные выключатели.

В сухих жилых и служебных помещениях допускается применение однополюсных выключателей в цепях, отключающих одиночные светильники или группы светильников на номинальный ток не более 6 А, а также светильников на безопасное напряжение.

6.4.2 Для стационарных светильников наружного освещения должны быть предусмотрены устройства централизованного отключения всех светильников с главного поста управления платформой или из другого поста с постоянной вахтой на верхней палубе.

6.4.3 Выключатели цепей освещения помещений станций пожаротушения должны находиться с внешней стороны этих помещений.

6.4.4 Выключатели освещения за свободно стоящими распределительными щитами должны устанавливаться у каждого входа за распределительный щит.

6.4.5 В цепях аварийного освещения не должны применяться местные выключатели светильников. Допускается применение местных выключателей в цепях светильников аварийного освещения, которые в нормальных условиях являются светильниками основного освещения.

Главный пост управления платформы должен быть оборудован выключателем системы аварийного освещения.

Светильники аварийного освещения мест посадки в спасательные средства, которые в нормальных условиях являются светильниками основного освещения, должны включаться автоматически при обесточивании шин ГРЩ.

6.5 СВЕТИЛЬНИКИ ЛАМП НАКАЛИВАНИЯ И ГАЗОРАЗРЯДНЫЕ СВЕТИЛЬНИКИ

6.5.1 Светильники должны иметь такую конструкцию, чтобы кабельные вводы в них были достаточной величины и без необработанных (шершавых) выступов, острых углов и резких изгибов. Все выходы для кабелей должны иметь хорошо закругленные края и быть соответственно обработанными, чтобы не повреждать кабель.

6.5.2 Изолированные проводники должны иметь возможность так подключаться к клеммам, чтобы они не могли в условиях вибрации прикасаться к другим токонесущим элементам внутри светильника.

6.5.3 Светильники должны иметь такую конструкцию, чтобы пыль и влага не могли скапливаться внутри на их токоведущих частях и изоляции.

6.5.4 Токонесущие части светильников должны быть надежно изолированы от корпуса или оболочки.

6.5.5 Все металлические части светильников должны быть электрически соединены между собой и предусмотренной специальной клеммой для заземления.

6.5.6 Детали, поддерживающие токонесущие части в ламподержателях, должны быть, как минимум, из материалов, не поддерживающих горение, для люминесцентных ламп и из негорючих материалов для ламп накаливания.

6.5.7 Исполнение оболочки (корпуса) светильников должно быть, как минимум, IP2X.

6.5.8 В светильниках для таких помещений как ванные, прачечные, камбузы и подобные, детали ламподержателей, к которым возможно прикосновение персонала во время замены лампы, должны быть изготовлены или покрыты изолирующим материалом и снабжены защитным экраном.

6.5.9 В случае питания светильников от системы с заземленной нейтралью наружный контакт ламподержателя должен соединяться с нейтральным проводником системы питания.

6.5.10 Дроссели и конденсаторы светильников тлеющего разряда должны защищаться надежно металлическими кожухами.

6.5.11 Конденсаторы емкостью 0,5 мкФ и более должны снабжаться разрядными устройствами. Разрядное устройство должно быть выполнено таким образом, чтобы через 1 мин после отключения конденсатора его напряжение не превышало 50 В.

6.5.12 Дроссели и трансформаторы с большим индуктивным сопротивлением должны устанавливаться как можно ближе к светильнику, для которого они предназначены. Трансформаторы должны иметь первичные и вторичные обмотки, электрически разделенными, и не должны содержать горючих материалов и жидкостей.

6.5.13 Светильники тлеющего разряда, питаемые напряжением свыше 250 В, должны быть снабжены предостерегающими надписями, указывающими напряжение. Все детали таких светильников, находящиеся под напряжением, должны быть защищены от случайного прикосновения при обслуживании.

6.5.14 Конструкция светильников должна предусматривать соответствующий теплоотвод, вызываемый нагревом корпусов от ламп, балластных резисторов, емкостей и т. п. Температура поверхностей светильников, к которым возможно прикосновение в процессе обслуживания, не должна превышать 60 °С.

6.5.15 Превышение температуры зажимов (клемм) для подключения кабелей питания над окружающей температурой не должно превышать 40 °С.

6.5.16 Класс изоляции проводов, используемых для внутренних соединений должен быть в соответствии с максимальной температурой в корпусах светильников.

6.5.17 Применяемые в светильниках ламподержатели (патроны) должны быть стандартного типа в соответствии с табл. 6.5.17.

Таблица 6.5.17

Типы ламподержателей	Допустимые характеристики ламп	
	Напряжение, В	Мощность, Вт / Ток, А
Ламподержатели ламп с винтовым цоколем:		
E40	250	3000/16
E27	250	200/4
E14	250	15/2
E10	24	
Ламподержатели ламп с байонетным цоколем:		
B22	250	200/4
B15d	250	15/2
5s	55	15/2
Ламподержатели трубчатых люминесцентных ламп:		
G13	250	80/
G5	250	13/
Ламподержатели линейных галогеновых и металлогалоидных ламп:		
R7s	250	1500/
Fa4	250	2000/

6.5.18 Ламподержатели для ламп с цоколем E40 должны быть оборудованы устройствами для фиксации (закрепления) ламп в держателе.

6.6 ШТЕПСЕЛЬНЫЕ РОЗЕТКИ

6.6.1 Штепсельные розетки для переносного освещения должны быть установлены по крайней мере:

.1 на палубе — вблизи постов управления брашпилем и швартовными лебедками;

.2 в помещениях гирокомпаса и другого навигационного оборудования (при наличии);

.3 в помещении преобразователей радиоустановки;

.4 в помещениях рулевого устройства и подруливающих устройств (при наличии);

.5 в помещениях аварийных агрегатов;

.6 в машинных помещениях;

.7 за ГРЩ;

.8 в специальных электрических помещениях;

.9 на главных и резервных постах управления;

.10 в радиорубке (при наличии);

.11 в районах выгородок лага, эхолота, других приборов, связанных с измерениями параметров внешней среды;

.12 в помещениях централизованных установок вентиляции и кондиционирования воздуха.

6.6.2 Штепсельные розетки для переносного оборудования, питаемые разными напряжениями, должны иметь конструкцию, исключающую соединение вилок для одного напряжения с розеткой для другого напряжения.

6.6.3 Штепсельные розетки для переносного освещения, установленные на открытых палубах, должны быть установлены штепсельным разъемом вниз.

6.6.4 Штепсельные розетки не должны устанавливаться в машинных помещениях ниже настила, в закрытых помещениях сепараторов топлива и масла или в местах, где требуется оборудование взрывозащищенного исполнения.

6.7 ОСВЕЩЕННОСТЬ

6.7.1 Освещенность отдельных помещений и пространств должна быть не менее требуемой национальными санитарными нормами (стандартами) и по крайне мере не ниже указанной в табл. 6.7.1.

Приведенные в табл. 6.7.1 нормы общей освещенности относятся к уровню 800 мм над палубой (настилом) помещения, а нормы общей плюс местной освещенности — к уровню рабочих поверхностей.

Уровень общей освещенности должен измеряться на уровне 1 м над полом (палубой), а локальной освещенности — непосредственно над рабочей поверхностью.

6.8 ПРОЖЕКТОРЫ И ДУГОВЫЕ ЛАМПЫ

6.8.1 Все части прожекторов или дуговых ламп, предназначенные для обслуживания и регулировки в процессе работы должны иметь конструкцию, исключающую риск поражения оператора электрическим током.

6.8.2 Выключатели, предназначенные для прожекторов или дуговых ламп, должны быть многополюсными.

6.8.3 В случае использования с дуговыми лампами последовательных резисторов, выключатели должны отключать от сети как лампу, так и ее последовательный резистор.

Таблица 6.7.1

Помещения и пространства	Общая (средняя) освещенность (E_{av}), люкс, лк.	Мин. осв. лк.	Макс. осв. лк.
Наружные пространства (основное осв.)	50	20	100
Внутренние пространства, коридоры, жилые пространства (основное освещение)	100	40	200
Трапы	150	60	300
Технологические пространства периодически посещаемые	150	60	300
Технологические пространства часто посещаемые	300	150	450
Буровая площадка	300	150	450
Помещения постов управления, лаборатории	500	250	750
Машинные помещения, насосные помещения	200	80	400
Помещения вспомогательных механизмов	200	80	400
Мастерские	300	120	600
Помещения распределительных щитов	300	150	450
Служебные помещения (оффисы)	500	250	750
Прачечные, камбузы, столовые	300	120	600
Лазарет, госпиталь	300	120	360
Локальное освещение в лазарете	1000	500	1500
Помещения радиооборудования	500	250	750
Аварийный лазарет (если предусмотрен)	300	120	360

Примечания: 1. Количество точек замера, требуемых для оценки освещенности выбирается по нижеприведенной таблице и зависит от индекса помещения, рассчитываемого по формуле

$K = (ав)/h(a+b)$,

где K — индекс;

a и $в$ — длины сторон помещения;

h — высота светильника над рабочей площадью.

Индекс помещения «K»	Количество точек
Менее 1	4
1 до 2	9
2 до 3	16
3 и более	25

2. Расчет первоначальных уровней освещенности должен предусматривать естественное ухудшение освещенности из-за старения ламп и накопления загрязнений светильников.

7 ВНУТРЕННЯЯ СВЯЗЬ И СИГНАЛИЗАЦИЯ

7.1 МАШИННЫЕ ЭЛЕКТРИЧЕСКИЕ ТЕЛЕГРАФЫ САМОХОДНЫХ ПБУ

7.1.1 Машинные телеграфы, кроме требований настоящей главы, должны соответствовать требованиям части VII «Механические установки и механизмы».

7.1.2 Машинные телеграфы должны иметь шкалы с регулируемой подсветкой, быть оборудованы световой сигнализацией о наличии напряжения в цепи питания и звуковой сигнализацией об исчезновении напряжения в цепи питания.

7.1.3 Машинные телеграфы должны получать питание от ГРЩ или от щита навигационного оборудования.

При наличии на ПБУ объединенного пульта управления машинный телеграф может получать питание от этого пульта.

7.1.4 Установка поста машинного телеграфа в главном посту управления должна быть такой, чтобы при передаче приказаний о ходе оперативная рукоятка прибора перемещалась в том же направлении, что и ПБУ. Вертикальное положение рукоятки должно соответствовать команде «стоп».

7.1.5 При установке машинных телеграфов, устройств дистанционного управления главными двигателями и винтами регулируемого шага на наклонных панелях пультов управления рукоятка в положении «стоп» должна быть установлена перпендикулярно к плоскости пульта и фиксироваться точно в этом положении.

7.1.6 При наличии двух машинных телеграфов и более, расположенных в непосредственной близости друг от друга (на одной палубе), передача команд любым из них и получение ответа должны одновременно индицироваться всеми телеграфами без дополнительных переключений.

Переход на телеграфы, расположенные на другой палубе или в другой части ПБУ, должен осуществляться при помощи переключателей, расположенных на ходовом мостике (главном посту управления).

7.1.7 Каждый машинный телеграф должен иметь звуковое сигнальное устройство, обеспечивающее подачу звукового сигнала на передающем и принимающем приборе при подаче команды и ответе об исполнении. Действие звукового сигнального устройства не должно прекращаться, пока не будет получен правильный ответ на заданный ход (см. также часть VII «Механические установки и механизмы»).

7.2 СЛУЖЕБНАЯ ВНУТРЕННЯЯ СВЯЗЬ

7.2.1 Между главным постом, резервным постом и местными постами управления механической установкой, а также между главным постом управления и радиорубкой (если она вне главного поста) должна быть предусмотрена независимая парная телефонная связь.

При наличии на ПБУ или МСП закрытого или открытого центрального поста управления механической установкой должна быть обеспечена также независимая парная переговорная связь между ЦПУ и главным и резервным постами управления.

Для этой цели могут использоваться либо независимые парные телефонные связи, либо парная телефонная связь между главным постом и центральным постом управления с параллельно подключенными и установленными на местных постах управления телефонами.

7.2.2 Кроме устройств связи, указанных в 7.2.1, должна быть предусмотрена отдельная система независимой телефонной связи между главным и резервным постами управления и постами в основных служебных помещениях и постами: на баке, юте, постом наблюдения на мачте (при наличии), постами в румпельном помещении и помещениями подруливающих устройств, помещениями, в которых расположены АРЩ, ответственное навигационное оборудование, станция объемного пожаротушения, а также с жилыми помещениями механиков и другими помещениями, в которых размещены устройства, обеспечивающие безопасность эксплуатации ПБУ или МСП.

Должна быть предусмотрена телефонная связь между центральным постом управления, местным постом управления главными механизмами и жилыми помещениями механиков. Вместо телефонов для этих целей допускается использовать двусторонние громкоговорящие устройства.

При наличии независимой парной переговорной связи между главным и резервным постами управления и указанными помещениями дополнительные средства связи можно не устанавливать.

7.2.3 Системы служебной связи должны обеспечивать возможность вызова абонента и четкое ведение переговоров в условиях специфического шума у мест расположения оборудования связи. При установке аппаратов служебной телефонной связи в помещениях с большой интенсивностью шума должны быть приняты меры для шумопоглощения или предусматриваться дополнительные телефонные трубки.

7.2.4 Для устройств связи, указанных в 7.2.1 и 7.2.2, должны применяться безбатарейные телефоны, или должно быть предусмотрено питание от основного источника электрической энергии и аккумуляторной батареи, включающейся автоматически при исчезновении питания от основного источника энергии, т. е. от системы бесперебойного питания.

7.2.5 Повреждение или отключение одного аппарата не должно нарушать работоспособности других аппаратов.

7.2.6 Телефоны, предусмотренные в 7.2.1 для парной переговорной связи, должны быть оборудованы звуковой и световой сигнализацией о вызове, как в центральном посту управления, так и в машинном отделении.

7.2.7 Двусторонняя громкоговорящая установка может быть самостоятельной или совмещенной с командно-трансляционным устройством.

7.3 АВРАЛЬНАЯ СИГНАЛИЗАЦИЯ

7.3.1 ПБУ/МСП должны быть оборудованы системой авральной сигнализации, обеспечивающей хорошую слышимость сигналов тревоги

во всех помещениях и пространствах, где могут находиться люди. В помещениях с высоким уровнем шума дополнительно к звуковому должен предусматриваться световой сигнал, например, вращающаяся проблесковая лампа.

7.3.2 Звуковые и световые приборы авральной сигнализации должны устанавливаться в следующих местах:

.1 в машинных помещениях;

.2 в служебных и общественных помещениях;

.3 в коридорах жилых, служебных и общественных помещений;

.4 на открытых палубах;

.5 в производственных помещениях и пространствах.

7.3.3 Система авральной сигнализации должна получать питание от судовой сети, а также от шин АРЩ и аварийного переходного источника электрической энергии, согласно требованиям 9.3.1.7 и 9.3.6.3, или от источника (системы) бесперебойного питания ответственного оборудования.

Допускается питание авральной сигнализации от сети и от отдельной аккумуляторной батареи при наличии устройств для автоматического переключения цепей авральной сигнализации на аккумуляторную батарею. В этом случае не требуется питания от аварийного и переходного источников электрической энергии.

7.3.4 Система авральной сигнализации должна обеспечиваться непрерывным питанием независимо от того, находится батарея аккумуляторов в положении зарядки или разрядки.

7.3.5 В случае применения отдельной аккумуляторной батареи для авральной сигнализации допускается питать от нее также другие устройства внутренней связи и сигнализации, если емкость батареи достаточна для одновременного питания всех потребителей в течение не менее 3 ч, а также если эти устройства выполнены таким образом, что повреждение одной цепи не нарушает работы других цепей, и если для этих устройств не требуется более длительного времени питания.

7.3.6 В цепях питания авральной сигнализации должна предусматриваться защита только от короткого замыкания. Устройства защиты должны устанавливаться в обоих проводах фидера питания, а также в цепях каждого звукового прибора.

Защита нескольких звуковых приборов одним общим защитным устройством допускается, если в помещениях, где они установлены, обеспечена хорошая слышимость других звуковых приборов, имеющих независимую защиту.

7.3.7 Звуковые приборы авральной сигнализации должны располагаться таким образом, чтобы сигнал был четко слышен при шуме в данном помещении. Звуковые приборы, установленные в помещениях с большой интенсивностью шумов, должны снабжаться дополнительно световой сигнализацией.

Тональность приборов авральной сигнализации должна отличаться от тональности приборов других видов сигнализации.

Звуковые сигналы (за исключением колокола) должны иметь частоту сигнала от 200 до 2500 Гц. Могут быть предусмотрены средства регулирования частоты звуковых сигналов в указанных пределах.

7.3.8 Авральная сигнализация должна приводиться в действие при помощи двухполюсного замыкателя с самовозвратом с главного поста управления, поста буровых операций, навигационного мостика (если имеется), станции управления противопожарной системы (если имеется), а также из помещения, предназначенного для несения вахтенной службы в случае отсутствия персонала в главном посту управления.

На постах в цепи замыкателя должна быть установлена сигнальная лампа, информирующая о приведении в действие авральной сигнализации.

Замыкатели должны иметь надписи, указывающие их назначение.

7.3.9 В цепях системы авральной сигнализации не должны устанавливаться другие коммутационные устройства, кроме замыкателя, указанного в 7.3.8. С целью исключения некомпетентного отключения системы авральной сигнализации его распределительный щит должен иметь устройство блокировки выключателя питания во включенном положении или иные устройства, предохраняющие его от доступа посторонних лиц.

Допускается использование промежуточных контакторов, включаемых замыкателем, но не более одного контактора в каждом луче.

7.3.10 Звуковые приборы, замыкатели и распределительные устройства системы авральной сигнализации должны иметь хорошо видимые отличительные обозначения.

7.3.11 Сеть звуковых приборов авральной сигнализации должна состоять не менее чем из двух лучей, включаемых одним замыкателем, с таким расположением звуковых приборов, чтобы в помещениях с большой площадью (машинных и котельных помещениях, технологических помещениях и других) устанавливались звуковые приборы от разных лучей.

7.4 СИСТЕМА СИГНАЛИЗАЦИИ ОБНАРУЖЕНИЯ ПОЖАРА

7.4.1 Кроме требований настоящей главы, системы сигнализации обнаружения пожара должны удовлетворять требованиям разд. 4 части VI «Противопожарная защита».

7.4.2 Применение датчиков системы сигнализации обнаружения пожара, установленных в помещениях, где могут образоваться взрывоопасные пары, или находящихся в потоке воздуха, отсасываемого из этих помещений, регламентируется в 2.9.

7.4.3 Для питания системы сигнализации обнаружения пожара должно быть предусмотрено не менее двух источников электрической энергии, один из которых должен быть аварийным. Питание должно осуществляться по отдельным фидерам, предназначенным только для этой цели. При исчезновении питания от основного источника электрической энергии должно быть предусмотрено автоматическое переключение питания на аварийный источник с подачей звукового и светового сигнала. Если основным источником энергии являются аккумуляторные батареи, то должны быть предусмотрены две отдельные аккумуляторные батареи (основная и резервная), причем емкость каждой из них должна быть достаточной для работы системы сигнализации обнаружения пожара без подзарядки в течение не менее 3 сут.

7.4.4 Система сигнализации обнаружения пожара, работающая на принципе забора проб воздуха из защищаемых помещений в приемное устройство, должна получать питание вместе с ее вентиляторами по отдельным фидерам от основного источника электрической энергии и от аварийного источника или другого независимого источника электрической энергии.

7.4.5 Центральная панель сигнализации системы сигнализации обнаружения пожара должна быть сконструирована таким образом, чтобы:

.1 любой сигнал или повреждение одной цепи не влияли на нормальную работу других цепей;

.2 сигнал обнаружения пожара преобладал над другими сигналами, поступающими на панель сигнализации, и позволял определить расположение помещения, из которого поступил сигнал обнаружения пожара;

.3 цепи контактных датчиков системы сигнализации обнаружения пожара работали на размыкание. Допускается применение датчиков, работающих на замыкание, если они имеют герметизированные контакты, а цепь их непрерывно контролируется на обрыв и замыкание на корпус;

.4 имелась возможность контроля ее работы;

.5 имелась возможность отключения отдельных лучей или извещателей. При этом должна быть обеспечена световая сигнализация отключенного состояния луча или извещателя.

7.4.6 Панель сигнализации системы сигнализации обнаружения пожара должна давать сведения не менее указанных в табл. 7.4.6.

Таблица 7.4.6

№ п/п	Режим работы	Сист. с датчиком температуры	Сист. с воздухозабором
1	В работе	Свет	Свет
2	Питание от аварийного источника	Свет и звук	Свет и звук
3	Пожар	Звук, свет и место	Звук, свет и место
4	Неисправность датчиков	Свет и звук	—
5	Неисправность вентилятора проб	—	Свет и звук

Световой сигнал обнаружения пожара необходимо выполнить таким образом, чтобы он состоял из двух указателей (двух ламп или двойной нити накаливания) или должно быть предусмотрено специальное устройство для контроля исправности ламп сигнализации. Цвет светового сигнала должен соответствовать требованиям 4.5.5.

Световые сигналы должны быть раздельными для каждого рода информации.

Сигналы, служащие для определения расположения помещения или района, из которого поступил импульс, могут быть общими с сигналом обнаружения пожара или повреждения.

Световые сигналы должны действовать с момента получения импульса до момента устранения причины их срабатывания, причем сигнал, указанный в п. 1 табл. 7.4.6, должен действовать постоянно, независимо от рода источника питания.

7.4.7 Если сигнал обнаружения пожара не будет принят (квитирован) в течение 2 мин на панели сигнализации, то в машинных, жилых и других помещениях, где может находиться персонал, должна автоматически включаться сигнализация о пожаре.

7.4.8 Системы сигнализации обнаружения пожара, способные дистанционно определять расположение помещения, из которого поступил сигнал о пожаре, должны быть выполнены так, чтобы:

.1 петля не могла быть повреждена пожаром более чем в одной точке;

.2 были предусмотрены средства, которые при любом повреждении в петле (например, обрыв, короткое замыкание, заземление) сохраняли бы работоспособность оставшейся части петли;

.3 была предусмотрена возможность быстрого восстановления работоспособности системы в случае выхода из строя ее механических, электрических и электронных элементов;

.4 срабатывание первого сигнала системы сигнализации обнаружения пожара не препятствовало бы срабатыванию любого другого извещателя и подаче последующих сигналов тревоги.

7.4.9 В системе сигнализации обнаружения пожара должны быть предусмотрены, как минимум, две панели сигнализации. Центральная панель сигнализации должна располагаться в центральном посту управления, дублирующая панель сигнализации должна располагаться в резервном посту управления.

7.4.10 Датчики системы сигнализации обнаружения пожара и ручные извещатели должны располагаться во всех помещениях и пространствах, в которых возможно возникновение пожара. Во всех помещениях технологического комплекса, в машинных помещениях, постах управления, в помещениях распределительных щитов, в коридорах, каютах, кладовых, других помещениях жилого модуля должны предусматриваться датчики и/или ручные извещатели. Ручные извещатели должны предусматриваться там, где обычно может находиться персонал. Чертежи размещения датчиков и извещателей подлежат рассмотрению Регистром.

7.4.11 Если при срабатывании системы сигнализации обнаружения пожара предусматривается автоматическая остановка технологического или иного ответственного оборудования, то в этом случае при проектировании системы должны быть приняты меры обеспечения повышенной достоверности срабатывания сигнализации за счет резервирования и логической обработки сигналов датчиков. Указанное требование может быть реализовано, например, путем установки в одном помещении не менее трех датчиков, подключенных к разным лучам (цепям) с применением мажоритарного голосования два из трех.

7.4.12 При срабатывании системы сигнализации обнаружения пожара ее центральная панель должна выдавать на внешние устройства, как минимум, следующие управляющие сигналы:

в систему аварийной остановки механизмов и устройств технологических процессов на активацию одного из уровней, в зависимости от адреса возгорания;

в систему аварийной остановки вентиляторов соответствующих помещений и закрытие противопожарных дверей и заслонок;

в устройства аварийного пуска пожарных насосов;

в систему авральной сигнализации ПБУ.

7.5 СИГНАЛИЗАЦИЯ ПРЕДУПРЕЖДЕНИЯ О ПУСКЕ СИСТЕМЫ ОБЪЕМНОГО ПОЖАРОТУШЕНИЯ

7.5.1 Сигнализация должна кроме требований настоящего раздела удовлетворять требованиям части VI «Противопожарная защита».

7.5.2 Питание сигнализации должно осуществляться от судовой сети и аккумуляторной батареи емкостью, достаточной для ее питания в течение 30 мин.

При этом должно быть предусмотрено устройство для автоматического переключения цепей питания сигнализации на аккумуляторную батарею при исчезновении напряжения в судовой сети.

7.6 СИГНАЛИЗАЦИЯ ЗАКРЫТИЯ ВОДОНЕПРОНИЦАЕМЫХ И ПРОТИВОПОЖАРНЫХ ДВЕРЕЙ

7.6.1 Световая сигнализация (индикация) открытого и закрытого состояния водонепроницаемых дверей и сходных люков, требуемая 8.3.3 и 8.4 части III «Устройства, оборудование и снабжение ПБУ/МСП», должна получать питание от электрической сети и независимого источника, как указано в 7.3.3.

7.6.2 Световая сигнализация (индикация) открытого и закрытого состояния противопожарных дверей, требуемая 2.1.5 части VI «Противопожарная защита», должна получать питание от электрической сети и независимого источника, как указано в 7.4.3.

7.7 АВАРИЙНО-ПРЕДУПРЕДИТЕЛЬНАЯ СИГНАЛИЗАЦИЯ МЕХАНИЧЕСКОЙ УСТАНОВКИ В ПОМЕЩЕНИЯХ МЕХАНИКОВ

7.7.1 В жилых помещениях механиков должна быть предусмотрена система обобщенной АПС механической установки, в соответствии с требованиями части XIV «Автоматизация».

7.7.2 Кроме того, там же должна быть предусмотрена звуковая и световая сигнализация аварийного вызова механика, приводимая в действие вручную с центрального поста управления механической установки и из машинного помещения.

7.7.3 Питание вышеуказанных систем сигнализации должно осуществляться от ИБП, как указано в 4.2.

7.8 СИГНАЛЬНО-ОТЛИЧИТЕЛЬНЫЕ ФОНАРИ

7.8.1 Для питания стационарно установленных сигнально-отличительных фонарей, указанных в разд. 2 части XVI «Сигнальные средства», должен быть предусмотрен специальный распределительный щит.

7.8.2 Щит сигнально-отличительных фонарей должен получать питание по двум фидерам:

.1 по одному фидеру от ГРЩ через АРЩ;

.2 по второму фидеру от ближайшего группового щита, который не получает питания от АРЩ; или

.3 от системы бесперебойного питания, как указано в 4.2.

7.8.3 Сигнально-отличительные фонари должны быть присоединены к сети питания гибким кабелем со штепсельным разъемом.

7.8.4 Цепи питания сигнально-отличительных фонарей должны быть выполнены по двухпроводной системе, и в каждой цепи должен быть предусмотрен двухполюсный выключатель, установленный на распределительном щите сигнально-отличительных фонарей.

7.8.5 Каждая цепь питания сигнально-отличительных фонарей должна иметь защиту в обоих проводах и индикацию о включении сигнально-отличительного фонаря.

Световой указатель целостности сигнальной лампы должен быть выполнен и установлен так, чтобы его повреждение не вызывало выключения сигнально-отличительного фонаря.

Падение напряжения на распределительном щите, питающем сигнально-отличительные фонари, включая и систему сигнализации действия фонарей, не должно превышать 5 % при номинальном напряжении до 30 В и 3 % — при напряжении свыше 30 В.

7.8.6 Независимо от индикации о включении, требуемой в 7.8.5, должна быть предусмотрена световая и звуковая сигнализация, действующая автоматически в случае выхода из строя любого сигнально-отличительного фонаря при включенном выключателе. Питание звуковой сигнализации должно осуществляться от другого источника или фидера, чем источник или фидер питаниящита сигнально-отличительных фонарей, либо от аккумуляторной батареи.

7.8.7 Конструкция применяемых сигнально-отличительных фонарей должна соответствовать требованиям, изложенным в разд. 3 части XVI «Сигнальные средства».

7.9 СИГНАЛИЗАЦИЯ ОБНАРУЖЕНИЯ ВЗРЫВООПАСНЫХ КОНЦЕНТРАЦИЙ ГАЗОВ

7.9.1 На главном или центральном посту управления платформой должна быть предусмотрена стационарная система сигнализации взрывоопасных концентраций газов, которая должна постоянно контролировать каждый район и все помещения платформы, в которых может появиться опасная концентрация взрывоопасной газовой смеси. На резервном (аварийном) посту управления платформой должна предусматриваться дублирующая панель стационарной системы сигнализации взрывоопасных концентраций газов. В системе должна предусматриваться индикация по вызову величины концентрации взрывоопасных газовых смесей.

7.9.2 Датчики (газоанализаторы) взрывоопасной концентрации газов должны быть установлены по крайней мере в следующих помещениях и пространствах:

во взрывоопасных помещениях и пространствах зоны 1;

во всех входных частях каналов вентиляции, направляющих воздух во взрывобезопасные зоны;

в пространствах и помещениях, указанных в части VI «Противопожарная защита».

Должна быть предусмотрена возможность отключения с центральной станции отдельного газоанализатора или луча. При этом на центральной станции должен включаться световой сигнал, указывающий отключенный газоанализатор или луч.

7.9.3 Система сигнализации должна подавать световой и звуковой сигналы на главном посту управления в случае обнаружения в защищаемых помещениях следующих уровней взрывоопасных концентраций газов:

максимальной концентрации в 25 % и 60 % от нижнего предела для углеводородов;

нижнего уровня в 10 ppm и верхнего уровня в 300 ppm для сероводорода.

При достижении верхнего уровня содержания сероводорода должен включаться сигнал эвакуации.

Если сигнал о взрывоопасной концентрации сероводорода не будет принят (квитирован) в течение 2 мин на панели сигнализации, то должен автоматически включиться сигнал «ГАЗ» в систему авральной сигнализации.

7.9.4 Автоматическая система остановки электрооборудования невзрывозащищенного исполнения должна срабатывать если:

См. циркуляр 1128ц

взрывоопасная концентрация газов, указанная в 7.9.3, достигнет 60 % нижнего взрывоопасного предела; или

взрывоопасная концентрация газов будет обнаружена во входных частях воздушных каналов, направляющих воздух во взрывобезопасные зоны.

7.9.5 Питание системы обнаружения и сигнализации взрывоопасных концентраций газов должно осуществляться от основного и аварийного источников электрической энергии, или от системы бесперебойного питания, как указано в 4.2.

7.9.6 В системе газовой сигнализации должен быть предусмотрен самоконтроль. По крайней мере при таких повреждениях, как потеря питания, обрыв или короткое замыкание в датчиках, или при повреждениях в системе трубопроводов отбора проб и вентиляции должен подаваться сигнал АПС.

7.9.7 Должна быть предусмотрена возможность проверки исправной работы газоанализаторов, например, с помощью поверочных аэрозолей, имеющих фиксированную концентрацию газа.

7.9.8 При срабатывании системы газовой сигнализации должен быть предусмотрен сигнал «Газ» в систему центральной авральной сигнализации платформы.

7.10 СВЕТОСИГНАЛЬНЫЕ И ОСВЕТИТЕЛЬНЫЕ СРЕДСТВА ВЕРТОЛЕТНЫХ ПЛОЩАДОК

7.10.1 Общие требования.

7.10.1.1 Светосигнальные и осветительные средства для вертолетных площадок должны удовлетворять применимым требованиям, изложенным в 6.2.

7.10.1.2 Светосигнальные и осветительные средства для вертолетных площадок должны обеспечивать как минимум следующее:

обозначение периметра (границ) вертолетной площадки;

освещение посадочной зоны;

обозначение возвышающихся конструкций в посадочной зоне.

7.10.1.3 Используемые для этих целей огни должны иметь степень защиты не ниже IP56 и надежно работать при внешних воздействиях, указанных в разд. 2 части XI «Электрическое оборудование» Правил классификации и постройки морских судов.

7.10.1.4 Все светосигнальные и осветительные средства, а также другое электрооборудование в пределах вертолетных заправочных постов и ангаров должно быть взрывозащищенного типа и иметь степень взрывозащиты, соответствующую как минимум классу Т3 и группе II А.

7.10.1.5 В отношении своих светотехнических характеристик огни должны удовлетворять требованиям ИКАО (Международная организация гражданской авиации), что должно быть подтверждено соответствующим заключением или свидетельством компетентного органа гражданской авиации.

7.10.1.6 Питание светосигнальных и осветительных средств, указанных в настоящей главе, должно осуществляться от отдельного распределительного щита, получающего питание от основного и аварийного источника питания с автоматическим переключением при исчезновении питания.

7.10.2 Огни обозначения периметра.

7.10.2.1 Сигнально-отличительная цепь обозначения периметра (границ) вертолетной площадки должны состоять как минимум из 8 круговых огней мощностью не менее 40 Вт каждый и расположенных вокруг границы вертолетной площадки.

7.10.2.2 Расстояние между соседними огнями не должно превышать 3 м. Огни обозначения периметра должны быть зеленого цвета.

7.10.2.3 Огни должны быть разделены на две независимые цепи и получать питание таким образом, чтобы при неисправности питания одной из цепей, 50 % огней обозначения периметра оставались работоспособными.

7.10.2.4 После монтажа колпаки огней не должны возвышаться над уровнем вертолетной площадки более чем на 150 мм.

7.10.3 Освещение посадочной зоны.

7.10.3.1 Посадочная зона и указатель направления ветра должны быть надлежащим образом освещены. Для этой цели могут быть использованы прожекторы заливающего света.

7.10.3.2 При установке средств освещения должны быть предприняты соответствующие меры, исключающие ослепление пилотов вертолетов при взлете, посадке и маневрировании.

7.10.4 Заградительно-предупредительные огни.

7.10.4.1 Для обеспечения безопасности полетов, все значительно возвышающиеся конструкции и объекты, такие как элементы надстройки, бурильные и технологические колонны и т.д., должны быть обозначены специальными заградительно-предупредительными огнями красного цвета.

7.10.4.2 В качестве заградительно-предупредительных должны применяться круговые огни мощностью не менее 40 Вт.

7.10.4.3 Огни должны быть разделены на несколько независимых цепей, и получать питание таким образом, чтобы при неисправности питания одной из цепей, основная часть заградительно-предупредительных огней оставалась работоспособной.

7.11 СИГНАЛИЗАЦИЯ УРОВНЯ БУРОВОГО РАСТВОРА

7.11.1 В посту буровых операций следует предусмотреть световую и звуковую сигнализацию, указывающую на значительное увеличение или уменьшение уровня бурового раствора.

8 СИСТЕМА ЭЛЕКТРИЧЕСКОЙ ЗАЩИТЫ

8.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

8.1.1 Каждая отдельная электрическая цепь должна быть защищена от короткого замыкания и перегрузки, если для отдельных цепей не оговорен иной способ защиты, или сигнализации (как например, для электрических цепей рулевых машин или пожарных насосов).

8.1.2 Цепи, отходящие от распределительных щитов, должны быть защищены от коротких замыканий и перегрузок с помощью устройств, установленных в начале каждой цепи.

Защита от перегрузки цепи питания распределительного щита не требуется, если питаемые от этого щита потребители имеют индивидуальные устройства защиты от перегрузок, а кабель цепи питания щита выбран на максимальный суммарный ток всех потребителей этого щита.

8.1.3 Защитные устройства должны быть подобраны к характеристикам защищаемого оборудования таким образом, чтобы они срабатывали при недопустимых перегрузках. Номинальные уставки приборов защиты от перегрузки для каждой защищаемой цепи должны быть четко обозначены на приборах защиты.

8.1.4 Система электрической защиты должна быть избирательной по токам перегрузки и по предусматриваемым токам короткого замыкания. При этом защита должна быть устроена так, чтобы повреждения в неответственных потребителях и их цепях питания не оказывали отрицательного влияния на надежность работы электростанции ПБУ или МСП и обеспечение питания ответственных устройств.

Защитные устройства от токов короткого замыкания и перегрузок не должны срабатывать от пусковых токов защищаемого электрического оборудования.

8.1.5 Защита от перегрузки должна быть установлена:

.1 как минимум в одной фазе — при однофазной системе переменного тока, или в положительном полюсе при двухпроводной системе постоянного тока;

.2 как минимум в двух фазах — при изолированной трехпроводной системе трехфазного тока;

.3 во всех фазах — при трехфазной четырехпроводной системе.

8.1.6 Защита от коротких замыканий должна устанавливаться в каждом изолированном полюсе системы постоянного тока, а также в каждой фазе системы переменного тока.

Уставки по току устройств защиты от токов короткого замыкания должны соответствовать не менее чем 200 % номинального тока защищаемого оборудования. Срабатывание защиты допускается без выдержки времени или с выдержкой времени, необходимой для получения соответствующей избирательности.

8.1.7 Если на отдельных участках цепи питания предусмотрено уменьшение площади сечения кабеля, для каждого кабеля меньшей площади сечения должна быть установлена дополнительная защита, если стоящая выше защита не защищает кабель меньшей площади сечения.

8.1.8 В цепях питания АРЩ, а также в цепях питания аварийных потребителей не должны применяться защитные устройства, исключающие возможность немедленного повторного включения после срабатывания защиты.

8.1.9 Дополнительные требования для устройств защиты в сетях с напряжением свыше 1000 В приведены в разд. 18.

8.2 ЗАЩИТА ГЕНЕРАТОРОВ

8.2.1 Для генераторов, не предназначенных для параллельной работы, должны быть установлены устройства защиты от перегрузок и короткого замыкания. Для генераторов, предназначенных для параллельной работы, должны быть установлены по крайней мере следующие устройства защиты:

.1 от перегрузок;

.2 от короткого замыкания;

.3 от обратного тока или от обратной мощности;

.4 от минимального напряжения.

8.2.2 Система защиты генераторов от перегрузки должна соответствовать их перегрузочным характеристикам и удовлетворять следующим требованиям:

.1 для перегрузок до 10 % должна предусматриваться только световая и звуковая аварийно-предупредительная сигнализация, действующая с выдержкой времени в диапазоне 0 — 15 мин. Выдержка времени более 15 мин допускается, если это требуется условиями эксплуатации и если конструкция генератора это допускает;

.2 для перегрузок в диапазоне 10 — 50 % автоматический выключатель должен отключить генератор с выдержкой времени, соответствующей двум минутам при 50 %-ной перегрузке (т. е. при меньших перегрузках должна предусматриваться выдержка времени, большая чем 2 мин). Перегрузка более чем 50 % от номинальной и выдержка в 2 мин могут быть превышены, если это требуется условиями эксплуатации электростанции и если конструкция генератора это допускает;

.3 для перегрузок, превышающих 50 % номинальной, отключение генератора должно происходить с выдержкой времени, обеспечивающей соответствующую избирательность, для чего в автоматических выключателях генераторов должны быть предусмотрены соответствующие выдержки времени.

8.2.3 Должны быть предусмотрены устройства, автоматически и избирательно отключающие неответственные потребители при перегрузке генераторов. Отключение потребителей может быть выполнено в одну или несколько ступеней соответственно перегрузочной способности генератора.

8.2.4 Защита генераторов, предназначенных для параллельной работы, от обратного тока или от обратной мощности должна быть подобрана к характеристикам приводного двигателя. Пределы уставок указанных видов защиты должны соответствовать приведенным в табл. 8.2.4.

Таблица 8.2.4

Род тока	Пределы уставок защиты от обратного тока или от обратной мощности в зависимости от привода генератора	
	Турбина	Двигатель внутреннего сгорания
Переменный	2 — 6 % ном. мощности, кВт	8 — 15 % ном. мощности, кВт
Постоянный	2 — 15 % ном. тока, А	2 — 15 % ном. тока, А

Защита генераторов постоянного тока от обратного тока должна устанавливаться в полюсе, противоположном тому, в котором находится уравнительный провод. При снижении приложенного напряжения на 50 % защита от обратной мощности или от обратного тока должна быть еще способна к действию, хотя значения обратного тока или обратной мощности могут быть другими.

8.2.5 Защита от минимального напряжения должна обеспечивать возможность надежного подключения генераторов к шинам при напряжении 85 % и более номинального и исключить возможность подключения генераторов к шинам при напряжении менее 35 % номинального, а также отключать генераторы при снижении напряжения на их зажимах в пределах от 70 до 35 % номинального.

Защита от минимального напряжения должна действовать с выдержкой времени на отключение генераторов от шин при снижении напряжения и должна действовать мгновенно при попытке подключения к шинам генератора до достижения указанного выше минимального напряжения.

8.2.6 Для генераторов мощностью 1000 кВА и более должна быть предусмотрена защита от внутренних повреждений и защита кабельной трассы между генератором и его автоматическим выключателем на ГРЩ. В случае короткого замыкания внутри генератора или в кабеле между генератором и автоматическим выключателем, указанная защита должна обеспечить снятие возбуждение генератора и отключение его автоматического выключателя.

8.2.7 Если генератор постоянного тока с приводом от турбины предназначен для параллельной работы, должно быть предусмотрено устройство для отключения автоматического выключателя генератора при срабатывании регулятора безопасности турбины.

8.2.8 Уставки по току устройств защиты с выдержкой времени должны подбираться таким образом, чтобы во всех случаях обеспечивалось надежное отключение тока короткого замыкания по истечении установленной выдержки времени.

8.2.9 В системах возбуждения генераторов допускается применение плавких предохранителей в качестве защитного устройства для полупроводниковых элементов.

8.3 ЗАЩИТА ЭЛЕКТРИЧЕСКИХ ДВИГАТЕЛЕЙ

8.3.1 На фидерах, отходящих от распределительных щитов, питающих электрические двигате-

ли мощностью выше 0,5 кВт, должны устанавливаться устройства защиты от токов короткого замыкания и перегрузок, а также устройство нулевой защиты, если не требуется повторного автоматического пуска электрического двигателя.

Защитные устройства по перегрузке и нулевой защите допускается устанавливать в пусковых устройствах электрических двигателей.

8.3.2 Защитные устройства от перегрузки электрических двигателей с продолжительными режимами работы должны отключать защищаемый электродвигатель при перегрузке в диапазоне 105 — 125 % номинального тока.

8.3.3 В цепях питания электрических приводов пожарных насосов не должны применяться устройства защиты от перегрузки, работающие на принципе электротепловых или температурных реле.

Вместо устройства защиты от перегрузки в этом случае должна предусматриваться световая и звуковая сигнализация.

8.4 ЗАЩИТА ЭЛЕКТРОПРИВОДОВ РУЛЕВЫХ УСТРОЙСТВ ПБУ

8.4.1 Для электрических двигателей и систем управления электрического или электрогидравлического рулевого устройства должно быть предусмотрено устройство защиты только от токов короткого замыкания.

Должна быть установлена световая и звуковая сигнализация о перегрузке двигателя и выходе из строя любой из фаз.

8.4.2 Автоматические выключатели, защищающие электрические двигатели рулевых устройств от токов короткого замыкания при применении постоянного тока, должны иметь уставки на выключение без выдержки времени при токе не менее 300 % и не более 400 % номинального тока защищаемого электрического двигателя, а при переменном токе — на выключение без выдержки времени при токе более чем 125 % наибольшего пускового тока защищаемого двигателя.

Если в качестве такой защиты применяются предохранители, следует подбирать номинальный ток предохранителей на одну ступень выше, чем это вытекает из условий пусковых токов электрического двигателя.

8.4.3 Для электрических двигателей приводов средств активного управления ПБУ (подруливающих устройств) должна быть предусмотрена защита от перегрузки и от токов короткого замыкания. Защитные устройства от перегрузки указанных приводов должны иметь световую и звуковую аварийно-предупредительную сигнализацию о перегрузке и отключать электродвигатель в пределах, указанных в 8.3.2 с соответствующей выдержкой времени.

Защита от токов короткого замыкания должна соответствовать требованиям 8.4.2.

8.5 ЗАЩИТА ТРАНСФОРМАТОРОВ

8.5.1 На фидерах питания первичных обмоток трансформаторов должны быть установлены устройства защиты от короткого замыкания и перегрузки.

Для трансформаторов мощностью до 6,3 кВ·А допускается защита только предохранителями.

8.5.2 Если трансформаторы предназначены для параллельной работы, необходимо устанавливать автоматические выключатели, выключающие их первичную и вторичную обмотки, но не обязательно одновременно.

Если такие трансформаторы получают питание от различных секций ГРЩ, которые в процессе эксплуатации могут быть разъединены, то необходимо предусмотреть блокировку, исключающую их параллельную работу при разъединении секций ГРЩ.

8.6 ЗАЩИТА АККУМУЛЯТОРОВ

8.6.1 Для батарей аккумуляторов, за исключением батарей, предназначенных для пуска двигателей внутреннего сгорания, должны быть предусмотрены устройства защиты от токов короткого замыкания.

8.6.2 Каждая система зарядки аккумуляторов должна иметь защиту от разрядки батареи вследствие понижения или исчезновения напряжения на выходе зарядного устройства.

8.6.3 Для батарей аккумуляторов, предназначенных для пуска двигателей внутреннего сгорания, рекомендуется устанавливать разъединители в начале цепи со стороны аккумуляторов, отключающие батареи от потребителей (допускается установка разъединителя в одном полюсе).

8.7 ЗАЩИТА ИЗМЕРИТЕЛЬНЫХ ПРИБОРОВ И ПРИБОРОВ УПРАВЛЕНИЯ И КОНТРОЛЯ

8.7.1 Контрольные лампы, а также измерительные и регистрирующие приборы должны иметь

защиту от короткого замыкания или устройства, ограничивающие ток короткого замыкания.

Контрольные лампы могут не иметь собственной защиты от короткого замыкания или устройств, ограничивающих ток короткого замыкания, если выполнены все указанные ниже условия:

.1 лампы находятся в общем кожухе устройства;

.2 лампы получают питание от цепей, находящихся внутри кожуха устройства;

.3 защита цепи устройства рассчитана на ток, не превышающий 25 А;

.4 повреждение в цепи лампы не может вызвать перерыва в работе ответственного устройства.

Устройства защиты от короткого замыкания или устройства, ограничивающие ток короткого замыкания, должны находиться возможно ближе к зажимам со стороны питания.

8.7.2 Конденсаторы защиты от радиопомех, устанавливаемые в цепях ГРЩ и АРЩ, в цепях генераторов, а также электрических устройств ответственного назначения, должны иметь защиту от токов короткого замыкания.

8.7.3 Катушки напряжения аппаратов и устройств управления и защиты должны иметь защиту от короткого замыкания, но могут не иметь собственной защиты, если выполнены оба указанные ниже условия:

.1 катушки установлены в общем кожухе устройства, имеют общую защиту и относятся к системе управления одного устройства;

.2 катушки получают питание от цепи устройства, защита которого рассчитана на ток не более 25 А.

8.7.4 Для измерительных трансформаторов напряжения и трансформаторов питания цепей управления защита от перегрузок и сигнализация не требуются.

Переключение измерительных трансформаторов тока должно быть выполнено таким образом, чтобы исключалась возможность нахождения их вторичных обмоток в разомкнутом состоянии.

8.8 ЗАЩИТА СИЛОВЫХ ПОЛУПРОВОДНИКОВЫХ УСТРОЙСТВ

8.8.1 Силовые полупроводниковые устройства должны иметь защиту от внутренних и внешних перенапряжений.

8.8.2 Блоки полупроводниковых элементов должны быть защищены от короткого замыкания. Защита отдельных диодов или тиристоров должна быть отделена от защитной цепи нагрузки.

8.8.3 Если предусмотрен только один потребитель, допускается, чтобы нагрузка и блоки полупроводниковых элементов имели одну общую защиту.

8.9 УСТРОЙСТВА ЗАЩИТНОГО ОТКЛЮЧЕНИЯ

8.9.1 Для защиты персонала от поражения электрическим током и защиты отдельных видов электрического оборудования от однофазных замыканий на корпус должны применяться устройства защитного отключения.

8.9.2 Устройства защитного отключения должны устанавливаться в цепях питания розеток, предназначенных для питания переносного оборудования и в цепях питания каютных розеток, а также розеток в общественных и иных помещениях с напряжением выше безопасного (50 В).

8.9.3 Устройства защитного отключения должны иметь следующие уставки срабатывания по току нулевой последовательности:

30 мА — для потребителей с двойной или усиленной изоляцией;

10 мА — для потребителей с нормальной изоляцией.

8.9.4 Для электрического оборудования ответственного назначения установка устройств защитного отключения не допускается.

9 АВАРИЙНЫЕ ЭЛЕКТРИЧЕСКИЕ УСТАНОВКИ

9.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

9.1.1 На каждой ПБУ или МСП должны быть предусмотрены автономный аварийный и аварийный переходный источники электрической энергии. В качестве аварийного источника должен применяться дизель-генератор, а в качестве переходного аварийного источника — система аккумуляторных батарей с автоматическим зарядным устройством, получающим питание от шин АРЩ.

9.1.2 Если основной источник электрической энергии вместе со своими распределительными устройствами и системами управления полностью независим от распределительных устройств и систем в других помещениях так, что пожар или другая авария в одном из этих помещений не будет нарушать нормальное электроснабжение установки от других источников, то отдельный аварийный источник электрической энергии может не устанавливаться при условии, что:

.1 имеется не менее двух генераторов в двух и более помещениях, удовлетворяющих требованиям настоящей части;

.2 имеющиеся генераторы оборудованы системами автоматического пуска, обеспечивающими пуск резервного генератора и прием нагрузки в течение не более 45 с;

.3 расположение каждого помещения, в котором размещены агрегаты, удовлетворяет требованиям 9.2.1, 9.2.2 и 9.2.3.

9.1.3 Мощность аварийного источника должна быть достаточной для питания всех потребителей, одновременная работа которых требуется для обеспечения безопасности ПБУ или МСП в случае аварии.

9.1.4 Должно быть предусмотрено устройство для испытания всей аварийной установки вместе с устройствами автоматического пуска дизель-генератора.

9.1.5 В центральном посту управления механической установкой, или на ГРЩ должен устанавливаться указатель, действующий при разрядке любой аккумуляторной батареи, являющейся аварийным переходным или резервным источником энергии.

9.1.6 Аварийные источники электрической энергии должны иметь защиту только от коротких замыканий. Для аварийного дизель-генератора в центральном посту управления должна быть предусмотрена световая и звуковая сигнализация о перегрузке генератора.

9.2 ПОМЕЩЕНИЯ АВАРИЙНЫХ ИСТОЧНИКОВ ЭЛЕКТРИЧЕСКОЙ ЭНЕРГИИ

9.2.1 Помещения аварийных источников электрической энергии и их трансформаторов, при их наличии, аварийных переходных источников энергии, АРЩ и распределительного щита аварийного освещения должны быть расположены выше самой верхней непрерывной палубы вне шахт машинных помещений и на максимальном удалении от взрывоопасных зон. Указанные помещения на ПБУ, на которые распространяются требования части V «Деление на отсеки», должны также располагаться, как минимум, на 300 мм выше самой высокой аварийной ватерлинии.

Выходы из этих помещений должны быть легкодоступными и вести непосредственно на открытую палубу, на которой расположен аварийный источник электрической энергии.

9.2.2 Размещение аварийных источников электрической энергии, а также принадлежащих к ним трансформаторов, если таковые применяются, переходных источников электрической энергии, АРЩ и распределительного щита аварийного освещения относительно основных источников электрической энергии и их трансформаторов и ГРЩ должно быть такое, чтобы пожар или другая авария в помещении основного источника электрической энергии, принадлежащих ему трансформаторов, ГРЩ, а также в любом машинном помещении категории А, не вызвали повреждений в системе питания, в управлении и распределении электрической энергии от аварийного источника.

9.2.3 Помещения аварийных источников электрической энергии, принадлежащих к ним трансформаторов, переходных источников электрической энергии, АРЩ и распределительного щита аварийного освещения не должны быть смежными с машинно-котельными помещениями и с помещениями основного источника электрической энергии, принадлежащих ему трансформаторов и ГРЩ.

9.2.4 АРЩ должен быть установлен возможно ближе к аварийному источнику электрической энергии, т.е. в одном помещении с дизель-генератором, за исключением того случая, когда такое

размещение отрицательно воздействует на работу распределительного щита.

В этом же помещении должны также находиться все пусковые и зарядные устройства, а также стартерные аккумуляторные батареи для пуска аварийного агрегата, с учетом выполнения требований, изложенных в 1.3.2.

9.2.5 Помещение аварийного генераторного агрегата должно иметь отопление, обеспечивающее температуру, достаточную для безотказного пуска аварийного агрегата, и вентиляцию, обеспечивающую достаточный приток воздуха для работы дизель-генератора с полной нагрузкой при закрытом помещении.

9.3 АВАРИЙНЫЕ ИСТОЧНИКИ ЭЛЕКТРИЧЕСКОЙ ЭНЕРГИИ

9.3.1 Аварийные источники на ПБУ или МСП должны обеспечивать питание в течение 18 ч следующих потребителей:

.1 аварийного освещения:

во всех коридорах, трапах и выходах из служебных помещений, а также в кабинах пассажирских лифтов и их шахтах;

машинных помещений, помещений генераторных агрегатов;

всех местных постов управления, а также главного и аварийного распределительных щитов;

помещений АДГ;

главного и резервного поста управления и помещений, связанных с управлением технологическим процессом и механизмами, ответственными за поддержание этого процесса, а также поме- щений, в которых находятся устройства аварийного отключения электрического оборудования;

штурманской рубки и радиорубки (при наличии);

мест хранения аварийного имущества, пожарного инвентаря, снаряжения пожарных и установки ручных пожарных извещателей;

помещений рулевого привода и подруливающих устройств ПБУ;

у пожарного и спринклерного насосов, аварийного осушительного насоса и мест установки пусковых устройств этих механизмов;

ангаров и посадочных зон;

помещения гирокомпаса и другого навигационного оборудования;

медицинских помещений;

.2 электрических приводов и систем сигнализации, предназначенных для спасательных средств и эвакуации персонала;

.3 электрических приводов и систем управления противовыбросового оборудования и устройств отсоединения ПБУ или МСП от устьевого комплекса;

.4 электрических приводов и систем управления стационарно установленного водолазного оборудования;

.5 электрических устройств, действие которых необходимо при оставлении ПБУ или МСП персоналом;

.6 сигнально-отличительных фонарей и других фонарей, требуемых действующими Международными правилами предупреждения столкновения судов;

.7 средств внутренней связи и оповещения, а также авральной сигнализации;

.8 радио- и навигационного оборудования в соответствии с требованиями частей IV «Радиооборудование» и V «Навигационное оборудование» Правил по оборудованию морских судов;

.9 системы сигнализации обнаружения пожара и системы сигнализации взрывоопасных концентраций газов;

.10 ламп дневной сигнализации, звуковых сигнальных средств (свистков, гонгов и др.), вызывной ручной сигнализации ответственного персонала и остальных видов сигнализации, требуемых в аварийных состояниях;

.11 одного из пожарных насосов и электрооборудования, обеспечивающего работу пеногенераторов, указанных в части VI «Противопожарная защита»;

.12 в течение 96 ч всех габаритных проблесковых фонарей и электрических звуковых сигнальных средств, необходимых для обозначения ПБУ или МСП;

.13 электрических приводов водонепроницаемых и противопожарных дверей с их указателями и предупредительной сигнализацией;

.14 необходимых для аварийных операций погружных и полупогружных ПБУ электрических приводов балластных насосов, системы управления клапанами балластной системы и указателей количества балласта и состояния ПБУ;

.15 других систем, работа которых будет признана Регистром необходимой для обеспечения безопасности ПБУ или МСП и находящихся на ней людей.

9.3.2 Аварийный источник электрической энергии должен обеспечить питание в течение 3 ч аварийного освещения мест посадки в спасательные средства на палубе и за бортом согласно части II «Спасательные средства» Правил по оборудованию морских судов.

9.3.3 Аварийный источник электрической энергии должен обеспечить питание рулевого устройства при его наличии.

9.3.4 Аварийный источник электрической энергии должен:

.1 приводиться в действие двигателем внутреннего сгорания, имеющим характеристики, указанные в части IX «Механизмы» Правил классификации и постройки морских судов, и оборудованным системой аварийно-предупредительной сигнализации;

.2 запускаться автоматически при исчезновении напряжения в основной сети, а также автоматически включаться на шины АРЩ, а требуемые в 9.3.6 потребители должны автоматически получать питание от аварийного генератора. Общее время пуска и приема нагрузки генератором не должно превышать 45 с.

9.3.5 В качестве аварийного переходного источника электрической энергии, требуемого в 9.1.1, следует применять аккумуляторную батарею, которая должна работать без подзарядки, при сохранении изменений напряжения на ее клеммах в пределах 12 % номинального в течение полного периода требуемого настоящим разделом времени разрядки.

9.3.6 Емкость батареи, являющейся переходным источником электрической энергии, должна быть достаточной для обеспечения в течение 30 мин питания следующих потребителей:

.1 аварийного освещения и необходимых габаритных и сигнально-отличительных фонарей согласно 9.3.1.1, 9.3.1.6, 9.3.1.12 и 9.3.2;

.2 всех средств внутренней связи и оповещения, необходимых в аварийных условиях;

.3 системы авральной сигнализации, сигнализации обнаружения пожара и взрывоопасных концентраций газов, сигнализации о включении системы объемного пожаротушения;

.4 ламп дневной сигнализации, звуковых сигнальных средств (свистки, гонги и др.);

.5 командного трансляционного устройства или системы громкой связи, указанной в 7.2.7;

.6 устройств закрытия водонепроницаемых и противопожарных дверей, сигнализации их положения и предупреждения об их закрытии.

Потребители, перечисленные в 9.3.6.2 — 9.3.6.6, могут не получать питания от переходного источника, если они имеют собственные аккумуляторные батареи, обеспечивающие их питание в течение требуемого времени.

9.4 РАСПРЕДЕЛЕНИЕ ЭЛЕКТРИЧЕСКОЙ ЭНЕРГИИ ОТ АВАРИЙНЫХ ИСТОЧНИКОВ

9.4.1 В нормальных эксплуатационных условиях АРЩ должен получать питание от ГРЩ. Фидер питания АРЩ должен иметь защитные устройства от перегрузки и короткого замыкания, установленные на ГРЩ.

На АРЩ следует предусмотреть выключатель, который должен автоматически отключаться при исчезновении напряжения на шинах ГРЩ.

Если предусматривается питание главного распределительного щита от аварийного, автоматический выключатель на АРЩ должен быть оборудован, по крайней мере, защитными устройствами от короткого замыкания.

9.4.2 Если АДГ предусмотрен для питания в исключительных случаях и кратковременно неаварийных потребителей, следует:

.1 предусмотреть соответствующие мероприятия, обеспечивающие действие аварийных устройств во всех аварийных условиях;

.2 предусмотреть в случае аварии (пожар, затопление), автоматическое отключение неаварийных потребителей от АРЩ для обеспечения питания аварийных потребителей.

9.4.3 Указанные в 9.3.1 потребители должны получать питание по отдельным фидерам от шин АРЩ, оборудованного соответствующей коммутационной и защитной аппаратурой. Допускается питание указанных в 9.3.1.2 — 9.3.1.12 потребителей с объединенного пульта управления, расположенного на главном посту управления платформы и получающего питание в соответствии с 4.4.

9.4.4 Во избежание случайного или некомпетентного отключения перечисленных в 9.3.6 потребителей они должны получать питание через специальный распределительный щит, доступ к которому будет обеспечен только уполномоченному на то персоналу.

9.4.5 Кабели, питающие аварийные потребители, должны прокладываться таким образом, чтобы затопление потребителей ниже палубы переборок не лишило питания остальных потребителей, находящихся выше этой палубы.

9.4.6 Распределительные устройства аварийных потребителей должны находиться выше палубы переборок.

9.5 ПУСКОВЫЕ УСТРОЙСТВА АВАРИЙНЫХ ДИЗЕЛЬ-ГЕНЕРАТОРОВ

9.5.1 В качестве пусковых устройств АДГ могут применяться:

.1 электрическое стартерное устройство с собственной аккумуляторной батареей и зарядным устройством;

.2 система сжатого воздуха с собственным независимым воздухохранителем;

.3 гидравлическая система пуска;

.4 ручные пусковые устройства:

инерционное пусковое устройство;

гидравлические аккумуляторы, заряжаемые вручную;

патроны с пороховым зарядом.

9.5.2 Каждый АДГ должен быть оборудован автоматическим пусковым устройством одобренного типа с запасом энергии, достаточным, по крайней мере, для трех последовательных пусков. Должен быть преду-смотрен также второй источник энергии для производства дополнительно еще трех пусков в течение 30 мин, если не предусмотрено ручное пусковое устройство.

9.5.3 Питание зарядных устройств аккумуляторных батарей и электрических приводов механизмов, обеспечивающих пусковые системы сжатого воздуха или гидравлические системы запуска АДГ, должно осуществляться от АРЩ по отдельным фидерам.

9.5.4 Аварийный генератор должен быть способен уверенно запускаться при температуре в помещении АДГ 0 °С.

9.5.5 Пусковые устройства сжатого воздуха АДГ могут пополняться автоматически через невозвратный клапан от главных или вспомогательных воздухохранителей, или от аварийного электрокомпрессора, получающего питание от АРЩ.

9.5.6 Все пусковые и зарядные устройства аккумуляторов, а также аккумуляторы и другие устройства хранения энергии для пуска АДГ должны быть расположены в помещении аварийного генератора и не должны использоваться в других целях.

9.5.7 Если автоматический пуск АДГ не предусмотрен в связи с его нецелесообразностью и это может быть доказано эффективностью другого способа пуска АДГ, как например, ручного инерционного, ручного гидравлического или пускового устройства с пороховым зарядом, то на эти устройства распространяются требования, изложенные в 9.5.2, за исключением требования автоматического пуска.

9.6 АВАРИЙНЫЕ ПОСТЫ И СИСТЕМА АВАРИЙНОГО ОТКЛЮЧЕНИЯ ЭЛЕКТРИЧЕСКОГО ОБОРУДОВАНИЯ

9.6.1 На ПБУ или МСП должно быть предусмотрено, как минимум, два независимых аварийных поста управления. Один из этих постов должен быть расположен вблизи поста буровых операций, другой в соответствующем помещении с постоянной вахтой персонала вне пределов взрывоопасных зон.

9.6.2 Аварийные посты управления должны быть оборудованы:

ручными замыкателями авральной сигнализации;

независимыми средствами связи между этими постами и всеми другими постами управления (главным постом ПБУ или МСП, центральным постом механической установки и т.п.) обеспечивающими безопасность платформы;

средствами аварийного отключения оборудования, указанными в 9.6.3.

9.6.3 Средства аварийного отключения на аварийных постах управления должны в аварийных условиях, когда из-за неуправляемого проявления скважины взрывоопасные зоны выходят за пределы, указанные в 2.9, обеспечить возможность следующей последовательности отключения электрического оборудования:

системы вентиляции помещений, кроме вентиляторов, обеспечивающих приток воздуха, необходимого для работы и охлаждения агрегатов основного источника электрической энергии;

все электрическое оборудование, расположенное за пределами взрывоопасной зоны 1;

агрегаты основного источника электрической энергии;

потребители, получающие питание от аварийного источника электрической энергии, кроме потребителей, указанных в 9.3.6;

аварийный дизель-генератор.

9.6.4 Независимо от указанных в 9.6.3 средств дистанционного аварийного отключения оборудования, при включении системы объемного пожаротушения одновременно и автоматически должна отключаться вентиляция того помещения, в котором она начинает действовать.

9.6.5 Указанная в 9.6.3 последовательность отключения механизмов в зависимости от конкретных аварийных ситуаций может быть изменена. Рекомендованная последовательность отключения механизмов должна быть включена в специальную инструкцию по действиям в аварийных ситуациях.

9.6.6 Система аварийного отключения должна быть выполнена таким образом, чтобы свести к минимуму возможность ее случайного срабатыва-

ния или отключения в результате повреждений или ошибок в последовательности операций управления.

9.6.7 После аварийного отключения, указанного в 9.6.3, должно продолжать действовать, как минимум, следующее электрическое оборудование:

.1 аварийное освещение и сигнальные огни, указанные в 9.3.6.1, в течение 30 мин;

.2 система аварийного управления превентером;

.3 система авральной сигнализации;

.4 система внутренней громкоговорящей связи;

.5 радиооборудование, получающее питание от аккумуляторов резервного источника электрической энергии.

Электрическое оборудование, размещенное в незакрытых пространствах и продолжающее действовать после аварийного отключения, указанного в 9.6.3, должно быть допущено к эксплуатации в пределах зоны 2.

10 ЭЛЕКТРИЧЕСКИЕ МАШИНЫ

10.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

10.1.1 Материалы валов электрических машин (генераторов и двигателей) должны отвечать требованиям части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов.

10.1.2 Системы возбуждения и автоматические регуляторы напряжения генераторов переменного тока в режиме установившегося короткого замыкания должны поддерживать не менее чем трехкратный номинальный ток в течение 2 с.

10.1.3 Генераторы основного источника электрической энергии, машины гребной электрической установки, а в обоснованных случаях и другие электрические машины ответственного назначения ПБУ или МСП должны иметь обогрев для поддержания температуры по крайней мере на 3° выше температуры окружающего воздуха.

10.1.4 Роторы и якоря электрических машин переменного и постоянного тока должны выдерживать в течение 2 мин без повреждения и остаточных деформаций следующую повышенную частоту вращения:

.1 генераторы, вращающиеся преобразователи, электрические муфты и тормоза — 120 % номинальной частоты вращения, по крайней мере на 3 % выше наибольшей частоты вращения, возникающей при уравнительном (переходном) процессе;

.2 электрические двигатели с последовательным возбуждением — 120 % наибольшей допустимой частоты вращения, указанной на фирменной табличке, однако не менее 150 % номинальной частоты вращения;

.3 все остальные электрические двигатели, кроме указанных выше, — 120 % наибольшей частоты вращения.

10.1.5 Если машина сконструирована таким образом, что после установки в машинном помещении ее нижняя часть будет находиться ниже настила, то забор воздуха для ее вентиляции не должен производиться в нижней части машины.

10.1.6 В электрических машинах должны быть предусмотрены меры против скопления в их корпусах влаги и конденсата. Если для охлаждения электрических машин используются жидкостные теплообменные аппараты, то их конструкция должна быть такой, чтобы охлаждающая жидкость в случае протечек не могла попадать внутрь электрической машины При этом должна быть предусмотрена сигнализация о протечке теплообменного аппарата.

10.2 КЛЕММНЫЕ КОРОБКИ, КОНТАКТНЫЕ КОЛЬЦА, КОЛЛЕКТОРЫ И ЩЕТКИ

10.2.1 Электрические машины постоянного тока мощностью 200 кВт и более должны иметь смотровые окна, обеспечивающие возможность наблюдения за состоянием коллектора и щеток без демонтажа крышек.

10.2.2 Допустимое значение износа коллекторных пластин или контактных колец должно быть указано на их торцевой стороне. Это значение следует принимать не менее 20 % высоты коллекторов или контактных колец.

10.2.3 Для якорей массой выше 1000 кг должна быть предусмотрена возможность обработки коллектора без выемки якоря из машины.

10.2.4 Электрические машины должны иметь клеммные коробки для удобного подключения внешних кабелей. Клеммы должны иметь соответствующую маркировку, они должны быть достаточно прочными, защищены от случайного контакта с корпусом и между полюсами или фазами.

10.2.5 Клеммные коробки должны иметь достаточные воздушные зазоры между токове-

дущими частями клеммной колодки и корпусом. Размеры клеммных коробок должны обеспечивать свободное размещение концевых заделок выводов обмоток и подключаемых кабелей.

10.2.6 Положение щеток в электрических машинах постоянного тока должно быть четко и надежно обозначено. Машины постоянного тока должны быть изготовлены таким образом, чтобы они могли работать во всех режимах с постоянным расположением щеток.

10.2.7 Коллекторные машины должны работать практически без искрения при любой нагрузке в пределах от холостого хода до номинальной. При требуемых перегрузках, реверсировании и пуске машин не должно появляться искрение в такой степени, чтобы возникали повреждения щеток или коллекторов.

10.3 ПОДШИПНИКИ

10.3.1 Конструкция подшипников должна исключать возможность разбрызгивания и протекания масла вдоль вала и проникновение его на обмотки машины или на части, находящиеся под напряжением.

10.3.2 Корпуса подшипников скольжения должны снабжаться отверстием для слива избыточного количества масла и крышкой в верхней части корпуса, а на машинах мощностью 100 кВ·А и более должны устанавливаться указатели уровня масла.

10.3.3 Система смазки под давлением должна снабжаться устройством для контроля давления масла, поступающего в подшипник.

10.3.4 Для электрических машин с подшипниками скольжения, следует принимать меры, препятствующие протеканию блуждающих токов через подшипники.

10.4 ДАТЧИКИ ТЕМПЕРАТУРЫ

10.4.1 Статоры электрических машин переменного тока мощностью свыше 5000 кВт или с осевой длиной активной стали более 1000 мм должны снабжаться датчиками температуры, расположенными в тех местах машины, где можно ожидать наиболее высокие температуры.

10.5 ГЕНЕРАТОРЫ ПЕРЕМЕННОГО ТОКА

10.5.1 Общие требования.

10.5.1.1 Каждый генератор переменного тока должен иметь отдельную независимую систему автоматического регулирования напряжения.

10.5.1.2 Повреждения в системе регулирования напряжения генераторов не должны вызывать перенапряжений на его зажимах выше значений, обусловленных максимальным расчетным резервом возбуждения.

10.5.1.3 Генераторы переменного тока должны быть такой конструкции, чтобы после нагрева до установившейся температуры, соответствующей номинальной нагрузке, они могли выдерживать перегрузку по току 50 % в течение 120 с.

10.5.1.4 Генераторы переменного тока должны обладать достаточным резервом возбуждения для поддержания в течение 2 мин номинального напряжения с точностью 10 % при перегрузке генератора током, равным 150 % номинального, и коэффициенте мощности, равном 0,6.

10.5.2 Регулирование напряжения.

10.5.2.1 Генераторы переменного тока должны иметь системы автоматического регулирования напряжения, обеспечивающие поддержание напряжения в пределах $\pm 2{,}5$ % (аварийные генераторы — до $\pm 3{,}5$ %) от номинального при изменении нагрузки от нуля до номинальной при номинальном коэффициенте мощности. При этом частота вращения должна быть в пределах, оговоренных в части IX «Механизмы» Правил классификации и постройки морских судов.

10.5.2.2 Внезапное изменение симметричной нагрузки генератора, работающего при номинальной частоте вращения и номинальном напряжении, при имеющихся токе и коэффициенте мощности, не должно вызывать снижения напряжения ниже 85 % и повышения выше 120 % от номинального значения. После этого изменения нагрузки напряжение генератора должно в течение не более 1,5 с восстанавливаться в пределах ± 3 % номинального напряжения. Для аварийных агрегатов эти значения могут быть увеличены по времени до 5 с и по напряжению до ± 4 % номинального.

При отсутствии точных данных о максимальной внезапной нагрузке, включаемой при имеющейся нагрузке генератора, можно принимать нагрузку величиной 60 % номинального тока с коэффициентом мощности 0,4 и менее, включаемой при холостом ходе и затем отключаемой.

При этом частота вращения должна быть в пределах, оговоренных в части IX «Механизмы» Правил классификации и постройки морских судов.

10.6 ГЕНЕРАТОРЫ ПОСТОЯННОГО ТОКА

10.6.1 Общие требования.

10.6.1.1 Генераторы постоянного тока с параллельным и независимым возбуждением должны иметь автоматические регуляторы напряжения.

10.6.1.2 Генераторы постоянного тока должны быть такой конструкции, чтобы после нагрева до установившейся температуры, соответствующей номинальной нагрузке, они могли выдерживать перегрузку по току 50 % в течение 15 с.

10.6.2 Регулирование напряжения.

10.6.2.1 Ручные регуляторы напряжения генераторов постоянного тока смешанного возбуждения должны обеспечивать в холодном состоянии возможность понижения напряжения холостого хода не менее чем на 10 % ниже номинального напряжения генератора с учетом увеличения частоты вращения на холостом ходу.

10.6.2.2 Ручные регуляторы напряжения должны быть изготовлены таким образом, чтобы поворот их органов управления по часовой стрелке вызывал повышение напряжения.

10.6.2.3 Если напряжение генератора с параллельной обмоткой возбуждения (или с параллельной и легкой последовательной обмоткой возбуждения) установлено на номинальное значение при полной нагрузке, то при снижении нагрузки генератора до холостого хода напряжение генератора не должно повышаться более чем на 15 % номинального значения.

10.6.2.4 Указанные в 10.6.2.1 устройства для регулирования напряжения должны иметь точность регулирования до ± 1 % для генераторов мощностью до 100 кВт и до $\pm 0{,}5$ % для генераторов мощностью выше 100 кВт. Указанная точность регулирования этих независимых устройств должна поддерживаться в холодном и нагретом состоянии, а также при любой нагрузке в пределах рабочих нагрузок генератора.

10.6.2.5 Агрегаты постоянного тока с генераторами смешанного возбуждения должны иметь такие внешние характеристики, чтобы напряжение нагретого генератора, установленное на номинальное значение с точностью до ± 1 % при 20 %-ной нагрузке, не изменялось при полной нагрузке более чем на $\pm 1{,}5$ % для генераторов мощностью 50 кВт и более и более чем на $\pm 2{,}5$ % для генераторов меньшей мощности.

10.6.2.6 Изменение напряжения между 20 и 100 % номинальной нагрузки генератора смешанного возбуждения не должно превышать следующих значений:

.1 ± 3 % — для генераторов мощностью 50 кВт и более;

.2 ± 4 % — для генераторов мощностью более 15 кВт, но менее 50 кВт;

.3 ± 5 % — для генераторов мощностью 15 кВт и менее.

10.6.2.7 Агрегаты постоянного тока с генераторами параллельного возбуждения должны иметь такие внешние характеристики генераторов и автоматические регуляторы напряжения, чтобы при изменении нагрузки от холостого хода до номинальной напряжение поддерживалось с точностью $\pm 2{,}5$ % номинального.

10.7 ЭЛЕКТРОДВИГАТЕЛИ

10.7.1 Электрические двигатели должны быть такой конструкции, чтобы они могли развивать без остановки или внезапного изменения частоты вращения увеличенные моменты, указанные в табл. 10.7.1.

Таблица 10.7.1

№ п/п	Тип двигателя	Превышение момента, %	Продолжительность, с
1	Синхронные и асинхронные с $I_{start}=4{,}5I_{rated}$	50	15
2	Асинхронные для длительной и повторно-кратковременной работы	60	15
3	Асинхронные кратковременной работы с переменной нагрузкой	100	15
4	Постоянного тока	50	15

10.7.2 В электрических двигателях с кратковременными или повторно-кратковременными режимами работы рекомендуется предусматривать встроенные датчики температуры.

10.7.3 В электрических двигателях привода якорных и швартовных механизмов рекомендуется применять защиту от перегрузок в виде встроенных датчиков температуры, подобранных таким образом, чтобы система защиты отключала электрический двигатель при превышении температуры, допустимой для изоляции обмоток машины, не более чем на 30 %.

Выводы от датчиков должны располагаться в легкодоступном месте.

10.8 ЭЛЕКТРОМАГНИТНЫЕ ТОРМОЗА

10.8.1 Срабатывание тормоза (торможение) должно происходить при исчезновении напряжения на катушке тормоза.

10.8.2 Понижение напряжения на 30 % от номинального при нагретом состоянии тормоза не должно вызывать затормаживания.

10.8.3 Электромагнитные тормоза должны допускать возможность ручного растормаживания.

10.8.4 Электромагнитные тормоза должны иметь, по крайней мере, две нажимные пружины.

10.8.5 Обмотки параллельного возбуждения электромагнитного тормоза со смешанным возбуждением должны быть такими, чтобы они могли удержать тормоз в расторможенном состоянии даже тогда, когда через последовательную обмотку не протекает ток.

10.8.6 Обмотки параллельного возбуждения тормозов должны быть изготовлены или защищены таким образом, чтобы они не могли повреждаться при перенапряжениях, возникающих во время их выключения (см. также 5.4.3).

11 ТРАНСФОРМАТОРЫ

11.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

11.1.1 Требования настоящего раздела распространяются на силовые трансформаторы, указанные в 3.3.

Дополнительные требования для трансформаторов на напряжение свыше 1000 В указаны в разд. 18.

11.1.2 На ПБУ или МСП допускается применение как сухих, так и погруженных в жидкость (трансформаторное масло) трансформаторов. Если трансформаторы устанавливаются внутри помещений, то они должны быть сухого, естественно охлаждаемого типа.

11.1.3 Трансформаторы, используемые для работы с полупроводниковыми преобразователями, должны быть сконструированы с учетом возможных искажений как по частоте питания, так и по синусоидальности напряжения.

11.1.4 Обмотки трансформаторов первичных и вторичных напряжений должны быть электрически разделены.

11.1.5 При применении трансформаторов, погруженных в трансформаторное масло, должно учитываться следующее:

.1 трансформаторы должны быть герметичного исполнения; или

.2 трансформаторы должны быть изготовлены так, чтобы исключалась возможность перелива, или утечки жидкости при всех условиях эксплуатации платформы, в том числе при максимальных ее кренах и дифферентах;

.3 компенсационные устройства охлаждающей жидкости трансформаторов должны быть выполнены так, чтобы исключалась возможность выхода охлаждающей жидкости наружу при любых температурных колебаниях;

.4 охлаждающая жидкость должна быть не токсичной и не поддерживающей горение;

.5 должна быть предусмотрена аварийно-предупредительная сигнализация по максимальной температуре охлаждающей жидкости и защита по наличию в охлаждающей жидкости газа.

11.1.6 При использовании принудительного охлаждения трансформаторов должна быть предусмотрена возможность их работы на пониженной мощности в случае выхода из строя охлаждающих насосов или вентиляторов. При этом должна предусматриваться также аварийно-предупредительная сигнализация.

11.2 ПЕРЕГРУЗКА, ИЗМЕНЕНИЕ НАПРЯЖЕНИЯ И ПАРАЛЛЕЛЬНАЯ РАБОТА

11.2.1 Трансформаторы должны выдерживать 10 %-ную перегрузку в течение 1 ч, а также 50 %-ную перегрузку в течение 5 мин.

11.2.2 Изменение напряжения в пределах между холостым ходом и номинальной нагрузкой при активной нагрузке не должно превышать 5 % для

трансформаторов мощностью до 6,3 кВ·А на фазу и 2,5 % — для трансформаторов большей мощности.

11.2.3 Трансформаторы, предназначенные для параллельной работы, должны иметь одинаковые группы соединения обмоток, одинаковые коэффициенты трансформации, а их напряжения короткого замыкания должны быть такими, чтобы нагрузка любого трансформатора не отклонялась от значения, соответствующего пропорциональной доли мощности каждого трансформатора, более чем на 10 % номинального тока данного трансформатора.

11.2.4 Номинальные мощности трансформаторов, предназначенных для параллельной работы, не должны отличаться друг от друга более чем в 2 раза.

12 СИЛОВЫЕ ПОЛУПРОВОДНИКОВЫЕ УСТРОЙСТВА

12.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

12.1.1 В силовых полупроводниковых устройствах должны применяться полупроводниковые элементы кремниевого типа.

12.1.2 Для предотвращения образования конденсата в устройствах на полупроводниковых приборах, рассеиваемая мощность которых более 500 Вт, должен быть предусмотрен обогрев для поддержания температуры по крайней мере на 3° С выше температуры окружающего воздуха.

12.1.3 Силовые полупроводниковые устройства должны иметь естественное или принудительное охлаждение.

12.1.4 Для силовых полупроводниковых устройств с принудительным охлаждением должна быть предусмотрена защита, снижающая или отключающая нагрузку при отключении охлаждения.

До срабатывания защиты должна быть предусмотрена звуковая и световая сигнализация о превышении максимально допустимой температуры охлаждающей среды на выходе системы.

12.2 ДОПУСТИМЫЕ ПАРАМЕТРЫ ИСКАЖЕНИЯ НАПРЯЖЕНИЯ

12.2.1 Коэффициент гармонических искажений K_u судовой сети, обусловленный работой силовых полупроводниковых устройств, не должен превышать 10 %.

Коэффициент гармонических искажений должен определяться по формуле, приведенной в 2.2.1.3.

12.2.2 Коэффициент максимального относительного отклонения мгновенного значения напряжения от значения 1-й гармоники не должен превышать 30 %.

Коэффициент ΔU_w должен определяться по формуле

$$\Delta U_w = \Delta U_m / (\sqrt{2} U_1) , \qquad (12.2.2)$$

где ΔU_m — максимальное значение отклонения;
U_1 — действующее значение 1-й гармоники напряжения.

12.3 СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ И СИГНАЛИЗАЦИЯ

12.3.1 Силовые полупроводниковые устройства должны иметь световую сигнализацию о включенном и выключенном состоянии силовых цепей и цепей управления.

12.3.2 Силовая часть полупроводниковых устройств должна быть электрически изолирована от системы управления.

12.3.3 Длительное отклонение токов в параллельных ветвях силовых полупроводниковых устройств не должно превышать 10 % значения среднего тока.

12.3.4 Работа силовых полупроводниковых устройств не должна нарушаться при выходе из строя отдельных полупроводниковых элементов. Если нагрузка на отдельные полупроводниковые элементы превышает допустимые значения, она должна быть автоматически снижена.

При выходе из строя полупроводниковых элементов должна срабатывать световая и звуковая сигнализация.

12.4 ИЗМЕРИТЕЛЬНЫЕ ПРИБОРЫ

12.4.1 Силовые полупроводниковые устройства должны быть оборудованы измерительными

приборами для измерения основных входных и выходных параметров устройства.

12.4.2 На шкалах приборов должны быть отмечены номинальные значения параметров. На шкале термометра охлаждающего воздуха, при принудительном охлаждении преобразователя, должна быть отмечена максимально допустимая температура.

13 АККУМУЛЯТОРЫ

13.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

13.1.1 Аккумуляторы должны быть изготовлены так, чтобы у полностью заряженных аккумуляторов после 28 сут. нахождения без нагрузки при температуре (25 ± 5) °С потеря емкости вследствие саморазряда не превышала 30 % от номинальной емкости для кислотных и 25 % от номинальной емкости для щелочных аккумуляторов.

13.1.2 Сосуды аккумуляторов и закрытия для отверстий должны быть сконструированы таким образом, чтобы при наклоне сосуда от вертикали в любом направлении на угол 40° электролит не выливался и не разбрызгивался.

Закрытия должны изготавливаться из материала прочного и стойкого к воздействию электролита. Конструкция закрытий не должна допускать возникновения чрезмерного давления газов в аккумуляторе.

13.1.3 Применяемые мастики не должны менять своих свойств и повреждаться при изменениях температуры окружающей среды от -30 до $+60$ °С.

13.1.4 Материалы, применяемые для изготовления аккумуляторных ящиков, должны быть стойкими к воздействию электролита. Отдельные элементы, размещенные в ящиках, должны быть закреплены таким образом, чтобы их взаимное перемещение было невозможным.

13.1.5 Для батарей, предназначенных к использованию в качестве источника энергии ответственных и аварийных потребителей, должен быть предусмотрен журнал контроля состояния батареи и ее обслуживания. Этот журнал должен содержать, как минимум, следующую информацию об аккумуляторной батарее:

тип батареи и ее наименование;

напряжение и емкость;

размещение;

наименование оборудования и/или систем, для которых батарея предназначена;

данные по плановому периодическому обслуживанию или замене;

данные по последнему обслуживанию или замене;

данные изготовителя батареи и допустимый срок ее хранения — для батарей, предназначенных для замены и хранящихся отдельно.

13.1.6 На судне должна быть предусмотрена инструкция по замене батарей, в которой должно быть указано, что новая батарея должна иметь эквивалентные (идентичные) характеристики.

13.1.7 В случае замены герметичной аккумуляторной батареи на вентилируемую, в помещении, где устанавливается батарея, должна быть обеспечена соответствующая вентиляция, как указано в 13.4.

13.1.8 Основные данные журнала обслуживания аккумуляторных батарей должны бать включены в судовые документы системы безопасного обслуживания, подлежащие контролю со стороны Регистра.

13.2 РАЗМЕЩЕНИЕ АККУМУЛЯТОРОВ

13.2.1 Батареи на напряжение выше безопасного, а также батареи зарядной мощностью более 2 кВт, рассчитанной по наибольшему зарядному току и номинальному напряжению, должны располагаться в специальных аккумуляторных помещениях, доступных с палубы, или в специальных ящиках, оборудованных подогревом и вентиляцией и установленных на палубе.

Батареи зарядной мощностью от 0,2 до 2 кВт могут устанавливаться в ящиках или шкафах, расположенных внутри специальных помещений ПБУ или МСП.

Аккумуляторные батареи, предназначенные для электростартерного пуска двигателей внутреннего сгорания, кроме аварийных агрегатов, допускается устанавливать в машинных помещениях в специальных ящиках или шкафах с достаточной вентиляцией.

Батареи зарядной мощностью менее 0,2 кВт, а также необслуживаемые герметичные батареи без ограничения зарядной мощности допускается устанавливать в любом помещении, за исключением жилых, при условии, что они будут иметь защиту от прикосновения к токонесущим частям, от воздейст-

вия воды и механических повреждений и не будут вредно влиять на окружающее оборудование.

13.2.2 Кислотные и щелочные аккумуляторы не должны располагаться в одном помещении или в одном ящике. Сосуды и приборы, предназначенные для батарей с разными электролитами, должны устанавливаться отдельно.

13.2.3 Внутренняя часть помещений или ящиков для аккумуляторов, а также все конструктивные части, которые могут подвергаться вредному воздействию электролита или газа, должны быть соответственно защищены.

13.2.4 Аккумуляторные батареи, а также отдельные элементы должны быть надежно закреплены. При установке их на стеллажах в два или более яруса все стеллажи должны иметь спереди и сзади зазор не менее 50 мм для циркуляции воздуха, а расстояние от палубы до пробок элементов верхнего яруса не должно превышать 1500 мм.

13.2.5 При установке аккумуляторных батарей или отдельных аккумуляторов (элементов) должны быть предусмотрены подкладки и распорки между ними, обеспечивающие зазор не менее 15 мм со всех сторон для циркуляции воздуха.

13.2.6 На входных дверях в аккумуляторное помещение или около них, а также на ящиках с аккумуляторами должны быть предостерегающие надписи об опасности взрыва.

13.3 ОБОГРЕВ

13.3.1 Аккумуляторные помещения и ящики, в которых во время эксплуатации температура может опускаться ниже 5 °С, должны иметь систему обогрева. Обогрев допускается осуществлять за счет тепла смежных помещений, а также водяными или паровыми радиаторами, расположенными внутри аккумуляторных помещений или ящиков.

13.3.2 Клапаны системы обогрева должны находиться вне аккумуляторных помещений.

13.3.3 Для обогрева аккумуляторных помещений общая система кондиционирования ПБУ или МСП не должна применяться в качестве основной.

13.4 ВЕНТИЛЯЦИЯ

13.4.1 Помещения и ящики для аккумуляторов должны иметь достаточную вентиляцию, исключающую возможность образования и скопления взрывчатых смесей.

13.4.2 Аккумуляторные помещения, снабженные искусственной вентиляцией, должны иметь устройства, предотвращающие возможность включения аккумуляторов на зарядку до включения вентиляции.

Зарядка должна автоматически выключаться в случае остановки вентиляторов.

13.5 ЗАРЯДКА АККУМУЛЯТОРНЫХ БАТАРЕЙ

13.5.1 Для зарядки аккумуляторных батарей ответственных потребителей должно быть предусмотрено зарядное устройство, рассчитанное на зарядку батарей в течение 8 ч. В случае применения дополнительной батареи, заменяющей находящуюся на зарядке, время зарядки может превышать 8 ч.

13.5.2 Зарядное устройство должно предусматривать возможность измерения напряжения на клеммах батарей и зарядного тока, а для переходных аварийных источников энергии — также разрядного тока.

13.5.3 Должны быть предусмотрены устройства для зарядки аккумуляторов переносных аккумуляторных фонарей и аккумуляторных запасных сигнально-отличительных фонарей.

13.6 УСТАНОВКА ЭЛЕКТРИЧЕСКОГО ОБОРУДОВАНИЯ В АККУМУЛЯТОРНЫХ ПОМЕЩЕНИЯХ

13.6.1 Кроме светильников взрывозащищенного исполнения, а также кабелей, подведенных к аккумуляторам и светильникам, установка в аккумуляторных помещениях другого электрического оборудования не допускается.

13.6.2 Кабели, подводимые к аккумуляторам и светильникам, допускается прокладывать открыто при условии, что они имеют металлическую броню или оплетку, покрытую неметаллической оболочкой, и эта броня или оплетка надежно заземлена на обоих концах.

13.7 ЭЛЕКТРОСТАРТЕРНЫЙ ПУСК ДВИГАТЕЛЕЙ ВНУТРЕННЕГО СГОРАНИЯ

13.7.1 Количество стартерных батарей.

13.7.1.1 Для электростартерного пуска двигателей внутреннего сгорания (ДВС), независимо от количества двигателей, должно быть стационарно установлено:

не менее чем по две стартерные батареи для каждых двух ДВС с возможностью переключения каждой батареи для старта обоих ДВС; либо

не менее чем две общие стартерные батареи для пуска всех двигателей. При этом должна быть предусмотрена постоянная система коммутации, обеспечивающая возможность использования любой из батарей для пуска любого двигателя из группы, обслуживаемой этой батареей.

13.7.2 Характеристики батарей.

13.7.2.1 Каждая стартерная батарея должна быть рассчитана на разрядный ток в стартерном режиме, соответствующий максимальному току наиболее мощного стартерного электрического двигателя.

13.7.2.2 Емкость каждой батареи должна обеспечивать не менее шести пусков двигателя внутреннего сгорания в подготовленном к пуску состоянии, а для двух двигателей и более — не менее трех пусков каждого двигателя.

13.7.2.3 При расчете емкости батарей следует предусмотреть продолжительность каждого пуска не менее 5 с.

13.7.3 Зарядные устройства.

13.7.3.1 Питание зарядного устройства стартерных батарей должно осуществляться по отдельному фидеру от ГРЩ, если даже предусмотрена зарядка батарей от навешенного на ДВС генератора.

14 ЭЛЕКТРИЧЕСКИЕ АППАРАТЫ И УСТАНОВОЧНАЯ АРМАТУРА

14.1 ЭЛЕКТРИЧЕСКИЕ АППАРАТЫ

14.1.1 Общие требования.

14.1.1.1 Конструкция выключателей со сменными контактами должна быть такой, чтобы замена контактов могла выполняться обычными инструментами без демонтажа выключателя или его основных узлов.

14.1.1.2 Все разъединители и выключатели, кроме каютных, должны быть снабжены механическими или электрическими индикаторами положения контактов (включено-выключено), находящимися в месте, с которого аппарат приводится в действие оператором.

14.1.1.3 Положения барабанов контроллера и командоконтроллера должны четко фиксироваться механически; при этом нулевое положение должно фиксироваться более отчетливо, чем другие.

Барабаны контроллера и командоконтроллера должны снабжаться шкалой и указателем, показывающим положение включения.

14.1.1.4 Пускорегулирующие аппараты, за исключением применяемых для непрерывного плавного регулирования, должны быть изготовлены таким образом, чтобы конечные и промежуточные фиксированные положения на отдельных ступенях управления были легко ощутимы, а движение за конечные положения было бы невозможным.

14.1.2 Аппараты с ручным приводом.

14.1.2.1 Направление движения ручных органов управления коммутационных или пускорегулирующих аппаратов должно быть таким, чтобы вращение рукоятки (маховика) по часовой стрелке или перемещение рукоятки (рычага) вверх или вперед соответствовало включению аппарата, пуску электрического двигателя, увеличению частоты вращения, повышению напряжения и т.п.

При управлении подъемниками или опускающими устройствами вращение рукоятки (маховика) по часовой стрелке или движения рукоятки (рычага) на себя должно соответствовать подъему, а вращение против часовой стрелки или движение от себя — опусканию.

14.1.2.2 Кнопки выключателей должны быть изготовлены таким образом, чтобы они не могли быть случайно приведены в действие.

14.1.3 Аппараты с электрическим приводом.

14.1.3.1 Приводной механизм автоматических и других выключателей должен быть сконструирован так, чтобы в случае исчезновения энергии, приводящей в движение машинный привод, контакты выключателя оставались только во включенном или выключенном положении.

14.1.3.2 Электрический привод должен обеспечивать надежное включение аппарата при напряжении питания, равном 85 — 110 % номинального значения, а при переменном токе — при отклонениях частоты в пределах ± 5 % от номинальной при температуре окружающей среды 45 °С и при нагретой обмотке привода.

14.1.3.3 Работа привода при 110 % номинального напряжения не должна вызывать повреждений выключателя или чрезмерного воздействия на контакты, влияющего на коммутационную

способность аппарата. По отношению к электромагнитным контакторам указанное выше требование должно быть выполнено при замыкании контактора при температуре окружающей среды — 10 °С и при нагретой обмотке катушки.

14.1.3.4 Снижение напряжения до 70 % номинального напряжения питания привода не должно вызывать размыкания главных и вспомогательных контактов или уменьшения контактного нажима при температуре окружающей среды 45 °С и нагретой обмотке привода.

14.1.3.5 Конструкцией должна быть предусмотрена возможность ручного управления выключателем, имеющим электрический привод.

14.1.4 Катушки.

14.1.4.1 Крепление провода или наконечника к обмотке катушки должно быть выполнено таким образом, чтобы усилия от присоединенного провода не передавались на витки катушки. Отводы катушек напряжения должны изготавливаться из многопроволочного гибкого провода, за исключением тех случаев, когда контактные зажимы закреплены непосредственно на корпусе катушки.

14.1.4.2 Катушки электромагнитных аппаратов должны иметь обозначения их характеристик.

14.1.5 Предохранители.

14.1.5.1 Корпуса плавких вставок предохранителей должны быть полностью закрытого типа. Расплавление плавкой вставки не должно вызывать выброса дуги наружу, искрения или другого вредного воздействия на близлежащие части электрооборудования.

14.1.6 Резисторы.

14.1.6.1 Элементы резисторов должны легко заменяться посекционно или в целом.

14.1.6.2 Блоки балластных резисторов должны быть расположены и вентилироваться таким образом, чтобы они не нагревали другие устройства до недопустимых пределов.

14.1.6.3 Дополнительные требования к резисторам цепей заземления сетей с напряжением вы ше 1000 В указаны в разд. 18.

14.2 УСТАНОВОЧНАЯ АРМАТУРА

14.2.1 Общие требования.

14.2.1.1 Корпуса арматуры должны изготовляться из коррозионно-стойкого или соответственно защищенного от коррозии и, по крайней мере, трудновоспламеняющегося материала с соответствующей механической прочностью. Корпуса арматуры, предназначенной для установки на открытой палубе, в охлаждаемых помещениях и сырых местах, должны изготавливаться из латуни, бронзы или равноценного материала или из пластмасс соответствующего качества. Если применяется сталь или сплавы алюминия, то необходимо применять соответствующую антикоррозионную защиту.

В изделиях из сплава алюминия не рекомендуется производить резьбовых и посадочных соединений деталей.

14.2.1.2 Изоляционные детали, к которым крепятся токоведущие части, должны изготавливаться из материалов, не выделяющих воспламеняющихся от электрической искры газов при температуре до 500 °С включительно.

14.2.1.3 Осветительная арматура, предназначенная для установки на горючих материалах или вблизи них, должна быть изготовлена таким образом, чтобы она не нагревалась выше 60 °С (см. также 6.5.8).

14.2.2 Патроны.

14.2.2.1 Конструкция осветительных патронов с винтовым цоколем должна обеспечивать надежное удержание ламп от самоотвинчивания.

14.2.2.2 В патронах не допускается установка выключателей.

14.2.2.3 Каждый осветительный патрон должен иметь обозначенные номинальное напряжение, а также наибольший допустимый ток или мощность.

14.2.3 Штепсельные соединения.

14.2.3.1 Контактные гнезда штепсельных розеток должны быть такой конструкции, которая обеспечивает постоянный нажим в контакте со штырем штепсельной вилки.

14.2.3.2 Не допускается применение штепсельных вилок с разрезными штырями. Штыри штепсельных вилок для тока более 10 А должны быть цилиндрическими сплошными или полыми.

14.2.3.3 Штепсельные розетки и вилки для напряжения выше безопасного должны иметь контакты для подключения заземляющих жил кабеля присоединяемых потребителей.

14.2.3.4 Штепсельные розетки должны быть изготовлены таким образом, чтобы обеспечивалась соответствующая степень защиты независимо от того, находится вилка в розетке или нет.

14.2.3.5 У штепсельных розеток с номинальным током более 16 А должны быть предусмотрены встроенные выключатели. Следует также предусмотреть у этих розеток блокировку, исключающую возможность присоединения или отсоединения вилки, если выключатель розетки находится в положении «включено».

14.2.3.6 В штепсельных розетках без блокировки расстояния между контактами по воздуху и по изоляционному материалу должны быть такими, чтобы не могло возникнуть короткого замыкания вследствие перекрывания дуги при отсоединении

вилки, нагруженной током на 50 % больше номинального при номинальном напряжении.

14.2.3.7 Штепсельные розетки и вилки должны иметь такую конструкцию, чтобы нельзя было вставить токоведущие штыри в гнездо заземления, а конструкция розеток, предназначенных для подключения двигателей (устройств), направление вращения которых зависит от изменения очередности фаз или полюсов, должна дополнительно исключать возможность изменения этого порядка. При соединении вилки со штепсельной розеткой заземляющая часть вилки должна входить в контакт с заземляющей частью штепсельной розетки до соединения токоведущих штырей.

14.2.3.8 В штепсельных розетках и вилках не допускается устанавливать предохранители.

14.2.3.9 Конструкция штепсельных розеток должна исключать возможность подключения к ним вилок потребителей, рассчитанных на более низкое напряжение.

14.2.3.10 Штепсельные розетки на открытых палубах, должны быть установлены штепсельным разъемом вниз, а подключаемый к ним кабель не должен проходить через комингсы дверей или другие закрываемые отверстия, ограничивающие взрывоопасные помещения и пространства.

15 ЭЛЕКТРИЧЕСКИЕ НАГРЕВАТЕЛЬНЫЕ И ОТОПИТЕЛЬНЫЕ ПРИБОРЫ

15.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

15.1.1 Допускается применение электронагревательных устройств только стационарного типа.

15.1.2 Питание электронагревательных устройств должно осуществляться от ГРЩ или групповых щитов, предназначенных для этой цели, а также от распределительных щитов освещения с учетом требований 6.2.1.

15.1.3 Несущие части конструкции электронагревательных устройств, а также внутренние поверхности кожухов должны быть изготовлены из негорючих материалов.

15.1.4 Допускаемый ток утечки в нагретом состоянии должен быть не более 1 мА на 1 кВт номинальной мощности для любого отдельно включаемого нагревательного элемента и не больше 10 мА для всего прибора.

15.1.5 Электронагревательные устройства должны быть такой конструкции, чтобы температура их частей, которыми должен пользоваться персонал или с которыми возможно соприкосновение, не превышала значений, указанных в табл. 15.1.5.

Таблица 15.1.5

№ п/п	Части приборов	Допускаемые температуры, °С
1	Рукоятки управления длительного использования:	
	металлические	55
	неметаллические	65
2	То же, но кратковременного использования	
	металлические	60
	неметаллические	70
3	Оболочки электрических отопительных приборов помещений при температуре окружающего воздуха 20 °С	80
4	Воздух, выходящий из отопительных приборов в обогреваемое помещение	110

15.2 ОТОПИТЕЛЬНЫЕ ПРИБОРЫ

15.2.1 Электрические отопительные приборы, предназначенные для помещений, должны быть стационарными. Они должны быть оборудованы устройствами, отключающими питание в случае недопустимого повышения температуры корпуса прибора.

15.2.2 Отопительные приборы должны быть установлены согласно требованиям 2.1.13 части VI «Противопожарная защита».

15.2.3 Если на отопительных и нагревательных приборах не предусматриваются встроенные отключающие устройства, то такие устройства должны быть установлены в помещении в непосредственной близости от корпусов нагревательных приборов.

Выключатели должны отключать питание во всех полюсах или фазах.

15.2.4 Конструкция кожухов электрических отопительных приборов должна исключать возможность размещения на них каких-либо предметов.

15.2.5 Стационарные отопительные приборы на напряжение 380 В, допускаемые в соответствии

с табл. 4.1.5, должны иметь защитное исполнение, исключающее возможность доступа к частям под напряжением без применения специального инструмента. Кожухи должны быть снабжены надписями, указывающими напряжение.

15.2.6 Камбузные электрические нагревательные приборы должны изготовляться таким образом, чтобы исключить возможность соприкосновения посуды с частями, находящимися под напряжением, и чтобы утечка жидкостей не вызывала короткого замыкания или повреждения изоляции.

15.3 НАГРЕВАТЕЛЬНЫЕ УСТРОЙСТВА ДЛЯ НЕФТЕПРОДУКТОВ

15.3.1 Подогрев нефтепродуктов (топлива и масел) с температурой вспышки выше 60 °С допускается осуществлять электрическими подогревателями при выполнении требований 15.3.2 и 15.3.3.

15.3.2 Нагревательные устройства на трубопроводах выполненные кабелями нагрева, должны быть оборудованы средствами регулировки температуры, световой сигнализацией о режимах работы, а также световой и звуковой сигнализацией о неисправностях и повышении температуры сверх допустимой.

15.3.3 Нагревательные устройства в танках должны быть косвенного нагрева и быть оборудованы средствами регулировки температуры нагреваемой среды, датчиками температуры поверхности нагревательных элементов, датчиками минимального уровня и средствами отключения питания нагревателей при превышении допустимого верхнего предела температуры и при уменьшении уровня ниже минимального.

15.3.4 Независимо от типа электрического устройства регулирования температуры нагреваемой среды следует предусмотреть устройство отключения питающего напряжения с ручной разблокировкой при достижении температуры поверхности нагревательного элемента 220 °С.

15.3.5 Кабели нагрева и поверхностные электрические нагреватели должны получать питание по отдельным фидерам с номинальным током, не превышающим 63 А.

15.3.6 Для кабелей нагрева и поверхностных нагревателей должна быть предусмотрена соответствующая защита от механических повреждений. Должны быть предусмотрены соответствующие надписи, предупреждающие персонал о недопустимости механических воздействий на трубопроводы, снабженные кабелями нагрева.

15.3.7 Применение кабелей нагрева и поверхностных нагревателей во взрывоопасных зонах и пространствах допускается только при соответствующем виде взрывозащиты, подтвержденном сертификатами от компетентных органов.

15.4 СИСТЕМЫ С ПРИМЕНЕНИЕМ КАБЕЛЕЙ НАГРЕВА

15.4.1 Системы с применением кабелей нагрева для удаления льда и предотвращения обледенения оборудования и пространств, предназначаются для:

выполнения установкой своего основного функционального назначения (технологическое оборудование);

сохранения управляемости;

сохранения остойчивости;

безопасности экипажа (технологические площадки, трапы, леера, плоты, шлюпки и т. п.).

15.4.2 Теплопроизводительность таких систем должна быть не менее:

300 Вт/м^2 для пространств открытых палуб, вертолетных площадок, трапов и переходных мостиков;

200 Вт/м^2 для надстроек;

50 Вт/м^2 для леерного ограждения с внутренним обогревом.

Теплопроизводительность для иных зон и пространств подлежит в каждом случае специальному рассмотрению Регистром.

15.4.3 В системах с применением кабелей нагрева должно быть особо обращено внимание на теплопередачу между кабелем и обогреваемым оборудованием (пространством) для эффективного обогрева.

15.4.4 Распределительный щит для указанных систем должен быть оборудован:

ваттметром или амперметром для индикации общей нагрузки;

отличительной табличкой с указанием расчетной нагрузки каждой цепи, а также щита в целом;

устройством контроля замыкания на землю по каждой цепи с предупредительной сигнализацией;

сигнальными лампами о включении нагрузки по каждой цепи.

15.4.5 Двухпроводниковые кабели нагрева должны быть защищены от перегрузки на 125 % номинального тока цепи. Для кабелей саморегулируемого типа защита от перегрузки может не применяться.

16 КАБЕЛИ И ПРОВОДА

16.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

16.1.1 Требования настоящего раздела распространяются на силовые кабели и провода на напряжение до 1000 В и кабели управления и сигнализации. Дополнительные требования к кабелям и условиям их прокладки на напряжение свыше 1000 В указаны в разд. 18.

16.2 ЖИЛЫ

16.2.1 Жилы кабелей, предназначенных для питания ответственных потребителей, должны быть многопроволочными и изготовлены из электролитической меди (см. также 16.8.1.2). В табл. 16.2.1 приведены сведения о номинальном числе проволок в жиле. Однопроволочные жилы допускаются только для кабелей с минеральной изоляцией и для кабелей с площадью сечения жил не превышающей 2,5 мм^2 и напряжением до 250 В, прокладываемых в жилых помещениях.

Таблица 16.2.1

Номинальная площадь сечения жилы, мм^2	Наименьшее число проволок в жиле	
	круглые неуплотненные проводники	уплотненные секторные и круглые проводники
0,5 — 6	7	—
10 — 16	7	6
25 — 35	19	6
50 — 70	19	15
95	37	15
120 — 185	37	30
240 — 300	61	30

Примечание. Соотношение номинальных диаметров любых двух проволок в жиле кабелей, уплотненных механически, не должно превышать значения 1:1,3, а для жил, сформированных геометрически, но не уплотненных — 1:1,8.

16.2.2 Соединения отдельных проволок жилы должны быть смещены по отношению друг к другу по длине жилы на расстоянии не менее 500 мм.

Такие соединения не должны ухудшать механических и электрических свойств проволоки, не должны изменять площадь сечения проволоки и целой жилы.

16.2.3 Отдельные проволоки медных жил с резиновой изоляцией должны быть покрыты полудой или другим соответствующим сплавом.

Может быть допущено отсутствие полуды или другого устойчивого против коррозии покрытия наружного повива или всех проволок жилы с резиновой изоляцией, если изготовителем предусмотрены меры, гарантирующие, что резиновая изоляция не будет оказывать вредного воздействия на металл жилы.

Для жил, имеющих другие виды изоляции, лужения не требуется.

16.3 ИЗОЛЯЦИОННЫЕ МАТЕРИАЛЫ

16.3.1 Для изоляции жил кабелей и проводов могут быть применены изоляционные материалы, указанные в табл. 16.3.1.

Таблица 16.3.1

Обозначение изоляции	Нормативные типы изоляционных материалов	Допустимая рабочая температура провода для расчета допустимой длительной нагрузки кабеля, °С
PVC/A	Поливинилхлорид обычный	60
PVC/D	Поливинилхлорид теплостойкий	75
EPR	Этиленпропиленовая резина	85
XLPE	Полиэтилен сетчатой структуры	85
S95	Кремнийорганическая резина	95

16.4 ОБОЛОЧКИ

16.4.1 Защитные оболочки кабелей и проводов могут изготавливаться из неметаллических материалов, указанных в табл. 16.4.1, свинца и меди.

Таблица 16.4.1

Обозначение оболочки	Тип неметаллической защитной оболочки	Максимально допустимая температура жил кабеля, °С
SV1	Поливинилхлорид	60
SV2	То же, но теплостойкий	85
SP1	Резина полихлорпреновая	85
SH1	Хлорсульфонированный полиэтилен	85

16.4.2 Защитные оболочки должны быть одинаковой толщины, в пределах допустимых от-

клонений, по всей производственной длине кабеля и облегать жилы кабеля концентрически. Оболочки должны образовывать непроницаемое покрытие, плотно прилегающее к защищаемым изолированным жилам.

16.4.3 Свинцовые оболочки кабелей следует изготавливать из соответствующих сплавов, регламентируемых национальными стандартами.

Оболочки из чистого свинца можно применять только тогда, когда свинцовая оболочка будет покрыта дополнительной защитной оболочкой.

16.4.4 Оболочки электрических кабелей и проводов должны быть, как минимум, не распространяющие горения, в процессе эксплуатации не должны терять свойств, обеспечивающих нераспространение горения.

16.5 ЗАЩИТНЫЕ ПОКРЫТИЯ

16.5.1 Экранирующая оплетка должна изготавливаться из медной луженой проволоки. Если применяется медная нелуженая проволока, она должна быть защищена соответствующей оболочкой. Не экранирующие оплетки могут изготавливаться из стальной оцинкованной проволоки. Оплетка должна быть равномерной, и ее плотность должна быть такой, чтобы ее масса была, по крайней мере, равна 90 % массы трубки того же диаметра, изготовленной из такого же материала и с толщиной стенки, равной диаметру проволоки оплетки.

16.5.2 Металлическая броня должна изготавливаться из отожженной и оцинкованной стальной проволоки или ленты, намотанной спирально с соответствующим шагом спуска на оболочку кабеля или на дополнительную подушку на оболочке таким образом, чтобы образовался непрерывный цилиндрический слой, обеспечивающий защиту и гибкость готового кабеля. По особому требованию броня может быть изготовлена вышеуказанным методом из немагнитных металлов.

16.5.3 Броня или оплетка кабелей, изготовленных из стальной ленты или проволоки, должна быть надежно защищена от коррозии.

16.5.4 Подушка под броню должна изготавливаться из влагостойких материалов.

16.6 МАРКИРОВКА

16.6.1 Кабели с изоляцией из резины или из поливинилхлорида для предельных температур на жиле выше 60 °С следует обозначать способом, позволяющим их идентифицировать.

16.6.2 Жилы кабеля должны быть маркированы способом, обеспечивающим достаточную сохранность маркировки.

У многожильных кабелей с жилами, расположенными в нескольких концентрических слоях, по крайней мере, две смежные жилы в каждом слое следует маркировать разными цветами.

16.7 МОНТАЖНЫЕ ПРОВОДА

16.7.1 Для внутренних соединений в распределительных щитах и электрических устройствах должны применяться одножильные изолированные провода (см. также табл. 16.3.1).

16.7.2 Для внутреннего монтажа электрических устройств допускается применять неизолированные провода и шины. Внешний монтаж неизолированными проводами или шинами допускается при условии надежного их ограждения.

16.8 КАБЕЛЬНАЯ СЕТЬ

16.8.1 Общие требования.

16.8.1.1 Должны применяться огнестойкие и нераспространяющие горение кабели и провода с медными жилами, изготовленные в соответствии с требованиями настоящей части Правил ПБУ/МСП, национальных стандартов и стандартов МЭК 60092. При этом могут применяться стандарты МЭК серии 60331.

16.8.1.2 Должны применяться кабели и провода с многопроволочными жилами и площадью поперечного сечения жилы не менее:

.1 1,0 мм^2 — в цепях питания, управления и сигнализации ответственных устройств и в цепях питания других устройств;

.2 0,75 мм^2 — в цепях управления и сигнализации;

.3 0,5 мм^2 — в цепях контрольно-измерительных и внутренней связи с числом жил в кабеле не менее четырех.

Для питания неответственных устройств допускается применение кабелей с однопроволочной жилой площадью сечения 1,5 мм^2 и менее. Число жил силовых кабелей должно соответствовать фазности или полярности сети распределения.

16.8.1.3 В сетях с большими индуктивными и емкостными нагрузками должны применяться кабели, рассчитанные на рабочее напряжение, равное приблизительно удвоенному номинальному напряжению сети.

16.8.1.4 Наибольшая допустимая температура для изоляции жилы устанавливаемого кабеля или

провода должна быть, по крайней мере, на 10 °С выше предусматриваемой температуры окружающей среды.

16.8.1.5 В местах, подверженных воздействию нефтепродуктов или другой агрессивной среды, должны применяться кабели, имеющие оболочку, стойкую к воздействию данной среды. Кабели, не обладающие этими свойствами, допускается прокладывать в таких местах только в металлических трубах (см. 16.8.8).

16.8.1.6 В местах, где кабели могут подвергаться механическим повреждениям, должны прокладываться кабели, имеющие соответствующую броню, а кабели других типов должны в таких местах иметь соответствующую защиту или прокладываться в трубах (см. 16.8.8).

16.8.1.7 Кабели, питающие электрические приводы спринклерной системы и пожарного насоса от аварийного источника электрической энергии, проложенные через шахты машинных помещений категории А, камбузы, сушильные и другие подобные помещения высокой пожарной опасности, должны быть негорючими или защищенными от воздействия пламени. Вышеуказанные требования касаются также кабелей дистанционного управления этих устройств.

Кабели должны прокладываться таким образом, чтобы они не были повреждены из-за нагрева переборок, который может произойти из-за пожара в соседнем помещении.

16.8.1.8 Кабели ответственных и аварийных устройств, а также кабели устройств, требуемых для работы в условиях пожара, включая кабели их питания, не должны прокладываться в трассах, проходящих через помещения с высокой пожарной опасностью (см. 16.8.1.9) за исключением случаев, когда сами устройства размещены в этих помещениях.

В случае необходимости такой прокладки кабели должны быть огнестойкими.

16.8.1.9 К помещениям с высокой пожарной опасностью относятся:

машинные помещения категории А;

помещения, содержащие оборудование для подготовки топлива и других легко воспламеняющихся веществ;

камбузы и их вспомогательные помещения, содержащие оборудование для приготовления пищи;

прачечные, содержащие оборудование для сушки;

жилые помещения повышенной пожаро-опасности;

малярные, кладовые и подобные помещения для хранения воспламеняющихся жидкостей;

закрытые и полузакрытые взрывоопасные помещения, для которых требуется установка электрического оборудования взрывозащищенного исполнения.

16.8.1.10 Кабели, распределительные устройства, коммутационные и защитные аппараты, установочная аппаратура, относящиеся к этим устройствам, должны быть такой конструкции или устанавливаться таким образом, чтобы свести к минимуму выход из строя этих устройств из-за пожара в любом одном из таких помещений или зон.

16.8.1.11 К устройствам, требуемым для работы в условиях пожара относятся:

авральная сигнализация;

системы пожаротушения;

сигнализация обнаружения пожара;

сигнализация предупреждения о пуске систем пожаротушения;

устройства управления противопожарными дверями с указателями их положения;

устройства управления водонепроницаемыми дверями с указателями их положения и предупредительной сигнализацией;

аварийное освещение;

командно-трансляционное устройство;

низкорасположенное освещение;

дистанционное аварийное отключение систем, работа которых может поддерживать распространение пожара и/или взрыва.

16.8.1.12 Кабели устройств, указанных в 16.8.1.11, при прокладке через помещения с высокой пожарной опасностью, должны быть огнестойкими от панели управления этих устройств до ближайшего распределительного щита, установленного в помещении или зоне, обслуживающей эти устройства.

16.8.1.13 Кабели питания устройств, указанных в 16.8.1.10, при прокладке через помещения с высокой пожарной опасностью, должны быть огнестойкими от аварийного источника питания до ближайшего распределительного щита, установленного в помещении или зоне, обслуживающей эти устройства.

16.8.1.14 Кабели устройств, требуемых для работы в условиях пожара, включая кабели их питания, должны быть огнестойкими, если они проходят через машинные помещения категории А, котельные помещения, камбузы и другие выгороженные помещения с высокой пожарной опасностью, а также через их шахты, противопожарные зоны или палубы другие, чем те, в которых они установлены. К таким устройствам относятся:

авральная сигнализация и сигнализация обнаружения пожара;

системы пожаротушения и сигнализация о пуске средств пожаротушения;

устройства управления противопожарными дверями с указателями их положения;

устройства управления водонепроницаемыми дверями с указателями их положения и предупредительной сигнализацией;

аварийное освещение;

служебная связь и командно-трансляционное устройство;

низкорасположенное освещение.

16.8.2 Выбор кабелей и проводов по нагрузкам.

16.8.2.1 Расчет допустимых токовых нагрузок должен выполняться на основе стандартов или расчетных методов, одобренных Регистром. Длительные допустимые токовые нагрузки для одножильных кабелей и проводов с различными изоляционными материалами при температуре окружающей среды 45 °С, должны соответствовать указанным в табл. 16.8.2.1.

Таблица 16.8.2.1

Номинальное сечение жилы, мм^2	Изоляционный материал				
	Поливинилхлорид	Поливинилхлорид теплостойкий	Бутиловая резина	Этиленпропиленовая резина, полиэтилен сетчатой структуры	Силиконовая резина или минеральная изоляция
	Максимальная рабочая допустимая температура жилы, °С				
	60	75	80	85	95
1	8	13	15	16	20
1,5	12	17	19	20	24
2,5	17	24	26	28	32
4	22	32	35	38	42
6	29	41	45	48	55
10	40	57	63	67	75
16	54	76	84	90	100
25	71	100	110	120	135
35	87	125	140	145	165
50	105	150	165	180	200
70	135	190	215	225	255
95	165	230	260	275	310
120	190	270	300	320	360
150	220	310	340	365	410
185	250	350	390	415	470
240	290	415	460	490	—
300	335	475	530	560	—

Приведенные в этой таблице токовые нагрузки относятся к следующим прокладкам кабелей:

.1 прокладке не более шести кабелей в одном пучке или в один ряд с плотным прилеганием друг к другу;

.2 прокладке кабелей в два ряда, независимо от количества кабелей в ряду, при условии, что между группой или пучком из шести кабелей имеется свободное пространство для циркуляции воздуха.

При прокладке более шести кабелей в пучке, которые могут быть одновременно нагружены номинальным током, или при отсутствии свободного пространства между ними для циркуляции воздуха допустимые таблицей токовые нагрузки для данного сечения должны быть снижены на 15 % (коэффициент 0,85).

16.8.2.2 Значение номинальных токовых нагрузок в амперах для сечений, приведенных в табл. 16.8.2.1, а также для любых сечений рассчитываются по формуле

$$I = \alpha S^{0,625}, \qquad (16.8.2.2)$$

где α — коэффициент, соответствующий максимально допустимой рабочей температуре жилы, который определяется по табл. 16.8.2.2;

S — номинальная площадь сечения жилы, мм^2.

Таблица 16.8.2.2

Максимальная допустимая температура жилы, °С	Коэффициент α для номинальной площади сечения S, мм^2	
	$\geqslant 2,5$	$\leqslant 2,5$
60	9,5	8
65	11	10
70	12	11,5
75	13,5	13
80	15	15
85	16	16
90	18	20

16.8.2.3 Допустимые токовые нагрузки для двух-, трех- и четырехжильных кабелей должны определяться путем снижения нагрузки, указанной в табл. 16.8.2.1 для данного сечения, при помощи следующих поправочных коэффициентов:

0,85 — для двухжильных кабелей;

0,70 — для трех- и четырехжильных кабелей.

16.8.2.4 Допустимые токовые нагрузки кабелей и проводов, установленных в цепях с повторно-кратковременной или кратковременной нагрузкой, должны определяться умножением длительных нагрузок кабелей, указанных в табл. 16.8.2.1 или выбранных по 16.8.2.2, на поправочные коэффициенты, указанные в табл. 16.8.2.4.

16.8.2.5 Допустимые токовые нагрузки, указанные в табл. 16.8.2.1, приведены для температуры окружающей среды, равной 45 °С.

Поправочные коэффициенты для пересчета допустимых нагрузок, которые должны вводиться в зависимости от температуры окружающей среды, приведены в табл. 16.8.2.5.

16.8.2.6 При выборе кабелей для конечных цепей освещения или нагревательных приборов не должны применяться никакие поправочные коэффициенты токовой нагрузки и одновременности.

16.8.2.7 Кабели должны быть рассчитаны таким образом, чтобы они могли выдержать максимальный ток короткого замыкания с учетом токовременной характеристики защитных ус-

Таблица 16.8.2.4

Поправочные коэффициенты для кабелей и проводов с металлической и без металлической оболочки

Номинальное сечение жилы, мм^2	Повторно-кратковременный режим ПВ 40 %		Кратковременная работа 30 мин		Кратковременная работа 60 мин	
	Кабели и провода					
	с металлическими оболочками	без металлических оболочек	с металлическими оболочками	без металлических оболочек	с металлическими оболочками	без металлических оболочек
1,09	1,24	1,09	1,06	1,06	1,06	1,06
1,5	1,26	1,09	1,06	1,06	1,06	1,06
2,5	1,27	1,10	1,06	1,06	1,06	1,06
4	1,30	1,14	1,06	1,06	1,06	1,06
6	1,33	1,17	1,06	1,06	1,06	1,06
10	1,36	1,21	1,08	1,06	1,06	1,06
16	1,40	1,26	1,09	1,06	1,06	1,06
25	1,42	1,30	1,12	1,07	1,06	1,06
35	1,44	1,33	1,14	1,07	1,07	1,06
50	1,46	1,37	1,17	1,08	1,08	1,06
70	1,47	1,40	1,21	1,09	1,09	1,06
95	1,49	1,42	1,25	1,12	1,11	1,07
120	1,50	1,44	1,28	1,14	1,12	1,07
150	1,51	1,45	1,32	1,17	1,14	1,08
185	—	—	1,36	1,20	1,16	1,09
240	—	—	1,41	1,24	1,18	1,10
300	—	—	1,46	1,28	1,20	1,12

тройств и пикового значения ожидаемого тока короткого замыкания в первом полупериоде.

16.8.2.8 Кабели, прокладываемые параллельно для одной и той же фазы или полюса, должны быть одного типа, прокладываться совместно и иметь одинаковые сечения не менее 10 мм^2 и одинаковую длину.

16.8.3 Выбор площади сечения кабелей на допустимое падение напряжения.

16.8.3.1 Падение напряжения на кабеле, соединяющем генераторы с ГРЩ или АРЩ, не должно превышать 1 %.

16.8.3.2 Падение напряжения между сборными шинами ГРЩ или АРЩ и любыми точками установки при нормальных условиях работы не должно превышать 6 % номинального напряжения, а для потребителей, питаемых от аккумуляторной батареи с номинальным напряжением до 50 В, это значение может быть увеличено до 10 %. В переходных процессах, например, при пуске электрических двигателей, могут быть допущены кратковременные провалы напряжения, превышающие 10 %.

Для цепей сигнально-отличительных фонарей может быть потребовано ограничение падения напряжения на меньшее значение для обеспечения требуемых световых характеристик.

16.8.3.3 Кабели, служащие для питания электрических двигателей переменного тока с прямым пуском, должны быть рассчитаны так, чтобы падение напряжения на клеммах двигателя в момент пуска не превышало 25 % номинального напряжения.

16.8.4 Прокладка кабелей.

16.8.4.1 Кабели должны быть проложены по возможности по прямым и доступным трассам таким образом, чтобы исключалось их скручивание и другие механические воздействия, способные привести к их повреждению. Кабельные трассы должны проходить через места, в которых кабели не будут подвергаться продолжительному воздействию масла, топлива, воды и чрезмерного внешнего нагрева. Трассы должны находиться на расстоянии не менее 100 мм от источников тепла.

16.8.4.2 На расстоянии не менее 50 мм от двойного дна и от цистерн нефтепродуктов не должны прокладываться никакие кабели.

От наружной обшивки, а также от противопожарных, водонепроницаемых и газонепроницаемых переборок и палуб кабели должны находиться на расстоянии не менее 20 мм.

16.8.4.3 При прокладке кабельных пучков, не испытанных на распространение пламени,

Таблица 16.8.2.5

Предельная температура жилы, °С	Температура окружающей среды, °С										
	35	40	45	50	55	60	65	70	75	80	85
60	1,29	1,15	1,00	0,82	—	—	—	—	—	—	—
65	1,22	1,12	1,00	0,87	0,71	—	—	—	—	—	—
70	1,18	1,10	1,00	0,89	0,77	0,63	—	—	—	—	—
75	1,15	1,08	1,00	0,91	0,82	0,71	0,58	—	—	—	—
80	1,13	1,07	1,00	0,93	0,85	0,76	0,65	0,53	—	—	—
85	1,12	1,06	1,00	0,94	0,87	0,79	0,71	0,61	0,50	—	—
90	1,10	1,05	1,00	0,94	0,88	0,82	0,74	0,67	0,58	0,47	—
95	1,10	1,05	1,00	0,95	0,89	0,84	0,77	0,71	0,63	0,55	0,45

должны быть предусмотрены следующие меры:

.1 должны быть применены огнезадерживающие конструкции, по крайней мере, типа В-0 (см. также 2.1.2.9 части VI «Противопожарная защита» Правил классификации и постройки морских судов) на входах кабельных пучков в ГРЩ, АРЩ, центральные посты управления, щиты централизованного управления силовой установкой и механизмов ответственного назначения, а также на каждом конце полностью закрытых трасс (см. рис. 16.8.4.3.1);

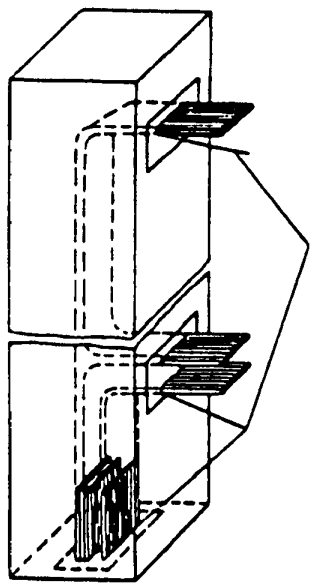


Рис. 16.8.4.3.1
Защита кабельной трассы полностью закрытой конструкцией В-0

.2 в закрытых и полузакрытых помещениях и пространствах кабельные пучки, уложенные в полузакрытых и открытых трассах, должны быть защищены:

огнестойкой массой, наложенной по всей длине для вертикальных трасс и участками длиной 1 м с интервалами 14 м — для горизонтальных трасс (см. рис. 16.8.4.3.2-1); или

путем применения огнезадерживающих конструкций типа В-0, по крайней мере, на каждой второй палубе или через каждые 6 м для вертикальных трасс и через каждые 14 м для горизонтальных трасс (см. рис. 16.8.4.3.2-2). Огнезадерживающие конструкции должны выполняться из стальных листов толщиной не менее 3 мм и размерами, указанными на рис. 16.8.4.3.2-2.

16.8.4.4 Кабели с наружной металлической оболочкой допускается прокладывать на конструкциях из легкого металла или крепить с

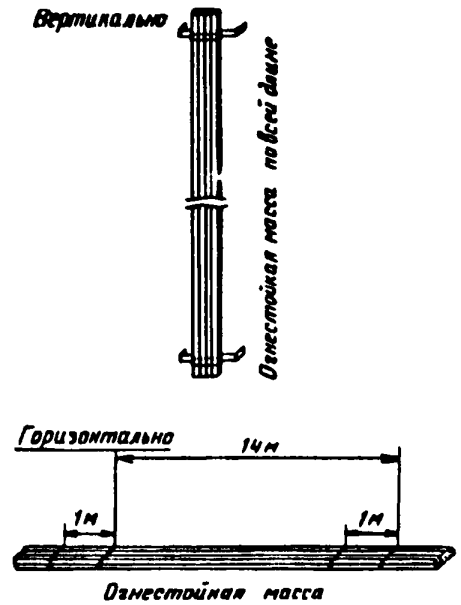


Рис. 16.8.4.3.2-1
Защита кабельной трассы огнестойкой массой

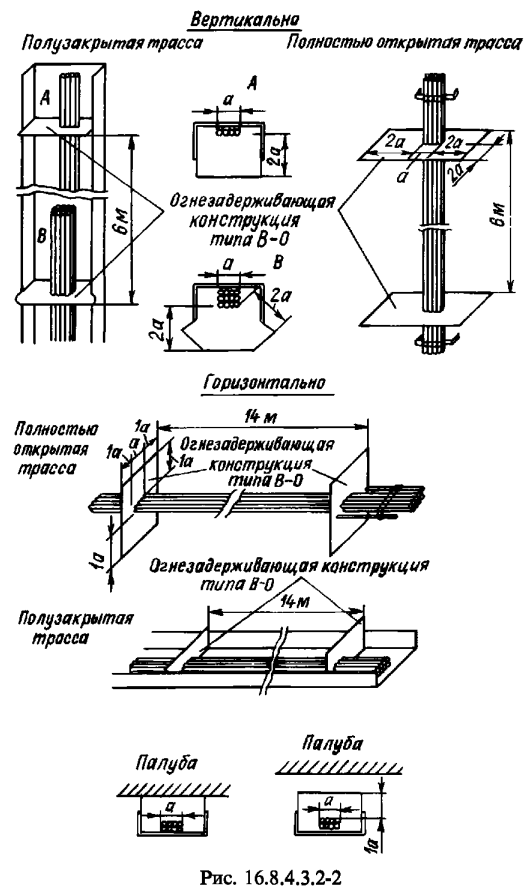


Рис. 16.8.4.3.2-2
Защита кабельных трасс
огнезадерживающими конструкциями типа В-0

помощью скоб из легкого металла только в случае применения надежной антикоррозионной защиты.

16.8.4.5 Прокладывать кабели под настилом машинных помещений обычным способом не допускается. Если такая прокладка необходима, то кабели должны прокладываться в металлических трубах или в закрытых каналах (см. 16.8.8).

16.8.4.6 У кабелей, прокладываемых через расширительные соединения корпуса, должны быть предусмотрены компенсационные петли радиусом, достаточным для такого соединения. Внутренний диаметр петли должен быть не менее 12 наружных диаметров кабеля.

16.8.4.7 Прокладка кабелей с изоляцией на разные допустимые температуры в общих кабельных трассах должна осуществляться таким образом, чтобы кабели не нагревались выше допустимой температуры кабелей с меньшей допустимой температурой.

16.8.4.8 Кабели с разными защитными оболочками, из которых менее стойкие могут подвергаться повреждению, не должны прокладываться в общей трубе, общем желобе или другим способом совместной незакрепленной прокладки.

16.8.4.9 Жилы многожильных кабелей не должны использоваться для питания и управления не связанных друг с другом ответственных устройств.

В многожильном кабеле не допускается применение одновременно безопасного напряжения и рабочих напряжений, превышающих безопасные.

16.8.4.10 При питании устройств по двум отдельным фидерам они должны прокладываться разными трассами, по возможности на максимальном расстоянии друг от друга в горизонтальном и вертикальном направлениях.

16.8.4.11 При прокладке кабелей в каналах и других конструкциях, изготовленных из горючих материалов, районы прокладки кабелей должны быть защищены от возгорания с помощью огнезащитных средств таких, как облицовка, покрытия или пропитка.

16.8.4.12 Прокладываемые кабели не должны быть утоплены в тепловую или звуковую изоляцию, если она изготовлена из горючих материалов. От такой изоляции кабели должны быть отделены облицовкой из негорючего материала или расположены на расстоянии не менее 20 мм от нее.

При прокладке в тепловой или звуковой изоляции, изготовленной из негорючих материалов, кабели должны быть рассчитаны с соответствующим снижением нагрузки.

16.8.4.13 Кабели, прокладываемые в охлаждаемых помещениях, должны иметь защитную оболочку из металла, полихлоропреновой резины или из другого материала, стойкого к влиянию холодильного агента.

Если кабели имеют броню, то она должна быть надлежащим образом защищена от коррозии.

16.8.4.14 Кабель в охлаждаемых помещениях должен прокладываться на перфорированных панелях или мостах и крепиться таким способом, чтобы сохранилось свободное пространство между кабелем и стенками помещения. Панели, мосты и крепежные скобы должны быть защищены от коррозии.

Если кабели пересекают тепловую изоляцию охлаждаемого помещения, то они должны проходить через нее под прямым углом в соответствующей втулке, уплотненной с обеих сторон.

16.8.4.15 При прокладке кабелей должны быть выдержаны минимальные внутренние радиусы изгибов кабелей в соответствии с табл. 16.8.4.15.

Таблица 16.8.4.15

Тип кабеля		Внешний диаметр кабеля, мм	Минимальный радиус изгиба кабеля
Материал изоляции кабеля	Вид защитной оболочки кабеля		
Резина или поливинилхлорид	Бронирование металлической лентой или проволокой	Любой	10*d*
	Металлическая оплетка	Любой	6*d*
	Сплав свинца и броня	Любой	6*d*
	Другие оболочки	До 9,5	3*d*
		От 0,95 до 25,4	4*d*
		Свыше 25,4	6*d*
Лакоткань	Любая	Любой	8*d*
Минеральная изоляция	Металлическая	До 7	2*d*
		От 7 до 12,7	3*d*
		Свыше 12,7	4*d*
Этиленпропиленовая резина или полиэтилен сетчатой структуры	Полупроводящая и/или металлическая	25 и более	10*d*

16.8.4.16 Кабели и заземляющие перемычки оборудования, установленного на амортизаторах, должны быть подведены таким образом, чтобы они не повреждались в условиях эксплуатации.

16.8.4.17 Кабели, прокладываемые на открытых палубах, мачтах и т.п., должны быть защищены от прямого воздействия солнечной радиации.

16.8.5 Крепление кабелей.

16.8.5.1 Кабели должны быть соответственно закреплены с помощью скоб, зажимов, обойм и т.п., изготовленных из металла, либо негорючего или трудновоспламеняющегося материала.

Поверхность крепления должна быть достаточно широкой и не иметь острых краев. Крепления должны быть подобраны таким образом, чтобы кабели крепились прочно без повреждения их защитных оболочек.

16.8.5.2 Расстояния между креплениями кабелей при горизонтальной прокладке не должны превышать приведенных в табл. 16.8.5.2. При вертикальной прокладке кабелей эти расстояния могут быть увеличены на 25 %.

Таблица 16.8.5.2

Внешний диаметр кабеля, мм		Расстояние между креплениями, мм, для кабелей		
свыше	до	без брони	с броней	с минеральной изоляцией
—	8	200	250	300
8	13	250	300	370
13	20	300	350	450
20	30	350	400	450
30	—	400	450	450

16.8.5.3 Крепление кабелей должно быть выполнено таким образом, чтобы механические усилия, возникающие в кабелях, не передавались на их вводы и присоединения.

16.8.5.4 Кабельные трассы и кабели, прокладываемые параллельно обшивке корпуса ПБУ или МСП, должны крепиться к набору корпуса, а не к обшивке.

На водонепроницаемых переборках и мачтах кабели должны крепиться на специальных конструкциях (кассетах, мостах, подушках и т.п.).

16.8.5.5 Кабели, идущие параллельно переборкам, подверженным отпотеванию, должны прокладываться на мостиках или на перфорированных панелях таким образом, чтобы сохранилось пространство между кабелями и переборками.

16.8.5.6 Кабельные трассы должны прокладываться с минимальным количеством пересечений. В местах пересечения кабелей должны применяться мостики. Между мостиком и перекрещивающейся с ним кабельной трассой должен оставаться воздушный зазор не менее 5 мм.

16.8.6 Проходы кабелей через палубы и переборки.

16.8.6.1 Проходы кабелей через водонепроницаемые, газонепроницаемые и противопожарные переборки и палубы должны быть уплотнены соответствующими конструкциями.

Уплотнения в местах проходов кабелей через указанные переборки и палубы не должны снижать их непроницаемость, причем на кабели не должны передаваться усилия, возникающие от упругих деформаций корпуса.

16.8.6.2 При прокладке кабеля через проницаемые переборки или элементы набора толщиной менее 6 мм в отверстия для прохода кабелей должны устанавливаться облицовки и втулки, предохраняющие кабель от повреждений.

При толщине переборок или набора 6 мм и более устанавливать облицовку или втулку не требуется, но кромки отверстия должны быть закруглены.

16.8.6.3 Прокладка кабелей через водонепроницаемые палубы должна быть выполнена одним из следующих способов:

.1 в металлических трубах (стояках), выступающих над палубой на высоту не менее 900 мм, в местах, где возможны механические повреждения кабеля, и на высоту не менее высоты комингса дверей для данного помещения, где такая возможность отсутствует;

.2 в общих металлических стаканах или в коробках с дополнительной защитой кабелей кожухами высотой, указанной в 16.8.6.3.1.

Коробки должны быть уплотнены уплотнительными массами, а трубы должны иметь сальники или быть уплотнены кабельной массой.

16.8.7 Уплотнительные массы.

16.8.7.1 Для заполнения кабельных коробок в водонепроницаемых переборках и палубах должны применяться уплотнительные массы, обладающие хорошим сцеплением с внутренними поверхностями кабельных коробок и оболочками кабелей, стойкими к воздействию воды и нефтепродуктов, не дающими усадок и нарушений герметичности при длительной эксплуатации в условиях, указанных в 2.1.1 и 2.1.2.

16.8.7.2 Уплотнения кабельных проходов через противопожарные переборки должны быть такими, чтобы они выдержали стандартное испытание огнестойкости, предусмотренное для переборки данного типа в 2.1.2.6 части VI «Противопожарная защита» Правил классификации и постройки морских судов.

16.8.8 Прокладка кабелей в трубах и кабельных каналах.

16.8.8.1 Металлические трубы и каналы, в которых прокладываются кабели, должны быть защищены от коррозии с внутренней и наружной стороны. Внутренняя поверхность труб и каналов должна быть ровной и гладкой. Концы труб и каналов должны быть обработаны или защищены таким образом, чтобы при втягивании кабели не подвергались повреждению.

Кабели с оболочкой из свинца, не имеющие дополнительного защитного покрытия, не должны прокладываться в трубах и каналах.

16.8.8.2 Радиус изгиба трубы и канала должен быть не меньше допустимого для проложенного в

ней кабеля самого большого диаметра (см. 16.8.4.15).

16.8.8.3 Суммарная площадь поперечных сечений всех кабелей, определенная по их внешним диаметрам, не должна превышать 40 % площади внутреннего поперечного сечения трубы и канала.

16.8.8.4 Трубы и каналы должны быть механически и электрически непрерывными и быть надежно заземлены, если это заземление не осуществлено при монтаже труб и каналов.

16.8.8.5 Трубы и каналы должны прокладываться так, чтобы в них не могла скапливаться вода. При необходимости в трубах и каналах должны предусматриваться вентиляционные отверстия по возможности в самых высоких и низких точках так, чтобы обеспечивалась циркуляция воздуха и предотвращалась конденсация паров. Отверстия в трубах и каналах допускаются только в местах, где это не увеличивает опасности взрыва или пожара.

16.8.8.6 Трубы и каналы для прокладки кабелей, которые проложены вдоль корпуса платформы и в которых могут возникать повреждения, вызванные деформацией корпуса, должны иметь компенсационные устройства.

16.8.8.7 Если в соответствии с 16.8.1.1 разрешено применение кабелей с горючей оболочкой, то их прокладка должна производиться в металлических трубах.

16.8.8.8 Кабели, проложенные в трубах и каналах по вертикали, должны быть закреплены так, чтобы они не повреждались от растяжения из-за собственной массы.

16.8.9 Специальные требования к прокладке одножильных кабелей переменного тока.

16.8.9.1 Рекомендуется не применять одножильные кабели для переменного тока. Если прокладка таких кабелей необходима, то кабели на номинальную силу тока, превышающую 20 А, должны удовлетворять следующим требованиям:

.1 кабели не должны иметь покрытий из магнитного материала;

.2 кабели, относящиеся к одной цепи, должны прокладываться в одной трассе или в одной трубе. Прокладка таких кабелей в разных трубах допускается только при применении труб из немагнитных материалов;

.3 кабельные крепления, за исключением изготовленных из немагнитных материалов, должны охватывать все одножильные кабели одной цепи;

.4 расстояние между кабелями должно быть не более одного диаметра кабеля.

16.8.9.2 Кабели, относящиеся к одной цепи, должны прокладываться в одной трассе или в одной металлической трубе и иметь минимально возможную длину. Допускается прокладка таких кабелей каждого в своем немагнитном экране (трубе), заземленном в одной точке и изолированном от экранов других кабелей и корпуса.

16.8.9.3 Если одножильные кабели с номинальным током более 250 А прокладываются параллельно стальным конструкциям, то расстояние между кабелями и этими конструкциями должно быть не менее 50 мм.

16.8.9.4 При прокладке одножильных кабелей площадью сечения более 185 мм^2 должно применяться кроссирование кабелей через промежутки не более 15 м. При длине кабелей до 30 м кроссирование не требуется.

16.8.9.5 Многожильные кабели с параллельно соединенными жилами должны прокладываться как одножильные и на них должны распространяться все требования для одножильных кабелей.

16.8.10 Подключение и соединение кабелей.

16.8.10.1 Концы кабеля с резиновой изоляцией, вводимые в машины, аппараты, распределительные устройства и другое оборудование, должны иметь контактное, защитное и уплотнительное оконцевания, обеспечивающие надежный электрический контакт и не допускающие проникновения влаги внутрь кабеля, а также защищающие изоляцию жил кабеля от механических повреждений, воздействия воздуха и масляных паров.

16.8.10.2 В местах подключения жилы кабеля с резиновой изоляцией должны иметь защиту изоляции от повреждения (перетирания и т.п.). Кабельные оконцевания и соединения их жил должны быть выполнены таким образом, чтобы после монтажа и в процессе эксплуатации сохранялись их электрические, механические и прочие характеристики.

16.8.10.3 Защитная оболочка кабеля, вводимого в устройство, должна входить внутрь устройства не менее чем на 10 мм.

16.8.10.4 Соединение кабелей в местах их разветвления должно производиться в разветвительных коробках с помощью стандартных зажимов.

16.8.10.5 Если при прокладке кабелей требуются добавочные соединения, они должны осуществляться в соответствующих соединительных коробках, снабженных зажимами. Соединение в целом должно быть защищено от влияния внешних условий. Допускаются другие способы соединения кабелей по технологии, одобренной Регистром.

17 ГРЕБНЫЕ ЭЛЕКТРИЧЕСКИЕ УСТАНОВКИ САМОХОДНЫХ ПБУ

17.1 ОБЛАСТЬ РАСПРОСТРАНЕНИЯ И ЗНАК В СИМВОЛЕ КЛАССА

17.1.1 Требования настоящего раздела распространяются на гребные электрические установки (ГЭУ) и их компоненты, а также на изготовление, монтаж и испытания, в том числе:

генераторы и их первичные двигатели;

распределительные щиты;

трансформаторы/реакторы;

полупроводниковые преобразователи частоты (ППЧ) (конвертеры);

гребные электрические двигатели (ГЭД);

системы возбуждения;

системы управления ГЭУ, системы контроля (АПС, индикация и регистрация параметров ГЭУ), а также системы защиты;

системы силовых шинопроводов, кабельных трасс и кабельной сети системы управления.

17.1.2 Требования настоящего раздела распространяются также на носовые и кормовые подруливающие устройства, являющиеся устройствами управления и динамического позиционирования ПБУ.

17.1.3 Выполнение требований настоящего раздела и применимых требований других разделов настоящей части обязательно для самоходных ПБУ, где к основному символу класса добавляется знак **EPP** (Electric Propulsion Plant), в соответствии с 2.4.5 части I «Классификация».

17.1.4 Электрическое оборудование ГЭУ должно отвечать требованиям других разделов и глав настоящей части, если отсутствуют другие указания.

17.1.5 В электрических системах ГЭУ допускается применение напряжений, не превышающих указанных в 18.1.2.

17.1.6 Комплект документации как на систему ГЭУ в целом, так и на все основные ее компоненты (генераторы, трансформаторы, ГЭД, системы управления и т.п.) должен быть представлен на рассмотрение Регистру.

17.1.7 Каждый изготовитель компонентов системы должен представить документированное подтверждение, что его компонент ГЭУ изготовлен в соответствии с требованиями международных или национальных стандартов, а также соответствует требованиям правил РС.

17.2 ОПРЕДЕЛЕНИЯ И ПОЯСНЕНИЯ

17.2.1 В настоящем разделе приняты следующие определения и пояснения.

Азимутальный привод — привод, обеспечивающий поворот пропульсивного блока вокруг вертикальной оси.

Генератор ГЭУ — генератор, предназначенный для обеспечения питания главной пропульсивной установки.

Главный пост управления ГЭУ — пост управления главной пропульсивной установкой, на котором имеется вахта в условиях хода в море или при позиционировании.

Гребной электрический двигатель — электрический двигатель, предназначенный для передачи пропульсивной энергии ПБУ.

Дублированный датчик — датчик с двумя чувствительными элементами в одном корпусе.

Местный пост управления — располагающийся в месте установки системы пост управления, предназначенный для образования и введения в систему задающих параметров для ППЧ, независимых от заданных параметров системы дистанционного управления и других внешних ограничений.

Привод в гондоле — пропульсивная система, в которой ГЭД установлен в специально предназначенной для него погружной гондоле ПБУ.

Распределительный щит ГЭУ — распределительный щит, предназначенный для распределения электроэнергии главной пропульсивной установки.

Резервированный датчик — два отдельных датчика в отдельных корпусах, установленных для контроля одного и того же параметра.

Система дистанционного управления — система для образования задающих параметров для ППЧ и выбора соответствующего поста управления, а также для ввода необходимых ограничений от других систем, если это необходимо, в нормальных эксплуатационных условиях.

Система управления главной электроэнергетической установкой — система, предназначенная для пуска и остановки первичных двигателей генераторов в зависимости от требуемой мощности, включения и распределения нагрузки между работающими генераторами и т.д.

17.3 СТРУКТУРА ГЭУ

17.3.1 Типовые системы.

17.3.1.1 Современная ГЭУ проектируется, как правило, с полупроводниковыми преобразователями

частоты и должна состоять как минимум из следующих компонентов:

главные генераторы ГЭУ — 2 шт.;

ГРЩ, разделенный на две части межсекционным автоматическим выключателем или разъединителем — 1 шт.;

силовые трансформаторы для преобразования напряжения ГРЩ в напряжение полупроводниковых преобразователей — 2 шт.;

силовые полупроводниковые преобразователи для питания ГЭД — 2 шт.;

ГЭД;

микропроцессорная (компьютерная) система управления.

17.3.1.2 Для одновальных ГЭУ синхронные и асинхронные ГЭД должны иметь две системы статорных обмоток, которые могли бы независимо отключаться от соответствующего ППЧ. Каждый ППЧ должен быть рассчитан, по крайней мере, на 50 % номинальной мощности ГЭУ.

Гребные двигатели постоянного тока должны быть двухъякорными (двухколлекторными), причем каждая якорная обмотка должна быть рассчитана, по крайней мере, на 50 % номинальной мощности установки. Каждая якорная обмотка должна получать питание от своего независимого преобразователя. Любая единичная неисправность в преобразователе не должна приводить к полной потере хода.

17.3.1.3 Для гребного вала должны быть предусмотрены тормозные или блокирующие устройства, не позволяющие произвольно вращаться отключенному гребному двигателю (валу) при любых погодных условиях или в процессе буксировки ПБУ.

17.3.1.4 В основу проектирования должен быть положен принцип локализации одной неисправности, т.е. в случае появления неисправности в любом из компонентов системы ГЭУ ход ПБУ должен сохраняться хотя бы с частичной мощностью.

При появлении любой неисправности в системе ГЭУ на всех действующих постах управления должен быть предусмотрен аварийно-предупредительный сигнал.

Для всех вспомогательных механизмов и устройств ответственного назначения должны предусматриваться местные посты управления, на которые переводится управление в случае неисправности любого компонента дистанционной компьютерной системы управления ГЭУ.

17.3.1.5 При создании ГЭУ, компоненты которой, изготавливаемые разными предприятиями, будут частью системы, должно быть предусмотрено одно ведущее предприятие, ответственное за интеграцию всего комплекта ГЭУ.

Это предприятие должно распределять приоритеты всех автоматизированных и автоматических функций, исходя из принципа обеспечения безопасности ПБУ в целом, как это предусматривается программным обеспечением компьютерных систем управления и контроля.

Это предприятие должно иметь необходимый опыт и ресурсы, обеспечивающие управляемый интеграционный процесс создания ГЭУ.

17.3.2 Крутильные колебания.

17.3.2.1 При проектировании должно предусматриваться необходимое согласование моментов инерции механических компонентов и их констант упругости с электрическими характеристиками в системе для предотвращения недопустимых механических напряжений при чрезмерных амплитудах крутильных колебаний комплекса. Колебательная система в целом включает в себя не только первичные двигатели, генераторы, электродвигатели, муфты, редукторы, валы и винты, но и трансформаторы, конвертеры и возбудители.

17.3.2.2 Изготовители этих компонентов должны представить всю необходимую информацию по этому вопросу ответственному за всю систему предприятию, как указано в 17.3.1.5.

Наивысший пик крутильного момента может ожидаться в случае двухфазного короткого замыкания на клеммах гребного двигателя. Наивысший пик неменяющегося, постоянного момента может ожидаться в случае трехфазного короткого замыкания на клеммах гребного двигателя. Эти возможные ситуации с колебаниями нагрузки должны находиться под контролем системы управления ГЭУ. Реальная ситуация с крутильными колебаниями установки должна быть подтверждена расчетом крутильных колебаний.

17.3.3 Устойчивость функционирования ГЭУ.

Система ГЭУ должна устойчиво функционировать при любых погодных условиях хода в море и в условиях маневрирования (позиционирования).

Любые другие системы на борту, ни система общих информационных шин, ни общие программные средства не должны отрицательно влиять на управление движением и маневрированием в случае создания интегрированной системы контроля и управления.

Необходимые меры должны быть приняты для исключения электромагнитных помех, как указано в 2.2 «Электромагнитная совместимость».

Все устройства управления первичными двигателями, переключателями электрических цепей, контакторами, выключателями в системах возбуждения, и т.д. должны иметь необходимые блокирующие устройства для предотвращения ошибочных операций, которые могут привести к повреждениям двигателей.

17.3.4 Защита против влаги и конденсата

17.3.4.1 В корпусах ГЭД, генераторов, полупроводниковых преобразователей, других компонентов

ГЭУ должны предусматриваться устройства, препятствующие образованию и скоплению влаги и конденсата, особенно в периоды длительных стоянок. Этими устройствами могут быть электрические нагреватели, осушители воздуха и т.п.

17.3.4.2 В помещениях электрических машин, распределительных щитов и пультов управления рекомендуется предусматривать электрическое отопление.

17.3.4.3 Под генераторами и двигателями ГЭУ должно быть установлено стационарное освещение.

17.3.4.4 Части гребных электрических машин (двигателей и генераторов), установленные под настилом, должны иметь степень защиты не ниже, чем IP56.

Если они помещаются в сухом отсеке или защищены от попадания воды водонепроницаемым фундаментом, и если, кроме того, имеется сигнализация, срабатывающая при попадании воды в этот отсек, то может быть допущена степень защиты IP23.

17.3.5 Системы возбуждения электрических машин ГЭУ.

17.3.5.1 Общие требования.

17.3.5.1.1 Каждая система возбуждения должна получать питание по отдельному фидеру. Предельный ток и напряжение системы возбуждения, а также их источник питания должны в полной мере удовлетворять требованиям для всех режимов ГЭУ, в частности, при маневрировании, в режимах перегрузки и при коротком замыкании, а также в условиях опрокидывающего момента.

17.3.5.1.2 Цепи питания систем возбуждения должны иметь защитные устройства только от коротких замыканий, поскольку потребителями являются обмотки возбуждения, имеющие строго регламентируемые и неизменные электрические характеристики. Срабатывание электромагнитного расцепителя при коротком замыкании должно сопровождаться сигналом АПС на постах управления.

17.3.5.1.3 Если установленный в систему питания возбуждения автоматический выключатель отключил систему возбуждения, то автоматический выключатель генератора или, соответственно, гребного двигателя должен также отключить электрическую машину от системы питания.

17.3.5.1.4 Если питание системы возбуждения снабжено независимыми устройствами защиты против снижения частоты и перенапряжения или устройствами пропорционального регулирования «напряжение/частота», то они должны быть отрегулированы таким образом, чтобы система защиты реагировала при достижении недопустимых режимов.

17.3.5.1.5 Цепи возбуждения должны быть оборудованы устройствами для снижения (подавления) всплеска напряжения при размыкании выключателя возбуждения (система гашения поля).

17.3.5.1.6 Должны быть предусмотрены средства (фильтры и т.п.) для ограничения гармонических искажений и снижения коэффициента мощности.

17.3.5.2 Возбуждение генераторов.

17.3.5.2.1 Установленные и переходные режимы процесса регулирования системы возбуждения, включая автоматический регулятор напряжения, должны соответствовать требованиям МЭК 60092-301.

17.3.5.2.2 Системы возбуждения должны получать питание со стороны генератора, который должен быть самовозбуждающимся. Напряжение должно подниматься автоматически без дополнительных внешних источников.

17.3.5.2.3 Для управляющих цепей возбудителя, а также и для начального возбуждения может быть применен внешний источник энергии, если он резервирован.

Этот внешний источник должен получать питание от ГРЩ, АРЩ и дополнительно от резервной аккумуляторной батареи. Как минимум для всех генераторов должны быть предусмотрены два внешних источника энергии.

17.3.5.3 Возбуждение ГЭД.

17.3.5.3.1 Питание возбудителя должно осуществляться непосредственно от той секции ГРЩ, от которой получает питание статорная обмотка двигателя.

17.3.5.3.2 Системы возбуждения и системы автоматического регулирования должны быть выполнены таким образом, чтобы ГЭД были защищены от чрезмерного повышения частоты вращения при поломке или оголении гребного винта.

17.4 ШИНОПРОВОДЫ ГЭУ

17.4.1 Системы шинопроводов для передачи электрической энергии должны быть сертифицированы на предмет их функционирования без обслуживания, или все механические и электрические соединения должны быть доступными для периодического контроля и обслуживания.

17.5 ЭЛЕКТРОМАГНИТНАЯ СОВМЕСТИМОСТЬ ГЭУ

17.5.1 Общие требования.

ГЭУ должна без сбоев и отказов функционировать в условиях воздействия электромагнитных помех, т.е. соответствовать критерию «А» стандарта МЭК 61000 и требованиям, изложенным в 2.2 «Электромагнитная совместимость».

17.5.2 Суммарные (общие) гармонические искажения.

17.5.2.1 Оборудование, создающее всплески напряжения, частоты и тока, не должно быть причиной отказов и выходов из строя другого оборудования на борту из-за помех, передающихся кондуктивно, индуктивно или радиационно.

17.5.2.2 При проектировании и изготовлении должен учитываться тот факт, что силовые полупроводниковые преобразователи ГЭУ создают электромагнитные помехи внутри сети. Если сеть пропульсивной установки и электроэнергетическая сеть соединены электрически или через трансформаторы, то суммарные гармонические искажения не должны превышать 10 % номинальной величины напряжения.

17.5.2.3 Если величина гармонических искажений превышает 10 % в рабочем состоянии ГЭУ, то ответственное за проектирование ГЭУ предприятие должно обеспечить соответствующую фильтрацию и функционирование без помех любых подключаемых потребителей.

17.5.3 Радиочастотные помехи.

Если полупроводниковые преобразователи ГЭУ размещены в отдельных специальных помещениях или шкафах, то максимальные величины излучений (контролируются) измеряются только вне этих помещений или шкафов.

Требования к помехоустойчивости для самих преобразователей ГЭУ должны быть не ниже требований, относящихся к любому другому оборудованию на ПБУ.

Кондуктивные и излучаемые помехи, исходящие из шкафов или помещений полупроводниковых преобразователей, должны быть снижены до приемлемого (допустимого) уровня.

17.6 ПЕРВИЧНЫЕ ДВИГАТЕЛИ ГЕНЕРАТОРОВ ГЭУ

17.6.1 Общие требования.

Первичные двигатели генераторов ГЭУ, как правило, являются главными двигателями электроэнергетической установки ПБУ.

Примечание. Главные двигатели должны соответствовать требованиям, предъявляемым к ним соответствующими частями Правил ПБУ/МСП.

17.6.2 Допустимые отклонения частоты вращения.

17.6.2.1 Если генераторы ГЭУ также используются для питания сети ПБУ, то статические (длительные) и динамические (кратковременные) отклонения частоты генераторов (при соответствующих изменениях нагрузки) должны соответствовать требованиям, предъявляемым к судовой сети в 2.11.3 части IX «Механизмы» Правил классификации и постройки морских судов.

17.6.2.2 Если система управления частотой вращения гребного винта требует изменений частоты вращения первичных двигателей генераторов ГЭУ, то регуляторы частоты вращения первичных двигателей должны иметь устройства как местного, так и дистанционного управления частотой вращения.

17.6.2.3 Номинальная мощность, а также перегрузочная способность первичных двигателей должны выбираться с учетом обеспечения мощности, требуемой в процессе переменных нагрузок общего электрического оборудования, изменений нагрузок ГЭУ при маневрировании, ходе в море, в тяжелых (штормовых) погодных условиях.

17.6.3 Параллельная работа.

При параллельной работе генераторов применяемые системы регулирования должны обеспечивать стабильное пропорциональное распределение нагрузок во всем оперативном диапазоне мощностей первичных двигателей, как указано в 3.2.2.

17.6.4 Мощность реверсирования.

17.6.4.1 При экстренном маневре с полного переднего хода на полный ход назад первичные двигатели должны быть способны поглотить (абсорбировать) соответствующую часть рекуперируемой энергии без срабатывания защиты от разноса или от обратной мощности.

17.6.4.2 Для абсорбирования соответствующей части рекуперируемой энергии и торможения ГЭД при реверсе допускается применение «резисторов торможения», обеспечивающих необходимое ограничение частоты вращения первичных двигателей и электрических машин в допустимых пределах. Величина рекуперируемой энергии должна ограничиваться автоматизированной системой управления ГЭУ

17.7 ГЕНЕРАТОРЫ ГЭУ

17.7.1 Общие требования.

17.7.1.1 Генераторы должны быть спроектированы и изготовлены в соответствии с требованиями стандартов МЭК 60034 и МЭК 60092-301 или равнозначных национальных стандартов.

17.7.1.2 Генераторы, работающие с полупроводниковыми преобразователями, должны быть рассчитаны на наличие ожидаемого уровня гармонических составляющих в системе.

С этой целью должен предусматриваться существенный резерв мощности, компенсирующий повышение температуры генератора по сравнению с обычной синусоидальной нагрузкой.

17.7.1.3 Статорные обмотки генераторов номинальной мощностью выше 500 кВА должны быть снабжены датчиками температуры.

17.7.1.4 Генераторы номинальной мощностью выше 500 кВА должны быть оборудованы электрическими подогревателями, обеспечивающими поддержание температуры внутри корпуса генератора ориентировочно на 3 °С выше температуры окружающей среды.

17.7.1.5 Генераторы ГЭУ должны быть оборудованы фильтрами очистки охлаждающего воздуха при открытой и замкнутой системах вентиляции. Вентиляционные каналы должны быть устроены так, чтобы вода не попадала внутрь машины.

17.7.1.6 Допускается использовать генераторы ГЭУ для питания вспомогательных электрических механизмов и устройств, при условии обеспечения стабильности напряжения и частоты во всех режимах, в том числе маневровых в соответствии с требованиями 2.1.3.

17.7.1.7 В цепях возбуждения генераторов не должны устанавливаться автоматические выключатели, за исключением тех, которые действуют на снятие возбуждения с машин при коротких замыканиях или повреждениях в цепи главного тока.

17.7.2 Подшипники генераторов и смазка.

17.7.2.1 Вкладыши подшипников скольжения должны быть легко заменяемыми. Должны быть предусмотрены средства контроля смазки подшипников. Надежная смазка должна быть обеспечена также и при возможном максимальном дифференте. Должны быть предусмотрены соответствующие уплотнения, препятствующие попаданию смазочного масла внутрь генератора.

17.7.2.2 Если применяются подшипники с принудительной смазкой (под давлением), то на постах ГЭУ должны быть предусмотрены как минимум следующие аварийно-предупредительные сигналы:

неисправность системы смазки (отказ насоса смазки, потеря давления в трубопроводе смазки и т.п.);

максимальная температура каждого из подшипников.

17.7.2.3 Все подшипники должны быть оборудованы индикаторами (измерительными приборами) температуры. Подшипники, состоящие из двух половин, должны быть оборудованы термометрами для измерения температуры нижней половины вкладыша подшипника, насколько это возможно.

17.7.2.4 Генераторы должны быть оборудованы резервными (аварийными) устройствами смазки подшипников, обеспечивающими достаточную смазку подшипников в течение времени до остановки машины, в случае возникновения неисправности, или аварии основной системы смазки.

17.7.2.5 Во избежание повреждения подшипников должны быть приняты меры, препятствующие возможному протеканию электрических токов между подшипником и валом машины, для чего один из подшипников должен быть гальванически изолирован от корпуса машины.

17.7.3 Охлаждение генераторов.

17.7.3.1 Температура охлаждающего воздуха генераторов, оборудованных принудительной вентиляцией, должна постоянно контролироваться в воздушных каналах, воздушных фильтрах и водяных теплообменных аппаратах (охладителях) термометрами, установленными вне электрической машины.

17.7.3.2 Кроме термометров должны быть предусмотрены датчики температуры охлаждающего воздуха, которые должны подавать аварийно-предупредительный сигнал при превышении допустимой температуры.

17.7.3.3 Для машин с замкнутой системой охлаждения и теплообменным аппаратом должен контролироваться поток первичного и вторичного охлаждающего агента. При исчезновении потока должен подаваться аварийно-предупредительный сигнал.

17.7.3.4 Протечки воды и конденсат не должны попадать на обмотки машины. Должна быть предусмотрена сигнализация, контролирующая возникновение протечек.

17.7.4 Защита генераторов.

Устройства защиты должны соответствовать требованиям, изложенным в МЭК 60092-202, или соответствующим национальным стандартам.

Должны выполняться требования, изложенные также в 8.2 и 18.2.4 (оборудование с напряжением выше 1000 В).

17.8 РАСПРЕДЕЛИТЕЛЬНЫЕ ЩИТЫ ГЭУ

17.8.1 Распределительные щиты ГЭУ должны соответствовать требованиям 4.5 (щиты с напряжением до 1000 В) и 18.6 (щиты с рабочим напряжением выше 1000 В) и проектироваться как ГРЩ.

Разделение шин, как минимум на две части, должно быть выполнено автоматическим выключателем или разъединителем.

17.8.2 При проектировании щита, выборе сечения шин и т.п. должно учитываться наличие в системе гармонических составляющих помех из-за имеющихся в составе ГЭУ полупроводниковых преобразователей, увеличивающих нагрев.

17.8.3 Если требуется обеспечить определенную последовательность операций по коммутации, должна быть предусмотрена надежная блокировка, исключающая неправильные переключения.

17.8.4 Переключатели, предназначенные для оперативных переключений в цепях ГЭУ при снятом напряжении, должны иметь блокировочное устройство, не допускающее отключения их под током или ошибочного включения.

17.9 СИЛОВЫЕ ТРАНСФОРМАТОРЫ ГЭУ

17.9.1 Общие требования.

17.9.1.1 Трансформаторы и реакторы должны соответствовать требованиям, изложенным в разд. 11, а также 18.4 (высоковольтные трансформаторы).

17.9.1.2 При выборе трансформаторов должно учитываться наличие в системе гармонических составляющих, связанных с применением силовых полупроводниковых преобразователей.

17.9.1.3 Для ГЭУ должно быть предусмотрено не менее двух независимых силовых трансформаторов.

Должны использоваться трансформаторы только с раздельными обмотками. Автотрансформаторы допускаются только для запуска двигателей.

17.9.1.4 Температура обмоток трансформаторов, применяемых для ГЭУ, должна контролироваться системой датчиков и сигнализаторов.

17.9.2 Охлаждение.

17.9.2.1 Жидкостно-охлаждаемые трансформаторы.

Обмотки жидкостно-охлаждаемых трансформаторов должны быть полностью погружены в жидкость, в том числе при наклонах в любую сторону на угол 22,5° включительно.

Трансформаторы должны быть оборудованы необходимыми устройствами для сбора и накопления утечек охлаждающей жидкости.

В районе установки трансформатора должны быть установлены устройства обнаружения пожара и устройства пожаротушения. Допускаются устройства пожаротушения с ручным управлением.

Трансформаторы должны быть оборудованы системой защиты, действующей при появлении газов в охлаждающей жидкости.

Температура охлаждающей жидкости должна контролироваться системой датчиков. Должен быть предусмотрен аварийно-предупредительной сигнал по превышению температуры охлаждающей жидкости, а также от отдельного датчика должна быть предусмотрена защита, отключающая трансформатор, если температура жидкости превысит предельно допустимую.

Уровень охлаждающей жидкости должен контролироваться двумя датчиками, один из которых должен приводить в действие аварийно-предупредительный сигнал, а второй, установленный на предельно допустимый уровень, должен отключить трансформатор.

17.9.2.2 Трансформаторы, охлаждаемые воздухом.

Работа вентиляторов для охлаждения трансформаторов, а также температура охлаждающего воздуха должны контролироваться системой датчиков.

При превышении температуры или выходе из строя вентиляторов должен подаваться аварийно-предупредительный сигнал.

17.9.2.3 Трансформаторы, охлаждаемые замкнутой воздушной системой с водяным воздухоохладителем.

При применении замкнутой воздушной системы охлаждения с воздухоохладителем, дополнительно к требованиям, изложенным в 17.9.2.2, должны контролироваться:

минимальный поток первичного и вторичного контура охлаждающих сред (воздуха и воды),

при протечках теплообменного аппарата должен срабатывать аварийно-предупредительный сигнал.

Теплообменный аппарат должен устанавливаться таким образом, чтобы протечки воды и конденсат не могли попадать на обмотки.

17.9.3 Измерительные приборы трансформаторов.

Для трансформаторов ГЭУ на ГРЩ должны быть предусмотрены амперметры на первичной стороне в каждой фазе.

17.9.4 Защита трансформаторов.

Для каждого трансформатора ГЭУ должна быть предусмотрена защита от перегрузки и от короткого замыкания на первичной и вторичной стороне.

Защита на вторичной стороне может быть реализована полупроводниковым преобразователем ГЭУ.

17.10 ПОЛУПРОВОДНИКОВЫЕ ПРЕОБРАЗОВАТЕЛИ ГЭУ

17.10.1 Общие требования.

17.10.1.1 Преобразователи должны быть спроектированы и изготовлены в соответствии с требованиями серии стандартов МЭК 60146 и разд. 12.

17.10.1.2 Для ГЭУ должно предусматриваться не менее двух полностью независимых, отдельно установленных полупроводниковых преобразователя.

17.10.1.3 Одна общая система управления преобразователями не допускается. Это означает, что если для системы управления требуется тахогенератор в качестве датчика, то должны предусматриваться два отдельных или один сдвоенный тахогенератор для двух преобразователей.

17.10.1.4 Для каждой системы управления должны предусматриваться два гальванически изолированных датчика скорости. Допускается общий корпус для обоих датчиков.

17.10.1.5 Если преобразователь подает питание на ГЭД с постоянным возбуждением, то в главной цепи «двигатель — преобразователь» должен быть предусмотрен выключатель-разъединитель, который автоматически должен разрывать главную цепь в случае неисправности инвертора (выпрямителя). Должны быть предусмотрены устройства диагностики, обнаруживающие появление таких неисправностей.

17.10.2 Проектирование полупроводниковых преобразователей.

17.10.2.1 Полупроводниковые преобразователи, а также аппаратура цепей главного тока должны выдерживать перегрузки по току не менее чем максимальные допустимые перегрузки по току гребных электрических двигателей в течение установленного для них времени.

17.10.2.2 Преобразователи для ГЭУ должны быть рассчитаны на номинальный момент привода (номинальный момент на гребном валу). При этом необходимо учесть, чтобы кратковременные перегрузки и изменения (провалы) частоты вращения, вызванные перегрузкой, не приводили к срабатыванию защиты преобразователей и выходу из строя системы управления.

17.10.2.3 Шкафы полупроводниковых преобразователей должны соответствовать требованиям тех же стандартов и правил, что и для ГРЩ.

17.10.2.4 Конструкция шкафов полупроводниковых преобразователей должна предусматривать возможность быстрой замены силовых компонентов. Это может быть достигнуто путем применения модульной конструкции отдельных тиристоров, субмодульной конструкцией тиристоров одной фазы или иным способом.

17.10.3 Охлаждение полупроводниковых преобразователей.

17.10.3.1 Если преобразователи оборудованы принудительной системой охлаждения, то должен быть предусмотрен контроль ее состояния. В случае выхода из строя системы охлаждения должны быть предусмотрены меры, предотвращающие перегрев и выход из строя преобразователя.

17.10.3.2 Для систем охлаждения должна быть предусмотрена система АПС. Сигнал АПС может производиться при исчезновении потока охлаждающей среды, либо при высокой температуре полупроводников.

17.10.3.3 Единичные неисправности в системе охлаждения преобразователей не должны приводить к отключению всех преобразователей ГЭУ.

17.10.4 Защита полупроводниковых преобразователей.

17.10.4.1 Эксплуатационные перенапряжения в системе питания преобразователей должны быть ограничены соответствующими устройствами, не допускающими повреждений (пробоев) силовых полупроводниковых элементов (тиристоров или транзисторов).

17.10.4.2 Система управления должна обеспечивать ограничение тока до номинального его значения полупроводниковых элементов при всех эксплуатационных условиях, в том числе и наиболее тяжелых.

17.10.4.3 Силовые полупроводники должны выдерживать короткое замыкание на клеммах преобразователя без каких-либо повреждений. Допускается защита от токов короткого замыкания предохранителями. Соответствующие обратные связи преобразователя должны контролировать (ограничивать) ток таким образом, чтобы ни один компонент не был поврежден, даже если преобразователь включен на двигатель с заторможенным ротором.

17.11 ФИЛЬТРАЦИЯ ГАРМОНИЧЕСКИХ СОСТАВЛЯЮЩИХ

17.11.1 Должны применяться линейные фильтры, ограничивающие до допустимого уровня искажения синусоидальности напряжения на шинах ГРЩ при любых режимах работы ГЭУ.

17.11.2 Цепи каждого фильтра должны иметь защиту от сверхтоков и токов короткого замыкания. Целостность предохранителей в цепях фильтров должна контролироваться. При перегорании любого предохранителя должен быть сигнал АПС.

17.11.3 При конструировании и использовании линейных фильтров следует учитывать возможность их подключения в любой конфигурации. В частности, авторезонанс должен быть исключен при любых условиях нагрузки и сочетании работающих генераторов.

17.11.4 В случае наличия нескольких параллельных цепей фильтра должна контролироваться симметричность токов. Несимметричное распределение токов в цепях отдельного фильтра, а также неисправность самого фильтра должны приводить к срабатыванию сигнализации (АПС).

17.12 ГРЕБНЫЕ ЭЛЕКТРИЧЕСКИЕ ДВИГАТЕЛИ

17.12.1 Общие требования.

17.12.1.1 Гребные электрические двигатели (ГЭД) должны соответствовать требованиям стандартов МЭК 60034 и МЭК 60092-301 или равноценных национальных стандартов.

17.12.1.2 Обмотки статоров двигателей переменного тока, а также главные и дополнительные полюса

и компенсационные обмотки двигателей постоянного тока, электрических машин мощностью выше 500 кВА должны быть оборудованы датчиками температуры.

17.12.1.3 Двигатели, работающие с полупроводниковыми преобразователями, должны конструироваться с учетом ожидаемых гармонических составляющих системы. Должен быть предусмотрен достаточный резерв мощности для компенсации повышенной температуры в сравнении с нагревом машины при синусоидальной нагрузке.

17.12.1.4 Гребные двигатели должны быть оборудованы электрическими подогревателями, поддерживающими температуру внутри корпуса машины на 3 °С выше температуры окружающей среды.

17.12.2 Подшипники и смазка.

17.12.2.1 Вкладыши подшипников скольжения должны быть легко заменяемыми. Должны быть предусмотрены средства контроля смазки подшипников. Надежная смазка должна быть обеспечена и при возможном максимальном дифференте судна. Должны быть предусмотрены соответствующие уплотнения, препятствующие попаданию смазочного масла внутрь двигателя.

17.12.2.2 Если применяются подшипники с принудительной смазкой (под давлением), то должны быть предусмотрены аварийно-предупредительные сигналы:

неисправность системы смазки (отказ насоса смазки, потеря давления в трубопроводе смазки и т.п.);

максимальная температура каждого из подшипников.

17.12.2.3 Система циркуляционной смазки подшипников под давлением должна быть оборудована двумя насосами смазочного масла, каждый из которых должен иметь подачу, достаточную для обеспечения работы ГЭД в нормальных условиях.

17.12.2.4 Все подшипники должны быть оборудованы индикаторами (измерительными приборами) температуры. Подшипники, состоящие из двух половин, должны быть оборудованы термометрами, измеряющими температуру нижней половины вкладыша подшипника, насколько это возможно.

17.12.2.5 Гребные двигатели должны быть оборудованы резервными (аварийными) устройствами смазки подшипников, обеспечивающими достаточную смазку подшипников до остановки машины в случае возникновения неисправности или аварии нормальной системы смазки.

17.12.2.6 Во избежание повреждения подшипников должны быть приняты меры, препятствующие протеканию вредных электрических токов между подшипником и валом машины.

17.12.3 Охлаждение ГЭД.

17.12.3.1 Система охлаждения должна обеспечить достаточное охлаждение гребного двигателя при любых его нагрузках и при любых скоростях вращения.

17.12.3.2 Температура охлаждающего воздуха электрических машин, оборудованных принудительной вентиляцией, должна постоянно контролироваться в воздушных каналах, воздушных фильтрах и водяных охладителях термометрами, установленными вне электрической машины.

17.12.3.3 ГЭД должны быть оборудованы встроенными датчиками температуры, которые должны подавать аварийно-предупредительный сигнал при превышении допустимой температуры.

17.12.3.4 В машинах с замкнутой системой охлаждения и теплообменным аппаратом должен контролироваться также поток первичного и вторичного охлаждающего агента.

17.12.3.5 Должна быть предусмотрена сигнализация, контролирующая возникновение протечек.

Расположение теплообменного аппарата должно быть таким, чтобы протечки воды и конденсата не попадали на обмотки.

17.12.3.6 В случае выхода из строя системы охлаждения гребного двигателя должен быть предусмотрен аварийный режим работы для обеспечения маневрирования ПБУ в сложных навигационных условиях. При этом допускается вмешательство оператора для принудительного открытия аварийных воздушных заслонок охлаждения.

17.12.3.7 ГЭД с воздушным охлаждением должны быть оборудованы двумя вентиляторами принудительной вентиляции, каждый из которых имеет подачу, достаточную для обеспечения нормальных условий работы электрического двигателя. Должна быть предусмотрена световая сигнализация о работе и АПС об остановке вентиляторов.

17.12.3.8 Система жидкостного охлаждения для многоякорных машин должна быть автономной для каждого якоря.

17.12.4 Защита ГЭД.

17.12.4.1 Защита от перегрузки в главных цепях и цепях возбуждения должна быть настроена таким образом, чтобы исключить ее срабатывание при перегрузках, вызванных маневрированием ПБУ, или при ходе в штормовых условиях.

17.12.4.2 Защита от коротких замыканий и перегрузки двигателя может обеспечиваться преобразователем. При этом должны быть приняты во внимание различия в конструкциях гребных электрических машин (машина постоянного тока, синхронная машина, асинхронная машина или машина с возбуждением от постоянных магнитов).

17.12.4.3 Должно быть предусмотрено независимое устройство защиты от чрезмерной частоты

вращения (разноса), как это требуется в 2.11 части IX «Механизмы» Правил классификации и постройки морских судов.

ГЭД должен выдерживать чрезмерную частоту вращения в пределах рабочих характеристик защитного устройства, настроенного на срабатывание при заданной чрезмерной частоте вращения.

17.12.4.4 Двигатель должен выдерживать без повреждений токи внезапного короткого замыкания на его клеммах при номинальной нагрузке.

Установившийся ток короткого замыкания двигателя, имеющего постоянное возбуждение, не должен приводить к термическим повреждениям обмоток и его токонесущих компонентов, токосъемных колец, кабелей, фидеров или шинопроводов.

17.12.5 Доступность и возможность для ремонта на месте.

17.12.5.1 С целью осмотра, проверки и ремонта должна быть обеспечена возможность доступа к обмоткам статора и ротора, а также для демонтажа и замены катушек возбуждения.

17.12.5.2 Должна быть обеспечена возможность поддержки (вывешивания) вала с целью проверки состояния, демонтажа и замены подшипников.

17.12.5.3 Соответствующий доступ должен быть обеспечен для проточки коллекторов и токосъемных колец, а также для замены и притирки щеток, выпрямителей (диодов) на роторе и устройств (датчиков) защиты, если они установлены.

17.13 СПЕЦИАЛЬНЫЕ ТРЕБОВАНИЯ К ПОГРУЖНЫМ ПОВОРОТНЫМ ГРЕБНЫМ ЭЛЕКТРИЧЕСКИМ ДВИГАТЕЛЯМ

17.13.1 Общие требования.

17.13.1.1 Если в рабочем состоянии пространство, где установлена электрическая машина и другое оборудование, недоступно и имеет особые окружающие условия (высокую температуру, влажность и т.п.), должны быть предусмотрены специальные меры, такие как применение особо надежных материалов и комплектующих, соответствующее количество датчиков контроля, а также специальные средства для защиты погружных поворотных электрических двигателей (ППГЭД) от затопления и повреждений.

Комплектующие элементы, элементы управления, датчики, токосъемные кольца, кабельные соединения и вспомогательные приводы должны без повреждений выдерживать вибрационные нагрузки с ускорением, по крайней мере, $4g$ в диапазоне частот 3 — 100 Гц.

17.13.2 Датчики.

17.13.2.1 Изготовитель должен подготовить перечень всех датчиков с указанием типа, мест их установки, функционального назначения и величин настроек (диапазоны измерения и уставки).

17.13.2.2 Измеренные параметры от установленных в недоступных местах датчиков, ответственных за поддержание привода и его системы управления в нормальном рабочем состоянии, должны регистрироваться, сравниваться с допустимыми и представляться оператору системой АПС и индикации.

17.13.2.3 Зарегистрированные результаты должны контролироваться на достоверность. Недостоверные входные сигналы должны вызывать срабатывание АПС. Должны применяться только датчики, имеющие систему самоконтроля.

17.13.2.4 Датчики, которые могут быть заменены только при докование, должны быть сконструированы как дублированные, т.е. с двумя чувствительными элементами в одном корпусе.

17.13.3 Подшипники.

17.13.3.1 Уровни наполнения масла в корпусах подшипников должны контролироваться датчиками, как на стоянке, так и при работе. Любые утечки масла должны вызывать срабатывание АПС.

Это требование применимо также к циркуляционным системам смазки. Такие системы должны дополнительно быть оборудованы контролем потока смазочного масла. АПС по снижению потока смазочного масла должна быть независимой от системы управления ГЭУ.

17.13.3.2 Подшипники вала должны контролироваться на недопустимые изменения в процессе работы путем анализа таких параметров, как температура, вибрация, качество смазочного масла.

Температура подшипников вала должна контролироваться системой АПС и системой защиты, действующих в два этапа. Этап 1-й — сигнал АПС, этап 2-й — остановка двигателя. Система защиты должна быть независимой от системы индикации температуры подшипников и АПС.

17.13.4 Колодцы в гондолах ППГЭД.

17.13.4.1 Уровень воды в колодцах должен контролироваться датчиками уровня. В дополнение к традиционным работающим на АПС датчикам уровня воды в колодцах (Макс. уровень, HL) должны быть предусмотрены независимые, так называемые интеллектуальные датчики, исключающие ложные срабатывания для контроля максимального аварийного уровня (HHL), которые дают сигнал в систему автоматической остановки ППГЭД, защищая его от последующих повреждений при затоплении.

17.13.4.2 Если связующим компонентом между гондолой ГЭД и корпусом ПБУ служит отдельное помещение, не связанное с колодцами машинного помещения, то в этом помещении также должен контролироваться уровень возможного поступления воды.

17.13.4.3 Система уплотнений гребного вала должна контролироваться таким образом, чтобы поступление забортной воды обнаруживалось до того, как появится опасность затопления. Должна быть предусмотрена система аварийного уплотнения гребного вала. Все функции активизации аварийной системы уплотнения должны быть проверяемыми, например, если применяется система со сжатым воздухом, то до последнего клапана.

17.13.5 Система обнаружения пожара в гондоле ГЭД.

Должна быть предусмотрена эффективная система пожарообнаружения, предусматривающая необходимое количество и типы датчиков. Общие требования к таким системам изложены в 7.5.

17.13.6 Доступные пространства в гондоле ГЭД.

Должна предусматриваться система освещения и временной вентиляции в доступных пространствах гондолы, где проводятся регулярные профилактические работы и осмотры оборудования. Входы в такие пространства должны быть постоянно закрыты на замок, и доступ должен быть возможным только в случаях, когда исключается опасность для обслуживающего персонала от установленного там электрического и механического оборудования.

17.13.7 Защита ППГЭД.

17.13.7.1 Двигатели мощностью более 1 МВт и все двигатели с постоянным возбуждением должны иметь защиту от внутренних повреждений, которая также защищает линию главного тока между полупроводниковым преобразователем и двигателем. Отключение поврежденного (неисправного) оборудования должно быть выполнено с соответствующей выдержкой времени и подачей аварийно-предупредительного сигнала.

17.13.7.2 Влажность воздуха в двигателях с замкнутой системой воздушного охлаждения должна контролироваться. При превышении допустимого уровня влажности должен быть предусмотрен сигнал АПС.

17.13.8 Цепи главного тока питания двигателя.

17.13.8.1 Кабели питания, имеющие высокую допустимую рабочую температуру, должны прокладываться отдельно от других кабелей. Если необходимо должны предусматриваться разделяющие устройства, препятствующие контактам внешних оболочек кабелей.

17.13.8.2 Если в главной цепи применяются шины с повышенной плотностью тока или кабели с высокой допустимой рабочей температурой, то шины или кабели должны быть испытаны на нагрев с оформлением соответствующих протоколов.

17.13.8.3 Максимальная температура в районе контактных соединений главных цепей ГЭУ не должна превышать допустимую, что должно быть подтверждено в процессе ходовых испытаний и при испытании на нагрев.

17.13.8.4 Степень защиты оболочек (IP) для всех контактных соединений, оконцеваний кабелей и шинных соединений должна быть такой же, как и степень защиты оболочки двигателя, но не менее чем IP44. Эти требования распространяются также на кабели управления.

17.13.9 Токосъемные кольца.

17.13.9.1 При проектировании должен приниматься во внимание тот факт, что механические и электрические характеристики токосъемных колец могут ухудшаться под воздействием паров масел, угольной пыли и воздуха, содержащего соленый туман, или из-за окисления. В связи с этим должен предусматриваться необходимый запас по допустимому коммутируемому току и рабочему напряжению.

17.13.9.2 Испытание токосъемных колец должно выполняться в рамках типового одобрения. Должна проверяться возможность применения используемых материалов на максимально допустимую для них температуру.

17.13.9.3 Соединительные кабели токосъемных колец должны выбираться таким образом, чтобы предотвратить превышение максимально допустимой температуры на их жилах. В процессе ходовых испытаний при испытании на нагрев должно быть подтверждено, что максимальная температура всех компонентов токосъемных колец не превышает допустимую.

17.13.9.4 Если данные от датчиков обратных связей, контролируемых параметров и т.п. передаются через систему информационных шин, то система шин должна быть дублированной. Выход из строя любой из систем шин должен вызывать срабатывание АПС.

17.13.9.5 Блок токосъемных колец, оборудованный внешней принудительной системой охлаждения, должен быть способен работать без системы охлаждения определенный период времени. Выход из строя системы охлаждения должен вызывать срабатывание АПС.

17.13.10 Азимутальный привод.

17.13.10.1 Азимутальный привод должен соответствовать требованиям, предъявляемым к приводам рулевых устройств, изложенным в 5.10. Для всех электрических и гидравлических компонентов системы должен действовать принцип локализации единичной неисправности (исключения ее влияния на функционирование). Безопасное функционирование привода должно обеспечиваться независимо от углового положения руля и скорости ПБУ, в любой момент выявления неисправности. Проектант должен разработать и представить на согласование «Анализ влияния видов неисправностей» (FMEA).

17.13.10.2 Положение угла разворота азимутального привода должно указываться механическим индикатором на шкале в месте установки привода (румпельное отделение).

17.13.10.3 Для каждой азимутальной пропульсивной установки должно быть предусмотрено, как минимум два независимых электрических привода для разворота. Один из этих приводов должен получать питание от ГРЩ, а другой от АРЩ.

17.13.10.4 Азимутальные электрические приводы должны иметь защиту от короткого замыкания и могут иметь защиту от перегрузки, которая осуществляется только системой управления полупроводниковым преобразователем. Они должны обеспечивать 160 % номинального момента, необходимого для обеспечения номинальной скорости разворота за 60 с, как указано в 6.2.2 части IX «Механизмы» Правил классификации и постройки морских судов.

Азимутальные приводы иной конструкции, например гидравлические, должны также соответствовать изложенным выше требованиям.

17.13.10.5 Азимутальный угол упора должен быть ограничен до $\pm 35°$. При небольшой пропульсивной мощности и, следовательно, при небольшой скорости ПБУ или при аварийном «Стоп — маневре» это ограничение может быть снято системой управления.

17.13.10.6 Азимутальный угол упора должен ограничиваться в зависимости от ступеней задаваемой скорости ПБУ для того, чтобы не подвергать ПБУ опасности (из-за чрезмерного упора во время поворота). Система таких ограничений (блокировок) должна обеспечиваться необходимым резервированием и должна действовать независимо от системы управления азимутальным углом (разворотом гондолы ГЭД).

17.13.10.7 Достижение или превышение допустимых величин ограничений азимутального угла должно вызывать срабатывание АПС. После срабатывания ограничения угла разворота возвращение привода к допустимым углам должно быть возможным без ручного возврата.

17.13.10.8 Оборудование, обеспечивающее функционирование и индикацию азимутального привода, должно быть изготовлено таким образом, чтобы обеспечивалась четкая и понятная индикация положения задаваемого направления упора гребного винта или направления движения ПБУ. Оператору должно быть абсолютно понятно, какое из двух заданий было выбрано: направление движения ПБУ или направление упора гребного винта ГЭУ.

17.13.10.9 Местный пост управления для азимутальной установки должен быть оборудован следующим приборами:

амперметрами для каждой системы питания каждого компонента нагрузки;

индикаторами азимутальных углов (углов разворота) для каждого привода;

индикаторами готовности системы питания для каждого привода;

индикаторами нарушения (неготовности) системы питания для каждого привода;

и предусматривает:

ограничение мощности (от преобразователя);

управление из ЦПУ;

управление с ходового мостика;

управление с местного поста управления;

индикация «в работе» для соответствующего привода гребного винта.

Местный пост управления может быть активирован (введен в действие) на месте в любое время и должен иметь высший приоритет (доминирование).

17.14 СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ ГЭУ

Компьютерные системы управления ГЭУ должны быть спроектированы, изготовлены и испытаны в соответствии с требованиям разд. 5 части XIV «Автоматизация».

17.14.1 Системы управления электроэнергетической установкой (электростанцией).

17.14.1.1 Для систем питания ГЭУ с генераторами, работающими параллельно, должна предусматриваться автоматизированная компьютерная система управления электростанцией, обеспечивающая адекватное генерирование электроэнергии в соответствии с потребностями конкретных режимов работы ГЭУ, в том числе при ходе в море и маневрировании. Автоматическое отключение генераторов по сигналу достаточности или избыточности мощности в режиме маневрирования ПБУ не допускается.

17.14.1.2 В случае снижения частоты на шинах ГРЩ, перегрузки по току или перегрузке и реверсе мощности, передаваемая на гребную электрическую установку мощность должна автоматически ограничиваться (во избежание обесточивания шин ГРЩ).

17.14.1.3 Если генераторы работали параллельно, и один из них был отключен системой защиты, то автоматизированная система управления электростанцией должна автоматически снизить мощность ГЭУ с тем, чтобы оставшиеся генераторы были защищены от неприемлемых перегрузок и продолжали бы работать при допустимых нагрузках. Это же требование должно применяться к разделительным автоматическим выключателям на шинах ГРЩ.

17.14.1.4 Срабатывание автоматического разделительного выключателя шин ГРЩ не должно приводить к неисправности в системе. При этом не требуется, чтобы система управления электростанцией оставалась в автоматическом режиме, если система питания разделена. Любая потеря автоматических функций системы управления должна приводить к срабатыванию АПС.

17.14.2 Типовая конфигурация ГЭУ и посты системы управления.

17.14.2.1 Минимальная конфигурация должна состоять из следующих компонентов:

один пост управления на ходовом мостике;

один центральный блок процессоров (микроконтроллеров) в машинном помещении;

два полупроводниковых преобразователя;

один гребной электрический двигатель, (с двумя независимыми обмотками статора);

одна местная панель управления (с двумя независимыми входными каналами);

один пост машинного телеграфа.

17.14.2.2 Дополнительно могут быть предусмотрены посты управления на крыльях мостика и пост управления в ЦПУ (с постом машинного телеграфа).

При выходе из строя системы управления с мостика должна оставаться в работе система местного управления, устанавливаемая в непосредственной близости от блоков преобразователей и непосредственно связанная цепями управления с ними.

Там же должен быть предусмотрен местный пост машинного телеграфа.

17.14.3 Посты управления ГЭУ.

17.14.3.1 Посты управления ГЭУ могут быть установлены в любом удобном месте в соответствии с назначением ПБУ.

Если предусматриваются посты управления вне машинного помещения, т. е. на мостике или других местах, то должны также предусматриваться посты управления в машинном помещении, или в ЦПУ.

17.14.3.2 Местный пост управления является доминирующим и должен располагаться в непосредственной близости от привода или полупроводниковых преобразователей. Изменения режимов ГЭУ, задаваемые с этого поста должны индицироваться системой, показывающей заданную и выполненную команды.

При наличии нескольких постов управления должен быть предусмотрен переключатель постов, установленный в помещении доминирующего поста управления. Такой переключатель должен обеспечивать включение любого, но только одного поста управления (центральный и бортовые посты на ходовом мостике рассматриваются как один пост).

17.14.3.3 Каждый пост управления должен быть оборудован устройством аварийной остановки ГЭД, независимым от системы управления и активным (включенным) постом управления.

17.14.4 Главный и местный посты управления.

17.14.4.1 Должны предусматриваться как минимум два независимых друг от друга поста управления ГЭУ — главный пост и местный пост управления.

17.14.4.2 В случае повреждения, неисправности или потери питания системы управления на главном посту должно быть предусмотрено управление преобразователями ГЭУ с местного поста управления.

17.14.4.3 Главный пост управления ГЭУ должен быть выполнен таким образом, чтобы система управления разворотом (изменением азимута упора) действовала независимо от системы управления частотой вращения и реверсом ГЭД гребной электрической установки.

17.14.4.4 Срабатывание АПС по всем параметрам ГЭУ должно квитироваться на местном посту управления. Предупредительные сигналы, которые не требуют срочного последующего вмешательства персонала, могут квитироваться на главном посту управления (на ходовом мостике) с обязательным последующим квитированием на местном посту.

17.14.4.5 Должна предусматриваться возможность повторного старта (пуска) ГЭУ с обоих постов управления (местного и главного) в зависимости от того, какой пост был заранее выбран. После обесточивания ГРЩ повторный пуск (рестарт) ГЭУ должен выполняться с главного поста управления.

17.14.4.6 Если управление ГЭУ осуществляется с применением электрического, пневматического или гидравлического локального привода, то выход из строя этого привода не должен сопровождаться отключением ГЭУ, а каждый из постов на щите или пульте должен быть немедленно готов к управлению вручную.

17.14.4.7 Допускается применение механически связанных постов, установленных в ходовой рубке (на мостике), для их синхронной работы.

17.14.4.8 Система управления ГЭУ должна иметь такую конструкцию, чтобы не требовалось выдержки времени со стороны персонала при перекладке рукоятки управления на посту управления.

17.14.4.9 Система управления ГЭУ должна иметь блокировку, исключающую возможность приведения в действие установки при включенных валоповоротных устройствах.

17.14.4.10 Каждый пост управления должен иметь световую сигнализацию о наличии напряжения в цепи управления.

17.14.5 Измерительное, индицирующее и контролирующее оборудование в системах управления.

17.14.5.1 Неисправности в устройствах измерения, контроля и индикации не должны приводить к неисправностям в системе управления ГЭУ. Так, например, неисправность датчика действительной величины частоты вращения или датчика величины опорного сигнала частоты

вращения не должна приводить к неуправляемому увеличению частоты вращения гребного винта.

17.14.5.2 На местном (доминирующем) посту управления должны быть предусмотрены:

амперметры для каждой линии питания каждого силового компонента установки (ток статора каждой обмотки и т.п.), а также в цепи возбуждения (для систем с регулируемым возбуждением);

вольтметры для каждой линии питания каждого силового компонента установки, а также для питания системы возбуждения (для систем с регулируемым возбуждением);

индикатор частоты вращения каждого гребного вала;

индикатор «Электростанция готова к работе ГЭУ»;

индикатор «Электростанция не готова к работе ГЭУ»;

индикатор «Ограничение мощности ГЭУ» (от конвертера);

индикатор «Управление из ЦПУ»;

индикатор «Управление с ходового мостика»;

индикатор «Управление с местного поста управления».

17.14.5.3 На главном посту управления (на ходовом мостике) должны быть предусмотрены:

индикаторы частоты вращения каждого гребного вала;

приборы измерения мощности каждого вала;

индикатор «Электростанция готова к включению» (дополнительных генераторов);

индикатор «Электростанция готова к работе ГЭУ»;

индикатор «Электростанция не готова к работе ГЭУ»;

индикатор «Ограничение мощности ГЭУ»;

индикатор «Требуется снизить мощность» — если не включена система автоматического управления или включена кнопка «override» (отмена автоматического управления электростанцией);

индикатор «Управление из ЦПУ»;

индикатор «Управление с ходового мостика»;

индикатор «Управление с местного поста»;

индикация генераторов, работающих на ГЭУ;

индикатор мощности, остающейся в резерве (рекомендуется).

17.14.5.4 Если установлено два или более постов управления для изменения скорости и угла разворота лопастей ВРШ, то на каждом из этих постов должны быть предусмотрены индикаторы, как изменения скорости, так и угла разворота лопастей ВРШ.

17.14.5.5 На посту управления в ЦПУ должны быть предусмотрены:

индикаторы частоты вращения каждого гребного вала;

приборы измерения мощности каждого вала;

индикатор «Электростанция готова к включению» (дополнительных генераторов);

индикатор «Электростанция готова к работе ГЭУ»;

индикатор «Электростанция не готова к работе ГЭУ»;

индикатор «Ограничение мощности ГЭУ»;

индикатор «Требуется снизить мощность» — если не включена система автоматического управления или включена кнопка «override» (отмена автоматического управления электростанцией);

индикатор «Управление из ЦПУ»;

индикатор «Управление с местного поста»;

индикатор «Управление с ходового мостика»;

индикация генераторов, работающих на ГЭУ.

Перечень контролируемых параметров системы АПС указан в приложении.

17.14.6 Готовность (отказоустойчивость) ГЭУ.

17.14.6.1 Потеря питания или неисправность любых других систем управления и контроля не должны приводить к потере управления ГЭУ и азимутального привода ППГЭД, т.е. к потере хода и управляемости ПБУ.

17.14.6.2 Гребная электрическая установка, азимутальные приводы и их системы управления должны иметь систему самоконтроля и АПС для быстрого обнаружения неисправностей.

17.14.6.3 Большинство возможных неисправностей таких, как потеря питания, обрыв или короткое замыкание в кабелях и проводах, должны приводить к наименее критическому из всех возможных новых состояний ПБУ (выход из строя в безопасную сторону).

18 ТРЕБОВАНИЯ К ЭЛЕКТРИЧЕСКОМУ ОБОРУДОВАНИЮ НА НАПРЯЖЕНИЕ СВЫШЕ 1000 В ДО 15000 В

18.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

18.1.1 Область распространения.

Настоящие требования применимы к трехфазным системам переменного тока с номинальным напряжением, превышающим 1 кВ, где под номинальным напряжением понимается напряжение между фазами.

Требования к конструкции и установке для низковольтного электрического оборудования (до 1000 В), изложенные в настоящем разделе, применимы также и для высоковольтного электрического оборудования, если в настоящем разделе не указано иное.

18.1.2 Номинальное напряжение системы.

18.1.2.1 Номинальные напряжения систем распределения электрической энергии не должны превышать значений, указанных в табл. 18.1.2.1

Таблица 18.1.2.1

Номинальные межфазные напряжения, кВ	Номинальная частота, Гц
3 (3,3) 6 (6,6) 10 (11) 15	50 (60) 50 (60) 50 (60) 50 (60)
Примечание. Номинальное напряжение выше 15 кВ может быть допущено, если это необходимо для специального применения.	

18.1.3 Разделение высоковольтного и низковольтного оборудования.

18.1.3.1 Электрическое оборудование на напряжение свыше 1000 В не должно устанавливаться в те же корпуса (оболочки), где установлено низковольтное оборудование, если не обеспечено соответствующее разделение или не приняты соответствующие меры, обеспечивающие безопасный доступ для обслуживания низковольтного оборудования.

18.1.3.2 Изоляционные материалы, применяемые для электрического оборудования, должны обеспечивать во время длительной эксплуатации установки сопротивление изоляции 1500 Ом на 1 В номинального напряжения, но не менее 2 МОм.

18.1.3.3 У входа в специальные электрические помещения должны находиться предостерегающие надписи, указывающие величину напряжения. Корпуса электрического оборудования, установленного вне специальных электрических помещений, должны снабжаться предостерегающими надписями, указывающими величину напряжения.

18.2 ПРОЕКТИРОВАНИЕ СИСТЕМЫ

18.2.1 Системы распределения.

Для высоковольтных установок переменного трехфазного тока допускается применение следующих систем распределения электрической энергии:

трехпроводной изолированной системы;

трехпроводной системы с нейтралью, соединенной с корпусом ПБУ или МСП через высокоомный резистор или реактор;

четырехпроводной системы с глухо заземленной нейтралью.

18.2.1.1 Конфигурация сети для обеспечения бесперебойности питания.

Конструкция ГРЩ должна предусматривать возможность его разделения, как минимум, на две независимых половины секций посредством межсекционного автоматического выключателя или разъединителя.

К каждой половине секций должен быть подключен, как минимум, один генератор.

Если предусматриваются два независимых ГРЩ, соединяемых между собой кабельными перемычками, то автоматические выключатели должны быть предусмотрены на обеих ее сторонах. Все дублированные электрические приводы должны получать питание от различных ГРЩ или его разделенных секций.

18.2.1.2 Системы с заземленной нейтралью.

18.2.1.2.1 Нулевые точки генераторов, включаемых на параллельную работу, допускается подключать на общую шину перед заземляющим резистором или реактором, установленным в распределительном щите или непосредственно у генераторов.

18.2.1.2.2 В случае замыкания на корпус, ток утечки не должен превышать номинального тока наибольшего генератора или суммарного номинального тока соответствующей секции ГРЩ, и не должен быть меньшим, чем трехкратный минимальный ток, требуемый для срабатывания защиты от замыкания на корпус.

18.2.1.2.3 Должно быть обеспечено, чтобы как минимум одно устройство заземления нейтрали было в действии, когда система находится под напряжением.

Электрическое оборудование, работающее в системах с глухо заземленной нейтралью или с нейтралью, соединенной с корпусом через высокоомный резистор или реактор, должно выдерживать без повреждения токи однофазного замыкания на корпус в течение времени, необходимого для срабатывания устройства защиты.

18.2.1.3 Отключение нейтрали.

В нулевом проводе каждого генератора должен быть предусмотрен разъединитель, которым можно отключать нейтраль от заземления для производства замеров сопротивления изоляции и обслуживания генератора.

18.2.1.4 Соединение с корпусом заземляющего импеданса.

18.2.1.4.1 Все заземляемые импедансы (полные сопротивления) нулевых точек должны быть соединены с корпусом. Соединение должно быть выполнено таким образом, чтобы любые циркулирующие токи заземляющих соединений не влияли на радиооборудование, радары, а также на цепи внутренней связи и системы управления.

18.2.1.4.2 Допускается присоединение всех резисторов или реакторов к общей заземляющей шине, которая, по крайней мере, в двух местах должна быть соединена с корпусом.

18.2.1.5 Разделяемые системы.

В разделяемых системах с заземленной нейтралью соединения нейтрали с корпусом должны быть предусмотрены для каждой разделенной группы секций ГРЩ.

18.2.2 Степени защиты оболочек.

18.2.2.1 Общие требования.

Каждая часть электрооборудования должна быть изготовлена в оболочках, защитное исполнение которых должно соответствовать расположению оборудования и влиянию окружающих условий. Требования стандарта МЭК 60092-201 могут рассматриваться как минимальные.

18.2.2.2 Электрические машины.

Степень защиты оболочек электрических машин должна быть не ниже, чем IP23. Степень защиты клеммных коробок машин должна быть не ниже, чем IP44.

Для двигателей, устанавливаемых в помещениях, доступных для некомпетентного персонала, степень защиты оболочки должна быть не ниже, чем IP4X для исключения прикосновения к токонесущим или вращающимся деталям.

18.2.2.3 Трансформаторы.

Степень защиты оболочек трансформаторов должна быть не ниже, чем IP23.

Для трансформаторов, устанавливаемых в помещениях, доступных для некомпетентного персонала, степень защиты оболочки должна быть не ниже, чем IP4X.

Для трансформаторов, не заключенных в оболочку, распространяются требования 18.7.1.

18.2.2.4 Распределительные устройства, щиты управления и конверторы.

Степень защиты металлических оболочек распределительных щитов, щитов управления, шкафов статических преобразователей должна быть не ниже, чем IP32. Для щитов, устанавливаемых в помещениях, доступных неквалифицированному персоналу, степень защитной оболочки должна предусматриваться не ниже, чем IP4X.

18.2.3 Изоляционные расстояния.

18.2.3.1 Изоляционные расстояния по воздуху.

Изоляционные расстояния по воздуху между частями, находящимися под напряжением с разными потенциалами, или между частями под напряжением и заземленными металлическими частями, или наружным кожухом должны быть не менее указанных в табл. 18.2.3.1.

Таблица 18.2.3.1

Номинальное напряжение, кВ	Минимальное расстояние по воздуху, мм
3 (3,3)	55
6 (6,6)	90
10 (11)	120
15	160

Минимальные расстояния для промежуточных значений рабочих напряжений выбираются как для следующего большего значения стандартного напряжения.

При выборе меньших расстояний должны быть предусмотрены специальные импульсные высоковольтные испытания, подтверждающие допустимость такого выбора.

18.2.3.2 Изоляционные расстояния по материалу.

Изоляционные расстояния по поверхности материалов между частями под разными потенциалами и между частями под напряжением и корпусом должны выбираться на основе национальных или международных стандартов.

Для не стандартизованных частей оборудования, включающих секции шин в распределительных устройствах, минимальные расстояния по поверхности материала должны быть рассчитаны из соотношения 25 мм на 1 кВ, а за токоограничивающими устройствами — 16 мм на 1 кВ.

18.2.4 Устройства защиты.

18.2.4.1 Замыкание на стороне генератора.

Кроме видов защиты, указанных в 8.2, генераторы должны быть снабжены устройствами защиты против междуфазного короткого замыкания в кабеле, соединяющем генератор и ГРЩ, и против межвитковых замыканий внутри генератора.

При срабатывании этого устройства защиты генератор должен отключаться от ГРЩ и его возбуждение должно автоматически сниматься.

В распределительных системах с глухо заземленной нейтралью замыкание фазы генератора на корпус должно также приводить к срабатыванию защиты.

18.2.4.2 Замыкание на корпус.

18.2.4.2.1 При любых замыканиях на корпус в системе (на панелях управления) должна срабатывать звуковая и световая сигнализация.

18.2.4.2.2 В низкоимпедансных (глухо заземленных) системах при замыканиях на корпус должна срабатывать защита, автоматически отключающая поврежденную цепь.

18.2.4.2.3 В высокоимпедансных заземленных системах (в системах с заземленной через высокоомный резистор нейтралью), если отходящие от ГРЩ фидеры не могут быть отключены в случае замыкания на корпус, изоляция электрооборудования, получающего питание от этих фидеров, должна быть рассчитана на линейное напряжение системы.

Примечания: 1. Система должна классифицироваться как эффективно заземленная (низкоимпедансная), если коэффициент заземления менее 0,8, и не эффективно заземленная (высокоимпедансная), если коэффициент заземления более 0,8.

2. Коэффициент заземления определяется как отношение между напряжением «фаза — корпус» в исправной, т.е. неповрежденной системе и линейным («фаза — фаза») напряжением.

18.2.4.3 Силовые трансформаторы.

Силовые трансформаторы должны быть защищены от короткого замыкания и от перегрузки автоматическими выключателями.

Если трансформаторы предназначены для параллельной работы, то срабатывание защиты на первичной стороне должно приводить к автоматическому отключению его также на вторичной стороне.

18.2.4.4 Трансформаторы напряжения для систем управления и измерительных приборов.

Трансформаторы, предназначенные для питания цепей управления и приборов, должны быть защищены от перегрузки и короткого замыкания на вторичной стороне.

18.2.4.5 Предохранители.

Плавкие предохранители должны применяться для защиты от коротких замыканий.

Для защиты от перегрузки применение предохранителей не допускается.

18.2.4.6 Низковольтные системы.

Низковольтные системы распределения (до 1000 В), получающие питание от высоковольтных трансформаторов (систем), должны иметь защиту от перенапряжений, связанных с попаданием высокого напряжения на вторичную (низковольтную) сторону. Это может быть реализовано следующими мерами:

применением заземленной низковольтной системы;

соответствующими ограничителями напряжения нейтрали;

заземлением экрана между первичной и вторичной обмотками трансформатора.

18.2.4.7 Защитные заземления.

Металлические корпуса электрического оборудования должны быть наружными медными гибкими проводниками сечением, рассчитанным на ток однофазного короткого замыкания, но не менее 16 мм^2. Заземляющие провода должны быть маркированы.

Заземляющие проводники могут соединяться сваркой или болтами диаметром не менее 10 мм.

18.3 ЭЛЕКТРИЧЕСКИЕ МАШИНЫ (ТРЕБОВАНИЯ К КОНСТРУКЦИИ)

18.3.1 Обмотки статоров генераторов.

Статорные обмотки генераторов должны иметь доступными как фазные выводы, так и нулевые для возможности установки дифференциальной защиты.

18.3.2 Датчики температуры.

Электрические машины должны быть оборудованы встроенными датчиками температуры статорных обмоток, обеспечивающими звуковую и световую сигнализацию при превышении температуры сверх допустимых пределов.

Для встроенных датчиков температуры должны быть предусмотрены средства (устройства) защиты от попадания высокого напряжения в измерительные цепи.

18.3.3 Испытания.

В дополнение к испытаниям, требуемым для всех электрических машин, должны быть предусмотрены испытания высокочастотным испытательным напряжением в соответствии со стандартом МЭК 60034-15 отдельных фазных обмоток (катушек) машины, подтверждающие достаточный уровень стойкости против межвитковых замыканий, вызываемых импульсными всплесками напряжения с высокой крутизной фронта.

18.3.4 Конструкция.

18.3.4.1 Корпус машины, подшипниковые щиты, защитные ограждения воздухозаборных и выпускных отверстий должны быть изготовлены из стальных сплавов. Алюминиевые сплавы для указанных деталей машин не допускаются.

18.3.4.2 Для отвода конденсата в нижней части корпуса машины должно быть предусмотрено легко доступное для обслуживания спускное устройство.

На двигателях вертикального исполнения сверху должен быть предусмотрен жестко закрепляемый козырек, защищающий от попадания внутрь машины воды и посторонних предметов. Нижний торцевой щит должен иметь форму, предотвращающую скопление воды в районе подшипника.

18.3.4.3 Клеммные коробки машин должны иметь такие размеры, чтобы обеспечивать:

необходимые изоляционные расстояния между токоведущими частями и корпусом;

необходимые изоляционные расстояния между фазами;

достаточное пространство для размещения концевых заделок кабелей подключения и выводов обмоток; и

возможность изменения расположения вводов питающих кабелей до четырех положений, под углом 90°.

Для измерительных трансформаторов тока, нагревательного антиконденсационного элемента, датчиков температуры и т.п. должна быть предусмотрена отдельная клеммная коробка.

18.3.4.4 Выводы фаз статорной обмотки должны входить в отдельную, отличающуюся от коробок на низшие напряжения, клеммную коробку через уплотнительную прокладку.

Для нейтральных выводов может быть предусмотрена отдельная клеммная коробка.

Внутри клеммных коробок должны быть предусмотрены клеммы для заземляющих жил кабелей. При этом должно быть обеспечено надежное электрическое соединение между корпусом машины и корпусом коробки.

18.3.4.5 Двигатели номинальной мощностью 1000 кВт и выше должны быть оборудованы устройствами дифференциальной защиты. Для этой цели на корпусе двигателя должна быть предусмотрена отдельная клеммная коробка, располагаемая с противоположной стороны от главной клеммной коробки, в которой должны быть предусмотрены установочные места для трех трансформаторов тока и выводов нейтральных концов обмоток.

18.3.4.6 Температура подшипников двигателей мощностью 1000 кВт и более должна контролироваться местными индикаторами (приборами). Для каждого подшипника должны быть предусмотрены также датчики температуры для дистанционного контроля.

18.3.4.7 Для предотвращения вредного влияния подшипниковых токов подшипник на стороне, противоположной приводу, должен быть электрически изолирован от корпуса. Должна быть предусмотрена возможность измерения сопротивления изоляции изолированного подшипника без его демонтажа.

18.3.4.8 Конструкция подшипников скольжения должна предусматривать:

местные указатели уровня смазочного масла;

при принудительной циркуляционной смазке отдельный насос с локальным трубопроводом, емкостью, охладителем, фильтром и указателем расхода;

возможность установки приборов вибрационного контроля, включая необходимые кабельные линии, а также приборов измерения износа подшипника;

блокировку пуска двигателя при отсутствии смазки.

18.4 СИЛОВЫЕ ТРАНСФОРМАТОРЫ

18.4.1 Общие требования.

18.4.1.1 Сухие трансформаторы должны соответствовать требованиям стандарта МЭК 60076-11.

Применяемые сухие трансформаторы должны иметь заземленные экраны между обмотками высшего и низшего напряжений.

Трансформаторы с жидкостным охлаждением должны соответствовать требованиям стандарта МЭК 60076.

Трансформаторы, погруженные в охлаждающее масло, должны быть оборудованы, как минимум, устройствами АПС и защиты по следующим параметрам:

«Минимальный уровень жидкости» — АПС и автоматическое отключение;

«Максимальная температура жидкости» — АПС и автоматическое отключение, или снижение нагрузки;

«Высокое давление газа в оболочке» — автоматическое отключение.

18.4.1.2 Трансформаторы, устанавливаемые в помещениях, доступных неквалифицированному персоналу, должны иметь степень защиты оболочки не ниже, чем IP4X.

18.4.1.3 Если на стороне низкого напряжения трансформаторов имеется изолированная нулевая точка, то между нулевой точкой каждого трансформатора и корпусом платформы должен быть предусмотрен искроразрядный предохранитель. Предохранитель должен быть рассчитан на разряд при напряжении равном или меньше чем 80 % минимального испытательного напряжения потребителей, питаемых от данного трансформатора.

18.4.1.4 К разряднику допускается параллельное присоединение аппаратуры для контроля состояния изоляции низковольтной стороны установки или для обнаружения места повреждения этой изоляции. Такая аппаратура не должна препятствовать надежному действию разрядника.

18.4.1.5 Должны быть предусмотрены эффективные средства (например, подогрев) для предотвращения конденсации и накопления влаги внутри трансформаторов, когда они выключены.

18.5 КАБЕЛИ

18.5.1 Общие требования.

Кабели должны быть изготовлены в соответствии с требованиями стандартов МЭК 60092-353 и МЭК 60092-354 или других соответствующих национальных стандартов.

18.5.1.1 Кабельная сеть трехфазного тока должна выполняться трехжильными кабелями с многопроволочными жилами. Площадь поперечного сечения жилы кабелей для силовых цепей должна быть не менее 10 мм^2.

18.6 РАСПРЕДЕЛИТЕЛЬНЫЕ УСТРОЙСТВА И ЩИТЫ УПРАВЛЕНИЯ

18.6.1 Общие требования.

Распределительные щиты и щиты управления должны быть изготовлены в соответствии с требованиями МЭК 60298 и следующими дополнительными требованиями.

18.6.2 Конструкция.

18.6.2.1 Механическая конструкция.

Распределительные щиты должны быть изготовлены из металла, должны быть закрытого типа — в соответствии со стандартом МЭК 60298, или из изолирующих материалов, закрытого типа — в соответствии со стандартом МЭК 60466, или в соответствии с требованиями национальных стандартов.

18.6.2.1.1 Распределительные щиты должны закрываться специальным ключом, отличным от ключей распределительных щитов и устройств низкого напряжения. Открывание дверей или выдвижение отдельных элементов должно быть возможно только после отключения от электрической сети данной панели или распределительного щита.

18.6.2.1.2 Вдоль распределительных щитов следует обеспечить проходы для осмотра щита и электрической аппаратуры шириной не менее 800 мм между перегородкой и щитом и 1000 мм между параллельно установленными секциями щита. Если такие проходы предназначены для обслуживания, их ширина должна быть увеличена до 1000 и 1200 мм соответственно.

Указанная ширина этих проходов требуется независимо от рода применяемых средств защиты от прикосновения, выполненных в виде дверей, сетки или изоляционных поручней.

Двери, сплошные перегородки и перегородки из сетки должны быть высотой не менее 1800 мм.

Перфорированные перегородки или перегородки из сетки должны обеспечивать степень защиты не менее IP2X.

Вдоль щита должно быть предусмотрено два ряда изоляционных поручней, на высоте 600 и 1200 мм.

18.6.2.1.3 Части электрической установки, находящиеся под напряжением, должны быть расположены на расстоянии от защитных ограждений не менее указанного в табл. 18.6.2.1.3.

Таблица 18.6.2.1.3

Номинальное напряжение, кВ	Минимальная высота прохода, мм	Мин. расстояния электрических частей под напряжением от разных видов защитных заграждений, мм		
		сплошные двери и перегородки	сетчатые двери и перегородки	изоляционные поручни
3 (3,3)	2500	100	180	600
6 (6,6)	2500	120	200	600
10 (11)	2500	150	220	700
15	2500	160	240	800

18.6.2.2 Блокировочные устройства.

Автоматические выдвижные выключатели, применяемые в распределительных щитах, должны иметь устройство, которое фиксирует их, как в рабочем, так и в выдвинутом положении. Для обеспечения безопасного обслуживания выдвижных выключателей и других аппаратов должны быть предусмотрены блокировочные ключи и блокируемые разъединители.

Выдвижные автоматические выключатели должны фиксироваться в рабочем положении таким образом, чтобы исключались относительные перемещения между подвижными и неподвижными частями.

18.6.2.3 Шторки (заслонки).

Должно предусматриваться автоматическое закрытие неподвижных токоведущих контактов разъема при помощи изоляционных перегородок в выдвинутом положении автоматического выключателя.

18.6.2.4 Устройства заземления и междуфазного замыкания.

С целью обеспечения безопасного обслуживани высоковольтных распределительных устройств для сборных шин и отходящих фидеров должно быть предусмотрено определенное количество аппаратов, для принудительного замыкания шин между собой и на корпус.

Устройство должно быть рассчитано на максимальный ток короткого замыкания.

18.6.3 Вспомогательная система питания распределительных устройств.

18.6.3.1 Источник питания.

Если для привода механизмов автоматических и других выключателей, а также для устройств защиты требуется отдельный вспомогательный электрический или иной источник энергии, то кроме основного такого источника должен быть предусмотрен резервный источник, запас энергии которого должен быть достаточным для действия всех аппаратов по крайней мере два раза.

Однако, расцепители автоматических выключателей, срабатывающие от перегрузки, от короткого замыкания или от «нулевого» напряжения, должны быть независимыми от любых электрических источников энергии.

Это требование не запрещает применения шунтовых, т.е. срабатывающих при подаче оперативного напряжения, расцепителей при условии, что

будет обеспечен контроль целостности (непрерывности) отключающих цепей и их системы питания, т.е. в случае нарушения целостности цепей или при неисправности (исчезновении) их питания, на панелях управления будет срабатывать аварийно-предупредительная сигнализация.

18.6.3.2 Количество источников питания.

Для разделенных ГРЩ (см. 18.2.1.1) для приводов механизмов автоматических и других выключателей должен быть предусмотрен, кроме собственных источников энергии, получающих питание каждый от своей системы шин, по крайней мере один независимый резервный источник. При необходимости этим источником может быть аварийный источник электрической энергии, предназначенный для вывода механической установки из полностью обесточенного состояния или «мертвого» ("dead ship") состояния.

18.6.4 Высоковольтные испытания.

Каждый главный и другие распределительные щиты должны быть испытаны высоким напряжением стандартной частоты. Процедура испытаний и величины испытательного напряжения должны соответствовать требованиям соответствующего национального стандарта или стандарта МЭК 60298.

18.7 РАЗМЕЩЕНИЕ (МОНТАЖ)

18.7.1 Электрическое оборудование.

18.7.1.1 Если высоковольтное оборудование без защитной оболочки устанавливается в специальном помещении, фактически являющимся его оболочкой, то двери такого помещения должны иметь такую блокировку, чтобы их открытие было исключено, пока не будет отключено напряжение и токоведущие части оборудования не будут заземлены.

У входов в помещения или пространства, где расположено высоковольтное оборудование, должны быть предусмотрены предупреждающие надписи о наличии опасного высокого напряжения.

18.7.1.2 В обоснованных случаях может быть допущена установка оборудования вне специальных электрических помещений при условии, что степень защиты его будет не ниже IP44 и доступ к токоведущим частям оборудования будет возможным только при снятом напряжении и при использовании специального инструмента.

18.7.1.3 В специальном электрическом помещении должна находиться схема соединений и чертеж размещения электрического оборудования.

18.7.2 Кабели.

18.7.2.1 Прокладка кабельных трасс.

Кабели не должны проходить через жилые помещения. Однако, если это требуется условиями технологического характера, то такая прокладка допустима в специальных закрытых транзитных системах (конструкциях).

18.7.2.2 Разделение.

Высоковольтные кабели должны прокладываться отдельно от кабелей на напряжение ниже 1000 В. В частности, высоковольтные кабели не должны прокладываться в одних и тех же трассах, или в одних и тех же каналах или трубах, или в одних и тех же коробах.

Если высоковольтные кабели различного номинального напряжения прокладываются в одних и тех же трассах, то изоляционные расстояния между кабелями должны быть не менее изоляционных расстояний, установленных для кабеля более высокого напряжения, как указано в 18.2.3.1.

Однако, высоковольтные кабели не должны прокладываться в одних и тех же трассах с кабелями с номинальным напряжением 1 кВ и ниже.

18.7.2.3 Монтаж кабелей.

Высоковольтные кабели должны прокладываться в металлических трубопроводах или в металлических коробах, или они должны быть защищены металлическими кожухами.

Открытая прокладка кабелей (на несущих штампованных панелях) допускается, если они имеют непрерывную металлическую броню, которая должна быть надежно (многократно) заземлена.

18.7.2.4 Оконцевания кабелей.

Оконцевания всех жил высоковольтных кабелей должны быть выполнены из соответствующего изоляционного материала. В соединительных коробках, если жилы кабеля не изолированы, фазы должны быть отделены от корпуса и друг от друга прочными перегородками из соответствующего изоляционного материала. Высоковольтные кабели, имеющие проводящий слой между фазами для контроля напряженности электрического поля изоляции кабеля, должны иметь выводы, предназначенные для такого контроля.

Материал изоляции выводов должен быть совместим с материалом изоляции и оболочки кабеля, и выводы должны быть оборудованы устройствами для заземления всех металлических экранирующих компонентов кабеля (металлических лент, проводов и т.п.).

18.7.2.5 Маркировка.

Высоковольтные кабели должны иметь легко читаемую идентификационную маркировку.

18.7.2.6 Испытания после завершения монтажа.

Перед вводом в эксплуатацию новой высоковольтной кабельной сети или после ее модернизации (ремонта или установки дополнительных кабелей) все кабели по отдельности с их элементами (оконцевания, заземляющие выводы и т.п.) должны быть испытаны высоким напряжением.

Испытания должны проводиться после замера сопротивления изоляции.

Если испытания электрической прочности изоляции выполняются напряжением постоянного тока, то испытательное напряжение должно быть не ниже, чем:

1,6 ($2{,}5U_o + 2$kV) — для кабелей с номинальным напряжением U_o, равным 3,6 kV и менее; и

$4{,}2U_o$ — для кабелей с номинальным напряжением выше 3,6 kV, где U_o — номинальное напряжение переменного тока номинальной частоты, для которых кабель был разработан, прилагаемое между каждой жилой и заземлением, или металлическим его экраном.

Испытательное напряжение должно быть приложено на период времени не менее 15 мин.

После завершения испытаний жилы кабеля должны быть заземлены на определенный период времени, достаточный для удаления приобретенного электрического заряда.

После этого производится повторный замер сопротивления изоляции кабеля.

Если испытания электрической прочности изоляции высоковольтного кабеля выполняются испытательным напряжением переменного тока (в соответствии с рекомендациями завода-изготовителя), то величина испытательного напряжения должна быть не менее номинальной, а продолжительность прилагаемого напряжения должна быть не менее 24 ч.

Примечание. Испытания, выполняемые в соответствии с МЭК 60502, признаются Регистром равноценными изложенным.

19 ЗАПАСНЫЕ ЧАСТИ

19.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

19.1.1 На каждой ПБУ и МСП должны быть предусмотрены запасные части в количестве, достаточном для проведения ремонта в случае выхода из строя ответственных устройств.

19.1.2 При определении норм запасных частей следует руководствоваться рекомендациями изготовителей конкретных видов оборудования.

19.1.3 Запасные части должны быть такими, чтобы их применение не требовало дополнительной обработки или подгонки.

19.1.4 Запасные части должны соответствовать требованиям настоящей части.

После изготовления запасные части должны подвергаться испытаниям.

19.1.5 Запасные части должны быть закреплены в доступных местах, замаркированы и надежно защищены от воздействия окружающей среды.

19.1.6 Установленное оборудование должно быть снабжено набором специального инструмента и приспособлений, необходимых для его разборки и сборки в эксплуатационных условиях.

19.1.7 Запасные части не обязательны для электрических приводов механизмов, если такие механизмы установлены в двойном количестве, используются по прямому назначению и мощность (производительность) каждого из установленных механизмов является достаточной.

Для генераторов электростанции запасные части не обязательны, если установлены генераторы соответствующей мощности в количестве, превышающем требования настоящей части.

19.1.8 Запасные части должны быть включены в ведомость запасных частей, указанную в 3.2.11.1.26 части I «Классификация» Правил классификации и постройки морских судов, которая должна быть согласована с Регистром, а количество запасных частей на борту должно, по крайней мере, соответствовать этой ведомости.

ПРИЛОЖЕНИЕ

Таблица 1

Перечень контролируемых параметров ГЭУ с ГЭД переменного тока: синхронными, с постоянным возбуждением и асинхронными

Контролируемый параметр	Предельное значение Макс./Мин.	Применимо для:	Местный измерительный прибор	АПС, дисплей в ЦПУ	Снижение нагрузки	Автоматический стоп	ГПУ (мостик), ОАПС
ГЭД							
Система смазки	Неисправность		Измерительное стекло	×	×	×	×
Температура подшипников	Макс.		Термометр	×			×
Температура обмоток статора	Макс.			×	×		×
Токосъемные кольца	Неисправность (Электрическая дуга)	Синхронный ГЭД	Смотровой люк	×			×
Система охлаждения воды/воздуха	Неисправность			×			×
Температура охлаждающего воздуха на входе	Макс.		Термометр	×			×
Охлаждающая жидкость	Утечка			×			×
Частота вращения	Макс.			×		×	×
Регулирование напряжения	Выход из строя	Синхронный ГЭД		×		×	×
Сопротивление изоляции статора и фидера питания	Мин.			×			×
Сопротивление изоляции системы возбуждения, фидера	Мин.	Синхронный ГЭД		×			×
Трансформаторы							
Температура обмоток	Макс.			×	×		×
Охлаждающая жидкость	Утечка			×			×
Система охлаждения	Неисправность			×			×
Преобразователи							
Питающая сеть	Неисправность			×		Пуск	×
Система охлаждения	Неисправность			×	×		×
Температура силовых секций	Макс.			× Макс. 1		× Макс. 2	×
Поток охладителя	Мин.			×			×
Охлаждающая жидкость	Утечка			×			×
Предварительный сигнал							×
Авария, выход из строя				×		×	×
Датчик скорости и положения ротора	Неисправность	Синхронный ГЭД		×			×
Аварийный стоп (конвертер отключен)				×		×	×
Предохранитель полупроводника	Неисправность			×		×	×
Температура полупроводника	Макс.			×	Снижение момента		×
Напряжение (звено постоянного тока)	Макс.			×		×	×
Ток (звено постоянного тока)	Макс.			×		×	×
Ток на выходе конвертера	Макс.			×		×	×
Сеть питания ГЭУ, судовая электрическая система							
Фильтр гармонических составляющих	Авария, повреждение			×			×

Таблица 2

Перечень контролируемых параметров ГЭУ с ГЭД постоянного тока

Контролируемый параметр	Предельное значение Макс./Мин.	Местный измерительный прибор	АПС, дисплей в ЦПУ	Снижение нагрузки	Автоматический стоп	ГПУ (мостик), ОАПС
ГЭД						
Система смазки	Неисправность	Измерительное стекло	×	×	×	×
Температура подшипников	Макс.	Термометр	×			×
Температура главных полюсов	Макс.		×	×		×
Температура дополнительных полюсов или компенсационных обмоток	Макс.		×	×		×
Система охлаждения воды/воздуха	Неисправность		×			×
Температура охлаждающего воздуха на входе	Макс.	Термометр	×			×
Охлаждающая жидкость	Утечка		×			×
Частота вращения	Макс.		×		×	×
Коллектор/щетки	Неисправность (электрическая дуга)	Смотровой люк	×			×
Ток якоря	Макс.		×		×	×
Сопротивление изоляции цепи якоря и фидера питания	Мин. (замыкание на корпус)		×			×
Трансформаторы						
Температура обмоток	Макс.		×	×		×
Охлаждающая жидкость	Утечка		×			×
Система охлаждения	Неисправность		×			×
Преобразователи						
Питающая сеть	Неисправность		×		Повторный пуск	×
Система охлаждения	Неисправность		×	×		×
Температура силовых секций	Макс.		× Макс. 1		× Макс. 2	×
Поток охладителя (прямое охлаждение)	Мин.		×			×
Охлаждающая жидкость	Утечка		×			×
Предварительный сигнал						×
Авария, выход из строя			×		×	×
Датчик скорости вращения якоря	Неисправность		×			×
Аварийный стоп (конвертер отключен)			×		×	×
Предохранитель полупроводника	Неисправность		×		×	×
Сеть питания ГЭУ, судовая электрическая система						
Фильтр гармонических составляющих	Авария, повреждение		×			×

ЧАСТЬ XI. ХОЛОДИЛЬНЫЕ УСТАНОВКИ

1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

1.1 Стационарно установленные на борту ПБУ и МСП холодильные установки должны отвечать требованиям разд. 1 — 8, 11 и 12 части XII «Холодильные установки» Правил классификации и постройки морских судов.

ЧАСТЬ XII. МАТЕРИАЛЫ

1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

1.1 ОБЛАСТЬ РАСПРОСТРАНЕНИЯ

1.1.1 Требования настоящей части распространяются на материалы и изделия, предназначенные для сварных конструкций, деталей механизмов и оборудования ПБУ и МСП, подлежащих техническому наблюдению Регистра в соответствии с требованиями других частей Правил ПБУ/МСП.

1.1.2 Материалы и изделия, подлежащие техническому наблюдению при их изготовлении, должны удовлетворять требованиям настоящей части и части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов. Материалы и изделия поставляются в соответствии с требованиями одобренных Регистром спецификаций и/или национальных и международных стандартов, применение которых согласовано с Регистром.

Материалы, отличающиеся по химическому составу, механическим свойствам, состоянию поставки или методу изготовления от указанного в настоящей части, могут поставляться после рассмотрения Регистром представленных обоснований, подтверждающих возможность применения этих материалов по назначению. Обоснования должны подтверждать уровень безопасности конструкции или изделия не меньший, чем это требуется соответствующими разделами Правил ПБУ/МСП.

1.1.3 Материалы и изделия, подлежащие техническому наблюдению Регистра, должны изготавливаться признанными Регистром предприятиями, имеющими соответствующий документ:

Свидетельство о признании изготовителя;

Свидетельство о типовом одобрении.

Порядок выдачи упомянутых документов соответственно определен в 1.1.4 и 1.3.2 части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов. Документы выдаются на основании освидетельствования предприятия (изготовителя) и положительных результатов испытаний, подтверждающих соответствие продукции, изготовленной по существующей на предприятии (изготовителе) технологии, требованиям Правил ПБУ/МСП.

1.2 ОПРЕДЕЛЕНИЯ И ПОЯСНЕНИЯ

1.2.1 Определения и пояснения, относящиеся к общей терминологии, приведены в части XIII «Материалы» Правил классификации постройки морских судов.

1.2.2 В настоящей части приняты также следующие определения.

Зет-сталь — сталь с гарантируемым уровнем пластических свойств в направлении толщины проката, предназначенная для сварных конструкций, способная воспринимать значительные напряжения, перпендикулярные к поверхности проката.

Клеймо Регистра — в настоящей части под термином «клеймо» понимается клеймо, штемпель или пломбир определенного, регламентированного Регистром вида, которые наносятся на продукцию в конечном ее виде или в процессе изготовления с целью подтверждения осуществленного Регистром технического наблюдения и идентификации продукции выданным на нее документам.

Нестабильное разрушение образца — полное или частичное разрушение (проскок трещины) образца, при котором регистрируется падение нагрузки и неконтролируемое возрастание перемещений более чем на 1 %.

Образец — изготовленное из пробы изделие определенной формы и размеров, на котором непосредственно производится определение механических, технологических или иных свойств материала при испытаниях.

Партия — ограниченное количество полуфабрикатов, на которые распространяются результаты проведенных в установленном порядке испытаний.

Первоначальные испытания — определенный объем контрольных испытаний, регламентированный специальной, одобренной Регистром программой и выполняемый во время освидетельствования предприятия Регистром с целью выдачи ему Свидетельства о признании изготовителя.

Полуфабрикат — лист, поковка, отливка, труба и т.п. в дальнейшем, при использовании по назначению, подвергающиеся механической или технологической обработке.

Признанная лаборатория — лаборатория (центр), внесенная в перечень лабораторий (центров), имеющих Свидетельства о признании испытательной лабораторий.

Признанное предприятие — предприятие, внесенное в издаваемый Регистром Перечень одобренных материалов и признанных изготовителей.

Проба — часть полуфабриката либо специально изготовленная заготовка, предназначенная для изготовления образцов для испытаний.

Свидетельство о признании изготовителя — документ, подтверждающий соответствие изготавливаемой продукции и условий ее производства требованиям правил Регистра и удостоверяющий внесение изготовителя в издаваемый Регистром соответствующий перечень.

Свидетельство о типовом одобрении — документ, подтверждающий соответствие изготавливаемой продукции требованиям правил Регистра и удостоверяющий внесение изготовителя в издаваемый Регистром соответствующий перечень.

Свидетельство Регистра — документ, удостоверяющий соответствие определенного объема конкретного вида продукции требованиям правил Регистра и, если оговорено отдельно, требованиям заказа. Свидетельство выдается инспектором Регистра при осуществлении технического наблюдения за изготовлением продукции.

Сдаточные испытания — определенный правилами Регистра или согласованной с ним документацией объем испытаний поставляемой с техническим наблюдением Регистра продукции, на основании результатов которого могут быть оформлены свидетельства Регистра.

Сертификат предприятия — документ предприятия, удостоверяющий соответствие определенного объема конкретного вида продукции требованиям заказа и подтверждающий изготовление продукции в полном соответствии с существующей на предприятии технологией. Сертификат выдается предприятием и должен быть удостоверен подписью ответственного лица от контролирующего качество продукции органа предприятия.

Слоистый разрыв — разрушение элементов сварных конструкций, изготовленных из листового проката или труб, как следствие значительных сварочных напряжений и/или внешних нагрузок, действующих в направлении, перпендикулярном к поверхности проката.

1.3 ОБЪЕМ ТЕХНИЧЕСКОГО НАБЛЮДЕНИЯ

1.3.1 Положения, определяющие порядок и объем осуществления технического наблюдения, изложены в Общих положениях о классификационной и иной деятельности и 1.3 части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов.

1.3.2 Техническое наблюдение и соответствующие испытания при изготовлении материалов проводятся в объеме требований настоящей части.

1.3.2.1 Объем и порядок испытаний, необходимых для получения предприятием Свидетельства о признании изготовителя, в общем случае определяется, исходя из требований разд. 3 и 4. Программа испытаний составляется предприятием и представляется для согласования в Регистр.

Как правило, при первоначальном освидетельствовании предприятия проект программы испытаний должен содержать:

.1 определение химического состава (ковшовая проба и полуфабрикат);

.2 испытания на растяжение;

.3 испытания на ударный изгиб (продольные и поперечные образцы);

.4 испытания на изгиб;

.5 испытания на чувствительность к механическому старению;

.6 макроскопический анализ;

.7 микроскопический анализ;

.8 определение ликвационной неоднородности серы.

Также могут быть востребованы результаты или проведение испытаний по определению:

.9 параметра трещиностойкости (CTOD) для основного металла и металла зоны термического влияния (ЗТВ) сварного соединения. Определение CTOD производится при температурах, соответствующих заявленной изготовителем категории стали и диапазону возможных расчетных температур конструкции;

.10 температуры нулевой пластичности (NDT) для основного металла;

.11 температуры вязкохрупкого перехода (T_{kb}) для основного металла и т.д.

1.3.2.2 Если, исходя из условий применения, требуется подтверждение специальных свойств материала, то должны быть представлены результаты или выполнены следующие испытания:

.1 растяжение при повышенной температуре;

.2 испытания на усталость материала;

.3 определение коррозионной стойкости;

.4 коррозионно-усталостные испытания.

1.3.2.3 Все испытания должны выполняться в присутствии представителя Регистра по методикам, согласованным с Регистром.

1.3.2.4 В общем случае, испытания любой из представляемой на первоначальное одобрение категории стали необходимо выполнять на металле, как минимум, двух плавок. Пробы с целью изготовления образцов для испытаний должны отбираться не менее чем от двух полуфабрикатов

разной толщины (максимальной, средней или минимальной из указанных в заявке) для каждой плавки. Если в заявке на признание предприятия упомянуты одновременно разные типы полуфабрикатов, т.е. лист, профиль, пруток и т.п., то приведенный выше порядок действителен для каждого типа полуфабриката.

В зависимости от представленных предприятием статистических данных, свидетельствующих об уровне стабильности качества поставляемой продукции, количество представляемых для испытаний плавок, полуфабрикатов может быть изменено.

1.3.2.5 Удовлетворительные результаты испытаний, выполненные на стали высшей категории, могут быть распространены на сталь низшей категории, если технология изготовления, химический состав и условия поставки для этих категорий одинаковы. Положительные результаты испытаний стали уровня прочности 36 могут быть распространены на сталь уровня прочности 32, при выполнении упомянутых выше условий.

1.3.2.6 Испытания на ударный изгиб должны проводиться на продольных и поперечных образцах, отобранных от двух концов каждого из представленных к испытаниям полуфабриката.

Испытания должны выполняться при +20 °С, 0 °С, −20 °С, −40 °С и −60 °С, для стали категории F испытания должны выполняться дополнительно и при −80 °С. В результате испытаний должна быть представлена диаграмма зависимости работы удара от температуры испытаний, одновременно указывается процент вязкой (хрупкой) составляющей в изломе образцов. Если иное не оговорено, испытания в указанном объеме проводятся при первоначальных испытаниях, при внесении изменений в технологию производства.

1.3.2.7 Испытания на чувствительность к механическому старению выполняются на образцах, изготовленных из проб, которые отбираются аналогично пробам на ударный изгиб. Полосы металла, из которых в последствии вырезаются образцы, подвергаются деформации растяжением из расчета 10 % остаточного удлинения. Изготовленные из подвергнутых деформационному растяжению полос, образцы на ударный изгиб подлежат равномерному нагреву (искусственному старению) на 250 °С, с выдержкой при этой температуре в течение часа с последующим охлаждением на воздухе. Испытания этих образцов на ударный изгиб выполняются при комнатной температуре (в пределах 18 — 25 °С) и при температуре, соответствующей заявленной категории стали (например, −20 °С для стали категории D32). Если не оговорено иное, испытания выполняются при первоначальном освидетельствовании предприятия и в случаях внесения изменений в технологию производства стали, а также в сомнительных или спорных случаях, относящихся к качеству проката.

1.3.2.8 Макроскопический анализ проводится с целью определения структуры деформированного металла, нарушений его сплошности, присутствия флокенов и т.д. Как правило, макроанализ выполняется на поперечных образцах (штанги, профиль — полное сечение), отобранных от начала головного полуфабриката или головной части раската. Если другое не указано, проведение макроскопического анализа требуется при первоначальном освидетельствовании предприятия, при внесении изменений в технологию производства и в сомнительных или спорных случаях, касающихся качества поставляемого проката.

1.3.2.9 Микроскопический анализ проводится с целью определения размеров зерна стали в процессе эксплуатации и оценки чувствительности к росту зерна стали при ее нагреве. Определяется действительное и природное зерно. Металлографические образцы (микрошлифы) изготавливаются в различных сечениях полуфабриката. Для проката микрошлифы изготавливаются из металла 1/3 или 1/4 поверхности (в зависимости от толщины) и из середины полуфабриката. Микрошлифы обычно готовят из продольных образцов, изготовленных из начала головного полуфабриката слитка или головной части раската. Анализ проводится на травленых и не травленых шлифах при увеличении 100 и/или 400. Если другое не указано, проведение микроанализа требуется при первоначальном освидетельствовании предприятия, при внесении изменений в технологию производства и в сомнительных и спорных случаях, касающихся качества поставляемого проката.

1.3.2.10 При применении на предприятии разных способов выплавки, использовании классического способа разливки в изложницы, или применении непрерывной разливки стали, а также при прокатке заявленного в Заявке на признание полуфабриката на разных станах и т.д. приведенные выше требования должны распространяться на каждую технологическую цепочку отдельно.

2 МЕТОДЫ ИСПЫТАНИЙ

2.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

2.1.1 Испытания материалов, подлежащих техническому наблюдению при изготовлении, должны выполняться в соответствии с требованиями разд. 2 части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов и признанных Регистром национальных или международных стандартов.

2.1.2 Отдельному согласованию с Регистром подлежат методики испытаний по определению:

.1 характеристик трещиностойкости основного металла и металла сварных соединений (CTOD);

.2 температуры нулевой пластичности (NDT);

.3 температуры вязкохрупкого перехода (T_{kb}).

Требования к указанным здесь видам испытаний изложены в 2.2 — 2.4.

2.2 ИСПЫТАНИЯ НА CTOD

2.2.1 Общие требования.

2.2.1.1 Основным назначением испытаний является контроль вида разрушения материалов при наличии трещины в климатическом диапазоне температур. При испытаниях определяется параметр трещиностойкости CTOD (критическое раскрытие вершины трещины) при статическом нагружении.

За CTOD принимается рассчитанная в соответствии со стандартами одна из следующих величин раскрытия трещины, связанных с определенным видом ее распространения:

δ_c — когда до начала нестабильного разрушения (хрупкого распространения трещины) ее средний стабильный подрост составил менее 0,2 мм;

δ_u — когда до начала нестабильного разрушения (хрупкого распространения трещины) средний стабильный подрост составил более 0,2 мм;

δ_m — когда был достигнут максимум нагрузки без нестабильного разрушения.

2.2.1.2 Для определения CTOD применяются образцы с предварительно выращенной усталостной трещиной, которые испытываются при заданной скорости перемещения нагружающей траверсы испытательной машины, обеспечивающей скорость роста коэффициента интенсивности напряжений в пределах (0,5 — 1,5) МПа·м$^{1/2}$/с на упругом участке деформирования. Образцы нагружаются до разрушения (полного или частичного) или до превышения максимума усилия, зарегистрированного при пластическом деформировании.

2.2.2 Образцы для испытаний на CTOD.

2.2.2.1 Пробы для изготовления образцов для испытания на CTOD должны отбираться из мест, максимально приближенных к месту отбора проб для испытаний на растяжение и ударный изгиб.

2.2.2.2 Ориентация образцов, если другого не указано, при их изготовлении должна быть такой, чтобы направление распространения трещины совпадало с направлением последней прокатки (преимущественным направлением деформирования металла).

2.2.2.3 При невозможности провести испытания образцов толщиной, приближенной к натурной, допускается проведение испытаний на образцах меньшей толщины с боковыми канавками, предотвращающими образование губ среза. Глубина канавки должна составлять 0,10 — 0,15 толщины образца.

2.2.2.4 Разрешается испытывать образцы, изготовленные из полуфабрикатов, имеющих угловые деформации и кривизну (например, труб). В этих случаях пробы могут быть выправлены, причем точки приложения нагрузки должны находиться на расстоянии не менее толщины образца от линии надреза, а зона надреза не должна претерпевать влияющих на результаты испытаний деформаций.

2.2.2.5 Для образцов с остаточными напряжениями, а также подвергнутых правке, допускается механическое снятие остаточных напряжений. Термообработка в этом случае не допускается. Рекомендуемый метод механического снятия остаточных напряжений заключается в локальном сжатии боковых поверхностей образца, прилагаемом в зоне вершины надреза, с пластической деформацией образца не более 0,5 % толщины образца с каждой стороны. Для этого следует использовать пуансоны достаточной площади, чтобы по возможности покрыть образец за одно обжатие. Покрытие вершины надреза обязательно.

2.2.2.6 При определении трещиностойкости ЗТВ (зоны термического влияния) надрез следует выполнять так, чтобы вершина трещины по возможно большей длине ее фронта располагалась в слое, обладающем предположительно наименьшей вязкостью. Рекомендуется для этого применять сварку со специальной разделкой шва (К- или V-образную). Технологический

процесс сварки должен быть одобрен Регистром. Особое внимание должно быть уделено применяемым при этом сварочным материалам и погонной энергии. Перед нанесением разметки и выполнением надреза на образце необходимо осуществить травление и исследование структуры металла зоны термического влияния. Если другие указания отсутствуют, зоной наименьшей вязкости следует считать зону наибольшей величины зерен, максимального перегрева при сварке. Точность полученных результатов, в этом случае, должна обеспечиваться увеличением количества испытываемых образцов (до 8 — 10 на одну температуру испытания) и отбраковкой после испытания тех, где трещина вышла за пределы исследуемой зоны в соответствии с условиями корректности испытаний, приведенными в 2.2.5. С целью отбраковки после испытаний необходимо провести определение фактического положения начальной трещины и траектории ее распространения; может потребоваться изготовление поперечных шлифов, повторное травление и регистрация структурных составляющих, по которым пошло разрушение.

2.2.3 Типы образцов.

2.2.3.1 Для испытаний изготавливаются образцы следующих типов:

.1 образцы прямоугольного сечения на трехточечный изгиб;

.2 образцы компактные на внецентренное растяжение.

Для полуфабрикатов, толщина которых не превышает 50 мм, рекомендуется применение образцов типа, указанного в 2.2.3.1.1. При этом толщина образцов должна быть по возможности приближена к натурной толщине полуфабриката.

2.2.3.2 Для полуфабрикатов, толщина которых равняется или превышает 50 мм, рекомендуются к использованию менее металлоемкие компактные образцы. Толщина компактных образцов должна быть максимально возможной для следующего ряда: 50 мм, 75 мм, 100 мм.

Размерные соотношения образцов и методы их изготовления должны соответствовать признанным Регистром стандартам.

2.2.4 Оборудование, оснастка и средства измерений.

2.2.4.1 В общем случае оборудование, оснастка и средства измерений должны удовлетворять требованиям стандартов и Правил ПБУ/МСП и периодически контролироваться и калиброваться уполномоченными на то национальными органами.

2.2.4.2 В качестве машин для испытаний следует использовать сервогидравлические или им подобные, с верхней границей рабочего диапазона нагрузок от 100 до 2500 кН, обеспечивающие нагружение со скоростями, установленными в 2.2.1 и погрешностью измерения нагрузки не более $\pm 0{,}1$ % от верхней границы рабочего диапазона. Системы для измерения приложенной силы и регистрации результатов должны позволять делать запись диаграмм: «приложенная нагрузка — раскрытие берегов надреза».

2.2.4.3 Оснастка для испытаний на трехточечный изгиб должна обеспечивать возможность вращения и малого независимого перемещения опорных роликов с целью поддержания непрерывного контакта качения в течение всего испытания. Диаметр роликов должен составлять от 0,5 до 1,0 высоты образца.

2.2.4.4 Приспособления для нагружения компактных образцов (серьги и пальцы) должны допускать выравнивание образца при нагружении, для чего зазор между образцом и внутренними поверхностями серег должен быть увеличен до 0,5 — 1,0 мм, и обеспечивать отсутствие заклинивания пальцев при пластическом деформировании образца.

2.2.4.5 Погрешность при определении температуры испытаний не должна превышать $\pm 1{,}5$ °С. Измерения температуры должны проводиться термоэлектрическими преобразователями с вторичными измерительными приборами точностью не ниже 0,5.

2.2.4.6 Раскрытие берегов трещины измеряется с помощью датчиков перемещения с базой от 10 мм, с диапазоном измерения от ± 10 % до ± 50 % от базы. Погрешность измерения перемещения с их помощью не должна превышать $\pm 1{,}5$ % от верхней границы рабочего диапазона.

2.2.4.7 Датчик перемещения должен проходить тарировку перед каждой серией измерений идентичных образцов. Особенно это важно для испытаний при низкой температуре. Если датчик хорошо изолирован от образца, тарировка при комнатной температуре считается достаточной. Погрешность тарировки не более $\pm 0{,}01$ мм.

2.2.5 Условия корректности полученных значений CTOD.

2.2.5.1 Геометрические размеры образцов должны находиться в пределах стандартных допусков.

2.2.5.2 Отношение длины трещины к высоте образца должно находиться в диапазоне от 0,45 до 0,55 для всех типов образцов.

2.2.5.3 Минимальная протяженность усталостной трещины определяется как большее из следующих значений: 1,3 мм или 2,5 % высоты образца.

2.2.5.4 Разница между двумя любыми из измерений длины начальной усталостной трещины не должна превышать 10 % среднего значения длины трещины по этим измерениям. При испы-

таниях зоны термического влияния допуск может быть увеличен до 20 %.

2.2.5.5 При испытаниях металла зоны термического влияния считается достаточным наличие по фронту начальной усталостной трещины участка целевой микроструктуры протяженностью 15 % толщины образца, если другое не указано.

2.2.6 Определение результата испытания на CTOD.

2.2.6.1 При определении параметра трещиностойкости CTOD основного металла и металла ЗТВ минимальное количество корректных образцов, испытанных при одной температуре, должно быть не менее трех.

Значение CTOD для данной температуры определяется как среднее из результатов испытаний при следующих условиях:

при испытании трех корректных образцов ни один из полученных результатов не должен быть менее 70 % от среднего для основного металла и менее 50 % для металла ЗТВ;

при испытании пяти и более корректных образцов ни один из полученных результатов не должен быть менее 50 % от среднего для основного металла и металла ЗТВ.

При невыполнении этих условий за величину CTOD принимается минимальное зарегистрированное значение этого параметра.

2.3 ИСПЫТАНИЯ ПАДАЮЩИМ ГРУЗОМ ДЛЯ ОПРЕДЕЛЕНИЯ ТЕМПЕРАТУРЫ НУЛЕВОЙ ПЛАСТИЧНОСТИ

2.3.1 Общие положения.

2.3.1.1 Основным назначением испытаний является определение условий развития хрупкого разрушения в материале толщиной не менее 15 мм.

2.3.1.2 Испытание представляет собой изгибное нагружение падающим грузом серии образцов при различных температурах с целью определения температуры, при которой происходит разрушение стандартных образцов — температуры нулевой пластичности (NDT).

Прогиб образцов должен соответствовать стандартам и ограничиваться стопором.

2.3.2 Образцы для определений NDT.

2.3.2.1 Пробы для изготовления образцов для определений NDT должны отбираться из мест, максимально приближенных к месту отбора проб для механических испытаний. Если при отборе проб используется газовая резка, припуск на механическую обработку на сторону, должен быть не менее 25 мм или не менее толщины полуфабриката, исходя из того, какая величина больше.

2.3.2.2 Ориентация образцов при их изготовлении, если другого не указано, должна быть такой, чтобы их продольные оси были перпендикулярны к последней прокатке полуфабриката (преимущественному направлению деформирования металла).

2.3.2.3 Определение NDT рекомендуется проводить на серии из девяти образцов.

2.3.2.4 Размер образца выбирают по табл. 2.3.2.4 таким образом, чтобы толщина образца была максимально приближена к толщине представленного для испытаний полуфабриката.

Таблица 2.3.2.4

Тип образца	1	2	3
Длина, мм	360±2,0	130±1,0	130±1,0
Ширина, мм	90±2,0	50±1,0	50±1,0
Толщина, мм	25±2,5	19±1,0	15±1,0

2.3.2.5 Образцы, как правило, изготавливаются механическим методом. Разогрев образцов при этом не допускается. Растягиваемая сторона образца механической обработке не подвергается.

2.3.2.6 Для испытаний используются прямоугольные образцы с хрупкой наплавкой на растягиваемой необработанной стороне. В наплавке поперек образца выполняется надрез, от которого при ударном нагружении распространяется трещина.

Дополнительные испытания проводятся на образцах, вырезанных следующим образом:

для проката толщиной от 40, но менее 50 мм — от середины толщины листа в плоскости листа, поперек направления прокатки (образцы типа 1 или 2 (см. 2.3.2));

для проката толщиной 50 мм и более — от середины толщины перпендикулярно плоскости листа таким образом, чтобы направление развития разрушения совпадало с направлением прокатки (образцы типа 2 (см. 2.3.2)).

2.3.2.7 Надрез наносится только по наплавленному металлу. Контролируемые при этом параметры:

толщина нетто-сечения наплавленного металла под надрезом — 2−0,2 мм;

ширина надреза, максимальная — 1,5 мм.

2.3.2.8 Электроды для хрупкой наплавки должны иметь диаметр сердечника 4 — 6 мм. Каждая партия электродов должна проходить проверку пригодности следующим образом:

дополнительно к основной партии образцов из исследуемого полуфабриката следует изготовить три образца типа 2 (см. табл. 2.3.2.4), которые после предварительной оценки температуры NDT должны быть испытаны при температуре не ниже NDT +60 °С. На каждом из испытанных образцов должна образоваться ви-

зуально обнаруживаемая трещина, распространяющаяся от надреза в наплавке.

2.3.2.9 Хрупкую наплавку выполняют в один проход, располагая ее вдоль образца, в центре необработанной механическим путем поверхности. Ширина наплавки должна быть 13±2 мм, длина: 65±5 мм, высота валика, примерно одинаковая по всей его длине, должна быть не менее 4 мм, что обеспечивается соответствующим режимом сварки.

2.3.3 Оборудование, оснастка и средства измерений.

2.3.3.1 Оборудование, оснастка и средства измерений должны удовлетворять требованиям стандартов и настоящих Правил, периодически контролироваться и калиброваться уполномоченными на то национальными органами.

2.3.3.2 Испытания проводятся на копре со свободно падающим грузом массой, обеспечивающей энергию удара от 330 до 1750 Дж. Необходимый уровень энергии для конкретного материала и размера полуфабриката выбирается в соответствии со стандартами. Наковальня, изготовленная из монолитного металла, должна иметь твердость 50 — 55 HRC.

2.3.4 Образец считается разрушенным, если трещина распространилась от надреза хотя бы до одной боковой грани образца. Если не очевидно, что трещина распространилась до боковой стороны, но на необработанной поверхности образца в плоскости надреза видна канавка (результат утяжки металла при испытании), образец следует подвергнуть термическому окрашиванию и доломать любым способом для исследования формы и размеров трещины. Образец считается разрушенным, если трещина распространилась хотя бы до одной боковой грани (вершина трещины находится на расстоянии не более 3 мм от боковой грани).

2.3.5 Условия корректности полученных значений NDT:

.1 геометрические размеры образцов должны находиться в пределах стандартных допусков;

.2 трещина в металле наплавки визуально обнаружима;

.3 образцы при изгибе достигли стопора;

.4 наплавка образцов не упирается в стопор;

.5 полученное значение температуры нулевой пластичности подтверждено результатами испытаний трех образцов при температуре NDT +5 °C, ни один из которых не разрушился;

.6 доказана пригодность электродов, используемых для хрупкой наплавки.

2.4 ИСПЫТАНИЯ ДЛЯ ОПРЕДЕЛЕНИЯ ТЕМПЕРАТУРЫ ВЯЗКО-ХРУПКОГО ПЕРЕХОДА T_{kb}

2.4.1 Общие требования.

2.4.1.1 Температура T_{kb} является температурой вязкохрупкого перехода и характеризуется 70 % волокнистой составляющей в изломе образца натурной толщины. Выполненные испытания по определению T_{kb} позволяют определить хладостойкость испытываемого материала, проводить сравнение хладостойкости различных сталей, а также оценить температуру остановки хрупкой трещины T_{ar} в испытываемом материале из условия: $T_{ar}=0{,}9T_{kb}-10$ °C.

2.4.1.2 Процедура определения T_{kb} предусматривает выполнение испытаний серии образцов стали натурной толщины при трехточечном изгибе до разрушения. Испытания выполняются при последовательно понижаемых температурах.

2.4.1.3 Во время проведения испытаний контролируются площадь кристаллической (хрупкой) или волокнистой (вязкой) составляющих в изломе образца и температура испытаний. Кроме того, после выполнения испытаний контролируется наличие расслоений в изломе в пределах волокнистой составляющей. При наличии расслоений испытания считаются некорректными, если расслоения достигают границы между вязкой и хрупкой составляющими излома или имеют протяженность более половины толщины образца.

2.4.1.4 Для построения температурной кривой рекомендуется проводить испытания согласно следующему ряду: +20 °C, 0 °C, −20 °C, −40 °C, −60 °C и т.д., в зависимости от представленной к испытаниям стали, с интервалом не более 20 °C.

2.4.2 Образцы для определения T_{kb}.

2.4.2.1 Пробы для изготовления образцов для определения T_{kb} должны отбираться из мест, максимально приближенных к месту отбора проб для определения механических свойств полуфабриката.

2.4.2.2 Ориентация образцов, если другого не указано, должна быть такой, чтобы их продольные оси были перпендикулярны к направлению последней прокатки (преимущественному направлению деформирования металла). Ориентация для каждого из образцов указывается в протоколе испытаний.

2.4.2.3 Определение T_{kb} рекомендуется проводить на серии из 10 — 12 образцов.

2.4.2.4 Изготовление образцов осуществляется механическим способом. По согласованию с исполнителем испытаний допускается вырезка образцов с применением газовой или плазменной резки при условии механической обработки опорных

и нагружаемых поверхностей для обеспечения их параллельности между собой и перпендикулярности поверхности листа.

2.4.2.5 Размеры образцов из металла натурной толщины должны соответствовать требованиям табл. 2.4.2.5. Радиус надреза плоских призматических образцов должен быть равен половине ширины надреза.

Таблица 2.4.2.5

Толщина, мм	Длина, мм	Высота, мм	Глубина надреза, мм	Ширина надреза, мм
Свыше 10 до 14	288+20	60+5	20+5	3+3
Свыше 14 до 32	400+20	90+5	30+5	3+3
Свыше 32 до 60	520+20	120+5	40+5	5+5
Свыше 60 до 100	640+20	150+5	75+5	5+5
Свыше 100	Шесть толщин +20	1,5 толщины +5	0,75 толщины +5	10+5

2.4.3 Оборудование, оснастка и средства измерений.

2.4.3.1 Оборудование и средства измерений должны удовлетворять требованиям стандартов и Правил ПБУ/МСП, периодически контролироваться и калиброваться уполномоченными на то контрольными органами.

2.4.3.2 Машины с механическим приводом для определения T_{kb} использовать не рекомендуется.

2.4.4 Порядок определения количества волокнистой составляющей в изломах.

2.4.4.1 После испытания определяют соответствие вида излома в пределах зачетной площади по одному или нескольким типам разрушения, представленным на рис. 2.4.4.1. При комбинации типов разрушения суммарную площадь кристаллической составляющей оценивают по принципу, принятому для типа разрушения III:

.1 ручным мерительным инструментом измеряется площадь кристаллической составляющей $П_{хр}$, вычисляется доля волокнистой составляющей В;

.2 вычисляется та же доля волокнистой составляющей В по цифровой фотографии излома образца с применением компьютера;

.3 сравниваются значения, полученные двумя способами. В случае различия более чем на 5 % корректируется порядок измерений и вычислений. Значение, замеренное по фотографии, считается предпочтительным.

Зачетная площадь $П_0$ — площадь излома, в которой после испытания определяется наличие кристаллической и волокнистой составляющих. Размеры зачетной площади устанавливаются до испытания.

Волокнистая составляющая в изломе (*fibrous, ductile*) имеет тусклый серый вид с характерными «волокнами», обычно с наличием утяжки и пластической деформации сечения, включает участки среза у боковых поверхностей образца, расположенные под углом к плоскости надреза в образце.

Кристаллическая составляющая в изломе (*cleavage, crystalline*) — часть площади излома с отсутствием утяжек и видимых следов пластической деформации. Обычно имеет металлический блеск, для высокопрочных сталей может выделяться только более светлым тоном. Пятна кристаллической составляющей могут находиться как в плоскости надреза, так и под значительным углом к ней.

Разрушение в виде «стрелок» (*arrow*) — участки излома треугольной формы с чередующимися полосками более мелкой структуры. Данные участки можно считать принадлежащими к волокнистой составляющей, если они расположены на губах среза. В противном случае площадь излома,

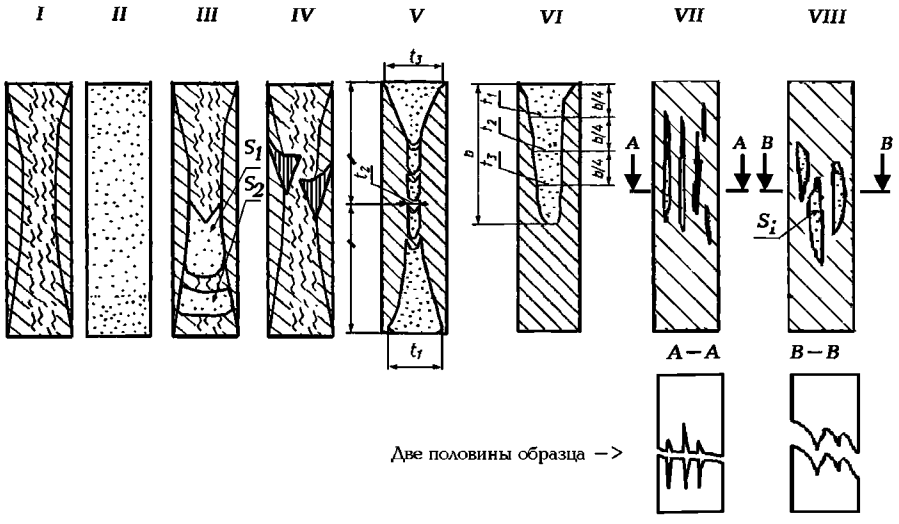


Рис. 2.4.4.1 Типы разрушения в пределах зачетной площади

соответствующую данному типу разрушения, относят к волокнистой и кристаллической составляющим в отношении 1:1, если не проводились специальные фрактографические исследования.

Чередующееся разрушение (*alternating*) — вертикальная кристаллическая полоса в изломе с тонкими перемычками волокнистой составляющей.

Расщепления (*separations*) — узкие щели, выступы и углубления, «язычки» в изломе, параллельные черновой поверхности металла на одной или обеих парных поверхностях разрушения. Образуются в процессе испытания. На поверхностях расщеплений могут находиться участки кристаллической составляющей, которые не учитываются при оценке излома.

Порядок отнесения участков излома к кристаллическому типу (хрупкое разрушение) и расчета площади кристаллической составляющей $П_{хр}$ в соответствии с рис. 2.4.4.1:

I — волокнистая составляющая, поверхность матовая, $П_{хр} = 0$, В = 100 %;

II — кристаллическая составляющая, $П_{хр} = П_0$, В = 0 %. При наличии губ среза, последние не учитываются, если их ширина не превышает 0,5 мм на сторону;

III — отдельные пятна кристаллической составляющей. $П_{хр} = \Sigma П_i$;

IV — области в виде стрелок учитывают в качестве кристаллической составляющей с понижающим коэффициентом, если они не расположены на губах среза: $П_{хр} = 0{,}5\Sigma П_i$;

V — чередующееся разрушение,

$$П_{хр} = П_0 \times \left(\frac{t_1 + t_3}{2} + t_2\right)/(2t),$$

где t — толщина недеформированного образца до испытания. Волокнистые перемычки не учитывают, если кристаллические пятна расположены по всей высоте излома, в противном случае разрушение относят к типу III;

VI — кристаллический язык,

$$П_{хр} = \left(\frac{t_1 + t_2 + t_3}{3}\right)b,$$

где b — длина языка;

VII — расщепления перпендикулярно плоскости излома не учитываются в качестве кристаллической составляющей. $П_{хр} = 0$, В = 100 % (следует анализировать обе половины образца). Наибольшая высота расщепления измеряетсяв плоскости излома и указывается в протоколе;

VIII — площадь кристаллических пятен, находящихся под углом к плоскости надреза, учитывают в проекции на плоскость надреза. При значительном отклонении от плоскости надреза следует анализировать обе половины образца, чтобы различать типы разрушения VII и VIII.

2.4.5 Условия корректности полученных значений T_{kb}.

2.4.5.1 Геометрические размеры образцов должны находиться в пределах допусков.

2.4.5.2 Погрешность измерения заданной температуры образца в его сечении с надрезом не превышает ± 2 °С в диапазоне от $+150$ до -200 °С.

2.4.5.3 Погрешность определения количества волокнистой или кристаллической составляющей в изломе образца не превышает ± 5 % от площади излома.

2.4.5.4 Полученное значение температуры T_{kb} подтверждено испытанием трех образцов. Если в двух из трех случаях в изломах содержится 70 ± 5 % волокнистой составляющей, то данная температура принимается за T_{kb}.

3 ВЫБОР МАТЕРИАЛА

3.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

3.1.1 Требования настоящего раздела распространяются на сталь для корпусных конструкций МСП и ПБУ.

3.1.2 В общем случае, выбор материала осуществляется в соответствии с требованиями части II «Корпус», исходя из минимальной рабочей температуры материала T_d, ответственности рассматриваемого элемента конструкции, его толщины и условий нагружения: наличия циклических ветровых и ледовых нагрузок, возможности динамического режима нагружения при воздействии ледовых полей. К обозначению категории стали, удовлетворяющей требованиям Регистра по вязкости и хладостойкости согласно 3.5.2.5.1 части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов, может быть добавлен верхний индекс Arc с указанием без знака минус минимальной рабочей температуры материала T_d, до которой сталь может быть использована в во всех конструктивных элементах без ограничений (например, $F36W^{Arc40}$ или $F36W^{Arc40}$). T_d — минимальная рабочая температура материала, определяемая в результате выполнения испытаний материала.

3.2 ВЫБОР КАТЕГОРИИ СТАЛИ

3.2.1 Выбор категории стали (A, B, D, E, F) толщиной, равной или менее 50 мм, осуществляется в соответствии с табл. 1.5.1.2-1 части II «Корпус».

Применение стали в толщинах, превышающих регламентированные указанной таблицей, возможно только после согласования с Регистром, при выполнении требований к характеристикам вязкости и хладостойкости, определяемых Регистром в соответствии с табл. 1.5.1.2-2 части II «Корпус».

3.2.2 Для стали любой категории толщиной более 50 мм и стали категории F толщиной, превышающей допустимую по табл. 1.5.1.2-1 части II «Корпус», должны быть представлены результаты испытаний по определению параметра трещиностойкости CTOD и температур вязко-хрупкого перехода NDT и $T_{КБ}$. Испытания на CTOD должны быть выполнены для заданной расчетной температуры или в температурном диапазоне, включающем расчетную.

3.2.3 Средние значения параметра CTOD для основного металла при расчетной температуре T_d должны быть не ниже приведенных в табл. 3.2.3-1 — 3.2.3-4 в зависимости от категорий ответственности элемента конструкции и условий его нагружения; при этом минимальное значение должно составлять не менее 0,7 от требуемой величины.

Средние значения параметра CTOD для металла ЗТВ должны быть не ниже приведенных в табл. 3.2.3-2 — 3.2.3-4 в зависимости от категорий ответственности элемента конструкции и условий его нагружения; при этом минимальное значение должно составлять не менее 0,5 от требуемой величины.

При увеличении количества корректных результатов в серии образцов до 5 и более один наименьший результат может не учитываться.

3.2.3.1 Специальные конструкции, находящиеся под действием циклических ледовых, ветроволновых и сейсмических нагрузок.

Значения CTOD для основного металла приведены в табл. 3.2.3-1, для металла зоны термического влияния — в табл. 3.2.3-2.

Таблица 3.2.3-1

Толщина, мм, не более	Уровень прочности (требуемое минимальное значение предела текучести, МПа)									
	норм.	315	355	390	420	460	500	550	620	690
20	—	—	0,10	0,10	0,10	0,10	0,15	0,15	0,15	0,20
30	—	0,10	0,15	0,15	0,15	0,20	0,20	0,20	0,25	0,25
40	0,15	0,15	0,20	0,20	0,20	0,25	0,25	0,30	0,35	0,35
50	0,20	0,20	0,20	0,25	0,25	0,30	0,30	0,35	0,40	0,45
70	0,20	0,20	0,25	0,25	0,30	0,30	0,30	0,35	0,40	0,45

Таблица 3.2.3-2

Толщина, мм, не более	Уровень прочности (требуемое минимальное значение предела текучести, МПа)									
	норм.	315	355	390	420	460	500	550	620	690
20	—	—	—	—	0,10	0,10	0,10	0,10	0,10	0,15
30	—	0,10	0,10	0,10	0,10	0,10	0,15	0,15	0,20	0,20
40	0,10	0,10	0,10	0,15	0,15	0,15	0,20	0,20	0,20	0,25
50	0,10	0,15	0,15	0,20	0,20	0,20	0,20	0,25	0,25	0,30
70	0,15	0,15	0,20	0,20	0,20	0,25	0,25	0,25	0,30	0,30

3.2.3.2 Специальные конструкции, нагружаемые статически.

Значения CTOD для основного металла и металла зоны термического влияния приведены в табл. 3.2.3-3.

Таблица 3.2.3-3

Толщина, мм, не более	Уровень прочности (требуемое минимальное значение предела текучести, МПа)									
	норм.	315	355	390	420	460	500	550	620	690
20	—	—	—	—	—	—	—	—	—	0,10
30	—	—	—	—	—	—	—	0,10	0,10	0,10
40	—	—	—	—	0,10	0,10	0,10	0,10	0,15	0,15
50	—	—	0,10	0,10	0,10	0,10	0,15	0,15	0,15	0,20
70	0,10	0,10	0,15	0,15	0,15	0,15	0,20	0,20	0,20	0,25

3.2.3.3 Основные конструкции, находящиеся под действием циклических ледовых, ветроволновых и сейсмических нагрузок.

Значения CTOD для основного металла приведены в табл. 3.2.3-2, для металла зоны термического влияния — в табл. 3.2.3-3.

3.2.3.4 Основные конструкции, нагружаемые статически.

Значения CTOD для основного металла и металла зоны термического влияния приведены в табл. 3.2.3-4.

Таблица 3.2.3-4

Толщина, мм, не более	Уровень прочности (требуемое минимальное значение предела текучести, МПа)									
	норм.	315	355	390	420	460	500	550	620	690
30			—	—	—	—	—	—	—	0,10
40	—	—	—	—	—	—	—	0,10	0,10	0,10
50	—	—	—	—	0,10	0,10	0,10	0,10	0,15	0,15
70	0,10	0,10	0,10	0,10	0,10	0,10	0,15	0,15	0,15	0,20

3.2.3.5 Второстепенные конструкции, находящиеся под действием циклических ледовых, ветроволновых и сейсмических нагрузок.

Значения CTOD для основного металла приведены в табл. 3.2.3-3, для металла зоны термического влияния — в табл. 3.2.3-4.

3.2.4 Для специальных элементов конструкций толщиной t, подвергающихся непосредственному воздействию динамических ледовых или сейсмических нагрузок значения температур вязко-хрупкого перехода (NDT, T_{kb}) должны быть не более значений, указанных в табл. 3.2.4.

Таблица 3.2.4

Толщина проката, мм	NDT, °C	$T_{КБ}$, °C
От 10 до 15 вкл.	—	T_d
Более 15 до 30 вкл.	$T_d - 15$	T_d
Более 30 до 40 вкл.	$T_d - 20$	$T_d + 15$
Более 40 до 50 вкл.	$T_d - 25$	$T_d + 25$
Более 50 до 60 вкл.	$T_d - 30$	$T_d + 30$
Более 60	$T_d - 30$	$0{,}5T_d + 15$

Для металла с толщиной 40 мм и более при получении различия между температурами NDT и T_{kb} более 50 °C для контроля неоднородности свойств материала по сопротивлению хрупкому разрушению по требованию Регистра могут быть проведены дополнительные испытания NDT образцов, вырезанных из середины толщины проката в соответствии с 2.3.2.6. Результат данных испытаний может рассматриваться как заменяющий испытания T_{kb}, при этом температура NDT, полученная при данных испытаниях, должна быть не выше T_d.

3.2.5 Для специальных элементов конструкций, не подпадающих под требования 3.2.4, и основных элементов конструкций, находящихся под действием циклических ледовых, ветроволновых и сейсмических нагрузок, значения температуры нулевой пластичности NDT должно быть не выше T_d при толщине не более 30 мм и $T_d - 10$ °C для металла в больших толщинах.

4 ПРОКАТ ДЛЯ СТАЛЬНЫХ КОНСТРУКЦИЙ

4.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

4.1.1 Сталь, подлежащая техническому наблюдению Регистра, должна удовлетворять требованиям части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов и требованиям данного раздела.

Требования к стали для элементов конструкций МСП должны соответствовать требованиям, изложенным в разд. 3.

Требования настоящего раздела распространяются на свариваемую конструкционную сталь нормальной и повышенной прочности толщиной $\leqslant 100$ мм и сталь высокой прочности толщиной $\leqslant 70$ мм.

Сталь, не удовлетворяющая требованиям части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов и требованиям настоящего раздела в отношении химического состава, термической обработки и механических свойств, а также сталь категорий A40, D40, E40 и F40 толщиной более 50 мм может быть допущена Регистром для использования по назначению только после представления обоснований, подтверждающих уровень безопасности конструкции или изделия не меньший, чем это требуется соответствующим разделом Правил ПБУ/МСП.

4.1.2 Сталь, подлежащая техническому наблюдению Регистра, может иметь следующие обозначения:

РС — символ перед обозначением категории, указывающий на поставку стали под техническим наблюдением Регистра;

W — символ, указывающий на сталь улучшенной свариваемости, добавляется после обозначения категории стали;

S — символ, добавляемый после обозначения категории стали, если эта сталь по каким-либо причинам не в полной мере соответствует требованиям Правил ПБУ/МСП, но после специального рассмотрения была допущена к поставке;

Z — символ, добавляемый к обозначению категории стали в соответствии с 3.14 части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов.

Arc — символ, добавляемый в качестве верхнего индекса к обозначению категории стали, удовлетворяющей специальным требованиям 3.2 по вязкости и хладостойкости. Рядом с символом указывается расчетная (минимальная) температура материала T_d (без знака минус), до которой требования 3.2 по вязкости и хладостойкости выполняются в полном объеме, для наиболее нагруженных специальных конструкций (см. 3.2.3.1, 3.2.4) и конструкций, для которых сталь может быть использована без ограничений (например, $F36W^{Arc40}$).

4.1.3 Если другое не оговорено отдельно, степень пластической деформации при прокатке, как минимум, должна быть 5:1.

4.1.4 Прокат должен представляться к осмотру до нанесения защитного покрытия (если такое предусмотрено).

Сталь не должна иметь дефектов, препятствующих ее использованию по назначению. Количество, размеры и критерии оценки дефектов подлежат согласованию с Регистром.

Технология устранения поверхностных дефектов и их неразрушающего контроля подлежат одобрению Регистром.

4.2 ХИМИЧЕСКИЙ СОСТАВ

4.2.1 Химический состав стали должен соответствовать:

.1 требованиям части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов:

для стали нормальной прочности — 3.2.2 и табл. 3.2.2-1;

для стали повышенной прочности — 3.2.2 и табл. 3.2.2-2;

для стали повышенной прочности категории F — 3.5.2.2 и табл. 3.5.2.2;

для стали высокой прочности — 3.13.2 и табл. 3.13.2;

для стали с гарантированными свойствами по толщине (зет-сталь) — 3.14.2 и табл. 3.14.2.1;

.2 требованиям настоящей части к стали улучшенной свариваемости:

для стали повышенной прочности и улучшенной свариваемости — табл. 4.2.1.2;

для стали высокой прочности и улучшенной свариваемости — 4.2.2.

4.2.2 Химический состав стали улучшенной свариваемости повышенной прочности должен удовлетворять требованиям табл. 4.2.1.2.

Химический состав стали улучшенной свариваемости высокой прочности должен соответствовать требованиям одобренных Регистром стандартов и/или спецификаций.

В общем случае химический состав стали подлежит согласованию с Регистром при первоначальном освидетельствовании производства.

Коэффициент, характеризующий охрупчивание стали в следствие структурных превращений, рассчитанный по формуле

$$P_{cm} = C + Si/30 + (Mn + Cu + Cr)/20 + Ni/60 + Mo/15 + V/10 + 5B,$$

не должен превышать:

0,22 — для марганцовистой и низколегированной стали; и

Таблица 4.2.1.2

Химический состав стали повышенной прочности улучшенной свариваемости

Категория	PCA32W PCD32W PCE32W PCF32W	PCA36W PCD36W PCE36W PCF36W	PCA40W PCD40W PCE40W PCF40W
Раскисление	Спокойная, обработанная измельчающими зерно элементами		
Химический состав (ковшовая проба) %			
C	0,08 – 0,12		
Si max	0,50		
Mn	0,60 – 1,60		
P max	0,010		
S max	0,008		
Cu max	0,35		
Cr max	—		
Ni max	0,40 (0,80 — для стали категории F)		
Mo max	0,08		
$Al_{растворим.\ в\ кислоте}$, max	0,055		
$Al_{общее\ содержание}$, max	0,06		
Nb max	0,05		
V max	0,10		
Ti max	0,05		
N max	0,009		
Sn max	0,02		
Sb max	0,10		
Pb max	0,005		
As max	0,02		
Bi max	0,005		
B max	0,0005		
P_{cm} max	0,22		

0,29 — для легированной стали с содержанием $Ni \geqslant 1,5$ %.

Содержание серы и фосфора должно быть ограничено значениями 0,01 и 0,015, соответственно.

Сталь должна быть спокойной, обработана измельчающими зерно элементами. Допускается содержание азота до 0,012 % при условии, что $Al/N \leqslant 2$. При содержании азота в интервале от 0,009 до 0,012 включительно, необходимо проведение дополнительных испытаний на старение в соответствии с требованиями части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов.

В составе проката из стали нормальной и повышенной прочности, поставляемом после термомеханической обработки (TM) и контролируемой прокатки (CR), допускается снижение массовой доли углерода до 0,05 %, при этом максимальное значение содержания углерода не должно превышать 0,10 %.

4.2.3 Фактические значения C_{eq} и P_{cm} должны приводиться в сертификатах изготовителя на поставляемую под техническим наблюдением Регистра продукцию.

4.3 МЕХАНИЧЕСКИЕ СВОЙСТВА

4.3.1 Механические свойства стали должны соответствовать:

.1 требованиям части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов:

для стали нормальной прочности — 3.2.3 и табл. 3.2.2-1;

для стали повышенной прочности — 3.2.3, табл. 3.2.2-2 и табл. 3.2.3;

для стали повышенной прочности категории F — 3.5.2.3 и табл. 3.5.2.3;

для стали высокой прочности — 3.13.3, табл. 3.13.3-1 и табл. 3.13.3-2;

для стали с гарантированными свойствами по толщине — 3.14.3;

.2 требованиям настоящей части к стали улучшенной свариваемости.

Для стали повышенной и высокой прочности улучшенной свариваемости механические свойства при испытании на растяжение должны удовлетворять требованиям для соответствующих категорий стали без индекса «W». Значения работы удара при испытании на ударный изгиб должны соответствовать табл. 4.3.1.2.

Относительное сужение «Zz» площади поперечного сечения при испытании на растяжение образцов из стали улучшенной свариваемости повышенной и высокой прочности, продольная ось которых перпендикулярна к поверхности проката, должна быть не менее 35 %.

4.4 СОСТОЯНИЕ ПОСТАВКИ

4.4.1 Состояние поставки стали обычной и улучшенной свариваемости должно соответствовать требованиям части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов:

для стали нормальной прочности — 3.2.4, табл. 3.2.4-1;

для стали повышенной прочности — 3.2.4, табл. 3.2.4-2;

для стали повышенной прочности категории F — 3.5.2.4;

для стали высокой прочности — 3.13.4.

Сталь обычной и улучшенной свариваемости повышенной прочности может поставляться в состоянии закалки с отпуском.

4.5 ОТБОР ПРОБ

4.5.1 Если другие указания отсутствуют, отбор проб, в зависимости от категории и уровня прочности стали, производится в соответствии с требованиями 3.2.5, 3.13.5 и 3.14.4 части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов.

4.5.1.1 Образцы для испытаний на растяжение должны вырезаться таким образом, чтобы их продольные оси были перпендикулярны к направлению последней прокатки (преимущественное направление деформирования металла), за исключением профилей, прутков и полос шириной 600 мм и менее.

4.5.1.2 Образцы для испытаний на ударный изгиб следует вырезать, руководствуясь следующим:

.1 для стали обычной свариваемости нормальной и повышенной прочности продольная ось образцов может быть либо параллельна, либо перпендикулярна к направлению последней прокатки. Как правило, при производстве стали во время сдаточных испытаний используются продольные образцы (KV_L), при этом изготовитель стали должен гарантировать требуемое для представляемой стали значение работы удара на поперечных образцах (KV_T);

Таблица 4.3.1.2

Значения работы удара для стали улучшенной свариваемости повышенной и высокой прочности при испытании на ударный изгиб

Категория	Температура испытания на ударный изгиб, °C	Среднее значение работы удара, KVт, Дж, min	Работа удара, KVт, Дж для одного образца, min	Категория	Температура испытания на ударный изгиб, °C	Среднее значение работы удара, KVт, Дж, min	Работа удара, KVт, Дж, для одного образца, min
PCA32W PCD32W PCE32W PCF32W	0 −20 −40 −60	44	31	PCD420W PCE420W PCF420W	−20 −40 −60	51	37
PCA36W PCD36W PCE36W PCF36W	0 −20 −40 −60	47	34	PCD460W PCE460W PCF460W	−20 −40 −60	55	39
PCA40W PCD40W PCE40W PCF40W	0 −20 −40 −60	50	36	PCD500W PCE500W PCF500W	−20 −40 −60	60	42

.2 для стали высокой прочности и улучшенной свариваемости независимо от уровня прочности испытания на ударный изгиб выполняются на поперечных образцах;

.3 проведение испытаний и на поперечных и на продольных образцах требуется Регистром при первоначальных испытаниях стали, выполняемых с целью выдачи изготовителю Свидетельства о признании.

4.5.1.3 Образцы для испытаний на растяжение и ударный изгиб должны изготавливаться в соответствии с требованиями 2.2 части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов.

4.5.2 Пробы и образцы для испытаний по определению характеристик CTOD, NDT и T_{kb} следует изготавливать в соответствии с 2.2.2, 2.3.2 и 2.4.2, соответственно. Как правило, если это требуется, отбор проб для испытаний по определению параметров трещиностойкости и хладостойкости должен производиться из мест, максимально приближенных к месту отбора проб для обычных механических испытаний.

4.5.3 Если не оговорено иное, отбор проб должен выполняться в присутствии представителя Регистра.

4.6 ОБЪЕМ ИСПЫТАНИЙ

4.6.1 Прокат предъявляется к испытаниям партиями. Каждая партия должна состоять из проката одного вида, одной плавки и одного состояния поставки. Толщина или диаметр проката в партии не должны отличаться более чем на 10 мм. Как правило, пробы для испытаний в партии должны отбираться от проката наибольшей толщины или диаметра.

4.6.2 Если не оговорено отдельно, количество образцов, отбираемых для испытаний от партии и размер партии должны соответствовать требованиям части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов:

для стали обычной и улучшенной свариваемости нормальной и повышенной прочности — 3.2.6;

для стали обычной и улучшенной свариваемости высокой прочности — 3.13.6 и 3.14.5.

4.6.3 Объем испытаний по определению характеристик CTOD, NDT и T_{kb} определяется отдельно для каждого случая с учетом изложенного в разд. 2.

4.7 ОСМОТР И МАРКИРОВКА

4.7.1 Требования к предельным отклонениям по толщине, качеству поверхности, ее ремонту, а также к маркировке и системе обозначений должны соответствовать изложенным в 1.4, 3.2.7 и 3.2.8 части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов.

4.7.2 Сталь не должна иметь дефектов, препятствующих ее применению по назначению.

Изготовитель должен гарантировать отсутствие поверхностных дефектов и внутренних несплошностей, размеры которых препятствуют проведению контроля сварных соединений неразрушающими методами контроля.

Листовая сталь для специальных конструкций должна подвергаться ультразвуковому контролю.

Методика и критерии оценки результатов контроля подлежат согласованию с Регистром.

4.7.3 Каждый полуфабрикат должен иметь четко нанесенные обусловленным способом и в обусловленном месте маркировку изготовителя и клеймо Регистра.

Маркировка, как минимум, должна содержать:

.1 наименование и/или обозначение изготовителя;

.2 категорию стали в соответствии с требованиями настоящей части и части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов;

.3 номер партии, плавки или идентификационный номер, в соответствии с принятой на предприятии системой, позволяющей проследить весь процесс изготовления полуфабриката.

Допускается, при поставке прутков и профилей в связках, осуществлять маркировку на бирках.

4.8 ДОКУМЕНТЫ

4.8.1 Каждая партия или полуфабрикат, если указано отдельно, прошедшие испытания, должны сопровождаться свидетельством Регистра, или документом изготовителя, заверенным представителем Регистра. Как минимум, свидетельство Регистра должно содержать:

.1 номер заказа;

.2 номер строительного проекта, если он известен;

.3 наименование, номер, размеры и массу полуфабрикатов;

.4 категорию (марку) стали;

.5 номер партии или полуфабриката или идентификационный номер, позволяющий идентифицировать поставляемый материал.

4.8.2 Обязательным приложением к свидетельству Регистра должны являться результаты химического анализа и механических испытаний и, если требуется, контроля ультразвуковым методом, подтверждающие соответствие материала требованиям Регистра (приложением может являться сертификат предприятия (изготовителя) и/или протоколы испытаний). Поставка стали с сертификатами предприятия (изготовителя), их форма и содержание должны быть отдельно согласованы с Регистром и покупателем.

5 СТАЛЬ ДЛЯ КОТЛОВ, ТЕПЛООБМЕННЫХ АППАРАТОВ И СОСУДОВ, РАБОТАЮЩИХ ПОД ДАВЛЕНИЕМ

5.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

5.1.1 Требования настоящего раздела распространяются на стальной прокат предназначенный для котлов, теплообменных аппаратов и сосудов, работающих под давлением, подлежащий техническому наблюдению в соответствии с требованиями других частей Правил ПБУ/МСП.

5.1.2 В общем случае, сталь для котлов, теплообменных аппаратов и сосудов, работающих под давлением, должна удовлетворять требованиям 3.3 части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов и признанным Регистром стандартам или иной технической документации.

5.1.3 Сталь, отличная от упомянутой в 5.1.1, должна быть признана Регистром в соответствии с 1.3.2.1 части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов.

5.1.4 Сталь для котлов, теплообменных аппаратов и сосудов, работающих под давлением, должна изготавливаться под техническим наблюдением Регистра предприятиями, признанными Регистром в соответствии с 1.3.2 части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов.

Объем первоначальных испытаний определяется в соответствии с требованиями разд. 3.

5.1.5 При первоначальном освидетельствовании, с целью получения изготовителем Свидетельства о признании, положительные результаты испытаний корпусной судостроительной стали, кроме категорий A и B, могут быть распространены на углеродистую и углеродисто-марганцевую котельную сталь.

5.2 ИСПЫТАНИЯ

5.2.1 В дополнение к изложенному в 3.3 части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов при проведении первоначальных и сдаточных испытаний стали должны быть учтены следующие требования.

5.2.1.1 Сталь, предназначенная для изготовления сосудов, работающих под давлением для перевозки сжиженных газов, испытывается на ударный изгиб с применением образцов с острым надрезом (KV_T), продольная ось которых должна быть перпендикулярна к направлению последней прокатки. От полосовой стали и профилей для испытаний на ударный изгиб могут отбираться продольные (KV_L) образцы.

Если другие указания отсутствуют, испытания на ударный изгиб углеродистой и углеродисто-марганцевой стали, предназначенной для использования при отрицательной температуре, должны выполняться при температуре не менее чем на 5° ниже расчетной температуры.

В любом случае среднее значение работы удара KV_T для образцов сечением 10×10 мм должно быть не ниже 27 Дж, а среднее значение работы удара KV_L — не ниже 41 Дж.

5.2.1.2 Сталь толщиной более 10 мм, предназначенная к применению при отрицательной температуре, дополнительно должна быть подвергнута испытаниям падающим грузом. Испытания должны выполняться как минимум на двух образцах, отобранных из полуфабрикатов наибольшей толщины каждой плавки, в соответствии с требованиями 2.2.6 части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов. Методика испытаний должна быть согласована с Регистром.

Отсутствие склонности стали к хрупкому разрушению должно быть подтверждено при температуре, на пять градусов ниже расчетной.

6 СТАЛЬНЫЕ ТРУБЫ

6.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

6.1.1 Требования настоящего раздела распространяются на стальные трубы, предназначенные для сварных конструкций, деталей механизмов и оборудования ПБУ и МСП, подлежащих техническому наблюдению Регистра в соответствии с требованиями других частей Правил ПБУ/МСП.

6.1.2 Подлежащие техническому наблюдению Регистра трубы должны удовлетворять требованиям 3.4 части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов.

6.1.3 Сталь труб сварных элементов конструкций должна удовлетворять требованиям разд. 4.

7 СТАЛЬНЫЕ ПОКОВКИ И ОТЛИВКИ

7.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

7.1.1 Требования настоящего раздела распространяются на стальные отливки и поковки, предназначенные для изделий машиностроения и элементов конструкций, подлежащих техническому наблюдению Регистра в соответствии с требованиями других частей Правил ПБУ/МСП.

7.1.2 Стальные поковки и отливки соответственно должны удовлетворять требованиям 3.7 и 3.8 части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов.

Поковки и отливки, предназначенные для деталей и изделий, работающих при отрицательной температуре, должны удовлетворять требованиям 3.5 части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов.

Поковки и отливки, предназначенные для элементов конструкций ПБУ и МСП, подлежат рассмотрению Регистром. Требования к материалу поковок и отливок в этом случае устанавливаются в соответствии с требованиями разд. 3. Результатом рассмотрения является одобренная документация с внесенными критериями приемки, удовлетворяющими условиям эксплуатации.

ЧАСТЬ XIII. СВАРКА

1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

1.1 ОБЛАСТЬ РАСПРОСТРАНЕНИЯ

1.1.1 Требования настоящей части применяются при сварке элементов конструкций ПБУ и МСП, подлежащих техническому наблюдению Регистра в дополнение к требованиям части XIV «Сварка» Правил классификации и постройки морских судов.

1.1.2 Сварные соединения должны выполняться в соответствии с требованиями 1.3 части XIV «Сварка» Правил классификации и постройки морских судов и Правил ПБУ/МСП по одобренной Регистром технической документации и/или согласованным с Регистром стандартам.

1.2 ОПРЕДЕЛЕНИЯ И ПОЯСНЕНИЯ

1.2.1 Определения и пояснения, относящиеся к общей терминологии, приведены в части XIV «Сварка» Правил классификации и постройки морских судов.

1.2.2 В настоящей части приняты следующие определения.

Испытания в процессе производства — испытания, включая разрушающие, основанные на сварке образцов, полученных непосредственно в процессе изготовления продукции и прошедших аналогичную с ней обработку. При этом, в зависимости от конкретных условий и возможностей, образцы могут вырезаться из забойных элементов (припуска) конструкций или изготавливаться как «свидетели» в идентичных с продукцией условиях по одной и той же спецификации процесса сварки.

Испытания по одобрению технологического процесса сварки — испытания, проводимые под техническим наблюдением и в объеме требований правил Регистра с целью получения подтверждения способности изготовителя выполнять сварку конкретных сварных соединений в условиях, близких к реальным, согласно требованиям спецификации процесса сварки.

Отчетность по одобрению технологического процесса сварки — документы Регистра, содержащие исчерпывающую информацию о проведении испытаний по одобрению технологического процесса сварки. К этим документам относятся спецификация испытаний сварного соединения и протокол результатов испытаний.

Предварительные испытания технологического процесса сварки до начала производства — испытания по одобрению технологического процесса сварки, основанные на применении нестандартных образцов и проб, которые имитируют выполнение сварки в производственных условиях.

Свидетельство об одобрении технологического процесса сварки — документ Регистра, удостоверяющий, что применяемый на верфи или предприятии (изготовителе сварных конструкций) технологический процесс сварки прошел испытания и одобрен Регистром для применения.

Спецификация процесса сварки (СПС) — документ, составленный изготовителем сварных конструкций и содержащий всю необходимую информацию по сварке конкретного соединения, включая спецификацию материалов, метода сварки, деталей подготовки кромок и всех технологических параметров.

Примечание. СПС, основанная на опыте предшествующей работы, а также на основании рекомендаций изготовителей сварочных материалов и основного металла, но не прошедшая утверждения и одобрения, называется предварительной (пСПС). Сварка образцов для одобрения технологического процесса сварки выполняется в соответствии с этой предварительной СПС.

1.3 ОБЪЕМ ТЕХНИЧЕСКОГО НАБЛЮДЕНИЯ

1.3.1 При выполнении сварочных работ для ПБУ и МСП объем технического наблюдения Регистра устанавливается в соответствии с 1.4.2 части XIV «Сварка» Правил классификации и постройки морских судов с учетом требований настоящей части.

1.4 ТЕХНИЧЕСКАЯ ДОКУМЕНТАЦИЯ

1.4.1 Техническая документация по сварке, предъявляемая на согласование по проекту ПБУ или МСП в целом, определяется разд. 4 «Техническая документация» части I «Классификация». Техническая документация на подлежащие техническому наблюдению Регистра конструкции должна содержать сведения по сварке в объеме требований тех частей Правил ПБУ/МСП, к которым конструкции относятся.

2 ТЕХНОЛОГИЧЕСКИЕ ТРЕБОВАНИЯ К ПРОЦЕССАМ ИЗГОТОВЛЕНИЯ СВАРНЫХ КОНСТРУКЦИЙ ПБУ/МСП

2.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

2.1.1 Все предприятия (судостроительные верфи, изготовители сварных конструкций, сварочные производства), которые выполняют работы по сварке конструкций под техническим наблюдением Регистра, должны подтвердить свою готовность к выполнению работ соответствующего уровня сложности, а также гарантировать в полном объеме выполнение требований Регистра, установленных настоящей частью.

2.1.2 Под готовностью к выполнению работ по сварке понимается оснащение сварочного производства необходимым оборудованием и оснасткой, наличие внутренней системы обеспечения качества, соответствующая квалификация производственного персонала, а также выполнение требований по одобрению Регистром применяемых технологических процессов сварки.

2.1.3 Предприятия должны гарантировать посредством постоянных внутренних проверок и инспекций в процессе изготовления продукции, а также по завершении сварочных работ, что эти работы выполняются в полном соответствии с требованиями Правил ПБУ/МСП.

2.1.4 В том случае, если предприятие привлекает для выполнения работ сторонние субподрядные фирмы или временных рабочих, ответственность за выполнение требований по контролю производства, согласно 2.1.3 несет головная подрядная фирма.

2.1.5 В общем случае требования по контролю качества, которые гарантируются предприятием, включают проведение проверок:

.1 основного металла;

.2 сварочных материалов;

.3 подготовки кромок и сборки под сварку;

.4 условий хранения и порядка выдачи сварочных материалов;

.5 соответствия условий выполнения работ по сборке и сварке установленным требованиям;

.6 соответствия технологии сварки и термообработки требованиям спецификации процесса сварки;

.7 соответствия размеров сварных соединений требованиям конструкторской документации;

.8 приемочного контроля и испытаний сварных соединений и конструкций, а также порядка исправления выявленных дефектов;

.9 соответствия квалификации сварщиков характеру и сложности выполняемых работ.

2.1.6 Предприятия должны предоставлять свободный доступ инспектору Регистра для выполнения всех необходимых проверок и освидетельствований в процессе технического наблюдения за изготовлением сварных конструкций.

В том случае, если качество выполняемых работ по сварке не соответствует всем установленным требованиям, инспектор Регистра должен сообщить об этом предприятию для принятия мер по устранению причин, ухудшающих качество продукции или, если необходимо, для прекращения работ.

2.2 ТЕХНОЛОГИЧЕСКИЕ ПРОЦЕССЫ СВАРКИ

2.2.1 Общие требования.

2.2.1.1 Для сварки конструкций, подлежащих техническому наблюдению Регистра, могут применяться только технологические процессы и способы сварки, обеспечивающие высокую стабильность получения гарантированного качества сварных соединений, что может быть подтверждено производителем сварных конструкций путем проведения испытаний по одобрению или другими способами в соответствии с 2.2.2.

2.2.1.2 Документом, однозначно идентифицирующим применяемый изготовителем технологический процесс сварки, является Спецификация процесса сварки (производителя) (СПС).

2.2.1.3 Рассмотрение и процедура одобрения Регистром технологических процессов сварки устанавливается требованиями настоящей части.

2.2.1.4 Применяемые изготовителем технологические процессы сварки должны быть одобрены Регистром к применению. Документом, удостоверяющим, что технологический процесс сварки прошел процедуру одобрения, является Свидетельство об одобрении технологического процесса сварки.

2.2.2 Одобрение технологических процессов сварки.

2.2.2.1 Основным видом одобрения технологических процессов сварки является проведение испытаний по одобрению. При этом испытания по одобрению могут быть стандартными, требования к которым установлены в разд. 6 части III «Техническое наблюдение за изготовлением материалов» Правил технического наблюдения за постройкой судов и изготовлением

материалов и изделий для судов, а также предварительными перед началом производства.

При этом предварительные испытания до начала производства должны проводиться с соблюдением следующих основных требований:

.1 сварку проб необходимо выполнять в условиях, максимально близких к сварке реальной конструкции, с моделированием комплексного влияния факторов, оказывающих влияние на качество металла соединения;

.2 при сварке проб должны применяться сборочные приспособления, устройства, кантователи и т.п., аналогичные с теми, которые используются в производстве;

.3 швы прихваток должны, при необходимости, подвергаться испытаниям в составе выполненного соединения;

.4 объем проверок проб включает внешний осмотр и измерение, контроль на наличие поверхностных трещин (магнитопорошковый или капиллярный), определение твердости, контроль макрошлифов, а также отдельные виды разрушающих испытаний по согласованной с Регистром документации;

.5 область одобрения по толщине основного металла и применяемых сварных соединений, как правило, ограничивается толщиной конкретных узлов, применительно к которым были выполнены испытания.

2.2.2.2 Испытания в процессе производства применяются в том случае, если стабильность качества продукции не соответствует одобренной технологической документации, при изменении параметров технологического процесса или когда проведение стандартных и предварительных испытаний является недостаточным для конкретного технологического процесса. К таким технологическим процессам, характеризующимся повышенной степенью риска получения отклонений качества сварных соединений, относятся:

.1 вертикальная сварка в направлении сверху вниз;

.2 односторонняя сварка со свободным обратным формированием корня шва покрытыми электродами или порошковой проволокой;

.3 способы сварки с высокими значениями погонной энергии (электрогазовая, электрошлаковая и т.п.);

.4 способы сварки, особо чувствительные к качеству сборки и подготовки кромок, такие как электронно-лучевая и лазерная.

2.2.2.3 Одобрение технологических процессов сварки на конкретном предприятии допускается на основании предшествующего опыта работы по сварке однотипных конструкций без проведения испытаний. Такой вид одобрения не может применяться для сварки специальных конструкций, сварки сталей высокой прочности или хладостойкости, а также для технологических процессов, требующих проведения испытаний до начала производства или в процессе производства.

2.3 ПРОИЗВОДСТВЕННЫЙ ПЕРСОНАЛ. КВАЛИФИКАЦИЯ СВАРЩИКОВ

2.3.1 Работы по сварке конструкций ПБУ и МСП, подлежащих техническому наблюдению Регистра, должны выполняться только квалифицированными сварщиками, которые прошли соответствующие испытания и имеют действующее Свидетельство о допуске сварщика, выданное Регистром согласно требованиям разд. 5 части XIV «Сварка» Правил классификации и постройки морских судов.

Характер и сложность выполняемых сварщиком работ в производственных условиях должны полностью соответствовать указанной в Свидетельстве о допуске сварщика области одобрения.

При допуске к работе сварщиков, имеющих квалификационные свидетельства, оформленные другими компетентными органами, включая другие классификационные общества, необходимо выполнение следующих требований:

.1 эквивалентности объема и качества квалификационных испытаний, выполненных сварщиком при аттестации — требованиям разд. 5 части XIV «Сварка» Правил классификации и постройки морских судов;

.2 общего порядка получения допуска — требованиям разд. 5 части XIV «Сварка» Правил классификации и постройки морских судов (стаж и перерывы в работе, возраст и т.п.);

.3 области одобрения — установленным требованиям разд. 5 части XIV «Сварка» Правил классификации и постройки морских судов, в зависимости от объема практических испытаний при аттестации.

2.3.2 Каждое производственное подразделение, которое выполняет сварочные работы, должно иметь в штате ответственное лицо — инспектора, который осуществляет непосредственный контроль за соблюдением всех требований к выполнению сварочных работ согласно одобренной Регистром документации.

Как правило, производственный инспектор по сварке должен иметь квалификацию дипломированного инженера по сварке. В его обязанности также входит информирование инспектора Регистра о любых изменениях технологических процессов сварки, а также о всех отклонениях, если таковые имели место при выполнении сварочных работ.

Инспектор по сварке несет персональную ответственность за своевременность и качество

выполнения следующих видов работ и контрольных операций:

.1 составление СПС и одобрение технологических процессов сварки;

.2 контроль за соответствием квалификации рабочих сварщиков требованиям Регистра;

.3 входной контроль основного металла и сварочных материалов;

.4 соблюдение условий хранения и выдачи сварочных материалов установленным требованиям;

.5 подготовку кромок и сборку под сварку;

.6 поддержание в надлежащем техническом состоянии сварочного оборудования и оснастки;

.7 контроль выполнения сварочных работ на предмет наличия отклонения от СПС;

.8 контроль и анализ качества сварных соединений на основании результатов операционного и приемочного контроля;

.9 проверки и контроль работ по исправлению дефектных участков сварных соединений.

2.4 ОСНОВНОЙ МЕТАЛЛ. СВАРИВАЕМОСТЬ

2.4.1 Для изготовления сварных конструкций ПБУ и МСП, подлежащих техническому наблюдению Регистра, должны применяться основные металлы, полностью соответствующие требованиям правил (см. часть XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов и часть XII «Материалы» Правил ПБУ/МСП).

В этой связи, свариваемость основного металла в большинстве случаев считается удостоверенной в процессе испытаний по одобрению Регистром самого металла и признанию изготовителя.

Ниже содержатся общие требования, регламентирующие необходимость проведения дополнительных испытаний на свариваемость применительно к конкретным условиям изготовления сварных конструкций на предприятиях.

2.4.2 Дополнительные испытания на свариваемость выполняются в процессе испытаний по одобрению технологических процессов сварки и обычно включают:

.1 определение свойств зоны термического влияния для реального производственного цикла изготовления продукции (в большинстве случаев могут быть реализованы на стандартных пробах согласно разд. 6 части III «Техническое наблюдение за изготовлением материалов» Правил технического наблюдения за постройкой судов и изготовлением материалов и изделий для судов);

.2 подтверждение стойкости сварного соединения против образования холодных трещин для конкретных условий выполнения сварочных работ (обычно реализация требует применения нестандартных, т.н. технологических или лабораторных проб, в ходе предварительных испытаний по одобрению до начала производства).

2.4.3 Необходимость проведения дополнительных испытаний на свариваемость установлена требованиями настоящего раздела, а также разд. 6 части III «Техническое наблюдение за изготовлением материалов» Правил технического наблюдения за постройкой судов и изготовлением материалов и изделий для судов, и в общем случае обусловлена следующими факторами:

.1 применение специфических процессов сварки, например, с большими значениями погонной энергии, которые не подпадают под обычную область одобрения по результатам испытаний на свариваемость;

.2 наличие специальных требований к свойствам зоны термического влияния и шва, например, по результатам испытаний на трещиностойкость (CTOD);

.3 применение основных металлов, имеющих повышенную чувствительность к технологическим особенностям выполнения сварки (например, стали высокой прочности, микролегированные хладостойкие стали, высоколегированные стали сложной структуры и т.п.);

.4 проведением сварочных работ в неблагоприятных условиях;

.5 наличием отклонений от требований настоящего раздела (например, по температуре предварительного подогрева);

.6 проведение термической обработки после сварки.

2.5 СВАРОЧНЫЕ МАТЕРИАЛЫ

2.5.1 Применяемые для сварки элементов конструкций ПБУ и МСП, подлежащих техническому наблюдению Регистра, сварочные материалы должны быть одобрены Регистром в соответствии с требованиями разд. 4. При этом применение сварочных материалов должно соответствовать указаниям Свидетельства об их одобрении, а также изложенным ниже требованиям.

2.5.2 В общем случае, применяемые сварочные материалы должны обеспечивать эквивалентность характеристик качества сварных соединений и основного металла.

Временное сопротивление разрыву сварного соединения должно быть не ниже временного сопротивления разрыву стали, используемой для данного элемента конструкции.

Для металла шва и зоны термического влияния значение работы удара и температура испы-

таний должны соответствовать требованиям к работоспособности сварного соединения.

2.5.3 Выбор сварочных материалов, предназначенных для сварки высоконагруженных ответственных и специальных конструкций толщиной 50 мм и более, должен основываться также на проведении испытаний на трещиностойкость по методике CTOD при температуре, отвечающей требованиям части XII «Материалы».

2.5.4 Назначение категории сварочных материалов для сварки конструкций из сталей нормальной и повышенной прочности.

Сварочные материалы должны применяться для сварки стали тех категорий, для которых они, в соответствии с табл. 2.5.4, одобрены Регистром. При этом следует руководствоваться следующими требованиями:

.1 для выполнения сварных соединений, в которых сталь нормальной прочности сваривается со сталью повышенной прочности, могут применяться сварочные материалы, соответствующие низшей категории из допускаемых согласно требованиям табл. 2.5.4 для каждой стали в отдельности (например, в сварном соединении сталей категорий D и E32 могут применяться сварочные материалы категории 3);

.2 для выполнения сварных соединений, в которых свариваются стали одинаковых уровней прочности, но с разными требованиями по температуре испытаний на ударный изгиб, могут применяться сварочные материалы низшей категории из допускаемых согласно требованиям табл. 2.5.4 для каждой стали в отдельности за исключением категории E40 (например, для сварного соединения сталей категорий D32 и E32 могут применяться сварочные материалы категории 3Y);

.3 для выполнения сварных соединений из сталей повышенной прочности, а также при сварке стали повышенной прочности со сталью нормальной прочности должны применяться сварочные материалы с контролируемым содержанием диффузионного водорода согласно табл. 4.2.3.4 части XIV «Сварка» Правил классификации и постройки морских судов. При этом электроды должны быть только с основным типом покрытия;

.4 применение для сварки сталей нормальной прочности категорий A, B, D, E сварочных материалов, получивших одобрение для соответствующих категорий сталей A40, D40, E40 и/или F40, возможно только для конкретных марок сварочных материалов при представлении положительных результатов необходимых испытаний, выполненных в соответствии с одобренной Регистром программой;

.5 применение для сварки сталей повышенной прочности сварочных материалов категории IY допускается только для соединений с толщиной металла до 25 мм включительно;

.6 сварочные материалы, выбранные по табл. 2.5.4, могут быть назначены также и для сварки иной, чем предусмотрено указанной таблицей, стали, если по механическим свойствам и

Таблица 2.5.4

Категория сварочного материала	Судостроительная сталь									
	нормальной прочности				повышенной прочности					
	A	B	D	E	A32, A36	D32, D36	E32, E36	A40	D40	E40
I,IS,IT,IM,ITM, IV	+	—	—	—	—	—	—	—	—	—
IY, IYS,IYT,IYM, IYTM, IYV	+	—	—	—	+[1]	—	—	—	—	—
2,2S,2T,2M,2TM,2V	+	+	—	—	—	—	—	—	—	—
2Y,2YS,2YT, 2YM, 2YTM,2YV	+	+	—	—	+	—	—	—	—	—
2Y40,2Y40S,2Y40T, 2Y40M, 2Y40TM, 2Y40V	См. 2.5.4.4				+	—	—	+	—	—
3,3S,3T,3M,3TM,3V	+	+	+	—	—	—	—	—	—	—
3Y,3YS,3YT,3YM, 3YTM,3YV	+	+	+	—	+	+	—	—	—	—
3Y40,3Y40S,3Y40T, 3Y40M, 3Y40TM, 3Y40V	См. 2.5.4.4				+	+	—	+	+	—
4Y,4YS,4YT, 4YM, 4YTM, 4YV	+	+	+	+	+	+	+	—	—	—
4Y40,4Y40S,4Y40T, 4Y40M,4Y40TM,4YV	См. 2.5.4.4				+	+	+	+	+	+

[1] См. 2.5.4.5

химическому составу эта сталь эквивалентна стали, для которой был одобрен данный сварочный материал;

.7 электроды с рутиловым покрытием допускается применять для сварки второстепенных конструкций из стали нормальной прочности в толщинах до 20 мм, не испытывающих воздействия динамических нагрузок;

.8 электроды с кислым типом покрытия не допускаются к применению при изготовлении ПБУ и МСП.

2.5.5 Назначение категории сварочных материалов для сварки конструкций из стали высокой прочности.

Сварочные материалы должны применяться для сварки стали высокой прочности тех категорий, для которых они, в соответствии с табл. 2.5.5-1 и 2.5.5-2, одобрены Регистром.

Таблица 2.5.5-1

Идентификация категорий сварочных материалов по температуре испытаний	Идентификация категорий стали высокой прочности по температуре испытаний на ударный изгиб			
	A(420/690)	D(420/690)	E(420/690)	F(420/690)
3Y(42/69)	+	+	—	—
4Y(42/69)	+	+	+	—
5Y(42/69)	+	+	+	+

Таблица 2.5.5-2

Идентификация категорий сварочных материалов по уровню прочности	Идентификация категорий стали высокой прочности по уровню прочности					
	(A/F) 420	(A/F) 460	(A/F) 500	(A/F) 550	(A/F) 620	(A/F) 690
(3Y/5Y)42	+	—	—	—	—	—
(3Y/5Y)46	+	+	—	—	—	—
(3Y/5Y)50	+	+	+	—	—	—
(3Y/5Y)55	—	—	+	+	—	—
(3Y/5Y)62	—	—	—	+	+	—
(3Y/5Y)69	—	—	—	—	+	+

При этом следует руководствоваться следующими ограничениями и требованиями:

.1 область применения марки сварочного материала в зависимости от результатов испытаний может быть ограничена одной категорией прочности основного металла без распространения на низшие категории стали высокой прочности как указано в табл. 2.2.5-2;

.2 для выполнения сварных соединений из сталей высокой прочности, а также для сварки стали высокой прочности со сталями повышенной или нормальной прочности должны применяться сварочные материалы с контролируемым содержанием диффузионного водорода и имеющие классификационные индексы H5 или H10 согласно табл. 4.2.3.4 части XIV «Сварка» Правил классификации и постройки морских судов;

.3 для сварных соединений стали высокой прочности не рекомендуется применение одно- и двухпроходной сварки. Одобрение их применения возможно только на основании дополнительных испытаний по одобренной Регистром программе;

.4 для сварных соединений стали высокой прочности не рекомендуется применение электрошлаковой и электрогазовой технологий сварки. Одобрение их применения возможно только на основании дополнительных испытаний по одобренной Регистром программе;

.5 для сварных соединений стали высокой прочности не рекомендуется применение многодуговой и односторонней сварки на различных типах подкладок. Одобрение их применения возможно только на основании дополнительных испытаний по одобренной Регистром программе;

.6 электроды с рутиловым и кислым типом покрытия не должны применяться для сварки конструкций из сталей высокой прочности;

.7 применение для сварки сталей высокой прочности сварочных материалов всех категорий, прошедших испытания в объеме требований 4.6 части XIV «Сварка» Правил классификации и постройки морских судов, возможно только для соединений с толщиной основного металла не более 70 мм. Применение сварочных материалов для сварки стали толщиной более 70 мм может быть допущено после проведения дополнительных испытаний по одобренной Регистром программе.

2.5.6 Назначение категории сварочных материалов для сварки конструкций из судостроительной стали, работающих при низких температурах.

Сварочные материалы для сварки конструкций из судостроительной стали категорий F32, F36 и F40, работающих при низких температурах, должны применяться в соответствии с требованиями табл. 2.5.6. Для соединений, в которых сталь повышенной прочности с индексом F сваривается со сталями других категорий, назначение категории сварочных материалов допускается производить в соответствии с требованиями, перечисленными в 2.5.4.

Таблица 2.5.6

Категория сварочного материала	Категория судостроительной стали		
	F32	F36	F40
5Y,5YS,5YT, 5YTM,5YV	+	+	—
5Y40,5Y40S,5Y40T,5Y40M, 5Y40TM,5Y40V	+	+	+
5Y42,5Y42S,5Y42M	—	+	+
5Y46,5Y46S,5Y46M	—	+[1]	+

[1]Применение сварочных материалов категорий 5Y46, предназначенных для сварки сталей высокой прочности, подлежит дополнительному согласованию с Регистром.

2.6 ТИПЫ ШВОВ СВАРНЫХ СОЕДИНЕНИЙ

2.6.1 Стыковые соединения.

2.6.1.1 В зависимости от толщины соединяемых элементов, способа и пространственного положения сварки, а также доступности для выполнения, стыковые соединения могут выполняться без разделки кромок, с односторонней или двухсторонней (симметричной и несимметричной) формой разделки кромок в соответствии с требованиями национальных стандартов. В том случае, если проектантом или изготовителем сварных конструкций предусматривается нестандартная форма подготовки свариваемых кромок и конструктивные размеры сварного соединения, они должны быть отдельно приведены на чертежах и в спецификации на выполнение работ по сварке.

Форма сварных швов и детали подготовки кромок для специальных способов сварки (например, односторонней на медных ползунах, электрогазовой или электрошлаковой сварки) подлежат одобрению Регистром в индивидуальном порядке на основании результатов испытаний технологических процессов сварки.

2.6.1.2 Стыковые сварные соединения, как правило, выполняются с полным проваром по технологии, предусматривающей операцию зачистки корня шва и его сварку с обратной стороны. Могут применяться другие способы односторонней сварки, позволяющие исключить операцию зачистки и подварки корня шва. Все параметры такого технологического процесса односторонней сварки подлежат детальному подтверждению путем испытаний по одобрению. Объем испытаний и количество проб в таких случаях подлежат дополнительному согласованию с Регистром.

2.6.1.3 Если требования и рекомендации, указанные в 2.6.1.2, не могут быть удовлетворены (например, в случае одностороннего доступа к сварному шву), допускается выполнение односторонних стыковых соединений на остающейся подкладке или односторонних замковых. При этом величина зазора в корне шва должна назначаться с учетом гарантированного обеспечения провара и отсутствия дефектов, а угол скоса свариваемых кромок рекомендуется уменьшить по сравнению с обычно применяемыми значениями.

Данный тип соединения не следует применять в специальных конструкциях, а для основных конструкций возможность его использования подлежит рассмотрению Регистром с учетом обеспечения требований по усталостной прочности.

2.6.1.4 Рекомендуемые формы подготовки кромок для стыковых соединений плакированных сталей приведены на рис. 2.6.1.4.

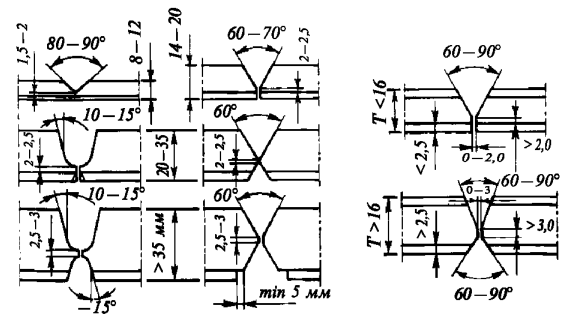


Рис. 2.6.1.4

2.6.2 Угловые, тавровые и крестообразные соединения с полным гарантированным проваром.

2.6.2.1 В зависимости от толщины соединяемых элементов, способа сварки и пространственного положения, а также доступности для выполнения угловые, тавровые и крестообразные соединения с полным гарантированным проваром выполняются с одно- или с двусторонним скосом кромок. Конструктивные элементы подготовки кромок и размеры швов принимаются в соответствии с требованиями национальных стандартов для соответствующих способов сварки. Если предусматривается нестандартная форма подготовки кромок или особые требования к форме шва, то они должны быть отдельно приведены на чертежах и в спецификации на выполнение работ по сварке.

2.6.2.2 Как правило, выполнение швов с полным гарантированным проваром должно предусматривать операцию зачистки корня шва и его сварку с противоположной стороны. Для способов сварки, позволяющих исключить эти операции (электроды с обратным формированием корня шва, различные типы гибких подкладок и т.п.), все параметры технологии, включая конструктивные элементы подготовки кромок,

подлежат отдельному подтверждению путем проведения испытаний по одобрению технологических процессов сварки.

2.6.2.3 В том случае, если угловое соединение требуется выполнить заподлицо (без выпуска свободной кромки), для равноценных соединений специальных элементов, следует применять двухсторонний несимметричный скос кромок в соответствии с указанными на рис. 2.6.2.3-1. При этом для предотвращения вероятности слоистого разрушения основного металла предусматривается увеличенный угол скоса разделки кромок в сторону от теоретической линии совмещения пластин.

Аналогичная подготовка кромок должна применяться для монтажных тавровых соединений (или крестообразных без выпуска неразрезной пластины), когда стыкуемый под углом лист находится между прилегающими (рис. 2.6.2.3-2).

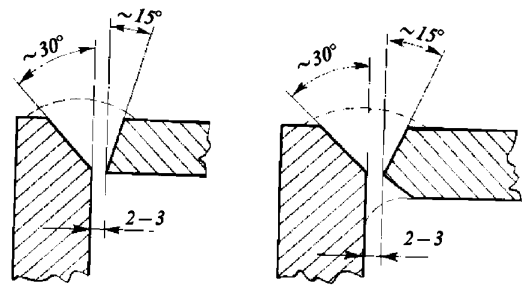


Рис. 2.6.2.3-1

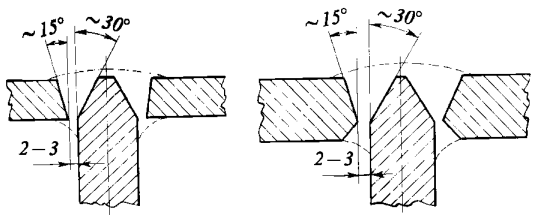


Рис. 2.6.2.3-2

2.6.2.4 Угловые, тавровые и крестообразные соединения, которые имеют доступ для выполнения сварки только с одной стороны, допускается выполнять с односторонним скосом кромок на остающейся подкладке. При этом действуют ограничения и рекомендации, перечисленные в 2.6.1.3.

2.6.3 Угловые, тавровые и крестообразные соединения с полным негарантированным проваром.

2.6.3.1 Данный тип сварных соединений по форме разделки кромок идентичен соединениям, указанным в 2.6.2, и отличается от последних наличием допустимого неполного проплавления f шва (см. рис. 2.6.3.1). Технология выполнения соединений с негарантированным проваром не предусматривает операции зачистки корня шва перед сваркой с противоположной стороны, что и обуславливает вероятность появления неполного проплавления.

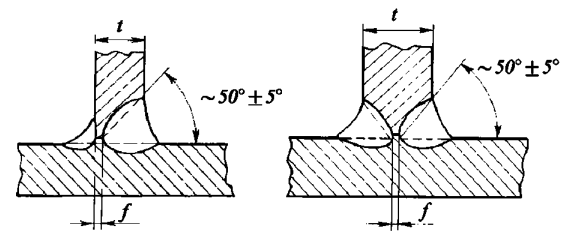


Рис. 2.6.3.1
Примеры двухстороннего таврового соединения с полным негарантированным проваром для одно- и двухстороннего скоса кромок на стыкуемой пластине

2.6.3.2 В обычной практике неполное проплавление корня шва ограничивается значением $f \leqslant 0{,}2t$, но не более 3 мм, где t — толщина стыкуемой пластины (с разделкой кромок). Эффективная толщина сварного шва в этом случае принимается равной толщине t стыкуемой пластины, а неполное проплавление корня шва f должно компенсироваться за счет дополнительного увеличения высоты угловых швов a не менее чем на f для каждой стороны соединения.

2.6.3.3 Соединения с полным негарантированным проваром не должны применяться в специальных конструкциях, а для основных конструкций возможность их использования подлежит рассмотрению Регистром с учетом обеспечения требований по усталостной прочности. В любом случае, вопрос о применении в конструкции соединений с полным негарантированным проваром может быть принят Регистром к рассмотрению только при наличии подтвержденных гарантий от предприятия по проведению контроля величины f неразрушающими методами в процессе производства, а также при приемочном контроле соединений.

2.6.3.4 Односторонние соединения с негарантированным полным проваром без сварки с противоположной стороны (см. рис. 2.6.3.4) не должны

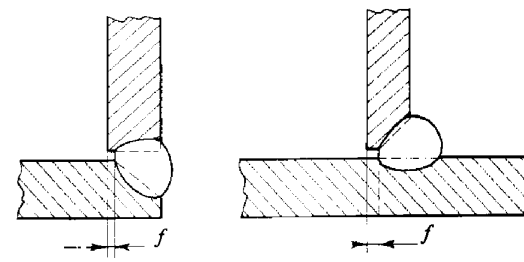


Рис. 2.6.3.4
Примеры односторонних угловых и тавровых соединений с негарантированным полным проваром

применяться в специальных и основных конструкциях. Для второстепенных конструкций вопрос о возможности их применения рассматривается Регистром аналогично требованиям 2.6.3.3.

Примечание. Данное ограничение не распространяется на соединения, выполненные с применением специализированных способов сварки и сварочных материалов, предназначенных для односторонней сварки. Неполное проплавление в этом случае называется усадкой одностороннего шва, а его значение обычно ограничивается $f \leqslant 0{,}05t$, но не более 1,0 мм (при одновременном ограничении по протяженности единичного дефекта и их суммарной длины на 1 м шва).

2.6.4 Угловые, тавровые и крестообразные соединения с разделкой кромок и конструктивным непроваром.

2.6.4.1 Соединения с конструктивным непроваром (см. рис. 2.6.4.1) характеризуются тем, что скос разделки кромок захватывает только часть толщины присоединяемой пластины. В результате этого, после выполнения сварки в корне шва образуется непровар с номинальным значением $d=c+f$, где c — значение конструктивного непровара корня шва, принимаемое равным значению притупления разделки; f — значение допустимого неполного проплавления в корне шва, обусловленное отсутствием зачистки и подварки.

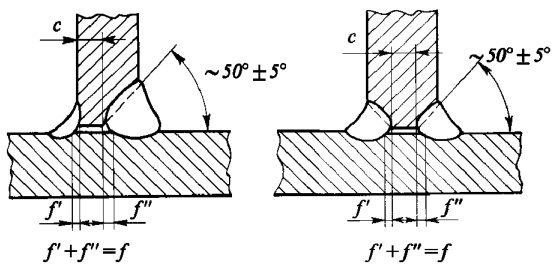


Рис. 2.6.4.1
Примеры двухсторонних тавровых соединений с конструктивным непроваром

Конструктивные элементы подготовки кромок, размеры шва и характеристики соединения c, d и f должны быть приведены на чертежах и в спецификации на выполнение работ по сварке (пример, см. рис. 2.6.4.1).

2.6.4.2 Неполное проплавление корня шва ограничивается значением $f \leqslant 0{,}02t$, но не более 3,0 мм, а значение c, как правило, не должно превышать $1/3t$. Для данного типа соединений эффективная толщина углового шва принимается равной толщине присоединяемой пластины t за вычетом номинального неполного провара $d=c+f$.

2.6.4.3 Применение соединений с конструктивным непроваром ограничивается только двухсторонним типом, которое должно быть одобрено Регистром.

При этом их применение должно быть ограничено основными и второстепенными конструкциями, не испытывающими значительных динамических или усталостных нагрузок. Предприятие должно гарантировать посредством приемочного контроля соответствие фактических и расчетных значений параметра d, а также приемлемый уровень дефектности в сечении угловых швов.

2.6.5 Угловые, тавровые и крестообразные соединения, выполняемые угловым швом без разделки кромок.

2.6.5.1 Соединения угловым швом без разделки кромок должны применяться в конструкциях в двухстороннем исполнении.

Расчетная высота угловых швов a должна определяться согласно требованиям 1.7 части II «Корпус» Правил классификации и постройки морских судов.

2.6.5.2 В зависимости от провара в корне углового шва различают соединения с нормальным и глубоким проваром. В последнем случае проникновение шва в основной металл значительно глубже теоретической точки корня шва (см. рис. 2.6.5.2), что при выполнении соответствующих требований может быть учтено в расчете высоты a углового шва.

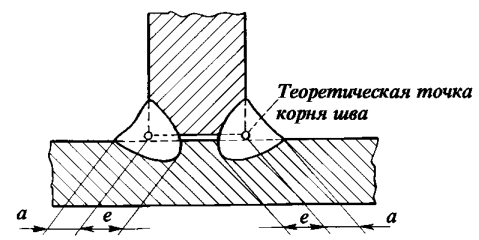


Рис. 2.6.5.2
Тавровое соединение, выполненное двухсторонним угловым швом с глубоким проваром

2.6.5.3 Применение и одобрение технологических процессов сварки, обеспечивающих получение угловых швов с глубоким проваром, должно быть согласовано с Регистром.

В случае успешного проведения испытаний по одобрению технологических процессов, Регистр может допустить определение расчетного значения толщины a_d углового шва с глубоким проваром по зависимости (см. рис. 2.6.5.2):

$$a_d = a + 2e_{\min}/3, \qquad (2.6.5.3)$$

где a — расчетная высота углового шва, определенная по размерам усиления (от теоретической точки корня);

e_{min} — минимальная глубина проплавления, установленная индивидуально на основе испытаний по одобрению технологических процессов сварки.

2.6.5.4 Допускаемые отклонения от теоретической формы и расчетных размеров угловых швов должны соответствовать требованиям национальных стандартов или других руководящих документов и приводиться в документации на сварку, подлежащей одобрению Регистром.

2.7 СВАРКА КОРПУСОВ И ОБОРУДОВАНИЯ ПБУ/МСП

2.7.1 Требования к подготовке соединений под сварку.

2.7.1.1 Детали, поступающие на сборку соединений для последующей сварки, должны быть обработаны, выправлены и однозначным образом идентифицированы в соответствии с требованиями технической документации на изготовление сварных конструкций.

2.7.1.2 Применяемые способы резки и оборудование должны обеспечивать соответствие размеров и чистоты поверхности подготовки кромок деталей под сварку требованиям, указанным в документации, одобренной Регистром.

2.7.1.3 Дополнительная зачистка кромок и поверхности деталей под сварку механическим способом после тепловой резки или для удаления защитных покрытий должна производиться перед сборкой в тех случаях, когда это предусмотрено спецификацией процесса сварки, согласно требованиям настоящего раздела, а также технической документацией на изготовление сварных конструкций.

2.7.1.4 Поверхности свариваемых деталей и конструкций должны быть чистыми и сухими. Окалина, ржавчина, остатки грата от тепловой резки, заусенцы, масло, краска и грязь должны быть тщательным образом удалены перед сваркой.

Качество очистки кромок под сварку должно контролироваться и приниматься ответственным лицом предприятия.

2.7.1.5 Допускается выполнять сварку стальных деталей, которые покрыты межоперационным защитным грунтом без его удаления при условии выполнения следующих требований:

.1 защитный грунт прошел соответствующие испытания и одобрен Регистром для применения;

.2 предприятие, использующее межоперационный защитный грунт, должно гарантировать и подтвердить посредством контрольных проверок, что условия применения грунта, установленные в Свидетельстве об одобрении, остаются справедливыми и при сварке (особенно угловыми швами) отсутствует чрезмерное порообразование, которое неблагоприятно влияет на качество сварных швов;

.3 отсутствуют дополнительные ограничения на применение не удаляемых перед сваркой защитных грунтов в соответствии с требованиями настоящей главы или документации, признанной Регистром.

Примечание. Контрольные проверки, которые выполняются в ходе изготовления конструкций, должны включать измерение толщины покрытия на образцах-свидетелях, а также сварку тавровых соединений для оценки склонности к порообразованию путем испытаний на излом.

2.7.1.6 Зазор в соединениях, собранных под сварку деталей, должен соответствовать нормативным требованиям (допускам), указанным в Спецификации процесса сварки и/или технической документации, одобренной Регистром.

В стыковых сварных соединениях деталей, различающихся по толщине более чем на 4 мм, следует предусматривать односторонний или двухсторонний скос на кромке детали большей толщины с уклоном:

не менее 1:4 — для элементов, испытывающих усталостные нагрузки;

не менее 1:3 — для остальных конструкций.

2.7.1.7 Допускается, с предварительного разрешения инспектора Регистра, производить исправление увеличенных зазоров наплавкой, если отклонение от допускаемого номинального зазора (без учета допуска) не превышает наименьшей толщины стыкуемых элементов и при этом не более 10 мм. Исправление недопустимых зазоров наплавкой допускается на длине не более 500 мм на 1 м шва, при этом суммарная длина наплавляемых участков не должна превышать 30 % длины технологически самостоятельного сварного соединения. При длине участка шва до 500 мм наплавка допускается по всей длине этого участка.

Примечания: 1. Исправленные наплавкой участки должны приниматься ответственным лицом предприятия и после этого предъявляться инспектору Регистра.

2. Для полуавтоматической и ручной сварки допускается вместо наплавки по всей ширине кромки выполнять местную наплавку одиночных валиков «гребешков». Наплавку в тавровом соединении допускается производить на любую из сопрягаемых деталей.

3. Для автоматической сварки и полностью механизированных способов сварки исправленные наплавкой участки должны быть зачищены шлифовальным или режущим инструментом до полного восстановления первоначальной формы подготовки кромок.

2.7.1.8 Свариваемые кромки, исправленные наплавкой в соответствии с требованиями 2.7.1.7, следует проконтролировать внешним осмотром и измерением, а при необходимости, подходящими методами неразрушающего контроля. При этом инспектор Регистра может

назначить дополнительные участки контроля сварных соединений в местах, соответствующих исправлению зазоров наплавкой.

2.7.1.9 В тех местах, где увеличенные зазоры были исправлены наплавкой, ширина усиления шва или калибр углового шва должны быть увеличены на суммарную высоту наплавки с сохранением высоты усиления. Замер высоты наплавки на торце кромок следует производить параллельно поверхности детали.

2.7.1.10 Зазоры, многократно превышающие размеры, указанные в 2.7.1.7, допускается исправлять посредством вварки полос пластин с шириной по крайней мере в десять раз больше толщины соединяемых деталей, но не менее 200 мм (см. рис. 2.7.1.10, *в*), по согласованной с Регистром методике.

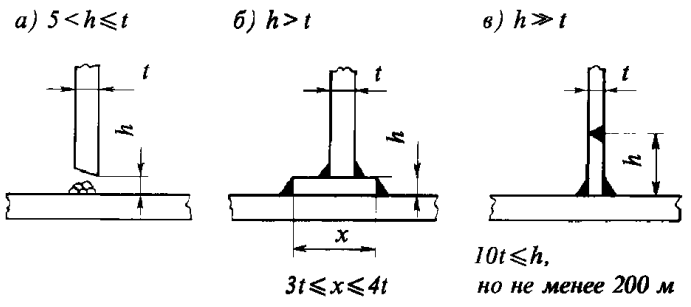


Рис. 2.7.1.10
Схемы устранения недопустимых зазоров для тавровых соединений:
а) наплавкой;
б) установкой компенсирующей полосы;
в) вваркой дополнительной полосы

Для специальных элементов исправление увеличенных зазоров с применением вариантов рис. 2.7.1.10, *б* и *в* не допускается.

Примечание. Для тавровых соединений, выполненных угловым швом без разделки кромок (калибром) при незначительном превышении размеров зазора, указанных в 2.7.1.7, допускается исправление чрезмерного зазора выполнять путем приварки на основную деталь накладной компенсирующей полосы шириной $3t \leqslant x \leqslant t$, где t — толщина присоединяемой детали (рис. 2.7.1.10, *б*).

2.7.1.11 При сборке конструкций под сварку особое внимание должно быть обращено на соблюдение плоскостности конструкций и соосности соединяемых свариваемых кромок.

Для стыковых сварных соединений допустимым считается несовпадение вершин разделки кромок e (или кромок деталей при отсутствии разделки), соответствующее указаниям рис. 2.7.1.11-1.

Для крестообразных соединений допустимым считается нарушение соосности соединяемых деталей, соответствующее указаниям рис. 2.7.1.11-2.

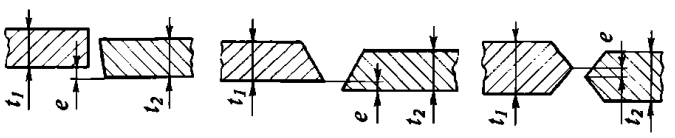


Рис. 2.7.1.11-1
Допуски на нарушение соосности деталей для стыковых сварных соединений:
$e \leqslant 0{,}1t_{min}$, но не более 4 мм — для специальных конструкций;
$e \leqslant 0{,}15t_{min}$, но не более 4 мм — для основных конструкций;
$e \leqslant 0{,}30t_{min}$, но не более 4 мм — для второстепенных конструкций;
$t_{min} = \min(t_1$ и $t_2)$

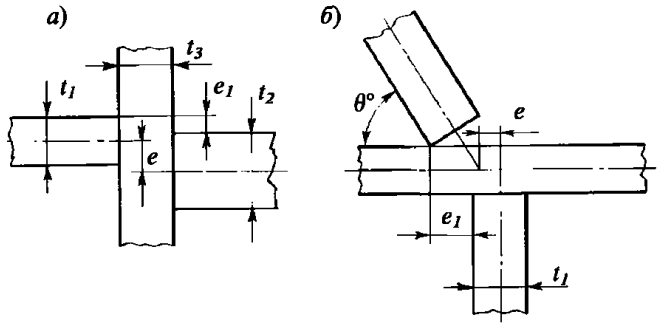


Рис. 2.7.1.11-2
Допуски на нарушение соосности деталей для крестообразных сварных соединений:
$e \leqslant 0{,}15t_{min}$ — для специальных конструкций;
$e \leqslant 0{,}30t_{min}$ — для основных конструкций;
$e \leqslant 0{,}50t_{min}$ — для второстепенных конструкций;
$t_{min} = \min(t_1, t_2$ и $t_3)$

Для контроля соосности допускается выполнять контрольное сверление отверстий в поперечных связях, которые подлежат последующей заварке.

2.7.1.12 Закрепление деталей при сборке конструкций под сварку следует выполнять в специальных сборочных приспособлениях или при помощи эластичных креплений (гребенки, струбцины, талрепы и др.), или при помощи жесткого крепления (прихватки).

Применение временных сборочных приспособлений и прихваток должно быть ограничено до минимума. Работы по установке временных сборочных приспособлений и сварке прихваток должны выполняться лицами, прошедшими соответствующее обучение и имеющими квалификационное свидетельство на соответствующий способ сварки.

Примечание. В тех случаях, когда сборочные прихватки не подлежат удалению и полностью не переплавляются при выполнении основного шва (например, для ручной сварки покрытыми электродами или полуавтоматической сварки в защитных газах), требования к квалификации лиц, выполняющих постановку прихваток в сварных соединениях с полным проваром, аналогичны требованиям к сварщикам, допускаемым Регистром к сварке.

2.7.1.13 Работы по установке временных сборочных приспособлений и прихваток должны выполняться с применением сварочных материалов, которые одобряются Регистром для сварки данных конструкций. Условия выполнения сварочных работ (например, подогрев или просушка кромок), а также режимы сварки должны соответствовать требованиям соответствующих спецификаций процесса сварки для аналогичных конструкций.

Примечание. Для постановки прихваток на специальных и основных конструкциях из сталей повышенной прочности рекомендуется, а для конструкций из сталей высокой прочности требуется в обязательном порядке наличие спецификаций процесса сварки на выполнение этих работ и их одобрение Регистром в установленном порядке.

2.7.1.14 В собранных под сварку соединениях прихватки не должны располагаться со стороны установки подкладок.

В местах пересечения сварных швов не допускается расположение прихваток на расстоянии менее 50 мм от шва, выполняемого в первую очередь.

Не допускается установка временных креплений и выравнивающих приспособлений на поверхности деталей и связей, воспринимающих высокие напряжения (специальные конструкции и районы конструктивной концентрации напряжений основных конструкций). В этом случае рекомендуется применение механических зажимов и других приспособлений, не требующих приварки для установки.

2.7.1.15 Прихватки должны быть зачищены от шлака, металлических брызг и подвергнуты контролю внешним осмотром. В том случае, если качество прихваток не удовлетворяет требованиям, применяемым для подлежащих сварке соединений, они должны быть тщательно удалены перед выполнением основного сварного шва. Прихватки с трещинами ни при каких обстоятельствах не могут быть допущены под дальнейшую сварку и подлежат удалению.

Примечание. В том случае, если прихватки полностью переплавляются при выполнении основного шва (например, для автоматической сварки под флюсом), а также для двухсторонних стыковых или тавровых соединений, подвергаемых строжке корня шва со стороны прихваток (см. 2.7.1.14), в металле шва прихваток может быть допущено наличие неопасных дефектов типа повышенной пористости или наличия подрезов.

2.7.1.16 Для автоматической сварки под флюсом стыковых швов, а также для других способов сварки с высокой склонностью к образованию кратеров и дефектов в начале и конце сварного шва, должны применяться выводные планки, предотвращающие повреждение основного металла и шва согласно требованиям 2.7.4.11.

2.7.1.17 Собранные под сварку конструкции и изделия должны быть проконтролированы и приняты службой технического контроля предприятия, а после этого предъявлены инспектору Регистра для освидетельствования.

2.7.1.18 Перед выполнением сварки толстолистовых конструкций, в особенности из легированных сталей высокой прочности, имеющих замкнутое сечение, рекомендуется проверить наличие магнитных полей. Для нормального выполнения процесса сварки напряженность магнитных полей не должна превышать 790 А/м — для ручной дуговой сварки, 950 А/м — для полуавтоматической дуговой сварки в защитных газах, 1400 А/м — для автоматической дуговой сварки под флюсом. Конструкции, имеющие напряженность магнитного поля выше указанных значений, следует подвергать размагничиванию.

2.7.1.19 После выполнения сварки временные крепления и выравнивающие приспособления подлежат удалению способами, исключающими повреждение основного металла. В случае возникновения выхватов и других повреждений основного металла, образующихся при удалении временных креплений, они должны быть ликвидированы заваркой и зачисткой с обеспечением плавного перехода к основному металлу.

При зачистке утонение или утолщение основного металла не должно превышать допустимых отклонений по толщине листов, регламентируемых 3.2.7 части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов.

Примечание. Полному удалению с последующей зачисткой до основного металла подлежат остатки швов крепежных деталей на специальных и основных конструкциях. На остальных конструкциях допускается оставлять швы приварки высотой до 10 мм без зачистки, если последняя не оговаривается технической документацией.

2.7.2 Сварка на открытых площадках и при низких температурах.

2.7.2.1 Сварку конструкций следует, по возможности, производить в закрытых помещениях, отапливаемых в зимний период. При необходимости выполнения работ на открытых площадках, должны быть приняты меры для защиты зоны сварки от ветра, влаги и холода.

При дуговой сварке в защитных газах особое внимание должно быть обращено на исключение возможности нарушения газовой защиты от ветра и сквозняков. Как правило, для обеспечения надежной газовой защиты скорость воздушных потоков в зоне сварки не должна превышать 0,5 м/с.

2.7.2.2 При выполнении работ на открытых площадках в неблагоприятных погодных усло-

виях рекомендуется всегда производить просушку свариваемых кромок путем подогрева.

2.7.2.3 Если сварка конструкций выполняется при отрицательных температурах, должны быть приняты меры, гарантирующие удовлетворительное качество сварных швов. Такие меры, в зависимости от свариваемого металла, его толщины и других факторов (см. 2.7.2.5), могут включать:

.1 контроль и очистку свариваемых кромок от снега, инея и льда;

.2 просушку свариваемых кромок путем подогрева по меньшей мере до 20 °С;

.3 предварительный местный подогрев свариваемых кромок перед выполнением сварки;

.4 применение теплоизолирующих средств;

.5 применение технологических приемов, обеспечивающих повышенную межпроходную температуру в процессе сварки (например, сварку одного шва несколькими сварщиками одновременно, т. н. блочным способом и т.п.).

Выбор конкретных мер, применяемых при выполнении работ по сварке при отрицательных температурах, определяется предприятием и согласуется с Регистром в процессе одобрения технологических процессов сварки.

2.7.2.4 При обеспечении должного качества сварных соединений, сварочные и все связанные с ними работы на конструкциях, подлежащих техническому наблюдению Регистра, из судостроительных сталей нормальной и повышенной прочности толщиной до 20 мм включительно, допускается производить при температуре наружного воздуха до минус 25 °С. В противном случае минимально допустимая температура сварки без подогрева должна быть установлена по стандартам, согласно рекомендациям изготовителей сварочных материалов и основных металлов, и подлежит согласованию с Регистром на основании испытаний по одобрению технологических процессов сварки.

Подогрев кромок деталей на ширине 100 мм в обе стороны от шва по меньшей мере до 20 °С должен производиться перед сваркой в следующих случаях при температуре:

.1 ниже −15 °С — для поковок и отливок судового корпуса;

.2 ниже −10 °С — для деталей соединений из полуспокойной стали.

Подогрев следует осуществлять со стороны соединения, подлежащей сварке в первую очередь.

2.7.2.5 При понижении в процессе сварки температуры, ниже указанной в 2.7.2.4, работы по сварке соединений следует прекратить после заполнения разделки с одной стороны соединения и выполнения подварочного шва или первого валика с другой стороны соединения. Перед сваркой после перерыва в работе следует, в случае необходимости, провести повторный подогрев или просушку кромок, согласно требованиям 2.7.2.3 и 2.7.2.4.

2.7.2.6 Тепловую строжку и постановку прихваток следует выполнять при тех же температурах воздуха, при которых допускается сварка этих конструкций.

2.7.3 Предварительный подогрев и термообработка.

2.7.3.1 Необходимость и температура подогрева перед сваркой, а также минимальная межпроходная температура должны назначаться с учетом следующих основных факторов:

.1 химического состава основного металла и металла шва;

.2 толщины свариваемых деталей и типа соединения;

.3 способа и режимов сварки (погонной энергии);

.4 уровня и распределения рабочих и остаточных напряжений в конструкции;

.5 температурной зависимости механических свойств металла шва и зоны термического влияния;

.6 содержания диффузионного водорода в металле шва.

2.7.3.2 При выполнении сварочных работ на конструкциях из судостроительных сталей нормальной и повышенной прочности, как правило, не требуется применение предварительного подогрева и контроля межпроходной температуры в процессе сварки. Для данных материалов требуется дополнительно согласовать с Регистром возможность проведения сварочных работ без применения подогрева и/или контроля межпроходной температуры в следующих случаях:

.1 сварка конструкций из сталей повышенной прочности в толщинах более 30 мм при отрицательных температурах;

.2 сварка конструкций из сталей повышенной прочности при толщине свариваемых кромок 50 мм и выше для любой температуры окружающего воздуха;

.3 сварка тавровых соединений из сталей повышенной прочности в толщинах 20 мм и выше однопроходным угловым швом (калибром) при отрицательных температурах;

.4 применение для сварки массивных изделий и конструкций с высоким уровнем остаточных напряжений сварочных материалов с повышенным содержанием диффузионного водорода (на уровне индекса H, см. 4.2.3.4 части XIV «Сварка» Правил классификации и постройки морских судов);

.5 при наличии особых требований к свойствам зоны термического влияния, которые не могут быть реализованы без применения подо-

грева и/или контроля межпроходной температуры (ограничение максимальной твердости, нормирование характеристики критического раскрытия трещины).

2.7.3.3 При изготовлении конструкций из стали высокой прочности, соответствующей требованиям разд. 3.13 части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов, температурные условия выполнения сварочных работ (включая минимально допустимую температуру проведения работ, необходимость и температуру предварительного подогрева, межпроходную температуру, необходимость и параметры сопутствующего и последующего подогрева) устанавливаются в соответствии с требованиям 2.8.16. При этом, в перечисленных ниже случаях, разрешение Регистра на применение технологии сварки сталей высокой прочности без предварительного подогрева требует обязательного проведения испытаний по отдельной программе:

.1 выполнение сварочных работ на открытых площадках;

.2 сварка при температуре окружающего воздуха ниже +5 °С;

.3 сварка сталей категорий прочности (A/F)550 и выше при любой температуре окружающего воздуха;

.4 сварка изделий с толщиной свариваемых кромок свыше 70 мм;

.5 применение сварочных материалов с уровнем диффузионного водорода свыше 5 мл/100 г наплавленного металла (индекс H5, см. 4.2.3.4 части XIV «Сварка» Правил классификации и постройки морских судов).

Программа таких испытаний должна включать оценку склонности к образованию холодных трещин с применением соответствующих лабораторных и/или технологических проб, а также сварку опытных конструкций или натурных макетов.

2.7.3.4 При сварке судостроительных сталей повышенной и высокой прочности категорий до (A/F)550 включительно предварительный подогрев допускается осуществлять путем местного нагрева до требуемой температуры кромок деталей на ширине от 75 до 100 мм по обе стороны от шва.

Для высокопрочных конструкционных сталей категорий прочности от (A/F)620 до (A/F)690 включительно, особенно в толщинах свыше 50 мм, метод предварительного подогрева и способ поддержания минимальной межпроходной температуры устанавливается индивидуально и подлежит согласованию с Регистром в каждом конкретном случае. При этом, для массивных изделий с большим объемом сварочных работ Регистр может потребовать применения общего предварительного подогрева всей детали.

2.7.3.5 Если технология сварочных работ предусматривает применение предварительного подогрева и контроля межпроходной температуры, то их параметры должны надлежащим образом поддерживаться постоянными, а температура контролироваться и фиксироваться в процессе сварочной операции. Применяемые для измерения температуры технические средства должны обеспечивать соответствующую точность измерения.

2.7.3.6 При сварке корпусных конструкций термообработка после сварки должна применяться в тех случаях, когда необходимо устранение остаточных напряжений. Режимы термической обработки устанавливаются изготовителем сварных конструкций или проектантом на основе стандартов с учетом рекомендаций или ограничений производителей основного металла. Одобрение Регистром применяемых режимов термической обработки производится на основании испытаний по одобрению технологических процессов сварки.

2.7.3.7 Оборудование и технические средства, применяемые для термической обработки конструкций, должны обеспечивать равномерность нагрева, а также должны быть снабжены приборами, обеспечивающими заданные скорости нагрева, охлаждения изделия и поддержания температуры в пределах заданного диапазона. Параметры термообработки каждого изделия должны тщательно контролироваться и фиксироваться.

2.7.3.8 Если размеры конструкции не позволяют провести термообработку целиком, то она может выполняться в отдельных секциях по частям. Технические средства, применяемые для термической обработки, и ее методика должны быть одобрены Регистром.

2.7.4 Общие требования к выполнению работ по сварке.

2.7.4.1 Сварку конструкций и изделий следует выполнять в соответствии с требованиями чертежей и соответствующих спецификаций процесса сварки, одобренных Регистром.

2.7.4.2 При проектировании и изготовлении сварных конструкций следует предусматривать возможность проведения сварки в оптимальных, с точки зрения обеспечения качества и удобства выполнения, пространственных положениях.

2.7.4.3 Применяемые в производстве технологические процессы сварки, а также операционный технологические проверки и контроль, должны обеспечивать высокую стабильность качества сварных соединений в реальных условиях произ-

водства. В этой связи Регистр может потребовать от производителя сварных конструкций дополнительных доказательств стабильности качества сварных соединений для технологических процессов с повышенной степенью риска (см. 2.2.2.2). В качестве таких доказательств могут применяться испытания в процессе производства в сочетании с назначением дополнительных участков неразрушающего контроля по требованию инспектора Регистра.

2.7.4.4 Для особо ответственных конструкций (специальные, а также основные по согласованию с проектантом и Регистром) контроль на предприятии должен включать для каждого сварного соединения регистрацию следующей информации:

.1 идентификацию технологически самостоятельного сварного соединения с указанием его протяженности;

.2 идентификационный номер СПС;

.3 рабочий номер (сертификат) сварщика;

.4 идентификацию персонала, осуществлявшего контрольные операции по приемке на всех стадиях изготовления и для всех методов контроля;

.5 сведения о наличии несоответствий качества сборки и сварки требованиям нормативной документации, в том числе об имевших место исправлениях;

.6 результаты приемочного контроля с указанием номеров протоколов испытаний.

2.7.4.5 Технология сборки и сварки должна быть разработана таким образом, чтобы, по возможности, свести к минимуму угловые деформации, коробление конструкций, а также остаточные напряжения.

При необходимости вварки листов, пластин и т.п. в жесткий контур должны быть приняты технологические меры, снижающие напряжения от сварки. Жестким контуром считается замкнутый по периметру вырез, один из размеров которого меньше 60 толщин листов в данном месте. В сложных конструкциях контур может считаться жестким и при больших отношениях размеров выреза.

2.7.4.6 Конструкции и детали не должны подвергаться каким-либо перемещениям и вибрациям в течение процесса сварки. Секции, подлежащие сборке на плаву или подвешенные на кранах, должны быть надежно зафиксированы на временных сборочных приспособлениях или прихватках с тем, чтобы исключить возможность их перемещения при сварке.

2.7.4.7 Правка конструкций может производиться только в ограниченном объеме. Для судостроительных сталей нормальной и повышенной прочности допускается тепловая правка с механическим воздействием и без него. При этом повреждения поверхности шва или листа не допускаются. Температура нагрева при тепловой правке не должна превышать 650 °С, но в любом случае нагрев не должен приводить к структурным превращениям в металле.

2.7.4.8 Выборку корня шва в сварных соединениях с полным проваром допускается производить тепловой газовой строжкой, электродуговой (газоэлектрической) строжкой, а также механическим способом с соблюдением указанных ниже требований.

После тепловой газовой строжки поверхность канавки и прилегающие к ней поверхности на ширине 100 мм в обе стороны от кромки детали соединения подлежат зачистке от шлака, окалины, наплывов и брызг металла. Поверхность канавки должна быть чистой и гладкой без резких переходов по глубине и ширине на всей длине соединения.

После электродуговой строжки поверхность канавки и места замыкания электрода следует зачищать до чистого металла. Зачистку поверхности канавок, образующихся при строжке, и прилегающих к ним поверхностей, а также мест замыкания электродов на металл следует выполнять с применением абразивного инструмента. Приемку простроганных поверхностей рекомендуется производить с применением эталонных образцов внешнего вида.

Форма разделки кромок после удаления корня шва должна соответствовать действующей нормативной документации и быть указана на чертежах, и/или спецификации процесса сварки.

Тепловую строжку следует выполнять при тех же температурах воздуха, при которых допускается сварка этих деталей и с соблюдением соответствующих требований по применению предварительного подогрева.

2.7.4.9 Автоматическую дуговую сварку под флюсом (сочетание проволока-флюс) применяют для выполнения соединений в нижнем положении. Допускается угол наклона соединения к горизонту вдоль шва до 8° и поперек шва до 15°.

Для способов сварки, позволяющих производить сварку в различных пространственных положениях, диаметр электрода должен удовлетворять соответствующим рекомендациям и/или ограничениям изготовителя сварочных материалов для конкретных условий применения.

2.7.4.10 Перед выполнением автоматической или полуавтоматической дуговой сварки конструкций или изделий, режимы сварки, предусмотренные технологическим процессом согласно СПС, следует проверять на пробных планках. Толщина пробных планок должна соответство-

вать минимальной толщине свариваемых деталей соединения.

2.7.4.11 При сварке соединения начало шва длиной от 20 до 30 мм и конец шва длиной от 30 до 40 мм следует выводить на технологические планки, устанавливаемые перед сваркой. При наличии припуска по концам соединения размером не менее 30 мм установка технологических планок не требуется, а начало и конец шва выводятся на металл припуска.

Допускается не устанавливать технологические планки для соединений, выполняемых ручной дуговой сваркой и полуавтоматической в среде защитных газов.

Размеры технологических планок должны соответствовать толщине свариваемых деталей (t) и способу сварки:

.1 толщина планок должна быть равна толщине свариваемых деталей. Для соединений толщиной более 20 мм, выполняемых двусторонним швом, допускается применение меньшей толщины;

.2 для соединений, выполняемых односторонней автоматической сваркой под флюсом на медном ползуне, начальная выводная планка должна иметь размеры $200 \times 100 \times t$, мм, а концевая выводная — $600 \times 400 \times t$, мм;

.3 для соединений, выполняемых газоэлектрической вертикальной сваркой с принудительным формированием шва, размер выводной планки должен быть равен $700 \times 450 \times t$, мм;

.4 для соединений, выполняемых способами, кроме указанных выше, размер выводных (начальной и концевой) планок принимается $100 \times 100 \times t$, мм.

В выводных планках, устанавливаемых для соединений с разделкой кромок, должна быть предусмотрена аналогичная разделка. Допускается применение выводных планок без разделки, если выполнение соединения предусмотрено с двух сторон.

2.7.4.12 При сварке без выводных планок не допускается возбуждать дугу или выводить кратер на поверхность основного металла соединения вне зоны расположения шва. По окончании сварки обрывать дугу следует после заполнения кратера металлом.

2.7.4.13 При выполнении двусторонних швов начинать сварку следует со стороны, противоположной поставленным сборочным прихваткам. Допускается начинать сварку со стороны расположения прихваток в тех случаях, когда при сборке соединений выполнение прихваток со второй стороны было затруднено и имеется соответствующее указание в СПС.

2.7.4.14 При многослойной сварке начало и конец каждого слоя должны быть смещены относительно предыдущего на 20 — 30 мм в сторону, противоположную направлению сварки. При выполнении криволинейных соединений в местах поворотов не следует начинать и заканчивать сварку.

2.7.4.15 После выполнения каждого слоя и шва в целом необходимо производить зачистку металла шва и околошовной зоны с целью удаления шлака и металлических брызг. Зачистку следует выполнять после остывания шлаковой корки.

В случае обрыва дуги в процессе сварки, кратер шва и прилегающий к нему участок на длине от 10 до 15 мм должен быть очищен от шлака. Возбуждать дугу следует на зачищенном участке шва.

2.7.4.16 Для получения необходимых размеров шва при изготовлении конструкции с пересекающимися сварными соединениями, необходимо перед автоматической дуговой сваркой в участках пересечения шов первого соединения удалить с последующим восстановлением конструктивных элементов подготовки кромок, если соединение со скосом кромок, или удалить усиление шва, если соединение без скоса кромок.

2.7.4.17 Ручную и полуавтоматическую сварку следует выполнять симметрично от середины конструкции к ее краям при длине соединения >2 м и напроход при длине соединения $\leqslant 2$ м.

Тавровые соединения без разделки кромок, как правило, допускается выполнять за один проход при катете углового шва, не превышающем 8 мм.

2.7.4.18 Сварка деталей из судостроительной стали, изготовленных холодной гибкой, допускается без термической обработки, если внутренний радиус изгиба соответствует стандартам. При отсутствии таких стандартов он должен быть не менее трех толщин листа.

2.7.4.19 При производстве сварочных работ должны соблюдаться и подтверждаться, путем постоянного контроля, условия хранения, прокалки, контроля перед запуском в производство (если требуется) и повторной выдачи неизрасходованных сварочных материалов, которые установлены требованиями соответствующей технической документации и рекомендациями изготовителя сварочных материалов. Особое внимание должно уделяться материалам, склонным к поглощению влаги из окружающей среды: покрытым электродам, сварочным флюсам, порошковым проволокам, применяемым для сварки сталей повышенной и высокой прочности.

2.7.4.20 Применяемые для сварки защитные газы и их смеси должны иметь контролируемую чистоту и точку росы, соответствующие требованиям национальных стандартов и/или

требованиям документации на технологию сварки. Если с Регистром не согласовано другого, то должны соблюдаться указания табл. 2.7.4.20.

Таблица 2.7.4.20

Требования к точке росы и влажности защитных газов и их смесей, применяемых для сварки

Группа	Точка росы при 1,013 бар, °С, не более	Влажность ppm, не более
R	−50	40
I	−50	40
M1	−50	40
M2	−44	80
M3	−40	120
C	−40	120
F	−50	40
Кислород	−50	40
Азот	−50	40

2.7.4.21 Для выполнения работ по сварке может применяться оборудование, обеспечивающее заданные технологическим процессом параметры режима. Для установления и контроля правильности показаний параметров режима сварки сварочное оборудование должно быть укомплектовано исправными измерительными приборами:

автоматы — амперметром, вольтметром, указателем скорости или ретерировочной шкалой по установлению скорости;

полуавтоматы — амперметром и вольтметром;

посты для механизированной сварки в защитном газе — приборами для контроля расхода газа;

посты ручной сварки — амперметром.

При ручной дуговой сварке необходимое значение силы тока допускается устанавливать по указателям тока на балластных реостатах с периодическим контролем переносным амперметром.

2.7.5 Сварка конструкций, имеющих контакт с водой с одной стороны. Сварка под водой.

2.7.5.1 Сварка конструкций, с обратной стороны которых находится вода, должна выполняться с учетом изложенных ниже положений и требований.

Основным фактором риска, который имеет место при сварке в рассматриваемых условиях, является повышенная вероятность образования холодных трещин в шве и околошовной зоне, что обусловлено:

высокой скоростью охлаждения шва и околошовной зоны, вызывающей образование структур с более высокой твердостью;

возможностью наличия конденсата и других видов влаги на свариваемых кромках.

В этой связи, при выполнении сварочных работ на конструкциях, с обратной стороны которых находится вода, должны быть приняты следующие меры:

.1 следует применять сварочные материалы с контролируемым содержанием диффузионного водорода, удовлетворяющие требованиям для индексов H10 и H5 табл. 4.2.3.4 части XIV «Сварка» Правил классификации и постройки морских судов;

.2 при сварке сталей нормальной прочности необходимо принять меры по удалению конденсата и других следов влаги на свариваемых кромках тепловой просушкой кромок перед сваркой;

.3 при сварке сталей повышенной прочности во всех случаях необходимо выполнять просушку и подогрев свариваемых кромок газовой горелкой. Данная операция должна выполняться с минимально возможным интервалом времени между просушкой и сваркой;

.4 при сварке сталей повышенной прочности с эквивалентом углерода $C_{equiv} > 0{,}45$ % требуется проведение дополнительных испытаний по одобрению технологического процесса сварки на пробах, которые имитируют реальные условия выполнения сварных соединений, по одобренной Регистром программе;

.5 сварка сталей высокой прочности на конструкциях, имеющих контакт с водой с обратной стороны шва, не допускается.

2.7.5.2 Сварка и резка конструкций под водой могут быть допущены по технологическим инструкциям и/или стандартам предприятия, включая методы контроля, применение которых согласовано с Регистром:

.1 тепловая резка и сварка конструкций под водой «мокрым способом» (без изоляции зоны сварки от окружающей среды) может применяться в экстренных случаях. О проведении таких работ незамедлительно должно быть сообщено Регистру, а сварные соединения, выполненные данным способом, подлежат удалению и замене в возможно короткие сроки по технологии, одобренной Регистром;

.2 при необходимости выполнения работ по сварке конструкций под водой, должен применяться «сухой способ» сварки, который предусматривает полную изоляцию района выполнения сварного соединения с помощью различных устройств (кессоны, накидные или обитаемые камеры и т.п.);

.3 технологические процессы сварки, применяемые для такого рода работ, подлежат одобрению Регистром на основании проведения испытаний по отдельной программе. Эта программа должна предусматривать проведение испытаний в условиях, максимально приближенных к реальным, в том числе должны быть учтены состав и давление среды в изолирующем устройстве, длина токоподводящих кабелей, особенности теплоотвода и охлаждения, методы осушки свариваемых кромок и подогрева и т.п.

2.8 ОСОБЕННОСТИ СВАРКИ КОНСТРУКЦИЙ ИЗ СТАЛЕЙ ВЫСОКОЙ ПРОЧНОСТИ

2.8.1 Требования настоящей главы распространяются на изготовление конструкций из сталей высокой прочности, отвечающих требованиям 3.13 части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов, а также могут применяться для сталей, поставляемых по международным или национальным стандартам и имеющих аналогичный уровень свойств и близкие требования к химическому составу.

2.8.2 Сварочные материалы, применяемые для изготовления конструкций из сталей высокой прочности, должны удовлетворять требованиям разд. 4 настоящей части, а также 4.7 части XIV «Сварка» Правил классификации и постройки морских судов, а применяемые технологические процессы быть одобрены Регистром согласно требованиям разд. 6 части III «Техническое наблюдение за изготовлением материалов» Правил технического наблюдения за постройкой судов и изготовлением материалов и изделий для судов.

2.8.3 При сварке конструкций из сталей высокой прочности должны выполняться требования 2.7 с учетом перечисленных ниже особых требований.

2.8.4 Рекомендуется применять сварные соединения симметричной формы, как по размерам усиления, так и по форме разделки кромок. Симметричная форма сварного соединения обеспечивается путем разделки кромок симметричной формы или путем предварительной разделки кромок несимметричной формы с последующим оформлением соединения до симметричной формы разделки.

Сварные соединения несимметричной формы применяются при необходимости, вызванной конструктивными особенностями изделия.

2.8.5 В стыковых соединениях деталей разной толщины следует предусматривать односторонний или двухсторонний скос на кромке детали большей толщины с уклоном не более 1:5.

Примечание. Допускается не предусматривать скос, если превышение одной кромки относительно другой не более:
1,5 мм — для деталей толщиной менее 20 мм;
2,5 мм — для деталей толщиной > 20 до 30 мм;
3,5 мм — для деталей толщиной > 30 до 40 мм;
4,0 мм — для деталей толщиной > 40 до 50 мм;
для больших толщин — не более $0{,}08t$.

Снятие скоса рекомендуется производить механическим способом. Размеры шва в случае снятия скоса следует принимать по детали меньшей толщины. При отсутствии оборудования для снятия скоса механическим способом, допускается снятие скоса производить тепловой резкой с последующей зачисткой абразивным инструментом.

При расположении границы усиления от начала скоса 10 мм и менее необходимо предусмотреть минимальное перекрытие скоса на 2 мм с обеспечением плавного перехода на основной металл.

2.8.6 С целью повышения надежности и работоспособности сварных конструкций, швы следует располагать на возможно максимальном расстоянии между собой.

Рекомендуемое минимальное расстояние между границами швов для деталей толщиной до 40 мм приведено в табл. 2.8.6.

Таблица 2.8.6

100 мм	60 мм
Для прямолинейных швов между собой	Для криволинейных швов с радиусом менее 250 мм между собой
Для криволинейных швов с радиусом 250 мм и более между собой	Для криволинейных швов с радиусом менее 250 мм с прямолинейными швами
Для криволинейных швов с радиусом 250 мм и более с прямолинейными швами	Для криволинейных швов с радиусом менее 250 мм с криволинейными швами с радиусом 250 мм и более

Для деталей толщиной более 40 мм минимальное расстояние между границами швов должно составлять во всех случаях более 2,5 толщин деталей.

2.8.7 Для специальных и основных элементов конструкций при их высокой циклической нагруженности обеспечение требуемой долговечности может достигаться за счет применения специальных конструктивно-технологических мероприятий:

.1 зашлифовка стыкового сварного соединения с двух сторон заподлицо с основным металлом или механическая обработка под радиус таврового шва;

.2 поверхностная пластическая обработка зон сопряжения сварного шва с основным металлом;

.3 аргонодуговое оплавление с присадкой зоны сопряжения сварного шва с основным металлом.

Детали оформления сварных узлов, выполненные с применением указанных мероприятий, должны быть приведены на чертежах и подлежат одобрению Регистром на стадии рассмотрения технической документации на изготовление сварных конструкций.

Необходимость применения упомянутых выше мероприятий устанавливается по результатам оценки усталостной прочности в соответствии с одобренной Регистром методикой.

2.8.8 При выполнении угловых сварных соединений наиболее предпочтительной является сварка с выпуском свободной кромки на величину не менее двух толщин привариваемой детали

согласно рис. 2.8.8-1. При невозможности выполнить угловые соединения согласно рис. 2.8.8-1 следует предусматривать перекрытие торцов кромок усилением сварного шва. При этом расстояние от зоны сопряжения шва с основным металлом до края свободной кромки должно быть не более $1/3t$ или 8 мм (что меньше) согласно рис. 2.8.8-2 (см. также 2.6.2.3).

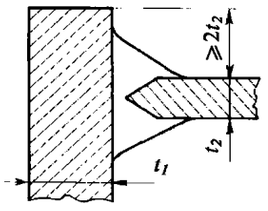


Рис. 2.8.8-1

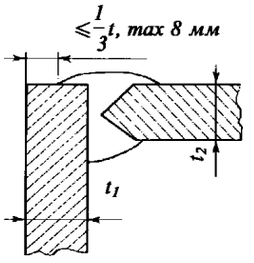


Рис. 2.8.8-2

2.8.9 При выполнении крестообразных сварных соединений (разрезных Т-образных) наиболее предпочительным является выпуск основной (неразрезной) детали на величину не менее трех толщин привариваемой детали (см. рис. 2.8.9-1). При невозможности выполнения крестообразного (разрезного Т-образного) соединения в соответствии с рис. 2.8.9-1, кромка основной неразрезной детали должна лежать в одной плоскости с деталями, привариваемыми с разных сторон. При этом усиление сварного шва должно пере-крывать каждую из разделок не менее 2 мм, согласно рис. 2.8.9-2 (см. также 2.6.2.3).

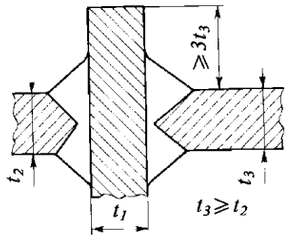


Рис. 2.8.9-1

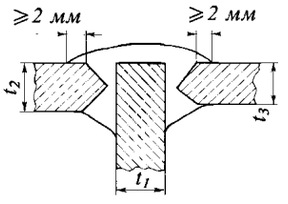


Рис. 2.8.9-2

2.8.10 Подготовку кромок под сварку и снятие скоса (в соединениях деталей разной толщины) рекомендуется производить механическим способом. При применении для подготовки кромок тепловой резки или при наличии на кромках и прилегающей поверхности стыкуемых под сварку деталей межоперационных защитных покрытий, должна быть выполнена их зачистка абразивным инструментом согласно требованиям рис. 2.8.10.

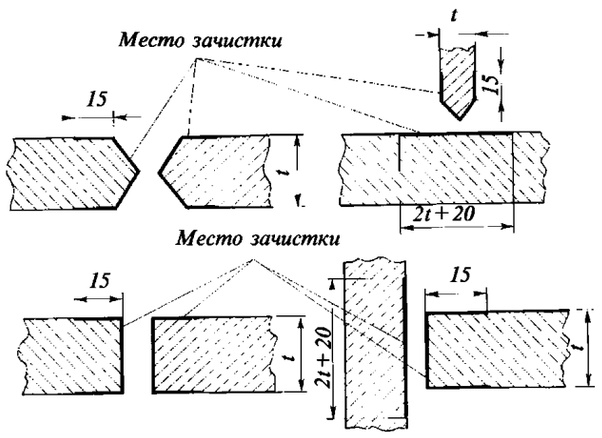


Рис. 2.8.10
Схема зачистки кромок стыкуемых деталей

Примечание. Сварка деталей из сталей высокой прочности без удаления со свариваемых кромок межоперационного защитного покрытия может быть допущена на основании испытаний (см. 2.7.1.5), включающих определение содержания диффузионного водорода в наплавленном металле для применяемых сварочных материалов на образцах с покрытием.

2.8.11 Торцы свободных кромок основных и специальных конструкций, не подлежащие сварке, после тепловой резки должны быть зачищены наждачным кругом или обработаны механическим способом до шероховатости $R_z \leqslant 80$ мкм.

При этом наличие острых углов на свободных кромках не допускается, и они должны быть скруглены в соответствии с требованиями конструкторской документации на изготовление конструкций.

2.8.12 Приварка рымов, обухов и временных креплений должна выполняться с применением метода «отжигающего валика» ручной сваркой покрытыми электродами, ручной арногодуговой сваркой неплавящимся электродом или механизированной в защитном газе. Применяемые для этой цели сварочные материалы и условия выполнения сварочных работ должны удовлетворять требованиям, предъявляемым к сварке конструкций из стали соответствующей категории (см. также 2.7.1.13).

2.8.13 Удаление швов временных креплений следует производить путем газовой резки или воздушно-дуговой строжки, оставляя «пенек» высотой 0,5 — 3,0 мм выше поверхности основного металла, с последующей зачисткой его абразивным инструментом заподлицо с поверхностью металла и контролем на отсутствие трещин. Контроль выполняется методом внешнего осмотра и измерения с применением лупы не менее чем двукратного увеличения. В сомнительных случаях контроль должен производиться с применением капиллярного или магнитопорошкового методов.

2.8.14 Устранение отдельных дефектов поверхности основного металла, образовавшихся в результате удаления временных креплений, должно выполняться с соблюдением требований 3.2.7 части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов, а также изложенных ниже требований.

Местной зачисткой допускается исправление дефектов глубиной до 1,0 мм при толщине металла до 20 мм включительно и до 1,5 мм при толщине металла более 20 мм.

При исправлении дефектов глубиной более 3 мм заваркой с последующей зачисткой требуется представление в Регистр для одобрения технологии их исправления, включая СПС.

Заварку дефектов следует производить только после их зачистки абразивным инструментом с последующим контролем мест зачистки на отсутствие трещин. Для заварки следует применять сварочные материалы, одобренные Регистром для сварки стали соответствующей категории, с соблюдением всех необходимых требований по выполнению сварочных работ. Места заварки после зачистки до номинальной толщины подлежат контролю на отсутствие трещин с применением капиллярного метода неразрушающего контроля.

2.8.15 Для сварки конструкций из сталей высокой прочности предпочтительным является использование многопроходной технологии с применением операции зачистки корня шва для соединений с полным проваром. Применение одно- и двухпроходной технологии, электрошлаковой и электрогазовой сварки, а также многодуговой и односторонней сварки возможно на основании проведения испытаний по одобренной Регистром программе (см. также 2.5.5).

2.8.16 При выполнении работ по сварке конструкций из сталей высокой прочности должны быть в полной мере выполнены соответствующие указания 2.7.2 и 2.7.3 с учетом следующего:

.1 минимальная температура подогрева и межпроходная температура должны соответствовать указаниям табл. 2.8.16;

.2 при сварке на открытых площадках зону сварки и прилегающие к ней поверхности на ширине не менее 100 мм в обе стороны от кромок деталей соединения требуется просушить пламенем газовой горелки до полного удаления влаги. После перерывов в работе при многопроходной сварке перед выполнением очередного валика производится повторная просушка зоны сварки;

Таблица 2.8.16

Требования по температуре подогрева при сварке сталей высокой прочности

Категория свариваемой стали	Толщина металла, мм	Температура окружающего воздуха, °С	Содержание диффузионного водорода в напл. металле, $см^3/100$ г	Минимальная температура подогрева, °С	Минимальная межпроходная температура, °С
(A/F) 690	До 130	От 0 и выше	До 3,0 (H3)	80	80
			Свыше 3,0 до 5,0 (H5)	100	80
		От 0 до −10	До 3,0 (H3)	120	100
			Свыше 3,0 до 5,0 (H5)	130	120
		От −11 до −15	До 3,0 (H3)		
(A/F) 620 и (A/F) 550	До 40	От 0 и выше	До 3,0 (H3)	40	50
			Свыше 3,0 до 5,0 (H5)	60	60
		От 0 до −15	До 3,0 (H3)	80	80
			Свыше 3,0 до 5,0 (H5)	100	80
		От —16 до −20	До 3,0 (H3)		
	41 — 100	От 0 и выше	До 3,0 (H3)	60	60
			Свыше 3,0 до 5,0 (H5)	100	80
		От 0 до −15	До 3,0 (H3)	120	80
		От 0 до −15	Свыше 3,0 до 5,0 (H5)	120	100
		От −16 до −20	До 3,0 (H3)		

Продолжение табл. 2.8.16

Категория свариваемой стали	Толщина металла, мм	Температура окружающего воздуха, °С	Содержание диффузионного водорода в напл. металле, $см^3/100$ г	Минимальная температура подогрева, °С	Минимальная межпроходная температура, °С
(A/F) 500	До 40 включительно	От 0 и выше	До 3,0 (H3)	Без подогрева	50
			Свыше 3,0 до 5,0 (H5)	40	50
			Свыше 5,0 до 10,0 (H10)	60	60
		Ниже 0 до −15	До 3,0 (H3)	60	80
			Свыше 3,0 до 5,0 (H5)	80	80
		Ниже —15 до −20	До 3,0 (H3)	100	80
	Св. 40 до 100 включительно	От 0 и выше	До 3,0 (H3)	60	60
			Свыше 3,0 до 5,0 (H5)	80	80
		Ниже 0 до −15	До 3,0 (H3)	80	80
			Свыше 3,0 до 5,0 (H5)	100	80
		Ниже —15 до −20	До 3,0 (H3)		
(A/F) 460 и (A/F) 420	До 40 включительно	От 0 и выше	До 3,0 (H3)	Без подогрева	40
			Свыше 3,0 до 5,0 (H5)	40	50
			Свыше 5,0 до 10,0 (H10)	60	60
		Ниже 0 до −15	До 3,0 (H3)	50	50
			Свыше 3,0 до 5,0 (H5)		
			Свыше 5,0 до 10,0 (H10)	80	60
		Ниже —15 до −20	До 3,0 (H3) Свыше 3,0 до 5,0 (H5)	100	80
	Св. 40 до 100 включительно	От 0 и выше	До 3,0 (H3)	40	50
			Свыше 3,0 до 5,0 (H5)		
			Свыше 5,0 до 10,0 (H10)	60	60
		Ниже 0 до −15	До 3,0 (H3)	60	60
			Свыше 3,0 до 5,0 (H5)		
			Свыше 5,0 до 10,0 (H10)	80	60
		Ниже —15 до −20	До 3,0 (H3)	100	80

Примечания: 1. Таблица устанавливает минимальный уровень требований к температуре подогрева и межпроходной температуре для закаленной и отпущенной стали по показателю склонности к образованию холодных трещин. При выполнении этих требований Регистр принимает к рассмотрению спецификации процесса сварки.

2. Для сталей категорий (A/F)500, (A/F)460 и (A/F)420, изготовленных с применением термомеханической обработки с ускоренным охлаждением и имеющих $C_{equiv} \leqslant 0{,}41\%$, допускаются более низкие температуры подогрева и межпроходные температуры.

3. Фактические значения температур подогрева и межпроходной температуры подлежат одобрению Регистром на основании испытаний по одобрению технологических процессов сварки, включающих контроль всех ограничивающих параметров для конкретного проекта (максимальная твердость зоны термического влияния, CTOD по зоне термического влияния и шву и т.п.).

.3 подогрев следует производить нагревателями сопротивления, газовыми или электрическими нагревателями инфракрасного излучения, индукционными нагревателями. Допускается также в отдельных случаях производить нагрев с использованием открытого пламени газовой горелки;

.4 температура, в процессе сварки между проходами, может поддерживаться на заданном уровне путем внесения тепла непосредственно за счет сварки, т. е. автоподогрева или за счет посторонних источников подогрева;

.5 температура подогрева перед сваркой и температура в процессе сварки подлежат обязательному контролю службой технического контроля предприятия с регистрацией результатов в установленном порядке;

.6 при выполнении сварки покрытыми электродами в условиях абсолютной влажности воздуха 12 г/м^3 и более требуется применять подогрев зоны сварки до температуры не менее 50 °С, если он не предусмотрен, или увеличить минимальные температуры подогрева и межпроходную на 20 °С (см. табл. 2.8.16);

.7 в случае вынужденного перерыва при сварке многопроходных швов с подогревом должно быть обеспечено замедленное охлаждение сварного соединения, а перед продолжением сварки должен быть повторно произведен подогрев свариваемых кромок до установленной температуры;

.8 при выполнении сварки стали различных категорий и толщины необходимые температуры подогрева и межпроходную следует назначать по стали, для которой эта температура является наиболее высокой.

2.8.17 Эффективный автоподогрев свариваемых кромок в процессе ручной (покрытыми электродами и аргонодуговой неплавящимся электродом) и полуавтоматической сварки в защитных газах может быть обеспечен путем применения блочного метода. Последний заключается в разделении технологически самостоятельного сварного соединения на несколько равных по длине участков-блоков, свариваемых одновременно несколькими сварщиками. Длина блока зависит от толщины свариваемых деталей и рекомендуется:

до 2000 мм — при сварке стали толщиной до 40 мм включительно;

до 1500 мм — при сварке стали толщиной свыше 40 до 70 мм включительно;

до 1200 мм — при сварке стали толщиной свыше 70 мм.

Сварку всех блоков следует выполнять одновременно по всей длине технологического участка без перерывов до заполнения разделки или полного сечения шва. Наложение валиков в пределах одного блока следует производить напроход. При этом для двухсторонних соединений, при наличии соответствующих возможностей, сварка должна выполняться одновременно с двух сторон шва.

Начало и конец каждого слоя в блоке должны быть смещены относительно предыдущего слоя от 20 до 30 мм. Не допускается стыковать блоки в местах пересечения швов.

2.8.18 При выполнении корневых валиков ручной дуговой сваркой (покрытыми электродами и аргонодуговой неплавящимся электродом), а также полуавтоматической сваркой в среде защитных газов должны быть приняты дополнительные меры, обеспечивающие отсутствие образования трещин.

В качестве таких мер рекомендуется применение метода «перевязки валиков» (см. рис. 2.8.18), а также увеличение размера валиков по высоте сечения до 6 — 8 мм с каждой стороны соединения.

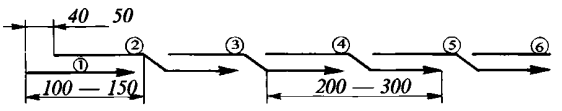


Рис. 2.8.18
Схема выполнения сварки корневых проходов по методу «перевязки валиков»

2.8.19 При сварке специальных конструкций, а также основных, имеющих контакт с морской водой, последний проход шва рекомендуется выполнять по методу «отжигающего валика» согласно рис. 2.8.19. Отжигающий валик должен выполняться таким образом, чтобы перекрывать примерно две трети ширины крайнего, относительно поверхности основного металла, валика (прохода).

При этом для временных сборочных креплений (см. 2.8.12), привариваемых угловым швом без разделки кромок, допускается выполнять отжигающий валик в качестве дополнительного с соответствующим несимметричным увеличением размера углового шва (см. рис. 2.8.19).

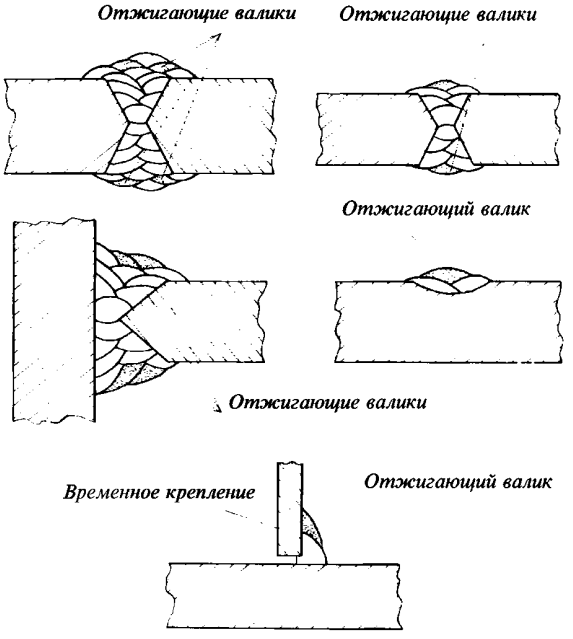


Рис. 2.8.19
Схема порядка выполнения швов по методу «отжигающего валика» (заштрихованы)

2.8.20 При термической обработке (отпуске для снятия остаточных напряжений) сварных конструкций из сталей высокой прочности следует учитывать возможность появления дополнительных неблагоприятных факторов:

.1 образование в сварном соединении трещин отпуска (первого и второго рода);

.2 склонность к охрупчиванию при отпуске зоны термического влияния для отдельных типов микролегированных ниобием и ванадием сталей, особенно при их сварке на больших погонных энергиях (более 35 — 40 кДж/см).

Примечание. Признаком наличия склонности сталей к образованию трещин отпуска является одновременное положительное значение параметров ΔG и P_{SR}, вычисляемых по формулам:

$\Delta G = Cr + 3{,}3Mo + 8{,}1V + 10C - 2;$

$P_{SR} = Cr + Cu + 2Mo + 10V + 7Nb - 5Ti - 2,$

где Cr, Cu, Mo, V, Nb, Ti, C — процентное содержание в стали соответствующих элементов.

В этой связи, неразрушающий контроль сварных соединений должен проводиться после их термической обработки, в том числе с применением методов контроля, обеспечивающих высокую выявляемость плоскостных дефектов.

2.8.21 Возможность проведения и технология тепловой правки конструкций из сталей высокой прочности должны определяться на основании рекомендаций изготовителя стали.

Тепловая правка может быть применена при условии положительных результатов испытаний, выполненных по отдельной программе. Методика проведения испытаний должна учитывать комплексное влияние всех неблагоприятных факторов, имеющих место при изготовлении конструкций в производственных условиях. Результаты испытаний считаются положительными в том случае, если свойства основного металла и сварного соединения после проведения операции тепловой правки находятся на уровне соответствующих требований Правил для основного металла и шва в исходном состоянии.

При этом моделирование реального теплового и деформационного воздействия на металл при тепловой правке реальных конструкций допускается производить с применением крупногабаритных проб-имитаторов.

2.9 СВАРКА ПЛАКИРОВАННОЙ СТАЛИ

2.9.1 Требования настоящей главы распространяются на сварку плакированной стали различных способов производства, а также ее соединения с нержавеющими или низколегированными сталями.

2.9.2 Сварочные материалы, применяемые для изготовления деталей и конструкций из плакированных сталей, должны быть одобрены Регистром и в зависимости от назначения отвечать перечисленным ниже требованиям:

.1 выполнение сварки основного слоя должно, как правило, выполняться низколегированными материалами, одобренными для сварки сталей соответствующих по категории или по составу и свойствам основному слою;

.2 выполнение сварки плакирующего слоя должно выполняться материалами, одобренными для сварки нержавеющей стали соответствующей по составу и свойствам металлу плакирующего слоя. При этом одним из основных является требование по обеспечению коррозионной стойкости металла шва на уровне требований к плакирующему слою с учетом условий эксплуатации (температура и агрессивность рабочей среды);

.3 выполнение сварки переходного слоя (от низколегированного металла шва к высоколегированному шву плакирующего слоя) должно выполняться высоколегированными материалами, которые одобрены для этой цели или для сварки разнородных соединений. При этом основным является требование по отсутствию в переходном слое дефектов типа трещин, обусловленных образованием хрупких составляющих при значительном разбавлении (до 40 %) наплавленного металла за счет нижних проходов (основного слоя);

.4 в том случае, если технологический процесс предусматривает выполнение сварки основного слоя высоколегированными материалами, они должны быть одобрены:

для сварки разнородных (низколегированного к высоколегированному) соединений — при отсутствии наплавки кромок сварочными материалами для переходного слоя;

для сварки соответствующего типа нержавеющей стали (соответствующей плакирующему слою) — при предварительной облицовке свариваемых кромок на основном слое. При этом подразумевается, что весь шов целиком выполняется сварочными материалами, соответствующими плакирующему слою.

Примечание. Для сварки переходного слоя и разнородных соединений, как правило, применяются высоколегированные присадочные материалы типа X2CrNi2412 (AISI: 309L), X10CrNi2412 (AISI: 309S) и X10CrNiCb2412 (AISI: 309SCb).

2.9.3 Сварщики, выполняющие сварку плакированной стали, должны пройти соответст-

вующее обучение и быть допущены Регистром на основании проведения практических испытаний по отдельной программе.

Примечание. Сварщики, имеющие Свидетельства о допуске, область одобрения которых включает раздельно сварку соответствующих групп низколегированных и нержавеющих сталей, могут быть допущены Регистром к работам по сварке плакированной стали в индивидуальном порядке (при наличии подтверждения навыков по сварке плакированной стали).

2.9.4 Одобрение технологических процессов сварки плакированной стали проводится Регистром по отдельным программам. Объем испытаний при этом устанавливается индивидуально в каждом конкретном случае с учетом:

.1 типа соединения и деталей подготовки кромок (в том числе со снятием или без металла плакировки);

.2 применяемых технологических процессов сварки и очередности сварки основного и плакирующего слоев;

.3 наличия у изготовителя сварных конструкций одобрения Регистра для технологических процессов, в которых применяются аналогичные сварочные материалы и основные металлы (раздельно для основного и плакирующего слоя);

.4 требований по коррозионной стойкости для металла шва плакирующего слоя по видам коррозионных повреждений (межкристаллитная коррозия, питтинг коррозия, сероводородное растрескивание).

2.9.5 При выборе конструктивных элементов подготовки кромок под сварку следует учитывать следующие особенности технологии сварки плакированных сталей:

.1 в первую очередь, как правило, должен быть сварен шов со стороны основного слоя и, во вторую очередь, — со стороны плакирующего слоя;

.2 при выполнении шва со стороны основного слоя низколегированными материалами должна исключаться возможность частичного расплавления плакирующего слоя;

.3 до сварки плакирующего слоя корень шва должен быть зачищен механическим способом;

.4 перед сваркой плакирующего слоя, как правило, должен быть выполнен промежуточный переходной слой с применением специального типа высоколегированных присадочных материалов;

.5 шов со стороны плакирующего слоя должен быть выполнен по меньшей мере в два слоя. В отдельных случаях, для процессов с незначительным участием основного металла в металле шва (например, типа плазменной наплавки) и соответствующем уровне легирования присадочного материала допускается выполнять плакирующий шов в один слой при его толщине не менее таковой для плакирующего слоя основного металла;

.6 при сварке шва со стороны плакирующего и основного слоя следует, по-возможности, предусмотреть возможность выполнения отжигающих валиков. Для этого в стыковых соединениях возможно частичное удаление металла плакировки, прилегающего к свариваемым кромкам (на ширину 4 — 8 мм в обе стороны), или увеличение угла разделки кромок;

.7 при выполнении сварки шва основного слоя со стороны плакировки низколегированными сварочными материалами стыковых соединений с двухсторонним скосом кромок должны быть приняты меры, исключающие возможность частичного расплавления или повреждения плакирующего слоя основного металла. С этой целью допускается снятие плакирующего слоя основного металла на ширину 4 — 8 мм по обе стороны разделки;

.8 в тавровых и крестообразных соединениях с полным проваром и с высоким уровнем растягивающих напряжений (особенно при динамических нагрузках) рекомендуется выполнять сварку с частичным удалением плакирующего слоя на основной (неразрезной) детали.

Примеры выполнения сварных соединений с учетом перечисленных выше требований и рекомендаций приведены на рис. 2.9.5-1 — 2.9.5-3.

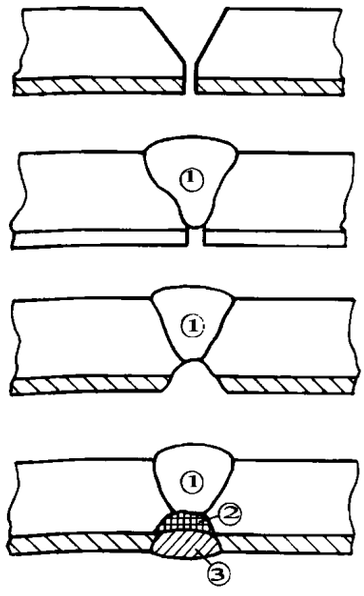


Рис. 2.9.5-1

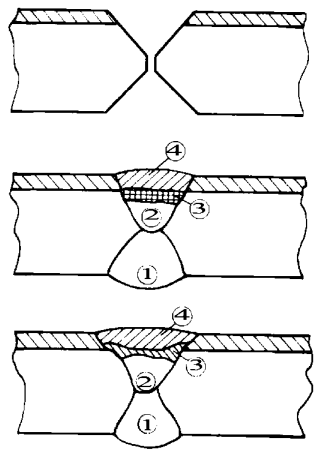


Рис. 2.9.5-2

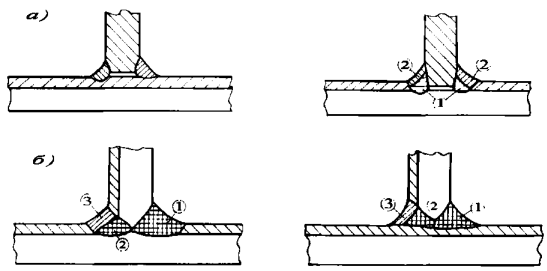


Рис. 2.9.5-3

2.9.6 При изготовлении конструкций и деталей из плакированной стали следует принять соответствующие меры для защиты от повреждений, а также загрязнения посторонними металлическими включениями поверхности плакирующего слоя.

Прихватки и временные сборочные приспособления, используемые при сборке конструкций из плакированной стали под сварку, должны располагаться со стороны основного слоя. Установка временных сборочных и выравнивающих приспособлений (посредством сварки) со стороны плакирующего слоя не допускается.

2.9.7 Подготовка кромок под сварку должна выполняться механическим способом.

В случае применения тепловой резки (например, плазменная или лазерная), кромки в обязательном порядке следует подвергать дополнительной зачистке. При этом со стороны плакирующего слоя глубина механической зачистки должна составлять 1,0 — 1,5 мм. Снятие скоса при выполнении сварки деталей разной толщины следует выполнять механическим способом со стороны основного слоя.

2.9.8 Технология и режимы сварки плакированных сталей должны соответствовать требованиям соответствующих нормативных документов и инструкциям изготовителей сварочных материалов. При этом следует руководствоваться следующими требованиями и рекомендациями:

.1 выборку корня шва со стороны плакирующего слоя допускается выполнять только с применением механической обработки или шлифовки;

.2 для сварки плакирующего слоя должны, по возможности, применяться электроды и сварочная проволока малого диаметра, а сварка должна выполняться на малой погонной энергии;

.3 для выполнения плакирующего шва в два слоя допускается проводить предварительное выравнивание поверхности металла предыдущего слоя механическим способом или шлифовкой (применимо для переходного слоя и для первого слоя плакировки).

2.9.9 Технология сварки плакированных труб с односторонним доступом (со стороны основного слоя) допускает применение следующих схем, обеспечивающих приемлемые характеристики качества сварных соединений:

.1 выполняется односторонняя сварка на весу плакирующего слоя с обратным формированием корня шва (как правило, наилучшие результаты обеспечивает способ сварки неплавящимся электродом в среде инертного газа с дополнительной газовой защитой корня шва). Присадочный материал рекомендуется подбирать с более высокой степенью легирования по отношению к плакирующему слою (соответственно и с более высокой коррозионной стойкостью), так как неизбежно частичное расплавление металла основного слоя. Заполнение разделки по основному слою выполняется высоколегированными присадочными материалами, пригодными для сварки разнородных соединений (например, типа AISI: 309, 309L, 309SCb);

.2 выполняется односторонняя сварка на весу плакирующего слоя аналогично 2.9.9.1. Заполнение разделки по основному слою выполняется сварочными материалами для сварки нержавеющей стали по предварительно облицованным кромкам. Облицовка кромок производится сварочными материалами для наплавки переходного слоя;

.3 выполняется односторонняя сварка на весу плакирующего слоя аналогично 2.9.9.1. На кор-

невой проход производится двухслойная наплавка присадочными материалами на основе технически чистого железа с обеспечением минимального перемешивания металла слоев. Заполнение разделки по основному слою производится низколегированными сварочными материалами, которые полностью соответствуют категории или марке стали основного слоя плакированной стали;

.4 производится сварка всего сечения шва, включая корневую часть и заполнение разделки, высоколегированными присадочными материалами на никелевой основе (например, сплавы типа Inconel 625: 62Ni-22Cr-9Mo и т.п.). Предварительной облицовки кромок по основному слою при этом не требуется.

Выбор конкретного варианта сварки плакированных труб должен выполняться с учетом прочностных характеристик основного слоя и толщины стенки. Например, для толстостенных плакированных труб с основным слоем из стали высокой прочности наиболее приемлемым может являться вариант, соответствующий 2.9.9.3.

2.9.10 Технология сварки стыковых соединений плакированной стали с нержавеющей допускает применение следующих схем заполнения разделки (см. рис. 2.9.10):

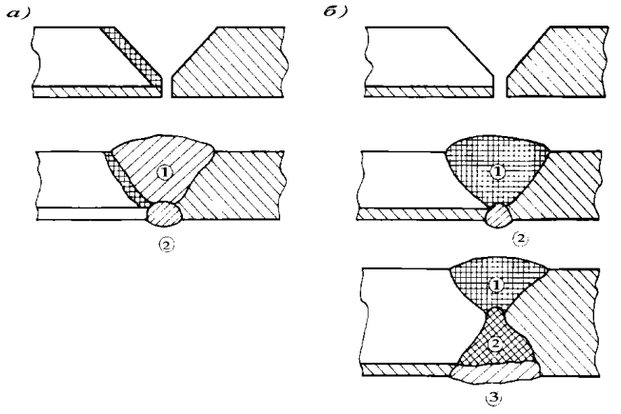


Рис. 2.9.10
1, 2, 3 — очередность выполнения сварных швов

.1 выполняется сварка по всему сечению шва с применением присадочных материалов для сварки плакирующего слоя. При этом должна быть выполнена предварительная облицовка свариваемых кромок со стороны основного слоя плакированной стали присадочными материалами для наплавки переходных слоев (рис. 2.9.10, *а*);

.2 со стороны основного слоя выполняется сварка высоколегированными материалами для разнородных соединений после механической зачистки корня шва со стороны плакировки выполняется двухслойная плакирующая наплавка нержавеющими присадочными материалами (действительно для соединений с односторонним скосом кромок) (рис. 2.9.10, *б*).

Примечание. Для соединений с двухсторонним скосом кромок предварительно выполняется заполнение разделки заподлицо с нижней кромкой плакировки материалами для сварки разнородных соединений, а затем производится двухслойная плакирующая наплавка нержавеющими присадочными материалами.

Примеры выполнения швов тавровых соединений нержавеющей и плакированной стали угловым швом приведены на рис. 2.9.5-3.

2.9.11 При сварке стыковых соединений плакированной стали с низколегированной рекомендуется применять следующую последовательность операций (см. рис. 2.9.11):

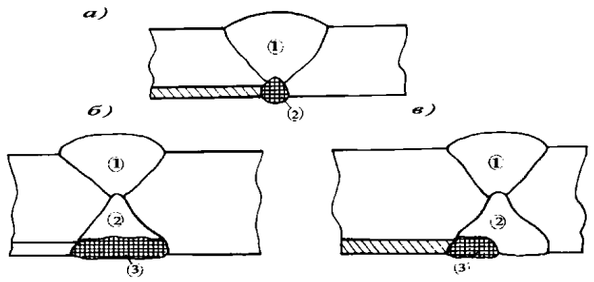


Рис. 2.9.11
1, 2, 3 — очередность выполнения сварных швов

.1 производится сварка со стороны основного слоя с применением низколегированных сварочных материалов, отвечающих требованиям 2.5 для соответствующих категорий стали;

.2 производится механическая зачистка корня шва со стороны плакировки и в соединениях с односторонним скосом кромок его подварка присадочными материалами для сварки разнородных соединений. В случае соединений с двухсторонней разделкой кромок предварительно выполняется заполнение разделки низколегированными материалами до нижней кромки плакировки и далее производится одно-двухслойная наплавка материалами для сварки разнородных соединений.

Примечание. В двухсторонних соединениях большой толщины допускается выполнять сварку облицовочных валиков со стороны плакировки не по всей ширине разделки (см. рис. 2.9.11).

2.9.12 Возможность проведения и режимы термической обработки конструкций и деталей из плакированной стали должны определяться в соответствии с инструкциями производителя стали и сварочных материалов. При одобрении технологических процессов сварки Регистром, все необходимые испытания должны проводиться

после термической обработки, аналогичной применяемой в процессе производства.

2.10 СВАРКА КОНСТРУКЦИЙ МЕХАНИЗМОВ И МЕХАНИЧЕСКИХ УСТАНОВОК

2.10.1 Настоящие требования распространяются на сварку конструкций и изделий машиностроения, изготавливаемых с применением основных и сварочных материалов, отвечающих требованиям части XIII «Материалы» Правил классификации и постройки морских судов, части XII «Материалы» Правил ПБУ/МСП, а также настоящей части. Изготовление конструкций из материалов, не регламентируемых Правилами, должно выполняться по одобренной Регистром документации.

2.10.2 Выбор сварочных материалов для сварки конструкций механизмов и механических установок производится, исходя из конкретных марок стали, применяемых для изготовления с учетом требований 2.5.4 — 2.5.6.

Если конструкции работают при повышенной температуре или в химически активной среде, сварочные материалы должны выбираться с учетом этих условий.

2.10.3 Для сварки деталей механизмов и механических установок из стали толщиной 30 мм и более должны применяться сварочные материалы, обеспечивающие стойкость сварного соединения против образования холодных трещин, либо изготовитель должен предпринять технологические меры (подогрев, термическую обработку, ограничение минимальной температуры окружающего воздуха при сварке и т.п.) для предотвращения образования холодных трещин.

2.10.4 Сварные швы конструкций, работающих при динамических нагрузках, должны быть выполнены с полным проваром. Переход от основного металла к шву должен быть плавным.

2.10.5 Применение сварки при изготовлении валопровода и коленчатых валов допустимо при условии выполнения нижеследующего.

Необходимые условия для этого — выполнение неразрушающего контроля всех сварных швов и гарантированный предел усталостной прочности сварных соединений, принятый в расчетах.

Объем необходимой опытной сварки и программа испытаний должны быть согласованы с Регистром до начала работ.

2.10.6 Применение сварки, наплавки, металлизации распылением и других подобных методов при изготовлении и ремонте изделий машиностроения может быть допущено при положительных результатах испытаний, выполненных по методике, согласованной с Регистром, и подтверждающих возможность применения данного метода на конкретном предприятии.

Восстановление валопроводов из углеродистой стали (содержащей до 0,45 % углерода), изношенных или имеющих поверхностные трещины, может допускаться наплавкой, если износ или глубина трещин составляет не более 5 % диаметра вала, но не более 15 мм.

2.11 СВАРКА ПАРОВЫХ КОТЛОВ И СОСУДОВ, РАБОТАЮЩИХ ПОД ДАВЛЕНИЕМ

2.11.1 Сварные швы котлов должны иметь маркировку, по которой можно установить, какой сварщик производил сварку.

Продольные и кольцевые швы корпусов котлов должны выполняться с подваркой, за исключением случаев, когда коэффициент прочности сварного шва, согласно 2.1.6 части X «Котлы, теплообменные аппараты и сосуды под давлением» Правил классификации и постройки морских судов, принят $\leqslant 0{,}7$.

Вырезы и отверстия в корпусе котла, по возможности, не должны перерезать кольцевые и продольные швы корпуса котла.

Возможность приварки к корпусу котлов монтажных креплений, захватов и прочих деталей должна быть указана в представляемой в Регистр для согласования документации.

Продольные и поперечные швы коллекторов, корпусов котлов и сосудов, работающих под давлением, должны выполняться встык.

2.11.2 Выбор сварочных материалов для сварки котлов и сосудов под давлением производится, исходя из конкретных марок стали, применяемых для их изготовления с учетом требований 2.5.4 — 2.5.6.

2.11.3 Применение электродов с рутиловым и кислым покрытиями для сварки котлов и сосудов класса I (см. 1.3.1.2 части X «Котлы, теплообменные аппараты и сосуды под давлением» Правил классификации и постройки морских судов) не допускается; для котлов и сосудов классов II и III — допускается при условии, если эти конструкции изготавливаются из углеродистой стали, и толщина свариваемых деталей не превышает 20 мм.

2.11.4 Термическая обработка котлов и сосудов выполняется по стандартам или принимаются во внимание рекомендации изготовителей стали.

Сварные соединения деталей, которые в связи с их размерами или специальной конструкцией нельзя подвергать термической обработке для

снятия напряжений в целом могут быть обработаны по частям. При этом обработка должна производиться равномерным нагревом достаточно широкого участка вдоль шва (около шести толщин листа с обеих сторон сварного шва) таким образом, чтобы распространение тепловых напряжений в другие районы деталей было исключено. Местная обработка сварочной горелкой не допускается.

2.11.5 При заделке отверстий в котлах вварными заглушками должны выполняться требования национальных стандартов.

2.11.6 Ремонт изношенных стенок котлов и сосудов наплавкой должен быть согласован с Регистром. Площадь наплавки должна быть не более 500 $см^2$, а глубина — не более 30 % толщины листа. Если эти условия не выполнимы, дефектный участок следует заменить новым листом.

2.11.7 При изготовлении котлов, теплообменных аппаратов и сосудов под давлением, относящихся к классам I и II (см. 1.3.1.2 части X «Котлы, теплообменные аппараты и сосуды под давлением» Правил классификации и постройки морских судов), для проверки механических свойств швов сварных соединений должны быть сварены контрольные планки при изготовлении единичных изделий, серийном изготовлении на головном образце изделия, при изменении конструкций основных узлов и деталей изделия и применении новых материалов и способов сварки.

Контрольные планки для изделий, относящихся к классу III, могут изготовляться по требованию Регистра.

2.11.8 Контрольные планки должны прикрепляться к продольному шву котла или сосуда таким образом, чтобы сварной шов планок являлся продолжением шва изделия. Шов планок должен свариваться при тех же технологических условиях, что и шов изделия.

Из этой пробы должны быть изготовлены и испытаны: один поперечный образец — на растяжение, два поперечных образца — на изгиб, три образца — на ударный изгиб, вырезанных согласно рис. 4.3.3.1 части XIV «Сварка» Правил классификации и постройки морских судов.

Образцы для конструкций класса III должны изготавливаться по требованию инспектора Регистра. Условия вырезки образцов из проб и проведения испытаний должны соответствовать требованиям 4.2 части XIV «Сварка» Правил классификации и постройки морских судов.

2.12 СВАРКА ТРУБОПРОВОДОВ

2.12.1 Тип сварных соединений трубопроводов должен соответствовать стандартам.

2.12.2 Выбор сварочных материалов для сварки трубопроводов производится, исходя из конкретных марок стали, применяемых при изготовлении с учетом требований 2.5.4 — 2.5.6.

2.12.3 Сварные стыковые соединения труб должны быть выполнены с полным проваром корня шва. Допускается сварка на удаляемых подкладных кольцах.

2.12.4 Применение остающихся подкладных колец в стыковых соединениях труб допускается в тех трубопроводах, где они не влияют отрицательно на эксплуатационные свойства. Стыковые соединения фланцев с трубами не должны выполняться на остающихся подкладных кольцах.

2.12.5 Сварные соединения труб должны подвергаться термической обработке на трубах из низколегированной стали и при газовой сварке главных паропроводов, работающих при температуре свыше 350 °С.

2.12.6 При сварке труб из хромомолибденовой стали, содержащей 0,8 % или более хрома и более 0,16 % углерода, свариваемые кромки должны подогреваться до температуры 200 — 230 °С. Эта температура должна поддерживаться в процессе сварки.

2.12.7 Свариваемые кромки медных труб с толщиной стенок 5 мм и более перед началом сварки должны подогреваться до температуры 250 — 350 °С. Сварка медно-никелевых труб должна производиться без подогрева. Применение пайки для соединения медно-никелевых трубопроводов не допускается.

2.12.8 Возможность ремонта трубопроводов заваркой поврежденных мест возможно на основании одобренной Регистром методики.

2.13 СВАРКА ОТЛИВОК И ПОКОВОК

2.13.1 В следующих случаях сварка стальных отливок и поковок должна производиться независимо от температуры окружающего воздуха с предварительным подогревом либо должны быть приняты другие меры, обеспечивающие выполнение требований к сварным соединениям:

.1 при содержании углерода в стали отливок или поковок более 0,25 %;

.2 при содержании углерода в стали отливок или поковок более 0,23 %, если отливки и поковки входят в состав корпусных конструкций ПБУ и МСП.

2.13.2 Температура подогрева и режим термической обработки отливок и поковок определяется в зависимости от конструкции, размеров и условий эксплуатации согласно 2.7.2.4, 2.7.3.1 и 2.7.3.6.

2.13.3 Дефекты на стальных поковках и отливках допускается исправлять сваркой только в тех случаях, когда была предварительно проверена свариваемость данной стали и учтены условия работы литой или кованой детали.

Исправление дефектов сваркой, как правило, должно производиться до окончательной термической обработки. Заварка после нее допускается только в исключительных случаях. Дефекты, систематически появляющиеся в поковках и отливках, не допускается исправлять сваркой.

2.13.4 Заварка дефектов в отливках должна производиться после удаления литников и прибылей и тщательной очистки отливок от формовочных материалов, окалины, посторонних включений. Места, подлежащие заварке, должны быть разделаны до здорового металла так, чтобы во всех местах была возможность обеспечить провар.

Стенки подготовленных под заварку мест должны быть пологими, а поверхность подготовленного углубления не должна иметь острых углов.

2.14 СВАРКА ЧУГУНА

2.14.1 Исправление дефектов отливок из чугуна сваркой допускается способом, получившим одобрение Регистра на основании результатов испытаний по программе, согласованной с Регистром.

2.15 СВАРКА АЛЮМИНИЯ И ЕГО СПЛАВОВ

2.15.1 Сварочные работы должны производиться наиболее целесообразным способом, обеспечивающим качественное соединение, максимальную его прочность, химический состав, приближающийся к составу основного металла, и достаточную стойкость против коррозии.

2.15.2 Сварные швы должны по возможности располагаться в районах наиболее низких напряжений.

Сварка должна производиться, как правило, в нижнем положении.

2.15.3 Непосредственно перед сваркой (прихваткой) свариваемые кромки деталей из алюминия и его сплавов должны обезжириваться специальными растворителями (ацетон, спирт и др.) и зачищаться стальными проволочными щетками. Прихватки перед сваркой также должны быть зачищены стальной щеткой. При многопроходной сварке должна производиться зачистка щетками каждого предыдущего слоя перед наложением последующего.

2.15.4 Сварочные материалы из алюминия и его сплавов перед сваркой должны быть зачищены для удаления загрязнений и оксидной пленки.

2.15.5 Допускается сварка алюминиевых сплавов на остающихся или удаляемых подкладках. Подкладки, удаляемые после сварки, должны изготавливаться из нержавеющей стали. Остающиеся подкладки должны изготавливаться из сплава той же марки, что и свариваемые детали.

2.15.6 При двусторонней сварке перед наложением шва с обратной стороны необходимо удалить корень шва до чистого металла рубкой, строжкой или фрезерованием. Удаление корня шва абразивными кругами не допускается.

2.15.7 Допускается горячая правка конструкций из алюминия и его сплавов. Температура нагрева при правке должна соответствовать свойствам данного сплава.

2.15.8 Если при сварке применяется флюс, он должен быть по возможности нейтральным. Если же в виде исключения применялся не нейтральный флюс, после сварки он должен быть тщательно удален.

2.15.9 В районе соединения конструкций из алюминиевых сплавов на заклепках все основные сварочные работы должны быть закончены до начала клепки.

2.16 СВАРКА МЕДИ И ЕЕ СПЛАВОВ, ТЯЖЕЛЫХ МЕТАЛЛОВ И ДРУГИХ НЕЖЕЛЕЗНЫХ МАТЕРИАЛОВ

2.16.1 Сварка меди и ее сплавов, тяжелых металлов и других нежелезных металлов производится согласно требованиям стандартов и/или по одобренной Регистром документации.

3 КОНТРОЛЬ СВАРНЫХ СОЕДИНЕНИЙ

3.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

3.1.1 Применяемые методы неразрушающего контроля.

3.1.1.1 Неразрушающий контроль сварных соединений может выполняться с применением следующих методов:

.1 внешнего осмотра и измерения;

.2 магнитопорошкового;

.3 капиллярного (включает люминесцентный и люминесцентно-цветной методы);

.4 радиографического (включает рентгено- и гаммаграфический методы);

.5 ультразвукового;

.6 контроля непроницаемости и герметичности.

Применение конкретного метода неразрушающего контроля регламентируется требованиями 3.2 и устанавливается в схеме контроля проекта, подлежащей одобрению Регистром.

3.1.1.2 При составлении схемы контроля должны быть также в полной мере учтены следующие факторы, влияющие на выявляемость дефектов и, соответственно, достоверность контроля:

.1 характер и расположение типичных для данного технологического процесса сварки дефектов;

.2 характеристики различных методов неразрушающего контроля по выявляемости дефектов конкретного вида с учетом их расположения и размера;

.3 геометрические параметры соединения, ограничивающие возможности применения конкретных методов контроля;

.4 доступность контролируемого соединения для дефектоскопии, а также для выполнения ремонта в процессе эксплуатации.

3.1.1.3 Применению радиографического и/или ультразвукового методов контроля для обнаружения и классификации внутренних дефектов должно обязательно предшествовать обнаружение и, при необходимости, исправление всех поверхностных и подповерхностных дефектов, которые выявляются методами внешнего осмотра и измерения в сочетании с магнитопорошковым или капиллярным методами.

3.1.1.4 Радиографический и ультразвуковой методы контроля имеют существенные различия по характеристикам выявляемости для дефектов различного типа и расположения. Радиографический метод наиболее эффективен для обнаружения таких объемных (трехмерных) несплошностей, как пористость и шлаковые включения, и менее эффективен при обнаружении таких плоскостных (двухмерных) несплошностей, как трещины и несплавления, особенно если плоскость их раскрытия не совпадает с направлением просвечивания.

Ультразвуковой метод контроля, напротив, наиболее эффективен для обнаружения плоскостных дефектов, которые являются наиболее опасными и недопустимыми в конструкции, независимо от линейных размеров.

Ввиду различий в физических основах и характеристиках радиографического и ультразвукового методов контроля могут иметь место случаи расхождения оценки одного и того же участка сварного соединения («годен» по одному методу и «не годен» по другому). В этом случае решение о контрольном вскрытии и исправление дефектов должно приниматься с учетом требований 3.1.4.8.

3.1.2 Требования к испытательным лабораториям и персоналу.

3.1.2.1 Неразрушающий контроль и оценка качества сварных соединений ПБУ и МСП должны выполняться испытательными лабораториями (центрами) чья компетенция и статус удовлетворяют требованиям к аккредитации в соответствии с национальными или международными стандартами. Документом, подтверждающим компетенцию производственной или субподрядной испытательной лаборатории, является Свидетельство о признании, выданное Регистром или другим уполномоченным национальным органом. В последнем случае копия Свидетельства о признании с приложениями должна быть представлена инспектору Регистра до начала производства сварочных работ.

3.1.2.2 Неразрушающий контроль сварных соединений и оценка их качества должны выполняться специалистами, прошедшими соответствующее обучение, сертификацию и имеющими опыт практической работы по конкретному методу контроля, который может быть подтвержден документально. Определение уровня квалификации и сертификация персонала в области неразрушающего контроля должны выполняться в соответствии с требованиями национальных стандартов, унифицированных со стандартом EN 473. При этом должны соблюдаться следую-щие требования:

.1 область признания Регистром квалификации специалистов по неразрушающему контролю для каждого метода ограничивается только теми методическими документами (стандартами), в

соответствии с которыми они проходили специальные и практические испытания в процессе сертификации (согласно протоколу испытаний);

.2 к проведению контроля сварных соединений допускаются специалисты не ниже I уровня квалификации для радиографического метода (без права выдачи заключения) и не ниже II уровня — для других методов;

.3 выдача заключения о контроле конкретным методом, проверка работоспособности аппаратуры, а также составление письменных спецификаций в соответствии с действующими нормативными документами должны выполняться специалистами не ниже II уровня квалификации;

.4 согласование письменных спецификаций, разработка методик контроля конкретным методом и/или схем контроля продукции несколькими методами, а также выдача заключения по результатам контроля несколькими методами должны выполняться специалистами III уровня квалификации (см. также 3.1.3.4).

3.1.3 Схема контроля и отчетная документация.

3.1.3.1 Как правило (если это дополнительно не оговорено другими документами, одобренными Регистром), должна быть разработана и представлена Регистру на рассмотрение и одобрение схема (ведомость) контроля сварных соединений корпусных конструкций и трубопроводов (или отдельного изделия, изготавливаемого под техническим наблюдением Регистра), которая должна содержать следующую информацию:

.1 детали и сварные соединения, подлежащие контролю на стадии приемки сварных конструкций;

.2 объем и методы контроля;

.3 расположение контролируемых участков по длине сварного соединения;

.4 требования по оценке качества сварных соединений;

.5 стандарты или письменные спецификации на проведение контроля.

3.1.3.2 После окончания сварочных работ на данной конструкции служба технического контроля предприятия определяет места (участки) методом неразрушающего контроля согласно одобренной Регистром схеме контроля. При этом Регистр оставляет за собой право изменить расположение отдельных участков, подлежащих неразрушающему контролю, или расширить объем контроля (потребовать проведения контроля дополнительных участков сварных соединений), после того как схема контроля была рассмотрена и одобрена.

3.1.3.3 Документы о проведенном контроле должны быть подготовлены на все виды контроля (первоначальный, дополнительный и повторный после исправления) и представлены инспектору Регистра вместе с другими документами, подтверждающими результаты контроля (например, гамма- или рентгеновскими снимками).

Заключения о результатах неразрушающего контроля должны содержать всю информацию, необходимую согласно требованиям Регистра для конкретных методов неразрушающего контроля.

3.1.3.4 Результаты повторного контроля (после исправления) должны быть отдельно выделены в отчетной документации.

Заключения о результатах контроля должны быть подписаны лицом, непосредственно выполняющим контроль (дефектоскопистом) и ответственным за проведение контроля лицом, имеющим соответствующие полномочия от испытательного центра и квалификацию III уровня для соответствующего метода контроля.

3.1.3.5 Отчетная документация о результатах неразрушающего контроля качества сварных соединений должна храниться на предприятии не менее 5 лет и предъявляться, в случае необходимости, по требованию Регистра.

3.1.4 Общие требования к порядку проведения приемочного контроля сварных соединений.

3.1.4.1 Неразрушающий приемочный контроль сварных соединений должен обычно проводиться (если нет других указаний) после завершения всех сварочных и рихтовочных работ до их окраски или грунтовки, или до нанесения гальванических и других покрытий.

При сварке конструкций из стали повышенной прочности, где возможно образование холодных трещин по механизму замедленного разрушения (в том числе под воздействием диффузионного водорода), время после завершения работ по сварке до начала проведения приемочного контроля должно составлять не менее 48 ч. В случае сварки сталей высокой прочности этот промежуток времени необходимо увеличить по крайней мере до 72 ч, а для конструкций большой толщины — до 7 сут., согласно одобренной Регистром документации.

Примечание. Данное требование не распространяется на операционный технический контроль, который производится в процессе изготовления продукции согласно требованиям технологического процесса или другой документации. Например, послойный контроль сварных соединений методом внешнего осмотра и измерения, контроль сварных соединений с частично заполненной разделкой кромок и т.п.

3.1.4.2 Все сварные соединения должны первоначально подвергаться приемке по результатам контроля методом внешнего осмотра и измерения в объеме 100 % протяженности с обеих сторон соединения (в случае технической возможности проведения). При этом все недопустимые дефекты и несовершенства формы саварного соединения, а

также другие изъяны, мешающие проведению неразрушающего контроля другими методами, должны быть устранены, а места исправлений повторно приняты службой технического контроля изготовителя сварных конструкций. Регистр оставляет за собой право потребовать назначения дополнительных участков контроля соответствующими методами в тех местах, где по результатам контроля методом внешнего осмотра и измерения были обнаружены поверхностные дефекты, свидетельствующие о грубых нарушениях технологического процесса сварки.

3.1.4.3 Если предусмотрена термическая обработка сварных узлов, то приемочный неразрушающий контроль должен производиться после ее завершения.

Примечание. Перед проведением термической обработки для снятия остаточных напряжений рекомендуется, а для узлов специальных конструкций из сталей высокой прочности — требуется выполнить предварительный контроль сварных соединений с целью выявления и устранения недопустимых дефектов.

3.1.4.4 Регистр может потребовать проведения повторного неразрушающего контроля перед вводом сварных соединений в эксплуатацию или при их окончательной приемке в том случае, если эти конструкции были подвергнуты нагрузкам, непредусмотренным расчетом для нормальной эксплуатации (например, при транспортировке к месту монтажа, при испытаниях пробной нагрузкой или давлением, превышающим расчетные эксплуатационные). Методы и объем такого контроля должны быть одобрены Регистром.

3.1.4.5 Недопустимые дефекты, выявленные на всех стадиях контроля сварных соединений, подлежат обязательному исправлению. При этом повторное исправление одного и того же участка сварного соединения допускается проводить в случаях, указанных в согласованной с Регистром документации. Исправление дефектов сваркой на одном участке сварного соединения, как правило, более двух раз не допускается.

3.1.4.6 Радиографический и ультразвуковой методы неразрушающего контроля могут применяться как самостоятельно, так и в сочетании согласно 3.1.1, требованиям табл. 3.2.1-1, 3.2.1-2, а также соответственно изложенным ниже дополнительным указаниям:

.1 взаимозамещаемость радиографического и ультразвукового методов контроля, как правило, распространяется на диапазон толщин от 10 до 40 мм. При этом нижняя граница определяется возможностью применения ультразвукового метода контроля для конкретных видов тонколистовых конструкций (степенью их доступности), а верхняя может быть существенно расширена при использовании источников радиационного излучения достаточной мощности и соответствующих методик ультразвукового метода контроля;

.2 при использовании ультразвукового метода как самостоятельного метода приемочного контроля для сварных соединений основных и второстепенных конструкций должен проводиться дополнительный контроль радиографическим методом в объеме не менее 10 % от общего количества назначенных участков контроля;

.3 для сварных соединений, выполненных с применением бесшлаковых методов сварки (например, сочетание проволока — газ), в качестве основного метода контроля, как правило, требуется применение ультразвукового метода с дополнительным контролем радиографическим методом согласно 3.1.4.6.2;

.4 сварные соединения, выполненные по технологии сварки сверху вниз, должны контролироваться с применением ультразвукового метода, в качестве основного, с дополнительным контролем радиографическим методом в объеме 10 — 20 % от общего числа назначенных участков контроля;

.5 для соединений, которые были выполнены способами сварки, потенциально опасными с точки зрения возникновения объемных дефектов типа пористости или шлаков (например, сварка покрытыми электродами в монтажных условиях), должен применяться радиографический метод контроля как основной или в дополнение к ультразвуковому в объемах, подлежащих согласованию с Регистром.

3.1.4.7 Если при первоначальном или дополнительном контроле сварных соединений любой категории ответственности обнаружены трещины (плоскостные отражатели для ультразвукового метода контроля), должны быть приняты следующие меры:

.1 проведено контрольное вскрытие сварного соединения с целью уточнения природы выявленных дефектов с их последующим устранением;

.2 приостановлены сварочные работы, которые выполняются с применением СПС, по которой был допущен брак;

.3 выявлены и устранены причины образования трещин с представлением инспектору Регистра исчерпывающей информации о мерах, принятых по их устранению;

.4 при необходимости внесены коррективы в спецификацию процесса сварки с повторным предъявлением документа Регистру для одобрения.

При применении для первоначального контроля только радиационного метода инспектор Регистра может потребовать применения ультразвукового метода для контроля дополнительных или уже проконтролированных участков.

Работы по сварке могут быть возобновлены после выполнения указанных выше действий.

3.1.4.8 При получении неадекватных результатов оценки качества одного и того же участка сварного соединения для радиографического и ультразвукового методов (например, для специальных конструкций) следует руководствоваться следующими положениями:

.1 для плоскостных дефектов типа трещин, непроваров и несплавлений основанием для контрольного вскрытия и исправления обнаруженных дефектов является заключение «не годен» по результатам контроля любым из применяемых методов;

.2 для объемных дефектов типа пор и шлаков определяющим является заключение по результатам контроля радиографическим методом. При этом с применением радиографического метода контроля должны быть дополнительно проконтролированы два соседних участка, примыкающих к дефектному, и два дополнительных — в пределах технологически самостоятельного сварного соединения или четыре сварных соединения малой протяженности (менее 1 м) — в пределах той же секции: по два сварных соединения, выполненных непосредственно до и после дефектного.

3.1.4.9 Если при первоначальном или дополнительном выборочном контроле сварных соединений основных и второстепенных конструкций обнаружены плоскостные дефекты типа трещин, непроваров и несплавлений, то должна быть проконтролирована вся длина технологически самостоятельного сварного соединения, выполненного допустившим брак сварщиком.

Для сварных соединений малой протяженности (менее 1 м) контролю подлежат все однотипные соединения в составе секции или монтажного соединения, выполненные по единой с дефектной спецификации процесса сварки.

Примечания: 1. Технологически самостоятельным считается сварное соединение непрерывной длины, имеющее по всей протяженности одинаковое сечение и разделку кромок, выполненное одним способом сварки с применением одних и тех же сварочных материалов на одном режиме сварки в одном и том же или непрерывно меняющемся пространственном положении.

2. К соединениям малой протяженности относятся стыковые соединения деталей полособульбового и таврового профиля (стыковые соединения ребер жесткости и т.п.), а также тавровые соединения (с полным проваром) патрубков с настилами, палубами или переборками.

3.1.4.10 Если при первоначальном или дополнительном контроле сварных соединений основных и второстепенных конструкций обнаружены недопустимые дефекты, отличные от указанных в 3.1.4.9, следует применять следующую процедуру дополнительного контроля:

.1 контроль должен быть продолжен на прилегающих к дефектному по обе стороны участках до получения удовлетворительных результатов;

.2 на каждый забракованный при первоначальном или дополнительном контроле участок должен быть назначен дополнительный контроль двух новых участков того же технологически самостоятельного соединения, а их месторасположение согласовано с инспектором Регистра;

.3 для сварных соединений малой протяженности необходимо проверить по всей длине четыре аналогичных сварных соединения, выполненных тем же сварщиком по одной спецификации процесса сварки: два предыдущих и два последующих;

.4 если результаты дополнительного контроля свидетельствуют о систематическом характере недопустимых дефектов, то все технологически самостоятельные сварные соединения или сварные соединения малой протяженности в составе секции, выполненные одним сварщиком по одной спецификации процесса сварки, должны быть проконтролированы по всей длине;

.5 если при первоначальном и дополнительном контроле проверено 50 % и более длины данного технологически самостоятельного сварного соединения или количества однотипных соединений малой протяженности в составе секции и установлено, что требуется дальнейший контроль, то соединение должно быть подвергнуто контролю по всей длине или проконтролированы все сварные соединения малой протяженности.

3.1.4.11 Выбор метода для проведения дополнительного контроля согласно указаниям 3.1.4.9 и 3.1.4.10, должен соответствовать характеру и преимущественной ориентации выявленных дефектов, а также возможностям его применения для конкретных типов соединений. При этом может потребоваться одновременное применение радиографического и ультразвукового методов для проведения дополнительного контроля, а также, в качестве альтернативы, использования специальных методик при применении только одного метода (например, прозвучивание сварного соединения со снятым усилением прямым лучом, просвечивание сварного соединения в плоскостях, соответствующих подготовке кромок под сварку и т.п.).

3.2 ОБЪЕМ КОНТРОЛЯ

3.2.1 Сварные соединения конструкций ПБУ и МСП всех категорий должны подвергаться контролю методом внешнего осмотра и измерения по всей длине с учетом указаний 3.1.4.2. Объем применения физических методов неразрушающе-

го контроля должен соответствовать указаниям табл. 3.2.1-1 для ПБУ и табл. 3.2.1-2 для МСП.

3.2.2 Неразрушающему контролю должны подвергаться, как правило, пересечения стыковых сварных соединений, крестообразные соединения и другие соединения, находящиеся в зонах с высоким уровнем напряжений, а также места начала и концов сварных соединений автоматической сварки, зоны, вызывающие сомнения после осмотра и измерения, соответственно.

3.2.3 При контроле пересечений стыковых сварных соединений радиографическим методом, согласно указаниям 3.2.2, снимок следует располагать симметрично относительно оси контролируемого сварного соединения так, чтобы он частично охватывал и второе соединение (по ширине снимка).

При выборочном контроле ультразвуковым методом пересечений стыковых сварных соединений следует проконтролировать участки шириной 100 мм с каждой стороны от контролируемого сварного соединения в местах его пересечения.

3.2.4 Объем контроля сварных соединений радиографическим или ультразвуковым методами для головных заказов, строящихся на предприятии (изготовителе), а также при ремонте, модернизации и переоборудовании может быть увеличен, от указанных в табл. 3.2.1 значений, по требованию Регистра или проектанта.

3.2.5 При вварке элементов конструкций в жесткий контур (вырезы в которых имеют отношение минимального размера к толщине обшивки менее 60) стыковые и тавровые соединения специальных и основных конструкций должны контролироваться по всей их длине, а второстепенных — на длине не менее 20 % с применением радиографического или ультразвукового методов.

Таблица 3.2.1-1

Минимальный объем неразрушающего контроля сварных соединений ПБУ в %-ном отношении к общей длине сварных соединений

Категория конструкции[1]	Типы сварных соединений	Сварные соединения, находящиеся в атмосферной зоне				Сварные соединения, находящиеся в зоне переменного смачивания и под водой			
		Методы контроля							
		Внешний осмотр и измерения	Магнитопорошковый[2]	Радиографический[3]	Ультразвуковой[4]	Внешний осмотр и измерения	Магнитопорошковый[2]	Радиографический[3]	Ультразвуковой[4]
Специальные	Стыковые	100 %	20 %	100 %	—	100 %	100 %	100 %	—
	Угловые, тавровые и крестообразные с полным проваром	100 %	100 %	—	100 %	100 %	100 %	—	100 %
	Угловые, тавровые и крестообразные с разделкой кромок и конструктивным непроваром	100 %	100 %	—	—	100 %	100 %	—	—
	Угловые, тавровые и крестообразные, выполненные угловым швом без разделки кромок	100 %	100 %	—	—	100 %	100 %	—	—
Основные	Стыковые	100 %	10 %[5]	10 — 20 %[6]	—	100 %	20 %	20 %	—
	Угловые, тавровые и крестообразные с полным проваром	100 %	20 %	—	10 — 20 %[6]	100 %	20 %[5]	—	20 %[6]
	Угловые, тавровые и крестообразные с разделкой кромок и конструктивным непроваром	100 %	20 %	—	—	100 %	20 %	—	—
	Угловые, тавровые и крестообразные, выполненные угловым швом без разделки кромок	100 %	20 %	—	—	100 %	20 %	—	—
Второстепенные	Стыковые	100 %	По месту[7]	По месту[7]	—	100 %	По месту[7]	По месту[7]	—
	Угловые, тавровые и крестообразные с полным проваром	100 %	По месту[7]	—	По месту[7]	100 %	По месту[7]	—	По месту[7]
	Угловые, тавровые и крестообразные с разделкой кромок и конструктивным непроваром	100 %	По месту[7]	—	—	100 %	По месту[7]	—	—
	Угловые, тавровые и крестообразные, выполненные угловым швом без разделки кромок	100 %	По месту[7]	—	—	100 %	По месту[7]	—	—

[1] Требования к объемам неразрушающего контроля сварных соединений, соединяющих конструкции различных категорий, должны устанавливаться как для более высокой категории.

[2] Для немагнитных материалов должен применяться капиллярный метод контроля.

[3] По согласованию сторон радиографический метод контроля может быть полностью или частично заменен на ультразвуковой с учетом возможностей его применения.

[4] Ультразвуковой метод контроля должен применяться для толщин основного металла 10 мм и более.

[5] Для сварных соединений обшивки корпуса, не подверженных высоким растягивающим напряжениям, объем контроля может быть уменьшен до 5 %.

[6] Применяется следующая схема назначения объемов контроля:
10 % — для соединений, воспринимающих статические нагрузки;
20 % — для соединений, воспринимающих переменные нагрузки.

[7] «По месту» — означает объем контроля от 2 % до 5 % по усмотрению инспектора Регистра или проектанта.

Таблица 3.2.1-2

Минимальный объем неразрушающего контроля сварных соединений МСП в %-ном отношении к общей длине сварных соединений

Категория конструкции[1]	Типы сварных соединений	Методы контроля			
		Внешний осмотр и измерения	Магнито-порошковый[2]	Радио-графи-ческий[3]	Ультра-звуковой[4]
Специальные	Стыковые	100 %	100 %	100 %	—
	Угловые, тавровые и крестообразные с полным проваром	100 %	100 %	—	100 %
	Угловые, тавровые и крестообразные с разделкой кромок и конструктивным непроваром	100 %	100 %	—	—
	Угловые, тавровые и крестообразные, выполненные угловым швом без разделки кромок	100 %	100 %	—	—
Основные	Стыковые	100 %	20 %[5]	20 %	—
	Угловые, тавровые и крестообразные с полным проваром	100 %	20 %	—	20 %
	Угловые, тавровые и крестообразные с разделкой кромок и конструктивным непроваром	100 %	20 %	—	—
	Угловые, тавровые и крестообразные, выполненные угловым швом без разделки кромок	100 %	20 %	—	—
Второстепенные	Стыковые	100 %	По месту[6]	По месту[6]	—
	Угловые, тавровые и крестообразные с полным проваром	100 %	По месту[6]	—	По месту[6]
	Угловые, тавровые и крестообразные с разделкой кромок и конструктивным непроваром	100 %	По месту[6]	—	—
	Угловые, тавровые и крестообразные, выполненные угловым швом без разделки кромок	100 %	По месту[6]	—	—

[1] Требования к объемам неразрушающего контроля сварных соединений, соединяющих конструкции различных категорий, должны устанавливаться как для более высокой категории.

[2] Для немагнитных материалов должен применяться капиллярный метод контроля.

[3] По согласованию сторон радиографический метод контроля может быть полностью или частично заменен на ультразвуковой с учетом возможностей его применения.

[4] Ультразвуковой метод контроля должен применяться для толщин основного металла 10 мм и более.

[5] Для сварных соединений обшивки корпуса, не подверженных высоким растягивающим напряжениям, объем контроля может быть уменьшен до 10 %.

[6] «По месту» — означает объем контроля от 2 % до 5 % по усмотрению инспектора Регистра или проектанта.

3.2.6 Контроль радиографическим или ультразвуковым методами сварных соединений конструкций, подвергаемых обработке давлением (гибка, штамповка и т.д.), следует производить по всей протяженности сварных соединений этих конструкций после обработки давлением.

Если конструкции проходят после обработки давлением термообработку, то контроль радиографическим или ультразвуковым методами следует выполнять после ее окончания.

3.2.7 В технически обоснованных случаях, например для сварных соединений толщиной 20 мм и более, выполненных калибром автоматической сваркой под флюсом, Регистр может потребовать проведения контроля ультразвуковым методом специальных и основных конструкций по всей длине сварного соединения только на предмет обнаружения поперечных (шевронных) трещин в сварном соединении и прилегающей зоне.

3.2.8 Сварные соединения, в которых могут возникнуть напряжения в направлении толщины, должны подвергаться контролю ультразвуковым методом с целью обнаружения и оценки несплошностей основного металла после выполнения сварки.

При этом документация на проведение контроля ультразвуковым методом основного металла в прилегающей к сварному соединению зоне подлежит одобрению Регистром на основе проведения предшествующего контроля.

3.3 ОЦЕНКА КАЧЕСТВА СВАРНЫХ СОЕДИНЕНИЙ

3.3.1 Критерии оценки качества сварных соединений конструкций ПБУ и МСП должны соответствовать требованиям согласованных Регистром норм или признанных стандартов, а также требованиям 3.4 части XIV «Сварка» Правил классификации и постройки морских судов.

При отсутствии других требований качество сварных соединений должно соответствовать требованиям табл. 3.3.1.

Таблица 3.3.1

Категория конструкции	Наименьший допускаемый балл	
	по 5-балльной системе[1]	по 3-балльной системе[2]
Специальные	2	III
Основные	2	III
Второстепенные	3	II

[1]Согласно признанным стандартам.

[2]Согласно 3.3.2 части XIV «Сварка» Правил классификации и постройки морских судов.

4 СВАРОЧНЫЕ МАТЕРИАЛЫ

4.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

4.1.1 Для сварки конструкций ПБУ и МСП должны применяться одобренные Регистром сварочные материалы, изготавливаемые признанными Регистром предприятиями.

Общие положения по одобрению сварочных материалов, а также методам испытаний в зависимости от способа сварки устанавливаются согласно разд. 4 части XIV «Сварка» Правил классификации и постройки морских судов с учетом изложенного ниже.

4.1.2 При одобрении сварочных материалов, предназначенных для сварки стали толщиной 50 мм и более для специальных конструкций, должны быть выполнены испытания, подтверждающие стойкость металла шва и сварного соединения против хрупких разрушений при температуре, указанной в 3.2 части XII «Материалы».

Методика, объем, условия проведения и критерии оценки результатов этих испытаний должны быть согласованы с Регистром.

4.1.3 Временное сопротивление разрыву сварного соединения должно быть не ниже временного сопротивления разрыву стали, используемой для данного элемента конструкции.

Для металла шва и зоны термического влияния значение работы удара и температура испытаний должны быть аналогичны требуемым для основного металла.

4.1.4 Электроды, сочетания проволока-флюс и проволока-газ, предназначаемые для сварки специальных и основных конструкций из стали повышенной и высокой прочности, должны обеспечивать в наплавленном металле содержание диффузионного водорода, отвечающие индексам H10 или H5. При этом электроды должны быть только с основным покрытием.

Для сварки второстепенных конструкций из стали толщиной до 20 мм, не испытывающих воздействия динамических нагрузок, могут быть использованы электроды с рутиловым покрытием.

4.2 ДОПОЛНИТЕЛЬНЫЕ ТРЕБОВАНИЯ К СВАРОЧНЫМ МАТЕРИАЛАМ

4.2.1 Сварочные материалы, применяемые для изготовления специальных и основных конструкций в толщинах, превышающих 30 мм, из сталей категории F и/или с индексами W, Arc должны подвергаться испытаниям для определения параметра трещиностойкости CTOD согласно изложенным ниже указаниям.

Испытания на CTOD металла стыкового сварного соединения могут выполняться как дополнительные при первоначальном получении Свидетельства об одобрении сварочных материалов. Если изготовитель сварочных материалов не выполнял этого вида испытаний, либо проводил их при меньших, чем требуется, толщинах основного металла, то они должны быть проведены на стадии одобрения Регистром технологических процессов сварки.

4.2.2 При предъявлении требований к параметру трещиностойкости CTOD металла сварного шва, минимальное количество корректных образцов, испытанных при расчетной температуре эксплуатации T_d, должно быть не менее трех. Значение CTOD, определяемое как среднее из трех результатов испытаний, должно быть не ниже требований табл. 4.2.2-1 при использовании материала для сварки специальных конструкций, и не ниже требований табл. 4.2.2-2 при использовании материала для сварки основных конструкций:

Таблица 4.2.2-1

Толщина, не более мм	Группа прочности								
	норм.	Y32 и Y36	Y40	Y42	Y46	Y50	Y55	Y62	Y69
40	—	0,10	0,10	0,10	0,10	0,15	0,15	0,20	0,20
50	0,10	0,10	0,15	0,15	0,15	0,20	0,20	0,20	0,25
70	0,10	0,15	0,20	0,20	0,20	0,20	0,25	0,25	0,30

Таблица 4.2.2-2

Толщина, не более мм	Группа прочности								
	норм.	Y32 и Y36	Y40	Y42	Y46	Y50	Y55	Y62	Y69
40	—	—	—	0,10	0,10	0,10	0,10	0,15	0,20
50	0,10	0,10	0,10	0,15	0,15	0,15	0,20	0,20	0,25
70	0,10	0,15	0,15	0,15	0,20	0,20	0,20	0,20	0,25

.1 при испытании трех корректных образцов ни один из полученных результатов не должен быть менее 70 % от среднего;

.2 при испытании пяти и более корректных образцов допускается снижение минимального полученного результата до 50 % от среднего.

Для материала сварных соединений толщиной свыше 70 мм возможность его применения для специальных и основных элементов определяется по согласованным с Регистром методикам расчета хрупкой прочности и на основании специально определяемых характеристик вязкости разрушения K1c или J1c.

4.2.3 Испытание на CTOD металла сварных соединений производится в соответствии с 2.2 части XII «Материалы» со следующими дополнениями.

4.2.3.1 Типы образцов:

.1 образцы прямоугольного сечения на трехточечный изгиб;

.2 образцы квадратного сечения на трехточечный изгиб;

.3 компактные образцы на внецентренное растяжение.

Ориентация образцов в сварной пробе определяется требованиями Регистра.

При испытаниях сварного соединения толщиной до 50 мм, при распространении трещины вдоль шва рекомендуется применять образцы прямоугольного сечения. При направлении распространения трещины поперек шва применяются образцы квадратного сечения. Толщина образцов должна быть по возможности приближена к натурной толщине сварного соединения. Для толщины свыше 50 мм рекомендуется применение компактных образцов. Толщина компактных образцов должна выбираться максимально возможной для конкретного сварного соединения из следующего рекомендуемого ряда: 50 мм, 75 мм, 100 мм.

4.2.3.2 При определении трещиностойкости металла сварных соединений надрез следует выполнить так, чтобы вершина трещины по возможно большей длине ее фронта располагалась в требуемой зоне сварного соединения, определяемой по требованию Регистра (центр шва, металл вблизи линии сплавления и др.). Технологические параметры сварочного процесса и вид разделки должны соответствовать контролируемому сварному соединению. Перед разметкой и нанесением надреза необходимо выполнить травление и исследование структуры металла. Точность результатов следует обеспечивать увеличением количества испытываемых образцов (до 8 — 10 на температуру испытания) и отбраковкой после испытания тех, где трещина вышла за пределы исследуемой зоны.

4.2.3.3 Разрешается испытывать образцы, изготовленные из сварных заготовок, имеющих угловые деформации, после правки. Правка применяется так же, как для образцов из основного металла.

4.2.3.4 Для образцов с остаточными сварочными напряжениями, а также подвергнутых правке, допускается механическое снятие остаточных напряжений. Рекомендуемый метод механического снятия остаточных напряжений приведен в 2.2 части XII «Материалы».

4.2.3.5 Для испытаний с расположением надреза по линии сплавления или какой-либо другой целевой микроструктуре считается достаточным наличие по фронту начальной усталостной трещины участка целевой микроструктуры протяженностью 15 % толщины образца, если другого не указано Регистром. Для испытаний с расположением надреза по центру шва считается достаточным 70 % металла шва по фронту начальной трещины.

ЧАСТЬ XIV. АВТОМАТИЗАЦИЯ

1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

1.1 ОБЛАСТЬ РАСПРОСТРАНЕНИЯ

1.1.1 Требования разд. 1 — 5 и 8 — 10 распространяются на оборудование автоматизации, подлежащее техническому наблюдению независимо от знака автоматизации в символе класса ПБУ или МСП.

Требования разд. 6, 7 распространяются на установки, к основному символу класса которых в соответствии с 2.4 части I «Классификация» добавляется один из знаков автоматизации **AUT**, в соответствии с 6.1.1, и/или один из знаков **DYNPOS**, с указанием соответствующего класса системы динамического позиционирования, в соответствии с 7.1.2.

Требования разд. 6 применимы также к установкам, не имеющим знака автоматизации в символе класса, но оборудованным центральным постом управления (ЦПУ) и системами дистанционного управления и контроля механизмов и устройств.

1.1.2 Настоящая часть содержит технические требования к указанному в 1.1.1 оборудованию автоматизации и определяет минимально необходимый объем дистанционного автоматизированного управления, защиты, аварийно-предупредительной сигнализации и индикации.

1.2 ОПРЕДЕЛЕНИЯ И ПОЯСНЕНИЯ

1.2.1 Определения и пояснения, относящиеся к общей терминологии Правил, указаны в части I «Классификация».

В настоящей части приняты следующие определения.

Автоматизированная установка — совокупность механизмов и устройств, оборудованных системами или устройствами автоматизации, обеспечивающими дистанционное автоматическое или автоматизированное управление и контроль установки.

Бесперебойное питание — вид электрического питания ответственных устройств, реализуемый совместной работой основного, аварийного и резервного источников, при котором обеспечивается непрерывность питания в случае выхода из строя основного источника электроэнергии.

Квитирование — подтверждение персоналом сигнала аварийно-предупредительной сигнализации или вызова.

Оборудование автоматизации — контрольно-измерительные приборы, датчики, исполнительные устройства и другое оборудование, предназначенное для автоматического или дистанционного автоматизированного управления, защиты и аварийно-предупредительной сигнализации, т.е. дистанционного контроля (мониторинга) за механизмами или установками.

Пост управления и контроля — специальное помещение или пространство, в котором сосредоточены органы управления и/или контроля, предназначенные для управления и контроля:

пропульсивной установкой или системой динамического позиционирования ПБУ;

электроэнергетической установкой;

аварийной электро-энергетической установкой;

другими механизмами, системами и устройствами, обеспечивающими функционирование ПБУ или МСП в нормальных или аварийных условиях, например, системой остановки технологического оборудования, системой дистанционной аварийной остановки механизмов, системой радиосвязи и внутренней громкоговорящей связи и командной телефонии и т.п.

Резервный источник электрической энергии — источник электрической энергии, независимый от основного и аварийного источников энергии. Резервный источник может быть использован для обеспечения бесперебойного питания определенных видов ответственного оборудования.

Система дистанционного автоматизированного управления (ДАУ) — оборудование автоматизации, предназначенное для управления механизмом с удаленного поста, обеспечивающее автоматическое выполнение промежуточных операций сбора и обработки

информации об объекте и выработку команд для исполнительных устройств, реализующих задаваемый оператором режим работы механизма.

Система аварийно-предупредительной сигнализации (АПС) — вид одновременно действующей световой и звуковой сигнализации для привлечения внимания персонала и обязывающий его к определенным действиям. Система АПС механической установки предназначена для представления персоналу необходимой информации о достижении контролируемыми параметрами установленных предельных значений и об изменении нормальных режимов работы механизмов и устройств.

Подсистема обобщенной (сгруппированной) АПС — конструктивная часть системы АПС, состоящая из отдельных дополнительных блоков (панелей), в которых сосредоточен ряд аварийно-предупредительных сигналов, формируемых путем объединения (группирования) сигналов, относящихся к отдельным механизмам или устройствам, в один обобщенный сигнал. Каждый обобщенный сигнал АПС должен иметь обозначение, характеризующее обобщаемые сигналы, например, «Параметры электростанции», «Параметры котельной установки» и т.п.

Система защиты — оборудование, предназначенное для определенного автоматического воздействия на управляемую установку с целью предупреждения аварии или ограничения ее последствий.

Система индикации — оборудование, предназначенное для получения информации о значениях определенных физических параметров, или об изменении определенных состояний механизмов и устройств.

Устройство автоматизации — часть системы автоматизации, составленная из элементов, соединенных в одно конструктивное и функциональное целое.

Элемент системы (или устройства) автоматизации — самостоятельное в конструктивном отношении изделие (например, усилитель, датчик, реле, логический элемент), входящеее в устройствах и системах автоматизации.

1.3 ОБЪЕМ ТЕХНИЧЕСКОГО НАБЛЮДЕНИЯ

1.3.1 Общие положения о порядке классификации, техническом наблюдении за проектированием и постройкой ПБУ или МСП, изготовлением оборудования и деталей оборудования, освидетельствования, а также требования к технической документации, предъявляемой на рассмотрение и одобрение Регистру по ПБУ или МСП в целом, изложены в части I «Классификация» Правил ПБУ/МСП и в Общих положениях о классификационной и иной деятельности.

1.3.2 Техническому наблюдению при изготовлении, а также на ПБУ или МСП, подлежат устройства и системы автоматизированного управления и контроля:

.1 механизмов и движителей пропульсивной установки, подруливающих и рулевых устройств самоходных ПБУ;

.2 аппаратуры и другого оборудования электростанций;

.3 приводных механизмов генераторов и преобразователей;

.4 приводных механизмов подъема и спуска корпуса самоподъемных ПБУ;

.5 балластных систем погружения и всплытия погружных и полупогружных ПБУ;

.6 брашпилей, лебедок и других палубных механизмов;

.7 вспомогательных механизмов (насосов, компрессоров и т.п.);

.8 главных и вспомогательных котлов;

.9 холодильных установок;

.10 аварийно-предупредительной сигнализации, сигнализации обнаружения пожара и т.д.;

.11 измерительных и регистрирующих устройств осадки, крена, дифферента ПБУ и т.д.;

.12 других систем по требованию Регистра.

1.4 ТЕХНИЧЕСКАЯ ДОКУМЕНТАЦИЯ

1.4.1 Для каждого вида указанного в 1.3.2 оборудования автоматизации Регистру должна быть представлена следующая техническая документация:

.1 функциональное описание с указанием технических параметров и условий эксплуатации (пояснительная записка);

.2 блок-схемы систем управления и контроля;

.3 чертежи лицевых панелей пультов с указанием функциональных элементов;

.4 чертеж общего вида (расположение основных компонентов);

.5 перечень контролируемых параметров установки для системы АПС и подсистемы обобщенных сигналов АПС;

.6 описание источников питания систем автоматизации и схемы их подключения;

.7 руководства по монтажу и эксплуатации;

.8 схемы прокладки кабельных трасс и средства защиты от электромагнитных помех;

.9 программа испытаний и нормы испытаний;

.10 анализ видов отказов и их последствий (для сложных систем автоматизации, как например, систем управления динамическим позиционированием класса 2 и 3, или интегрированных комплексных компьютерных систем);

.11 документация по программному обеспечению и информация о его тестировании у разработчика.

2 КОНСТРУКЦИЯ СИСТЕМ АВТОМАТИЗАЦИИ

2.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

2.1.1 Конструкция элементов и устройств должна обеспечивать средний межремонтный ресурс систем автоматизации не менее 5000 ч.

2.1.2 Системы автоматизации и их элементы и устройства должны надежно работать при следующих температурах окружающей среды:

от 0 до +45 °С в закрытых помещениях;

от −25 до +45 °С на открытой палубе.

Электронные элементы и устройства, предназначенные для установки (монтажа) в распределительные щиты, пульты или отдельные оболочки, должны надежно работать при температуре окружающей среды до +55 °С.

Температура до +70 °С не должна вызывать повреждений систем автоматизации и их элементов и устройств.

2.1.3 Системы автоматизации должны надежно работать при относительной влажности воздуха (75±3) % и температуре (45±2) °С, или при относительной влажности воздуха (80±3) % и температуре (40±2) °С, а также при относительной влажности воздуха (95±3) % и температуре (25±2) °С.

2.1.4 Системы автоматизации должны надежно работать при вибрациях с частотами от 2 до 100 Гц: при частотах от 2 до 13,2 Гц — с амплитудой перемещений ±1 мм и при частотах от 13,2 до 100 Гц — с ускорением ±0,7*g*.

Системы автоматизации, установленные на источниках вибрации (дизели, компрессоры и т. п.) или в румпельном отделении, должны надежно работать при вибрациях с частотами от 2 до 100 Гц: при частотах от 2 до 25 Гц с амплитудой перемещений ±1,6 мм и при частотах от 25 до 100 Гц с ускорением ±4,0*g*.

Оборудование автоматизации должно надежно работать также при ударах с ускорением ±5,0*g* и частоте в пределах 40 — 80 уд./мин.

2.1.5 Системы автоматизации должны надежно работать при длительных кренах до 22,5° и при качке 22,5° с периодом качки (8±1) с.

2.1.6 Степень защиты оболочек систем автоматизации, их элементов и устройств должна быть выбрана в соответствии с местом установки согласно 2.4 части X «Электрическое оборудование».

2.1.7 Электрические и электронные элементы и устройства должны надежно работать при отклонениях от номинальных значений параметров питания, указанных в табл. 2.1.7.

Оборудование автоматизации, получающее питание от аккумуляторных батарей, должно надежно работать при отклонениях напряжения от номинального значения:

от +30 до −25 % — для оборудования, не отключаемого от батареи во время зарядки;

от +20 до −25 % — для оборудования, отключаемого от батареи во время зарядки.

Таблица 2.1.7

Параметр питания	Отклонение от номинальных значений		
	длительное	кратковременное	
	%	%	с
Напряжение	+6 −10[1]	±20	1,5
Частота	±5	±10	5

[1] Для постоянного тока ±10 %.

Трехкратное исчезновение питания с интервалом в 30 с не должно оказывать влияния на работоспособность систем автоматизации.

2.1.8 Пневматические и гидравлические элементы и устройства должны быть работоспособными при колебаниях давления рабочей среды ±20 % от номинального значения.

2.1.9 Должны быть приняты меры по обеспечению электромагнитной совместимости оборудования автоматизации (см. 2.2 части X «Электрическое оборудование»), а также по предотвращению превышения допустимого уровня создаваемых им радиопомех.

2.1.10 Оборудование автоматизации должно надежно работать при отклонениях формы питающего напряжения от идеальной синусоиды, указанных в 3.2.1.4 части X «Электрическое оборудование».

2.1.11 Элементы и устройства, предназначенные к установке в местах с особыми рабочими условиями (с повышенной или пониженной температурой, интенсивным механическим воздействием и т.п.), должны быть рассчитаны и испытаны на эти условия.

2.1.12 Для датчиков, предназначенных для замера температуры сред, находящихся под давлением, должны предусматриваться карманы, прочность которых должна быть рассчитана на максимальное давление, как и корпус или трубопровод оборудования, в котором установлен датчик.

2.1.13 На измерительных трубопроводах перед датчиками давления должны предусматриваться трехходовые клапаны, или другие аналогичные устройства, для возможности функциональной проверки датчиков без их демонтажа и для продувки. Доступ к операциям с этими клапанами должен быть возможен только уполномоченному персоналу посредством специального инструмента.

2.1.14 Системы автоматизации должны быть выполнены таким образом, чтобы при выходе из строя световых или звуковых устройств сигнализации в одной цепи не нарушалась работоспособность остальных цепей.

2.2 ТРЕБОВАНИЯ К ЭЛЕМЕНТАМ И УСТРОЙСТВАМ

2.2.1 Конструкция элементов и устройств, используемых в системах автоматизации, должна предусматривать удобство их монтажа, настройки и замены. Винтовые соединения должны иметь средства против самоотворачивания. Механический резонанс элементов и устройств в условиях вибрации с коэффициентом усиления более 5 не допускается.

2.2.2 Пневматические и гидравлические элементы и устройства не должны выходить из строя при кратковременных полуторакратных превышениях давления рабочей среды.

2.2.3 Контактные поверхности электрических штепсельных соединений должны быть сконструированы и расположены так, чтобы предотвращалось повышение контактного сопротивления, ограничивающее работоспособность.

2.2.4 Подвод кабелей к шкафам или соединительным коробкам в машинных помещениях должен быть выполнен снизу или сбоку. В случае подвода сбоку кабель должен иметь направленную вниз петлю. Ввод кабелей сверху допускается только через герметичные сальники, или специальные конструкции, предотвращающие попадание жидкостей внутрь устройства. В местах ввода кабелей, особенно в местах присоединения их к подвижным элементам и устройствам, должны быть предусмотрены приспособления для разгрузки кабелей от натяжения.

2.2.5 Печатные платы должны покрываться изолирующим лаком со стороны, на которой располагаются соединительные проводники.

2.2.6 Регулирующие элементы, предназначенные для начальной настройки, должны быть защищены от самопроизвольного изменения произведенной настройки.

Должно быть возможным повторное стопорение регулирующих элементов.

2.2.7 Серводвигатели должны быть такого исполнения, которое исключает возможность самопроизвольного бесконтрольного изменения их положения.

2.2.8 Все модули, клеммные платы, кабельные подключения и точки контроля на элементах и устройствах должны иметь четкую маркировку. Маркировка датчиков, блоков логики и исполнительных механизмов должна содержать информацию об их функциональном назначении с тем, чтобы можно было идентифицировать их на чертежах и в перечнях устройств и систем.

2.2.9 Информационные (сигнальные) цепи должны быть выполнены таким образом, чтобы не допускать повреждений модуля или связанных с ним элементов при их неисправностях. Не должно возникать повреждений модуля или соседнего элемента в случае короткого замыкания, замыкания на землю или обрыве линии, передающей сигнал от измерительного элемента к другим устройствам. Такие неисправности должны приводить к относительно безопасному состоянию модуля или элемента, с подачей сигнала АПС.

2.2.10 Трубопроводы гидравлических и пневматических устройств автоматизации должны быть изготовлены из металлических материалов. В пневматических устройствах допускается применение пластмассовых трубопроводов при выполнении следующих требований к ним. Трубопроводы и другие элементы, изготовленные из пластмасс должны иметь достаточную механическую прочность, низкую термопластичность, высокую маслостойкость и огнестойкость, что должно быть подтверждено соответствующими испытаниями.

2.3 ОБЩИЕ ТРЕБОВАНИЯ К СИСТЕМАМ АВТОМАТИЗИРОВАННОГО УПРАВЛЕНИЯ МЕХАНИЗМАМИ И УСТАНОВКАМИ

2.3.1 Заменяемые элементы, имеющие возможность их регулирования, а также точки контрольных измерений (гнезда, клеммы) должны быть расположены таким образом, чтобы к ним был обеспечен свободный доступ.

2.3.2 Должны быть приняты меры для предотвращения возможности неправильной замены съемных блоков (кассет), имеющих контактные разъемы, а также меры по их надежному фиксированию в рабочем положении. Если этого требуют функциональные или конструктивные особенности элементов и устройств, то их расположение, обеспечивающее правильный монтаж, должно быть четко обозначено, или их исполнение должно быть таким, чтобы была исключена возможность монтажа в другом положении.

2.3.3 Конструкция устройств должна быть такой, чтобы она позволяла производить контрольные измерения (контроль исправности) во время их работы.

2.3.4 Системы автоматизированного управления должны быть выполнены так, чтобы замена элементов и устройств другими того же типа не влияла на работоспособность и не требовала сложной подрегулировки. Необходимое регулирование должно быть возможно при помощи простых средств.

2.3.5 Электрические и электронные системы автоматизированного управления должны быть снабжены защитными устройствами, обеспечивающими селективное отключение поврежденных частей системы.

2.3.6 Системы управления должны быть выполнены по принципу выхода из строя в безопасную сторону.

2.3.7 Возможность автоматического или дистанционного включения механизмов и установок, остановленных срабатыванием защитного устройства, должно осуществляться только после ручного возврата защитного устройства в исходное положение. Иное решение подлежит специальному рассмотрению Регистром.

2.3.8 Применяемые в гидравлических системах управления жидкости должны длительное время сохранять свои физические свойства при всех условиях эксплуатации, иметь достаточные смазочные свойства, температуру вспышки паров не ниже 60 °С, не вызывать повреждений элементов и трубопроводов и не быть токсичными.

2.3.9 Должна быть обеспечена возможность очистки фильтров во время работы.

2.3.10 Гидравлические системы автоматизированного управления не должны быть соединены с другими системами и должны питаться от отдельных цистерн. Для исполнительных механизмов может использоваться жидкость из других систем при наличии соответствующих фильтрующих устройств.

2.3.11 Питательные трубопроводы, отходящие от цистерн для гидравлических устройств, должны быть расположены в нижних частях цистерн с учетом изменений уровня жидкости при эксплуатации и при качке для исключения возможности образования воздушных пробок.

2.3.12 Пневматические системы автоматизированного управления должны быть снабжены устройствами, обеспечивающими требуемую степень очистки и допускаемое влагосодержание рабочего воздуха.

2.3.13 Пневматические системы автоматизации главных энергетических установок и электростанций, как правило, должны иметь два устройства для очистки и осушки воздуха, соединенных между собой таким образом, чтобы работа одного из них была возможна, когда другое отключено.

Одно устройство для очистки и осушки воздуха может быть допущено, если его очистка производится автоматически, или конструкция обеспечивает возможность быстрой замены фильтрующих элементов без необходимости прекращения подвода воздуха.

2.3.14 Питательные трубопроводы пневматических систем автоматизированного управления должны иметь предохранительные клапаны, срабатывающие при превышении рабочего давления более чем на 10 % от номинального. Редукционные клапаны (если имеются) должны быть дублированными.

2.3.15 Гидравлические, пневматические и электрические или электронные элементы и устройства, устанавливаемые совместно в пультах, шкафах и блоках, должны быть так отделены друг от друга, чтобы пропуски в трубопроводах и шлангах и в их соединениях не могли вызвать повреждения пневматических, электронных и электрических элементов и устройств.

Пульты, шкафы и блоки, в которых размещается оборудование, содержащее жидкую рабочую среду, должны снабжаться устройствами для возврата собранной от утечки жидкости.

2.3.16 Полная или частичная потеря питания в системах автоматизированного или дистанционного управления не должна приводить к опасным состояниям.

2.3.17 Загрязнение воздуха не должно оказывать влияния на работоспособность устройств с воздушным охлаждением. При применении принудительного охлаждения должны быть приняты меры, предотвращающие выход из строя охлаждаемого оборудования в случае отказа системы охлаждения с подачей сигнала АПС.

2.4 СИСТЕМЫ АВАРИЙНО-ПРЕДУПРЕДИТЕЛЬНОЙ СИГНАЛИЗАЦИИ, ЗАЩИТЫ, ИНДИКАЦИИ И РЕГИСТРАЦИИ

2.4.1 Система аварийно-предупредительной сигнализации.

2.4.1.1 Система аварийно-предупредительной сигнализации (АПС) должна быть независима от систем управления и защитных устройств, т.е. неисправности и повреждения этих устройств не должны оказывать влияния на работу системы АПС.

Частичное объединение системы АПС с системами управления может быть допущено для интегрированных систем при условии выполнения применимых требований 5.6, включая соответствующее резервирование каналов передачи данных и систем электрического питания.

Система АПС, центральные информационные панели которой, как правило, размещаются в ЦПУ, структурно должна иметь подсистему обобщенной аварийно-предупредительной сигнализации, блоки (БОС) которой должны располагаться:

в машинных помещениях (световые колонки);

на ходовом мостике (рулевой рубке);

в служебных и общественных помещениях;

в жилых помещениях ответственного персонала (старший механик, вахтенные механики, электромеханик и т.д.).

2.4.1.2 Должен быть предусмотрен самоконтроль АПС; по крайней мере при таких повреждениях, как короткое замыкание, обрыв цепи и замыкание на корпус, а также при исчезновении питания должен подаваться сигнал АПС.

2.4.1.3 Система АПС должна одновременно подавать световые и звуковые сигналы.

При этом должна быть обеспечена возможность одновременного указания более чем одной неисправности.

Квитирования одного сигнала не должно препятствовать поступлению другого. Отказ одного элемента (устройства) системы не должен вызывать выход из строя всей системы АПС. Если вместо индивидуальных световых сигнализаторов применяются общие мониторы, их должно быть не менее двух.

2.4.1.4 Световые сигналы в ЦПУ, или на местных постах должны быть индивидуальными и указывать причину срабатывания системы АПС и, как правило, должны быть выполнены в виде мигающего света. При подтверждении (квитировании) мигающий световой сигнал должен переходить в постоянный.

Полное погасание светового сигнала должно быть возможным лишь после устранения неисправности, или после отключения от АПС неисправной части контролируемой системы.

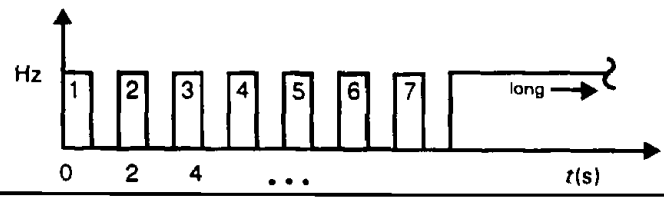
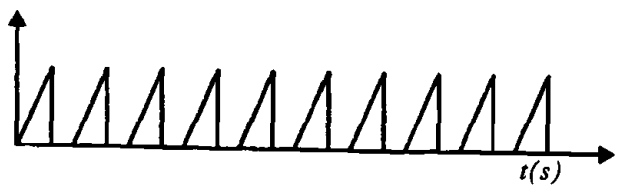
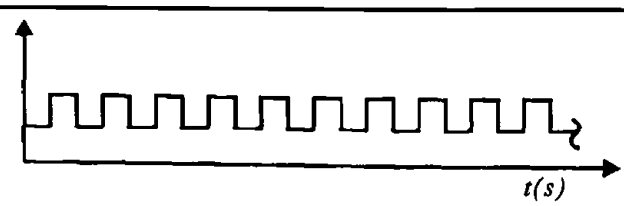
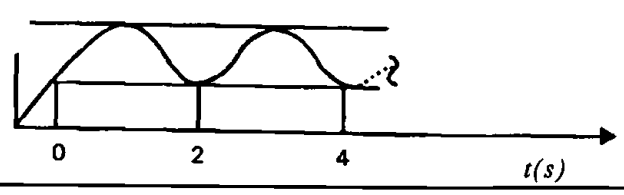
2.4.1.5 Для звуковых сигналов допускается применение общих устройств, однако не менее двух для всей системы АПС. При квитировании звуковой сигнал должен отключаться и после его отключения система должна быть немедленно готова к приему вновь поступающих сигналов о неисправностях даже в случае, если причины имеющихся неисправностей еще не устранены. Одновременно с квитированием звукового сигнала в ЦПУ должны отключаться звуковые и световые сигналы в машинных помещениях и на блоках обобщенной сигнализации в жилых и общественных помещениях. Однако квитирование сигнала АПС на блоках обобщенной сигнализации (БОС) в ГПУ и в районе жилых помещений не должно вызывать отключения звукового сигнала в ЦПУ и/или в машинном помещении. В машинных помещениях должны быть предусмотрены дополнительные световые и звуковые устройства (колонки) идентификации сигналов АПС. Для них должны применятся цвета и символы, приведенные в табл. 2.4.1.5. Проблесковые сигналы должны излучать свет в течение не менее 50 % времени цикла и иметь частоту импульсов в диапазоне от 0,5 до 1,5 Гц. Звуковой сигнал АПС в машинных помещениях должен быть четко слышен, несмотря на выход из строя одного из подающих сигнал устройств.

Таблица 2.4.1.5

Сигнал	Цвет	Символ
Сигнализация обнаружения пожара в местах, иных чем машинные помещения	Красный	
Сигнализация обнаружения пожара в машинных помещениях	Красный	
Сигнализация предупреждения о пуске системы объемного пожаротушения	Красный	CO_2HALLON
Сигнал АПС	Желтый	
Неисправность рулевого устройства	Желтый	
Уровень воды льяльных колодцев	Желтый	
Сигнализация контроля дееспособности машинного персонала	Желтый	
Телефон	Белый	
Машинный телеграф. Подача команды	Белый	

2.4.1.6 Самоустраняющиеся неисправности должны восприниматься системой АПС таким образом, чтобы сигнал сохранялся до момента его подтверждения (квитирования). Звуковые сигналы АПС должны быть отличны от звуковых сигналов других систем. Звуковые сигналы (за исключением колокола) должны иметь частоту от 200 до 2500 Гц. Могут быть предусмотрены средства регулировки частоты звуковых сигналов в указанных пределах. Формы звуковых сигналов АПС должны соответствовать указанным в табл. 2.4.1.6. Уровень звукового давления в 1 м от источника звука должен быть не ниже 75 дБ и более чем на 10 дБ выше уровня окружающего шума, существующего при нормальной работе оборудования в МО. Уровень звукового давления сигнала в помещении не должен превышать 120 дБ. Уровень звукового давления сигнала должен измеряться в полосе частот 1/3 октавы относительно частоты основной гармоники сигнала. Для обеспечения требуемого уровня звучания сигналов АПС в больших помещениях и помещениях с повышенным уровнем шума должны устанавливаться несколько звуковых сигнальных устройств.

Таблица 2.4.1.6

№	Форма сигнала	Примечания
1.1		сигнал общесудовой тревоги
1.2	Специальные сигналы для расписания по тревогам	сигнал обнаружения пожара в местах, отличных от машинных помещений
2		сигнал обнаружения пожара в местах, отличных от машинных помещений; сигнал обнаружения пожара в машинных помещениях; сигнал предупреждения о пуске системы объемного пожаротушения; машинный телеграф (подача команды)
3.1		сигнал АПС; неисправность рулевого устройства; уровень воды льяльных колодцев; сигнализация контроля дееспособности машинного персонала; телефон; машинный телеграф (подача команды)
3.2		сигнал АПС; неисправность рулевого устройства; уровень воды льяльных колодцев; сигнализация контроля дееспособности машинного персонала
3.3		сигнал АПС; неисправность рулевого устройства; уровень воды льяльных колодцев; сигнализация контроля дееспособности машинного персонала
3.4		сигнал АПС; неисправность рулевого устройства; уровень воды льяльных колодцев; сигнализация контроля дееспособности машинного персонала

2.4.1.7 Полное или частичное отключение системы АПС должно четко распознаваться в ЦПУ с выдачей сигнала. Световые сигналы и/или индикация параметров в компьютерных системах АПС не должны утрачиваться (теряться) из-за кратковременных провалов напряжения питания или колебаний напряжения и частоты сети.

Должны быть предусмотрены конструктивные средства защиты от случайного или несанкционированного вмешательства, которое может привести к изменениям в программах или величинах предельных значений контролируемых параметров (уставок).

2.4.1.8 Система АПС должна быть выполнена так, чтобы можно было производить проверку ее функций во время нормальной работы механизмов.

2.4.1.9 Кратковременное прекращение питания системы АПС не должно приводить к потере поступивших перед этим сигналов.

2.4.1.10 Независимо от объема автоматизации установок, а также порядка контроля за их работой система АПС должна подавать сигнал при следующем:

.1 достижении контролируемыми параметрами предельных значений;

.2 срабатывании систем защиты;

.3 отсутствии энергии для питания отдельных систем автоматизации, или о включении аварийных источников энергии;

.4 изменении других параметров или состояний, сигнализация о которых предписывается требованиями настоящей части.

Сигнализация о неисправности механизмов должна быть предусмотрена на постах дистанционного управления этими механизмами.

2.4.1.11 Система АПС должна быть выполнена так, чтобы относящиеся к механической или электроэнергетической установке сигналы поступали в первую очередь на пульты (щиты) в машинные помещения и ЦПУ, а также на блоки обобщенной сигнализации и индикации в жилые, служебные и общественные помещения, где может находиться обслуживающий механическую установку персонал. Затем, если эти сигналы не будут подтверждены в течение определенного периода времени (например, 2 мин), они должны поступать на главный пост управления и контроля (ГПУ) ПБУ или МСП.

2.4.1.12 В системе АПС должны быть приняты меры против ложных срабатываний, вызываемых кратковременными изменениями параметров, связанных с качкой, включением и отключением механизмов и т.п.

2.4.1.13 Сигнализация вызова персонала в машинное помещение.

Должна быть предусмотрена сигнализация вызова персонала, обслуживающего механическую установку, в МО или ЦПУ, приводимая в действие:

.1 вручную из ЦПУ или с местного поста управления главными механизмами;

.2 автоматически, системой АПС, если аварийно-предупредительный сигнал по механической установке не был подтвержден на пульте в МО или ЦПУ в течение определенного периода времени (например, 2 мин). Эта сигнализация должна быть выведена на блоки обобщенной сигнализации в жилые, служебные и общественные помещения, где может находиться обслуживающий механическую установку персонал.

2.4.1.14 Сигнализация «Персонал в машинном помещении».

Для периодически необслуживаемых машинных помещений должна быть предусмотрена сигнализация «Персонал в машинном помещении», подтверждающая на ГПУ безопасное работоспособное состояние дежурного механика, находящегося в машинном помещении без сопровождения.

Эта сигнализация включается в режим ожидания на определенный период времени, но не более 30 мин:

.1 вручную дежурным механиком при периодическом посещении машинного помещения для осмотра механизмов и выключается им при выходе;

.2 автоматически, при срабатывании АПС механической установки, когда дежурный механик должен явиться в машинное помещение для принятия мер по сигналу АПС. Отключение сигнализации «Персонал в машинном помещении» в этом случае должно быть возможным только после квитирования сигнала АПС.

За 3 мин до срабатывания на ГПУ аварийного сигнала «Персонал в машинном помещении» должен подаваться предупредительный сигнал дежурному механику, находящемуся в машинном помещении, о необходимости заблаговременного квитирования указанного выше сигнала, которое должно производиться в конце каждого (например, 30-минутного) периода в течение всего времени нахождения дежурного механика в машинном помещении.

2.4.2 Системы защиты.

2.4.2.1 Системы защиты автоматизированных механизмов должны предусматриваться только для параметров, отклонения которых могут привести к серьезному повреждению, полному выходу механизма из строя или взрыву. В системе защиты должна быть предусмотрена индикация, указывающая параметр, по которому сработала защита.

2.4.2.2 Системы защиты должны быть независимыми от систем управления и систем АПС, включая датчики, таким образом, чтобы неисправности и повреждения этих систем, включая

системы их питания, не оказывали влияния на работу системы защиты.

2.4.2.3 Предусматриваемые для некоторых параметров устройства отключения защиты должны быть защищены от их непреднамеренного приведения в действие. На пультах управления механизмами должен быть предусмотрен световой сигнал о том, что устройство отключения защиты приведено в действие.

2.4.2.4 Должны быть приняты меры для самоконтроля систем защиты. По крайней мере при таких повреждениях, как короткое замыкание, обрыв цепи или замыкание на корпус, должен подаваться сигнал АПС.

2.4.2.5 Системы защиты отдельных механизмов и установок должны быть независимыми друг от друга, чтобы неисправности в системе защиты одного механизма или одной установки не оказывали влияния на работоспособность систем защиты других механизмов или установок.

2.4.2.6 Система защиты должна срабатывать автоматически при появлении неисправностей, вызывающих аварийное состояние механизмов или установок, таким образом, чтобы:

.1 восстановить нормальные условия (посредством пуска резервных агрегатов);

.2 временно приспособить работу механизма к возникшим условиям (например, посредством снижения нагрузки);

.3 защитить механизмы или установки от аварийного состояния посредством их остановки и прекращения подачи топлива.

Автоматическое срабатывание защиты должно предваряться аварийно-предупредительным сигналом.

2.4.2.7 Система защиты после ее срабатывания должна вновь приводиться в состояние готовности персоналом.

2.4.2.8 Сосуды под давлением, котлы и подобные им установки, авария которых может привести к взрывам, пожарам и т.п., должны иметь двухуровневую систему защиты от чрезмерного давления. Такая система должна быть выполнена различными типами защитных устройств, например, первым уровнем может быть электрическая система защиты, вторым уровнем — предохранительный клапан.

2.4.3 Системы индикации и регистрации.

2.4.3.1 Системы индикации и регистрации должны быть независимыми от систем управления, АПС и защиты, чтобы их выход из строя не оказывал влияния на другие системы.

2.4.3.2 Выход из строя систем регистрации должен быть извещен сигналом системы АПС.

2.4.3.3 Должна быть обеспечена возможность четкого отсчета показаний индикаторов с учетом условий освещенности на месте их установки.

2.4.3.4 Системы индикации должны быть выполнены таким образом, чтобы информация представлялась в единицах, обыкновенно применяемых для измеряемых величин, без пересчета.

2.4.3.5 Объем приборов и индикаторов системы индикации и регистрации должен быть достаточным для безопасного управления механизмами и устройствами.

3 ПИТАНИЕ СИСТЕМ АВТОМАТИЗАЦИИ

3.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

3.1.1 Если для установок или механизмов ответственного назначения предусматривается питание от основного и от аварийного источников энергии, то системы или устройства автоматизации этих установок должны также получать питание от указанных источников энергии. Различающиеся по напряжению виды электрического питания должны быть осуществлены отдельными фидерами.

3.1.2 Питание систем управления пропульсивными установками должно осуществляться двумя независимыми фидерами. Один из этих фидеров должен быть подключен к главному распределительному щиту, а другой может быть подключен к щиту для ответственных потребителей или, как исключение, к ближайшему распределительному щиту. Переключение с одного фидера на другой должно осуществляться автоматически с подачей сигнала на посту управления.

3.1.3 При питании систем автоматизации отдельных вспомогательных механизмов от фидеров питания их приводов должна быть обеспечена возможность включения резервного вспомогательного механизма и подключения питания системы автоматизации к его фидеру питания в случае потери питания в цепи привода работающего вспомогательного механизма.

3.1.4 Питание гидравлических и пневматических систем автоматизации должно осуществляться от двух источников. Второй источник должен автоматически включаться при падении давления с подачей сигнала АПС.

Снабжение систем автоматизации рабочим воздухом от системы пускового воздуха допускается, если обеспечивается автоматическое заполнение воздухохранителей и выполняются требования 2.3.15 и 2.3.16.

3.1.5 Воздух для пневматических систем автоматизации не должен содержать масла, влаги и других загрязнителей. Для исключения образования конденсата воздух должен иметь систему подогрева или иные средства, обеспечивающие исключение образования конденсата во всем диапазоне рабочих температур.

3.1.6 Системы АПС и защиты должны иметь основное и резервное питание. Для резервного питания должен быть предусмотрен независимый резервный источник энергии (например, аккумуляторная батарея), переключение на который должно осуществляться автоматически при потере основного питания с подачей сигнала АПС.

Емкость резервного источника энергии должна быть рассчитана на питание систем АПС и защиты в течение 30 мин.

3.1.7 Питание системы управления приводных механизмов генераторов должно быть независимым от наличия напряжения на шинах ГРЩ.

4 АВТОМАТИЗИРОВАННЫЕ МЕХАНИЗМЫ И УСТАНОВКИ

4.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

4.1.1 Механизмы и установки должны быть построены в соответствии с применимыми к ним требованиями соответствующих частей Правил ПБУ/МСП и оборудованы местными постами управления и устройствами АПС и индикации.

4.1.2 Механизмы и установки, имеющие возможность автоматического или дистанционного пуска, на местных постах управления должны иметь устройства для отключения автоматического или дистанционного управления.

В случае неисправности в системе автоматического или дистанционного управления должна сохраняться возможность местного управления.

4.1.3 Переключение режимов работы с местного управления на «автоматическое управление» или «дистанционное управление» должно быть возможно только на местных постах управления. Переключение с «дистанционного управления» на «автоматическое управление» допускается производить на постах дистанционного управления.

4.1.4 При нарушении заданной последовательности операций система программного автоматического управления должна прекратить выполнение программы и привести механизмы в безопасное состояние с обязательной подачей аварийно-предупредительного сигнала в пост управления, где предусмотрена постоянная вахта.

4.1.5 При наличии системы топливного газа для питания электроэнергетической установки должна быть предусмотрена блокировка между системой подачи газа и вентиляцией защитного кожуха газопровода. При подаче газа в газопровод вентиляция защитного кожуха должна быть включена, и на выходе вентиляционного канала должен быть предусмотрен датчик обнаружения опасной концентрации газа для контроля возможной утечки.

4.1.6 Автоматическое прекращение подачи газа должно предусматриваться при следующем:

обнаружении газа в вентилируемом кожухе с концентрацией 60 % от нижнего предела взрываемости;

обнаружении газа в машинном помещении с концентрацией 25 % от нижнего предела взрываемости;

прекращении вентиляции вентилируемого кожуха газопровода;

обнаружении пожара в машинном помещении.

4.2 АВТОМАТИЗИРОВАННЫЕ ПРОПУЛЬСИВНЫЕ УСТАНОВКИ

4.2.1 Система дистанционного автоматизированного управления пропульсивной установкой ПБУ должна производить пуск и остановку, а также управление частотой вращения движителей, величиной и направлением упора в пределах всей области работы пропульсивной установки.

4.2.2 Система дистанционного автоматизированного управления должна обеспечивать следующее:

.1 при вводе различных команд в быстрой последовательности должна быть выполнена команда, введенная последней, независимо от рабочего состояния установки;

.2 установка частоты вращения или величины и направления упора должна быть возможна одним органом управления;

.3 в процессе задания частоты вращения пропульсивной установки должна быть предусмотрена функция автоматического прохождения зон критической частоты вращения, независимо от заданного режима;

.4 системы дистанционного автоматизированного управления и машинных телеграфов должны быть независимы друг от друга так, чтобы неисправности одной системы не оказывали влияния на работу другой системы; допускается для обеих систем использовать один и тот же орган управления;

.5 должна быть предусмотрена сигнализация о потере питания и неисправностях в системе дистанционного автоматизированного управления;

.6 для механизмов пропульсивной установки, которые обслуживаются автономными вспомогательными электрическими механизмами, которые останавливаются при потере напряжения на ГРЩ, должна быть предусмотрена возможность дистанционного или автоматического программного их запуска при восстановлении электрической энергии;

.7 сохранение заданного режима работы механизмов пропульсивной установки и движителей при выходе из строя дистанционного автоматизированного управления до момента перехода на управление с местного поста управления, или вывод установки в безопасную сторону (остановка движителей), если сохранение заданного режима практически неосуществимо или нецелесообразно;

.8 дистанционное автоматизированное управление должно обеспечивать выполнение аварийных маневров, при которых изменение скорости самоходной ПБУ и движение в противоположном направлении должны быть достигнуты за возможно короткое время. При этом автоматически должны быть сняты ограничения мощности, которые были отрегулированы на значения мощности меньше номинальной.

4.2.3 При наличии нескольких постов управления пропульсивной установкой ЦПУ должен быть доминирующим по отношению к посту управления на ходовом мостике (ГПУ).

Таким же должен быть пост управления в машинном помещении у механизмов пропульсивной установки по отношению к посту управления в ЦПУ.

Перевод управления на доминирующий пост и обратно должен быть возможен только с доминирующего поста, причем в любой момент времени и вне зависимости от положения органов дистанционного управления (перевод управления должен осуществляться персоналом по возможности без значительных изменений частоты вращения и упора пропульсивной установки).

Перевод управления должен сопровождаться подачей звукового и светового сигнала на всех постах управления. На постах должна быть предусмотрена световая сигнализация (индикация), указывающая, с какого поста осуществляется управление.

Возможность одновременного управления с разных постов должна быть исключена. Если на постах предусматривается несколько органов управления (например, на крыльях ходового мостика и в центре), то эти органы управления должны быть механически или электрически синхронизированными.

На всех постах управления, включая отключенные, должна быть предусмотрена неотключаемая индикация заданных машинным телеграфом команд.

4.2.4 Устройство для экстренной остановки механизмов пропульсивной установки должно быть независимым от системы дистанционного автоматизированного управления, систем аварийно-предупредительной сигнализации и защиты, а также от судовой сети, если для работы этого устройства требуется электрическая энергия.

4.2.5 Система защиты может быть выполнена так, чтобы при неисправностях, не вызывающих непосредственного повреждения пропульсивной установки, происходило автоматическое уменьшение мощности.

4.2.6 У пропульсивных установок с двигателями внутреннего сгорания должна поддерживаться автоматически в допустимых пределах температура рабочих сред:

охлаждающей среды цилиндров;

охлаждающей среды поршней;

охлаждающей среды форсунок;

смазочного масла;

топлива (при работе на тяжелом топливе, если отсутствует регулирование вязкости).

У пропульсивных установок с другими приводными механизмами автоматическое регулирование температуры рабочих сред должно быть согласовано с Регистром.

4.2.7 Количество последовательных удачных пусков пропульсивной установки, выполняемых системой ДАУ от непополняемого источника энергии для пуска должно быть не менее требуемых в 3.2.4 части VIII «Системы и трубопро-

воды», причем нормальное функционирование ДАУ не должно ограничиваться в случае снижения давления пускового воздуха, или снижения емкости пусковых аккумуляторных батарей, ниже пределов срабатывания аварийно-предупредительной сигнализации.

Количество неудачных автоматических попыток пуска должно быть ограничено двумя - тремя, чтобы после последней неудачной попытки пуска, осуществляемой ДАУ, запаса пускового воздуха, или емкости пусковых аккумуляторных батарей, было бы достаточно для выполнения вручную половины числа пусков, требуемых в 3.2.4 части VIII «Системы и трубопроводы», или 13.7.2 части X «Электрическое оборудование».

4.2.8 Установки с дизель-редукторными агрегатами (с двумя двигателями и более) должны быть спроектированы таким образом, чтобы при срабатывании защиты одного двигателя другие оставались в работе на режимах, исключающих их перегрузку.

4.2.9 Контролируемые параметры автоматизированных главных механизмов и движителей, места замера, предельные значения параметров, виды защиты и индикации параметров приведены в табл. 4.2.9-1 — 4.2.9-4.

Таблица 4.2.9-1

Главные двигатели внутреннего сгорания (средне- и высокооборотные)

№ п/п	Контролируемый параметр	Группа 1: дистанционная индикация, АПС, автоматическое снижение нагрузки с подачей сигнала АПС	Группа 2: автоматический пуск резервных насосов с подачей сигнала АПС	Группа 3: автоматическая остановка двигателя с подачей сигнала АПС
1.0	**Топливная система**			
1.1	Давление топлива после фильтра (на входе в двигатель)	Инд./Мин.	Пуск	—
1.2	Вязкость (температура) топлива перед топливными насосами высокого давления[1]	Макс.(Мин.)	—	—
1.3	Утечка топлива из трубопроводов высокого давления	АПС	—	—
1.4	Уровень топлива в расходной цистерне[2]	Мин.	—	—
1.5	Давление в общем коллекторе топлива высокого давления	Мин.	—	—
2.0	**Система смазочного масла**			
2.1	Давление смазочного масла на рамовый и упорный подшипники	Инд./Мин.	Пуск	Стоп
2.2	Дифференциальное давление смазочного масла на фильтре	Инд./Макс.	—	—
2.3	Температура смазочного масла на входе в двигатель	Инд./Макс.	—	—
2.4	Концентрация масляного тумана в картере[3]	Макс.	—	Стоп
2.5	Поток смазочного масла цилиндров на выходе из каждого лубрикатора	Мин.	—	—
2.6	Давление в общем коллекторе серво (управляющего) масла	Мин.	—	—
3.0	**Турбонагнетатель**			
3.1	Давление смазочного масла на входе в турбонагнетатель[4]	Инд./Мин.	—	—
4.0	**Система охлаждения забортной водой**			
4.1	Давление забортной воды	Инд./Мин.	Пуск	—
5.0	**Система охлаждения цилиндров пресной водой**			
5.1	Давление или поток охлаждающей воды на входе в двигатель	Инд./Мин./Сниж.	—	—
5.2	Температура охлаждающей воды на выходе[5]	Инд./Мин./Сниж.	—	—
5.3	Уровень охлаждающей воды цилиндров в расширительной цистерне	Мин.	—	—
6.0	**Система пускового воздуха и воздуха управления**			
6.1	Давление пускового воздуха перед главным пусковым клапаном	Инд./Мин.	—	—
6.2	Давление воздуха управления	Инд./Мин.	—	—
7.0	**Система продувочного воздуха**			
7.1	Температура в ресивере продувочного воздуха	Макс.	—	—
8.0	**Система отходящих газов**			
8.1	Температура отходящих газов на выходе из каждого цилиндра[6]	Инд./Макс./Сниж.	—	—
8.2	Температура отходящих газов на выходе из каждого цилиндра, отклонение от среднего значения[6]	Макс.	—	—
9.0	**Частота вращения двигателя**	Инд.	—	—
10.0	**Превышение допустимой частоты вращения двигателя**	АПС	—	Стоп
11.0	**Концентрация газа в машинных помещениях[7]**	Макс.	—	—
12.0	**Неисправность питания/систем управления, защиты и АПС**	АПС	—	—

Группа 1: допускается общий датчик для систем индикации, АПС и защиты (на снижение нагрузки).
Группа 2: датчик системы автоматического пуска резервных насосов.
Группа 3: датчик системы защиты (остановка двигателя).

Продолжение табл. 4.2.9-1

Инд.: дистанционная индикация (постоянная или по вызову).
Макс.: сигнал АПС по достижению параметром верхнего предельного значения.
Мин.: сигнал АПС по достижению параметром нижнего предельного значения.
АПС.: сигнал АПС.
Пуск: автоматический пуск резервных насосов.
Сниж.: снижение нагрузки.
Стоп: остановка двигателя.

[1] Только при работе на тяжелом топливе.
[2] При возможности переполнения также должна быть предусмотрена сигнализация по верхнему уровню.
[3] Только для среднеоборотных двигателей мощностью более 2250 кВт или с диаметром цилиндра более 300 мм. Один детектор масляного тумана для каждого двигателя с двумя независимыми выходами (один – на систему АПС, другой — на остановку двигателя) удовлетворяет требованиям независимости между системами АПС и защиты.
[4] При наличии независимой встроенной системы смазочного масла.
[5] Должны быть установлены два независимых датчика для системы АПС и системы защиты (снижение нагрузки).
[6] Для двигателей мощностью более 500 кВт на цилиндр.
[7] Требуется при использовании установок с двухтопливными (газ-жидкое топливо) двигателями.

Таблица 4.2.9-2

Главные паровые турбинные установки (ГПТУ)

№ п/п	Контролируемый параметр	Группа 1: дистанционная индикация, АПС	Группа 2: автоматический пуск резервных насосов с подачей сигнала АПС	Группа 3: автоматическая остановка турбины с подачей сигнала АПС
1.0	Давление смазочного масла за маслоохладителем	Инд./Мин.	Пуск	Стоп
2.0	Перепад давления смазочного масла на фильтре	Инд./Макс.	—	—
3.0	Температура смазочного масла на выходе из каждого подшипника	Инд./Макс.	—	—
4.0	Уровень смазочного масла в гравитационной цистерне	Инд./Мин.	—	Стоп
5.0	Температура пара перед маневровым устройством[1]	Инд./Мин./Макс.	—	—
6.0	Давление пара перед маневровым устройством	Инд./Макс.	—	—
7.0	Давление пара в конденсаторе	Инд./Макс	—	Стоп
8.0	Давление в деаэраторе	Инд./Мин./Макс.	—	—
9.0	Уровень воды в деаэраторе	Инд./Мин./Макс.	—	—
10.0	Уровень воды в конденсаторе	Инд./Мин./Макс.	—	Стоп
11.0	Давление воды за конденсатным насосом	Инд./Мин.	Пуск	—
12.0	Соленость конденсата	Макс.	—	—
13.0	Вибрация турбины	Макс.	—	Стоп
14.0	Осевой сдвиг ротора	Макс.	—	Стоп
15.0	Давление пара в концевых уплотнениях	Инд./Макс.	—	—
16.0	Давление забортной воды на выходе из циркуляционного насоса	Инд./Мин.	Пуск	—
17.0	Неисправность системы управления/питания ГПТУ	АПС	—	—

Группа 1: допускается общий датчик для систем индикации, АПС и защиты (на снижение нагрузки).
Группа 2: датчик системы защиты (автоматический пуск резервных насосов).
Группа 3: датчик системы защиты (остановка турбины).
Инд.: дистанционная индикация (постоянная или по вызову).
Макс.: сигнал АПС по достижению параметром верхнего предельного значения.
Мин.: сигнал АПС по достижению параметром нижнего предельного значения.
Пуск: автоматический пуск резервных насосов.
Стоп: остановка турбины.

[1] При наличии вторичного пароперегревателя дополнительно перед входом в турбину.

Таблица 4.2.9-3

Главные газотурбинные установки (ГГЗТУ)

№ п/п	Контролируемый параметр	Группа 1: дистанционная индикация, АПС	Группа 2: автоматический пуск резервных насосов с подачей сигнала АПС	Группа 3: автоматическая остановка ГТД с подачей сигнала АПС
1.0	Давление смазочного масла на входе	Инд./Мин.	Пуск	Стоп
2.0	Температура смазочного масла на входе	Инд./Макс.	—	—
3.0	Температура подшипников	Инд./Макс.	—	—
4.0	Температура газа на выходе из ТВД	Инд./Макс.	—	Стоп
5.0	Обрыв факела или неисправность системы зажигания или перекос температур по жаровым трубам	АПС	—	Стоп
6.0	Неисправность системы автоматического запуска	АПС	—	—
7.0	Давление топлива на входе в ГТД[1]	Инд./Мин.	—	Стоп
8.0	Давление топлива перед форсунками[1]	Инд./Мин.	—	Стоп
9.0	Температура топлива перед форсунками[2]	Инд./Мин./Макс.	—	—
10.0	Перепад давления на воздушном фильтре	Инд./Макс.	—	—
11.0	Вибрация ГТД (на каждой опоре)	Инд./Макс.	—	Стоп
12.0	Осевой сдвиг ротора	Макс.	—	Стоп
13.0	Частота вращения турбин (на каждом роторе)[3]	Инд./Макс.	—	Стоп
14.0	Уровень масла в цистерне смазочного масла	Инд./Мин.	—	—
15.0	Аварийная автоматическая остановка ГТД	АПС	—	—
16.0	Концентрация газа в машинном помещении	Инд./Макс.	—	Стоп
17.0	Температура под кожухом ГТД	Инд./Макс.	—	—
18.0	Температура газа за ГТД	Инд./Макс.	—	—
19.0	Неисправность питания /системы управления, защиты и АПС	АПС	—	—

Группа 1: общий датчик для систем индикации, АПС и защиты (на снижение нагрузки).
Группа 2: датчик системы автоматического пуска резервных насосов.
Группа 3: датчик системы защиты (остановка ГТД).
Инд.: дистанционная индикация (постоянная или по вызову).
Макс.: сигнал АПС по достижению параметром верхнего предельного значения.
Мин.: сигнал АПС по достижению параметром нижнего предельного значения.
АПС: сигнал АПС.
Пуск: автоматический пуск резервных насосов.
Стоп: остановка ГТД.

[1] При работе на газе.
[2] При работе на высоковязких видах топлива.
[3] Остановка по частоте вращения силовой турбины.

Таблица 4.2.9-4

Валопроводы, ВРШ, редукторы и муфты (при наличии)

№ п/п	Контролируемый параметр	Группа 1: дистанционная индикация, АПС, автоматическое снижение нагрузки с подачей сигнала АПС	Группа 3: автоматическая остановка двигателя (турбины) с подачей сигнала АПС
	Валопроводы		
1.0	Температура упорного подшипника (или смазочного масла), включая встроенные в двигатель и редуктор	Макс./Сниж.	Стоп
2.0	Температура опорных подшипников (или смазочного масла)	Макс.	
3.0	Температура дейдвудного подшипника (или смазочного масла)[1]	Макс.	
4.0	Уровень смазочного масла в цистерне для смазки дейдвудной трубы[2]	Мин.	
5.0	Поток воды на входе в дейдвудную трубу[3]	Мин.	
	ВРШ		
6.0	Давление гидравлического масла за фильтром	Мин.	
7.0	Уровень гидравлического масла в напорной цистерне	Мин.	
8.0	Неисправность системы управления (или питания)[4]	АПС	
	Редукторы и муфты		
9.0	Давление смазочного масла на входе в редуктор[5]	Инд./Мин.	Стоп
10.0	Температура смазочного масла в редукторе	Инд./Макс./Сниж.	
11.0	Температура каждого подшипника скольжения[6]	Макс.	
12.0	Давление гидравлического масла на входе в муфту	Инд./Мин.	

Группа 1: общий датчик для систем индикации, АПС и защиты (на снижение нагрузки).
Группа 3: датчик системы защиты (остановка двигателя (турбины)).
Инд.: дистанционная индикация (постоянная или по вызову).
Макс.: сигнал АПС по достижению параметром верхнего предельного значения.
Мин.: сигнал АПС по достижению параметром нижнего предельного значения.
Сниж.: снижение нагрузки.
Стоп: остановка двигателя (турбины).
АПС: сигнал АПС.

[1] См. 5.6.3 части VII «Механические установки» Правил классификации и постройки морских судов.
[2] При закрытой дейдвудной трубе.
[3] При водяной смазке.
[4] Индикация на мостике.
[5] При наличии муфты вместо остановки двигателя допускается расцепление муфты.
[6] Для двигателей мощностью более 2250 кВт.

4.3 АВТОМАТИЗИРОВАННЫЕ КОТЕЛЬНЫЕ УСТАНОВКИ

4.3.1 Требования настоящей главы распространяются на котельные установки с топочными устройствами, работающими на жидком топливе.

4.3.2 Паровые котлы должны быть снабжены автоматическими регуляторами уровня воды и горения, т. е. автоматического поддержания давления пара в установленном диапазоне.

4.3.3 Автоматизированные котлы должны иметь по меньшей мере два независимых друг от друга датчика нижнего уровня воды с различно расположенными по высоте точками замера, один из которых должен быть предусмотрен только для защиты от аварий вследствие предельно низкого уровня воды.

Второй датчик может быть использован как дополнительный для защиты по низкому уровню воды, а также для систем АПС и регулирования питания.

4.3.4 Должна быть обеспечена возможность дистанционного отключения автоматизированных котельных установок из ЦПУ или поста управления, в котором предусмотрена постоянная вахта.

4.3.5 Автоматические топочные устройства должны иметь блокировки, позволяющие подавать топливо в топочное пространство котла только тогда, когда выполнены следующие условия:

.1 топливо обладает необходимой для хорошего распыления вязкостью (температурой);

.2 топочное пространство провентилировано так, что обеспечивается нормальное воспламенение факела форсунки и обеспечивается достаточный обмен воздуха в топочном пространстве;

.3 отрегулирована минимально допустимая подача топлива к горелкам, обеспечивающая устойчивое горение факела.

4.3.6 У автоматических топочных устройств подача топлива к форсункам должна прекращаться автоматически в следующих случаях:

.1 при отсутствии пламени в течение не более 5 с с момента начала подачи топлива;

.2 при недостаточной для распыления вязкости (температуре) топлива;

.3 при снижении параметров пара или воздуха, предназначенных для распыления топлива;

.4 при снижении подачи топлива ниже уровня устойчивого горения факела.

4.3.7 Приведение в действие котельных установок из холодного состояния, после срабатывания защиты и в случае неудавшегося зажигания топлива должно быть возможно только с местного поста управления.

4.3.8 В случае неудавшегося зажигания топлива вторичное включение форсунки должно быть возможным только с местного поста управления после соответствующей процедуры предварительного вентилирования топочного пространства.

4.3.9 Контролируемые параметры автоматизированных котельных установок, места замера, предельные значения параметров и виды автоматической защиты и индикации параметров приведены в табл. 4.3.9.

Таблица 4.3.9

№ п/п	Контролируемый параметр, место замера		Предельные значения параметров АПС	Автоматическая защита механизмов	Индикация параметров в ЦПУ	Пояснения
1	**Паровые котлы**					
1.1	Давление пара в барабане котла		Макс.	Остановка	Постоянная	
1.2	Температура пара за пароперегревателем		Макс.		По вызову	
1.3	Температура пара за пароохладителем		Макс.		По вызову	
1.4	Уровень воды в барабане котла		Мин.	Остановка	Постоянная	
1.5	Давление питательной воды за насосом		Мин.	Остановка	Постоянная	
1.6	Давление топлива перед форсункой		Мин.	Остановка	По вызову	
1.7	Давление воздуха или пара для распыла топлива		Мин.	Остановка		
1.8	Вязкость (температура) топлива перед форсункой		Мин.			
1.9	Давление воздуха перед топочным устройством		Мин.	Остановка		
1.10	Соленость питательной воды		Макс.			
1.11	Факел		Обрыв	Остановка		
1.12	Уровень топлива в расходной цистерне		Мин.			
1.13	Температура топлива в расходной цистерне		Мин.			
1.14	Электрическое питание для управления котлом		Потеря	Остановка		
2	**Котлы с органическими теплоносителями**					
2.1	Давление теплоносителя	на выходе	Макс.	Остановка		
2.2	Температура теплоносителя	на выходе	Макс.	Остановка		
2.3	Поток теплоносителя	на выходе	Мин.	Остановка	Постоянная	
2.4	Уровень теплоносителя	в расширительной цистерне	Мин.	Остановка	Постоянная	

Примечание. В ЦПУ допускается обобщенная сигнализация, если на местном посту управления предусмотрена расшифровка.

4.4 АВТОМАТИЗИРОВАННЫЕ ЭЛЕКТРОЭНЕРГЕТИЧЕСКИЕ УСТАНОВКИ

4.4.1 Автоматизированные электроэнергетические установки на ПБУ или МСП должны обеспечивать электрической энергией потребителей согласно следующим требованиям.

4.4.1.1 На ПБУ или МСП, где нагрузка основных технологических режимов обеспечивается одним генератором, должны быть предусмотрены системы автоматизации, обеспечивающие:

.1 автоматический пуск резервного генератора, автоматическую синхронизацию, прием и распределение нагрузки в случаях:

достижения работающим генератором установленной предельно допустимой нагрузки (например, 85 %); или

неисправности работающего агрегата, позволяющей выполнить автоматическую синхронизацию генераторов и перевод нагрузки на резервный генератор без потери напряжения на ГРЩ;

.2 автоматический пуск резервного генератора и включение его на шины ГРЩ в пределах 30 с при выходе из строя работающего генератора и обесточивании ГРЩ.

После восстановления напряжения на ГРЩ должно быть обеспечено автоматическое повторное включение ответственных вспомогательных механизмов, как указано в 4.4.2.

4.4.1.2 На ПБУ или МСП, на которых нормальное снабжение электрической энергией обеспечивается двумя или более генераторами, работающими параллельно, следует применять устройства (например, автоматическое отключение потребителей менее ответственного назначения), не допускающие при аварии одного из генераторов перегрузки оставшихся и обесточивания шин ГРЩ для обеспечения безопасного функционирования буровой установки.

4.4.2 При восстановлении напряжения на ГРЩ после обесточивания включение ответственных механизмов, необходимых для нормального функционирования ПБУ, должно осуществляться автоматически по заданной программе, причем не должна возникать перегрузка электростанции.

4.4.3 В тех случаях, когда при снижении нагрузки электростанции предусматривается автоматическое отключение агрегатов, необходимо, чтобы оно не происходило также и при кратковременных колебаниях нагрузки.

4.4.4 Приводные механизмы генераторов с автоматическим пуском должны быть подготовлены к немедленному пуску, при этом должна быть предусмотрена световая сигнализация о готовности.

При неготовности пуска должна быть предусмотрена световая сигнализация, предупреждающая о невозможности автоматического пуска агрегата.

4.4.5 Если предусмотрен автоматический пуск находящихся в резерве генераторных агрегатов при перегрузке работающих, должно быть обеспечено следующее:

.1 автоматическая синхронизация и подключение;

.2 автоматическое распределение нагрузки;

.3 предварительный выбор очередности пуска агрегатов и их подключение к сборным шинам ГРЩ.

4.4.6 Если для охлаждения генераторов предусмотрен водяной насос и/или вентилятор с независимым приводом, должна быть предусмотрена аварийно-предупредительная сигнализация о выходе системы охлаждения из строя, а также автоматическая защита генератора от перегрева, путем отключения неответственных потребителей.

4.4.7 Автоматизированные электростанции должны обеспечивать автоматическое или дистанционное включение генераторных агрегатов с автоматической синхронизацией, принятием и автоматическим распределением нагрузки.

4.4.8 Контролируемые параметры автоматизированных электроэнергетических установок (кроме аварийных), места замера, предельные значения параметров АПС и виды автоматической защиты и индикации параметров приведены в табл. 4.4.8.

Таблица 4.4.8

№ п/п	Контролируемый параметр	Место замера	Предельные значения параметров АПС	Автоматическая защита механизмов	Индикация параметров в ЦПУ	Пояснения
1	**Судовая сеть**					
1.1	Напряжение ГРЩ		Мин.	Отключение генератора	Постоянная	Если ГРЩ в ЦПУ то дополнительной индикации не требуется
1.2	Частота тока ГРЩ		Мин.		Постоянная	
1.1	Сопротивление изоляции ГРЩ		Мин.		Постоянная	
2	**Генераторы**					
2.1	Нагрузка (ток) ГРЩ		Макс.	*а*) Сигнал АПС		Осуществляется системой защиты генераторов
			Макс.	*б*) Отключение неответственных потребителей		
			Макс.	*в*) Отключение генератора		

Продолжение табл. 4.4.8

№ п/п	Контролируемый параметр	Место замера	Предельные значения параметров АПС	Автоматическая защита механизмов	Индикация параметров в ЦПУ	Пояснения
2.2	Обратная мощность ГРЩ (ток)		Макс.	Отключение генератора		
2.3	Температура обмоток генераторов		Макс.			При мощности 5000 кВт и выше
3	**Двигатели внутреннего сгорания для привода генераторов**					
3.1	Давление смазочного масла	На входе	Мин.	Остановка	Постоянная	
3.2	Температура смазочного масла	На входе	Макс.		По вызову	
3.3	Концентрация масляного тумана или температура подшипников	—	Макс.	Остановка		Автоматическая остановка ДГ по этому параметру допускается при обеспечении повышенной достоверности сигнала
3.4	Давление или поток охлаждающей воды	На входе	Мин.			
3.5	Температура охлаждающей воды	На выходе	Макс.		По вызову	
3.6	Давление или поток забортной воды	На входе	Мин.			
3.7	Давление топлива	На входе	Мин.			
3.8	Вязкость (температура) топлива	На входе	Макс (мин).			
3.9	Утечка топлива из труб высокого давления	После ТНВД	Наличие			
3.10	Температура отходящих газов	На выходе	Макс.		По вызову	
3.11	Уровень топлива в расходной цистерне		Мин.			
3.12	Уровень охлаждающей воды в расширительной цистерне		Мин.			
3.13	Давление пускового воздуха перед пусковым клапаном		Мин.			
3.14	Частота вращения (разнос)		Макс.	Остановка		
4	**Паровые турбины для привода генераторов**					
4.1	Давление смазочного масла	На входе	Мин.	Остановка	Постоянная	
4.2	Температура смазочного масла	В подшипниках	Макс.		По вызову	
4.3	Давление пара перед турбиной		Мин.		Постоянная	
4.4	Давление пара в конденсаторе		Макс.	Остановка	По вызову	
4.5	Уровень воды в конденсаторе		Макс.			

4.5 АВТОМАТИЗИРОВАННЫЕ КОМПРЕССОРНЫЕ УСТАНОВКИ

4.5.1 Автоматизированные компрессорные установки должны иметь ручной дистанционный и автоматический режимы работы. В автоматическом режиме в воздухохранителях должно поддерживаться номинальное давление сжатого воздуха таким образом, чтобы:

.1 при снижении давления воздуха до предустановленного значения, например 90 %, происходил автоматический пуск заранее выбранного компрессора и его автоматическое отключение по достижении давления воздуха, равного номинальному;

.2 в случае интенсивного расхода и дальнейшего снижения давления воздуха, например до 80 %, происходил автоматический пуск второго, находящегося в автоматическом режиме компрессора, и оба компрессора продолжали бы работать до достижения номинального давления.

4.5.2 У компрессоров должна быть предусмотрена возможность регулировки давления включения агрегатов.

4.5.3 Системы сжатого воздуха должны иметь устройства для автоматического его осушения.

4.5.4 Автоматизированные компрессорные установки должны поддерживать такое давление в баллонах пускового и технологического воздуха, которое по крайней мере обеспечивает выполнение требований, изложенных в части VIII «Системы и трубопроводы».

4.5.5 Контролируемые параметры автоматизированных компрессорных установок, места замера, предельные значения параметров АПС и виды автоматической защиты и индикации параметров приведены в табл. 4.5.5.

Таблица 4.5.5

№ п/п	Контролируемый параметр	Место замера	Предельные значения параметров АПС[1]	Автоматическая защита механизмов	Индикация параметров в ЦПУ	Пояснения
1	Давление смазочного масла	На входе	Мин.	Остановка	Постоянная	
2	Поток охлаждающей среды	На входе	Мин.	Остановка		
3	Температура воздуха	На выходе	Макс.			
4	Давление пускового воздуха	В баллоне	Мин.		Постоянная	
5	Давление воздуха систем управления	За редукц. клапаном	Мин.		Постоянная	

[1] В ЦПУ допускается обобщенная сигнализация, если на местном посту управления предусмотрена расшифровка.

4.6 АВТОМАТИЗИРОВАННЫЕ НАСОСНЫЕ УСТАНОВКИ

4.6.1 Система автоматизированного управления насосами при неисправностях насосов или при предельно допустимых отклонениях параметров в ответственных циркуляционных системах должна автоматически включать резервные насосы и выполнять необходимые переключения в системах. При этом неисправный насос должен выводиться из эксплуатации с подачей сигнала АПС только после запуска резервного насоса.

4.6.2 У насосов одинаковой мощности электрическая схема должна быть выполнена таким образом, чтобы любой из них мог быть использован в качестве основного насоса.

4.6.3 Автоматический пуск пожарных насосов рекомендуется предусматривать по следующим сигналам:

от системы пожарной сигнализации — при достоверном сигнале «Пожар»;

при снижении давления в пожарной магистрали, находящейся под давлением постоянно.

4.6.4 Дистанционный пуск пожарных насосов должен быть предусмотрен:

из ЦПУ;

из резервного поста управления;

из аварийного поста.

4.7 АВТОМАТИЗИРОВАННЫЕ ОСУШИТЕЛЬНЫЕ УСТАНОВКИ

4.7.1 Автоматизированные осушительные установки в зависимости от уровня воды в колодцах автоматически должны вводить в действие соответствующие осушительные насосы. При этом должна быть предусмотрена индикация работы насосов.

4.7.2 Должен быть предусмотрен сигнал АПС, если и после включения осушительных насосов уровень воды поднимается или не падает в течение определенного времени.

4.7.3 Для сигнализации максимально допустимого уровня воды в колодцах должен быть установлен отдельный датчик, независимый от датчиков, установленных для управления осушительными насосами.

4.7.4 Расположение датчиков должно обеспечивать определение уровня воды при нормальных и аварийных кренах и дифферентах платформы.

4.7.5 Контролируемые параметры АПС автоматизированных осушительных установок, места замера, предельные значения параметров, виды защиты и индикация параметров приведены в табл. 4.7.5.

Таблица 4.7.5

Контролируемый параметр	Место замера	Предельные значения параметров АПС	Автоматическая защита механизмов	Индикация параметров в ЦПУ	Пояснения
Уровень воды	Льяльные колодцы	Макс.			
Аварийный уровень воды	Льяльные колодцы, туннели валопроводов	Макс.			

4.8 АВТОМАТИЗИРОВАННЫЕ ХОЛОДИЛЬНЫЕ УСТАНОВКИ

4.8.1 В соответствии с требованиями 1.1 части XII «Холодильные установки» Правил классификации и постройки морских судов, автоматизированные холодильные установки должны соответствовать требованиям 7.2.

4.8.2 Должна быть предусмотрена индикация о работе, а также обобщенная сигнализация о неисправности и аварии автоматизированной холодильной установки.

4.8.3 Контролируемые параметры автоматизированных холодильных установок, места замера, предельные значения параметров, виды защиты и индикация параметров приведены в табл. 4.8.3.

Таблица 4.8.3

Контролируемый параметр	Место замера	Предельные значения параметров АПС	Автоматическая защита механизмов	Индикация параметров в ЦПУ	Пояснения
Состояние холодильной установки	Компрессор	Неисправность Авария	Остановка компрессора	Обобщенный сигнал АПС	

5 КОМПЬЮТЕРЫ И КОМПЬЮТЕРНЫЕ СИСТЕМЫ АВТОМАТИЗАЦИИ

5.1 ОБЛАСТЬ РАСПРОСТРАНЕНИЯ

5.1.1 Настоящие требования распространяются на компьютеры и компьютерные системы, предназначенные для контроля и управления следующими механизмами и устройствами ответственного назначения:

пропульсивной (движительной установки) ПБУ;

рулевой установки (авторулевой);

электроэнергетической установкой;

системой пожарной сигнализации и сигнализации взрывоопасных концентраций газовоздушных смесей;

системой авральной сигнализации;

системой аварийно-предупредительной сигнализации (АПС) механической установки или интегрированной системой контроля и управления;

системой, связанной с обеспечением остойчивости ПБУ и процедурами погружения и всплытия ППБУ;

системой якорного и динамического позиционирования ПБУ;

других подобных систем автоматизации.

5.1.2 Настоящие требования распространяются также на компьютерные системы, предназначенные для управления механизмами и устройствами неответственного назначения (например, бытовыми водоподогревателями, взрыв которых в результате отказа управления может привести к значительным повреждениям ПБУ или МСП, оборудования, или к травмированию персонала).

5.2 ОПРЕДЕЛЕНИЯ И ПОЯСНЕНИЯ

5.2.1 В настоящем разделе приняты следующие определения и пояснения.

Интегрированная система — сочетание компьютеров или компьютерных систем, объединенных системой общих информационных шин для обеспечения централизованного доступа к информации с целью реализации функций управления и контроля механизмами и устройствами.

Интерфейс — аппаратно-программное устройство, в котором происходит обмен информацией, выраженной в цифровых кодах.

Компьютер — программируемое электронное устройство для математической обработки и хранения данных в цифровой форме, производства расчетов и/или выработки логики управляющих функций.

Компьютерная система — система, состоящая из одного или нескольких компьютеров с соответствующим программным обеспечением, периферийными устройствами и интерфейсами, реализующими связи с задающими органами, датчиками и исполнительными устройствами.

Программное обеспечение — программы, данные и документация, связанные с обеспечением работы компьютерной системы.

Узел — любое устройство (компьютер), непосредственно подключенное к системе информационных шин сети.

5.3 КОНСТРУКЦИЯ КОМПЬЮТЕРНЫХ СИСТЕМ КОНТРОЛЯ И УПРАВЛЕНИЯ

5.3.1 Компьютеры и компьютерные системы должны соответствовать функциональным требованиям, предъявляемым к ним во всех условиях эксплуатации, включая аварийные, с учетом:

обеспечения безопасности для персонала;

исключения вредного воздействия на окружающую среду;

исключения повреждений или аварий оборудования;

обеспечения удобства обслуживания;

обеспечения работоспособности не компьютеризированных механизмов устройств и систем.

5.3.2 Если время отработки функций компьютерной автоматической системы управления короче, чем время реакции оператора, из-за чего авария не может быть предотвращена путем перевода на ручное управление, должны предусматриваться резервные автоматические средства корректировки процесса управления.

5.3.3 Компьютерная система должна обладать достаточными возможностями (аппаратными и программными) для того, чтобы во всех условиях эксплуатации, включая аварийные:

выполнять необходимые автономные операции;

принимать команды оператора (пользователя);

правильно и своевременно информировать оператора (пользователя).

5.3.4 Система должна быть способна обеспечить реализацию всех функций в течение заданного времени с учетом максимальной информационной нагрузки и максимального числа одновременно решаемых задач и с учетом скорости передачи данных по сети в нормальных и аварийных условиях процесса.

5.3.5 Компьютерные системы должны быть спроектированы так, чтобы не требовалось специальных предварительных знаний для их нормальной эксплуатации. Для эксплуатации особо сложных систем изготовителем должна быть обеспечена соответствующая техническая поддержка и обучение персонала.

5.3.6 Системы должны быть защищены от непреднамеренных и несанкционированных изменений программ и данных.

5.4 АППАРАТНОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ

5.4.1 Аппаратура компьютеров и периферийных устройств должна надежно работать в судовых условиях и выдерживать колебания напряжения питания, связанные с переходными режимами, изменения температуры и влажности окружающего воздуха, вибрационные нагрузки, электромагнитные помехи, коррозию и т.п., указанные в 2.1.

5.4.2 Конструкция аппаратуры должна обеспечивать легкий доступ к заменяемым элементам и блокам для ремонта и технического обслуживания.

5.4.3 Каждый заменяемый элемент (печатная плата, блок) должен быть так выполнен, чтобы его можно было легко и безопасно заменить и обслуживать. Элементы должны быть выполнены так, чтобы исключался их неправильный монтаж и электрические соединения. В случаях, когда это невозможно выполнить конструктивно, должна быть предусмотрена соответствующая четкая маркировка.

5.4.4 Конструкция компьютерных систем должна быть спроектирована по возможности без использования вентиляторов принудительного охлаждения процессоров и других термически напряженных элементов. В случае применения принудительной вентиляции должна предусматриваться АПС по превышению температуры сверх допустимой при выходе из строя вентилятора.

5.5 ПРОГРАММНОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ

5.5.1 В ходе жизненного цикла программного обеспечения, т.е. в процессе разработки, установки, отладки, нормальной работы и последующей модернизации, должны выполняться систематические процедуры контроля правильности его функционирования.

5.5.2 Все предусматриваемые функции программного обеспечения должны быть подробно указаны в технической документации, проверены и зафиксированы в протоколах испытаний. Испытания должны включать проверку не только всех отдельных функций, но и важных логических и временных сочетаний функций, контроль требований к рабочим характеристикам, в том числе к надежности, удобству в эксплуатации в нормальных и аварийных режимах работы и поведение программ в неисправном состоянии.

5.5.3 Любые изменения в программном обеспечении и в данных должны быть выполнены компетентными специалистами и отражены в технической документации.

5.6 КОНФИГУРАЦИЯ КОМПЬЮТЕРНЫХ СИСТЕМ

5.6.1 Общие требования.

5.6.1.1 Для обеспечения необходимой отказоустойчивости аппаратное и программное обеспечение компьютерной системы должно иметь модульную иерархическую структуру.

5.6.1.2 Выбор компьютерного оборудования должен осуществляться с учетом обеспечения полноты и достаточности реализуемых функций, связанных с требуемым безопасным функциони-

рованием управляемого или контролируемого оборудования.

5.6.2 Система самоконтроля.

5.6.2.1 Компьютерные системы должны иметь систему встроенного самоконтроля, обеспечивающую аварийно-предупредительную сигнализацию на пультах постов управления и контроля в случае отказов или неправильного функционирования.

5.6.3 Система электрического питания.

5.6.3.1 Все виды электрического питания системы должны иметь контроль их исправного состояния. В случае отклонений параметров или исчезновении любого из видов питания должен быть предусмотрен аварийно-предупредительный сигнал.

5.6.3.2 Программы и данные компьютерной системы должны быть защищены от их повреждений или утраты из-за потери электрического питания.

5.6.3.3 Резервированные компьютерные системы должны получать питание по отдельным фидерам и должны быть защищены от коротких замыканий и перегрузок отдельными устройствами защиты.

5.6.4 Установка (монтаж).

5.6.4.1 Аппаратура системы и ее кабельные трассы должны быть установлены так, чтобы было сведено к минимуму взаимное электромагнитное влияние и помехи от другого установленного излучающего оборудования.

5.6.5 Кабельная сеть.

5.6.5.1 Кабели, предназначенные для передачи данных, должны быть достаточно прочными, соответствующим образом закреплены и защищены от механических повреждений.

5.6.6 Каналы передачи данных (система информационных шин).

5.6.6.1 Канал передачи данных должен иметь систему самоконтроля с целью обнаружения отказов в нем самом и сбое передачи данных в узлах. При обнаружении отказов или сбое должна срабатывать сигнализация.

5.6.6.2 Если канал передачи данных используется для двух и более ответственных функций он должен быть резервирован. Резервный канал передачи данных должен прокладываться отдельно и на возможно большем удалении от основного.

5.6.6.3 Переключение с основного канала передачи данных на резервный и обратно не должно вызывать нарушений в передаче данных и нарушать нормальное функционирование системы.

5.6.6.4 Для обеспечения обмена данными между различными системами должны использоваться стандартные интерфейсы.

5.6.7 Принцип выхода из строя в безопасную сторону.

5.6.7.1 Компьютерная система должна быть построена таким образом, чтобы в случае выхода ее из строя объекты управления автоматически приводились в наименее опасное состояние.

5.6.7.2 Отказ или сбой системы и последующий ее перезапуск не должен приводить объекты управления в неопределенное (неуправляемое) или критическое состояние.

5.6.7.3 Системы управления, аварийно-предупредительной сигнализации и защиты должны быть выполнены таким образом, чтобы единичный отказ в компьютерной системе не мог повлиять на более чем одну из указанных функций.

5.6.8 Интегрированные компьютерные системы.

5.6.8.1 Функционирование объектов управления в рамках интегрированной системы должно быть не менее эффективным и надежным, чем их функционирование в автономных условиях. Если в интегрированной системе используются многофункциональные средства отображения информации и управления, они должны быть дублированными и взаимозаменяемыми.

5.6.8.2 Отказ одного элемента интегрированной системы (модуля, блока аппаратуры или подсистемы) не должен влиять на функционирование других частей или подсистем, исключая те функции, которые непосредственно зависят от информации отказавшего элемента.

5.6.8.3 Полный отказ в связях между частями интегрированной системы не должен влиять на функционирование частей системы в независимом режиме.

5.6.8.4 Для реализации надежного выполнения особо ответственных функций управления или контроля должны быть предусмотрены альтернативные (иного принципа), или резервные средства, независимые от интегрированной системы.

5.6.8.5 Если требуется дублирование объектов управления (например, силовых агрегатов) и размещение их в различных помещениях, то это же требование следует применять и к их компьютерным системам управления и контроля.

5.7 ИНТЕРФЕЙС ПОЛЬЗОВАТЕЛЯ

5.7.1 Общие требования.

5.7.1.1 Компьютерные системы должны быть выполнены с учетом требований эргономики таким образом, чтобы персоналу было обеспечено понятное и удобное управление ими и контроль.

5.7.1.2 Состояние компьютерной системы (включено, выключено, исправное, неисправное состояние и т.п.) на постах управления и контроля должно быть легко распознаваемым.

5.7.1.3 Для системы должно быть разработано руководство пользователя, в котором должно предусматриваться описание, как минимум, следующих элементов:

назначение функциональных клавиш;

меню графических средств отображения информации;

руководство по выполнению процедуры диалога оператора с системой и т.п.

5.7.1.4 В случаях отказов или отключения подсистем на соответствующих мониторах или операторских станциях постов управления должна срабатывать аварийно-предупредительная сигнализация.

5.7.2 Устройства ввода.

5.7.2.1 Устройства ввода должны иметь четко определенные функции, быть надежными и безопасными при всех условиях эксплуатации. Индикация, подтверждающая задаваемые команды должна быть понятна персоналу.

5.7.2.2 Для часто повторяемых команд и команд срочного исполнения должны предусматриваться отдельные клавиши или специальные органы управления. Если клавиши предназначены для задания нескольких функций, то должна быть предусмотрена индикация функции, находящейся в активном состоянии.

5.7.2.3 Панели управления компьютерной системы на ходовом мостике должны быть оборудованы отдельной подсветкой. Уровень интенсивности подсветки и яркость экранов мониторов должны регулироваться.

5.7.2.4 В тех случаях, когда алгоритм функционирования системы или ее параметры могут быть изменены посредством клавиатуры, доступ к клавиатуре должен быть ограничен с тем, чтобы такие операции мог выполнять только компетентный уполномоченный персонал.

5.7.2.5 Если посредством клавиатуры существует возможность задать опасные условия работы оборудования (объекта управления), то должны быть предусмотрены, как минимум, следующие меры для блокировки исполнения опасной команды не уполномоченным на то персоналом:

использование специального замка для клавиатуры; или

использование для такой команды двух или более клавиш; или

использование специальных паролей для доступа.

5.7.2.6 Противоречивые вмешательства оператора в управление должны быть предотвращены посредством соответствующих блокировок или системы предупреждений. Действующее (активное) состояние заданной команды или режима системы должно быть представлено на мониторе понятными оператору символами или текстом.

5.7.3 Устройства вывода.

5.7.3.1 Размер, цвет и плотность текста и графической информации на мониторах должны быть такими, чтобы обеспечивалось легкое считывание информации с рабочего места оператора при всех условиях освещенности в помещении. Диапазоны регулирования яркости и контрастности изображения на мониторах должны быть преобладающими и обеспечивать нормальное восприятие информации в условиях изменяющегося окружающего освещения.

5.7.3.2 Информация на мониторах должна выводиться в соответствии с логическими приоритетами, т.е. наиболее важная информация должна быть сосредоточена в наиболее легко воспринимаемых оператором частях экрана.

5.7.3.3 Если на цветных мониторах представляется информация аварийного характера, она должна быть выделена красным цветом, ясна и понятна также в условиях нарушения нормальной цветности.

5.7.4 Графический интерфейс пользователя.

5.7.4.1 Графическая информация на мониторах должна быть четкой, понятной и представлена в соответствии с ее функциональным назначением и связями. Содержание страницы экрана должно быть логически обосновано и ограничено данными, которые имеют непосредственное отношение к оператору с соответствующими полномочиями.

5.7.4.2 Если используются графические интерфейсы общего назначения, то для соответствующих процессов оператору должны быть доступны только соответствующие необходимые функции.

5.7.4.3 Звуковые и световые сигналы аварийно-предупредительной сигнализации должны отличаться от других видов сигнализации и иметь приоритет перед другой выводимой на экран информацией в каждом рабочем режиме системы.

5.7.4.4 Все мониторы и функции управления на постах (станциях управления), обслуживаемых одними и теми же операторами, должны иметь один и тот же графический интерфейс. Особое внимание должно быть обращено на обязательную идентичность:

символов;

применяемых цветов;

органов управления;

приоритетов представляемой информации;

компоновки экранных изображений.

5.8 ОБУЧЕНИЕ ПЕРСОНАЛА (ТРЕНИНГ)

5.8.1 Для сложных компьютерных систем управления и контроля должен предусматриваться режим обучения персонала на уровне, обеспечивающем эффективную безопасную эксплуатацию и техническое обслуживание системы. Режим обучения должен охватывать нормальные условия эксплуатации, ненормальные условия и аварийные условия. Интерфейс пользователя для системы обучения (тренинга) должен соответствовать всем характеристикам реальной системы.

5.8.2 Должна быть предусмотрена техническая документация по поддержке процесса обучения и она должна быть доступна для многократного ее использования на борту ПБУ.

5.8.3 Если режим обучения непосредственно встроен в компьютерную систему, то он должен быть четко обозначен на мониторах в случае его активизации (включения).

5.8.4 Нормальное функционирование системы не должно прекращаться в случаях, когда включен режим обучения и ни один сигнал аварийно-предупредительной сигнализации или индикации не должен быть блокирован.

5.9 ИСПЫТАНИЯ И ПРОВЕРКИ КОМПЬЮТЕРНЫХ СИСТЕМ

5.9.1 Компьютерные системы должны быть спроектированы, изготовлены и испытаны на соответствие требованиям настоящего раздела и других требований Правил ПБУ/МСП, что должно быть подтверждено соответствующим свидетельством Регистра. В случае, если система является интегрированной, полнота выполнения функциональных требований в отношении объединения подсистем должна быть представлена предприятием, ответственным за объединение.

5.9.2 В дополнение к требованиям настоящего раздела изготовители компьютерных систем должны иметь освидетельствованную Регистром или другим классификационным обществом систему качества, подтверждающую соответствие их продукции заявленным характеристикам.

5.9.3 Испытания и проверки компьютерной системы должны выполняться с целью подтверждения правильности функционирования и качества изготовления оборудования.

5.9.4 Модификация программного обеспечения и данных, равно как и изменения конструктивного характера системы должны быть до введения в эксплуатацию проверены и испытаны.

6 УСТАНОВКИ СО ЗНАКОМ АВТОМАТИЗАЦИИ В СИМВОЛЕ КЛАССА

6.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

6.1.1 Требования настоящего раздела распространяются на ПБУ и МСП, которым в соответствии с 2.4.1 части I «Классификация» присваивается один из знаков автоматизации в символе класса (**AUT1, AUT2, AUT1-C, AUT2-C, AUT1-ICS, AUT2-ICS**).

Такие ПБУ/МСП должны быть оборудованы системами автоматизации их механических (пропульсивных) и/или электроэнергетических установок в объеме, обеспечивающем их безопасность при всех условиях плавания (эксплуатации) без постоянного присутствия обслуживающего персонала в машинных помещениях.

Требования настоящего раздела могут быть применены также к ПБУ/МСП без знака автоматизации в символе класса, но имеющим ЦПУ, системы дистанционного автоматизированного управления пропульсивными установками, а также автоматизированную электроэнергетическую установку и централизованную систему аварийно-предупредительной сигнализации.

6.1.2 Применяемые системы и устройства автоматизации должны отвечать требованиям соответствующих разделов настоящей части, а также применимым требованиям других частей Правил ПБУ/МСП.

6.1.3 Должна быть предусмотрена автоматизация, как минимум, следующих установок:

пропульсивной установки (при ее наличии), отвечающей требованиям 4.2;

электроэнергетической установки, отвечающей требованиям 4.4;

котельной установки, отвечающей требованиям 4.3;

компрессорной установки, отвечающей требованиям 4.5;

насосных установок, отвечающих требованиям 4.6, 4.7;

других установок ответственного назначения, связанных с обеспечением основных технологических процессов ПБУ или МСП.

6.1.4 Должна быть предусмотрена система АПС, в которой объединены все контролируемые параметры и рабочие состояния, указанные в разд. 4 и в настоящем разделе.

6.1.5 Все оборудование, установленное в машинном помещении, должно быть приспособленным к работе без постоянной вахты в машинном помещении. Допускается выполнение отдельных операций (пополнение цистерн, очистка фильтров и т.п.) вручную с периодичностью не чаще одного раза за 12 ч.

6.1.6 Меры по обеспечению противопожарной защиты содержатся в части VI «Противопожарная защита».

6.2 УСТРОЙСТВА НА ГЛАВНОМ ПОСТУ УПРАВЛЕНИЯ

6.2.1 На главном посту управления (ГПУ) должны быть установлены устройства управления пропульсивной установкой, при ее наличии, а также система обобщенной аварийно-предупредительной сигнализации механической (электро энергетической) установки, предусматривающая отдельные сигналы:

«Вода в машинном помещении»;

«Пожар в машинном помещении»;

«Выход из строя системы АПС».

6.2.2 Должна быть предусмотрена сигнализация, заблаговременно (5 — 10 с) предупреждающая о возникновении неисправности, которая вызывает автоматическую остановку пропульсивной установки.

6.2.3 Должно быть предусмотрено устройство сигнализации «Dead man».

6.2.4 Должны быть предусмотрены устройства аварийного отключения механизмов и устройств, требуемые 9.6 части X «Электрическое оборудование».

6.3 УСТРОЙСТВА В МАШИННЫХ ПОМЕЩЕНИЯХ

6.3.1 Должен быть предусмотрен закрытый ЦПУ, оборудованный:

устройствами управления и приборами, указанными в 3.2 части VII «Механические установки»;

централизованной системой аварийно-предупредительной сигнализации, индикации и регистрации, а также устройствами сигнализации о срабатывании систем защиты механизмов и устройств механической установки;

устройствами световой сигнализации (индикации) режимов работы механизмов и установок;

отключающими устройствами топочных устройств котлов, вентиляторов машинных помещений, топливоперекачивающих и маслоперекачивающих насосов;

отдельными сигналами «Вода в машинном помещении» и «Пожар в машинном помещении»;

а также следующими дополнительными устройствами:

.1 дистанционного управления вспомогательными механизмами, обслуживающими механизмы пропульсивной установки, если они не автоматизированы;

.2 сигнализации, показывающими, какие механизмы и установки были включены в момент обесточивания ГРЩ, которые должны быть включены дистанционно после восстановления напряжения;

.3 индикации и сигнализации автоматизированной холодильной установки;

.4 индикации и сигнализации автоматизированных технологических механизмов и устройств.

6.3.2 Должно быть предусмотрено устройство вызова персонала, связанное с отдельными районами машинных помещений.

6.3.3 У входов в периодически необслуживаемые машинные помещения должны быть предусмотрены знаки безопасности с текстом: «Внимание! Механизмы запускаются автоматически».

6.4 УСТРОЙСТВА В ЖИЛЫХ ПОМЕЩЕНИЯХ МЕХАНИКОВ

6.4.1 В жилых помещениях механиков и общественных помещениях должны быть предусмотрены устройства (блоки) обобщенной системы АПС (БОС), извещающие о неисправностях механизмов и установок машинного помещения, включающие отдельные сигналы «Вода в МО» и «Пожар в МО». Квитирование каждого сигнала на этих устройствах с отключением только звукового сигнала должно индицироваться на ГПУ.

6.4.2 Устройства, указанные в 6.4.1 могут быть переключаемыми в нерабочее состояние, однако по крайней мере одно из них (для дежурного персонала) должно оставаться во включенном состоянии.

6.4.3 Устройства обобщенной сигнализации должны предусматриваться также в других помещениях, в которых может находиться персонал, обслуживающий механическую установку.

6.5 ЭЛЕКТРОЭНЕРГЕТИЧЕСКАЯ УСТАНОВКА

6.5.1 Если не предусмотрена автоматизация электроэнергетической установки согласно 4.4, должно быть предусмотрено следующее:

.1 поддержание неработающих приводных механизмов генераторов в готовности к немедленному пуску;

.2 дистанционный пуск и остановка приводных механизмов генераторов из ЦПУ;

.3 дистанционная синхронизация, подключение и распределение нагрузки из ЦПУ. Допускается синхронизация, подключение и распределение нагрузки с ГРЩ, если он находится в ЦПУ.

6.5.2 Если отдельные функции электростанции автоматизированы, должны быть выполнены соответствующие требования 4.4.

6.6 ПРОПУЛЬСИВНЫЕ УСТАНОВКИ

6.6.1 Системы автоматизированного дистанционного управления пропульсивными установками плавучих самоходных буровых установок (ПБУ), должны обеспечивать необходимую скорость хода, управляемость и безопасность ПБУ при всех условиях плавания (эксплуатации) без постоянного присутствия обслуживающего персонала в машинных помещениях.

6.6.2 Пропульсивные установки должны отвечать требованиям, изложенным в 4.2, и другим применимым требованиям, изложенным в других разделах настоящей части и других частях Правил ПБУ/МСП.

6.7 КОТЕЛЬНАЯ УСТАНОВКА

6.7.1 Автоматизация функций котельной установки и объем ее контролируемых параметров, выводимый в ЦПУ, должен соответствовать требованиям, изложенным в 4.3.

6.7.2 При наличии местного поста управления с полным объемом требуемых функций управления и контроля котельной установки на ЦПУ может быть выведена обобщенная АПС (сгруппированная по наиболее важным однотипным группам параметров) и устройства дистанционной аварийной остановки.

6.8 КОМПРЕССОРНЫЕ УСТАНОВКИ

6.8.1 Автоматизированная система управления компрессорами сжатого воздуха должна предусматривать как местное, так и дистанционное из ЦПУ и автоматическое по параметрам сжатого воздуха управление.

6.8.2 Объем контролируемых параметров компрессоров и сжатого воздуха, представляемый в ЦПУ, должен соответствовать требованиям, изложенным в 4.5.

6.9 НАСОСНЫЕ УСТАНОВКИ

6.9.1 Автоматизированное управление электрическими приводами насосов ответственных систем платформы должно соответствовать требованиям, изложенным в 4.6.

6.9.2 Должно предусматриваться дистанционное из ЦПУ управление пуском и остановкой насосов, а также дистанционное управление клапанами систем ответственного назначения с соответствующей индикацией в ЦПУ их открытого или закрытого состояния.

6.9.3 Автоматизированные насосные установки системы погружения — всплытия ППБУ должны отвечать требованиям, изложенным в 9.3.

6.10 ОСУШИТЕЛЬНЫЕ СИСТЕМЫ

6.10.1 Дистанционное управление арматурой осушительных систем льяльных колодцев машинных помещений должно осуществляться из центрального поста управления, если не предусмотрена автоматизированная осушительная система согласно 4.7.

6.10.2 Для осушительных систем машинных помещений должны быть выполнены требования, приведенные в 4.7.2 — 4.7.5.

7 СИСТЕМЫ ДИНАМИЧЕСКОГО ПОЗИЦИОНИРОВАНИЯ

7.1 ОБЛАСТЬ РАСПРОСТРАНЕНИЯ И ЗНАКИ В СИМВОЛЕ КЛАССА

7.1.1 Настоящие требования распространяются на электрическое и электронное оборудование и автоматизированные системы управления пропульсивными механизмами систем динамического позиционирования.

7.1.2 Выполнение требований настоящего раздела и применимых требований других разделов настоящей части обязательно для ПБУ, к основному символу класса которых, в соответствии с 2.4 части I «Классификация», добавляется один из следующих знаков: **DYNPOS-1**, **DYNPOS-2** или **DYNPOS-3**.

7.2 ОПРЕДЕЛЕНИЯ И ПОЯСНЕНИЯ

7.2.1 В настоящем разделе приняты следующие определения.

Единичный отказ в системе динамического позиционирования — отказ либо одного активного элемента (подруливающего устройства, его локальной системы управления, генератора системы питания, автоматизированного клапана), либо одного пассивного элемента (трубопровода, кабеля питания или управления, управляемого вручную клапана и т.п.).

Резервирование (избыточность) системы динамического позиционирования — дублирование или многократное резервирование ее элементов, при котором комплекс, состоящий из электроэнергетической сис-темы питания и пропульсивных механизмов с их индивидуальными системами управления, работает под управлением компьютерной системы таким образом, что выход из строя отдельных систем управления, отдельных пропульсивных механизмов, или элементов электро энергетической системы питания, не влияет на выполнение задачи удержания ПБУ над точкой позиционирования.

Система динамического позиционирования — комплекс, предназначенный для автоматического и дистанционного автоматизированного управления пропульсивными механизмами ПБУ с целью динамического удерживания ее над точкой позиционирования с заданной точностью в условиях воздействия возмущающих внешних сил.

Комплекс при этом должен состоять по крайней мере из следующих систем:

электроэнергетической, обеспечивающей питание системы;

пропульсивных механизмов, обеспечивающих необходимые вектор и величину упора, компенсирующие внешние воздействия;

управления, состоящей из компьютерной вычислительной системы с соответствующим программным обеспечением, информационными мониторами, комплексом датчиков внешних воздействий и датчиков положения объекта, а также задающих органов.

Система пропульсивных устройств (механизмов) — система, предназначенная для выработки и поддержания в каждый момент времени соответствующих гидродинамических вектора и упора, способных компенсировать внешние воздействия на ПБУ.

Система должна состоять из следующего:

подруливающих электромашинных механизмов с их приводами и вспомогательными устройствами, включая трубопроводы и цистерны гидравлики (при наличии);

главной пропульсивной установки ПБУ и рулей, если они управляются системой динамического позиционирования;

электрического и электронного оборудования индивидуального управления пропульсивными механизмами;

органов ручного и автоматизированного управления всеми пропульсивными устройствами совместно;

связанной со всеми механизмами и системами кабельной сети.

Система управления динамическим позиционированием — электрическая и электронная программируемая система, предназначенная для управления пропульсивными механизмами ПБУ и состоящая из:

системы компьютеров, их программного обеспечения и интерфейсов;

системы автоматизированного управления пропульсивными механизмами с применением одного органа управления (джойстика), или нескольких органов управления;

системы датчиков положения ПБУ и воздействующих на нее внешних сил и датчиков обратных связей;

системы операторских пультов с органами управления и информационными мониторами;

системы выработки параметров управляющих воздействий пропульсивными механизмами на объект (ПБУ) и контроля заданного положения;

кабельной силовой, информационной и управляющей сети.

Электроэнергетическая система — система, предназначенная для обеспечения электрическим питанием комплекса во всех условиях эксплуатации, включая аварийные и состоящая из следующего:

первичных двигателей генераторов с их вспомогательными механизмами, устройствами и трубопроводами;

генераторов;

распределительных щитов;

кабельной сети.

Электроэнергетическая система может быть как специализированной, так и единой электроэнергетической системой платформы.

7.3 ОБЪЕМ ТЕХНИЧЕСКОГО НАБЛЮДЕНИЯ

7.3.1 Техническому наблюдению при изготовлении и в эксплуатации подлежит следующее оборудование систем динамического позиционирования:

электрические машины и электромашинные преобразователи;

силовые статические полупроводниковые преобразователи и трансформаторы;

распределительные щиты;

устройства бесперебойного питания;

кабельная силовая и управляющая, в том числе информационная, сеть;

пульты управления и контроля;

пусковая, защитная, регулировочная и коммутационная аппаратура;

компьютеры и компьютерные системы с программным обеспечением;

системы датчиков положения платформы;

другие виды оборудования — по требованию Регистра.

7.4 ТЕХНИЧЕСКАЯ ДОКУМЕНТАЦИЯ

7.4.1 До начала технического наблюдения за изготовлением электрического и электронного оборудования системы динамического позиционирования должна быть представлена на рассмотрение Регистру следующая документация:

.1 пояснительная записка с описанием принципа действия и обоснованием уровня резервирования системы;

.2 спецификация (перечень применяемого оборудования) с указанием используемых приборов и устройств и их технических характеристик;

.3 чертежи размещения пропульсивных агрегатов системы и схема кабельных трасс, с указанием способов прокладки и прохождения через водонепроницаемые и противопожарные переборки;

.4 чертежи общего расположения пультов и щитов управления с указанием доминирующих и подчиненных постов управления;

.5 принципиальные и функциональные схемы управления силовыми агрегатами;

.6 функциональные схемы компьютеризированной системы управления, с указанием входных и выходных сигналов и обратными связями;

.7 система самоконтроля и система аварийно-предупредительной сигнализации;

.8 чертежи расположения и схемы комплекта датчиков положения платформы и их связей с системой управления;

.9 программа испытаний системы управления;

.10 номенклатура запасных частей.

7.5 КОНСТРУКЦИЯ СИСТЕМ ДИНАМИЧЕСКОГО ПОЗИЦИОНИРОВАНИЯ, КЛАССЫ

7.5.1 Конструкция систем управления динамическим позиционированием должна соответствовать общим требованиям, изложенным в разд. 2.

7.5.2 Если основные механизмы (пропульсивная установка) и рулевая установка самоходной ПБУ входят в состав системы динамического позиционирования, то на них кроме требований, относящихся к механизмам пропульсивной установки и рулевой установки, в полной мере распространяются требования настоящей главы.

7.5.3 Системы динамического позиционирования должны подразделяться на классы, исходя из тяжести последствий потери стабилизации положения платформы над точкой.

7.5.4 Система динамического позиционирования класса 1, соответствующая по своим характеристикам знаку в символе класса **DYNPOS-1**, является системой с минимальным резервированием, как указано в 7.5.8.

См. циркуляр 1128ц

При этом потеря положения ПБУ над точкой может произойти при единичном отказе, указанном в 7.2.6.

7.5.5 Система динамического позиционирования класса 2, соответствующая по своим характеристикам знаку в символе класса **DYNPOS-2**, должна иметь резервирование, которое обеспечивает удержание объекта (платформы) над точкой позиционирования при единичном отказе в любом активном элементе.

При этом имеется в виду, что отказ в любом пассивном элементе системы исключен за счет наличия соответствующей защиты от механических повреждений и свойств элемента, подтвержденных свидетельством Регистра.

7.5.6 Система динамического позиционирования класса 3, соответствующая по своим характеристикам знаку в символе класса **DYNPOS-3**, должна иметь резервирование, которое обеспечивает удержание объекта над точкой позиционирования при единичном отказе элементов в следующих вариантах:

отказ в любом одном активном и пассивном элементе, как указано в 7.2.6, из находящихся в разных водонепроницаемых отсеках;

отказ активных и пассивных элементов, находящихся в любом одном из водонепроницаемых отсеков в результате затопления или пожара;

отказ активных и пассивных элементов, находящихся в любой из противопожарных зон, в результате пожара или взрыва.

7.5.7 Для систем динамического позиционирования классов 2 и 3 ошибка оператора или его некомпетентность должны рассматриваться как единичный отказ, и этот отказ не должен приводить к потере стабилизации положения объекта над точкой позиционирования.

7.5.8 Система динамического позиционирования класса 1 должна иметь резервирование следующих элементов:

исполнительных подруливающих устройств с их локальными системами управления;

системы управления комплексом (одна ручная система управления, вторая компьютеризированная);

системы датчиков положения.

7.5.9 Система динамического позиционирования класса 2 должна иметь резервирование следующих элементов:

электроэнергетической системы питания;

исполнительных подруливающих устройств с их локальными системами управления;

компьютеризированной системы управления комплексом;

системы датчиков положения.

7.5.10 Система динамического позиционирования класса 3 должна иметь резервирование элементов, как указано для класса 2, но дополнительно все резервированные элементы должны быть разделены водонепроницаемыми или противопожарными переборками класса А-60.

7.5.11 Резервные элементы, обеспечивающие необходимую надежность системы, должны либо постоянно функционировать, либо включаться в работу при необходимости немедленно. При этом переключение на резервный элемент должно быть либо автоматическим, либо посредством простых операций оператора. Переключение не должно вызывать чрезмерных колебательных процессов режима позиционирования.

См. циркуляр 1128ц

7.6 ЭЛЕКТРОЭНЕРГЕТИЧЕСКАЯ СИСТЕМА

7.6.1 Система питания для пропульсивных агрегатов должна обладать достаточной мощностью и своевременно реагировать на изменения, вызываемые необходимыми в данный период режимами работы.

7.6.2 Для систем динамического позиционирования класса 1 система питания может быть не резервируемой.

7.6.3 Для систем динамического позиционирования класса 2 система питания должна иметь возможность разделения, как минимум, на две независимые системы, каждая из которых должна обладать мощностью, достаточной для обеспечения всех режимов работы пропульсивных механизмов. При этом в процессе эксплуатации она может функционировать как единая система энергоснабжения.

7.6.4 Для систем динамического позиционирования класса 3 система питания должна обладать характеристиками, указанными в 7.6.3, но в дополнение к ним должна быть физически разделена огнестойкой конструкцией (переборкой) класса А-60 на две независимые системы. Если электроэнергетические системы питания располагаются ниже эксплуатационной ватерлинии, они должны быть разделены водонепроницаемыми переборками. В процессе эксплуатации такие системы питания должны функционировать раздельно.

7.6.5 Если предусматривается автоматизированная система управления электроэнергетической системой питания, то она должна быть резервирована.

7.6.6 Питание для систем управления должно быть выполнено как от основного, так и от аварийного источников электрической энергии. В случае потери питания от одного из источников энергии, на постах управления должна предусматриваться аварийно-предупредительная сигнализация.

7.6.7 Питание для программируемых электронных систем (компьютерных или микропроцессорных (PLC) систем) должно быть выполнено таким образом, чтобы были сведены к минимуму всплески напряжения, гармонические помехи и была обеспечена защита от ошибочного (противополярного) подключения.

7.6.8 Для систем динамического позиционирования, имеющих в зависимости от класса, соответствующее резервирование (избыточность), должно быть предусмотрено следующее:

.1 система питания должна быть оборудована устройством автоматического переключения на резервный источник, имеющий соответствующие характеристики качества, в том числе и в отношении стабилизации;

.2 операции по переключению на резервный источник энергии не должны прерывать или нарушать процедуры, связанные с обеспечением безопасности установки;

.3 должно быть обращено особое внимание на:

достаточность емкости аккумуляторных батарей;

соответствие оборудования зарядных устройств;

оборудование инверторов;

системы контроля нагрузки;

системы защиты;

устройства заземления;

распределительные устройства;

устройства синхронизации, обеспечивающие переключения на резервные источники энергии или резервные системы питания.

7.7 СИСТЕМА ПРОПУЛЬСИВНЫХ (ПОДРУЛИВАЮЩИХ) МЕХАНИЗМОВ

7.7.1 Каждый электрический привод подруливающих устройств должен получать питание по индивидуальной цепи питания без использования общих фидеров или общих устройств защиты и иметь независимое устройство аварийной остановки электродвигателя, приводимое в действие с поста управления.

7.7.2 Каждый электрический привод должен иметь собственную систему управления, получающую питание по индивидуальной цепи без использования общих фидеров питания или общих устройств защиты.

7.7.3 Положение лопастей винта и азимут (направление) упора поворотных подруливающих устройств при выходе из строя электропривода должны оставаться прежними, без значительных отклонений. Восстановление управления подруливающим устройством должно выполняться вручную.

7.7.4 Для исключения взаимного электромагнитного влияния между командными сигналами, сигналами обратных связей локальных систем управления и электронной (компьютерной) системой управления динамическим позиционированием, указанные системы управления должны удовлетворять требованиям, изложенным в 2.2 части X «Электрическое оборудование».

7.7.5 Каждая электрическая и гидравлическая система управления должна быть обеспечена дублированным питанием посредством индивидуальных цепей без использования общих фидеров питания или общих устройств защиты.

7.7.6 Должны быть предусмотрены цепи резервного питания с автоматическим переключением на них при выходе основного питания не только для системы управления, но и для силового питания подруливающих устройств.

7.7.7 Операции по переводу питания систем управления с основных фидеров на резервные не должны приводить к потере питания оборудования и устройств.

7.7.8 Для локальной системы управления подруливающим устройством и для компьютерной системы управления должны быть предусмотрены раздельные каналы датчиков обратных связей. Каналы обратных связей не должны иметь общих элементов, выход из строя которых приведет к потере управления как от одной, так и от другой систем управления.

7.7.9 Сигналы обратных связей разных параметров, характеризующих состояние объекта, информация о потребляемой энергии для удержания ПБУ над точкой и некоторые другие параметры являются важнейшими. Система динамического позиционирования должна быть способна сравнивать эти сигналы, инициировать систему АПС при их неисправностях и продолжать удерживать объект над точкой позиционирования, используя сигналы обратных связей от других датчиков.

7.8 ПОСТЫ УПРАВЛЕНИЯ

7.8.1 Главный пост управления системой динамического позиционирования должен быть, как правило, совмещен с главным постом управления на ходовом мостике, откуда имеется достаточный обзор оконечностей ПБУ и окружающего пространства.

На лицевые панели пультов управления динамическим позиционированием должна выводиться постоянная световая сигнализация и индикация нормального функционирования следующих элементов:

электроэнергетической системы питания (количество работающих генераторов и преобразователей, их нагрузка, готовность резервных агрегатов);

системы силовых подруливающих устройств (их количество, режим работы, нагрузка, состояние локальных систем управления);

системы управления динамическим позиционированием (состояние основного и резервного питания, величины и направления упоров подруливающих устройств относительно осей платформы, индикация ее позиции над точкой позиционирования, состояние вычислительной компьютерной системы и состояние системы датчиков о положении платформы, другая необходимая для обеспечения безопасности функционирования СДП информация).

Информация по другим параметрам отдельных устройств и механизмов должна представляться оператору по его вызову.

7.8.2 Система переключения мониторов и органы управления должны быть выполнены с учетом требований национальных стандартов эргономики. Выбор режимов управления подруливающими устройствами должен осуществляться простыми действиями оператора, при этом выбранный режим управления должен быть четко отличим из числа следующих предусматриваемых режимов:

ручного дистанционного управления пропульсивными механизмами с локальных постов;

управления системой джойстиков с главного поста управления;

автоматического (компьютерного) управления.

7.8.3 Для систем динамического позиционирования классов 2 и 3 конструкция органов управления и электронная логика управления должны быть такими, чтобы несанкционированные или некомпетентные действия оператора не могли стать причиной нарушения нормального режима позиционирования.

7.8.4 Аварийно-предупредительная сигнализация (АПС) системы динамического позиционирования должна отвечать общим требованиям, изложенным в настоящей части.

7.8.5 Система АПС СДП кроме звуковых и световых сигналов, относящихся к механизмам и устройствам системы динамического позиционирования, должна содержать текстовую и графическую информацию о типовых выходах из строя элементов системы и рекомендации оператору по необходимым мероприятиям для удержания ПБУ над точкой позиционирования.

7.8.6 Система управления динамическим позиционированием должна обладать логикой, обеспечивающей невозможность развития неисправностей и их переход с одной системы на другую. Резервированные элементы системы должны взаимодействовать таким образом, чтобы в случае выхода из строя одного из них, он был изолирован (отключен), а другой вступил в действие. При этом на мониторах должна быть представлена достаточная как визуальная, так и звуковая информация о процессе перехода на резервный элемент.

7.8.7 Система управления должна предусматривать возможность быстрого перехода с автоматического управления на дистанционное ручное управление подруливающими устройствами, как при помощи нескольких джойстиков (по количеству подруливающих устройств), так и при помощи одного общего джойстика. Таким же быстрым должен быть и переход с ручного управления на автоматическое (компьютерное).

7.9 КОМПЬЮТЕРНЫЕ СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ СДП

7.9.1 Для компьютерных систем, применяемых в системах управления динамическим позиционированием класса 1, требования к резервированию не предъявляются.

7.9.2 Компьютерные системы, применяемые в системах управления динамическим позиционированием класса 2, должны быть дублированы и независимы друг от друга. Неисправности общих устройств, таких как устройства сопряжения, передачи данных, информационные шины и программное обеспечение, в том числе самоконтроля, не должны выводить из строя обе системы.

7.9.3 Компьютерные системы, применяемые в системах управления динамическим позиционированием класса 3, должны быть дублированы, как указано в 7.9.2, и кроме того должна быть предусмотрена одна независимая резервная система управления динамическим позиционированием, располагаемая в особом помещении, отделенном от главного поста управления огнестойкой конструкцией класса А-60. В ходе процесса нормального управления динамическим позиционированием резервная система должна находиться в режиме постоянной готовности во включенном состоянии и в режиме автоматического введения данных от датчиков системы контроля координат положения платформы, датчиков обратной связи подруливающих устройств и т.д. Переключение на резервную систему должно быть возможным в любой момент и производиться вручную с резервного поста управления.

7.9.4 Для компьютерных систем, применяемых в системах управления классов 2 и 3, должна быть предусмотрена программа анализа последствий отказов, осуществляющая проверку возможности сохранения положения объекта (ПБУ) над точкой

позиционирования при отказах агрегатов и устройств системы динамического позиционирования, способных привести установку в наиболее тяжелые аварийные условия. Программа анализа должна подтвердить, что подруливающие устройства, оставшиеся в работе после типового отказа могут обеспечить те же результирующие гидродинамические вектор и упор, которые требовались до возникновения отказа при имеющихся погодных условиях.

7.9.5 Если программа анализа последствий подтверждает невозможность сохранения положения судна над точкой позиционирования, то в этом случае должна включаться аварийно-предупредительная сигнализация.

7.9.6 При проведении операций, для безопасного окончания которых требуется длительное время, программа анализа последствий должна иметь функцию моделирования величин упора и необходимой мощности, которые будут обеспечены после отказа, способного привести установку в наиболее тяжелые аварийные условия, при вводе данных о погодных условиях вручную.

7.9.7 В резервированных компьютерных системах должно быть предусмотрено автоматическое переключение функций управления при выходе из строя в одной из компьютерных систем. Переход управления с одной системы на другую должен быть без особых возмущающих воздействий на подруливающие устройства, находящиеся в режиме позиционирования.

7.9.8 Для каждой компьютерной системы управления должна быть предусмотрена система независимого непрерывного питания, обеспечивающая питание компьютеров в течение не менее 30 мин в случае потери питания от судовой сети.

7.10 СИСТЕМЫ ОПРЕДЕЛЕНИЯ МЕСТОПОЛОЖЕНИЯ (ТОЧКИ) ПОЗИЦИОНИРОВАНИЯ

7.10.1 Системы определения местоположения позиционирования для систем динамического позиционирования класса 1 должны проектироваться исходя из требований эксплуатации с учетом приемлемых рабочих характеристик.

7.10.2 Для систем динамического позиционирования классов 2 и 3 должны быть предусмотрены по крайней мере три независимые системы определения местоположения, работающие на различных принципах, которые должны одновременно и согласованно функционировать в действующей системе управления динамическим позиционированием.

7.10.3 Системы определения местоположения должны обеспечивать достаточную точность данных, должна быть предусмотрена световая и звуковая сигнализация об отклонении данных от достоверных, или чрезмерном ослаблении информационных сигналов.

7.10.4 Для систем динамического позиционирования класса 3 одна из систем определения местоположения должна быть соединена с резервной системой управления и расположена в особом помещении, отделенном от помещений других систем определения местоположения огнестойкой конструкцией А-60.

7.11 ДАТЧИКИ ПАРАМЕТРОВ ВОЗДЕЙСТВИЯ НА ПБУ ВНЕШНИХ СИЛ

7.11.1 Для системы динамического позиционирования должны быть предусмотрены как минимум следующие датчики, измеряющие влияние воздействующих на объект сил, или сами воздействующие силы:

курс;

величина качки;

скорость ветра;

направление ветра.

7.11.2 Для систем динамического позиционирования классов 2 и 3 сигналы от датчиков внешних сил должны быть предусмотрены как минимум от трех независимых систем по каждому параметру (по курсу, например, должно быть предусмотрено три гирокомпаса).

7.11.3 Для систем динамического позиционирования класса 3 одна группа датчиков каждого типа должна удовлетворять, кроме требований, указанных в 7.11.2, требованию по отделению их от других датчиков противопожарной конструкцией класса А-60.

7.12 СИСТЕМА АВАРИЙНО-ПРЕДУПРЕДИТЕЛЬНОЙ СИГНАЛИЗАЦИИ

7.12.1 В дополнение к требованиям, изложенным в 2.4, система аварийно-предупредительной сигнализации (АПС) должна иметь средства, обеспечивающие сохранение и индикацию информации по «первой неисправности».

7.12.2 Контролируемые параметры системы АПС должны быть структурно разделены на параметры, которые в определенной мере являются информационными, и на параметры, по которым при их срабатывании требуется принятие персоналом немедленных действий. Перечень параметров представлен в табл. 7.12.2.

Таблица 7.12.2

№ п/п	Параметр	АПС	Примечания
1	Компьютерная СУ	Неисправность[1]	Автоматическое переключение на резервную
2	Курс	Отклонение за допустимый предел	
3	Положение над точкой позиционирования	Отклонение за допустимый предел	
4	Система питания	Неисправность	
5	Комплекс определения местоположения позиционирования	Неисправность Ошибка Несоответствие привязки	По каждой системе определения местоположения
6	Гирокомпас	Ошибка Несоответствие	Автоматическое переключение на резервный
7	Система определения местоположения позиционирования	Ошибка Несоответствие	Автоматическое переключение на резервную
8	Датчик ветрового давления	Ошибка Несоответствие	Автоматическое переключение на резервный
9	Давление масла гидравлической системы «Натянутый трос»[2]	Минимальное	
10	Температура масла гидравлической системы «Натянутый трос»[2]	Максимальная	
11	Уровень масла в танке гидравлической системы «Натянутый трос»[2]	Минимальный	
12	Сигнал отклонения системы «Натянутый трос»	Предельное отклонение	
13	Суммарная потребляемая электрическая мощность	Превышение	Регулируемая в пределах 50 — 100 %
14	Температура воздуха системы кондиционирования воздуха для компьютеров	Максимальная	
15	Рабочее состояние основных блоков (подсистем)[2]	Изменение состояния	

[1] Компьютерная система должна быть способна использовать последнюю информацию о позиции в случае, если одна или более систем определения точки позиционирования будут неисправны или не включены.

[2] Параметры могут быть обобщенными.

7.13 КАБЕЛЬНЫЕ ТРАССЫ И ТРУБОПРОВОДЫ МЕХАНИЗМОВ И УСТРОЙСТВ СДП

7.13.1 Для систем динамического позиционирования классов 1 и 2 кабельные трассы электрического оборудования и систем управления, а также трубопроводы гидравлики, топлива, масла и т.п., должны прокладываться с учетом требований, изложенных в 16.8.4 части X «Электрическое оборудование» и 1.6 части VIII «Системы и трубопроводы».

7.13.2 Для систем динамического позиционирования класса 3 кабельные трассы резервного электрического и электронного оборудования и трубопроводы резервных обслуживающих систем и систем управления не должны проходить совместно с кабельными трассами и системами основного оборудования через одни и те же помещения (отсеки). Такая прокладка допустима только в случае, если кабельные трассы резервного оборудования будут проложены в огнезащитных кабельных каналах класса А-60. Соединительные коробки для кабелей в таких каналах не допускаются.

8 СИСТЕМЫ ЯКОРНОГО ПОЗИЦИОНИРОВАНИЯ

8.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

8.1.1 В случае, если якорные устройства являются единственными средствами, обеспечивающими удержание платформы в ее рабочем положении, они должны быть спроектированы с учетом обеспечения удержания платформы в ее рабочем положении во всех условиях эксплуатации. Якорное оборудование должно быть таким, чтобы неисправность в любом одном компоненте (устройстве) не приводила к прогрессивному распространению неисправности на остающиеся в работе якорные устройства.

8.1.2 Каждая якорная лебедка должна обслуживать только свое якорное устройство за исключением пассивных швартовных устройств, обслуживаемых переносными приводами, обслуживающими несколько лебедок.

8.1.3 Каждая якорная лебедка должна иметь собственную независимую систему управления, получающую питание от собственного фидера с индивидуальным устройством защиты.

8.1.4 Конструкция лебедки должна обеспечивать соответствующий динамический тормозной момент для управления нормальными сочетаниями нагрузок от якоря, якорной цепи и судна — завозчика якорей в процессе завозки, при максимальной расчетной скорости лебедки.

8.1.5 При потере питания якорной лебедки автоматически должна срабатывать система тормозов, обеспечивая не менее чем 50 % общего статического момента лебедки.

8.2 СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ

8.2.1 Каждая лебедка должна иметь пост управления, расположенный таким образом, чтобы с него был обеспечен достаточный обзор при операциях с якорем, с учетом его завозки судном-завозчиком.

8.2.2 На каждом посту управления якорной лебедкой должны быть предусмотрены приборы, контролирующие натяжение якорной цепи или троса, нагрузку лебедки и длину вытравленной якорной цепи или троса, скорость травления и выбирания цепи или троса.

8.2.3 Пост управления якорными операциями, в котором находится обслуживающий персонал, должен быть оборудован приборами, индицирующими величину натяжения якорных цепей, скорость и направление ветра. Там же должны быть предусмотрены средства связи со всеми постами управления, связанными с обеспечением якорных операций.

8.2.4 На местных и дистанционных постах управления должны быть предусмотрены устройства аварийного отсоединения якорей от ПБУ, действующие также в случае потери питания ПБУ от основного источника электрической энергии, путем автоматического переключения их на независимый резервный источник. При этом не требуется, чтобы и цепи управления якорным устройством получали питание от независимого источника. Действие переключающего устройства не должно вызывать неисправностей в системе питания.

8.2.5 В центральном посту управления якорными операциями (см. 8.2.3) должна быть предусмотрена система АПС, включающая, по крайней мере, следующие сигналы:

предельное отклонение ПБУ от точки позиционирования;

предельное отклонение от заданного курса позиционирования;

неисправность компьютерной (микроконтроллерной) системы управления якорными лебедками;

неисправность системы питания;

перегрузка якорных лебедок;

отказ отдельных якорных линий;

неисправность системы определения местоположения ПБУ (по каждой системе).

8.3 ПОДРУЛИВАЮЩИЕ УСТРОЙСТВА ДЛЯ СИСТЕМ ЯКОРНОГО ПОЗИЦИОНИРОВАНИЯ

8.3.1 Если для сохранения рабочей позиции ПБУ в дополнение к системам якорного позиционирования используются подруливающие устройства, то на их силовое оборудование и системы управления распространяются применимые требования разд. 7.

8.3.2 В центральном посту управления якорными операциями должна быть предусмотрена панель (пульт) системы централизованного дистанционного и автоматизированного управления подруливающими устройствами, входящими в систему вспомогательного динамического позиционирования.

Система управления подруливающими устройствами должна соответствовать применимым требованиям, изложенным в 7.8 — 7.12.

9 БАЛЛАСТНЫЕ СИСТЕМЫ ПОЛУПОГРУЖНЫХ И ПОГРУЖНЫХ ПБУ

9.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

9.1.1 На полупогружной буровой платформе должна быть предусмотрена эффективная балластная насосная система, обеспечивающая закачку и откачку любых балластных танков в нормальных и экстремальных условиях эксплуатации.

9.2 БАЛЛАСТНЫЕ НАСОСЫ

9.2.1 Электрические двигатели балластных насосов должны соответствовать требованиям, указанным в 5.5 части X «Электрическое оборудование» и получать питание по двум фидерам — один от ГРЩ, другой от АРЩ.

9.2.2 Балластная система должна быть способна функционировать после повреждения любого одного компонента (генератора, трансформатора) в системе питания.

9.2.3 Балластная система должна оставаться в работоспособном состоянии в условиях, когда ППБУ находится в поврежденном состоянии, имеет крен и/или дифферент, достигающий предельных значений, указанных в 2.1.2.2, и получает питание от аварийного источника электрической энергии.

9.3 СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ И КОНТРОЛЯ

9.3.1 На ППБУ должен быть предусмотрен ЦПУ балластной системой, располагаемый выше наиболее высокой расчетной ватерлинии установки в поврежденном состоянии. Пульт управления должен быть в исполнении не ниже IP-23 и оборудован следующими системами управления, АПС и индикации балластной системы:

.1 управление балластными насосами;

.2 индикация состояния балластных насосов;

.3 управление клапанами балластной системы;

.4 индикация состояния клапанов балластной системы;

.5 индикация уровня в танках балластной системы;

.6 индикация осадки платформы;

.7 индикация углов крена и дифферента платформы;

.8 наличие и потеря электрического питания (основного и аварийного) системы управления, АПС и индикации;

.9 индикация давления в пневматических и гидравлических системах.

9.3.2 В дополнение к дистанционному управлению балластными насосами и клапанами из центрального поста, все балластные насосы и клапаны должны быть оборудованы независимыми местными системами управления, способными функционировать в случае выхода из строя дистанционного управления. Независимая местная система управления каждого балластного насоса и соответствующих клапанов балластных танков должна быть расположена в одном помещении.

9.3.3 Системы управления и индикация состояния балластных насосов должны быть взаимно независимыми или иметь соответствующее резервирование так, чтобы неисправность в одной системе не влияла на функционирование другой.

9.3.4 Дистанционно управляемые клапаны балластной системы должны автоматически закрываться при потере питания в их устройствах управления. Другая конструкция клапанов (остающихся в открытом положении при потере питания) может быть допущена только в случае, если это не будет приводить к неконтролируемым переливам балласта, способным привести к опасным ситуациям.

9.3.5 Система индикации уровня в танках, требуемая в 9.3.1.5, должна предусматривать:

.1 индикацию уровня жидкости во всех балластных танках. Кроме того, должна быть предусмотрена дублирующая система замера уровней, которая может осуществляться вручную через замерные трубопроводы. Датчики замера уровня не должны устанавливаться в трубопроводах, предназначенных для откачки;

.2 индикацию уровня в других (не балластных) танках, таких как топливные, пресной воды, буровой воды или танках хранения жидкостей, заполнение или откачка из которых может влиять на остойчивость ПБУ.

9.3.6 Система индикации осадки должна быть предусмотрена на каждой угловой оконечности платформы, или на оконечностях, характерных для соответствующих форм корпуса ПБУ.

9.3.7 Оболочки электрических элементов (блоков) управления и контроля балластной системой, неисправность которых может привести к проникновению воды и повлиять на безопасность функционирования системы, должны соответствовать требованиям, изложенным в 2.4.4.2 части X «Электрическое оборудование».

9.3.8 Индикация закрытого и открытого состояния клапанов должна быть предусмотрена на каж-

дом посту управления, с которого осуществляется управление клапанами. Индикаторы должны получать информацию об открытом и закрытом состоянии клапана от перемещения его подвижной части (штока или шпинделя).

9.3.9 На ЦПУ балластной системой должны быть предусмотрены устройства отключения цепей управления балластными насосами и устройств управления клапанами от источников электрического, гидравлического или пневматического питания.

9.4 СИСТЕМА ВНУТРЕННЕЙ СВЯЗИ

9.4.1 Между ЦПУ балластной системой и помещениями, в которых находятся балластные насосы или клапаны, или другими помещениями, в которых находится оборудование для управления балластной системой, должны быть предусмотрены стационарные средства связи, независимые от основного источника электрической энергии.

9.5 ЗАЩИТА ПРОТИВ ЗАТОПЛЕНИЯ

9.5.1 На всех полупогружных (стабилизируемых колоннами) ПБУ и других ПБУ, на которых помещения, где расположены клапаны забортной воды, являются необслуживаемыми, и в которых отсутствует аварийно-предупредительная сигнализация о высоком уровне воды в льялах, каждый вход и выход трубопроводов забортной воды, расположенный ниже конструктивной ватерлинии, должен быть оборудован клапанами, дистанционно управляемыми с постов управления, расположенных выше помещений, в которых установлены клапаны.

9.5.2 Системы управления и индикаторы положения водонепроницаемых дверей и крышек люков должны быть работоспособными как в нормальных условиях, так и при потере питания от основного источника электрической энергии. Система питания указанных устройств должна соответствовать требованиям, изложенным в 5.9.2.

9.5.3 Осушительная система должна быть оборудована системой дистанционного управления и индикации состояния (открыт — закрыт) ее клапанов, а также системой АПС о высоком уровне воды в сливных колодцах или отсеках платформы. Сигнализация о максимальном уровне воды в каждом колодце должна обеспечиваться двумя независимыми датчиками. Один из этих датчиков может быть использован кроме сигнализации также для управления автоматизированным осушительным насосом.

10 УСТРОЙСТВА ПОДЪЕМА И СПУСКА КОРПУСА СПБУ

10.1 ОБЩИЕ ТРЕБОВАНИЯ К УСТРОЙСТВАМ ПОДЪЕМА И СПУСКА

10.1.1 Устройства подъема и спуска корпуса СПБУ должны быть способны осуществлять подъем, спуск и поддержание СПБУ в ее рабочем состоянии.

10.1.2 Устройства подъема и спуска должны быть выполнены с соответствующим резервированием таким образом, чтобы в случае выхода из строя одного любого компонента (блока, агрегата, электрической и гидравлической системы питания, системы управления), они сохраняли бы способность продолжать подъем, спуск или удержание корпуса СПБУ на прежнем уровне.

10.2 КОНСТРУКЦИЯ

10.2.1 Устройство подъема и спуска должно быть спроектировано таким образом, чтобы перегрузки его частей, узлов и механизмов при любых операциях с корпусом СПБУ были исключены. Это относится, в частности, к следующим элементам электрического оборудования:

контроллерам (пусковым устройствам) электродвигателей;

характеристикам электродвигателей (номинальная мощность, момент и т.п.);

характеристикам тормозов;

блокировкам между электродвигателями и системой фиксации опорных колонн СПБУ.

10.2.2 При потере питания механизмов подъема система тормозов должна срабатывать автоматически.

10.3 УДЕРЖИВАЮЩИЕ УСТРОЙСТВА

10.3.1 Для СПБУ без системы фиксации опорных колонн расчет удерживающей силы тормозов должен быть выполнен с учетом максимальной нагрузки, определяемой как максимальное усилие (взаимодействие) между колонной и самоподъемным механизмом в штормовых условиях (максимальная масса СПБУ плюс соответствующая составляющая воздействия шторма). Статический

тормозной момент должен быть принят не менее чем 1,3 максимальной нагрузки, с учетом КПД механической передачи.

10.3.2 Для СПБУ с системой фиксации опорных колонн расчет удерживающей силы тормозов должен быть выполнен с учетом расчетной нагрузки. Статический тормозной момент должен быть принят не менее чем 1,2 расчетной нагрузки.

10.4 ЭЛЕКТРОДВИГАТЕЛИ УСТРОЙСТВА ПОДЪЕМА И СПУСКА КОРПУСА СПБУ

10.4.1 Мощность электродвигателей привода подъемного устройства подъема и спуска должна выбираться с учетом возможного, в допустимых пределах, неравномерного распределения расчетной нагрузки корпуса СПБУ, с учетом расчетного допустимого времени подъема корпуса СПБУ, а также с учетом потерь на трение между колоннами и направляющими и КПД редукторной передачи.

10.4.2 Характеристики вращающего момента электродвигателей (механические характеристики) должны быть такими, чтобы электродвигатель не был бы способен повредить любую часть (деталь) редукторной передачи или шестеренчатой рамы механизма подъема платформы в случае механической блокировки устройства подъема и спуска.

10.5 СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ И КОНТРОЛЯ

10.5.1 Для обеспечения управления подъемом или спуском корпуса СПБУ на постах управления должна быть предусмотрена соответствующая система контроля, которая должна предусматривать аварийно-предупредительную сигнализацию (при отклонениях от допустимых значений) и индикацию, как минимум, следующих параметров:

готовность к операции подъема или спуска (питание на все необходимое оборудование включено);

положение фиксирующих устройств (захватов) опорных колонн (при наличии);

нагрузка на опорные колонны;

отклонения от горизонтального положения корпуса СПБУ;

давление рабочей жидкости в гидроцилиндрах;

давление рабочей жидкости в системе управления;

температура рабочей жидкости в гидравлической системе;

нагрузка (ток) электродвигателей;

перегрузка электродвигателей.

10.5.2 С целью выравнивания нагрузки между подъемными механизмами опорных колонн развиваемые моменты электродвигателей должны контролироваться и при необходимости выравниваться. Эта процедура должна выполняться после подъема корпуса СПБУ, а также в штормовых условиях, когда распределение нагрузок на колонны может быть нарушено. Эта процедура не применяется при наличии автоматической системы распределения нагрузок.

10.5.3 В электроприводах каждой опорной колонны от одного фидера допускается питание двух или более двигателей. При этом фидер должен иметь уставку защиты от коротких замыканий не превышающую 10-кратное значение суммарного тока полной нагрузки совместно включенных двигателей.

10.5.4 Контроль нагрузки двигателей, требуемый 10.5.1, должен быть выполнен трехфазными ваттметрами с центральной шкалой. Установка таких ваттметров допускается не для каждого двигателя, а для фидера, к которому подключено два и более двигателей устройства подъема и спуска.

10.5.5 Система снабжения забортной водой должна предусматривать контроль, как минимум, следующих параметров:

давление воды в системе (АПС по минимальному давлению и индикация давления в ЦПУ);

уровень воды в промежуточной цистерне (танке);

индикация положения погружных насосов и трубопроводов;

автоматическая остановка механизма подъема и спуска погружных насосов в конечных положениях.

10.5.6 Должен быть предусмотрен автоматический пуск резервного погружного насоса забортной воды при снижении давления воды в системе с подачей сигнала в ЦПУ.

10.5.7 Операции подъема и спуска корпуса СПБУ должны осуществляться с ЦПУ устройством подъема и спуска.

10.5.8 ЦПУ устройством подъема и спуска должен быть оборудован следующими устройствами и приборами:

.1 звуковой и визуальной сигнализацией о перегрузке приводов, а также о недопустимом отклонении корпуса СПБУ от горизонтального положения. СПБУ, в которых контролируется разность фаз (положений) зубчатых реек опорных колонн, должны быть оборудованы звуковой и визуальной сигнализацией о недопустимости разности положений зубчатых реек опорных колонн; и

.2 приборами для индикации:

.2.1 наклона корпуса СПБУ по двум горизонтальным перпендикулярным осям;

.2.2 потребляемой мощности в процессе подъема или спуска опорных колонн; а также

.2.3 отторможенного состояния тормозов.

10.5.9 Между ЦПУ устройством подъема и спуска и местными постами управления опорными колоннами должна быть предусмотрена (отдельная) система связи.

ЧАСТЬ XV. ОЦЕНКА БЕЗОПАСНОСТИ ПБУ/МСП

1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

1.1 ОБЛАСТЬ РАСПРОСТРАНЕНИЯ

1.1.1 Требования настоящей части распространяются на ПБУ самоподъемного и полупогружного типов, а также стационарные платформы, включая ледостойкие и платформы на натяжных связях.

1.1.2 Правила распространяются на аварийные ситуации следующих видов:

экстремальные гидрометеоусловия;

землетрясения;

столкновения с судами и другими плавающими объектами;

аварии вертолета;

падение предметов;

взрывы;

пожары;

выбросы;

сочетание этих аварий;

нарушение правил техники безопасности, плохое руководство при изменении условий, плохое техническое обслуживание;

другие возможные ситуации.

1.2 ОПРЕДЕЛЕНИЯ И ПОЯСНЕНИЯ

1.2.1 Определения и пояснения, относящиеся к общей терминологии, приведены в части I «Классификация».

1.2.2 В настоящей части приняты следующие определения.

Аварийная ситуация — эксплуатационная ситуация, во время которой может реализоваться авария.

Авария — нештатное событие (происшествие), возникновение которого не ожидается во время обычного функционирования платформы и которое может вызвать существенные повреждения конструкции, если оно не учтено при проектировании.

Безопасность — свойство сохранять возможность выполнять заданные функции в заданных условиях эксплуатации в течение заданного периода времени, при котором исключено или снижено до допустимых значений воздействие опасных и вредных факторов на платформу, ее элементы, окружающую среду и обслуживающий персонал.

Дерево ошибок и неполадок — графический прием, позволяющий проследить все логические взаимосвязи между техническими неполадками, внешними условиями и человеческими ошибками, приводящие к рассматриваемому событию; является дедуктивным методом.

Дерево событий — графический прием, обеспечивающий качественное описание потенциальных аварийных ситуаций, а также их количественную оценку для каждой ветви дерева; является индуктивным методом.

Зона приемлемого уровня рисков аварий и их последствий — реализация разумно осуществимого уровня (ALARP).

Идентификация опасности — процесс выявления и признания, что опасность существует, а также определение характеристик опасности.

Индивидуальный риск — риск (частота возникновения) поражающих воздействий определенного вида, возникающих при реализации определенных опасностей на определенной платформе. Характеризует распределение риска.

Катастрофа — исключительное по своим последствиям явление (авария), носящее характер массовых бедствий, приводящее к гибели платформы, человеческим жертвам или ущербу окружающей среде.

Кривые FN — связь уровня частоты аварий и числа смертельных случаев при аварии.

Опасность — явление (природное или техносферы), при котором возможно возникновение явлений или процессов, способных поражать людей, наносить материальный ущерб, разрушительно действовать на окружающую человека среду.

Оценка риска — процесс идентификации опасностей и оценки риска для людей, платформы или окружающей среды. Оценка риска заключается в использовании всей доступной информации для идентификации опасностей и оценки риска заранее определенного события (аварии и связанных с ней ситуаций), обусловленного этими опасностями.

Риск — частота реализации опасностей (определенного класса). Риск может быть определен как частота или вероятность возникновения события B при наступлении события A (безразмерная величина, лежащая в пределах 0 — 1).

Рискующие — человек или социальная группа, на которых может быть оказано воздействие определенного вида при реализации определенной опасности или определенных опасностей, т.е. для

которых индивидуальный или социальный риски не являются нулевыми или же достигают определенного уровня.

Социальный риск — зависимость риска (частоты возникновения событий), состоящего в поражении определенного числа людей, подвергаемых поражающим воздействиям определенного вида при реализации определенных опасностей, от этого числа людей. Характеризует масштаб катастрофичности опасности для платформы.

Сценарий аварии — полное и формализованное описание следующих событий: фазы инициирования аварии, аварийного процесса и чрезвычайной ситуации, потерь при аварии, включая специфические количественные характеристики событий аварии, их пространственно-временные параметры и причинные связи.

Эксплуатационный стандарт — документ, определяющий параметры функционирования, требуемые от конструкции, систем, оборудования, персонала, процедуры для управления безопасностью.

AIR (*annual individual risk*) — годовой индивидуальный риск.

QRA (*quantitative risk assessment*) — количественная оценка риска.

«Непрерывно или часто» означает, что событие происходит непрерывно или может часто происходить в течение срока службы данной платформы.

«Не часто» означает, что событие может произойти несколько раз в течение срока службы данной платформы.

«Редко» означает, что событие не должно произойти в течение срока службы одной платформы, но может случиться на отдельных однотипных платформах в течение их срока службы.

«Очень редко» означает, что событие не должно, но тем не менее может произойти в течение общего срока службы определенного числа однотипных буровых платформ.

1.3 ОБЩИЕ ПРИНЦИПЫ УПРАВЛЕНИЯ БЕЗОПАСНОСТЬЮ ПЛАТФОРМЫ

1.3.1 Предполагается, что проектирование, расчеты, конструкция, эксплуатация и техническое обслуживание платформы удовлетворяют всем действующим нормативным документам Регистра.

1.3.2 Оценка безопасности по предэскизному проекту платформы должна быть включена в генеральный план разработки проекта и постройки платформы.

1.3.3 В качестве основы для оценки безопасности проектант должен представить следующую информацию:

описание окружающей платформу среды;

описание функционирования и особенностей эксплуатации платформы;

чертежи расположения, показывающие устройства и системы, выполняющие наиболее важные функции. Особое внимание должно быть уделено местам, в которых производятся работы и установлено оборудование, имеющее значительный разрушительный потенциал, а также пожарной безопасности, жилищным комплексам, путям эвакуации, защитным зонам и системам эвакуации;

основные силовые конструктивные схемы;

описание важнейших мер, предусмотренных для снижения вероятности аварий;

описание мер, предусмотренных для уменьшения последствий аварий;

описание эвакуационных путей;

описание степени безопасности, связанной с новыми технологиями и техническими новинками, которые планируется использовать;

указанные аварийные случаи, соответствующие расчетным аварийным воздействиям на части платформы, указанным в разд. 2;

расчет, показывающий, что последствия расчетных экстремальных внешних условий и аварийных воздействий удовлетворяют критериям достаточной безопасности, изложенным в разд. 5.

1.3.4 Оценка безопасности платформы должна выполняться, прежде всего, на уровне концепции проекта при выборе типа платформы. Предполагается, что проектант выбрал наиболее благоприятное проектное решение, удовлетворяющее общим принципам безопасности.

Смысл этой оценки состоит в том, чтобы на ранней стадии проектирования убедиться, что выбранная концепция платформы не приведет к необходимости внесения принципиальных изменений при проектировании и постройке из-за требований безопасности. Целью оценки безопасности является обеспечение приемлемой безопасности в соответствии с установленными критериями.

1.3.5 Регламентируемые в Правилах ПБУ/МСП оценки безопасности должны подтвердить достаточно низкую вероятность человеческих жертв, оцениваемую с помощью годовых индивидуальных рисков, а также социальных рисков (см. 3.2 и 5.3), больших убытков (см. 4.2) и неприемлемого загрязнения окружающей среды, возможного в результате аварии (см. разд. 4).

Следует полагать, что платформа, удовлетворяющая оценкам, выполненным в предэскизном проекте, а также критериям достаточной безопасности, приведенным в Правилах ПБУ/МСП, будет иметь необходимую степень безопасности.

2 ИДЕНТИФИКАЦИЯ РИСКОВ

2.1 КОНЦЕПЦИЯ АНАЛИЗА АВАРИЙНЫХ СИТУАЦИЙ

2.1.1 Анализ аварийных ситуаций делится на два главных направления. Первое направление — анализ аварийных ситуаций через соответствие стандартам (Правилам ПБУ/МСП, Руководству по техническому наблюдению за плавучими буровыми установками и морскими стационарными платформами в эксплуатации и др.). Второе — анализ аварийных ситуаций либо для малоизученных сценариев, либо для сценариев, представляющих повышенный риск.

Анализ возможности аварийных ситуаций является дополнительным шагом, предназначенным для оценки новых или значительно отличающихся мероприятий, оборудования, процессов или технологий, несоответствие которых стандартной практике может быть значительным. Этот анализ должен использоваться для определения и оценки непредвиденных аварийных ситуаций и непреднамеренных действий, которые могут привести к авариям.

Анализ возможности аварийных ситуаций представляет собой ряд мер, направленных на сведение к минимуму вероятности и последствий аварии для платформы. Обычный порядок мер:

.1 определение потенциальных аварийных ситуаций;

.2 оценка принятия степени риска;

.3 устранение или профилактика аварийных ситуаций.

Задачей первой и наиболее важной меры является определение типов аварийных ситуаций (см. 2.2). Задачей второй меры является оценка риска выявленной аварийной ситуации для персонала, платформы, окружающей среды (см. 2.3, 2.4, 3.1, 3.2). Задачей третьей меры является устранение или профилактика аварийной ситуации в том случае, когда степень риска была признана неприемлемой (см. разд. 4 и 5).

2.2 ТИПЫ АВАРИЙНЫХ СИТУАЦИЙ НА ПЛАТФОРМАХ

2.2.1 Общие положения.

2.2.1.1 Анализ аварийных ситуаций проводится регулярно для идентификации, оценки и управления потенциальными аварийными ситуациями на платформах. Тщательная и точная оценка потенциальных аварий на платформах сведет к минимуму травмы персонала, потерю оборудования и угрозу окружающей среде.

Сам по себе анализ аварийных ситуаций не обеспечивает должного уровня безопасности на платформе. Он лишь является частью общей системы безопасности. Другими областями, относящимися к этой системе, являются техника безопасности, обучение персонала и реагирование на аварии.

Анализ аварийных ситуаций применяется при проектировании (начиная с концепции проекта), строительстве и эксплуатации платформы. При этом следует рассматривать все расчетные режимы эксплуатации: транспортировки, установки на точку, рабочий, выживания или экстремального нагружения, снятия с точки и т.п.

Анализ аварийных ситуаций должен также применяться к существующим платформам при их принципиальных модификациях.

2.2.1.2 Общим направлением анализа аварийной ситуации является стремление определить возможные опасности, связанные с ее развитием, и действия по детальной оценке риска, сопряженного с аварией. Большинство из этих методов являются сложными, дорогостоящими и занимают много времени, но они могут быть оправданы степенью опасности и последствиями аварий.

2.2.1.3 Анализ возможных аварийных ситуаций должен быть одобрен Регистром и включать следующее:

.1 описание условий в начале аварийной ситуации, исходные данные для анализа;

.2 описание мер борьбы с аварией, указание об оборудовании и системах платформы, привлекаемых для нейтрализации последствий аварии;

.3 сведения о методах анализа, физических и статистических моделях;

.4 описание процесса развития аварии, включая его расчетное представление;

.5 меры защиты персонала и лиц, находящихся на платформе во время аварии.

2.2.2 Потенциальные аварийные ситуации для всех ПБУ/МСП.

2.2.2.1 При экстремальных внешних условиях:

различные конструктивные нарушения в рабочем положении благодаря нештатному развитию событий;

сдвиг, опрокидывание и просадка платформ на грунте при неблагоприятном сочетании внешних условий и изменившихся свойств грунта;

транспортировка платформы в условиях, не соответствующих допустимым по критериям прочности и надежности конструкций;

значимые усталостные повреждения при интенсивных воздействиях волнения, ветра, льда, сейсмики;

хрупкие разрушения в условиях низких температур и импульсных нагрузок.

2.2.2.2 При столкновении с судном или плавающим объектом.

Процесс формирования усилия взаимодействия судна с платформой при столкновении описывается формулой

$$N = N_s + N_d, \qquad (2.2.2.2\text{-}1)$$

где N — суммарное воздействие;
N_s — статическое усилие (навал);
N_d — динамическое усилие (удар);

$$N_d = M\ddot{X} + B\dot{X},$$

где M и B — инерционный и демпфирующий коэффициенты при столкновении с судном;
$\ddot{X}, \dot{X}$ — ускорение и скорость судна относительно платформы, зарегистрированные в момент столкновения.

Ударный импульс, если не оговорены дополнительные требования, составляет

$$N_d \cdot \Delta t = M\dot{X}, \qquad (2.2.2.2\text{-}2)$$

где Δt — время соударения, которое зависит от степени и эффективности защиты объектов столкновения от удара.

Следует рассматривать два типа столкновения:

навал судна или плавающего объекта — касание наружной поверхности платформы судном или плавающим объектом на малых скоростях, обычно $\leqslant 0{,}3$ уз., коэффициенты при скоростной и инерционной составляющих удара пренебрежимо малы (ударный импульс отсутствует); воздействие может быть определено статическим приложением внешней силы;

столкновение с судном или плавающим объектом — удар судна или плавающего объекта в наружную поверхность платформы, коэффициенты при скоростной и инерционной составляющих воздействия достаточны для формирования ударного импульса.

2.2.2.3 При взрывах, падающих и летящих предметах.

2.2.2.3.1 Основными внешними и внутренними источниками, связанными с воздействием на платформу взрывов, падающих и летящих предметов (осколков) являются:

авария вертолета;

аварии вблизи платформы на судах обеспечения и танкерах, приводящие к взрывам и/или возникновению летящих предметов на них;

сосуды (баллоны) и трубопроводы, находящиеся (работающие) под давлением и содержащие газ или жидкие взрывоопасные среды;

конструкции и оборудование, обладающие значительной потенциальной энергией.

2.2.2.3.2 Летящий (падающий) предмет оказывает механическое воздействие на объект (конструкцию, оборудование, персонал). Степень его опасности (поражающего действия) характеризуется, в первую очередь, массой предмета и скоростью его удара. Кроме того, поражающее действие летящего предмета зависит от его формы, угла между направлением вектора скорости и плоскостью удара и др.

Действие взрыва на объект обусловлено быстрым изменением избыточного воздушного давления, в частном случае, в виде воздушной ударной волны. Степень опасности воздушного взрыва характеризуется величиной максимального избыточного давления. Однако, для оценки реакции объекта на действие взрыва должны быть определены время нарастания и спада избыточного давления. Разрушение (отказ) некоторых потенциальных источников взрыва может сопровождаться одновременным формированием избыточного воздушного давления и образованием летящих предметов (осколков). Это характерно, например, для взрывного разрушения сосудов (баллонов), находящихся под давлением.

Авария вертолета, наряду с механическим (ударным) воздействием фюзеляжа (или других частей вертолета) по конструкциям и оборудованию платформы, может сопровождаться взрывом паров топлива. Следует учитывать возможность взрыва как снаружи, так и внутри помещений платформы. Взрыв внутри, как правило, приводит к существенно бóльшим масштабам аварии.

2.2.2.3.3 Возможные первичные эффекты (факторы), связанные с действием взрыва, падающих (летящих) предметов и аварией вертолета:

деформация, повреждение, разрушение конструкций и оборудования;

повреждение (травмы) и гибель персонала;

движение (сотрясение) конструкций;

образование летящих предметов;

появление едких токсичных газов и аэрозолей;

возникновение пожара.

Первичные эффекты, в свою очередь, могут порождать новый комплекс аналогичных вторичных факторов. Так, например, сотрясение конструкций может приводить к повреждению оборудования, падению незакрепленных предметов, травмам персонала в результате падения и др.

2.2.2.3.4 Устанавливаются три степени опасности взрыва и летящего (падающего) предмета:

I — характеризуется максимально возможными для данного источника значениями параметров и характеристик поражающих факторов;

II — характеризуется значениями параметров и характеристик поражающих факторов, не относящимися к I и III степеням;

III — характеризуется значениями параметров и характеристик поражающих факторов, не вызывающими ощутимых последствий для конструкций, оборудования и персонала платформы, а, следовательно, и для окружающей природной среды.

Если нельзя с достаточной степенью достоверности определить значения параметров и характеристик поражающих факторов данного источника, то для оценок безопасности следует использовать консервативный подход, полагая, что реализуется опасность I степени.

2.2.2.3.5 Опасность III степени определяется предельно допустимыми уровнями нагрузок на конструкции, оборудование и персонал.

В качестве предельно допустимых уровней нагрузок на персонал могут приниматься следующие[1]:

предельно допустимые уровни ускорений (в положении сидя или стоя) — 0,9*g* (по всем осям координат);

при ударе головой о преграду скорость соударения не должна превышать 2,3 м/с;

при ударах предметами с массой 1, 2, 3, 4 и 5 кг скорость удара не должна превышать 5; 3,7; 3; 2,5 и 2,2 м/с, соответственно;

величина избыточного давления в ударной волне не должна превышать 35 кПа.

2.2.2.4 При пожарах и выбросах.

2.2.2.4.1 Пожары на ПБУ/МСП принципиально подразделяются на две категории:

на открытой палубе, вызванный выбросом фонтана нефти и/или газов из скважины;

во внутренних помещениях.

2.2.2.4.2 Для идентификации риска пожаров ПБУ/МСП в зависимости от выполняемых функций (что характеризует потенциальную степень опасности сооружения) подразделяют на три группы:

платформа-нефтехранилище;

добычная платформа;

разведочная буровая установка.

Соответственно, с учетом 2.2.2.4.1 может быть рекомендована к применению качественная матрица рисков, изображенная на рис. 2.2.2.4.2.

2.2.2.4.3 Пожар на открытой палубе, вызванный выбросом фонтана нефти и (или) газов из скважины, следует классифицировать как наиболее опасный (см. рис. 2.2.2.4.2). Особая опасность этого пожара состоит в том, что, во-первых, происходит разлив нефти на большой площади; во-вторых, приток горючей жидкости и (или) газа достаточно велик и практически не поддается регулировке, особенно на начальной стадии пожара; в-третьих, в атмосфере над установкой образуется газообразная горючая смесь, состоящая из воздуха, газов, поступающих из скважины, а также паров нефти. Источниками воспламенения такой горючей смеси могут быть:

неисправное палубное освещение;

открытое пламя;

искры любого происхождения;

выхлопные горючие газы;

горючие части оборудования.

Данный пожар может развиваться по различным сценариям, и достаточное количество различных

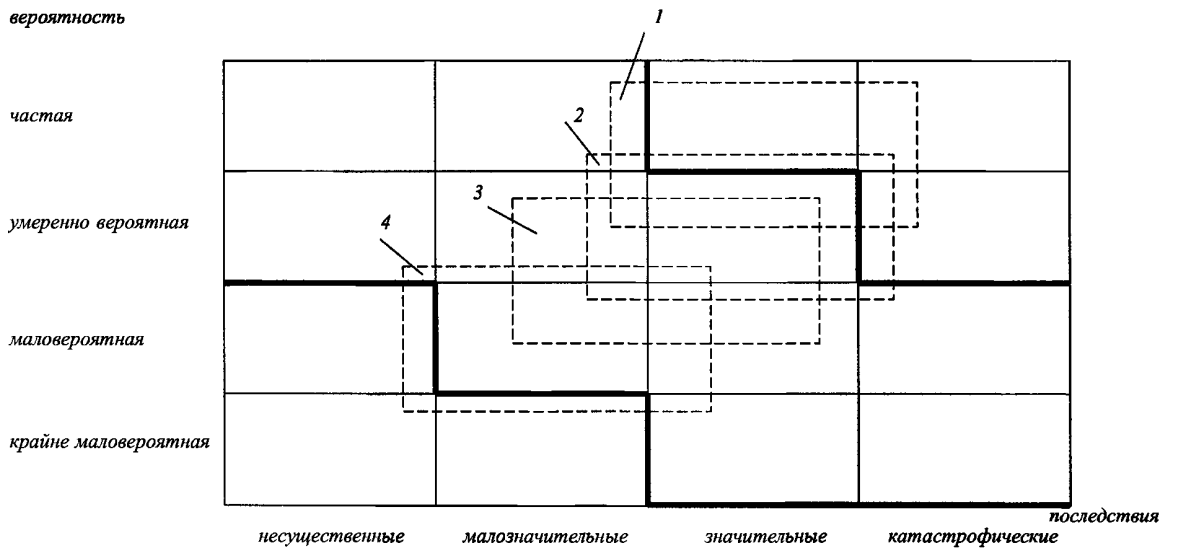


Рис. 2.2.2.4.2
Качественная матрица рисков при пожарах:
1 — пожары на платформе-нефтехранилище, вызванные выбросом нефти;
2 — пожары на добычной платформе, вызванные выбросом нефти;
3 — пожары на ПБУ, вызванные выбросом нефти;
4 — пожары во внутренних помещениях

[1]См. ПНАЭ Г-05-035-94 «Учет внешних воздействий природного и техногенного происхождения на ядерно- и радиационно опасные объекты».

факторов может повлиять на распространение огня. В связи с указанным для оценки риска при пожаре следует использовать логические схемы развития аварии, базируясь, например, на построении деревьев событий. При построении логической схемы в первую очередь следует учитывать:

степень опасности сооружения (см. 2.2.2.4.2);

химический состав потенциально возгораемого вещества (нефть/газоконденсат);

внешние условия района эксплуатации (в первую очередь, ветровые);

реальные возможности по заглушению скважины;

наличие вблизи платформы других сооружений (в первую очередь, постоянно обитаемых);

возможность последующего взрыва;

техническое состояние корпуса ПБУ/МСП;

эффективность работы противопожарной защиты и т.п.

Следует также учитывать, что данный пожар может вызвать пожар разлития и огненный шар.

В отношении воздействия на человека следует рассматривать такие поражающие факторы, как: непосредственное воздействие огня, избыточное давление, тепловое излучение.

2.2.2.4.4 Пожары во внутренних помещениях ПБУ/МСП можно разделить на три основные группы:

пожары в энергетических отсеках (кроме чисто электротехнических отсеков и помещений);

пожары электрооборудования;

пожары в служебных, бытовых и жилых помещениях.

Основными причинами возникновения пожаров во внутренних помещениях являются:

нарушение режимов работы и правил эксплуатации оборудования и приборов;

аварии и поломки оборудования, машин, механизмов и приборов, а также обслуживающих их систем.

Источником возникновения пожаров во внутренних помещениях могут быть:

искры любого происхождения;

открытое пламя;

поверхности, нагретые до температуры воспламенения ГСМ (неизолированные части газовыхлопов, перегретые подшипники, электрооборудование);

неисправная электропроводка.

2.2.3 Специфические аварийные ситуации для платформ.

2.2.3.1 Установки самоподъемного типа (СПБУ).

2.2.3.1.1 В отношении СПБУ могут быть реализованы все виды аварийных ситуаций согласно 2.2.2.

2.2.3.1.2 Специфическими потенциальными аварийными ситуациями для платформ самоподъемного типа могут являться:

просадка колонн при задавливании в грунт;

заклинивание устройства подъема и спуска при подъеме корпуса платформы в рабочее положение;

размыв грунта при действии донных течений;

разжижение грунта при переменных нагрузках;

опрокидывание и сдвиг платформы, а также просадка колонн при ветроволновых нагрузках и ударе судна или другого плавающего объекта в опорную колонну;

перекосы и нарушение целостности колонн при выдергивании их из грунта;

разъезжание колонн в грунте в распор при неблагоприятном сочетании внешних нагрузок и особенностей реакций грунта;

катастрофические последствия повреждения одной из колонн трехопорной установки;

выбросы газа, сопровождаемые грифоном, в районе опорных колонн;

застревание корпуса платформы на полпути подъема или спуска на опорных колоннах;

потеря работоспособности механизмов подъема;

повреждение конструктивных элементов опорных колонн вследствие соударения с судном или другим плавающим объектом;

катастрофические последствия в результате землетрясения в связи с изменившимися свойствами основания.

2.2.3.2 Платформы полупогружного типа (ППБУ).

2.2.3.2.1 В отношении ППБУ могут быть реализованы все типы аварийных ситуаций согласно 2.2.2. Спецификой данных платформ является то, что для них не следует рассматривать аварийные ситуации, связанные с землетрясениями.

2.2.3.2.2 Специфическими потенциальными аварийными ситуациями для платформ полупогружного типа могут быть:

повреждения (остаточные деформации, нарушения целостности) конструктивных элементов понтонов, стабилизирующих колонн, раскосов, верхнего корпуса и их соединений;

затопление пустого отсека;

утечка нефтепродуктов;

наклонение корпуса ППБУ;

разрыв якорных цепей;

сочетание указанных аварийных ситуаций.

2.2.3.3 Платформы стационарного типа.

2.2.3.3.1 В отношении МСП могут быть реализованы все типы аварийных ситуаций согласно 2.2.2.

2.2.3.3.2 В зависимости от архитектурно-конструктивного типа МСП специфическими потенциальными аварийными ситуациями для них могут являться:

повреждения (остаточные деформации, нарушения целостности) конструктивных элементов корпуса;

утечка нефтепродуктов;

размыв грунта при действии донных течений;

разжижение грунта при переменных нагрузках;

сдвиг сооружения;

опрокидывание сооружения;

просадка сооружения в целом или отдельных его частей;

наползание оконечности судна на наклонный борт платформы;

столкновение МСП, работающей в северных морях, с айсбергом или стамухой;

сочетание указанных аварийных ситуаций;

потеря устойчивости на грунте в результате землетрясения.

2.3 МЕТОДЫ АНАЛИЗА АВАРИЙНЫХ СИТУАЦИЙ

2.3.1 Опросный лист.

Использование опросных листов является обычным методом выявления соответствия со стандартами. Примерный опросный лист для анализа аварийной ситуации на морской буровой платформе приведен в приложении 1.

Опросный лист прост в применении и может использоваться во время проектирования, строительства, эксплуатации, аварийной обстановки. С помощью опросного листа определяется минимально допустимый уровень опасности.

Опросные листы при необходимости могут составляться для специфических ситуаций и применяться для оценки правильности выполнения стандартных технологических операций и определения проблем, которые нуждаются в повышенном внимании.

Опросный лист является самым быстрым и простым методом анализа аварийной ситуации и очень эффективен в процессе управления стандартными аварийными ситуациями.

2.3.2 Анализ ситуации «Что, если...» ("What if ...").

Этот метод вплотную примыкает к методу использования опросных листов.

Этот метод основывается на вопросах, которые начинаются с «Что, если...». Метод рассматривает развитие ситуации после «Что, если...». Составители анализа должны быть осторожными и в достаточной степени реалистичными, чтобы не придумывать невероятных схем развития событий.

Анализ типа «Что, если...» может применяться при проектировании, модификации или эксплуатации буровой платформы. Его результатом является список проблемных участков, в которых могут возникнуть аварии, и предполагаемые методы предупреждений и профилактики аварий.

2.3.3 Изучение аварийных ситуаций (HAZID).

В этом анализе должна принимать участие группа специалистов разных профилей, которые определяют аварийные ситуации и работоспособность платформы, используя структурную форму анализа типа «Что, если...».

Конструктивное решение каждой составляющей технологической схемы анализируется в том виде, в котором оно представлено в проектной документации.

Метод HAZID может использоваться во время проектирования, модификации и эксплуатации платформы. Результатом анализа является список проблем, связанных с потенциальными авариями или снижением работоспособности платформы, а также типы неисправностей и последствия каждой неисправности.

2.3.4 Анализ дерева событий (Event Tree).

Этот метод является индуктивным методом, предназначенным для исследования корней аварии и нахождения основных ошибок, которые ее вызвали. Он также дает основу аналитикам для определения риска аварии.

Анализ дерева событий заключается в построении последовательности событий (ветвей дерева), приводящих к главному событию (событию в вершине дерева). В приложении 2 приведены некоторые примеры деревьев событий.

Этот метод используется при проектировании, модификации и эксплуатации платформы. Он особенно полезен при анализе новых технологий, конструктивных решений, эксплуатационных условий, которые еще не прошли апробации на практике. Метод обеспечивает:

качественное описание потенциальных проблем, включая комбинации потенциальных событий;

количественные оценки частоты событий для каждой ветви дерева, позволяющие определить вклад каждого события в оценку риска.

2.3.5 Анализ цепи ошибок (Fault Tree).

Этот метод является дедуктивным методом, в центре которого лежит определенное событие, повлекшее аварию, которое называется главным событием, и построение логической схемы всех взаимосвязей, которые могут привести к этому событию. Цепь ошибок является графической иллюстрацией различных конструктивных ошибок, неисправностей оборудования, влияния внешних условий и человеческих ошибок, которые могут приводить к аварии.

В приложении 3 приведены некоторые примеры деревьев ошибок и неполадок.

2.3.6 Изучение работоспособности платформ при аварийных ситуациях (HAZOP).

Этот метод может использоваться во время проектирования, модификации и эксплуатации платформы. Результатом анализа является список проблем, которые могут привести к потенциальной аварии или к снижению работоспособности платформы, а также список рекомендуемых изменений, предложений или действий, направленных на улучшение безопасности или работоспособности. Время и эффективность этого метода напрямую зависят от размера и сложности платформ и от опыта экспертов, которые определяют аварийные ситуации и

работоспособность платформы, используя структурную форму анализа типа «Что, если...» (см. 2.3.2).

2.3.7 Анализ неисправностей и их последствий (FMEA).

Этот анализ применяется при определении единичных типов неисправностей, которые могут служить причиной или способствуют возникновению аварии. Анализ типа неисправностей и их последствий может применяться вместе с другими способами определения опасностей, как например, описанный в 2.3.5.

Назначение этого анализа — определение типов неисправностей и последствий каждой неисправности для платформы. На стадии проектирования этот метод может использоваться для определения потребностей в дополнительных защитных мерах или в их сокращении. Во время модификации платформы анализ неисправностей используется для определения ее влияния на существующие конструкции и оборудование. Этот метод применяется также во время эксплуатации для определения единичных неисправностей, которые могут привести к значительным по масштабу последствиям. Поскольку этот метод субъективен, его исполнение требует как минимум двух экспертов, знающих процессы и оборудование.

При включении в анализ уровня критичности каждого типа неисправностей метод переходит в критический анализ типов неисправностей и их последствий.

3 МЕТОДЫ КОЛИЧЕСТВЕННЫХ ОЦЕНОК РИСКА (QRA)

3.1 СТАТИСТИЧЕСКИЕ МОДЕЛИ АВАРИЙНЫХ СИТУАЦИЙ

3.1.1 Целью оценок риска является фокусированное внимание на областях наиболее высоких уровней риска, а также определение факторов, оказывающих на них значимое влияние. Кроме того, целью оценок риска является установление взаимосвязи между режимами ИМО с последствиями аварий для возможности установления регулируемых мероприятий по снижению риска.

3.1.2 В число рассматриваемых аварийных ситуаций должны войти те, которые позволяют определить различные типы рисков (для людей, для окружающей среды, для конструкций и оборудования).

3.1.3 Объявленные в 3.1.1 цели оценок риска могут быть достигнуты, в первую очередь, построением так называемых деревьев событий (см. 2.3.4) и деревьев ошибок (см. 2.3.5). Кроме этого могут быть использованы другие подходящие методы (см. 2.3).

3.1.4 Количественное определение вкладов в риски, как правило, состоит из трех стадий, базирующихся на статистике аварий:

категории и подкатегории аварий определяются в зависимости от их повторяемости (частоты);

значимость результата аварии выражается в терминах риска;

распределения результирующих характеристик по всем подкатегориям аварий определяются в терминах риска для возможности оценки степени вкладов каждой подкатегории в общий риск.

3.1.5 Математическая технология QRA может включать в себя различные статистические модели, включая Байесовскую статистику, метод Монте-Карло, формулу полной вероятности и другие адекватные статистические методы.

Например, формула полной вероятности при определении QRA_k записывается следующим образом:

$$QRA_k = \sum_{i=1}^{i=n} Q_i Q_{ik}, \qquad (3.1.5)$$

где Q_i — повторяемость рассматриваемой i-ой ситуации (аварийного случая);

Q_{ik} — риск аварии (как пример, вероятность реализации i-ой ветви дерева событий в случае использования метода 2.3.4);

n — число рассматриваемых сценариев (случаев) на данном виде аварии (либо число ветвей деревьев событий);

k — соответствует данному виду аварии.

3.1.6 Статистические модели, соответствующие описанию реакций платформ на внешние воздействия (ветер, волнение, течение, лед, сейсмика) не должны противоречить используемым в Правилах ПБУ/МСП.

3.1.7 Диаграмма влияния.

Чаще всего она используется для сопоставления каких-либо вариантов решения. Наибольшее внимание здесь должно быть сосредоточено на районе повышенного риска. В этих случаях может использоваться диаграмма, реализующая предложение, основанное на матрице рисков.

Таблица 3.1.7

Типовая матрица рисков[1]

Частая	8	9	10	11
Умеренно вероятная	6	7	8	9
Маловероятная	4	5	6	7
Крайне маловероятная	2	3	4	5
↑ вероятности последствия →	Несущественные	Малозначительные	Значительные	Катастрофические

[1]Определение терминов — см. 5.2.

На базе этой таблицы можно получать как количественные, так и качественные результаты.

3.1.8 В результате оценки риска производится:

идентификация областей повышенного риска;

идентификация факторов, принципиально влияющих в регулируемом режиме на уровень риска;

переоценка риска для каждого варианта управления риском, выбранного на следующем третьем шаге формализованной оценки безопасности (см. разд. 4).

3.2 ОЦЕНКА ИНДИВИДУАЛЬНЫХ И СОЦИАЛЬНЫХ РИСКОВ

3.2.1 При анализе аварийных ситуаций определяются индивидуальные риски, характеризующие частоту возникновения поражающих воздействий определенного вида.

Значение годового индивидуального риска (AIR) при каком-либо воздействии, аварийном случае определяется по формуле

$$\mathrm{AIR}_k = \sum_{k=1}^{i=n} Q_i Q_{ik} Q_{ik}^p, \qquad (3.2.1)$$

где Q_i, Q_{ik}, n — см. 3.1.5;

Q_{ik}^p — условная вероятность поражения человека при реализации i-ой ветви дерева событий.

3.2.2 Оценка индивидуального риска для производственных и складских помещений МСП.

3.2.2.1 Годовой расчетный индивидуальный риск Q_{IR} для взрывоопасных помещений категории А и В рассчитывается по формуле

$$Q_{IR} = Q_{EXPL} P_{RP}, \qquad (3.2.2.1)$$

где Q_{EXPL} — вероятность взрыва в помещении в течение года;

P_{RP} — вероятность присутствия людей в помещении (при наличии постоянной вахты в помещении $P_{RP} = 1$).

3.2.2.2 Вероятность взрыва в помещении Q_{EXPL} рассчитывается на основании статистических данных по формуле

$$Q_{EXPL} = Q_{Comb} Q_{IGN}, \qquad (3.2.2.2)$$

где Q_{Comb} — вероятность образования взрывоопасной парогазовой смеси в помещении в течение года;

Q_{IGN} — вероятность возгорания утечки.

3.2.2.3 Вероятность взрыва в помещении Q_{EXPL} может рассчитываться также на основании анализа дерева событий по формуле

$$Q_{EXPL} = Q_G Q_{LFL} Q_{Gign} Q_{ACS}, \qquad (3.2.2.3)$$

где Q_G — вероятность образования взрывоопасной парогазовой смеси в помещении;

Q_{LFL} — вероятность отсутствия вентиляции и достижения концентраций выше значений нижнего концентрационного предела распространения пламени газов и паров (вероятность отказа основной и аварийной вентиляции принимается $Q_{LFL} = 0{,}1$ — например, в случае отсутствия питания);

Q_{Gign} — вероятность возгорания взрывоопасной парогазовой смеси;

Q_{ACS} — вероятность отказа автоматической системы управления технологическими процессами (АСУТП) (датчиков взрывоопасных концентраций, отсекающей арматуры и т.п.).

3.2.3 Оценка индивидуального риска для персонала, находящегося в районе воздействия поражающих факторов при пожаре/взрыве на наружных установках.

3.2.3.1 Величина индивидуального риска R_{IR} для наружных установок при сгорании газо-, паро- или пылевоздушных смесей рассчитывается по формуле

$$R_{IR} = \sum_{i=1}^{n} Q_{fi} Q_{Pinj}, \qquad (3.2.3.1)$$

где Q_{fi} — годовая частота возникновения i-й аварии с горением газо-, паро- или пылевоздушной смеси на рассматриваемой наружной установке, год$^{-1}$;

Q_{Pinj} — условная вероятность поражения человека, находящегося на заданном расстоянии от наружной установки, избыточным давлением при реализации указанной аварии i-го типа;

n — количество типов рассматриваемых аварий.

3.2.3.2 Величина индивидуального риска R_{IR} при возможном сгорании веществ и материалов рассчитывается по формуле

$$R_{IR} = \sum_{i=1}^{n} Q_{fi} Q_{fingi}, \qquad (3.2.3.2)$$

где Q_{fi} — годовая частота возникновения пожара на рассматриваемой наружной установке в случае аварии i-го типа, год$^{-1}$;

Q_{fingi} — условная вероятность поражения человека, находящегося на заданном расстоянии от наружной установки, тепловым излучением при реализации аварии i-го типа;

n — количество типов рассматриваемых аварий.

Значение Q_{fi} определяется из статистических данных или на основе методик, изложенных в нормативных документах, утвержденных в установленном порядке.

Допускается учитывать только одну наиболее неблагоприятную аварию, величина Q_f для которой принимается равной годовой частоте возникновения пожара на наружной установке по нормативным документам, утвержденным в установленном порядке, а значение Q_{fingi} вычислять, исходя из массы горючих веществ, вышедших в атмосферу.

3.2.3.3 Условная вероятность Q_{Pinj} поражения человека избыточным давлением при сгорании газо-, паро- или пылевоздушных смесей на расстоянии r от эпицентра определяется следующим образом:

вычисляется избыточное давление ΔP и импульс i по методам, описанным в НПБ 105-03;

исходя из значений ΔP и i, вычисляется величина «пробит» — функции P_r по формуле

$$P_r = 5 - 0{,}26\ln(V), \qquad (3.2.3.3)$$

где $V = (17500/\Delta P)^{8,4} + (290/i)^{9,3}$;

ΔP — избыточное давление, Па;

i — импульс волны давления, Па·с.

Далее с помощью табл. 3.2.3.5 определяется условная вероятность поражения человека. Например, при значении $P_r = 2{,}95$ значение $Q_{Pinj} = 2\ \% = 0{,}02$, а при $P_r = 8{,}09$ значение $Q_{Pinj} = 99{,}9\ \% = 0{,}999$.

При этом для персонала ПБУ/МСП учитывается коэффициент обучения и тренированности персонала, равный 0,7 (то есть значение Q_{Pinj} умножается на 0,7).

3.2.3.4 При определении вероятности поражений людей, непосредственно связанных с авариями, используются следующие общие положения:

в связи с неопределенностью условий поражения людей, находящихся в замкнутых пространствах ПБУ/МСП оценка числа пострадавших производится без разделения на погибших и раненых;

при оценке числа пострадавших учитываются только первичные потери, возникающие непосредственно в момент начала аварии и следующий за ним начальный период ее развития;

не учитываются возможные потери в составе аварийно-спасательных команд, участвующих в работах по локализации и ликвидации последствий аварий;

предполагается, что персонал выполняет все действия, предписанные правилами безопасности по сигналам предупреждений и тревог (покидание рабочих мест в опасных зонах, использование коллективных и индивидуальных средств защиты).

3.2.3.5 Условная вероятность поражения человека тепловым излучением Q_{finji} определяется следующим образом:

.1 рассчитывается величина R_r по формуле

$$R_r = -14{,}9 + 2{,}56\ln(tq^{1{,}33}), \qquad (3.2.3.5.1)$$

где t — эффективное время экспозиции, с;
q — интенсивность теплового излучения, кВт/м^2, определяемая в соответствии с методом расчета интенсивности теплового излучения при расчете категорий помещений и наружных установок;

.2 величина t находится:

для пожаров проливов легковоспламеняющихся жидкостей, горючих жидкостей и твердых материалов по формуле

$$t = t_0 + x/u, \qquad (3.2.3.5.2)$$

где t_0 — характерное время обнаружения пожара, с, (допускается принимать $t = 5$ с);
x — расстояние от места расположения человека до зоны, где интенсивность теплового излучения не превышает 4 кВт/м^2, м;
v — скорость движения человека, м/с (допускается принимать $v = 5$ м/с);

.3 для воздействия «огненного шара» — в соответствии с методом расчета интенсивности теплового излучения;

.4 с помощью табл. 3.2.3.5 определяется условная вероятность Q_{inji} поражения человека тепловым излучением.

При этом для персонала ПБУ/МСП учитывается коэффициент обучения и тренированности персонала, равный 0,7 (то есть условная вероятность Q_{inji} поражения человека тепловым излучением умножается на 0,7).

Если для рассматриваемой технологической установки возможен как пожар пролива, так и «огненный шар», должны быть учтены оба указанных выше типа аварии.

3.2.3.6 При невозможности определения вероятности поражения людей в различных сценариях аварий принимаются следующие положения.

3.2.3.6.1 При струйных пожарах:

весь персонал, находящийся непосредственно в зоне горящей утечки газа, подвергается высоким уровням теплового излучения, свойственного струйным пожарам. Для целей оценки риска принимаются следующие возможные последствия:

незначительные утечки с ранним возгоранием не приводят к смертельным исходам;

Таблица 3.2.3.5

Значения условной вероятности поражения человека в зависимости от величины R_r

Условная вероятность поражения %	Величина R_r									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
0	—	2,67	2,95	3,12	3,25	3,36	3,45	3,52	3,59	3,66
10	3,72	3,77	3,82	3,90	3,92	3,96	4,01	4,05	4,08	4,12
20	4,16	4,19	4,23	4,26	4,29	4,33	4,36	4,39	4,42	4,45
30	4,48	4,50	4,53	4,56	4,59	4,61	4,64	4,67	4,69	4,72
40	4,75	4,77	4,80	4,82	4,85	4,87	4,90	4,92	4,95	4,97
50	5,00	5,03	5,05	5,08	5,10	5,13	5,15	5,18	5,20	5,23
60	5,25	5,28	5,31	5,33	5,36	5,39	5,41	5,44	5,47	5,50
70	5,52	5,55	5,58	5,61	5,64	5,67	5,71	5,74	5,77	5,81
80	5,84	5,88	5,92	5,95	5,99	6,04	6,08	6,13	6,18	6,23
90	6,28	6,34	6,41	6,48	6,55	6,64	6,75	6,88	7,05	7,33
—	0,00	0,10	0,20	0,30	0,40	0,50	0,60	0,70	0,80	0,90
99	7,33	7,37	7,41	7,46	7,51	7,58	7,65	7,75	7,88	8,09

средние утечки с ранним возгоранием приводят к смерти до 25 % работников, находящихся непосредственно в зоне аварии;

крупные утечки с ранним возгоранием приводят к смерти до 50 % работников, находящихся непосредственно в зоне аварии.

Учитывая, что эскалация аварий под воздействием струйных пожаров может происходить только после длительного воздействия на огнезащитные ограждения и перекрытия, принимается, что такие случаи не приводят к смертельным исходам.

3.2.3.6.2 При площадных возгораниях (при пожарах проливов):

весь персонал, находящийся непосредственно в зоне, где возникает пожар пролива, подвергается воздействию дыма и теплового излучения, свойственного пожарам. Рассматриваются следующие возможные последствия:

незначительные утечки с ранним возгоранием не приводят к смертельным исходам;

средние утечки с ранним возгоранием приводят к смерти до 5 % работников, находящихся непосредственно в зоне аварии;

крупные утечки с ранним возгоранием приводят к смерти до 10 % работников, находящихся непосредственно в зоне аварии.

Учитывая, что эскалация аварий под воздействием площадных пожаров может происходить только после длительного воздействия на огнезащитные ограждения и перекрытия, принимается, что такие случаи не приводят к смертельным исходам.

3.2.3.6.3 При взрывах:

в данной оценке вероятность взрывов связана с отложенным возгоранием газового облака в замкнутой зоне, причем время задержки зависит от интенсивности утечки. Хотя во всех случаях персонал имеет возможность покинуть непосредственную зону аварии к моменту воспламенения утечки, однако возможные ошибки и другие сопутствующие аварии обстоятельства могут приводить к прямым смертельным исходам от ударных нагрузок, которые приняты на уровне 10 % для средних утечек и 25 % для крупных утечек.

3.2.4 Значение суммарного годового индивидуального риска (AIR_Σ) при различных воздействиях (например от землетрясения, при пожаре, взрывах, падении предметов и т. п.) определяется как сумма AIR для отдельных воздействий, т.е.

$$AIR_\Sigma = \sum_{k=1}^{k=m} AIR_k, \qquad (3.2.4)$$

где m — принятое во внимание число возможных поражающих факторов.

3.2.5 Социальный риск определяется с помощью *FN*-кривых, связывающих уровень частоты аварий (*F*) с числом смертельных случаев при аварии (*N*).

Социальный риск оценивает масштаб возможных катастроф. Он является интегральной характеристикой последствий реализаций определенного вида. Значение социального риска (т.е. риска со смертельным исходом) при $N = 1$ используется для определения годового индивидуального риска. Пример построения *FN*-кривых приведен в приложении 4.

3.2.6 Подсчитывается средняя приемлемая величина стоимости потери жизни R_A по формуле

$$R_A = qE,$$

где q — приведенный индикатор осреднений фатальных исходов, приходящихся на внутренний валовый продукт. В денежном измерении $q = 1{,}0$ на млрд долларов США;

E — внешний валовый продукт, млрд долларов США.

Среднюю приемлемую величину R_A, соответствующую точке F_1 на кривой *FN* (частота случаев с одним и более фатальных исходов), рекомендуется определять по формуле

$$F_1 = qE \Big/ \sum_{N=1}^{N_u} \frac{1}{N},$$

где N_u — верхний предел числа фатальных исходов, которые могут иметь место при одном инциденте. Для инцидентов, не вовлекающих третью сторону, этот верхний предел достигает численности экипажа и, возможно, других лиц на борту.

Зона ALARP может базироваться вокруг этого значения при допущении, что риски недопустимы, если они больше чем на порядок превышают величину приемлемого среднего значения ALARP, и пренебрежимы, если они более чем на один порядок ниже указанной величины.

3.3 РЕКОМЕНДАЦИИ ПО ОЦЕНКЕ РИСКА КАТАСТРОФЫ ПОСЛЕ ПОЛУЧЕНИЯ КОНСТРУКЦИЕЙ ПОВРЕЖДЕНИЯ

3.3.1 Настоящие рекомендации следует рассматривать как дополнение к оценке риска аварии (см. 3.1). Предпочтение должно отдаваться аварийным событиям, которые могут привести к катастрофическим последствиям (см. 5.2).

Рекомендации могут быть использованы для анализа уже произошедших событий с целью накопления опыта, при эксплуатации платформы, а также при проектировании в качестве прогноза.

3.3.2 Риск катастрофы *CR* может быть определен следующим образом:

$$CR = CR_1 + (1 - CR_1)CR_2, \qquad (3.3.2\text{-}1)$$

где CR_1 — риск аварии (соответствует Q_{ik} из 3.1.5, если риск последствий аварии CR_2 в соответствии с рекомендациями 3.3.4, не учтен в этой величине);

CR_2 — риск последствий аварии, определенный на основе нижеприведенных рекомендаций.

При определении количественных характеристик катастрофы QRA_k (см. 3.1.5) и AIR_k (см. 3.2.1) следует полагать:

$$Q_{ik} = CR. \qquad (3.3.2\text{-}2)$$

3.3.3 Алгоритм строится следующим образом: полагается, что авария произошла, конструкция получила повреждение (повреждения) и далее анализируются последствия этих повреждений. В основе алгоритма — конструктивная достаточность (см. 4.1.6), так как, в конечном итоге, «гибель» конструкции приведет к человеческим жертвам и ущербу для окружающей среды.

3.3.4 При оценке последствий повреждения рекомендуется рассматривать следующие задачи.

3.3.4.1 Идентификация повреждения. Здесь следует ответить на вопрос: принималось ли во внимание данное повреждение при проектировании платформы (т.е. насколько оно является расчетным)? На практике реализация именно проектных повреждений весьма затруднительна. Всегда будут иметь место какие-либо отклонения.

При решении задачи рекомендуется, по крайней мере, ответить на следующие вопросы:

выполнялись ли при проектировании платформы прямые расчеты прочности поврежденной конструкции и какие случаи повреждения рассматривались;

каким запасом живучести (в смысле конструктивного резервирования) обладает конструкция.

3.3.4.2 Оценка технического состояния конструкции в целом. Основной вопрос: насколько техническое состояние конструкции отвечало требованиям нормативных документов до получения повреждения (практически за «мгновение» до получения повреждения)? Фактическое техническое состояние корпуса морской платформы может оказать в том числе неблагоприятное влияние на распространение повреждения.

При ответе на данный вопрос следует знать:

«возраст» морской платформы;

существует ли на платформе активная система по оценке и наблюдению за поведением конструкции (слежение за трещинами, деформациями и др.);

когда производилось последнее освидетельствование или дефектация корпуса платформы, результаты освидетельствования (дефектации): остаточные толщины, остаточные деформации, трещины, разрывы, есть ли явно ослабленные зоны и особенно в районе повреждения;

при оценке характеристик остаточных толщин и деформаций допускалось ли отступление от требований нормативных документов (если да, то насколько данные отступления обоснованы);

выполнялся ли ремонт конструктивных элементов и качество ремонта;

на какой срок была продлена эксплуатация морской платформы после освидетельствования.

3.3.4.3 Оценка внешних условий. Основной вопрос: будут или нет внешние нагрузки (от волнения, льда, другие нагрузки среды) превышать расчетные для поврежденной платформы? Речь идет о периоде времени «жизни» платформы после получения повреждения.

При решении задачи целесообразно учитывать следующее:

период года, во время которого произошло повреждение, ибо вероятность превышения расчетного значения нагрузки изменяется в течение года;

период времени, необходимый для принятия мер по предотвращению возможной катастрофы;

существует ли на платформе активная система оценки внешних условий (ветер, волнение, лед, сейсмика и т. п.).

В конечном итоге, следует располагать реалистичным прогнозом внешних условий.

3.3.4.4 Оценка возможности выхода из строя систем или устройств таких как: якорные линии, система динамического позиционирования и т.п. Особенно актуальна данная задача для плавучих морских платформ, а также для платформ, находящихся в режиме транспортировки.

При решении задачи целесообразно располагать следующей информацией:

фактическое техническое состояние систем или устройств;

внешние условия среды после повреждения конструкции платформы.

Решение задачи 3.3.4.4 связано с решением задачи 3.3.4.3 в части оценки внешних условий.

3.3.4.5 Оценка возможности повреждения других элементов корпуса платформы. Решение данной задачи связано с решением задачи 3.3.4.1 (насколько реализовано конструктивное резервирование при проектировании платформы), задачи 3.3.4.2 (техническое состояние конструктивных элементов в районе повреждения и зонах возможного появления других повреждений), задачи 3.3.4.3 (насколько реально превышение расчетных внешних условий).

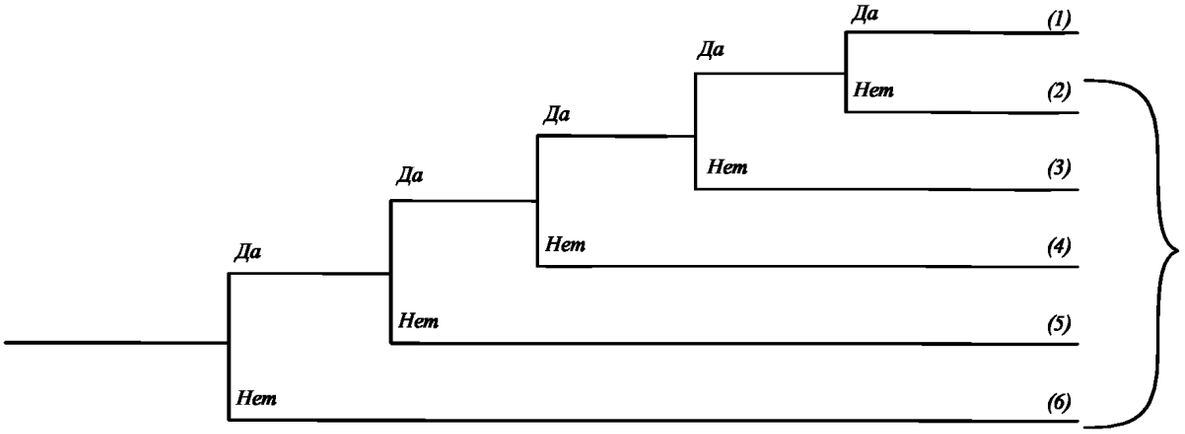
3.3.5 Реализация алгоритма по оценке последствий повреждения может быть выполнена путем построения дерева событий. Дерево событий, рекомендованное в качестве типового, представлено в табл. 3.3.5. Позиции 1, 2, 3, 4 и 5 дерева событий соответствуют основным задачам, определенным в 3.3.4.1 — 3.3.4.5.

3.3.6 При разработке алгоритма по оценке последствий повреждения учтен имеющийся опыт проектирования и эксплуатации морских платформ. Дальнейшее накопление опыта должно способствовать развитию алгоритма.

Таблица 3.3.5

Типовое дерево событий для оценки последствий после повреждения платформы

Может ли данное повреждение быть идентифицировано как принятое во внимание (расчетное) при проектировании корпуса платформы?	Отвечало ли техническое состояние конструкции в целом нормативным документам?	Не будут ли превышены допускаемые внешние условия (нагрузки) для поврежденной платформы?	Не будет ли возможен выход из строя систем или устройств, таких как: якорные линии, системы динамического позиционирования и т. п.?	Не будут ли возможны повреждения других элементов корпуса платформ?	Комбинированная вероятность: Да — последствия аварии минимальны, Нет — риск последствий аварии.
1	2	3	4	5	6



Риск последствий аварии = (2)+(3)+(4)+(5)+(6)

3.4 МЕТОДЫ ЭКСПЕРТНЫХ ОЦЕНОК

3.4.1 Метод Делфи.

С помощью метода Делфи (*Delphi technique*) реализуется «информированное интуитивное суждение», и для этого формулируется задача (проблема);

отбирается группа специалистов-экспертов, способных всесторонне охватить сформулированную задачу (проблему);

создаются условия, при которых группа экспертов может работать наиболее продуктивно, для чего во главе группы ставится опытный аналитик, хорошо знакомый с методом Делфи;

вся группа получает максимум имеющейся информации по рассматриваемой проблеме.

Организационно последовательность условий при использовании метода Делфи выглядит следующим образом:

.1 ведущий аналитик или кто-нибудь другой по его поручению подготавливает исходную информацию по проблеме, и происходит письменная или устная, а в необходимых случаях, и та и другая «презентация» проблемы перед группой отобранных экспертов;

.2 эксперты выносят свое суждение, оцениваемое либо ранжированием предложенных вариантов (если нет возможности для количественных оценок), либо, если существует возможность, оценивают количественно рассматриваемое явление;

.3 при ведущей роли аналитика происходит сравнение полученных мнений отдельных экспертов и обсуждение комментариев каждого из них;

.4 эксперты переоценивают свои первоначальные суждения, если для этого с их точки зрения есть предпосылки;

.5 составляется окончательный итог экспертизы.

3.4.2 Коэффициент конкордации.

Степень согласия группы экспертов оценивается с помощью коэффициента конкордации W:

$$W = \frac{12 \cdot \sum_{i=1}^{i=n} \left\{ \sum_{j=1}^{j=n} x_{ij} - \frac{1}{2} m \cdot (n+1) \right\}}{m^2 (n^3 - n)}, \qquad (3.4.2\text{-}1)$$

где m — число экспертов;
n — число объектов.

Коэффициент W изменяется от 0 до 1. $W = 0$ означает, что не существует связи между ранжированием экспертов; $W = 1$ означает, что все эксперты одинаково ранжируют объекты по данному признаку.

Оценка значимости коэффициента конкордации определяется с помощью параметра Z:

$$Z = \frac{1}{2} \ln \frac{(m-1)W}{1-W}, \qquad (3.4.2\text{-}2)$$

который имеет распределение Фишера со степенями свободы $v_1 = n - 1 - \frac{2}{m}$ и $v_2 = (m-1)v_1$.

Для величины $n>7$ можно использовать критерий χ^2 Пирсона. Величина $m(n-1)W$ имеет χ^2-распределение с $\nu = n-1$ степенями свободы.

В случае если ранжирование объектов по данному признаку содержит совпавшие ранги, коэффициент конкордации W следует определять по формуле

$$W=\frac{\sum_{i=1}^{i=n}\left[\sum_{j=1}^{j=m} x_{ij}-\frac{1}{2}m(n+1)\right]^2}{\frac{1}{12}m^2(n^3-n)-m\sum_j T_j}, \qquad (3.4.2\text{-}3)$$

где m — число экспертов;
n — число опасностей;

$$T_j=\frac{1}{12}\sum_{t_j}(t_j^3-t_j);$$

t_j — число повторений каждого ранга в j-ом ряду.

Нормативные значения коэффициента конкордации W определены в табл. 3.4.2.

Таблица 3.4.2

Нормативное значение W

W	> 0,7	Хорошее согласие
	0,5 ÷ 0,7	Приемлемое согласие
	< 0,5	Неприемлемое

3.4.3 Коэффициент парной корреляции.

Для решения задач, связанных с обработкой информации, имеющей качественный, сравнительный характер, применяются методы ранговой корреляции.

При систематизации качественной информации используется так называемое ранжирование, под которым понимается расположение n объектов в порядке возрастания или убывания какого-либо признака X, количественно неизмеримого. Ранг x_i указывает то место, которое занимает i-ый объект среди других n объектов, ранжированных в соответствии с признаком X.

Статистикой связи ранжированных объектов является коэффициент ранговой корреляции. Коэффициент ранговой корреляции ρ оценивает связь между качественными признаками отдельных объектов, не поддающимися точной количественной оценке:

$$\rho = 1-\frac{6S(d^2)}{n(n^2-1)}, \qquad (3.4.3\text{-}1)$$

где n — число объектов;

$$S(d^2)=\sum_{i=1}^{n}(x_i-y_i)^2; \qquad (3.4.3\text{-}2)$$

x_i, y_i — рассматриваемые свойства.

Свойства коэффициента ранговой корреляции:

$$-1\leqslant\rho\leqslant+1.$$

$\rho = 0$ означает, что признаки X и Y для объектов n независимы ранжированием этих объектов по признаку Y.

$\rho = -1$ означает, что ранжирование объектов по признакам X и Y полностью противоположно.

В случае ранжирования с совпавшими рангами коэффициент ранговой корреляции вычисляется по следующей формуле:

$$\rho=\frac{\frac{1}{6}(n^3-n)-S(d^2)-T-U}{\sqrt{\{\frac{1}{6}(n^3-n)-2T\}\{\frac{1}{6}(n^3-n)-2U\}}}, \qquad (3.4.3\text{-}3)$$

где

$$T=\frac{1}{2}\sum_t t(t-1);$$

$$U=\frac{1}{2}\sum_u u(u-1);$$

t и u — число повторений каждого ранга, соответственно, в I и II рядах.

Если x_i и y_i являются случайными величинами, то коэффициент ранговой корреляции превращается в обычный коэффициент парной корреляции:

$$\rho=\frac{\mathrm{cov}(XY)}{\sigma(X)\cdot\sigma(Y)}, \qquad (3.4.3\text{-}4)$$

где $\sigma(X)$ и $\sigma(Y)$ — стандартные отклонения X и Y;
$\mathrm{cov}(XY)$ — ковариация X и Y.

4 УПРАВЛЕНИЕ РИСКАМИ

4.1 ВЫБОР УПРАВЛЕНИЯ РИСКАМИ

4.1.1 Общие положения.

4.1.1.1 Целью управления рисками является предложение эффективного и практически полезного варианта управления риском, включающего в себя три принципиальных этапа:

фокусирование на областях риска, нуждающихся в управлении;

идентифицирование потенциальных контрольных мер риска;

группировка мер по управлению риском в практически регулируемые варианты.

4.1.1.2 В процессе реализации 4.1.1.1 должна быть создана процедура выбора варианта управления риском, приемлемого и для существующих традиционных аварийных ситуаций, и для аварийных ситуаций, вызываемых новыми технологиями или новыми методами операций. На первом этапе производится классификация результатов качественной оценки риска таким образом, чтобы основные усилия были направлены на области, наиболее нуждающиеся в управлении. Основные аспекты, которые должны быть отражены при этом, следующие:

аварии с неприемлемым уровнем риска рассматриваются в первую очередь;

при составлении дерева ошибок и событий, прежде всего, идентифицируются риски, вносящие наибольший вклад в результат.

4.1.1.3 Выбор варианта управления риском, прежде всего, связан с конкретными мерами по его управлению. Рекомендуется при установлении мер по управлению риском строить подробную причинную цепочку:

опасность → аварийная ситуация → авария → последствия.

Меры управления должны быть нацелены на:

снижение частоты нарушений через качественное проектирование, использование современных технологий, организационную политику, «тренировку»;

смягчение эффекта нарушений для предотвращения аварий;

смягчение обстоятельств, при которых могут произойти нарушения;

снижение уровня последствий аварий.

4.1.1.4 В процессе выбора варианта управления риском соответствующие меры должны быть сгруппированы в ограниченное количество хорошо продуманных практически регулируемых вариантов.

Рекомендуются два возможных подхода для объединения индивидуальных мер в группы:

«общий подход», обеспечивающий управление риском с помощью оценки вероятности начала аварии; этот подход может быть эффективным для предотвращения последовательности нескольких различных аварий;

«дифференцированный подход», обеспечивающий контроль эскалации аварий вместе с возможностью влияния на дальнейшие стадии развития других, прямо не связанных с ними аварий.

4.1.1.5 Выбранный способ управления рисками оценивается по своей эффективности в отношении снижения риска с помощью методов, изложенных в разд. 3.

В результате выбранного варианта управления рисками составляется список мероприятий по его реализации.

4.1.2 При внешних воздействиях.

4.1.2.1 При выборе архитектурно-конструктивного типа платформ должна всемерно учитываться возможность минимизации действующих на нее внешних нагрузок, для чего используются современные методы анализа воздействий и реакций на них платформ.

4.1.2.2 При решении вопросов безопасности платформ при внешних воздействиях должны учитываться все неблагоприятные их сочетания. Для платформ, соединенных с грунтом, должна быть обеспечена безопасность с учетом изменения свойств грунта в процессе эксплуатации.

4.1.2.3 Для экологически ответственных платформ должно быть предусмотрено контрольно-измерительное оборудование, обеспечивающее оповещение персонала о неблагоприятных последствиях внешних воздействий. Оно может включать в себя контроль за внешней средой и основных реакций платформ на интенсивные воздействия (волнение, лед, сейсмику, реакции грунта).

Регистр приветствует установку на платформах нового типа расширенных комплексов контрольно-измерительного оборудования, дающего возможность его использования в исследовательском варианте с целью накопления информации о поведении платформ в штатных и нештатных ситуациях.

4.1.3 При столкновениях с судами и плавающими объектами.

Наиболее эффективным и действенным средством управления рисками является организация эшелонов безопасности вокруг платформ.

На стадии проектирования должна быть создана концепция безопасности, включающая в себя трехступенчатое управление рисками, для чего вводятся:

эшелоны безопасности вокруг платформы;

эффективная защита корпуса от столкновения;

ограничения параметров повреждений.

4.1.3.1 Эшелоны безопасности платформ включают в себя два типа.

Наружный эшелон (2 — 6 мильная зона вокруг платформы), где действуют ограничения по скорости и направлению движения судов. Степень ограничений зависит от:

типов судов, их водоизмещения, осадки;

маневренных качеств судов;

их энерговооруженности (ВРШ, подруливающие устройства, поворотные движители, активная система удержания и др.).

В пределах эшелона должны действовать ограничения по буксировке плохо управляемых объектов.

Внутренний эшелон (0,5 — 2 мильная зона вокруг платформы), где действуют строгие ограничения по нахождению судов; скорость по направлению к платформе по радиусу зоны должна быть не более 2 — 4 уз. в зависимости от судна, его водоизмещения, энерговооруженности при маневрах, систем защиты судна и платформы от столкновения; в пределах эшелона исключена любая буксировка плохо управляемых объектов.

Радиусы эшелонов безопасности могут быть откорректированы в зависимости от типа платформы (СПБУ, ППБУ, МСП, ПНО).

Для МСП, являющейся одновременно нефтехранилищем, вводится дополнительная зона отчуждения $\leqslant 0{,}5$ мили, в пределах которой категорически запрещено нахождение любых судов и плавающих объектов после выполнения ими необходимых операций с платформой.

Контроль и предупреждение движения и нахождения судов в эшелонах безопасности должен осуществляться с платформы.

4.1.3.2 Эффективная конструктивная защита корпуса платформ от столкновений с судами должна включать амортизационную защиту и деформационную защиту корпуса.

Амортизационная защита платформы от судов, швартующихся в море, обеспечивается пневматическими кранцами или иными амортизационными средствами, эквивалентными по энергоемкости и удельному контактному усилию.

Деформационная защита платформы обеспечивается сминаемыми конструкциями, рассеивающими при своей невозвратной деформации энергию столкновения и гасящими контактное усилие до величины, воспринимаемой амортизационной защитой.

Допускается, что один тип защиты может устанавливаться на платформах, а другой тип — на судах обеспечения и транспортировки.

Эффективная конструктивная защита корпуса платформ должна обеспечивать согласно части II «Корпус» Правил классификации и постройки морских судов швартовку судов специального назначения при волнении моря до 6 баллов включительно.

Для МСП, являющейся одновременно нефтехранилищем, требуется специальная конструктивная защита в составе швартово-перегрузочного комплекса, которая должна быть согласована проектантом с Регистром в установленном порядке. Средняя часть перекрытия наклонных бортов МСП в районе подхода судов должна быть подкреплена вертикальными стойками или наклонными упорами для препятствия деформациям перекрытий от возможного наползания судов.

4.1.3.3 Если защита, несмотря ни на что, оказалась пробитой и платформа получила повреждение корпуса, то наружные размеры этого повреждения не должны превышать подтвержденные специальными расчетами.

При превышении габаритных размеров повреждения Регистр вправе принять решение о повышении степени риска эксплуатации платформы и необходимости выведения ее из эксплуатации. Допускаемые параметры повреждений следует определять согласно 4.1.6. При появлении течи следует принять срочные меры по ее устранению и, в случае необходимости, руководствоваться комплексом мероприятий согласно части V «Деление на отсеки» Правил классификации и постройки морских судов.

4.1.4 При взрывах, падающих и летящих предметах.

4.1.4.1 Мероприятия по управлению рисками, связанными с взрывами, падающими и летящими предметами, а также падением вертолета можно объединить в две группы по признаку их влияния на различные стадии аварии:

мероприятия, влияющие на потенциальный источник аварийной ситуации и обеспечивающие уменьшение вероятности возникновения аварийной ситуации;

мероприятия, влияющие на развитие аварии и обеспечивающие уменьшение ее последствий.

Мероприятия первой группы относятся только к источникам взрывов и падающих (летящих) предметов, находящихся на платформе.

4.1.4.2 К основным мероприятиям первой группы относятся:

консервативный подход при проектировании, базирующийся на широком использовании накопленного положительного опыта проектирования в отношении обеспечения безопасности;

проведение периодических инспекций (освидетельствований и т.п.) оборудования и других источников взрыва и падающих (летящих) предметов в процессе эксплуатации; инспекции должны

быть достаточно частыми, чтобы обеспечить соответствующий запас во времени между обнаружением дефекта (неисправности) и возможным разрушением;

использование для источников, характеризующихся достаточно высокими (близкими к максимальным для данного типа явлений) параметрами и характеристиками поражающих факторов, систем наблюдения; метод наблюдения состоит в том, чтобы контролировать определенные условия, которые могут указывать на начало отказа; примером системы является система вибрационных датчиков на крупном оборудовании, имеющем вращающиеся узлы.

К мероприятиям первой группы следует также относить весь комплекс противопожарных мероприятий.

4.1.4.3 К основным мероприятиям второй группы относятся:

размещение, компоновка и соответствующая ориентация оборудования;

резервирование систем, способных влиять на процесс развития и масштаб последствий аварии;

физическое разделение резервных систем безопасности;

применение специальных защитных конструкций (систем конструктивной защиты);

использование в качестве защитных барьеров штатных конструкций (путем их специального проектирования);

обеспечение предпочтительного (наименее опасного по масштабу последствий) развития аварии (распространения поражающих факторов).

4.1.4.4 Для обеспечения необходимого уровня безопасности (приемлемого уровня риска), как правило, требуется реализация комплекса мероприятий первой и второй групп.

Наилучшим следует считать тот подход, который позволяет уменьшить до приемлемо малой величины вероятность возникновения взрыва, летящего или падающего предмета. На это направлены мероприятия первой группы.

Следующим по предпочтительности является подход, обеспечивающий уменьшение или исключение воздействия поражающих факторов на объект (помещение, оборудование, персонал и т.д.), важный для безопасности. И далее следует тот подход, который обеспечивает приемлемый масштаб последствий. На решение последних двух задач направлены мероприятия второй группы.

4.1.5 При пожарах и выбросах.

С целью обеспечения безопасности при пожаре на ПБУ должен быть проведен комплекс противопожарных мероприятий. Все эти мероприятия целесообразно разделить на четыре группы.

4.1.5.1 К первой из них относятся мероприятия организационного характера, а именно:

разработка и официальное оформление инструкций на производство всех работ, выполняемых на ПБУ;

разработка должностных инструкций для всего персонала ПБУ;

строгое соблюдение норм и требований техники безопасности при производстве любых работ на установке, внедрение системы разрешения на проведение всех пожароопасных работ;

разработка и официальное оформление четких указаний по действию персонала при тушении пожара;

разработка и внедрение системы обучения работе на ПБУ с контролем знаний, полученных персоналом.

4.1.5.2 Во вторую группу включаются мероприятия технического характера, направленные на предотвращение возможности возникновения пожара на ПБУ. Важнейшими из них являются:

применение на ПБУ в опасных в пожарном отношении зонах и помещениях оборудования, машин, механизмов, приборов и систем в противовзрывном и противопожарном исполнении;

установка на ПБУ специальной системы, предотвращающей выброс фонтана нефти и (или) газа;

использование на ПБУ систем транспортировки горючих жидкостей, в которых возможность утечки топлива или масла сведена к минимуму;

обеспечение требуемого состава воздуха в помещениях ПБУ путем установки систем газового анализа и вентиляции;

ограничения на использование горючих материалов в служебных, бытовых и жилых помещениях ПБУ.

4.1.5.3 Мероприятия по пассивной защите от огня, направленные на предотвращение его распространения на ПБУ (часть VI «Противопожарная защита» Правил классификации и постройки морских судов) составляют третью группу противопожарных мероприятий. С точки зрения управления рисками определяющими из них следует признать:

модульное проектирование установки по технологическому принципу;

отделение одного модуля от другого, а также одного пожароопасного помещения от другого с помощью коффердамов либо газонепроницаемых огнестойких переборок;

реализация специальных мер по обеспечению безопасной эвакуации персонала из любых служебных, бытовых или жилых помещений с помощью проходов, коридоров, шахт, оборудованных противопожарной защитой;

устройство на ПБУ специального помещения-убежища, в котором персонал может находиться в безопасности в течение определенного промежутка времени, необходимого либо на ликвидацию пожара, либо для эвакуации людей с борта ПБУ.

4.1.5.4 Четвертая группа включает в себя мероприятия по активной борьбе с огнем. В ее состав входят системы тушения огня, основанные на различных физических и химических принципах действия, а именно:

водопожарная;

спринклерная;

водораспыления;

водяных завес;

водяного орошения;

углекислотного тушения;

тушения инертными газами;

пенотушения;

порошкового тушения;

аэрозольная.

4.1.6 Конструктивная достаточность.

4.1.6.1 Вопросы контроля конструктивной достаточности должны рассматриваться при проектировании, строительстве и эксплуатации морских платформ, а также при модернизации конструкции корпуса.

Обеспечение конструктивной достаточности достигается за счет обеспечения:

прочности конструкции;

конструктивной целостности;

эксплуатационной надежности;

живучести конструкции.

4.1.6.2 Основное внимание при обеспечении конструктивной достаточности должно уделяться:

специальным конструктивным элементам;

основным конструктивным элементам, важность которых обусловлена обеспечением непроницаемости и безопасности обслуживающего персонала платформы (например, таким как: конструкции вертолетной площадки, рабочей палубы, районов ошвартовки судов);

основным конструктивным элементам, которые отвечают за живучесть конструкции.

4.1.6.3 Меры контроля конструктивной достаточности (которые могут быть организационными, техническими, конструктивными и др.) подразделяются на традиционные, дополнительные и специальные.

4.1.6.3.1 Традиционные меры контроля нацелены на обеспечение прочности конструкции, конструктивной целостности, эксплуатационной надежности и регламентируются требованиями части II «Корпус», Руководства по техническому наблюдению за ПБУ и МСП в эксплуатации и др. (см. 2.1.2).

4.1.6.3.2 Дополнительные меры контроля нацелены, главным образом, на обеспечение конструктивной целостности, эксплуатационной надежности и связаны с использованием нетрадиционных материалов, уникальных конструкций и узлов, нетрадиционных методов контроля.

4.1.6.3.3 Специальные меры контроля нацелены, главным образом, на обеспечение живучести конструкции и обязательно связаны с оценкой возможности аварийных ситуаций (см. 2.1.3).

4.1.6.4 Традиционные меры контроля включают:

.1 при проектировании:

расчет прочности конструкции на заданные нагрузки в соответствии с принятыми критериями;

удовлетворение требований к минимальным толщинам;

разработку специальных инструкций и нормативных документов по обеспечению эксплуатационной надежности сооружения (например, Инструкций по эксплуатации ПБУ, Методических указаний по оценке технического состояния корпуса, Рекомендаций по подводному обследованию и т.п.);

экспертизу расчетов прочности, другие мероприятия по обеспечению качества проектирования;

.2 при строительстве:

контроль качества основного материала;

контроль качества соединений конструктивных элементов;

контроль изготовления конструкции в целом, другие мероприятия по обеспечению качества изготовления;

.3 при эксплуатации:

периодическое освидетельствование и дефектацию конструктивных элементов и их соединений, включая обследование подводной части конструкции с использованием современных технических средств подводного контроля;

выявление конструктивных элементов, не удовлетворяющих требованиям нормативных документов по оценке технического состояния конструкции;

ремонт конструктивных элементов.

4.1.6.5 Дополнительные меры контроля.

4.1.6.5.1 При проектировании дополнительные меры контроля включают:

экспериментальные исследования прочности и работоспособности нетрадиционных конструкций корпуса и узлов;

разработку специальных требований по конструированию уникальных конструкций и узлов;

экспериментальные исследования нетрадиционных материалов и разработку специальных требований для них;

в случае необходимости разработку специальных нормативных документов в обеспечение эксплуатационной надежности нетрадиционных конструкций, разработку специальных требований к нетрадиционным системам контроля, таким как: автоматизированный контроль параметров внешней среды, акустико-эмиссионный контроль за распространением усталостных трещин, контроль с использованием образцов-свидетелей и т.п.

4.1.6.5.2 При строительстве дополнительные меры контроля заключаются в использовании нетрадиционных материалов и контроле качества изготовления конструкции из них.

4.1.6.5.3 При эксплуатации дополнительные меры контроля заключаются в использовании нетрадиционных систем контроля и обеспечении качества их работы.

4.1.6.6 Специальные меры контроля разрабатываются при проектировании и реализуются при строительстве и эксплуатации платформ.

4.1.6.6.1 В целом удовлетворительная защита от аварийного повреждения достигается двумя способами:

низкой вероятностью повреждения,

приемлемыми последствиями повреждения.

Специальные контрольные меры нацелены, главным образом, на приемлемые последствия повреждения.

4.1.6.6.2 Контрольные меры по обеспечению живучести конструкции включают:

конструктивные меры, направленные на то, чтобы выдерживать воздействия аварийных событий или снижать до минимума их последствия;

организационные меры по снижению аварийности, такие как: разработка специальных аварийных планов и мероприятий в отношении минимизации риска столкновения с судами, айсбергами и других аварийных событий;

меры технического характера, связанные, например, с использованием систем и устройств для контроля за механизмами, повреждение которых может привести к разрушению корпуса платформы (например, таковым механизмом является механизм подъема и спуска опорных колонн СПБУ).

4.1.6.6.3 Особую роль при обеспечении живучести конструкции играет конструктивное резервирование. Конструктивную схему следует выбирать так, чтобы ее несущая конструкция и наиболее ответственные элементы сохраняли целостность во время и непосредственно после аварии, а другие конструктивные элементы при этом могут быть повреждены. После получения повреждения конструкция должна выдерживать минимальные функциональные нагрузки и нагрузки внешней среды на протяжении определенного времени вплоть до вывода платформы из эксплуатации.

4.1.6.6.4 Регистром могут быть потребованы расчеты или другие обоснования на основе инженерных подходов, подтверждающие, что прочность корпуса с поврежденным элементом будет обеспечена, т.е. повреждение определенной связи (связей) не приведет к разрушению корпуса платформы.

Данная задача должна решаться с учетом следующего:

расчетные условия повреждения (поврежденные элементы, другие параметры) должны быть определены применительно к конкретной морской платформе с учетом рассматриваемых аварийных ситуаций и конструктивных особенностей сооружения;

если отсутствуют специальные указания в соответствующих частях Правил ПБУ/МСП и других нормативных документах Регистра, то в качестве расчетных нагрузок следует использовать функциональные нагрузки, создаваемые только весом платформы, груза и оборудования (т.е. полагается, что механизмы, системы и устройства могут не работать), а также нагрузки внешней среды, соответствующие наибольшим в течение одного года для данного района эксплуатации;

в качестве критерия прочности должен рассматриваться критерий предельной прочности, записанный в виде формулы

$$F \leqslant R, \qquad (4.1.6.6.4)$$

где F — расчетное значение обобщенного силового воздействия;

R — расчетное значение обобщенной несущей способности (расчетное сопротивление конструкции).

Методы расчета могут быть основаны на пластическом анализе поведения конструктивных элементов.

4.1.6.7 Выше охарактеризованные положения по контролю конструктивной достаточности следует воспринимать как минимальные требования общего характера, на базе которых должны определяться индивидуальные требования применительно к морской платформе конкретного типа с учетом оценки возможности аварийных ситуаций.

4.1.6.8 Контрольные меры по конструктивной достаточности будут более убедительными, если использовать имеющуюся информацию в отношении повреждений конструкций платформ вследствие аварийных событий. Накопление такой информации должно выполняться по форме приложения 4.

4.2 СТОИМОСТНЫЕ ОЦЕНКИ, СВЯЗАННЫЕ С МЕРОПРИЯТИЯМИ ПО СНИЖЕНИЮ РИСКОВ

4.2.1 Целью этого шага является определение пользы и стоимости, связанной с реализацией каждого из вариантов управления риском, идентифицированных и определенных в 4.1.

4.2.2 Стоимостная полезность оценки состоит из следующих этапов:

рассмотрение рисков, оцененных в разд. 3, в зависимости от частоты и последствий для выявления базовой причины в зависимости от уровня риска обследуемой ситуации;

классификация вариантов управления риском, определенных в 4.1, для ориентировки в понимании стоимостей и выгод в результате применения того или иного варианта управления риском;

оценка соответствующих стоимостей и выгод при выборе варианта управления риском;

оценка и сравнительная эффективность каждого варианта в зависимости от относительной стоимости на каждую единицу снижения риска;

классификация вариантов управления риском с точки зрения стоимостно-полезной перспективы для облегчения принятия рекомендаций на следующем этапе (например, отсеиванием малоэффективных либо невыполнимых рекомендаций).

4.2.3 Стоимость должна охватывать весь жизненный цикл и может включать начальный цикл, эксплуатацию, тренировку, инспекцию, сертификацию и т.д. Выгоды могут включать снижение стоимостей, связанных с авариями, поражением людей, ущербом, загрязнением окружающей среды, компенсацией за ответственность перед третьими лицами, повышением средней продолжительности жизни сооружения.

Оценка стоимостей и выгод может производиться на базе использования различных методик и технологий. Такая оценка должна быть выполнена для общей ситуации для выявления основных влияний.

Стоимость определяется по отношению к личности, организации, компании, руководству прибрежной зоны и т.д., которые напрямую или косвенно пострадали от аварии. На этом этапе определяется эффективность новых предложений. На начальной стадии выполнения формализованной оценки безопасности (ФОБ) должна быть произведена группировка базовых направлений риска с целью применения методологии ФОБ и идентификации выданных рекомендаций.

В результате этого:

оценивается стоимость и выгода каждого из вариантов управления риском, определенных в 4.1;

оценивается стоимость и выгода для мероприятий, оказывающих наибольшее влияние на результат;

оценивается стоимостная эффективность в зависимости от чистой стоимости каждой единицы снижения риска.

4.2.4 Стоимостную эффективность выбранного мероприятия рекомендуется определять, решая вероятностно-оптимизационную задачу либо на основе минимизации целевой функции P типа:

$$P = S + p\bar{u}, \qquad (4.2.4\text{-}1)$$

либо на основе метода приращений:

$$I = S\Delta - \bar{u}\delta p, \qquad (4.2.4\text{-}2)$$

где I — выгода мероприятия;
S — начальная стоимость конструкции, оборудования, платформы;
$\bar{u}$ — средний по вероятности убыток в случае отказа;
p — вероятность отказа (величина риска), отнесенная ко всему сроку службы конструкции, оборудования, платформы;
Δ и δ — соответствующие приращения.

4.2.5 В качестве стоимостной оценки в отношении фатальных исходов рекомендуется использовать критерий

$$S_F = \frac{\Delta C - \Delta B}{\Delta R} \leqslant A_S, \qquad (4.2.5)$$

где S_F — нетто-стоимость предотвращения фатального исхода;
ΔC — стоимость рекомендации на 1 платформу, вытекающей из 3-го шага формализованной оценки безопасности (управление рисками);
ΔR — уменьшение риска на 1 платформу в зависимости от числа предотвращенных фатальных исходов на базе контроля рисков;
A_S — стоимостная мера контроля риска. В самом первом приближении, ориентируясь на зарубежные источники, A_S=3 млн долларов США;
ΔB — экономическая польза для 1 платформы от принятых рекомендаций.

5 КРИТЕРИИ ДОСТАТОЧНОЙ БЕЗОПАСНОСТИ ПЛАТФОРМ

5.1 РЕКОМЕНДАЦИИ ДЛЯ ПРИНЯТИЯ РЕШЕНИЯ ПО СНИЖЕНИЮ РИСКА АВАРИИ

5.1.1 Целью этого шага является определение рекомендаций по снижению риска аварий. Рекомендации должны базироваться на классификации рисков и на лежащих в их основании причинах, сравнении вариантов управления риском и выполняться в обеспечение снижения риска до наиболее разумного уровня.

В результате этого шага должно быть обеспечено объективное сравнение альтернативных вариантов, базирующихся на потенциальном снижении уровня риска и стоимостной эффективности вариантов управления рисками, в том числе и в областях, где нормы и правила должны быть пересмотрены или дополнены. Рекомендации должны коррелироваться в различных контекстах с рекомендациями ИМО и не противоречить подходам МАКО.

Во всей цепочке шагов ФОБ этот шаг является наиболее ответственным и должен быть наиболее взвешенным.

5.1.2 Все решения, принимаемые для снижения риска аварий, должны отвечать действующим правилам Регистра и эксплуатационным стандартам, отраженным в соответствующих инструкциях по эксплуатации, утвержденных Регистром, в целях обеспечения безопасности платформ.

Эксплуатационные стандарты повсеместно используются в течение всего срока службы платформы. Важно, чтобы они относились к системам и процессам, способствующим уменьшению суммар-

ного риска, при этом количество эксплуатационных стандартов должно способствовать лучшей управляемости безопасностью.

Эксплуатационные стандарты относятся к конкретной платформе и их рекомендуется формировать на трех уровнях:

эксплуатационные стандарты, основанные на риске, которые определяют количественные параметры и должны выполняться (см. 5.3);

сценарные эксплуатационные стандарты, которые могут быть качественными или количественными с указанием конечной цели для управления при появлении конкретной опасности или группы опасностей;

системные эксплуатационные стандарты, уточняющие уровень поведения или правомочности, который необходим от системы, требуемой для управления при появлении опасности.

5.2 ПРИНЦИП РАЗУМНО ОСУЩЕСТВИМОГО УРОВНЯ

5.2.1 Идентификация опасностей и анализ последствий их реализации позволяет уже на первом этапе установить некоторую, пусть предварительную, приоритетность опасностей. Для этого используется матрица риска, в соответствии с которой все опасности классифицируются по трем уровням: неприемлемый, разумно осуществимый и приемлемый.

Неприемлемыми опасностями считаются те, риск в отношении которых не может быть оправдан ни при каких, за исключением экстраординарных, обстоятельствах. К таким опасностям относятся такие, вероятность реализации которых имеет обычный, средний уровень, а последствия являются катастрофическими.

Приемлемыми считаются опасности, реализация которых маловероятна, а последствия несущественные. В отношении таких опасностей не требуется принятия каких-либо мер и они могут быть исключены из дальнейшего рассмотрения.

В 5.3 дается регламентация приемлемых и неприемлемых значений рисков. Между «приемлемыми» и «неприемлемыми» уровнями лежит «разумно осуществимый уровень» (уровень ALARP — As Low As Reasonably Practicable).

Базовая матрица рисков изображена на рис. 5.2.1. Реализация матрицы рисков осуществляется по идентификации конкретных потенциальных рисков. После определения задачи создается команда (группа) из экспертов, выполняющая экспертизу в рамках методологии ФОБ. Работу рекомендуется выполнять в три стадии: подготовительная работа, работа по идентификации риска, фаза обработки и документирования.

При невозможности количественного определения риска допускается качественная квалификация аварийных обстоятельств с использованием следующих определений для категорий масштаба аварии и ее вероятности согласно табл. 5.2.1-1 — 5.2.1-5. Качественная квалификация позволяет заполнить матрицу риска, в которой уровень 1 представляет самый высокий риск, а уровень 7 — самый низкий риск. Зона разумно осуществимого уровня соответствует трем — пяти уровням.

ЧАСТОТА				
частая	ALARP уровень 4	ALARP уровень 3	уровень 2	недопустимые уровень 1
умеренно-вероятная	ALARP уровень 5	ALARP уровень 4	ALARP уровень 3	уровень 2
маловероятная	уровень 6	ALARP уровень 5	ALARP уровень 4	ALARP уровень 3
крайне маловероятная	приемлемые уровень 7	уровень 6	ALARP уровень 5	ALARP уровень 4
	несущественные	малозначительные	значительные	катастрофические
				ПОСЛЕДСТВИЯ

Рис. 5.2.1
Матрица рисков
ALARP — принцип разумно осуществимого уровня

Таблица 5.2.1-1

Масштаб аварии (последствия)

Несущественные	Нет существенного вреда для людей, оборудования, окружающей среды
Малозначительные	Незначительное снижение качеств платформы, локальные повреждения
Значительные	Существенное снижение параметров платформы, сопровождаемое несчастными случаями
Катастрофические	Потеря платформы или экологическая катастрофа

Таблица 5.2.1-2

Вероятность аварии

Крайне маловероятная	Может произойти только при исключительных обстоятельствах
Маловероятная	Маловероятна, но возможна в течение срока эксплуатации платформы
Умеренно вероятная	Может произойти в течение срока эксплуатации платформы
Частая	Может происходить ежегодно или чаще

Таблица 5.2.1-3

Матрица рисков при транспортировках крупногабаритных грузов на дальние расстояния

ЧАСТОТА					
частая	M	M	H	H	H
умеренно-вероятная	L	M	M	H	H
вероятная	L	L	M	M	H
маловероятная	L	L	L	M	M
крайне маловероятная	L	L	L	L	M
	очень низкий	низкий	средний	значительный	катастрофический
				Масштаб последствий	

Примечание. L — низкий, H — высокий, M — зона ALARP — разумно осуществимый уровень.

Таблица 5.2.1-4

Масштаб последствий

Очень низкий	Происшествие, не приводящее к существенному вреду для людей, оборудования, окружающей среды
Низкий	Произошли разрушения конструкций минимально допустимого уровня, повреждения людей, сопровождаемые оказанием первой помощи
Средний	Произошли разрушения, соизмеримые с допустимым уровнем. Имеются ушибы, легкие ранения у людей
Значительный	Часть конструкций и креплений имеют заметные повреждения. Имеются повреждения людей, требующие весьма квалифицированной медицинской помощи
Катастрофический	Потеря платформы. Могут быть человеческие жертвы

Таблица 5.2.1-5

Вероятность повреждений

Частая	Вполне возможно много раз за длительную транспортировку
Умеренно вероятная	Вполне возможно несколько раз за длительную транспортировку
Вероятная	Возможно один раз за транспортировку.
Маловероятная	Возможно не более одного раза за 3 — 4 транспортировки
Крайне маловероятная	Может произойти только при исключительных обстоятельствах

5.3 ПРЕНЕБРЕЖИМЫЕ И НЕДОПУСТИМЫЕ УРОВНИ РИСКА

5.3.1 В качестве критериев безопасности следует принимать для годовых индивидуальных рисков:

недопустимый уровень риска —10^{-3}/год,

пренебрежимый уровень риска —10^{-6}/год.

Диапазон между —10^{-3}/год и —10^{-6}/год является зоной разумно осуществимого уровня.

ПРИЛОЖЕНИЕ 1

ОБЩИЕ РЕКОМЕНДАЦИИ К СОСТАВЛЕНИЮ И ИСПОЛЬЗОВАНИЮ ОПРОСНОГО ЛИСТА УСТРОЙСТВА ПОДЪЕМА И СПУСКА КОРПУСА СПБУ 6500/100 «МУРМАНСКАЯ»

I. КРАТКОЕ ТЕХНИЧЕСКОЕ ОПИСАНИЕ УСТРОЙСТВА ПОДЪЕМА И СПУСКА КОРПУСА СПБУ

Самоподъемная плавучая буровая установка СПБУ имеет три трехгранные решетчатые опорные колонны и предназначена для разведочного бурения скважин глубиной до 6500 м при глубине воды на точке от 20 до 100 м при температуре воздуха от −30 до +40 °С. Допустимый ветер при перегоне платформы — 6 баллов, волнение моря — до 5 баллов.

основные технические характеристики:

водоизмещение порожнем на плаву ~15000 т;

длина расчетная ~88,2 м;

ширина расчетная ~68,0 м;

высота борта ~9,7 м;

осадка порожнем ~5,3 м;

длина трехгранной решетчатой опорной колонны ~143 м.

На СПБУ использовано устройство подъема и спуска корпуса с реечно-шестеренчатым механизмом шагового действия, которое представляет собой три подъемника, смонтированные на портале у каждого угла опорной колонны, и подвижную траверсу, охватывающую опорную колонну, с шарнирно присоединенными к ней тремя зубчатыми рейками. В состав подъемника входят три спаренных редуктора с двумя зубчатыми выходными шестернями, электродвигателями и тормозами.

Устройство перехвата (перештыривания) в составе механизма подъема включает три захвата (по одному у каждого угла опорной колонны), расположенные на траверсе, и три захвата, расположенные аналогично в нижней части портала. Штыри захватов приводятся в действие (вдвигаются и выдвигаются в специальные отверстия узловых соединений вертикальных угловых стоек опорных колонн) пневмоприводами.

Цикл работы подъемника состоит из двух операций:

рабочий ход — подъем (спуск) корпуса (опорной колонны);

холостой ход — перестановка траверсы на один шаг вниз или вверх.

В конце рабочего хода срабатывают нижние захваты, которые соединяют корпус с опорной колонной. После полной передачи нагрузки на нижние захваты, верхние захваты освобождают траверсу для перестановки — перемещения траверсы с рейками на шаг до срабатывания верхних захватов. Нижние захваты освобождают опорную колонну, после чего следует очередной рабочий ход.

С целью снижения напряжений и деформаций вертикальной стойки предусмотрены технологические приливы в ее литых узловых соединениях, обеспечивающие передачу поперечных нагрузок только в узлах решетки опорной колонны. Подобные контактные упоры — «лыжи» установлены в корпусе СПБУ по 3 шт. у каждой вертикальной стойки. По ним скользят при перестановке траверсы и упираются при работе выступающие узлы вертикальных стоек.

II. ОБЩИЕ РЕКОМЕНДАЦИИ К СОСТАВЛЕНИЮ И ИСПОЛЬЗОВАНИЮ ОПРОСНОГО ЛИСТА АНАЛИЗА АВАРИЙНОЙ СИТУАЦИИ ПРИМЕНИТЕЛЬНО К УСТРОЙСТВУ ПОДЪЕМА И СПУСКА КОРПУСА СПБУ

1 Вводная часть

Опросный лист анализа аварийной ситуации на участках платформы со средним и высоким уровнем риска помогает определить ошибки в проекте и потенциальную угрозу безопасности, используя список вопросов, предназначенных для стимулирования мышления и процесса дискутирования.

Вопросы опросного листа обычно касаются тех участков, где имели место ошибки в проекте или при эксплуатации. Значительная часть вопросов является результатом рассмотрения проблем, определенных в предыдущих обзорах или в результате аварий. Опросный лист не касается, как правило, участков, где ошибки редко совершаются проектировщиками. Опросный лист должен использоваться лишь для тщательного и полного обзора проекта, а не в качестве метода проектирования установки или ее отдельных участков.

2 Необходимая информация

Порядок использования опросного листа требует знания базовых основ проекта, расположения оборудования, систем безопасности и защиты от пожара, техники эксплуатации и др. Необходимо, чтобы пакет рассматриваемых документов хранился весь срок эксплуатации установки в качестве основы будущих модификаций и анализа аварийных ситуаций.

3 Методика

Для проведения анализа аварийных ситуаций создается группа, которая должна состоять из

представителей проектной организации, эксплуатационщиков и, по крайне мере, одного опытного специалиста, не вовлеченного напрямую в проектирование или эксплуатацию установки. Анализ может проводиться как одним специалистом, так и небольшими группами, каждая по своему профилю.

Опросный лист для облегчения обзора разбивается, как правило, на ряд частей, при этом применительно к устройству подъема и спуска корпуса СПБУ — на следующие части (см. графу 1 таблицы).

В опросном листе нет требований к тому, чтобы ответами на каждый вопрос были «да» или «нет». Эксперты должны использовать вопросы листа в качестве направлений мышления и определения потенциальных проблем.

Вопросы опросного листа не обязательно являются «требованиями безопасности проекта». Во многих случаях они оставляют право выбора у участников опроса. Можно ожидать, что обзор и анализ аварийных ситуаций по опросному листу на уже существующей платформе выльется в большее количество нежелательных ответов, чем обзор нового проекта, потому что дополнительный риск в плане безопасности связан с необходимостью проведения модернизации реально существующей установки.

4 Отчет

Анализ должен быть документирован таким образом, чтобы можно было установить, кто его проводил, когда он был проведен, какая информация была рассмотрена и последующие рекомендации. Выявленные опасности и рекомендации, полученные в результате ответов на вопросы, целесообразно представить в виде сводной таблицы, аналогично той, форма которой приведена в конце настоящего приложения. Каждый пункт должен иметь ссылки на соответствующий вопрос опросного листа, с помощью которого была определена проблема. Эти пункты базируются на оценках группы и дискуссиях с проектировщиками и эксплуатационщиками платформы. Такие пункты должны вводиться только для тех участков платформы, состояние которых вызвало опасения.

III. ПРИМЕР ОПРОСНОГО ЛИСТА УСТРОЙСТВА ПОДЪЕМА И СПУСКА КОРПУСА СПБУ[1]

1 Общее

1.А Общие вопросы.

1.А.1 Правильно ли адресованы опасности? Продуман ли метод их устранения и контроля?

1.А.2 Какие новые процессы и оборудование, системы и устройства имеются на установке, что может потребовать более тщательного анализа безопасности (например, HAZOP)?

1.А.3 Была ли учтена в проекте работоспособность устройства подъема и спуска корпуса СПБУ? (Сложные системы будут эксплуатироваться, по всей вероятности, с нарушениями, а блокировки будут потом отключены.)

1.А.4 Были ли определены требования к испытанию систем безопасности? Отвечает ли проект этим требованиям?

1.А.5 Были ли рассмотрены и классифицированы все опасные материалы:

были ли рассмотрены сертификаты материалов;

были ли разработаны меры по защите персонала?

1.Б Расположение.

1.Б.1 Правильно ли расположены жилые помещения, рубка и посты управления, чтобы уменьшить контакт с оборудованием и устройствами повышенной опасности?

1.Б.2 Была ли предусмотрена установка дополнительного оборудования, которое может препятствовать безопасной работе?

1.Б.3 Было ли продумано размещение и разделение оборудования и устройств между порталом и траверсой?

1.В Реакция на экстремальную ситуацию.

Таблица

Предмет анализа (обзора)	Содержание	Документация в помощь
1. Общее	А. Общие вопросы Б. Расположение В. Реакция на экстремальную ситуацию Г. Эвакуация и спасательные работы	Базовые основы проекта Чертежи общего расположения, расположения оборудования
2. Механическая часть	А. Конструкционные материалы Б. Устройство подъема и спуска опорных колонн В. Механизм подъема Г. Система задавливания опорных колонн в грунт и их выдергивания Д. Трубопроводы	Спецификации материалов, оборудования, устройств Чертежи Патенты Технологические схемы подъема и спуска, задавливания опорных колонн в грунт и др.
3. Электрическая часть и система управления	А. Электрическая классификация зон Б. Схема прокладки электрических цепей	Спецификации электрооборудования и устройств, чертежи Спецификация труб и клапанов

[1] Вопросы опросного листа разбиты на группы в соответствии с рекомендацией гл. II.3 настоящего приложения.

1.В.1 Предусмотрено ли размещение персонала при возникновении экстремальной ситуации?

1.В.2 Есть ли связь или средства связи с судами и берегом?

1.Г Эвакуация и спасательные работы.

1.Г.1 Достаточно ли мест на спасательных средствах, спасательных лодках и плотах, чтобы вместить 100 % обслуживающего персонала, включая прикомандированных?

1.Г.2 Оснащена ли платформа спасательными средствами для расширения маршрутов эвакуации?

1.Г.3 Продумано ли использование спасательных тросов в качестве средств эвакуации, когда другие средства окажутся малоэффективными?

2 Механическая часть

2.А Конструкционные материалы.

2.А.1 Правильно ли произведен выбор конструкционных материалов, не используется ли необоснованно цветной металл вместо черного?

2.А.2 Соответствует ли сочетание материалов требованиям безопасности, действующим на морском флоте?

2.А.3 Продуманы ли зоны дренажа отработавшего материала и продуктов коррозии, нет ли препятствия для их естественной эвакуации?

2.А.4 Отсутствуют ли дополнительные технологические усиления, включая материал сварных швов, препятствующие правильной эксплуатации?

2.Б Устройство подъема и спуска опорных колонн.

2.Б.1 Позволяет ли устройство подъема и спуска опорных колонн работать при существенно различной просадке опорных колонн на слабых грунтах?

2.Б.2 Предусмотрена ли в устройстве надежная блокировка при работе верхнего и нижнего уровней устройства перехвата?

2.Б.3 Учитывает ли устройство подъема и спуска аварийный перехват опорной колонны?

2.В Механизм подъема.

2.В.1 Предусмотрены ли в проекте расположения механизмов подъема площадки обслуживания, проходы и ограждения в соответствии с требованиями техники безопасности, действующими на морском флоте?

2.В.2 Обеспечена ли на проектном уровне безопасная работа механизмов подъема и редукторов при попадании в них продуктов коррозии и жизнедеятельности моря?

2.В.3 Может ли механизм подъема повредить (разрушить) переставную зубчатую рейку, выходящую шестерню редуктора и т.д. при работе механизма в условиях закрепления верхнего и нижнего пояса штырей на опорной колонне?

2.В.4 Производилась ли оценка безопасной работы механизма с переставной рейкой на стадии проектирования?

2.В.5 Предусмотрены ли стендовые испытания механизма подъема и оценка его надежности на предмет возможности аварийных ситуаций?

2.В.6 Существуют ли ограничения по ветроволновым и другим условиям для устройства подъема и спуска корпуса в режиме перегона СПБУ?

2.Г Система задавливания опорных колонн в грунт и их выдергивания.

2.Г.1 Достаточен ли ресурс устройства для выдергивания из грунта аварийной опорной колонны?

2.Г.2 Продуман ли на проектном уровне план работы системы при перекосе колонны в портале в процессе ее выдергивания-задавливания?

2.Г.3 Предусмотрен ли механизм компенсации избыточных перемещений при перекосе опорной колонны во время подъема и спуска?

2.Г.4 Оснащена ли система эффективной подсистемой смыва и удаления грунта с колонн, обеспечивающей ее безопасную работу при выдергивании-задавливании?

2.Д Трубопроводы.

2.Д.1 Защищены ли от повреждения и имеют ли достаточный ресурс предохранительные и отсечные клапаны пневмоприводов устройства подъема и спуска корпуса СПБУ?

2.Д.2 Предусмотрены ли опрессовка и продувка трубопроводов?

3 Электрическая часть и система управления

3.А Электрическая классификация зон.

3.А.1 Соответствует ли разбивка электрооборудования, кабельных сетей и системы управления на электрические зоны существующим государственным стандартам?

3.А.2 Предусмотрено ли аварийное автоматическое отключение электродвигателей редукторов при следующих аварийных ситуациях:

при перегреве электродвигателей;

при перемещении траверсы за пределы рабочего хода;

при превышении времени перехвата;

при избыточном сжатии амортизаторов;

при превышении допустимого суммарного тока электродвигателей подъемника?

3.А.3 Все ли аварийные ситуации, связанные с электродвигателями подъемника, предусмотрены?

3.Б Схема прокладки электрических цепей.

3.Б.1 Позволяет ли существующая схема прокладки кабелей обеспечить безопасность цепей системы управления от случайного импульса?

3.Б.2 Предусмотрено ли защитное заземление от поражения электрическим током и статического электричества согласно действующим на морском флоте правилам?

3.Б.3 Обеспечено ли дублирование электрических цепей системы управления и аварийной сигнализации устройства подъема и спуска корпуса СПБУ?

3.Б.4 Существует ли защита от человеческого фактора цепей управления устройства подъема и спуска корпуса СПБУ?

IV. ФОРМА СВОДНОЙ ТАБЛИЦЫ ПО ОТЧЕТУ ОБ АНАЛИЗЕ АВАРИЙНЫХ СИТУАЦИЙ

Платформа _____ Выполнен _____ Дата _____

№ опросного листа	№ чертежа	Проблема	Обсуждение	Рекомендации	Подписи	Дата

ПРИЛОЖЕНИЕ 2

ПРИМЕРЫ ДЕРЕВЬЕВ СОБЫТИЙ

Таблица 1

Дерево событий при выдергивании опорных колонн СПБУ из грунта

Останется ли погода в пределах, допускаемых инструкцией по эксплуатации? 1	Будет ли степень присоса башмака к грунту находиться в допускаемых пределах? 2	Останется ли работоспособность механизмов в штатном состоянии? 3	Не будет ли недопустимых углов крена? 4	Не произойдет ли расползание колонн и в связи с этим заклинивание механизма подъема? 5	Комбинированная вероятность: Да – авария не произойдет, Нет – риск возникновения аварии

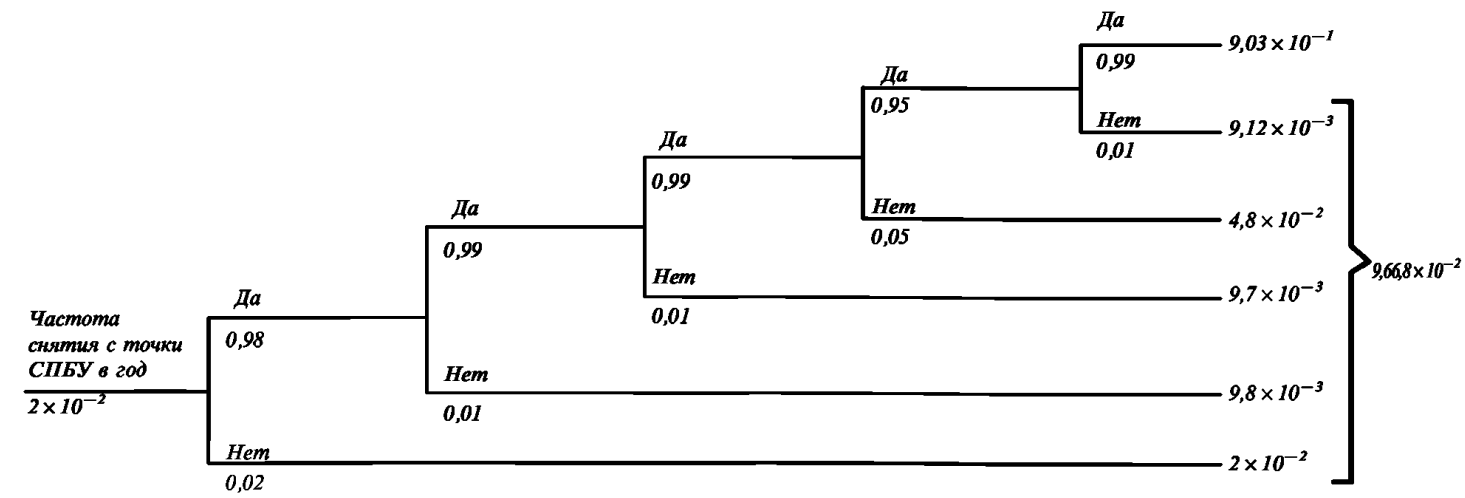


Таблица 2

Дерево событий при транспортировках СПБУ и ППБУ

Останется ли погода в пределах, допускаемых инструкцией по эксплуатации? 1	Не будут ли совершены ошибки в прогнозе погоды в неблагоприятную сторону? 2	Не выйдет ли из строя в условиях волнения силовая установка или рулевой комплекс? 3	Не сядет ли транспортное средство на мель? 4	Не произойдет ли столкновение с другим судном или собственным буксиром? 5	Не произойдет ли нештатный обрыв крепежного устройства? 6	Не выйдет ли из строя буксир на волнении? 7	Комбинированная вероятность: Да – авария не произойдет, Нет – риск возникновения аварии

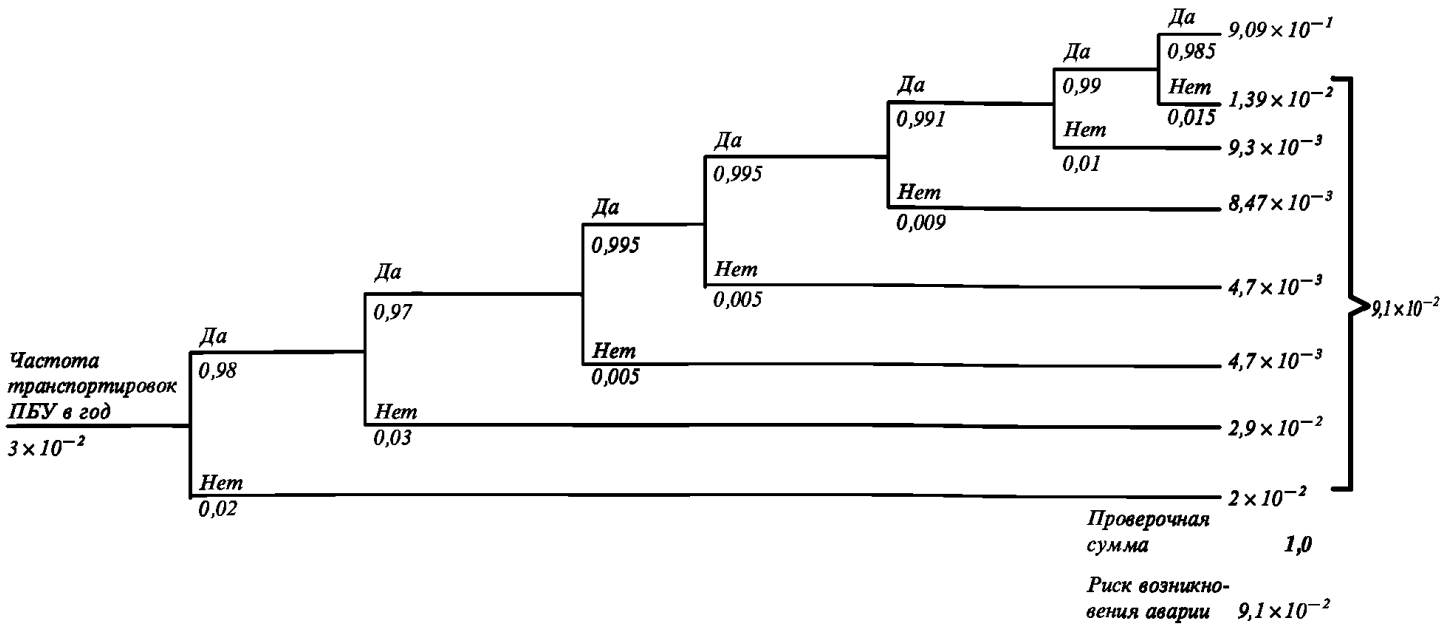
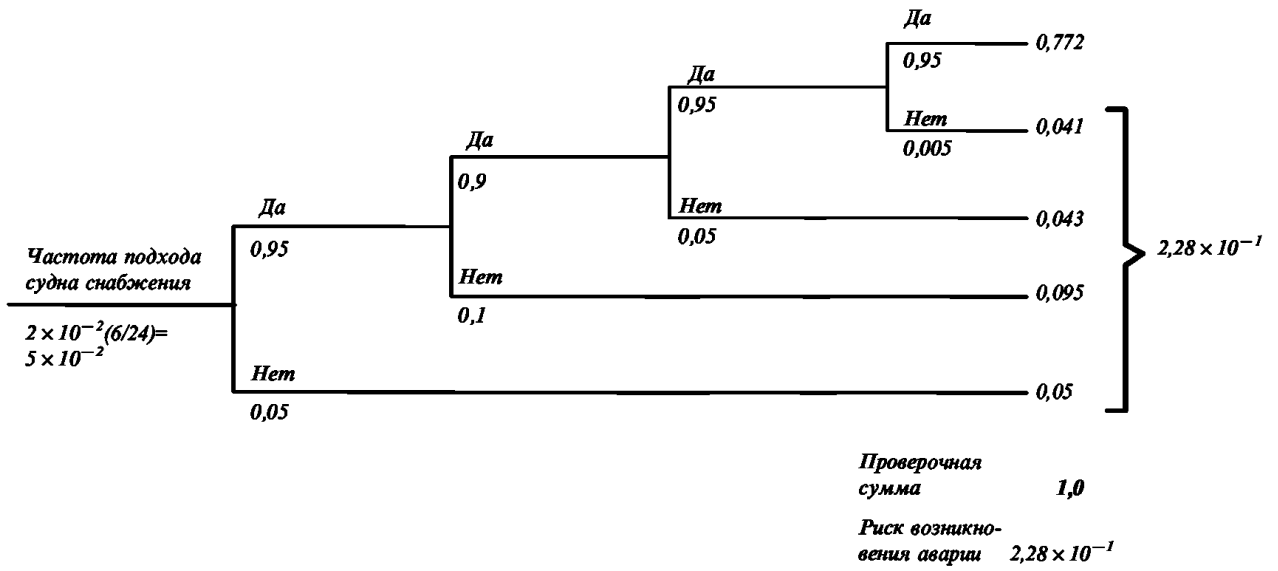


Таблица 3

Дерево событий при навале на самоподъемную установку

Останется ли судно в пределах штатной ситуации по отношению к СПБУ? 1	Правильность прогноза метеоусловий: метеообстановка соответствует ли прогнозу? 2	Не будет ли оборван страховочный трос? 3	Будет ли полностью исправна ЭУ судна? 4	Комбинированная вероятность: Да – авария не произойдет, Нет – риск возникновения аварии.



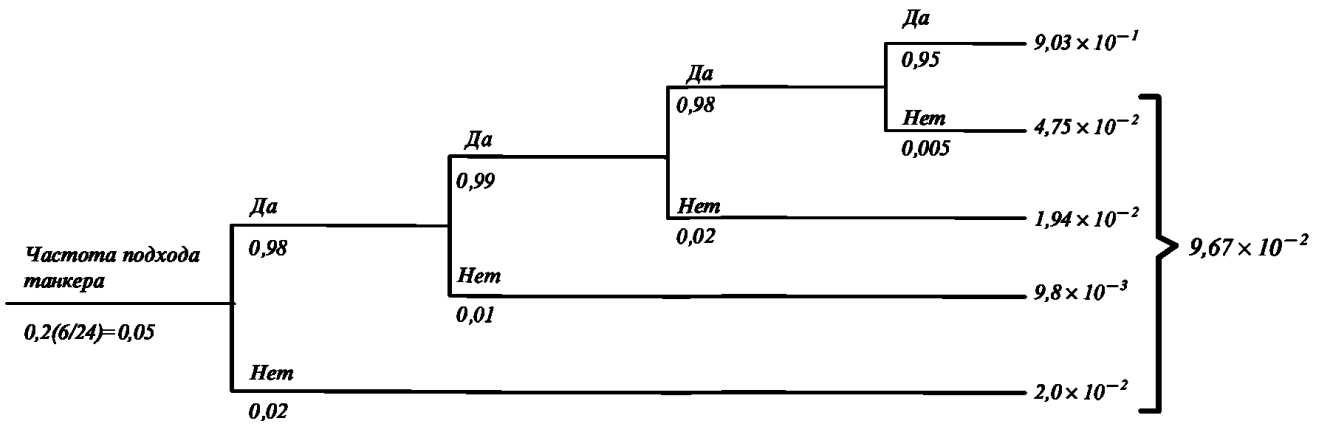
Проверочная сумма 1,0

Риск возникновения аварии $2{,}28 \times 10^{-1}$

Таблица 4

Дерево событий при столкновении танкера со стационарной платформой

Исправны ли механизмы и соблюден ли скоростной режим судна? 1	Исправен ли руль танкера? 2	Исправно ли подруливающее устройство? 3	Благоприятна ли демпфирующая ледовая обстановка? 4	Комбинированная вероятность: Да – авария не произойдет, Нет – риск возникновения аварии.



Проверочная сумма 1,0

Риск возникновения аварии $9{,}67 \times 10^{-2}$

Таблица 5

Дерево событий при пожаре во внутренних помещениях ПБУ

Будут ли реализованы меры, направленные на недопущение возгорания? 1	Будет ли обнаружен момент возникновения пожара? 2	Не будут ли совершены ошибки в проведении мероприятий по тушению пожара? 3	Будут ли эффективны мероприятия по тушению пожара? 4	Не повлечет ли за собой пожар ощутимых повреждений конструкции? 5	Комбинированная вероятность: Да – авария не произойдет, Нет – риск возникновения аварии.

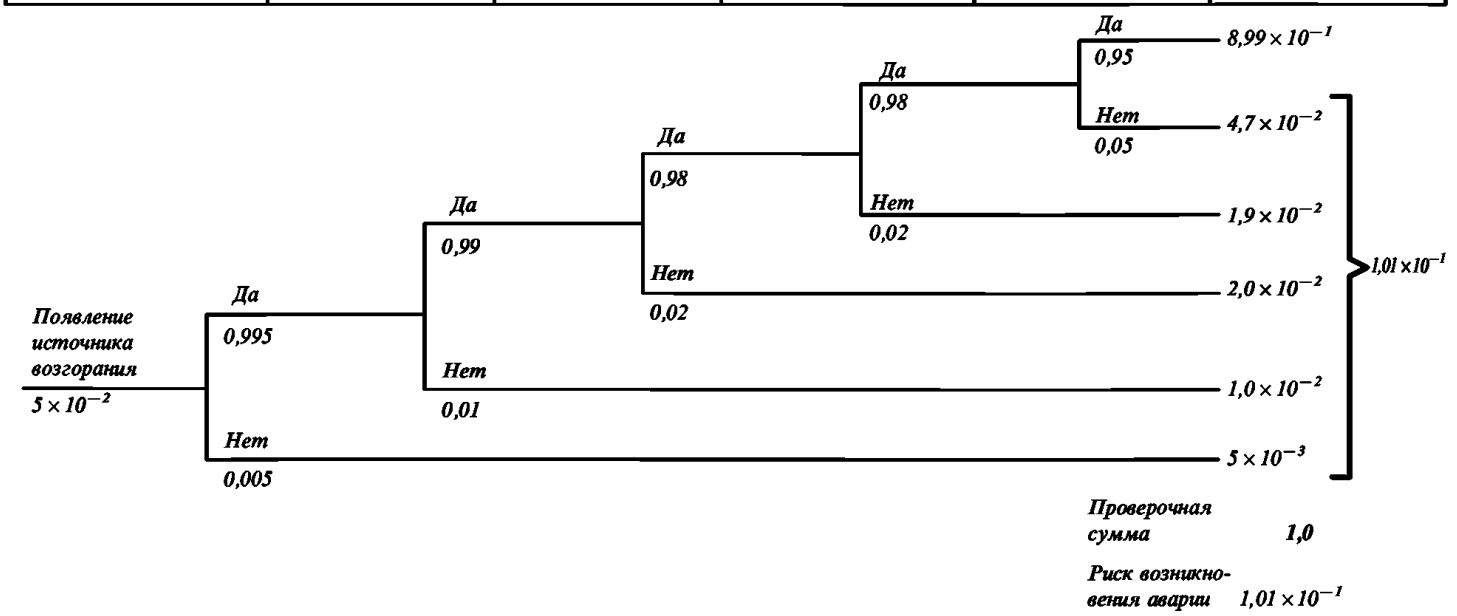


Таблица 6

Дерево событий при пожаре фонтана на платформе

Будут ли эффективными принятые меры к недопущению возгорания фонтана? 1	Будут ли задействованы штатные системы пожаротушения? 2	Будет ли эффективной работа штатных систем пожаротушения? 3	Потребуется ли привлечение дополнительных средств пожаротушения? 4	Позволит ли ледовая обстановка или волнение моря привлечь дополнительные средства пожаротушения? 5	Не повлечет ли за собой пожар существенных повреждений платформы? 6	Комбинированная вероятность: Да – авария не произойдет, Нет – риск возникновения аварии.

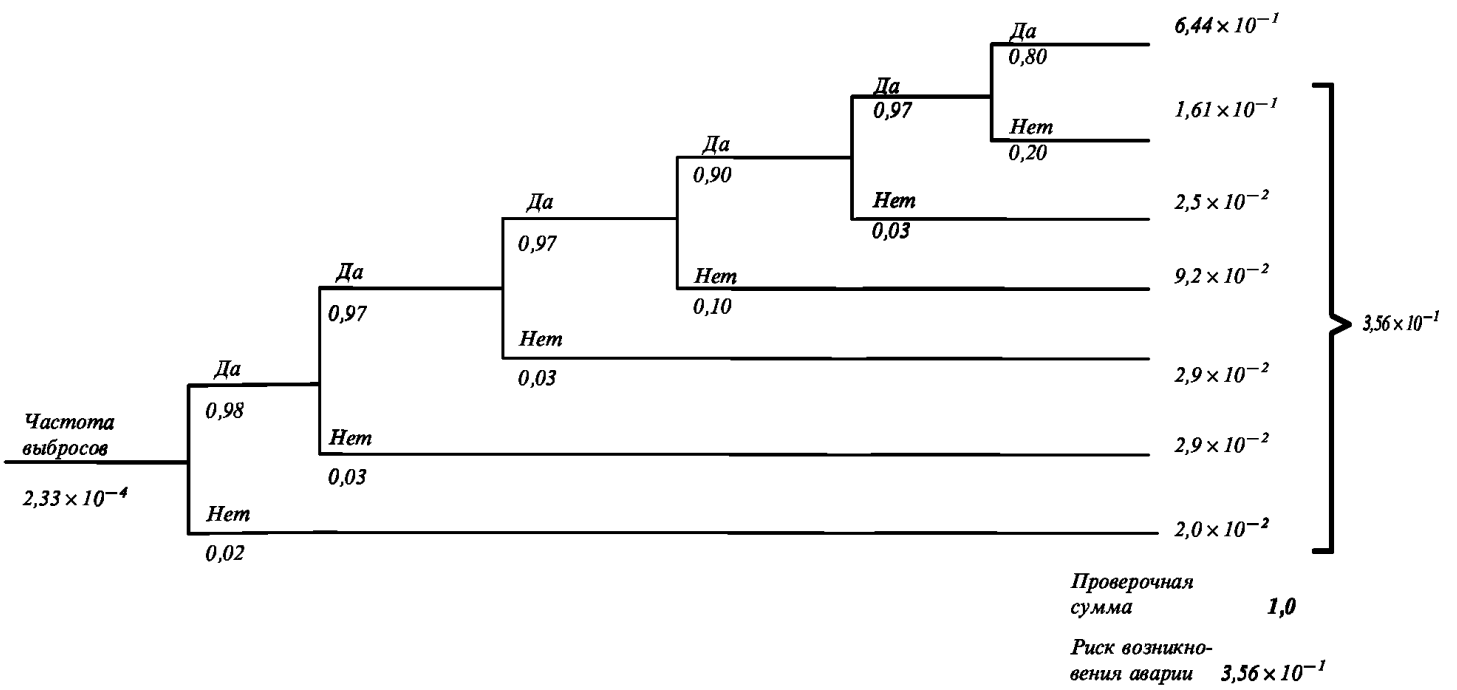


Таблица 7

Дерево событий при сейсмическом воздействии на платформу

Будет ли продолжительность землетрясения в расчетных пределах? 1	Останутся ли свойства грунта в допустимых пределах? 2	Не произойдет ли сдвиг установки (угол поворота) на величину, большую чем расчетная? 3	Не будет ли нарушения целостности конструкции больше, чем расчетные? 4	Не произойдет ли аварии, сопровождаемой утечкой нефтепродуктов, взрывами, пожарами, гибелью людей? 5	Комбинированная вероятность: Да – авария не произойдет, Нет – риск возникновения аварии

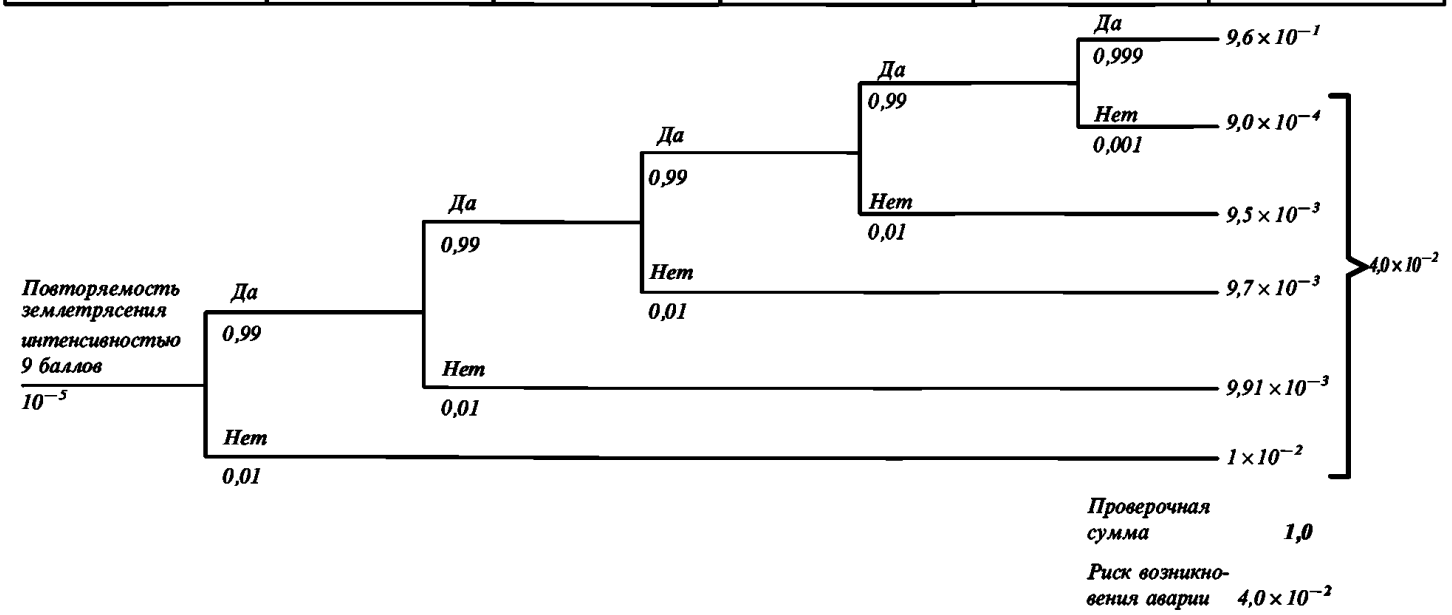
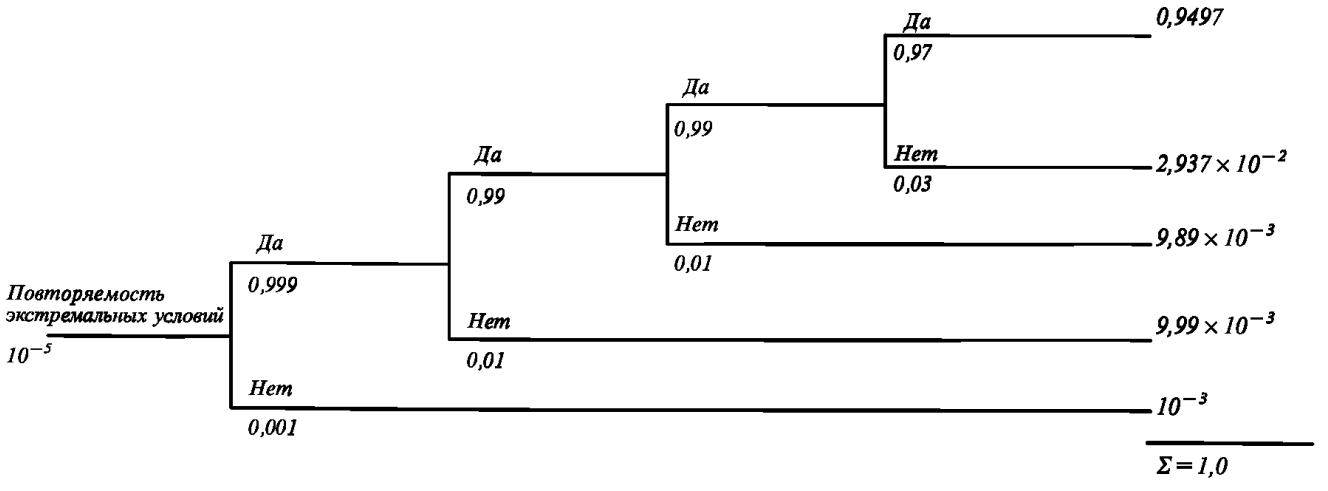


Таблица 8

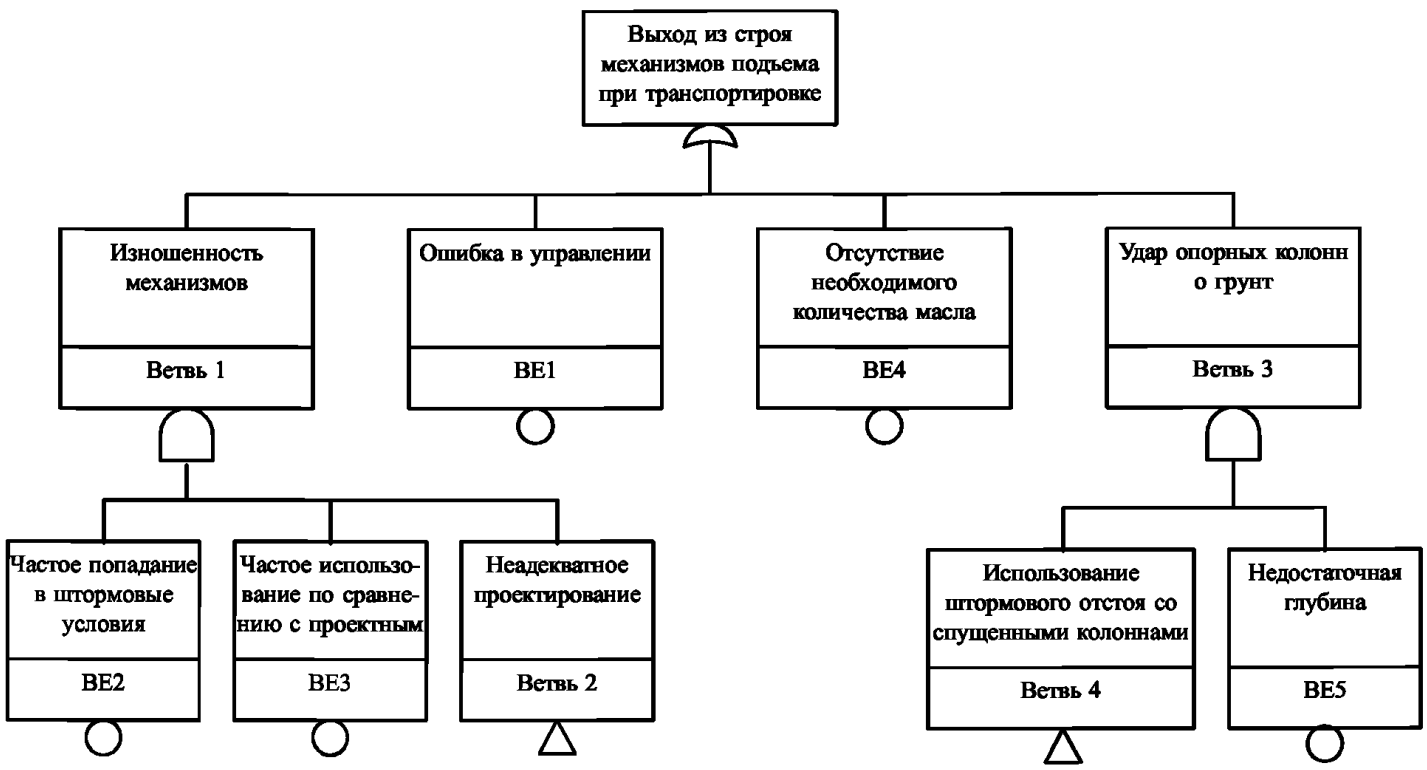
Дерево событий при потере устойчивости на грунте ледостойкой платформой

Правильно ли были определены условия работы платформы?	Не окажутся ли реальные параметры грунта критическими для восприятия расчетного сочетания внешних воздействий?	Не произойдет ли размыв грунта?	Останутся ли условия работы юбки прежними?	Не произойдет ли разжижение грунта?	Комбинированная вероятность. Да – авария произойдет Нет – риск возникновения аварии.

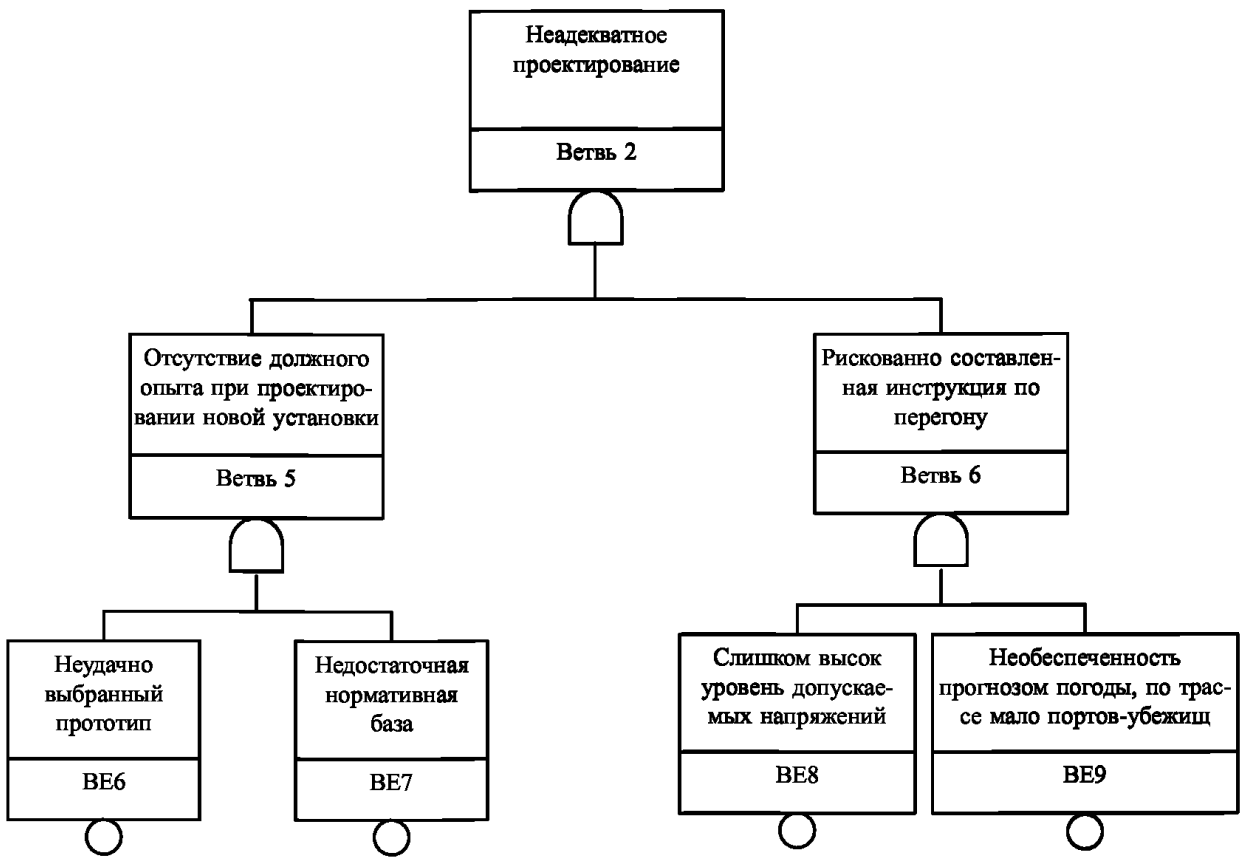


ПРИЛОЖЕНИЕ 3

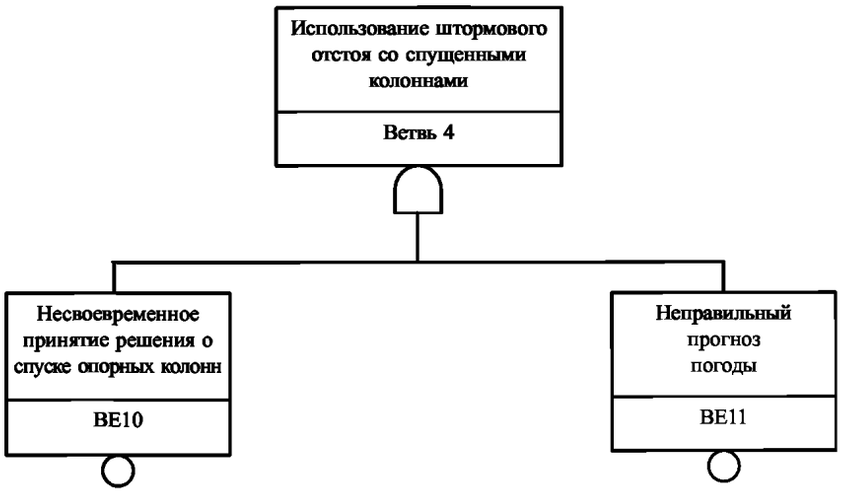
ПРИМЕРЫ ДЕРЕВЬЕВ ОШИБОК И НЕПОЛАДОК



Начальное построение дерева ошибок и неполадок



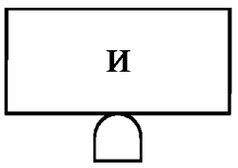
Продолжение построения дерева ошибок и неполадок



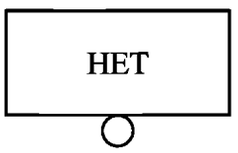
Продолжение построения дерева ошибок и неполадок

Обозначения ветвей G

G = A или B или C
Ветвь справедлива, если любой из входов имеет место
(по сути дела, речь идет о теореме теории вероятностей).

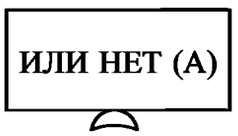


G = A и B и C
Ветвь справедлива, если все события входов имеют место
(речь идет о теореме теории вероятностей).



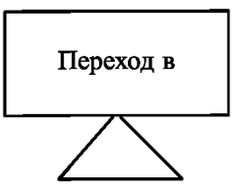
G = нет (A)
3 из N

Ветвь справедлива, если любые 3 из всех событий входов имеют место.

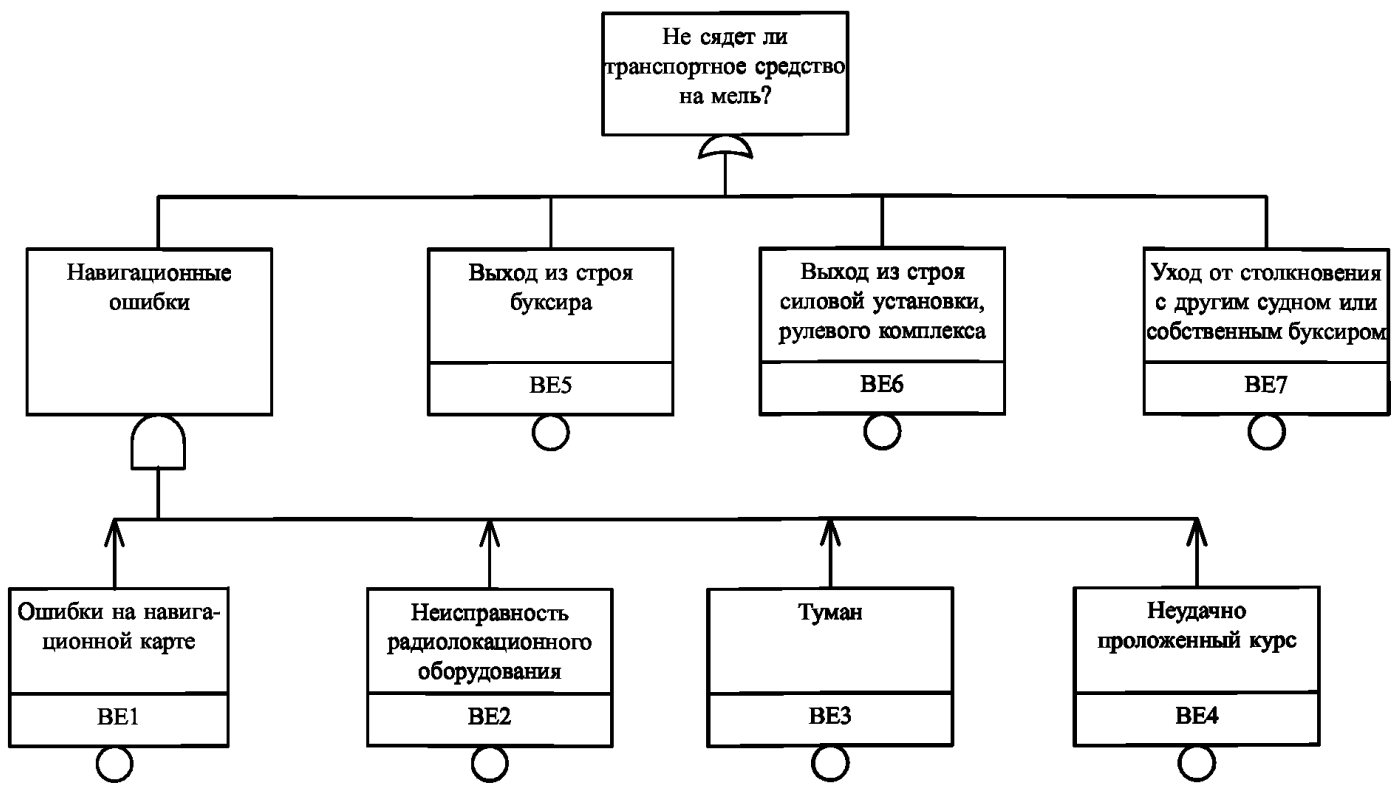


G = нет(A) или B

G = A и нет(B)



ДЕРЕВО ОШИБОК И НЕПОЛАДОК (FAULT TREE)



ПРИЛОЖЕНИЕ 4

ПОСТРОЕНИЕ *FN*-КРИВЫХ

FN-кривые относятся к социальному риску, а не к индивидуальному. Социальный риск свидетельствует о масштабе катастроф.

Пример. Допустим, речь идет о 10 смертельных случаях на 5 платформах одного типа. Эти 10 смертельных случаев могли случиться и на 5 платформах, на каждой из которых было по 2 жертвы, и на одной платформе, когда сразу бы погибло 10 человек. Для рассматриваемого гипотетического примера десяти смертельных случаев предположим следующее их распределение (см. табл. 1).

Таблица 1

Статистика смертельных случаев на платформах одного типа

Платформа	I	II	III	IV	V
Число погибших (*N*)	2	1	1	4	2

В табл. 2 те же данные представлены в виде, удобном для дальнейшего анализа. Данные табл. 2 позволяют построить график с горизонтальной осью N — «число смертельных случаев» и вертикальной осью F — «частота событий, в которых погибло не менее N человек» (см. рис).

Таблица 2

Частота смертельных случаев и их распределение

Число погибших *N*	Число событий, в которых погибло *N* человек	Частота событий (число случаев на платформу), в которых погибло *N* человек	Число событий, в которых погибло не менее *N* человек	Частота событий (число случаев на платформу), в которых погибло не менее *N* человек
1	2	2/50 = 0,04	5	5/50 = 0,1
2	2	2/50 = 0,04	3	3/50 = 0,06
3	0	0/50 = 0	1	1/50 = 0,02
4	1	1,50 = 0,02	1	1/50 = 0,02
5	0	0,50 = 0	0	0/50 = 0

Зависимости рассматриваемого типа называются *FN*-диаграммами. Социальный риск является интегральной характеристикой последствий реализаций опасностей определенного вида.

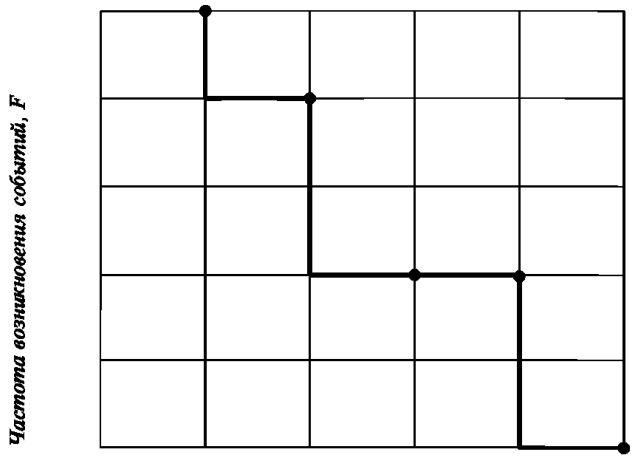


Рис.

Частота смертельных случаев на платформах, на которых погибло не менее *N* человек

ПРИЛОЖЕНИЕ 5

ФОРМА ПРЕДСТАВЛЕНИЯ ИНФОРМАЦИИ О ПОВРЕЖДЕНИЯХ КОНСТРУКЦИЙ МОРСКИХ ПЛАТФОРМ, ПОЛУЧЕННЫХ В РЕЗУЛЬТАТЕ АВАРИИ, И ИНСТРУКЦИЯ ПО ЕЕ ЗАПОЛНЕНИЮ

ФОРМА ПРЕДСТАВЛЕНИЯ ИНФОРМАЦИИ О ПОВРЕЖДЕНИЯХ КОНСТРУКЦИЙ МОРСКИХ ПЛАТФОРМ

Раздел 1. Общий тип морской платформы	
Раздел 2. Номер проекта	
Раздел 3. Отличительные признаки конкретного сооружения	
3.1 Регистровый номер	
3.2 Название сооружения	
3.3 Дата постройки (модернизации)	
Раздел 4. Отличительные признаки организации, которая предоставила информацию	
4.1 Наименование организации (инспекции Регистра)	
4.2 Дата предоставления информации	
Раздел 5. Общие сведения об объекте (характеристика конструкции, материал, осадка, глубина моря на точке эксплуатации и т. п.)	
Раздел 6. Общая характеристика аварийного события и повреждений	
6.1 Общая схема конструкции	
6.2 Типы повреждений	
6.3 Дата, когда произошла авария и, как следствие, появились повреждения	
6.4 Режим эксплуатации, при котором произошли повреждения	
6.5 Характеристика условий среды (если есть сведения)	
6.6 Местоположение платформы во время возникновения повреждений	
6.7 Вероятные причины возникновения повреждений	
6.8 Указание поврежденных конструктивных элементов	
6.9 Общее состояние морской платформы после повреждения	
6.10 Загрязнение акватории	
6.11 Человеческие жертвы	
6.12 Другие сведения	
Раздел 7. Описание повреждений (приводится схема поврежденного конструктивного элемента, необходимые размеры связей, размеры повреждений, сопутствующая информация и т. п.), количество листов не регламентировано	

ИНСТРУКЦИЯ ПО ЗАПОЛНЕНИЮ ФОРМЫ

Раздел 1. Общий тип морской платформы. Вводятся следующие обозначения.

ППБУ — полупогружная плавучая буровая установка,

СПБУ — самоподъемная плавучая буровая установка,

МСП — морская стационарная платформа.

Раздел 2. Номер проекта. Пояснения не требуются.

Раздел 3. Отличительные признаки конкретного сооружения. Пояснения не требуются.

Раздел 4. Отличительные признаки организации, которая предоставила информацию. Пояснения не требуются.

Раздел 5. Общие сведения об объекте.

Приводится характеристика конструкции:

перечисляются компоненты корпуса (корпусные конструкции);

указывается их наименование и исполнение, количество (например, опорные колонны СПБУ ферменного типа — 4 шт.);

указываются главные размерения корпуса в целом и характерные размеры корпусных конструкций;

для МСП конкретизируется архитектурно-конструктивный тип (например, платформа на колоннах, моноопод и т.п.), способ удержания на грунте.

Указываются материалы, из которых в основном изготовлены конструкции платформы.

Для плавучих платформ указывается осадка для различных режимов эксплуатации, для МСП и СПБУ — глубина моря на точке эксплуатации.

Кроме того, могут быть приведены сведения о клиренсе, ледовом поясе и другие характерные особенности платформы.

Раздел 6. Общая характеристика аварийного события и повреждений.

6.1 Общая схема конструкции.

Указывается — приведена в приложении к Форме, не приведена в приложении. Приводится, как правило, в случае, если объект новый, нетрадиционный или в иных случаях, когда по мнению организации, заполняющей форму, это необходимо. Схема может приводиться в виде пространственного эскиза, в различных проекциях, с указанием поврежденных элементов, зон, нумерацией конструктивных элементов и т.п. с целью наиболее полного описания конструкции и повреждений.

Если по мнению организации, заполняющей форму, нет надобности в такой схеме, то она может не приводиться.

6.2 Типы повреждений.

Указываются следующие типы:

остаточные деформации;

нарушение целостности (трещины, разрывы, изломы);

другие типы, обусловленные особенностями конструкции платформы.

Должны быть перечислены все типы повреждений, соответствующие конкретному аварийному событию.

6.3 Дата, когда произошла авария и, как следствие, появились повреждения. Пояснения не требуются.

6.4 Режим эксплуатации, при котором произошли повреждения.

Указывается один из следующих режимов:

транспортировка;

установка на точку;

рабочий;

выживания или экстремального нагружения;

снятия с точки;

любой другой расчетный режим, обусловленный спецификой сооружения.

6.5 Характеристика условий среды (если есть сведения).

Приводятся данные о высоте волны, скорости ветра, по ледовым образованиям, сведения о сейсмической обстановке, температуре воздуха и т.п.

6.6 Местоположение платформы во время возникновения повреждений.

По крайней мере, должен быть указан район эксплуатации, маршрут следования.

6.7 Вероятные причины возникновения повреждений.

Могут быть приведены такие причины как:

экстремальные гидрометеоусловия;

землетрясения;

столкновения с судами, другими плавучими объектами;

падение предметов;

авария вертолета;

взрывы;

пожары;

выбросы;

разжижение грунта;

сдвиг или опрокидывание сооружения;

накопление усталостных повреждений;

ошибки при проектировании и изготовлении конструкции;

нарушение требований инструкции по эксплуатации, сочетание или последовательная цепь указанных событий, приводящая к повреждениям, другие причины, обусловленные спецификой сооружения.

6.8 Указание поврежденных конструктивных элементов.

Должны быть перечислены все поврежденные конструктивные элементы без подробного описания поврежденных районов. Например, для СПБУ — элементы опорных колонн, соединения понтона с аутригером, элементы вертолетной площадки и т.п.; для ППБУ — опорные балки верхнего корпуса, горизонтальные раскосы, стабилизирующие колонны, понтоны в районе ширстречного пояса и т.п.

Указание должно быть достаточно общим, поскольку в разд. 7 будет приведено подробное описание повреждений.

6.9 Общее состояние морской платформы после повреждения.

Указывается следующее:

платформа осталась в эксплуатации без ремонта вплоть до плановых мероприятий;

ремонт произведен без вывода платформы из эксплуатации;

платформа выведена из эксплуатации с целью ремонта, утилизации и т.п.

Пункт может дополняться другими позициями.

6.10 Загрязнение акватории. По крайней мере, следует указать: есть или нет.

6.11 Человеческие жертвы. Пояснения не требуются.

6.12 Другие сведения, которые по мнению инспекционных служб, владельца платформы, являются важными.

Раздел 7. Описание повреждений.

Описание должно быть кратким, четким и, по возможности, информативным.

В разделе следует конкретизировать поврежденные районы и типы повреждений, привести схемы поврежденных конструктивных элементов (при необходимости, в определенном порядке со ссылкой на 6.1), размеры (параметры) повреждений, необходимые размеры конструктивных элементов, возможна конкретизация методов ремонта, другой необходимой информации.

Должна быть приведена вся та сопутствующая информация, которая по мнению организации, заполняющей форму, является важной.

В тексте целесообразно каким-либо образом выделить параметры повреждений.

ОБОРУДОВАНИЕ ПЛАВУЧИХ БУРОВЫХ УСТАНОВОК (ПБУ) И МОРСКИХ СТАЦИОНАРНЫХ ПЛАТФОРМ (МСП)

ЧАСТЬ XVI. СИГНАЛЬНЫЕ СРЕДСТВА

1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

1.1 ОБЛАСТЬ РАСПРОСТРАНЕНИЯ

1.1.1 Требования настоящей части распространяются на сигнальные средства ПБУ и МСП, а также надводных установок.

1.2 ОПРЕДЕЛЕНИЯ И ПОЯСНЕНИЯ

1.2.1 Определения и пояснения, относящиеся к общей терминологии, приведены в Общих положениях о классификационной и иной деятельности и в части I «Классификация» Правил ПБУ/МСП.

1.2.2 Определения и пояснения, относящиеся к сигнальным средствам, приведены в части III «Сигнальные средства» Правил по оборудованию морских судов.

1.2.3 В настоящей части приняты следующие определения.

Высота над корпусом — расстояние от места установки фонаря до верхней палубы корпуса самоподъемных ПБУ, МСП и буровых судов или до верхней кромки стабилизирующих колонн погружных и полупогружных ПБУ.

Компетентный орган – министерство, правительственное учреждение или другая администрация, уполномоченная издавать правила, распоряжения или другие инструкции, имеющие силу закона.

2 СНАБЖЕНИЕ ПБУ/МСП СИГНАЛЬНЫМИ СРЕДСТВАМИ

2.1 На каждой ПБУ/МСП и надводной установке должны быть установлены следующие сигнальные средства:

.1 сигнально-отличительные фонари в соответствии с 2.2.1 части III «Сигнальные средства» Правил по оборудованию морских судов;

.2 соответствующие свето- и звукосигнальные средства предупреждения и навигационного оборудования (см. 3.2 и 4.2);

.3 переносной фонарь дневной сигнализации;

.4 соответствующее свето-сигнальное оборудование для посадки вертолетов при оборудовании ПБУ/МСП и надводной установки вертолетной площадкой (см. 3.2 и 4.2);

.5 парашютные ракеты красного огня — 12;

.6 однозвездные ракеты красного огня — 12;

.7 однозвездные ракеты зеленого огня — 12;

.8 звуковые ракеты — 12.

2.2 МСП должны снабжаться сигнальными средствами в соответствии с 2.1 за исключением сигнально-отличительных фонарей, требуемых 2.1.1, которые могут не устанавливаться стационарно, а быть установлены временно на период перегона МСП на место бурения.

3 КОНСТРУКЦИЯ СИГНАЛЬНЫХ СРЕДСТВ

3.1 Выбор типов, характеристик и конструкций средств и оборудования, указанного в 2.1.2 и 2.1.4, является предметом технического наблюдения компетентным органом.

4 УСТАНОВКА СИГНАЛЬНЫХ СРЕДСТВ

4.1 Бортовые, топовые и кормовые огни должны быть установлены на высоте над уровнем моря не более 30 м.

4.2 Установка средств и оборудования, указанного в 2.1.2 и 2.1.4, является объектом технического наблюдения компетентным органом.

ЧАСТЬ XVII. СПАСАТЕЛЬНЫЕ СРЕДСТВА

1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

1.1 Область распространения, определения и пояснения, относящиеся к типам ПБУ и МСП, указаны в разд. 1 части I «Классификация».

1.2 Если в настоящей части не оговорено иное, на спасательные средства ПБУ/МСП, надводных установок и буровых судов, а также на их размещение, установку и техническое наблюдение, распространяются все применимые требования Общих положений о классификационной и иной деятельности, части I «Положения об освидетельствованиях» и части II «Спасательные средства» Правил по оборудованию морских судов.

1.3 Спасательные средства и спусковые устройства, а также предметы снабжения и оборудования спасательных средств и спусковых устройств должны быть надежны в использовании при эксплуатации в предполагаемых климатических условиях.

1.4 Ледостойкие МСП должны иметь коллективные спасательные средства, обеспечивающие по своим техническим параметрам эвакуацию и спасение персонала в ледовых условиях.

2 КОЛЛЕКТИВНЫЕ СПАСАТЕЛЬНЫЕ СРЕДСТВА

2.1 СНАБЖЕНИЕ НАДВОДНЫХ УСТАНОВОК

2.1.1 Каждая надводная установка должна быть снабжена на каждом борту одной или несколькими спасательными шлюпками, отвечающими требованиям 6.18 части II «Спасательные средства» Правил по оборудованию морских судов, общей вместимостью, достаточной для размещения всех находящихся на установке людей. Альтернативно Регистр может допустить наличие одной или более спасательных шлюпок, спускаемых свободным падением, отвечающих требованиям части II «Спасательные средства» Правил по оборудованию морских судов, с возможностью спуска их с одной стороны надводной установки, общей вместимостью, достаточной для размещения всех находящихся на установке людей.

2.1.2 Дополнительно к требованиям 2.1.1 на каждой надводной установке должны быть предусмотрены спасательный плот/плоты, отвечающие требованиям 6.8 — 6.12 части II «Спасательные средства» Правил по оборудованию морских судов, с возможностью их спуска с любой стороны надводной установки, общей вместимостью, достаточной для размещения всех находящихся на установке людей.

Если спасательные плоты не могут быть легко перемещены на любую сторону надводной установки, то общая вместимость спасательных плотов на каждом борту должна быть достаточной для размещения всех находящихся на установке людей.

2.1.3 Если расстояние между местом установки спасательных средств и форштевнем или кормой превышает 100 м, то надводная установка в дополнение к спасательным плотам, требуемым в 2.1.2, должна быть снабжена спасательным плотом, установленным как можно ближе к носу или к корме, или по одному спасательному плоту, установленному по направлению к носу или к корме, насколько это целесообразно или практически выполнимо.

Крепление указанных спасательных плотов должно осуществляться так, чтобы их разобщение могло выполняться вручную.

2.2 СНАБЖЕНИЕ САМОПОДЪЕМНЫХ ПБУ, ПБУ СО СТАБИЛИЗИРУЮЩИМИ КОЛОННАМИ И МСП

2.2.1 Каждая ПБУ/МСП должна быть снабжена спасательными шлюпками, удовлетворяющими требованиям 6.18 части II «Спасательные средства» Правил по оборудованию морских судов, расположенными не менее, чем в двух наиболее удаленных друг от друга местах на разных бортах или оконечностях ПБУ/МСП.

Вместимость спасательных шлюпок, установленных в таких местах, должна быть достаточной для размещения всех находящихся на ПБУ/МСП людей в случае:

.1 потери всех спасательных шлюпок на любом одном месте или при невозможности их использования;

.2 потери всех спасательных шлюпок на любом борту, на любой оконечности или в любом углу или при невозможности их использования.

2.2.2 Дополнительно каждая ПБУ/МСП должна быть снабжена спасательными плотами, отвечающими требованиям 6.6 — 6.12 части II «Спасательные средства» Правил по оборудованию морских судов, общей вместимостью, достаточной для размещения всех находящихся на ПБУ/МСП людей.

Если спасательные плоты не могут быть перемещены на любую сторону ПБУ/МСП, общая вместимость спасательных плотов на каждой стороне должна быть достаточной для размещения всех находящихся на ПБУ/МСП людей.

2.2.3 Если на самоподъемных ПБУ вследствие их размеров и формы спасательные шлюпки не могут быть установлены в соответствии с 2.2.1, то общая вместимость спасательных шлюпок может быть такой, чтобы обеспечить размещение всех находящихся на ПБУ людей.

При этом спасательные плоты, требуемые 2.2.2, должны обслуживаться спусковыми устройствами, отвечающими требованиям 6.20.5, или морскими эвакуационными системами, отвечающими требованиям 6.20.8 части II «Спасательные средства» Правил по оборудованию морских судов.

2.2.4 Регистром допускается уменьшение общего количества коллективных спасательных средств в случае буксировки ПБУ/МСП с неполной численностью персонала.

См. циркуляр 1145ц

В этом случае общее количество коллективных спасательных средств, удовлетворяющих требованиям настоящей части, должно быть достаточным, чтобы вместить всех людей на буксируемой ПБУ/МСП.

2.2.5 На МСП, предназначенных для работы в ледовых условиях, применение спасательных шлюпок, спускаемых методом свободного падения, должно быть обеспечено организационными мероприятиями, позволяющими осуществить безопасный спуск и отход шлюпок от МСП.

2.3 СНАБЖЕНИЕ БУРОВЫХ СУДОВ

2.3.1 Буровые суда должны снабжаться коллективными спасательными средствами по нормам нефтяных танкеров, перевозящих грузы с температурой вспышки не выше 60 °С в соответствии с требованиями разд. 4 части II «Спасательные средства» Правил по оборудованию морских судов.

3 СНАБЖЕНИЕ ДЕЖУРНЫМИ ШЛЮПКАМИ

3.1 Каждая ПБУ/МСП, стационарная установка и каждое буровое судно должны быть снабжены не менее чем одной дежурной шлюпкой, удовлетворяющей требованиям 6.19 части II «Спасательные средства» Правил по оборудованию морских судов.

3.2 Спасательная шлюпка может рассматриваться как дежурная шлюпка при условии, что она и ее спусковое устройство отвечают требованиям, предъявляемым соответственно к дежурным шлюпкам и спусковым устройствам для дежурных шлюпок.

См. циркуляр 1145ц

4 ИНДИВИДУАЛЬНЫЕ СПАСАТЕЛЬНЫЕ СРЕДСТВА

4.1 СНАБЖЕНИЕ ПБУ/МСП, НАДВОДНЫХ УСТАНОВОК И БУРОВЫХ СУДОВ СПАСАТЕЛЬНЫМИ ЖИЛЕТАМИ

4.1.1 Для каждого человека, находящегося на борту ПБУ/МСП, надводной установки или бурового судна, должен быть предусмотрен спасательный жилет, удовлетворяющий требованиям 6.3 части II «Спасательные средства» Правил по оборудованию морских судов.

4.1.2 Дополнительно к требованию 4.1.1 на каждой установке или на каждом судне должны быть предусмотрены спасательные жилеты для вахтенного персонала экипажа, а также достаточное количество спасательных жилетов должно быть размещено в доступных местах для производственного персонала работающей смены, для которого доступ к их собственным спасательным жилетам затруднен.

Дополнительно достаточное количество спасательных жилетов должно быть предусмотрено для использования в удаленных местах расположения спасательных шлюпок и плотов.

4.1.3 В районе вертолетной площадки должны быть предусмотрены дополнительные спасательные жилеты в количестве, обеспечивающем максимально допустимое число пассажиров вертолета.

4.1.4 Каждый спасательный жилет должен быть снабжен огнем, удовлетворяющим требованиям 6.3.3 части II «Спасательные средства» Правил по оборудованию морских судов.

4.2 СНАБЖЕНИЕ ПБУ/МСП, НАДВОДНЫХ УСТАНОВОК И БУРОВЫХ СУДОВ СПАСАТЕЛЬНЫМИ КРУГАМИ

4.2.1 Каждая ПБУ/МСП, надводная установка или буровое судно должны быть снабжены не менее чем восемью спасательными кругами, удовлетворяющими требованиям 6.2 части II «Спасательные средства» Правил по оборудованию морских судов.

Количество спасательных кругов и их размещение должно быть таким, чтобы они располагались на открытом месте и к ним обеспечивался свободный доступ.

Надводные установки, буровые суда, а также МСП, должны быть снабжены спасательными кругами в соответствии с табл. 4.2.1.

Таблица 4.2.1

Длина, м	Минимальное количество спасательных кругов
Менее 100	8
100 и более, но менее 150	10
150 и более, но менее 200	12
200 и более	14

4.2.2 Не менее половины от общего количества спасательных кругов должны быть оборудованы самозажигающимися огнями, отвечающими требованиям 6.2.2 части II «Спасательные средства» Правил по оборудованию морских судов, с источником энергии одобренного типа.

Не менее двух из указанных спасательных кругов должны быть снабжены автоматически действующими дымовыми шашками, отвечающими требованиям 6.2.3 части II «Спасательные средства» Правил по оборудованию морских судов, и быстро сбрасываться с ходового мостика, центрального поста управления или с места, легко доступного для экипажа.

Спасательные круги, снабженные огнями, а также спасательные круги, снабженные огнями и дымовыми шашками, должны быть равномерно распределены вдоль доступной части периметра установки или по обоим бортам судна. Указанные спасательные круги не должны снабжаться спасательными линями (см. 4.2.3). Спасательные круги, снабженные самозажигающимися огнями или автоматически действующими дымовыми шашками, должны быть размещены вне опасных зон.

4.2.3 Не менее двух спасательных кругов, установленных на максимальном расстоянии друг от друга, должны быть снабжены спасательным линем, длина которого должна быть не менее полуторного расстояния, измеренного между местом установки круга и ватерлинией при наименьшей эксплуатационной осадке, или 30 м, смотря по тому, что больше. При этом для самоподъемных ПБУ следует принимать наибольшую высоту над ватерлинией, а для других установок – высоту при наименьшей эксплуатационной осадке. Спасательный линь должен быть уложен так, чтобы он мог легко быть выброшен с кругом.

4.2.4 Каждый спасательный круг должен иметь маркировку, нанесенную заглавными буквами латинского алфавита, указывающую название установки или судна и порт приписки.

4.3 СНАБЖЕНИЕ ПБУ/МСП, НАДВОДНЫХ УСТАНОВОК И БУРОВЫХ СУДОВ ГИДРОТЕРМОКОСТЮМАМИ

4.3.1 Каждая ПБУ/МСП и надводная установка должна быть снабжена для всех людей, находящихся на их борту, гидротермокостюмами подходящего размера, отвечающими требованиям 6.4 части II «Спасательные средства» Правил по оборудованию морских судов.

Достаточное количество гидротермокостюмов должно быть дополнительно размещено в доступных местах для людей, находящихся на вахте, а также для людей работающей смены производственного персонала, для которых доступ к их собственным гидротермокостюмам затруднен. Дополнительно достаточное количество гидротермокостюмов должно быть предусмотрено для использования в удаленных местах расположения спасательных шлюпок и плотов.

4.3.2 ПБУ/МСП и надводные установки, постоянно эксплуатируемые в теплых климатических условиях (район между 30° с.ш. и 30° ю.ш.), могут не снабжаться гидротермокостюмами.

4.3.3 Буровые суда снабжаются гидротермокостюмами по нормам грузовых судов в соответствии с требованиями части II «Спасательные средства» Правил по оборудованию морских судов.

4.3.4 Вместо гидротермокостюмов, требуемых 4.3.1, защитные костюмы подходящего размера, отвечающие требованиям 6.5 части II «Спасательные средства» Правил по оборудованию морских судов, должны быть предусмотрены для каждого человека, назначенного в команду дежурной шлюпки или для каждого человека, назначенного в состав группы, обслуживающей эвакуационную систему.

5 ОБЕСПЕЧЕНИЕ СБОРА И ПОСАДКИ ЛЮДЕЙ В СПАСАТЕЛЬНЫЕ ШЛЮПКИ, ПЛОТЫ И ДЕЖУРНЫЕ ШЛЮПКИ. МЕСТА СПУСКА

5.1 Места сбора следует устраивать насколько можно ближе к местам посадки. Каждое место сбора должно иметь достаточное пространство, чтобы вместить всех людей, сбор которых предусмотрен в этом месте, но не менее 0,35 м^2 на человека.

5.2 Места сбора и посадки должны быть легко доступны из жилых помещений и рабочих мест.

5.3 Места сбора и посадки должны быть хорошо освещены от основного и аварийного источников электроэнергии, требуемых частью X «Электрическое оборудование».

5.4 Коридоры, трапы и выходы, обеспечивающие доступ к местам сбора и посадки, должны быть хорошо освещены от основного и аварийного источников электроэнергии, требуемых частью X «Электрическое оборудование».

5.5 Места сбора и посадки в спасательные шлюпки и плоты, спускаемые с помощью шлюпбалок и плотбалок, должны располагаться так, чтобы в спасательные шлюпки и спасательные плоты можно было размещать пострадавших на носилках.

5.6 Устройство мест посадки в спасательные шлюпки и плоты должно быть спроектировано таким образом, чтобы:

.1 посадка в спасательные шлюпки всех расписанных на них людей могла быть произведена в течение 3 мин с момента подачи сигнала об оставлении установки;

.2 посадка в спасательные шлюпки и их спуск могли производиться непосредственно с места их установки;

.3 посадка в спускаемые с помощью плот-балки спасательные плоты и их спуск могли производиться с места, расположенного вблизи места их установки или места, куда в соответствии с 6.6 спасательный плот был перемещен перед спуском;

.4 в случае необходимости, имелись специальные средства для подтягивания спускаемых с помощью плот-балок спасательных плотов и удержания их у борта с целью обеспечения безопасной посадки людей.

5.7 Должны быть предусмотрены не менее двух значительно удаленных друг от друга металлических стационарных трапов протяженностью от палубы до поверхности воды. Металлические стационарные трапы и поверхность воды вблизи них должны быть хорошо освещены от основного и аварийного источников электроэнергии, требуемых частью X «Электрическое оборудование».

5.8 Если стационарные трапы не могут быть установлены, должны быть предусмотрены альтернативные средства эвакуации достаточной пропускной способности, чтобы все люди могли безопасно спуститься до уровня ватерлинии.

5.9 Места спуска должны быть расположены так, чтобы обеспечивался безопасный спуск с учетом того, чтобы спасательные шлюпки и плоты были в стороне от выступающих гребных винтов или острых нависающих частей корпуса. Насколько это возможно, места спуска должны располагаться так, чтобы спасательные шлюпки и плоты могли быть спущены по отвесному борту установки, за исключением того, что:

.1 коллективные спасательные средства специально предназначены для спуска методом свободного падения;

.2 коллективные спасательные средства установлены на конструкции, которая обеспечивает беспрепятственный спуск на воду.

5.10 Для дежурной шлюпки места посадки и спуска должны быть расположены так, чтобы посадка людей в нее и ее спуск могли быть произведены в возможно короткое время.

5.11 Буровые суда в отношении обеспечения сбора и посадки людей в спасательные шлюпки, спасательные плоты и дежурные шлюпки, а также мест спуска должны удовлетворять требованиям части II «Спасательные средства» Правил по оборудованию морских судов.

6 УСТАНОВКА СПАСАТЕЛЬНЫХ ШЛЮПОК, ПЛОТОВ И ДЕЖУРНЫХ ШЛЮПОК

6.1 Коллективные спасательные средства должны устанавливаться таким образом, чтобы обеспечивались свободный доступ к местам посадки в эти средства и во все посадочные люки, а также максимальное удаление от взрывоопасных помещений и пространств.

6.2 Каждая спасательная шлюпка или спасательный плот должны быть установлены так, чтобы:

.1 ни они, ни приспособления для их установки не мешали использованию любой другой спасательной шлюпки или любого другого спасательного плота либо дежурной шлюпки в любом другом месте спуска;

.2 быть настолько близко к поверхности воды, насколько это безопасно и практически возможно;

.3 быть в состоянии постоянной готовности к использованию с тем, чтобы два члена экипажа могли подготовить их к посадке и спуску в течение не более 5 мин;

.4 быть, насколько это практически осуществимо, в безопасном и защищенном месте, исключающем их повреждение в результате пожара и взрыва.

Каждая спасательная шлюпка или спасательный плот должны быть установлены с полным снабжением согласно требованиям 6.8.5 или 6.13.8 части II «Спасательные средства» Правил по оборудованию морских судов.

6.3 Когда это возможно, установка должна быть устроена так, чтобы спасательные шлюпки в закрепленном на спусковом устройстве положении были защищены от повреждений, которые могут быть вызваны сильным волнением моря.

6.4 Спасательные шлюпки должны храниться прикрепленными к спусковому устройству.

6.5 Спасательные плоты должны устанавливаться так, чтобы крепление одного плота или контейнера можно было отдать вручную в любое время.

6.6 Спускаемые с помощью плот-балки спасательные плоты должны устанавливаться в пределах зоны, допускающей использование подъемного гака плот-балки, если не предусмотрены средства для перемещения плотов, которые не выходят из строя при крене и дифференте в пределах значений, указанных в части V «Деление на отсеки» для любого случая повреждения или при качке установки, или прекращении подачи энергии.

6.7 Каждый спасательный плот, за исключением указанных в 2.1.3, должен устанавливаться так, чтобы его фалинь был постоянно прикреплен к установке через слабое звено и устройство, обеспечивающее свободное всплытие, удовлетворяющее требованиям 6.8.6 части II «Спасательные средства» Правил по оборудованию морских судов, таким образом, чтобы спасательный плот мог свободно всплывать и, если он является надувным, то надуваться автоматически, если установка тонет.

6.8 Дежурные шлюпки должны быть установлены:

.1 в состоянии постоянной готовности к спуску в течение не более 5 мин, в случае надутых дежурных шлюпок – в полностью надутом состоянии в любое время;

.2 в месте, удобном для спуска и подъема;

.3 так, чтобы ни дежурная шлюпка, ни приспособление для ее установки не мешали использованию любого другого коллективного спасательного средства в любом другом месте спуска;

.4 в соответствии с 6.1 – 6.4, если они являются также спасательными шлюпками.

6.9 На буровых судах установка спасательных шлюпок и плотов и дежурных шлюпок должна осуществляться в соответствии с требованиями части II «Спасательные средства» Правил по оборудованию морских судов.

7 ОБЕСПЕЧЕНИЕ СПУСКА И ПОДЪЕМА СПАСАТЕЛЬНЫХ ШЛЮПОК, СПАСАТЕЛЬНЫХ ПЛОТОВ И ДЕЖУРНЫХ ШЛЮПОК

7.1 Спусковые устройства, отвечающие требованиям 6.20 части II «Спасательные средства» Правил по оборудованию морских судов, насколько они применимы, должны быть предусмотрены для всех спасательных шлюпок и спасательных плотов спускаемого типа. Несмотря на требование 6.20.1.1 части II «Спасательные средства» Правил по оборудованию морских судов, для ПБУ со стабилизирующими колоннами спусковые устройства должны быть способны эксплуатироваться при крене и дифференте, возникающих в любом поврежденном состоянии в соответствии с требованиями части V «Деление на отсеки».

7.2 Устройства спуска и подъема должны быть такими, чтобы находящийся на установке оператор, управляющий устройством, мог осуществлять непрерывное наблюдение за спасательной шлюпкой или спасательным плотом во время их спуска, а в отношении спасательной шлюпки — и во время ее подъема.

7.3 Только один тип разобщающего механизма должен применяться для одинаковых имеющихся на установке коллективных спасательных средств.

7.4 Подготовка и использование спасательной шлюпки или спасательного плота в любом одном месте спуска не должны мешать быстрой подготовке и использованию любой другой спасательной шлюпки или любого другого спасательного плота либо дежурной шлюпки в любом другом месте спуска.

7.5 Лопари, если они используются, должны быть достаточной длины, чтобы спасательные шлюпки или плоты могли быть спущены на воду с установки при неблагоприятных условиях таких, как транспортировка при наименьшей осадке или эксплуатация при наименьшей эксплуатационной осадке, или любых случаях повреждений, указанных в части V «Деление на отсеки».

7.6 Во время подготовки и спуска спасательные шлюпки и плоты, их спусковые устройства, а также поверхность воды в районе спуска должны иметь достаточное освещение от основного и аварийного источников электроэнергии, требуемых частью X «Электрическое оборудование».

7.7 Должны быть предусмотрены средства, предотвращающие попадание откачиваемой с ПБУ/МСП воды на спасательные шлюпки и плоты во время оставления установки.

7.8 Все спасательные шлюпки, которые требуются для обеспечения оставления установки всеми находящимися на ней людьми, должны иметь возможность спуска на воду с их полным комплектом людей и снабжения в течение периода времени, не превышающего 10 мин с момента подачи сигнала об оставлении установки.

7.9 Ручные тормоза спускового устройства должны быть устроены так, чтобы действие тормоза прекращалось лишь тогда, когда оператор или механизм, приводимый в действие оператором, удерживает рукоятку управления тормозом в положении, при котором тормоз не действует.

7.10 Каждая спасательная шлюпка или плот должны быть установлены так, чтобы они были в стороне от опор, колонн, башмаков, растяжек, матов или иных конструкций, находящихся ниже корпуса самоподъемной установки и ниже верхнего корпуса установки со стабилизирующими колоннами, когда установки находятся в неповрежденном состоянии.

7.11 При любом состоянии повреждения, указанном в части V «Деление на отсеки», спасательные шлюпки, общая вместимость которых должна составлять не менее 100 % людей, находящихся на борту установки, в дополнение ко всем требованиям настоящей части по их установке и спуску, должны быть установлены так, чтобы они могли быть беспрепятственно спущены.

7.12 Особое внимание при проектировании буровой установки должно быть уделено положению и ориентации спасательных шлюпок и плотов для того, чтобы эффективно и безопасно обеспечивался клиренс установки с учетом возможностей, которыми обладают спасательные средства.

7.13 Несмотря на требование 6.20.2.8 части II «Спасательные средства» Правил по оборудованию морских судов, скорость спуска не должна быть более чем 1 м/с.

7.14 Спусковые устройства для дежурных шлюпок должны отвечать требованиям 7.1 — 7.13.

7.15 Должен быть обеспечен быстрый подъем дежурной шлюпки, когда она нагружена полным комплектом людей и снабжения. Если дежурная шлюпка является также и спасательной шлюпкой, то быстрый подъем должен быть обеспечен, когда шлюпка нагружена полным комплектом снабжения и людьми в количестве не менее 6 чел.

7.16 Устройства, обеспечивающие посадку в дежурную шлюпку и ее подъем, должны позволять безопасное обращение с пациентом на носилках. Если тяжелые блоки лопарей представляют опасность, то в целях безопасности должны быть предусмотрены подъемные стропы для использования в тяжелых погодных условиях.

8 ЛИНЕМЕТАТЕЛЬНЫЕ УСТРОЙСТВА

8.1 Каждая ПБУ, МСП и надводная установка должна быть снабжена одним комплектом линеметательного устройства, отвечающего требованиям 6.21 части II «Спасательные средства» Правил по оборудованию морских судов.

9 РАДИООБОРУДОВАНИЕ ДЛЯ СПАСАТЕЛЬНЫХ СРЕДСТВ

9.1 Каждая спасательная шлюпка ПБУ/МСП и надводной установки должна быть снабжена комплектом УКВ аппаратуры двусторонней радиотелефонной связи. Дополнительно на каждой ПБУ/МСП и надводной установке должно быть предусмотрено не менее двух таких комплектов, размещенных таким образом, чтобы их можно было быстро перенести в любой спасательный плот. Аппаратура двусторонней радиотелефонной связи должна удовлетворять требованиям разд. 12 части IV «Радиооборудование» Правил по оборудованию морских судов.

9.2 Каждая спасательная шлюпка ПБУ/МСП и надводной установки должна быть снабжена устройством указания местоположения спасательных средств для целей поиска и спасания. Дополнительно на каждой ПБУ/МСП и надводной установке должно быть предусмотрено не менее двух устройств указания местоположения спасательных средств для целей поиска и спасания, расположенных в таких местах, чтобы их можно было быстро перенести в любой спасательный плот. Устройство указания местоположения спасательных средств для целей поиска и спасания должно удовлетворять требованиям разд. 10 части IV «Радиооборудование» Правил по оборудованию морских судов.

9.3 На буровых судах снабжение радиооборудованием спасательных средств должно удовлетворять требованиям 2.1.1 части II «Спасательные средства» Правил по оборудованию морских судов.

ЧАСТЬ XVIII. РАДИООБОРУДОВАНИЕ

1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

1.1 ОБЛАСТЬ РАСПРОСТРАНЕНИЯ

1.1.1 Требования настоящей части распространяются на радиооборудование, которое подлежит освидетельствованию Регистром и предназначено для установки на ПБУ/МСП.

2 КОМПЛЕКТАЦИЯ ПБУ/МСП РАДИООБОРУДОВАНИЕМ

2.1 ПОДРАЗДЕЛЕНИЕ ПБУ/МСП НА ГРУППЫ

2.1.1 Для определения стандартного состава радиооборудования все ПБУ/МСП подразделяются на три группы:

.1 самоходные ПБУ в состоянии самостоятельного перехода;

.2 несамоходные ПБУ/МСП в состоянии буксировки;

.3 ПБУ/МСП в рабочем состоянии или в состоянии штормового отстоя.

2.2 СОСТАВ РАДИООБОРУДОВАНИЯ

2.2.1 На каждой ПБУ 1-й группы в зависимости от морского района должно быть установлено радиооборудование в соответствии с требованиями разд. 2 части IV «Радиооборудование» Правил по оборудованию морских судов.[1]

2.2.2 На каждой ПБУ/МСП 2-й группы, имеющей на борту людей, должно быть установлено радиооборудование в зависимости от состава радиооборудования буксирующего или сопровождающего судна[1].

Если буксирующее или сопровождающее судно оборудовано в соответствии с требованиями разд. 2 части IV «Радиооборудование» Правил по оборудованию морских судов, то на ПБУ/МСП должно быть установлено следующее радиооборудование:

.1 УКВ радиоустановка;

.2 свободновсплывающий спутниковый АРБ системы КОСПАС-САРСАТ;

.3 устройства для приема информации по безопасности мореплавания, в зависимости от морского района:

приемник службы НАВТЕКС (в районах, где обеспечивается международная служба НАВТЕКС);

приемник РГВ (в районах, охватываемых геостационарными спутниками ИНМАРСАТ, где международная служба НАВТЕКС не обеспечивается);

приемник КВ буквопечатающей радиотелеграфии (в районах, где обеспечивается передача информации по безопасности на море только с помощью КВ-буквопечатающей телеграфии);

.4 ПВ радиоустановка (для морского района А2).

Если буксирующее или сопровождающее ПБУ/МСП судно не оборудовано в соответствии с требованиями разд. 2 части IV «Радиооборудование» Правил по оборудованию морских судов, то на ПБУ/МСП должен быть установлен полный комплект радиооборудования, соответствующий требованиям разд. 2 части IV «Радиооборудование» Правил по оборудованию морских судов.

На ПБУ/МСП 2-й группы, не имеющей на борту людей, радиооборудование может не устанавливаться.

2.2.3 На каждой ПБУ/МСП 3-й группы должно быть установлено основное и дублирующее радиооборудование. Состав основного и дублирующего оборудования определяется в соответствии с 2.6.3 и табл. 2.2.1 части IV «Радиооборудование» Правил по оборудованию морских судов в зависимости от морского района, в котором установлена ПБУ/МСП.[1]

2.2.4 На каждой ПБУ/МСП, обслуживаемой вертолетами, должна быть предусмотрена УКВ-аппаратура двусторонней радиотелефонной связи с воздушными судами.

---

[1] Условия снабжения судов устройствами указания местоположения спасательных средств для целей поиска и спасания и УКВ-аппаратурой двусторонней радиотелефонной связи изложены в разд. 9 части XVII «Спасательные средства».

2.2.5 Каждая ПБУ/МСП должна иметь эффективные средства связи между центральным постом управления, ходовым мостиком (если предусмотрен) и любым постом или постами, которые оборудованы средствами управления радиооборудованием.

2.2.6 ПБУ/МСП должны быть оборудованы системой охранного оповещения.

2.2.7 Все радиооборудование ПБУ/МСП должно отвечать техническим требованиям, изложенным в части IV «Радиооборудование» Правил по оборудованию морских судов, а радиооборудование, установленное во взрывоопасных зонах или являющееся переносным, должно быть искробезопасного исполнения.

3 РАЗМЕЩЕНИЕ РАДИООБОРУДОВАНИЯ

3.1 Управление радиооборудованием должно осуществляться с места, откуда обычно осуществляется управление ПБУ/МСП в режиме перехода, буксировки и постоянного несения вахты в рабочем состоянии или в состоянии ее штормового отстоя.

3.2 Дублирующее радиооборудование ПБУ/МСП 3-й группы должно быть размещено в помещении, которым может быть ходовой мостик или аварийный пост, расположенном как можно дальше от места установки основного радиооборудования таким образом, чтобы ни один аварийный случай в любой части ПБУ/МСП не мог вывести из строя все средства радиосвязи.

3.3 Если в условиях эксплуатации ПБУ/МСП уровень акустического шума в помещениях, где установлено радиооборудование, высокий, и он может создавать помехи работе радиооборудования, то должна быть предусмотрена соответствующая защита.

4 АНТЕННЫЕ УСТРОЙСТВА

4.1 Передающие антенны должны размещаться вне взрывоопасных зон.

4.2 Все передающие и приемные антенны не должны размещаться ближе 9 м от буровой вышки, стрел грузоподъемных кранов и других высоких металлических конструкций, способных создавать экранирующее влияние.

ЧАСТЬ XIX. НАВИГАЦИОННОЕ ОБОРУДОВАНИЕ

1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

1.1 ОБЛАСТЬ РАСПРОСТРАНЕНИЯ

1.1.1 Требования настоящей части распространяются на навигационное оборудование, которое подлежит освидетельствованию Регистром и предназначено для установки на ПБУ/МСП.

1.2 ОПРЕДЕЛЕНИЯ И ПОЯСНЕНИЯ

1.2.1 Определения и пояснения, относящиеся к общей терминологии, приведены в Общих положениях о классификационной и иной деятельности и в части I «Классификация» Правил ПБУ/МСП.

1.2.2 Определения и пояснения, относящиеся к навигационному оборудованию, приведены в части V «Навигационное оборудование» Правил по оборудованию морских судов.

2 СОСТАВ НАВИГАЦИОННОГО ОБОРУДОВАНИЯ ПБУ/МСП

2.1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

2.1.1 Навигационное оборудование ПБУ/МСП должно быть установлено в таком составе и иметь такие технические характеристики, чтобы обеспечивались:

.1 определение собственного местоположения на позиции бурения и наблюдения за окружающей обстановкой;

.2 самостоятельное навигационное обеспечение самоходной ПБУ при морских переходах, при следовании на позиции бурения и возвращения в порт приписки.

2.2 СОСТАВ НАВИГАЦИОННОГО ОБОРУДОВАНИЯ ПБУ/МСП

2.2.1 На каждой самоходной ПБУ в зависимости от валовой вместимости должно быть установлено оборудование в соответствии с требованиями разд. 2 части V «Навигационное оборудование» Правил по оборудованию морских судов. На несамоходной ПБУ/МСП должно быть установлено навигационное оборудование в соответствии с табл. 2.2.1.

ПБУ/МСП, построенные после 1 июля 1994 г. и оборудованные системами динамического позиционирования 2-го и 3-го класса (см. 7.5 части XIV «Автоматизация»), должны иметь средства для приема информации не менее чем от трех систем местоопределения, базирующихся на различных принципах. На ПБУ, имеющих системы динамического позиционирования 2-го класса, должны быть установлены три гирокомпаса.

Таблица 2.2.1

№ п/п	Наименование оборудования	Количество
1	Аппаратура универсальной автоматической идентификационной системы (АИС)	1
2	Приемоиндикатор системы/систем радионавигации	1
3	Радиолокационная станция	1
4	Судовой гидрометеорологический комплекс[1]	1
5	Барометр-анероид	1
6	Бинокль призменный	2
7	Кренометр	2
8	Секундомер	1

[1] Судовой гидрометеорологический комплекс должен обеспечивать непрерывное измерение:

.1 атмосферного давления в диапазоне от 0,9 до 1,1 бар (675 — 825 мм рт. ст.) с предельной погрешностью ±0,5 мм рт. ст.;

.2 температуры воздуха в диапазоне от −40 до + 60 °С с предельной погрешностью ±0,5 °С;

.3 относительной влажности воздуха с предельной погрешностью ±2 % (измерение должно обеспечиваться при температуре окружающей среды от −20 до +50 °С);

.4 направления кажущегося и истинного ветра в диапазоне курсовых углов от 0 до 360° с предельной погрешностью ±5° (при скорости кажущегося ветра 5 м/с и более);

.5 скорости кажущегося и истинного ветра в диапазоне от 1 до 50 м/с с предельной погрешностью ±2 % от текущего значения скорости;

.6 скорости и направления течений:
диапазон скоростей: 0 — 500 см/с;
горизонтальная точность: ±1 см/с;
вертикальная точность: ±2,0 см/с;
диапазон направлений: от 0 до 360°;
точность: ±4°;

.7 температуры воды:
диапазон измерений температуры воды в зависимости от района плавания:
от −3 до +37 °С;
точность: ±0,1 °С;

.8 регистрируемых параметров волнения: (максимальная высота волн, средний период, крутизна волн).

Продолжение табл. 2.2.1

При наличии на ПБУ/МСП вертолетной площадки в составе гидрометеорологического комплекса должны быть дополнительно предусмотрены следующие датчики: датчик метеорологической дальности видимости, обеспечивающий измерение дальности видимости в диапазоне от 50 до 1600 м с точностью измерений не более ±20 % от измеренной дальности видимости; датчик высоты нижней границы облачности, обеспечивающий измерение высоты до нижней границы облачности в диапазоне от 10 до 8000 м, с разрешением до 10 м и точностью ±20 м.

2.2.2 Самоходные ПБУ, совершающие международные рейсы, должны быть оснащены оборудованием системы опознавания судов и слежения за ними на дальнем расстоянии (ОСДР).

Самоходные ПБУ, совершающие международные рейсы, построенные до 31 декабря 2008 г. и предназначенные к плаванию в морских районах **А1** и **А2** или в морских районах **А1**, **А2** и **А3**, должны быть оснащены оборудованием системы ОСДР не позднее первого освидетельствования радиооборудования после 31 декабря 2008 г.

Самоходные ПБУ, совершающие международные рейсы, построенные до 31 декабря 2008 г. и предназначенные к плаванию в морских районах **А1**, **А2**, **А3** и **А4**, должны быть оснащены оборудованием системы ОСДР не позднее первого освидетельствования радиооборудования после 1 июля 2009 г. Однако в том случае, если такие ПБУ совершают рейсы в морских районах **А1**, **А2** и **А3**, оборудование системы ОСДР должно быть установлено на них не позднее первого освидетельствования радиооборудования после 31 декабря 2008 г.

ПБУ, независимо от даты их постройки, оборудованные аппаратурой универсальной автоматической идентификационной системы (АИС) и предназначенные к плаванию исключительно в пределах морского района **А1**, освобождаются от оснащения оборудованием системы ОСДР.

3 РАЗМЕЩЕНИЕ НАВИГАЦИОННОГО ОБОРУДОВАНИЯ

3.1 Все навигационные приборы, указанные в табл. 2.2.1, должны быть установлены в посту управления.

Навигационное оборудование, работа которого обеспечивается электрической энергией, не должно устанавливаться во взрывоопасных помещениях и пространствах, если оно не имеет соответствующего искробезопасного исполнения.

ЧАСТЬ XX. ОБОРУДОВАНИЕ ПО ПРЕДОТВРАЩЕНИЮ ЗАГРЯЗНЕНИЯ

1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

1.1 ОБЛАСТЬ РАСПРОСТРАНЕНИЯ

1.1.1 Требования настоящей части распространяются на ПБУ и МСП, указанные в разд. 1 части I «Классификация».

1.1.2 В части предотвращения загрязнения окружающей среды ПБУ/МСП должны соответствовать применимым требованиям Правил по предотвращению загрязнения с судов, эксплуатирующихся в морских районах и на внутренних водных путях Российской Федерации.

1.1.3 Дополнительно к 1.1.2 ПБУ/МСП должны удовлетворять требованиям Администрации, если имеются.

1.2 ОПРЕДЕЛЕНИЯ И ПОЯСНЕНИЯ

1.2.2 В настоящей части принято следующее определение.

Администрация — правительство государства, под юрисдикцией которого действует судно. По отношению к судну, которому дано право плавания под флагом какого-либо государства, Администрацией является правительство этого государства. По отношению к стационарным или плавучим платформам, занятым разведкой или разработкой морского дна и его недр, примыкающим к побережью, над которым прибрежной государство осуществляет суверенные права в целях разведки и разработки их природных ресурсов, Администрацией является правительство соответствующего прибрежного государства.

ЛИСТ УЧЕТА ЦИРКУЛЯРНЫХ ПИСЕМ, ИЗМЕНЯЮЩИХ / ДОПОЛНЯЮЩИХ НОРМАТИВНЫЙ ДОКУМЕНТ

НД № 2-020201-015 Правила классификации, постройки и оборудования ПБУ и МСП, 2018

(номер и название нормативного документа)

№ п/п	Номер циркулярного письма, дата утверждения	Перечень измененных и дополненных пунктов
1.	315-07-1128ц от 18.05.2018	Часть I: пункт 4.1.12.1.6 Часть X: пункт 7.9.4 Часть XIV: пункты 7.5.4, 7.5.12
2.	314-41-1145ц от 20.06.2018	Часть XVII: пункты 2.2.4 и 3.2.

РОССИЙСКИЙ МОРСКОЙ РЕГИСТР СУДОХОДСТВА

ЦИРКУЛЯРНОЕ ПИСЬМО **№ 315-07-1128** от 18.05.2018

Касательно:

внесения изменений в Правила классификации, постройки и оборудования плавучих буровых установок и морских стационарных платформ, 2018, НД № 2-020201-015

Объект(ы) наблюдения:

электрическое оборудование взрывозащищенного исполнения, автоматическая система остановки электрооборудования невзрывозащищенного исполнения, системы управления динамическим позиционированием.

Дата ввода в действие:	**Действует до:**	**Действие продлено до:**
с 01.01.2019	--	--

Отменяет/ изменяет/ дополняет циркулярное письмо № -- от --

Количество страниц: 1+2

Приложение(я):

текст изменений к части I «Классификация», части X «Электрическое оборудование» и части XIV «Автоматизация»

Генеральный директор К.Г. Пальников

Текст ЦП:

В связи с принятием Резолюции ИМО MSC.435(98) от 9 июня 2017 г. в Правила классификации, постройки и оборудования плавучих буровых установок и морских стационарных платформ вносятся изменения, приведенные в приложении к настоящему циркулярному письму.

Необходимо выполнить следующее:

1. Ознакомить инспекторский состав подразделений РС с содержанием настоящего циркулярного письма.

2. Довести содержание настоящего циркулярного письма до сведения заинтересованных организаций в регионе деятельности подразделений РС.

3. Применять положения настоящего циркулярного письма, начиная с указанной даты.

Перечень измененных и дополненных пунктов/глав/разделов (для указания в Листе учета ЦП (форма 8.3.36)):

часть I: пункт 4.1.12.1.6

часть X: пункт 7.9.4

часть XIV: пункты 7.5.4 и 7.5.12

Исполнитель: С.В. Винниченко Отдел 315 +7(812) 605-05-17

Система «Тезис» № 18-67392

Приложение к циркулярному письму

№ 315-07 - 1128 **от** 18.05.2018

ПРАВИЛА КЛАССИФИКАЦИИ, ПОСТРОЙКИ И ОБОРУДОВАНИЯ ПЛАВУЧИХ БУРОВЫХ УСТАНОВОК И МОРСКИХ СТАЦИОНАРНЫХ ПЛАТФОРМ, 2018

НД № 2-020201-015

ЧАСТЬ I. КЛАССИФИКАЦИЯ

4 ТЕХНИЧЕСКАЯ ДОКУМЕНТАЦИЯ

Пункт 4.1.12.1.6 заменяется текстом следующего содержания:

«**.6** план деления установки на взрывоопасные зоны с перечнем электрического оборудования, включающим краткое описание с основными техническими данными и видом взрывозащиты оборудования, установленного в каждой зоне с указанием закрытий отдельных помещений;».

ЧАСТЬ X. ЭЛЕКТРИЧЕСКОЕ ОБОРУДОВАНИЕ

7 ВНУТРЕННЯЯ СВЯЗЬ И СИГНАЛИЗАЦИЯ

Пункт 7.9.4 заменяется текстом следующего содержания:

«**7.9.4** Автоматическая система остановки электрооборудования невзрывозащищенного исполнения должна срабатывать, если:

взрывоопасная концентрация газов, указанная в 7.9.3, достигнет 60 % нижнего взрывоопасного предела; или

взрывоопасная концентрация газов будет обнаружена во входных частях воздушных каналов, направляющих воздух во взрывобезопасные зоны.

Логика работы автоматической системы остановки невзрывозащищенного электрооборудования должна быть согласована с командами системы управления динамическим позиционированием в случае, если последняя используется для поддержания оперативного контроля за целостностью скважины.».

ЧАСТЬ XIV. АВТОМАТИЗАЦИЯ

7 СИСТЕМЫ ДИНАМИЧЕСКОГО ПОЗИЦИОНИРОВАНИЯ

Пункт 7.5.4. Ссылка «7.2.6» заменяется ссылкой «7.2.1».

Вносится **новый пункт 7.5.12** следующего содержания:

«**7.5.12** Для ПБУ, где операции динамического позиционирования необходимы для поддержания оперативного контроля за целостностью скважины, допускается применение систем динамического позиционирования не ниже класса 3.».

РОССИЙСКИЙ МОРСКОЙ РЕГИСТР СУДОХОДСТВА

ЦИРКУЛЯРНОЕ ПИСЬМО **№ 314-41-1145ц** от 20.06.2018

Касательно:

внесения изменений в Правила классификации, постройки и оборудования плавучих буровых установок и морских стационарных платформ, 2018, НД № 2-020201-015, в связи с вступлением в силу резолюции ИМО MSC.435(98) «Поправки к Кодексу постройки и оборудования плавучих буровых установок, 2009 (2009 MODU Code)»

Объект(ы) наблюдения:

спасательные и дежурные шлюпки

Дата ввода в действие:
с 01.01.2020

Действует до:
-

Действие продлено до: -

Отменяет/ изменяет/ дополняет циркулярное письмо № - от -

Количество страниц: 1+1

Приложение(я):

текст изменений к части XVII «Спасательные средства»

Генеральный директор К.Г. Пальников

Текст ЦП:

Настоящим информируем, что в связи с вступлением в силу резолюции MSC.435(98) в Правила классификации, постройки и оборудования плавучих буровых установок и морских стационарных платформ вносятся изменения, приведенные в приложении к настоящему циркулярному письму. Данные изменения будут внесены в Правила при их переиздании.

Необходимо выполнить следующее:

1. Довести содержание настоящего циркулярного письма до сведения инспекторского состава РС, заинтересованных организаций и лиц в регионе деятельности подразделений РС.
2. Применять положения настоящего циркулярного письма при рассмотрении и одобрении технической документации и при проведении освидетельствований.

Перечень измененных и дополненных пунктов/глав/разделов (для указания в Листе учета ЦП (форма 8.3.36)):

часть XVII: пункты 2.2.4 и 3.2.

Исполнитель: Демиденко А.Ю. 314 +7 (812) 314-07-34

Система «Тезис» № 18-157603

Приложение к циркулярному письму

№314-41-1145ц от 20.06.2018

ПРАВИЛА КЛАССИФИКАЦИИ, ПОСТРОЙКИ И ОБОРУДОВАНИЯ ПЛАВУЧИХ БУРОВЫХ УСТАНОВОК И МОРСКИХ СТАЦИОНАРНЫХ ПЛАТФОРМ, 2018

НД № 2-020201-015

ЧАСТЬ XVII. СПАСАТЕЛЬНЫЕ СРЕДСТВА

2 КОЛЛЕКТИВНЫЕ СПАСАТЕЛЬНЫЕ СРЕДСТВА

Вводится **новый пункт 2.2.4** следующего содержания:

«**2.2.4** Для ПБУ/МСП, киль которых был заложен 1 января 2020 года и после этой даты или находящихся на подобной стадии строительства, средняя масса тела пассажира спасательной шлюпки должна быть принята равной 95 кг с соответствующим радиусом сиденья 265 мм. Там, где может быть подтверждено, что средняя масса тела пассажира спасательной шлюпки отличается от 95 кг, Регистром допускается ее соответствующее увеличение или уменьшение. Ширина сиденья также должна быть откорректирована на 4 мм на 1 кг средней массы тела.».

Нумерация существующих **пунктов 2.2.4** и **2.2.5** изменяется на **2.2.5** и **2.2.6**, соответственно.

3 СНАБЖЕНИЕ ДЕЖУРНЫМИ ШЛЮПКАМИ

Пункт 3.2 дополняется текстом следующего содержания:

«Для ПБУ/МСП, киль которых был заложен 1 января 2020 года и после этой даты или находящихся на подобной стадии строительства, спасательная шлюпка не может рассматриваться как дежурная шлюпка».

Российский морской регистр судоходства

Правила классификации, постройки и оборудования плавучих буровых установок и морских стационарных платформ

Ответственный за выпуск *А. В. Зухарь*
Главный редактор *М. Р. Маркушина*
Компьютерная верстка *И. И. Лазарев*

Подписано в печать 04.04.18 Формат 60 × 84/8. Гарнитура Таймс.
Усл. печ. л. 56,4. Уч.-изд. л. 55,3. Тираж 150. Заказ 2018-4

ФАУ «Российский морской регистр судоходства»
191186, Санкт-Петербург, Дворцовая набережная, 8
www.rs-class.org/ru/