

ФЕДЕРАЛЬНОЕ АГЕНТСТВО
ПО ТЕХНИЧЕСКОМУ РЕГУЛИРОВАНИЮ И МЕТРОЛОГИИ



НАЦИОНАЛЬНЫЙ
СТАНДАРТ
РОССИЙСКОЙ
ФЕДЕРАЦИИ

ГОСТ Р
52851—
2007
(ИСО 21308-2:
2006)

Автомобили грузовые

**ОБМЕН ДАННЫМИ МЕЖДУ ИЗГОТОВИТЕЛЯМИ
ШАССИ И КУЗОВОВ (ПЛАТФОРМ).
РАЗМЕРЫ ШАССИ, НЕОБХОДИМЫЕ
ДЛЯ ПРОЕКТИРОВАНИЯ КУЗОВОВ
(ПЛАТФОРМ)**

Условные обозначения

ISO 21308-2:2006

Road vehicles — Product data exchange between chassis and bodywork
manufacturers (BEP) — Part 2: Dimensional bodywork exchange parameters
(MOD)

Издание официальное



Москва
Стандартизация
и сертификация
2008

Предисловие

Цели и принципы стандартизации в Российской Федерации установлены Федеральным законом от 27 декабря 2002 г. № 184-ФЗ «О техническом регулировании», а правила применения национальных стандартов Российской Федерации — ГОСТ Р 1.0—2004 «Стандартизация в Российской Федерации. Основные положения»

Сведения о стандарте

1 ПОДГОТОВЛЕН Всероссийским научно-исследовательским институтом стандартизации и сертификации в машиностроении (ВНИИНМАШ) на основе собственного аутентичного перевода международного стандарта ИСО 21308-2:2006, указанного в пункте 4

2 ВНЕСЕН Управлением технического регулирования и стандартизации Федерального агентства по техническому регулированию и метрологии

3 УТВЕРЖДЕН И ВВЕДЕН В ДЕЙСТВИЕ Приказом Федерального агентства по техническому регулированию и метрологии от 27 декабря 2007 г. № 493-ст

4 Настоящий стандарт является модифицированным по отношению к международному стандарту ИСО 21308-2:2006 «Транспорт дорожный. Обмен данными по продукции между изготовителями шасси и кузова (BEP). Часть 2. Параметры обмена размерами кузова». (ISO 21308:2006 «Road vehicles — Product data exchange between chassis and bodywork manufacturers (BEP) — Part 2: Dimensional bodywork exchange parameters») путем изменения отдельных фраз, которые выделены в тексте курсивом.

Внесение указанных изменений направлено на учет нормативно-правовых требований, установленных в Российской Федерации.

При этом в модифицированный стандарт не включены справочные приложения А и В применительно к международному стандарта, которые нецелесообразно использовать в национальной стандартизации в связи с их низкой информативностью

5 ВВЕДЕН ВПЕРВЫЕ

Информация об изменениях к настоящему стандарту публикуется в ежегодно издаваемом информационном указателе «Национальные стандарты», а тексты изменений и поправок — в ежемесячно издаваемых информационных указателях «Национальные стандарты». В случае пересмотра (замены) или отмены настоящего стандарта соответствующее уведомление будет опубликовано в ежемесячно издаваемом информационном указателе «Национальные стандарты». Соответствующая информация, уведомление и тексты размещаются также в информационной системе общего пользования — на официальном сайте Федерального агентства по техническому регулированию и метрологии в сети Интернет

© Стандартинформ, 2008

Настоящий стандарт не может быть полностью или частично воспроизведен, тиражирован и распространен в качестве официального издания без разрешения Федерального агентства по техническому регулированию и метрологии

Содержание

1 Область применения	1
2 Нормативные ссылки	1
3 Термины и определения	2
4 Система кодирования размеров	2
5 Основные размеры	4
6 Размеры, относящиеся к шасси	7
7 Размеры, относящиеся к надстройке	41
Приложение А (справочное) Перечень условных обозначений (ВЕР-кодов) размеров, входящих в разделы 5—7 (таблицы 1—6) настоящего стандарта	51
Библиография	55

Введение

Эффективность производства грузовых автомобилей в тех случаях, когда шасси и кузова (платформы) выпускаются разными изготовителями, может быть в значительной степени повышена за счет организации четкой и оперативной информации о специфических особенностях шасси грузовых автомобилей, заблаговременно передаваемой изготовителям кузовов (платформ). При этом наличие единого подхода позволяет установить однозначную систему передаваемых данных и их условных обозначений (кодов) для грузовых автомобилей. Условные обозначения данных, в том числе размеров, полезны во многих случаях, например в конструировании и производстве, при разработке технических требований, в схемах и чертежах, технических описаниях и т.п. Эта информация должна быть однозначной и давать изготовителю кузовов (платформ) грузовых автомобилей уверенность в правильности принимаемых решений при конструировании и организации производства кузова (платформы) или другой надстройки еще до начала поставок шасси.

Условные обозначения размеров образуют основной информационный уровень, одновременно являясь основными входными параметрами для системы обмена данными, базирующейся на протоколе STEP¹⁾ (см. комплекс ГОСТ Р ИСО 10303).

¹⁾ Standard for the Exchange of Product model data — Стандарт по обмену основными данными о продукции.

НАЦИОНАЛЬНЫЙ СТАНДАРТ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

Автомобили грузовые

ОБМЕН ДАННЫМИ МЕЖДУ ИЗГОТОВИТЕЛЯМИ ШАССИ И КУЗОВОВ (ПЛАТФОРМ).
РАЗМЕРЫ ШАССИ, НЕОБХОДИМЫЕ ДЛЯ ПРОЕКТИРОВАНИЯ КУЗОВОВ (ПЛАТФОРМ)

Условные обозначения

Commercial vehicles. Product data exchange between chassis and body works manufacturers.

Dimensions of the chassis, necessary for the development of the body works.

Reference designations

Дата введения — 2009—01—01

1 Область применения

Настоящий стандарт устанавливает номенклатуру и условные обозначения (коды) размеров шасси, необходимые для проектирования кузовов/платформ (далее — надстроек) грузовых автомобилей категорий N₂ и N₃ по ГОСТ Р 52051 и являющиеся объектом обмена информацией между изготовителями автомобилей и устанавливаемых на них надстроек.

В процессе обмена упомянутой выше информацией, связанной с конкретным шасси, могут принимать участие:

- изготовитель шасси;
- импортер шасси;
- продавец шасси;
- один или несколько изготовителей надстроек на данное шасси;
- поставщики различных компонентов, составляющих надстройку (надстройки), а именно, изготовители сменных кузовов, подъемных и погрузочно-разгрузочных устройств, самосвального оборудования.

Положения настоящего стандарта являются рекомендуемыми для всех ведомств, организаций и предприятий Российской Федерации независимо от формы собственности, осуществляющих проектирование и производство грузовых автомобилей, их шасси, а также надстроек, предназначенных для установки на эти шасси.

2 Нормативные ссылки

В настоящем стандарте использованы нормативные ссылки на следующие стандарты:

ГОСТ Р ИСО 10303 (Комплекс стандартов) Системы автоматизации производства и их интеграция. Представление данных об изделии и обмен данными

ГОСТ Р 51980—2002 Транспортные средства. Маркировка. Общие технические требования

ГОСТ Р 52051—2003 Механические транспортные средства и прицепы. Классификация и определения

ГОСТ Р 52389—2005 Транспортные средства колесные. Массы и размеры. Технические требования и методы испытаний

ГОСТ Р 52852—2007 (ИСО 21308-3:2007) Автомобили грузовые. Обмен данными между изготовителем шасси и кузовом (платформ). Общие данные, показатели масс, административная информация. Условные обозначения

ГОСТ 28261—89 (ИСО 4130—78, ИСО 6549—80) Автомотранспортные средства. Порядок определения положения точки Н и фактического угла наклона спинки сиденья посадочных мест водителя и пассажиров

П р и м е ч а н и е — При пользовании настоящим стандартом целесообразно проверить действие ссылочных стандартов на официальном сайте Федерального агентства по техническому регулированию и метрологии в сети Интернет или по ежегодно издаваемому информационному указателю «Национальные стандарты», который опубликован по состоянию на 1 января текущего года, и по соответствующим ежемесячно издаваемым информационным указателям, опубликованным в текущем году. Если ссылочный стандарт заменен (изменен), то при пользовании настоящим стандартом следует руководствоваться заменяющим (измененным) стандартом. Если ссылочный стандарт отменен без замены, то положение, в котором дана ссылка на него, применяется в части, не затрагивающей эту ссылку.

3 Термины и определения

В настоящем стандарте применены следующие термины с соответствующими определениями:

3.1 **BEP¹⁾-код** (BEP-code): Условное обозначение определенного параметра грузового автомобиля, облегчающее обмен информацией между изготовителями шасси и надстройки и обеспечивающее однозначное понимание передаваемой информации.

3.2 **левая/правая сторона**: Сторона транспортного средства (ТС), располагающаяся слева/справа от его продольной плоскости симметрии по направлению движения.

3.3 **ведущая ось**: Ось, обозначаемая на схемах и чертежах как «Х».

3.4 **ведомая ось**: Ось (например, управляемая или вывешиваемая), обозначаемая на схемах и чертежах как «О».

3.5 **передняя кромка**: Наиболее выступающая вперед точка грузового автомобиля, декларируемая изготовителем.

П р и м е ч а н и е — Передняя кромка определяется, как правило, по наружному контуру бампера.

3.6 **разрешенная максимальная масса транспортного средства**: Максимальная масса транспортного средства, допущенного к эксплуатации официальным органом, в соответствии с ограничениями, установленными этим органом.

3.7 **технически допустимая максимальная масса транспортного средства**: Максимальная масса транспортного средства, обусловленная его конструкцией и заданными характеристиками, установленными изготовителем (см. ГОСТ Р 52389).

3.8 **масса шасси в снаряженном состоянии**: Масса шасси с кабиной и складным устройством. Эта масса включает в себя массы охлаждающей жидкости, масел, не менее 90 % топлива, 100 % других жидкостей, инструментов, водителя (75 кг), а также запасного колеса.

4 Система кодирования размеров

4.1 Общие положения

Каждому размеру, приведенному в настоящем стандарте, соответствует код, состоящий из частей, определяемых ниже.

4.2 BEP-код

Аббревиатуру «BEP», за которой следует дефис «-», следует использовать для избежания смешивания с другими системами кодирования.

4.3 Типы размеров

Коды размеров применяют для обозначения измеренных значений длины, ширины и высоты по осям X, Y и Z системы координат, соответственно (см. ГОСТ 28261). Коды также используют для обозначения угловых размеров.

Типы размеров обозначают прописными латинскими буквами следующим образом:

L — длина;

W — ширина;

H — высота.

¹⁾ Bodywork Exchange Parameter.

П р и м е ч а н и я

1 За начало отсчета при измерениях длины принимают центр первой (по направлению движения) передней оси. В некоторых случаях, когда предпочтительнее использовать заднюю ось, за начало отсчета принимают центр первой (по направлению движения) задней ведущей оси.

2 За начало отсчета при измерениях высоты элементов, связанных с рамой шасси, выбирают наиболее высоко расположенную точку рамы.

3 За начало отсчета при измерениях ширины выбирают продольную плоскость симметрии шасси.

4 В случае необходимости идентификации размеров, расположенных с правой или левой стороны по отношению к продольной плоскости симметрии шасси, к *BEP*-коду должен быть добавлен индекс *R* или *L*, соответственно.

5 Размеры, характеризующие высоту, если они зависят от размеров шин, следует относить к конкретным шинам, установленным на шасси.

4.4 Нумерация**4.4.1 Общие положения**

Каждому размеру присваивают уникальный *BEP*-код, состоящий из буквы, указывающей тип размера (см. 4.3), и порядкового трехзначного номера, начинающегося с 001 (001, 002, 003 и т.д.).

Коды размеров для повторяющихся элементов одного вида на одном ТС, например осей, поперечин, элементов, установленных на раме, и т.п., различают за счет добавления к основному номеру последовательных дополнительных номеров, начиная с 1, в направлении от передней части автомобиля к задней. Дополнительный номер отделяют от основного номера точкой.

Для кодов *L*, обозначающих тип размера, положительное значение размера указывает на то, что элемент расположен позади оси, принятой за начало отсчета. Отрицательное значение указывает на то, что элемент расположен перед такой осью.

Для кодов *H* в случае размеров, отсчитываемых от рамы шасси, положительное значение указывает на то, что элемент расположен выше верхней точки рамы шасси. Отрицательное значение указывает на то, что элемент расположен ниже верхней точки рамы шасси.

4.4.2 Нумерация и обозначение типа элементов, установленных на раме

Для обозначения длины, ширины и высоты каждого из повторяющихся элементов одного вида, установленных на раме, применяют одно определенное сочетание основного и дополнительного номеров с использованием соответствующих буквенных обозначений типа размера *L*, *H* или *W*.

Примеры

1 размещение 4-го топливного бака (по порядку в направлении от передней оси к задней) определяется размерами *BEP-L030.4*, *BEP-H030.4* и *BEP-W030.4*.

2 размещение 5-го контейнера для аккумуляторной батареи (по порядку в направлении от передней оси к задней) определяется размерами *BEP-L030.5*, *BEP-H030.5* и *BEP-W030.5*.

Для элементов, установленных на раме, допускается добавлять к обозначениям размеров дополнительный индекс «*t*» для идентификации вида установленного элемента (объекта). Для идентификации видов таких объектов зарезервированы следующие буквенные символы:

- А — резервуар для воздуха (ресивер);
- В — контейнер аккумуляторной батареи;
- Ф — топливный бак;
- Н — бак для жидкости гидросистемы;
- М — глушитель системы выпуска;
- С — запасное колесо;
- Т — ящик для инструмента;
- У — контейнер для сбора жидких продуктов жизнедеятельности.

4.5 Размеры, обозначаемые *BEP*-кодами, сведены в таблицах 1—5. В строке таблицы в соответствующих графах указан *BEP*-код размера, наименование размера, его описание, а также обозначения приоритета применения, условий нагрузки и видов документов, в которых следует указывать данный размер.

4.6 Обозначение приоритета

В графе «Приоритет» указывают значимость соответствующего размера:

- А — определяющий;
- В — обычный.

4.7 Обозначение условий нагрузки

В графе «Условия нагрузки» указывают режим нагрузки шасси, при котором определяется соответствующий размер:

- 1 — отсутствие нагрузки — масса шасси в снаряженном состоянии (см. 3.8);
 2 — полная нагрузка — нагрузка, создаваемая технически допустимой максимальной массой ТС (см. 3.7).

П р и м е ч а н и е — Прочерк «—» (тире) означает, что на данный размер условия нагрузки не влияют.

4.8 Обозначение вида документа

В графе «Вид документа» указывают вид документа, в котором может быть указан данный размер:

2D — двумерный чертеж;

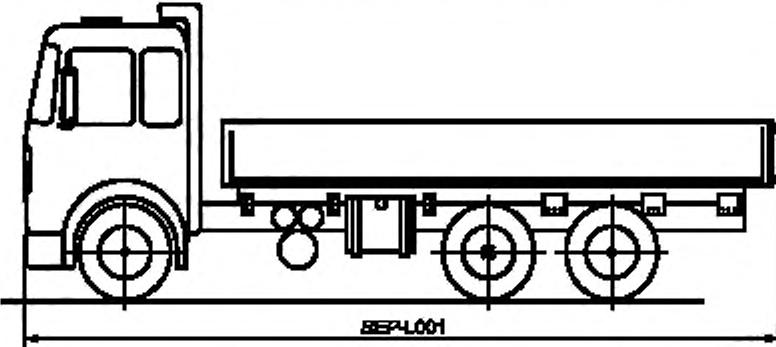
3D — трехмерная модель;

TD — лист технических данных.

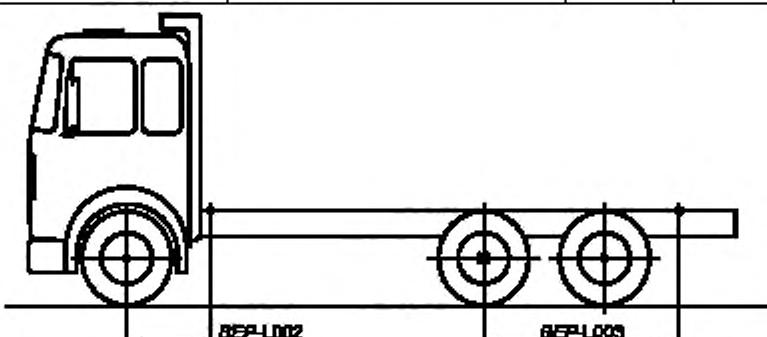
П р и м е ч а н и е — Незаполненная ячейка в этой графе означает, что рекомендация относительно вида документа, в котором может быть применен данный размер, отсутствует и размер может быть использован в документе любого вида. Прочерк «—» (тире) означает, что размер не может быть применен ни в одном из видов документов, перечисленных выше.

5 Основные размеры

Таблица 1

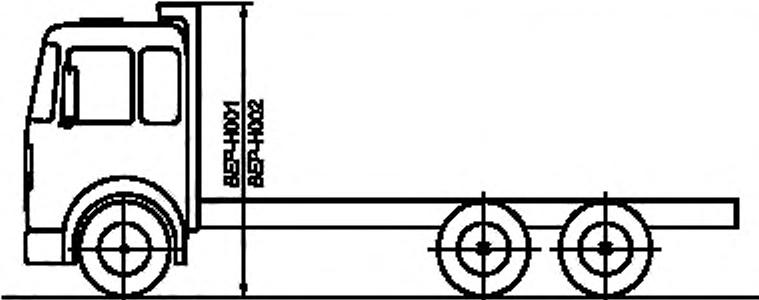
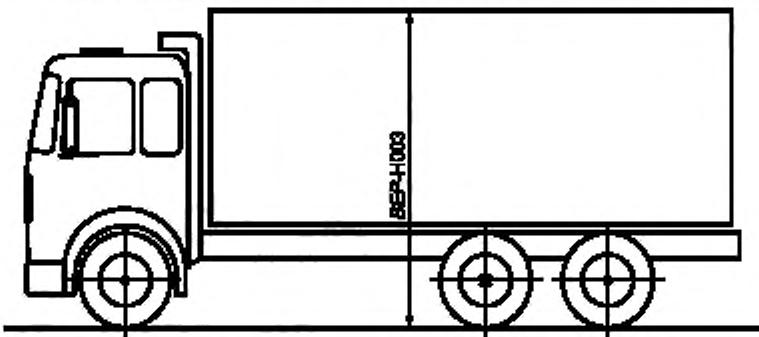
ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
ВЕР-L001	Габаритная длина транспортного средства	Расстояние от передней до задней кромки ТС с учетом дополнительного оборудования, расположенного в передней и задней частях ТС. П р и м е ч а н и е — см. [1].	A	—	2D, 3D, TD
					
ВЕР-L002	Положение передней точки начала отсчета	Расстояние от центра первой передней оси до передней точки начала отсчета. П р и м е ч а н и я 1 Переднюю(ие) точку(и) начала отсчета определяет изготовитель шасси. 2 Если расположение точек начала отсчета справа и слева от продольной плоскости симметрии различно, то добавляют индекс R или L, соответственно. 3 Если точка начала отсчета расположена перед осью, то значение размера будет отрицательным.	A	—	2D, 3D, TD

Продолжение таблицы 1

ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
ВЕР-L003	Положение задней точки начала отсчета	<p>Расстояние от центра первой ведущей задней оси до задней начальной точки отсчета.</p> <p>П р и м е ч а н и я</p> <p>1 Заднюю(ие) точку(и) начала отсчета определяет изгото-витель шасси.</p> <p>2 Если расположение точек начала отсчета справа и слева от продольной плоскости симметрии различно, то добавляют индекс R или L, соответственно.</p> <p>3 Если точка начала отсчета расположена перед осью, то значение размера будет отрицательным.</p>	A	—	2D, 3D, TD
					
ВЕР-H001	Максимальная высота шасси без нагрузки	<p>Расстояние между опорной поверхностью и верхней точкой кабины с учетом элементов, смонтированных на кабине шасси, при отсутствии нагрузки (см. 4.7).</p> <p>П р и м е ч а н и я</p> <p>1 Если на крыше кабины имеется люк, то он должен быть закрыт.</p> <p>2 Для пневматической подвески должен быть включен режим движения.</p>	A	1	2D, 3D, TD
ВЕР-H002	Максимальная высота шасси с нагрузкой	<p>Расстояние между опорной поверхностью и верхней точкой кабины при шасси в состоянии «Полная нагрузка» (см. 4.7) с учетом элементов, смонтированных на кабине шасси.</p> <p>П р и м е ч а н и я</p> <p>1 Если на крыше кабины имеется люк, то он должен быть закрыт.</p> <p>2 Для пневматической подвески должен быть включен режим движения.</p> <p>3 Должна быть учтена дополнительная деформация шин.</p>	A	2	2D, 3D, TD

ГОСТ Р 52851—2007

Продолжение таблицы 1

ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
					
ВЕР-H003	Максимальная высота транспортного средства без нагрузки	Расстояние между опорной поверхностью и самой верхней точкой ТС с учетом надстройки	A	1	2D, 3D, TD
					
ВЕР-W001	Габаритная ширина шасси с кабиной	Максимальная ширина шасси ТС. Примечание — Учитывают наружные зеркала в максимально отклоненной наружу позиции, осветительное оборудование, эластичные грязевые щитки, выпуклости шин в зоне контакта с дорогой и цепи противоскольжения. Надстройку не учитывают.	A	—	2D, 3D, TD
ВЕР-W002	Ширина кабины в поперечном сечении	Максимальная ширина кабины. Примечание — Грязевые щитки и зеркала заднего вида не учитывают.	A	—	2D, 3D, TD
ВЕР-W003.п	Ширина по колесам л-й оси	Ширина в поперечной плоскости, проходящей через колеса л-й оси. Примечание — Проекции втулок осей и выпуклостей шин в зоне контакта с дорогой не учитывают.	A	—	2D, 3D, TD

Окончание таблицы 1

ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа

6 Размеры, относящиеся к шасси

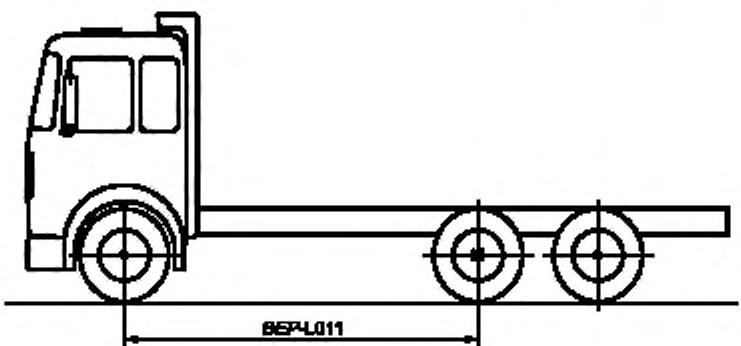
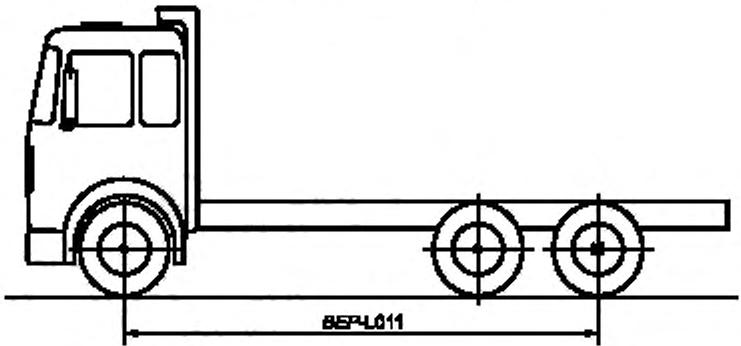
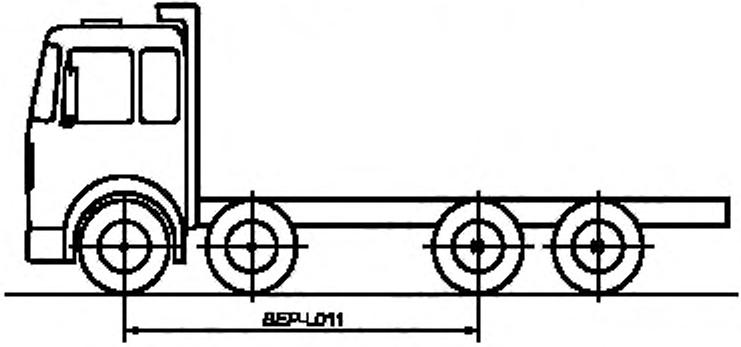
6.1 Размеры, относящиеся к осям и колесам, приведены в таблице 2.

Таблица 2

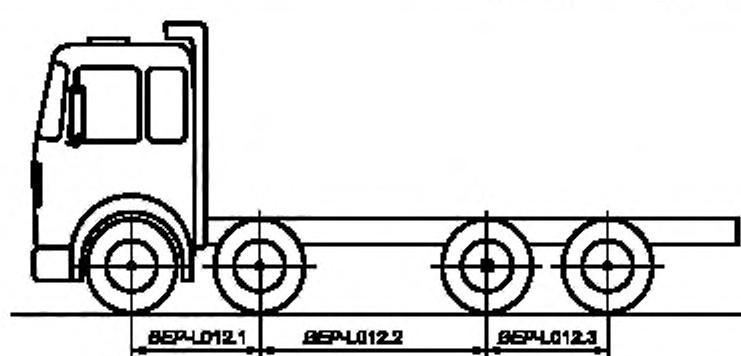
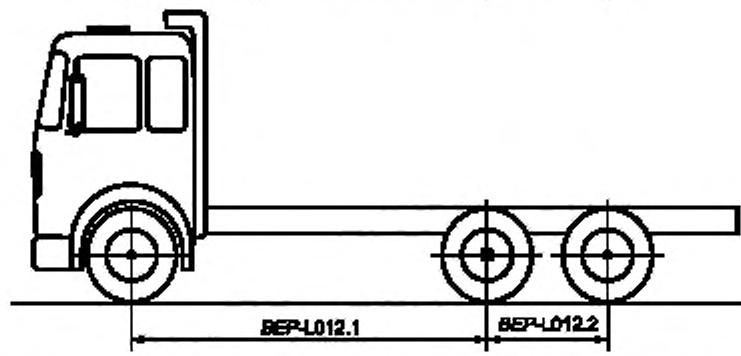
ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
ВЕР-L010	Полная колесная база	Расстояние между центром первой передней оси и центром последней задней оси	A	2	2D, 3D, TD
ВЕР-L010					
ВЕР-L011	Структурная колесная база	<p>Расстояние между центром первой передней оси и центром первой ведущей задней оси.</p> <p>П р и м е ч а н и е — Если ТС несимметричное и правая и левая стороны характеризуются разными значениями размера, то к размеру добавляют .R или .L, соответственно.</p> <p>Пример — ВЕР-L011.L</p>	A	2	2D, 3D, TD

ГОСТ Р 52851—2007

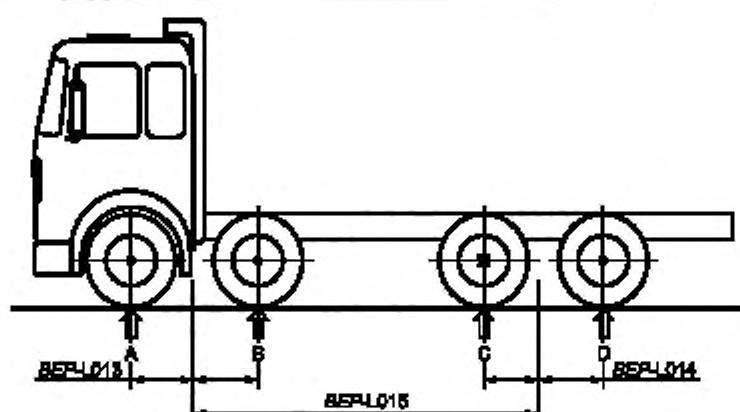
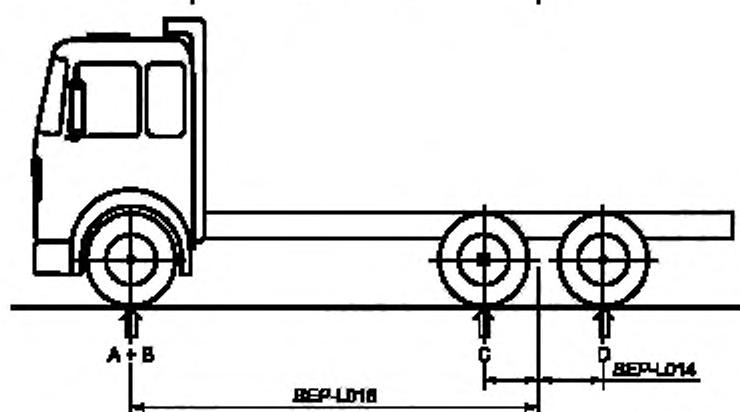
Продолжение таблицы 2

ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
					
					
					
ВЕР-L012.n	Расстояние между колесами l -й и $l+1$ -й осей	Расстояние между центрами колес l -й и $l+1$ -й осей, расположенными с одной стороны ТС	A	2	2D, 3D, TD

Продолжение таблицы 2

BEP-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
		 			
BEP-L013	Теоретический центр колесной базы комбинации передних осей	Продольное расстояние между первой передней осью и расчетной точкой приложения равнодействующей вертикальных реакций на колесах комбинации передних осей	A	2	2D, 3D, TD
BEP-L014	Теоретический центр колесной базы комбинации задних осей	Продольное расстояние между первой ведущей задней осью и расчетной точкой приложения равнодействующей вертикальных реакций на колесах комбинации задних осей	A	2	2D, 3D, TD
BEP-L015	Теоретическая колесная база транспортного средства	<p>Продольное расстояние между теоретическими центрами комбинаций передних и задних осей.</p> <p>П р и м е ч а н и я</p> <p>1 Для одиночных осей, как передних, так и задних, теоретические центры колесных баз совпадают с центральными линиями соответствующих осей.</p> <p>2 Для пневматической подвески с электронным управлением теоретические центры комбинаций осей смещаются во время движения.</p>	A	2	2D, 3D, TD

Продолжение таблицы 2

ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
		<p><i>Пример — Распределение нагрузки по осям A, B, C, D может быть следующим: $A = 50\%$, $B = 50\%$, $C = 60\%$, $D = 40\%$. Тогда теоретический центр комбинации передних осей располагается на равном расстоянии между осями A и B, а теоретический центр комбинации задних осей смещен к оси С, так что на расстояние до оси С приходится 40 % расстояния между осями C и D</i></p>			
		 			
ВЕР-Л016	Передний свес транспортного средства	Расстояние между вертикальной плоскостью, проходящей через центр первой передней оси, и передней кромкой ТС с учетом всех жестко закрепленных деталей (буксирного крюка, номерного знака и т.д.)	A	2	2D, 3D, TD

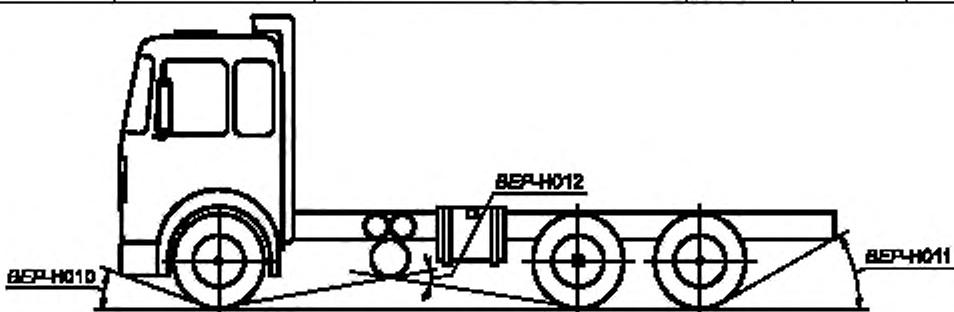
Продолжение таблицы 2

ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
ВЕР-L017	Задний свес транспортного средства	Расстояние между вертикальной плоскостью, проходящей через центр последней задней оси, и задней кромкой автомобиля с учетом всех жестко закрепленных деталей (буксирного устройства, номерного знака и т.д.)	A	2	2D, 3D, TD
ВЕР-L018	Передний свес рамы	Расстояние между вертикальной плоскостью, проходящей через центр первой передней оси, и передней кромкой рамы	A	—	2D, 3D, TD
ВЕР-L019	Задний свес рамы	Расстояние между вертикальной плоскостью, проходящей через центр последней задней оси, и задней кромкой рамы	A	—	2D, 3D, TD
ВЕР-L020	Задний свес рамы от первой ведущей задней оси	Расстояние между вертикальной плоскостью, проходящей через центр первой ведущей задней оси, и задней кромкой рамы	A	—	2D, 3D, TD
ВЕР-L021	Теоретический задний свес транспортного средства	Расстояние между теоретическим центром комбинации задних осей и задней кромкой ТС	B	—	2D, 3D, TD
<p>The diagram illustrates a truck's rear view with various dimensions labeled. Dimension BEP-L017 is the distance from the vertical centerline through the rear axle to the rear edge of the vehicle. Dimension BEP-L018 is the distance from the vertical centerline through the front axle to the front edge of the frame. Dimension BEP-L019 is the distance from the vertical centerline through the rear axle to the rear edge of the frame. Dimension BEP-L020 is the distance from the vertical centerline through the front drive axle to the rear edge of the frame. Dimension BEP-L021 is the distance from the vertical centerline through the rear axles to the rear edge of the frame.</p>					
ВЕР-H010	Угол въезда	Наибольший угол между горизонтальной плоскостью и плоскостью, касательной к передним колесам, очерченным статическим радиусом, и проведенной таким образом, что ни одна деталь ТС, расположенная в его передней части и жестко связанная с ним, не находится ниже этой касательной плоскости.	B	2	2D, 3D, TD

ГОСТ Р 52851—2007

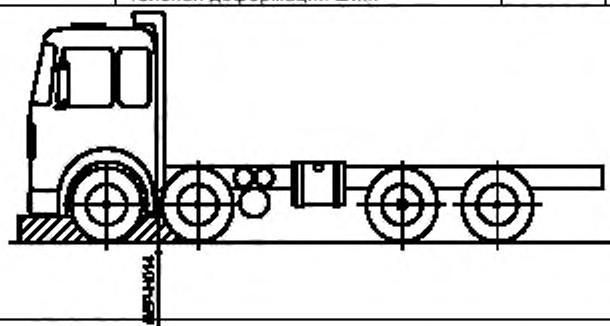
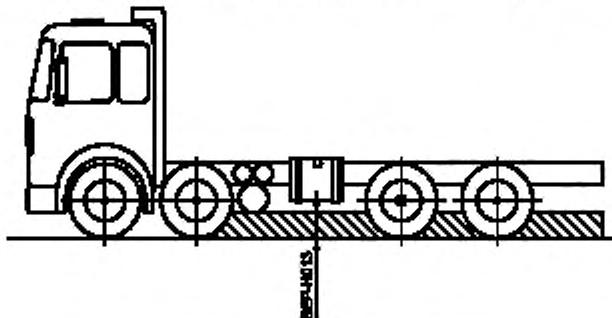
Продолжение таблицы 2

ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
		<p>П р и м е ч а н и я</p> <p>1 Шасси должно быть нагружено так, чтобы на оси действовали вертикальные нагрузки, эквивалентные технически допустимым максимальным массам, приходящимся на соответствующие оси (см. ГОСТ Р 52389).</p> <p>2 Для пневматической подвески должен быть включен режим движения.</p> <p>3 Должна быть учтена дополнительная деформация шин.</p>			
ВЕР-Н011	Угол съезда	<p>Наибольший угол между горизонтальной плоскостью и плоскостью, касательной к задним колесам, очерченным статическим радиусом, и проведенной таким образом, что ни одна деталь ТС, расположенная в его задней части и жестко связанная с ним, не находится ниже этой касательной плоскости.</p> <p>П р и м е ч а н и я</p> <p>1 Шасси должно быть нагружено так, чтобы на оси действовали вертикальные нагрузки, эквивалентные технически допустимым максимальным массам, приходящимся на соответствующие оси (см. ГОСТ Р 52389).</p> <p>2 Для пневматической подвески должен быть включен режим движения.</p> <p>3 Должна быть учтена дополнительная деформация шин.</p>	В	2	2D, 3D, TD
ВЕР-Н012	Угол продольной проходимости	<p>Наименьший острый угол между двумя плоскостями, перпендикулярными к продольной плоскости симметрии ТС и касательными к шинам передней и задней оси, соответственно, линия пересечения которых касается наиболее низко расположенной части между этими осями ТС.</p> <p>Этот угол определяет наибольший угол перелома опорной поверхности, через который может перекатить ТС</p>	В	2	2D, 3D, TD



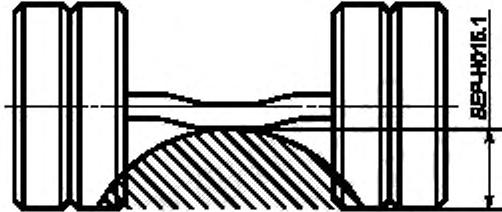
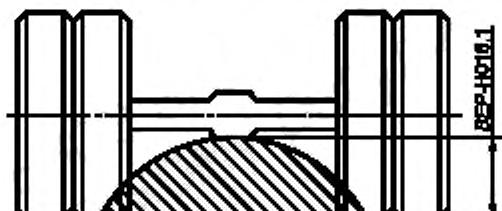
Продолжение таблицы 2

ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
ВЕР-H013	Дорожный про- свет под задней частью шасси	<p>Расстояние между опорной поверхностью и самой нижней точкой задней части шасси.</p> <p>П р и м е ч а н и я</p> <p>1 Задней частью шасси считают пространство от центра последней передней оси до задней кромки шасси.</p> <p>2 Шасси должно быть нагружено так, чтобы на оси действовали нагрузки, эквивалентные технически допустимым максимальным массам, приходящимся на эти оси (см. ГОСТ Р 52389).</p> <p>3 Для пневматической подвески должен быть включен режим движения.</p> <p>4 Должна быть учтена дополнительная деформация шин.</p>	A	2	2D, 3D, TD
ВЕР-H014	Дорожный про- свет под передней частью шасси	<p>Расстояние между опорной поверхностью и самой нижней точкой передней части шасси.</p> <p>П р и м е ч а н и я</p> <p>1 Передней частью шасси считается пространство от центра последней передней оси до передней кромки шасси.</p> <p>2 Шасси должно быть нагружено так, чтобы на оси действовали нагрузки, эквивалентные технически допустимым максимальным массам, приходящимся на эти оси (см. ГОСТ Р 52389).</p> <p>3 Для пневматической подвески должен быть включен режим движения.</p> <p>4 Должна быть учтена дополнительная деформация шин.</p>	A	2	2D, 3D, TD



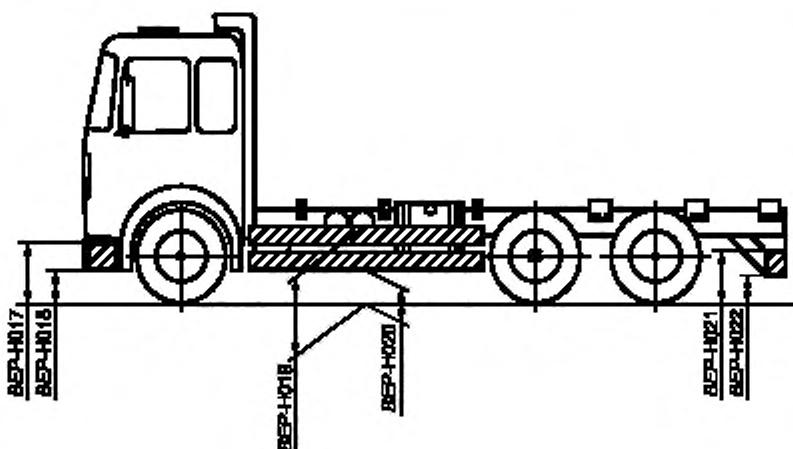
ГОСТ Р 52851—2007

Продолжение таблицы 2

ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
ВЕР-Н015.п	Дорожный про- свет под л-й перед-ней осью	<p>Наименьшее расстояние между л-й передней осью ТС и опорной поверхностью.</p> <p>П р и м е ч а н и я</p> <p>1 Шасси должно быть нагружено так, чтобы на ось действовала нагрузка, эквивалентная технически допустимой максимальной массе, приходящейся на эту ось (см. ГОСТ Р 52389).</p> <p>2 Для пневматической подвески должен быть включен режим движения.</p> <p>3 Должна быть учтена дополнительная деформация шин.</p>	A	2	2D, 3D, TD
					
ВЕР-Н016.п	Дорожный про- свет под л-й задней осью	<p>Наименьшее расстояние между л-й задней осью ТС и опорной поверхностью.</p> <p>П р и м е ч а н и я</p> <p>1 Шасси должно быть нагружено так, чтобы на ось действовала нагрузка, эквивалентная технически допустимой максимальной массе, приходящейся на эту ось (см. ГОСТ Р 52389).</p> <p>2 Для пневматической подвески должен быть включен режим движения.</p> <p>3 Должна быть учтена дополнительная деформация шин.</p>	A	2	2D, 3D, TD
					
ВЕР-Н017	Переднее противоподкатное устройство, верхняя кромка	Расстояние между опорной поверхностью и верхней точкой переднего противоподкатного устройства	A	1	2D, 3D, TD

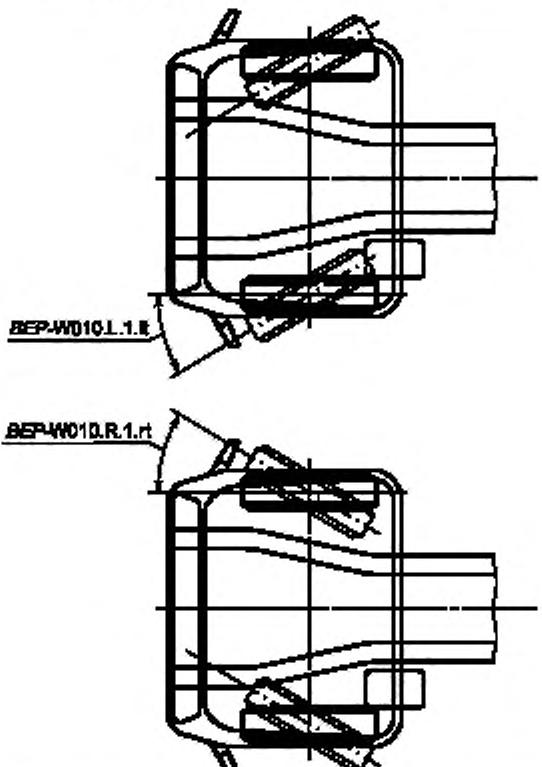
Продолжение таблицы 2

ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
ВЕР-H018	Переднее противоподкатное устройство, нижняя кромка	Расстояние между опорной поверхностью и нижней точкой переднего противоподкатного устройства	A	1	2D, 3D, TD
ВЕР-H019.п	л-е боковое противоподкатное устройство, верхняя кромка	Расстояние между опорной поверхностью и верхней точкой л-го бокового противоподкатного устройства. П р и м е ч а н и е — Измерение проводят в средней части бокового противоподкатного устройства.	A	1	2D, 3D, TD
ВЕР-H020.п	л-е боковое противоподкатное устройство, нижняя кромка	Расстояние между опорной поверхностью и нижней точкой л-го бокового противоподкатного устройства. П р и м е ч а н и е — Измерение проводят в средней части бокового противоподкатного устройства.	A	1	2D, 3D, TD
ВЕР-H021	Заднее противоподкатное устройство, верхняя кромка	Расстояние между опорной поверхностью и верхней точкой заднего противоподкатного устройства	A	1	2D, 3D, TD
ВЕР-H022	Заднее противоподкатное устройство, нижняя кромка	Расстояние между опорной поверхностью и нижней точкой заднего противоподкатного устройства	A	1	2D, 3D, TD



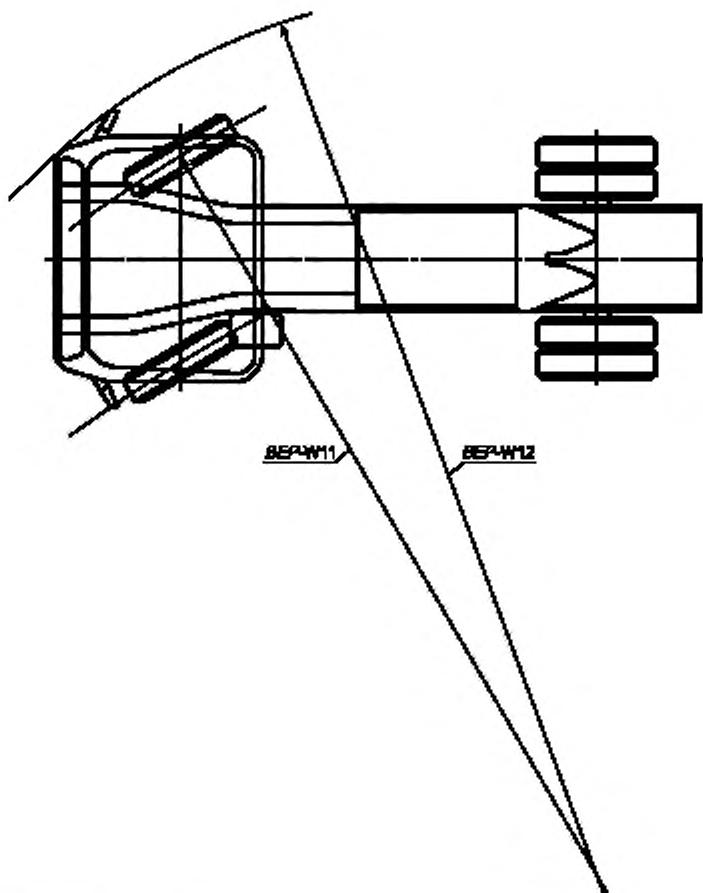
ГОСТ Р 52851—2007

Продолжение таблицы 2

ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
BEP-W010.n	Угол поворота колес	<p>Максимальный угол поворота управляемого колеса.</p> <p>П р и м е ч а н и е — L или R — для колеса с левой или правой стороны ТС, n — для л-й управляемой оси, lt или rt для поворота колеса влево или вправо, соответственно.</p> <p>П р и м е ч а н и е — BEP-W010.R.2.rt означает: угол поворота колеса, расположенного с правой стороны ТС на второй управляемой оси, при повороте вправо</p>	B	1	2D, 3D, TD
					
BEP-W011	Диаметр окружности поворота	<p>Диаметр окружности, описываемой центром пятна контакта внешнего управляемого колеса первой оси ТС при максимальном угле поворота рулевого колеса.</p> <p>П р и м е ч а н и е — При различии между диаметрами окружностей при повороте вправо и влево, эти размеры кодируют как BEP-W011.R и BEP-W011.L, соответственно.</p>	A	2	TD

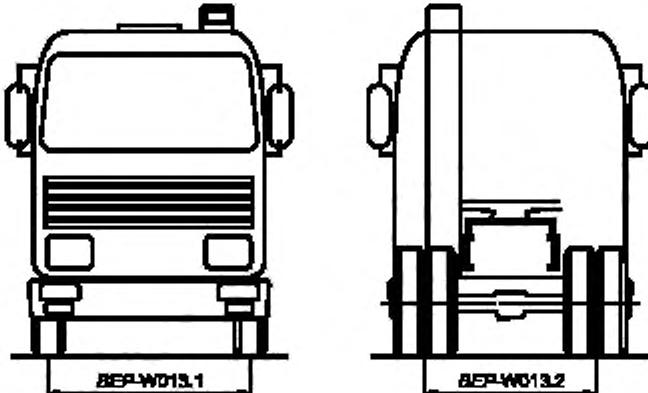
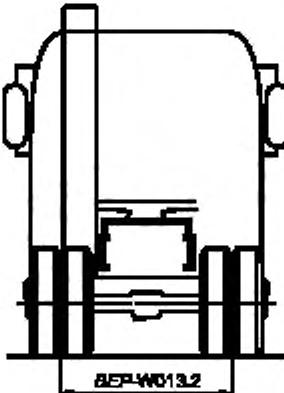
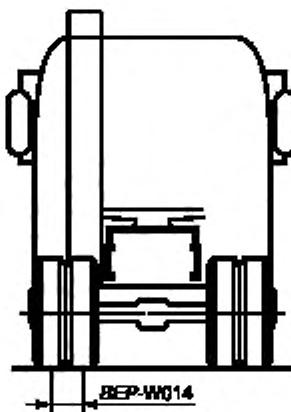
Продолжение таблицы 2

BEP-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
BEP-W012	Наружный габаритный диаметр окружности поворота	<p>Диаметр окружности, описываемой наиболее удаленной от центра поворота точкой ТС при максимальном угле поворота рулевого колеса.</p> <p>П р и м е ч а н и я</p> <p>1 Учитывают установленное на ТС оборудование, например зеркала заднего вида.</p> <p>2 При различии между диаметрами окружностей при повороте вправо и влево эти размеры кодируют как BEP-W011.R и BEP-W011.L, соответственно.</p>	A	2	TD



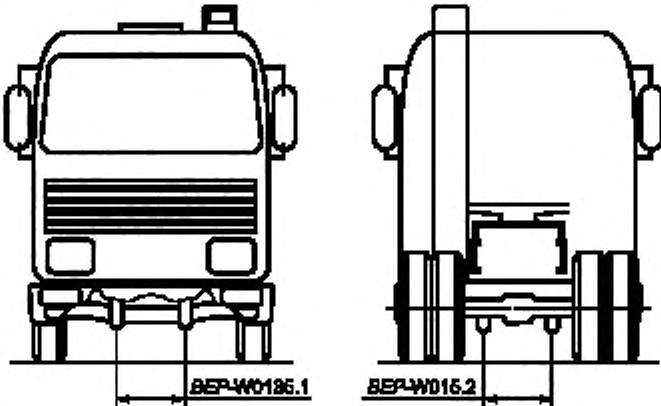
ГОСТ Р 52851—2007

Продолжение таблицы 2

ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
ВЕР-W013.n	Колея	<p>Расстояние между продольными плоскостями симметрии шин л-й оси</p> <p>П р и м е ч а н и е — Если ось укомплектована сдвоенными колесами, измеряют расстояние между продольными плоскостями, разделяющими сдвоенные шины с каждой стороны ТС.</p>	A	1	2D, 3D, TD
		 			
ВЕР-W014.n	Расстояние между сдвоенными колесами	Расстояние между продольными плоскостями симметрии сдвоенных шин с одной стороны л-й оси ТС	B	1	2D, 3D, TD
					

Окончание таблицы 2

BEP-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
BEP-W015.n	Рессорная колея	Расстояние между упругими элементами подвески (или фланцами крепления рессор к шасси) л-й оси	В	1	2D, 3D, TD



6.2 Размеры, относящиеся к раме шасси, приведены в таблице 3.

Таблица 3

BEP-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
BEP-L030.n.t	Продольное расположение передней точки объекта, установленного на шасси	<p>Расстояние между центром первой передней оси и передней точкой л-го объекта, установленного на шасси.</p> <p>Примечания</p> <p>1 Если расположение передних точек объектов справа и слева от продольной плоскости симметрии различно, то добавляют индекс R или L, соответственно.</p> <p>2 Такая структура кода размера применима к объектам, расположенным как внутри, так и снаружи рамы шасси.</p> <p>3 Дополнительное кодирование типа объекта индексом 1 — см. 4.4.2.</p> <p>Пример — Ресивер, топливный бак, контейнер для аккумуляторов, разъемы электрических и электронных устройств, пневматических магистралей, элементы системы выпуска, боковое противоподкатное устройство и т.п.</p>	A	—	2D, 3D, TD

ГОСТ Р 52851—2007

Продолжение таблицы 3

ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
ВЕР-L031.п.т	Продольное расположение задней точки объекта, установленного на шасси	<p>Расстояние между центром первой передней оси и задней точкой п-го объекта, установленного на шасси.</p> <p>П р и м е ч а н и я</p> <p>1 Если расположение задних точек объектов справа и слева от продольной плоскости симметрии различно, то добавляют индекс R или L, соответственно.</p> <p>2 Такая структура кода размера применима к объектам, расположенным как внутри, так и снаружи рамы шасси.</p> <p>3 Дополнительное кодирование типа объекта индексом т — см. 4.4.2.</p> <p>П р и м е р — Ресивер, топливный бак, контейнер для аккумуляторов, разъемы электрических и электронных устройств, пневматических магистралей, элементы системы выпуска, боковое противоволгодкатное устройство и т.п.</p>	A	—	2D, 3D, TD
ВЕР-H030.п.т	Расположение верхней точки объекта, установленного на шасси, высота	<p>Вертикальное расстояние от верхней кромки рамы до наиболее высоко расположенной точки п-го объекта, установленного на шасси.</p> <p>П р и м е ч а н и я</p> <p>1 Если расположение точек справа и слева от продольной плоскости симметрии различно, то добавляют индекс R или L, соответственно.</p> <p>2 Такая структура кода размера применима к объектам, расположенным как внутри, так и снаружи рамы шасси.</p> <p>3 Дополнительное кодирование типа объекта индексом т — см. 4.4.2.</p> <p>4 Положительные значения размера — для объектов, расположенных над верхней кромкой шасси, отрицательные — для объектов, расположенных ниже этой кромки.</p> <p>П р и м е р — Ресивер, топливный бак, контейнер для аккумуляторов, разъемы электрических и электронных устройств, пневматических магистралей, элементы системы выпуска, боковое противоволгодкатное устройство и т.п.</p>	A	—	2D, 3D, TD

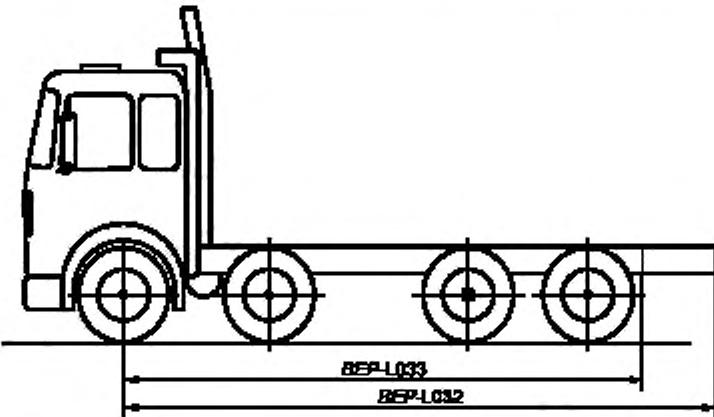
Продолжение таблицы 3

ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
ВЕР-H031.п.т	Расположение нижней точки объекта, установленного на шасси, высота	<p>Вертикальное расстояние от верхней кромки рамы до наиболее высоко расположенной точки л-го объекта, установленного на шасси.</p> <p>Примечания</p> <p>1 Если расположение точек справа и слева от продольной плоскости симметрии различно, то добавляют индекс R или L, соответственно.</p> <p>2 Такая структура кода размера применима к объектам, расположенным как внутри, так и снаружи рамы шасси.</p> <p>3 Дополнительное кодирование типа объекта индексом t — см. 4.4.2.</p> <p>4 Положительные значения размера — для объектов, расположенных над верхней кромкой шасси, отрицательные — для объектов, расположенных ниже этой кромки.</p> <p>Пример — Ресивер, топливный бак, контейнер для аккумуляторов, разъемы электрических и электронных устройств, пневматических магистралей, элементы системы выпуска, боковое противоподкатное устройство и т.п.</p>	A	—	2D, 3D, TD
ВЕР-W030.п.т	Поперечное расстояние до ближайшей точки объекта, установленного на шасси	<p>Расстояние от продольной плоскости симметрии шасси до параллельной плоскости, касательной к ближайшей точке л-го объекта, установленного на шасси.</p> <p>Примечания</p> <p>1 Если расположение точек справа и слева от продольной плоскости симметрии различно, то добавляют индекс R или L, соответственно.</p> <p>2 Такая структура кода размера применима к объектам, расположенным как внутри, так и снаружи рамы шасси.</p> <p>3 Дополнительное кодирование типа объекта индексом t — см. 4.4.2.</p> <p>Пример — Ресивер, топливный бак, контейнер для аккумуляторов, разъемы электрических и электронных устройств, пневматических магистралей, элементы системы выпуска, боковое противоподкатное устройство и т.п.</p>	A	—	2D, 3D, TD

Продолжение таблицы 3

ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
ВЕР-W031.n.t	Поперечное расстояние до наиболее удаленной точки объекта, установленного на шасси	<p>Расстояние от продольной плоскости симметрии шасси до параллельной плоскости, касательной к наиболее удаленной точке n-го объекта, установленного на шасси.</p> <p>Примечания</p> <p>1 Если расположение точек справа и слева от продольной плоскости симметрии различно, то добавляют индекс R или L, соответственно.</p> <p>2 Такая структура кода размера применима к объектам, расположенным как внутри, так и снаружи рамы шасси.</p> <p>3 Дополнительное кодирование типа объекта индексом t — см. 4.4.2.</p> <p>Пример — Ресивер, топливный бак, контейнер для аккумуляторов, разъемы электрических и электронных устройств, пневматических магистралей, элементы системы выпуска, боковое противоподкатное устройство и т.п.</p>	A	—	2D, 3D, TD

Продолжение таблицы 3

BEP-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
BEP-L032	Длина рамы от центра первой передней оси	Расстояние от центра первой передней оси до задней кромки рамы	B		TD
BEP-L033	Минимальная длина рамы от центра первой передней оси	<p>Минимальное расстояние от центра первой передней оси до задней кромки рамы.</p> <p>П р и м е ч а н и е — Расстояние, определяющее минимально допустимый задний свес рамы, рекомендуемый изготовителем шасси. Это позволяет изготовителям надстройки определять положение крайней задней точки шасси, при котором остается достаточное пространство для установки поперечного бруса надстройки.</p> <p>П р и м е ч а н и е — <i>Расстояние до задней кромки рамы после обрезки задней части рамы за кронштейнами крепления рессор</i></p>	B		TD
					
BEP-L034	Расположение передней кромки передней поперечины рамы	Расстояние между передней кромкой передней поперечины рамы и центром первой передней оси	A	—	2D, 3D, TD
BEP-L035	Расположение задней кромки задней поперечины рамы	<p>Расстояние между центром первой ведущей оси и задней кромкой задней поперечины рамы.</p> <p>П р и м е ч а н и е — Несколько задних поперечин рамы (при их наличии) допускается маркировать как BEP-L035.1, BEP-L035.2 и т.д.</p>	A	—	2D, 3D, TD

ГОСТ Р 52851—2007

Продолжение таблицы 3

ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
BEP-H032.п	Высота профиля бокового лонжерона рамы	Высота профиля л-го бокового лонжерона рамы	A	—	2D, 3D, TD
BEP-H033.п	Толщина нижней полки бокового лонжерона рамы	Толщина нижней полки л-го бокового лонжерона рамы	A	—	2D, 3D, TD
BEP-H034.п	Толщина верхней полки бокового лонжерона рамы	Толщина верхней полки л-го бокового лонжерона рамы	A	—	2D, 3D, TD
BEP-W032.п	Ширина нижней полки бокового лонжерона рамы	Ширина нижней полки л-го бокового лонжерона рамы	A	—	2D, 3D, TD
BEP-W033.п	Ширина верхней полки бокового лонжерона рамы	Ширина верхней полки л-го бокового лонжерона рамы	A	—	2D, 3D, TD
BEP-W034.п	Толщина стенки бокового лонжерона рамы	Толщина стенки л-го бокового лонжерона рамы	A	—	2D, 3D, TD
П р и м е ч а н и я					
1 Некоторые типовые профили показаны ниже. Профили других форм могут определяться изготовителями шасси и надстроек.					
2 Позиционирование элементов профилей рамы — см. BEP-L048 и соответствующие коды далее.					
3 Усиливающие элементы рамы могут рассматриваться как отдельные объекты — см. BEP-H052 и соответствующие коды далее.					

Продолжение таблицы 3

ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
ВЕР-L036.п.t	Расстояние до передней кромки <i>n</i> -й передней промежуточной поперечины рамы	<p>Расстояние от центра первой передней оси до передней кромки <i>n</i>-й промежуточной поперечины рамы.</p> <p>П р и м е ч а н и я</p> <p>1 Каждой поперечине присваивают индивидуальный порядковый номер <i>n</i>.</p> <p>2 Если поперечина расположена перед осью, то значение размера отрицательное, если за осью — положительное.</p> <p>3 Поперечины различают по типу, маркированному индексом <i>t</i>, и обозначают символами А, В, С и т.д. Определение типа включает в себя описание точного положения и профиля каждой поперечины.</p> <p>Пример — ВЕР-L036.2.А означает вторую поперечину, типа А</p>	A	—	2D, 3D, TD
ВЕР-L037.п.t	Расстояние до передней кромки <i>n</i> -й задней промежуточной поперечины рамы	<p>Расстояние от центра первой задней ведущей оси до передней кромки <i>n</i>-й промежуточной поперечины рамы.</p> <p>П р и м е ч а н и я</p> <p>1 Каждой поперечине присваивают индивидуальный порядковый номер <i>n</i>.</p> <p>2 Если поперечина расположена перед осью, то значение размера отрицательное, если за осью — положительное.</p>	A	—	2D, 3D, TD

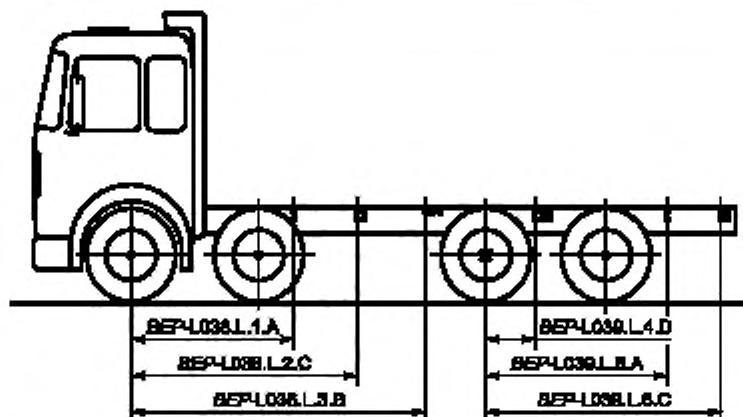
ГОСТ Р 52851—2007

Продолжение таблицы 3

ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
		<p>3 Поперечины различают по типу, маркованному индексом <i>t</i>, и обозначают символами А, В, С и т.д. Определение типа включает в себя описание точного положения и профиля каждой поперечины.</p> <p><i>Пример — ВЕР-L037.5.С означает пятую поперечину, тип С</i></p>			
ВЕР-L038.n.t	Расстояние до группы отверстий в передней части рамы	<p>Расстояние от центра первой передней оси до точки отсчета положения <i>n</i>-й группы отверстий в раме.</p> <p>П р и м е ч а н и я</p> <p>1 Если расположение точек отсчета на правом и левом боковых лонжеронах различно, то добавляют индекс R или L, соответственно.</p> <p>2 Отрицательное значение указывает, что точка отсчета расположена перед осью. Положительное значение указывает, что она расположена позади оси.</p> <p>3 Каждой точке отсчета присваивают свой уникальный номер (<i>n</i>).</p> <p>4 Группы отверстий распределяются по типам (<i>t</i>), каждому из которых присваивается свое обозначение, например А, В, С и т.д. Определение каждого типа включает в себя описание:</p> <ul style="list-style-type: none"> - положения точки отсчета данной группы отверстий; - размера отверстий; - формы отверстий (цилиндрические, овальные и т.д.); - типа отверстий (сверленые, штампованные и т.д.); - относительного расположения отверстий; - координат <i>x</i>, <i>y</i>, <i>z</i> — относительно заданной точки отсчета и их допусков. <p><i>Пример — ВЕР-038.L.2.А означает левый боковой лонжерон, группа отверстий № 2, тип А</i></p>	A	—	2D, 3D, TD

Продолжение таблицы 3

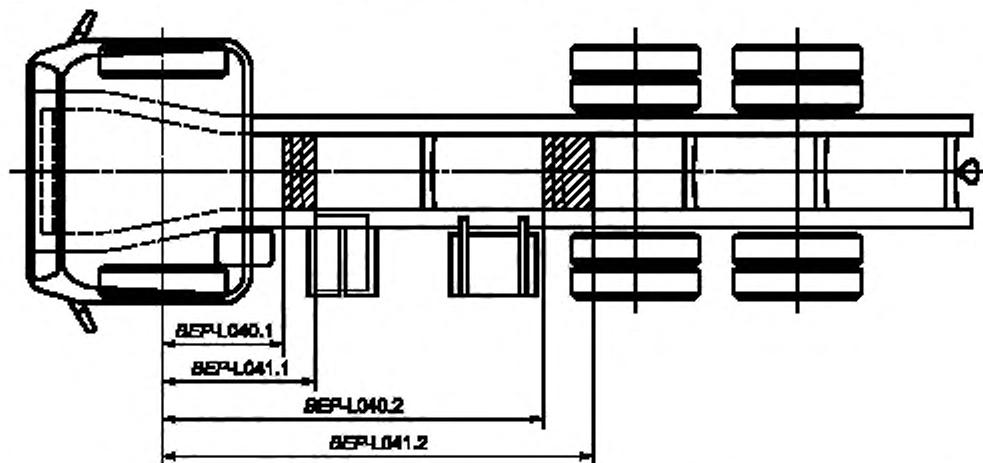
ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
ВЕР-L039.n.t	Расстояние до группы отверстий в задней части рамы	<p>Расстояние от центра первой задней ведущей оси до точки отсчета положения <i>n</i>-й группы отверстий в раме.</p> <p>П р и м е ч а н и я</p> <p>1 Если расположение точек отсчета на правом и левом боковых лонжеронах различно, то добавляют индекс R или L, соответственно.</p> <p>2 Отрицательное значение указывает, что точка отсчета расположена перед осью. Положительное значение указывает, что она расположена позади оси.</p> <p>3 Каждой точке отсчета присваивают свой уникальный номер (<i>n</i>).</p> <p>4 Группы отверстий распределяются по типам (t), каждому из которых присваивается свое обозначение, например А, В, С и т.д. Определение каждого типа включает в себя описание:</p> <ul style="list-style-type: none"> - положения точки отсчета данной группы отверстий; - размера отверстий; - формы отверстий (цилиндрические, овальные и т.д.); - типа отверстий (сверленые, штампованные и т.д.); - относительного расположения отверстий; - координат x, y, z — относительно заданной точки отсчета и их допусков. <p>Пример — ВЕР-039.L.4.С. Левый боковой лонжерон, группа отверстий № 4 в задней части рамы, тип С</p>	A	—	2D, 3D, TD



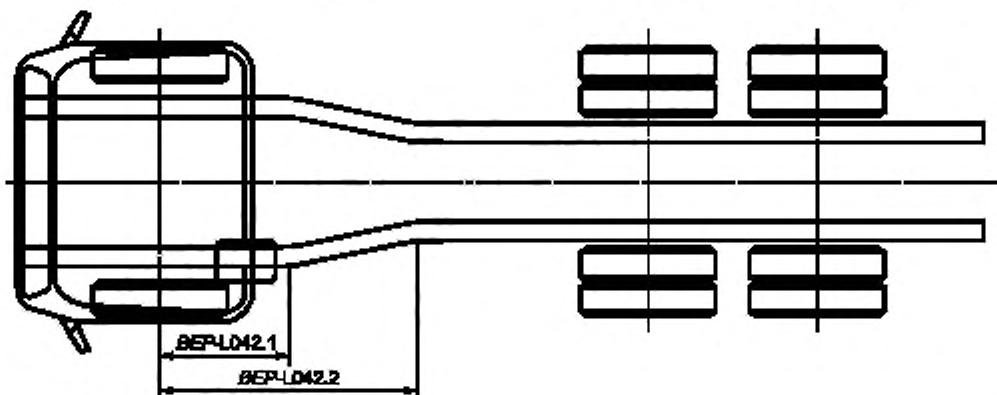
ГОСТ Р 52851—2007

Продолжение таблицы 3

BEP-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
BEP-L040.n	Начало запретной зоны на раме	<p>Расстояние между центром первой передней оси и началом n-й запретной зоны в пределах рамы.</p> <p>Примечание — Запретная зона — зона, в которой возможно нежелательное воздействие на чувствительное оборудование.</p>	A	—	TD
BEP-L041.n	Окончание запретной зоны на раме	<p>Расстояние между центром первой передней оси и окончанием n-й запретной зоны в пределах рамы.</p> <p>Примечание — Запретная зона — зона, в которой возможно нежелательное воздействие на чувствительное оборудование.</p>	A	—	TD



BEP-L042.n	Расстояние от центра первой передней оси до n -го изгиба рамы	Расстояние между центром колеса первой передней оси и n -м изгибом рамы (позади кабины)	A	—	2D, 3D, TD
------------	---	---	---	---	------------

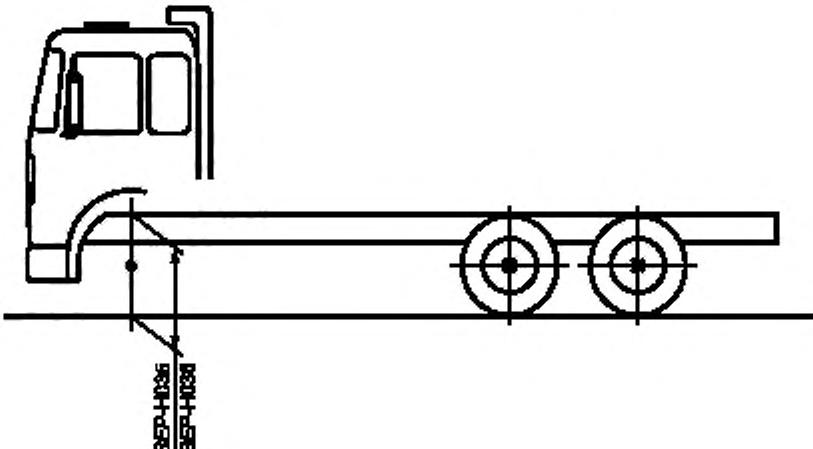


Продолжение таблицы 3

ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
ВЕР-W035	Ширина рамы в передней части транспортного средства	Ширина рамы (по наружным поверхностям боковых лонжеронов) в передней части ТС	A	—	2D, 3D, TD
ВЕР-W036	Ширина рамы в задней части транспортного средства	Ширина рамы (по наружным поверхностям боковых лонжеронов) в передней части ТС	A	—	2D, 3D, TD
ВЕР-H035	Высота рамы над первой передней осью (без нагрузки)	<p>Расстояние от верхней кромки рамы в плоскости, проходящей через первую переднюю ось и перпендикулярной к опорной поверхности, до опорной поверхности при отсутствии нагрузки.</p> <p>Примечания</p> <ul style="list-style-type: none"> 1 Подрамник не учитывают. 2 Под отсутствием нагрузки понимают воздействие массы ненагруженного шасси. 3 Для пневматической подвески должен быть включен режим движения. 	A	1	2D, 3D, D
ВЕР-H036	Высота рамы над первой передней осью (под нагрузкой)	<p>Расстояние от верхней кромки рамы в плоскости, проходящей через первую переднюю ось и перпендикулярной к опорной поверхности, до опорной поверхности под нагрузкой.</p> <p>Примечания</p> <ul style="list-style-type: none"> 1 Подрамник не учитывают. 2 Под нагрузкой понимают воздействие полной массы ТС (см. 3.7). 3 Для пневматической подвески должен быть включен режим движения. 4 Должна быть учтена дополнительная деформация шин ближайшей оси. 	A	2	2D, 3D, TD

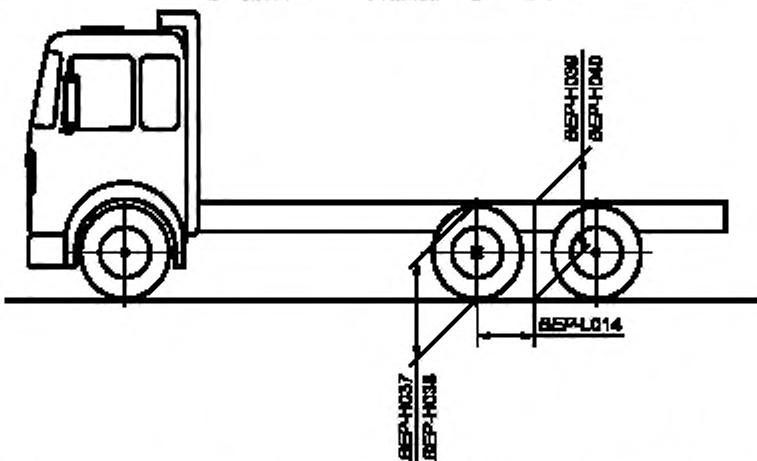
ГОСТ Р 52851—2007

Продолжение таблицы 3

ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
					
ВЕР-H037	Высота рамы над первой задней ведущей осью (без нагрузки)	<p>Расстояние от верхней кромки рамы в плоскости, проходящей через первую заднюю ведущую ось и перпендикулярной к опорной поверхности, до опорной поверхности при отсутствии нагрузки.</p> <p>П р и м е ч а н и я</p> <ul style="list-style-type: none"> 1 Подрамник не учитывают. 2 Под отсутствием нагрузки понимают воздействие массы ненагруженного шасси. 3 Для пневматической подвески должен быть включен режим движения. 	A	1	2D, 3D, TD
ВЕР-H038	Высота рамы над первой задней ведущей осью (под нагрузкой)	<p>Расстояние от верхней кромки рамы в плоскости, проходящей через первую заднюю ведущую ось и перпендикулярной к опорной поверхности, до опорной поверхности под нагрузкой.</p> <p>П р и м е ч а н и я</p> <ul style="list-style-type: none"> 1 Подрамник не учитывают. 2 Под нагрузкой понимают воздействие полной массы ТС (см. 3.7). 3 Для пневматической подвески должен быть включен режим движения. 4 Должна быть учтена дополнительная деформация шин ближайшей оси. 	A	2	2D, 3D, TD

Продолжение таблицы 3

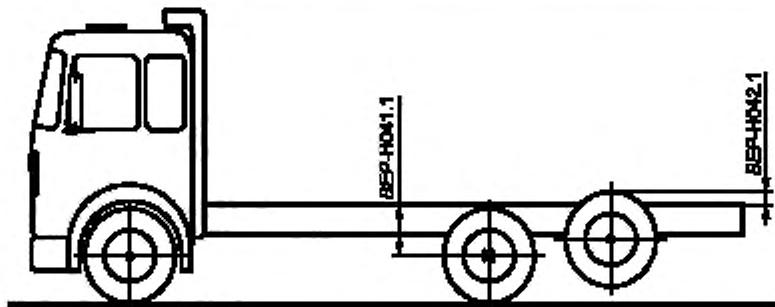
ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
ВЕР-H039	Высота рамы над теоретическим центром комбинации задних осей (без нагрузки)	<p>Расстояние от верхней кромки рамы в поперечной плоскости, проходящей через теоретический центр комбинации задних осей и перпендикулярной к опорной поверхности, до опорной поверхности при отсутствии нагрузки.</p> <p>П р и м е ч а н и я</p> <p>1 Подрамник не учитывают.</p> <p>2 Под отсутствием нагрузки понимают воздействие массы ненагруженного шасси.</p> <p>3 Для пневматической подвески должен быть включен режим движения.</p>	A	1	2D, 3D, TD
ВЕР-H040	Высота рамы над теоретическим центром комбинации задних осей (под нагрузкой)	<p>Расстояние от верхней кромки рамы в поперечной плоскости, проходящей через теоретический центр комбинации задних осей и перпендикулярной к опорной поверхности, до опорной поверхности под нагрузкой.</p> <p>П р и м е ч а н и я</p> <p>1 Подрамник не учитывают.</p> <p>2 Под нагрузкой понимают воздействие полной массы ТС (см. 3.7).</p> <p>3 Для пневматической подвески должен быть включен режим движения.</p> <p>4 Учитывают дополнительную деформацию шин ближайшей оси.</p>	A	2	2D, 3D, TD
ВЕР-H041.п	Расстояние от центра колеса до рамы	<p>Расстояние от центра колеса л-й оси до верхней кромки рамы над этой осью под нагрузкой.</p> <p>П р и м е ч а н и я</p> <p>1 Под нагрузкой понимают воздействие полной массы ТС (см. 3.7).</p> <p>2 Для пневматической подвески должен быть включен режим движения.</p> <p>3 Учитывают дополнительную деформацию шин ближайшей оси.</p>	A	2	2D, 3D, TD



ГОСТ Р 52851—2007

Продолжение таблицы 3

ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
ВЕР-Н042.п	Расстояние от верхней точки подрессоренного колеса до рамы	<p>Расстояние от верхней точки колеса л-й оси до верхней кромки рамы при максимальном ходе подвески этого колеса вверх.</p> <p>П р и м е ч а н и я</p> <p>1 Этот размер используют для определения дорожного просвета в наиболее неблагоприятных условиях.</p> <p>2 Положительные значения размера применяют при расположении верхней точки колеса выше верхней кромки рамы, отрицательные — при ее расположении ниже верхней кромки рамы.</p> <p>3 При различных значениях размера для правых и левых колес добавляют символы .R или .L, соответственно.</p>	A	—	2D, 3D, TD



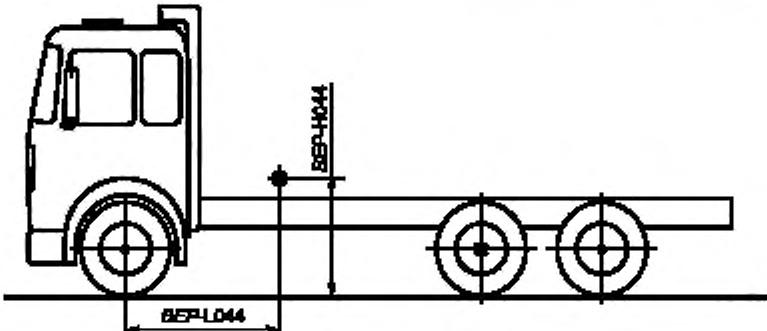
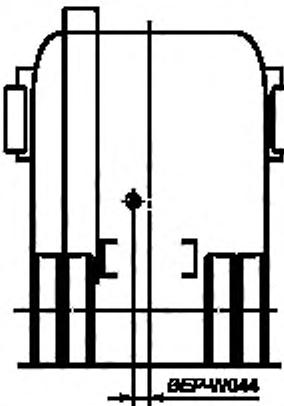
ВЕР-Л043.п	Продольное расположение механизма отбора мощности	<p>Расстояние между центром первой передней оси и контрольной точкой л-го механизма отбора мощности.</p> <p>П р и м е ч а н и е — Расположение контрольной точки зависит от типа механизма отбора мощности.</p>	A	—	2D, 3D, TD
ВЕР-Н043.п	Вертикальное расположение механизма отбора мощности	<p>Расстояние между верхней кромкой рамы и контрольной точкой л-го механизма отбора мощности.</p> <p>П р и м е ч а н и я</p> <p>1 Расположение контрольной точки зависит от типа механизма отбора мощности.</p> <p>2 Положительные значения размера применяют при расположении контрольной точки выше верхней кромки рамы, отрицательные — при ее расположении выше верхней кромки рамы.</p>	A	—	2D, 3D, TD

Продолжение таблицы 3

ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
ВЕР-W043.п	Расположение механизма отбора мощности по ширине	<p>Расстояние между продольной плоскостью симметрии рамы и контрольной точкой п-го механизма отбора мощности.</p> <p>П р и м е ч а н и я</p> <p>1 Расположение контрольной точки зависит от типа механизма отбора мощности.</p> <p>2 Для обозначения размещения механизма отбора мощности по отношению к продольной плоскости симметрии рамы добавляют символы .R (справа) или .L (слева), соответственно.</p>	A	—	2D, 3D, TD
ВЕР-L044	Центр масс шасси, продольное расположение	Теоретически рассчитанное продольное расположение центра масс шасси относительно центра первой передней оси	A	—	2D, 3D, TD
ВЕР-H044	Центр масс шасси, высота расположения	Теоретически рассчитанная высота расположения центра масс шасси относительно опорной поверхности	A	—	2D, 3D, TD

ГОСТ Р 52851—2007

Продолжение таблицы 3

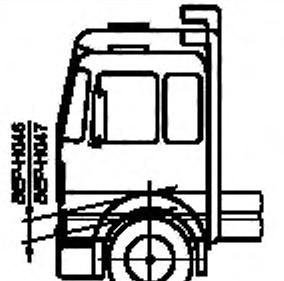
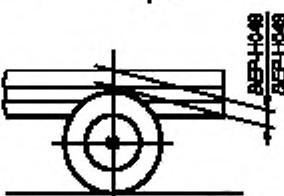
ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
ВЕР-W044	Центр масс шасси, боковое расположение	Теоретически рассчитанное по-перечное расположение центра масс шасси относительно продольной оси симметрии ТС	A	—	2D, 3D, TD
					
					
ВЕР-L045	Продольное расположение шкворня сцепного устройства	<p>Расстояние от центра первой передней оси до оси шкворня сцепного устройства, расположенного на прицепе.</p> <p>Примечание — Для нескольких сцепных устройств данный размер последовательно кодируют как ВЕР-L045.1, ВЕР-L045.2 и т.д.</p>	A	—	2D, 3D, TD
ВЕР-H045	Вертикальное расположение шкворня сцепного устройства	<p>Расстояние от верхней кромки рамы до средней точки оси шкворня сцепного устройства, расположенного на прицепе.</p> <p>Примечание — Для нескольких сцепных устройств данный размер последовательно кодируют как ВЕР-H045.1, ВЕР-H045.2 и т.д.</p>	A	—	2D, 3D, TD

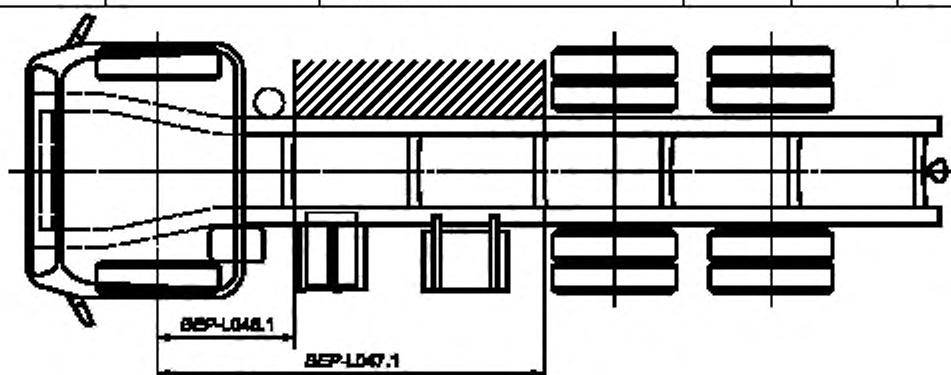
Продолжение таблицы 3

ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
ВЕР-H046	Ход сжатия переднего колеса	Разность по вертикали между положением колеса первой передней оси при движении и его положением при максимальном ходе сжатия подвески	A	—	2D, 3D, TD
ВЕР-H047	Ход отбоя переднего колеса	Разность по вертикали между положением колеса первой передней оси при движении и его положением при максимальном ходе отбоя подвески	A	—	2D, 3D, TD
ВЕР-H048	Ход сжатия заднего колеса	Разность по вертикали между положением колеса первой задней оси при движении и его положением при максимальном ходе сжатия подвески	A	—	2D, 3D, TD
ВЕР-H049	Ход отбоя заднего колеса	Разность по вертикали между положением колеса первой задней оси при движении и его положением при максимальном ходе отбоя подвески	A	—	2D, 3D, TD

ГОСТ Р 52851—2007

Продолжение таблицы 3

ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
		 			
ВЕР-L046.п	Продольное расстояние до начала зоны доступности	<p>Продольное расстояние, измеренное от центра первой передней оси до начала л-й зоны доступности, расположенной вне рамы шасси и предназначенной для использования изготовителем шасси.</p> <p><i>П р и м е ч а н и е</i> — Длина зоны доступности должна быть не менее 500 мм.</p>	A	—	2D, 3D, TD
ВЕР-L047.п	Продольное расстояние до конца зоны доступности	<p>Продольное расстояние, измеренное от центра первой передней оси до конца л-й зоны доступности, расположенной вне рамы шасси и предназначенной для использования изготовителем шасси.</p> <p><i>П р и м е ч а н и е</i> — Длина зоны доступности должна быть не менее 500 мм.</p>	A	—	2D, 3D, TD



Продолжение таблицы 3

BEP-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
BEP-L048.п	Начало п-го бокового лонжерона рамы	<p>Расстояние от центра первой передней оси до начала п-го бокового лонжерона рамы.</p> <p>П р и м е ч а н и е — Коды размеров боковых лонжеронов рамы — см. BEP-H032 и далее.</p>	A	—	2D, 3D, TD
BEP-L049.п	Конец п-го бокового лонжерона рамы	<p>Расстояние от центра первой передней оси до конца п-го бокового лонжерона рамы.</p> <p>П р и м е ч а н и е — Коды размеров боковых лонжеронов рамы — см. BEP-H032 и далее.</p>	A	—	2D, 3D, TD
BEP-L050.п	Начало п-го усилителя рамы	<p>Расстояние от центра первой передней оси до начала п-го усилителя рамы.</p> <p>П р и м е ч а н и е — Коды размеров усилывающих элементов рамы — см. BEP-H052 и далее.</p>	A	—	2D, 3D, TD
BEP-L051.п	Конец п-го усилителя рамы	<p>Расстояние от центра первой передней оси до конца п-го усилителя рамы.</p> <p>П р и м е ч а н и е — Коды размеров усилывающих элементов рамы — см. BEP-H052 и далее.</p>	A	—	2D, 3D, TD

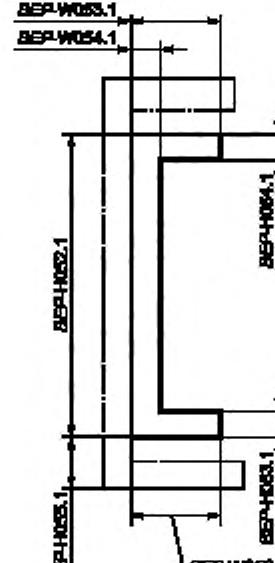
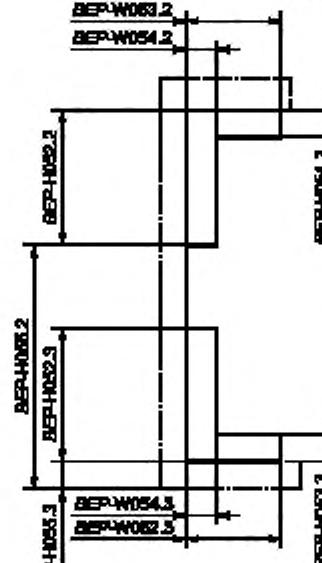
ГОСТ Р 52851—2007

Продолжение таблицы 3

ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
BEP-H052.п	Высота профиля усиливающего элемента рамы	Высота профиля <i>n</i> -го усиливающего элемента рамы	A	—	2D, 3D, TD
BEP-H053.п	Толщина нижней полки профиля усиливающего элемента рамы	Толщина нижней полки профиля <i>n</i> -го усиливающего элемента рамы	A	—	2D, 3D, TD
BEP-H054.п	Толщина верхней полки профиля усиливающего элемента рамы	Толщина верхней полки профиля <i>n</i> -го усиливающего элемента рамы	A	—	2D, 3D, TD
BEP-H055.п	Расстояние по вертикали от усиливающего элемента рамы до нижней кромки рамы	Расстояние по вертикали от нижней поверхности усиливающего элемента рамы до нижней поверхности рамы	A	—	2D, 3D, TD
BEP-W052.п	Ширина нижней полки профиля усиливающего элемента рамы	Ширина нижней полки профиля <i>n</i> -го усиливающего элемента рамы	A	—	2D, 3D, TD
BEP-W053.п	Ширина верхней полки профиля усиливающего элемента рамы	Ширина верхней полки профиля <i>n</i> -го усиливающего элемента рамы	A	—	2D, 3D, TD
BEP-W054.п	Толщина стойки профиля усиливающего элемента рамы	Толщина стойки профиля <i>n</i> -го усиливающего элемента рамы	A	—	2D, 3D, TD

П р и м е ч а н и е — Кодирование усиливающих элементов рамы в зависимости от расположения — см. BEP-L050 и далее.

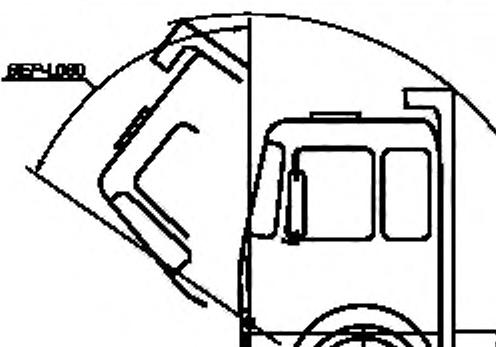
Окончание таблицы 3

ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
					
					

6.3 Размеры, относящиеся к кабине, приведены в таблице 4.

Таблица 4

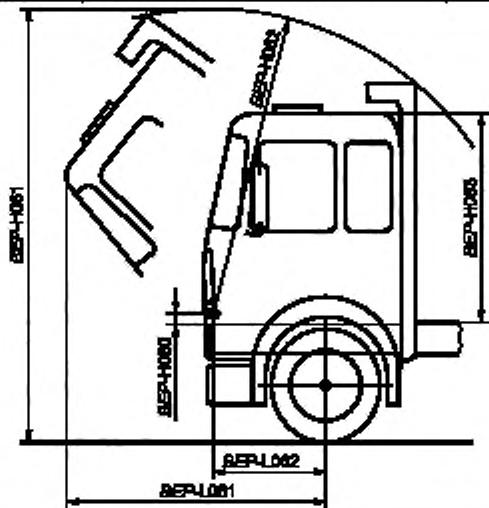
ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
ВЕР-L060	Угол откидывания кабины	<p>Максимальный угол откидывания кабины от нормального положения.</p> <p>П р и м е ч а н и е — Применимо только к бескапотной компоновке шасси.</p>	A	—	2D, 3D, TD



ГОСТ Р 52851—2007

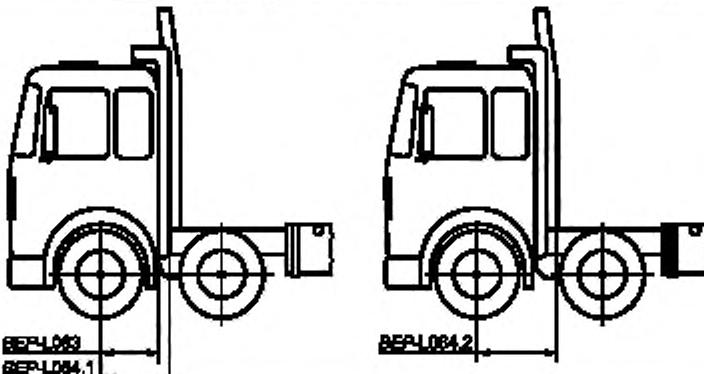
Продолжение таблицы 4

ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
ВЕР-L061	Расстояние от первой передней оси до передней точки кабины, находящейся в откинутом положении	Расстояние от центра первой передней оси до плоскости, перпендикулярной к оси X и касающейся передней крайней точки максимально наклоненной вперед кабины	B	—	2D, 3D, TD
ВЕР-L062	Продольное расположение оси шарнира откидывания кабины	Продольное расстояние от центра первой передней оси до оси шарнира откидывания кабины	A	—	2D, 3D, TD
ВЕР-H060	Вертикальное расположение оси шарнира откидывания кабины	Расстояние, измеренное в вертикальной плоскости от верхней кромки рамы до оси шарнира откидывания кабины. П р и м е ч а н и е — Если ось шарнира расположена над верхней кромкой рамы, то размер имеет положительное значение, если под верхней кромкой — отрицательное.	A	—	2D, 3D, TD
ВЕР-H061	Максимальная высота шасси при откинутой кабине	Расстояние, измеренное в вертикальной плоскости, от опорной поверхности до верхней крайней точки кабины в откинутом положении. П р и м е ч а н и я 1 Люк в крыше (при его наличии) должен быть закрыт. 2 Для пневматической подвески должен быть включен режим движения.	B	1	2D, 3D, TD
ВЕР-H062	Радиус откидывания кабины	Радиус окружности, описываемой внешним контуром кабины в процессе откидывания относительно оси шарнира кабины	A	—	2D, 3D, TD
ВЕР-H063	Высота от верхней кромки рамы до верхней точки кабины	Расстояние от верхней кромки рамы до верхней точки крыши кабины. П р и м е ч а н и е — Кабина находится в рабочем положении.	A	—	2D, 3D, TD



Окончание таблицы 4

ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
ВЕР-L063	Окончание кабины	Расстояние между центром первой передней оси и задней крайней точкой кабины	A	—	2D, 3D, TD
ВЕР-L064.п	Окончание элемента, соединенного с кабиной	Расстояние между центром первой передней оси и задней крайней точкой п-го элемента, соединенного с кабиной. Примечание— Если расположение элементов справа и слева от продольной плоскости симметрии ТС различно, то добавляют индекс R или L, соответственно. Пример— Световые приборы, дефлекторы, выпускное отверстие для воздуха	A	—	2D, 3D, TD



7 Размеры, относящиеся к надстройке

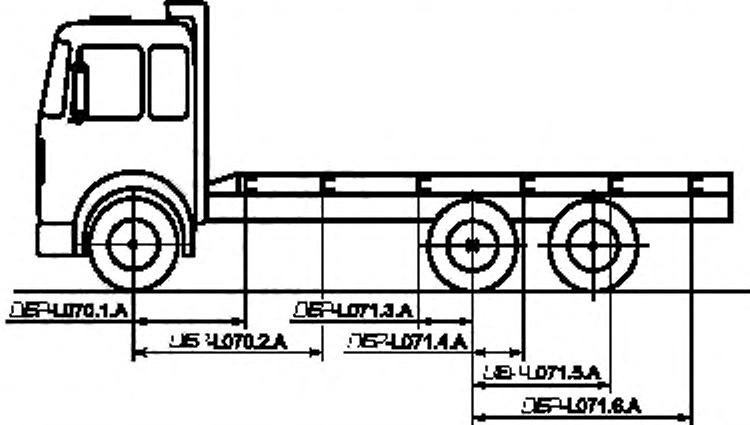
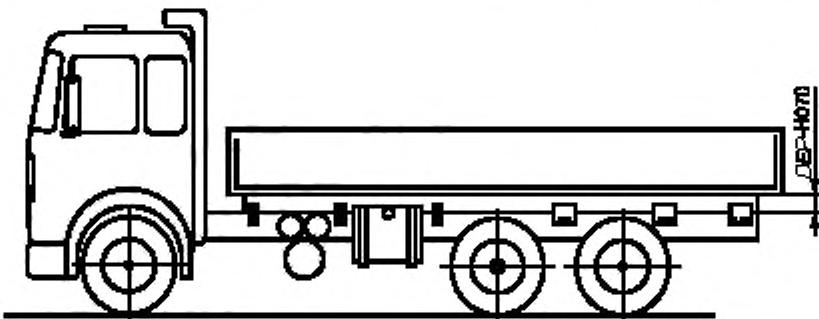
7.1 Размеры, относящиеся к подрамнику, приведены в таблице 5.

Таблица 5

ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
ВЕР-L070.п.т	Расстояние до п-й передней поперечины подрамника	Расстояние от центра первой передней оси до передней кромки п-й поперечины подрамника. Примечания 1 Каждой поперечине присваивается индивидуальный порядковый номер п. 2 Если поперечина находится перед осью, то значение размера отрицательное, если за осью — положительное. 3 Поперечины различают по типу и обозначают символами А, В, С и т.д. Определение типа включает в себя описание точного положения и профиля каждой поперечины. Пример— ВЕР-L070.2.А означает вторую поперечину, тип А	B	—	2D, 3D, TD

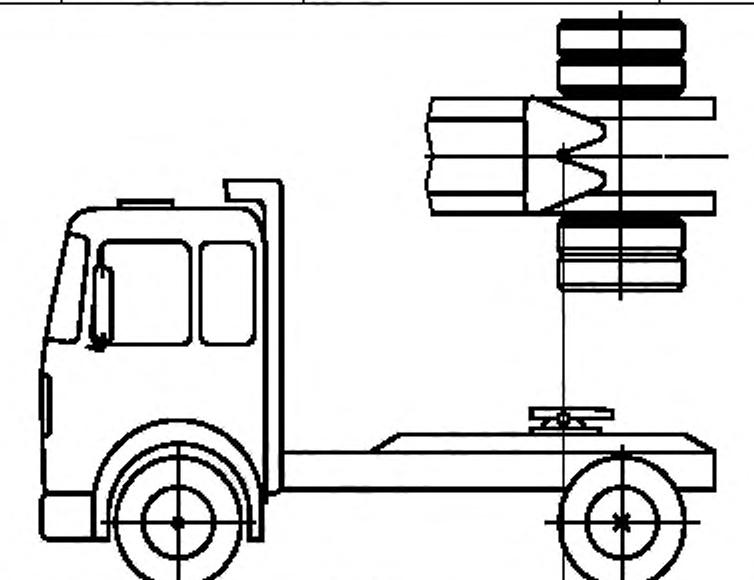
ГОСТ Р 52851—2007

Продолжение таблицы 5

ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
ВЕР-L071.п.1	Расстояние до п-й задней поперечины подрамника.	<p>Расстояние от центра первой ведущей задней оси до передней кромки п-й поперечины подрамника.</p> <p>Примечания</p> <p>1 Каждой поперечине присваивается индивидуальный порядковый номер п.</p> <p>2 Если поперечина находится перед осью, то значение размера отрицательное, если за осью — положительное.</p> <p>3 Поперечины различаются по типу и обозначаются символами А, В, С и т.д. Определение типа включает в себя описание точного положения и профиля каждой поперечины.</p> <p>Пример — ВЕР-L071.5.А означает пятую поперечину, тип А</p>	B	—	2D, 3D, TD
					
ВЕР-H070	Высота подрамника	Высота профиля подрамника	A	—	2D, 3D, TD
					

Продолжение таблицы 5

BEP-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
BEP-L072	Расстояние от передней оси до центра седельно-цепного устройства в переднем положении	Расстояние от центра первой передней оси автомобиля до центра шкворня седельно-цепного устройства (ССУ) в крайнем переднем положении	A	—	2D, 3D, TD
BEP-L073	Расстояние от передней оси до центра седельно-цепного устройства, номинальное	Расстояние от центра первой передней оси автомобиля до центра шкворня ССУ, номинальное	A	—	2D, 3D, TD
BEP-L074	Расстояние от передней оси до центра седельно-цепного устройства в заднем положении	Расстояние от центра первой передней оси автомобиля до центра шкворня ССУ в крайнем заднем положении	A	—	2D, 3D, TD
BEP-L075	Расстояние от задней оси до центра седельно-цепного устройства в переднем положении	Расстояние от центра первой задней ведущей оси автомобиля до центра шкворня ССУ в крайнем переднем положении	A	—	2D, 3D, TD
BEP-L076	Расстояние от задней оси до центра седельно-цепного устройства, номинальное	Расстояние от центра первой задней ведущей оси автомобиля до центра шкворня ССУ, номинальное	A	—	2D, 3D, TD
BEP-L077	Расстояние от задней оси до центра седельно-цепного устройства в заднем положении	Расстояние от центра первой задней ведущей оси автомобиля до центра шкворня ССУ в крайнем заднем положении	A	—	2D, 3D, TD

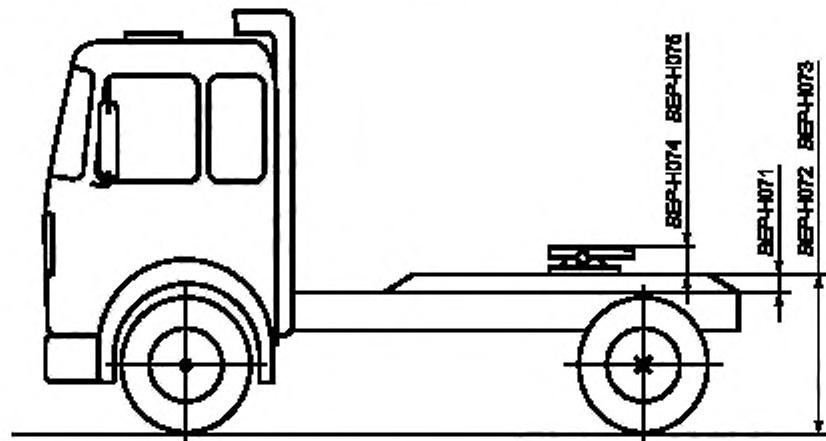


BEP-L072 BEP-L073 BEP-L074 BEP-L075 BEP-L076 BEP-L077

ГОСТ Р 52851—2007

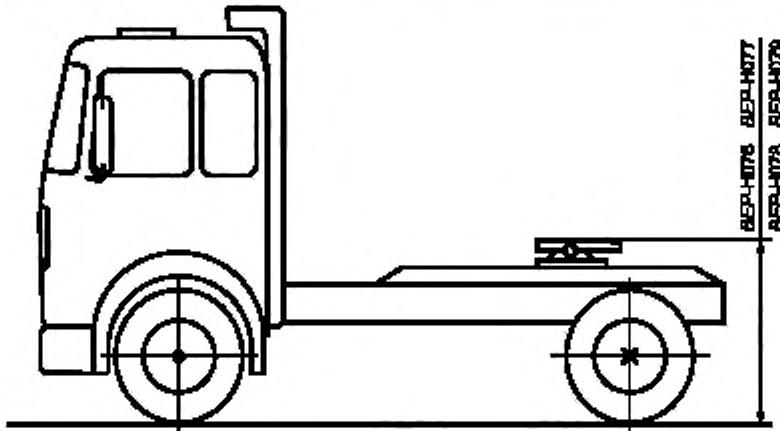
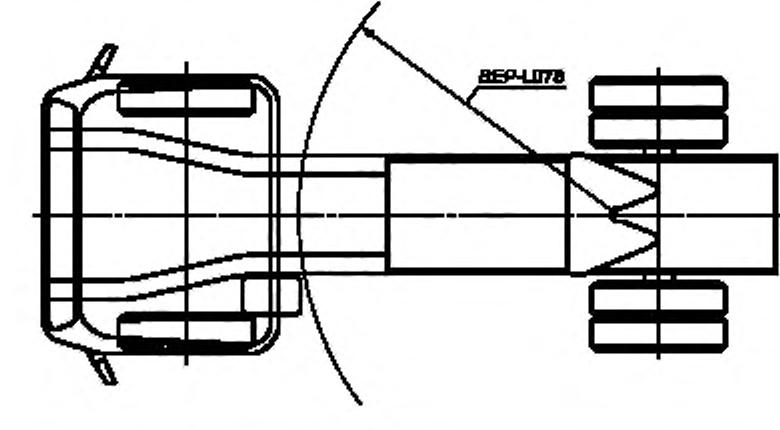
Продолжение таблицы 5

ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
ВЕР-H071	Высота подрамника седельно-цепного устройства	Высота подрамника ССУ, измеренная от верхней кромки рамы до верхней кромки подрамника	A	—	2D, 3D, TD
ВЕР-H072	Высота подрамника седельно-цепного устройства над опорной поверхностью без нагрузки	Высота, измеренная от опорной поверхности до верхней кромки подрамника ССУ на ТС при отсутствии нагрузки на ССУ	A	1	2D, 3D, TD
ВЕР-H073	Высота подрамника седельно-цепного устройства над опорной поверхностью под нагрузкой	Высота, измеренная от опорной поверхности до верхней кромки подрамника ССУ на ТС воздействием нагрузки на ССУ	A	2	2D, 3D, TD
ВЕР-H074	Максимальная высота седельно-цепного устройства	Максимальная высота ССУ над верхней кромкой подрамника	A	—	2D, 3D, TD
ВЕР-H075	Минимальная высота седельно-цепного устройства	Минимальная высота ССУ над верхней кромкой подрамника	A	—	2D, 3D, TD



ВЕР-H076	Максимальная высота седла над опорной поверхностью без нагрузки	Расстояние от верхней кромки ССУ в наиболее высоком его положении без нагрузки до опорной поверхности	B	1	TD
ВЕР-H077	Минимальная высота седла над опорной поверхностью без нагрузки	Расстояние от верхней кромки ССУ в наиболее низком его положении без нагрузки до опорной поверхности	B	1	TD
ВЕР-H078	Максимальная высота седла над опорной поверхностью с нагрузкой	Расстояние от верхней кромки ССУ в наиболее высоком его положении под воздействием нагрузки на ССУ до опорной поверхности	B	2	TD

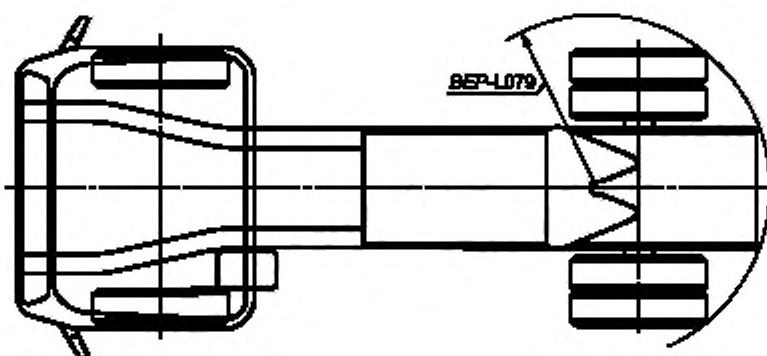
Продолжение таблицы 5

BEP-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
BEP-H079	Минимальная высота седла над опорной поверхностью с нагрузкой	Расстояние от верхней кромки ССУ в наиболее низком его положении под воздействием нагрузки на ССУ до опорной поверхности	B	2	TD
					
BEP-L078	Расстояние от оси сцепного шкворня до кабины	<p>Расстояние между осью шкворня ССУ и ближайшим к нему объектом, примыкающим к задней части кабины, измеренное как радиус окружности, касательной к этому объекту.</p> <p>П р и м е ч а н и е — В случае регулируемого положения седла его устанавливают в самое переднее положение (BEP-L072).</p>	A	—	TD
					

ГОСТ Р 52851—2007

Окончание таблицы 5

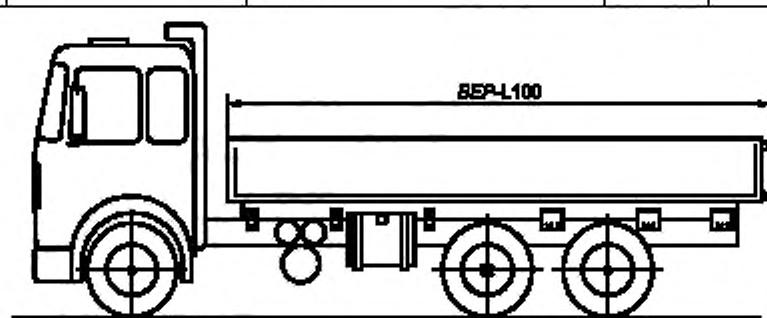
ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
ВЕР-L079	Расстояние от оси сцепного шкворня ССУ до наиболее удаленной от нее задней точкой тягача	<p>Расстояние между осью шкворня ССУ и наиболее удаленной от нее задней точкой букисирующего ТС, измеренное как радиус окружности, проходящей через эту точку.</p> <p>П р и м е ч а н и я</p> <p>1 Этот радиус определяет необходимое свободное пространство для полуприцепа.</p> <p>2 В случае регулируемого положения седла его устанавливают в самое переднее его положение (ВЕР-L072).</p>	A	—	TD



7.2 Размеры надстройки приведены в таблице 6.

Таблица 6

ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
ВЕР-L100	Длина надстройки	Расстояние между передней и задней крайними точками надстройки	A	—	2D, 3D, TD



Продолжение таблицы 6

ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
ВЕР-L101	Внутренняя длина надстройки	Расстояние между внутренними поверхностями переднего и заднего бортов надстройки	A	—	2D, 3D, TD
ВЕР-L102	Расстояние от первой передней оси до надстройки	Минимальное расстояние от центра первой передней оси до передней кромки надстройки. Примечание — Должно быть учтено продольное перемещение надстройки, если оно предусмотрено конструкцией.	A	—	2D, 3D, TD
ВЕР-H100	Высота пола надстройки над верхней кромкой шасси	Расстояние от верхней кромки рамы до уровня пола (настила) надстройки	B	—	TD

ГОСТ Р 52851—2007

Продолжение таблицы 6

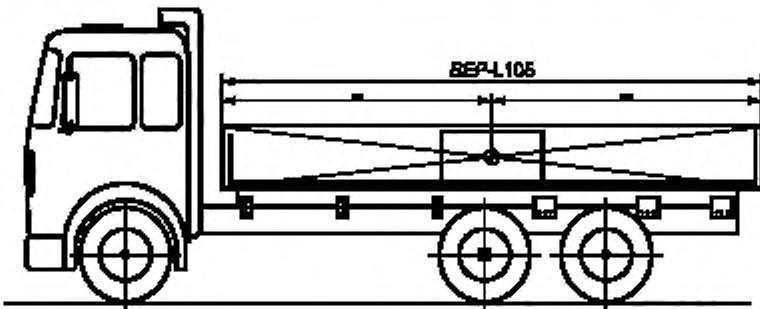
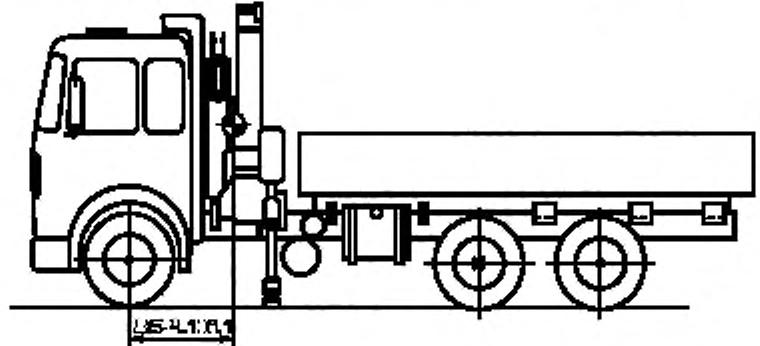
ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
ВЕР-W100	Наружная ширина надстройки	Расстояние между левой и правой крайними точками надстройки. <i>Пример — Подъемный кран, самосвал, любые фургоны</i>	A	—	2D, 3D, TD
ВЕР-W101	Внутренняя ширина надстройки	Расстояние между внутренними боковыми поверхностями надстройки	B	—	TD
ВЕР-W102.н	Ширина доступа в грузовое помещение	Внутренняя ширина проема, открывающего доступ внутрь надстройки. П р и м е ч а н и я 1 При наличии нескольких проемов их ширину кодируют как ВЕР-W102.1, ВЕР-W102.2 и т.д. 2 Аналогичное кодирование применяют также к боковым проемам и люкам на крыше надстройки.	B	—	TD
ВЕР-H101	Внутренняя высота надстройки	Вертикальное расстояние от пола до потолка надстройки.	B	—	TD
ВЕР-H102.н	Высота прохода в грузовое помещение	Внутренняя высота проема, открывающего доступ внутрь надстройки. П р и м е ч а н и я 1 При наличии нескольких проемов их высоту кодируют как ВЕР-H102.1, ВЕР-H102.2 и т.д. 2 Аналогичное кодирование применяют также к боковым проемам.	B	—	TD

Продолжение таблицы 6

ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
ВЕР-Н103	Центр масс надстройки, наиболее низкое положение	<p>Теоретически рассчитанное наименьшее расстояние от центра масс надстройки до опорной поверхности.</p> <p>П р и м е ч а н и е — При расчете положения центра масс надстройки должны быть приняты во внимание технически допустимые максимальные масса ТС и нагрузки на оси.</p>	В	—	TD
ВЕР-Н104	Центр масс надстройки, наиболее высокое положение	<p>Теоретически рассчитанное наибольшее расстояние от центра масс надстройки до опорной поверхности.</p> <p>П р и м е ч а н и е — При расчете положения центра масс надстройки должны быть приняты во внимание технически допустимые максимальные масса ТС и нагрузки на оси.</p>	В	—	TD
ВЕР-Л103	Центр масс надстройки, самое переднее положение	<p>Теоретически рассчитанное наименьшее расстояние от центра первой передней оси до центра масс надстройки.</p> <p>П р и м е ч а н и е — При расчете положения центра масс надстройки должны быть приняты во внимание технически допустимые максимальные масса ТС и нагрузки на оси.</p>	В	—	TD
ВЕР-Л104	Центр масс надстройки, самое заднее положение	<p>Теоретически рассчитанное наибольшее расстояние от центра первой передней оси до центра масс надстройки.</p> <p>П р и м е ч а н и е — При расчете положения центра масс надстройки должны быть приняты во внимание технически допустимые максимальные масса ТС и нагрузки на оси.</p>	В	—	TD

ГОСТ Р 52851—2007

Окончание таблицы 6

ВЕР-код	Наименование размера	Описание размера	Приоритет	Условия нагрузки	Вид документа
ВЕР-L105	Максимальная длина надстройки	<p>Максимальная длина надстройки.</p> <p>Примечание — Продольное расположение центра масс надстройки показано для идеальных условий равномерного распределения нагрузки.</p>	В	—	TD
					
ВЕР-L106.п	Положение центра масс элемента оборудования, входящего в надстройку	<p>Расстояние между центром первой передней оси и центром масс п-го основного элемента оборудования, являющегося частью надстройки.</p> <p>Пример — Кран-балка, гидравлическая емкость, подъемник, расположенный в задней части платформы; опрокидывающие механизмы самосвальной платформы; охлаждающее и нагревательное оборудование; седельно-сцепное устройство</p>	В	—	2D, 3D, TD
					

Приложение А
(справочное)

**Перечень условных обозначений (ВЕР-кодов) размеров,
входящих в разделы 5—7 (таблицы 1—6) настоящего стандарта**

ВЕР-код	Наименование размера	Номер таблицы
ВЕР-L001	Габаритная длина транспортного средства	1
ВЕР-L002	Положение передней точки начала отсчета	1
ВЕР-L003	Положение задней точки начала отсчета	1
ВЕР-H001	Максимальная высота шасси без нагрузки	1
ВЕР-H002	Максимальная высота шасси с нагрузкой	1
ВЕР-H003	Максимальная высота транспортного средства без нагрузки	1
ВЕР-W001	Габаритная ширина шасси с кабиной	1
ВЕР-W002	Ширина кабины в поперечном сечении	1
ВЕР-W003.н	Ширина по колесам n -й оси	1
ВЕР-L010	Полная колесная база	2
ВЕР-L011	Структурная колесная база	2
ВЕР-L012.п	Расстояние между колесами n -й и $n+1$ -й осей	2
ВЕР-L013	Теоретический центр колесной базы комбинации передних осей	2
ВЕР-L014	Теоретический центр колесной базы комбинации задних осей	2
ВЕР-L015	Теоретическая колесная база транспортного средства	2
ВЕР-L016	Передний свес транспортного средства	2
ВЕР-L017	Задний свес транспортного средства	2
ВЕР-L018	Передний свес рамы	2
ВЕР-L019	Задний свес рамы	2
ВЕР-L020	Задний свес рамы от первой ведущей задней оси	2
ВЕР-L021	Теоретический задний свес транспортного средства	2
ВЕР-H010	Угол въезда	2
ВЕР-H011	Угол съезда	2
ВЕР-H012	Угол продольной проходимости	2
ВЕР-H013	Дорожный просвет под задней частью шасси	2
ВЕР-H014	Дорожный просвет под передней частью шасси	2
ВЕР-H015.п	Дорожный просвет под n -й передней осью	2
ВЕР-H016.п	Дорожный просвет под n -й задней осью	2
ВЕР-H017	Переднее противоподкатное устройство, верхняя кромка	2
ВЕР-H018	Переднее противоподкатное устройство, нижняя кромка	2
ВЕР-H019.п	n -е боковое противоподкатное устройство, верхняя кромка	2
ВЕР-H020.п	n -е боковое противоподкатное устройство, нижняя кромка	2
ВЕР-H021	Заднее противоподкатное устройство, верхняя кромка	2

ГОСТ Р 52851—2007

ВЕР-код	Наименование размера	Номер таблицы
ВЕР-H022	Заднее противоподкатное устройство, нижняя кромка	2
ВЕР-W010.н	Угол поворота колес	2
ВЕР-W011	Диаметр окружности поворота	2
ВЕР-W012	Наружный габаритный диаметр окружности поворота	2
ВЕР-W013.н	Колея	2
ВЕР-W014.н	Расстояние между сдвоенными колесами	2
ВЕР-W015.н	Рессорная колея	2
ВЕР-L030.н.т	Продольное расположение ближней точки объекта, установленного на шасси	3
ВЕР-L031.н.т	Продольное расположение дальней точки объекта, установленного на шасси	3
ВЕР-H030.н.т	Расположение верхней точки объекта, установленного на шасси, высота	3
ВЕР-H031.н.т	Расположение нижней точки объекта, установленного на шасси, высота	3
ВЕР-W030.н.т	Поперечное расстояние до ближайшей точки объекта, установленного на шасси	3
ВЕР-W031.н.т	Поперечное расстояние до наиболее удаленной точки объекта, установленного на шасси	3
ВЕР-L032	Длина рамы от центра первой передней оси	3
ВЕР-L033	Минимальная длина рамы от центра первой передней оси	3
ВЕР-L034	Расположение передней кромки передней поперечины рамы	3
ВЕР-L035	Расположение задней кромки задней поперечины рамы	3
ВЕР-H032.н	Высота профиля бокового лонжерона рамы	3
ВЕР-H033.н	Толщина нижней полки бокового лонжерона	3
ВЕР-H034.н	Толщина верхней полки бокового лонжерона	3
ВЕР-W032.н	Ширина нижней полки бокового лонжерона	3
ВЕР-W033.н	Ширина верхней полки бокового лонжерона	3
ВЕР-W034.н	Толщина стенки бокового лонжерона	3
ВЕР-L036.н.т	Расстояние до передней кромки л-й передней промежуточной поперечины рамы	3
ВЕР-L037.н.т	Расстояние до передней кромки л-й задней промежуточной поперечины рамы	3
ВЕР-L038.н.т	Расстояние до группы отверстий в передней части рамы	3
ВЕР-L039.н.т	Расстояние до группы отверстий в задней части рамы	3
ВЕР-L040.н	Начало запретной зоны на раме	3
ВЕР-L041.н	Окончание запретной зоны на раме	3
ВЕР-L042.н	Расстояние от центра первой передней оси до л-го изгиба рамы	3
ВЕР-W035	Ширина рамы в передней части транспортного средства	3
ВЕР-W036	Ширина рамы в задней части транспортного средства	3
ВЕР-H035	Высота рамы над первой передней осью (без нагрузки)	3
ВЕР-H036	Высота рамы над первой передней осью (под нагрузкой)	3
ВЕР-H037	Высота рамы над первой задней ведущей осью (без нагрузки)	3
ВЕР-H038	Высота рамы над первой задней ведущей осью (под нагрузкой)	3

ВЕР-код	Наименование размера	Номер таблицы
ВЕР-H039	Высота рамы над теоретическим центром комбинации задних осей (без нагрузки)	3
ВЕР-H040	Высота рамы над теоретическим центром комбинации задних осей (под нагрузкой)	3
ВЕР-H041.п	Расстояние от центра колеса до рамы	3
ВЕР-H042.п	Расстояние от верхней точки подпрессоренного колеса до рамы	3
ВЕР-L043.п	Продольное расположение механизма отбора мощности	3
ВЕР-H043.п	Вертикальное расположение отбора мощности	3
ВЕР-W043.п	Расположение механизма отбора мощности по ширине	3
ВЕР-L044	Центр масс шасси, продольное расположение	3
ВЕР-H044	Центр масс шасси, высота расположения	3
ВЕР-W044	Центр масс шасси, боковое расположение	3
ВЕР-L045	Продольное расположение шкворня сцепного устройства	3
ВЕР-H045	Вертикальное расположение шкворня сцепного устройства	3
ВЕР-H046	Ход сжатия переднего колеса	3
ВЕР-H047	Ход отбоя переднего колеса	3
ВЕР-H048	Ход сжатия заднего колеса	3
ВЕР-H049	Ход отбоя заднего колеса	3
ВЕР-L046.п	Продольное расстояние до начала зоны доступности	3
ВЕР-L047.п	Продольное расстояние до конца зоны доступности	3
ВЕР-L048.п	Начало л-го бокового лонжерона рамы	3
ВЕР-L049.п	Конец л-го бокового лонжерона рамы	3
ВЕР-L050.п	Начало л-го усиливающего элемента рамы	3
ВЕР-L051.п	Конец л-го усиливающего элемента рамы	3
ВЕР-H052.п	Высота профиля усиливающего элемента рамы	3
ВЕР-H053.п	Толщина нижней полки профиля усиливающего элемента рамы	3
ВЕР-H054.п	Толщина верхней полки профиля усиливающего элемента рамы	3
ВЕР-H055.п	Расстояние по вертикали от усиливающего элемента рамы до нижней кромки рамы	3
ВЕР-W052.п	Ширина нижней полки профиля усиливающего элемента рамы	3
ВЕР-W053.п	Ширина верхней полки профиля усиливающего элемента рамы	3
ВЕР-W054.п	Толщина стойки профиля усиливающего элемента рамы	3
ВЕР-L060	Угол откидывания кабины	3
ВЕР-L061	Расстояние от первой передней оси до передней точки кабины, находящейся в откинутом положении	3
ВЕР-L062	Продольное расположение оси шарнира откидывания кабины	3
ВЕР-H060	Вертикальное расположение оси шарнира откидывания кабины	3
ВЕР-H061	Максимальная высота шасси при откинутой кабине	3
ВЕР-H062	Радиус откидывания кабины	3
ВЕР-H063	Высота от верхней кромки рамы до верхней точки кабины	3
ВЕР-L063	Окончание кабины	3

ГОСТ Р 52851—2007

ВЕР-код	Наименование размера	Номер таблицы
<i>BEP-L064.n</i>	Окончание элемента, соединенного с кабиной	3
<i>BEP-L070.n.t</i>	Расстояние до л-й передней поперечины подрамника	4
<i>BEP-L071.n.t</i>	Расстояние до л-й задней поперечины подрамника	4
<i>BEP-H070</i>	Высота подрамника	4
<i>BEP-L072</i>	Расстояние от передней оси до центра седельно-цепного устройства в переднем положении	4
<i>BEP-L073</i>	Расстояние от передней оси до центра седельно-цепного устройства, номинальное	4
<i>BEP-L074</i>	Расстояние от передней оси до центра седельно-цепного устройства в заднем положении	4
<i>BEP-L075</i>	Расстояние от задней оси до центра седельно-цепного устройства в переднем положении	4
<i>BEP-L076</i>	Расстояние от задней оси до центра седельно-цепного устройства, номинальное	4
<i>BEP-L077</i>	Расстояние от задней оси до центра седельно-цепного устройства в заднем положении	4
<i>BEP-H071</i>	Высота подрамника седельно-цепного устройства	4
<i>BEP-H072</i>	Высота подрамника седельно-цепного устройства над опорной поверхностью без нагрузки	4
<i>BEP-H073</i>	Высота подрамника седельно-цепного устройства над опорной поверхностью под нагрузкой	4
<i>BEP-H074</i>	Максимальная высота седельно-цепного устройства	4
<i>BEP-H075</i>	Минимальная высота седельно-цепного устройства	4
<i>BEP-H076</i>	Максимальная высота седла над опорной поверхностью без нагрузки	4
<i>BEP-H077</i>	Минимальная высота седла над опорной поверхностью без нагрузки	4
<i>BEP-H078</i>	Максимальная высота седла над опорной поверхностью с нагрузкой	4
<i>BEP-H079</i>	Минимальная высота седла над опорной поверхностью с нагрузкой	4
<i>BEP-L078</i>	Расстояние от оси сцепного шкворня седла до кабины	4
<i>BEP-L079</i>	Расстояние от оси сцепного шкворня седла до наиболее удаленной от нее задней точки тягача	4
<i>BEP-L100</i>	Длина надстройки	5
<i>BEP-L101</i>	Внутренняя длина надстройки	5
<i>BEP-L102</i>	Расстояние от первой передней оси до надстройки	5
<i>BEP-H100</i>	Высота пола надстройки над верхней кромкой шасси	5
<i>BEP-W100</i>	Наружная ширина надстройки	5
<i>BEP-W101</i>	Внутренняя ширина надстройки	5
<i>BEP-W102.n</i>	Ширина доступа в грузовое помещение	5
<i>BEP-H101</i>	Внутренняя высота надстройки	5
<i>BEP-H102.n</i>	Высота доступа в грузовое помещение	5
<i>BEP-H103</i>	Центр масс надстройки, наиболее низкое положение	5
<i>BEP-H104</i>	Центр масс надстройки, наиболее высокое положение	5
<i>BEP-L103</i>	Центр масс надстройки, самое переднее положение	5
<i>BEP-L104</i>	Центр масс надстройки, самое заднее положение	5
<i>BEP-L105</i>	Максимальная длина надстройки	5
<i>BEP-L106.n</i>	Положение центра масс элемента оборудования, входящего в надстройку	5

Библиография

- [1] Международный стандарт
ISO 612:1978 Транспорт дорожный. Размеры автомобилей и тягачей с прицепами. Термины и определения
Road vehicles; Dimensions of motor vehicles and towed vehicles, Terms and definitions

УДК 629.351:006.354

ОКС 43.080.01

Т.51

ОКП 45 1100

Ключевые слова: автомобили грузовые, платформы грузовых автомобилей, кузова грузовых автомобилей, размеры, коды размеров, обмен данными

Редактор О.А. Стояновская
Технический редактор Н.С. Гришанова
Корректор В.Е. Нестерова
Компьютерная верстка И.А. Налейкиной

Сдано в набор 23.04.2008. Подписано в печать 04.06.2008. Формат 60 × 84 $\frac{1}{8}$. Бумага офсетная. Гарнитура Ариал.
Печать офсетная. Усл. печ. л. 6,98. Уч.-изд. л. 6,80. Тираж 176 экз. Зак. 642.

ФГУП «СТАНДАРТИНФОРМ», 123995 Москва, Гранатный пер., 4.
www.gostinfo.ru info@gostinfo.ru

Набрано во ФГУП «СТАНДАРТИНФОРМ» на ПЭВМ.

Отпечатано в филиале ФГУП «СТАНДАРТИНФОРМ» — тип. «Московский печатник», 105062 Москва, Лялин пер., 6.