

М Е Ж Г О С У Д А Р С Т В Е Н Н Й І С Т А Н Д А Р Т

СТАБИЛИТРОНЫ ПОЛУПРОВОДНИКОВЫЕ ПРЕЦИЗИОННЫЕ

МЕТОД ИЗМЕРЕНИЯ ВРЕМЕНИ ВЫХОДА НА РЕЖИМ

Издание официальное

ИПК ИЗДАТЕЛЬСТВО СТАНДАРТОВ
М о с к в а

к ГОСТ 18986.20—77 Стабилитроны полупроводниковые прецизионные. Метод измерения времени выхода на режим (см. Переиздание. Август 2002 г.)

В каком месте	Напечатано	Должно быть
Вводная часть	выхода стабилитронов на режим $t_{\text{вых} 0}$	выхода стабилитронов на режим $t_{\text{вых}}$ и требования безопасности
Пункт 1.1	Относительная погрешность с вероятностью 0,95	Погрешность с доверительной вероятностью $P^* = 0,95$
Пункт 1.3. Чертеж		
Пункт 2.8 Пункты 3.1, 3.4, 4.3, приложение (пункт 1.1.2) С. 1	(но не превышать ± 5 °C) $t_{\text{вых} 0}$ <i>Переиздание. Август 2002 г.</i>	(но в пределах ± 5 °C) $t_{\text{вых}}$ <i>Издание (август 2002 г.) с Изменением № 1, утвержденным в ноябре 1986 г. (ИУС 2—87).</i>

(ИУС № 10 2005 г.)

СТАБИЛИТРОНЫ ПОЛУПРОВОДНИКОВЫЕ ПРЕПИЗИОННЫЕ

Метод измерения времени выхода на режим

Semiconductor diodes. Reference zener diodes. Method for measuring warm-up time

ГОСТ
18986.20-77

Постановлением Государственного комитета стандартов Совета Министров СССР от 26.10.77 № 2485 дата введения установлена

Ограничение срока действия снято Постановлением Госстандарта от 30.09.91 № 1410

01.01.79

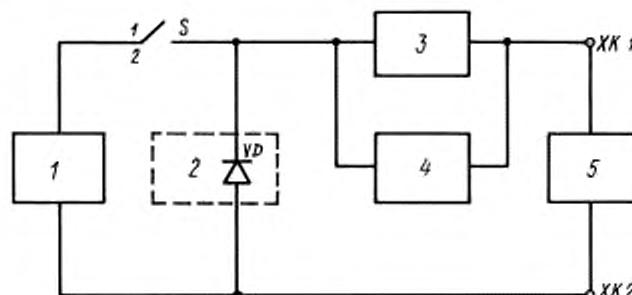
Настоящий стандарт распространяется на полупроводниковые прецизионные стабилитроны (далее — стабилитроны), имеющие нормированную временную нестабильность напряжения стабилизации и устанавливает метод измерения времени выхода стабилитронов на режим $t_{\text{вых}\Phi}$. Общие условия при измерении времени выхода на режим должны соответствовать требованиям ГОСТ 18986.0—74.

1. АППАРАТУРА

1.1. Относительная погрешность измерения времени выхода на режим не должна выходить за пределы $\pm 20\%$ с вероятностью 0,95.

1.2. Номинальные значения электрических, температурных режимов измерения напряжения стабилизации, а также способ закрепления стабилитронов при измерении времени выхода на режим должны быть указаны в стандартах или другой нормативно-технической документации на стабилилитроны конкретных типов (далее — стандартах).

1.3. Измерение следует проводить на установке, структурная электрическая схема которой приведена на чертеже.



1 – источник задания тока; 2 – термостатируемый объем; 3 – измерительный прибор; 4 – блок защиты; 5 – источник опорного напряжения; 6 – выключатель; 7 – VD – измеряемый стабилитрон

Допускается применение электрической схемы без источника опорного напряжения (клетмы $ХХ1$ и $ХХ2$ закорочены).

Издание официальное

Перепечатка воспрещена

☆

Переиздание. Август 2002 г.

© Издательство стандартов, 2002

2. ПОДГОТОВКА К ИЗМЕРЕНИЮ

2.1. Напряжение источника опорного напряжения должно быть близким по значению к U_{ct} и определено из условия

$$|U_{ct} - U_{i.o.n}| + |\Delta U_{ct}| \leq U_{i.o.n}, \quad (1)$$

где U_{ct} — номинальное измеряемое напряжение стабилизации, В;

ΔU_{ct} — допустимый разброс напряжения стабилизации от номинального значения, В;

$U_{i.o.n}$ — напряжение источника опорного напряжения, В;

$U_{i.o.p}$ — используемый предел измерительного прибора, применяемого при измерениях, В.

2.2. Погрешность задания и поддержания напряжения источника опорного напряжения и погрешность измерительного прибора за время измерений должны соответствовать выражению

$$|\Delta_{i.o.n}|^2 + |\Delta_{i.o.p}|^2 \leq 0,9 |\Delta U|^2, \quad (2)$$

где $\Delta_{i.o.n}$ — абсолютная погрешность задания и поддержания напряжения источника опорного напряжения, В;

$\Delta_{i.o.p}$ — абсолютная погрешность измерительного прибора, В;

ΔU — абсолютная погрешность измерения напряжения стабилизации, В (см. приложение).

2.3. Входное сопротивление измерительного прибора и блока защиты должно соответствовать условию

$$R_{in} > 10 \frac{U_{i.o.n}}{\Delta U} (R_{i.o.n} + r_{ct}), \quad (3)$$

где r_{ct} — дифференциальное сопротивление стабилитрона в режиме измерения, Ом;

$R_{i.o.n}$ — внутреннее сопротивление источника опорного напряжения, Ом.

2.4. Минимальное изменение входного сигнала, регистрируемое измерительным прибором, не должно превышать значения абсолютной погрешности измерения напряжения стабилизации ΔU .

2.5. За время измерения абсолютная величина погрешности задания и поддержания тока стабилизации ΔI в амперах должна соответствовать условию

$$\Delta I \leq \frac{\Delta U}{10(r_{ct} + 0,01\alpha_{ct} \cdot U_{ct}^2 R_{i.o.p})}, \quad (4)$$

где $R_{i.o.p}$ — общее тепловое сопротивление стабилитрона в режиме измерения, °С/Вт.

2.6. Коеффициент пульсации тока стабилизации в процентах должен соответствовать условию

$$K_n \leq 10 \sqrt{\frac{\Delta U}{U_{ct}}}. \quad (5)$$

При этом максимальное значение коэффициента пульсации тока не должно превышать 1,0 %.

2.7. Падение напряжения на контактной системе и проводах, подключающих измеряемый стабилитрон к источнику опорного напряжения и измерительному прибору, не должно превышать $0,1\Delta U$.

2.8. Изменение температуры объема, в котором расположен измеряемый стабилитрон, $\Delta\Theta$ в °С должно быть не более

$$\Delta\Theta \leq 30 \frac{\Delta U}{\alpha_{ct_{max}} \cdot U_{ct}} \quad (6)$$

(но не превышать ± 5 °С),

где $\alpha_{ct_{max}}$ — максимальный температурный коэффициент напряжения стабилизации, % / °С.

3. ПРОВЕДЕНИЕ ИЗМЕРЕНИЙ

3.1. Время выхода стабилитрона на режим I_{vmax} следует определять измерением трех значений напряжения стабилизации.

3.2. В положении I выключателя S предварительно прогревают измерительную установку; устанавливается тепловое равновесие стабилитрона с окружающей средой.

3.3. Для измерений выключатель S ставят в положение 2 и через стабилитрон пропускают ток I_{ct} , при котором проводят определение времени выхода стабилитрона на режимах с учетом требований пп. 2.5, 2.6.

3.4. Через равные интервалы времени Δt в трех временных точках измеряют напряжение стабилизации. Первое измерение напряжения стабилизации проводят одновременно с включением электрического режима стабилитрона.

Интервалы времени Δt определяют для стабилитронов конкретных типов в зависимости от предполагаемого разброса $t_{\max \Theta}$ в соответствии с приложением 1.

4. ОБРАБОТКА РЕЗУЛЬТАТОВ

4.1. Определяют коэффициент K_1 в 1/с по формуле

$$K_1 = \frac{2,3}{\Delta t} \lg \frac{U_2 - U_1}{U_3 - U_2}, \quad (7)$$

где Δt — интервал времени, через который проводились измерения напряжения стабилизации, с;

U_1, U_2, U_3 — значения напряжения стабилизации, измеренные в трех последовательных временных точках через интервал Δt , В.

4.2. Определяют коэффициент K_2 по формуле

$$K_2 = \frac{U_2 - U_1}{1 - \frac{U_3 - U_2}{U_2 - U_1}}. \quad (8)$$

4.3. Время выхода стабилитрона на режим $t_{\max \Theta}$ в секундах определяют по формуле

$$t_{\max \Theta} = \frac{2,3}{K_1} \lg \left| \frac{100K_2(1 - e^{-K_1 t_{ct}})}{\delta U_{ct} \cdot U_{ct}} \right|, \quad (9)$$

где δU_{ct} — временная нестабильность напряжения стабилизации для данного типа стабилитрона, %;

t_{ct} — интервал времени, за который нормируется временная нестабильность напряжения стабилизации, приведенный в стандартах, с.

При значениях $t_{ct} \geq 600$ с расчет проводят по упрощенной формуле

$$t_{\max \Theta} = \frac{2,3}{K_1} \lg \left| \frac{100K_2}{\delta U_{ct} \cdot U_{ct}} \right|. \quad (10)$$

ВЫБОР ОПТИМАЛЬНОГО ИНТЕРВАЛА ВРЕМЕНИ
И ОПРЕДЕЛЕНИЕ ПОГРЕШНОСТЕЙ

1. Выбор оптимального интервала времени

1.1. Находят пределы изменения коэффициентов K_1 и K_2 .

1.1.1. Максимальное (минимальное) значение коэффициента K_2 в в задаются в стандартах или определяют в зависимости от конкретных условий измерений по формулам

$$K_{2_{\max}} = 0,01 \alpha_{ct_{\max}} \cdot I_{ct} U_{ct}^2 R_{\text{пер. окр}} ; \quad (1)$$

$$K_{2_{\min}} = 0,01 \alpha_{ct_{\min}} \cdot I_{ct} U_{ct}^2 R_{\text{пер. окр}} , \text{ но не менее } 2 \frac{\delta U_{ct} - U_{ct}}{100} , \quad (2)$$

где K_1 — температурный коэффициент скорости охлаждения (нагревания);

K_2 — тепловая амплитуда напряжения разогрева;

$\alpha_{ct_{\max}}$; $(\alpha_{ct_{\min}})$ — максимальное (минимальное) значение температурного коэффициента напряжения стабилизации стабилитронов конкретных типов ($^{\circ}\text{C}/\text{V}$).

1.1.2. Пределы изменения коэффициента K_1 в 1/с должны указываться в стандартах или определяться на основании значений коэффициента K_2 по формулам

$$K_{1_{\max}} = \frac{2,3 K_3}{t_{\max N}} \lg \left| \frac{K_{2_{\max}} \cdot 100}{\delta U_{ct} - U_{ct}} \right| ; \quad (3)$$

$$K_{1_{\min}} = \frac{2,3 K_3}{t_{\max N}} \lg \left| \frac{K_{2_{\min}} \cdot 100}{\delta U_{ct} - U_{ct}} \right| , \quad (4)$$

где $t_{\max N}$ — время выхода стабилитрона на режим, с, определяемое по формуле

$$t_{\max N} = K_3 t_{\max \Theta_{\max}} , \quad (5)$$

где $t_{\max \Theta_{\max}}$ — максимальное время выхода стабилитрона на режим, с, вызванное тепловым прогревом стабилитрона, указанное в стандартах;

K_3 — коэффициент нестабильности $K_3 \geq 1$, устанавливаемый в стандартах в зависимости от величины нормированной временной нестабильности напряжения стабилизации.

1.2. По графику (черт. 1 настоящего приложения) находят для одной и той же ординаты Y значения абсцисс X_1 и X_2 , чтобы удовлетворялось равенство

$$\frac{X_1}{X_2} = \frac{K_{1_{\max}}}{K_{1_{\min}}} . \quad (6)$$

1.3. Вычисляют значение Δt по формуле

$$\Delta t = \frac{X_1}{K_{1_{\max}}} = \frac{X_2}{K_{1_{\min}}} . \quad (7)$$

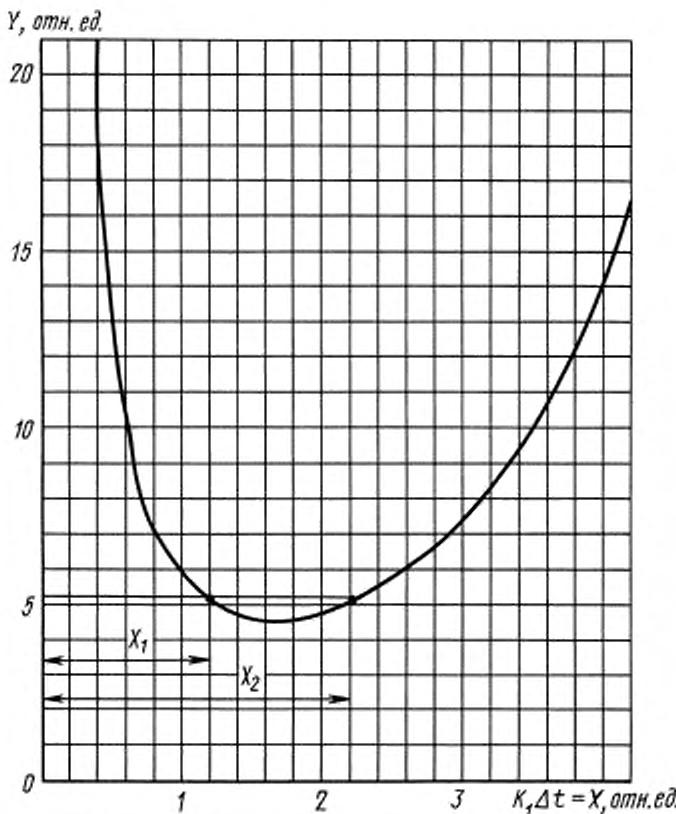
2. Установление погрешности измерения напряжения и погрешности задания интервалов времени.

2.1. По графикам (черт. 1 и черт. 2) находят значения ординат Y и Z , соответствующие

$$X_1 = \Delta t \cdot K_{1_{\max}} .$$

График зависимости

$$Y = \frac{1 + e^{K_1 \Delta t}}{K_1 \Delta t (1 - e^{-K_1 \Delta t})} = \frac{e^{K_1 \Delta t} \operatorname{ctn} \frac{K_1 \Delta t}{2}}{K_1 \Delta t}$$



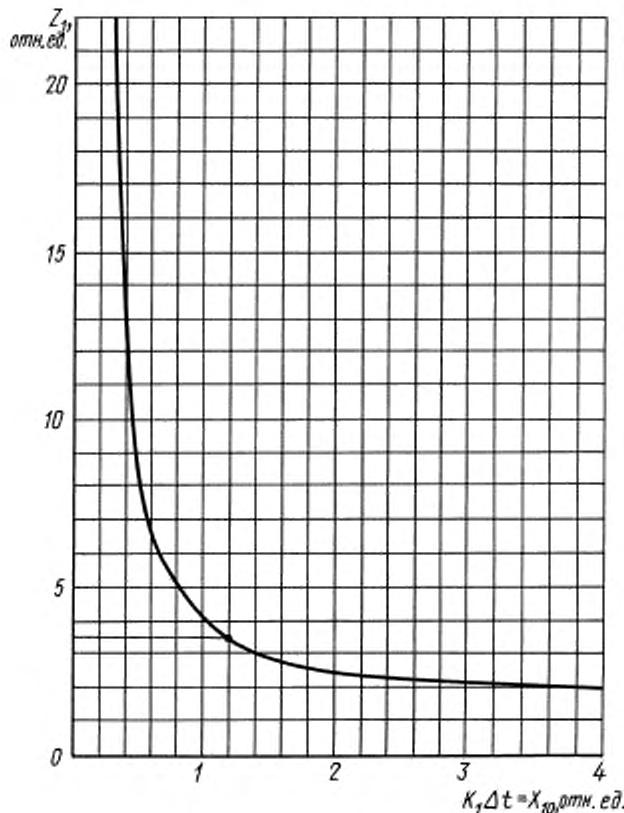
Черт. 1

2.2. Абсолютную погрешность измерения напряжения стабилизации ΔU в вольтах и относительную погрешность задания интервалов времени $\delta \Delta t$ в относительных единицах с учетом времени измерения прибора следует устанавливать из соотношения

$$20 \% \geq \frac{100 K_3}{t_{\max N}} \sqrt{\Delta U^2 (M + N + L)^2 + (\delta \Delta t)^2 \left(\frac{t_{\max N}}{K_3} \right)^2}. \quad (8)$$

График зависимости

$$Z = \frac{1}{1 - e^{-K_1 M}} + \frac{1}{(1 - e^{-K_1 M})^2} = \frac{2e^{\frac{K_1 M}{2}}}{\operatorname{sh} \frac{K_1 M}{2}} \left(1 + \frac{2e^{\frac{K_1 M}{2}}}{\operatorname{sh} \frac{K_1 M}{2}} \right)$$



Черт. 2

где M, N, L — коэффициенты влияния в сВ^{-1} , определяемые по формулам:

$$M = \frac{2t_{\max} N Y}{K_3 K_{2\min}}; \quad (9)$$

$$N = \frac{4}{K_{1\max} \cdot K_{2\max}} Z; \quad (10)$$

$$L = \frac{2t_{\text{ср}} \cdot e^{-t_{\text{ср}} \cdot K_{1\max}}}{K_{2\max} (1 - e^{-t_{\text{ср}} \cdot K_{1\max}})} \cdot Y. \quad (11)$$

При $t_{\text{ср}} \geq 600$ с в формуле (8) при расчете полагать $L = 0$.

Пример расчета

Исходные данные:

$$\begin{aligned}\delta U_{c,T} &= 0,001\%; \\ \alpha_{c,T_{max}} &= 0,005\%/\text{°C}; \\ \alpha_{c,T_{min}} &= 0,0005\%/\text{°C}; \\ U_{c,T} &= 10 \text{ В}; \\ I_{c,T} &= 10 \text{ мА}; \\ R_{пер. окр} &= 300 \text{ °C/Вт}; \\ t_{maxN} &= 100 \text{ с. } K_3 = 1; \\ t_{c,T} &= 3600 \text{ с.}\end{aligned}$$

1. Находим значения $K_{2_{max}}$, $K_{2_{min}}$ в В по температурному коэффициенту и $\delta U_{c,T}$

$$K_{2_{max}} = 0,01 \cdot 0,005 \cdot 300 \cdot 10 \cdot 10^{-3} \cdot 10^2 = 0,015;$$

$$K_{2_{min}} = 0,01 \cdot 0,0005 \cdot 300 \cdot 10 \cdot 10^{-3} \cdot 10^2 = 0,0015;$$

$$\frac{28U_{c,T} - U_{c,T}}{100} = 0,0002, \text{ что меньше } K_{2_{max}} = 0,015.$$

2. Находим область определения K_1 в с^{-1} по формулам (3) и (4)

$$K_{1_{max}} = \frac{2,3}{100} \lg \frac{0,0015 \cdot 100}{0,001 \cdot 10} = 2,72 \cdot 10^{-2};$$

$$K_{1_{min}} = \frac{2,3}{100} \lg \frac{0,015 \cdot 100}{0,001 \cdot 10} = 5,01 \cdot 10^{-2}.$$

3. Находим значение Δt по черт. 1 настоящего приложения.

Из условия

$$\Delta t = \frac{X_1}{K_{1_{min}}} = \frac{X_2}{K_{2_{max}}}$$

определяем по графику черт. 1 приложения значение абсцисс X_1 и X_2 для одной и той же ординаты Y таким образом, чтобы

$$\frac{X_1}{X_2} = \frac{K_{1_{max}}}{K_{1_{min}}} = \frac{5,01}{2,72} = 1,84.$$

В результате получаем значения $X_1 = 1,2$; $X_2 = 2,2$, соответствующие одному и тому же значению $Y = 5,2$. После чего вычислим значение Δt в с по формуле

$$\Delta t = \frac{X_1}{K_{1_{min}}} = \frac{1,2}{2,72 \cdot 10^{-2}} = 44.$$

4. Определяем по графикам черт. 1, 2 настоящего приложения значения Y и Z , соответствующие $X_1 = 1,2$;

$$Y = 5,2; Z = 3,5.$$

5. Определяем значения коэффициентов влияния в $\text{с} \cdot \text{В}^{-1}$

$$M = \frac{2t_{maxN}}{K_3 K_{2_{max}}} \cdot Y = \frac{2 \cdot 100 \cdot 5,2}{0,0015} = 0,69 \cdot 10^6.$$

$$N = \frac{4Z}{K_{1_{min}} \cdot K_{2_{min}}} = \frac{4 \cdot 3,5}{2,72 \cdot 10^{-2} \cdot 0,0015} = 0,34 \cdot 10^6.$$

Так как $t_{c,T} \geq 600$ с, то полагаем $L = 0$.

С. 8 ГОСТ 18986.20—77

6. Назначаем погрешность задания интервалов времени, исходя из возможностей измерительного оборудования. Полагая относительную погрешность задания интервалов времени равной 10 %, получаем величину абсолютной погрешности 4,4 с, что легко выполнимо для применяемого измерительного оборудования.

Исходя из полученного значения δt , записываем для определения абсолютной погрешности измерения напряжения ΔU в В

$$20 \geq \frac{100}{100} \sqrt{(\Delta U)^2 \cdot (0,69 + 0,34)^2 \cdot 10^{12} + (0,1 \cdot 100)^2},$$

откуда получаем

$$400 \geq (\Delta U)^2 (1,03)^2 \cdot 10^{12} + 100;$$

$$\Delta U = 17 \cdot 10^{-6}.$$

Таким образом, получаем значение абсолютной погрешности, с которой должно проводиться измерение напряжения при заданных исходных данных, равным 17 мкВ. Погрешность задания интервалов времени при этом равна 10 %.

Редактор *В.Н. Копысов*
Технический редактор *В.Н. Прусакова*
Корректор *В.Н. Варенцова*
Компьютерная верстка *Л.А. Круговой*

Изд. лиц. № 02354 от 14.07.2000. Сдано в набор 10.09.2002. Подписано в печать 21.10.2002. Усл. печ. л. 1,40.
Уч.-изд. л. 0,70. Тираж 75 экз. С 7837. Зак. 304.

ИПК Издательство стандартов, 107076 Москва, Коломенский пер., 14.
<http://www.standards.ru> e-mail: info@standards.ru
Набрано и отпечатано в ИПК Издательство стандартов

к ГОСТ 18986.20—77 Стабилитроны полупроводниковые прецизионные. Метод измерения времени выхода на режим (см. Переиздание. Август 2002 г.)

В каком месте	Напечатано	Должно быть
Вводная часть	выхода стабилитронов на режим $t_{\text{вых}}^0$	выхода стабилитронов на режим $t_{\text{вых}}$ и требования безопасности
Пункт 1.1	Относительная погрешность с вероятностью 0,95	Погрешность с доверительной вероятностью $P^* = 0,95$
Пункт 1.3. Чертеж		
Пункт 2.8 Пункты 3.1, 3.4, 4.3, приложение (пункт 1.1.2) С. 1	(но не превышать ± 5 °C) $t_{\text{вых}}^0$ <i>Переиздание. Август 2002 г.</i>	(но в пределах ± 5 °C) $t_{\text{вых}}$ <i>Издание (август 2002 г.) с Изменением № 1, утвержденным в ноябре 1986 г. (ИУС 2—87).</i>

(ИУС № 10 2005 г.)