



ГОСУДАРСТВЕННЫЙ СТАНДАРТ
СОЮЗА ССР

АВТОМАТЫ ХОЛОДНОШТАМПОВОЧНЫЕ
ЧЕТЫРЕХПОЗИЦИОННЫЕ
ДЛЯ КРЕПЕЖНЫХ ИЗДЕЛИЙ
СТЕРЖНЕВОГО ТИПА

ПАРАМЕТРЫ И РАЗМЕРЫ. НОРМЫ ТОЧНОСТИ

ГОСТ 9861—88
(СТ СЭВ 1830—79, СТ СЭВ 1837—79)

Издание официальное

Е

ГОСУДАРСТВЕННЫЙ СТАНДАРТ СОЮЗА ССР

**АВТОМАТЫ ХОЛОДНОШТАМПОВОЧНЫЕ
ЧЕТЫРЕХПОЗИЦИОННЫЕ ДЛЯ КРЕПЕЖНЫХ
ИЗДЕЛИЙ СТЕРЖНЕВОГО ТИПА**

ГОСТ**9861—88****Параметры и размеры. Нормы точности**Four-station cold-formers for timber articles
of rod type Parameters and dimensions
Norms of accuracy**(СТ СЭВ 1830—79,
СТ СЭВ 1837—79)**

ОКП № 2412

**Срок действия с 01.07.90
до 01.07.95**

Несоблюдение стандарта преследуется по закону

Настоящий стандарт распространяется на автоматы холодноштамповочные четырехпозиционные для крепежных изделий стержневого типа, предназначенные для изготовления болтов, винтов и других крепежных изделий стержневого типа из калиброванного металла с времененным сопротивлением $\sigma_b \leq 750$ МПа, подготовленного для холодной штамповки, изготавливаемые для нужд народного хозяйства и экспорта.

1. ПАРАМЕТРЫ И РАЗМЕРЫ

Параметры и размеры автоматов должны соответствовать указанным в табл. 1.

Таблица 1

МЕРЫ ММ

Значения параметров разъема		Нормы			
Диаметр стержня разъема*	наибольший наименьший	6 5	8 6	10 8	12 10
Номинальное усилие, **МН (**с)		0,32 (32)	0,50 (50)	0,80 (80)	1,25 (125)
Наибольший диаметр за овки		8	10	12	15
	наименьшая	12	16	20	25
	наибольшая	60	80	100	120
Наибольшая длина за готовки	при единичном редуцировании	80	100	130	150
	при двойном редуцировании	70	90	110	130
Номинальная производительность шт/мин	наибольшая не менее	280	240	210	180
	наименьшая, не более	110	100	90	75
Удельный расход электрической энергии K_3^{***} , кВт мин/МН, не более		0,276	0,250	0,270	0,240
Удельная масса λ_{μ}^{***} , г/мм, не более		370	350	345	340

Продолжение табл. 1

Размеры, мм

Наименование параметров и размеров		Нормы		
Диаметр стержня изделия*	наибольший	16	20	24
	наименьший	12	16	20
Номинальное усилие, **МН (тс)		2,00 (200)	3,20 (320)	5,00 (500)
Наибольший диаметр заготовки		20	24	32
Длина стержня изделия	наименьшая	30	40	50
	наибольшая	150	180	220
Наибольшая длина заготовки	при одинарном редуцировании	180	220	270
	при двойном редуцировании	160	220	250
Номинальная производительность, шт/мин	наибольшая, не менее	125	110	75
	наименьшая, не более	60	50	30
Удельный расход электроэнергии K_s^{***} , кВт·мин/МН, не более		0,296	0,345	0,345
Удельная масса K_m^{**} , кг/мм ^{1,33} , не более		443	568	620

* Для изделий класса прочности 10,9 по ГОСТ 17594—87.

** Для справки.

*** Определяют по формулам:

$$K_s = \frac{N}{P_{\text{ном}} n} , \quad K_m = \frac{M}{d l^{0,33}} ,$$

где N — установленная мощность главного привода, кВт; $P_{\text{ном}}$ — номинальное усилие автомата, МН; n — наибольшая номинальная производительность, шт./мин; M — масса автомата (без технологического инструмента, механизма выталкивания из пuhanсонов, приставного электрооборудования, площадок обслуживания, устройства удаления аэрозолей, шумопоглащающих ограждений), кг;

С. 4 ГОСТ 9861—88

d — наибольший диаметр стержня изделия, мм;
l — наибольшая длина стержня изделия, мм.

П р и м е ч а н и я:

1. Наибольший диаметр заготовки указан из условия получения изделий с внутренним шестигранником методом истечения из металла с временным сопротивлением $\sigma_v = 750$ МПа (75 кгс/мм²).

2. Нормы номинальной производительности рассчитаны из условия изготовления болтов по ГОСТ 7805—70 и ГОСТ 7808—70 (см. приложение 1).

1.2. Автоматы должны изготавливаться со встроенными устройствами:

фасочно-подрезным;

резьбонакатным: с роликом и сегментом — для изделий с наибольшим диаметром стержня от 6 до 12 мм или плоскими пластиками — для изделий с наибольшим диаметром стержня от 6 до 24 мм.

1.3. Резьбонакатное устройство должно обеспечивать получение резьбы с полем допуска 6 *q* по ГОСТ 16093—81.

1.4. По заказу потребителя автоматы должны быть укомплектованы механизмом выталкивания из пuhanсонов, для изделий с наибольшим диаметром стержня 12 мм и более — правильно-за дающим устройством, для изделий с наибольшим диаметром стержня 10 мм и менее — разматывающим устройством.

1.5. Наибольшая длина стержня изделия не должна превышать его 10 диаметров.

1.6. Размеры посадочных мест высадочного инструмента автоматов должны соответствовать указанным в табл. 2.

Т а б л и ц а 2
Р а з м е р ы, м м

Наибольший диаметр стержня изделия	6	8	10	12	16	20	24
Диаметр посадочного места инструмента в матричном блоке	отрезно-го 55	40	50	55	60	70	80
	высадоч-ного 120		65	70	90	120	120
Длина посадочного места инструмента в матричном блоке							150
Диаметр посадочного места инструмента в пuhanсонодержателе	120	140	200	240	250	300	350
	50	60	70	80	100	110	125
Длина посадочного места инструмента в пuhanсонодержателе	60	70	80	90	110	130	150

П р и м е ч а н и е. Поле допуска посадочных диаметров — H7, поле допуска посадочных длин — h9.

2. НОРМЫ ТОЧНОСТИ

2.1 Общие требования при проведении проверок — по ГОСТ 15961—80.

2.2. Если конструктивные особенности автомата не позволяют провести проверку точности на длине, к которой отнесен допуск, то последний должен быть пересчитан на наибольшую возможную длину измерения. Полученный при пересчете допуск менее 0,01 мм принимают равным 0,01 мм.

2.3 Для проведения проверок рекомендуется применять средства измерения в соответствии с приложением 2.

2.4 При изготовлении и сборке автоматов должна быть обеспечена геометрическая точность мест крепления инструмента:

1) допуск перпендикулярности оси отверстия для крепления пуансона в пуансонодержателе к задней опорной поверхности пуансонодержателя — 0,01 мм на длине 100 мм;

2) допуск перпендикулярности оси отверстия для крепления матрицы в матричном блоке к задней опорной поверхности матричного блока — 0,01 мм на длине 100 мм.

2.5. Базовая поверхность для проверок 2.7.2 и 2.7.3 — вертикальная поверхность станины в месте прилегания матричного блока

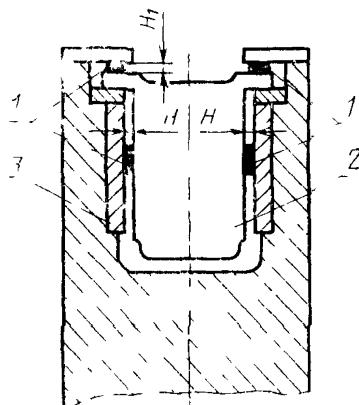
Допуск плоскостности поверхности — 0,06 на длине 1000 мм.

2.6 Проверки 2.7.4—2.7.8 предназначены для проверки точности резьбонакатных устройств автоматов с роликом и сегментом, 2.7.9—2.7.12 — с плоскими плашками.

2.7 Устанавливаются следующие проверки и нормы точности автоматов

Проверка 2.7.1. Зазоры между вертикальными и горизонтальными направляющими ползуна и станины (для автоматов с нерегулируемыми направляющими)

Проверку проводят в соответствии со схемой, указанной на черт. 1.



Черт. 1

Значения зазоров должны соответствовать указанным в табл. 3.

Таблица 3
Размеры, мм

Наибольший диаметр стержня изделия	6	8	10	12	16	20	24
Суммарное значение зазоров $2H$ в вертикальных направляющих	наименьшее	0,06	0,10		0,14		
	наибольшее	0,09	0,18		0,27		
Значение зазора в горизонтальных направляющих	наименьшее	0,03	0,04		0,05		
	наибольшее	0,05	0,07		0,10		

Метод проверки

Зазоры между направляющими ползуна 2 и станины 3 измеряют шупом 1 в крайних положениях ползуна.

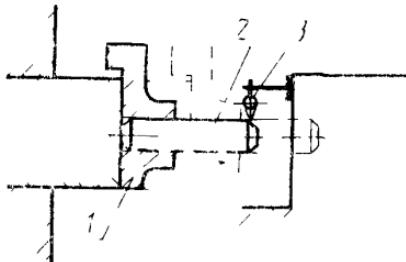
Измерения проводят одновременно спереди и сзади, справа и слева.

В автоматах с хоботообразным ползуном зазоры измеряют между основными и дополнительными направляющими.

Суммарное значение зазора между вертикальными направляющими определяют сложением зазоров между правыми и левыми направляющими.

Проверка 2.7.2. Параллельность осей отверстий в пуансонодержателе ходу ползуна

Проверку проводят в соответствии со схемой, указанной на черт. 2.



Черт 2

Допуск параллельности — 0,02 мм на длине 100 мм

Метод проверки

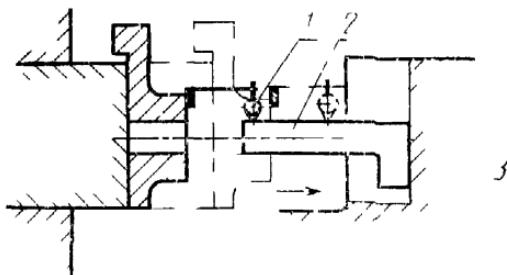
В отверстие пуансонодержателя 1 для крепления пуансона вставляют цилиндрическую оправку 2. Индикатор 3 укрепляют на неподвижной части автомата так, чтобы его измерительный наконечник касался поверхности оправки.

Измерения проводят в переднем и заднем крайних положениях ползуна в двух взаимно перпендикулярных плоскостях последовательно для всех отверстий в пуансонодержателях.

Отклонение от параллельности определяют разностью показаний индикатора в крайних точках проверки.

Проверка 2.7.3 Перпендикулярность хода ползуна к вертикальной поверхности станины в месте прилегания матричного блока

Проверку проводят в соответствии со схемой, указанной на черт. 3.



Черт 3

Допуск перпендикулярности — 0,02 на длине 100 мм.

Метод проверки

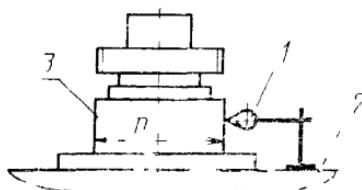
К вертикальной поверхности станины 3 в месте прилегания матричного блока прикладывают угольник 2. Индикатор 1 укрепляют в ползунах так, чтобы его измерительный наконечник касался измерительной поверхности угольника.

Измерения проводят в переднем и заднем крайних положениях ползуна в двух взаимно перпендикулярных плоскостях.

Отклонение от перпендикулярности определяют разностью показаний индикатора в крайних точках проверки.

Проверка 2.7.4. Радиальное биение шпинделя в месте посадки резьбонакатного ролика

Проверку проводят в соответствии со схемой, указанной на черт. 4.



Черт. 4

Допуск радиального биения шпинделя в месте посадки резьбонакатного ролика должен соответствовать значениям, указанным в табл. 4.

Таблица 4

	мм	
Наибольший диаметр стержня изделия	6	8—12
Допуск радиального биения	0,033	0,050

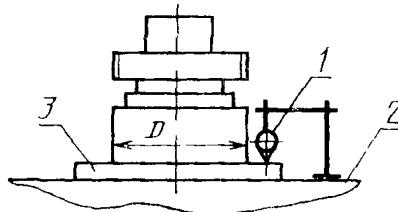
Метод проверки

Измерения проводят индикатором 1, который устанавливают на поверхности верхней плиты корпуса шпинделя 2 так, чтобы его измерительный наконечник касался поверхности 3 шпинделя в месте посадки резьбонакатного ролика D.

Шпиндель приводят во вращение. Радиальное биение определяют наибольшей разностью показаний индикатора за один оборот шпинделя.

Проверка 27.5. Торцевое биение опорной поверхности шпинделя под резьбонакатный ролик

Проверку проводят в соответствии со схемой, указанной на черт. 5



Черт 5

Допуск торцевого биения опорной поверхности шпинделя под резьбонакатный ролик должен соответствовать значениям, указанным в табл. 5.

Таблица 5

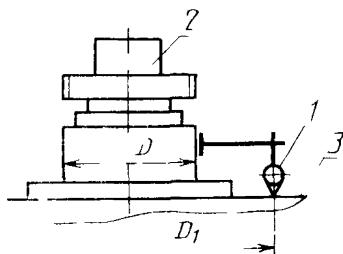
	ММ		
Наибольший диаметр стержня изделия	6	8 10	12
Допуск торцевого биения	0,025	0,035	0,040

Метод проверки

Индикатор 1 устанавливают на поверхности верхней плиты хориуса шпинделя 2 так, чтобы его измерительный наконечник касался опорной поверхности 3 под резьбонакатный ролик. Шпиндель приводят во вращение. Торцевое биение определяют наибольшей разностью показаний индикатора за один оборот шпинделя.

Проверка 2.7.6. Перпендикулярность оси шпинделя к поверхности корпуса шпинделя под опору резьбонакатного сегмента

Проверку проводят в соответствии со схемой, указанной на черт. 6.



Черт 6

Допуск перпендикулярности оси шпинделя к поверхности корпуса шпинделя под опору резьбонакатного сегмента должен соответствовать значениям, указанным в табл. 6.

Таблица 6

ММ

Наибольший диаметр стержня изделия	D_1	Допуск перпендикулярности	Длина измерения
6	280	0,033	250
8, 10	300	0,035	265
12	380	0,035	340

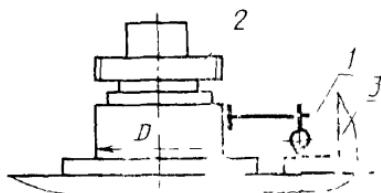
Метод проверки

Измерения проводят индикатором 1, который жестко закрепляют на поверхности D шпинделя 2 так, чтобы его измерительный напечник касался поверхности 3 под опору резьбонакатного сегмента на расстоянии от оси $\frac{D_1}{2}$. Шпиндель приводят во вращение.

Отклонение от перпендикулярности определяют наибольшей разностью показаний индикатора.

Проверка 2.7.7. Перпендикулярность оси шпинделя к горизонтальной опорной поверхности под резьбонакатный сегмент

Проверку проводят в соответствии со схемой, указанной на черт. 7.



Черг. 7

Допуск перпендикулярности оси шпинделя к горизонтальной опорной поверхности под резьбонакатный сегмент должен соответствовать значениям, указанным в габл. 7.

Таблица 7

мм

Наибольший диаметр стержня изделия	Допуск перпендикулярности	Длина измерения
6	0,033	140
8, 10	0,035	150
12	0,035	190

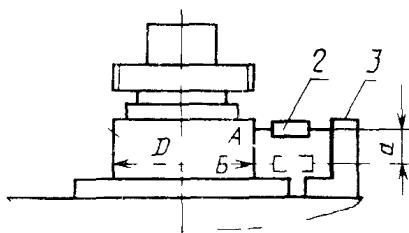
Метод проверки

Измерения проводят индикатором 1, который жестко закрепляют на поверхности D шпинделя 2 так, чтобы его измерительный наконечник касался горизонтальной поверхности 3 опоры под резьбонакатный сегмент. Шпиндель приводят во вращение.

Отклонение от перпендикулярности определяют наибольшей разностью показаний индикатора.

Проверка 278 Параллельность поверхности шпинделя под резьбонакатный ролик относительно вертикальной опорной поверхности опоры под резьбонакатный сегмент

Проверку проводят в соответствии со схемой, указанной на черт 8



Черт 8

Допуск параллельности поверхности шпинделя под резьбона-
катный ролик относительно вертикальной опорной поверхности
опоры под резьбонакатный сегмент должен соответствовать зна-
чениям указанным в табл. 8.

Таблица 8

мм

Нанесенный диаметр стержня изделия	6	8 10	12
Допуск параллельно- сти	0,033	0,035	0,035
База измерения <i>a</i>	55	70	88

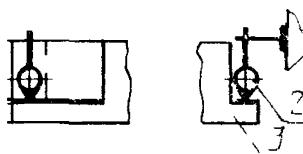
Метод проверки

Индикаторным ку-тромером 2 измеряют расстояние между по-
верхностью *D* шпинделя 1 и вертикальной опорной поверхностью
3 опоры под резьбонакатный сегмент в крайних, возможных для
измерения, положениях *A* и *B*. Измерения проводят по краям и се-
реции вертикальной опорной поверхности опоры под резьбона-
катный сегмент.

Отклонение от параллельности определяют наибольшей раз-
ностью показаний индикаторного ку-тромера в положениях *A* и *B*.

Проверка 279 Параллельность горизонтальной опорной поверхности ползуна в месте прилегания плашки направлению движения ползуна

Проверку проводят в соответствии со схемой, указанной на черт 9



Черт 9

Допуск параллельности горизонтальной опорной поверхности ползуна в месте прилегания плашки направлению движения ползуна должен соответствовать значениям, указанным в табл. 9.

Таблица 9

Наибольший диаметр стержня изделия	Допуск параллельности
6	0,01
8, 12	0,016
16, 20, 24	0,020

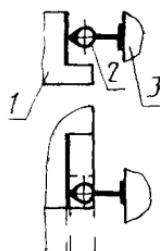
Метод проверки

Измерительную головку 2 устанавливают на станине 1 так, чтобы ее измерительный наконечник касался середины горизонтальной опорной поверхности ползуна 3 в месте прилегания плашки и был перпендикулярен к ней.

Параллельность проверяют в крайних, возможных для измерения, точках по длине горизонтальной опорной поверхности ползуна плашкой при его перемещении.

Отклонение от параллельности определяют как наибольшую разность показаний индикатора.

Проверка 2.7.10. Параллельность вертикальной опорной поверхности ползуна в месте прилегания плашки направлению движения ползуна.



Черт. 10

Допуск параллельности вертикальной опорной поверхности ползуна в месте прилегания плашки направлению движения ползуна должен соответствовать значениям, указанным в табл. 10.

Таблица 10

Наибольший диаметр стержня изделия	ММ	Допуск параллельности
6		0,016
8; 12		0,025
16; 20; 24		0,030

Метод проверки

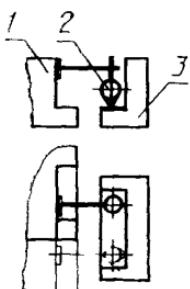
Измерительную головку 2 устанавливают на станке 3 так, чтобы ее измерительный наконечник касался середины вертикальной опорной поверхности ползуна 1 в месте прилегания плашки и был перпендикулярен к ней.

Параллельность проверяют в крайних, возможных для измерения, точках по длине вертикальной опорной поверхности ползуна под плашкой при его перемещении.

Отклонение от параллельности определяют как наибольшую разность показаний индикатора.

Проверка 2.7.11. Параллельность горизонтальной опорной поверхности плашкодержателя в месте прилегания плашки направлению движения ползуна

Проверку проводят в соответствии со схемой указанной на черт. 11.



Черт. 11

Дл туск параллельности горизонтальной опорной поверхности плашкодержателя в месте прилегания плашки направлению движение ползуна должен соответствовать значениям, указанным в табл. 9

Метод проверки

Измерительную головку — устанавливают на ползуне 1 так, чтобы ее измерительный наконечник касался середины горизонтальной опорной поверхности плашкодержателя 3 в месте прилегания плашки и был перпендикулярен к ней.

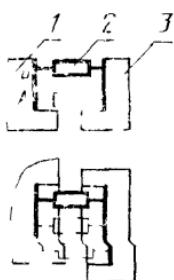
Перед установкой измерительной головки вертикальные опорные поверхности под плашки в ползуне и плашкодержателе устанавливают параллельно. Точность установки — согласно проверке 2.7.12.

Параллельность проверяют в крайних, возможных для измерения, точках по длине горизонтальной опорной поверхности плашкодержателя под плашку при перемещении ползуна.

Отклонение от параллельности определяют как наибольшую разность показаний индикатора.

Проверка 27.12. Параллельность вертикальных опорных поверхностей под плашки в ползуне и плашкодержателе в вертикальной плоскости (для автоматов с вертикальной осью вращения плашкодержателя при регулировании неподвижной плашки)

Проверку проводят в соответствии со схемой, указанной на черт. 12.



Черт. 12

Допуск параллельности вертикальных опорных поверхностей под плашки в ползуне и плашкодержателе в вертикальной плоскости должен соответствовать значениям, указанным в табл.

Таблица 11

Наибольший диаметр стержня изделия	ММ	Допуск параллельности
6		0,02
8, 12		0,03
16, 20, 24		0,04

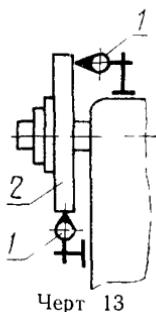
Метод проверки

Индикаторным нутромером 2 измеряют расстояние между вертикальными опорными поверхностями под плашки в ползуне 1 и плашкодержателе 3 в крайних, возможных для измерения, положениях А и Б. Параллельность проверяют по краям и середине проверяемой поверхности при прижатом ползуне к вертикальной направляющей станины.

Отклонение от параллельности определяют наибольшей разностью показаний индикаторного нутромера в положениях А и Б. Разность допускается только положительная.

Проверка 2.7.13. Радиальное и торцевое биение маховика

Проверку проводят в соответствии со схемой, указанной на черт. 13.



Черт 13

Допуск биения должен соответствовать значениям, указанным в табл. 12.

Таблица 12

Диаметр маховика	Допуск биения	
	радиального	торцевого
До 1000	0,10	0,20
Св. 1000	0,16	0,30

Метод проверки

Индикатор 1 укрепляют так, чтобы его измерительный наконечник касался поверхности обода маховика 2 при измерении радиального биения и его торцевой поверхности на расстоянии 10 мм от образующей поверхности при измерении торцевого биения.

Биение определяют наибольшей разностью показаний индикатора за один оборот маховика.

Примечание Проверку не проводят, если маховик динамически сбалансирован

3. ПРОВЕРКА АВТОМАТА В РАБОТЕ

3.1. Проверка автомата в работе проводится изготовлением изделия с наибольшим диаметром и длиной стержня по табл. 1 настоящего стандарта.

Допуски размеров крепежных изделий, отклонений формы и расположения поверхностей и методы контроля — по ГОСТ 1759.1—82.

Допустимые дефекты поверхности и методы контроля — по ГОСТ 1759.2—82.

ПРИЛОЖЕНИЕ I
Рекомендуемое

**ТИПОРАЗМЕРЫ БОЛТОВ, ИЗГОТАВЛИВАЕМЫХ НА АВТОМАТАХ ПРИ
НАИМЕНЬШИХ И НАИБОЛЬШИХ ЗНАЧЕНИЯХ НОМИНАЛЬНОЙ
ПРОИЗВОДИТЕЛЬНОСТИ**

Таблица 13

Наиболее широкий диаметр стержня изделия, мм	Номинальная производительность, шт/мин		Типоразмеры болтов	
	наименьшая	наибольшая	по ГОСТ 7805—70	по ГОСТ 7804—70
6	110	—	M6×12	—
	—	280	M6×60	—
	100	—	M6×30	—
	—	240	M8×16	—
8	—	—	M8×80	—
	90	—	M8×40	—
	—	210	M10×20	—
	75	—	M10×100	—
10	—	—	M10×50	—
	—	180	M12×25	—
	60	—	M12×120	—
	—	125	—	M12×60
16	50	—	M16×30	—
	—	—	M16×160	—
	—	110	—	M16×80
	30	—	M20×40	—
20	—	—	M20×180	—
	—	75	—	M20×90
	—	—	M24×50	—
	—	—	M24×220	—
24	—	—	—	M24×110

СРЕДСТВА ИЗМЕРЕНИЯ, ПРИМЕНЯЕМЫЕ ПРИ ПРОВЕРКЕ ТОЧНОСТИ АВТОМАТОВ

- 1 Щупы по ГОСТ 882—75
- 2 Индикаторы часового типа с ценой деления 0,01 мм по ГОСТ 577—т8
- 3 Индикаторы многооборотные с ценой деления 0,001 мм по ГОСТ 9696—8
- 4 Угольники поверочные 90° по ГОСТ 3749—77
- 5 Меры длины концевые плоскопараллельные по ГОСТ 9038—3
- 6 Нутромеры с ценой деления 0,01 мм по ГОСТ 868—82
- 7 Нутромеры с ценой деления 0,002 мм с пределами измерения 50—100
100—160 мм по ГОСТ 9244—75
- 8 Головки измерительные рычажно-зубчатые с ценой деления 0,002 мм тип
2ИГ по ГОСТ 18833—73, установленные в штативах ШМ 1 по ГОСТ 10197—80
- 9 Оправка цилиндрическая (допуск цилиндричности 0,002 мм на длину
100 мм с радиальным биением 0,003 мм и шероховатостью цилиндрической
верхности не ниже $Ra=0,32 \text{ мкм}$ по ГОСТ 2789—73)

ИНФОРМАЦИОННЫЕ ДАННЫЕ

1. РАЗРАБОТАН И ВНЕСЕН Министерством станкостроительной и инструментальной промышленности СССР

ИСПОЛНИТЕЛИ

В. Б. Бяльский, канд. техн. наук; Н. М. Бухер; Е. Й. Селиванова; И. А. Тареев; В. М. Русакова

2. УТВЕРЖДЕН И ВВЕДЕН В ДЕЙСТВИЕ Постановлением Государственного комитета СССР по стандартам от 24.06.88 № 2264.

3. Срок проверки — 1994 г.,
периодичность проверки — 5 лет.

4. Стандарт содержит все требования СТ СЭВ 1830—79 и СТ СЭВ 1837—79. В стандарт дополнительно включены показатели назначения, экономного использования материалов и энергии, проверки точности опорных мест под установку резьбонакатного инструмента

5. ВЗАМЕН ГОСТ 9861—83; ГОСТ 12408—77 и ГОСТ 19847—74 в части многопозиционных автоматов для крепежных изделий стержневого типа

6. ССЫЛОЧНЫЕ НОРМАТИВНО-ТЕХНИЧЕСКИЕ ДОКУМЕНТЫ

Номер ПТД, на который дана ссылка	Номер пункта приложения
ГОСТ 577—68	Приложение 1
ГОСТ 868—82	Приложение 1
ГОСТ 882—75	Приложение 1
ГОСТ 1759.1—82	3.1
ГОСТ 1759.2—82	3.1
ГОСТ 1759.4—87	1.1
ГОСТ 2789—73	Приложение 1
ГОСТ 3749—77	Приложение 1
ГОСТ 7805—70	1.1
ГОСТ 7808—70	1.1
ГОСТ 9038—83	Приложение 1
ГОСТ 9244—75	Приложение 1
ГОСТ 9696—82	Приложение 1
ГОСТ 10197—70	Приложение 1
ГОСТ 15961—80	2.1
ГОСТ 16093—81	1.3
ГОСТ 18833—73	Приложение 1

Редактор *М. В. Глушкова*
Технический редактор *Н. Н. Дубина*
Корректор *Г. А. Васильева*

Тираж 16 000 Цена 5 коп

Организация «Знак Почета». Издательство «Гагарин» 123840, Москва ГСП
Новопресненский пер., 3

**ПРОИЗВОДНЫЕ ЕДИНИЦЫ СИ ИМЕЮЩИЕ СПЕЦИАЛЬНЫЕ
НАИМЕНОВАНИЯ**

Величина	Единица			Выражение через основные и дополнительные единицы СИ	
	Наименование	Значение			
		нек. наим. рэлье	русское		
Частота	герц	Hz	Гц	с^{-1}	
Сила	ニュтона	N	Н	м кг с^{-2}	
Давление	паскаль	Pa	Па	$\text{м}^{-1} \text{ кг с}^{-2}$	
Энергия	дюйуль	J	Дж	$\text{м}^2 \text{ кг с}^{-2}$	
Мощность	ватт	W	Вт	$\text{м}^2 \text{ кг с}^{-3}$	
Количество электричества	кулон	C	Кл	с А	
Электрическое напряжение	вольт	V	В	$\text{м}^2 \text{ кг с}^{-1} \text{ А}^{-1}$	
Электрическая емкость	фарад	F	Ф	$\text{м}^{-1} \text{ кг}^{-1} \text{ с}^4 \text{ А}^2$	
Электрическое сопротивление	ом		Ом	$\text{м кг с}^{-3} \text{ А}$	
Электрическая проводимость	ампер	S	См	$\text{м}^{-2} \text{ кг}^{-1} \text{ с}^3 \text{ А}^{-1}$	
Поток магнитной индукции	вебер	Wb	Вб	$\text{м}^2 \text{ кг с}^{-2} \text{ А}^{-1}$	
Магнитная индукция	tesла	T	Тл	$\text{из с}^{-2} \text{ А}^{-1}$	
Индуктивность	генири	H	Гн	$\text{м}^2 \text{ кг с}^{-1} \text{ А}^{-1}$	
Световая погон	люмен	лм	лм	кд ср	
Освещенность	люкс		лк	$\text{м}^{-2} \text{ кд ср}$	
Активность радионуклида	беккерель	Bq	Бк	с^{-1}	
Поглощенная доза	грэй	Gy	Гр	м^{-2}	
ионизирующего излучения					
Эквивалентная доза излучения	зиверт	Sv	Зв	$\text{м}^2 \text{ с}^{-2}$	