

**ФГУП «ВСЕРОССИЙСКИЙ НАУЧНО-ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ ИНСТИТУТ  
МЕТРОЛОГИЧЕСКОЙ СЛУЖБЫ»  
ФГУП «ВНИИМС»**

**УТВЕРЖДАЮ**

**Заместитель директора**

**по производственной метрологии**

**ФГУП «ВНИИМС»**

**Н.В. Иванникова**  
**15 октября 2019 г.**



**Машины координатные измерительные  
PRIMUS L**

**МЕТОДИКА ПОВЕРКИ**

**МП 203-55-2019**

**МОСКВА, 2019**

Настоящая рекомендация распространяется на машины координатные измерительные PRIMUS L (далее по тексту КИМ) и устанавливает методику ее первичной и периодической поверок.

Основной целью поверки КИМ является определение соответствия КИМ параметрам, перечисленным в таблице 1.

Значения погрешностей измерений при решении на КИМ других метрологических задач не регламентируются в нормативной и технической документации, их определение требует дополнительных исследований по специальным методикам.

Интервал между поверками -1 год.

## 1. ОПЕРАЦИИ И СРЕДСТВА ПОВЕРКИ

1.1. При проведении поверки должны быть выполнены операции и применены средства поверки, указанные в таблице 1.

Таблица 1

Наименование операции	Номер пункта методики поверки	Средства поверки	Проведение операции при	
			первичной поверке	периодической поверке
Внешний осмотр	6.1	Визуально	Да	Да
Опробование	6.2	Визуально	Да	Да
Идентификация программного обеспечения	6.3		Да	Да
Проверка допускаемой абсолютной погрешности измерительной головки, мкм	6.4	Меры для поверки систем координатно-измерительных ROMER Absolute Arm: сфера без покрытия (регистрационный номер в Федеральном информационном фонде № 64593-16)	Да	Да
Проверка допускаемой абсолютной объемной погрешности контактной измерительной головки ( $L$ =длина в мм), мкм	6.5	Плоскопараллельные концевые меры длины, аттестованные по 3-му разряду согласно Государственной поверочной схеме для средств измерений длины в диапазоне от $1 \cdot 10^{-9}$ до 100 м и длин волн в диапазоне от 0,2 до 50 мкм, утвержденной приказом Росстандарта № 2840 от 29 декабря 2018 г.	Да	Да

*Примечание:* Допускается применение средств, не приведенных в перечне, но обеспечивающих определение (контроль) метрологических характеристик поверяемых средств измерений с требуемой точностью.

## **2. ТРЕБОВАНИЯ БЕЗОПАСНОСТИ**

При проведении поверки соблюдаются следующие требования безопасности, а также требования, изложенные в документации на поверяемые КИМ.

2.1. Электронная аппаратура в части требований безопасности должна соответствовать ГОСТ 22261-94 и ГОСТ 12.2.0070-75.

2.2. Электронная аппаратура КИМ и поверочного оборудования должны быть заземлены и перед ними на полу должны лежать резиновые коврики, во время поверки кожухи электронной аппаратуры должны быть закрыты.

2.3. До включения в сеть электронной аппаратуры должны быть подключены необходимые электрические кабели. Запрещается во время поверки отсоединять их, а также производить замену предохранителей.

2.4. Установленные предохранители должны соответствовать маркировке на панелях.

2.5. Запрещается вскрывать и переставлять составные части КИМ и поверочного оборудования при включенных в сеть кабелях питания.

## **3. УСЛОВИЯ ПОВЕРКИ**

При проведении поверки КИМ соблюдаются следующие условия:

- - температура окружающей среды °C..... $20\pm2$ ,
- - допускаемое изменение температуры  
во время измерений °C/час..... $\pm 1^{\circ}\text{C}/\text{ч}$ ;  $1,5^{\circ}\text{C}/24\text{ч}$ ;  
не допускается прямое попадание солнца, близкое расположение источников тепла
- относительная влажность воздуха %, не более .....70 без конденсата
- внешние вибрации в соответствии с требованиями к условиям эксплуатации КИМ.

## **4. ТРЕБОВАНИЯ К КВАЛИФИКАЦИИ ПОВЕРИТЕЛЕЙ**

К проведению поверки КИМ допускаются лица, изучившие эксплуатационные документы на них, имеющие достаточные знания и опыт работы с ними и аттестованные в качестве поверителя органом Государственной метрологической службы.

## **5. ПОДГОТОВКА К ПОВЕРКЕ**

Перед проведением поверки выполняют следующие подготовительные работы:

- КИМ подготавливают к работе в соответствии с требованиями эксплуатационной документации,
- измерительные поверхности эталонных (образцовых) средств измерений: измерительных шупов, концевых мер длины, калибровочных сферы очищают от смазки, промывают авиационным бензином марки Б-70 по ГОСТ 1012-72 и спиртом ректификатом по ГОСТ 18300-72 и протирают чистой салфеткой,
- эталонные (образцовые) средства выдерживают до начала измерений в помещении, где проводят поверку КИМ в течение 24 часов и 1 час в рабочем (измерительном) объеме КИМ.

## 6. ПРОВЕДЕНИЕ ПОВЕРКИ

### 6.1 Внешний осмотр

При внешнем осмотре по п. 6.1. (далее нумерация согласно таблице 1) устанавливают соответствие КИМ следующим требованиям:

- наружные поверхности КИМ не должны иметь дефектов, влияющих на ее эксплуатационные характеристики;
- на рабочих поверхностях КИМ не должно быть царапин, забоин и других дефектов, влияющих на плавность перемещений подвижных узлов КИМ;
- наконечники шупов не должны иметь сколов, царапин и других дефектов;
- маркировка и комплектность должны соответствовать требованиям технической документации.

### 6.2 Опробование

Сначала проверяют взаимодействие частей на холостом ходу перемещением подвижных узлов на полные диапазоны. Перемещения должны быть плавными, без посторонних звуков, заеданий, рывков и скачков.

### 6.3 Идентификация программного обеспечения

Проверить идентификацию программного обеспечения (ПО) по следующей методике:

- произвести запуск ПО;
- проверить наименование программного обеспечения и определить его версию после загрузки ПО. Сведения о наименовании программного обеспечения и номере версии ПО представлены на экране в течение одной секунды после нажатия иконки программы на рабочем столе компьютера.

Приборы считаются поверенными, если их ПО соответствует данным в таблице 2.

Таблица 2– Идентификационные данные программного обеспечения

Идентификационные данные (признаки)	Значение		
Идентификационное наименование ПО	Inca3D	Modus	PolyWorks
Номер версии (идентификационный номер) ПО	6.0.xx и выше	1.0 и выше	2019xx и выше
Цифровой идентификатор ПО	-		

### 6.4 Проверка допускаемой абсолютной погрешности измерительной головки

Сфера устанавливается на плите КИМ с помощью стойки. Проводятся 3 цикла измерений в автоматическом режиме. В каждом цикле производятся измерения поверхности сферы в 25 дискретных точках, равномерно размещенных по полусфере на измеряемой сфере.

Рекомендуемая модель измерений включает:

- одну точку на вершине сферы;
- четыре точки, (равномерно распределенных) на  $22^\circ$  ниже вершины (рис. 1);
- восемь точек (равномерно распределенных) на  $45^\circ$  ниже вершины и повернутых на  $22,5^\circ$  относительно предыдущей группы;
- четыре точки (равномерно расположенных) на  $68^\circ$  ниже вершины и повернутых на  $22,5^\circ$  относительно предшествующей группы.

- восемь точек (равномерно расположенных) на  $90^\circ$  ниже вершины, т.е. на диаметре и повернутых относительно предыдущей группы на  $22,5^\circ$ .

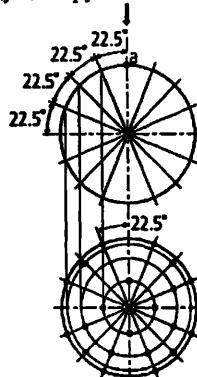


Рисунок 1. Точки касания на сфере для определения допускаемой абсолютной погрешности измерительной головки

Погрешность определяется как сумма максимальных отклонений измеренного профиля в положительную и отрицательную области от средней сферы, рассчитанной по методу наименьших квадратов:

$$\Delta_{\text{ср}} = \max(D_{i+}) + \max(D_{i-}), \text{ мм, где}$$

$D_{i+}$  - отклонение точки  $i$  от средней сферы в положительную область,

$D_{i-}$  - отклонение точки  $i$  от средней сферы в отрицательную область.

Погрешность ощупывающей головки не должна превышать значения, указанного в таблице 3.

Таблица 3 – Пределы допускаемой абсолютной объемной погрешности измерительных головок

Модификация	Пределы допускаемой абсолютной объемной погрешности измерительных головок, мкм		
	PH10M plus с контактным датчиком TP20	PH10M plus с контактным датчиком TP200 и REVO с контактным датчиком RSP2	PH10M plus с контактным датчиком SP25 и REVO с контактным датчиком RSP3
121510			
122010	±2,3	±2,1	±1,9
122510			
152010			
152510	±2,5	±2,3	±2,0
153010			
152012			
152512	±2,9	±2,6	±2,3
153012			
153512			
153014	±3,3	±2,9	±2,6

153514			
152515	$\pm 3,5$	$\pm 3,1$	$\pm 2,9$
153015			
153016	$\pm 3,7$	$\pm 3,3$	$\pm 3,0$
154016			
183010	$\pm 2,8$	$\pm 2,4$	$\pm 2,1$
183510			
182012	$\pm 3,2$	$\pm 2,9$	$\pm 2,6$
183012			
183512			
183014	$\pm 3,6$	$\pm 3,2$	$\pm 2,9$
183514			

## 6.5 Проверка допускаемой абсолютной объемной погрешности контактной измерительной головки (L- измеряемая длина в мм), мкм

При поверке используют меры длины концевые плоскопараллельные 3-го разряда согласно Государственной поверочной схеме для средств измерений длины в диапазоне от  $1 \cdot 10^9$  до 100 м и длин волн в диапазоне от 0,2 до 50 мкм, утвержденной приказом Ростандарта № 2840 от 29 декабря 2018 г. из набора номиналом от 50 до 1000 мм в соответствии с диапазоном измерений поверяемой модификации.

Концевые меры устанавливают в пространстве измерений КИМ вдоль линии измерений. При установке мер необходимо применять теплоизолирующие перчатки. Обязательно осуществляется компенсация погрешностей, связанных с отклонениями параметров окружающей среды, отличающихся от нормальных. Производится сбор точек с измерительных поверхностей концевых мер и определяется их длина. Измерения проводят в четырех различных положениях (рис.2), каждое измерение повторяется 5 - 10 раз. Для измерений вдоль осей X и Y рекомендуется использовать следующие положения:

Для линий, параллельных оси X, рекомендуются следующие положения:

- в центре рабочей зоны,
- на краю рабочей зоны на минимально возможной высоте от плоскости стола,
- на краю рабочей зоны на максимальной возможной высоте от плоскости стола.

Для линий, параллельных оси Y, рекомендуются следующие положения:

- в центре рабочей зоны в максимально возможном верхнем положении,
- в центре рабочей зоны в максимально возможном нижнем положении.

Измерения должны проводиться в автоматическом режиме.

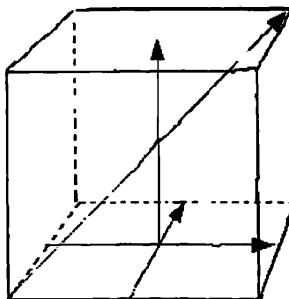


Рисунок 2. Типичные положения, в которых производят измерения в пределах объема КИМ

Для меры номер  $j$  определяется действительное значение длины измеряемой меры,  $L_{dkj}$  по формуле:

$$L_{dkj} = L_{oj} \left( 1 + K_t (t_{dkj} - t_0) \right), \text{ где}$$

$L_{oj}$  – номинальная длина меры при температуре  $t_0 = 20,5^{\circ}\text{C}$ ,

$t_{dkj}$  – температура меры при проведении измерения номер  $i$  меры  $j$  в положении  $k$ ,

$t_0$  – температура, при которой аттестована КМД,

$K_t$  – интегральный коэффициент теплового расширения КМД.

Далее для каждого измеряемого отрезка  $j$  в положении  $k$  вычисляется погрешность измерения длины,  $\Delta L_{jk}$ , по формуле:

$$\Delta L_{jk} = \frac{\sum_{i=1}^n (L_{dki} - L_{dkj})}{n} \text{ мм, где}$$

$L_{dkj}$  – погрешность измерения меры номер  $j$  в положении  $k$ ,

$L_{dki}$  – измеренная на КИМ длина меры номер  $j$  в мм,

$L_{dkj}$  – действительная длина меры номер  $j$  с учетом температурной погрешности,  $i$  – номер измерения,

$j$  – номер меры,

$n$  – число измерений в положении  $k$ ,

$k$  – номер положения.

По результатам измерений с использованием мер для наглядности можно построить график пространственной погрешности измерений  $\Delta L_{jk}$ :

по оси абсцисс откладывается значение  $L_{oj}$  в мм, по оси ординат – погрешность  $\Delta L_{jk}$ .

Строятся графики пространственной погрешности измерений КИМ, представляющие собой прямые линии, построенные по формуле:

$$\Delta L = \left( A + \frac{L}{B} \right), \text{ мкм, где}$$

А и В – заявленные значения постоянной и переменной части составляющих пространственной погрешности измерений для каждого типоразмера машины;

Л – измеряемая длина, мм

Значения абсолютной погрешности объемных измерений не должны превышать значений, указанных в таблице 4.

Таблица 4 – Пределы допускаемой абсолютной объемной погрешности

Модификация	Пределы допускаемой абсолютной объемной погрешности с измерительными головками (где L – измеряемая длина, мм), мкм		
	PH10M plus с контактным датчиком TP20	PH10M plus с контактным датчиком TP200 и REVO с контактным датчиком RSP2	PH10M plus с контактным датчиком SP25 и REVO с контактным датчиком RSP3
121510			
122010	$\pm(2,3+L/300)$	$\pm(2,1+L/300)$	$\pm(1,9+L/300)$
122510			
152010			
152510	$\pm(2,5+L/300)$	$\pm(2,3+L/300)$	$\pm(2,0+L/300)$
153010			
152012			
152512	$\pm(2,9+L/300)$	$\pm(2,6+L/300)$	$\pm(2,3+L/300)$
153012			
153512			
153014	$\pm(3,3+L/300)$	$\pm(2,9+L/300)$	$\pm(2,6+L/300)$
153514			
152515	$\pm(3,5+L/300)$	$\pm(3,1+L/300)$	$\pm(2,9+L/300)$
153015			
153016	$\pm(3,7+L/300)$	$\pm(3,3+L/300)$	$\pm(3,0+L/300)$
154016			
183010	$\pm(2,8+L/300)$	$\pm(2,4+L/300)$	$\pm(2,1+L/300)$
183510			
182012			
183012	$\pm(3,2+L/300)$	$\pm(2,9+L/300)$	$\pm(2,6+L/300)$
183512			
183014	$\pm(3,6+L/300)$	$\pm(3,2+L/300)$	$\pm(2,9+L/300)$
183514			

## 7. ОФОРМЛЕНИЕ РЕЗУЛЬТАТОВ ПОВЕРКИ

7.1. При положительных результатах поверки оформляется свидетельство о поверке по форме приложения 1 Приказа Минпромторга России № 1815 от 02.07.15г.

7.2. При отрицательных результатах поверки оформляется извещение о непригодности по форме приложения 2 Приказа Минпромторга России № 1815 от 02.07.2015г.

Знак поверки в виде оттиска клейма поверителя наносится на свидетельство о поверке. Знак в виде голографической наклейки наносится свидетельство о поверке.

Заместитель начальника  
отдела 203 ФГУП «ВНИИМС»

Н.А. Табачникова

Ведущий инженер  
отдела 203 Испытательного центра  
ФГУП «ВНИИМС»

Н.А. Зуйкова