



ГОСУДАРСТВЕННЫЙ СТАНДАРТ  
СОЮЗА ССР

---

**АВТОМАТЫ  
ЛИСТОШТАМПОВЫЕ  
МНОГОПОЗИЦИОННЫЕ**

**ПАРАМЕТРЫ И РАЗМЕРЫ. НОРМЫ ТОЧНОСТИ**

**ГОСТ 8260—88**

Издание официальное

**Е**

БЗ 10—95

ИПК ИЗДАТЕЛЬСТВО СТАНДАРТОВ  
Москва

---

**ГОСУДАРСТВЕННЫЙ СТАНДАРТ СОЮЗА ССР**

---

**АВТОМАТЫ ЛИСТОШТАМПОВЫЕ  
МНОГОПОЗИЦИОННЫЕ****Параметры и размеры. Нормы точности****ГОСТ  
8260—88**Multiposition sheet stamping automatic presses.  
Parameters and dimensions. Norms of accuracy.ОКП 382461

---

**Дата введения 01.01.90**

Настоящий стандарт распространяется на многопозиционные листоштамповочные автоматы, предназначенные для последовательной многооперационной листовой штамповки из металлической рулонной ленты с автоматическим переносом штампуемой детали с позиции на позицию, изготавливаемые для нужд народного хозяйства и экспорта.

Требования настоящего стандарта являются обязательными, за исключением пп. 1.1 (в части наибольшего усилия на каждой позиции, регулировки расстояния между столом и штамподержателем, регулировки расстояния между столом и ползуном (штамподержателем), расстояния от стола до нижней плоскости грейферных линеек, удельной массы и удельного расхода энергии) и 1.3, 1.4, 1.7—1.12, 2.5.

(Измененная редакция, Изм. № 1).

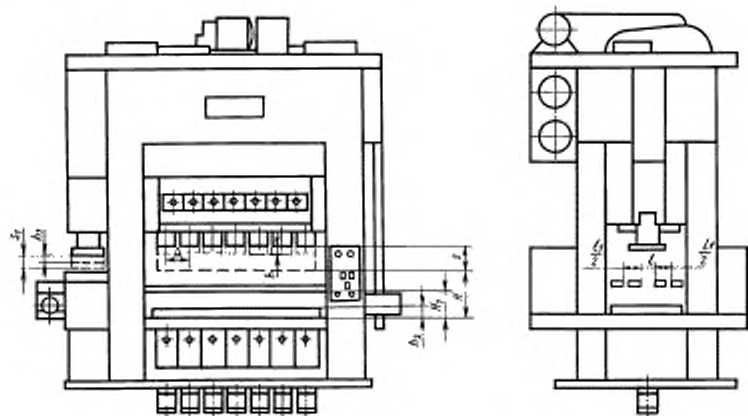
---

**Издание официальное**  
**Е****Перепечатка воспрещена**

© Издательство стандартов, 1989  
© ИПК Издательство стандартов, 1997  
Переиздание с изменениями

## 1. ПАРАМЕТРЫ И РАЗМЕРЫ

1.1. Параметры и размеры автоматов усилием 100—10000 кН (10—1000 тс) должны соответствовать указанным на черт. 1 и в табл. 1.



Черт. 1

П р и м е ч а н и е. Чертеж не определяет конструкцию автоматов.

Наименование параметров и размеров							
<b>1. Главный ползун</b>							
1.1. Номинальное усилие $P_n$ , кН (тс)		100(10)	160(16)	250(25)		400(40)	
1.2. Наибольшее усилие на каждой позиции, кН (тс)	штамподержатели с резьбовой регулировкой	30(3)	50(5)	75(7,5)		120(12)	
	штамподержатели с клиновой регулировкой	—	—	—		—	
1.3. Ход $S$		80	100	125		160	
1.4. Наибольшее расстояние между столом и штамподержателем в нижнем положении ползуна $H$		320	320	400		400	
1.5. Регулировка расстояния между столом и штамподержателем $h$	с резьбовой регулировкой	30	30	40		40	
	с клиновой регулировкой	—	—	—		—	
1.6. Расстояние между осями штамподержателей $A$		80	80	100	80	130	100
<b>2. Вырубной ползун</b>							
2.1. Номинальное усилие, кН (тс)		—	—	—		—	
2.2. Ход $S_1$		—	—	—		—	
2.3. Регулировка расстояния между столом и ползуном (штамподержателем) $h_1$		—	—	—		—	
3. Частота ходов ползун в минуту непрерывно регулируемая	наименьшая, не более	90	70	60		50	
	наибольшая $n_x$ , не менее	190; 260*	170; 240*	150; 190*		110; 150*	

Таблица 1

## Н о р м ы

630(63)		1000(100)		1600(160)		2500(250)		4000(400)		6300(630)		10000(1000)	
200(20)		300(30)		500(50)		750(75)		1200(120)		2000(200)		2500 (250)	2000 (200)
—		—		630(63)		1000(100)		1600(160)		2500(250)		3150(315)	
200		250		280		320		360		400		450	
500		500		670		670		800		800		1000	
50		50		60		60		80		80		100	
—		—		12,5		12,5		16		16		20	
170	130	210	160	250	190	300	230	400	300	500	380	500	380
—		300(30)		400(40)		700(70)		1000(100)		1600(160)		2500(250)	
—		60		60		60		60		60		60	
—		30		30		30		30		30		30	
36		30		25		20		18		15		12	
95; 110*		80; 95*		48; 60*		42; 48*		36; 42*		30; 36*		25; 30*	

Наименование параметров и размеров								
4. Количество рабочих позиций $n$ на главном ползуне	10	12	10	12	10	12	10	12
5. Наибольшая высота штампующей детали	25		35		40		55	
6. Наибольшая ширина ленты	115		115		150		170	
7. Расстояние от стола до нижней плоскости грейферных линеек $H_1$	160		160		220		220	
8. Расстояние между грейферными линейками в сомкнутом положении $l$ , не менее	100		100		150		220	
9. Раздвижение грейферных линеек общее $l_1$ , не менее	60		60		80		80	
10. Толщина подштамповой плиты $h_2$	40		40		50		50	
11. Удельная масса $K^{**}_m$ , т/(кН · м <sup>1,66</sup> ), не более	0,55		0,35		0,24		0,196	
12. Удельный расход энергии $K^{**}_z$ , Вт/(кН · мин <sup>-1</sup> · м <sup>0,33</sup> ), не более	0,48							

\* По требованию потребителя.

$$^{**}K_m = \frac{M}{P_n (A l n)^{0,5} (S H)^{0,33}}, \quad K_z = \frac{N \cdot 1000}{P_n n_s S^{0,33}},$$

где  $M$  — масса автомата, т;

$N$  — номинальная мощность электродвигателя главного привода, кВт.

В формулах размеры  $A$ ,  $l$ ,  $H$  и параметр  $S$  даны в метрах.

П р и м е ч а н и я:

1. Номинальным усилием автоматов с отдельным вырубным ползуном, сме-

2. Нормы частоты ходов ползуна указаны для режима работы грейферной грейферной подачи с перемещением захватов по трем координатам допускается

## Н о р м ы

10	12	8	10	8	10	8	10	8	10	8	10	8	10
70		85		100		110		120		140		160	
210		300		400		500		630		630		630	
320		320		400		400		500		500		600	
180 250		240 340		250 350 450		300 400 500		400 500 600		500 600 700		500 600 700	
100		120		200		220		240		260		260	
90		90		100		125		140		160		200	
0,156		0,098		0,079		0,049		0,029		0,024		0,021	
0,59		0,79		0,98									

шенным по циклу относительно главного, считают усилие на главном ползуне. подачи с перемещением захватов по двум координатам. При использовании снижение норм частоты ходов ползуна до  $0,65 n_x$ .

**1.2. (Исключен, Изм. № 1).**

1.3. По требованию потребителя автоматы усилием 1000—10000 кН (100—1000 тс) допускается выполнять без вырубного ползуна.

1.4. По требованию потребителя автоматы должны изготавливаться со ступенчатым регулированием частоты ходов ползуна, клиновым регулированием штамподержателей.

1.5. Автоматы усилием 100—10000 (10—1000 тс) должны быть оснащены устройствами для автоматической штамповки с применением двухрядного шахматного раскроя из ленты.

1.6. Автоматы усилием св. 250 кН (25 тс) должны быть оснащены выдвижными подштамповыми плитами или столами.

1.7. По требованию потребителя автоматы усилием 1600—10000 кН (160—1000 тс) должны быть оснащены грейферными подачами, обеспечивающими перемещение захватов по трем координатам (захват, подъем и перенос изделия) и двум координатам (захват и перенос изделия).

**(Измененная редакция, Изм. № 1).**

1.8. По требованию потребителя автоматы должны быть оснащены устройством для автоматической штамповки из штучных заготовок.

1.9. По требованию потребителя автоматы усилием 100—10000 кН (10—1000 тс) должны быть оснащены устройствами для штамповки в два потока.

1.10. По требованию потребителя автоматы должны обеспечивать возможность подключения приборов АСУТП и АСУП.

1.11. По требованию потребителя автоматы усилием 1600—10000 кН (160—1000 тс) должны оснащаться устройствами автоматической установки расстояния между столом и штамподержателем на каждой позиции.

1.12. По требованию потребителя автоматы усилием 1600—10000 кН (160—1000 тс) должны оснащаться устройством автоматического крепления штампов.

1.13. Предельные отклонения параметров должны устанавливаться в технических условиях на автоматы конкретных типов.

## **2. НОРМЫ ТОЧНОСТИ**

2.1. Общие требования при проведении проверок — по ГОСТ 15961.

2.2. Базовой поверхностью для проверок 2.6.5—2.6.10 является поверхность стола.



2.3. Проверка должна проводиться при единых величинах зазоров в направляющих, установленных при испытаниях на холостом ходу и под нагрузкой.

2.4. Если конструктивные особенности автоматов не позволяют провести измерение на длине, к которой отнесен допуск, то последний должен быть пересчитан на наибольшую возможную длину измерения. Полученные при пересчете допуски менее 0,01 мм принимают равными 0,01 мм.

2.5. Для проверок должны применяться средства измерения, указанные в приложении.

2.6. Нормы точности автоматов должны соответствовать указанным в пп. 2.6.1—2.6.11.

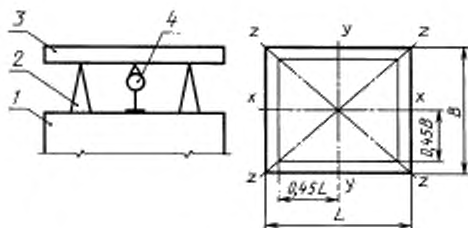
**2.6.1. Плоскостность поверхности стола, верхней и нижней поверхностей подштамповой плиты, нижней поверхности главного и вырубного ползунов (исполнение без штамподержателя)**

Допуск плоскостности в направлении  $Y-Y$  — 0,01 мм на длине 100 мм.

Допуск плоскостности в направлениях  $X-X$  и  $Z-Z$  — 0,06 мм на длине 1000 мм.

Выпуклость не допускается.

Измерения проводят до сборки в соответствии со схемой, указанной на черт. 2.



Черт. 2

На измеряемую поверхность 1 устанавливают призматические опоры 2 равной высоты, на которые кладут поверочную линейку 3. Под поверочную линейку помещают индикатор 4 на специальные стойки так, чтобы его измерительный наконечник касался измерительной поверхности линейки.

Измерение проводят по диагональным ( $Z-Z$ ), крайним продольным ( $X-X$ ) и поперечным ( $Y-Y$ ) сечениям.

Отклонение от плоскостности равно наибольшей разности показаний индикатора по всем измеряемым сечениям.

(Измененная редакция, Изм. № 1).

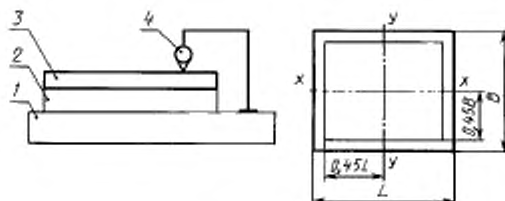
2.6.2. (Исключен, Изм. № 1).

2.6.3. **Параллельность верхней и нижней поверхностей подштамповой плиты**

Допуск параллельности в направлении  $Y-Y$  — 0,01 мм на длине 100 мм.

Допуск параллельности в направлениях  $X-X$  — 0,06 мм на длине 1000 мм.

Измерения проводят до сборки в соответствии со схемой, указанной на черт. 4.



Черт. 4

На поверхность поверочной плиты 1 устанавливают подштамповую плиту 2. На подштамповую плиту устанавливают поверочную линейку 3. Стойку с индикатором 4 помещают на поверочную плиту так, чтобы его измерительный наконечник касался измерительной поверхности поверочной линейки.

Измерения проводят в направлениях  $X-X$  и  $Y-Y$ .

Отклонение от параллельности равно наибольшей разности показаний индикатора между угловыми точками нормируемого участка.

(Измененная редакция, Изм. № 1).

2.6.4. (Исключен, Изм. № 1).

2.6.5. **Параллельность поверхности главного ползуна поверхности стола и вырубного ползуна поверхности стола на вырубной позиции (исполнение без штамподержателя)**

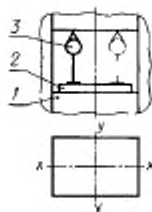
Допуски параллельности должны соответствовать значениям, указанным в табл. 2.

Таблица 2

Размеры в мм

Усилие автомата, кН	Допуск в направлении $X-X$ на длине 1000 мм	Допуск в направлении $Y-Y$ на длине 100 мм
До 630	0,10	0,012
Св. 630 « 2500	0,12	0,016
« 2500 « 6300	0,16	0,020
« 6300 « 10000	0,20	0,025

Измерения проводят в соответствии со схемой, указанной на черт. 6.



Черт. 6

На поверхность стола 1 устанавливают поверочную линейку 2. На линейку устанавливают стойку с индикатором 3 так, чтобы его измерительный наконечник касался поверхности ползуна.

Измерение проводят при наибольшем и наименьшем расстояниях между ползуном и поверхностью стола в направлениях  $X-X$  и  $Y-Y$ .

В случае применения шахматной вырубki измерение проводят относительно поверхности плиты.

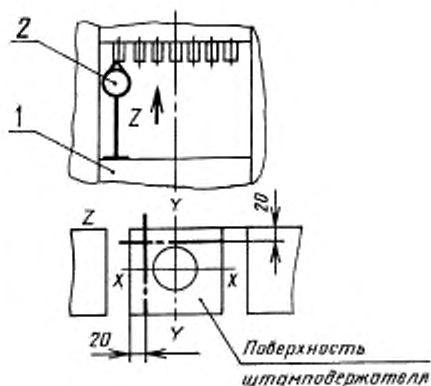
Отклонение от параллельности равно наибольшей разности показаний индикатора.

Допускается проводить измерение с установленной подштамповой плитой.

(Измененная редакция, Изм. № 1).

2.6.6. (Исключен, Изм. № 1).

### 2.6.7. Параллельность нижней поверхности штамподержателей главного и вырубного ползунов поверхности стола



Черт. 7

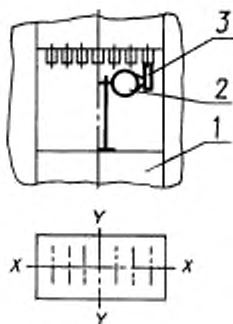
Допуск параллельности в направлениях  $X-X$  и  $Y-Y$  — не более 0,03 на длине 100 мм.

На поверхность стола 1 устанавливают стойку с индикатором 2 так, чтобы измерительный наконечник касался поверхности штамподержателя на расстоянии 20 мм от края. Перемещая стойку с индикатором вдоль линии измерения, определяют наибольшую разность показаний индикатора.

### 2.6.8. Параллельность отверстий штамподержателей главного и вырубного ползунов направлению хода ползуна

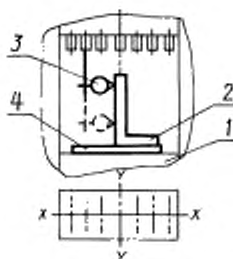
Допуск параллельности в направлениях  $X-X$  и  $Y-Y$  — не более 0,05 мм на длине 100 мм.

Ползун приводят в крайнее верхнее положение. Контрольную оправку 3 крепят к штамподержателю. На поверхность стола 1 устанавливают стойку с индикатором 2 так, чтобы измерительный наконечник индикатора касался поверхности контрольной оправки. Ползун переводят в крайнее нижнее положение, определяя при этом наибольшую разность показаний индикатора.



Черт. 8

### 2.6.9. Перпендикулярность направления хода главного ползуна к поверхности стола



Черт. 9

Допуск перпендикулярности в направлениях  $X-X$  и  $Y-Y$ , мм, на длине 100 мм не должен превышать для автоматов усилием, кН:

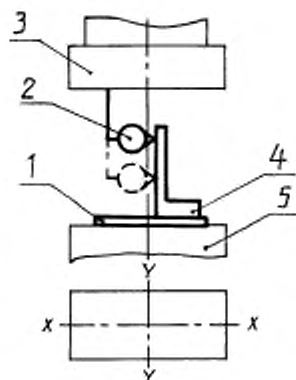
	до 630	0,02
св. 630	» 2500	0,03
» 2500	» 6300	0,04
» 6300	» 10000	0,05

Ползун приводят в крайнее верхнее положение.

На поверхность стола 1 устанавливают контрольную линейку 4, на нее устанавливают поперечный угольник 2. Индикатор 3 крепят к одному из средних отверстий ползуна или к среднему штамподержателю так, чтобы измерительный наконечник индикатора касался поверхности поперечного угольника. Ползун переводят в крайнее нижнее положение, определяя при этом наибольшую разность показаний индикатора.

**Примечание.** Допускается проводить проверку с установленной подштамповой плитой.

#### 2.6.10. Перпендикулярность направления хода вырубного ползуна к поверхности стола



Черт. 10

Допуск перпендикулярности в направлениях  $X-X$  и  $Y-Y$ , мм, на длине 100 мм не должен превышать для автоматов усилием, кН:

	до	630	0,03
св. 630	»	2500	0,05
» 2500	»	6300	0,08
» 6300	»	10000	0,10

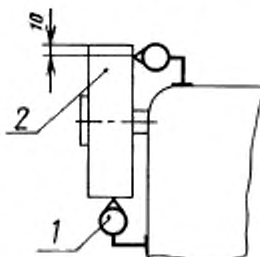
Ползун 3 приводят в крайнее верхнее положение.

На поверхность стола 5 устанавливают контрольную линейку 1.

На контрольную линейку устанавливают поверочный угольник 4. Индикатор 2 крепят к ползуну или штамподержателю так, чтобы его измерительный наконечник касался поверхности поверочного угольника. Ползун переводят в крайнее нижнее положение, определяя при этом наибольшую разность показаний индикатора.

2.6.9, 2.6.10. (Измененная редакция, Изм. № 1).

2.6.11. Радиальное и торцовое биение маховика



Черт. 11

Допуск биения не должен превышать значений, указанных в табл. 4.

Т а б л и ц а 4

мм

Диаметр маховика	Допуск биения	
	радиального	торцового
До 1000	0,10	0,20
Св. 1000	0,16	0,30

Индикатор 1 устанавливают так, чтобы его измерительный наконечник касался поверхности обода маховика 2 или его торцовой поверхности на расстоянии 10 мм от образующей поверхности обода.

Биение равно наибольшей разности показаний индикатора за один оборот маховика.

**П р и м е ч а н и е.** Проверку не проводят, если маховик динамически сбалансирован.

**ПЕРЕЧЕНЬ СРЕДСТВ ИЗМЕРЕНИЯ, ПРИМЕНЯЕМЫХ  
ДЛЯ ПРОВЕРКИ ТОЧНОСТИ АВТОМАТОВ ЛИСТОШТАМПОВочНЫХ  
МНОГОПОЗИЦИОННЫХ**

1. Линейки поверочные по ГОСТ 8026.
  2. Угольники поверочные 90° по ГОСТ 3749.
  3. Индикаторы часового типа с ценой деления 0,01 мм по ГОСТ 577.
  4. Индикаторы многооборотные с ценой деления 0,001 и 0,002 мм по ГОСТ 9696.
  5. Приспособление (опорные призмы, стойки для крепления индикаторов) по ГОСТ 15961.
- (Измененная редакция, Изм. № 1).



## ИНФОРМАЦИОННЫЕ ДАННЫЕ

1. РАЗРАБОТАН И ВНЕСЕН Министерством станкостроительной и инструментальной промышленности СССР

## РАЗРАБОТЧИКИ

Л.Т. Надеев (руководитель темы), И.Я. Николаев, М.А. Кисельникова

2. УТВЕРЖДЕН И ВВЕДЕН В ДЕЙСТВИЕ Постановлением Государственного комитета СССР по стандартам от 19.12.88 № 4241
3. Срок проверки — 1993 г., периодичность проверки — 5 лет
4. Стандарт содержит все требования СТ СЭВ 1830—79, СТ СЭВ 2148—80. В стандарт дополнительно включены показатели назначения и экономного использования материалов и энергии
5. ВЗАМЕН ГОСТ 8260—78, ГОСТ 11089—87
6. ССЫЛОЧНЫЕ НОРМАТИВНО-ТЕХНИЧЕСКИЕ ДОКУМЕНТЫ

Обозначение НТД, на который дана ссылка	Номер пункта, приложения
ГОСТ 577—68	Приложение
ГОСТ 3749—77	«
ГОСТ 8026—92	«
ГОСТ 9696—82	«
ГОСТ 15961—89	2.1, приложение

7. Постановлением Госстандарта от 24.04.92 № 439 снято ограничение срока действия
8. ПЕРЕИЗДАНИЕ (январь 1997 г.) с Изменением № 1, утвержденным в апреле 1992 г. (ИУС 8—92)

*Редактор В.П. Огурцов*  
*Технический редактор В.И. Прусакова*  
*Корректор В.С. Черная*  
*Компьютерная верстка Е.Н. Мартемьяновой*

Изд. лиц. №021007 от 10.08.95. Сдано в набор 15.01.97. Подписано в печать 20.02.97.  
Усл. печ. л. 1,16. Уч.-изд. л. 0,85. Тираж 140 экз. С/Д 2187. Зак. 265.

---

ИПК Издательство стандартов  
107076, Москва, Колодезный пер., 14.  
Набрано в Издательстве на ПЭВМ  
Филиал ИПК Издательство стандартов — тип. "Московский печатник"  
Москва, Лялин пер., 6.