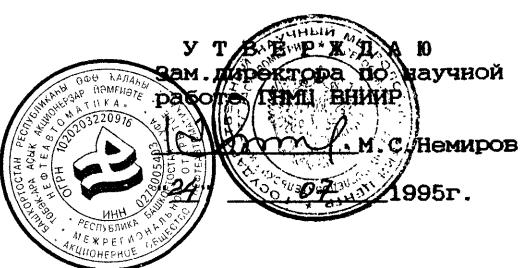


ГОССТАНДАРТ РОССИИ  
ГОСУДАРСТВЕННЫЙ НАУЧНЫЙ МЕТРОЛОГИЧЕСКИЙ ЦЕНТР  
ВСЕРОССИЙСКИЙ НАУЧНО-ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ ИНСТИТУТ  
РАСХОДОМЕТРИИ ( Г Н М Ц В Н И И Р )



РЕКОМЕНДАЦИЯ

Государственная система обеспечения  
единства измерений

Установки поверочные на базе весов ОГВ

Методика поверки

МИ 1971-95

Казань

1995

РАЗРАБОТАНА	Межрегиональным акционерным обществом "Нефтеавтоматика"
ИСПОЛНИТЕЛИ	А.Ш.Фатхутдинов (руководитель темы), М.А.Слепян, канд.тех.наук, В.Ю.Кожуров Р.М.Галикеев, Л.В.Аблина
РАЗРАБОТАНА	ГНМЦ ВНИИР
ИСПОЛНИТЕЛИ	И.А.Мусин, канд.тех.наук, В.Д.Куликов, С.Н.Вишняков
УТВЕРЖДЕНА	ГНМЦ ВНИИР
ЗАРЕГИСТРИРОВАНА	ВНИИМС

**РЕКОМЕНДАЦИЯ**  
**ГОСУДАРСТВЕННАЯ СИСТЕМА ОБЕСПЕЧЕНИЯ**  
**ЕДИНСТВА ИЗМЕРЕНИЙ**  
**УСТАНОВКИ ПОВЕРОЧНЫЕ НА БАЗЕ ВЕСОВ ОГВ**  
**МЕТОДИКА ПОВЕРКИ**

**ВВОДИТСЯ ВЗАМЕН  
МИ 1971-89**  
**Рекомендация. ГСИ.**  
**Установки поверочные  
на базе весов ОГВ.**  
**Методика поверки.**

01.11.1995

Настоящая рекомендация распространяется на установки поверочные на базе весов ОГВ (в дальнейшем - ПУ), включающие в себя образцовые грузопоршневые весы ОГВ и перекидное устройство ТУ 25-15 (ХА 4.137.010)-81, и устанавливает методику их первичной и периодической поверок.

При поверке ПУ должны быть учтены дополнения или изменения, которые могут быть разработаны при испытаниях для целей утверждения типа или метрологической аттестации их головного образца.

Настоящая рекомендация разработана на основе МУ N 181 "Методические указания по поверке образцовых грузопоршневых весов ОГВ-1 с пределами измерений 0 + 1000 кг".

## 1. ОПЕРАЦИИ ПОВЕРКИ

1.1. При проведении поверки должны быть выполнены операции, указанные в табл. 1

Таблица 1

<b>Наименование операции</b>	<b>: Номер</b>	<b>:</b>	<b>Обязательность проведения</b>
	<b>: пункта</b>	<b>:</b>	<b>операций при</b>
	<b>: рекомен-</b>	<b>:</b>	
	<b>: дации</b>	<b>:</b>	<b>первой</b>
	<b>: : поверке</b>	<b>:</b>	<b>периодической</b>
			<b>проверке</b>

## Продолжение таблицы 1

<b>Наименование операции</b>	<b>:</b>	<b>Номер</b>	<b>:</b>	<b>Обязательность проведения</b>
	<b>:</b>	<b>пункта</b>	<b>:</b>	<b>операции при</b>
	<b>:</b>	<b>рекомендаций</b>	<b>:</b>	<b>периодической</b>

**Определение метрологических характеристик:**

определение постоянной весов Кв и относительной случайной составляющей погрешности

6.3.1. Да Да

определение чувствительности весоизмерительной системы

6.3.2. Да Да

определение поправочного коэффициента, учитывающего разновременность переключения перекидного устройства "в бак" и "на пролет", Кт

6.3.3. Да Да

Примечание: Условные обозначения приведены в приложении 1.

## 2. СРЕДСТВА ПОВЕРКИ

2.1. При проведении поверки ПУ должны быть применены средства поверки и вспомогательное оборудование, приведенные в таблице 2.

Таблица 2

<b>Средства поверки</b>	<b>:</b>	<b>Нормативно-технический документ или технические характеристики</b>	<b>:</b>	<b>Количественные характеристики</b>	<b>:</b>	<b>Примечание</b>
	<b>:</b>					
	<b>:</b>					

Образцовые гири	ГОСТ 7328-82	50 шт.
	Масса, кг	20
	Погрешность определения их действительной массы, %, не более	±0,001

## Продолжение табл.2

			Коли-	Примечание
			чест-	
			во	
Средства поверки	: Нормативно-технический : документ или технические : характеристики :			
Набор ГО-Ш-1110	ГОСТ 7328-82 Пределы измерений, г от 1 до 500		1	
Набор МГО-Ш-1110	ГОСТ 7328-82 Пределы измерений, мг от 1 до 500		1	
Кольцевые грузы	ТУ 25-15 (Ха 4.137.010) -81			Входят в состав весов ОГВ.
	Погрешность определения их действительной массы, %, не более	±0.001		
Индикатор часо- вого типа со штативом	ГОСТ 577-80 Цена деления, мм	0.01	1	
Секундомер любого типа	Погрешность, с	1	1	
Частотомер элек- тронно-счетный	Используют любой тип, работающий в режиме измерения интервалов времени, периода.		2	
Насос, емкость- хранилище, соеди- нительные трубопроводы и арма- тура				Должны быть пре- дусмотрены меры против всасыва- ния воздуха в насос при самом низком уровне воды в емкости.

2.2. Все средства измерений должны быть поверены (аттестованы) органами государственной метрологической службы и иметь действующие свидетельства о поверке (аттестации) или оттиски поверительных клейм.

### 3. ТРЕБОВАНИЯ БЕЗОПАСНОСТИ

3.1. При проведении поверки должны быть соблюдены требования, определяемые:

правилами безопасности при эксплуатации ПУ;

правилами безопасности при эксплуатации оборудования и средств поверки, приведенными в эксплуатационной документации;

"Правилами технической эксплуатации электроустановок" (ПТЭ);

"Правилами техники безопасности при эксплуатации электроустановок потребителей" (ПТБ);

3.2. Оборудование, используемое при поверке, и средства поверки должны иметь эксплуатационную документацию (формуляр или паспорт, техническое описание или руководство по эксплуатации).

3.3. Рабочее давление применяемых при поверке оборудования и средств поверки, указанное в их эксплуатационной документации, должно быть больше или равно наибольшему значению давления, которое может иметь место при поверке. Использование элементов обвязки или шлангов, не прошедших гидравлическое испытание, запрещается.

3.4. На датчиках и приборах должны быть четкие надписи и условные знаки, выполненные для обеспечения их безопасной эксплуатации.

3.5. Проверочная установка должна быть установлена в отапливаемых помещениях с нормальной средой.

3.6. Доступ к средствам измерений и обслуживаемым при поверке датчикам или оборудованию должен быть свободным. При необходимости должны быть устроены лестницы и площадки или переходы с ограничениями, соответствующие требованиям безопасности.

3.7. Освещенность на ПУ должна обеспечивать отчетливую ви-

димость применяемых средств поверки, снятия показаний приборов и соответствовать санитарным нормам согласно СНиП П-4-79.

3.8. Управление ПУ, оборудованием и средствами поверки должно производиться лицами, прошедшими обучение и проверку знаний и допущенными к их обслуживанию.

3.9. Перед началом поверки проверить выполнение требований безопасности, изложенных в п.п.3.1-3.8.

3.10. При появлении течи воды и других ситуаций, нарушающих нормальный ход в поверочных работах, поверка должна быть прекращена.

#### 4. УСЛОВИЯ ПОВЕРКИ

4.1. При проведении поверки должны быть соблюдены следующие условия:

4.1.1. Температура окружающего воздуха,  $^{\circ}\text{C}$   $20\pm10$

4.1.2. Вибрация и тряска, влияющие на работу ПУ, должны отсутствовать.

#### 5. ПОДГОТОВКА К ПОВЕРКЕ

5.1. Перед проведением поверки должны быть выполнены следующие подготовительные работы.

5.1.1. Проверяют наличие действующих свидетельств о поверке (аттестации) средств поверки или оттисков поверительных клейм на них.

5.1.2. Проверяют правильность монтажа средств поверки и ПУ в соответствии с требованиями эксплуатационной документации и схем (см.рис.1 и 2) .

### 5.1.3. Проверяют герметичность весоизмерительной системы.

Нагрузку массой 1000 кг на силовом поршне уравновешивают наложением грузов на измерительный поршень и выдерживают в течение 5 мин, при этом в местах соединений не должно быть следов жидкости.

**ПРИМЕЧАНИЕ.** Вытекание жидкости через зазоры в поршневых парах не должно рассматриваться как негерметичность.

### 5.1.4. Проверяют герметичность вентиля 3 (рис.1).

Измерительный поршень, нагруженный полным комплектом грузов, поднимают посредством пресса до совпадения указателя со средней риской. При этом вентиль II должен быть перекрыт, а трубопровод с кюветой 10 с вентиля 9 должен быть снят.

Герметичность вентиля 9 считают удовлетворительной, если после трехминутной выдержки через него не наблюдается течи.

### 5.1.5. Проверяют герметичность вентиля 12 (рис.1).

Измерительный поршень, нагруженный полным комплектом грузов, поднимают до совпадения указателя со средней риской. После этого вентиль 12 перекрывают, а вентиль 13 открывают и путем вращения штурвала пресса в кювету 14 подают немного масла. Это масло удаляют, а кювету насухо протирают тряпкой.

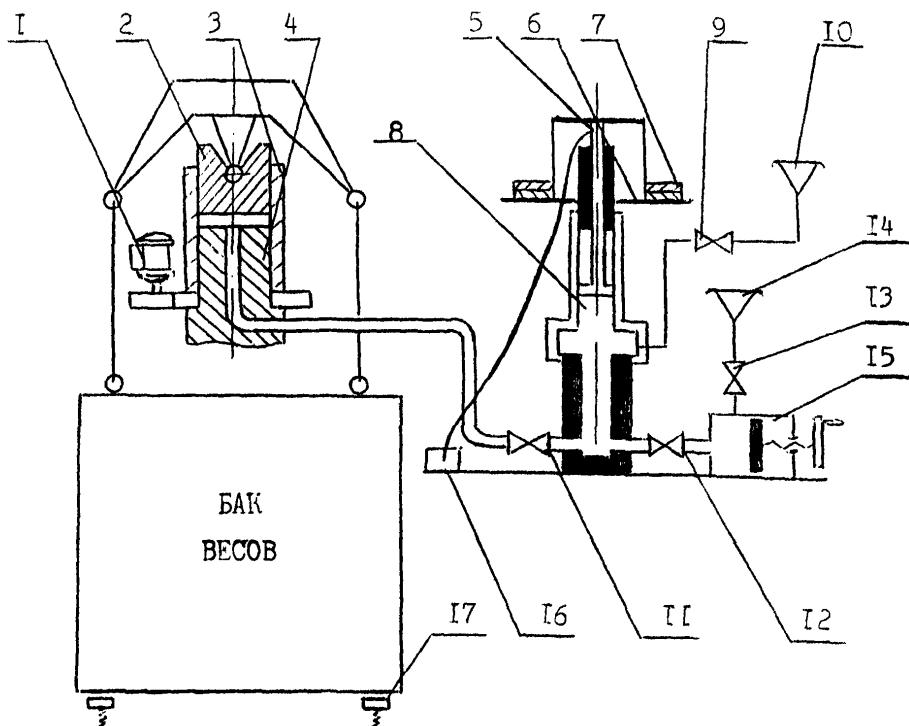
Герметичность вентиля считают удовлетворительной, если после трехминутной выдержки в кювете не появится масло.

### 5.1.6. Проверяют герметичность вентиля II (рис.1).

Измерительный поршень, освобожденный от грузов, поднимают до положения, указанного в п.б.1.5, а вентили 11 и 12 закрывают. На бак весов накладывают гири общей массой 200 кг.

Герметичность вентиля 11 считают удовлетворительной, если за время не менее 3 мин не будет обнаружено заметного на глаз поднятия измерительного поршня.

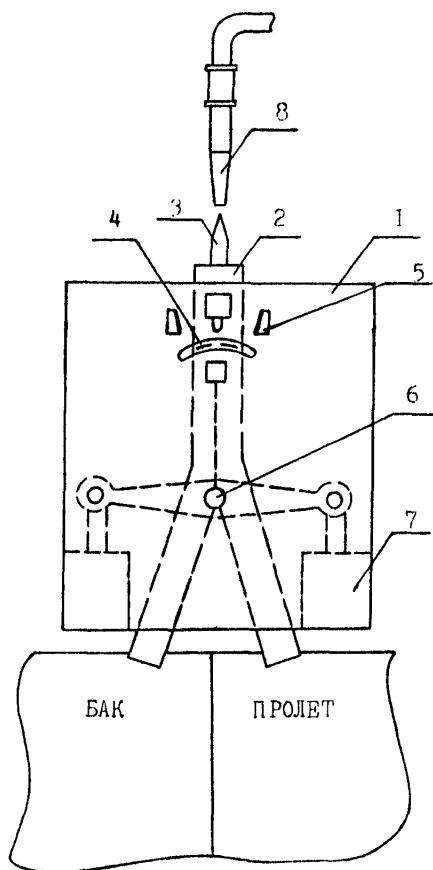
## ПРИНЦИПИАЛЬНАЯ СХЕМА ВЕСОВ



1-электропривод; 2-силовой поршень; 3-вращающийся цилиндр;  
4-направляющий поршень; 5-измерительная пару;  
6-грузодержатель; 7-грузы; 8-разделитель; 9-venting;  
10-воронкообразная ковета для заливки смеси керосина и  
трансформаторного масла в измерительную пару;  
11-venting, соединяющий силовую и измерительную пары;  
12-venting на входе в цилиндр измерительной пары;  
13-venting; 14-воронкообразная ковета для заливки кас-  
торового масла; 15-пресс; 16-ковета для сбора жидкости,  
вытекающей через зазор измерительной пары;  
17-электроуправляемый аретир.

Рис. 1

Схема перекидного устройства



1-корпус; 2-поворотная заслонка; 3-рассекатель;  
 4-шторки; 5-ограничитель; 6-ось; 7-электромагниты;  
 8-насадок.

Рис. 2

5.1.7. Определяют радиальное биение грузодержателя, перпендикулярность опорной плоскости грузодержателя и оси поршня, посадку кольцевых грузов на грузодержатель, подгонку уравновешивающего груза.

Радиальное биение фланца грузодержателя определяют при помощи индикатора, закрепленного на штативе. Допускаемая величина биения 0.5 мм.

Перпендикулярность опорной плоскости грузодержателя и оси измерительного поршня определяют визуально при вращении грузодержателя и считают удовлетворительной, если не будет обнаружено заметное на глаз биение верхней опорной плоскости фланца грузодержателя.

Посадку грузов проверяют при помощи индикатора, закрепленного в горизонтальном положении на штативе. На грузодержатель накладывают полный комплект грузов, после чего грузы отжимают по горизонтальной плоскости в двух взаимно противоположных направлениях. При этом смещение верхнего груза относительно нижнего не должно превышать 1 мм. Грузы не должны заклиниваться при наложении друг на друга и на грузодержатель.

Правильность подгонки уравновешивающего груза проверяют путем наложения его на грузодержатель при уравновешивании бака. Подгонку груза считают удовлетворительной, если для приведения системы в равновесие на измерительную пару нужно добавить не более 50 г.

5.1.8. Проверяют работу вспомогательных механизмов и механизмов арретира.

При проверке работы вспомогательных механизмов необходимо следить за равномерностью вращения цилиндра силовой пары, а также за отсутствием перегрева редуктора и двигателя во время длительной работы. При полном нагружении силового поршня не должно происходить изменения звука от работы двигателя и редуктора.

Работу механизмов арретира проверяют при максимальной нагрузке. Арретиры должны срабатывать плавно без удара, а привод выключаться автоматически как при полном нагружении силового поршня, так и при снятии нагрузки.

## 6. ПРОВЕДЕНИЕ ПОВЕРКИ

### 6.1. Внешний осмотр.

При проведении внешнего осмотра должно быть установлено соответствие ПУ следующим требованиям:

комплектность должна соответствовать указанной в эксплуатационной документации;

на узлах и деталях ПУ не должно быть механических повреждений и дефектов покрытий, ухудшающих ее внешний вид;

надписи и обозначения на ПУ должны быть четкими и соответствовать требованиям эксплуатационной документации;

маркировка на каждом грузе, уравновешивающем грузе, цилиндре измерительной пары, грузодержателе, основании силовой пары и баке весов должна соответствовать эксплуатационной документации.

### 6.2. Опробование

6.2.1. При опробовании определяют скорость опускания силового поршня. Для этого необходимо:

нагрузить силовой поршень 2 массой 500 кг;

перекрыть вентиль 11;

включить двигатель силовой поршневой группы;

измерить скорость опускания силового поршня при работе двигателя путем измерения перемещения поршня и времени.

При этом опускание силового поршня должно быть не более 0.1 мм в течение 60+480 с.

6.2.2. Определяют скорость опускания измерительного поршня.

Для этого необходимо:

уравновесить весы при нагрузке массой 500 кг;

перекрыть вентили 11 и 12;

раскрутить поршень измерительной пары и измерить скорость опускания измерительного поршня.

Продолжительность опускания вращающегося измерительного поршня на 1 мм составляет  $45 \pm 240$  с.

6.2.3. Определяют продолжительность свободного вращения измерительного поршня. После испытаний по предыдущему пункту снимают кольцевые грузы и раскручивают вручную поршень до скорости 80–120 об/мин (скорость вращения контролируют по секундомеру).

Продолжительность вращения до полной остановки должна быть не менее 180 с.

### 6.3. Определение метрологических характеристик.

6.3.1. Определение постоянной весов и относительной случайной составляющей погрешности.

Постоянную весов определяют путем уравновешивания системы при нагрузках на силовом поршне 200, 400, 500, 600, 800 и 1000 кг следующим образом.

Ненагруженную систему приводят в равновесие путем совмещения указателя измерительного поршня со средней риской разделителя наложением на грузодержатель уравновешивающего груза и тары. Затем систему снова уравновешивают при каждой из указанных нагрузок путем наложения на измерительную пару образцовых гирь и кольцевых грузов.

Систему считают уравновешенной, когда измерительный и силовой поршни займут те же положения, что и при предварительном уравновешивании с допустимым отклонением  $\pm 1.0$  мм. Результаты измерений заносят в протокол (приложение 2).

Определяют постоянную весов  $K_B$  при каждой из нагрузок 200,

400, 500, 600, 800 и 1000 кг по формуле

$$K_{Vi} = \frac{M}{m} \quad (1)$$

ПРИМЕЧАНИЕ. Условные обозначения приведены в Приложении 1.

Определяют среднее значение постоянной весов

$$K_B = \frac{\sum_{i=1}^6 K_{Vi}}{6} \quad (2)$$

Относительную случайную составляющую погрешности определяют по формуле.

$$\hat{\Delta} = \frac{4}{K_B} \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^n (K_{Vi} - K_B)^2}{6 \cdot 5}} \cdot 100, \% \quad (3)$$

Если  $\hat{\Delta} \leq 0,004\%$ , то точность определения постоянной весов считают удовлетворительной и относительную погрешность весов принимают равной 0.01%.

### 6.3.2. Определение чувствительности весоизмерительной системы.

При нагрузке на силовом поршне массой 600 кг и уравновешенной системе на бак весов накладывают гирю массой 25 г, при этом поршень измерительной пары должен переместиться на 5 + 15 мм.

### 6.3.3. Определение поправочного коэффициента, учитывающего разновременность переключения перекидного устройства "в бак" и "на пролет".

#### 6.3.3.1. Принцип работы перекидного устройства.

Схема перекидного устройства приведена на рис.2.

Перекидное устройство состоит из корпуса 1, в котором находится поворотная заслонка 2 с рассекателем 3. Заслонка может поворачиваться вокруг оси 6 и занимать два положения между ограни-

чителями 5. Поток жидкости подводится сверху через насадок 8.

В зависимости от положения рассекателя поток направляется по одному из каналов заслонки "в бак" или "на пролет". Над насадком устанавливается смотровое стекло или прозрачный участок трубы, позволяющие следить за состоянием потока. Появление пузырьков воздуха в потоке жидкости не допускается. При наличии пузырьков воздуха или неполном заполнении трубопровода необходимо принять меры по исключению попадания воздуха и обеспечению сплошности струи жидкости.

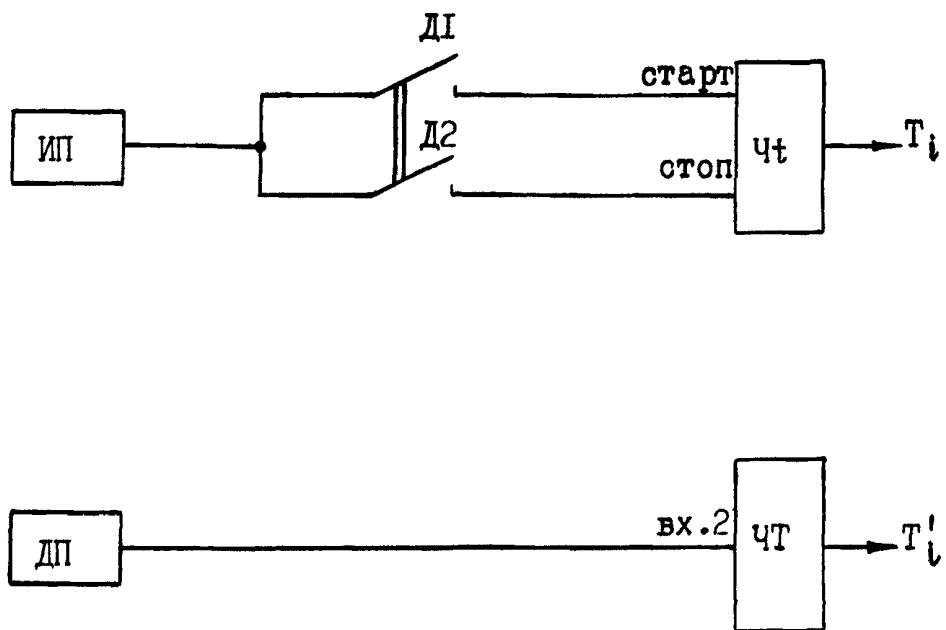
Переключение заслонки из одного положения в другое производится с помощью электромагнитов 7, включаемых поочередно.

**6.3.3.2.** Определение поправочного коэффициента производят следующим образом.

Датчик положения настраивают так, чтобы при переключении перекидного устройства "в бак" и "на пролет" он выдавал сигнал в виде постоянного напряжения длительностью не менее 1 мкс в тот момент, когда рассекатель достигает середины струи жидкости. Для этого устанавливают поворотную заслонку в такое положение, при котором рассекатель делит щель насадка 8 пополам, и закрепляют временно заслонку в этом положении. Сдвигая и раздвигая шторки 4, расположенные на заслонке, подбирают такую минимальную ширину щели между ними, при которой на выходе датчика появится устойчивый сигнал. Затем шторки закрепляют. Далее включают насос поверочной установки и устанавливают расход жидкости равный  $3 \text{ м}^3/\text{ч}$ . Заслонку устанавливают в положение "пролет" и при помощи кнопки D1 (тумблера), имитирующей контакты детектора ТПУ, подают команду на переключение в положение "бак" (см.рис.3).

Одновременно замыкается цепь включения электронно-счетного частотомера Чt, настроенного на режим измерения интервала времени, и начинается отсчет времени Ti. В момент переключения пере-

Схема измерения времени  $T_i$  и  $T'_i$



ИП-источник питания; Д1,Д2-детекторы ТПУ (кнопки);  
 ДП-датчик положения; Чт-электронно-счетный частотомер,  
 работающий в режиме измерения интервала времени;  
 ЧТ-электронно-счетный частотомер, работающий в режиме  
 измерения периода.

Рис. 3

кидного устройства "в бак" происходит включение электронно-счетного частотомера ЧТ, работающего в режиме измерения периода, и начинается отсчет времени  $T_{i'}$ . Затем через 30 с кнопкой Д2 производят переключение перекидного устройства "на пролет". Отсчет времени  $T_i$ , на частотомере Чт и  $T_{i'}$  на частотомере ЧТ должен прекратиться. Фиксируют значения времени  $T_i$  и  $T_{i'}$  в протоколе (Приложение 3).

Поправочный коэффициент определяют по формуле

$$K_{ti} = \frac{T_i}{T_{i'}}, \quad (4)$$

Операции измерений, описанные в п.6.3.3. производят не менее 11 раз.

Затем вычисляют среднее значение поправочного коэффициента

$$K_t = \frac{\sum_{l=1}^n K_{ti}}{n} \quad (5)$$

При этом должно выполняться условие:

$$K_t = 1 \pm 0.0003 \text{ или}$$

$$0.9997 \leq K_t \leq 1.0003$$

Если указанное условие не выполняется, то анализируют результаты измерений в соответствии с Приложением 4. Если какие-либо результаты измерений будут исключены как аномальные, то вместо них проводят дополнительные измерения (одно или два) и снова определяют  $K_t$ .

Если аномальных результатов нет и после проведения дополнительных измерений не выполняется указанное условие, то поверку прекращают. Анализируют полученные неудовлетворительные результаты поверки, устраниют причины их возникновения и проводят повторную поверку.

6.4. Проверочную установку допускают к применению, если выполняются условия:

$$\Delta^{\circ} \leq 0.004\% \quad (\Theta_B = 0.01\%);$$

$$K_T = 1 \pm 0.0003$$

## 7. ОФОРМЛЕНИЕ РЕЗУЛЬТАТОВ ПОВЕРКИ

7.1. Результаты поверки оформляют протоколами (Приложения 2 и 3), которые являются неотъемлемой частью свидетельства.

7.2. При положительных результатах поверки оформляют свидетельство о поверке установленной формы, на лицевой стороне которого записывают, что ПУ на основании результатов государственной поверки признана годной и допущена к применению. На обратной стороне указывают значения следующих метрологических характеристик:

постоянной весов

$K_B =$

погрешности весов, %

$\Theta_B = 0.01\%$

7.3. При отрицательных результатах поверки ПУ признают непригодной к применению. При этом аннулируют свидетельство (при поверке после ремонта) и выдают извещение о непригодности. Если установка не подлежит ремонту, то выдают извещение об изъятии из обращения. Если установка ремонтопригодна, то выдают извещение о проведении повторной поверки после ремонта.

## ПРИЛОЖЕНИЕ 1

## ТЕРМИНЫ И УСЛОВНЫЕ ОБОЗНАЧЕНИЯ

- $K_B$ ( $K_B$ ) - постоянная весов;
- $K_T$ ( $K_T$ ) - коэффициент, учитывающий разновременность переключения перекидного устройства в положение "бак" и положение "пролет";
- $K_{B1}$ ( $K_{B1}$ ) - постоянная весов при  $i$ -том измерении;
- $M(M)$  - масса гирь, наложенных на бак весов, кг;
- $m(MM)$  - суммарная масса грузов, гирь, кг;
- $\dot{\Delta}$ ( $\dot{\Delta}$ ) - относительная случайная составляющая погрешности определения постоянной весов, %;
- $K_{T1}$ ( $K_{T1}$ ) - коэффициент, учитывающий разновременность переключения перекидного устройства в положение "бак" и положение "пролет" при  $i$ -том измерении;
- $T_1(T_1)$  - интервал времени между переключением кнопки  $D_1$ , имитирующей контакты ТПУ, и переключением кнопки  $D_2$ , с;
- $T_1'(T_1')$  - интервал времени между импульсом выходного сигнала датчика положения перекидного устройства при переключении его из положения "пролет" в положение "бак" при  $i$ -том измерении, с;
- $\varrho_B$  - граница погрешности весов, %

ПРИМЕЧАНИЕ. Условные обозначения, приведенные в скобках, применяют при автоматизированной обработке и регистрации в протоколе результатов измерений с помощью ЦПУ.

## ПРИЛОЖЕНИЕ 2

## П Р О Т О К О Л

## проверки образцовых грузопоршневых весов ОГВ

Тип \_\_\_\_\_

Заводской номер \_\_\_\_\_

Дата выпуска \_\_\_\_\_

Температура окружающего воздуха, °C \_\_\_\_\_

Место проведения проверки \_\_\_\_\_

Номинальное значение массы гирь на баке весов,		Номера гирь, наложенных на бак весов,		Масса гирь, наложенных на бак весов,		Номера кольцевых грузов на измерительной паре весов,		Масса гирь на измерительной паре весов,		Суммарная масса грузов, гирь		Постоянная янная весов,				
кг	:	1	:	2	:	3	:	4	:	5	:	6	:	7	:	8
200																

$$Kv = \frac{\sum_{i=1}^6 Kv_i}{6}$$

$$\Delta = \frac{4}{Kv} \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^6 (Kv_i - Kv)^2}{30}} \cdot 100 =$$

Подпись лица, проводившего поверку \_\_\_\_\_ /фамилия, и.о./

Дата "\_\_\_" 19 \_\_\_ г.

## ПРИЛОЖЕНИЕ 3

## П Р О Т О К О Л

## проверки перекидного устройства

Температура окружающего воздуха,  $^{\circ}$  С \_\_\_\_\_

Номер измерения	:	$T_i, \text{с}$	:	$T_i', \text{с}$	:	$Kt_i$
1						
2						
...						
n						

Кт=

Подпись лица, проводившего проверку \_\_\_\_\_  
/фамилия, и.о./

Дата "\_\_\_\_" 19\_\_\_\_ г.

## ПРИЛОЖЕНИЕ 4

**М Е Т О Д И К А**  
**анализа результатов измерений**

Пусть получена выборка из "n" результатов измерений характеристики  $K_{t1}, K_{t2} \dots K_{tn}$ .

В начале необходимо выделить значения, резко отличающиеся от остальных, и попытаться выяснить причину их появления (ошибки, допущенные при измерениях, неисправность используемых средств измерений, несоблюдение условий поверки, какие-то не учтенные факторы, которые повлияли на результаты и т.д.). Если причина будет установлена, то результаты измерений могут быть аннулированы и измерения проведены вновь после устранения причин.

Если причину выявить не удается, то проверяют аномальность указанных значений следующим образом:

по полученным результатам определяют выборочное среднее и среднее квадратическое отклонение

$$K_t = \frac{\sum_{i=1}^n K_{ti}}{n} \quad \text{и} \quad S(K_t) = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^n (K_{ti} - K_t)^2}{n-1}}$$

где:  $S(K_t)$  – среднее квадратическое отклонение;

для наиболее выделяющихся значений ( $K_t$  или  $K_t$ )  
 наим наив

определяют соотношения:

$$U = \frac{K_t - K_t}{S(K_t)} \quad \text{или} \quad U = \frac{K_t - K_t}{S(K_t)}$$

Если  $U > h$  ( где  $h = 2,23$  при  $n=11$  ), то подозреваемый результат должен быть исключен из выборки как аномальный, в противном случае результат не исключают.

Допускается не более двух аномальных результатов из одиннадцати измерений, в противном случае поверку прекращают.